

**СХЕМЫ ПОДКЛЮЧЕНИЯ ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫХ ПРИВОДОВ И
МЕХАНИЗМОВ С КОНТРОЛЛЕРОМ КИМЗ
КОНСТРУКТИВНОГО ИСПОЛНЕНИЯ "3"
С ЭЛЕКТРИЧЕСКИМ ПОДКЛЮЧЕНИЕМ "1"**

Аппаратная версия 3.1

ЯЛБИ.420006.018Д

Настоящие схемы подключения интеллектуальных приводов и механизмов с контроллером КИМЗ конструктивного исполнения "3" с электрическим подключением "1" распространяются на приводы и механизмы производства АО "АБС ЗЭиМ Автоматизация", в состав которых входит блок датчиков БД или блок сигнализации положения цифровой БСПЦ, с управлением от контроллера исполнительного механизма КИМЗ конструктивного исполнения "3" общепромышленного назначения ЯЛБИ.421413.004.

Контроллеры конструктивного исполнения "3" предназначены для установки отдельно от привода (механизма). Подключение контроллера к приводу (механизму) производится по каналу интерфейса RS-485.

Обозначение схемы подключения и соответствующее ему обозначение документа приведено в таблице 1 – для трехфазного питания, в таблице 2 – для однофазного питания.

Структура обозначения схемы подключения приведена на рисунке 1.

ПЭ-ЕЗХ₁Х₂-3-1-Х₃/Х₃/Х₃/Х₃-Х₄-Х₅

Х₅ :

Ех – специфическая схема подключения взрывозащищенного исполнения привода (механизма);
отсутствие обозначения – универсальная схема подключения привода (механизма) общепромышленного и взрывозащищенного исполнений

Х₄ – питание привода (механизма):

3Ф – трехфазная сеть переменного тока с нейтралью;

1Ф* – однофазная сеть переменного тока

**Х₃ – модификация механизма МЭО(Ф) по ЯЛБИ.421321.115РЭ:
08, 09, 10, 15**

**или модификация привода ПЭМ (ПЭП, ПЭО) по ЯЛБИ.421312.040РЭ:
11, 12, 15**

1 – электрическое подключение разъемное (быстросъемное) контроллера КИМЗ по ЯЛБИ.421413.004-02 РЭ

3 – конструктивное исполнение контроллера КИМЗ по ЯЛБИ.421413.004-02 РЭ

Х₂ – код набора опций контроллера КИМЗ по ЯЛБИ.421413.004-02 РЭ

Х₁ – конфигурация контроллера КИМЗ М, Д, А, С, Т, Р по ЯЛБИ.421413.004-02 РЭ

ЕЗ – обозначение контроллера КИМЗ

ПЭ – привод электрический типа ПЭМ (ПЭП, ПЭО) или МЭО(Ф)

* Ограниченный перечень приводов (механизмов).

Необходимо уточнение на предприятии-изготовителе.

Рисунок 1

Таблица 1 – Схемы подключения с трехфазным питанием

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
Дистанционное дискретное управление запорной арматурой			
ПЭ-ЕЗМ00-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"	ЯЛБИ.420006.018-00Д	29
ПЭ-ЕЗМ69-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.018-01Д	30
Дистанционное дискретное управление запорно-регулирующей арматурой с контролем положения по выходному аналоговому сигналу			
ПЭ-ЕЗД00-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.018-02Д	31
ПЭ-ЕЗД04-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗД16-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗД01-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.018-03Д	32
ПЭ-ЕЗД05-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗД17-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗД69-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.018-04Д	33
ПЭ-ЕЗД70-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
Дистанционное аналоговое или дискретное управление запорно-регулирующей арматурой с заданием положения и контролем положения по выходному аналоговому сигналу (ПОЗИЦИОНЕР)			
ПЭ-ЕЗА00-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - аналоговый вход "ЗАДАНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ"; - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.018-05Д	34
ПЭ-ЕЗА04-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА16-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА01-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.018-06Д	35
ПЭ-ЕЗА05-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА17-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗА02-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-07Д	36
ПЭ-ЕЗА06-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА18-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА03-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 03: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-08Д	37
ПЭ-ЕЗА07-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 07: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА19-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 19: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА24-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 24: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"	ЯЛБИ.420006.018-46Д	38
ПЭ-ЕЗА26-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 26: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА32-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 32: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Акционерное Общество
АБС ЗЭИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.018Д

Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗА25-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс "Profibus-1"	ЯЛБИ.420006.018-09Д	39
ПЭ-ЕЗА27-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА33-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 33: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	ЯЛБИ.420006.018-47Д	40
ПЭ-ЕЗА36-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 36: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-48Д	41
ПЭ-ЕЗА38-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 38: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА44-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 44: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА37-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 37: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-49Д	42
ПЭ-ЕЗА39-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 39: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА45-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 45: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-Е3А69-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.018-10Д	43
ПЭ-Е3А70-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; -беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-Е3А81-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 81: - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.018-50Д	44
ПЭ-Е3А82-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 82: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.018-51Д	45
ПЭ-Е3А84-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 84: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.018-52Д	46
ПЭ-Е3А90-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 90: - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.018-53Д	47
ПЭ-Е3А91-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 91: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.018-54Д	48
ПЭ-Е3А92-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 92: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.018-55Д	49
ПЭ-Е3А94-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 94: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.018-56Д	50



Акционерное Общество
АБС ЗЗИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.018Д

Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
Дистанционное управление запорно-регулирующей арматурой по цифровому интерфейсу RS-485			
ПЭ-ЕЗС00-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-11Д	51
ПЭ-ЕЗС04-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС16-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС02-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-57Д	52
ПЭ-ЕЗС06-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС18-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС24-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 24: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"	ЯЛБИ.420006.018-58Д	53
ПЭ-ЕЗС26-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 26: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС32-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 32: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС25-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс "Profibus-1"	ЯЛБИ.420006.018-12Д	54
ПЭ-ЕЗС27-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		



Акционерное Общество
АБС ЗЗИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.018Д

Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗС69-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.018-13Д	55
ПЭ-ЕЗС70-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС80-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 80: - интерфейс "Fieldbus -1";(заменяет "RS-485-1") - интерфейс "Fieldbus -2"	ЯЛБИ.420006.018-59Д	56
ПЭ-ЕЗС81-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 81: - интерфейс " Fieldbus -1"(заменяет "RS-485-1")	ЯЛБИ.420006.018-60Д	57
ПЭ-ЕЗС82-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 82: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "Fieldbus-1"(заменяет "RS-485-1")	ЯЛБИ.420006.018-61Д	58
ПЭ-ЕЗС84-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 84: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "Fieldbus-1"(заменяет "RS-485-1")	ЯЛБИ.420006.018-62Д	59
Дистанционное управление запорно-регулирующей арматурой дискретными сигналами или по цифровому интерфейсу RS-485 с контролем положения по выходному аналоговому сигналу			
ПЭ-ЕЗТ00-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-14Д	60
ПЭ-ЕЗТ04-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ16-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Акционерное Общество
АБС ЗЭИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.018Д

Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗТ01-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.018-15Д	61
ПЭ-ЕЗТ05-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ17-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ02-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-63Д	62
ПЭ-ЕЗТ06-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ18-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ03-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 03: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-64Д	63
ПЭ-ЕЗТ07-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 07: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ19-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 19: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗТ24-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 24: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"	ЯЛБИ.420006.018-65Д	64
ПЭ-ЕЗТ26-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 26: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ32-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 32: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ25-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс "Profibus-1"	ЯЛБИ.420006.018-16Д	65
ПЭ-ЕЗТ27-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ33-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 33: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ69-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.018-17Д	66
ПЭ-ЕЗТ70-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ81-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 81: - интерфейс "Fieldbus-1"(заменяет "RS-485-1")	ЯЛБИ.420006.018-66Д	67
ПЭ-ЕЗТ82-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 82: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - интерфейс "Fieldbus-1"(заменяет "RS-485-1") - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	ЯЛБИ.420006.018-67Д	68



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗТ84-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 84: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "Fieldbus-1"(заменяет "RS-485-1")	ЯЛБИ.420006.018-68Д	69
ПЭ-ЕЗТ90-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 90: - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.018-69Д	70
ПЭ-ЕЗТ91-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 91: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"(заменяет "RS-485-1")	ЯЛБИ.420006.018-70Д	71
ПЭ-ЕЗТ92-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 92: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"(заменяет "RS-485-1")	ЯЛБИ.420006.018-71Д	72
ПЭ-ЕЗТ94-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 94: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"(заменяет "RS-485-1")	ЯЛБИ.420006.018-72Д	73
Дистанционное управление регулирующей арматурой с функцией локального ПИД-регулятора			
ПЭ-ЕЗР00-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - аналоговый вход "ЗАДАНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ"; - аналоговый вход "AIN3"; - аналоговый вход "AINT1", "AINT2"; - частотный вход "FIN"; - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.018-18Д	74
ПЭ-ЕЗР04-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР16-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР01-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.018-19Д	75
ПЭ-ЕЗР05-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР17-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР02-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-20Д	76
ПЭ-ЕЗР06-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР18-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР03-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 03: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-21Д	77
ПЭ-ЕЗР07-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 07: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР19-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 19: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Акционерное Общество
АБС ЗИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.018Д

Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР36-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 36: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-73Д	78
ПЭ-ЕЗР38-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 38: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР44-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 44: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР37-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 37: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-74Д	79
ПЭ-ЕЗР39-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 39: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР45-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 45: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР69-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.018-22Д	80
ПЭ-ЕЗР70-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР90-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 90: - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.018-75Д	81
ПЭ-ЕЗР91-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 91: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.018-76Д	82



Акционерное Общество
АБС ЗЭИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.018Д

Окончание таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР92-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 92: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.018-77Д	83
ПЭ-ЕЗР94-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 94: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.018-78Д	84
Примечания 1 "М1", "М2", "М3", "М4", "М5", "М6" – многофункциональные программируемые дискретные выходы. 2 Все конфигурации по умолчанию содержат в своем составе: - бесконтактный реверсивный тиристорный пускатель; - абсолютный бесконтактный цифровой датчик положения; - электронный цифровой датчик момента; - два дисплея: графический жидкокристаллический и символьный LED; - изолированный отсек с клеммной колодкой для подключения кабелей питания и управления; - пульт местного управления (ПМУ) с местными кнопками для управления и настройки с трехпозиционным селектором (переключателем) "МЕСТ – 0 (настройка-выключено) – ДИСТ" с фиксацией во всех трех положениях; - два внутренних гальванически развязанных нестабилизированных источника питания = 24 В, 150 мА для питания внешних цепей; - батарея автономного питания для индикации положения (момента или усилия) при отсутствии основного питания на символьном LED дисплее; - узел контроля токов питающей сети; - терморегулируемый нагревательный элемент; - USB – интерфейс для настройки с помощью персонального компьютера (программное обеспечение "Конфигуратор"); - архив событий (журнал работы и неисправностей, полное время работы, количество пусков, значения крутящего момента, токов и др.).			



Таблица 2 – Схемы подключения с однофазным питанием

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
Дистанционное дискретное управление запорной арматурой			
ПЭ-ЕЗМ00-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"	ЯЛБИ.420006.018-23Д	85
ПЭ-ЕЗМ69-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.018-24Д	86
Дистанционное дискретное управление запорно-регулирующей арматурой с контролем положения по выходному аналоговому сигналу			
ПЭ-ЕЗД00-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.018-25Д	87
ПЭ-ЕЗД04-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗД16-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗД01-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.018-26Д	88
ПЭ-ЕЗД05-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗД17-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗД69-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.018-27Д	89
ПЭ-ЕЗД70-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
Дистанционное аналоговое или дискретное управление запорно-регулирующей арматурой с заданием положения и контролем положения по выходному аналоговому сигналу (ПОЗИЦИОНЕР)			
ПЭ-ЕЗА00-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - аналоговый вход "ЗАДАНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ"; - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.018-28Д	90
ПЭ-ЕЗА04-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА16-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА01-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.018-29Д	91
ПЭ-ЕЗА05-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА17-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-Е3А02-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-30Д	92
ПЭ-Е3А06-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-Е3А18-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-Е3А03-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 03: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-31Д	93
ПЭ-Е3А07-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 07: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-Е3А19-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 19: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-Е3А24-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 24: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"	ЯЛБИ.420006.018-79Д	94
ПЭ-Е3А26-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 26: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-Е3А32-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 32: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-Е3А25-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс "Profibus-1"	ЯЛБИ.420006.018-32Д	95
ПЭ-Е3А27-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-Е3А33-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 33: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	ЯЛБИ.420006.018-80Д	96
ПЭ-Е3А36-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 36: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-81Д	97
ПЭ-Е3А38-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 38: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-Е3А44-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 44: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-Е3А37-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 37: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-82Д	98
ПЭ-Е3А39-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 39: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-Е3А45-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 45: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Акционерное Общество
АБС ЗЭИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.018Д

Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗА69-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.018-33Д	99
ПЭ-ЕЗА70-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА81-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 81: - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.018-83Д	100
ПЭ-ЕЗА82-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 82: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.018-84Д	101
ПЭ-ЕЗА84-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 84: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.018-85Д	102
ПЭ-ЕЗА90-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 90: - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.018-86Д	103
ПЭ-ЕЗА91-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 91: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.018-87Д	104
ПЭ-ЕЗА92-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 92: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.018-88Д	105
ПЭ-ЕЗА94-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 94: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.018-89Д	106



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
Дистанционное управление запорно-регулирующей арматурой по цифровому интерфейсу RS-485			
ПЭ-ЕЗС00-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-34Д	107
ПЭ-ЕЗС04-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС16-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС02-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-90Д	108
ПЭ-ЕЗС06-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС18-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС24-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 24: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"	ЯЛБИ.420006.018-91Д	109
ПЭ-ЕЗС26-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 26: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС32-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 32: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС25-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс "Profibus-1"	ЯЛБИ.420006.018-35Д	110
ПЭ-ЕЗС27-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		



Акционерное Общество
АБС ЗИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.018Д

Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗС69-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.018-36Д	111
ПЭ-ЕЗС70-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС80-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 80: - интерфейс "Fieldbus -1"; - интерфейс "Fieldbus -2"	ЯЛБИ.420006.018-92Д	112
ПЭ-ЕЗС81-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 81: - интерфейс "Fieldbus -1"	ЯЛБИ.420006.018-93Д	113
ПЭ-ЕЗС82-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 82: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.018-94Д	114
ПЭ-ЕЗС84-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 84: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.018-95Д	115
Дистанционное управление запорно-регулирующей арматурой дискретными сигналами или по цифровому интерфейсу RS-485 с контролем положения по выходному аналоговому сигналу			
ПЭ-ЕЗТ00-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-37Д	116
ПЭ-ЕЗТ04-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ16-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗТ01-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.018-38Д	117
ПЭ-ЕЗТ05-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ17-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ02-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-96Д	118
ПЭ-ЕЗТ06-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ18-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ03-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 03: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-97Д	119
ПЭ-ЕЗТ07-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 07: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ19-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 19: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗТ24-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 24: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"	ЯЛБИ.420006.018-98Д	120
ПЭ-ЕЗТ26-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 26: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ32-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 32: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ25-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс "Profibus-1"	ЯЛБИ.420006.018-39Д	121
ПЭ-ЕЗТ27-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ33-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 33: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ69-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.018-40Д	122
ПЭ-ЕЗТ70-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ81-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 81: - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.018-99Д	123
ПЭ-ЕЗТ82-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 82: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - интерфейс "Fieldbus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	ЯЛБИ.420006.018-100Д	124



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗТ84-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 84: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.018-101Д	125
ПЭ-ЕЗТ90-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 90: - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.018-102Д	126
ПЭ-ЕЗТ91-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 91: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.018-103Д	127
ПЭ-ЕЗТ92-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 92: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.018-104Д	128
ПЭ-ЕЗТ94-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 94: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.018-105Д	129
Дистанционное управление регулирующей арматурой с функцией локального ПИД-регулятора			
ПЭ-ЕЗР00-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - аналоговый вход "ЗАДАНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ"; - аналоговый вход "AI3"; - аналоговый вход "AIT1", "AIT2"; - частотный вход "FI"; - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВ3"), "М6" ("КВ3"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.018-41Д	130
ПЭ-ЕЗР04-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР16-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР01-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.018-42Д	131
ПЭ-ЕЗР05-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР17-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР02-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-43Д	132
ПЭ-ЕЗР06-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР18-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР03-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 03: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-44Д	133
ПЭ-ЕЗР07-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 07: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР19-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 19: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

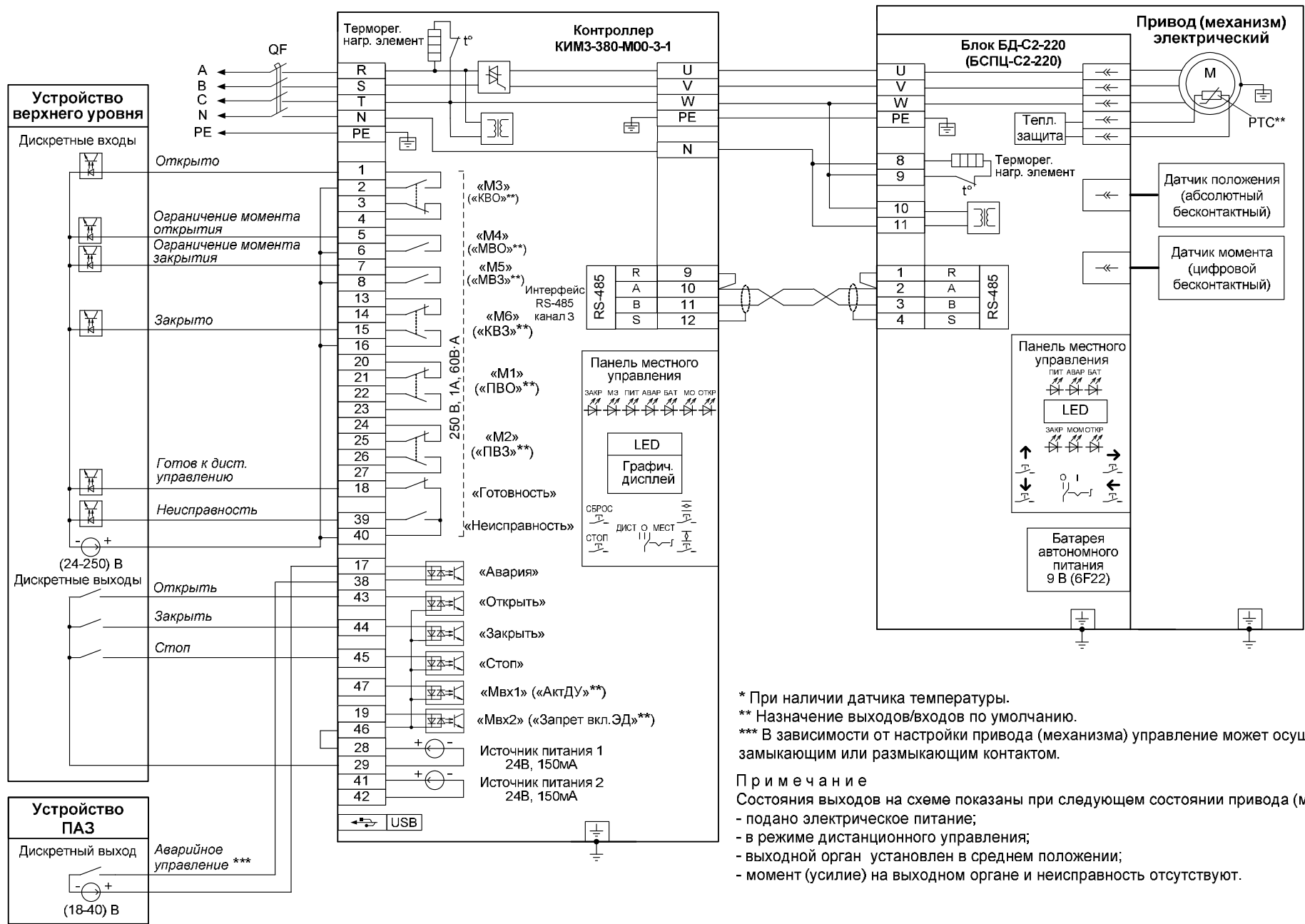
Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР36-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 36: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-106Д	134
ПЭ-ЕЗР38-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 38: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР44-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 44: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР37-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 37: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.018-107Д	135
ПЭ-ЕЗР39-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 39: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР45-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 45: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР69-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.018-45Д	136
ПЭ-ЕЗР70-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР90-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 90: - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.018-108Д	137



Окончание таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР91-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 91: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.018-109Д	138
ПЭ-ЕЗР92-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 92: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.018-110Д	139
ПЭ-ЕЗР94-3-1-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 94: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.018-111Д	140
Примечания 1 "М1", "М2", "М3", "М4", "М5", "М6" – многофункциональные программируемые дискретные выходы. 2 Все конфигурации по умолчанию содержат в своем составе: - бесконтактный реверсивный тиристорный пускатель; - абсолютный бесконтактный цифровой датчик положения; - электронный цифровой датчик момента; - два дисплея: графический жидкокристаллический и символьный LED; - изолированный отсек с клеммной колодкой для подключения кабелей питания и управления; - пульт местного управления (ПМУ) с местными кнопками для управления и настройки с трехпозиционным селектором (переключателем) "МЕСТ – 0 (настройка-выключено) – ДИСТ" с фиксацией во всех трех положениях; - два внутренних гальванически развязанных нестабилизированных источника питания = 24 В, 150 мА для питания внешних цепей; - батарея автономного питания для индикации положения (момента или усилия) при отсутствии основного питания на символьном LED дисплее; - узел контроля токов питающей сети; - терморегулируемый нагревательный элемент; - USB – интерфейс для настройки с помощью персонального компьютера (программное обеспечение "Конфигуратор"); - архив событий (журнал работы и неисправностей, полное время работы, количество пусков, значения крутящего момента, токов и др.).			





* При наличии датчика температуры.

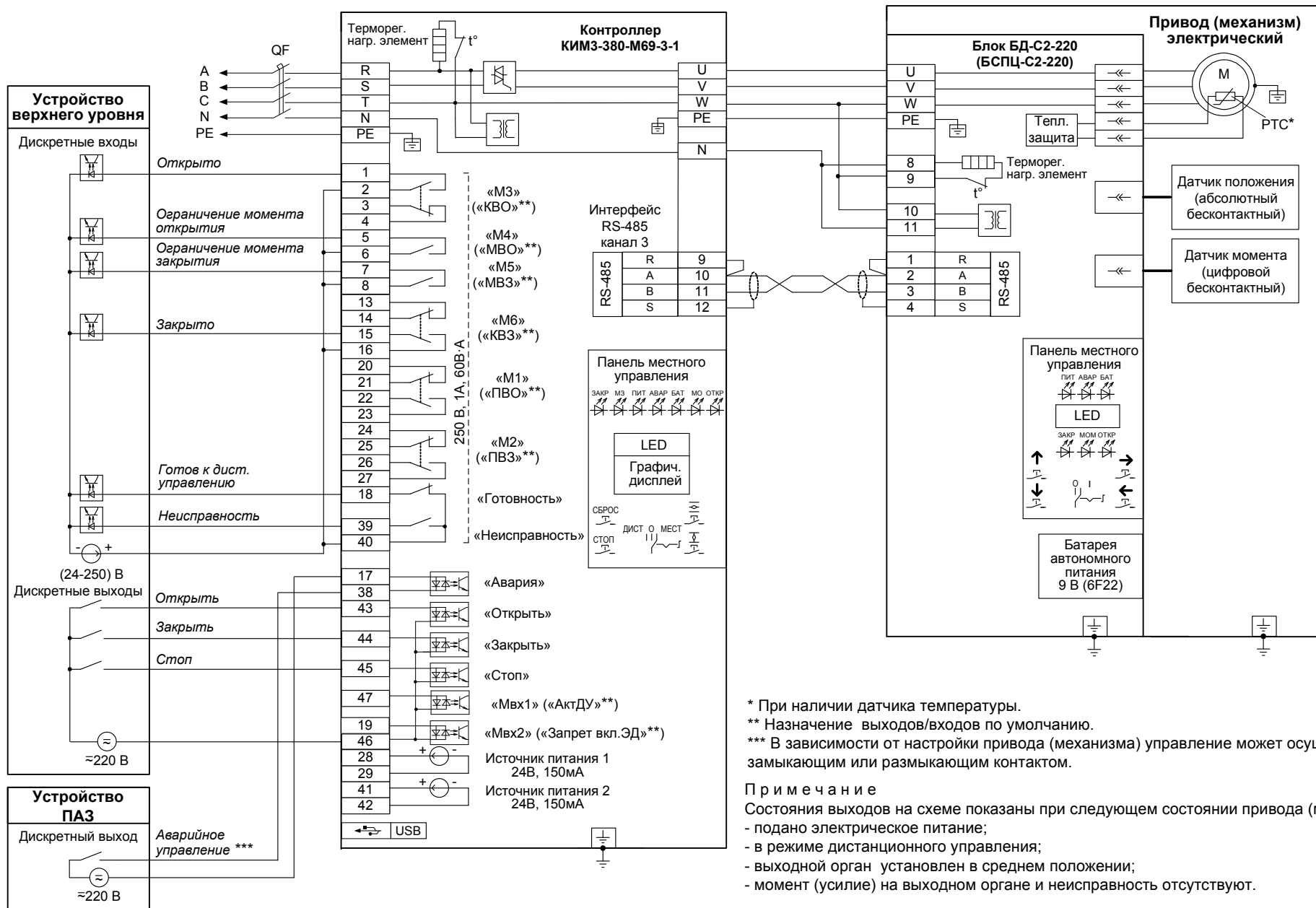
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

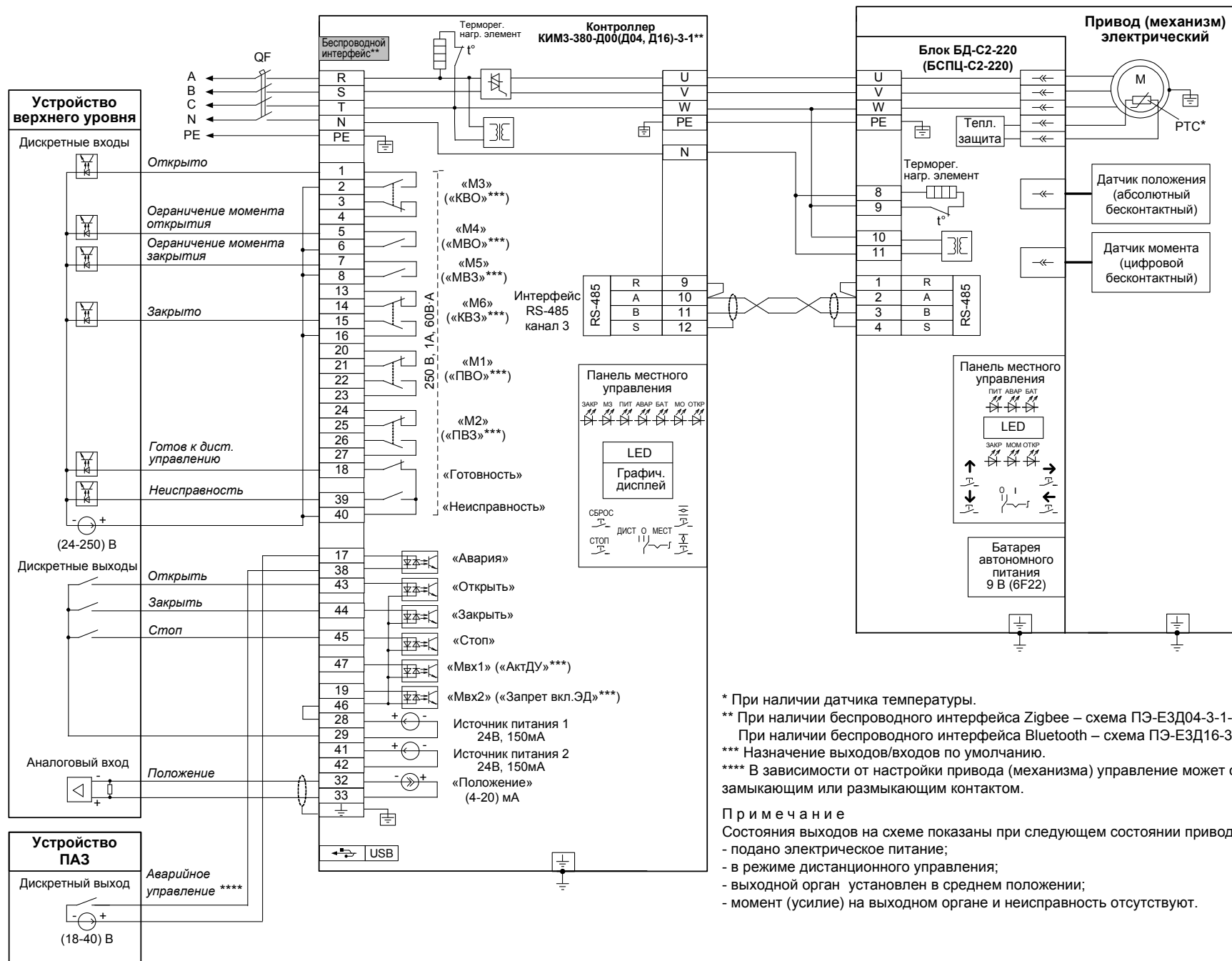
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗД04-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД16-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

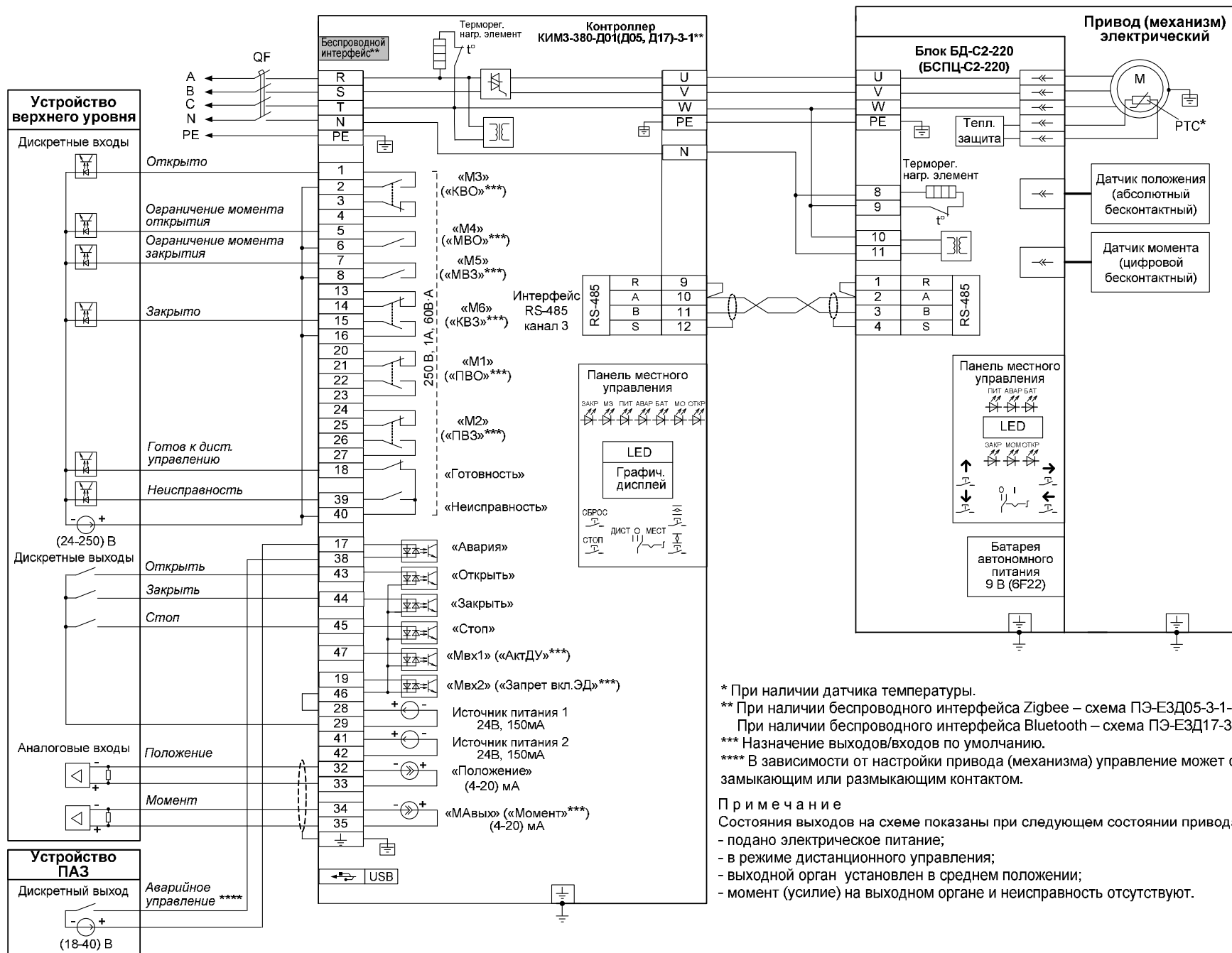
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗД05-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД17-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

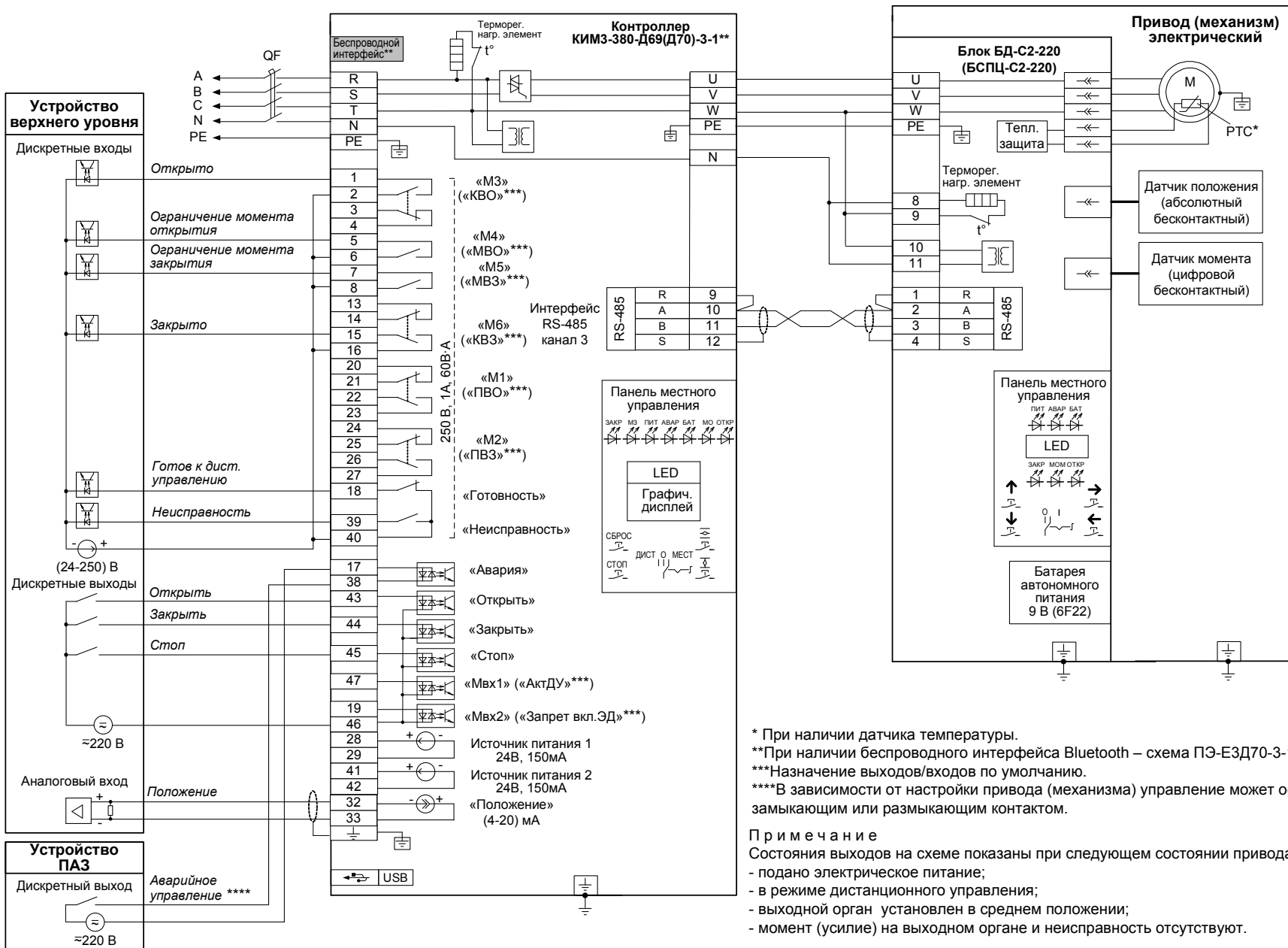
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

**При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД70-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

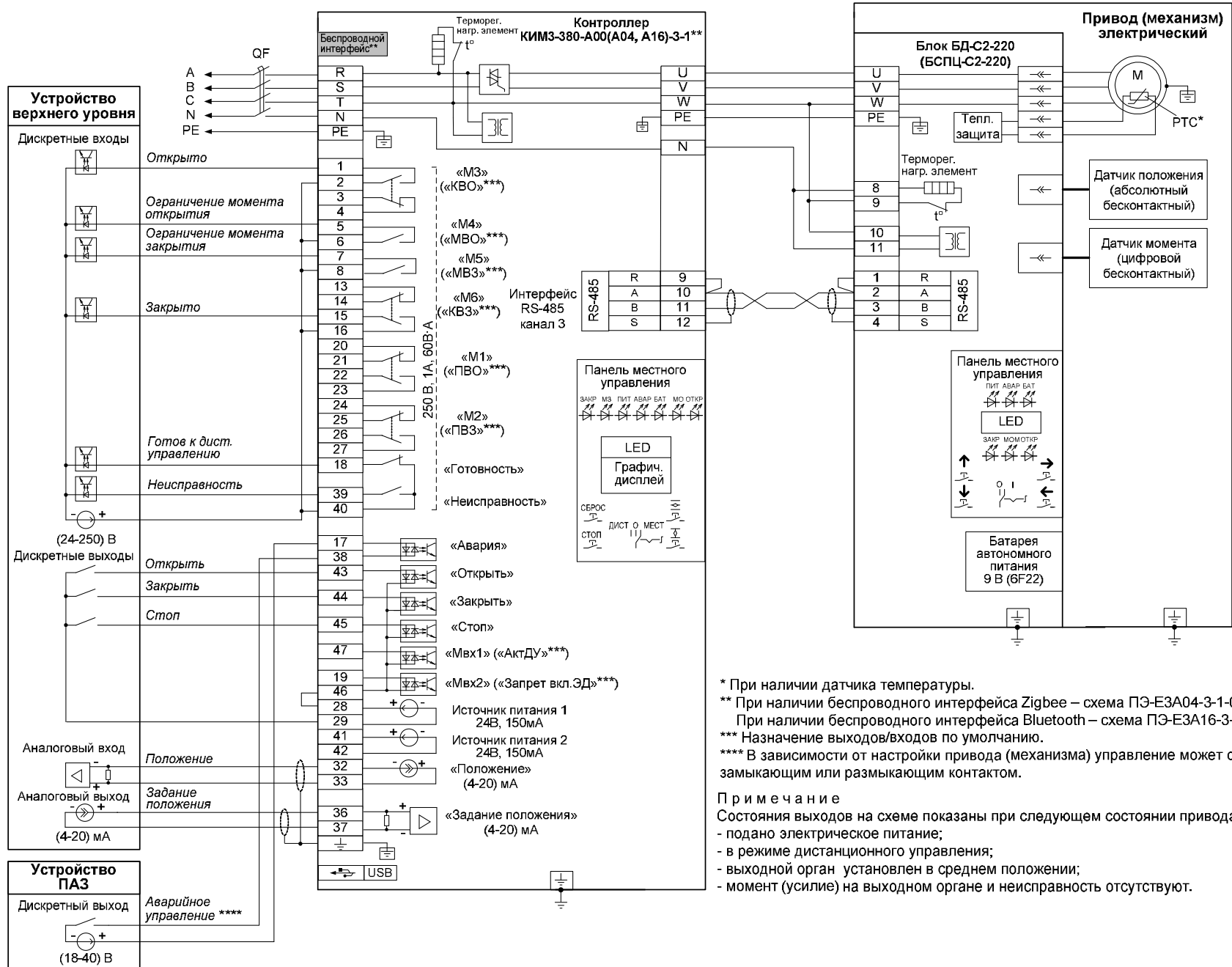
***Назначение выходов/входов по умолчанию.

****В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗАО4-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗАО16-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

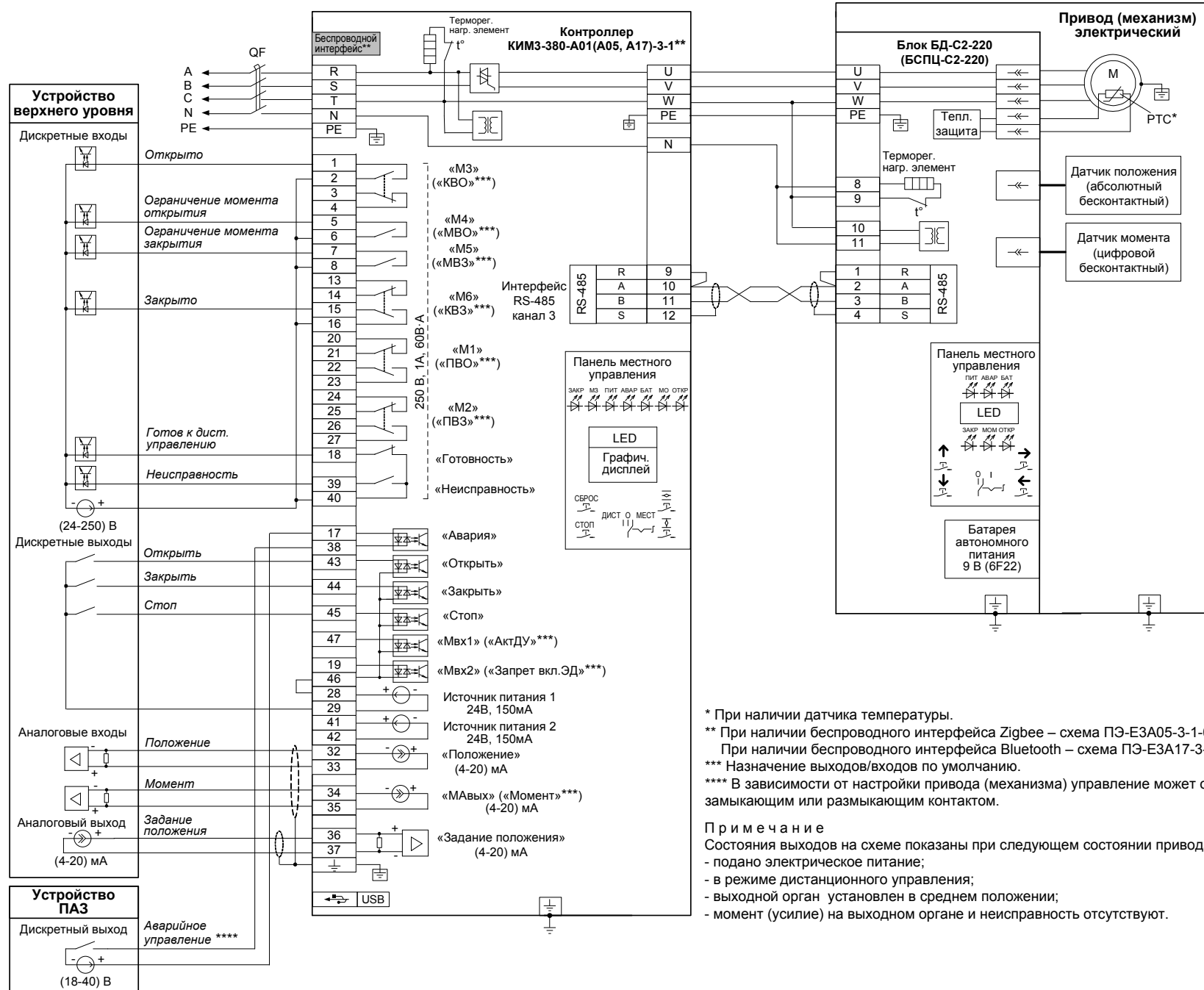
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А05-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А17-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

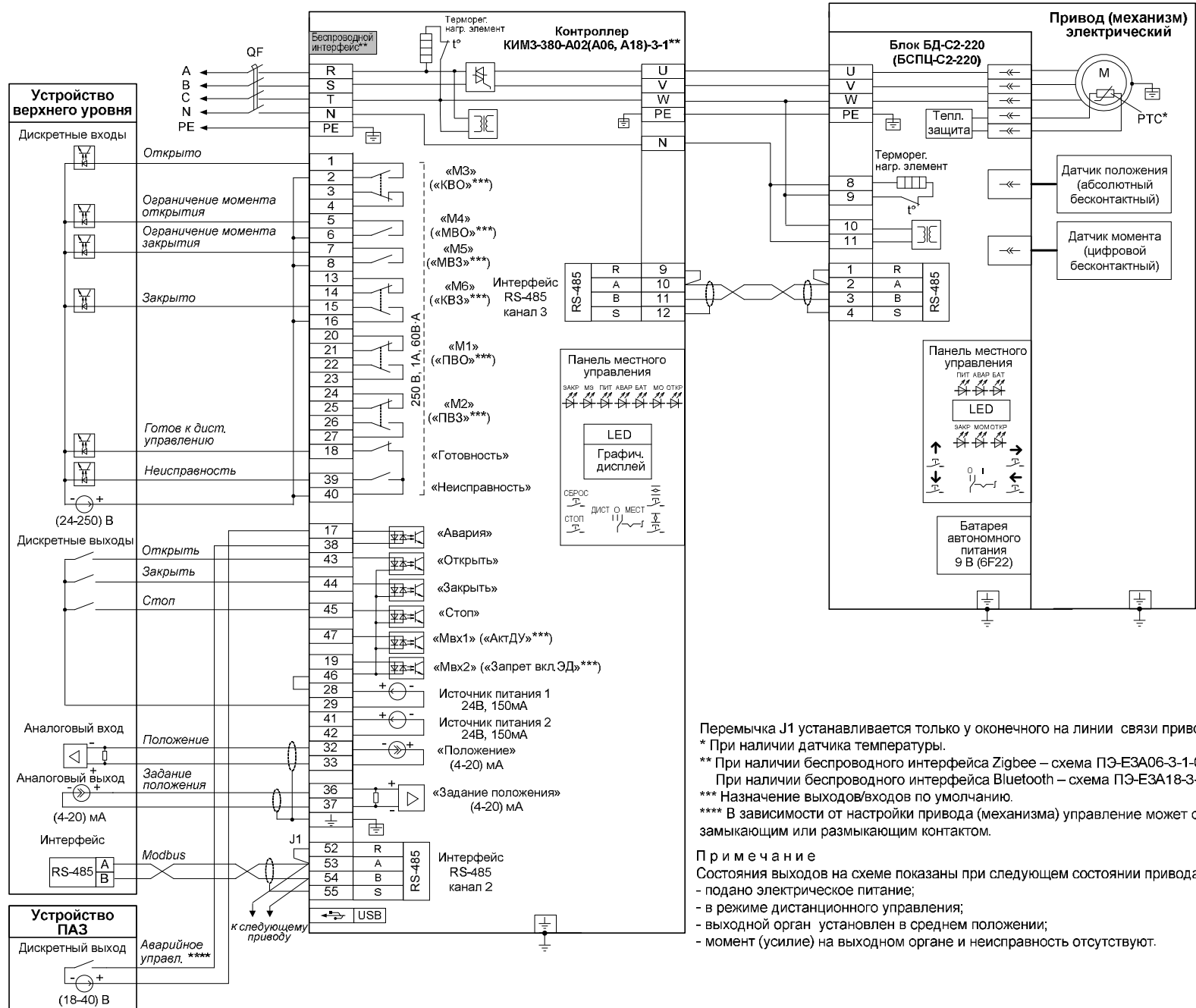
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А06-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А18-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

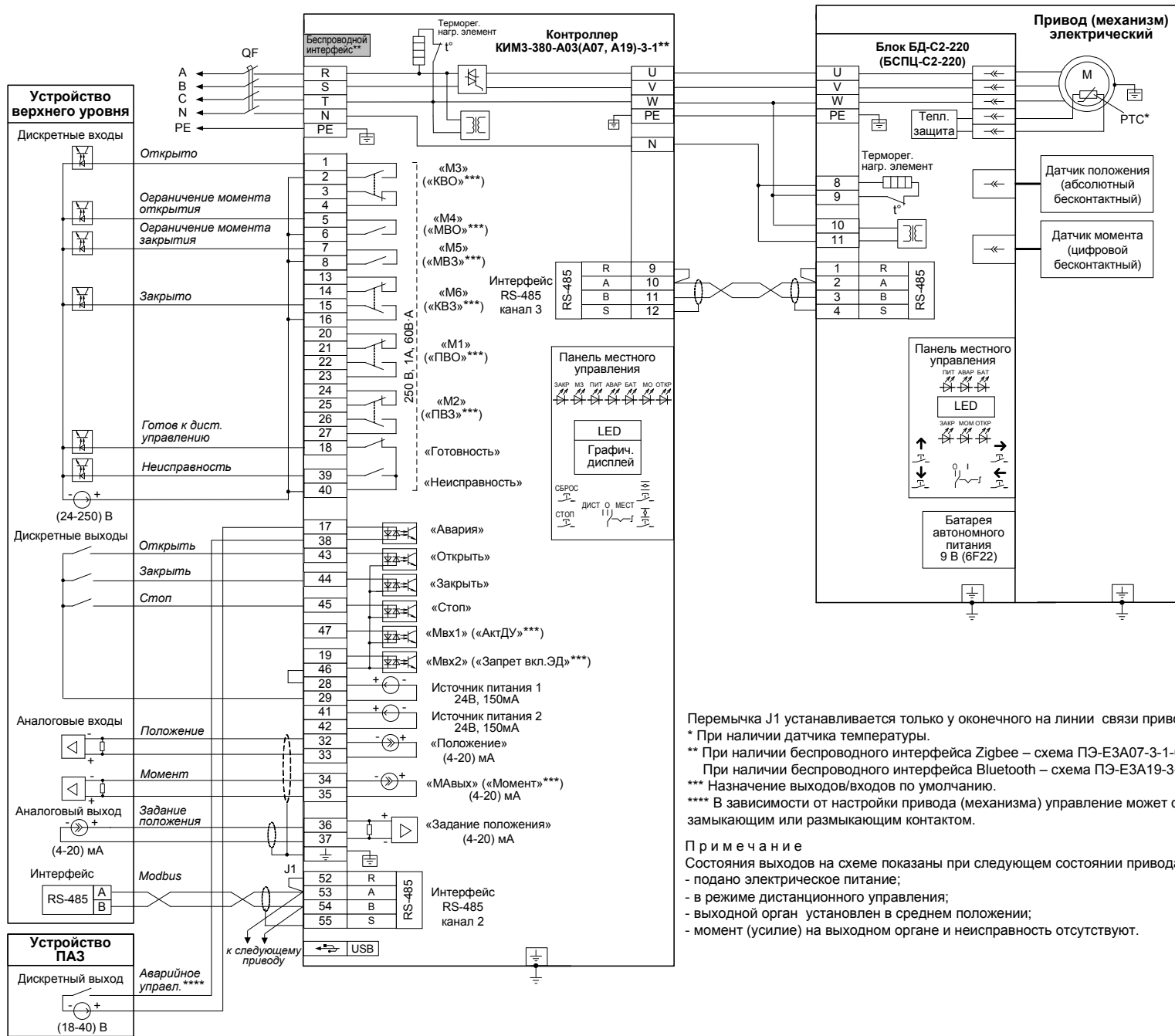
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А07-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А19-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

