

**СХЕМЫ ПОДКЛЮЧЕНИЯ ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫХ ПРИВОДОВ И  
МЕХАНИЗМОВ С КОНТРОЛЛЕРОМ КИМЗ  
КОНСТРУКТИВНОГО ИСПОЛНЕНИЯ "3"  
С ЭЛЕКТРИЧЕСКИМ ПОДКЛЮЧЕНИЕМ "2"**

**Аппаратная версия 3.1**

**ЯЛБИ.420006.014Д**

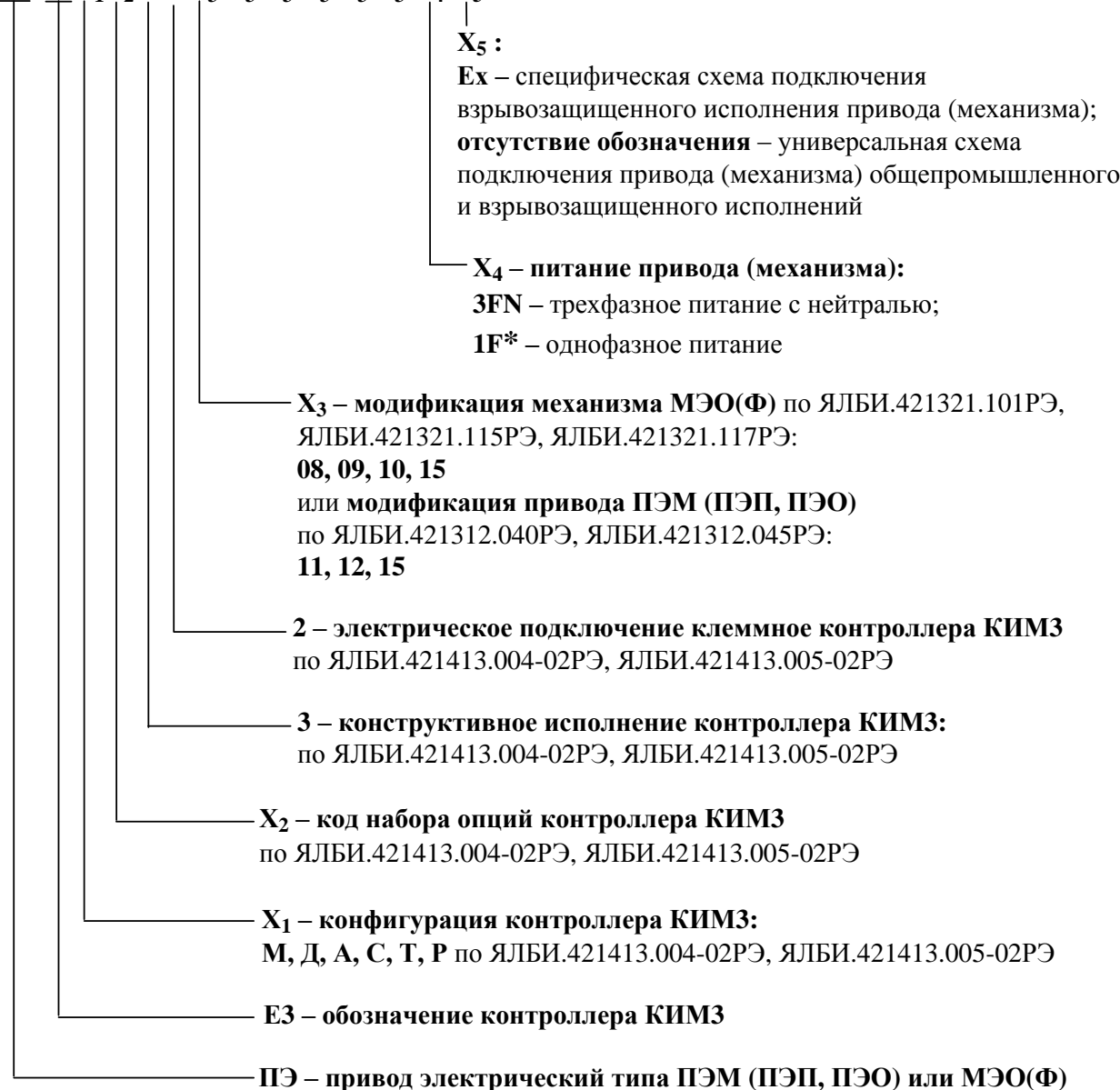
Настоящие схемы подключения интеллектуальных приводов и механизмов с контроллером КИМЗ конструктивного исполнения "3" с электрическим подключением "2" распространяются на приводы и механизмы производства АО "АБС ЗЭиМ Автоматизация", в состав которых входит блок датчиков БД или блок сигнализации положения цифровой БСПЦ, с управлением от контроллера исполнительного механизма КИМЗ конструктивного исполнения "3" общего назначения ЯЛБИ.421413.004 или взрывозащищенного ЯЛБИ.421413.005.

Контроллеры конструктивного исполнения "3" предназначены для установки отдельно от привода (механизма). Подключение контроллера к приводу (механизму) производится по каналу интерфейса RS-485.

Обозначение схемы подключения и соответствующее ему обозначение документа приведено в таблице 1 – для трехфазного питания, в таблице 2 – для однофазного питания.

Структура обозначения схемы подключения приведена на рисунке 1.

**ПЭ-Е3Х<sub>1</sub>Х<sub>2</sub>-3-2-Х<sub>3</sub>/Х<sub>3</sub>/Х<sub>3</sub>/Х<sub>3</sub>/Х<sub>3</sub>-Х<sub>4</sub>-Х<sub>5</sub>**



\* Ограниченный перечень приводов (механизмов).

Необходимо уточнение на предприятии-изготовителе.

Рисунок 1

Таблица 1 – Схемы подключения с трехфазным питанием

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
<b>Дистанционное дискретное управление запорной арматурой</b>			
ПЭ-ЕЗМ00-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"	ЯЛБИ.420006.014-00Д	19
ПЭ-ЕЗМ69-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-01Д	20
<b>Дистанционное дискретное управление запорно-регулирующей арматурой с контролем положения по выходному аналоговому сигналу</b>			
ПЭ-ЕЗД00-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.014-02Д	21
ПЭ-ЕЗД04-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗД16-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗД01-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.014-03Д	22
ПЭ-ЕЗД05-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗД17-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗД69-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-04Д	23
ПЭ-ЕЗД70-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
<b>Дистанционное аналоговое или дискретное управление запорно-регулирующей арматурой с заданием положения и контролем положения по выходному аналоговому сигналу (ПОЗИЦИОНЕР)</b>			
ПЭ-ЕЗА00-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - вход аналоговый вход "ЗАДАНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ"; - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.014-07Д	24
ПЭ-ЕЗА04-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА16-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА01-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.014-06Д	25
ПЭ-ЕЗА05-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА17-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗА02-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-05Д	26
ПЭ-ЕЗА06-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА18-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА03-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 03: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-08Д	27
ПЭ-ЕЗА07-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 07: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА19-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 19: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА25-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс "Profibus-1"	ЯЛБИ.420006.014-09Д	28
ПЭ-ЕЗА27-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА33-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 33: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА69-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-10Д	29
ПЭ-ЕЗА70-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
<b>Дистанционное управление запорно-регулирующей арматурой по цифровому интерфейсу RS-485</b>			
ПЭ-ЕЗС00-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-18Д	30
ПЭ-ЕЗС04-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС16-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС25-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс "Profibus-1"	ЯЛБИ.420006.014-12Д	31
ПЭ-ЕЗС27-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС33-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 33: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС69-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-13Д	32
ПЭ-ЕЗС70-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
<b>Дистанционное управление запорно-регулирующей арматурой дискретными сигналами или по цифровому интерфейсу RS-485 с контролем положения по выходному аналоговому сигналу</b>			
ПЭ-ЕЗТ00-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл. ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-23Д	33
ПЭ-ЕЗТ04-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ16-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ01-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.014-15Д	34
ПЭ-ЕЗТ05-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ17-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ25-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс "Profibus-1"	ЯЛБИ.420006.014-16Д	35
ПЭ-ЕЗТ27-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ33-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 33: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗТ69-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-17Д	36
ПЭ-ЕЗТ70-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
<b>Дистанционное управление регулирующей арматурой с функцией локального ПИД-регулятора</b>			
ПЭ-ЕЗР00-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - аналоговый вход "ЗАДАНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ"; - аналоговый вход "AIN3"; - аналоговый вход "AINT1", "AINT2"; - частотный вход "FIN"; - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.014-11Д	37
ПЭ-ЕЗР04-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР16-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР01-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.014-19Д	38
ПЭ-ЕЗР05-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР17-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		





Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР02-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-20Д	39
ПЭ-ЕЗР06-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР18-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР03-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 03: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-21Д	40
ПЭ-ЕЗР07-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 07: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР19-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 19: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Окончание таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР69-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-22Д	41
ПЭ-ЕЗР70-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
<p><b>Примечания</b></p> <p>1 "М1", "М2", "М3", "М4", "М5", "М6" – многофункциональные программируемые дискретные выходы.</p> <p><b>2 Все конфигурации по умолчанию содержат в своем составе:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- бесконтактный реверсивный тиристорный пускатель;</li> <li>- абсолютный бесконтактный цифровой датчик положения;</li> <li>- электронный цифровой датчик момента;</li> <li>- два дисплея: графический жидкокристаллический и символьный LED;</li> <li>- изолированный отсек с клеммной колодкой для подключения кабелей питания и управления;</li> <li>- пульт местного управления (ПМУ) с местными кнопками для управления и настройки с трехпозиционным селектором (переключателем) "МЕСТ – 0 (настройка-выключено) – ДИСТ" с фиксацией во всех трех положениях;</li> <li>- два внутренних гальванически развязанных нестабилизированных источника питания = 24 В, 150 мА для питания внешних цепей;</li> <li>- батарея автономного питания для индикации положения (момента или усилия) при отсутствии основного питания на символьном LED дисплее;</li> <li>- узел контроля токов питающей сети;</li> <li>- терморегулируемый нагревательный элемент;</li> <li>- USB – интерфейс для настройки с помощью персонального компьютера (программное обеспечение "Конфигуратор");</li> <li>- архив событий (журнал работы и неисправностей, полное время работы, количество пусков, значения крутящего момента, токов и др.).</li> </ul>			



Таблица 2 – Схемы подключения с однофазным питанием

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
<b>Дистанционное дискретное управление запорной арматурой</b>			
ПЭ-ЕЗМ00-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"	ЯЛБИ.420006.014-14Д	42
ПЭ-ЕЗМ69-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-24Д	43
<b>Дистанционное дискретное управление запорно-регулирующей арматурой с контролем положения по выходному аналоговому сигналу</b>			
ПЭ-ЕЗД00-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.014-25Д	44
ПЭ-ЕЗД04-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗД16-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗД01-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.014-26Д	45
ПЭ-ЕЗД05-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗД17-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗД69-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-27Д	46
ПЭ-ЕЗД70-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
<b>Дистанционное аналоговое или дискретное управление запорно-регулирующей арматурой с заданием положения и контролем положения по выходному аналоговому сигналу (ПОЗИЦИОНЕР)</b>			
ПЭ-ЕЗА00-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - аналоговый вход "ЗАДАНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ"; - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.014-28Д	47
ПЭ-ЕЗА04-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА16-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА01-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.014-29Д	48
ПЭ-ЕЗА05-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА17-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗА02-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-30Д	49
ПЭ-ЕЗА06-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА18-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА03-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 03: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-31Д	50
ПЭ-ЕЗА07-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 07: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА19-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 19: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА25-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс "Profibus-1"	ЯЛБИ.420006.014-32Д	51
ПЭ-ЕЗА27-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА33-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 33: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА69-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-33Д	52
ПЭ-ЕЗА70-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
<b>Дистанционное управление запорно-регулирующей арматурой по цифровому интерфейсу RS-485</b>			
ПЭ-ЕЗС00-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-34Д	53
ПЭ-ЕЗС04-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС16-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС25-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс "Profibus-1"	ЯЛБИ.420006.014-35Д	54
ПЭ-ЕЗС27-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС33-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 33: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС69-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-36Д	55
ПЭ-ЕЗС70-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
<b>Дистанционное управление запорно-регулирующей арматурой дискретными сигналами или по цифровому интерфейсу RS-485 с контролем положения по выходному аналоговому сигналу</b>			
ПЭ-ЕЗТ00-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-37Д	56
ПЭ-ЕЗТ04-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ16-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ01-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.014-38Д	57
ПЭ-ЕЗТ05-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ17-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ25-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс "Profibus-1"	ЯЛБИ.420006.014-39Д	58
ПЭ-ЕЗТ27-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ33-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 33: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗТ69-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-40Д	59
ПЭ-ЕЗТ70-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
<b>Дистанционное управление регулирующей арматурой с функцией локального ПИД-регулятора</b>			
ПЭ-ЕЗР00-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - аналоговый вход "ЗАДАНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ"; - аналоговый вход "АІЗ"; - аналоговый вход "АІТ1", "АІТ2"; - частотный вход "FІ"; - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.014-41Д	60
ПЭ-ЕЗР04-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР16-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР01-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.014-42Д	61
ПЭ-ЕЗР05-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР17-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		





Продолжение таблицы 2

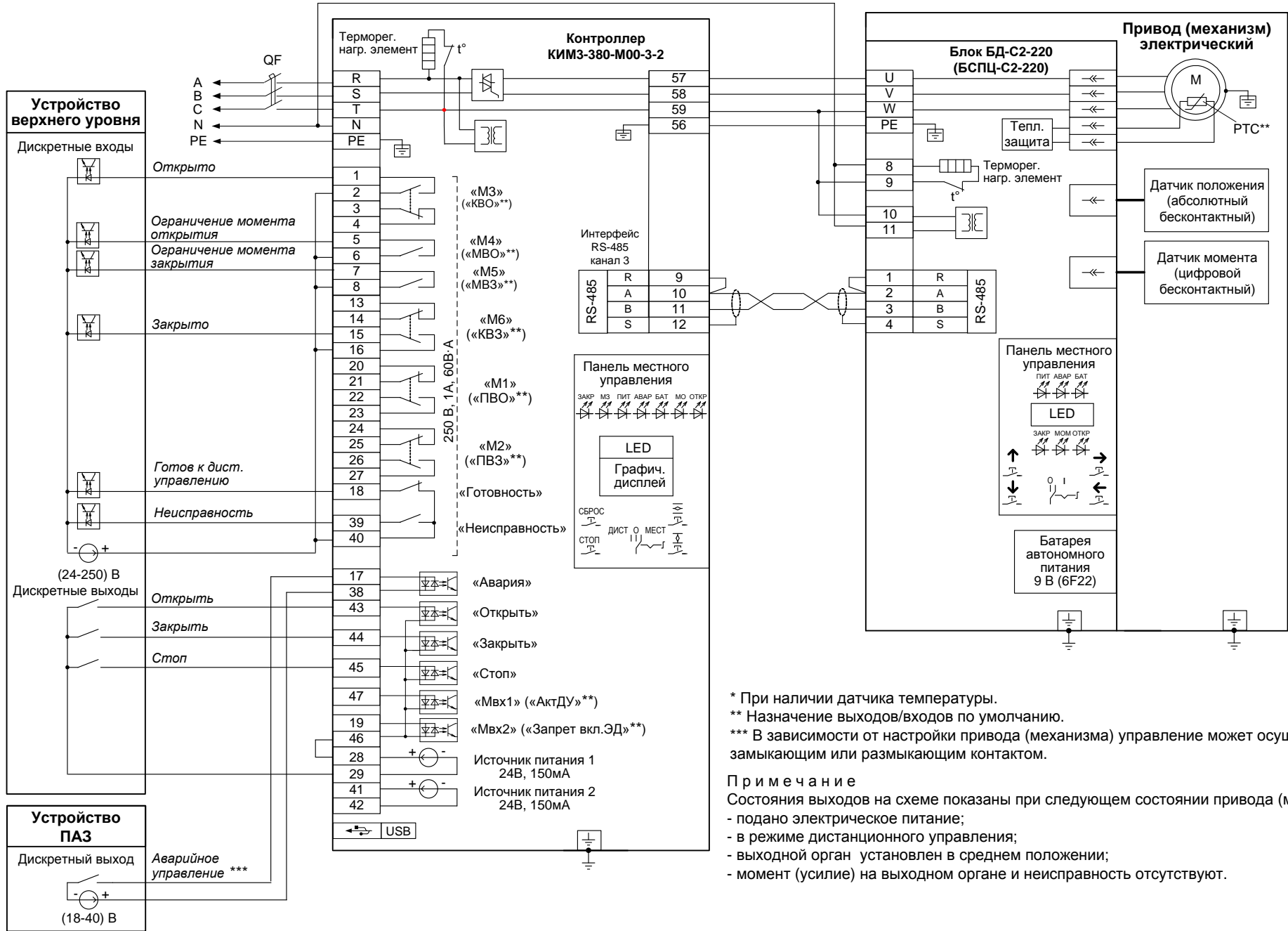
Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР02-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-43Д	62
ПЭ-ЕЗР06-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР18-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР03-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 03: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-44Д	63
ПЭ-ЕЗР07-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 07: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР19-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 19: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Окончание таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР69-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-45Д	64
ПЭ-ЕЗР70-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
<p><b>Примечания</b></p> <p>1 "М1", "М2", "М3", "М4", "М5", "М6" – многофункциональные программируемые дискретные выходы.</p> <p><b>2 Все конфигурации по умолчанию содержат в своем составе:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- бесконтактный реверсивный тиристорный пускатель;</li> <li>- абсолютный бесконтактный цифровой датчик положения;</li> <li>- электронный цифровой датчик момента;</li> <li>- два дисплея: графический жидкокристаллический и символьный LED;</li> <li>- изолированный отсек с клеммной колодкой для подключения кабелей питания и управления;</li> <li>- пульт местного управления (ПМУ) с местными кнопками для управления и настройки с трехпозиционным селектором (переключателем) "МЕСТ – 0 (настройка-выключено) – ДИСТ" с фиксацией во всех трех положениях;</li> <li>- два внутренних гальванически развязанных нестабилизированных источника питания = 24 В, 150 мА для питания внешних цепей;</li> <li>- батарея автономного питания для индикации положения (момента или усилия) при отсутствии основного питания на символьном LED дисплее;</li> <li>- узел контроля токов питающей сети;</li> <li>- терморегулируемый нагревательный элемент;</li> <li>- USB – интерфейс для настройки с помощью персонального компьютера (программное обеспечение "Конфигуратор");</li> <li>- архив событий (журнал работы и неисправностей, полное время работы, количество пусков, значения крутящего момента, токов и др.).</li> </ul>			





\* При наличии датчика температуры.

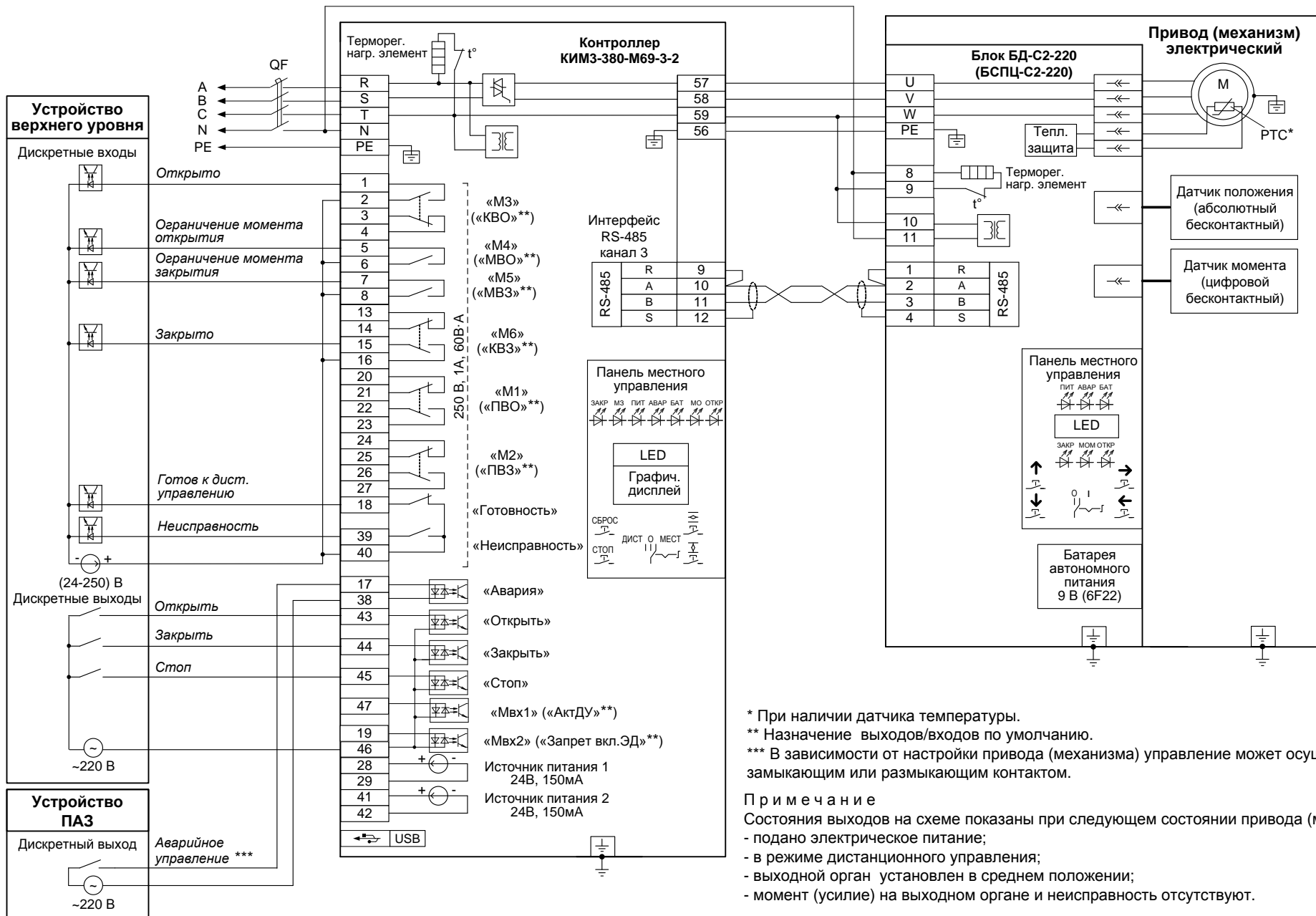
\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

