

**СХЕМЫ ПОДКЛЮЧЕНИЯ ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫХ ПРИВодОВ И
МЕХАНИЗМОВ С КОНТРОЛЛЕРОМ КИМЗ
КОНСТРУКТИВНОГО ИСПОЛНЕНИЯ "3"
С ЭЛЕКТРИЧЕСКИМ ПОДКЛЮЧЕНИЕМ "2"**

Аппаратная версия 3.1

ЯЛБИ.420006.014Д

Настоящие схемы подключения интеллектуальных приводов и механизмов с контроллером КИМЗ конструктивного исполнения "3" с электрическим подключением "2" распространяются на приводы и механизмы производства АО "АБС ЗЭиМ Автоматизация", в состав которых входит блок датчиков БД или блок сигнализации положения цифровой БСПЦ, с управлением от контроллера исполнительного механизма КИМЗ конструктивного исполнения "3" общепромышленного ЯЛБИ.421413.004 или взрывозащищенного ЯЛБИ.421413.005.

Контроллеры конструктивного исполнения "3" предназначены для установки отдельно от привода (механизма). Подключение контроллера к приводу (механизму) производится по каналу интерфейса RS-485.

Обозначение схемы подключения и соответствующее ему обозначение документа приведено в таблице 1 – для трехфазного питания, в таблице 2 – для однофазного питания.

Структура обозначения схемы подключения приведена на рисунке 1.

ПЭ-Е3Х₁Х₂-3-2-Х₃/Х₃/Х₃/Х₃/Х₃-Х₄-Х₅

Х₅ :

Ех – специфическая схема подключения взрывозащищенного исполнения привода (механизма);
отсутствие обозначения – универсальная схема подключения привода (механизма) общепромышленного и взрывозащищенного исполнений

Х₄ – питание привода (механизма):

3FN – трехфазное питание с нейтралью;

1F* – однофазное питание

Х₃ – модификация механизма МЭО(Ф) по ЯЛБИ.421321.101РЭ, ЯЛБИ.421321.115РЭ, ЯЛБИ.421321.117РЭ:

08, 09, 10, 15

или модификация привода ПЭМ (ПЭП, ПЭО)

по ЯЛБИ.421312.040РЭ, ЯЛБИ.421312.045РЭ:

11, 12, 15

2 – электрическое подключение клеммное контроллера КИМЗ

по ЯЛБИ.421413.004-02РЭ, ЯЛБИ.421413.005-02РЭ,

ЯЛБИ.421413.005-03РЭ

3 – конструктивное исполнение контроллера КИМЗ:

по ЯЛБИ.421413.004-02РЭ, ЯЛБИ.421413.005-02РЭ,

ЯЛБИ.421413.005-03РЭ

Х₂ – код набора опций контроллера КИМЗ

по ЯЛБИ.421413.004-02РЭ, ЯЛБИ.421413.005-02РЭ,

ЯЛБИ.421413.005-03РЭ

Х₁ – конфигурация контроллера КИМЗ:

М, Д, А, С, Т, Р по ЯЛБИ.421413.004-02РЭ, ЯЛБИ.421413.005-02РЭ;

П по ЯЛБИ.421413.005-03РЭ

Е3 – обозначение контроллера КИМЗ

ПЭ – привод электрический типа ПЭМ (ПЭП, ПЭО) или МЭО(Ф)

* Ограниченный перечень приводов (механизмов).

Необходимо уточнение на предприятии-изготовителе.

Рисунок 1

Таблица 1 – Схемы подключения с трехфазным питанием

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
Дистанционное дискретное управление запорной арматурой			
ПЭ-ЕЗМ00-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"	ЯЛБИ.420006.014-00Д	29
ПЭ-ЕЗМ69-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-01Д	30
Дистанционное дискретное управление запорно-регулирующей арматурой с контролем положения по выходному аналоговому сигналу			
ПЭ-ЕЗД00-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.014-02Д	31
ПЭ-ЕЗД04-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗД16-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗД01-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.014-03Д	32
ПЭ-ЕЗД05-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗД17-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗД69-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-04Д	33
ПЭ-ЕЗД70-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
Дистанционное аналоговое или дискретное управление запорно-регулирующей арматурой с заданием положения и контролем положения по выходному аналоговому сигналу (ПОЗИЦИОНЕР)			
ПЭ-ЕЗА00-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - вход аналоговый вход "ЗАДАНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ"; - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.014-07Д	34
ПЭ-ЕЗА04-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА16-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА01-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.014-06Д	35
ПЭ-ЕЗА05-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА17-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Акционерное Общество
АБС ЗИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.014Д

Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-Е3А02-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-05Д	36
ПЭ-Е3А06-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-Е3А18-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-Е3А03-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 03: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-08Д	37
ПЭ-Е3А07-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 07: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-Е3А19-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 19: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-Е3А24-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 24: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"	ЯЛБИ.420006.014-46Д	38
ПЭ-Е3А26-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 26: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-Е3А32-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 32: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-Е3А25-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс "Profibus-1"	ЯЛБИ.420006.014-09Д	39
ПЭ-Е3А27-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-Е3А33-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 33: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	ЯЛБИ.420006.014-47Д	40
ПЭ-Е3А36-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 36: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-48Д	41
ПЭ-Е3А38-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 38: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-Е3А44-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 44: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-Е3А37-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 37: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-49Д	42
ПЭ-Е3А39-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 39: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-Е3А45-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 45: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-Е3А69-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-10Д	43
ПЭ-Е3А70-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-Е3А81-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 81: - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.014-50Д	44
ПЭ-Е3А82-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 82: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.014-51Д	45
ПЭ-Е3А84-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 84: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.014-52Д	46
ПЭ-Е3А90-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 90: - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.014-53Д	47
ПЭ-Е3А91-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 91: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.014-54Д	48
ПЭ-Е3А92-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 92: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.014-55Д	49
ПЭ-Е3А94-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 94: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.014-56Д	50



Акционерное Общество
АБС ЗИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.014Д

Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
Дистанционное управление запорно-регулирующей арматурой по цифровому интерфейсу RS-485			
ПЭ-ЕЗС00-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-18Д	51
ПЭ-ЕЗС04-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС16-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС02-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-57Д	52
ПЭ-ЕЗС06-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС18-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС24-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 24: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"	ЯЛБИ.420006.014-58Д	53
ПЭ-ЕЗС26-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 26: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС32-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 32: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС25-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс "Profibus-1"(заменяет "RS-485-1")	ЯЛБИ.420006.014-12Д	54
ПЭ-ЕЗС27-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс "Profibus-1" (заменяет "RS-485-1"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		



Акционерное Общество
АБС ЗЭИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.014Д

Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
Дистанционное управление запорно-регулирующей арматурой по цифровому интерфейсу RS-485			
ПЭ-ЕЗС69-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-13Д	55
ПЭ-ЕЗС70-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС80-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 80: - интерфейс "Fieldbus -1";(заменяет "RS-485-1"); - интерфейс "Fieldbus -2"	ЯЛБИ.420006.014-59Д	56
ПЭ-ЕЗС81-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 81: - интерфейс "Fieldbus -1"(заменяет "RS-485-1")	ЯЛБИ.420006.014-60Д	57
ПЭ-ЕЗС82-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 82: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "Fieldbus-1"(заменяет "RS-485-1")	ЯЛБИ.420006.014-61Д	58
ПЭ-ЕЗС84-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 84: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "Fieldbus-1"(заменяет "RS-485-1")	ЯЛБИ.420006.014-62Д	59
Дистанционное управление запорно-регулирующей арматурой дискретными сигналами или по цифровому интерфейсу RS-485 с контролем положения по выходному аналоговому сигналу			
ПЭ-ЕЗТ00-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл. ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-23Д	60
ПЭ-ЕЗТ04-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ16-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Акционерное Общество
АБС ЗИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.014Д

Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗТ01-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.014-15Д	61
ПЭ-ЕЗТ05-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ17-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ02-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-63Д	62
ПЭ-ЕЗТ06-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ18-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ03-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 03: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-64Д	63
ПЭ-ЕЗТ07-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 07: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ19-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 19: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Акционерное Общество
АБС ЗЭИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.014Д

Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗТ24-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 24: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"	ЯЛБИ.420006.014-65Д	64
ПЭ-ЕЗТ26-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 26: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ32-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 32: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ25-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс "Profibus-1"(заменяет "RS-485-1")	ЯЛБИ.420006.014-16Д	65
ПЭ-ЕЗТ27-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс "Profibus-1";(заменяет "RS-485-1") - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ33-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 33: - интерфейс "Profibus-1";(заменяет "RS-485-1") - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ69-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-17Д	66
ПЭ-ЕЗТ70-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ81-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 81: - интерфейс "Fieldbus-1"(заменяет "RS-485-1")	ЯЛБИ.420006.014-66Д	67
ПЭ-ЕЗТ82-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 82: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - интерфейс "Fieldbus-1"(заменяет "RS-485-1"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	ЯЛБИ.420006.014-67Д	68



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗТ84-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 84: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "Fieldbus-1"(заменяет "RS-485-1")	ЯЛБИ.420006.014-68Д	69
ПЭ-ЕЗТ90-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 90: - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.014-69Д	70
ПЭ-ЕЗТ91-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 91: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"(заменяет "RS-485-1")	ЯЛБИ.420006.014-70Д	71
ПЭ-ЕЗТ92-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 92: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"(заменяет "RS-485-1")	ЯЛБИ.420006.014-71Д	72
ПЭ-ЕЗТ94-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 94: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"(заменяет "RS-485-1")	ЯЛБИ.420006.014-72Д	73
Дистанционное управление регулирующей арматурой с функцией локального ПИД-регулятора			
ПЭ-ЕЗР00-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - аналоговый вход "ЗАДАНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ"; - аналоговый вход "AIN3"; - аналоговый вход "AINT1", "AINT2"; - частотный вход "FIN"; - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.014-11Д	74
ПЭ-ЕЗР04-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР16-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР01-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.014-19Д	75
ПЭ-ЕЗР05-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР17-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР02-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-20Д	76
ПЭ-ЕЗР06-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР18-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР03-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 03: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-21Д	77
ПЭ-ЕЗР07-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 07: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР19-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 19: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Акционерное Общество
АБС ЗЭИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.014Д

Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР36-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 36: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-73Д	78
ПЭ-ЕЗР38-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 38: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР44-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 44: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР37-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 37: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-74Д	79
ПЭ-ЕЗР39-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 39: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР45-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 45: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР69-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-22Д	80
ПЭ-ЕЗР70-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР90-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 90: - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.014-75Д	81
ПЭ-ЕЗР91-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 91: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.014-76Д	82



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР92-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 92: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.014-77Д	83
ПЭ-ЕЗР94-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 94: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.014-78Д	84
Дистанционное управление приводом (механизмом), установленным на четырехходовой кран установки замедленного коксования, дискретными сигналами или по цифровому интерфейсу RS-485			
ПЭ-ЕЗП19-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 19: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП/ПОДДЕРЖКА", "РАЗРЕШ. ОТКР.", "РАЗРЕШ. ЗАКР.", "СБРОС ПОЛОЖЕНИЯ"; - дискретные выходы "КВО", "КВЗ", "МВО", "МВЗ", "М1" ("МЕСТ"), "М2" ("Перегрев ЭД"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"; - аналоговый выход "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	ЯЛБИ.420006.014-112Д	141



Окончание таблицы 1

Примечания

1 "М1", "М2", "М3", "М4", "М5", "М6" – multifunctional programmable discrete outputs.

2 Все конфигурации по умолчанию содержат в своем составе:

- бесконтактный реверсивный тиристорный пускатель;
- абсолютный бесконтактный цифровой датчик положения;
- электронный цифровой датчик момента;
- два дисплея: графический жидкокристаллический и символьный LED;
- изолированный отсек с клеммной колодкой для подключения кабелей питания и управления;
- пульт местного управления (ПМУ) с местными кнопками для управления и настройки с трехпозиционным селектором (переключателем) "МЕСТ – 0 (настройка-выключено) – ДИСТ" с фиксацией во всех трех положениях;
- два внутренних гальванически развязанных нестабилизированных источника питания = 24 В, 150 мА для питания внешних цепей;
- батарея автономного питания для индикации положения (момента или усилия) при отсутствии основного питания на символьном LED дисплее;
- узел контроля токов питающей сети;
- терморегулируемый нагревательный элемент;
- USB – интерфейс для настройки с помощью персонального компьютера (программное обеспечение "Конфигуратор");
- архив событий (журнал работы и неисправностей, полное время работы, количество пусков, значения крутящего момента, токов и др.).