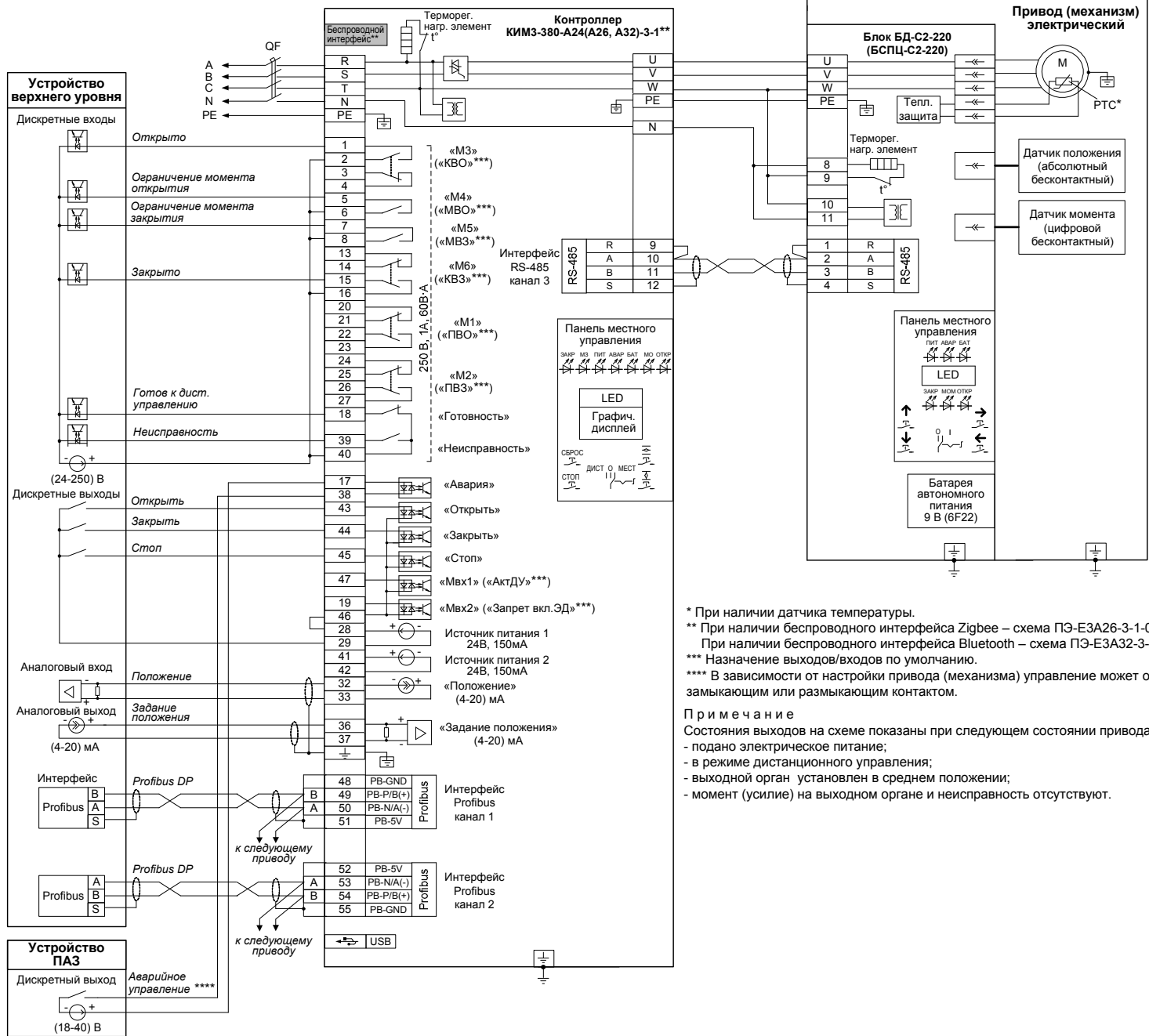
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А26-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А32-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

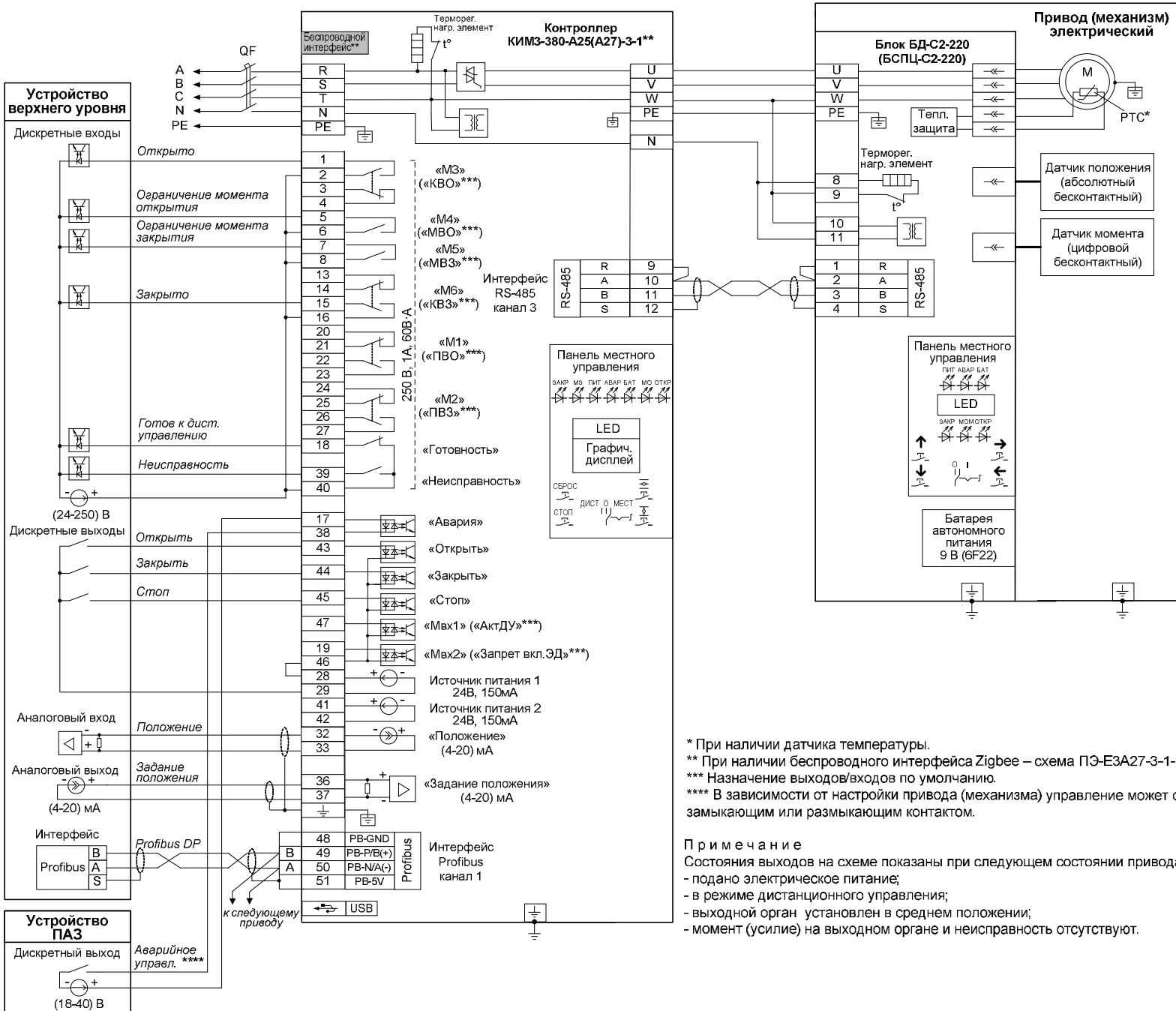
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А27-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

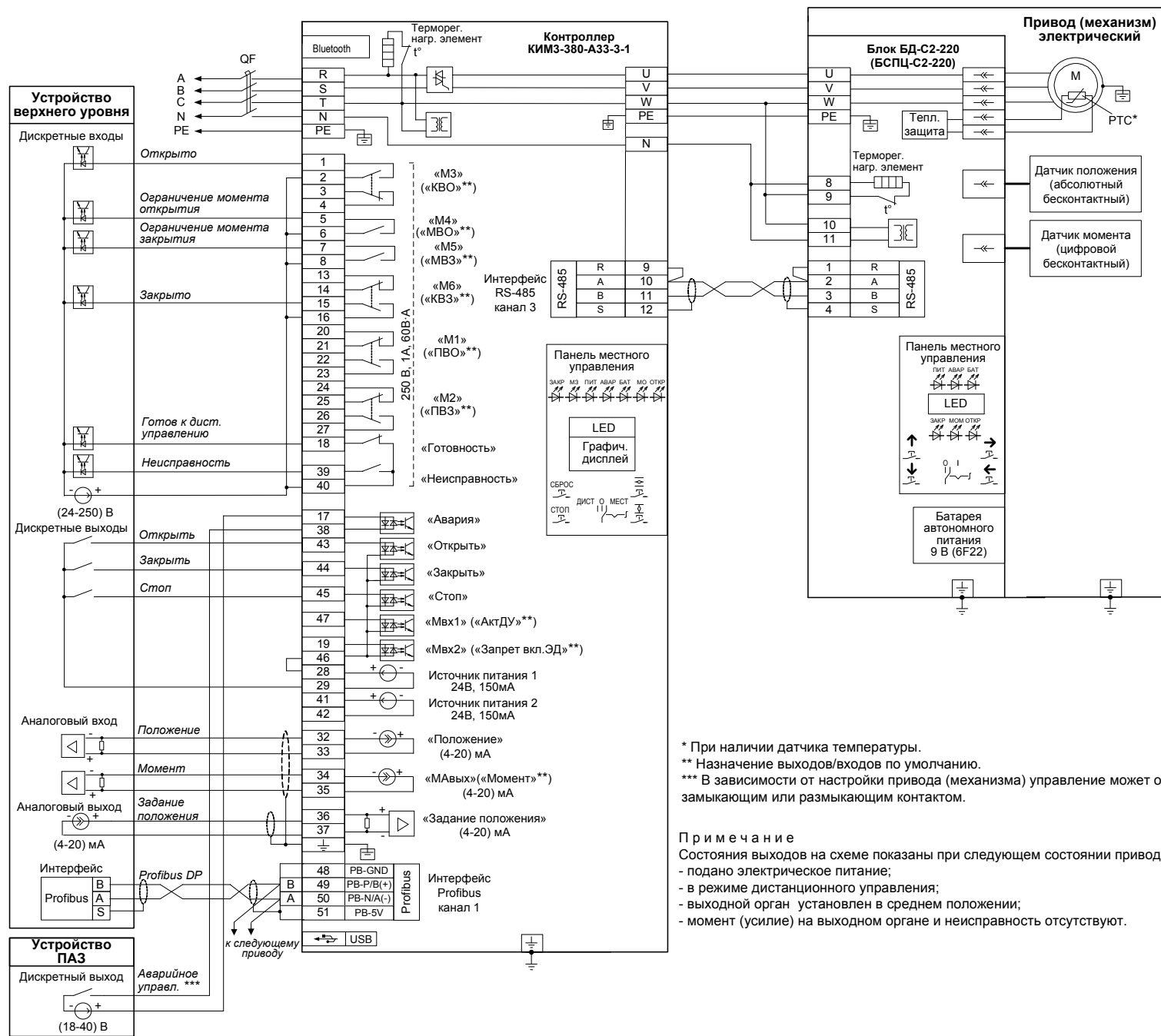
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

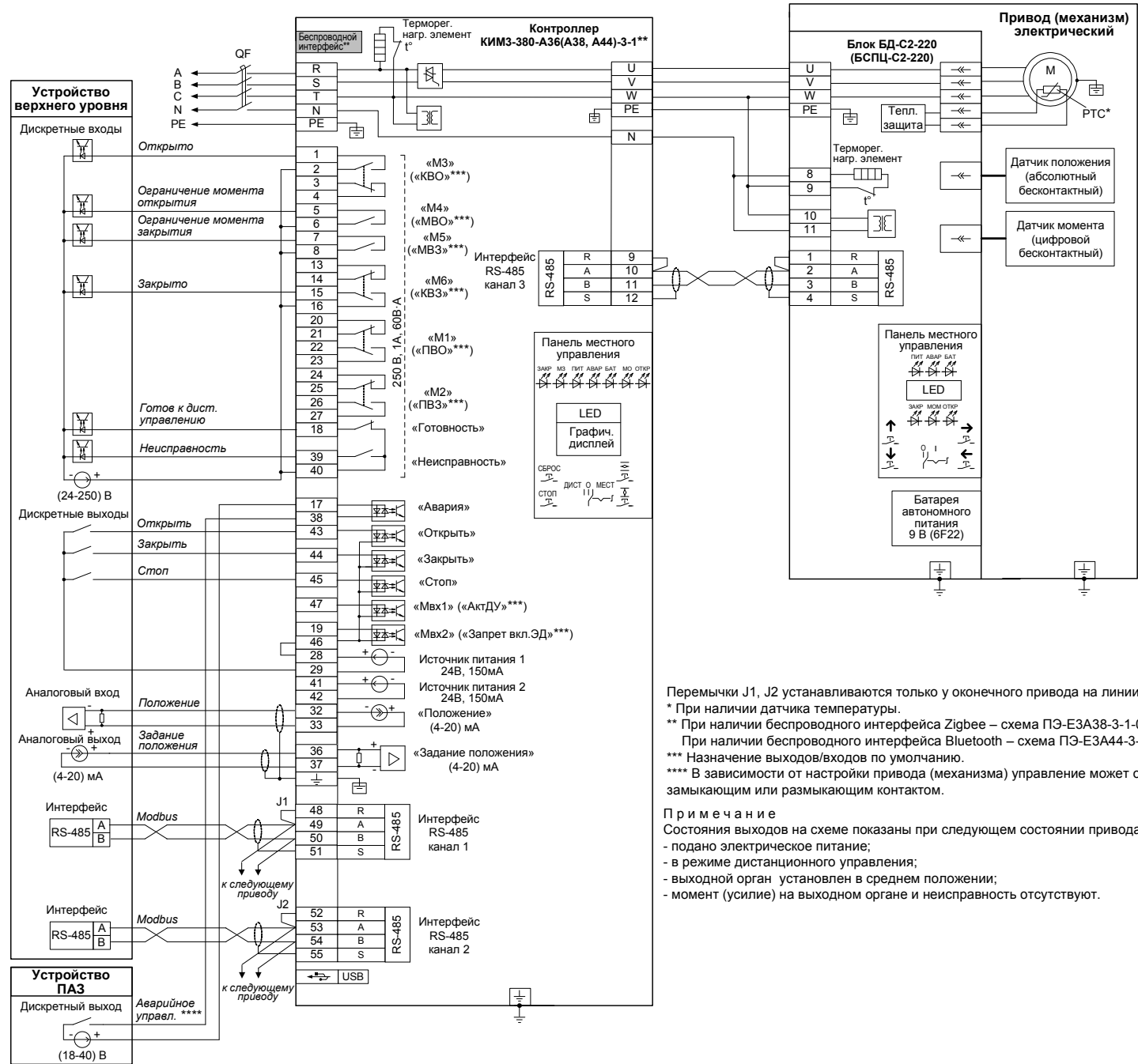
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А38-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А44-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

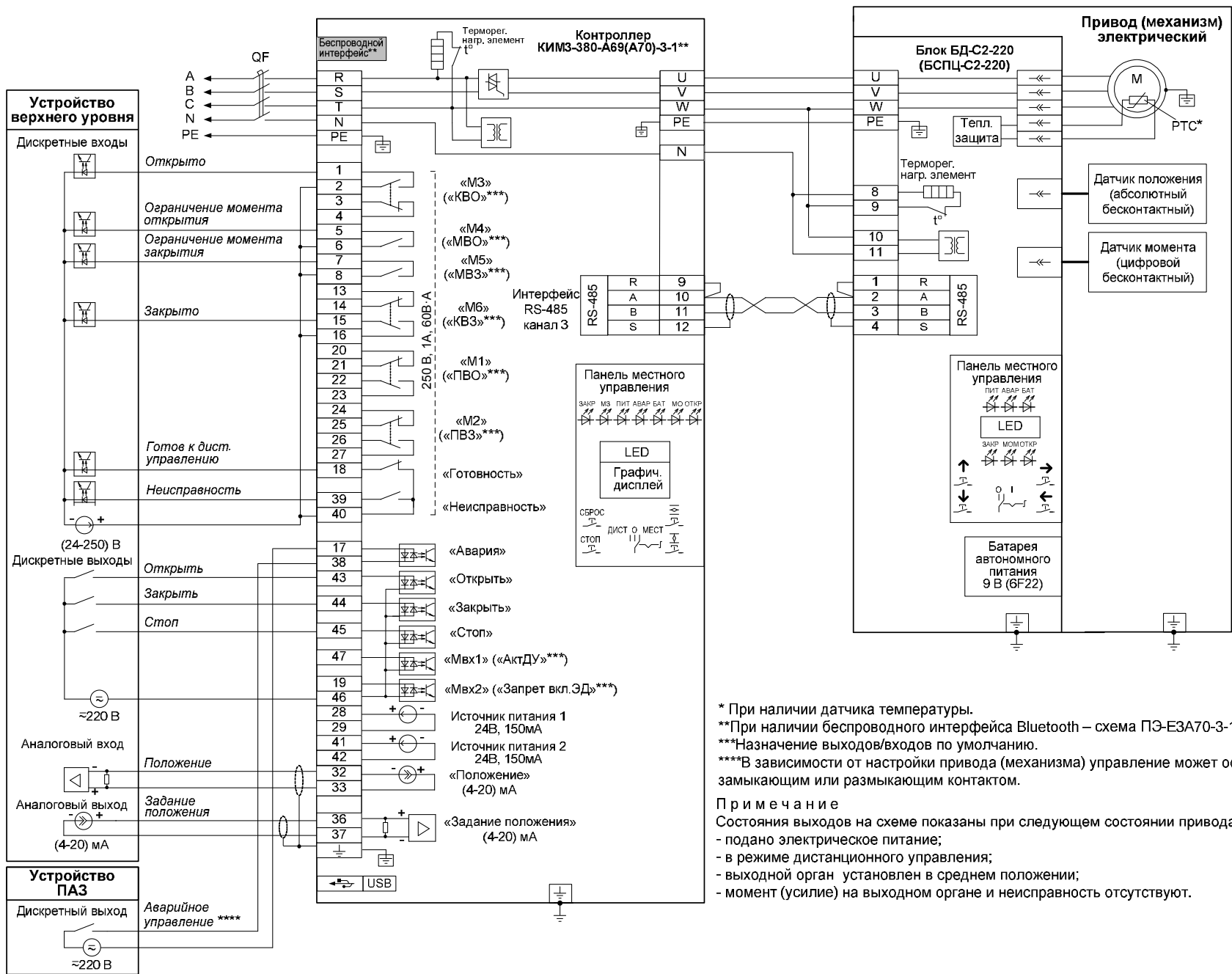
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

**При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А70-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

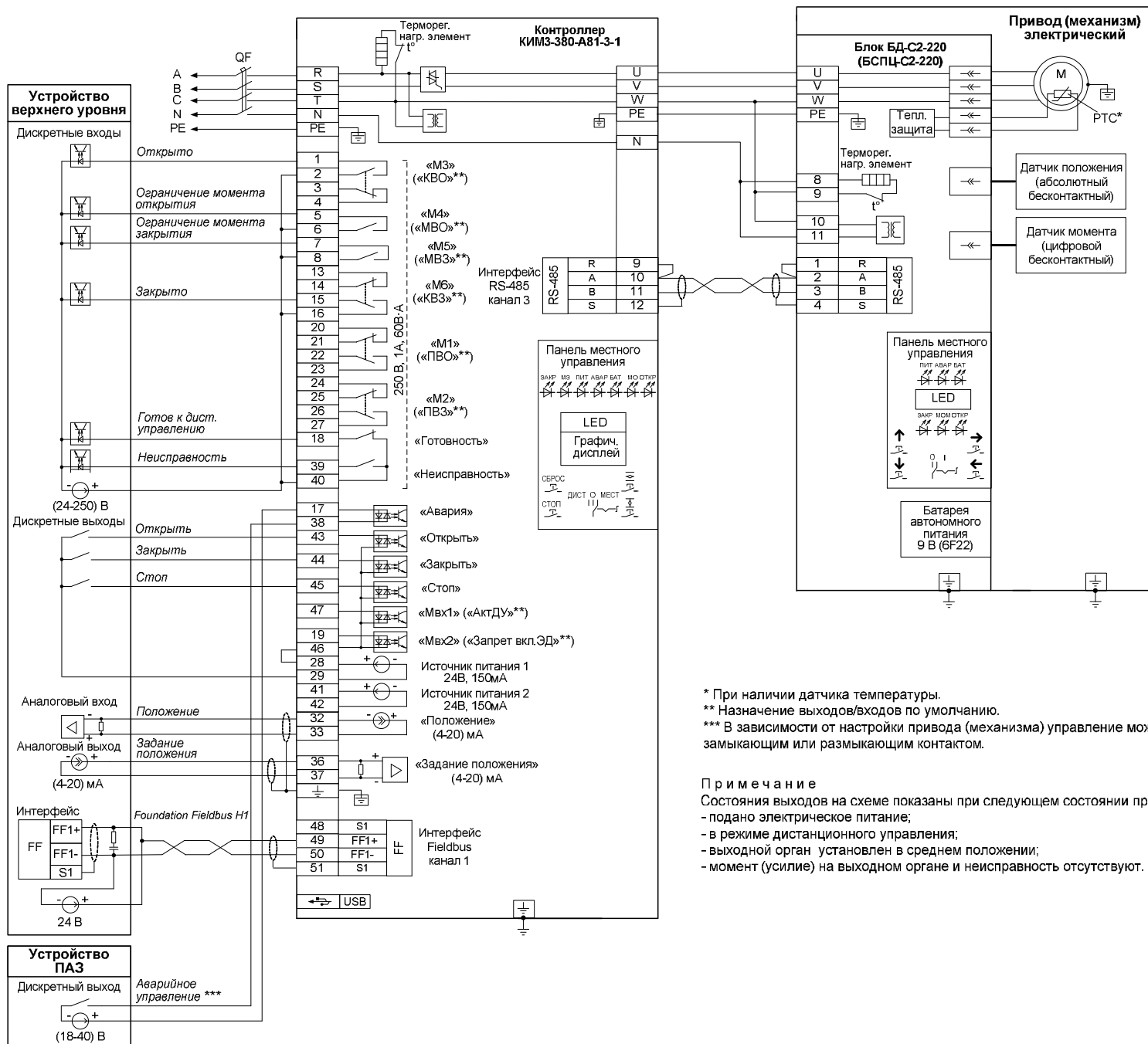
***Назначение выходов/входов по умолчанию.

****В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

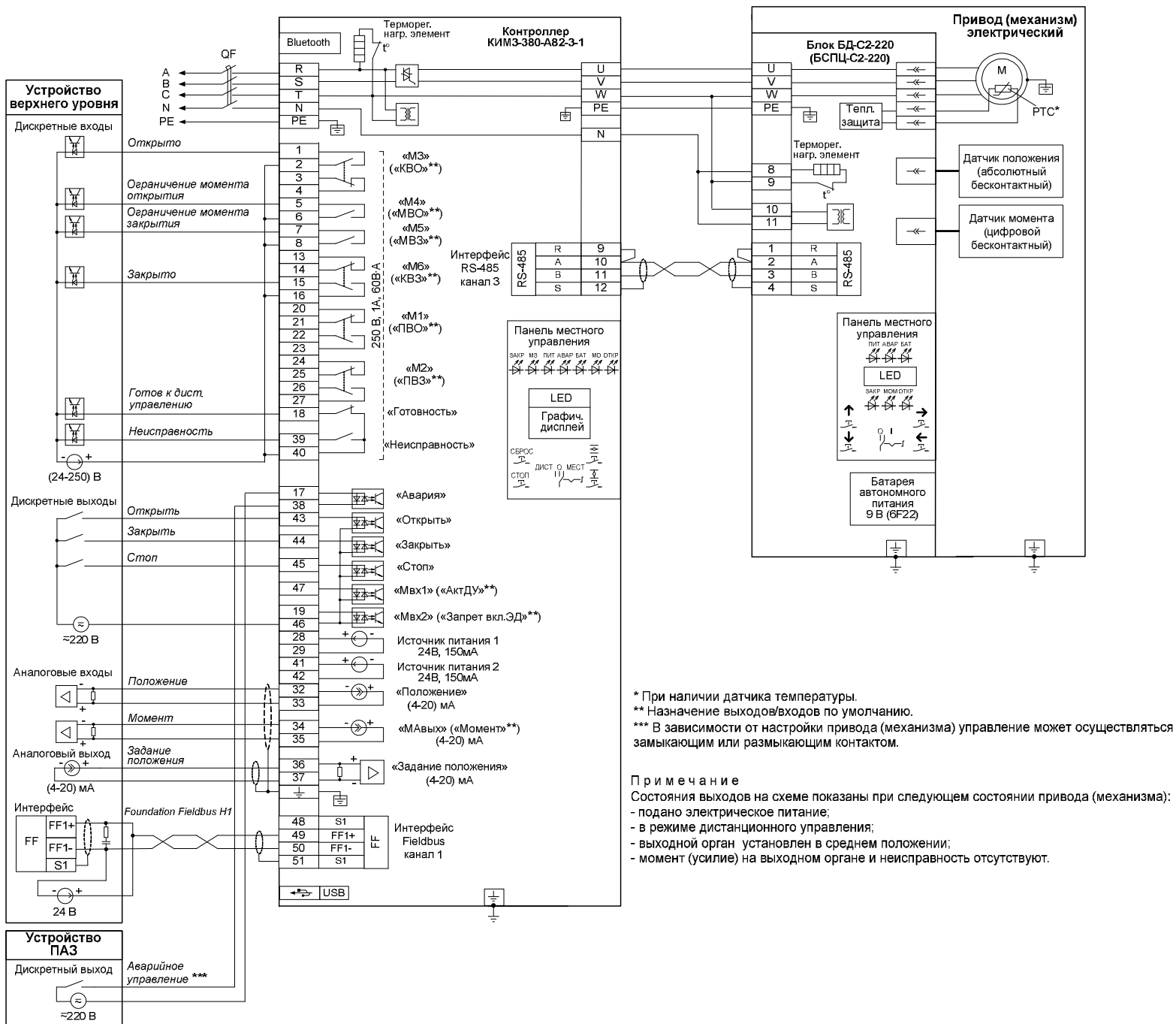
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

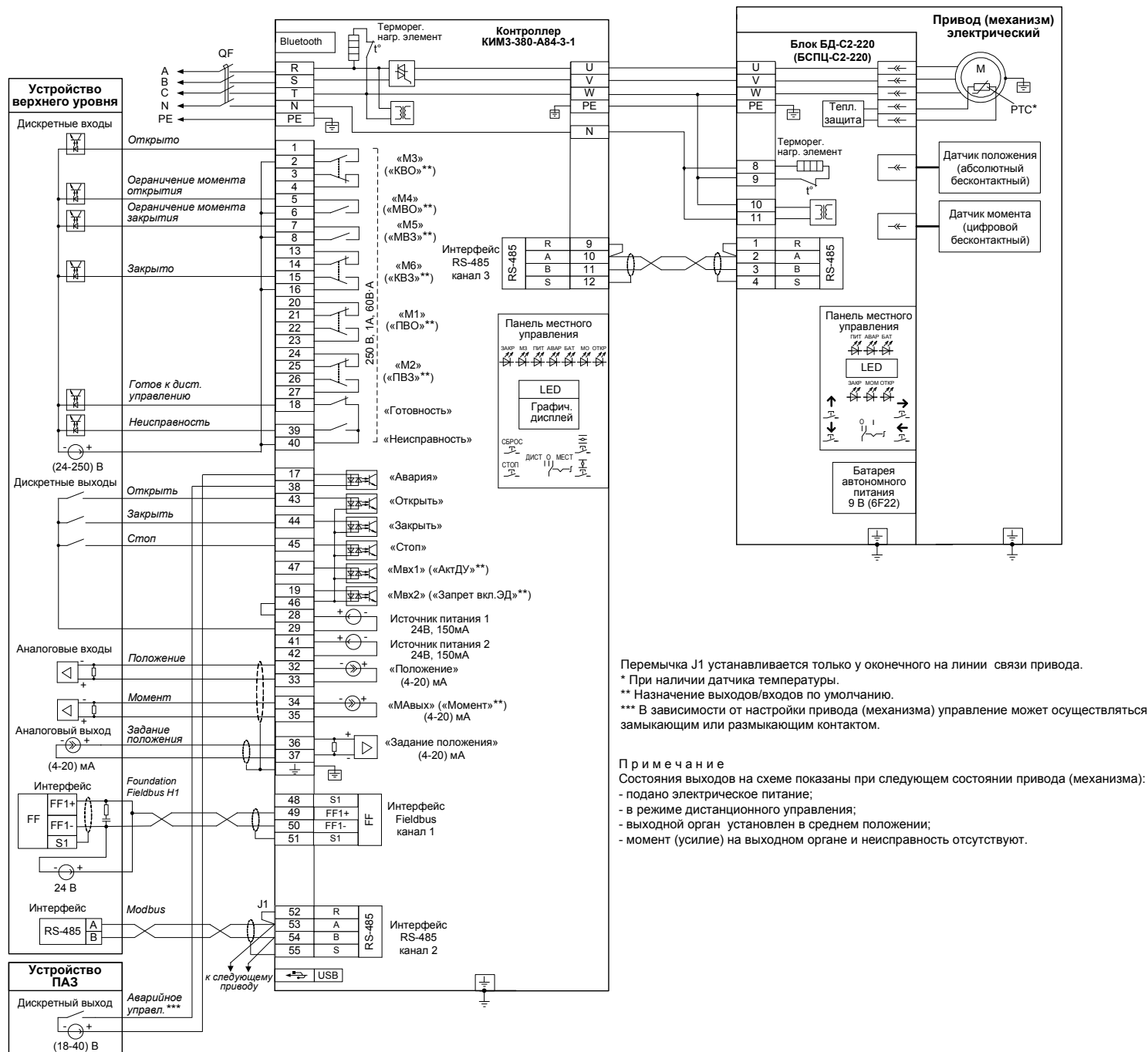
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.
 ** Назначение выходов/входов по умолчанию.
 *** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

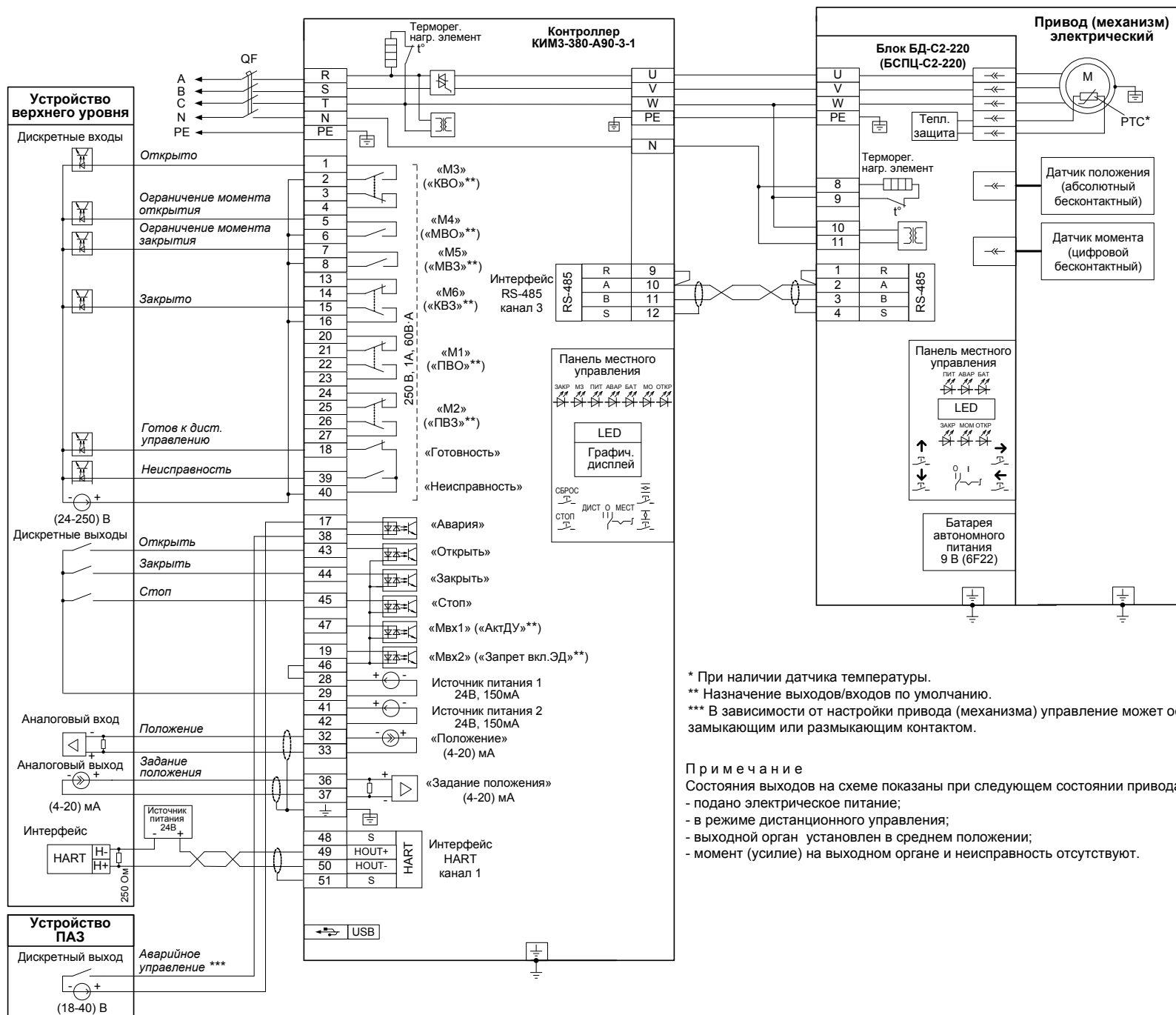
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

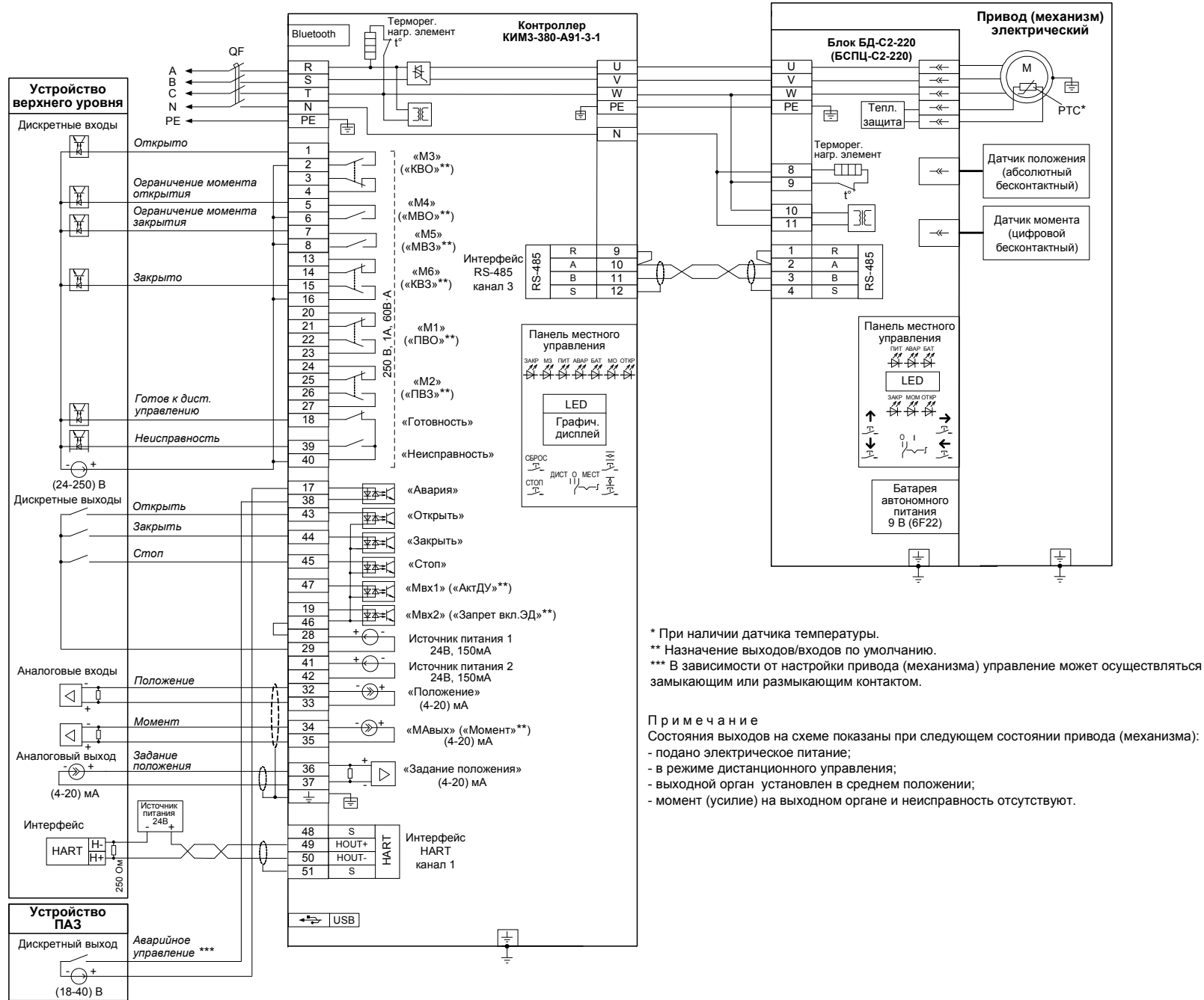
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

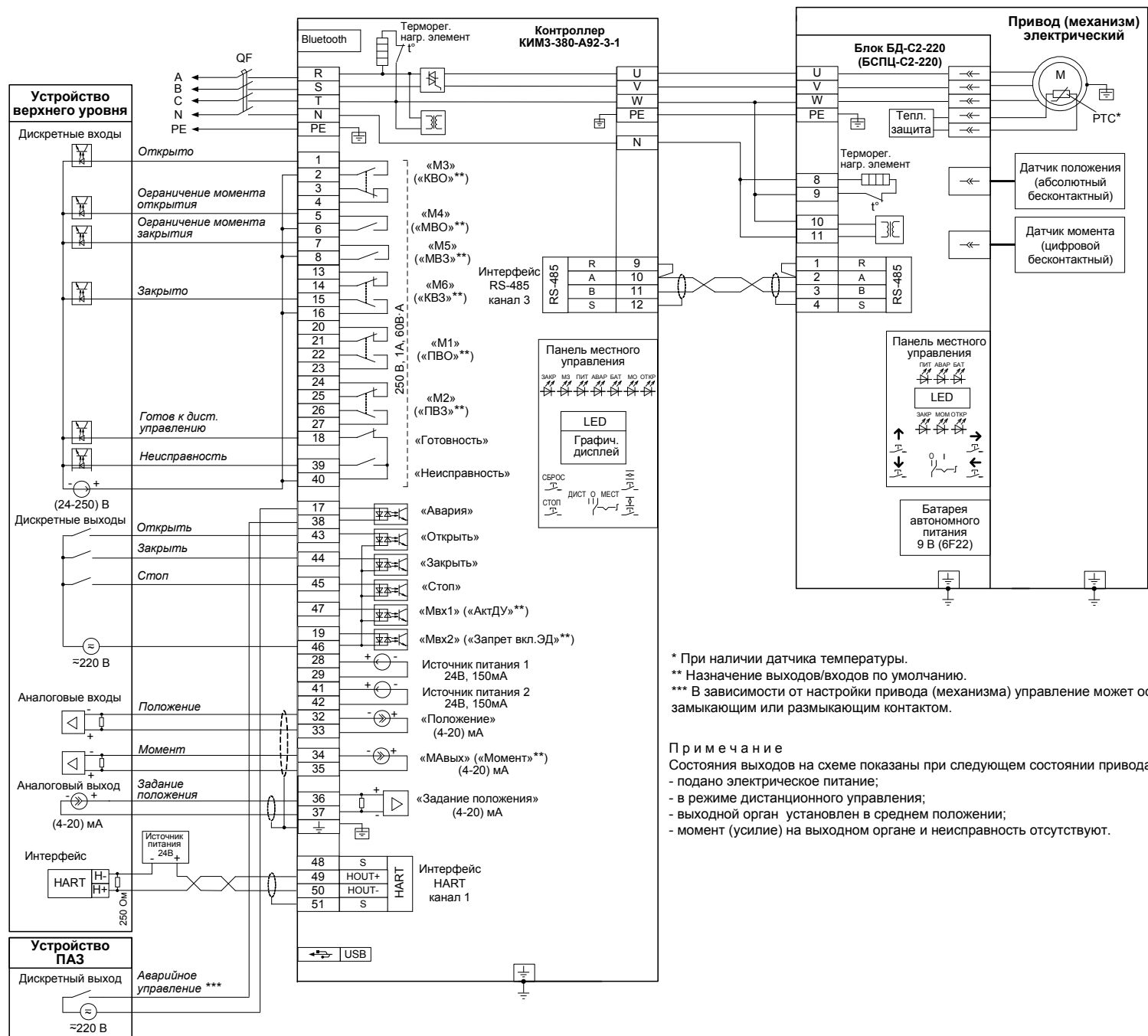
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

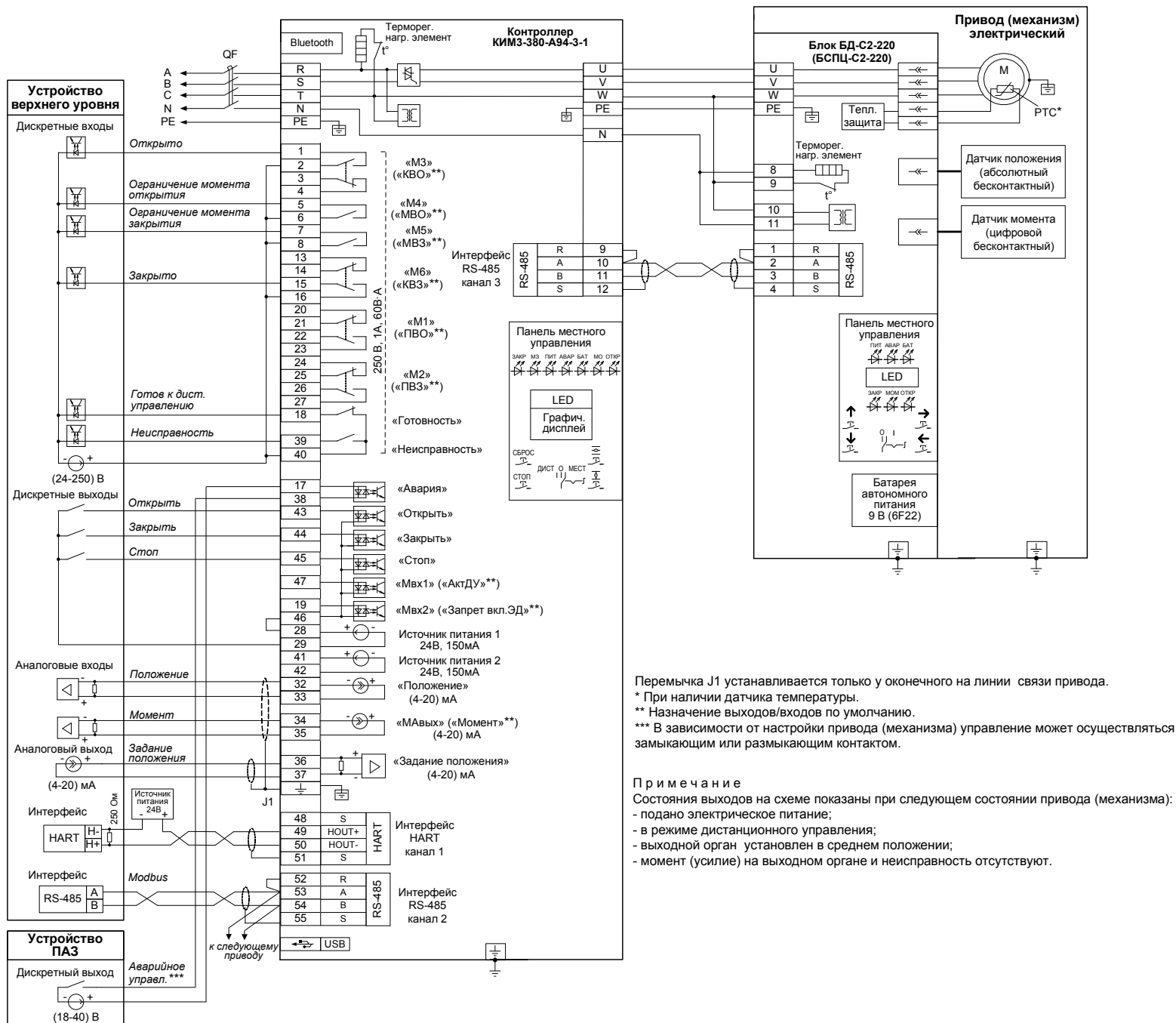
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

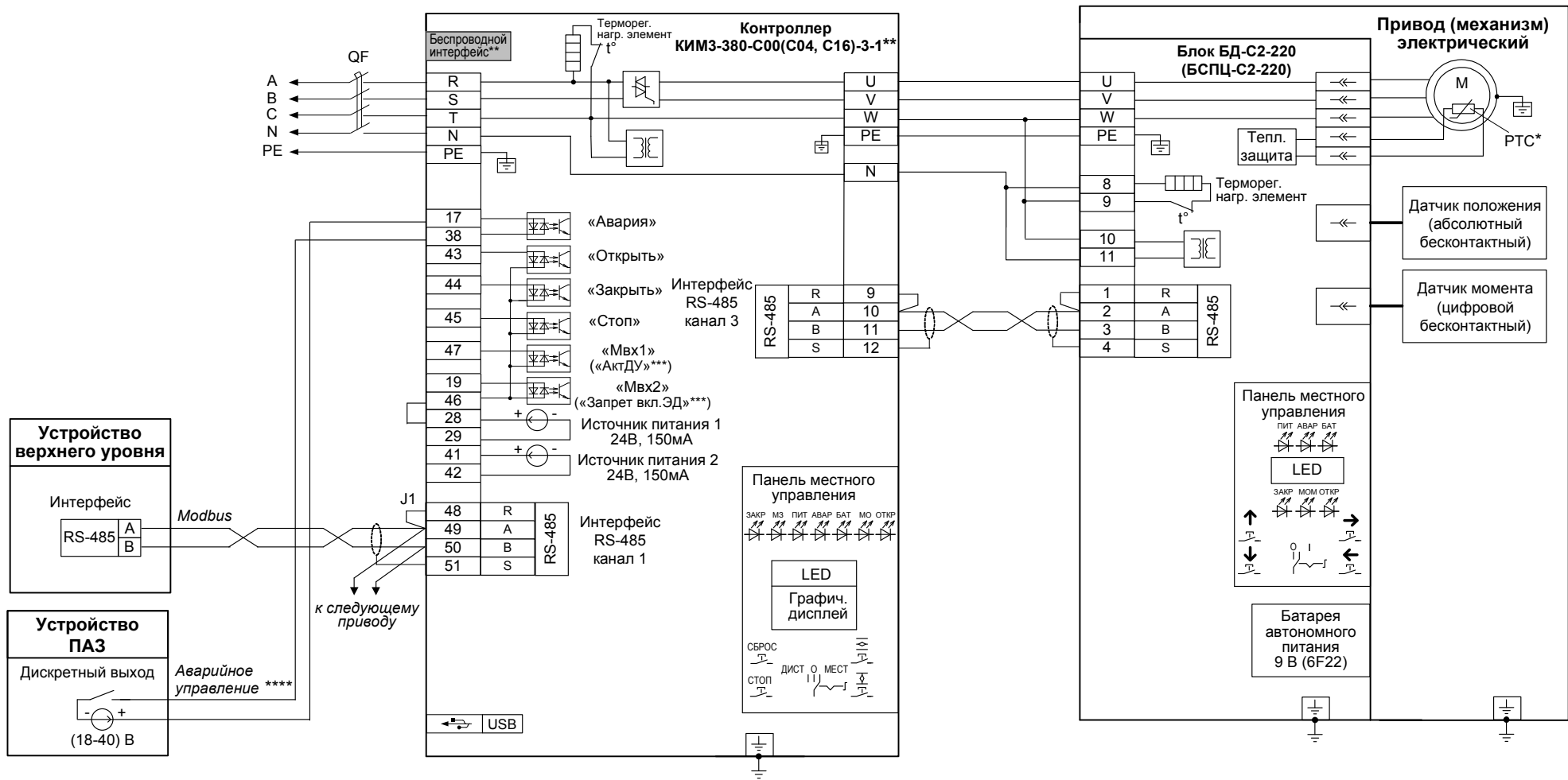
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

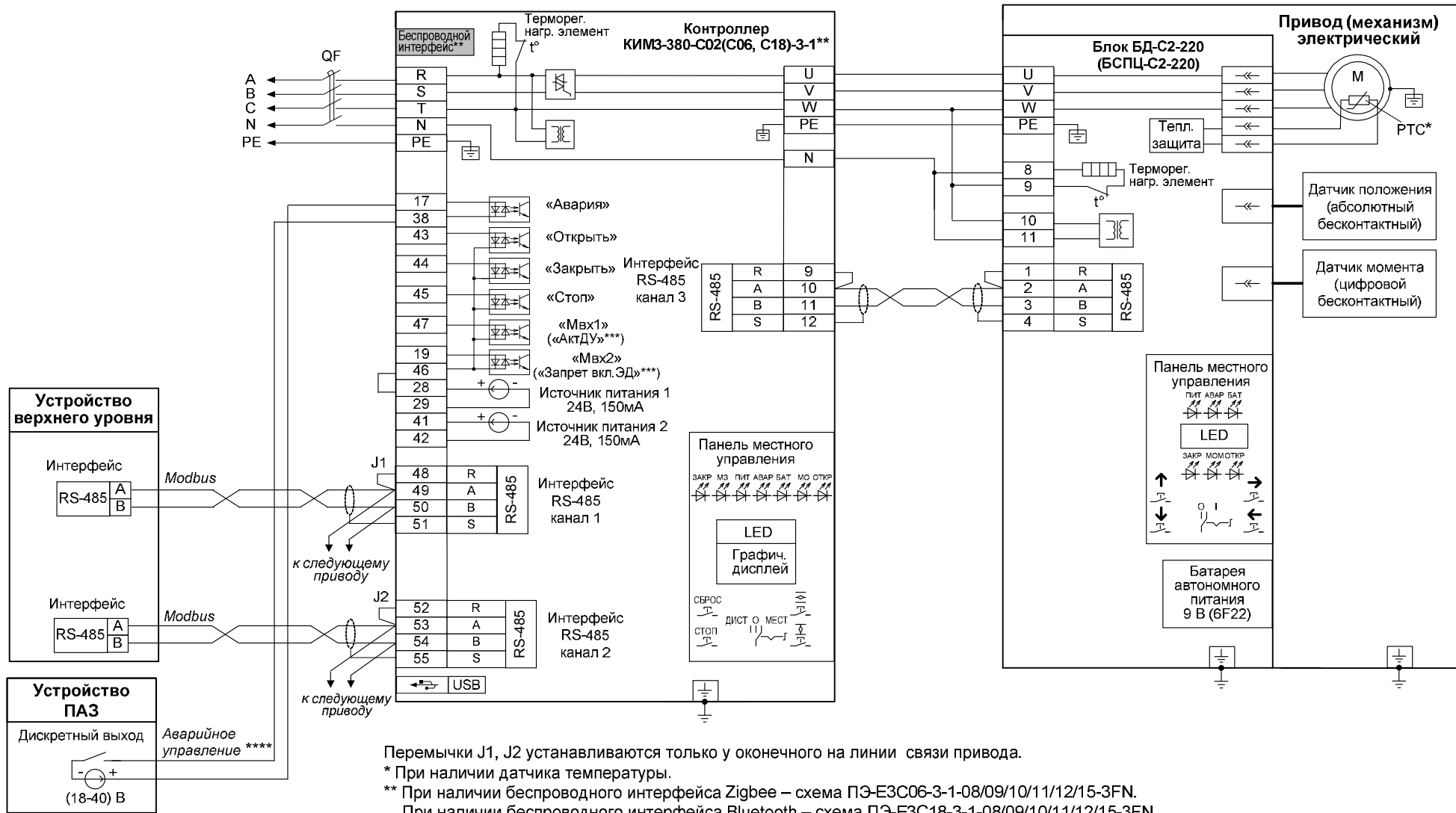
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС04-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС16-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного на линии связи привода.