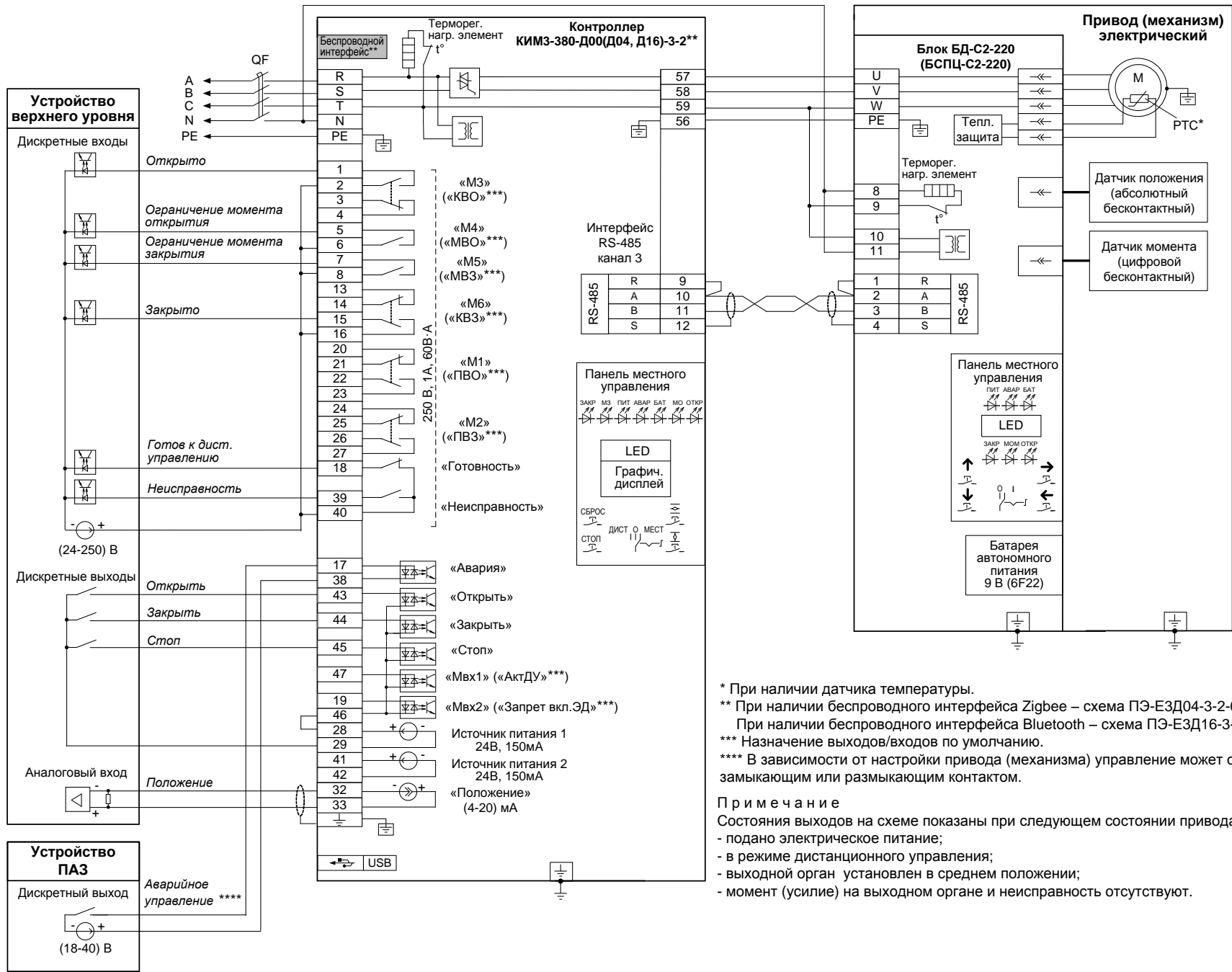
\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗД04-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД16-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

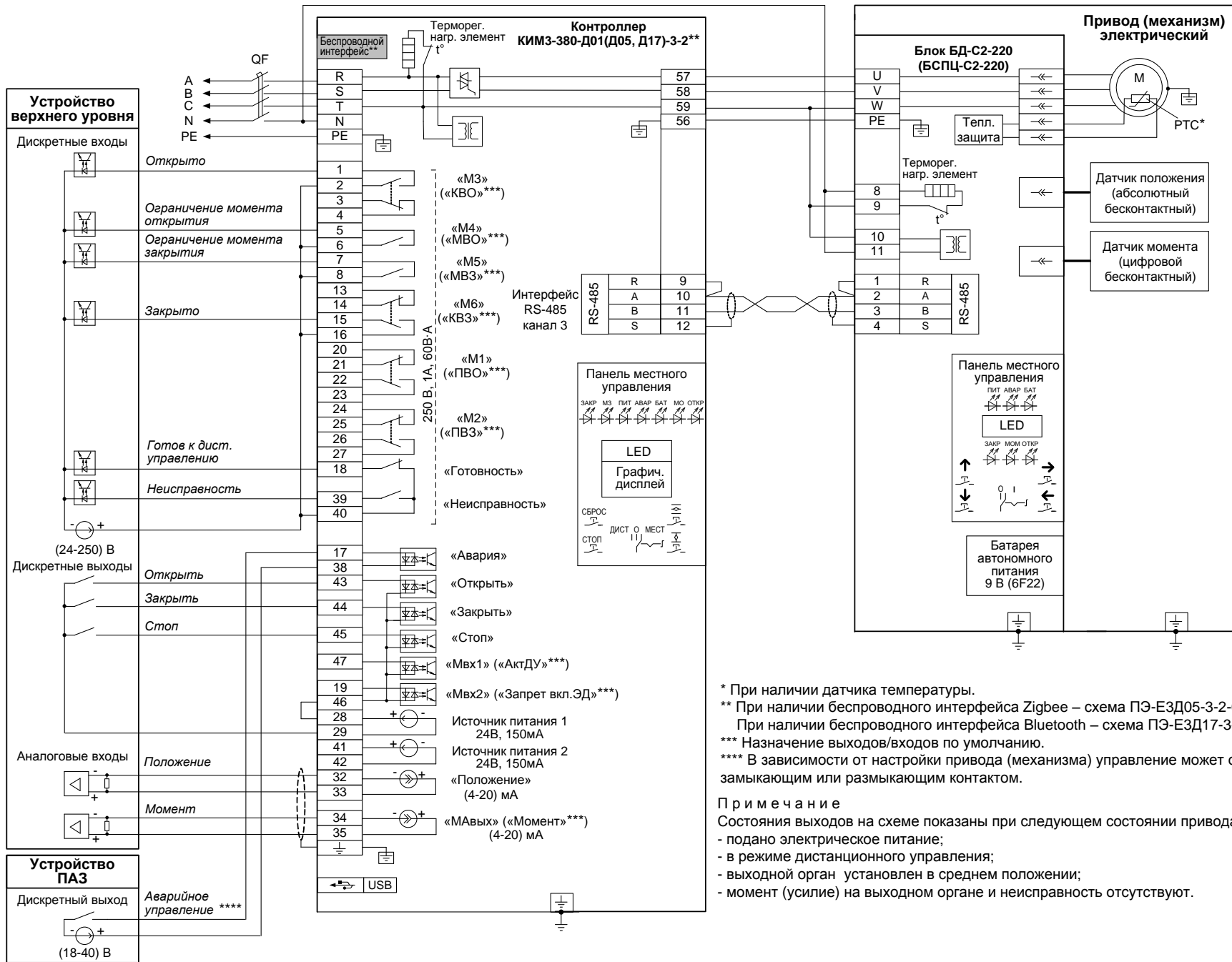
\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

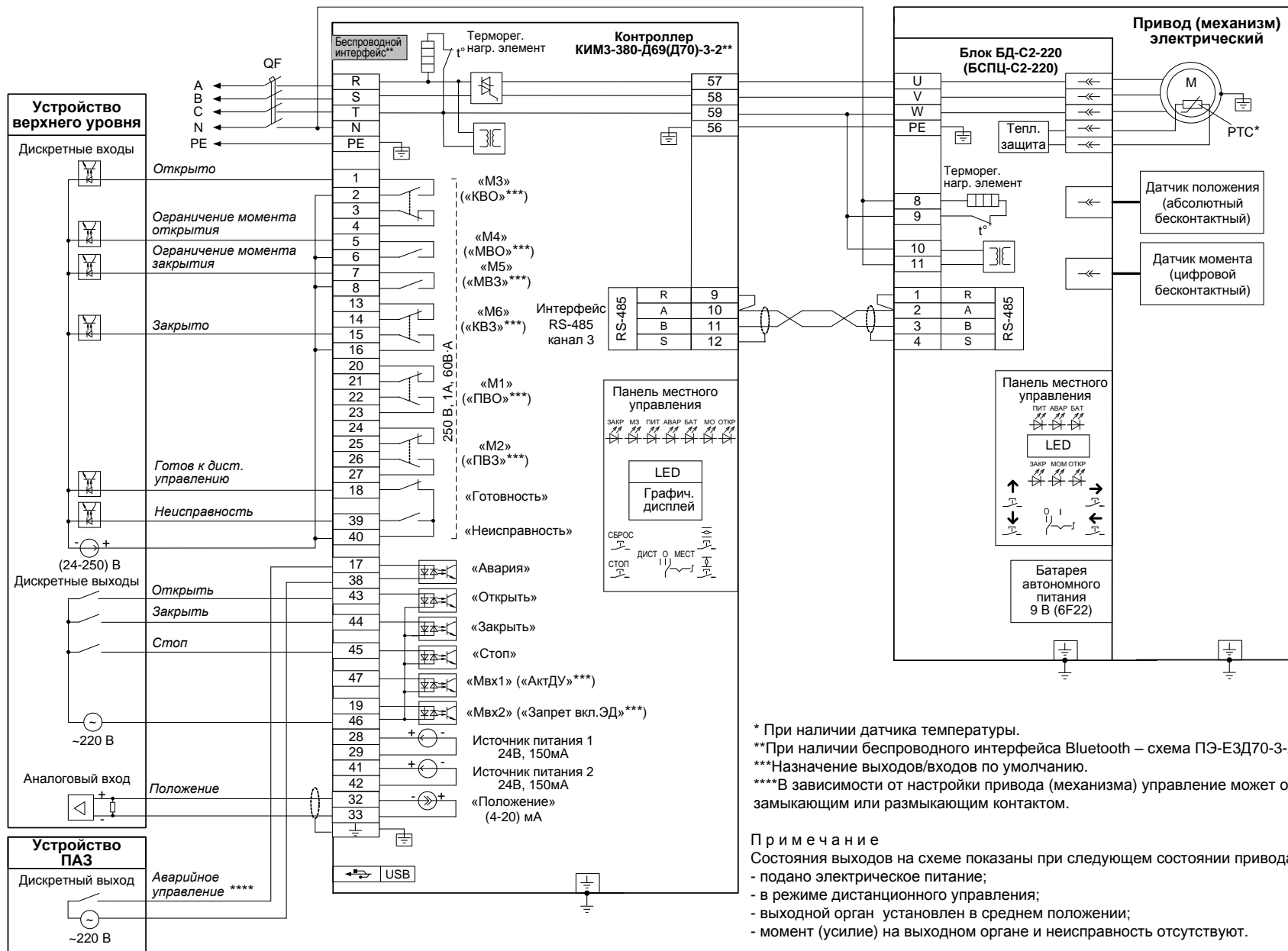
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.  
 \*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗД05-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.  
 При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД17-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.  
 \*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.  
 \*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**  
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):  
 - подано электрическое питание;  
 - в режиме дистанционного управления;  
 - выходной орган установлен в среднем положении;  
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

\*\*При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД70-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

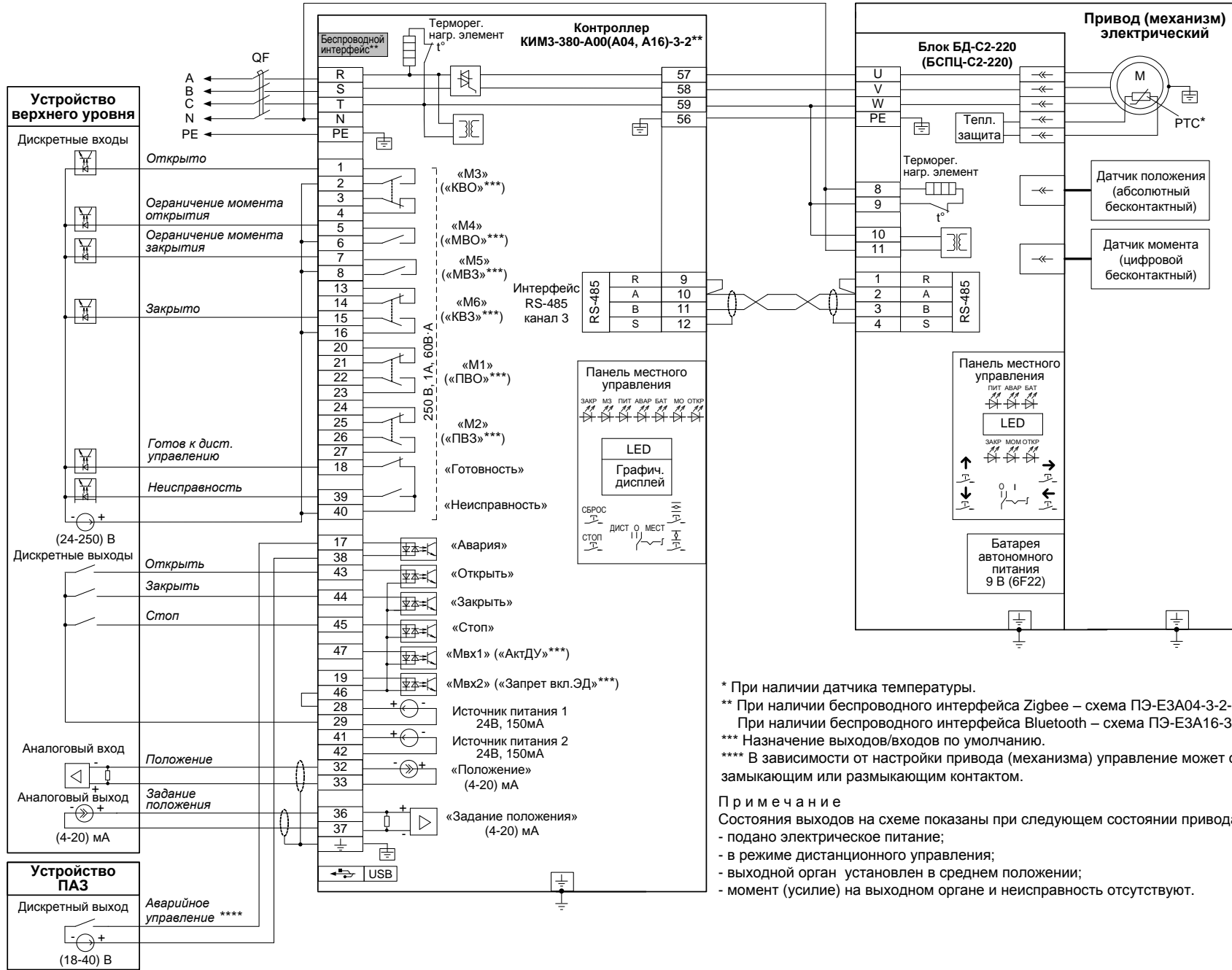
\*\*\*Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\*В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А04-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А16-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

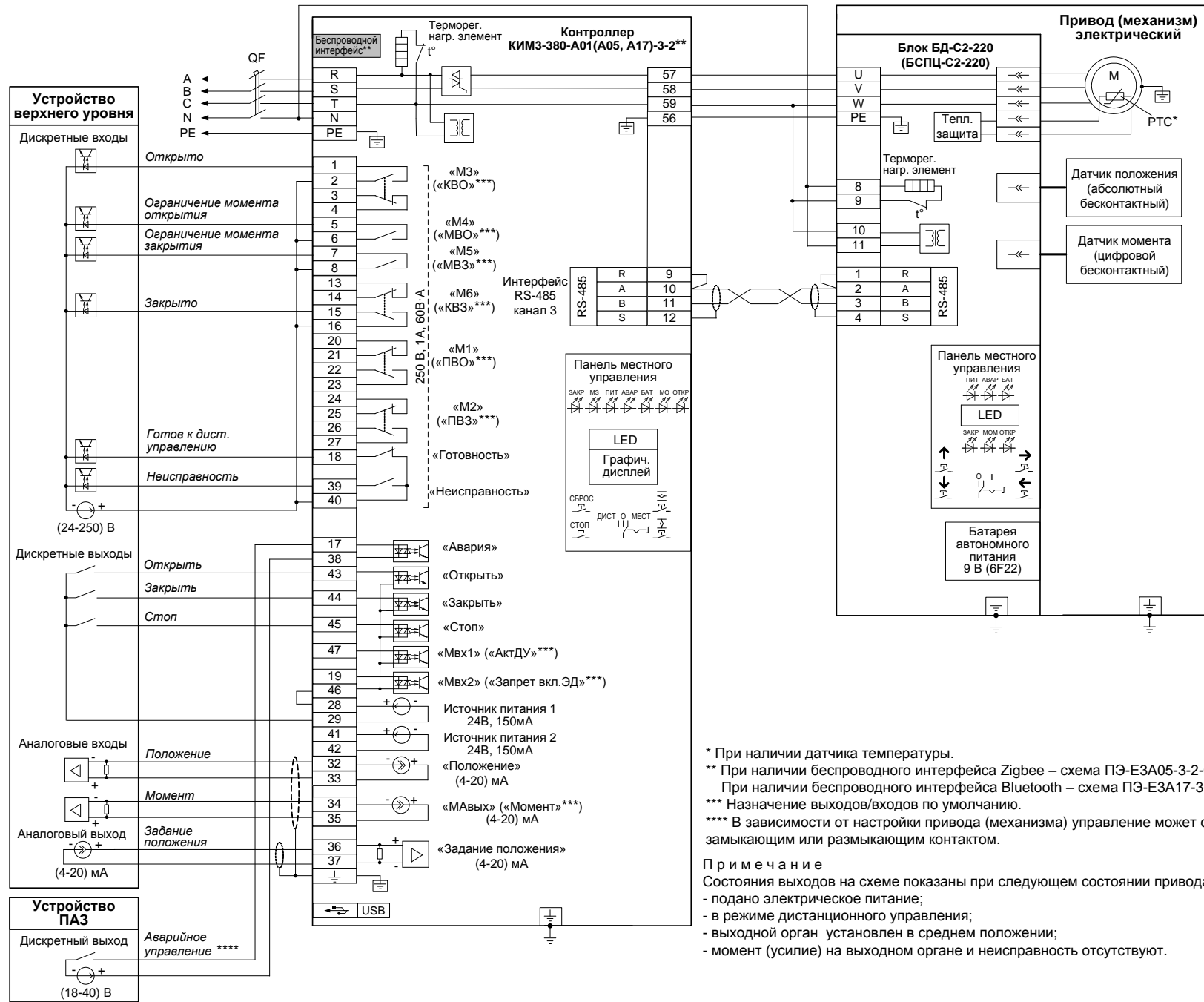
\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.





\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗА05-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗА17-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

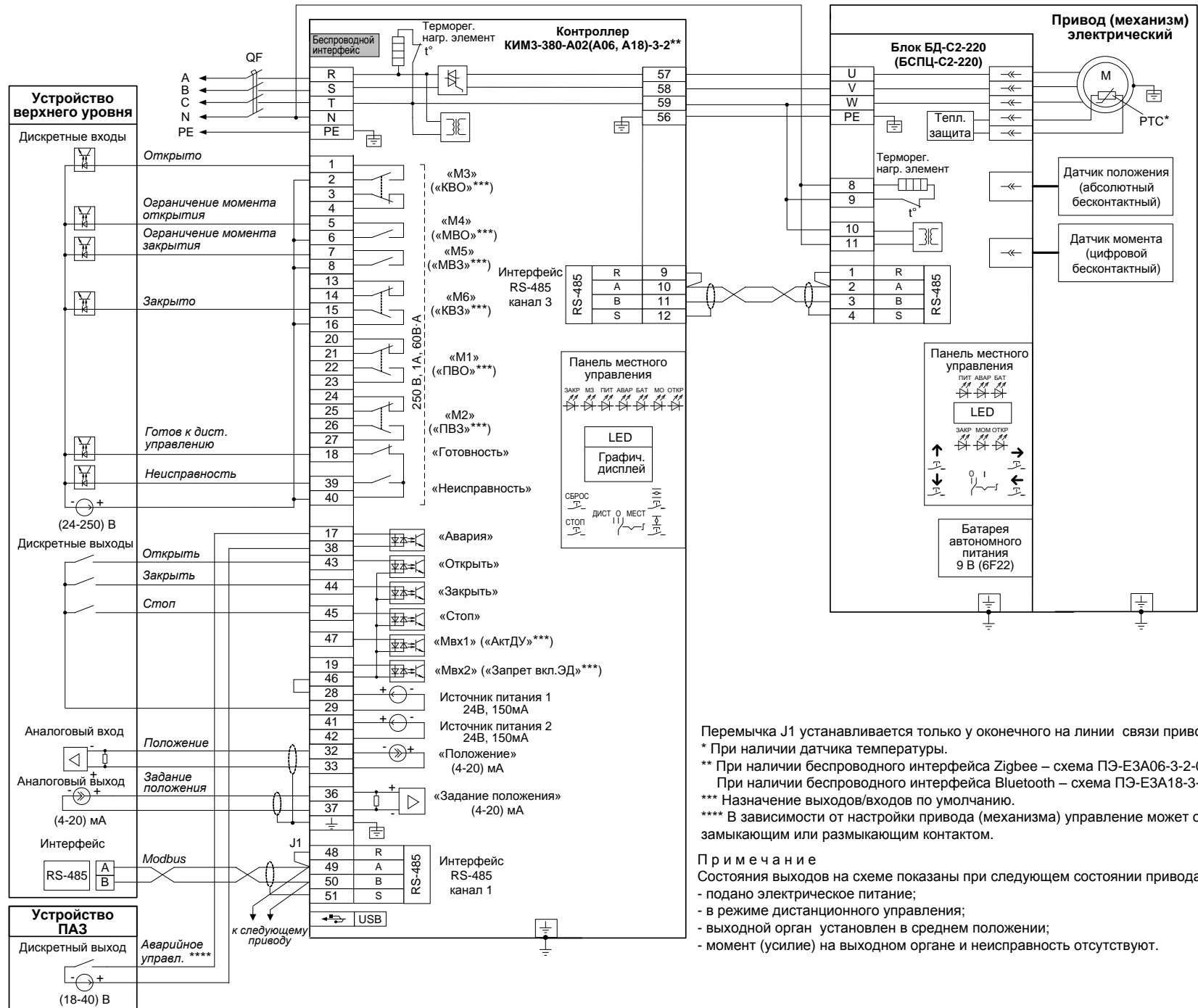
\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А06-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А18-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

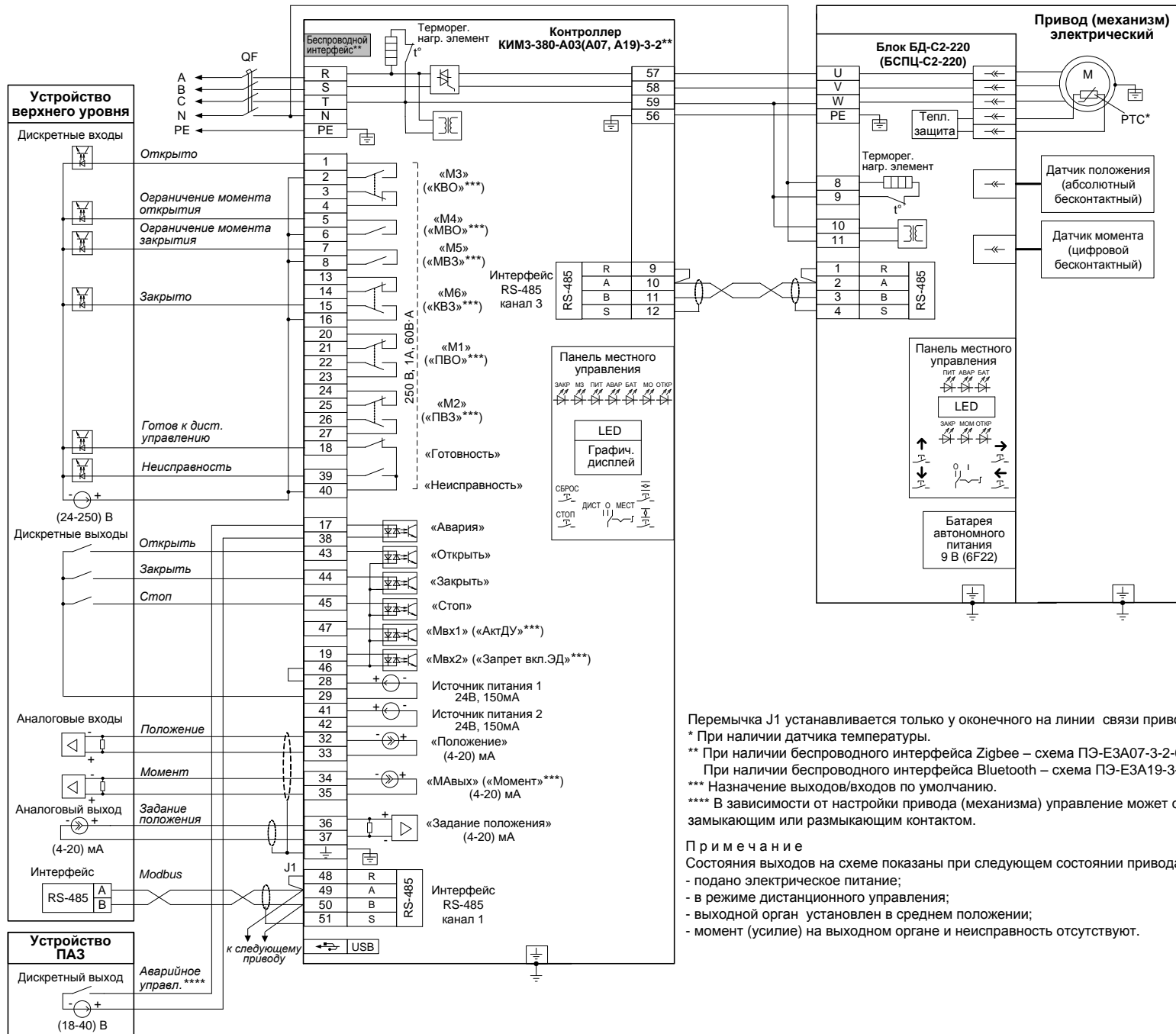
\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А07-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А19-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