Таблица 2 – Схемы подключения с однофазным питанием

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
Дистанционное дискретное управление запорной арматурой			
ПЭ-ЕЗМ00-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"	ЯЛБИ.420006.014-14Д	85
ПЭ-ЕЗМ69-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-24Д	86
Дистанционное дискретное управление запорно-регулирующей арматурой с контролем положения по выходному аналоговому сигналу			
ПЭ-ЕЗД00-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.014-25Д	87
ПЭ-ЕЗД04-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗД16-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗД01-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.014-26Д	88
ПЭ-ЕЗД05-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗД17-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗД69-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-27Д	89
ПЭ-ЕЗД70-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
Дистанционное аналоговое или дискретное управление запорно-регулирующей арматурой с заданием положения и контролем положения по выходному аналоговому сигналу (ПОЗИЦИОНЕР)			
ПЭ-ЕЗА00-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - аналоговый вход "ЗАДАНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ"; - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.014-28Д	90
ПЭ-ЕЗА04-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА16-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА01-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.014-29Д	91
ПЭ-ЕЗА05-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА17-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Акционерное Общество
АБС ЗЭИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.014Д

Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-Е3А02-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-30Д	92
ПЭ-Е3А06-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-Е3А18-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-Е3А03-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 03: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-31Д	93
ПЭ-Е3А07-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 07: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-Е3А19-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 19: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-Е3А24-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 24: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"	ЯЛБИ.420006.014-79Д	94
ПЭ-Е3А26-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 26: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-Е3А32-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 32: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-Е3А25-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс "Profibus-1"	ЯЛБИ.420006.014-32Д	95
ПЭ-Е3А27-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗА33-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 33: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	ЯЛБИ.420006.014-80Д	96
ПЭ-ЕЗА36-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 36: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-81Д	97
ПЭ-ЕЗА38-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 38: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА44-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 44: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА37-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 37: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-82Д	98
ПЭ-ЕЗА39-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 39: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА45-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 45: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА69-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-33Д	99
ПЭ-ЕЗА70-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-Е3А81-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 81: - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.014-83Д	100
ПЭ-Е3А82-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 82: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.014-84Д	101
ПЭ-Е3А84-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 84: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.014-85Д	102
ПЭ-Е3А90-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 90: - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.014-86Д	103
ПЭ-Е3А91-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 91: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.014-87Д	104
ПЭ-Е3А92-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 92: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.014-88Д	105
ПЭ-Е3А94-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 94: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.014-89Д	106



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
Дистанционное управление запорно-регулирующей арматурой по цифровому интерфейсу RS-485			
ПЭ-ЕЗС00-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-34Д	107
ПЭ-ЕЗС04-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС16-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС02-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-90Д	108
ПЭ-ЕЗС06-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС18-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС24-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 24: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"	ЯЛБИ.420006.014-91Д	109
ПЭ-ЕЗС26-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 26: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС32-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 32: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС25-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс "Profibus-1"(заменяет "RS-485-1")	ЯЛБИ.420006.014-35Д	110
ПЭ-ЕЗС27-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс "Profibus-1"(заменяет "RS-485-1"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		



Акционерное Общество
АБС ЗЭИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.014Д

Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗС69-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-36Д	111
ПЭ-ЕЗС70-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС80-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 80: - интерфейс "Fieldbus -1"; - интерфейс "Fieldbus -2"	ЯЛБИ.420006.014-92Д	112
ПЭ-ЕЗС81-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 81: - интерфейс "Fieldbus -1"	ЯЛБИ.420006.014-93Д	113
ПЭ-ЕЗС82-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 82: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.014-94Д	114
ПЭ-ЕЗС84-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 84: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.014-95Д	115
Дистанционное управление запорно-регулирующей арматурой дискретными сигналами или по цифровому интерфейсу RS-485 с контролем положения по выходному аналоговому сигналу			
ПЭ-ЕЗТ00-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)*	ЯЛБИ.420006.014-37Д	116
ПЭ-ЕЗТ04-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ16-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗТ01-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.014-38Д	117
ПЭ-ЕЗТ05-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ17-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ02-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-96Д	118
ПЭ-ЕЗТ06-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ18-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ03-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 03: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-97Д	119
ПЭ-ЕЗТ07-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 07: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ19-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 19: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗТ24-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 24: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"	ЯЛБИ.420006.014-98Д	120
ПЭ-ЕЗТ26-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 26: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ32-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 32: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ25-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс "Profibus-1"(заменяет "RS-485-1")	ЯЛБИ.420006.014-39Д	121
ПЭ-ЕЗТ27-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс "Profibus-1"(заменяет "RS-485-1"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ33-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 33: - интерфейс "Profibus-1"(заменяет "RS-485-1"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ69-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-40Д	122
ПЭ-ЕЗТ70-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ81-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 81: - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.014-99Д	123
ПЭ-ЕЗТ82-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 82: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - интерфейс "Fieldbus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	ЯЛБИ.420006.014-100Д	124



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗТ84-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 84: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.014-101Д	125
ПЭ-ЕЗТ90-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 90: - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.014-102Д	126
ПЭ-ЕЗТ91-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 91: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.014-103Д	127
ПЭ-ЕЗТ92-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 92: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.014-104Д	128
ПЭ-ЕЗТ94-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 94: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.014-105Д	129
Дистанционное управление регулирующей арматурой с функцией локального ПИД-регулятора			
ПЭ-ЕЗР00-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - аналоговый вход "ЗАДАНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ"; - аналоговый вход "AIN3"; - аналоговый вход "AINT1", "AINT2"; - частотный вход "FIN"; - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"), "Мвх2" ("Запрет вкл.ЭД"); - дискретные выходы "М3" ("КВО"), "М4" ("МВО"), "М5" ("МВЗ"), "М6" ("КВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.014-41Д	130
ПЭ-ЕЗР04-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР16-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Акционерное Общество
АБС ЗИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.014Д

Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР01-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 01: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент")	ЯЛБИ.420006.014-42Д	131
ПЭ-ЕЗР05-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 05: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР17-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 17: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР02-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-43Д	132
ПЭ-ЕЗР06-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР18-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР03-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 03: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-44Д	133
ПЭ-ЕЗР07-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 07: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР19-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 19: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР36-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 36: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-106Д	134
ПЭ-ЕЗР38-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 38: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР44-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 44: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР37-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 37: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.014-107Д	135
ПЭ-ЕЗР39-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 39: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР45-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 45: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР69-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.014-45Д	136
ПЭ-ЕЗР70-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР90-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 90: - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.014-108Д	137



Акционерное Общество
АБС ЗЗИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.014Д

Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР91-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 91: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.014-109Д	138
ПЭ-ЕЗР92-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 92: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.014-110Д	139
ПЭ-ЕЗР94-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Дополнительные опции – код набора опций 94: - аналоговый выход "МАвых" ("Момент"); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.014-111Д	140
Дистанционное управление приводом (механизмом), установленным на четырехходовой кран установки замедленного коксования, дискретными сигналами или по цифровому интерфейсу RS-485			
ПЭ-ЕЗП19-3-2-08/09/10/11/12/15-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 19: - дискретные входы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП/ПОДДЕРЖКА", "РАЗРЕШ. ОТКР.", "РАЗРЕШ. ЗАКР.", "СБРОС ПОЛОЖЕНИЯ"; - дискретные выходы "КВО", "КВЗ", "МВО", "МВЗ", "М1" ("МЕСТ"), "М2" ("Перегрев ЭД"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - аналоговый выход "ПОЛОЖЕНИЕ"; - аналоговый выход "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	ЯЛБИ.420006.014-113Д	142



Окончание таблицы 2

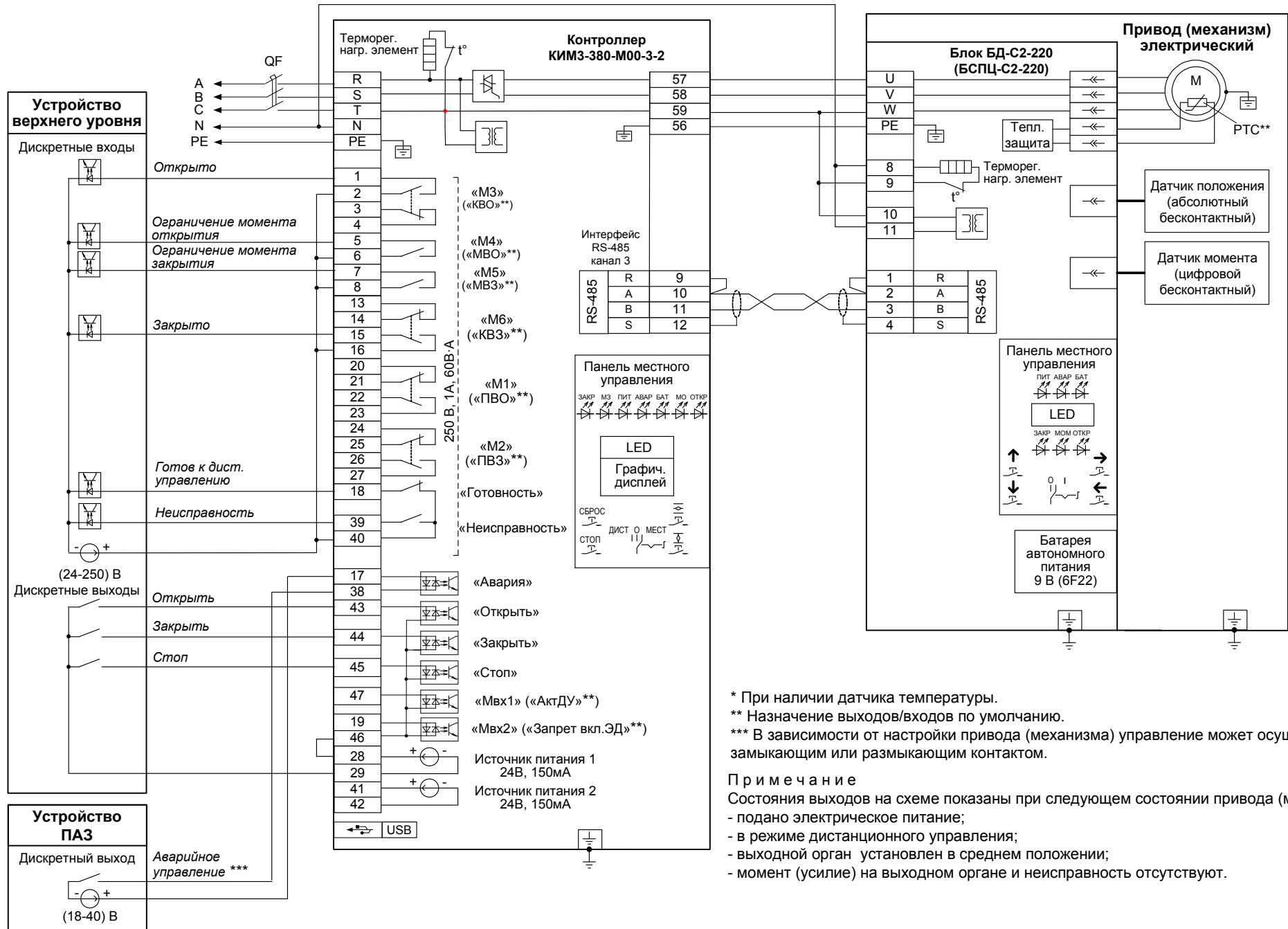
Примечания

1 "M1", "M2", "M3", "M4", "M5", "M6" – многофункциональные программируемые дискретные выходы.

2 Все конфигурации по умолчанию содержат в своем составе:

- бесконтактный реверсивный тиристорный пускатель;
- абсолютный бесконтактный цифровой датчик положения;
- электронный цифровой датчик момента;
- два дисплея: графический жидкокристаллический и символьный LED;
- изолированный отсек с клеммной колодкой для подключения кабелей питания и управления;
- пульт местного управления (ПМУ) с местными кнопками для управления и настройки с трехпозиционным селектором (переключателем) "МЕСТ – 0 (настройка-выключено) – ДИСТ" с фиксацией во всех трех положениях;
- два внутренних гальванически развязанных нестабилизированных источника питания = 24 В, 150 мА для питания внешних цепей;
- батарея автономного питания для индикации положения (момента или усилия) при отсутствии основного питания на символьном LED дисплее;
- узел контроля токов питающей сети;
- терморегулируемый нагревательный элемент;
- USB – интерфейс для настройки с помощью персонального компьютера (программное обеспечение "Конфигуратор");
- архив событий (журнал работы и неисправностей, полное время работы, количество пусков, значения крутящего момента, токов и др.).





* При наличии датчика температуры.

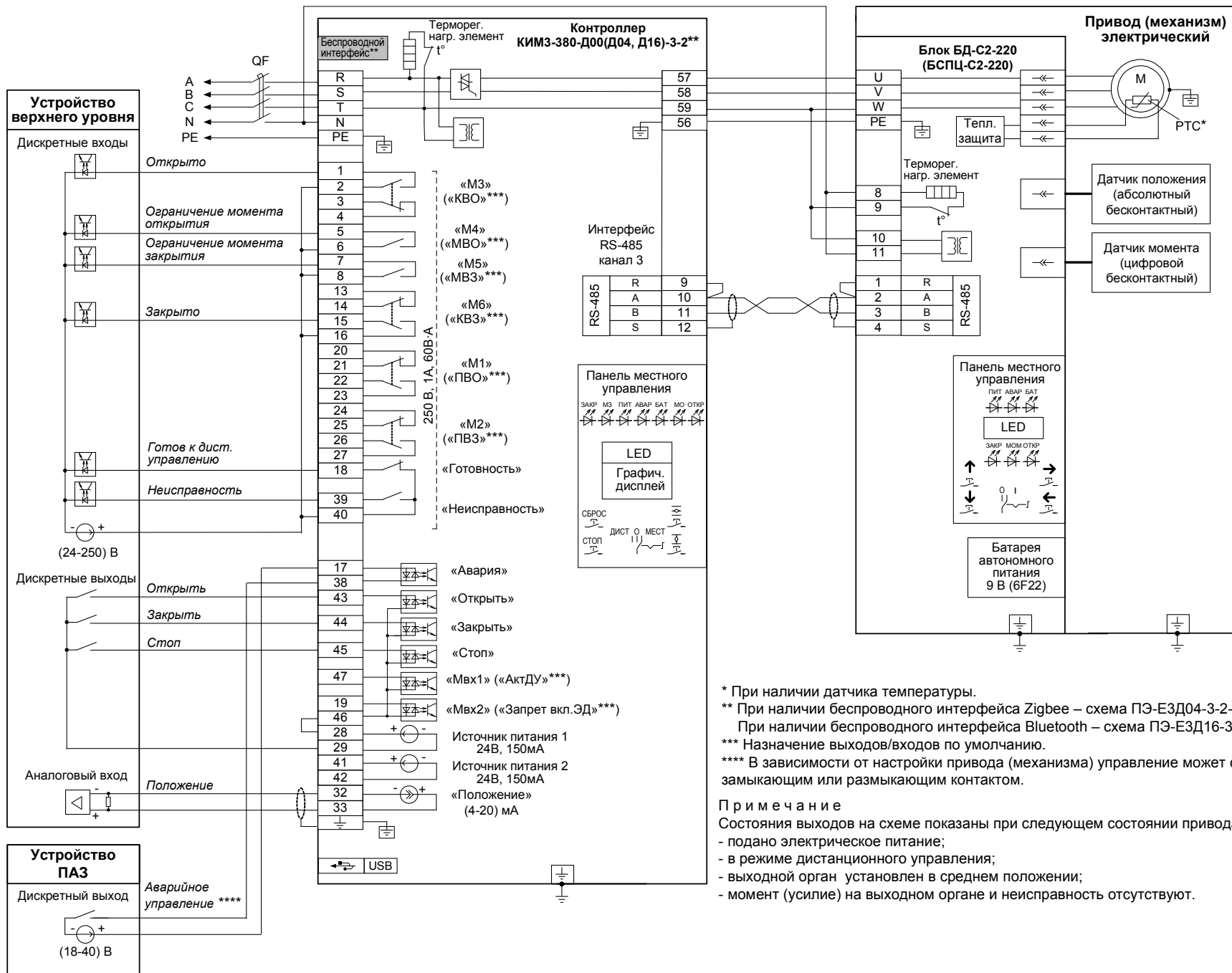
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗД04-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД16-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