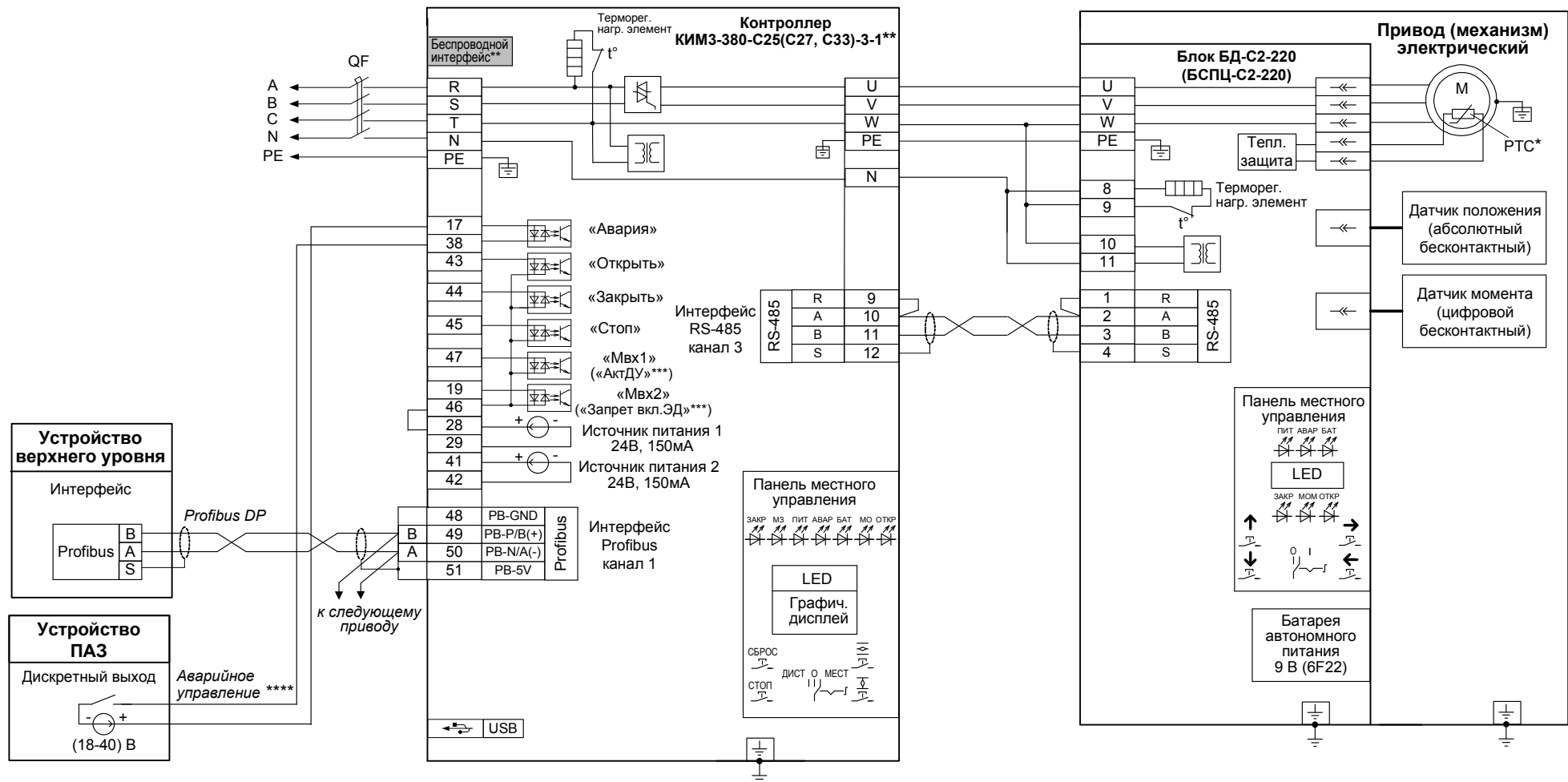
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС06-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС18-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



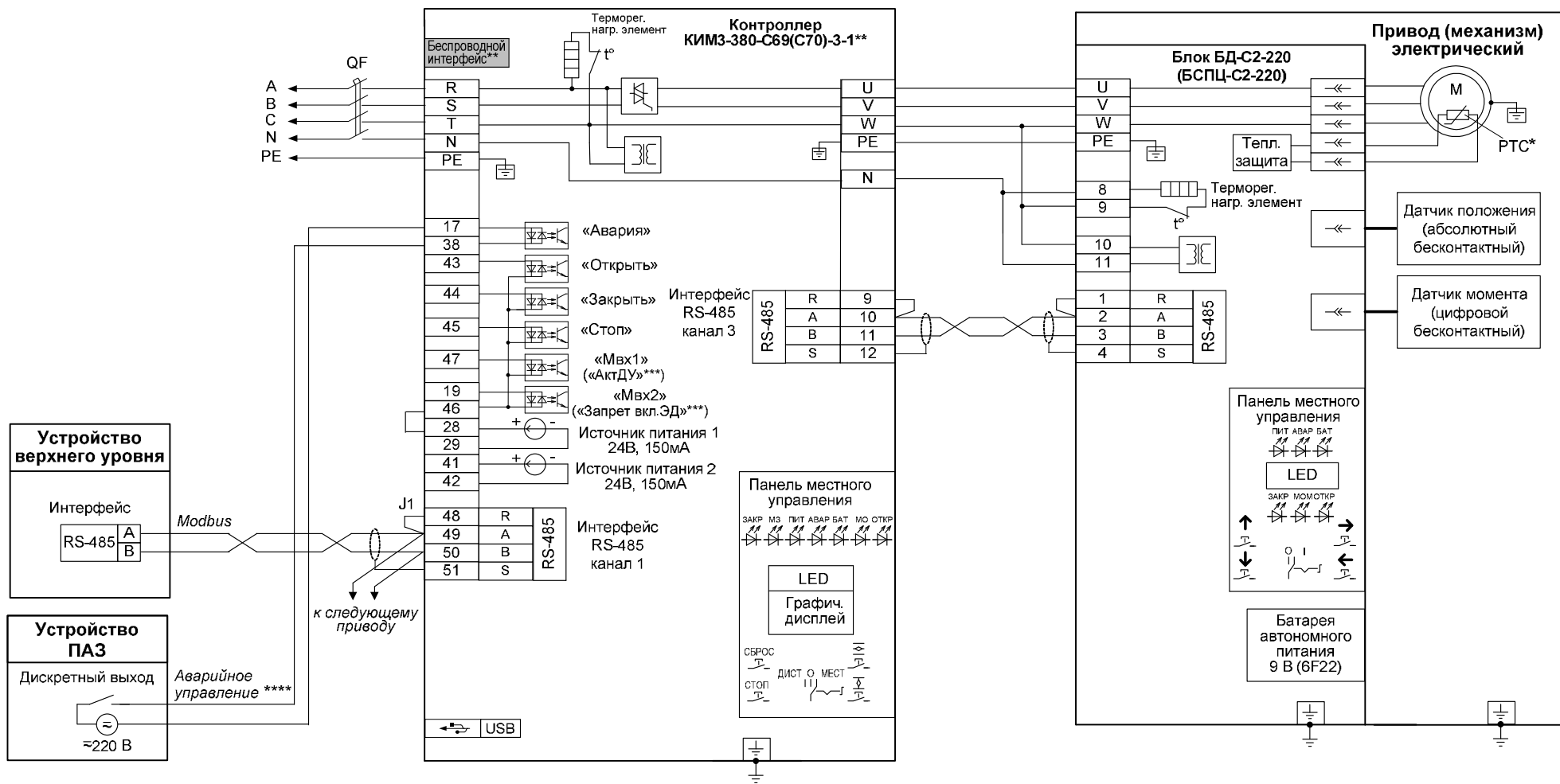
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3С27-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3С33-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



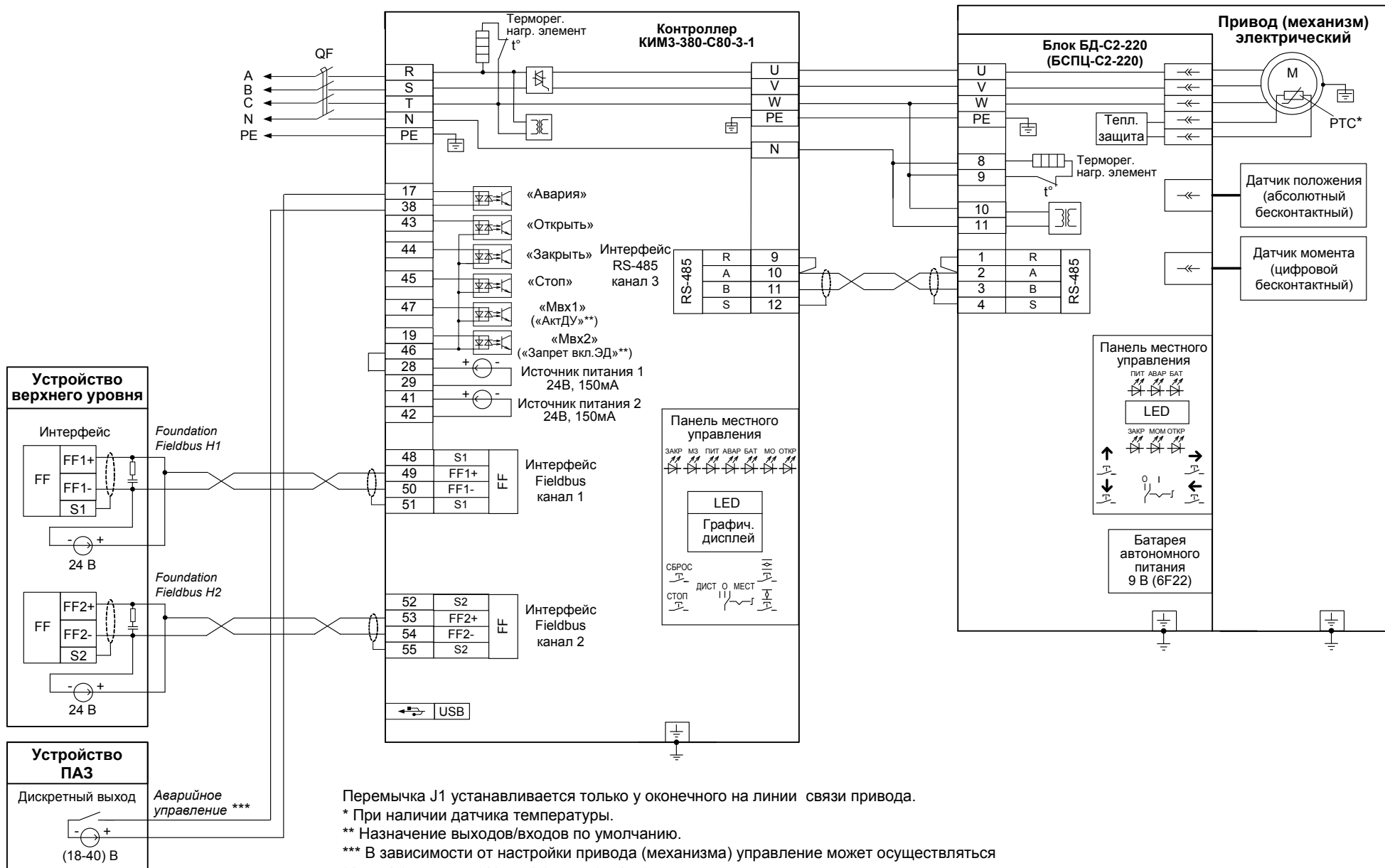
Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

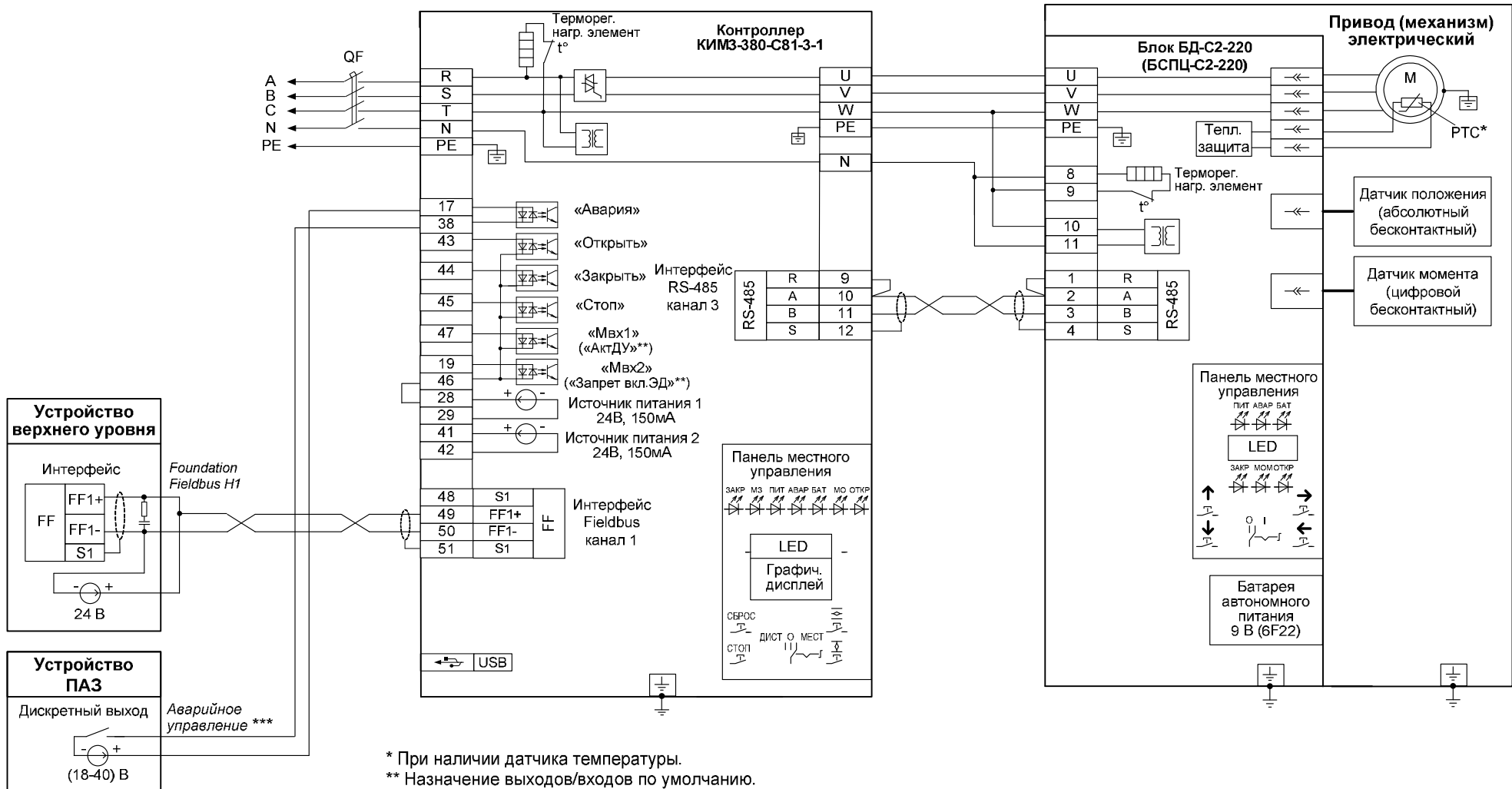
* При наличии датчика температуры.

**При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС70-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

***Назначение выходов/входов по умолчанию.

****В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

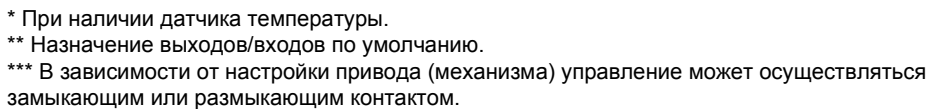


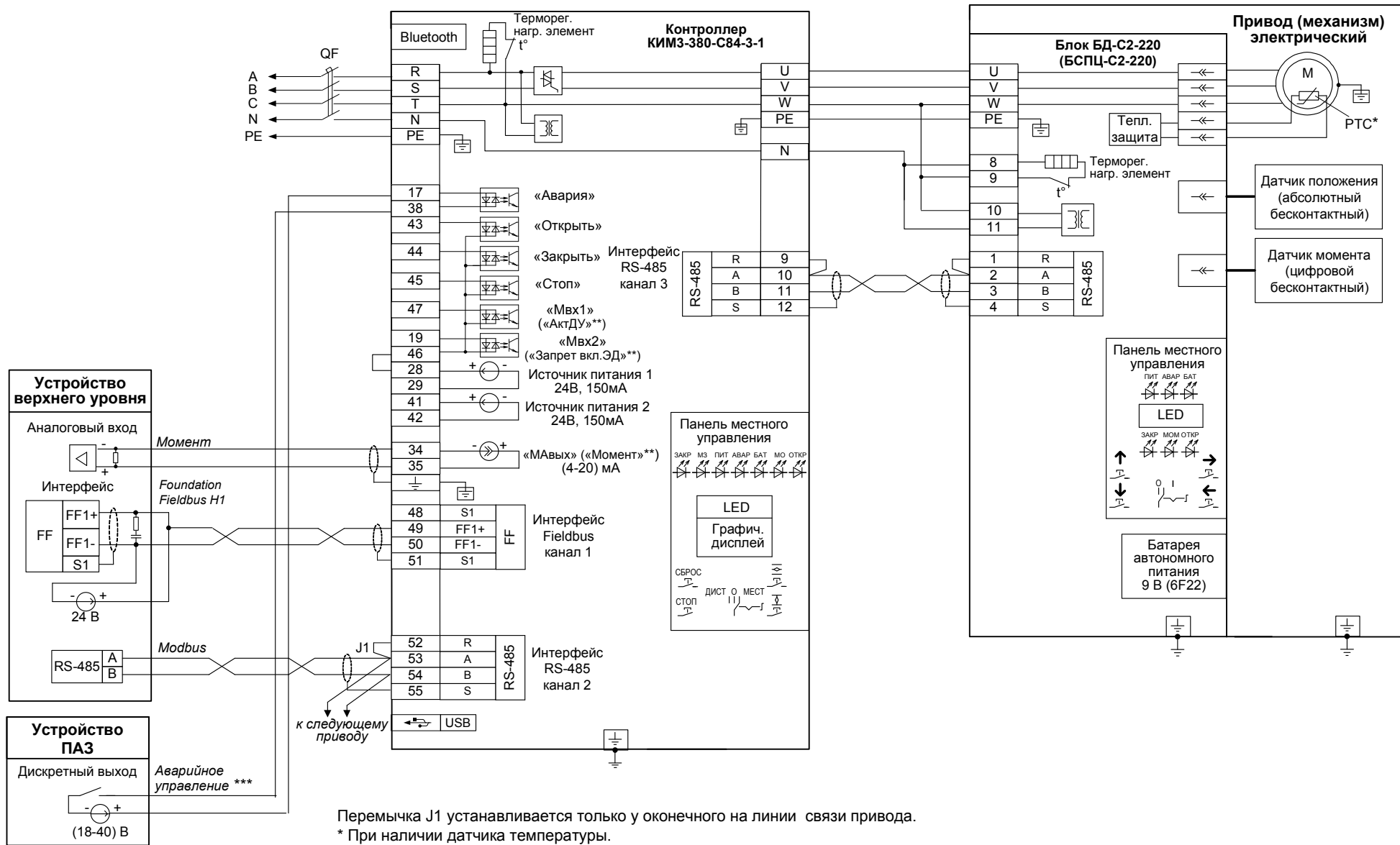


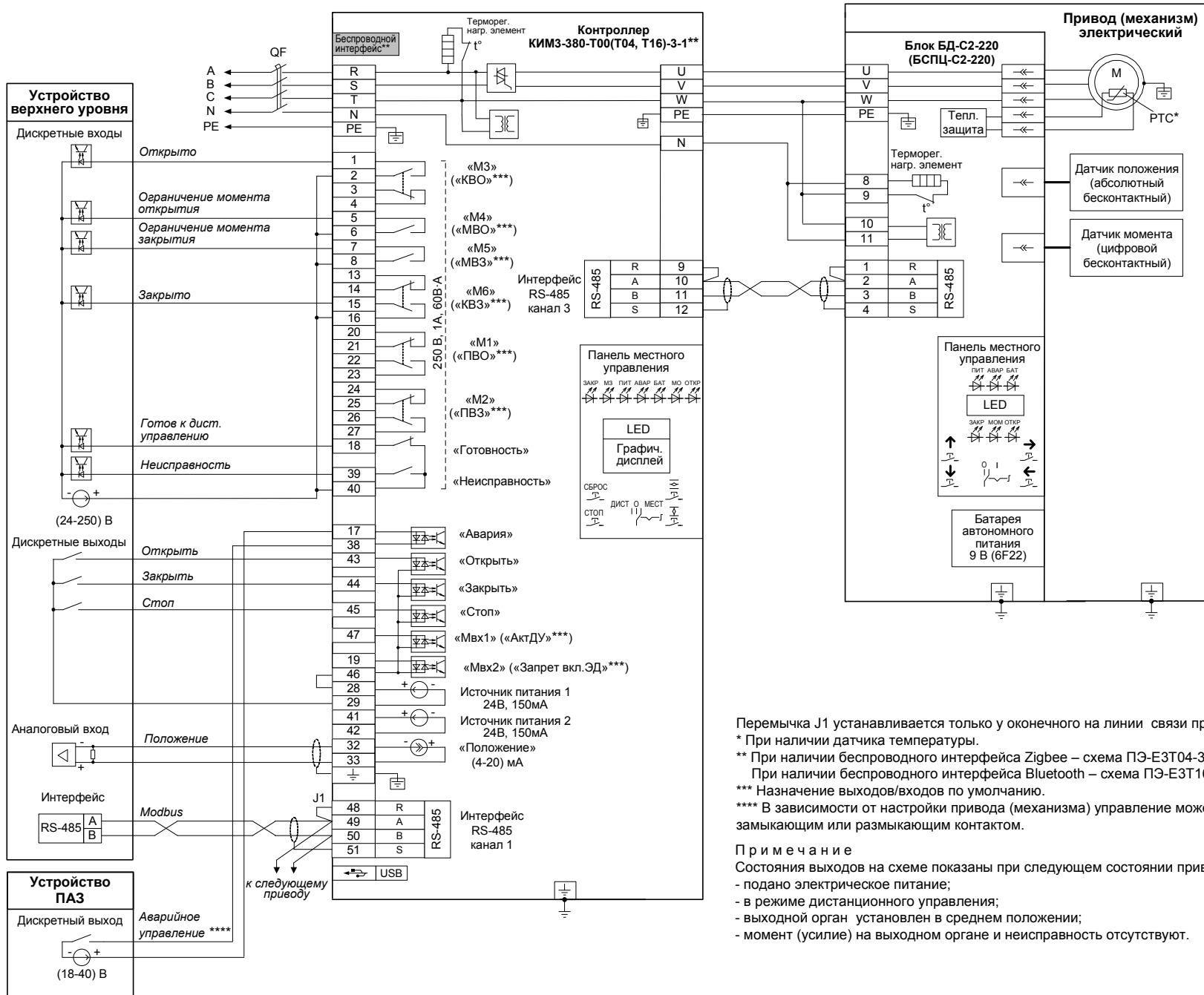
* При наличии датчика температуры.

** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.







Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т04-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т16-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

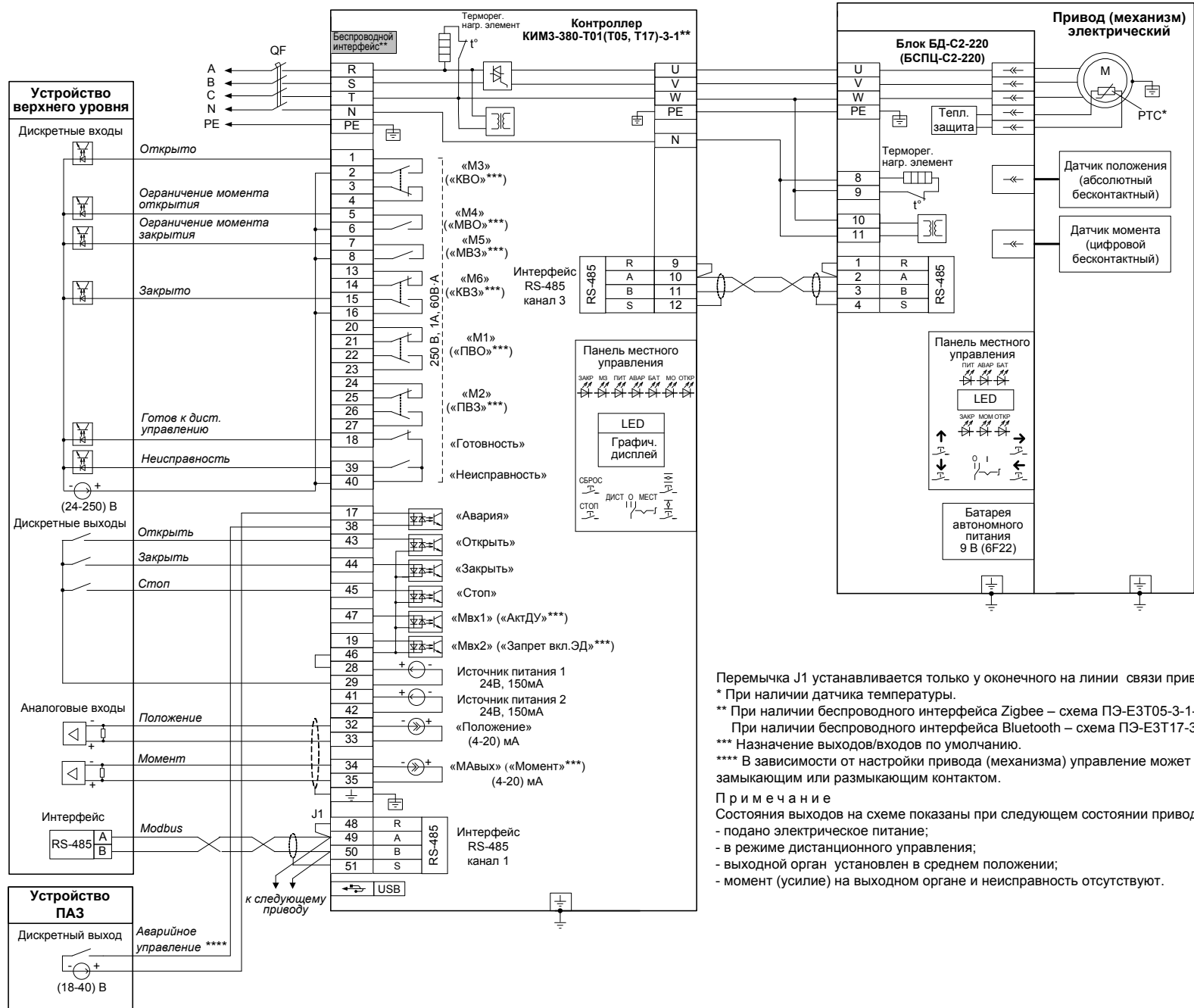
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗТ05-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗТ17-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

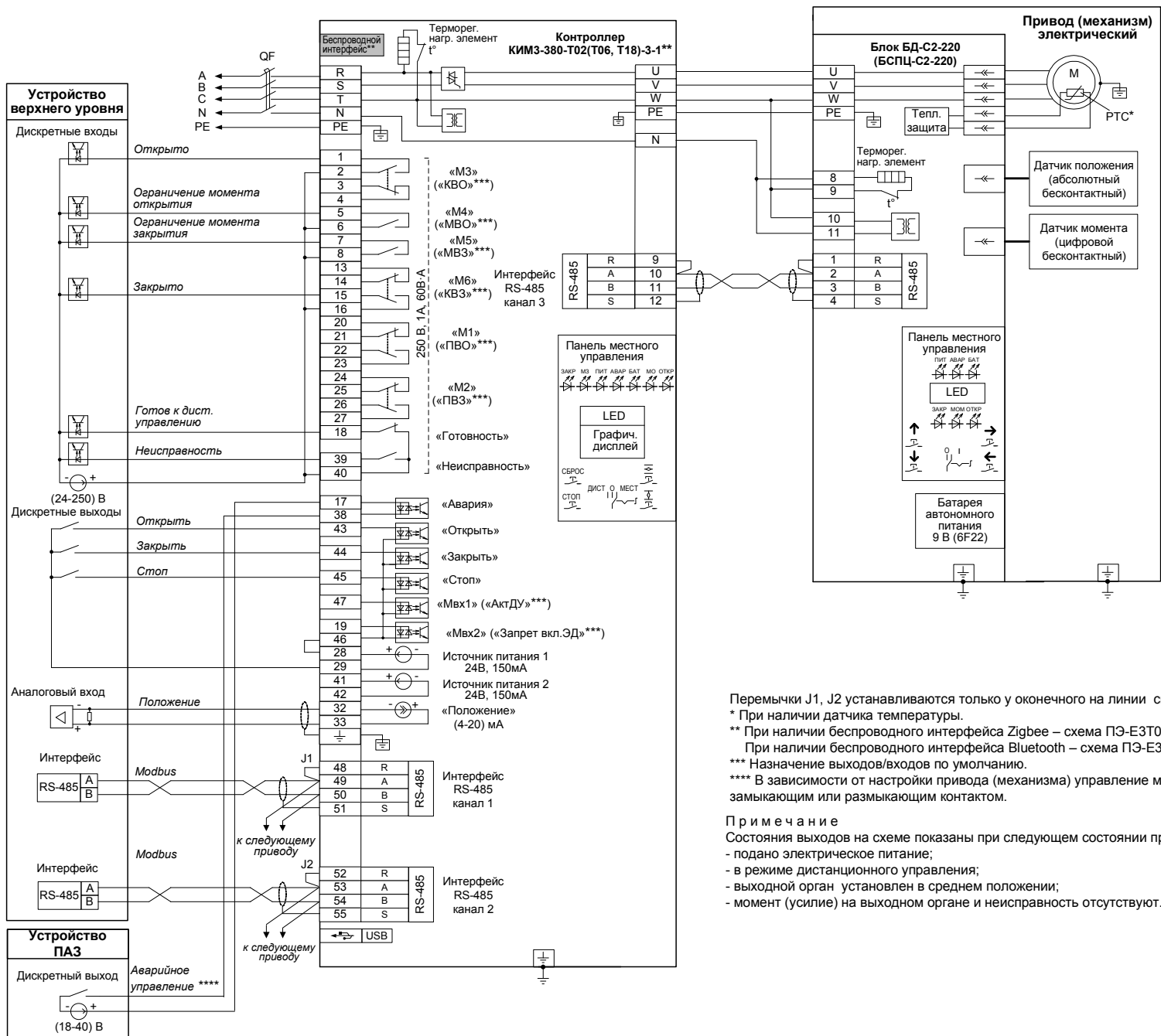
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т06-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т18-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

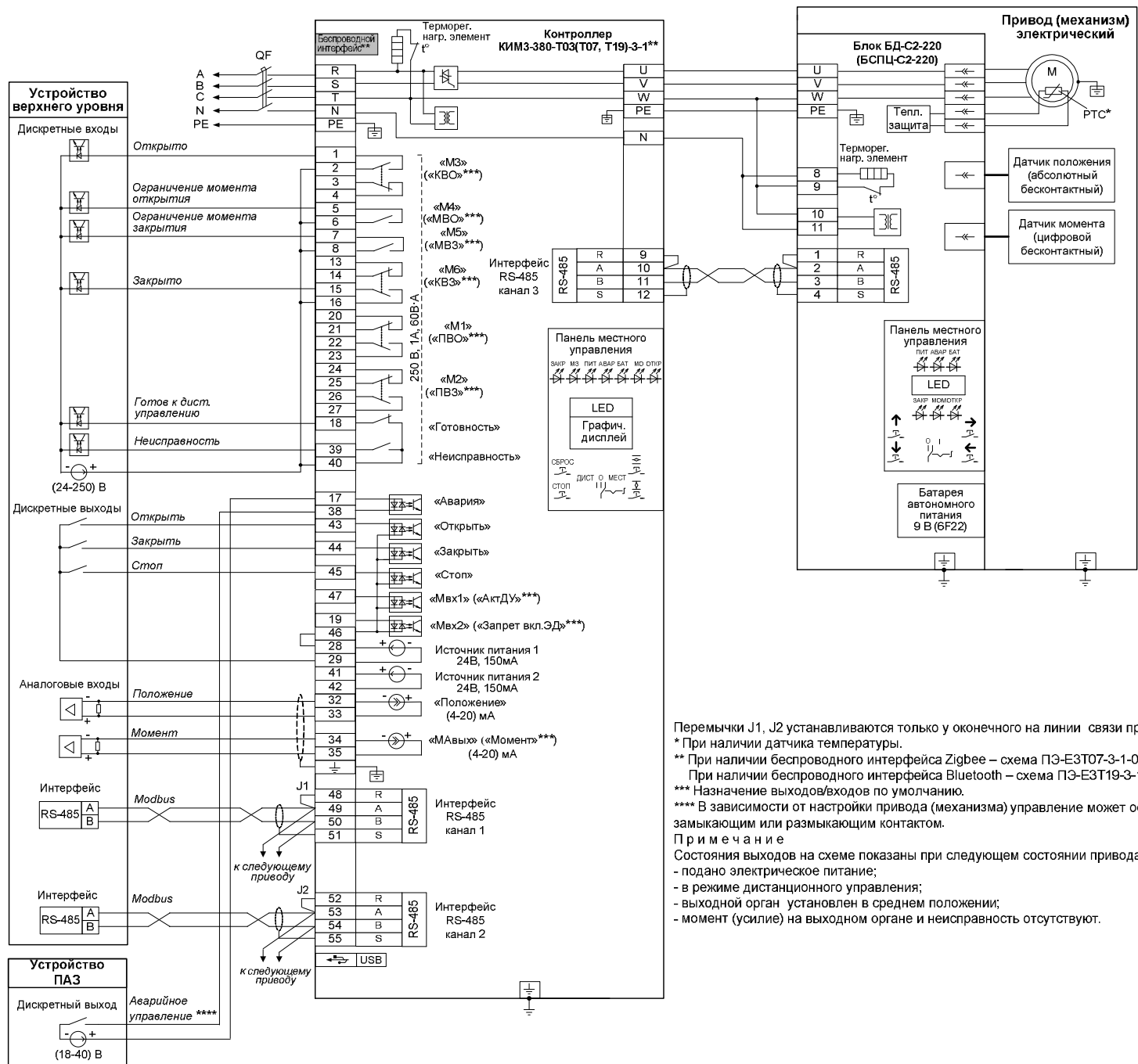
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗТ07-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗТ19-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

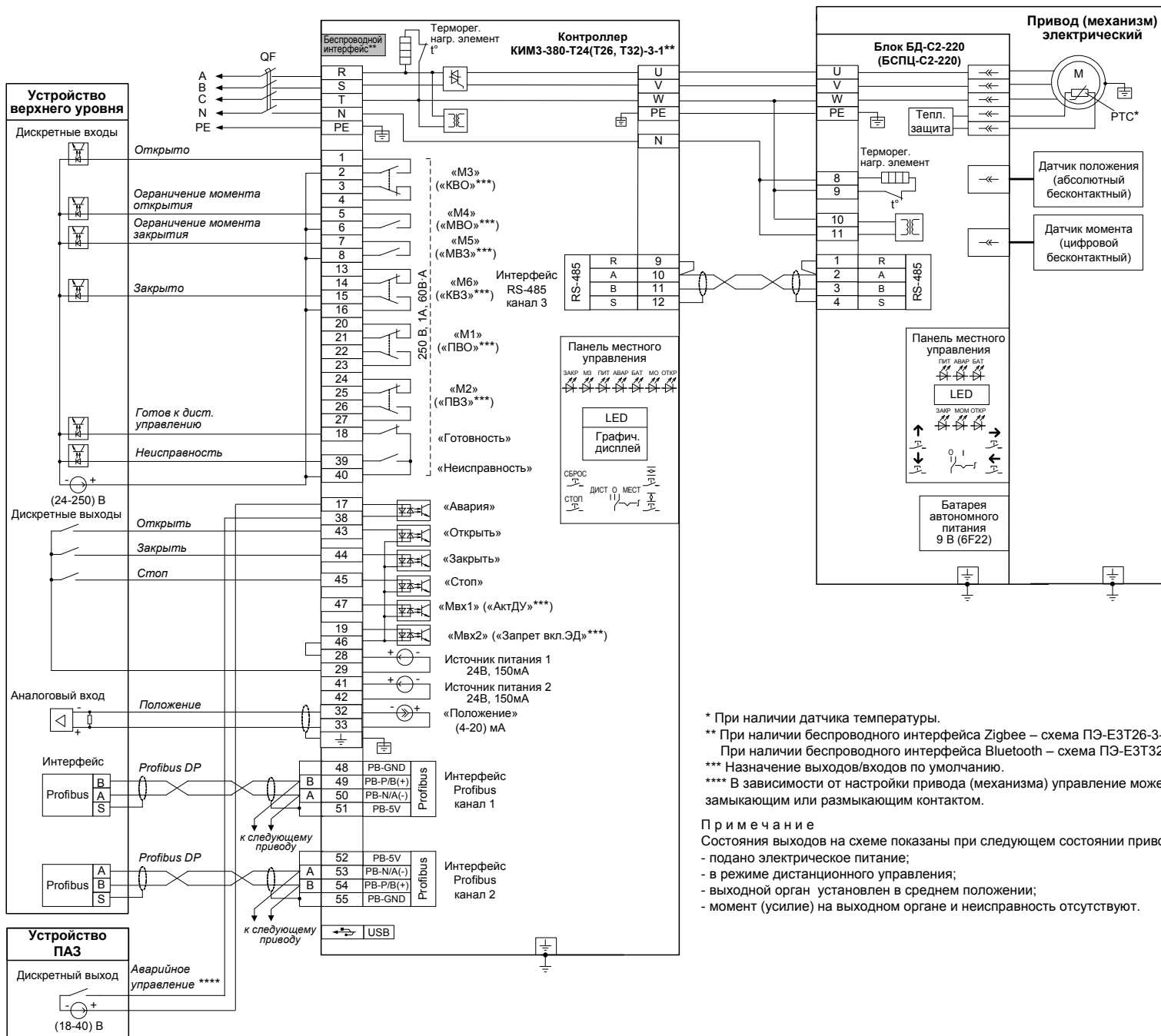
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т26-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.
При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т32-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

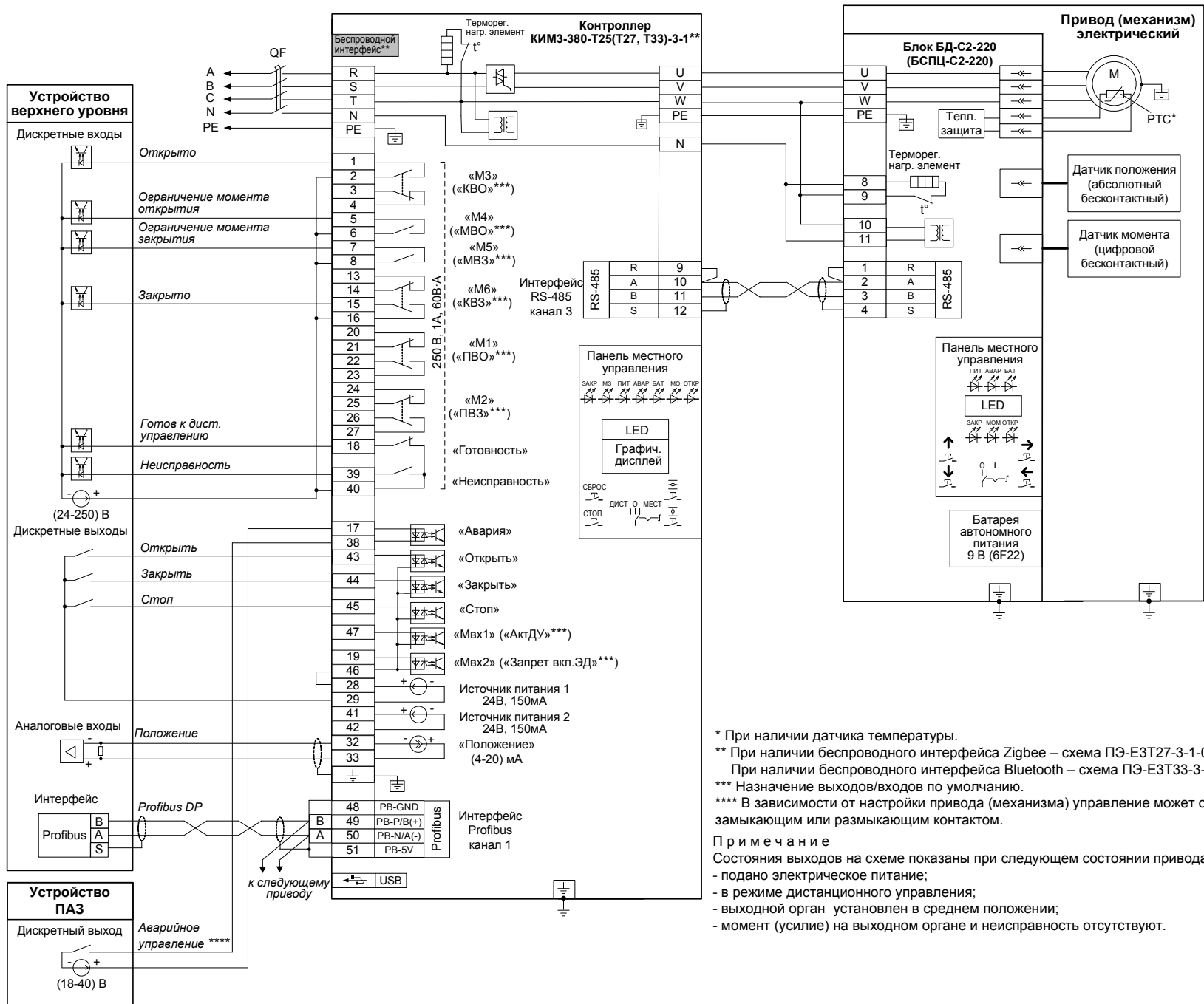
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗТ27-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗТ33-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

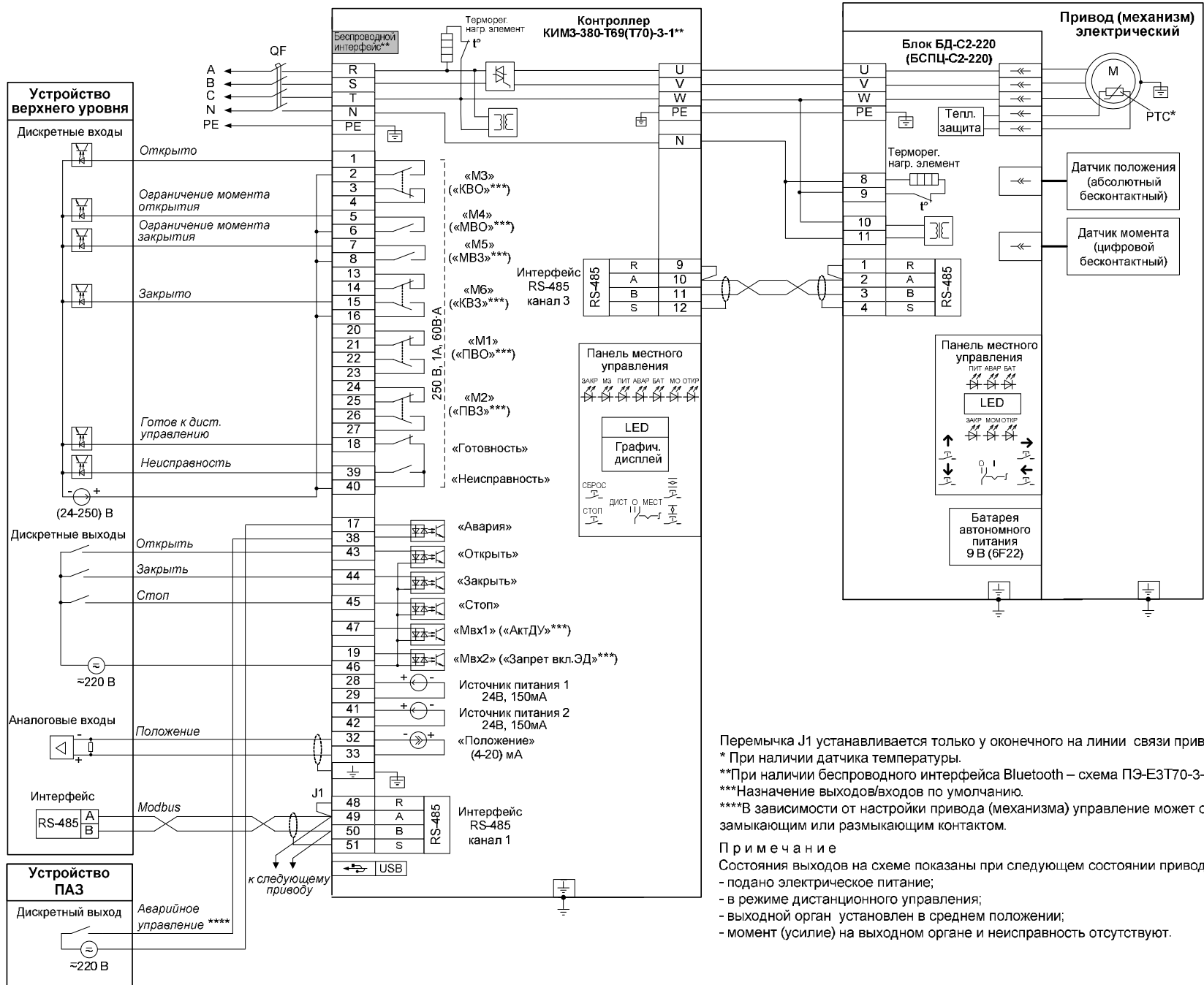
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

**При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗТ70-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

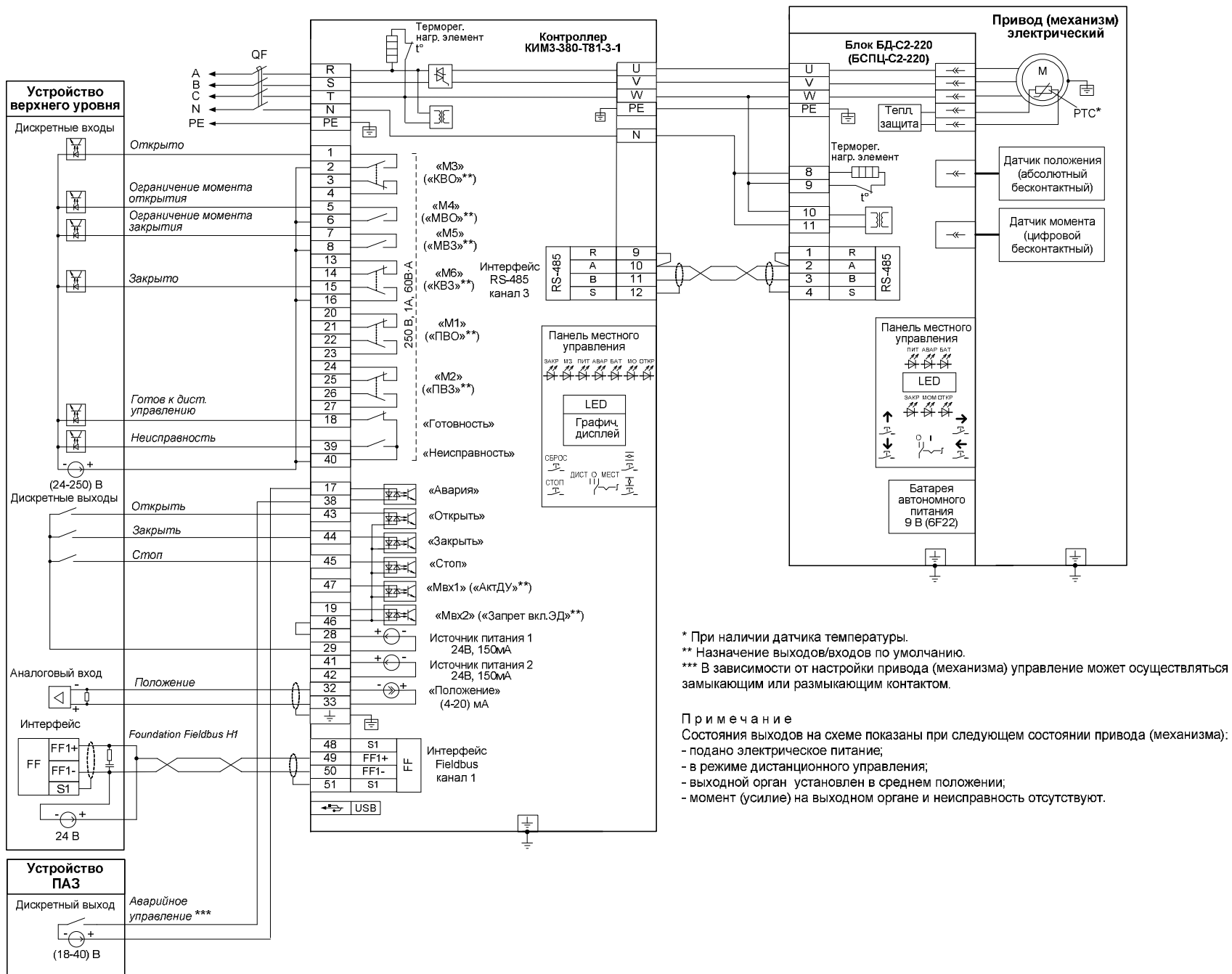
***Назначение выходов/входов по умолчанию.