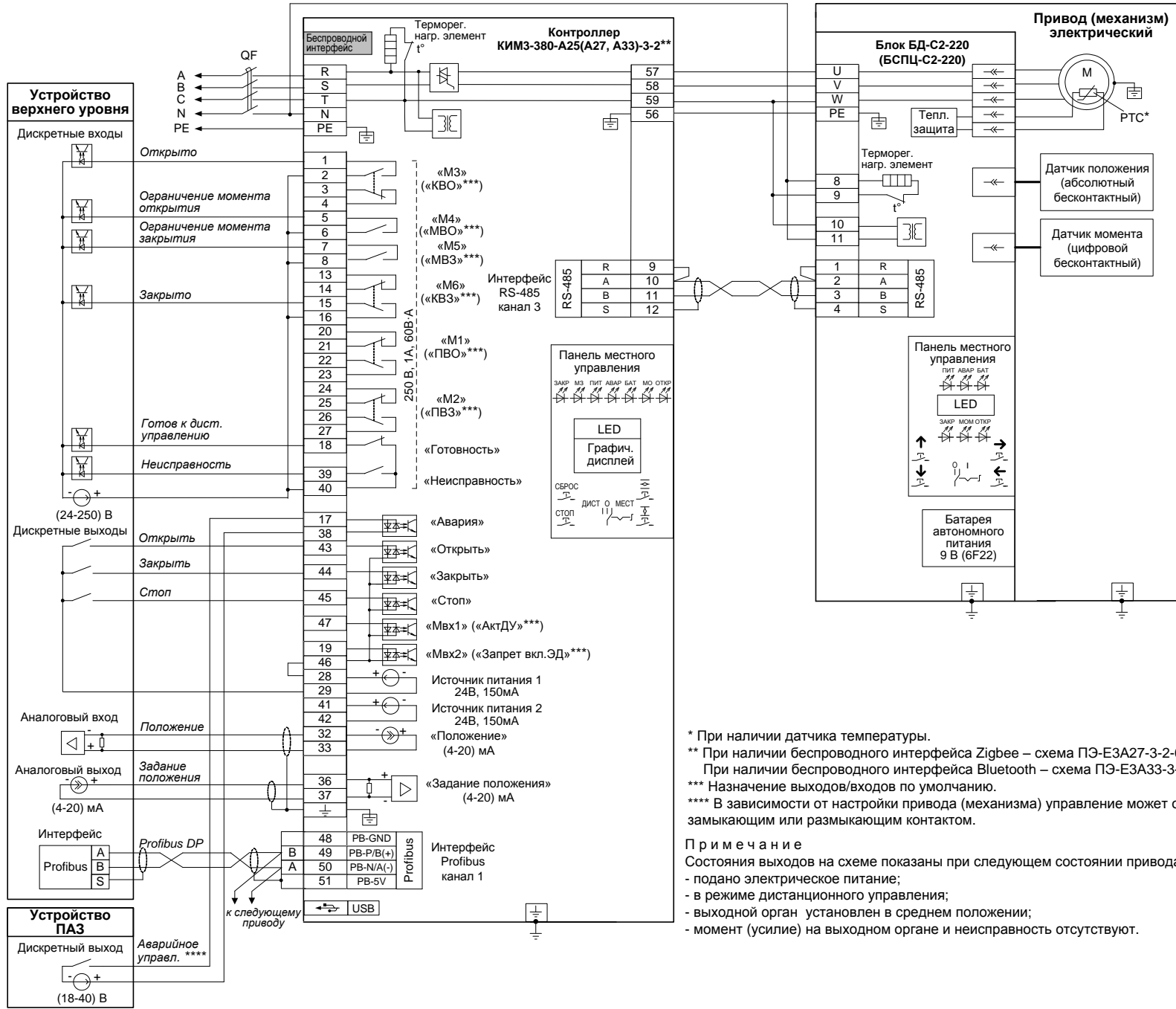
\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А27-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А33-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

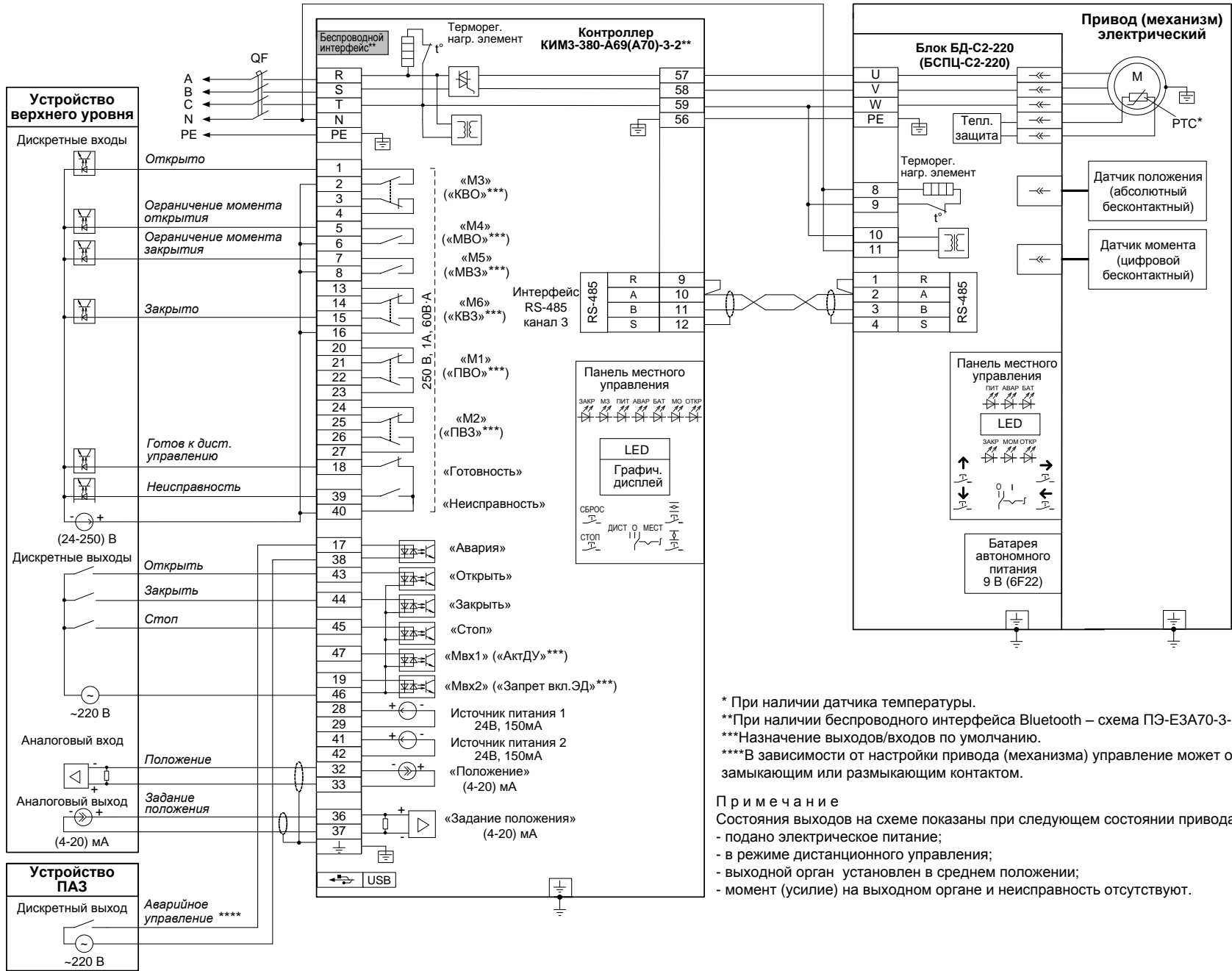
\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

\*\*При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А70-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

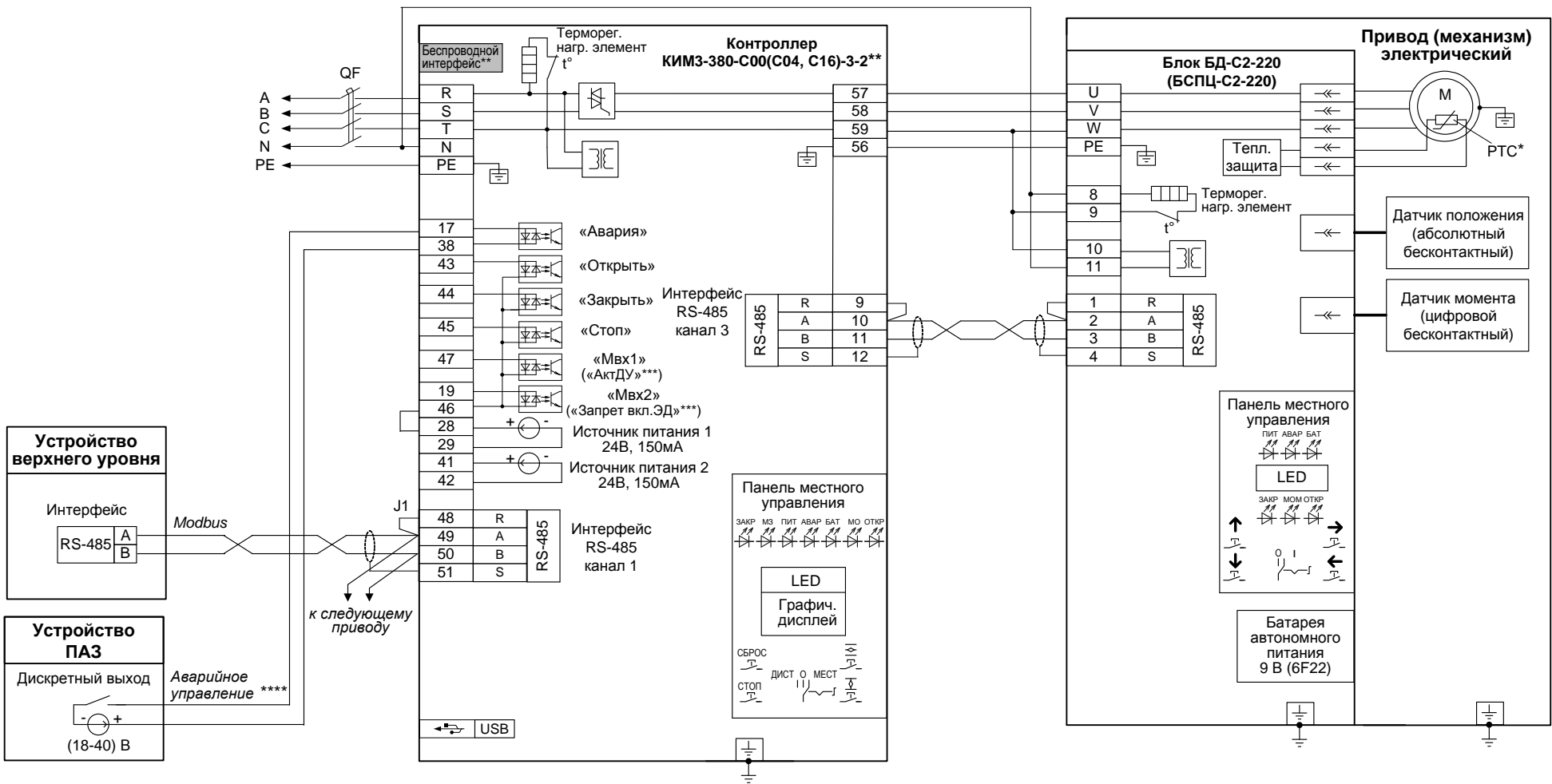
\*\*\*Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\*В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

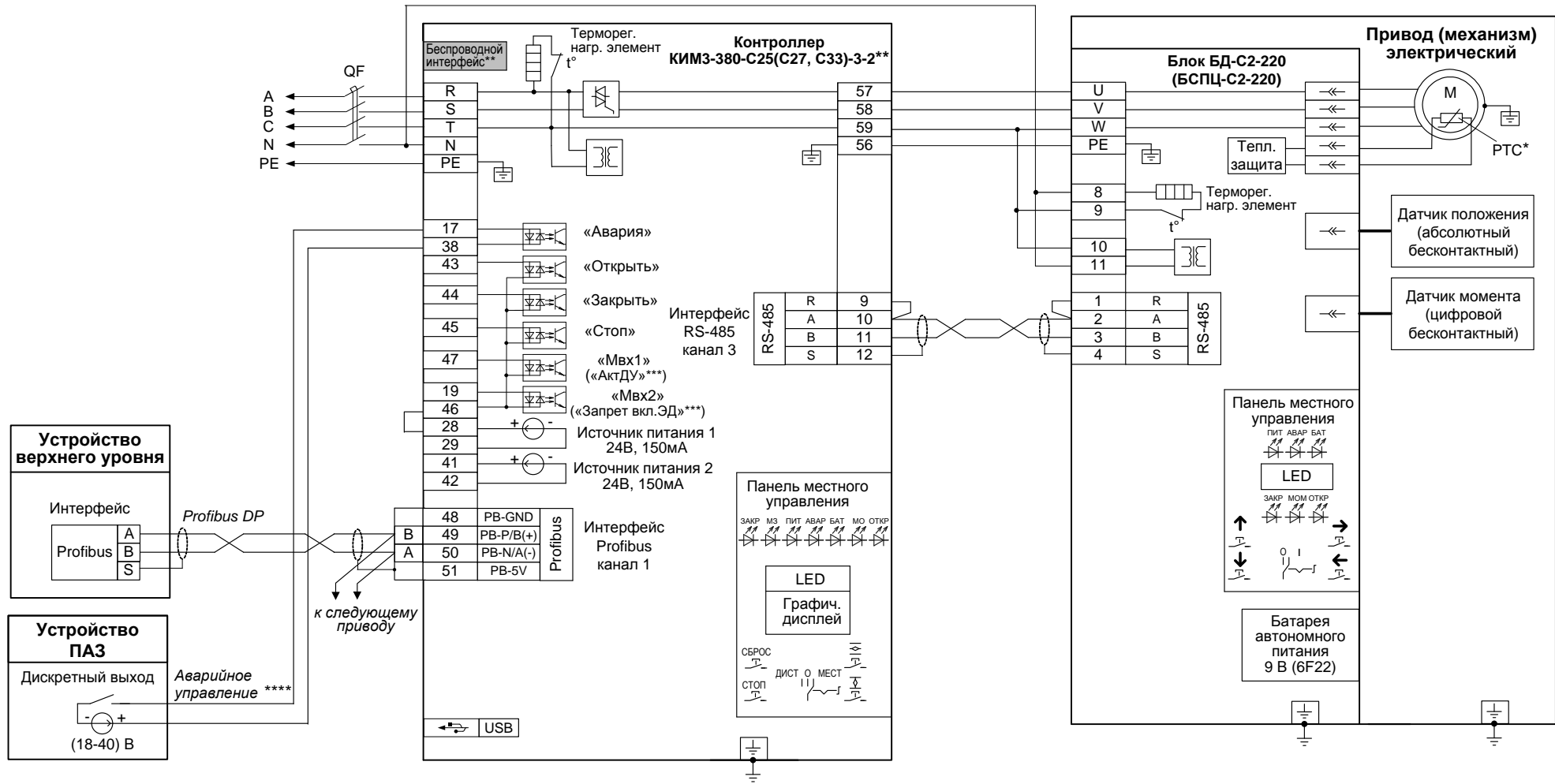
\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС04-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС16-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



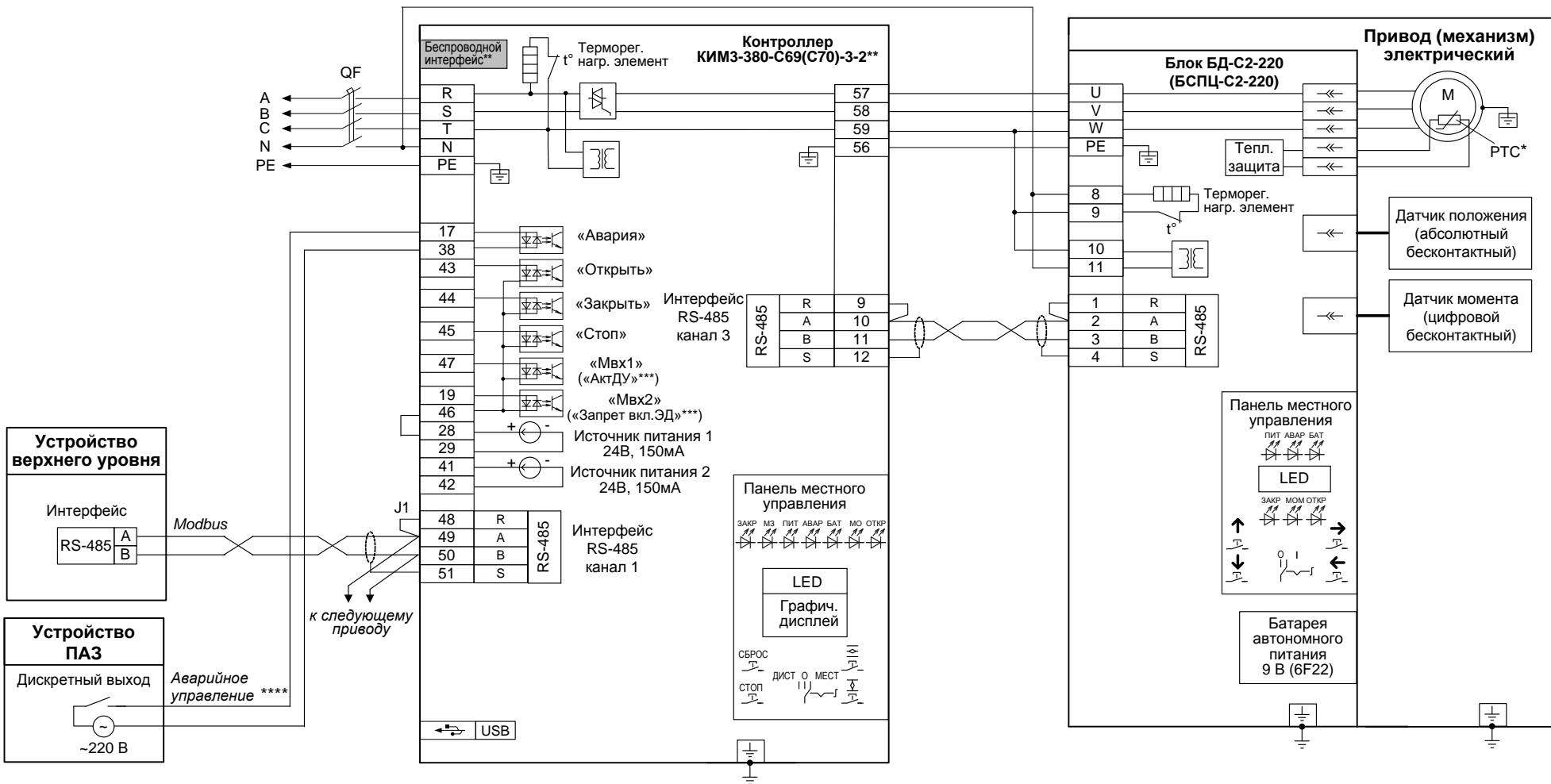
\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС27-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС33-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

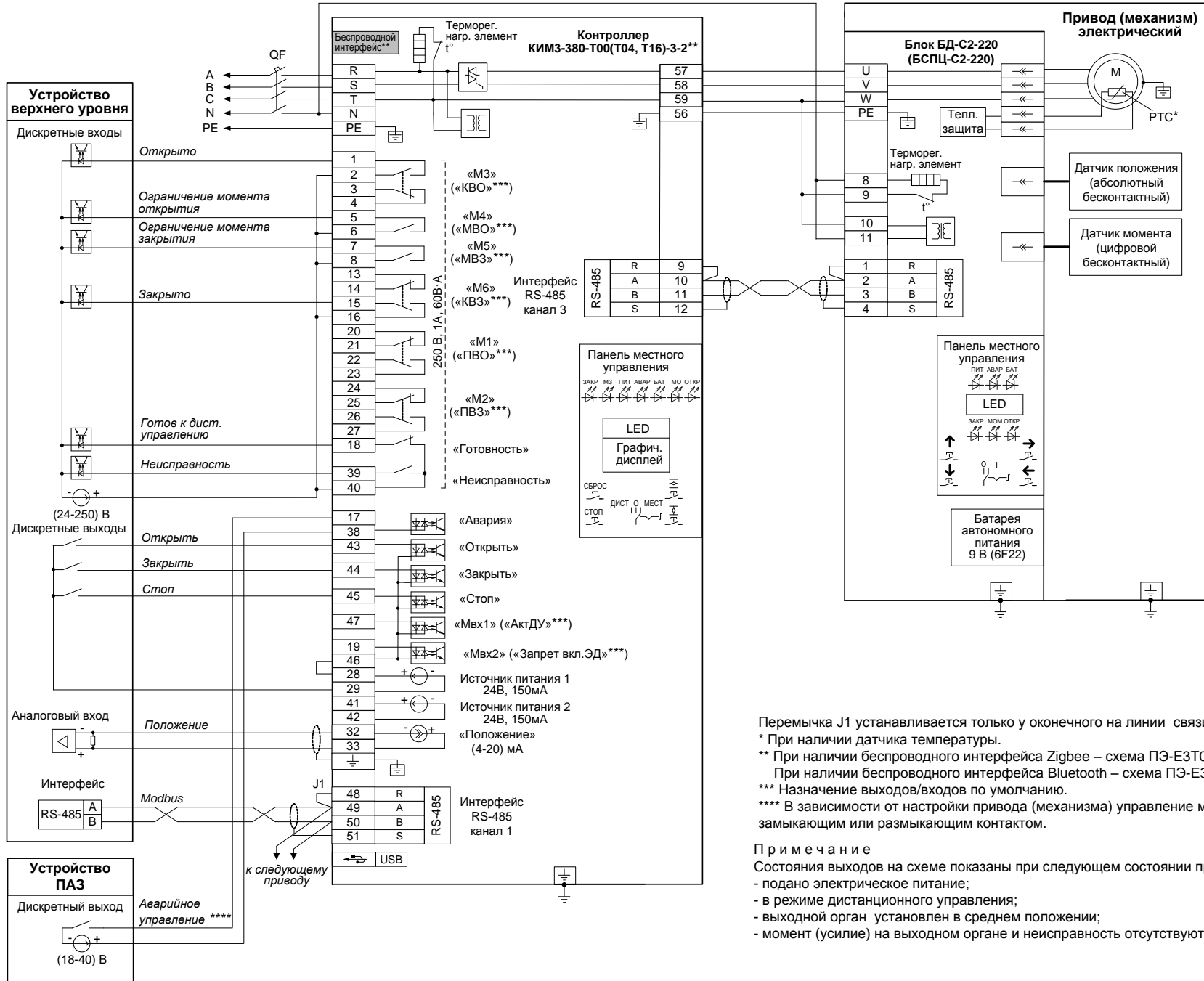
\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.  
 \* При наличии датчика температуры.  
 \*\* При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС70-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.  
 \*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.  
 \*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.





Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т04-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т16-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

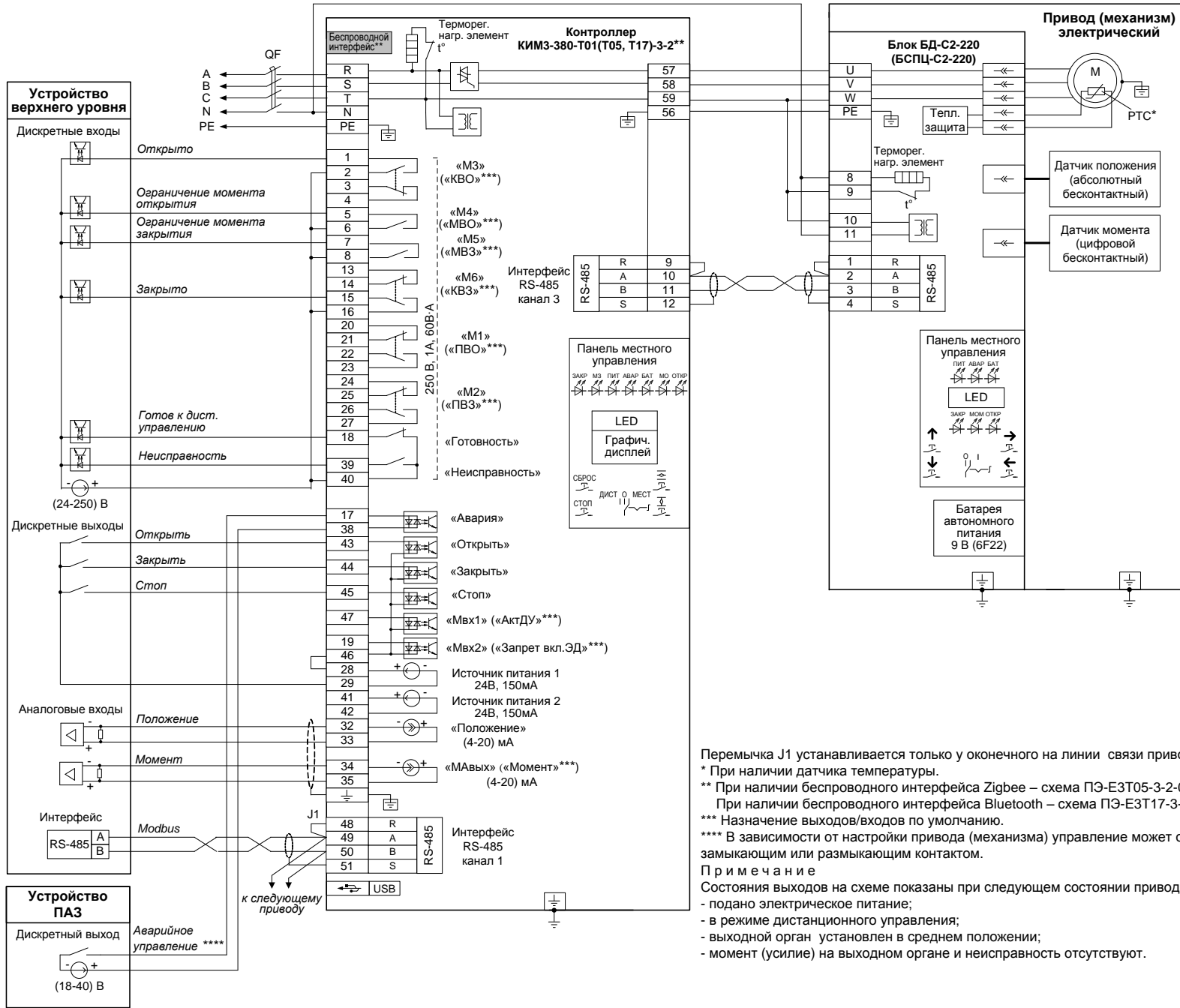
\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

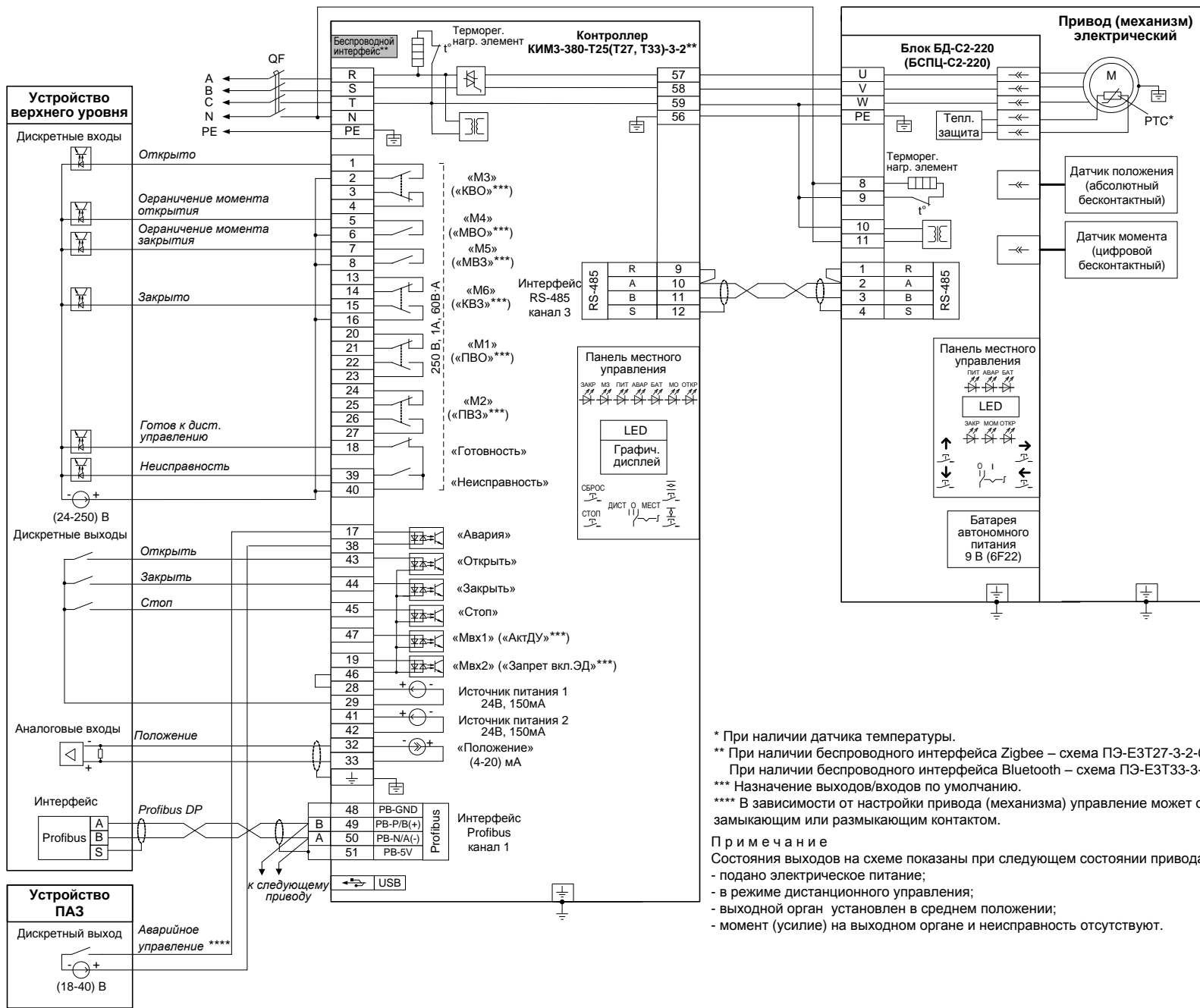
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.  
 \* При наличии датчика температуры.  
 \*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т05-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.  
 При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т17-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.  
 \*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.  
 \*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**  
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):  
 - подано электрическое питание;  
 - в режиме дистанционного управления;  
 - выходной орган установлен в среднем положении;  
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т27-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т33-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

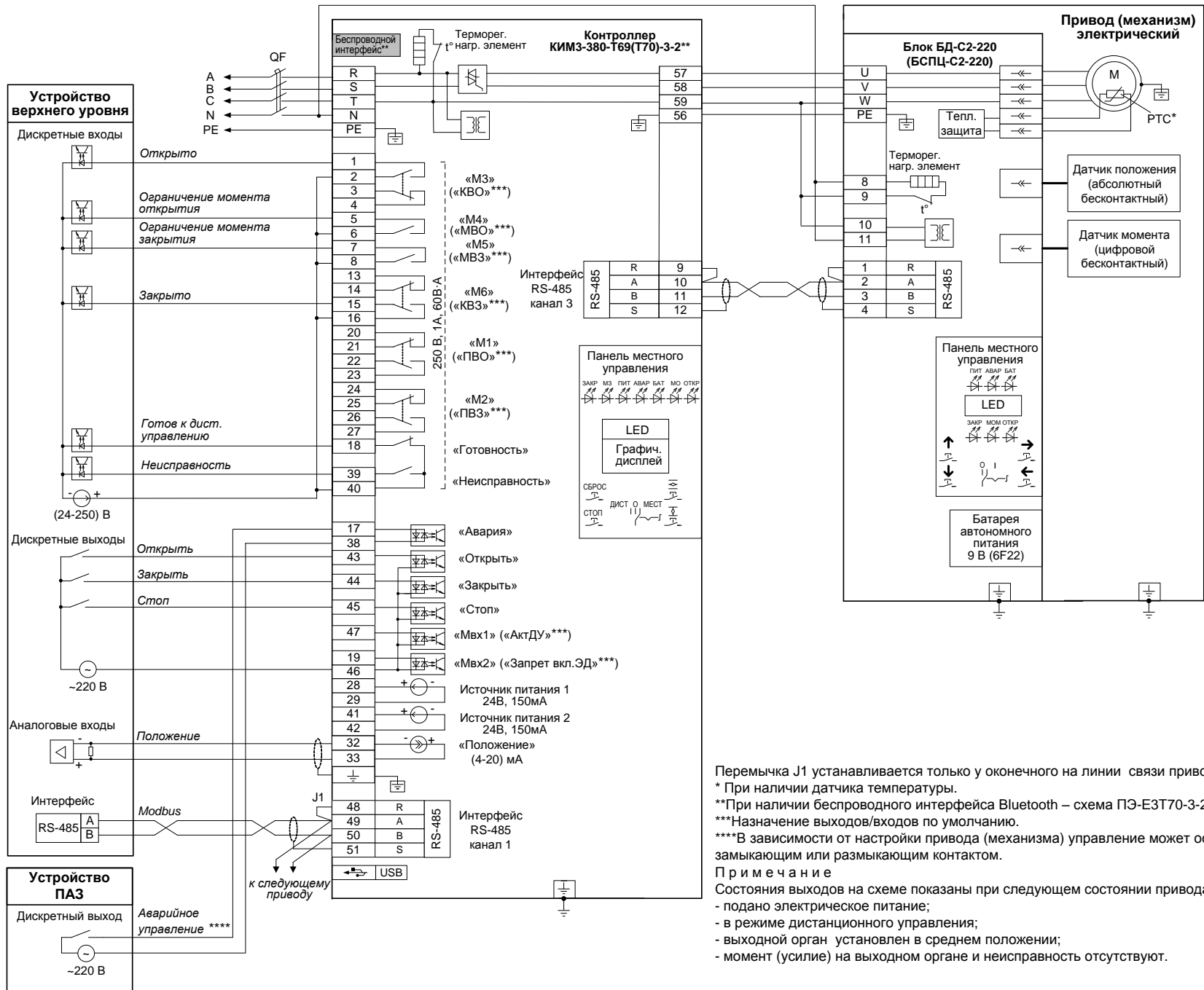
\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Переключатель J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

\* При наличии датчика температуры.

\*\*При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗТ70-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

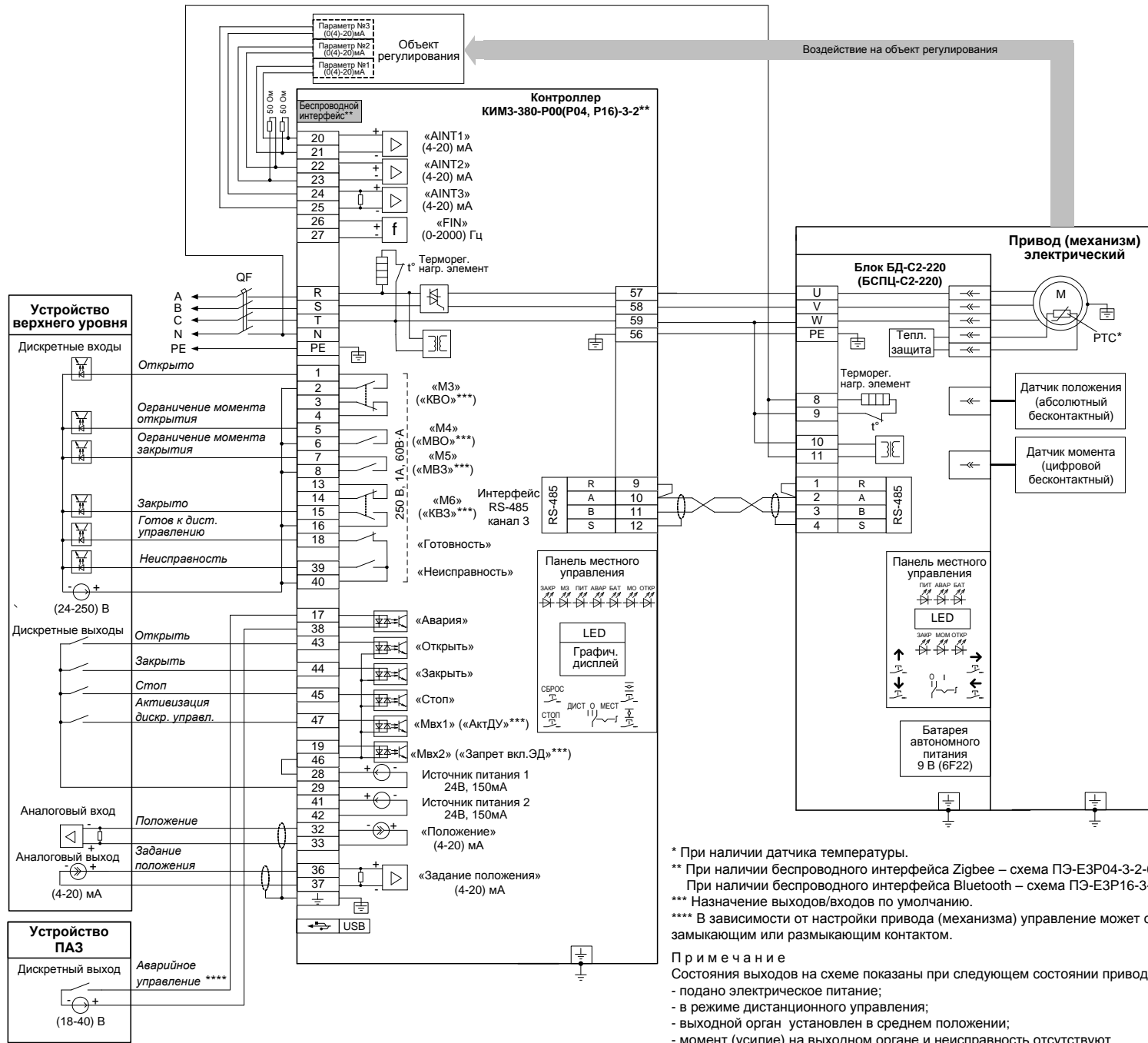
\*\*\*Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\*В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**П р и м е ч а н и е**

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР04-3-2-08/09/10/11/12-15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР16-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

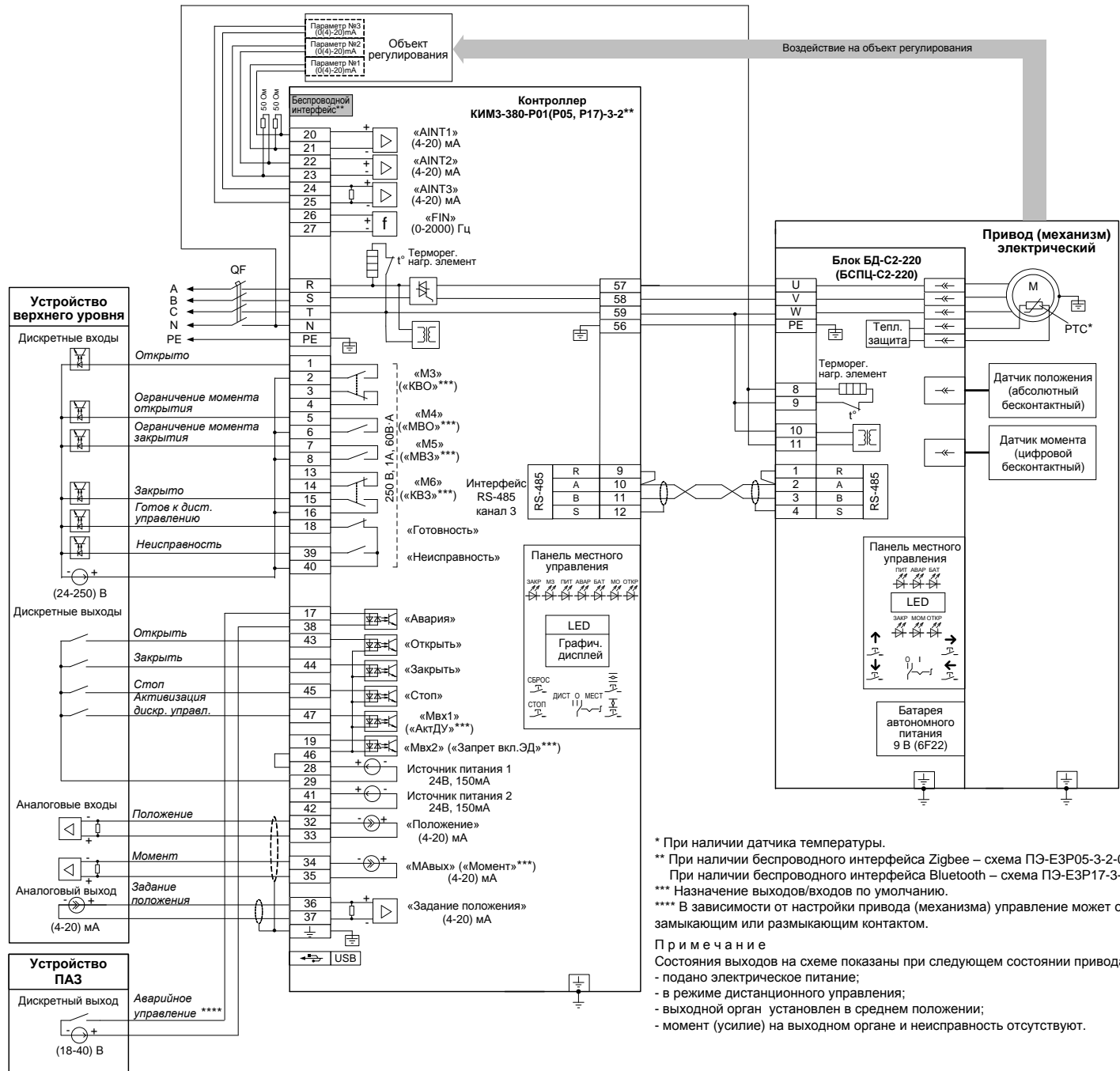
\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР05-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР17-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

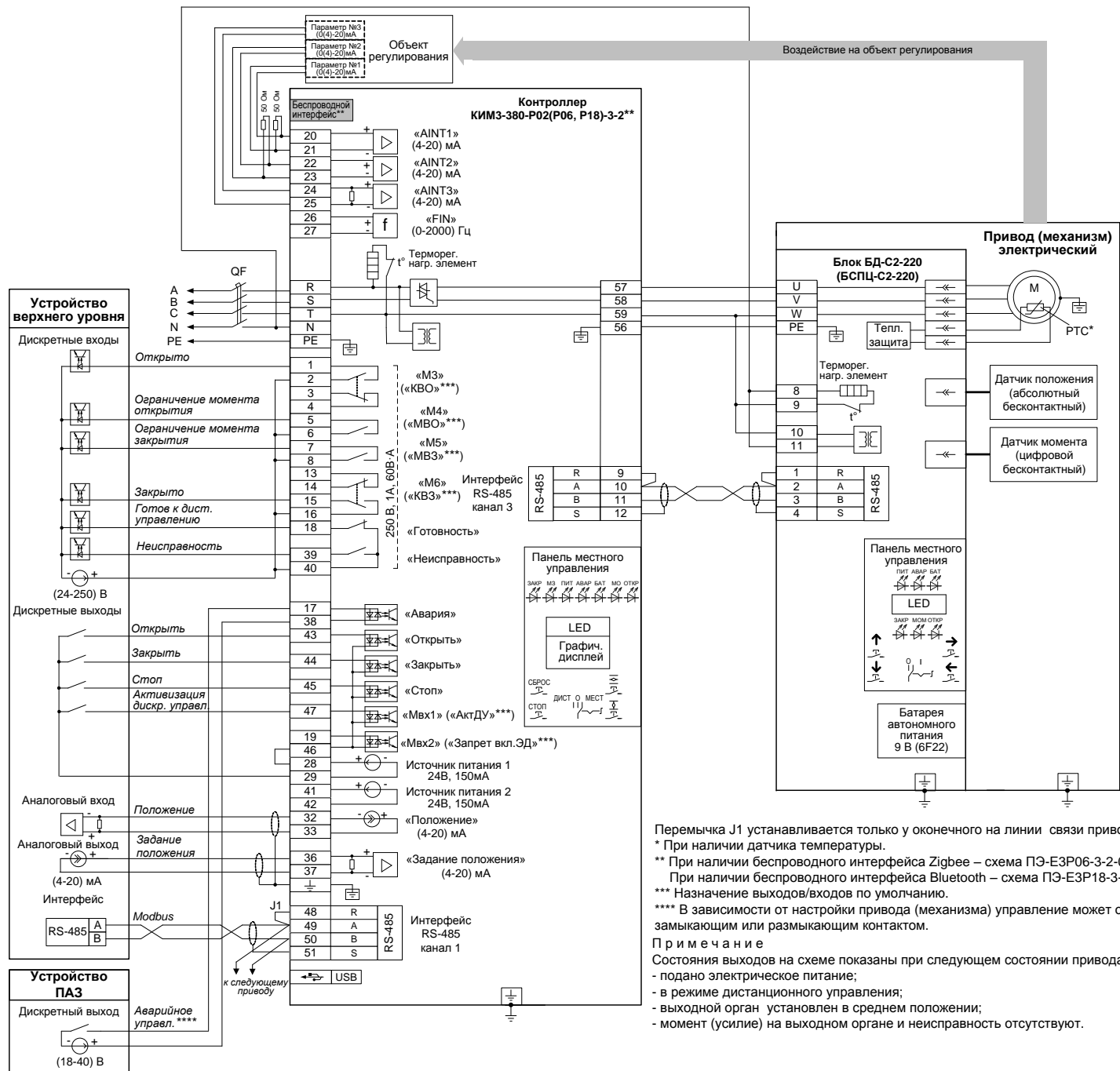
\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Переключатель J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР06-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР18-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