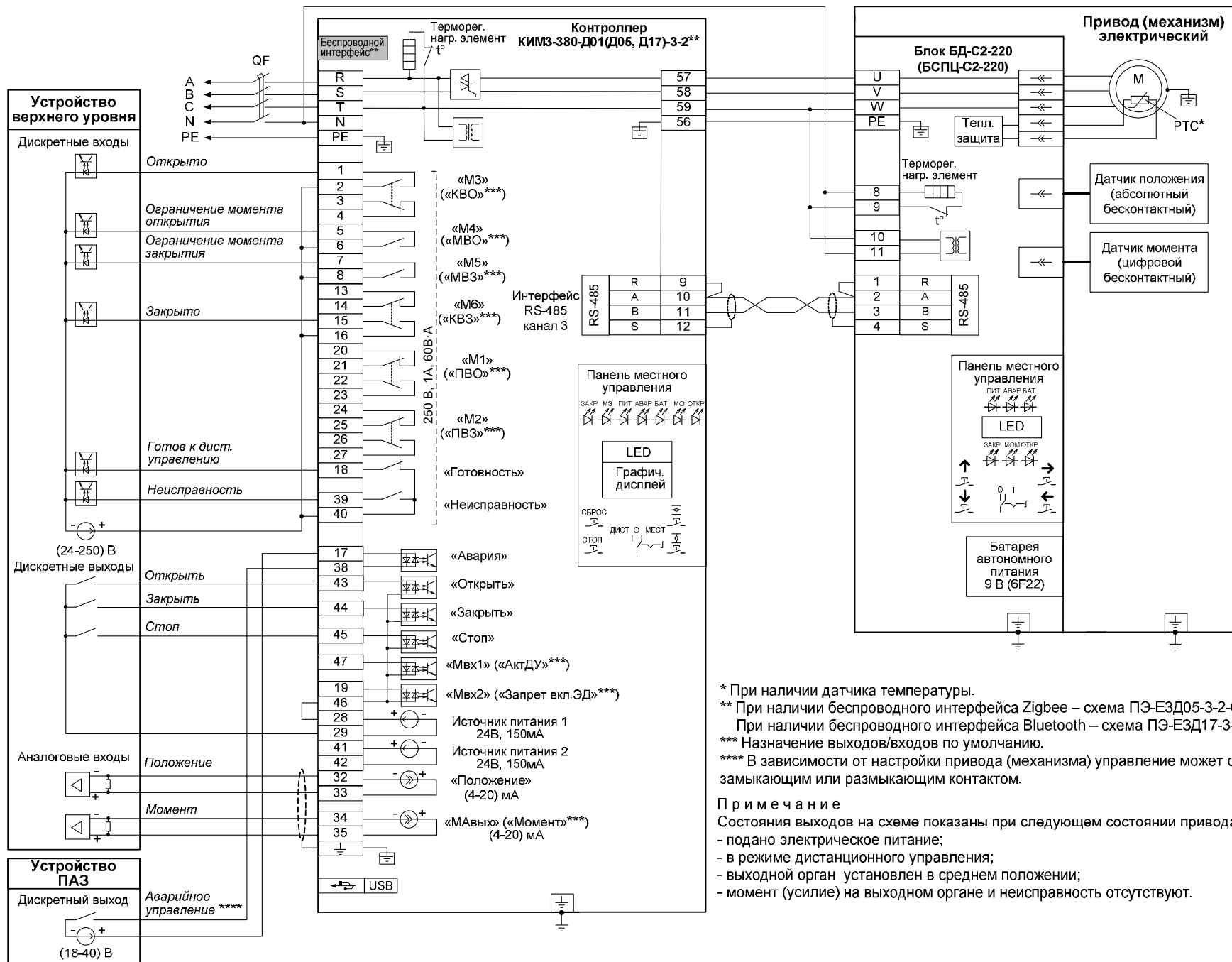
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗД05-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД17-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

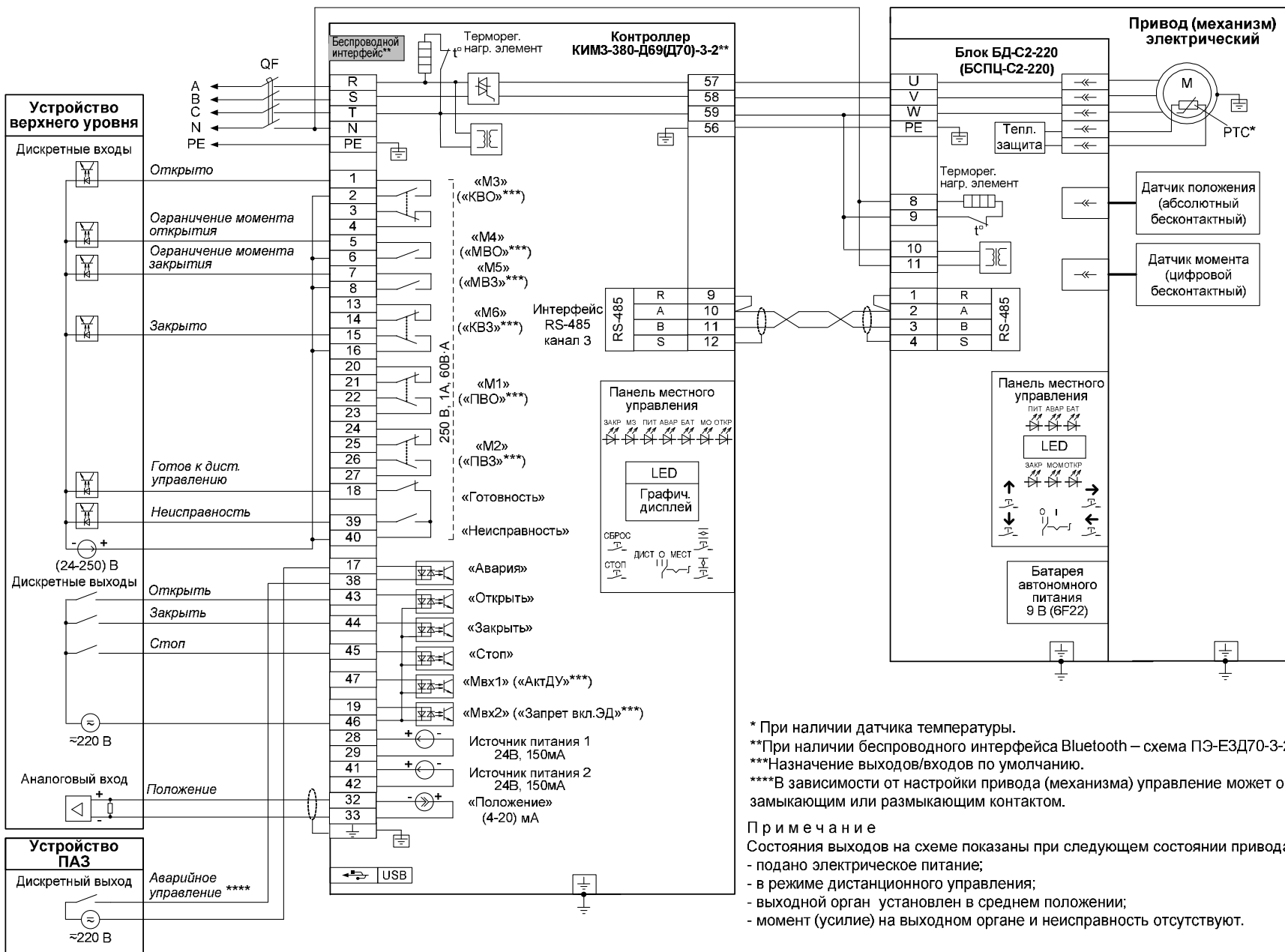
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД70-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

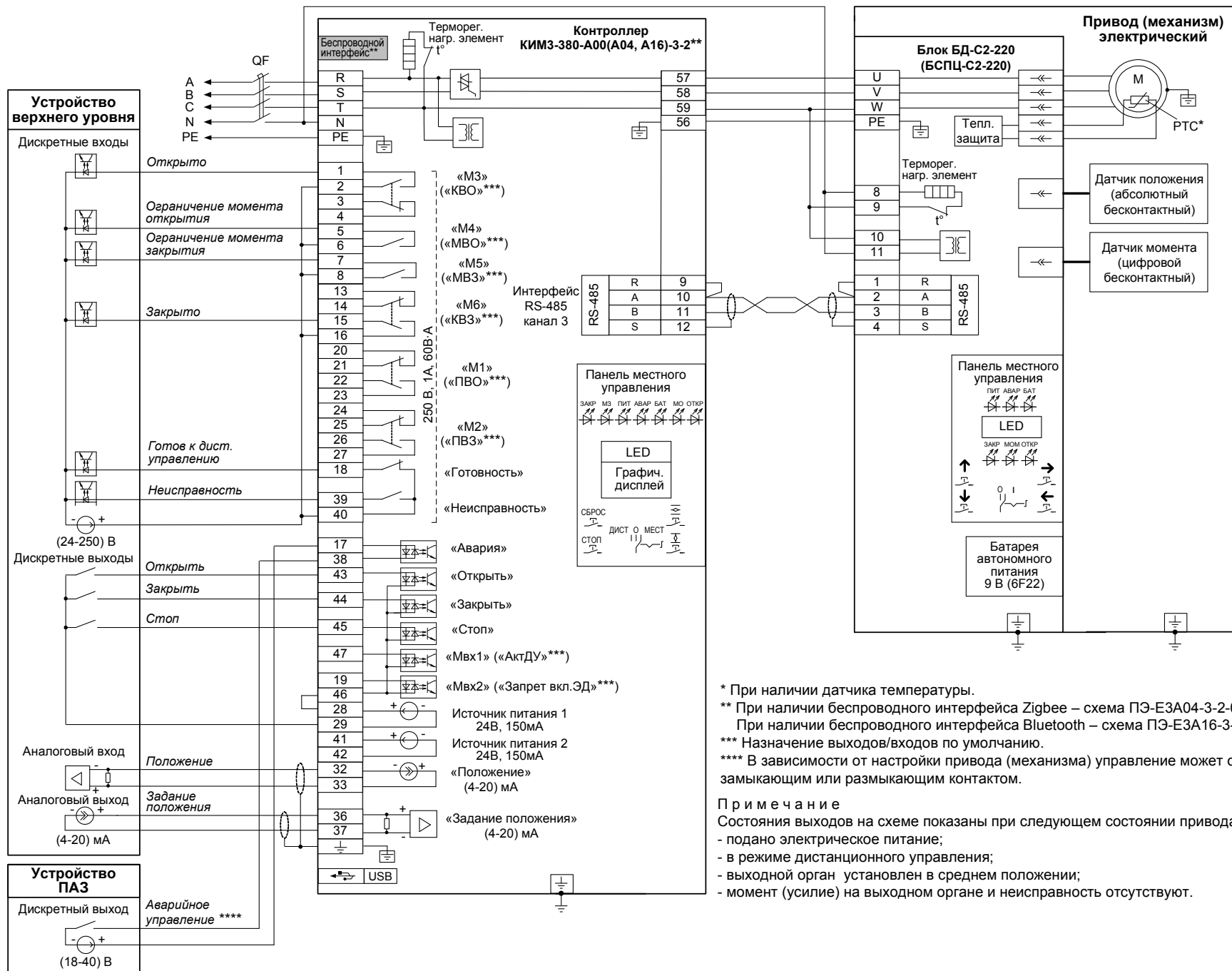
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А04-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.
При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А16-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