****В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

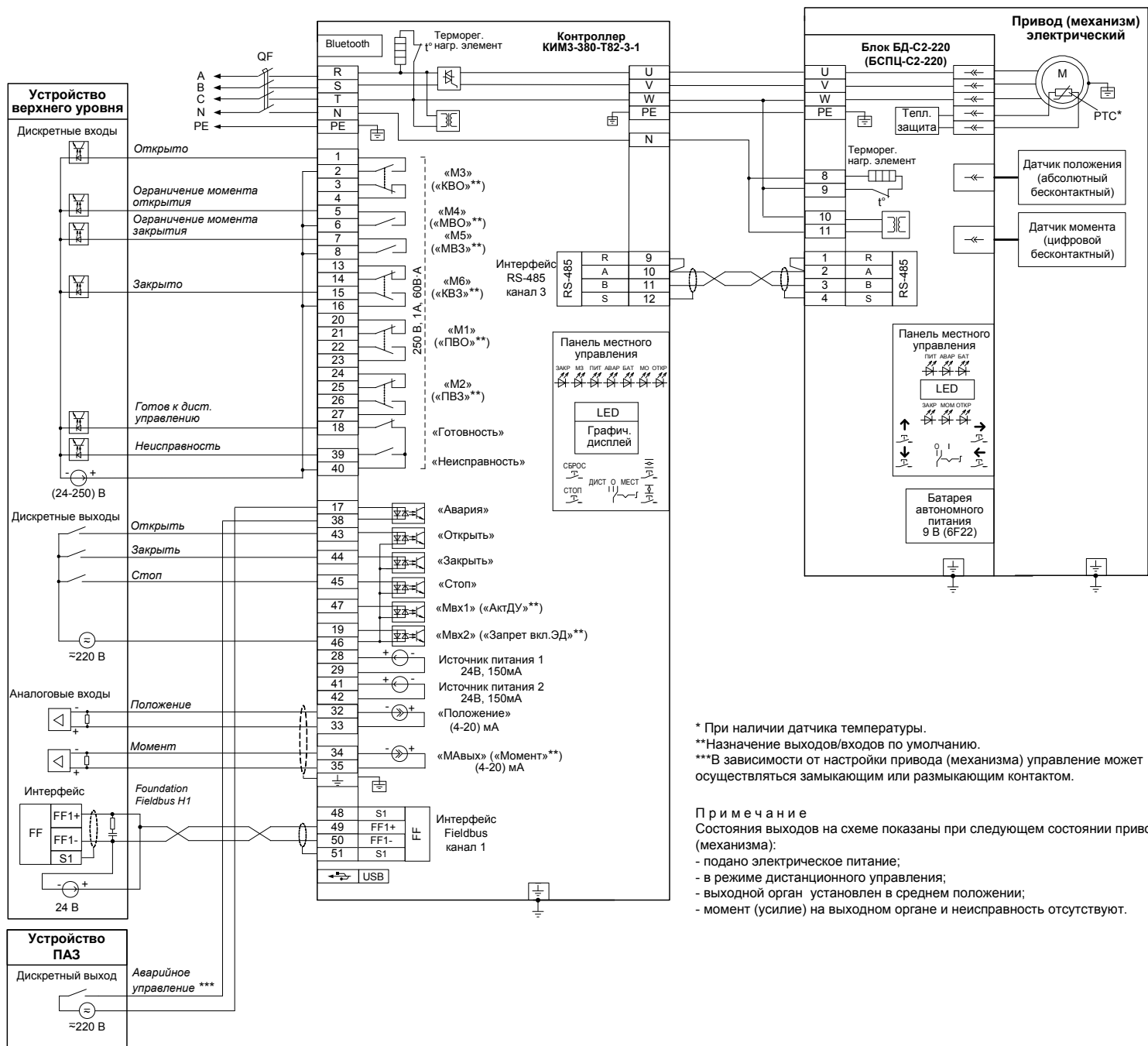
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

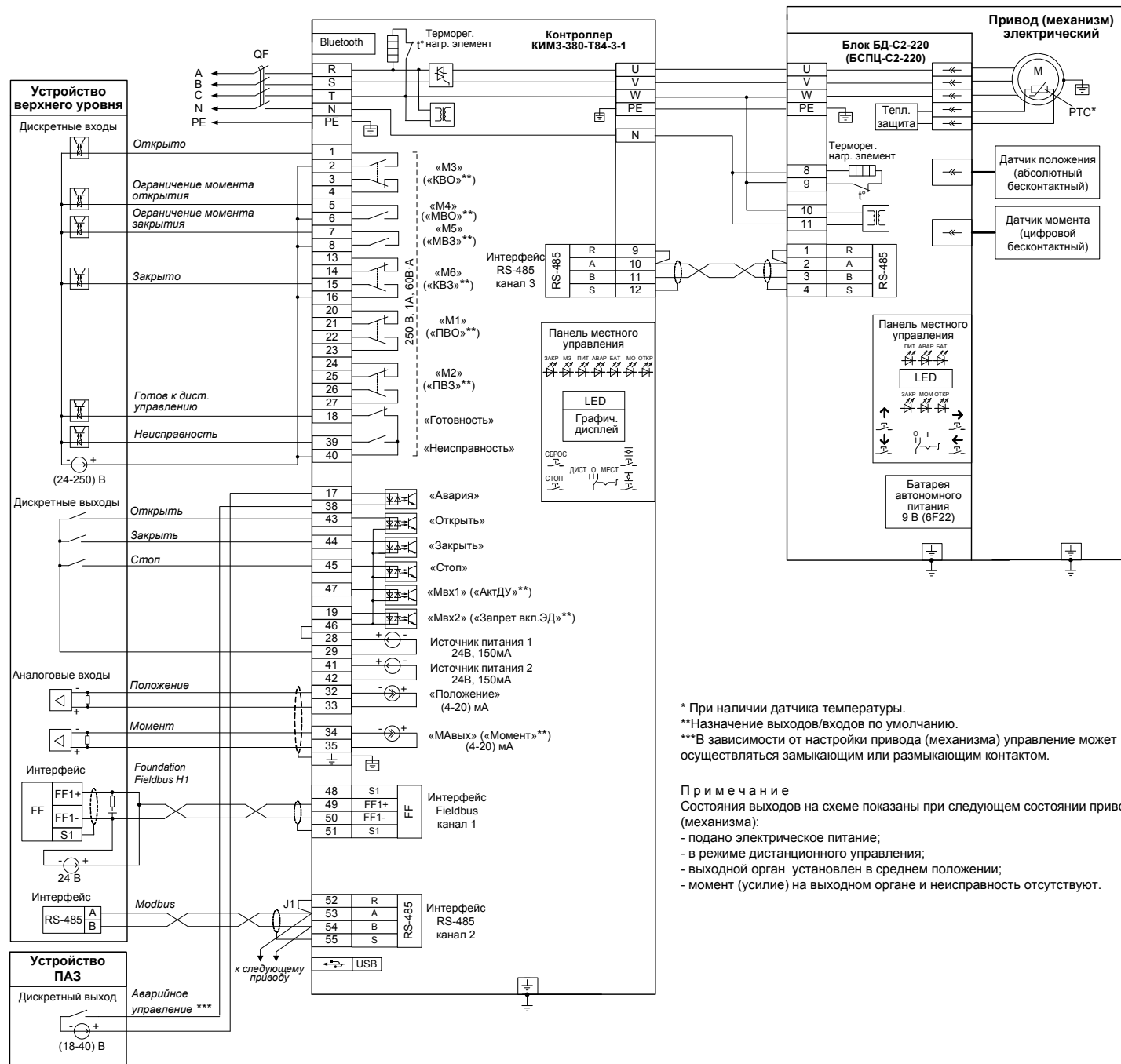
**Назначение выходов/входов по умолчанию.

***В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

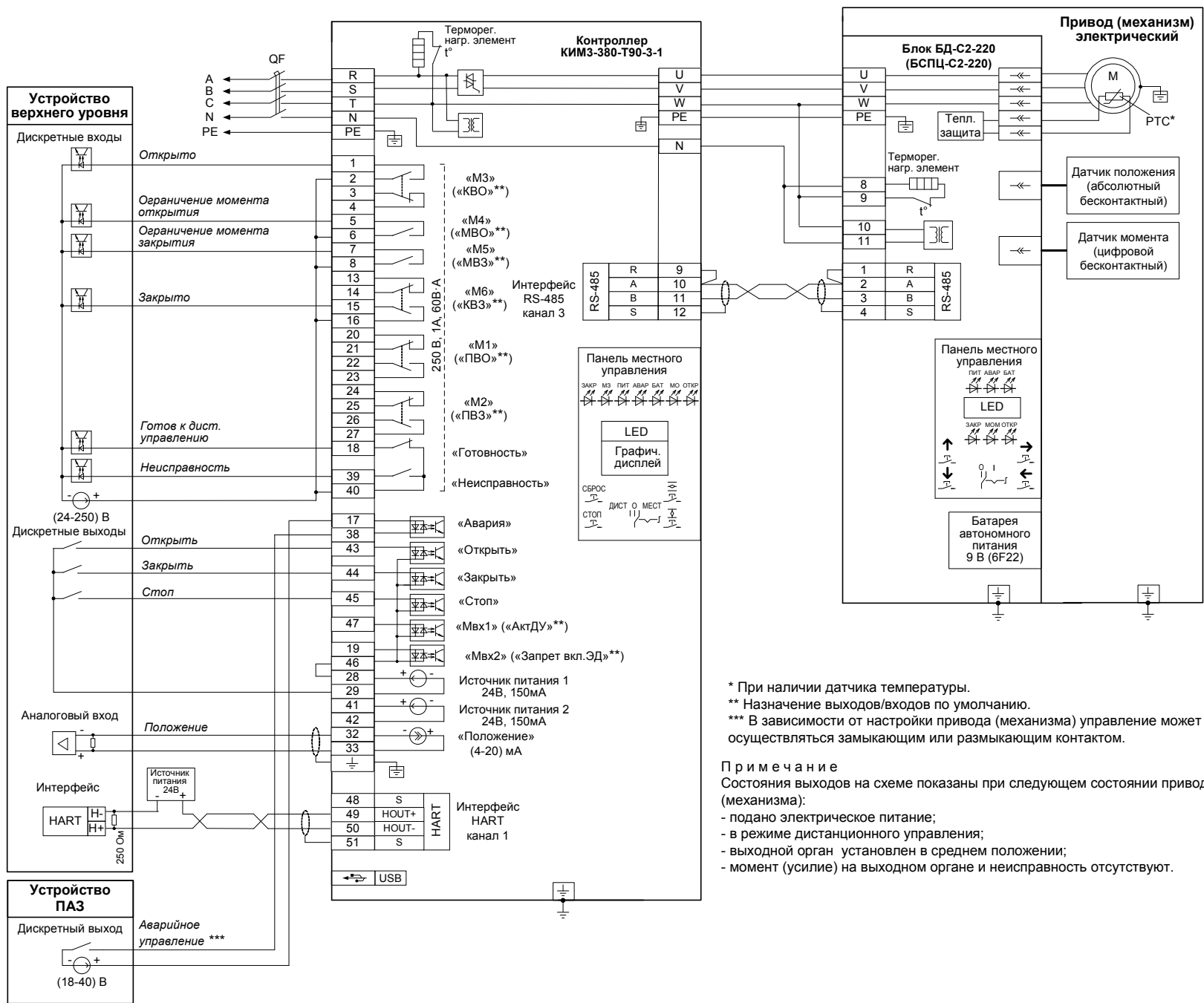
**Назначение выходов/входов по умолчанию.

***В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

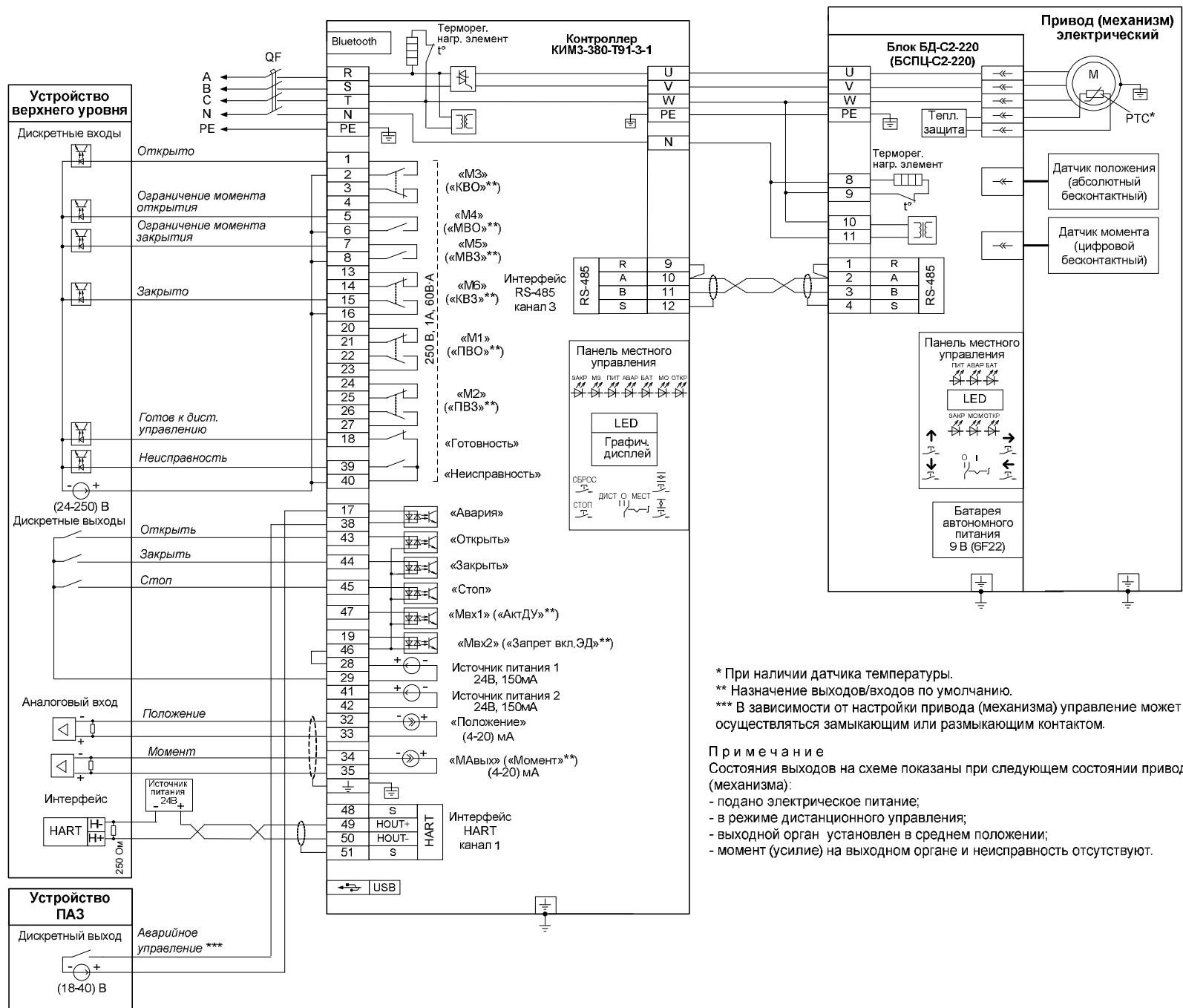
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

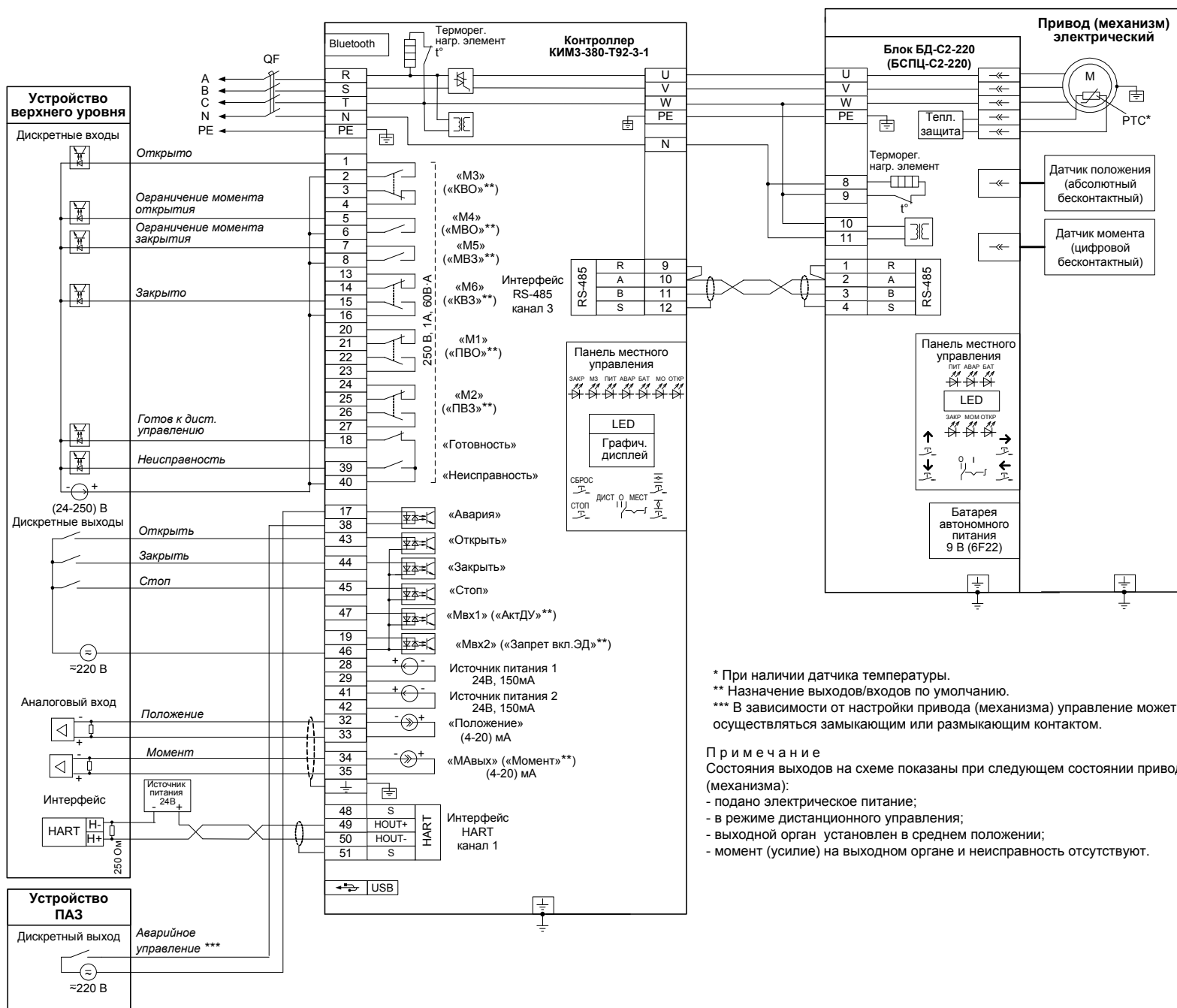
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.
 ** Назначение выходов/входов по умолчанию.
 *** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

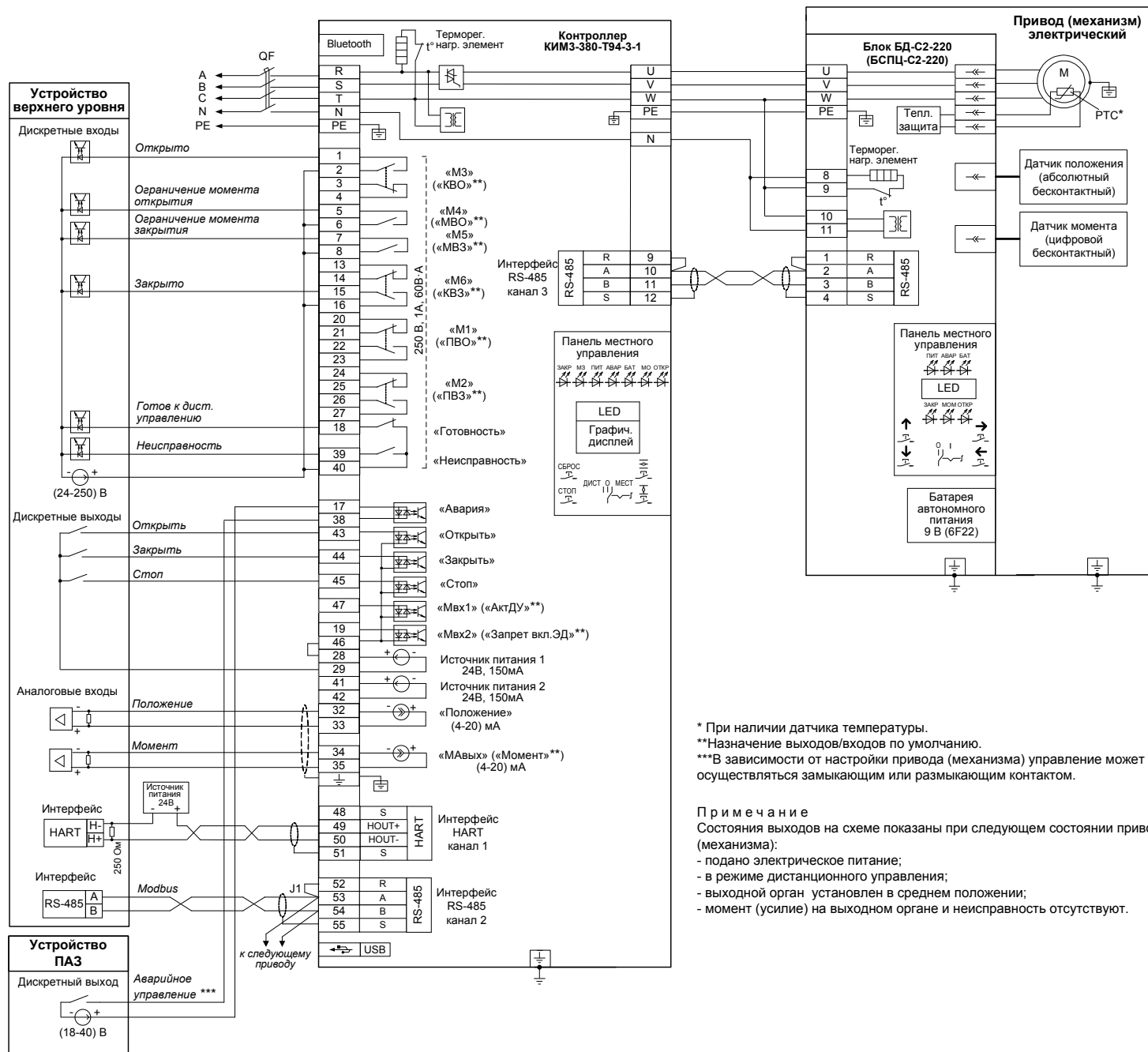
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

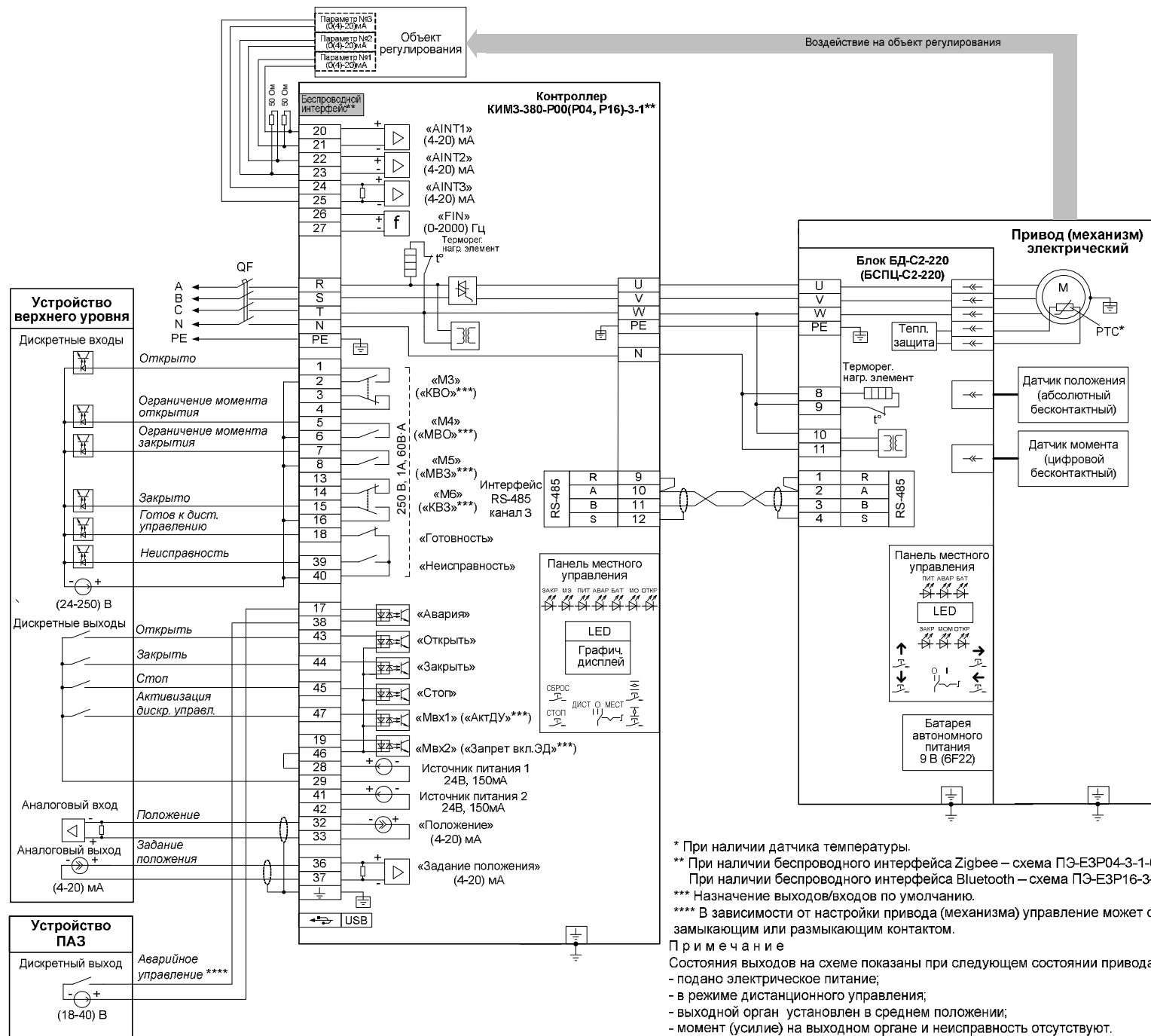
**Назначение выходов/входов по умолчанию.

***В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР04-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР16-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

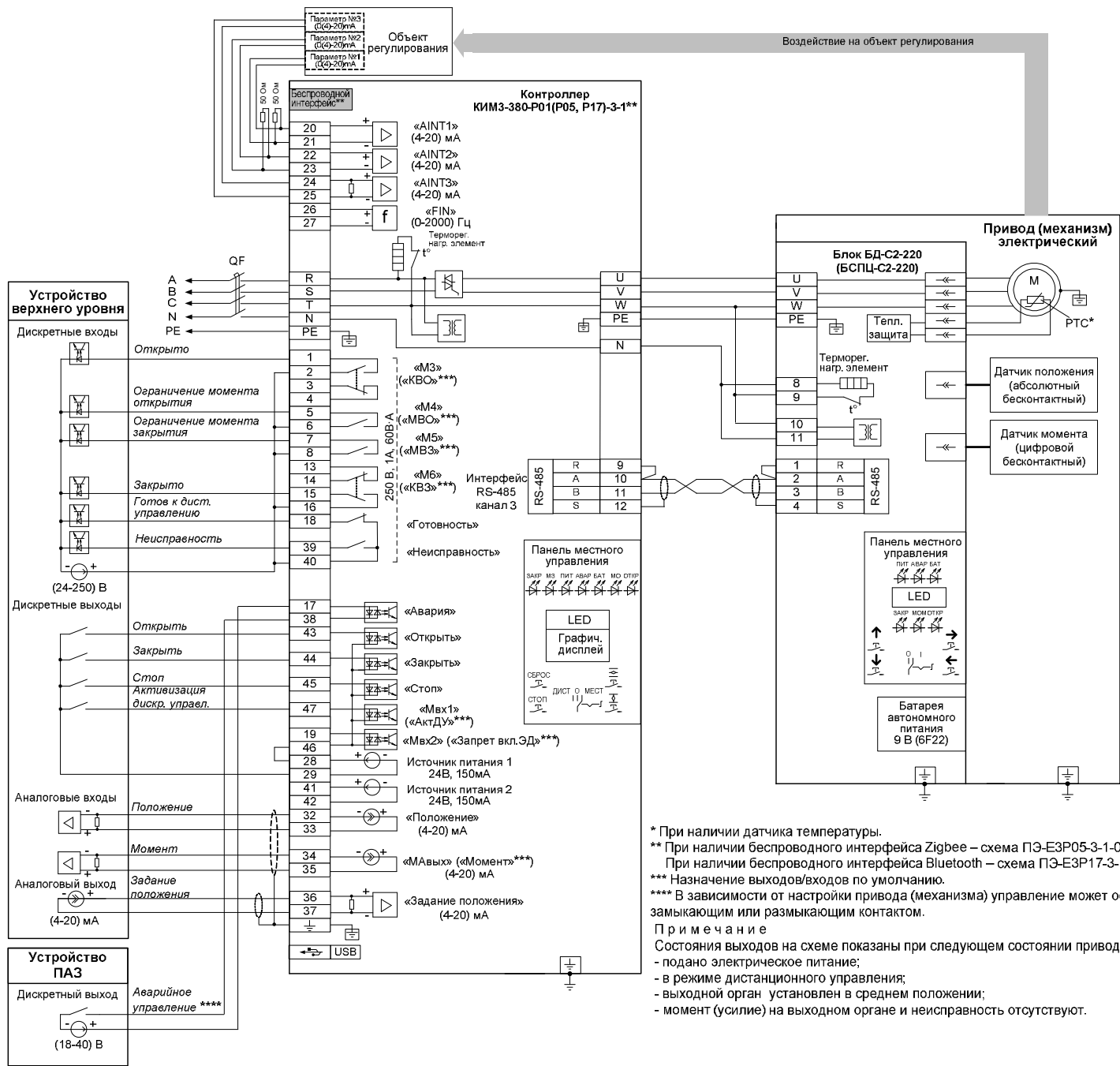
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР05-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР17-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

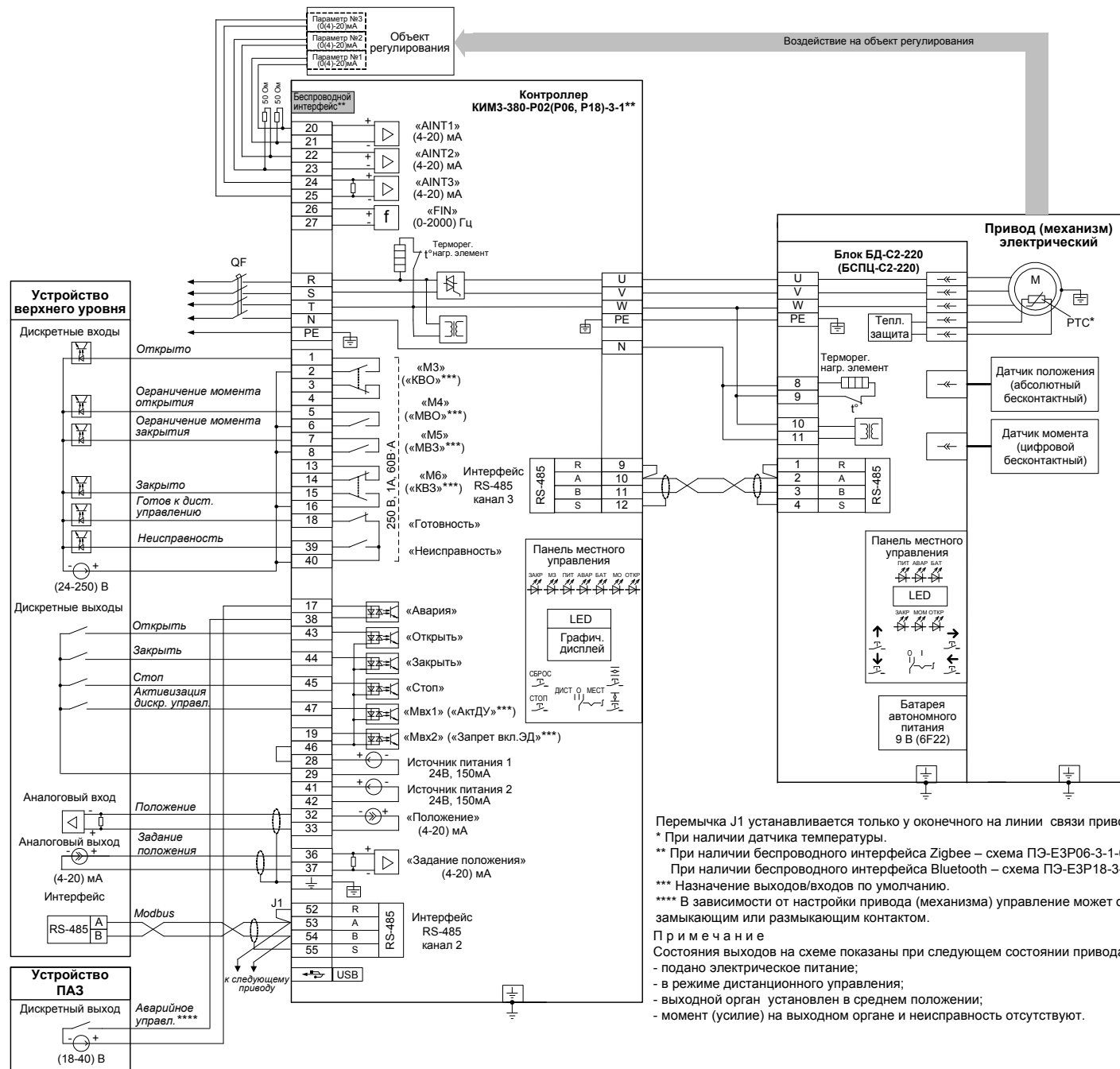
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Переключатель J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР06-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР18-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

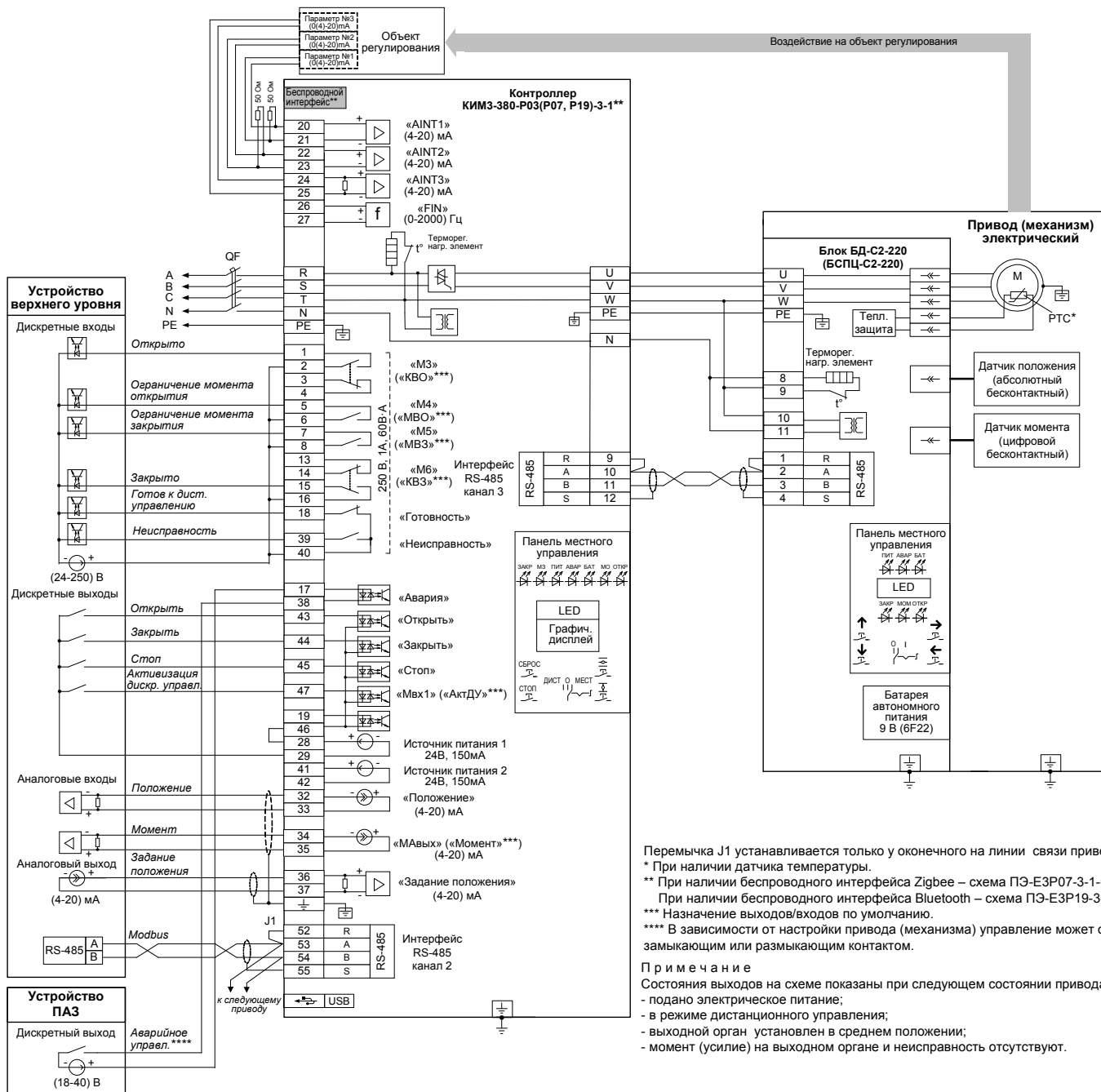
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР07-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР19-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

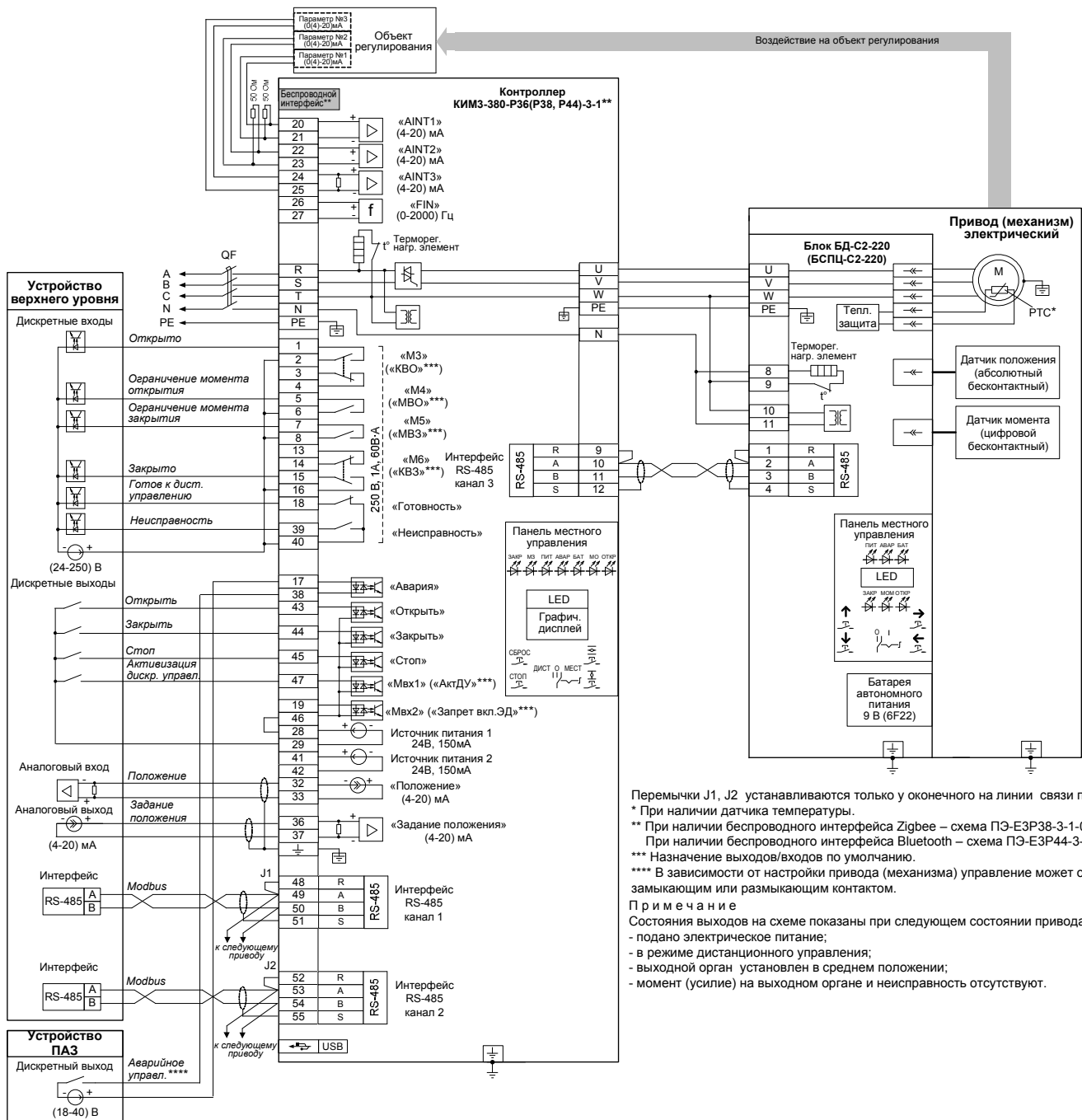
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР38-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР44-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

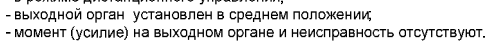
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

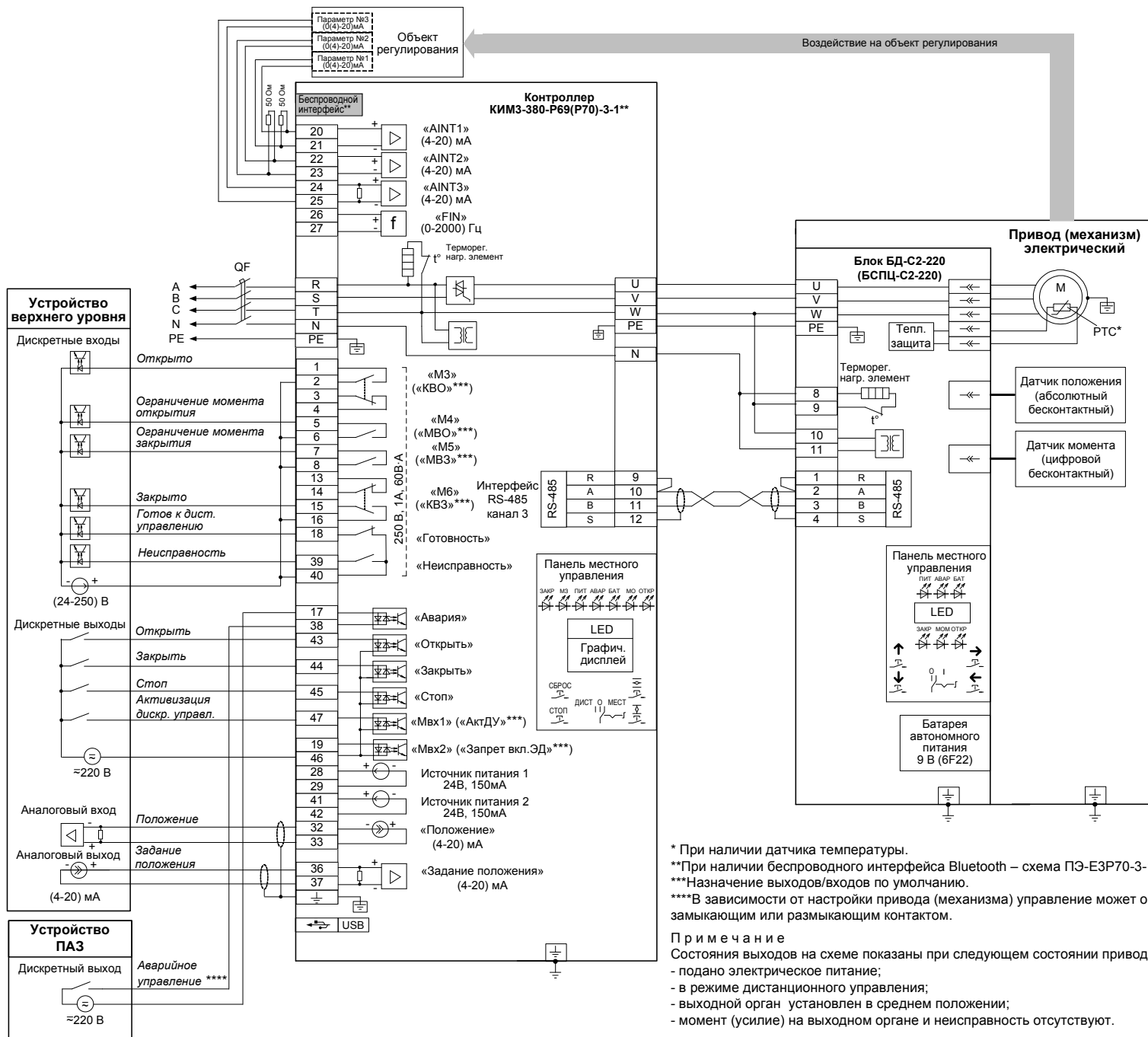
**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.





* При наличии датчика температуры.