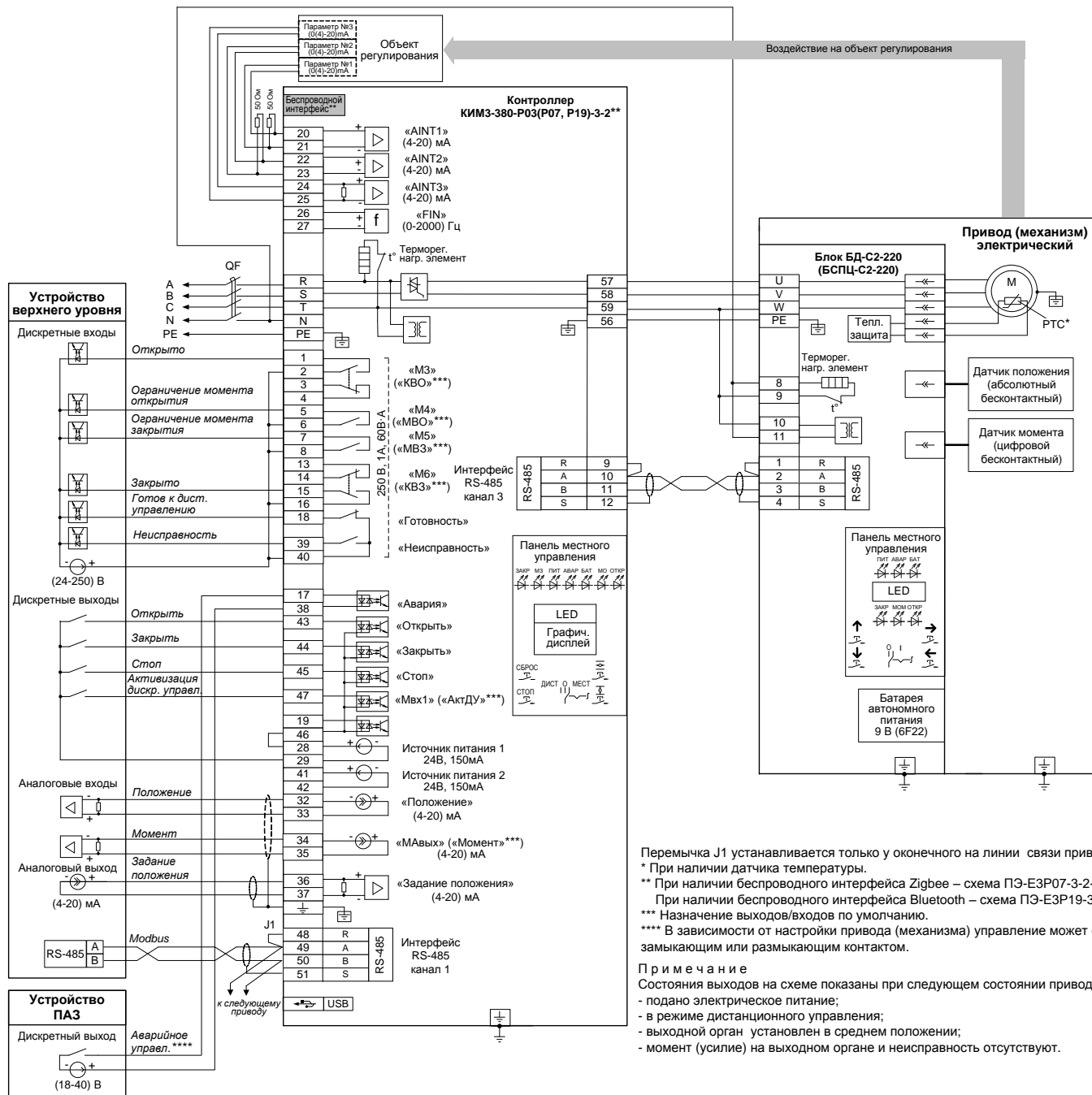
\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР07-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР19-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

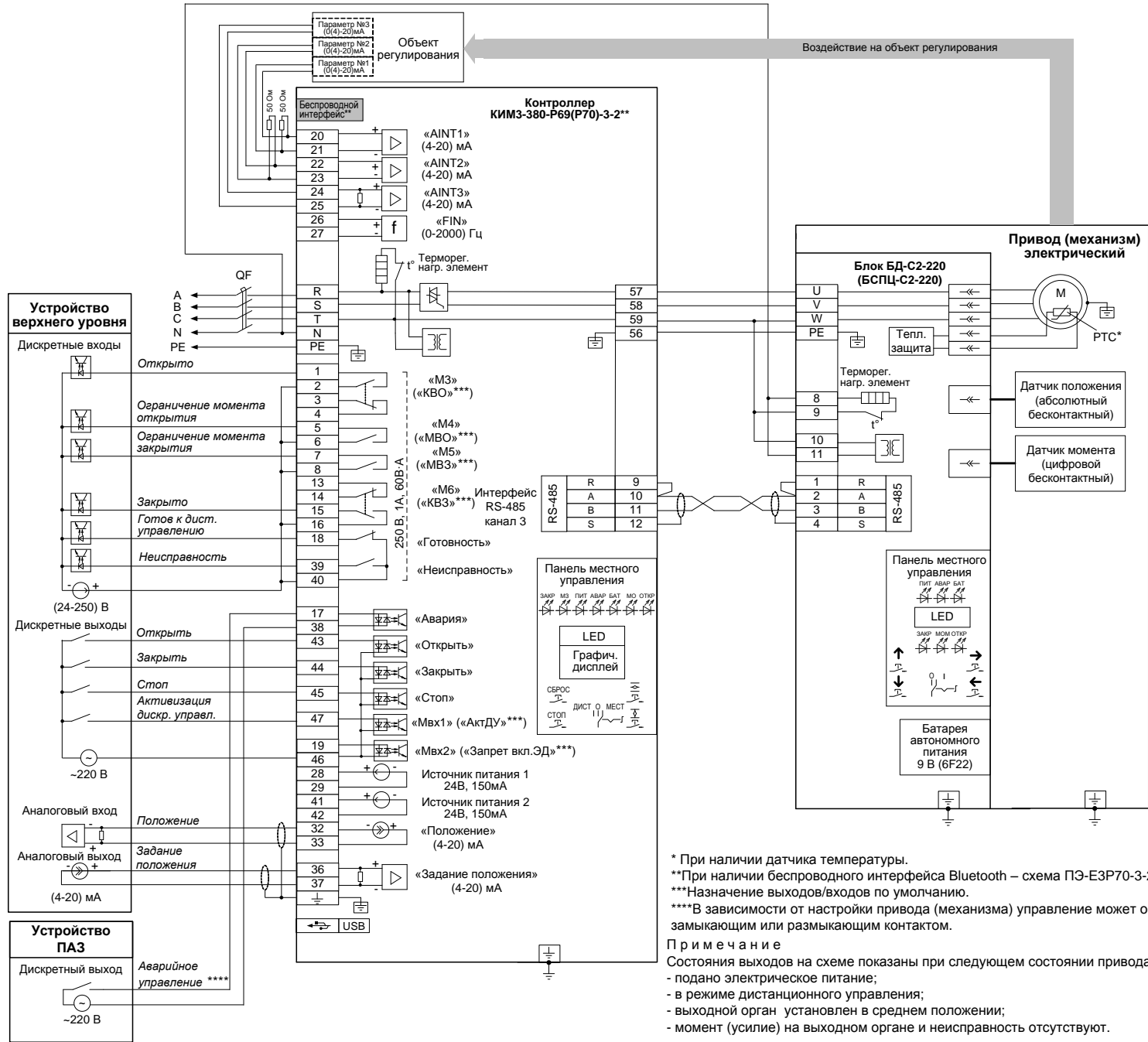
\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**П р и м е ч а н и е**

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.





\* При наличии датчика температуры.

\*\*При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР70-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

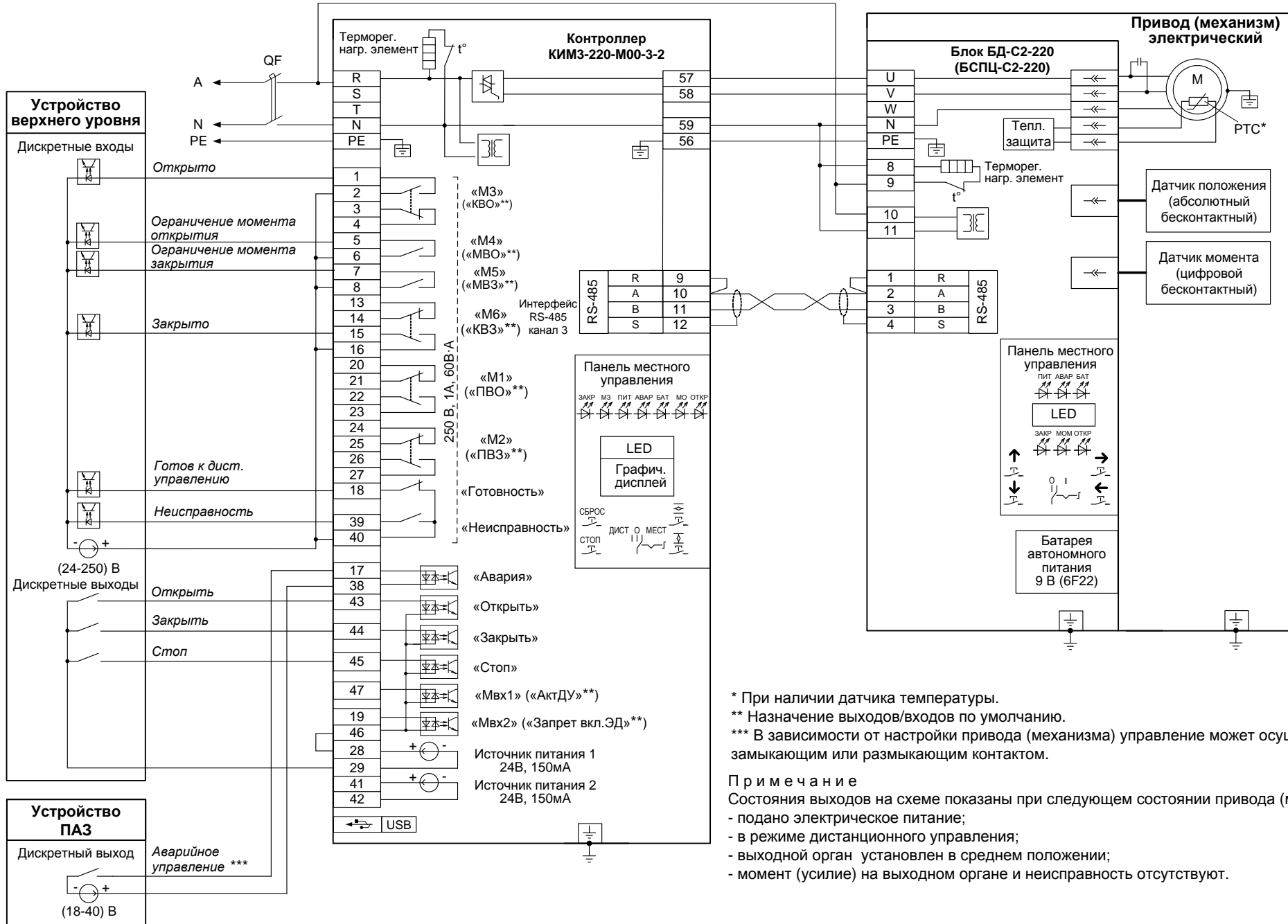
\*\*\*Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\*В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**П р и м е ч а н и е**

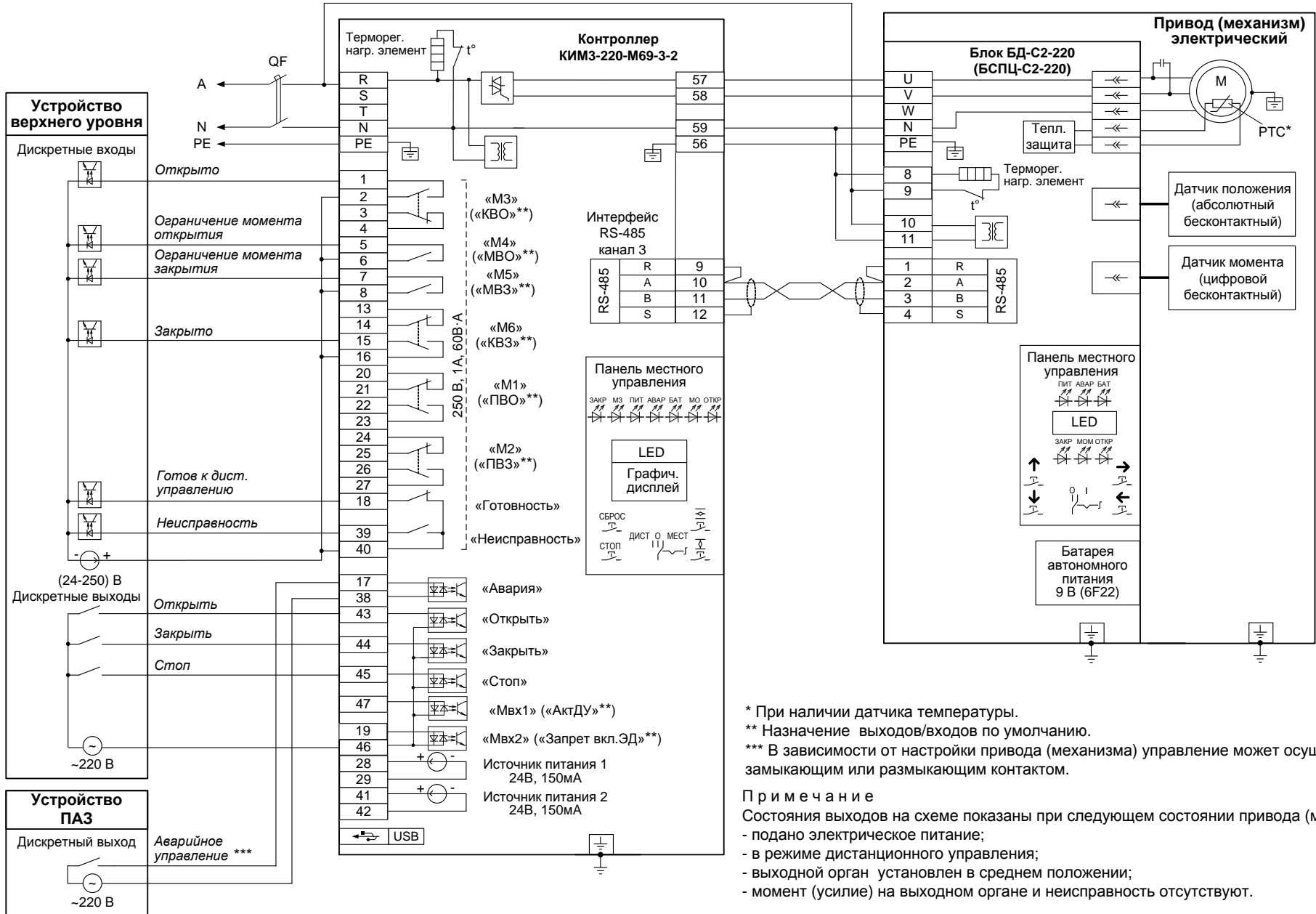
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.  
 \*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.  
 \*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**  
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):  
 - подано электрическое питание;  
 - в режиме дистанционного управления;  
 - выходной орган установлен в среднем положении;  
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

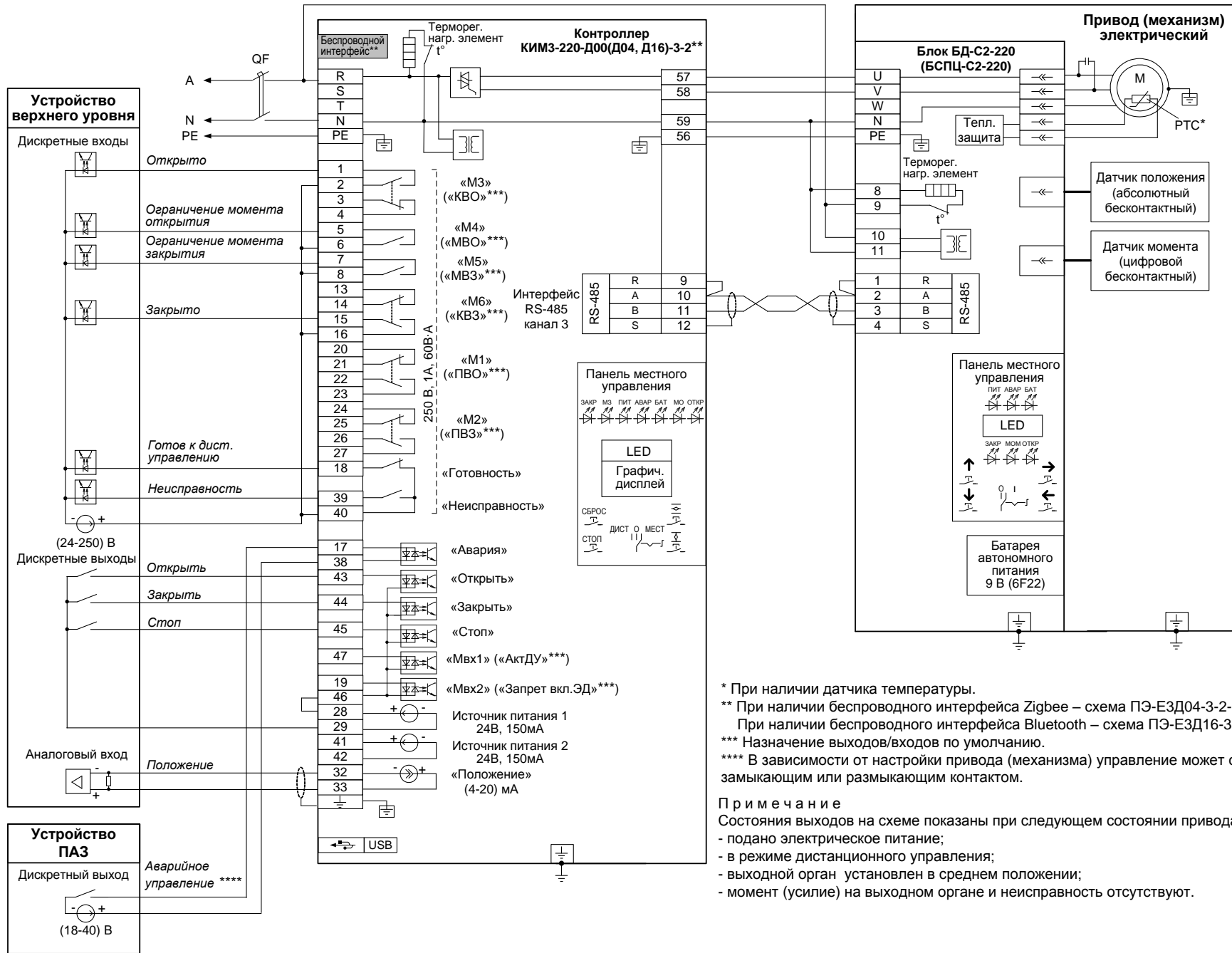
\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

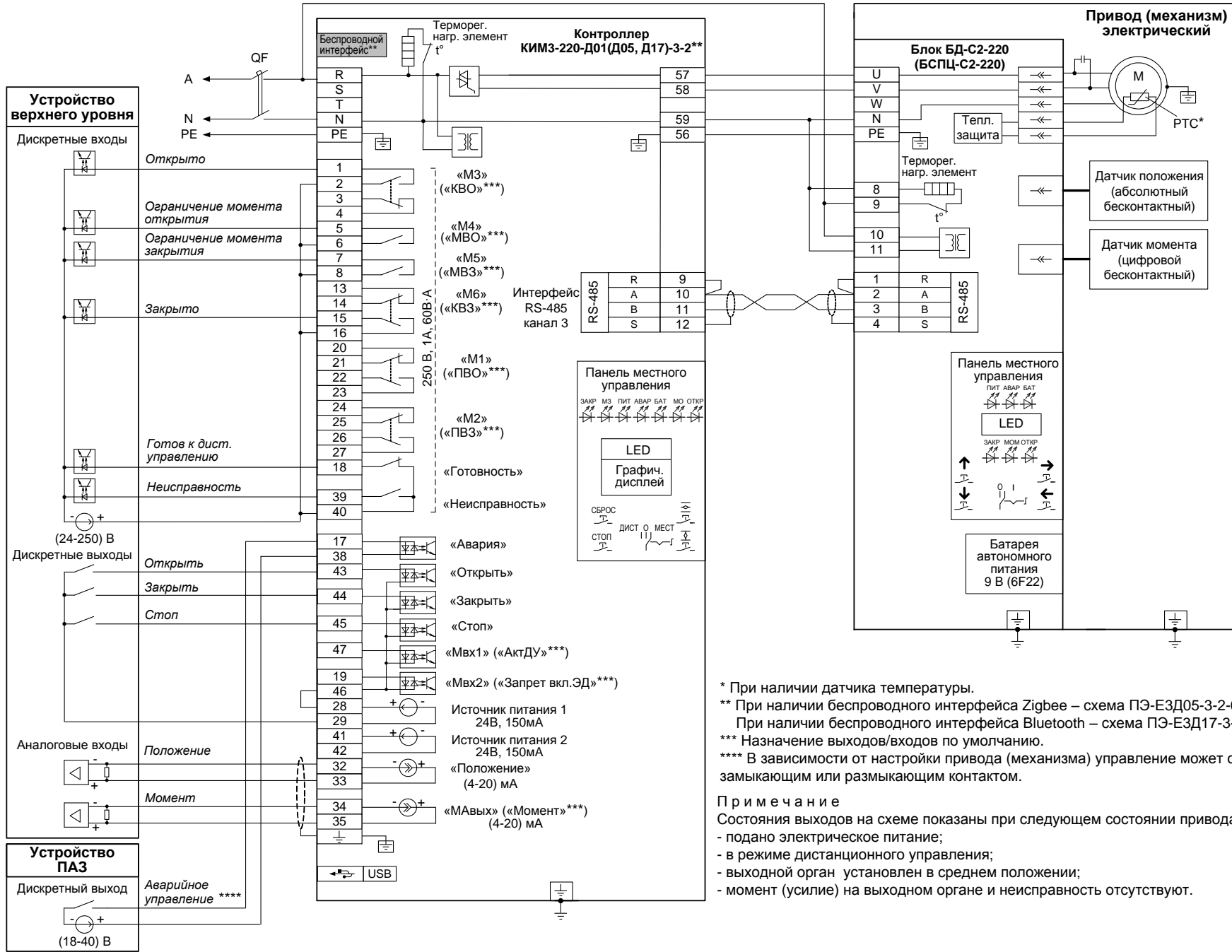
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.  
 \*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗД04-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.  
 При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД16-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.  
 \*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.  
 \*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**  
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):  
 - подано электрическое питание;  
 - в режиме дистанционного управления;  
 - выходной орган установлен в среднем положении;  
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗД05-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД17-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