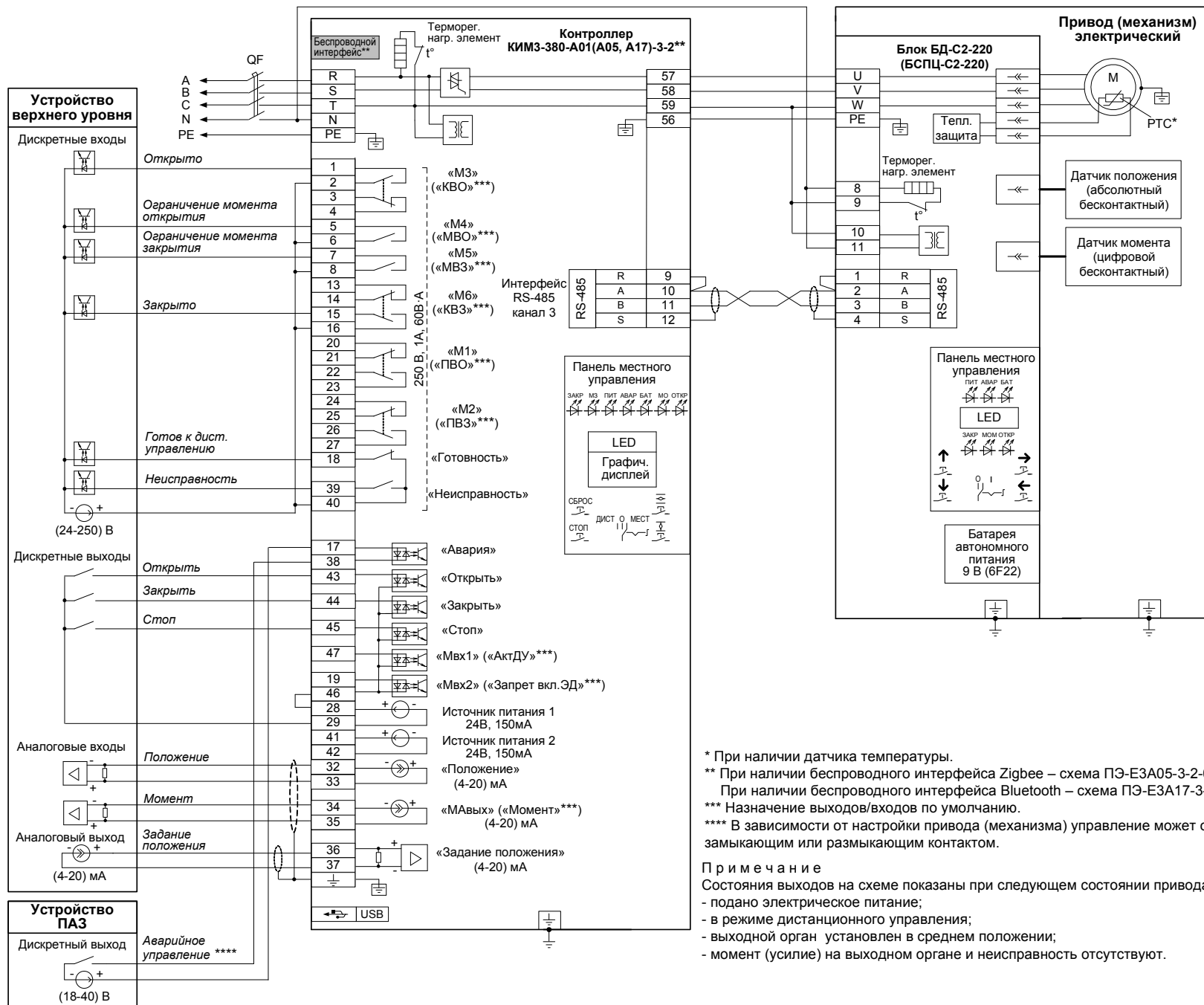
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗА05-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗА17-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

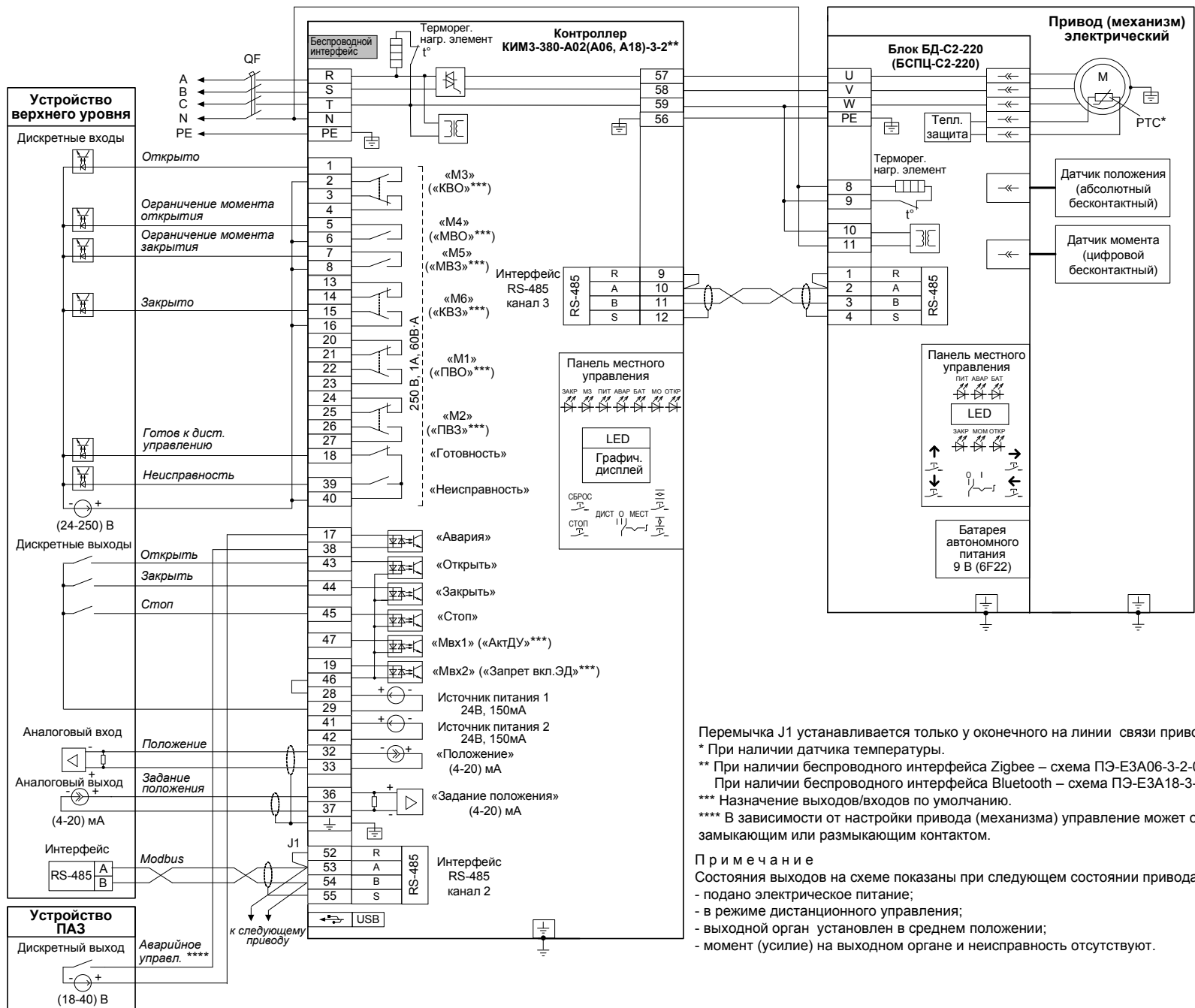
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А06-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А18-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

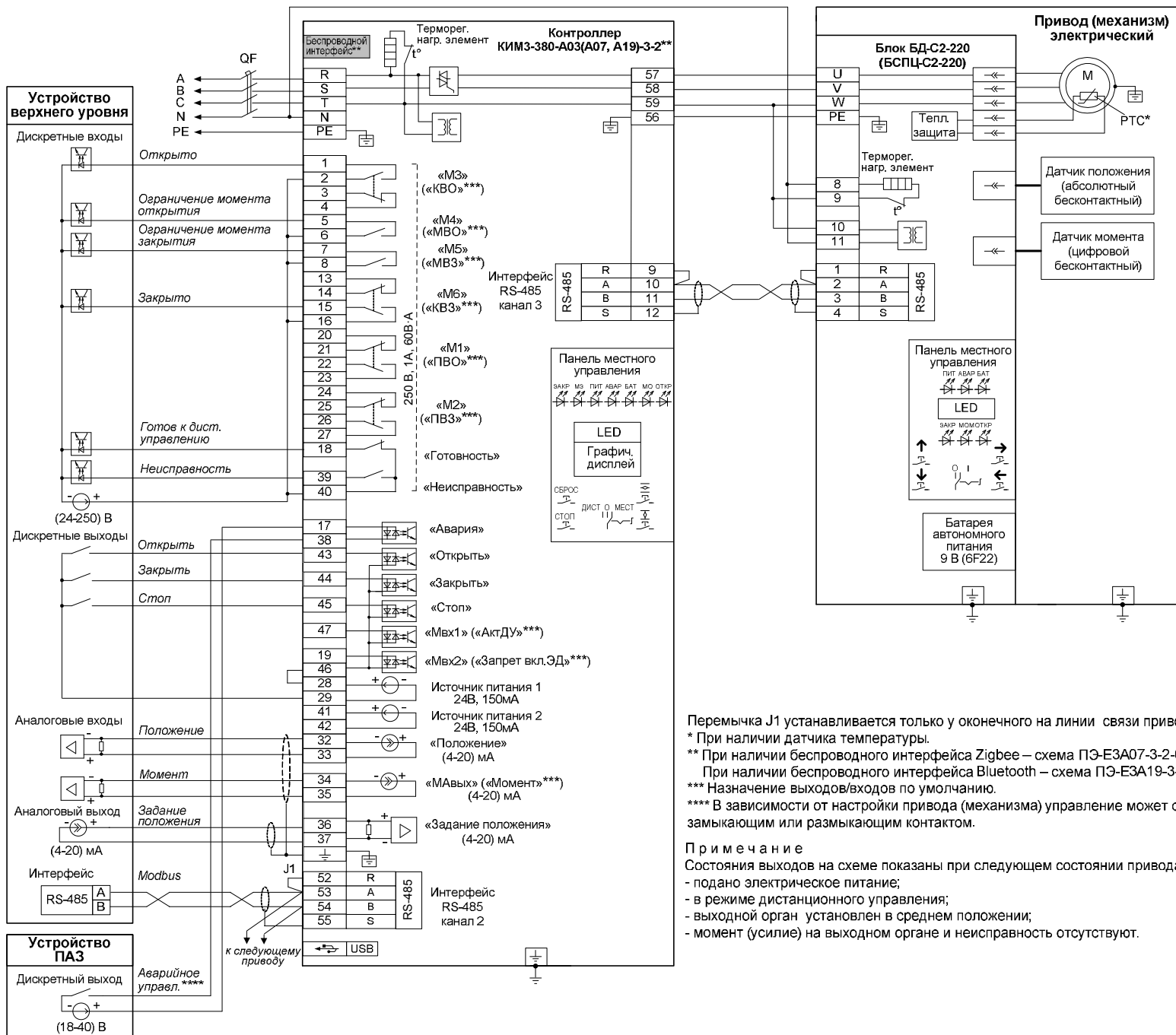
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А07-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А19-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

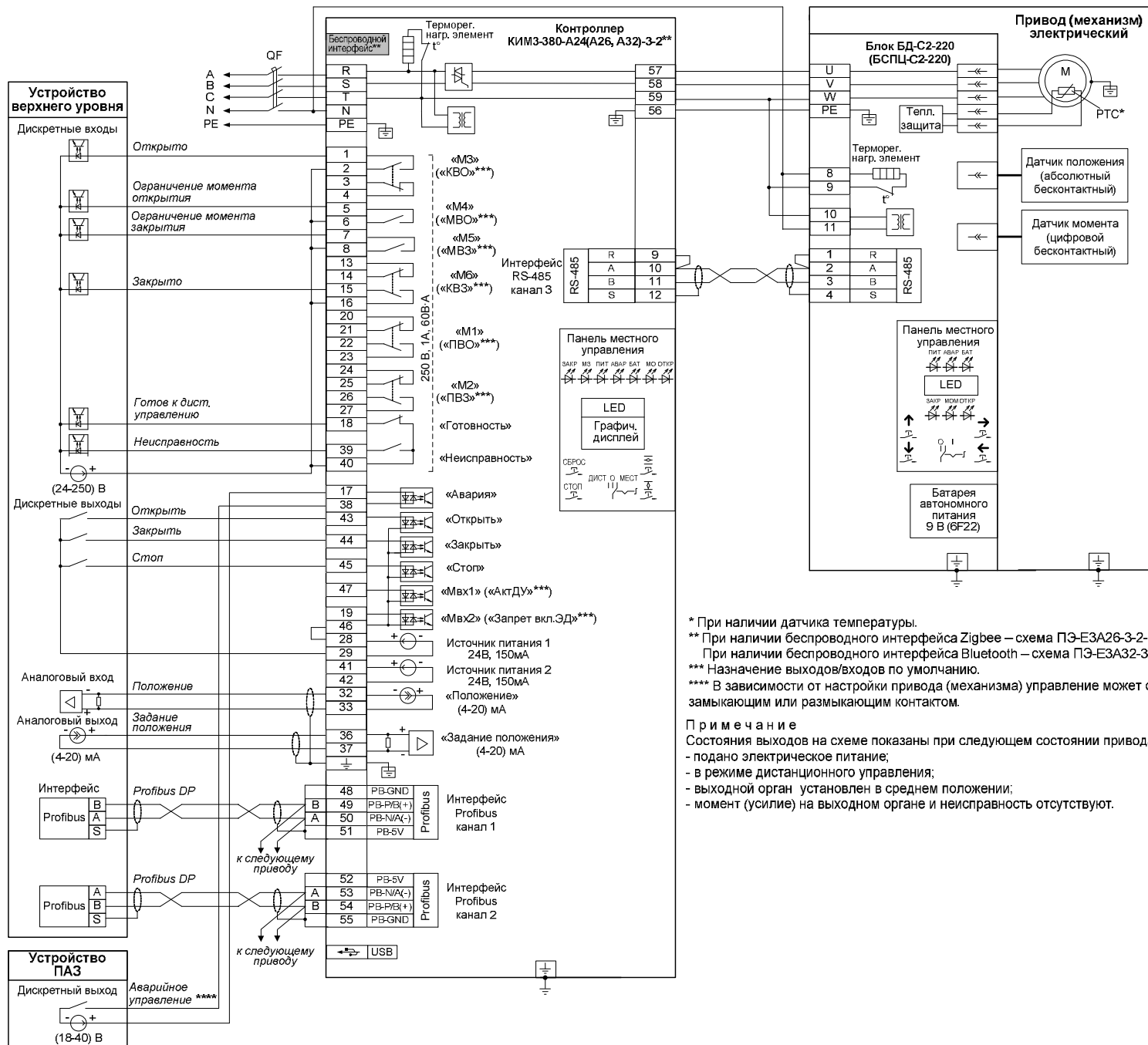
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А26-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А32-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