**При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР70-3-1-08/09/10/11/12/15-3FN.

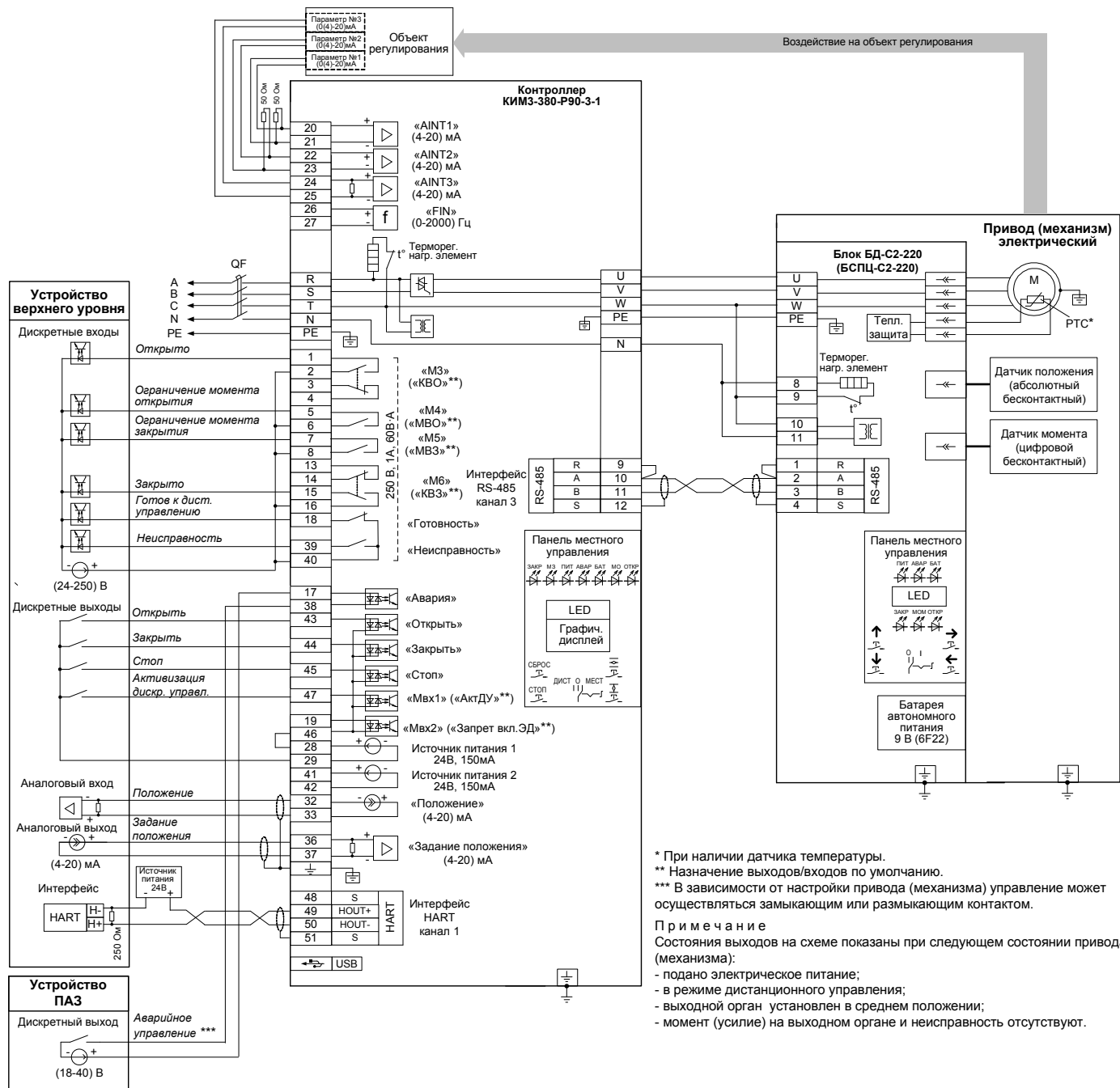
***Назначение выходов/входов по умолчанию.

****В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

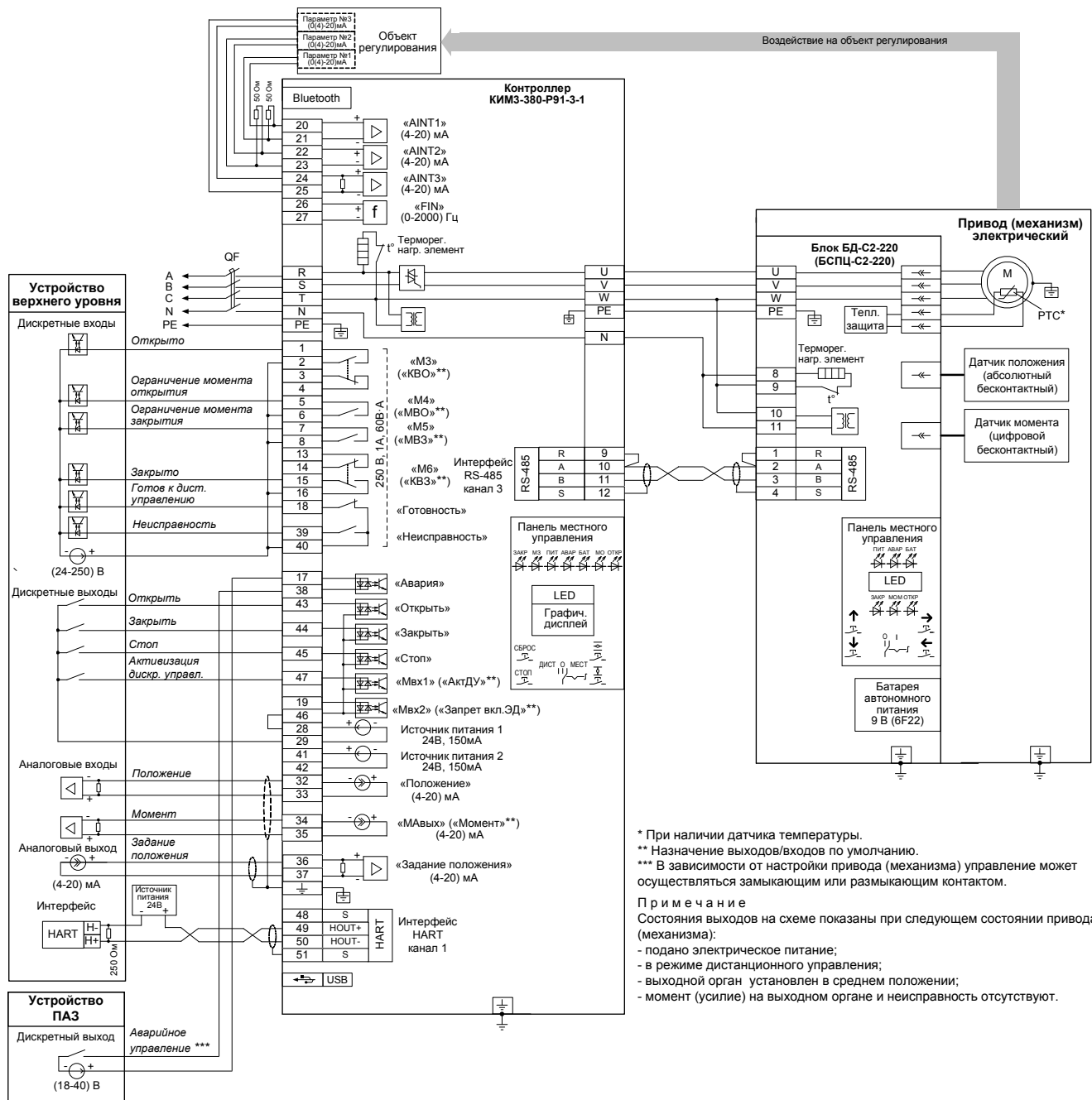
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

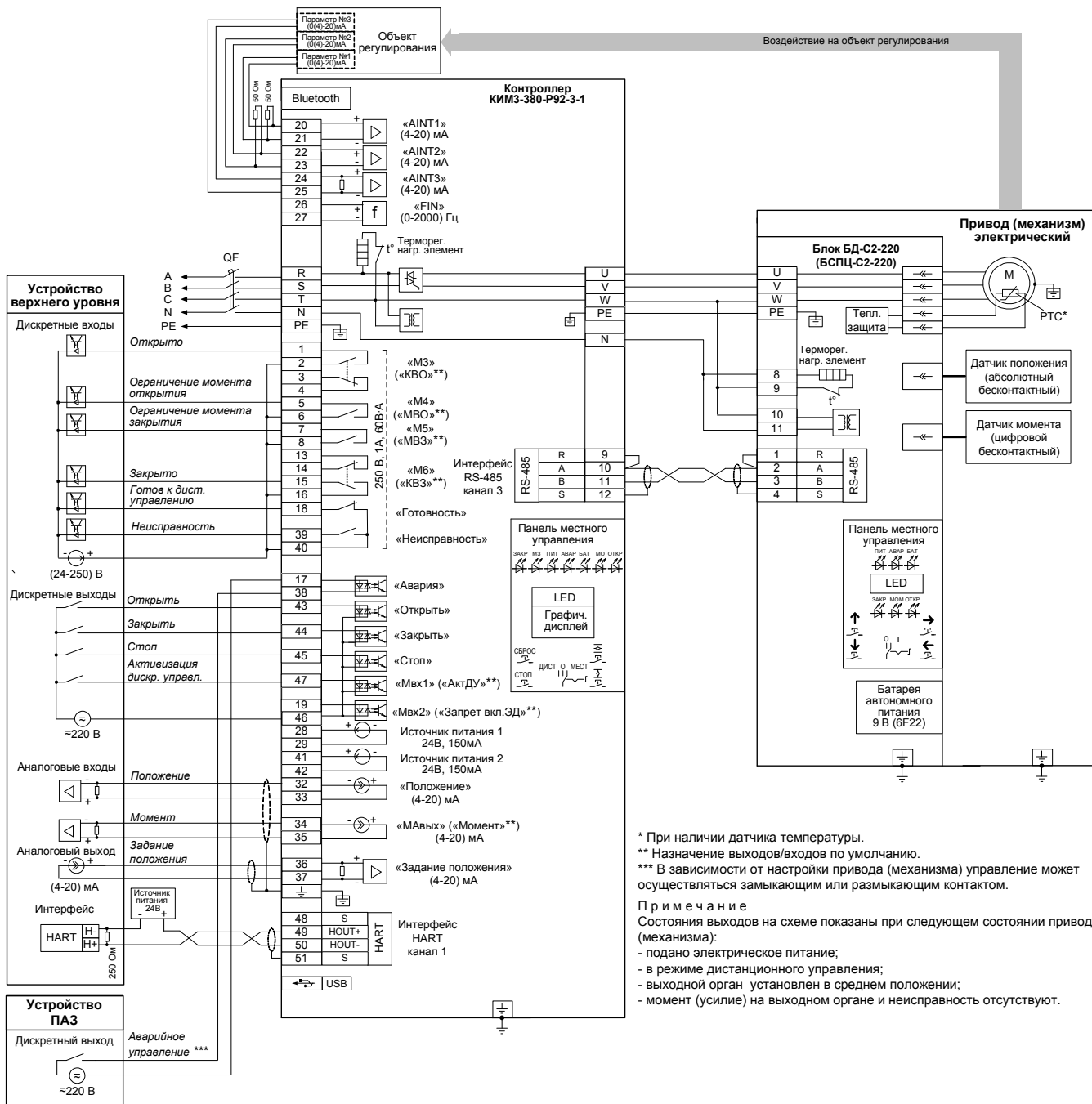
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

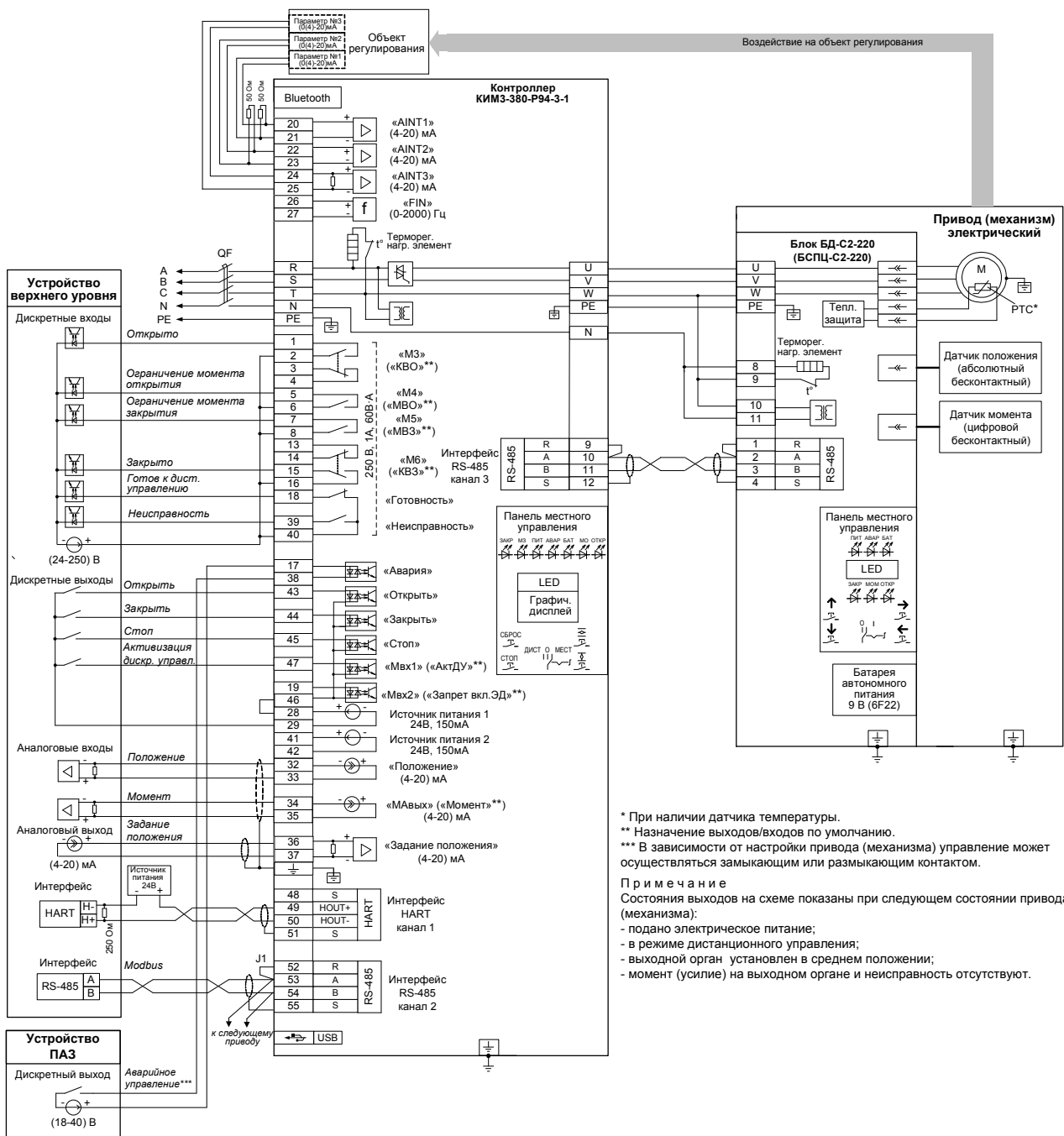
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

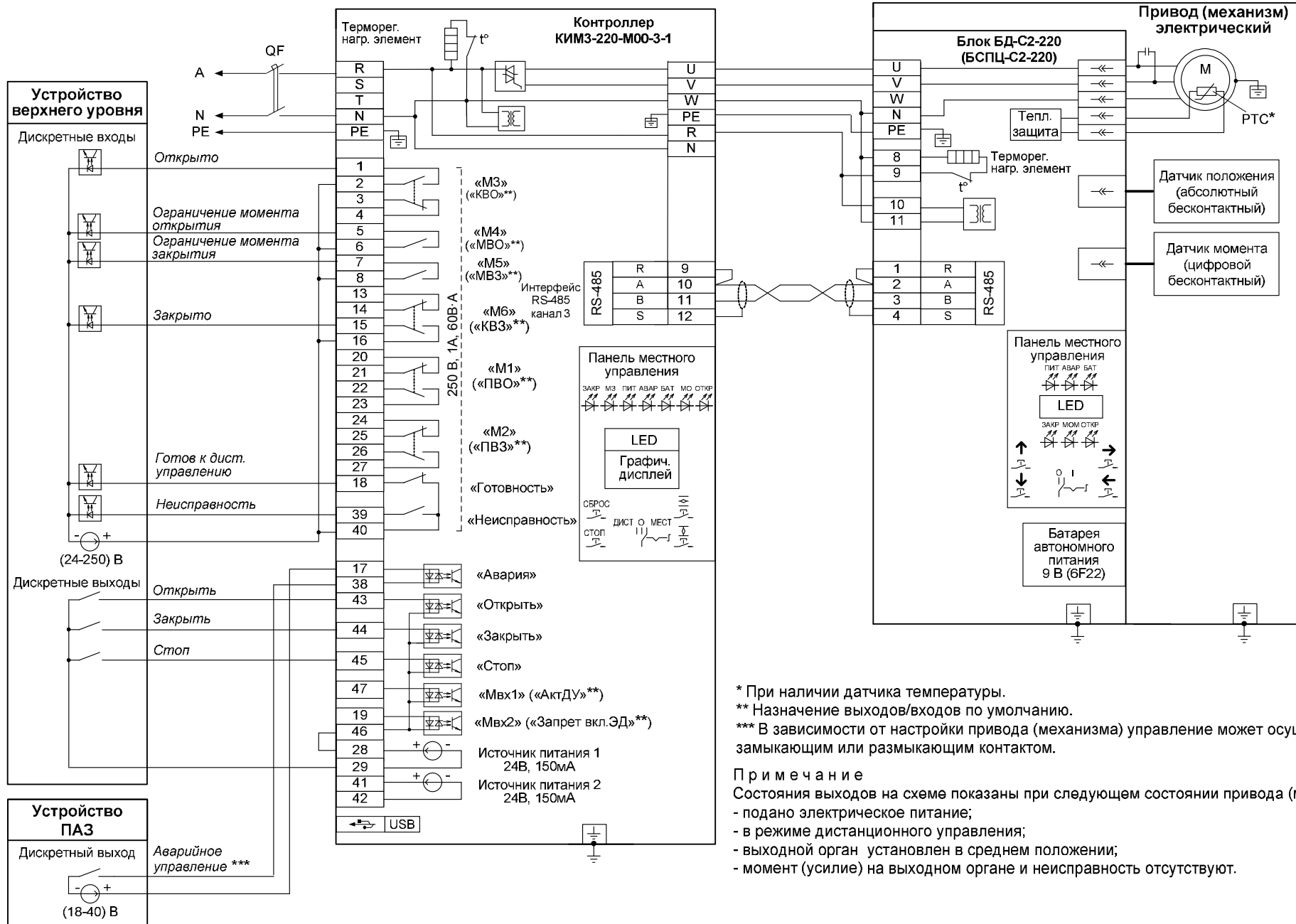
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.
 ** Назначение выходов/входов по умолчанию.
 *** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

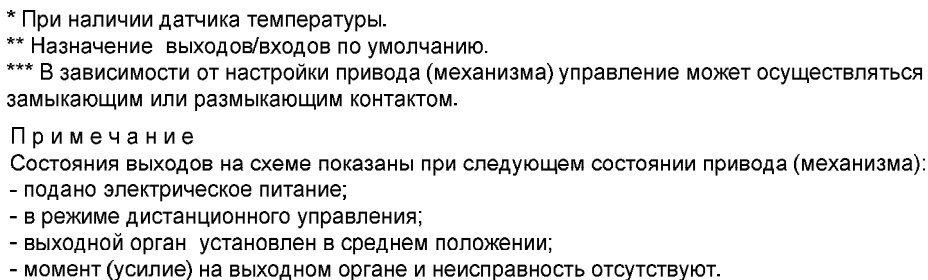
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

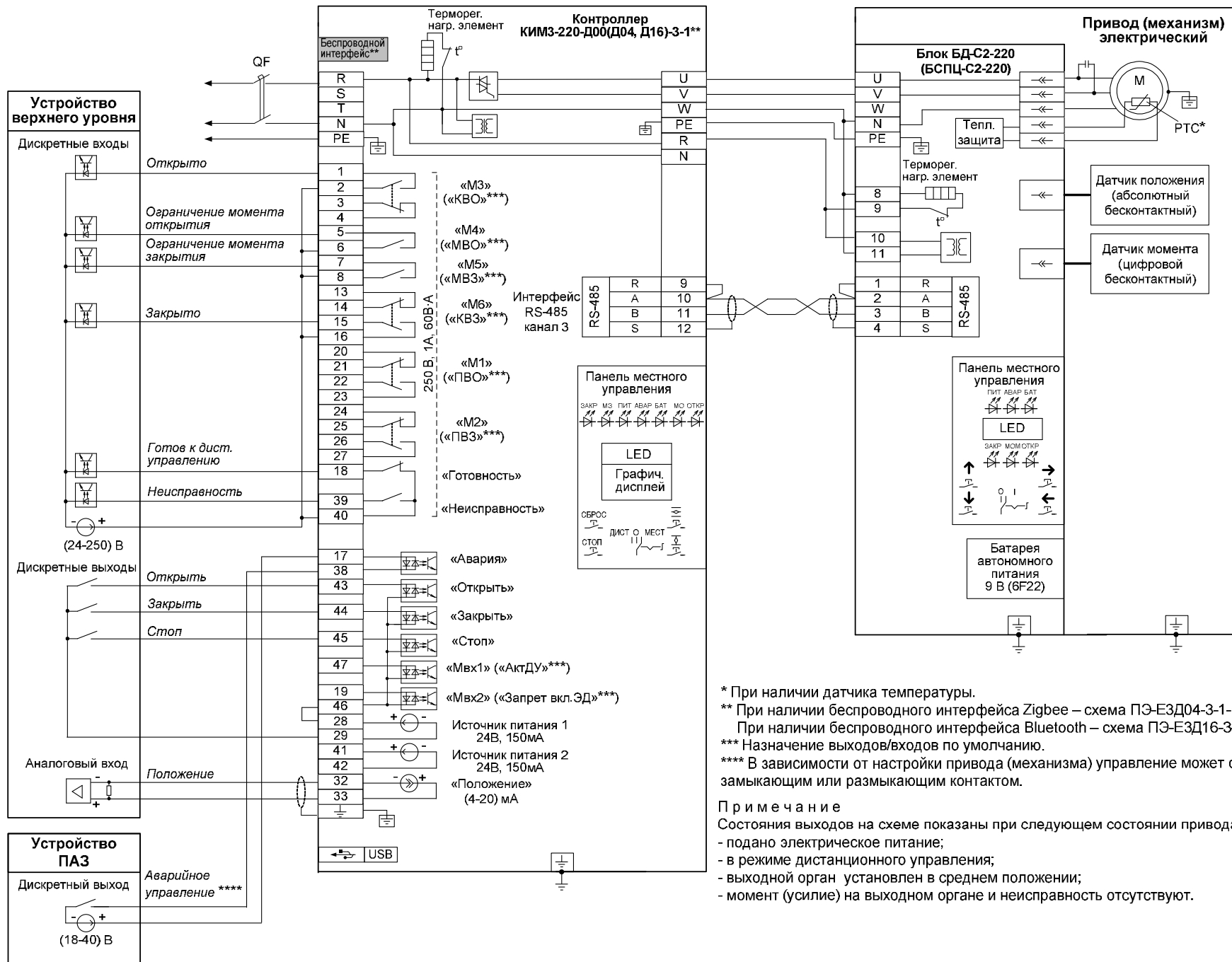
*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.





* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗД04-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД16-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

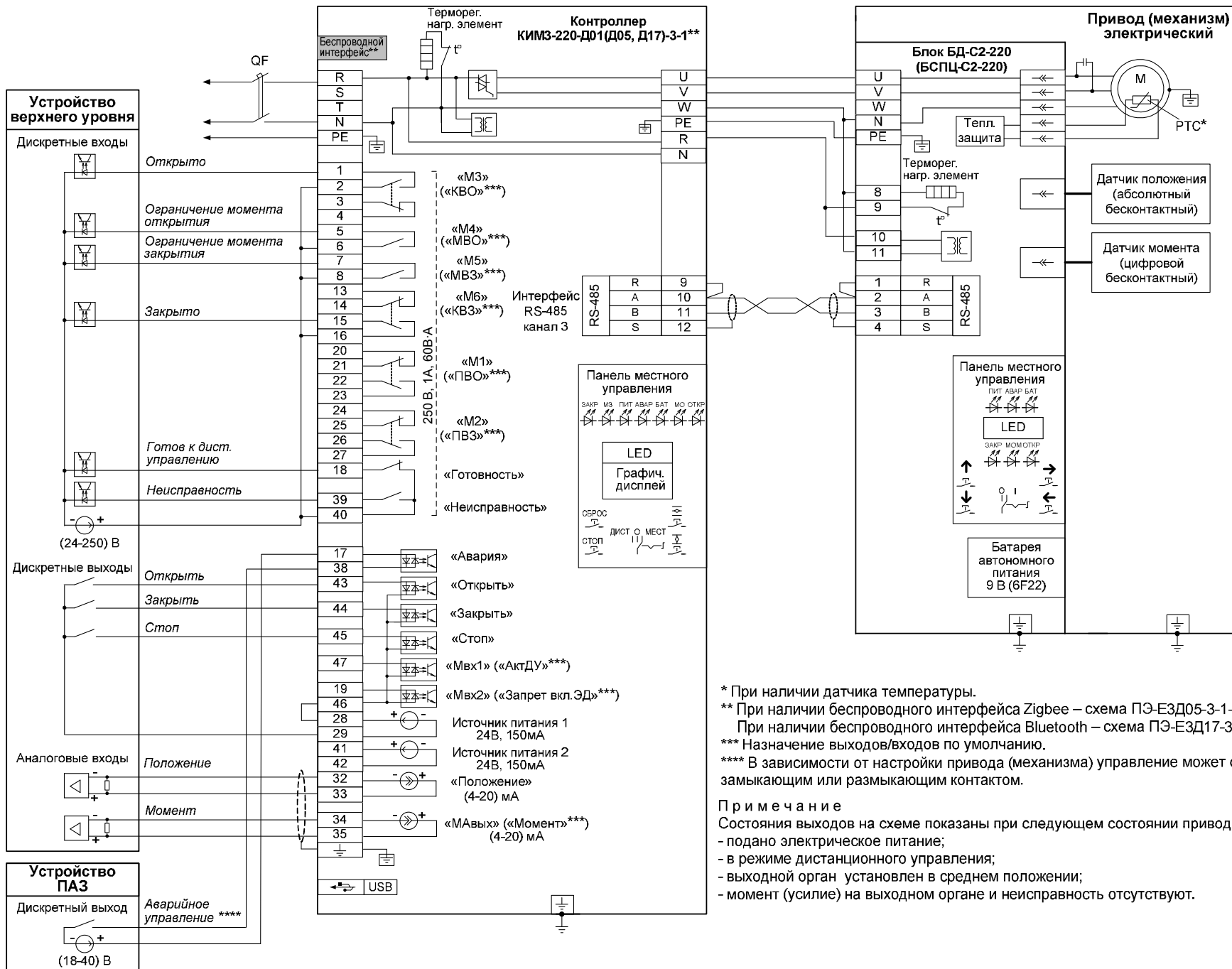
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗД05-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД17-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

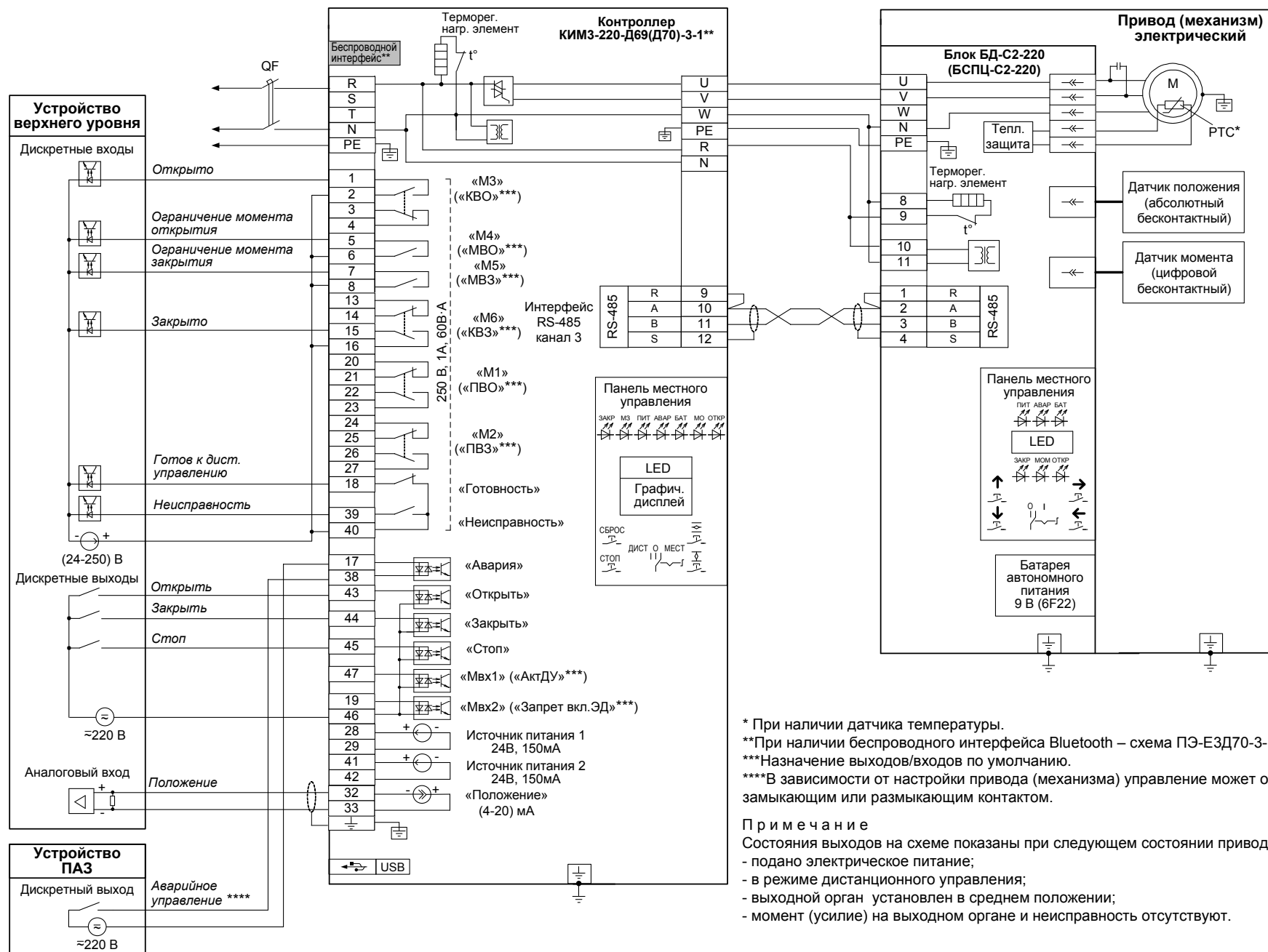
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

**При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД70-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

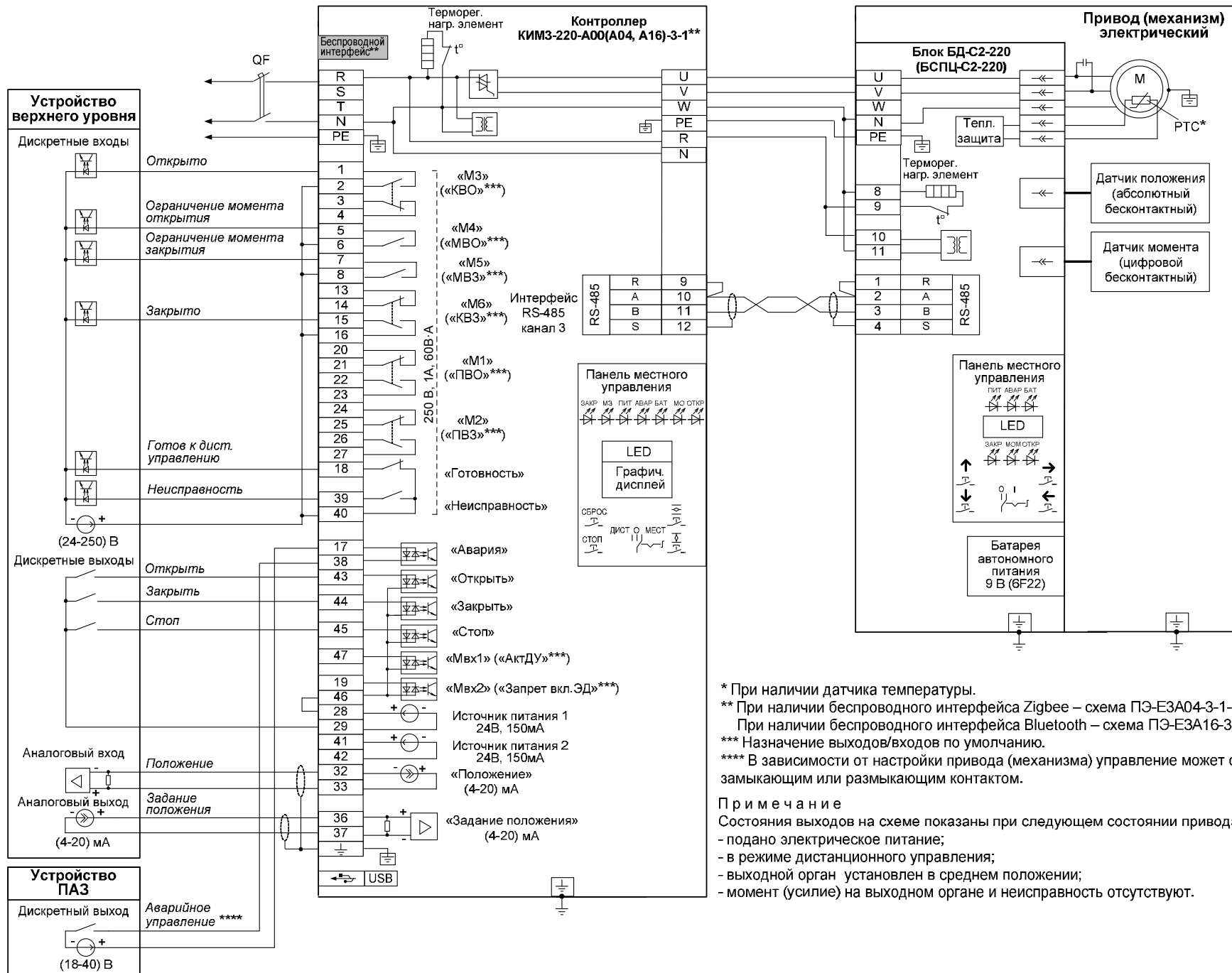
***Назначение выходов/входов по умолчанию.

****В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А04-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А16-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

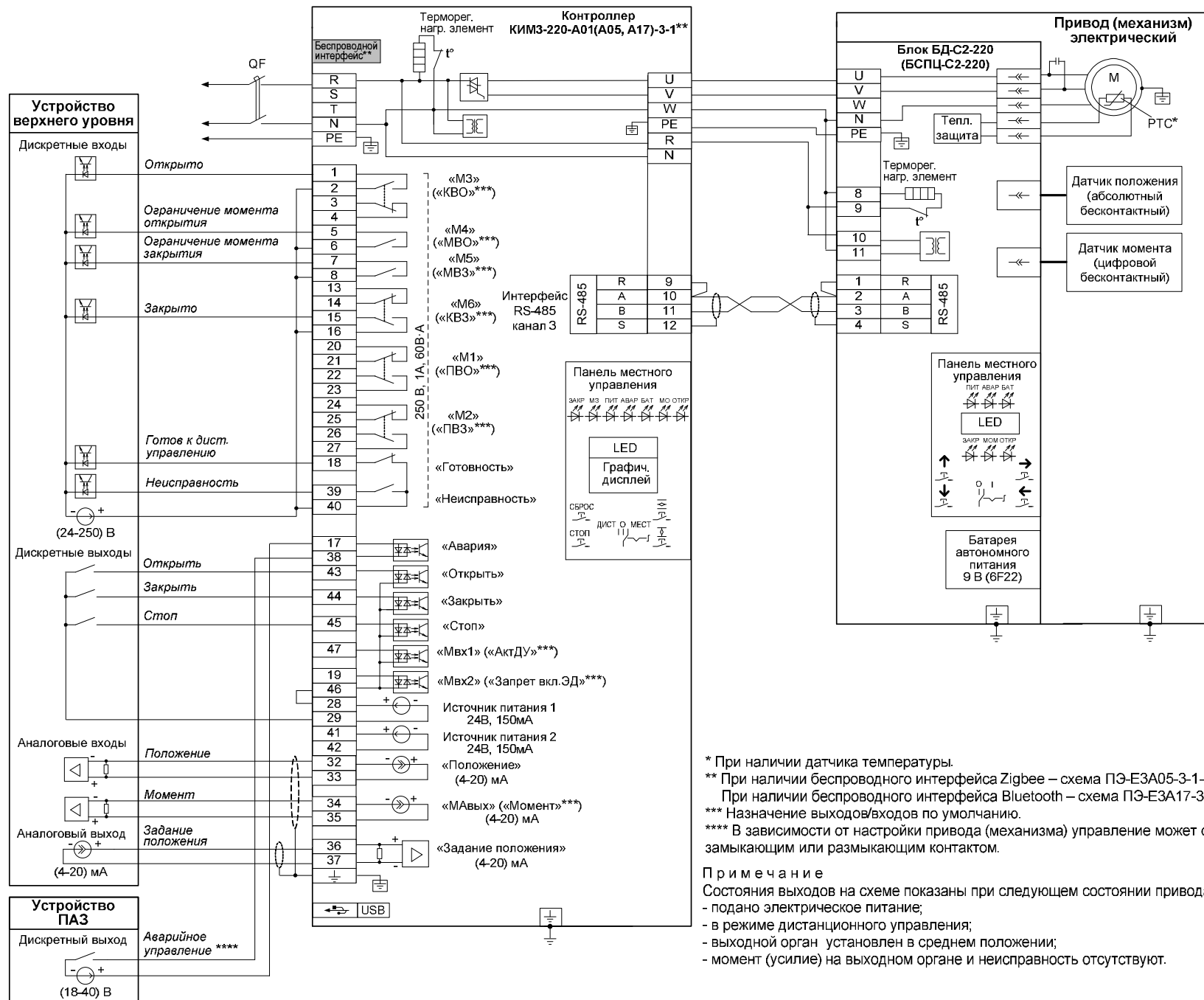
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А05-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А17-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

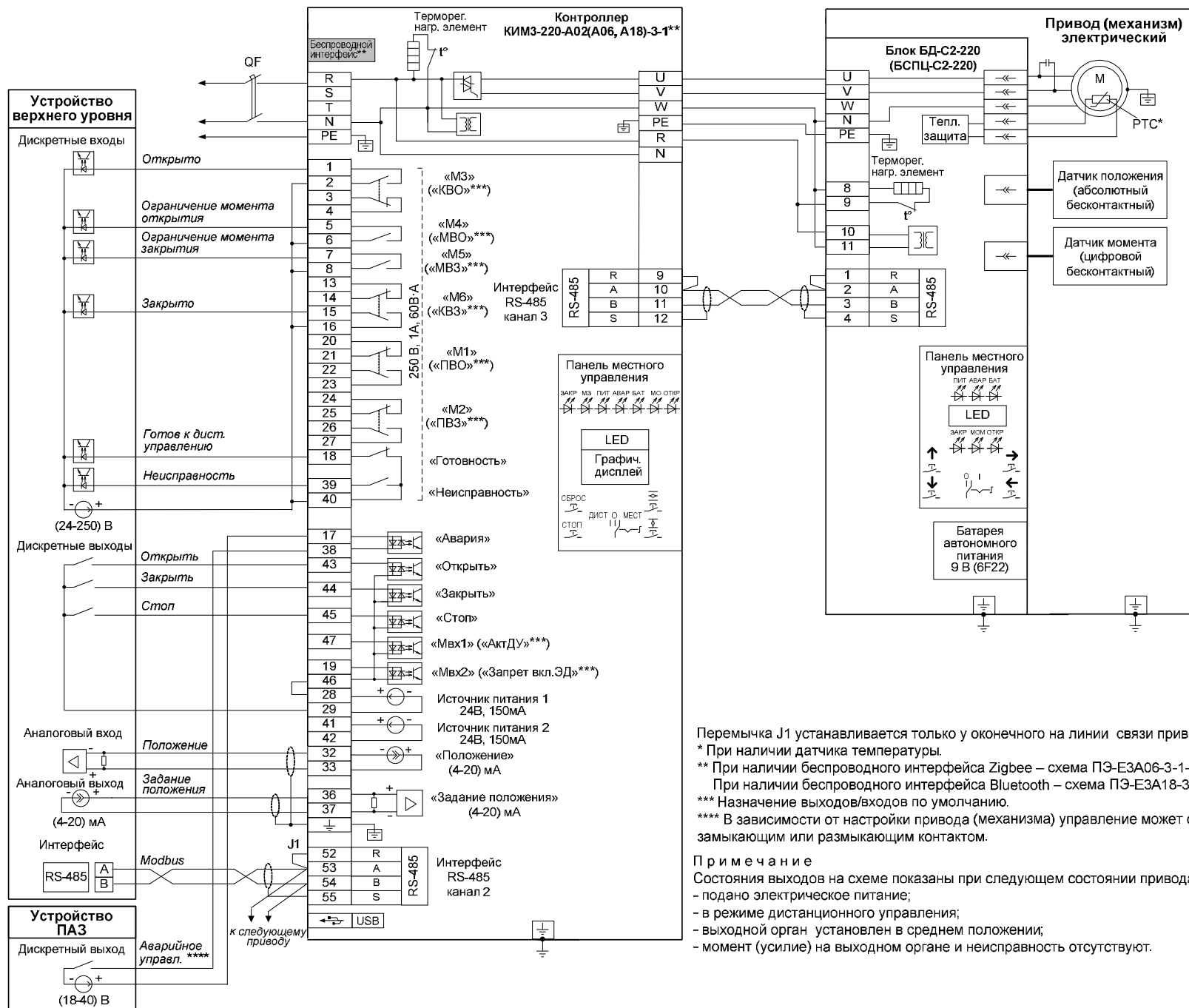
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А06-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А18-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

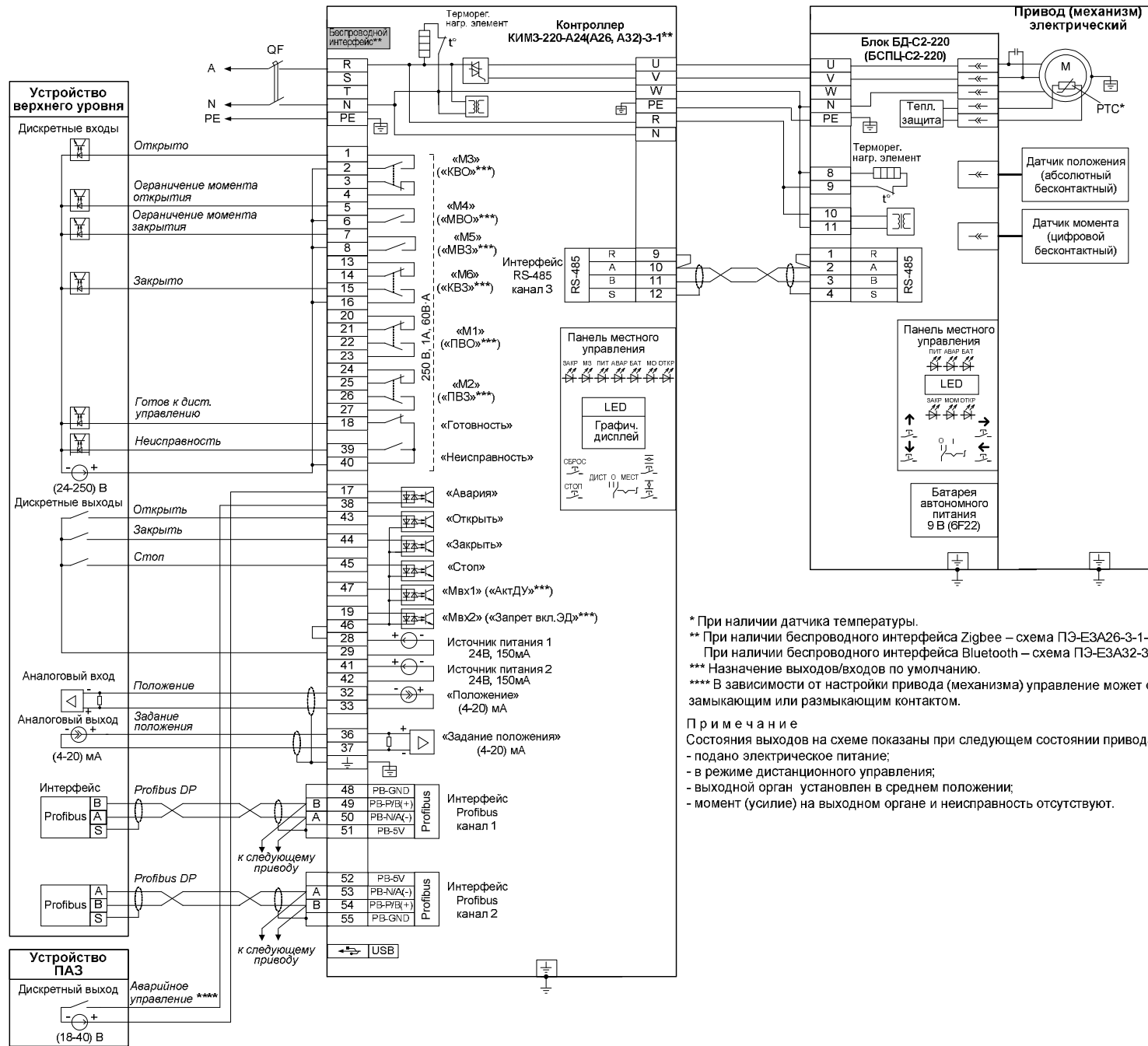
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А26-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А32-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

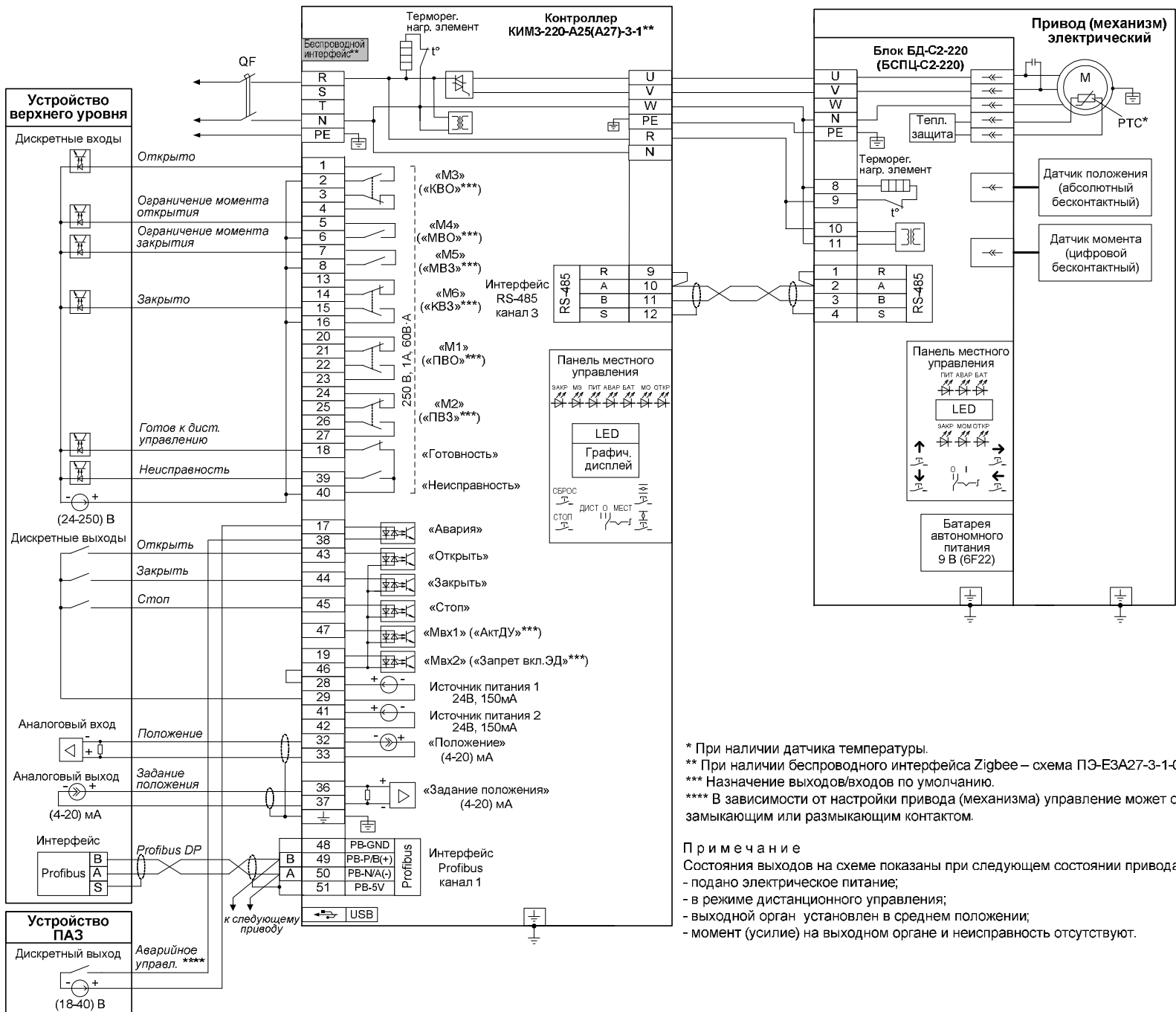
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А27-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

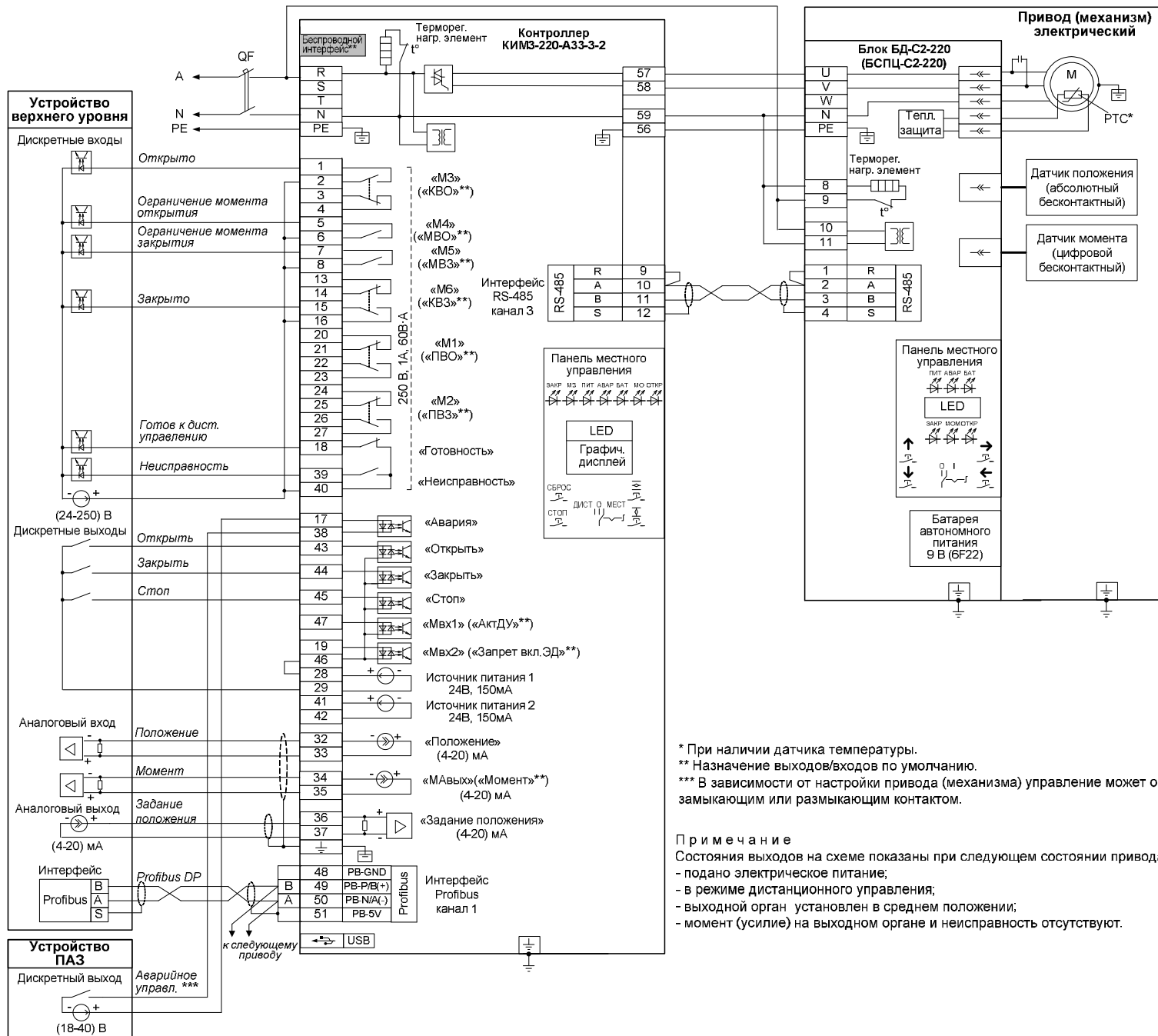
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