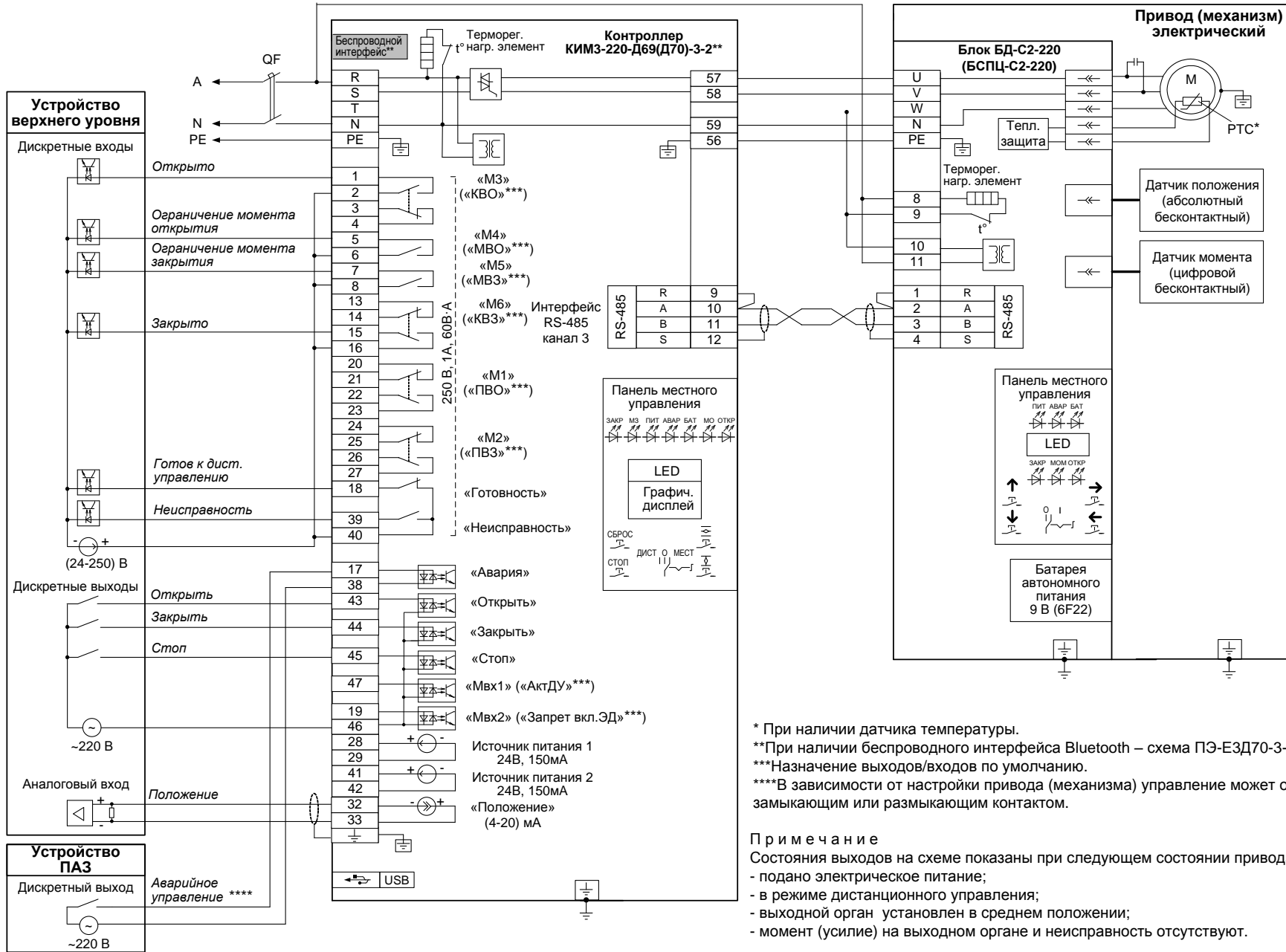
\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

\*\*При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД70-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

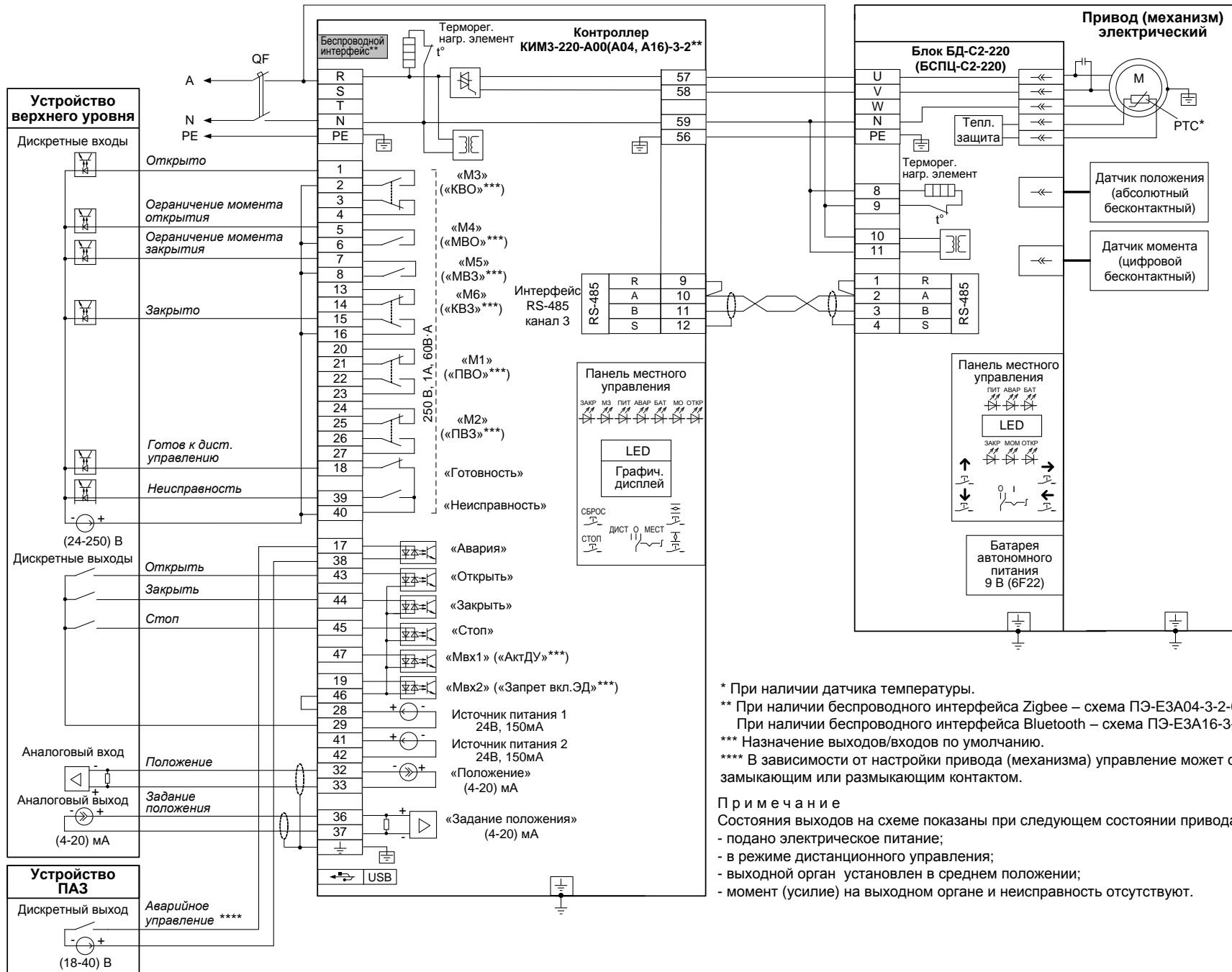
\*\*\*Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\*В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗА04-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗА16-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

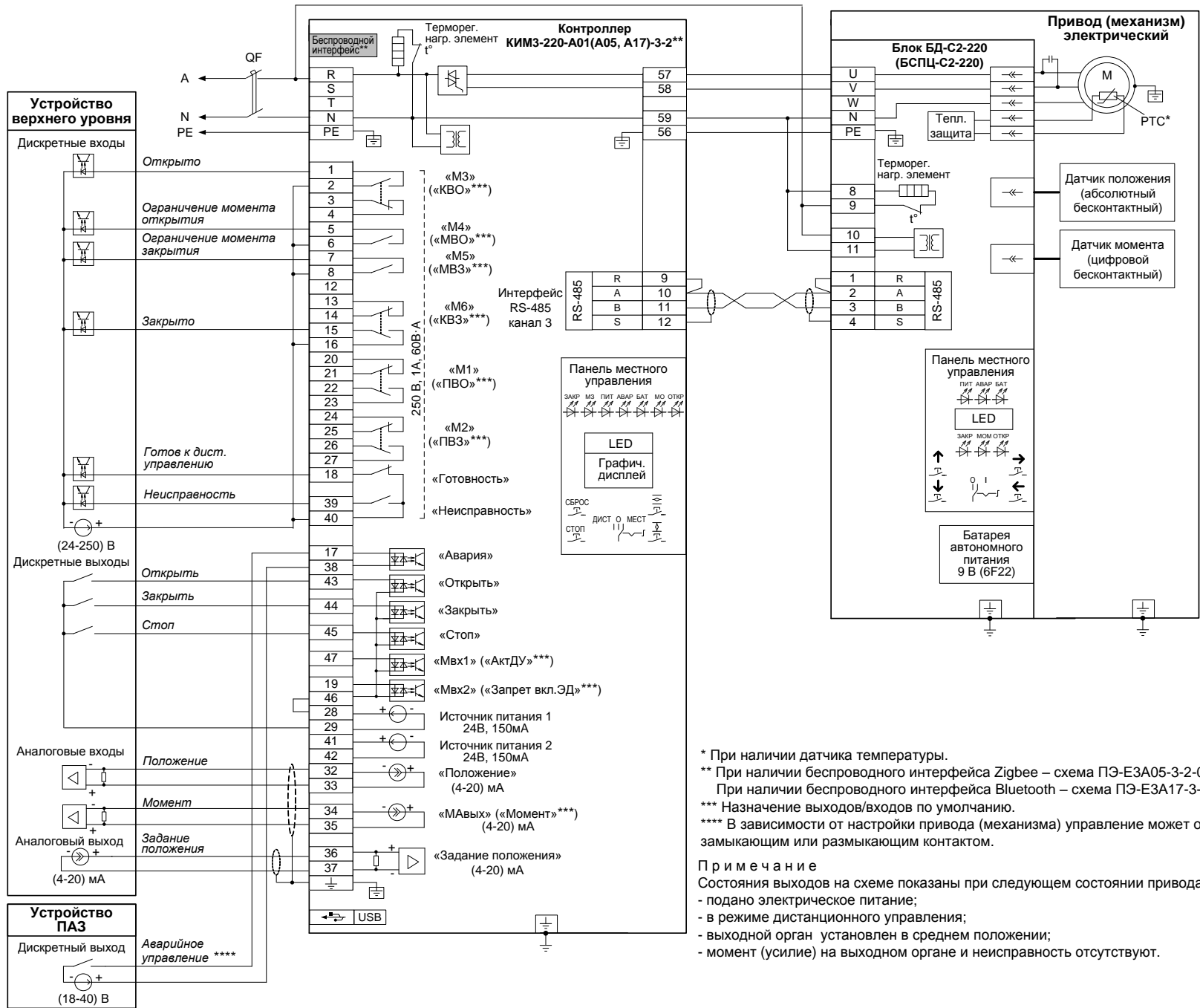
\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

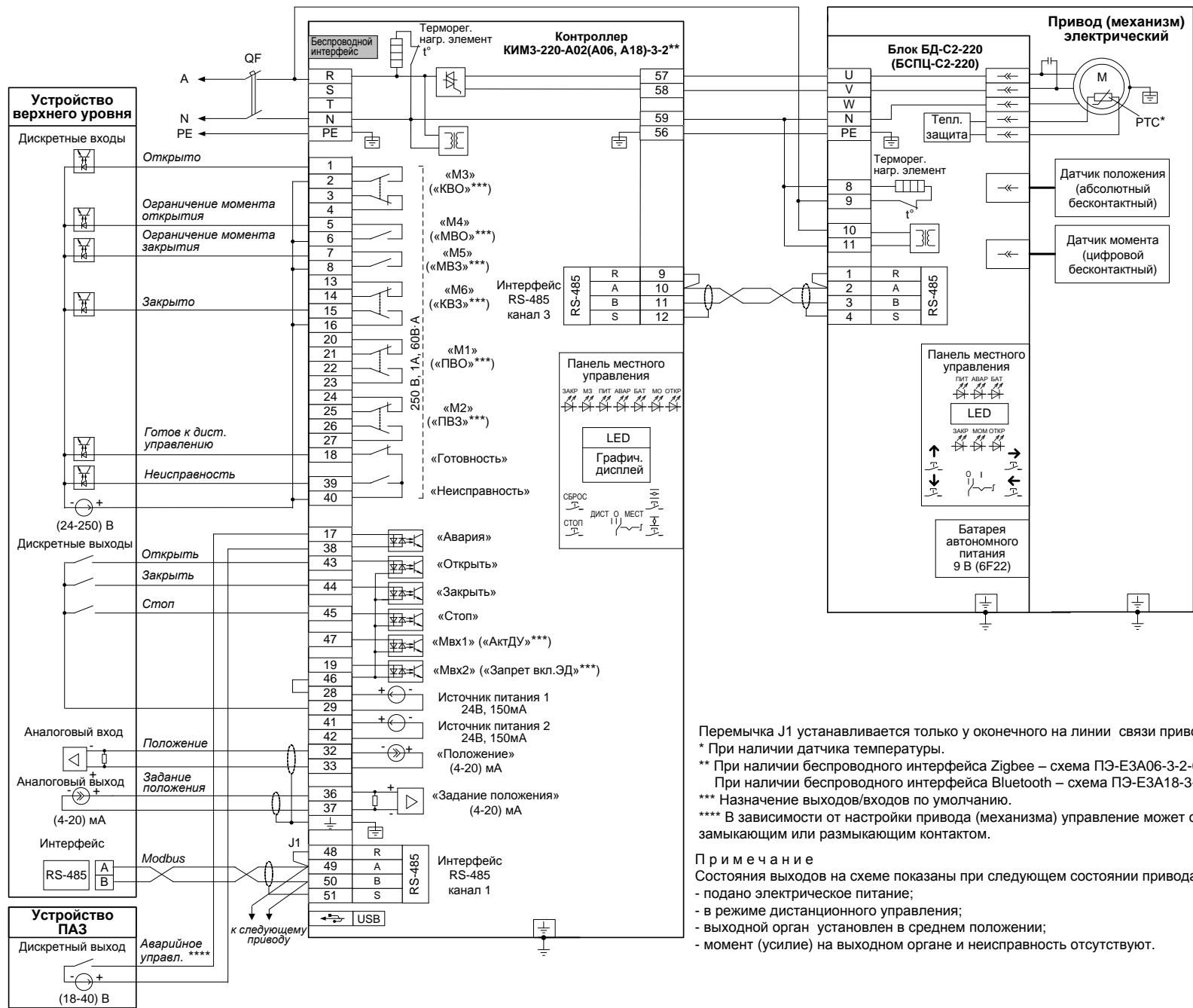
- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.  
 \*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗА05-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.  
 При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗА17-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.  
 \*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.  
 \*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**  
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):  
 - подано электрическое питание;  
 - в режиме дистанционного управления;  
 - выходной орган установлен в среднем положении;  
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.





Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А06-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А18-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

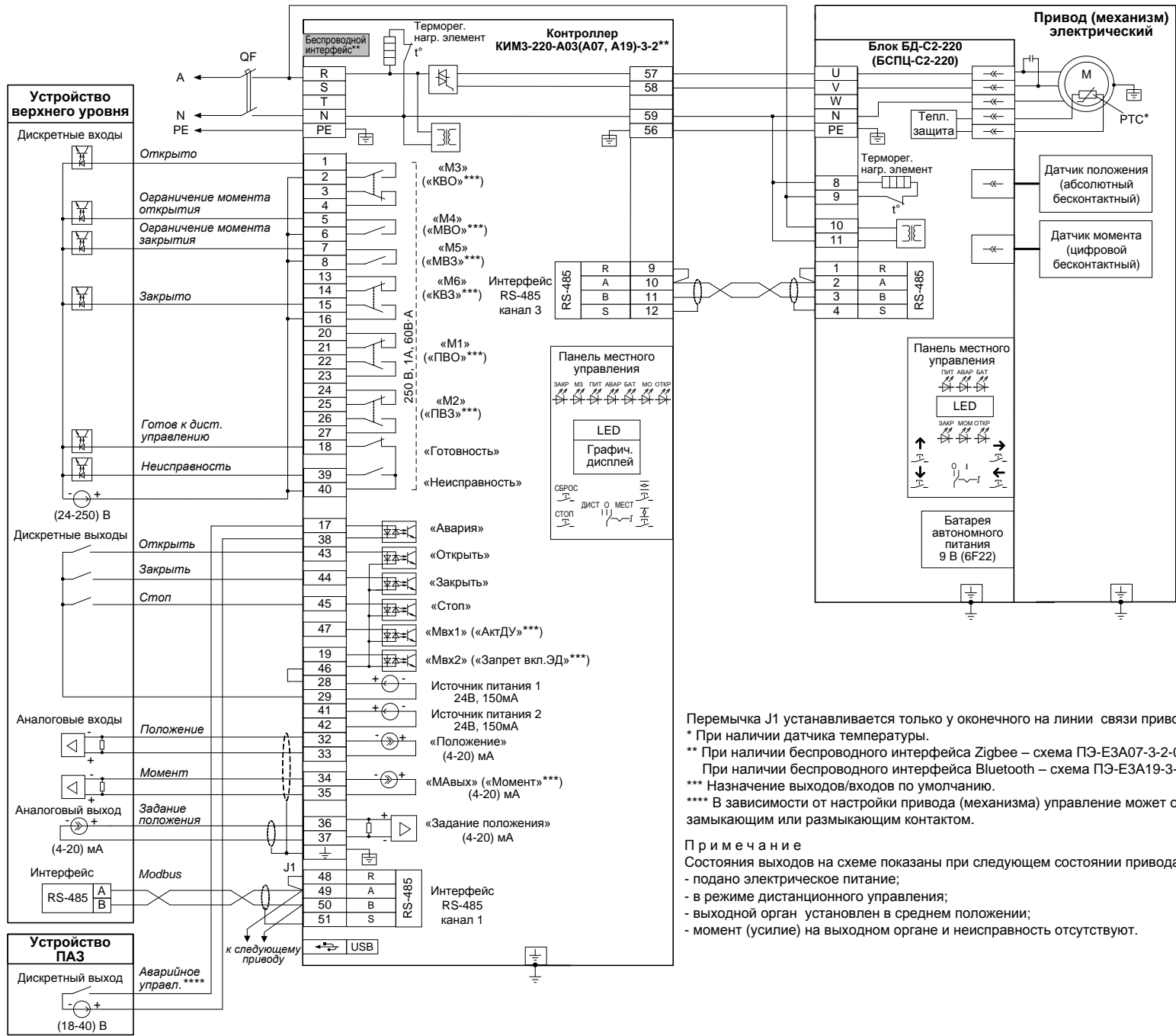
\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

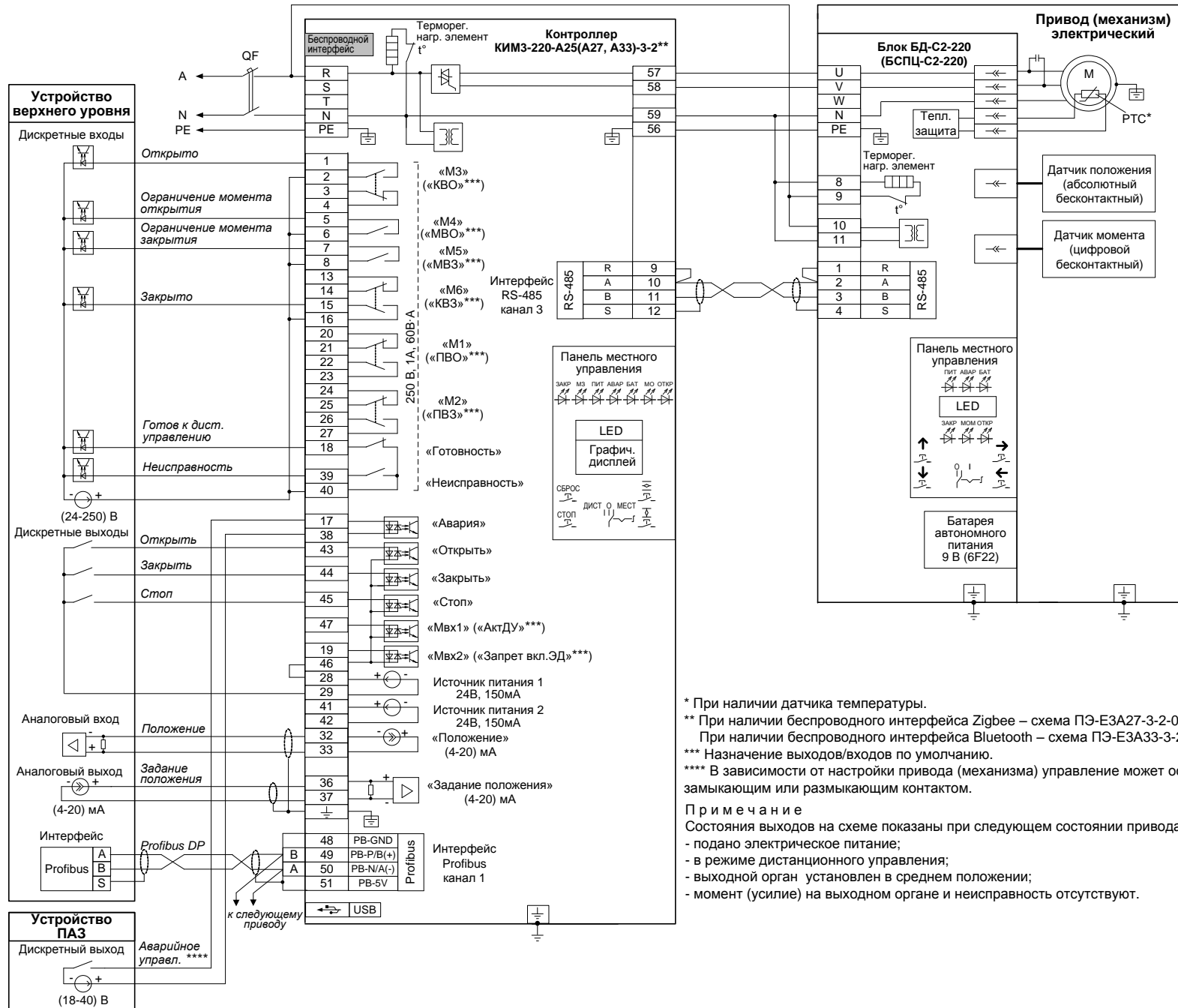
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.  
 \* При наличии датчика температуры.  
 \*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А07-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.  
 При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А19-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.  
 \*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.  
 \*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**  
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):  
 - подано электрическое питание;  
 - в режиме дистанционного управления;  
 - выходной орган установлен в среднем положении;  
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А27-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А33-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

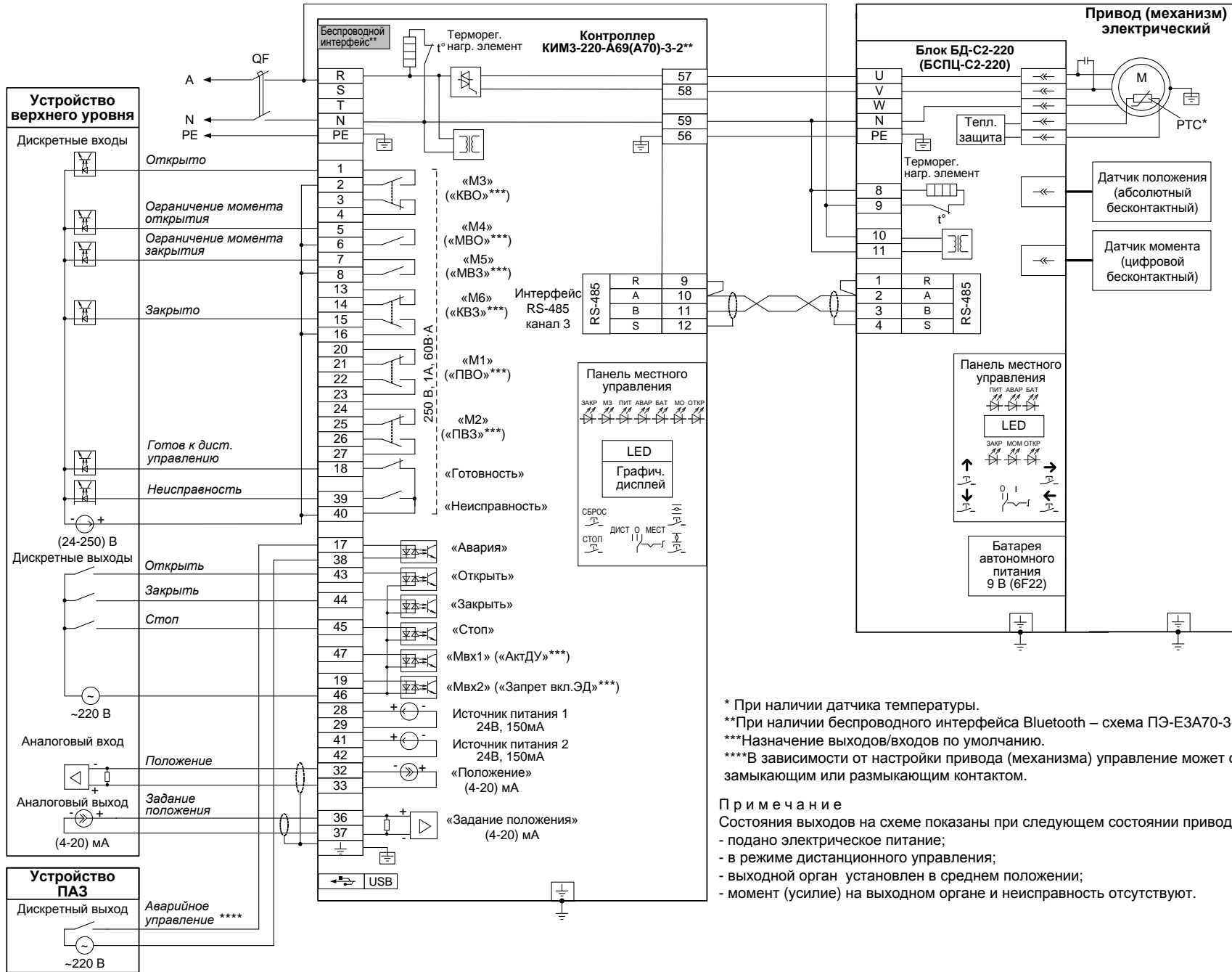
\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А70-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