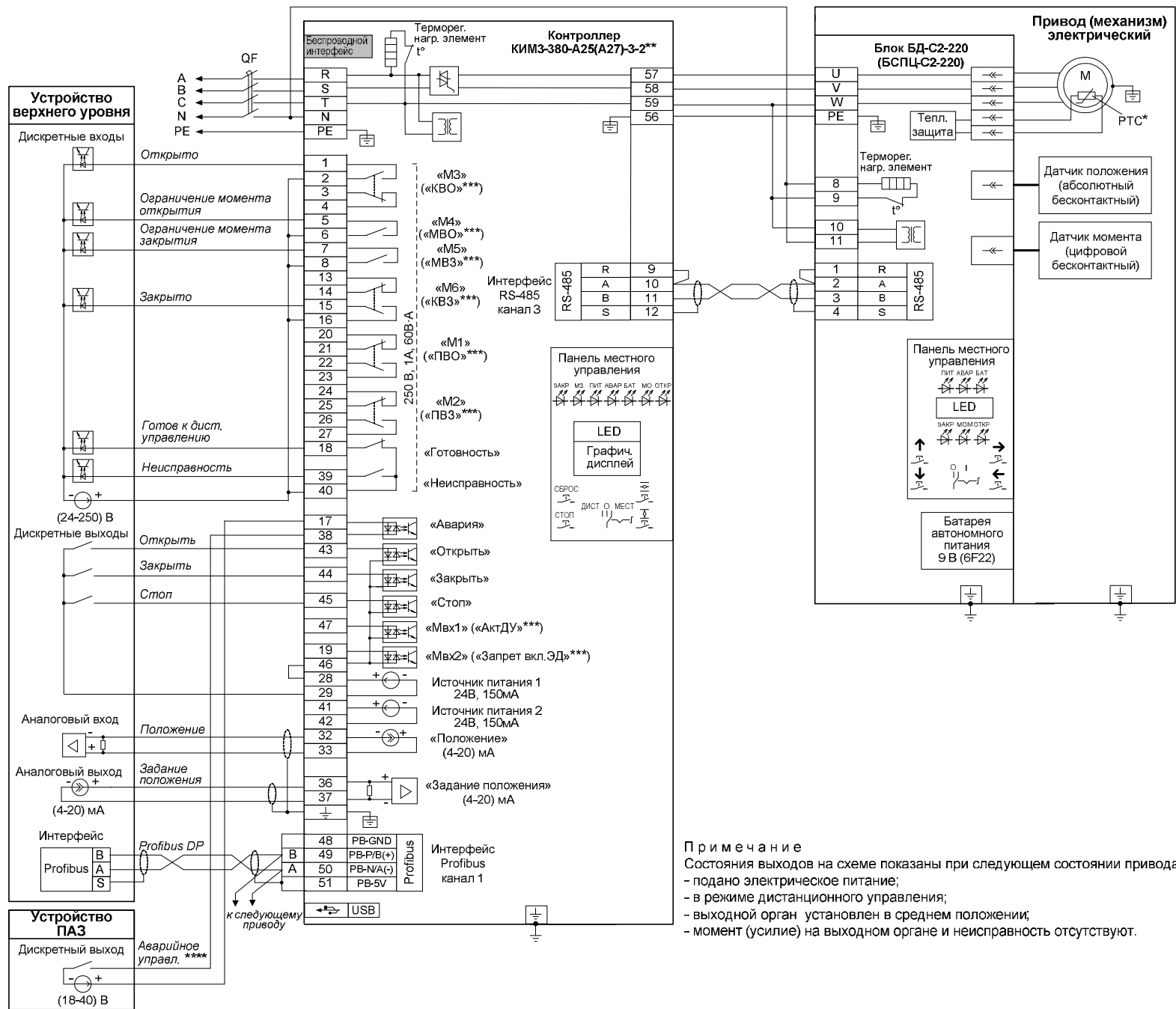
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

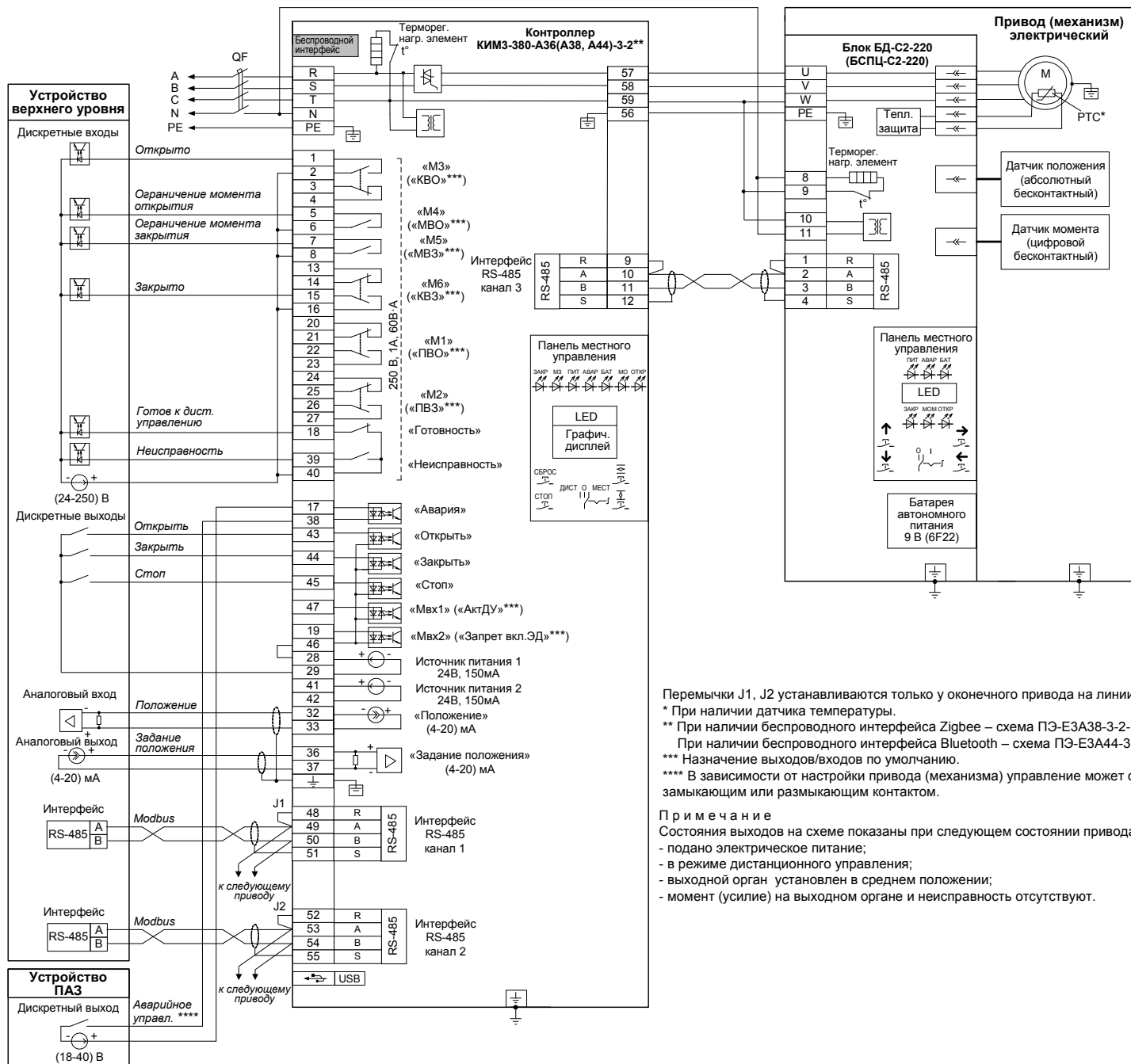
- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.

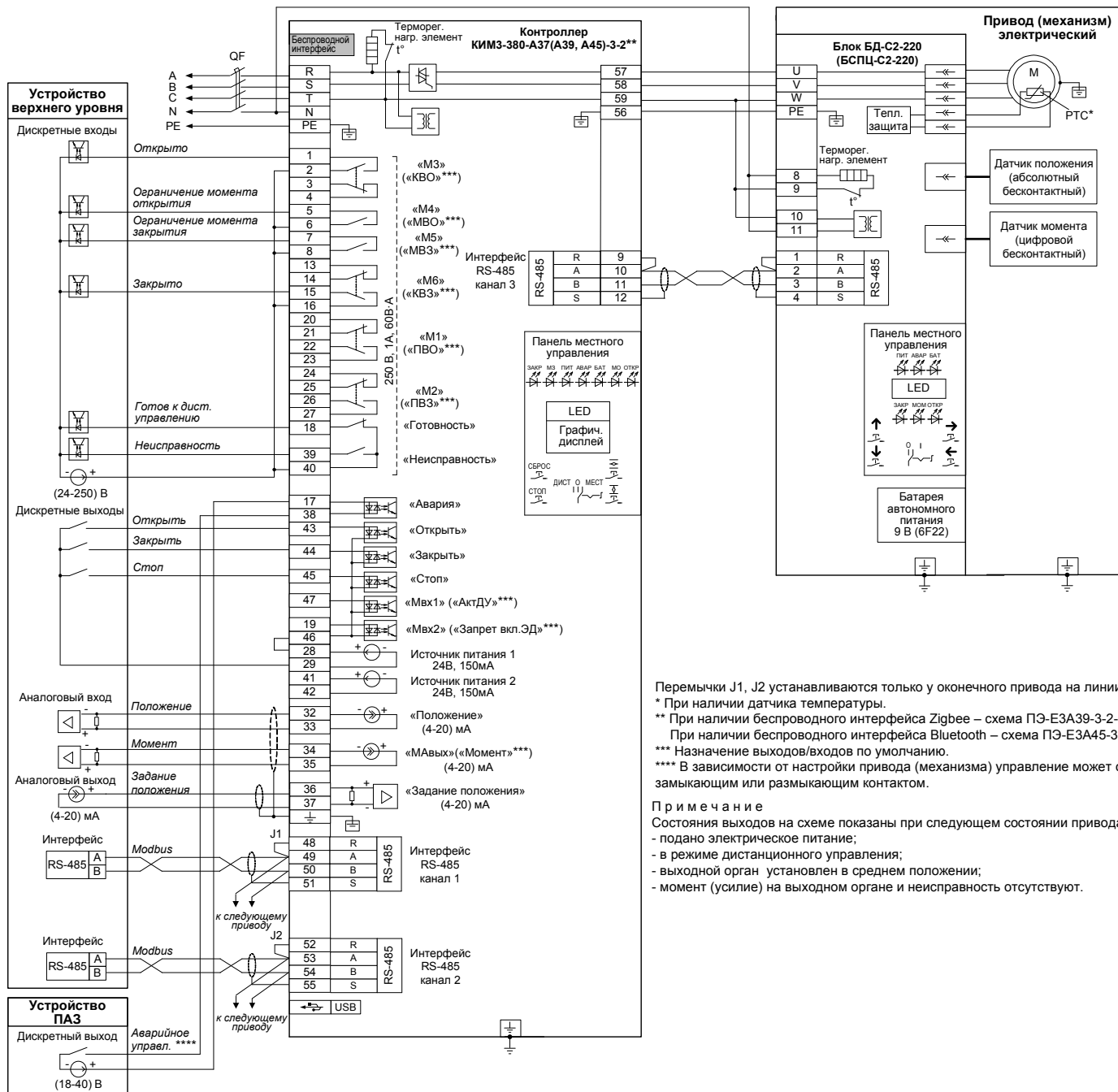


Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.





Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А39-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А45-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

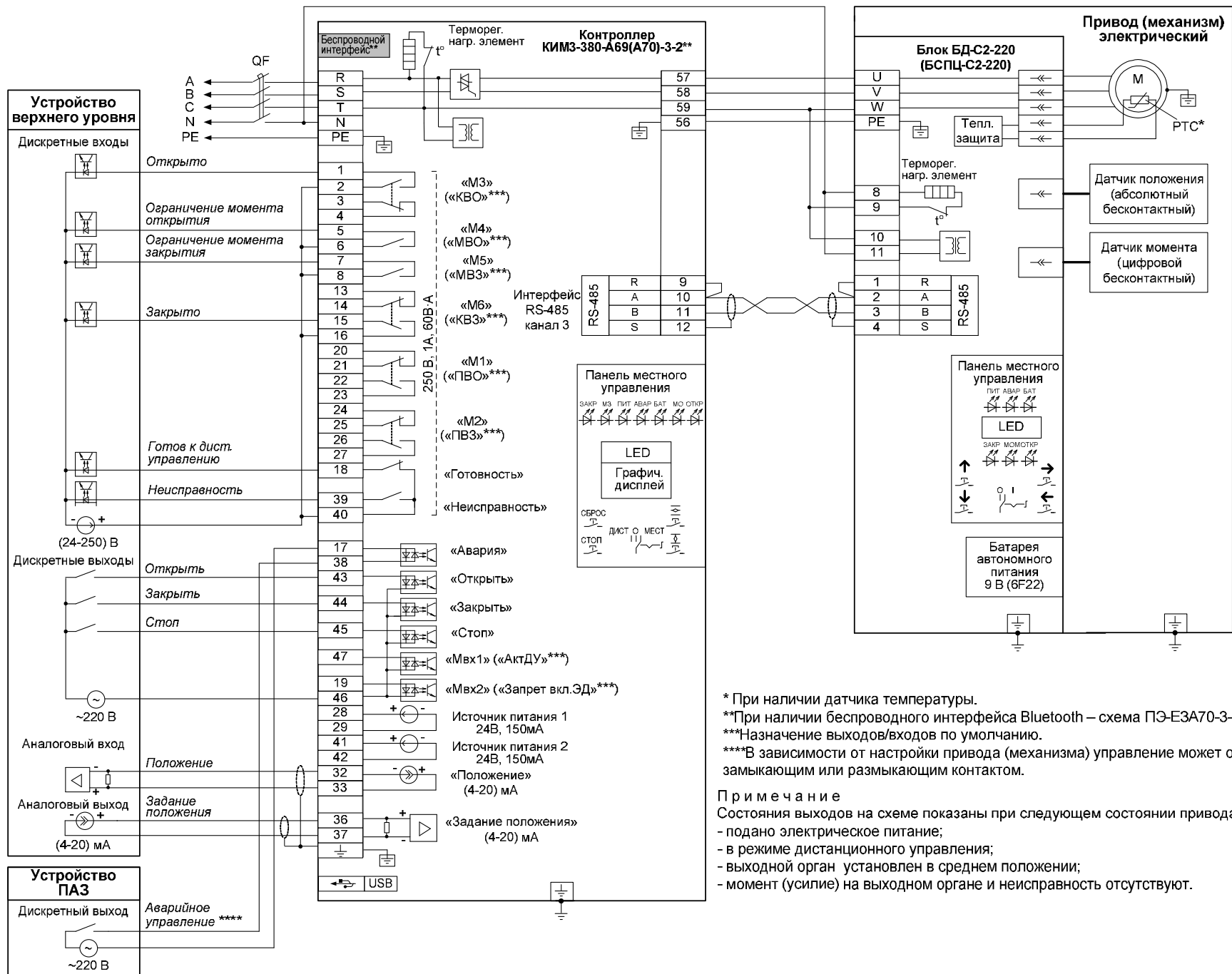
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

**При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А70-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

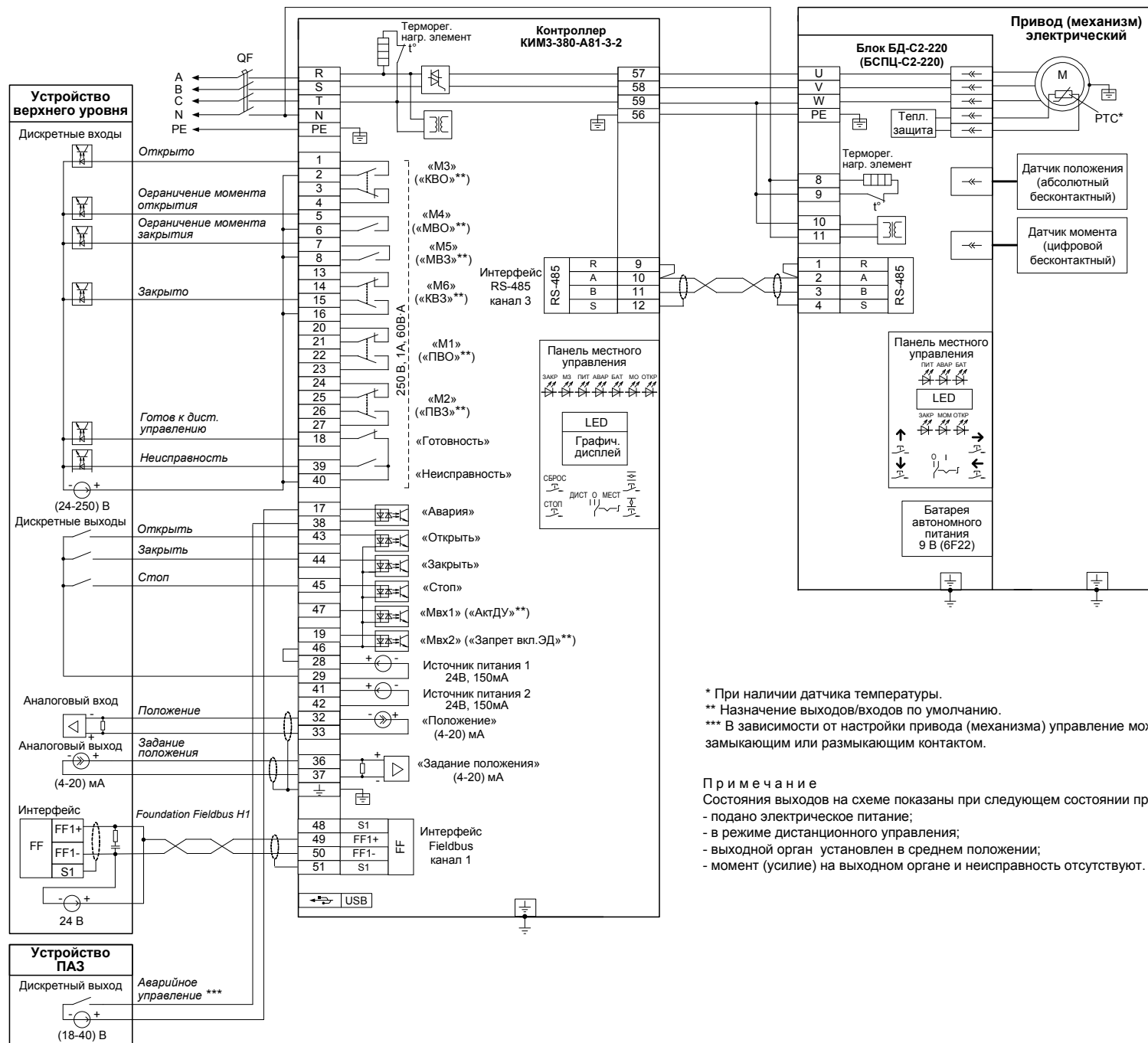
***Назначение выходов/входов по умолчанию.

****В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

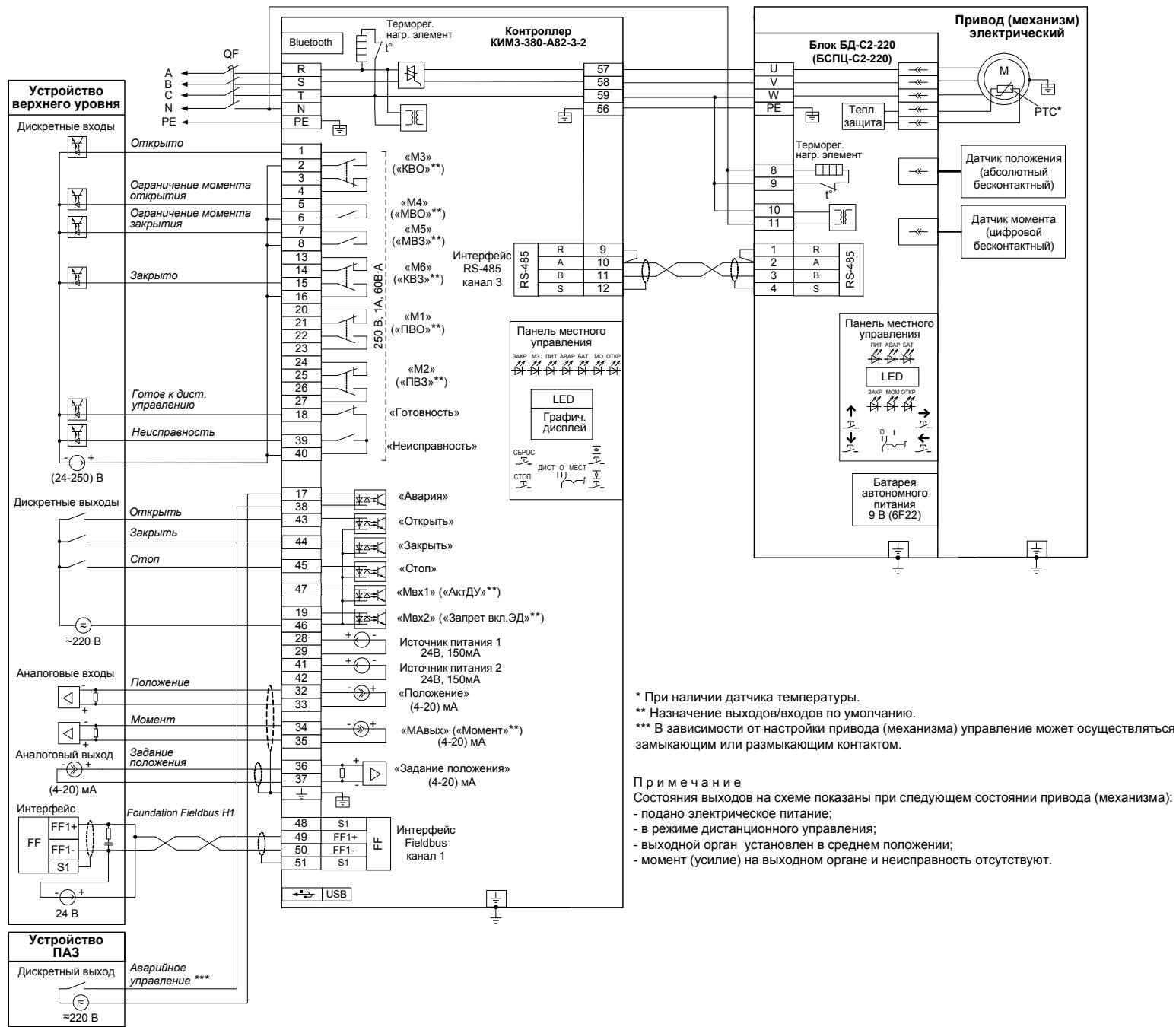
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

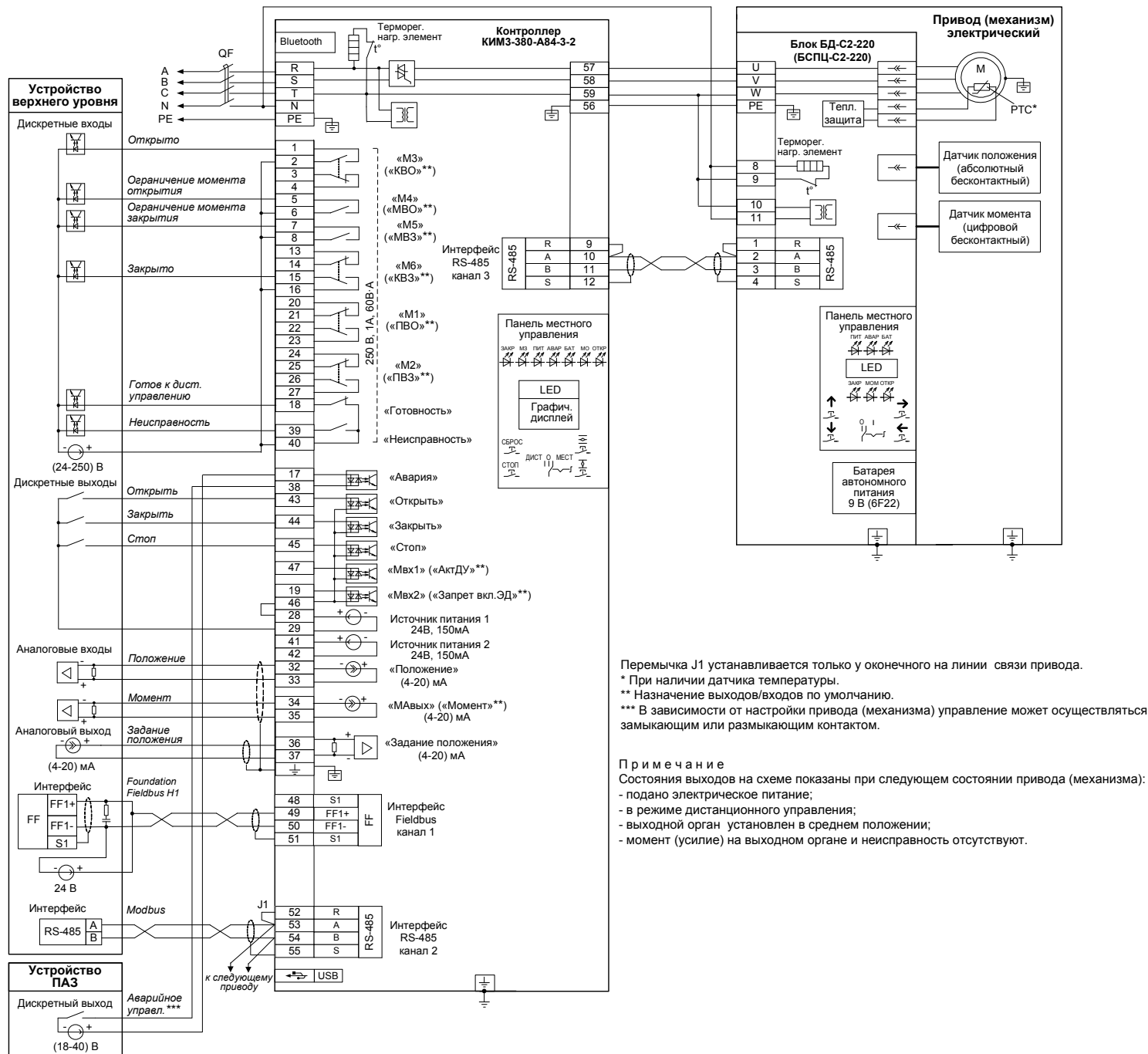
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