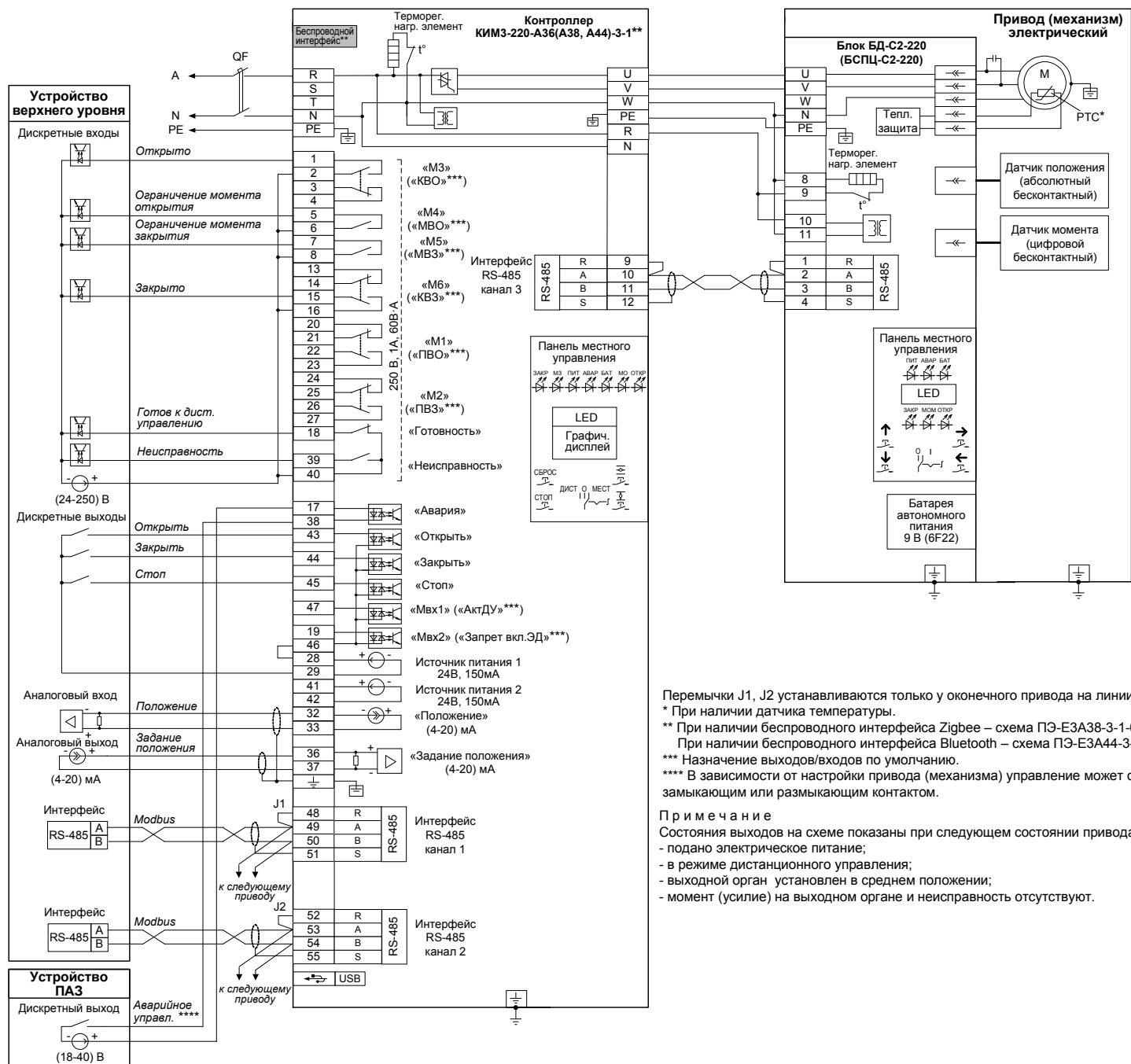
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А38-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А44-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

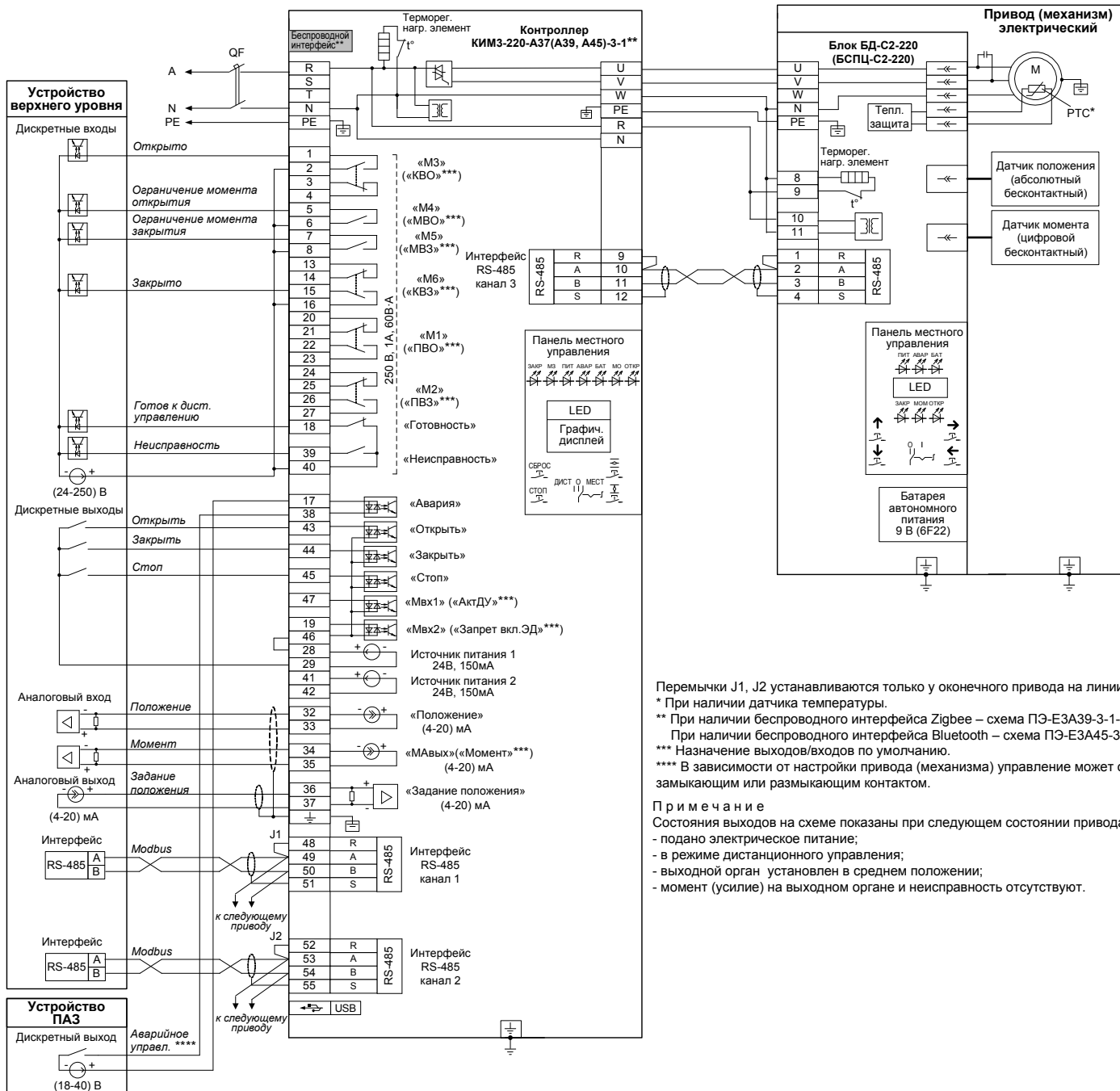
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А39-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А45-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

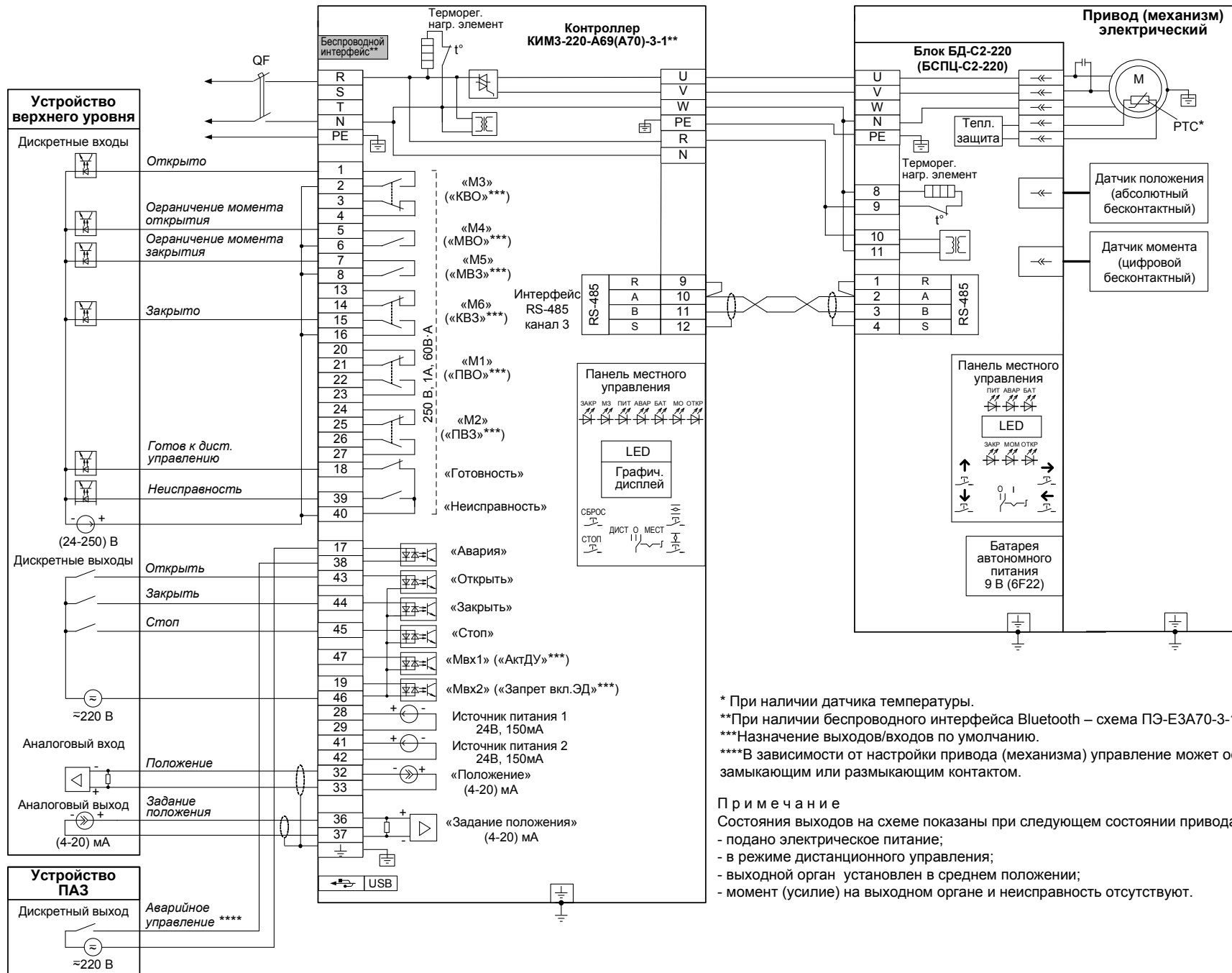
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

**При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А70-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

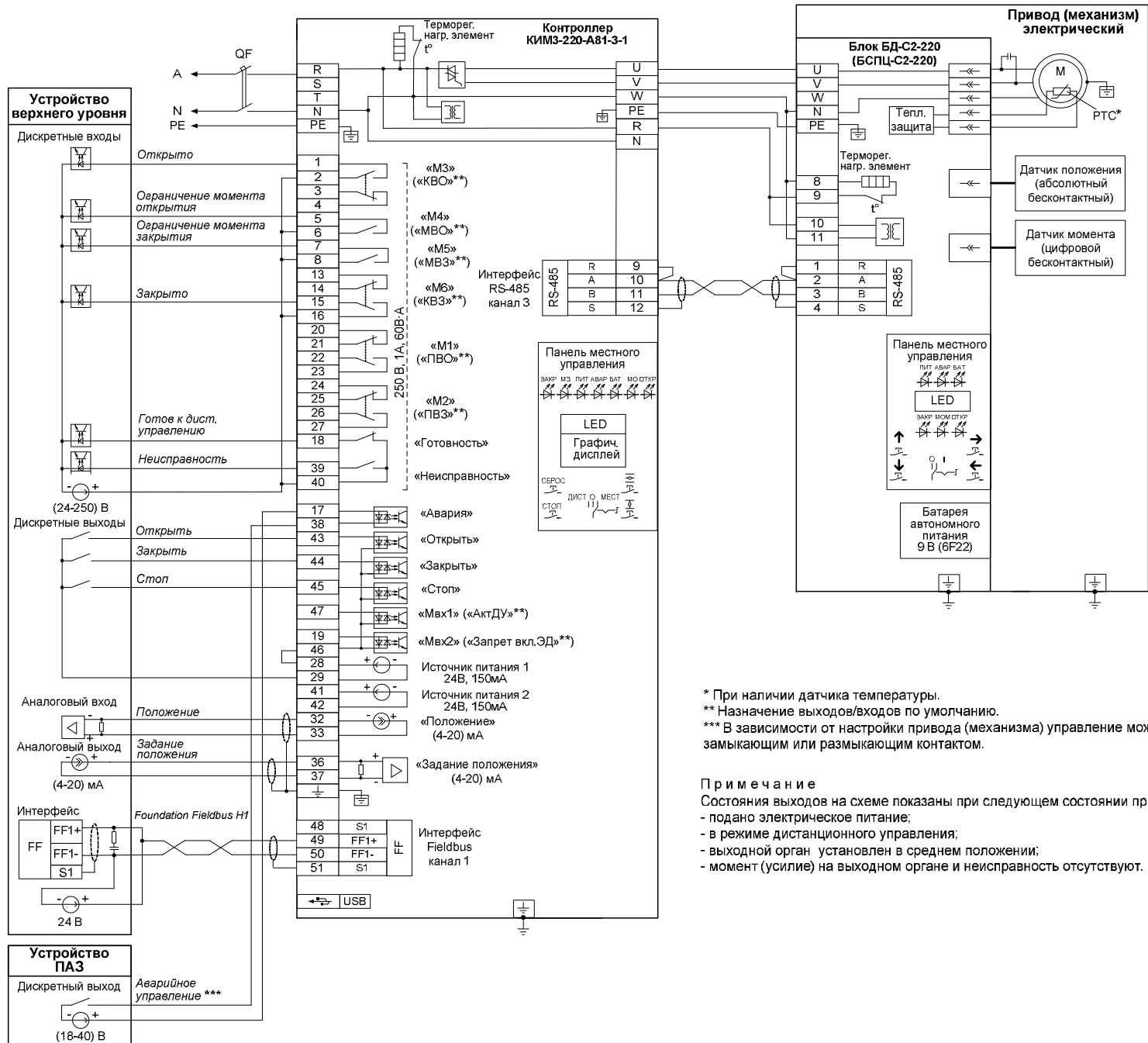
***Назначение выходов/входов по умолчанию.

****В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

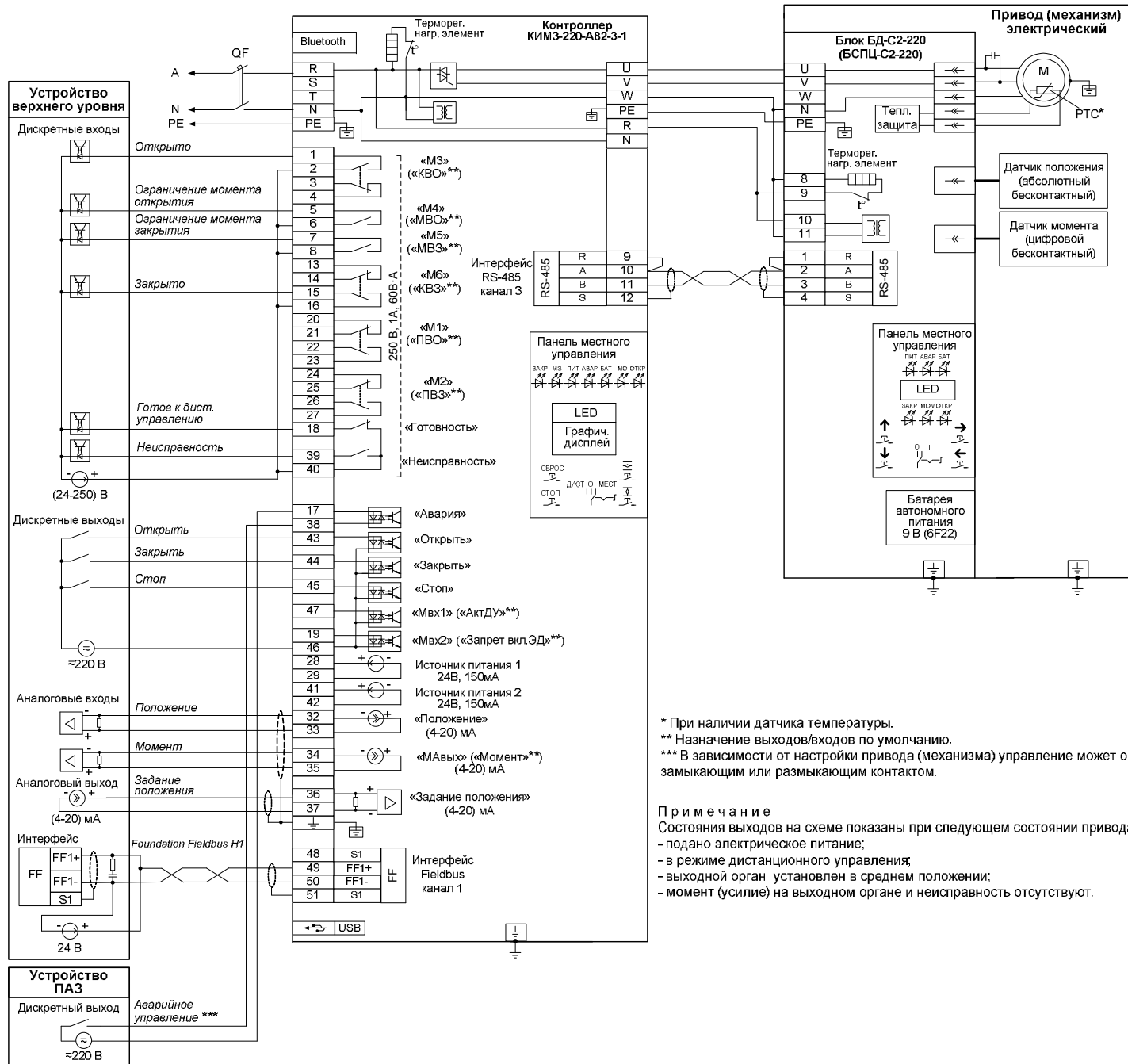
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

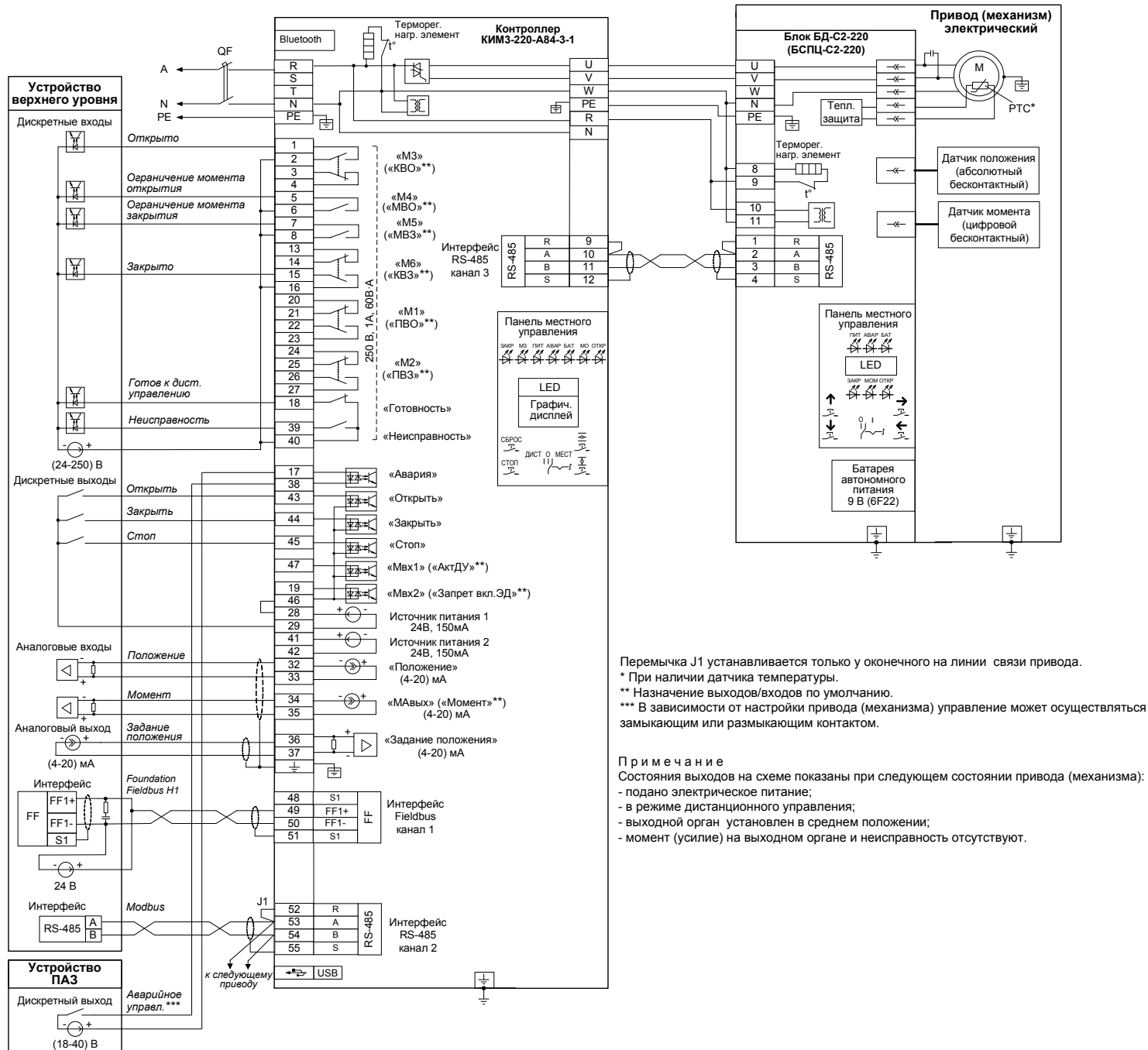
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

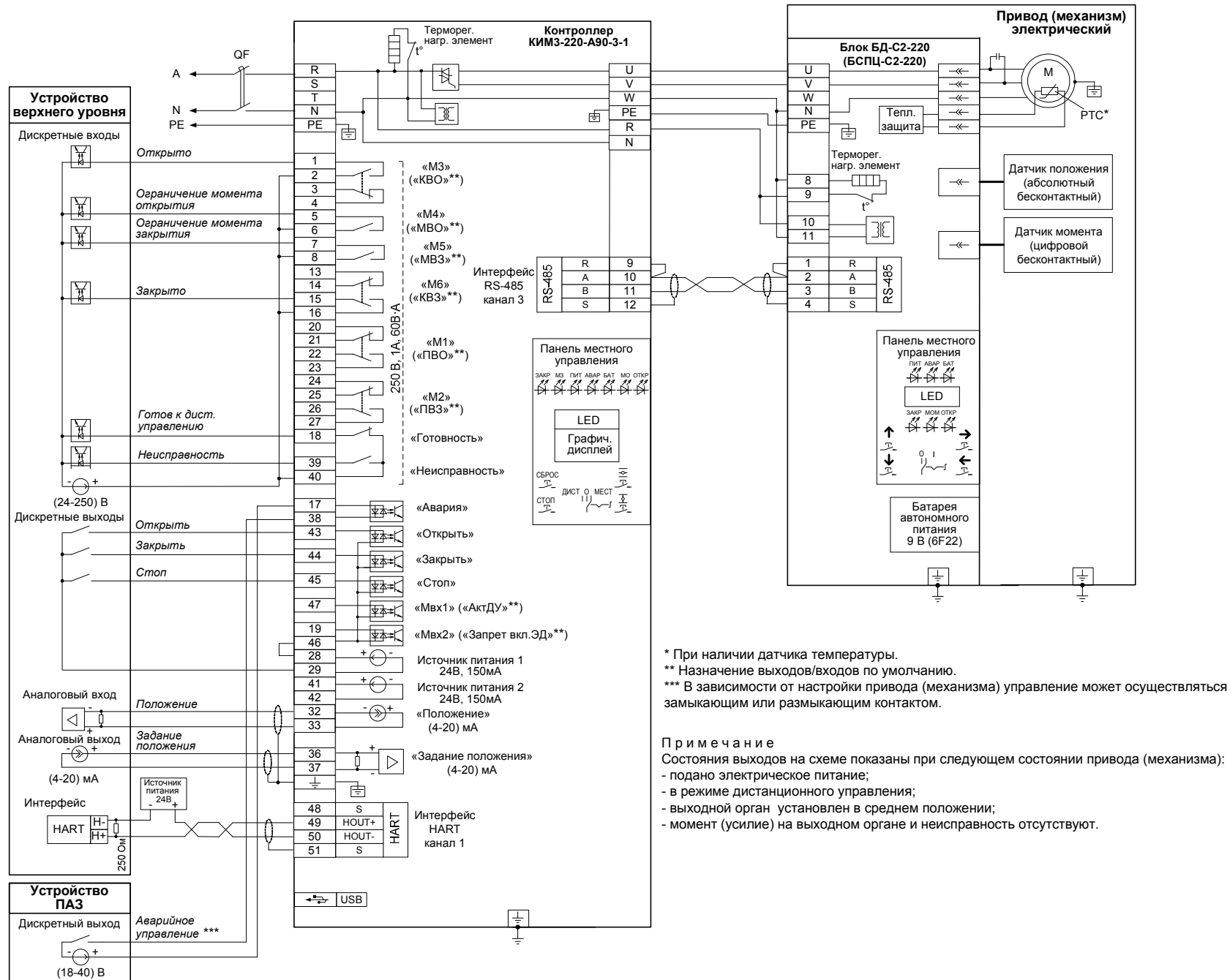
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

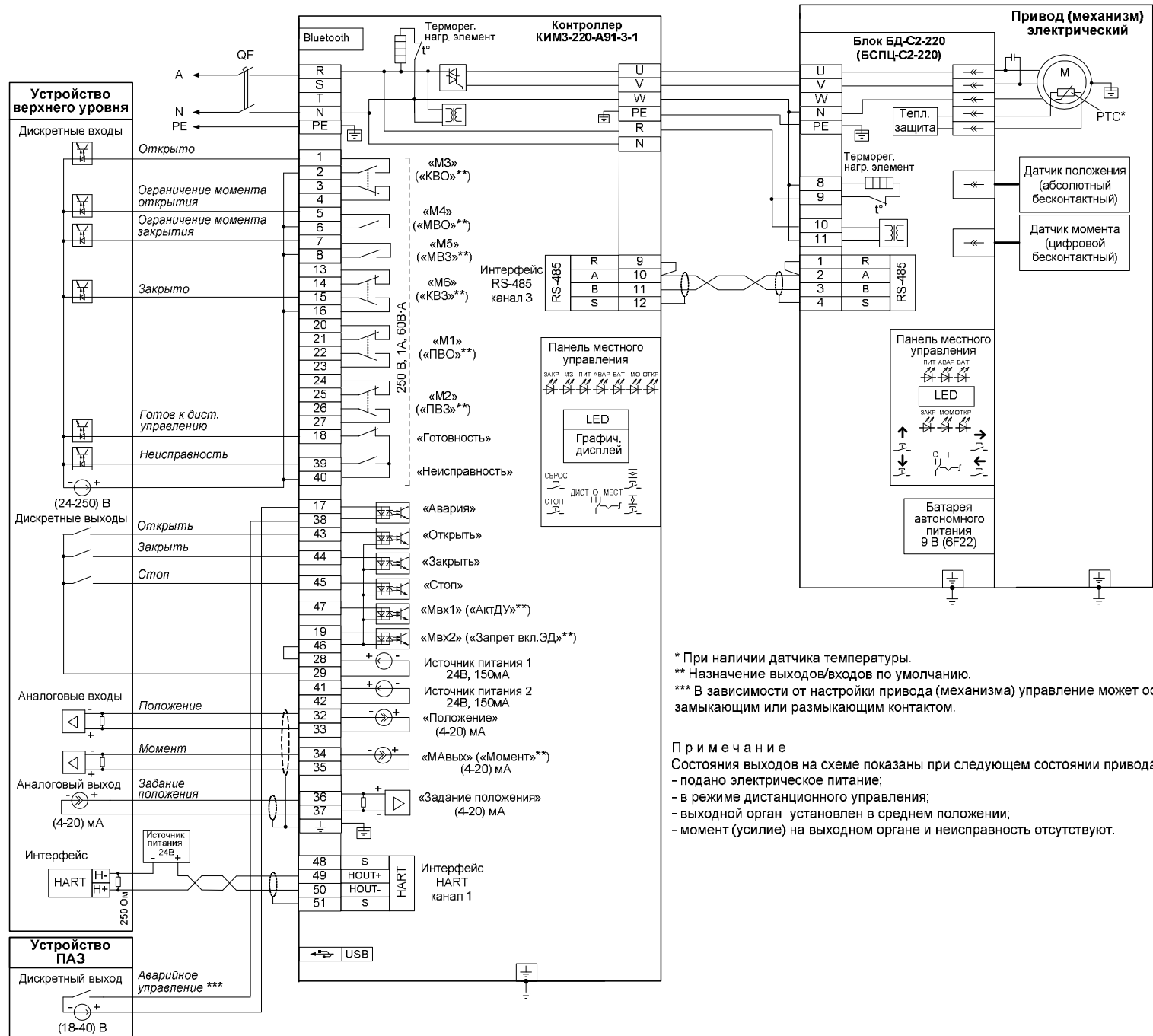
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

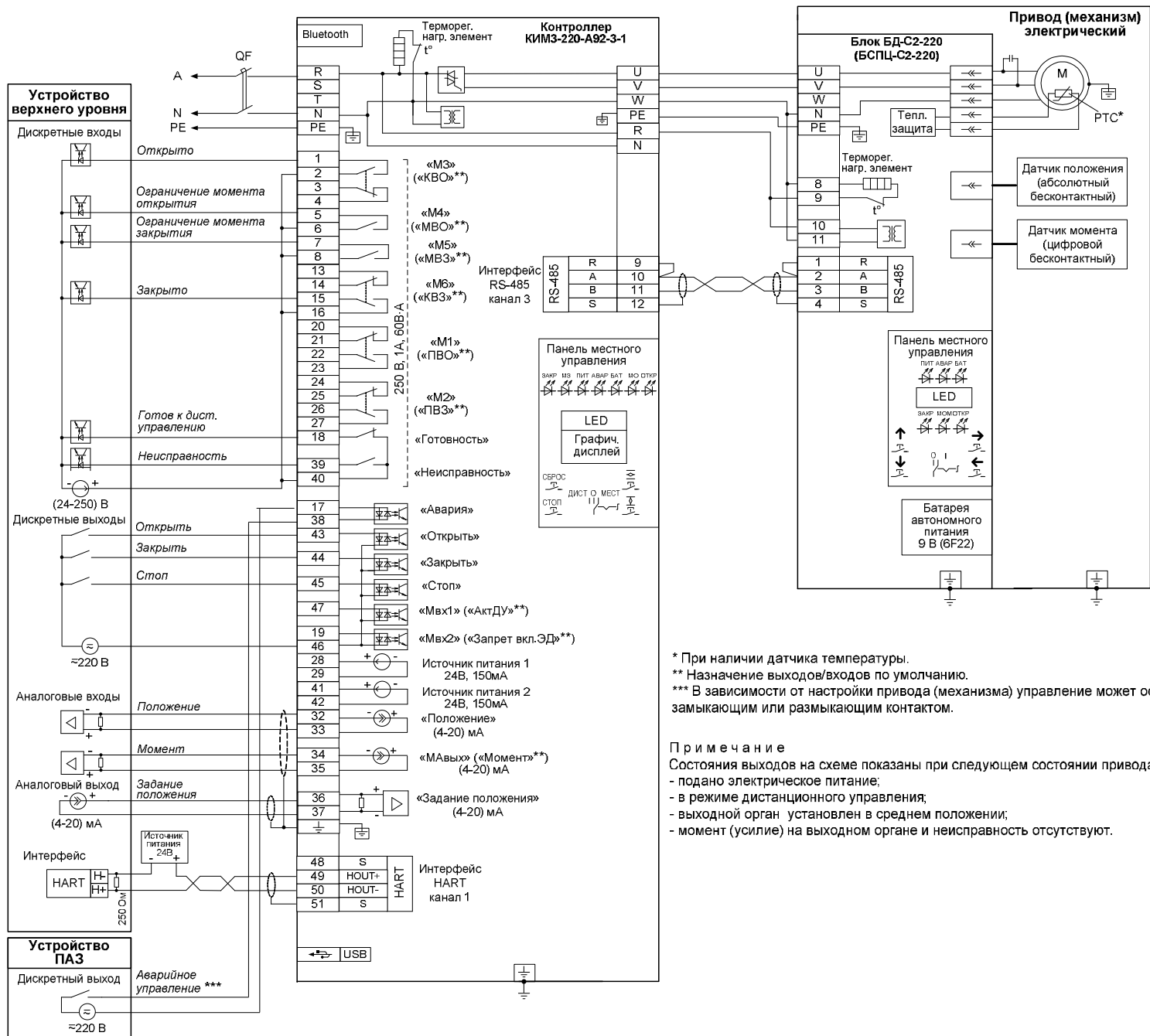
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

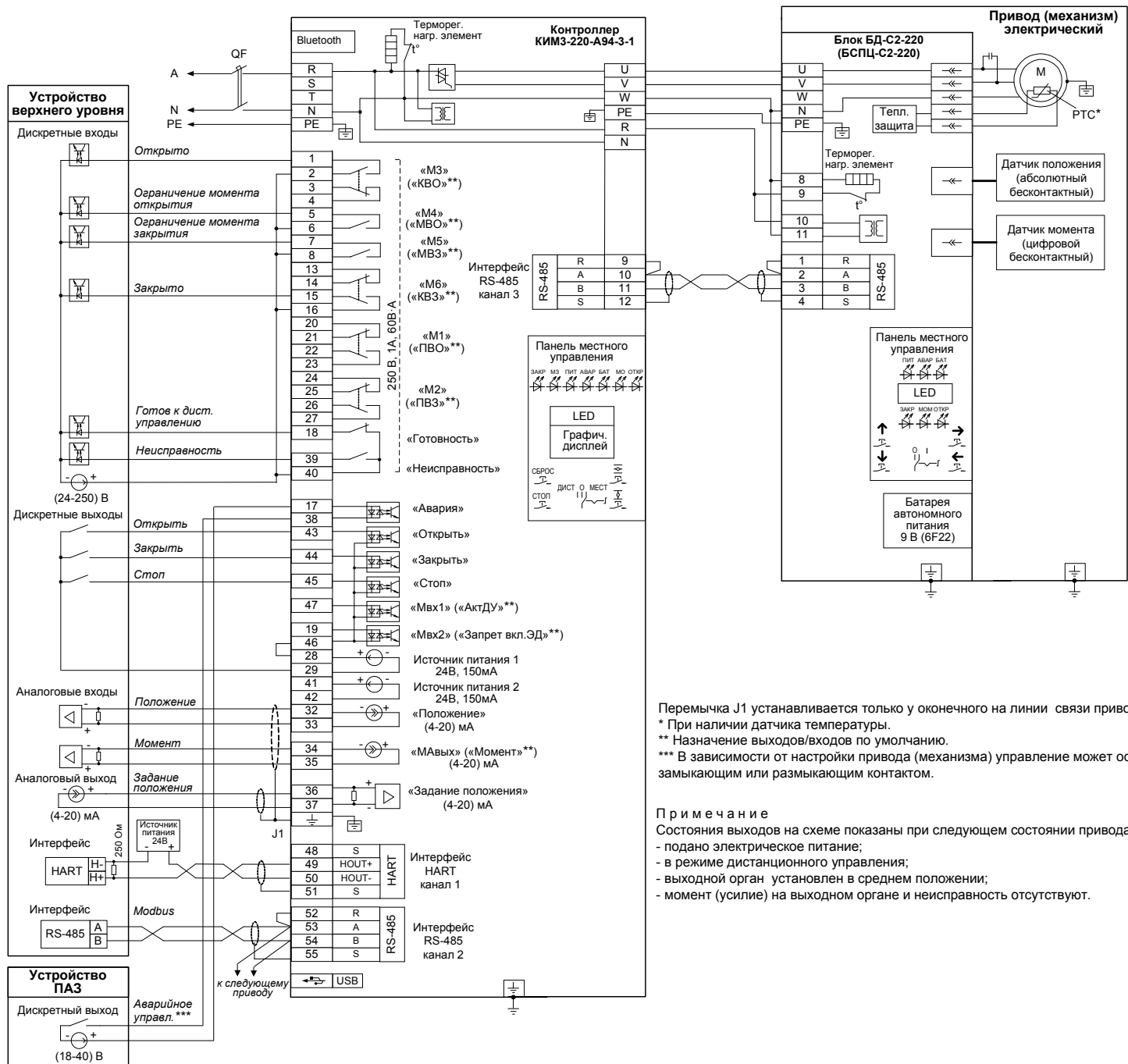
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

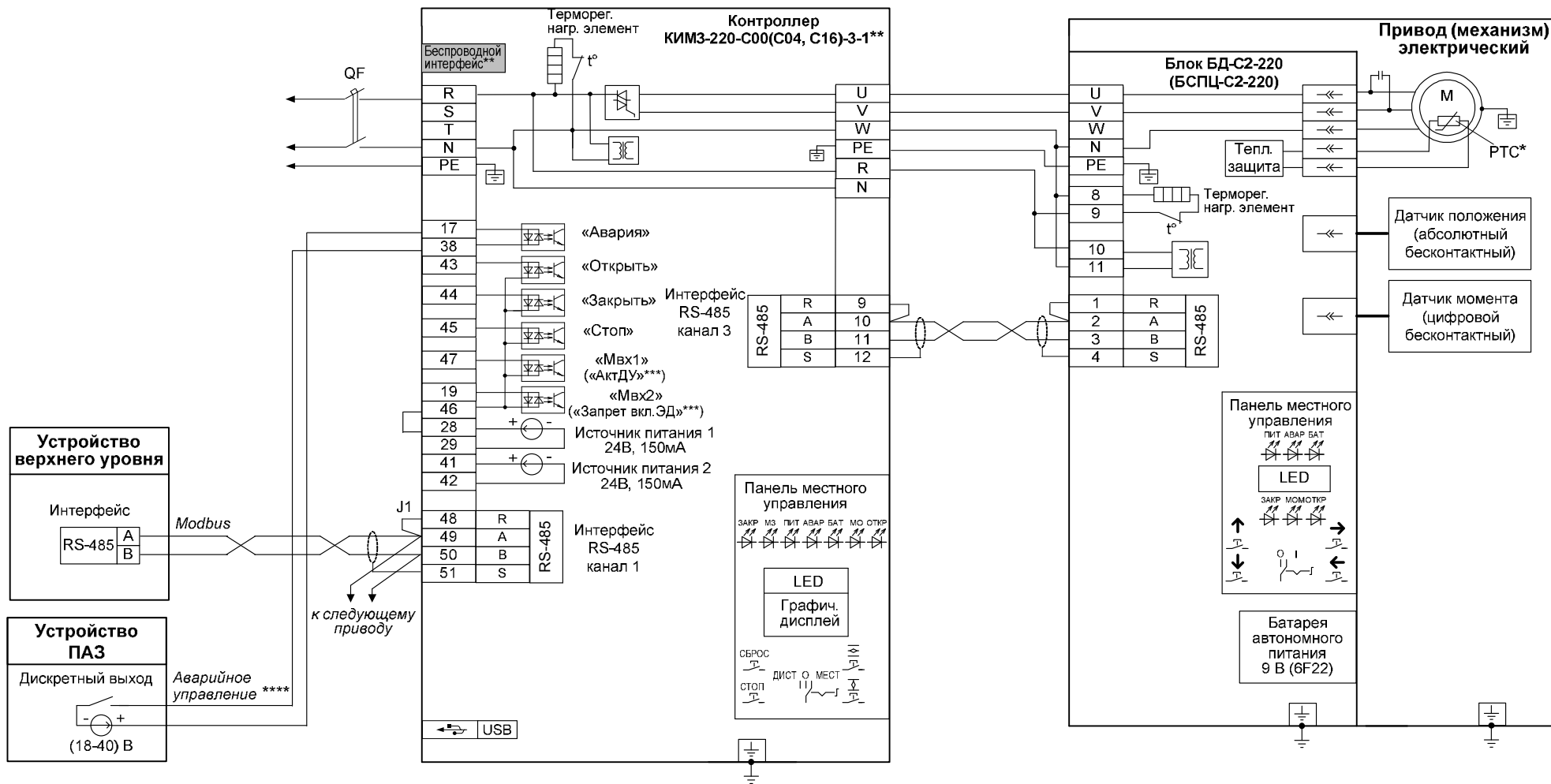
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

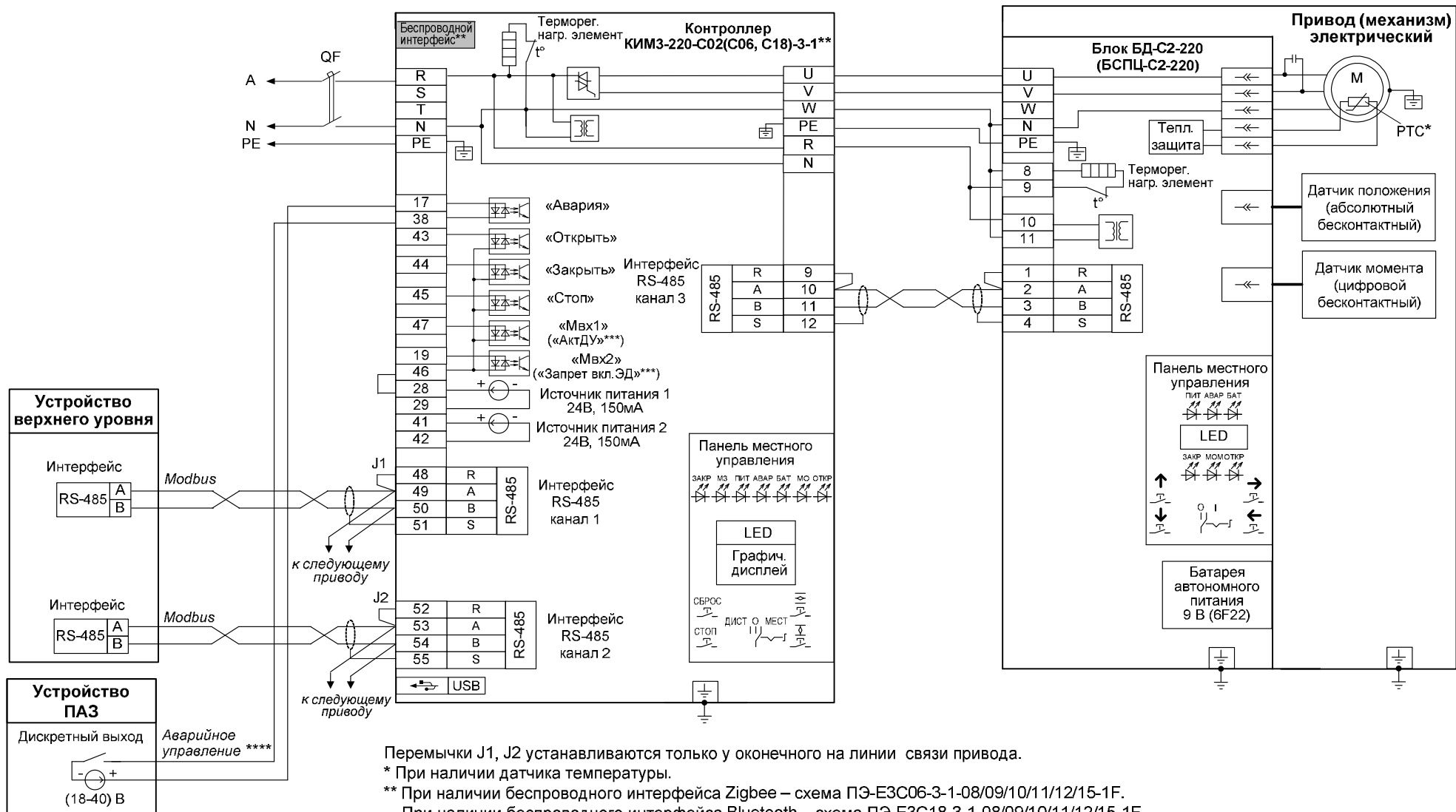
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС04-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС16-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного на линии связи привода.