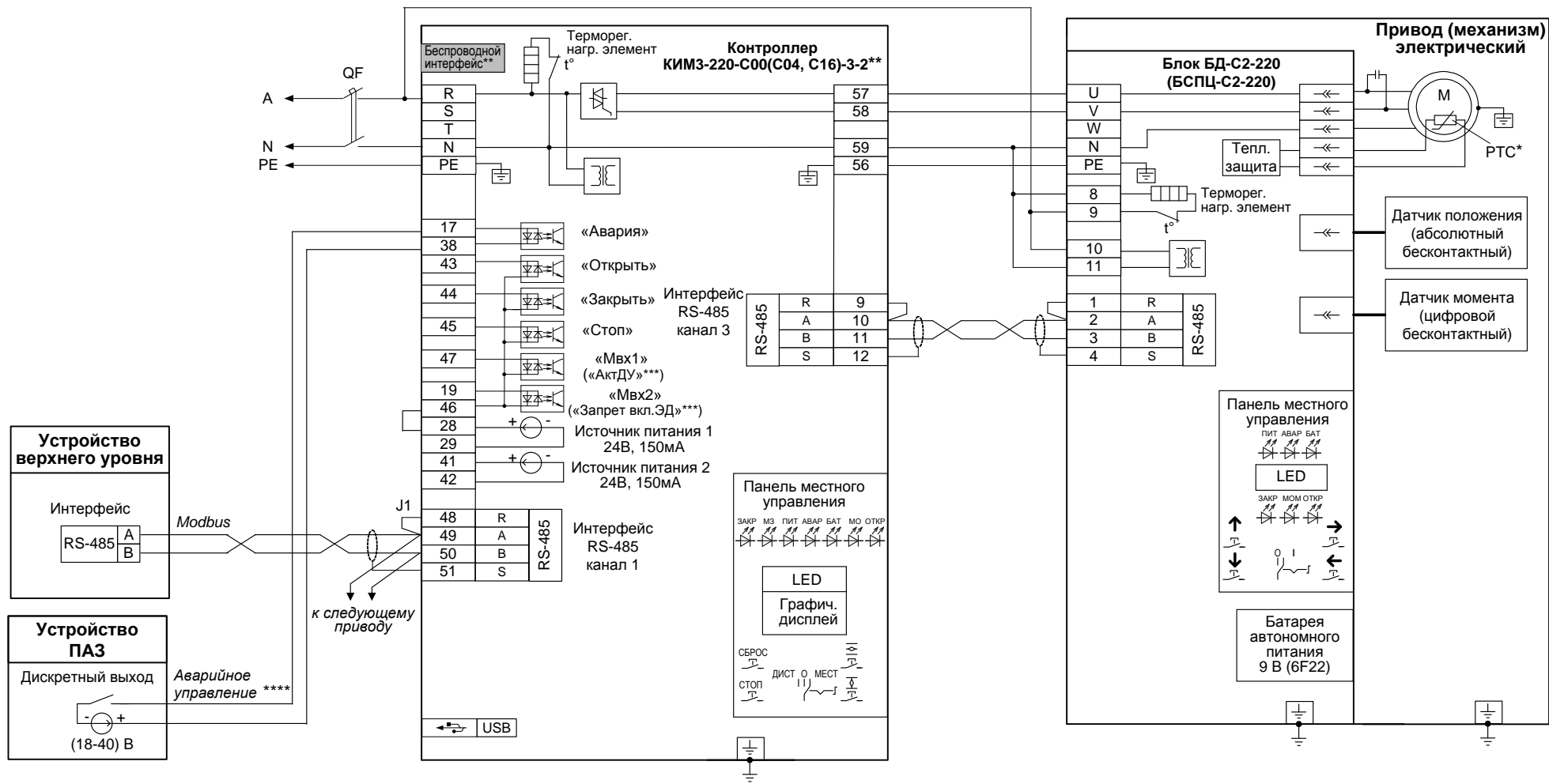
\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

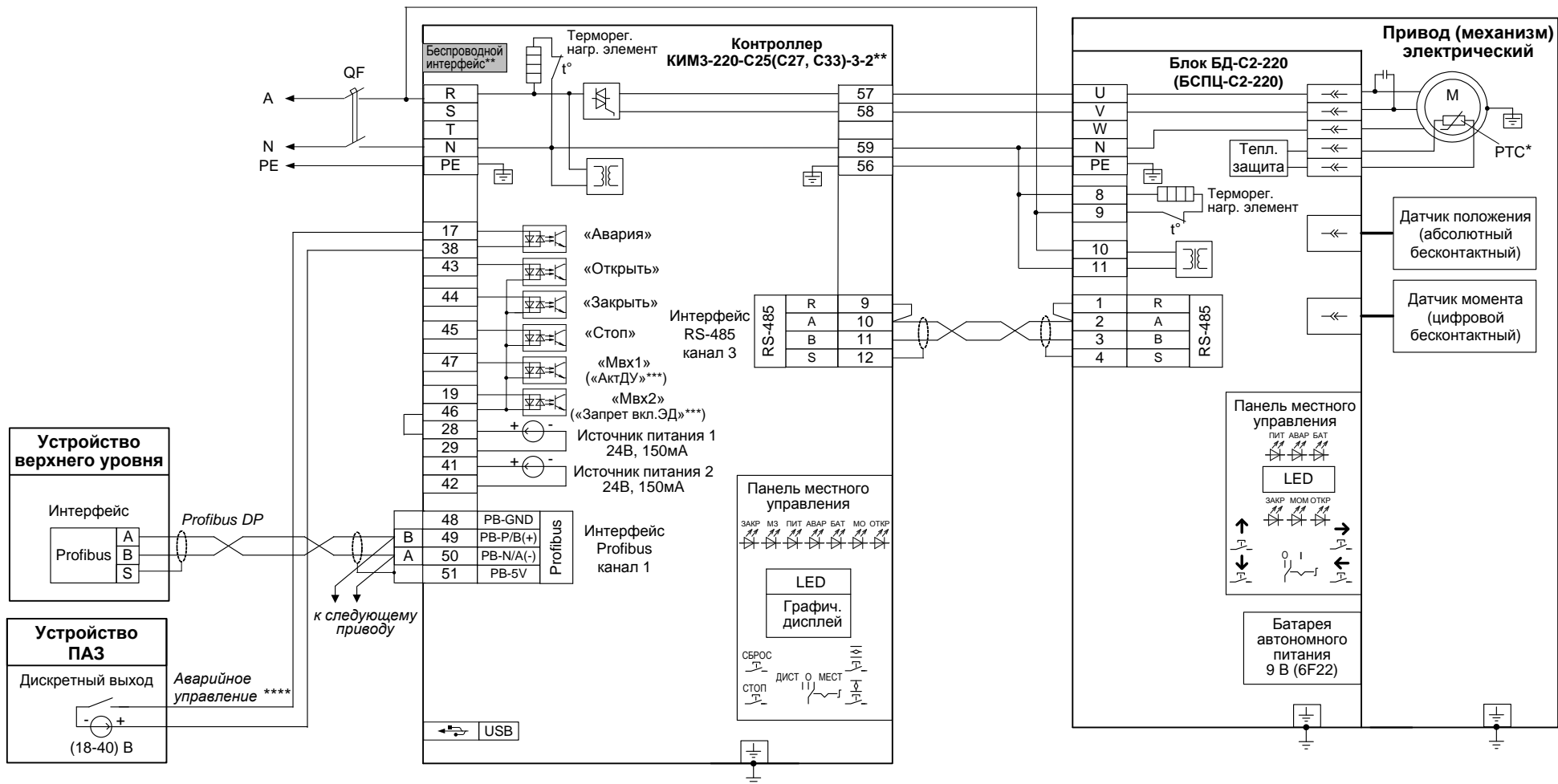
\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС04-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС16-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



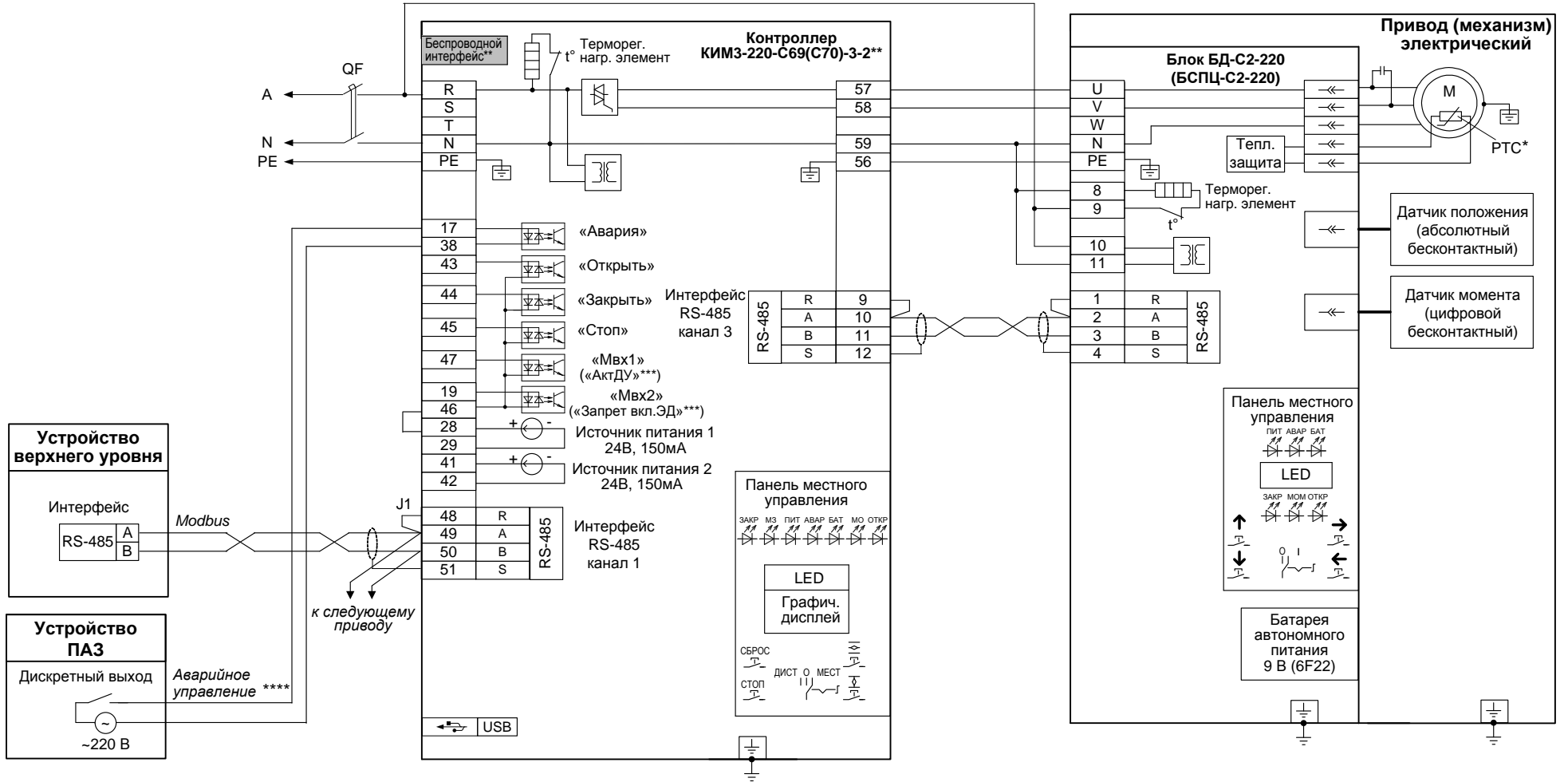
\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС27-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС33-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



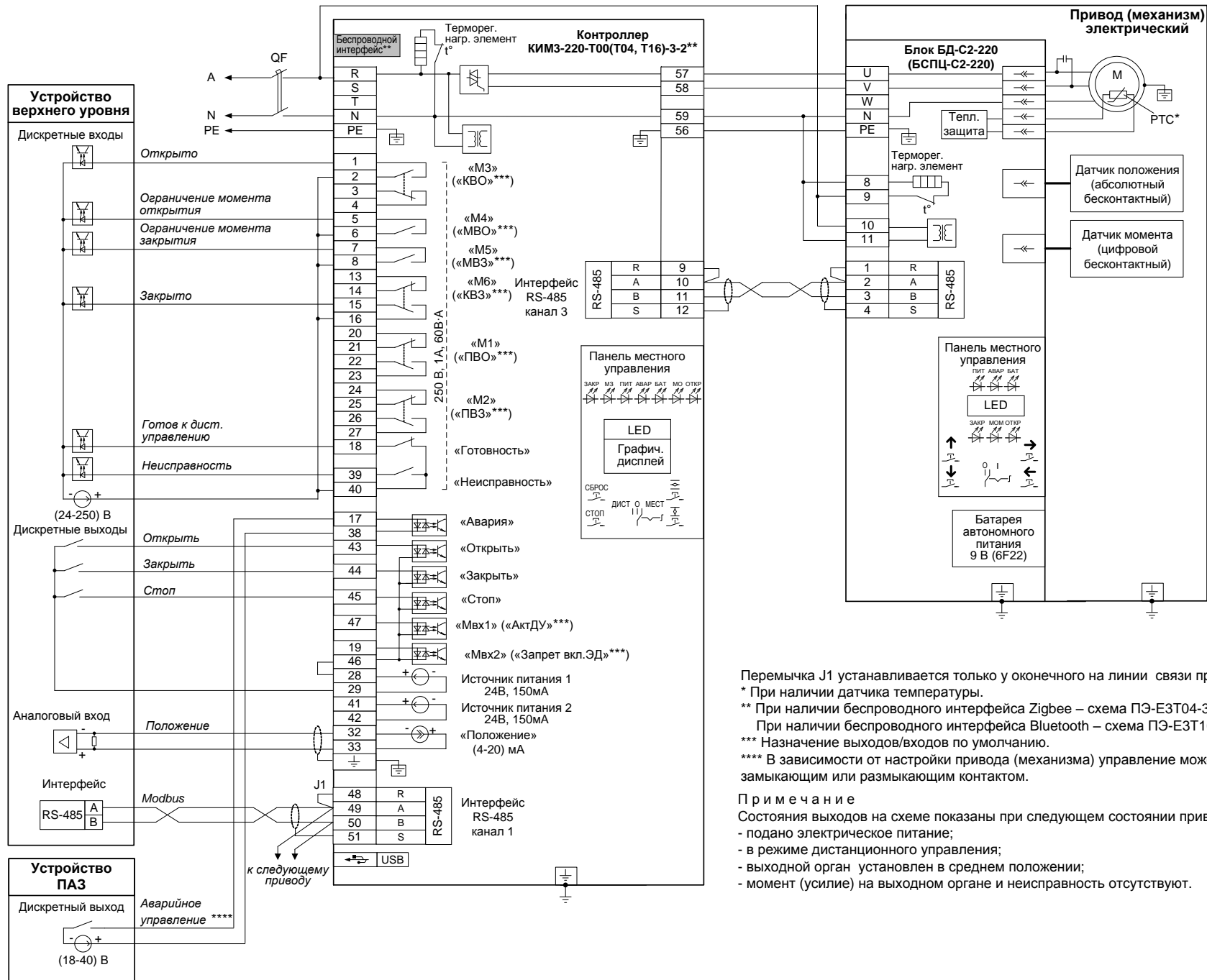
Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

\* При наличии датчика температуры.

\*\*При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС70-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

\*\*\*Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\*В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗТ04-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗТ16-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

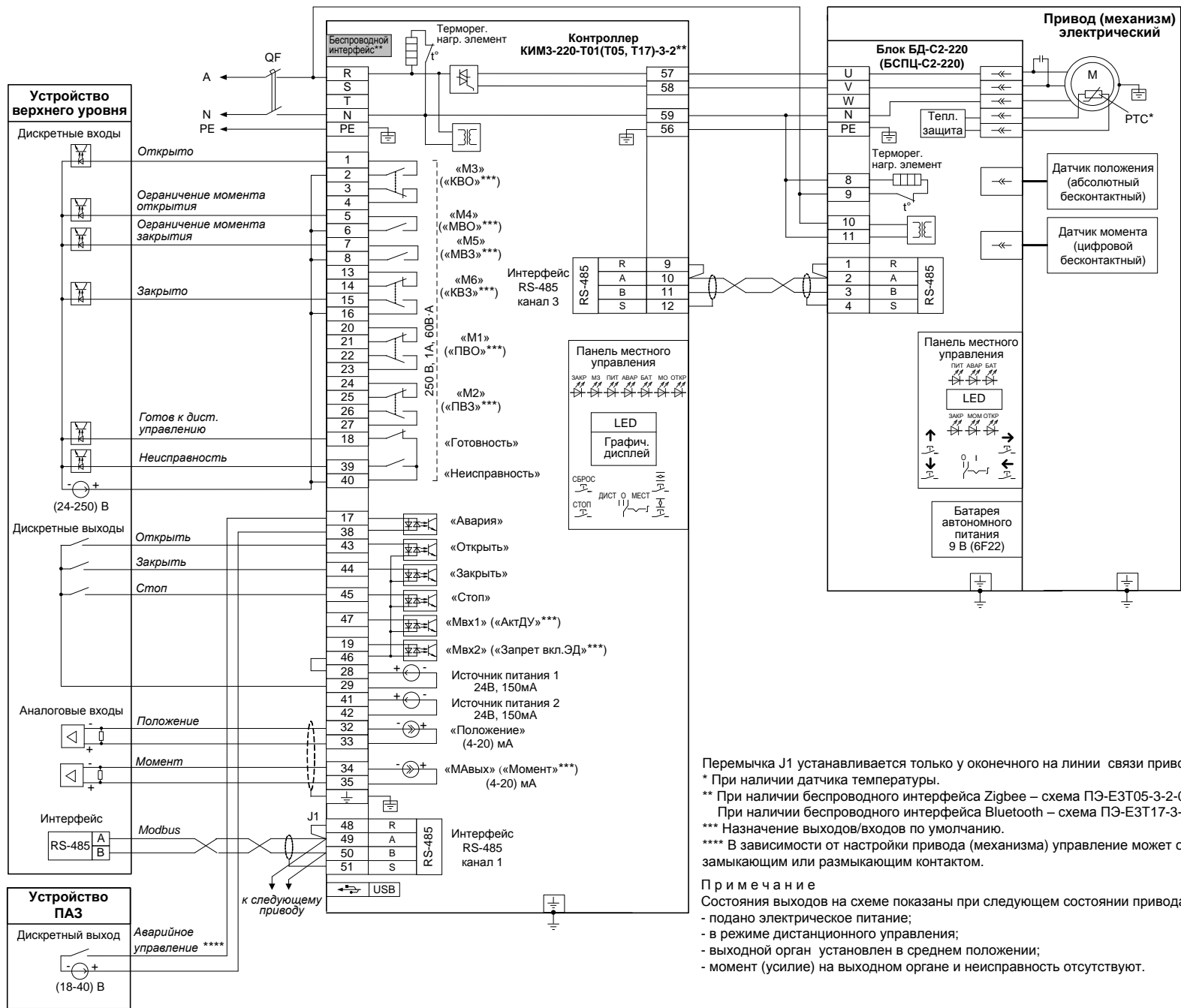
\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.





Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т05-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т17-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

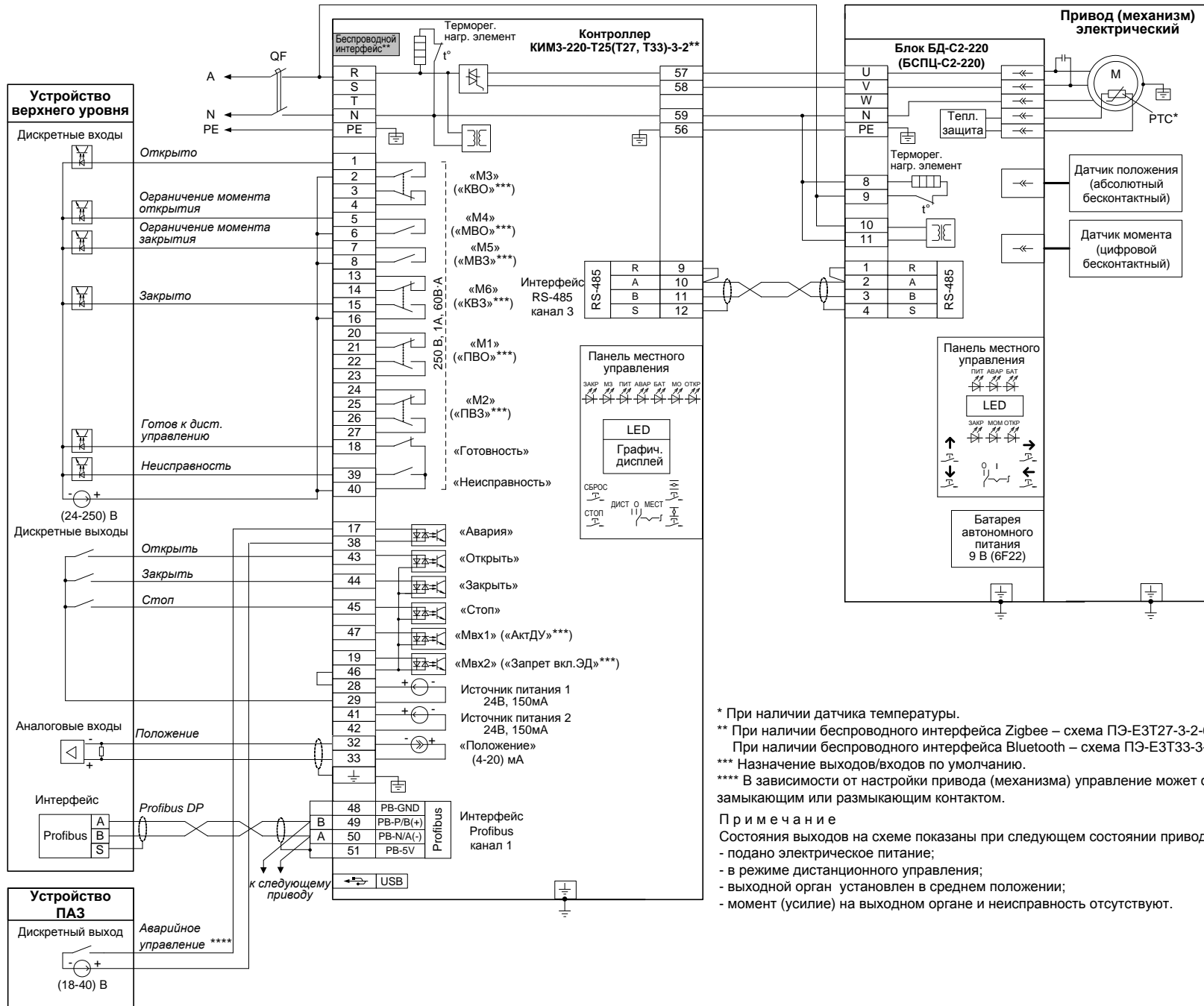
\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т27-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т33-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