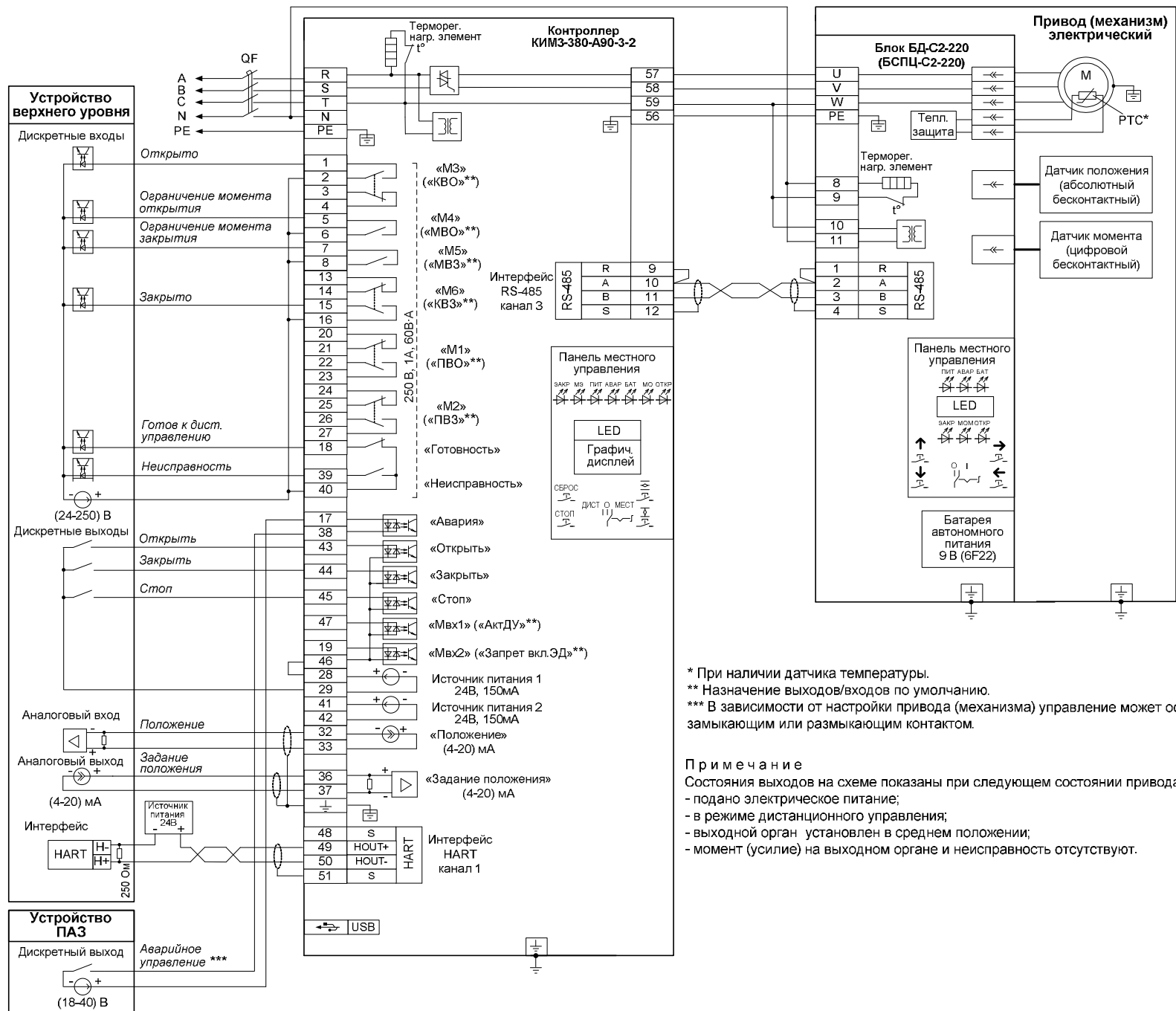
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

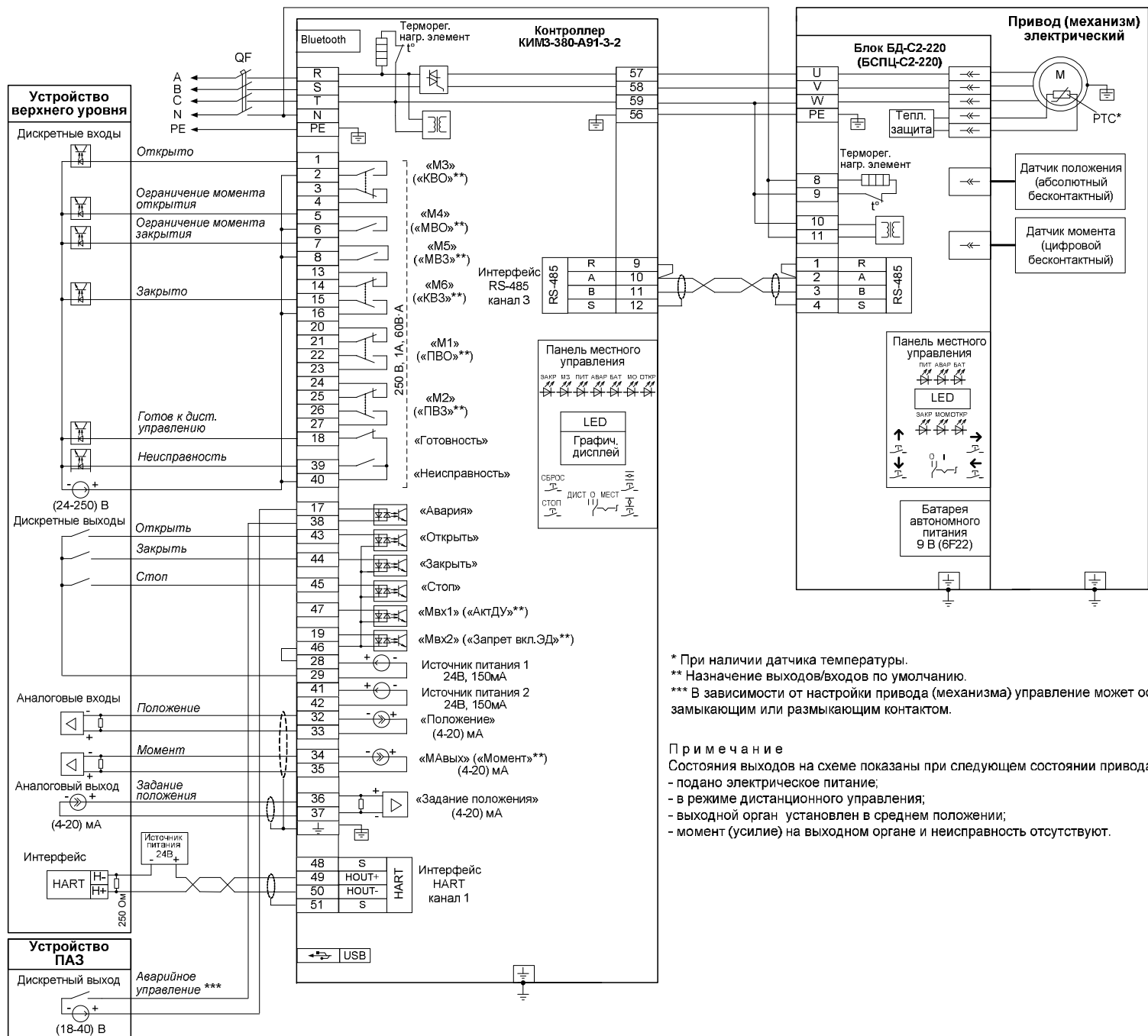
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

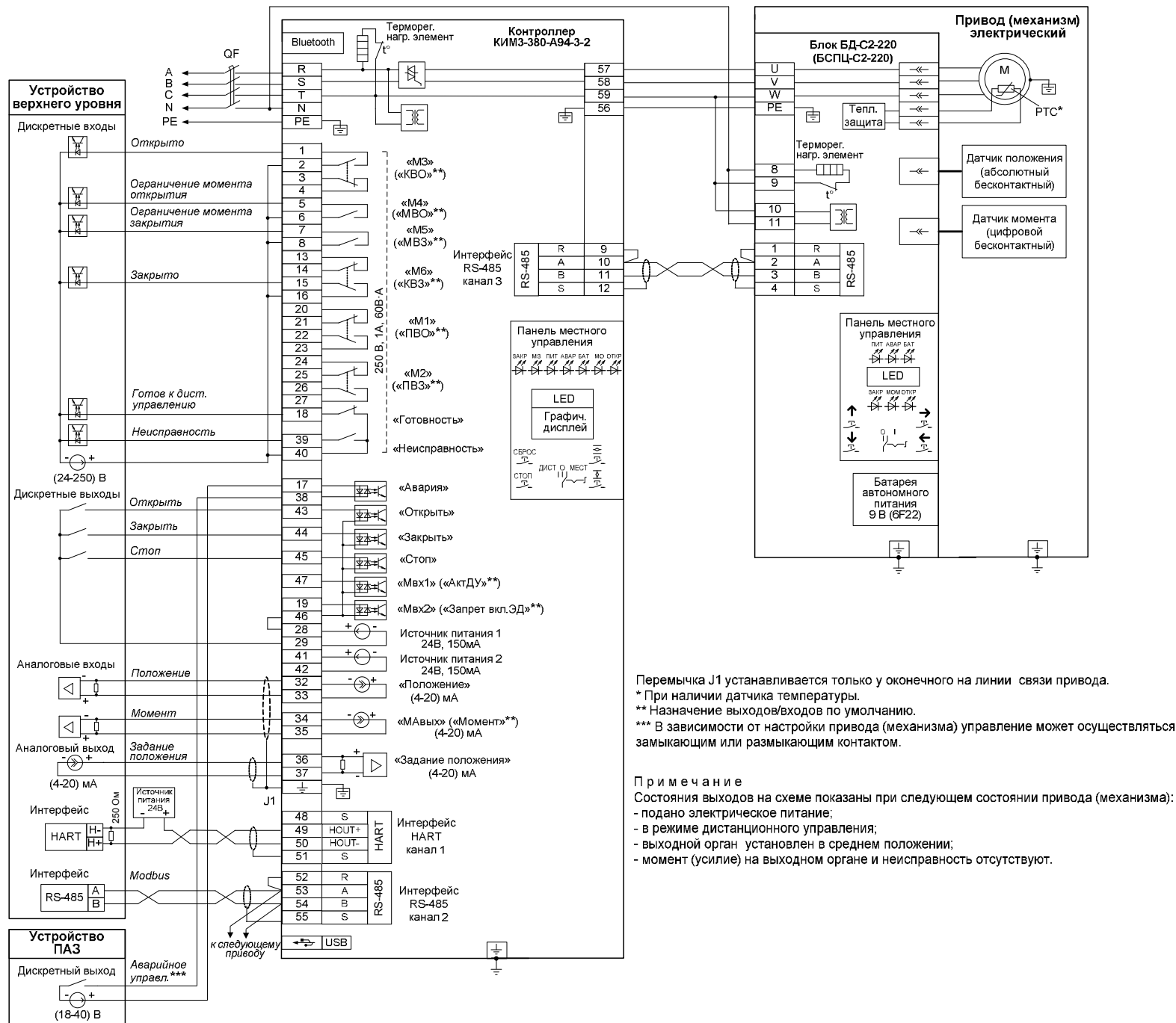
**** Назначение выходов/входов по умолчанию.**

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

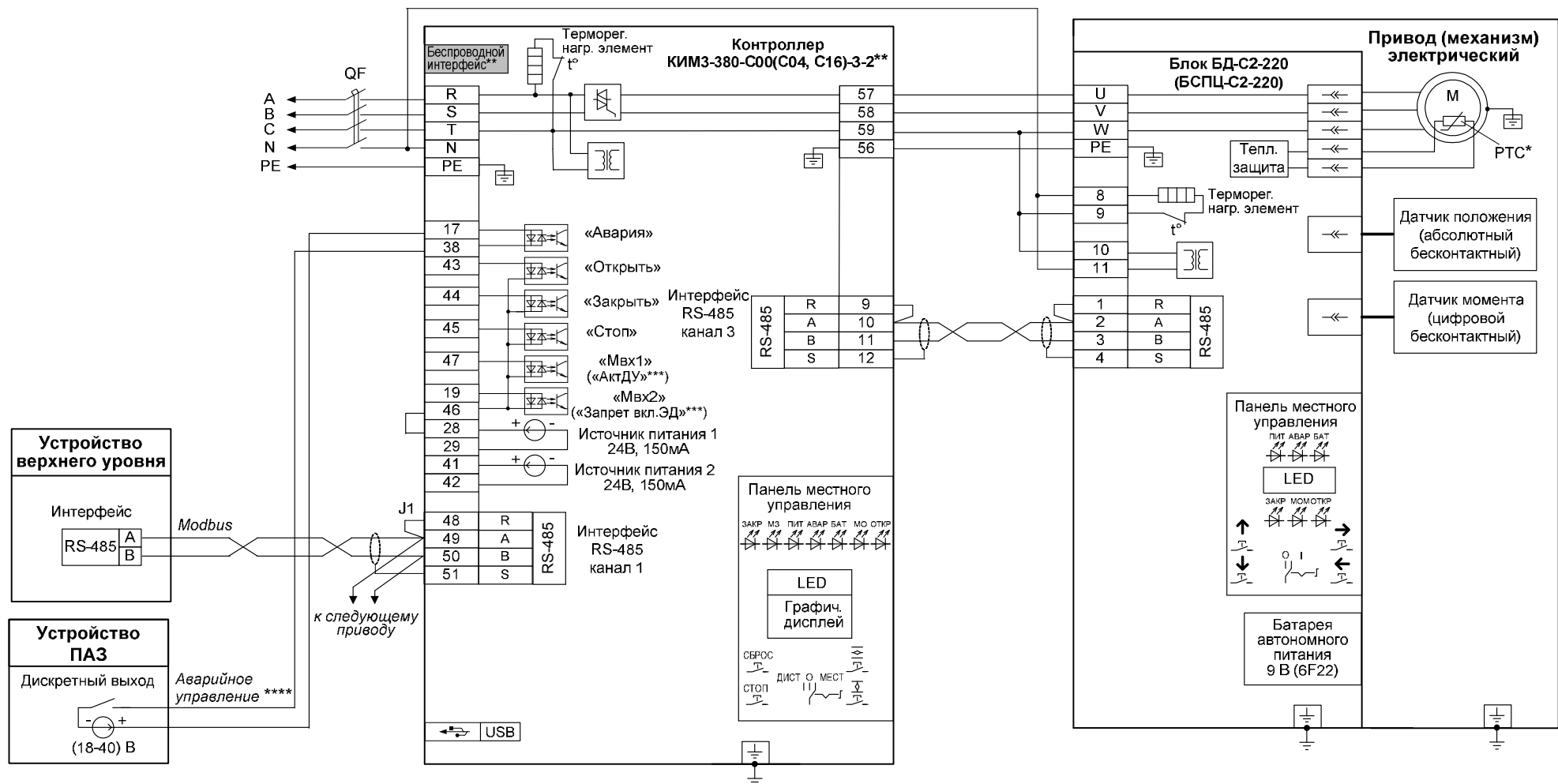
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