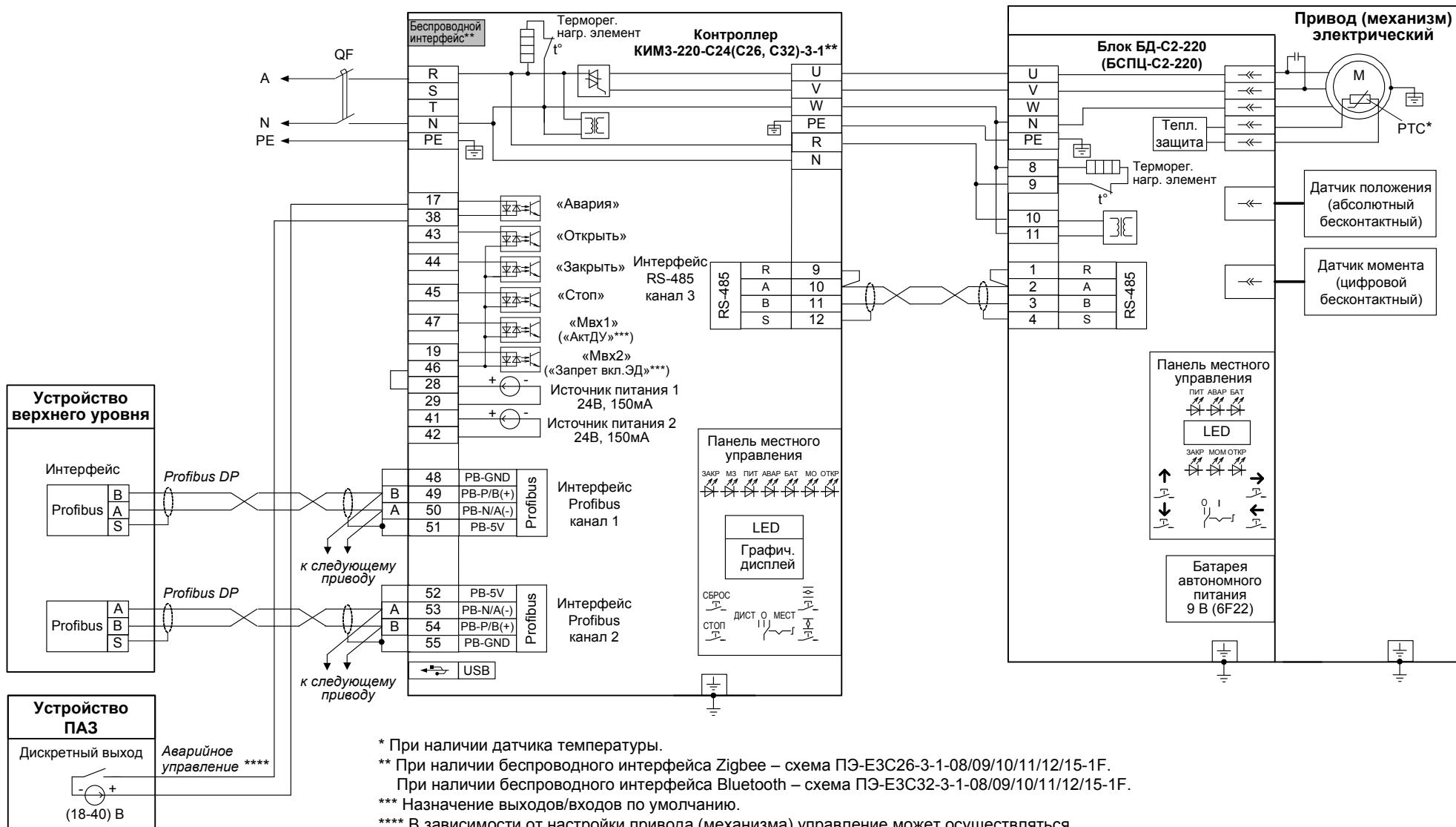
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС06-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС18-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



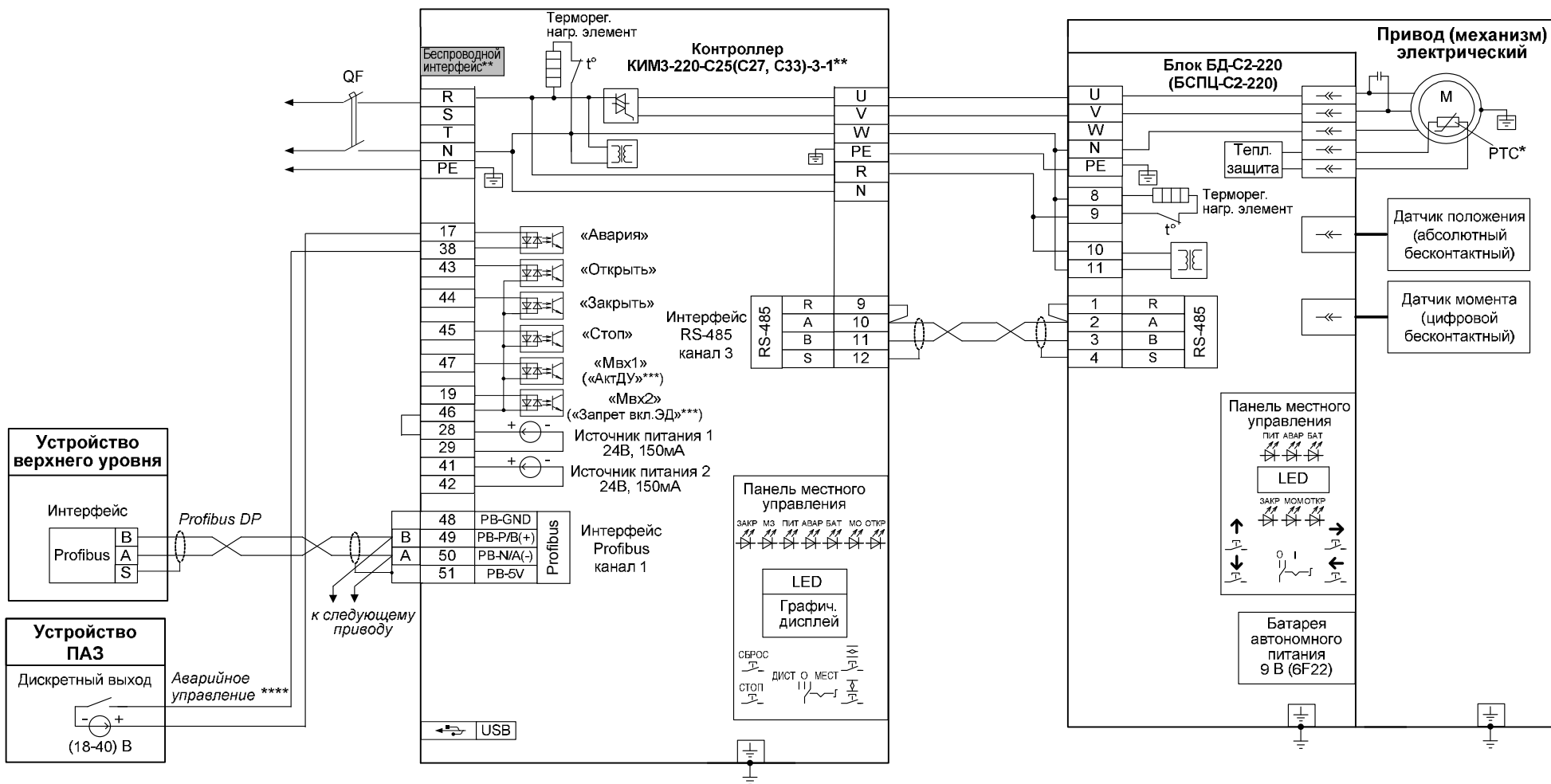
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3С26-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3С32-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



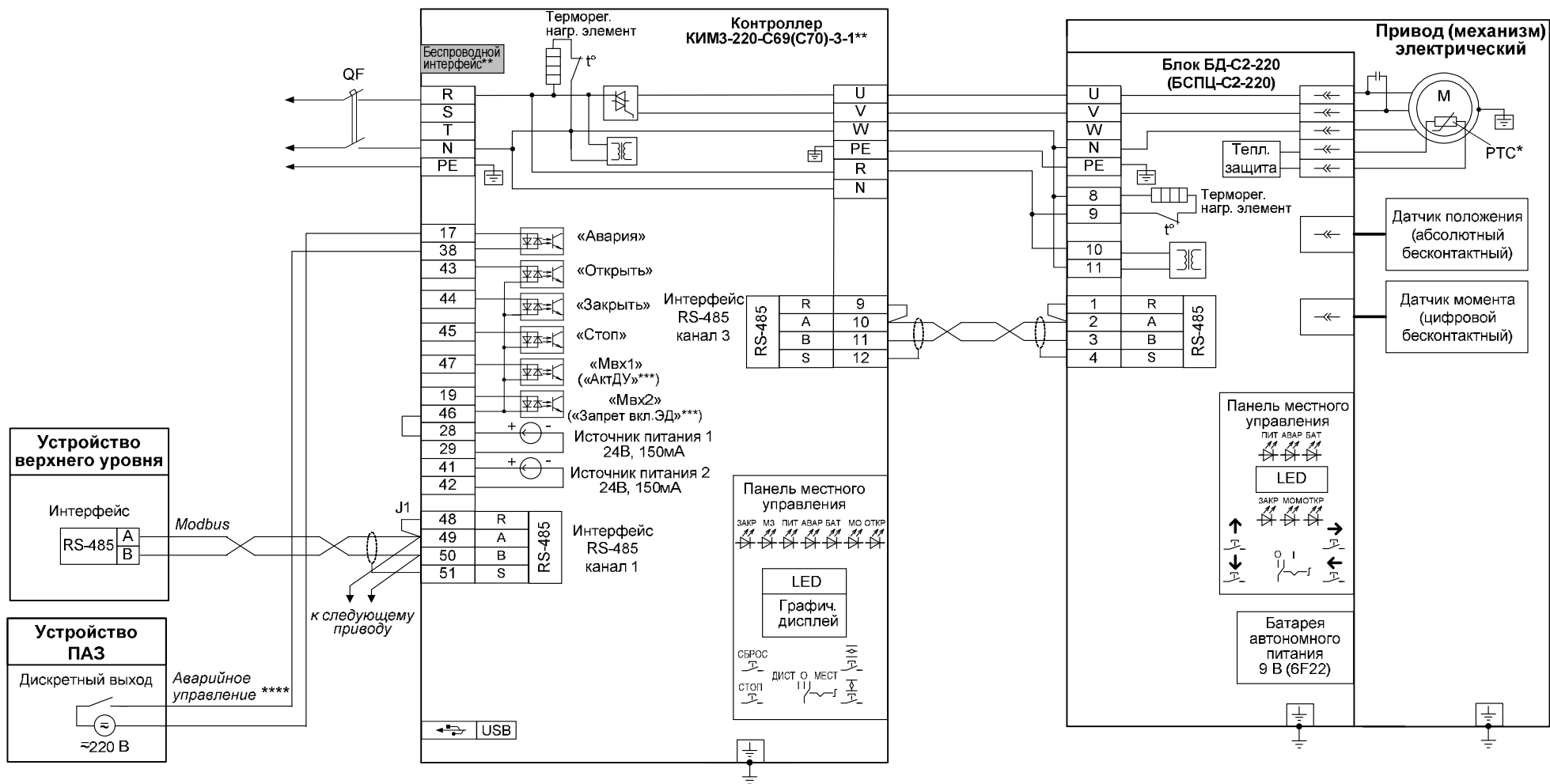
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС27-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС33-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



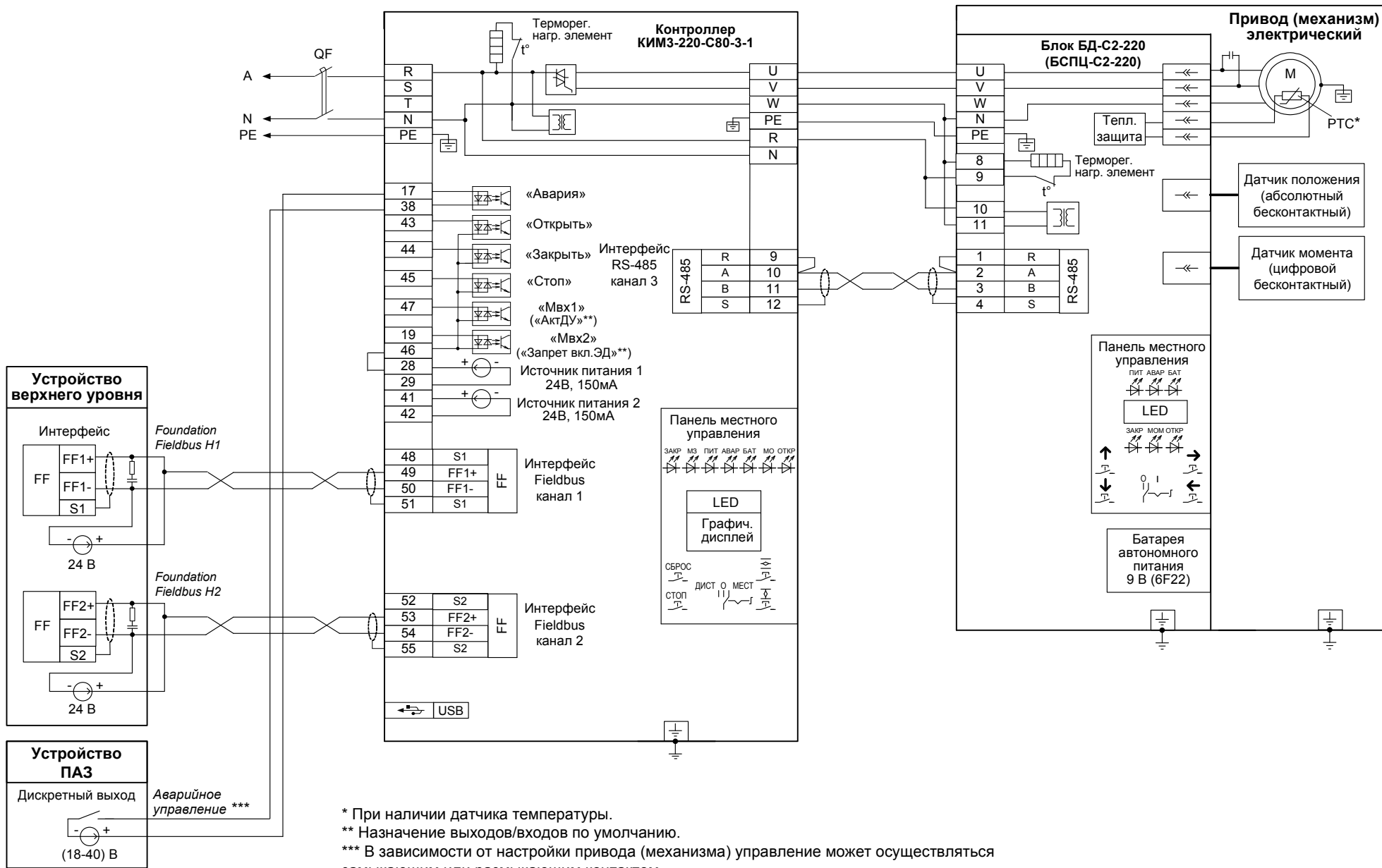
Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

**При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС70-3-1-08/09/10/11/12-1F.

***Назначение выходов/входов по умолчанию.

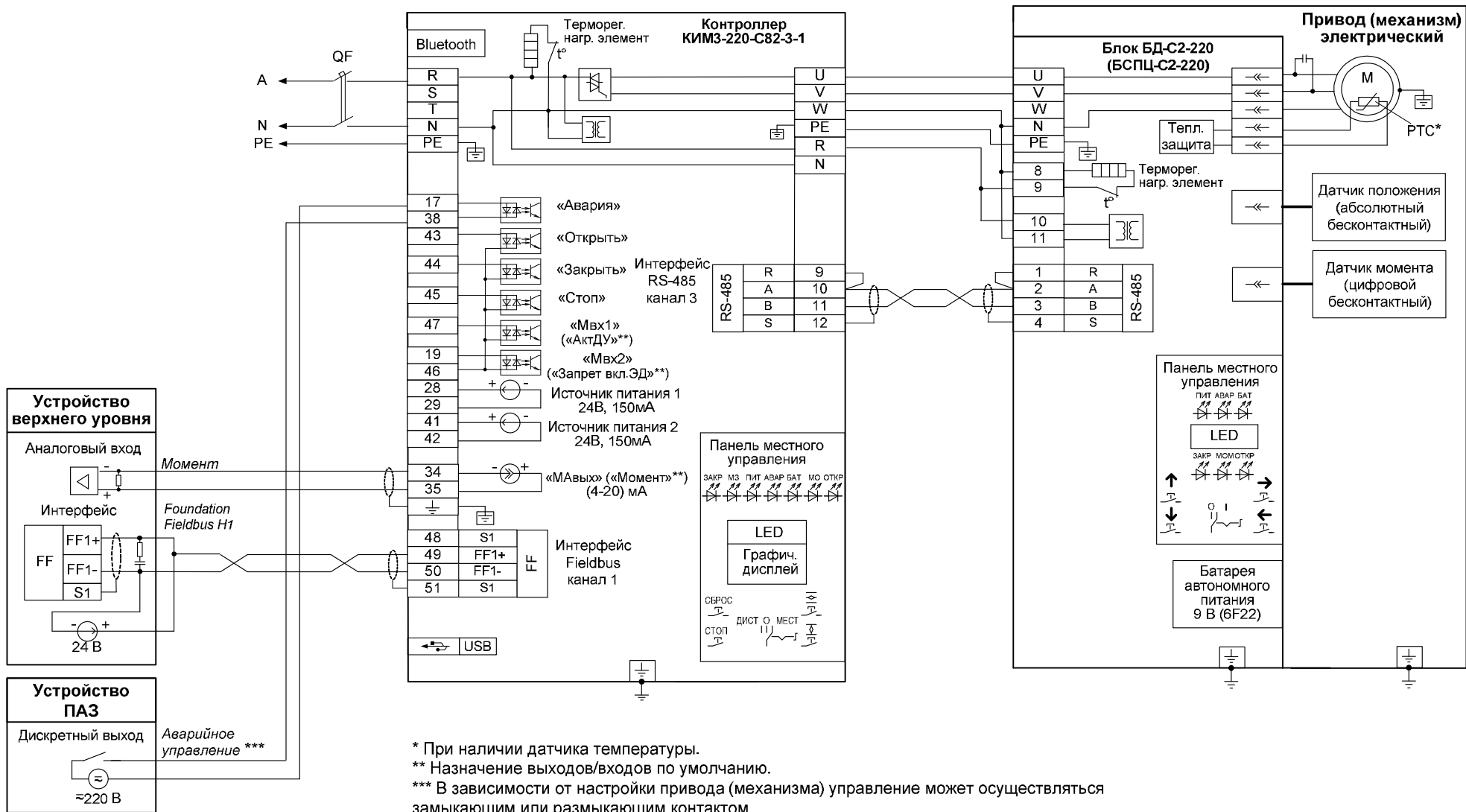
****В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

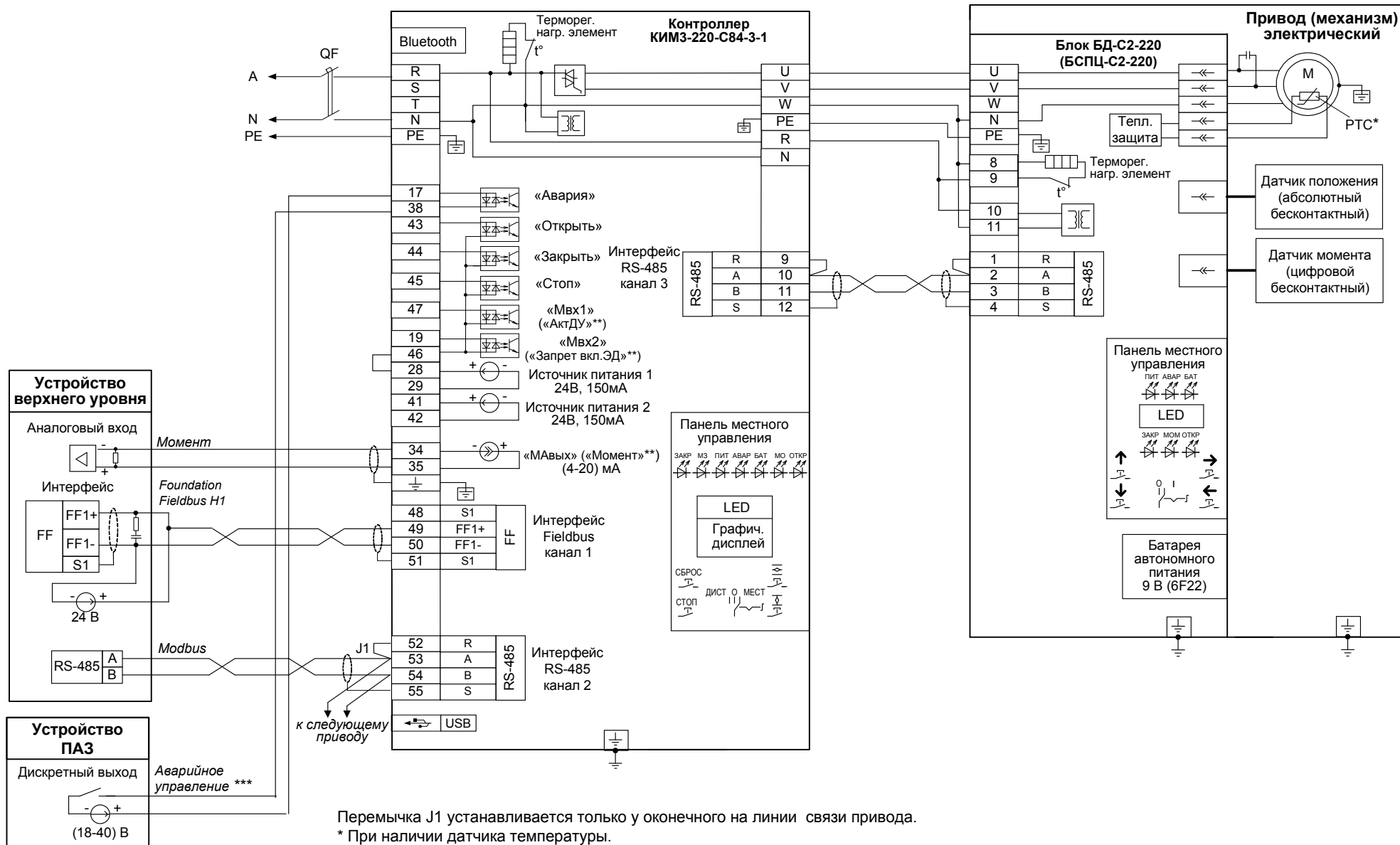


* При наличии датчика температуры.

** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



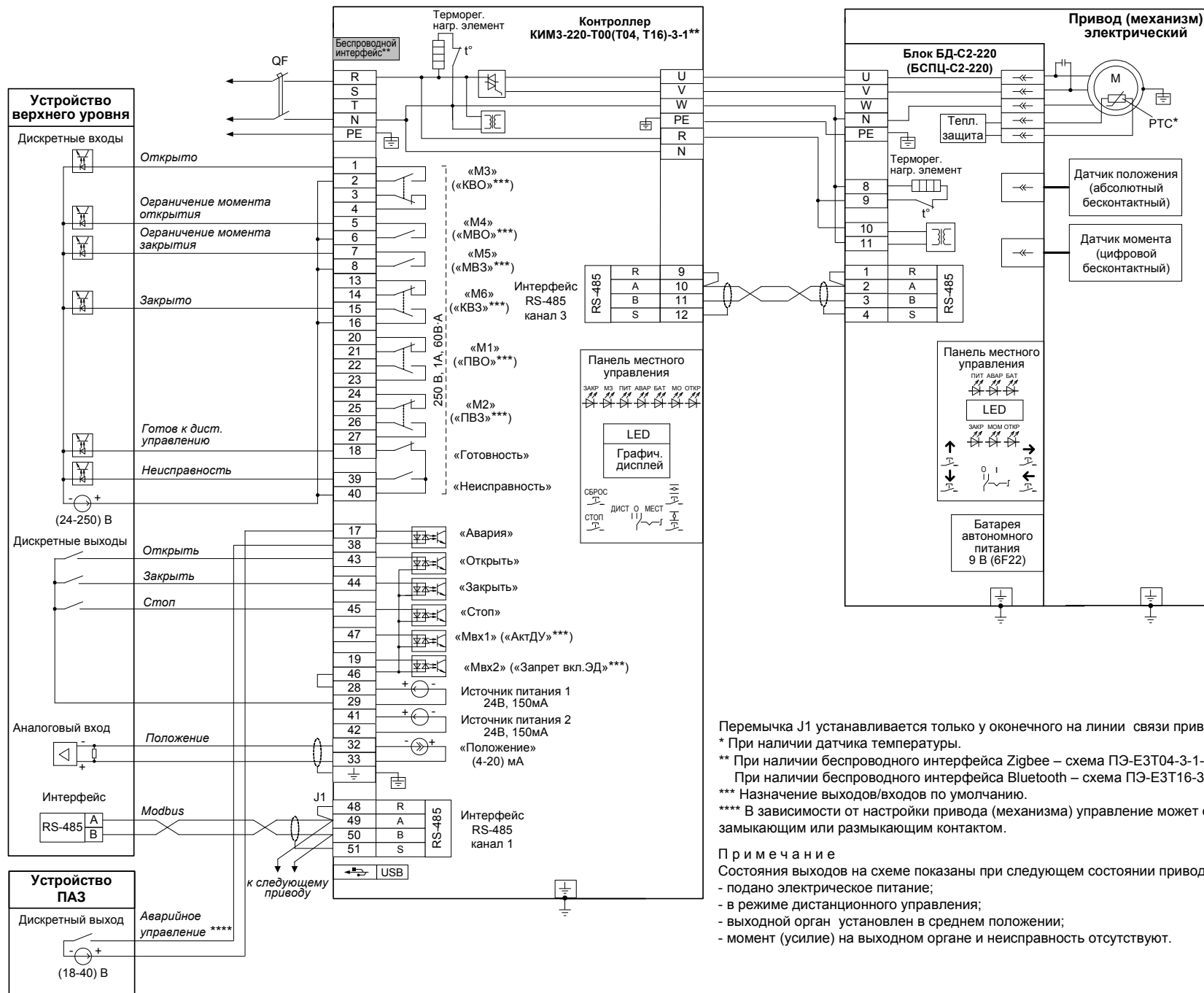


Переключатель J1 устанавливается только у конечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



Переключатель J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗТ04-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗТ16-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

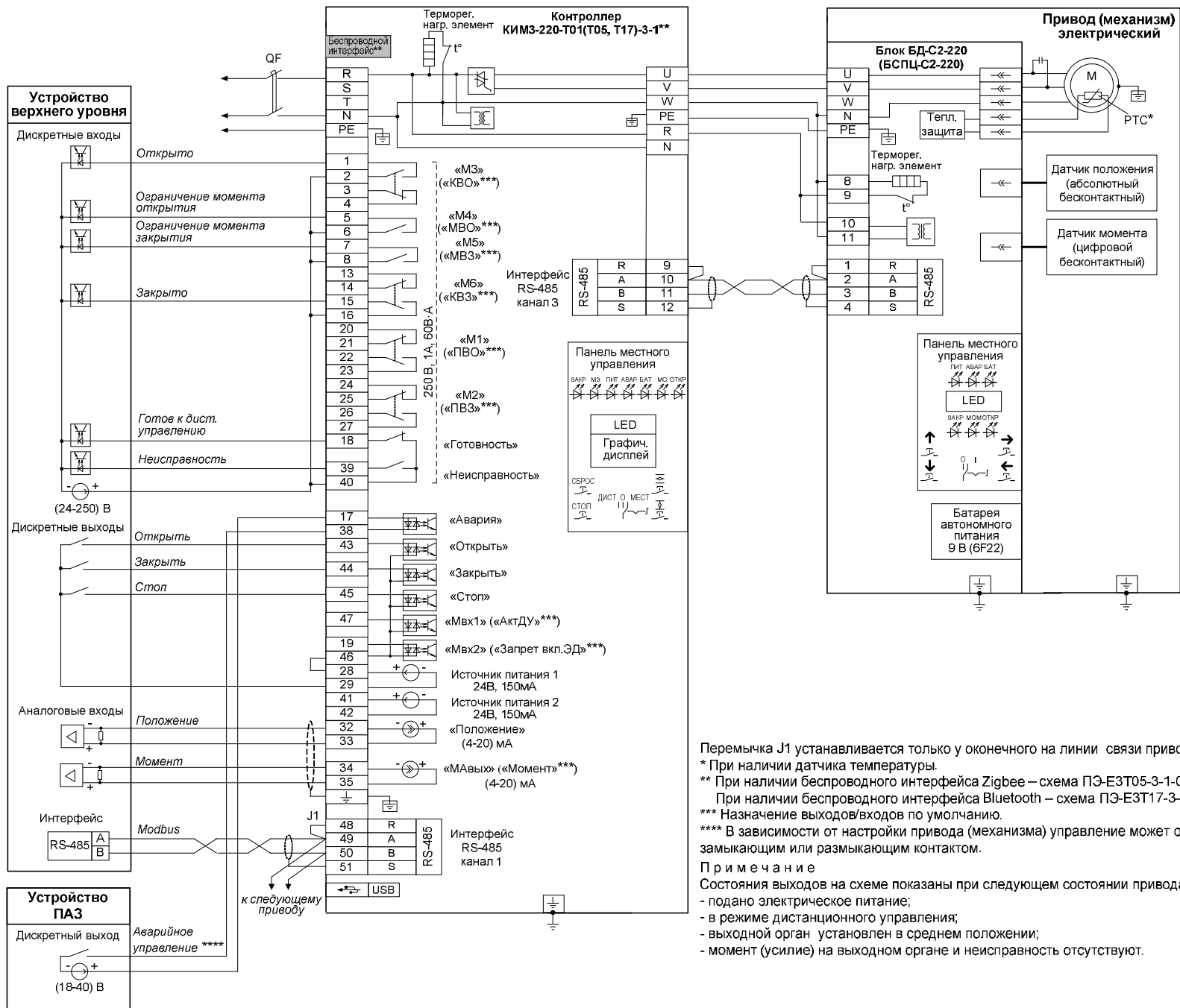
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Переключатель J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т05-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т17-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

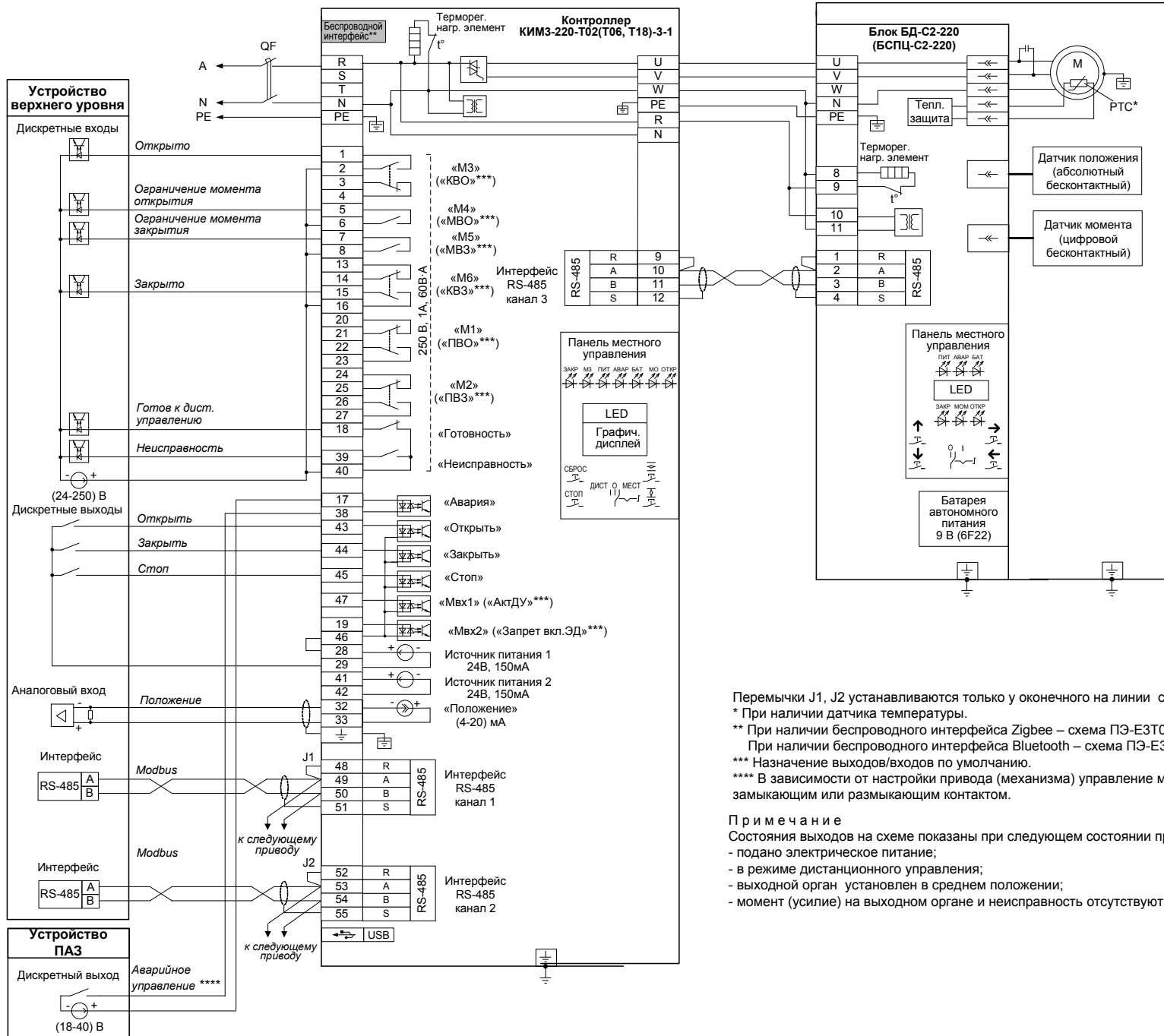
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т06-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т18-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

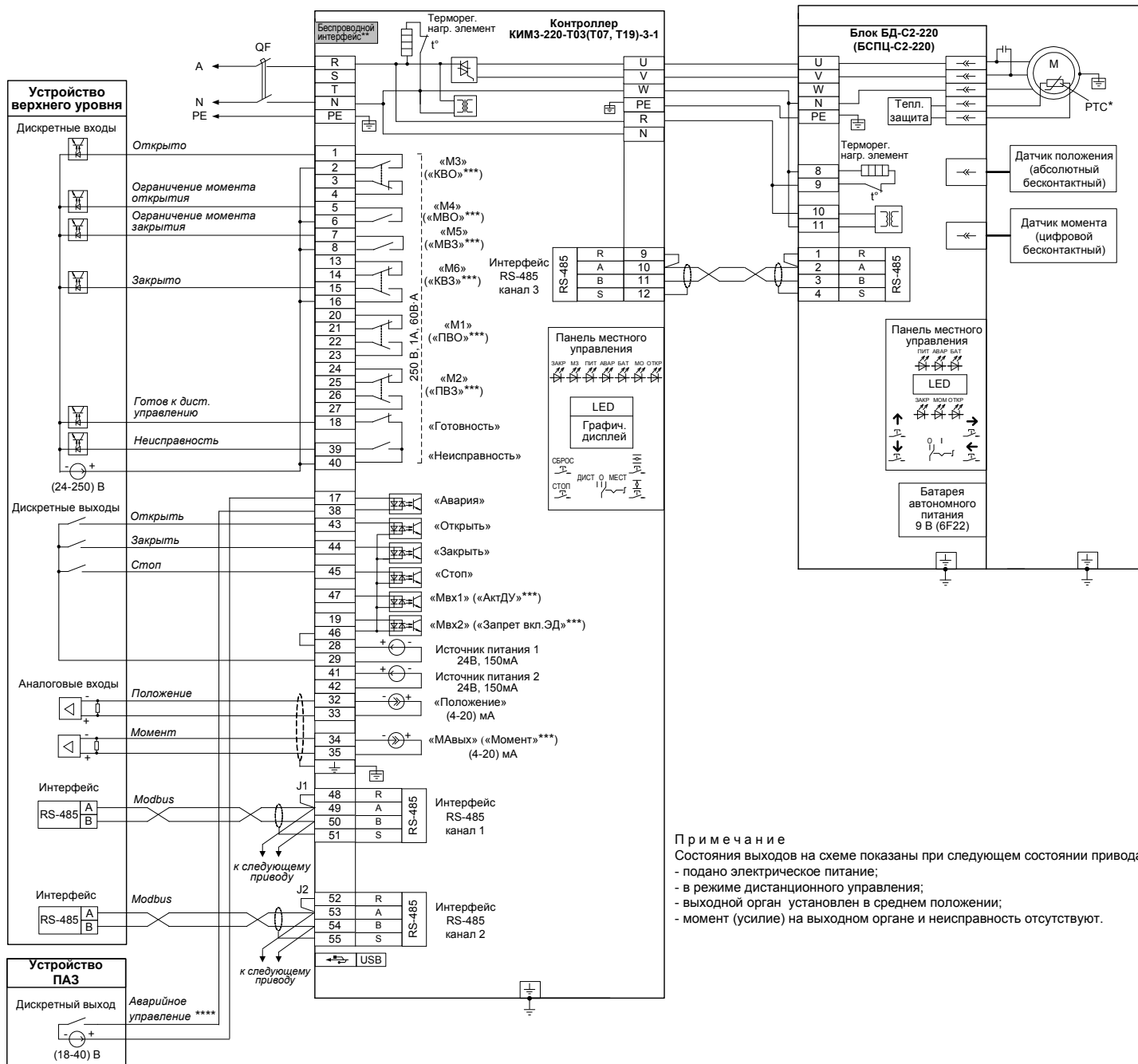
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

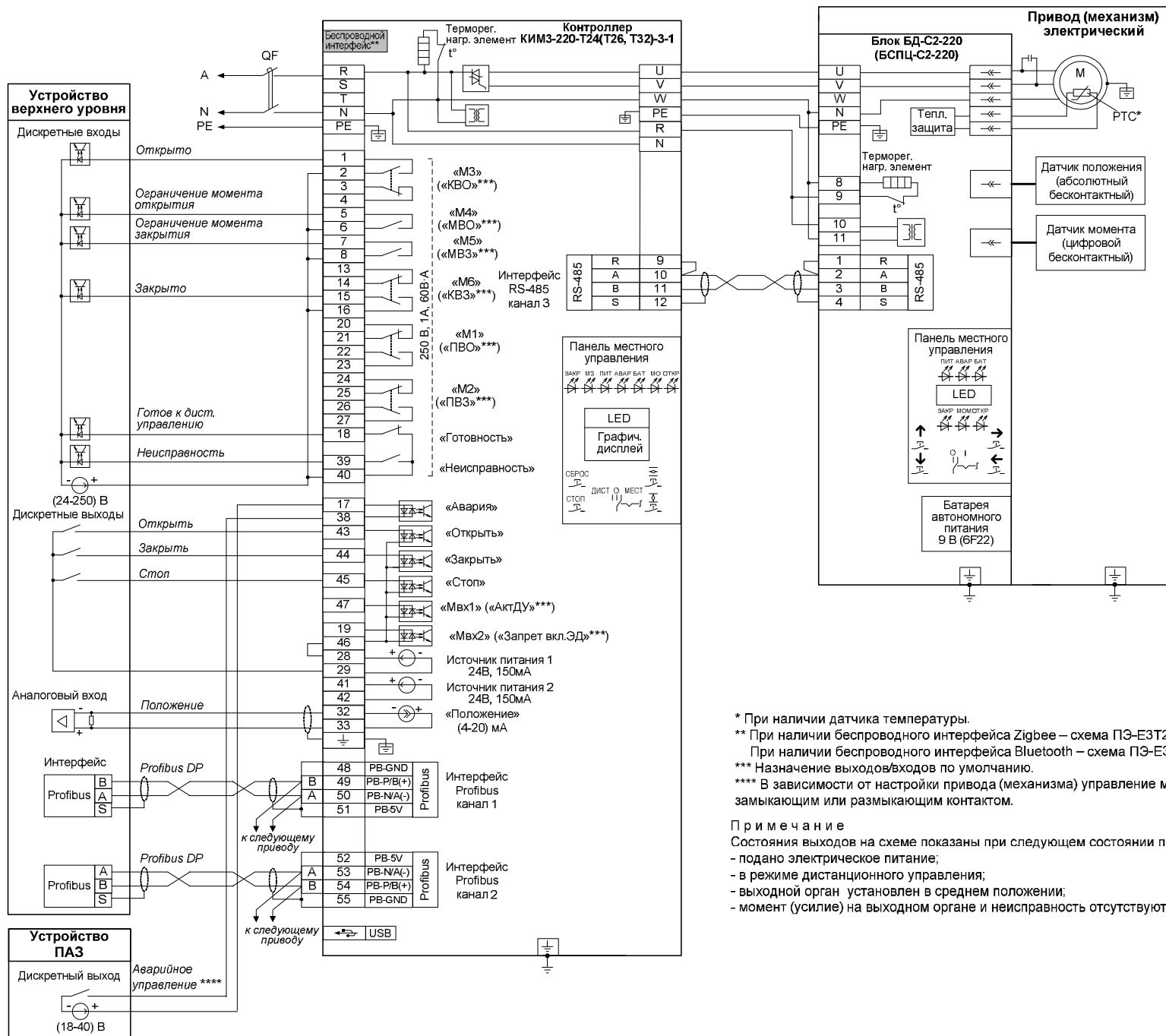
Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Примечание
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т26-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т32-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

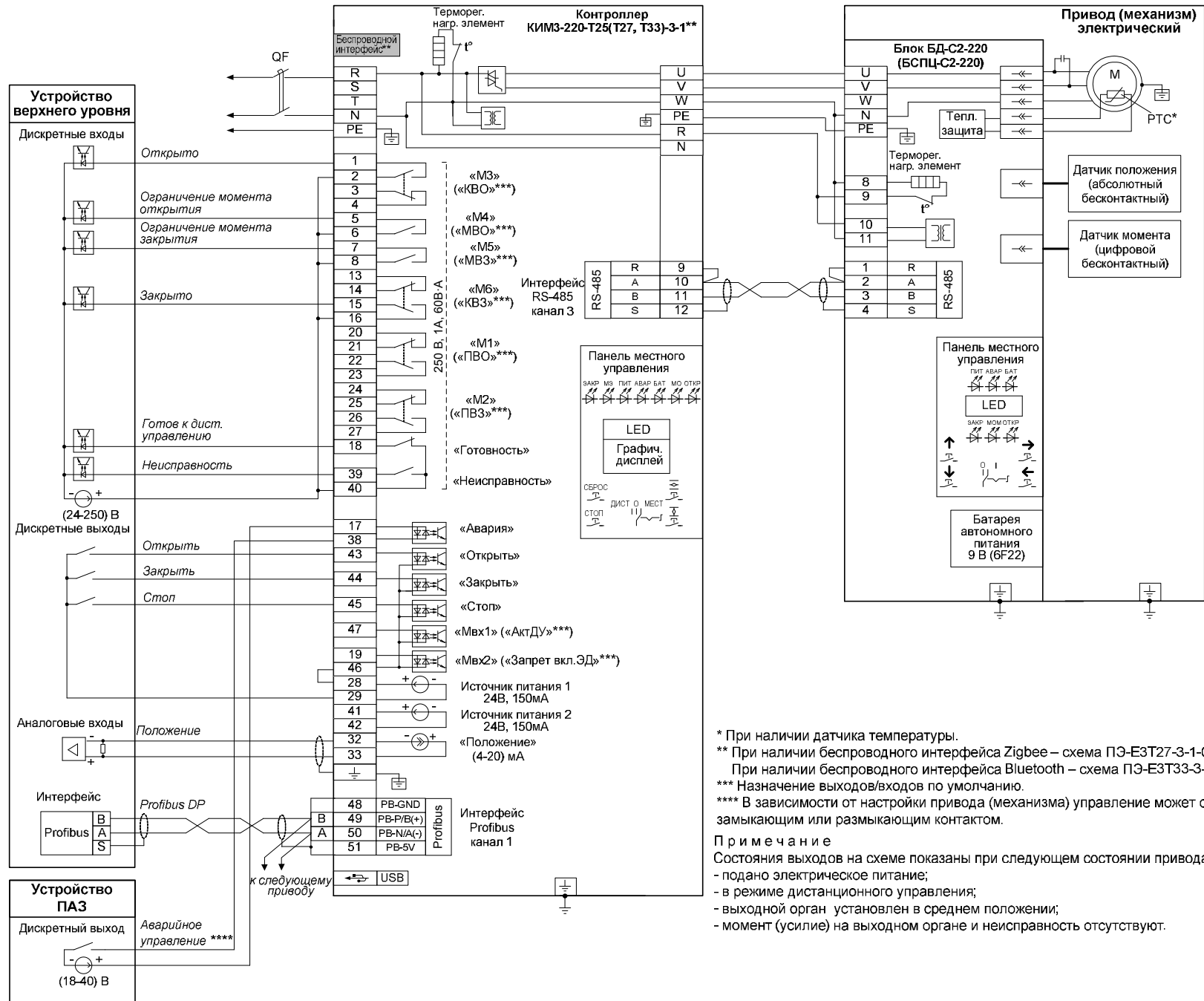
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т27-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т33-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

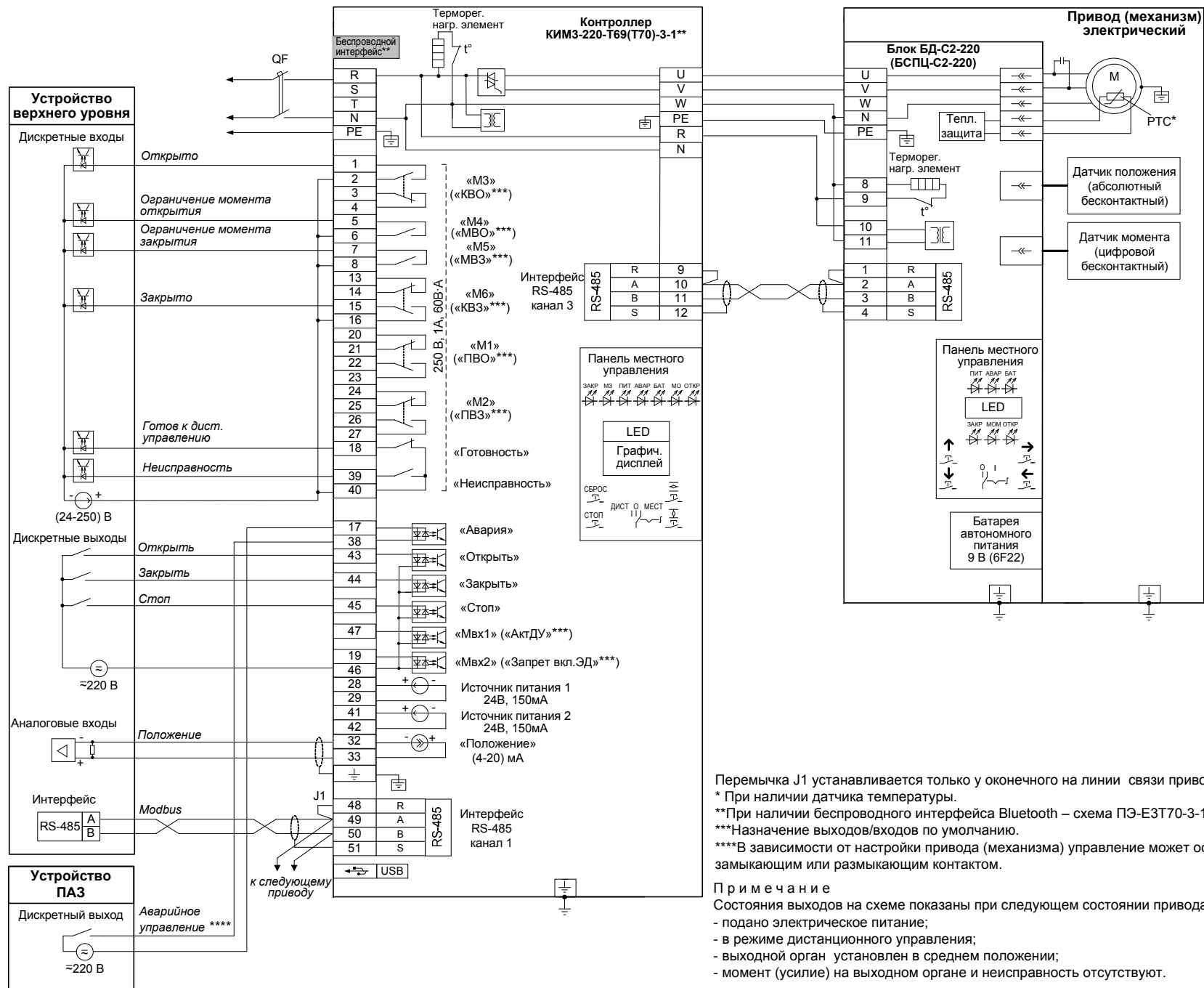
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

**При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗТ70-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

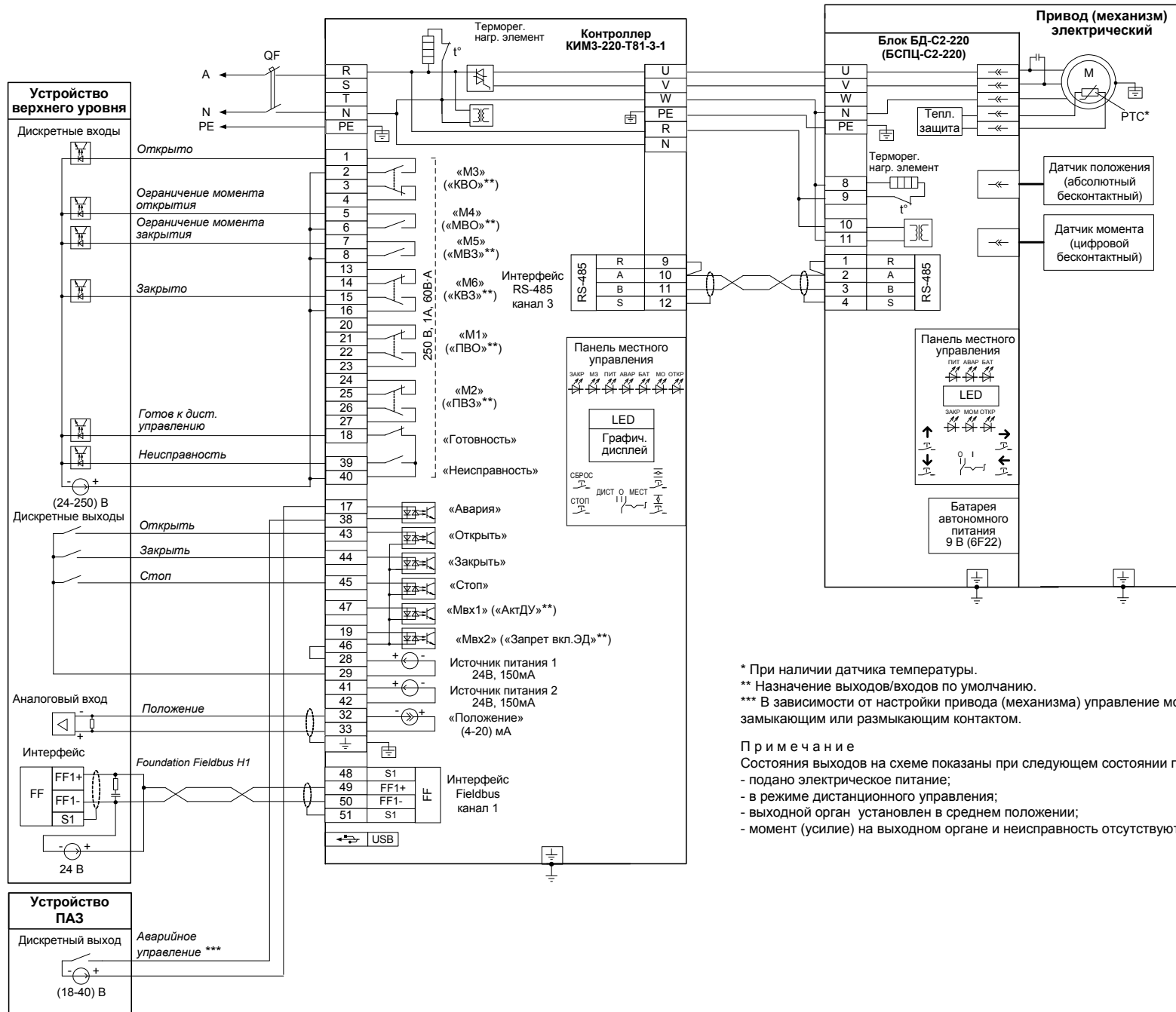
***Назначение выходов/входов по умолчанию.