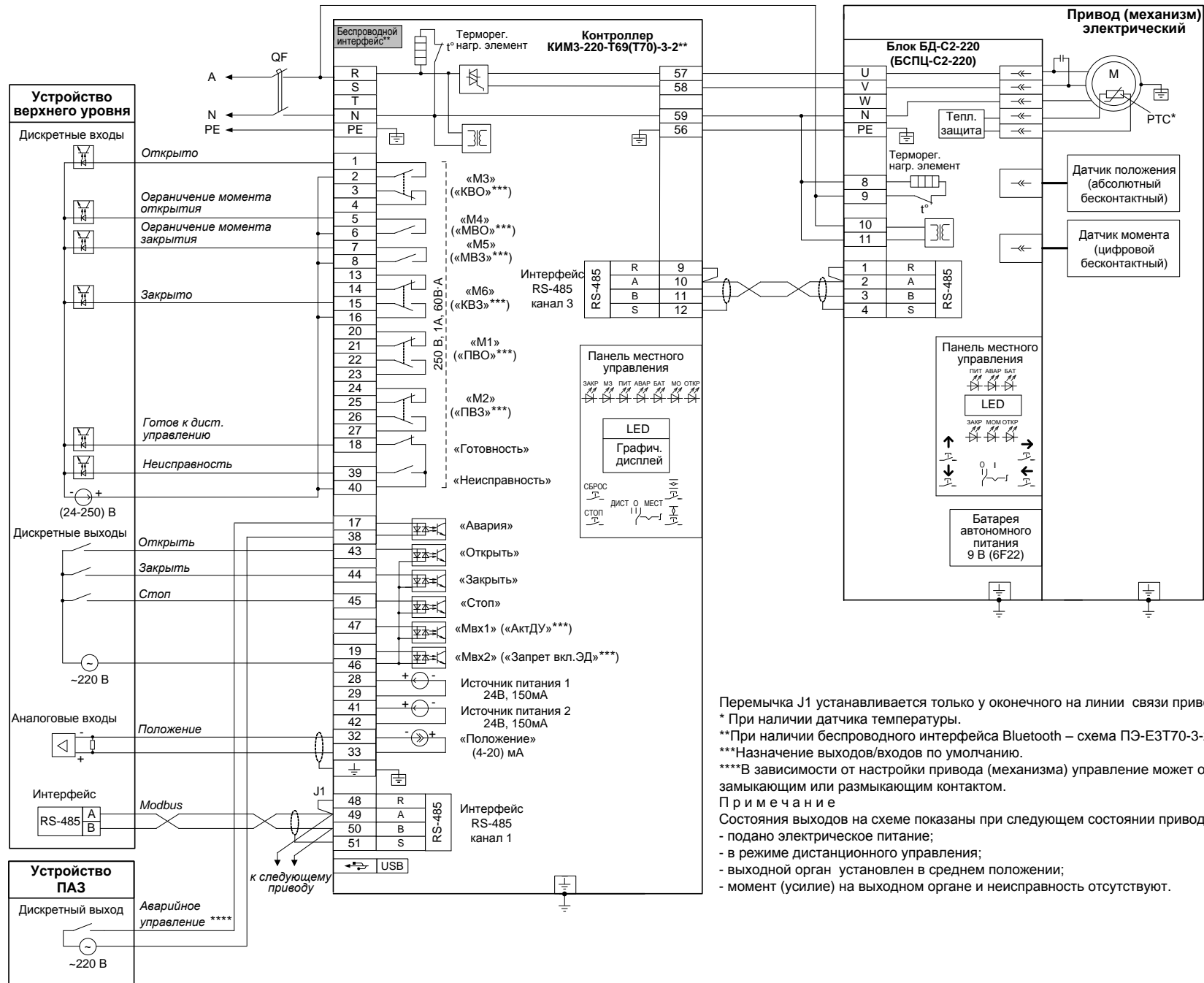
\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

\* При наличии датчика температуры.

\*\*При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т70-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

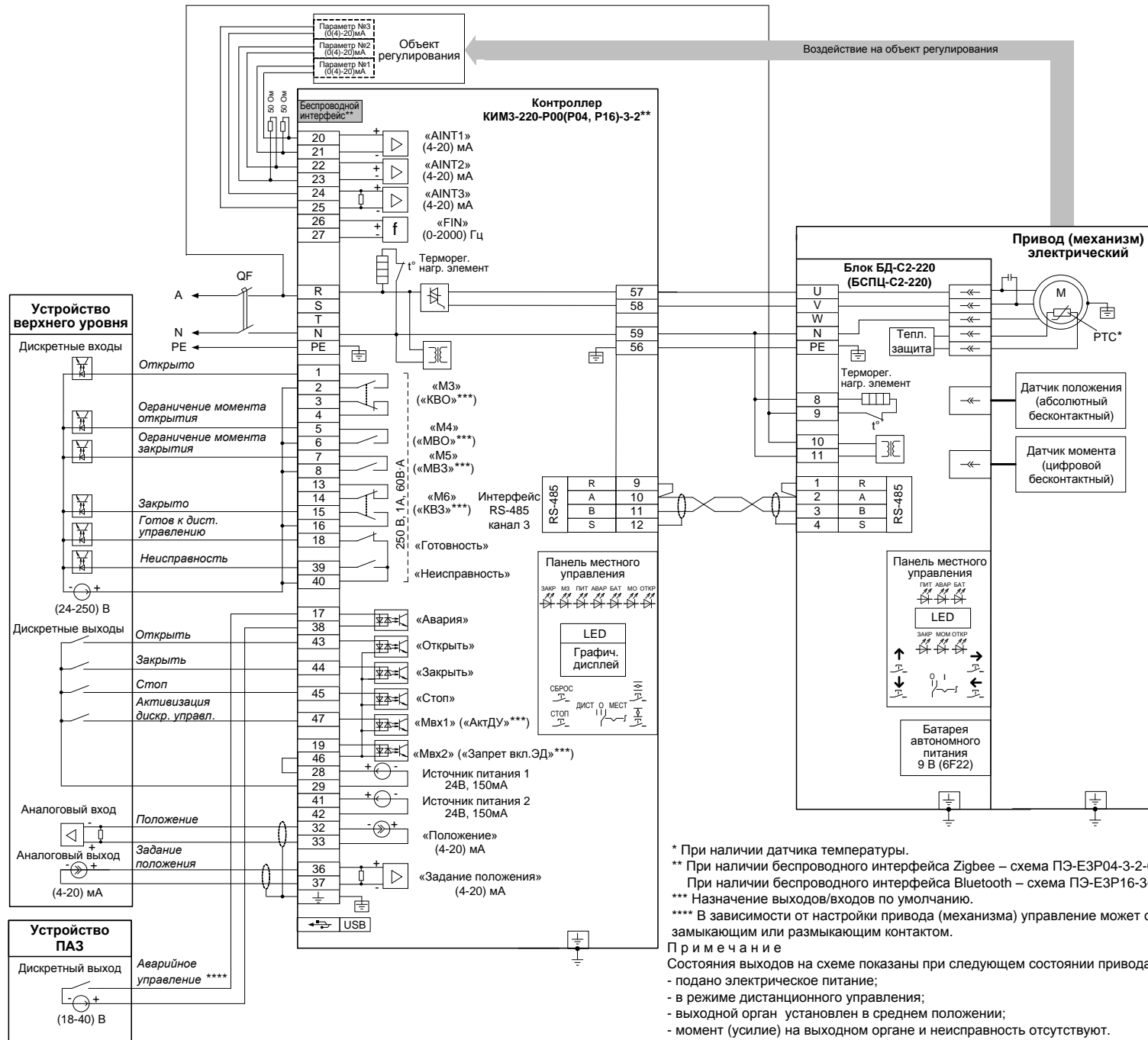
\*\*\*Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\*В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЭЗР04-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЭЗР16-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

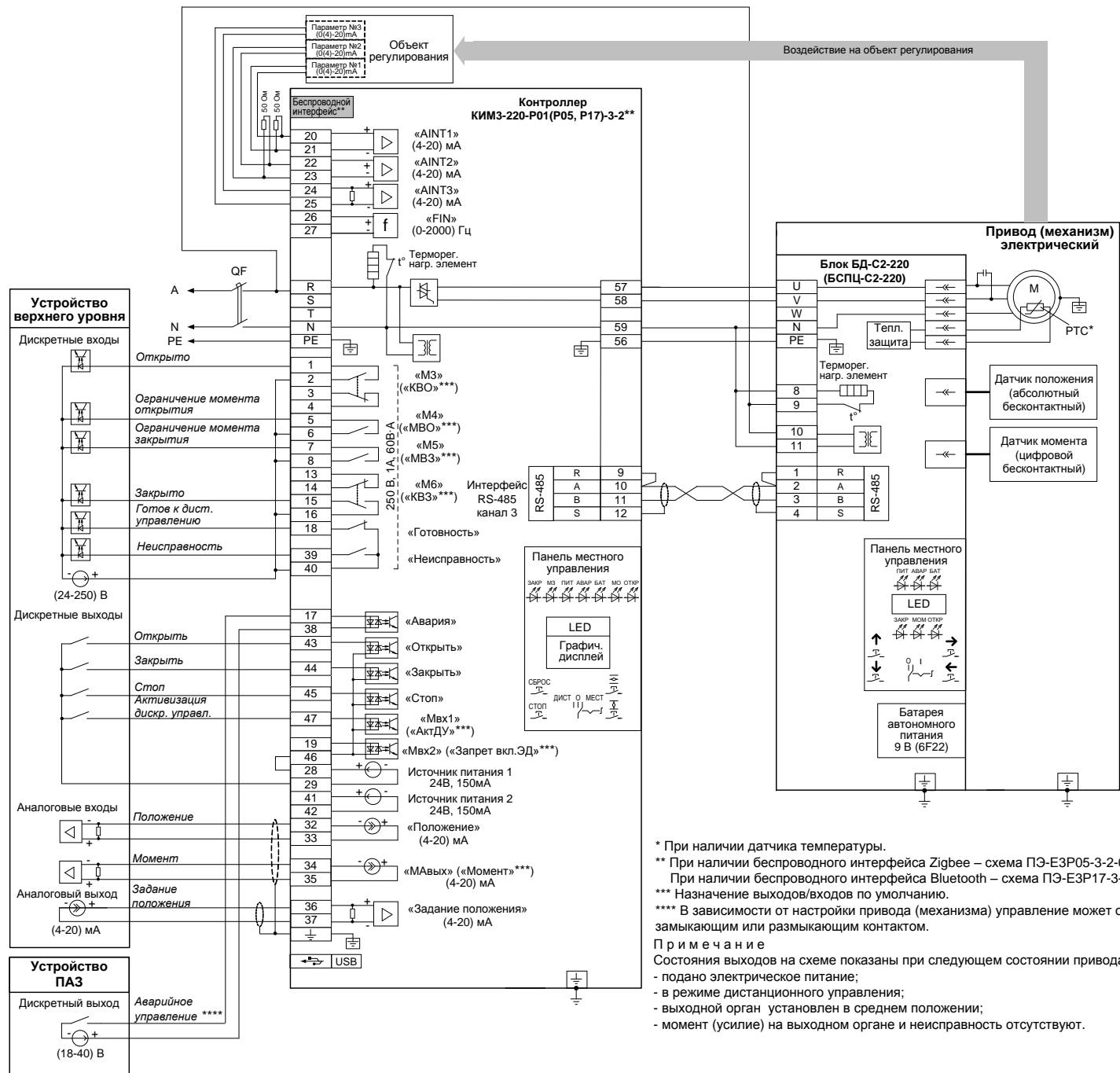
\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**П р и м е ч а н и е**

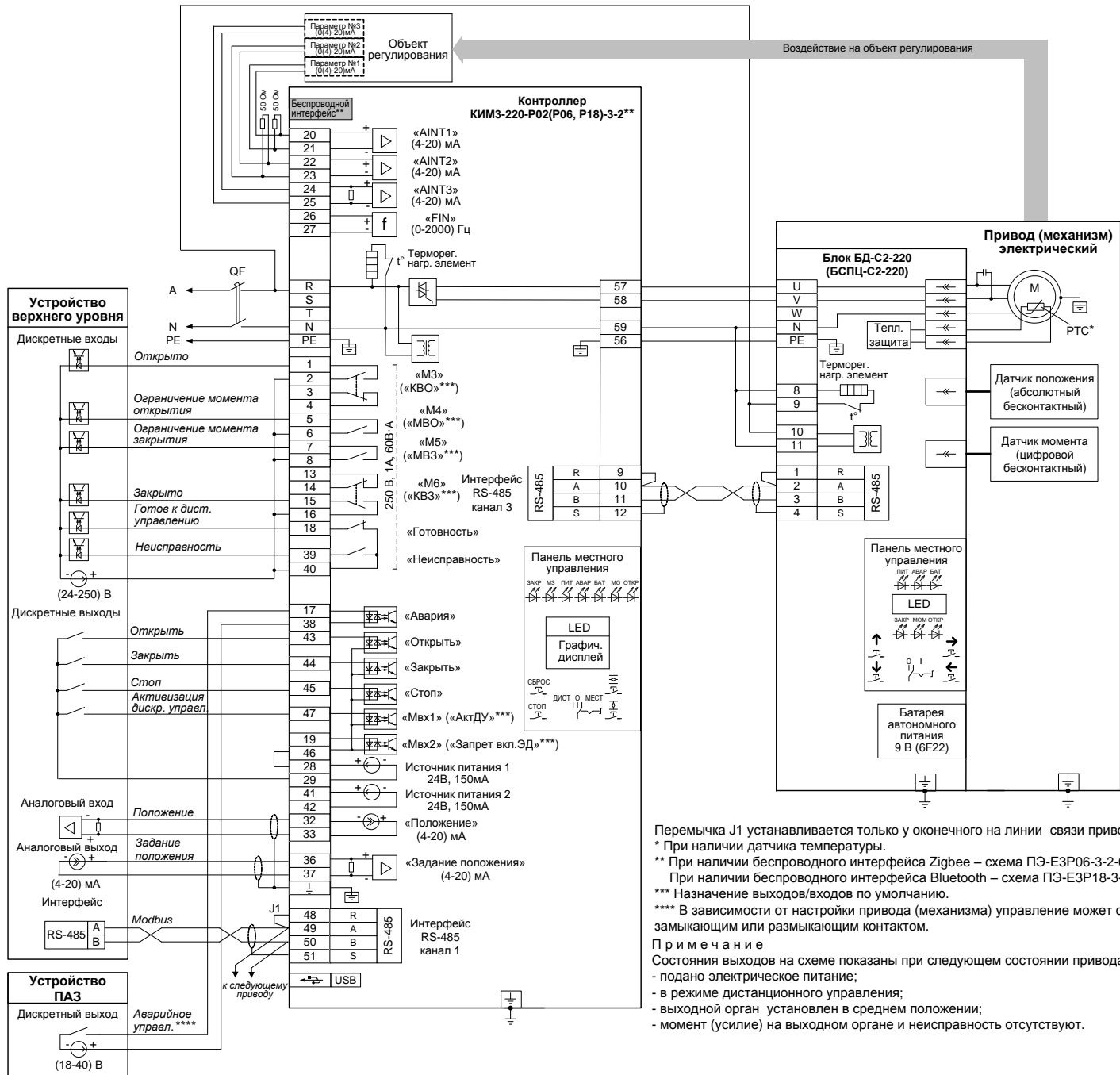
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.  
 \*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР05-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.  
 При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР17-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.  
 \*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.  
 \*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**  
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):  
 - подано электрическое питание;  
 - в режиме дистанционного управления;  
 - выходной орган установлен в среднем положении;  
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР06-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР18-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

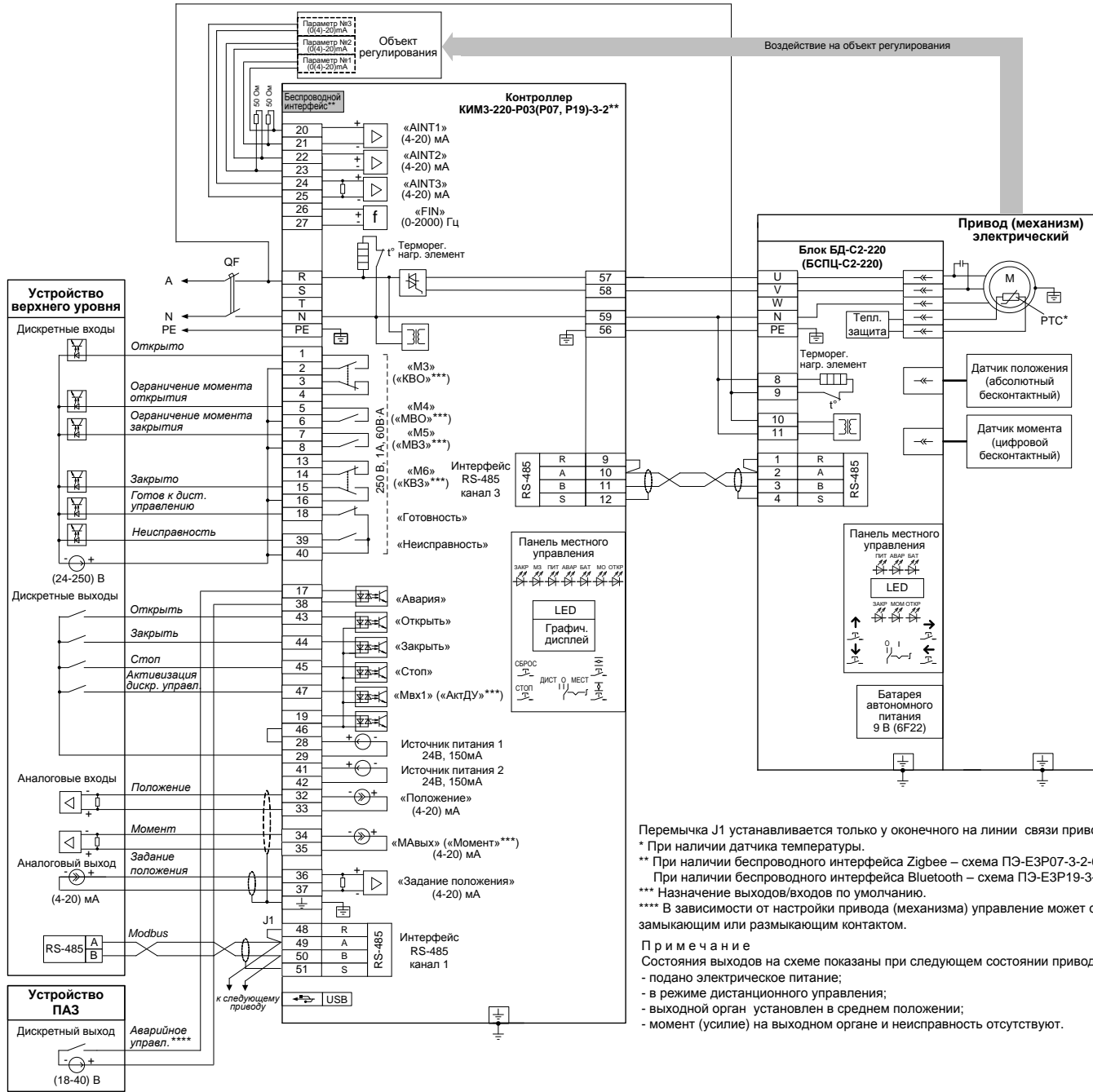
\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

\* При наличии датчика температуры.

\*\* При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР07-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР19-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

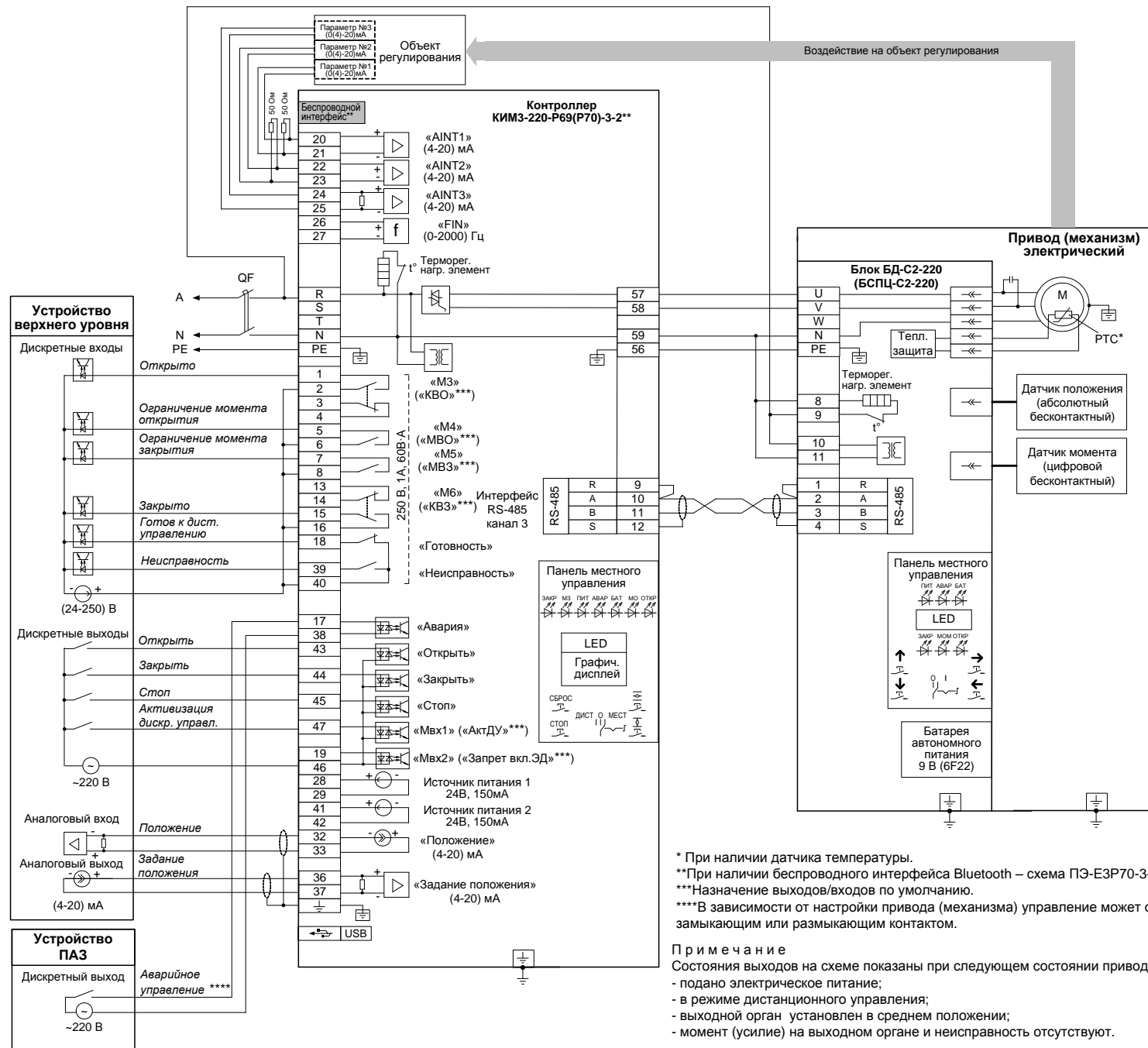
\*\*\* Назначение выходов/входов по умолчанию.

\*\*\*\* В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.  
 \*\*При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР70-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.  
 \*\*\*Назначение выходов/входов по умолчанию.  
 \*\*\*\*В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

**Примечание**  
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):  
 - подано электрическое питание;  
 - в режиме дистанционного управления;  
 - выходной орган установлен в среднем положении;  
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



АО "АБС ЗЭиМ Автоматизация"

428020, Россия,

Чувашская Республика,

г. Чебоксары, пр. И. Яковлева, 1

тел.: (8352) 30-51-48, 30-52-21

**[www.abs-zeim.ru](http://www.abs-zeim.ru)**