****В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

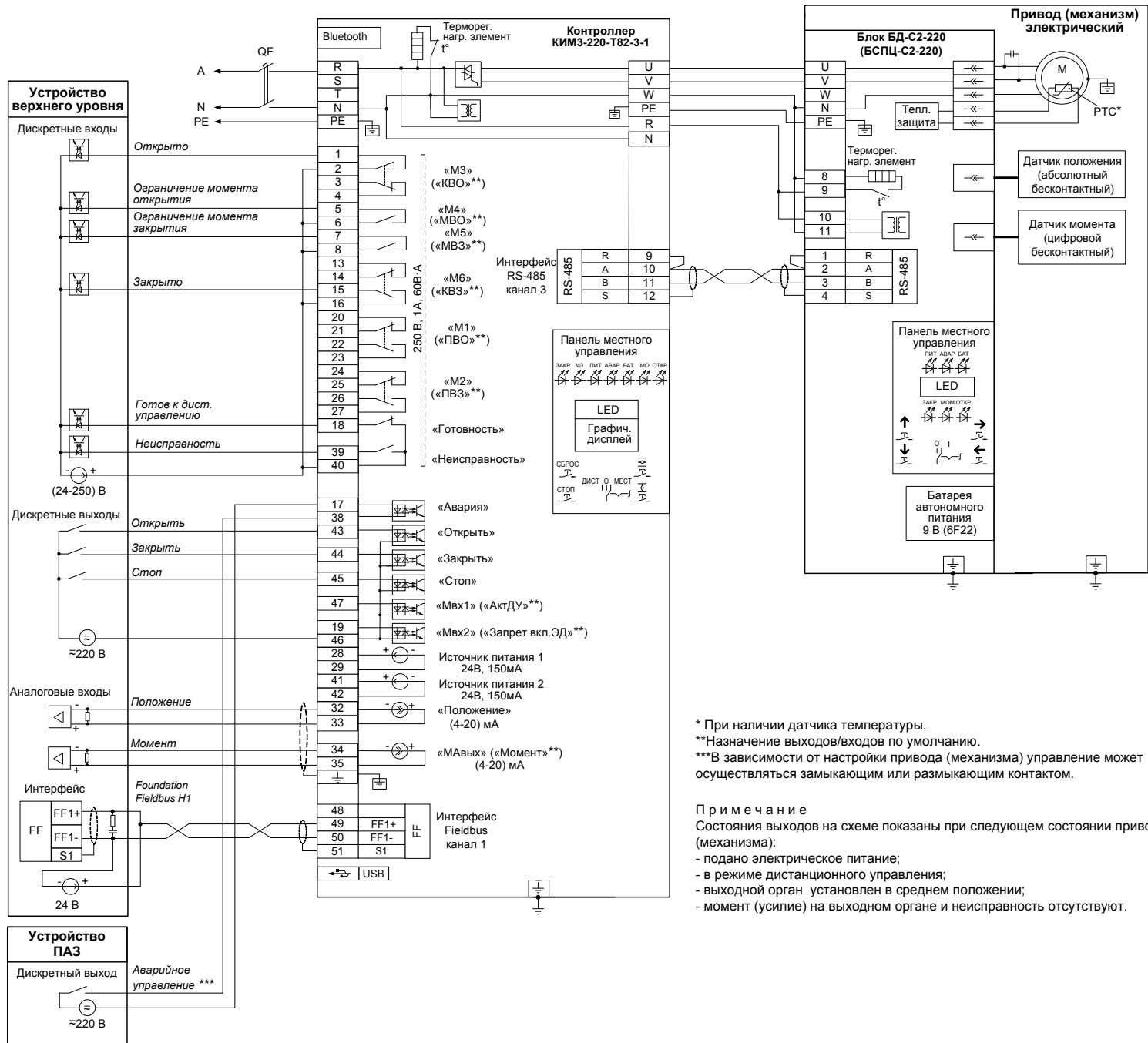
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

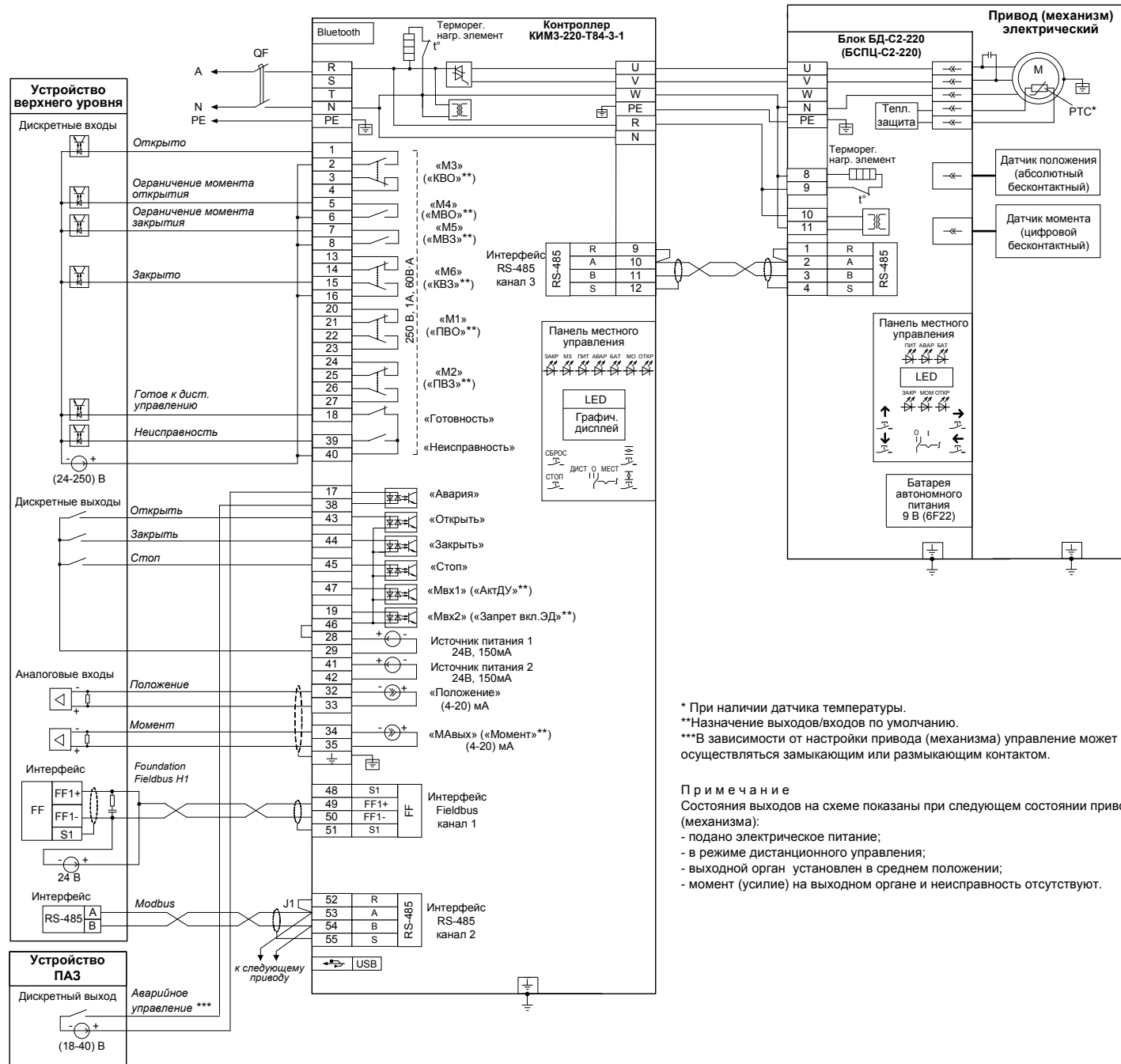
**Назначение выходов/входов по умолчанию.

***В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

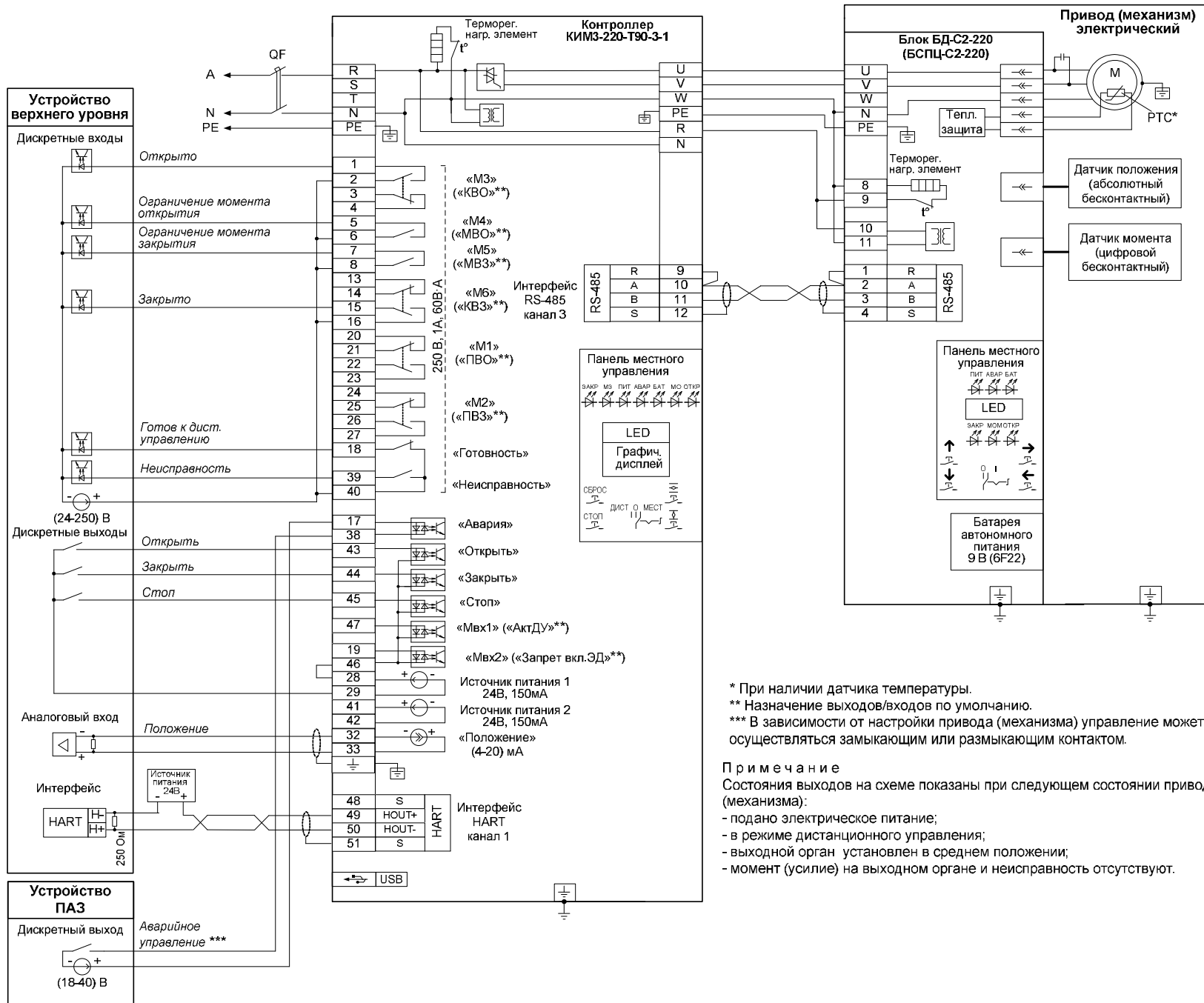
**Назначение выходов/входов по умолчанию.

***В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

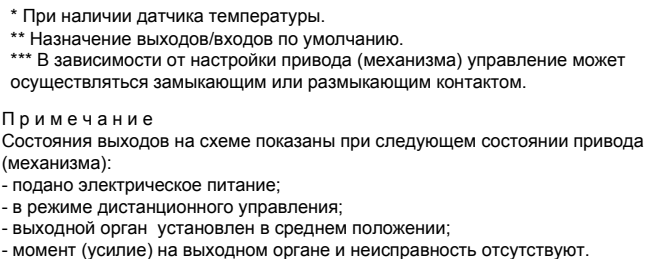
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

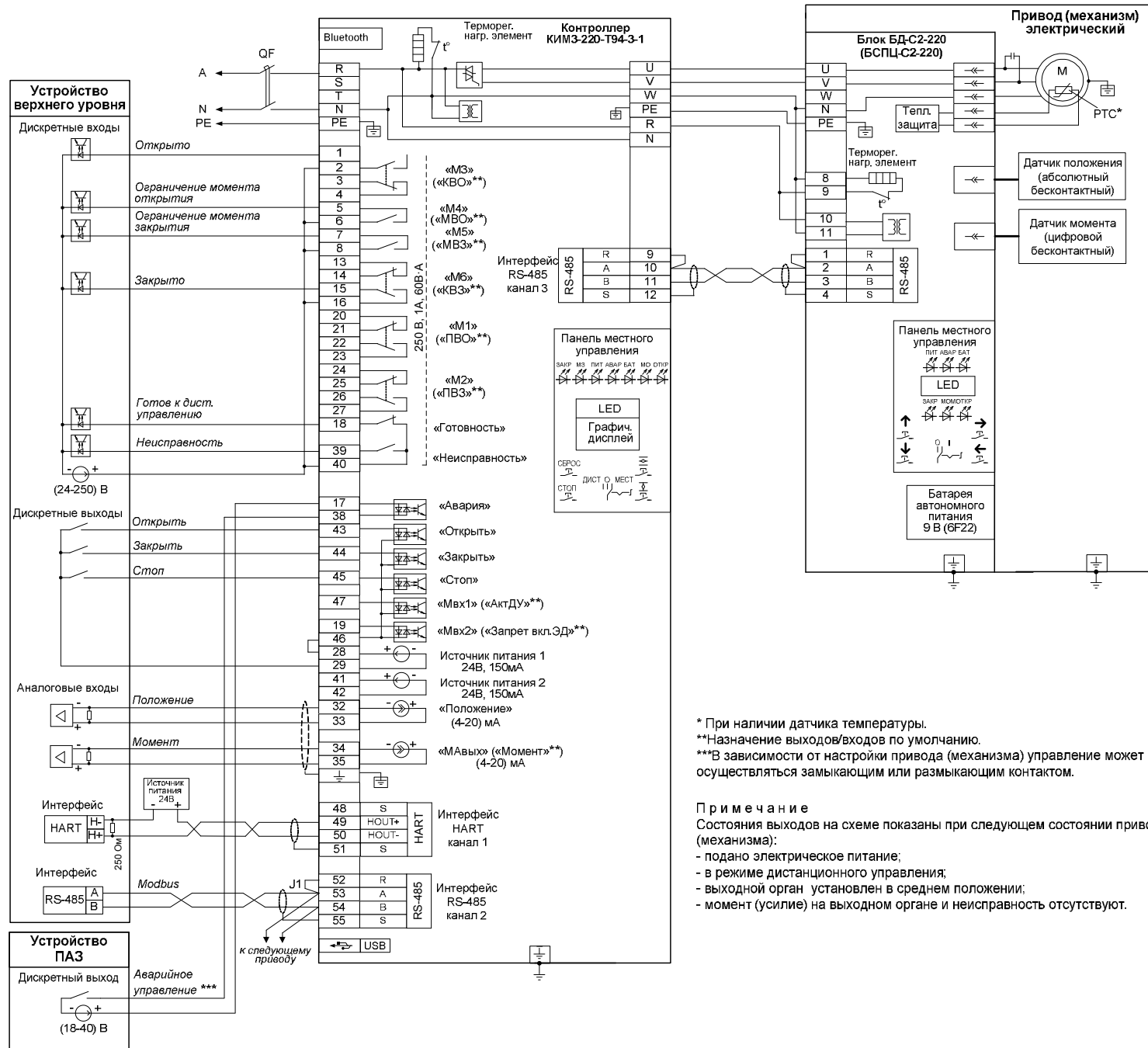
*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.





* При наличии датчика температуры.

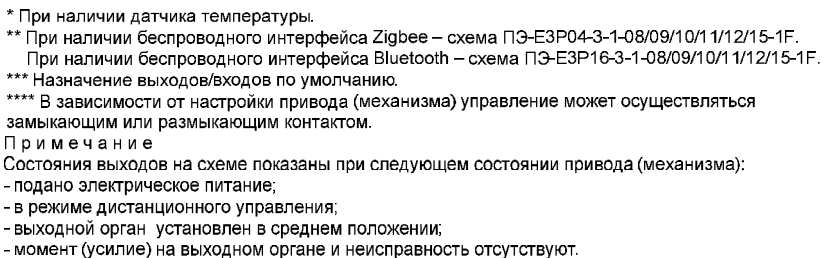
**Назначение выходов/входов по умолчанию.

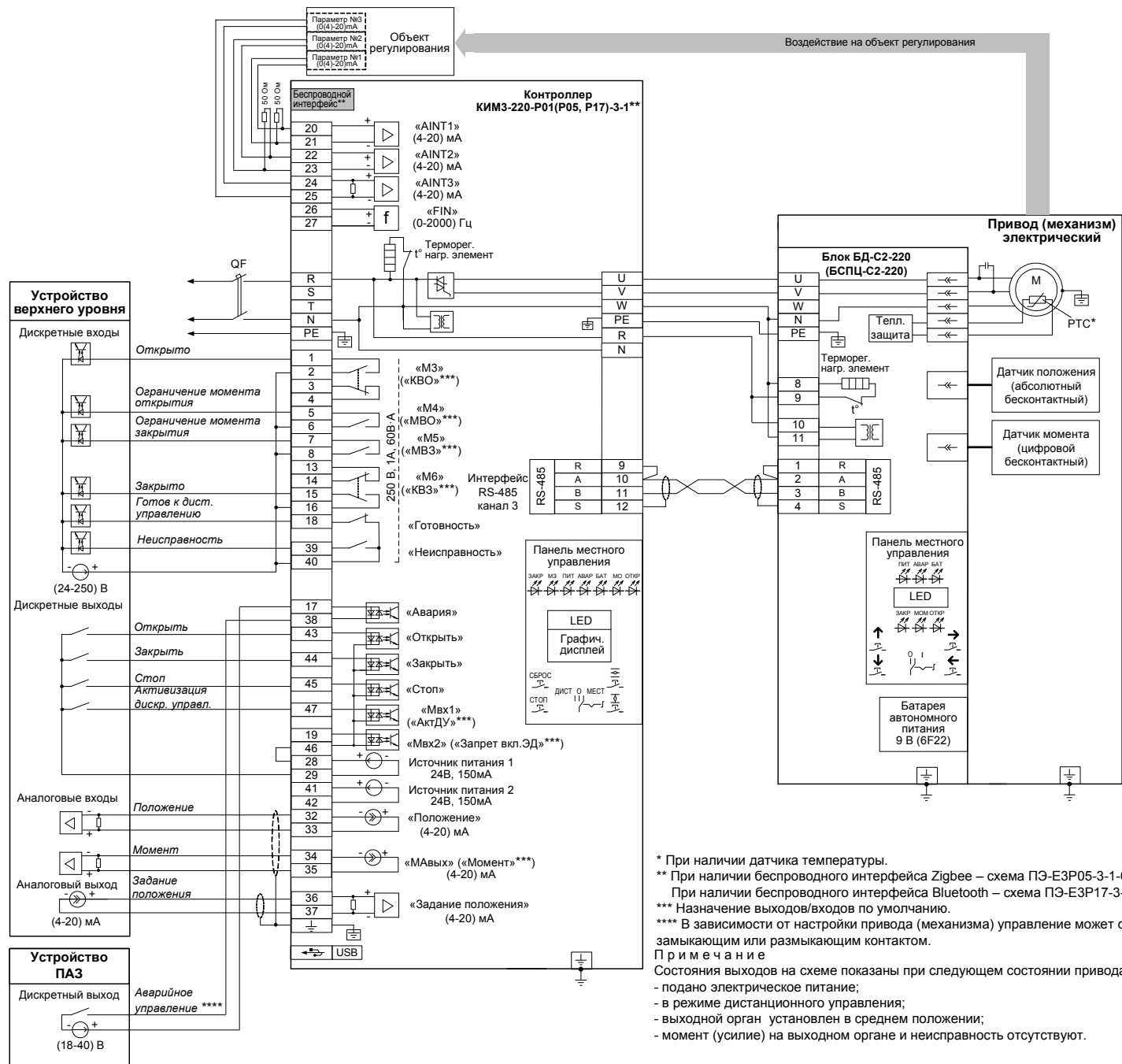
***В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- Выходной орган установлен в среднее положение;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.





* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР05-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР17-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

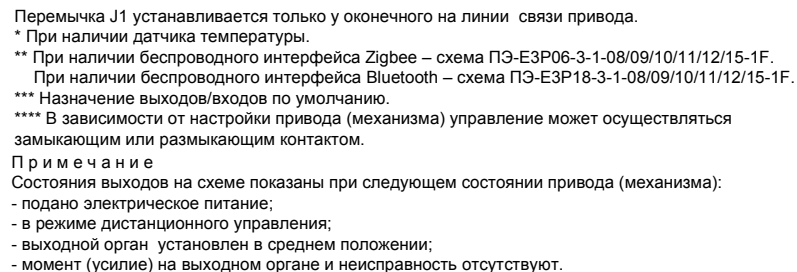
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

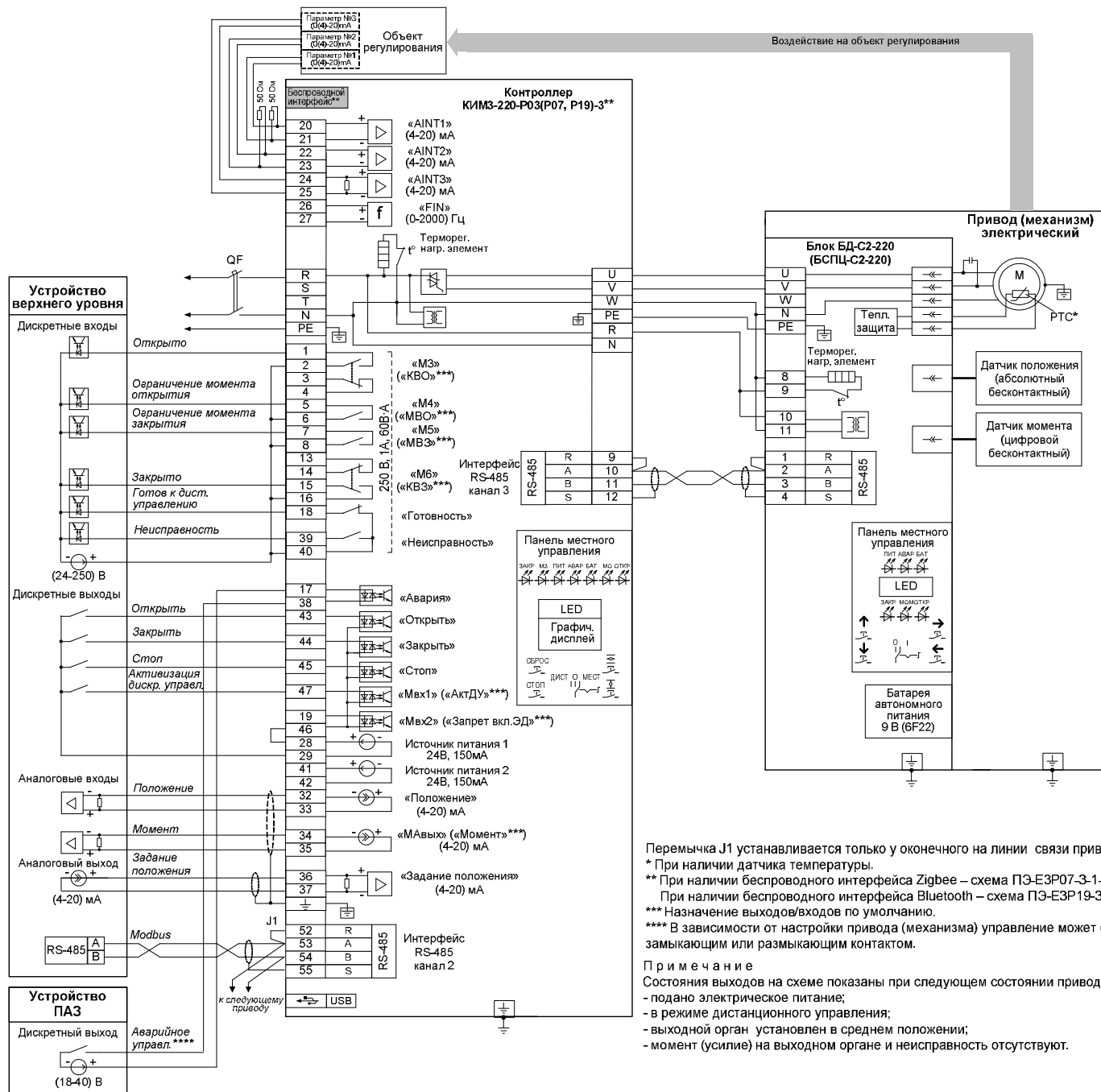
**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.





Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР07-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР19-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

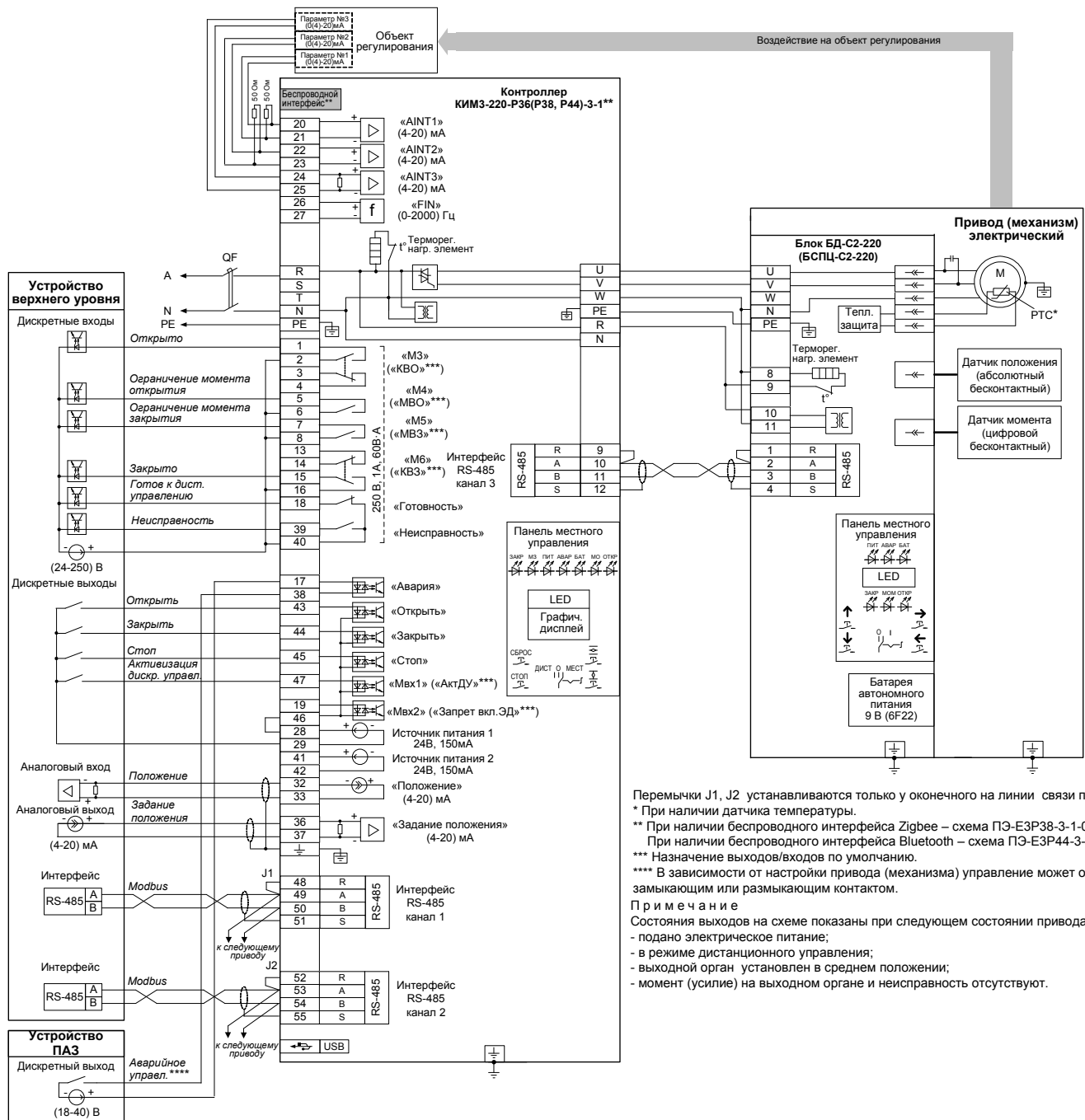
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР38-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР44-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

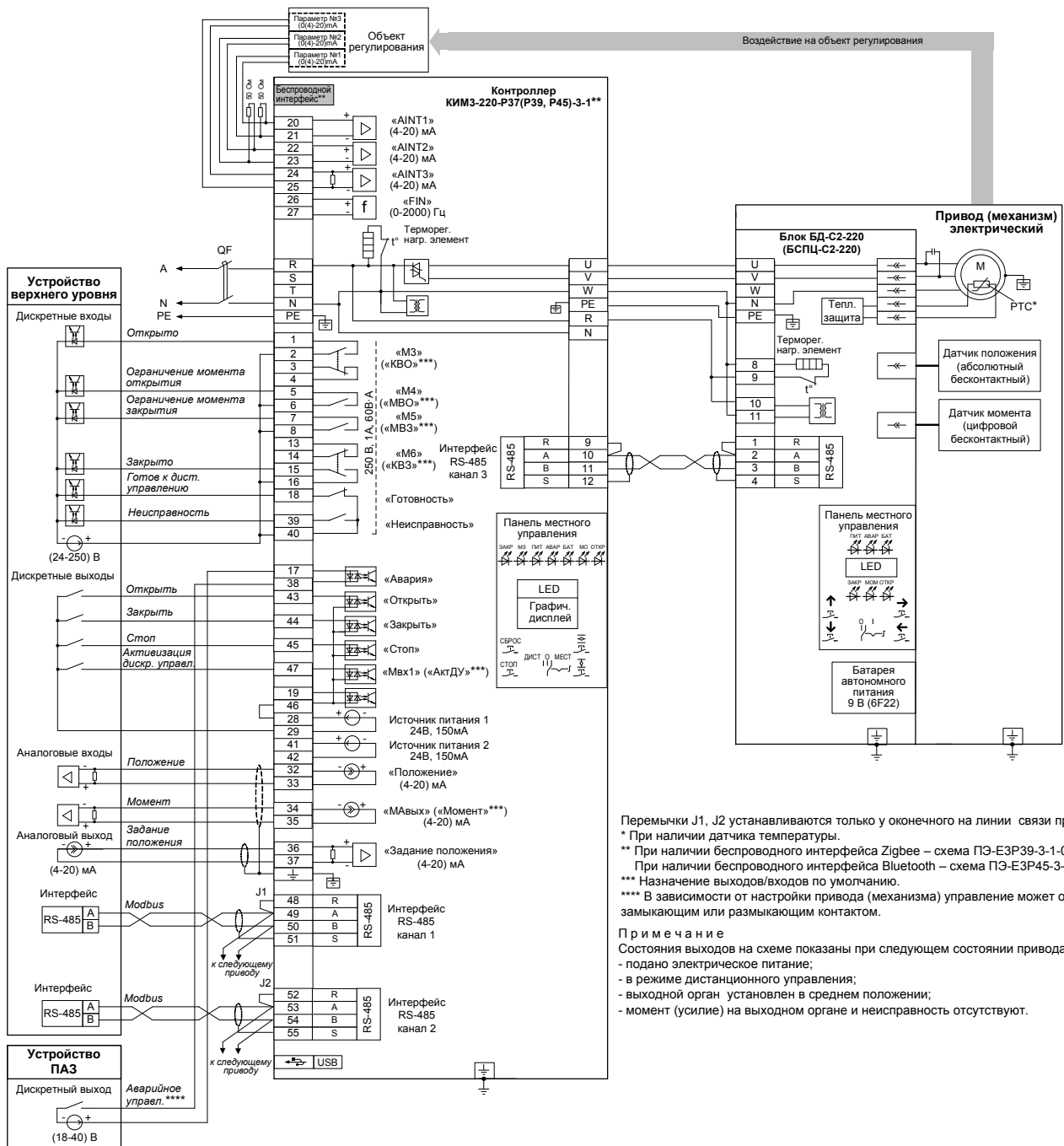
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР39-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР45-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

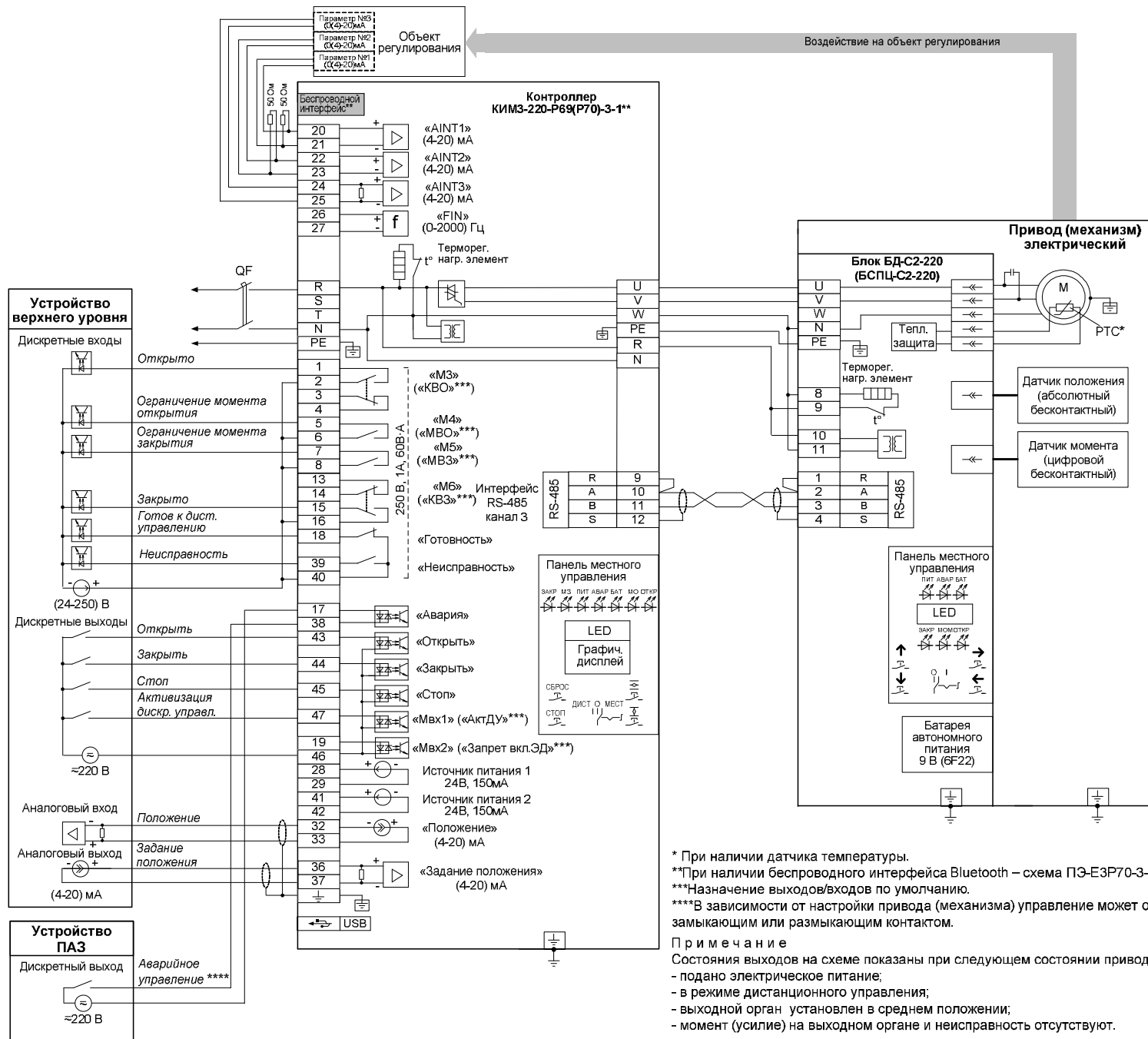
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

**При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР70-3-1-08/09/10/11/12/15-1F.

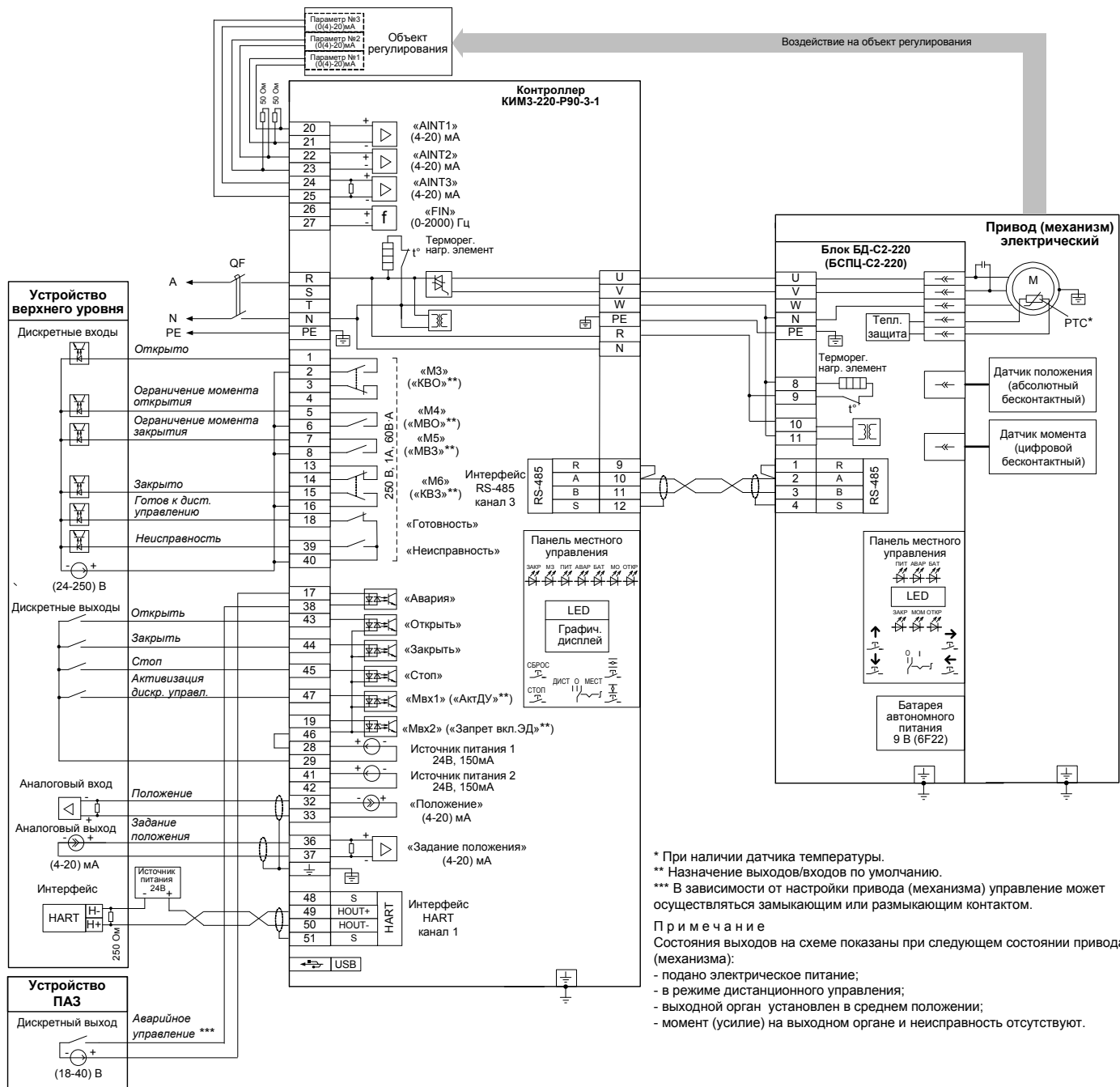
***Назначение выходов/входов по умолчанию.

****В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

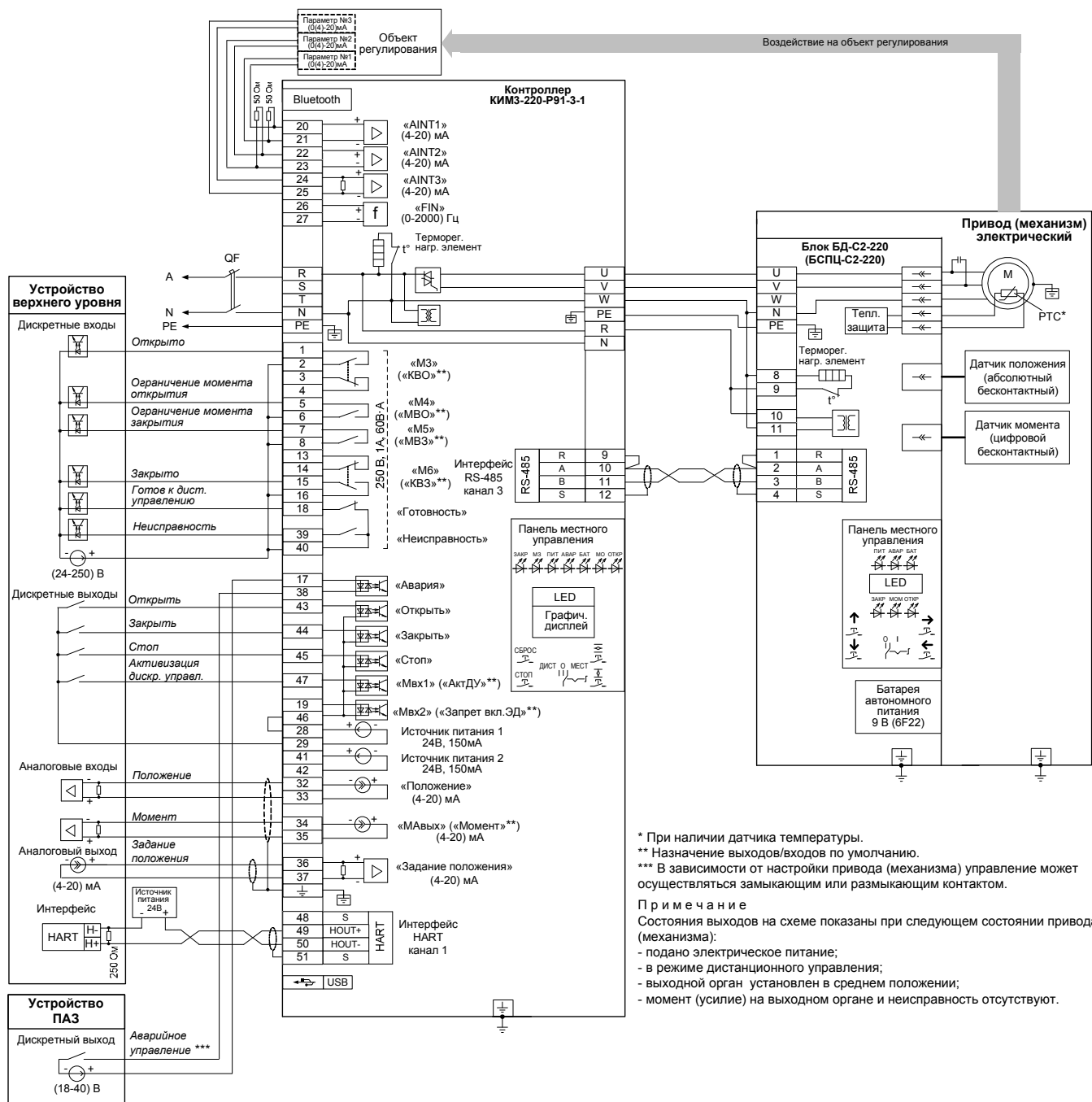
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

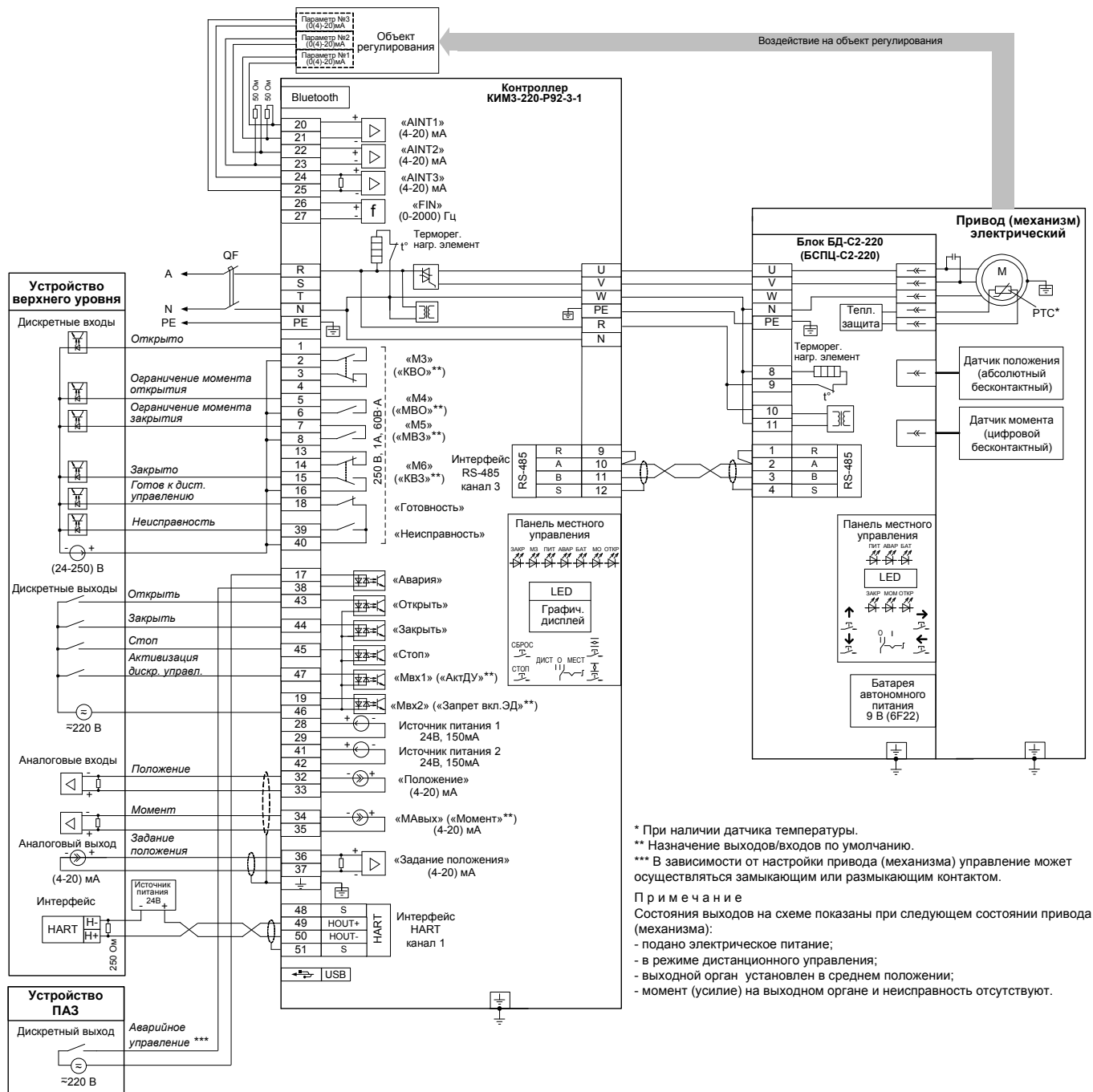
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

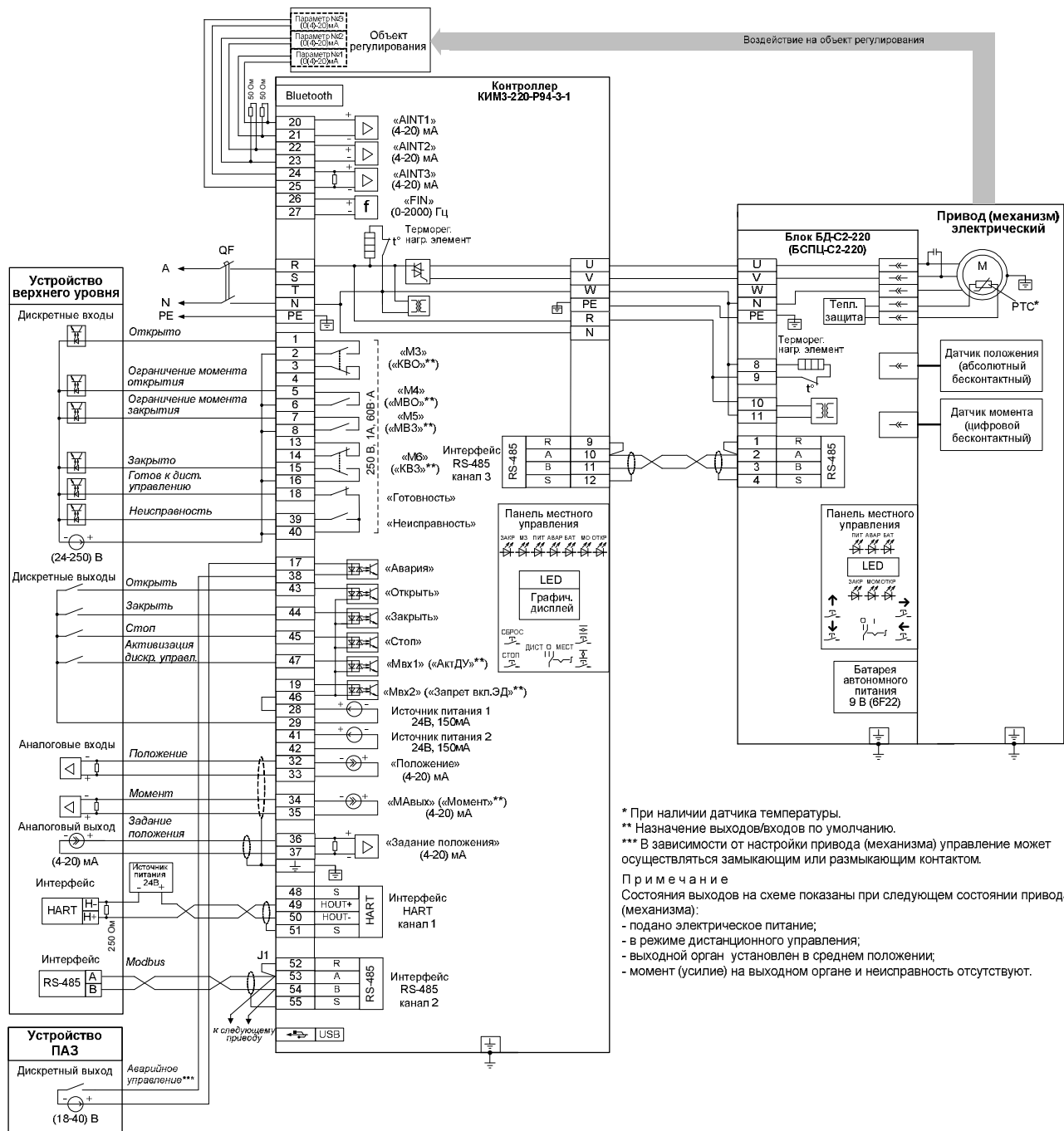
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.
** Назначение выходов/входов по умолчанию.
*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.

АО "АБС ЗЭиМ Автоматизация"
428003, Россия,
Чувашская Республика-Чувашия,
г. Чебоксары, пр-кт. И.Я. Яковлева, д.1
тел.: (8352) 30-51-48, 30-52-21
www.abs-zeim.ru