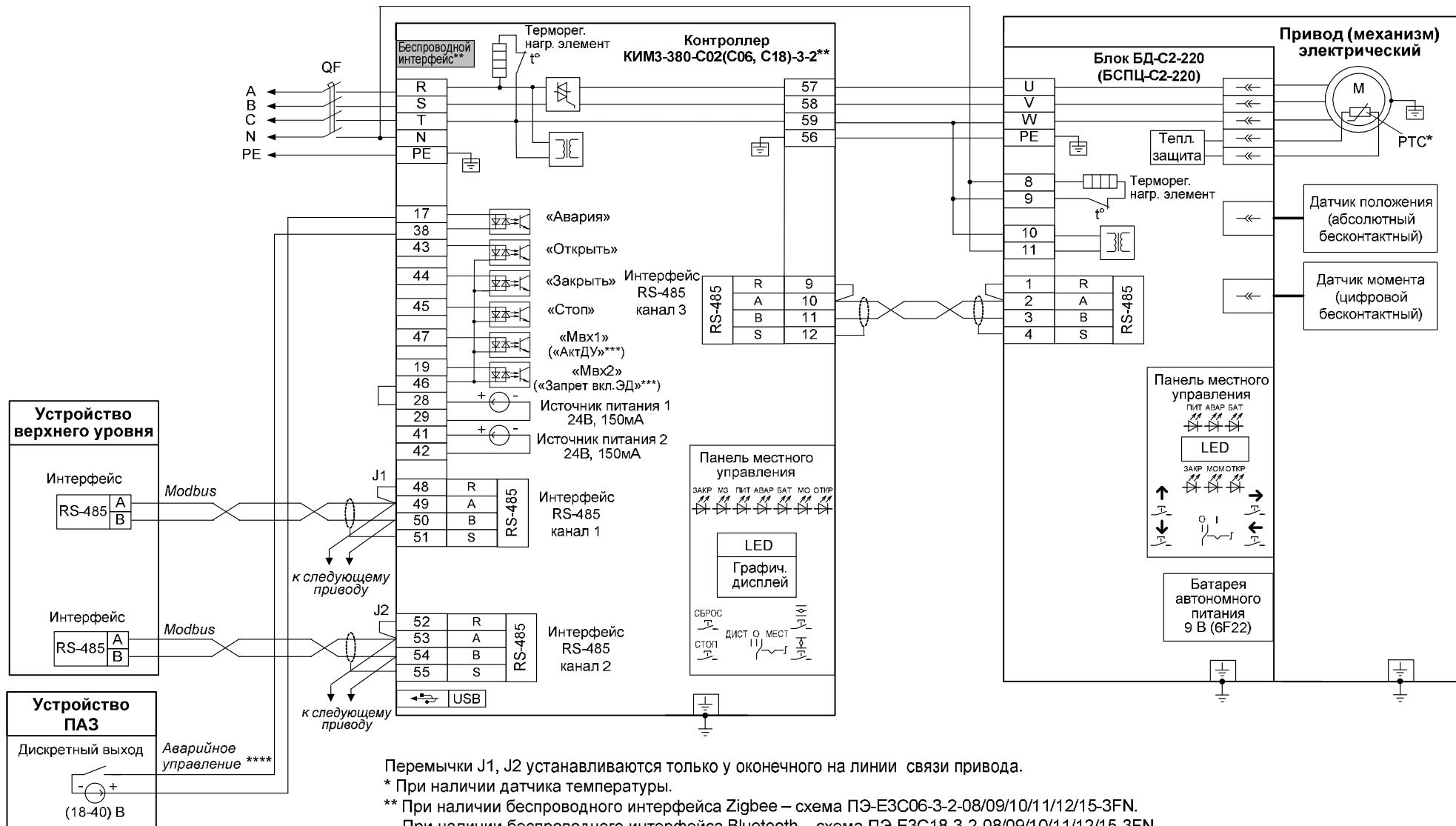
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС04-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС16-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного на линии связи привода.

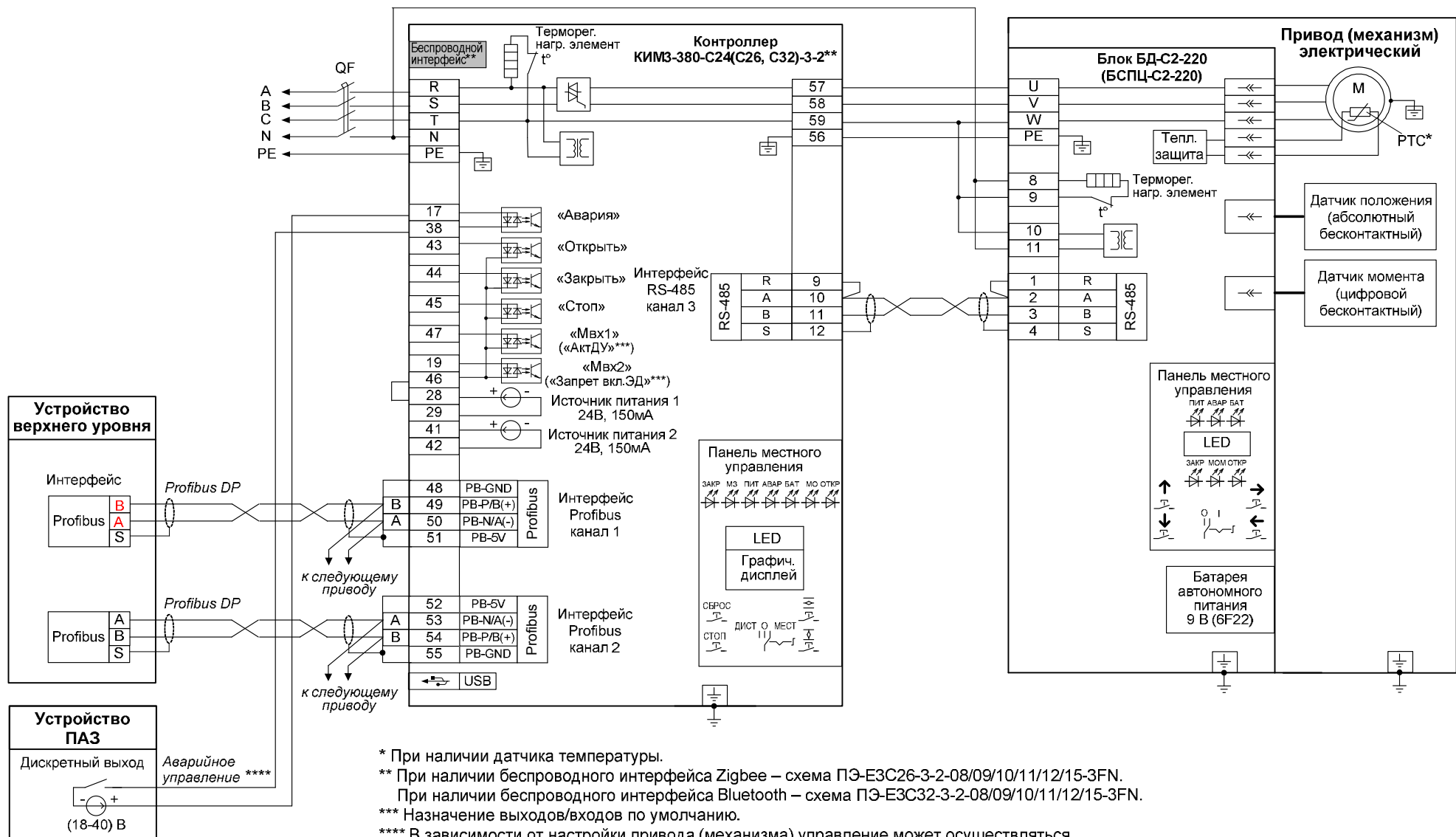
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС06-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС18-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



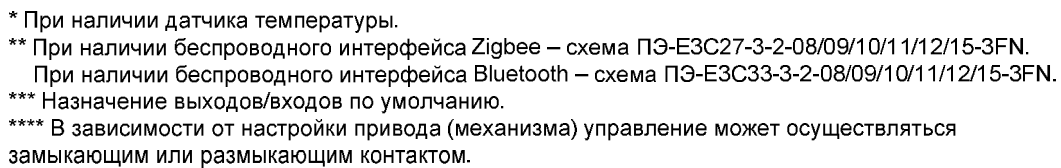
* При наличии датчика температуры.

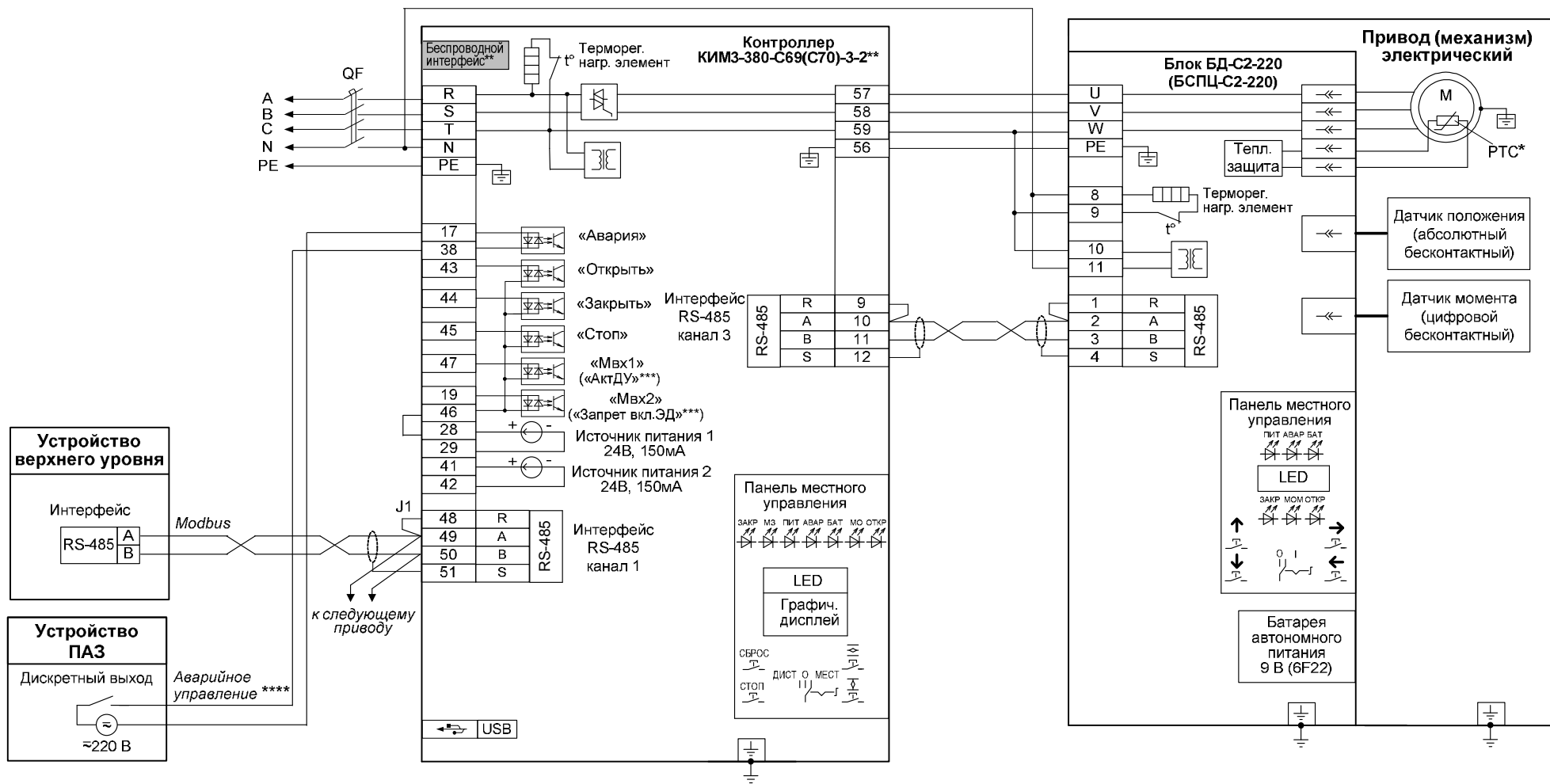
** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС26-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС32-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.





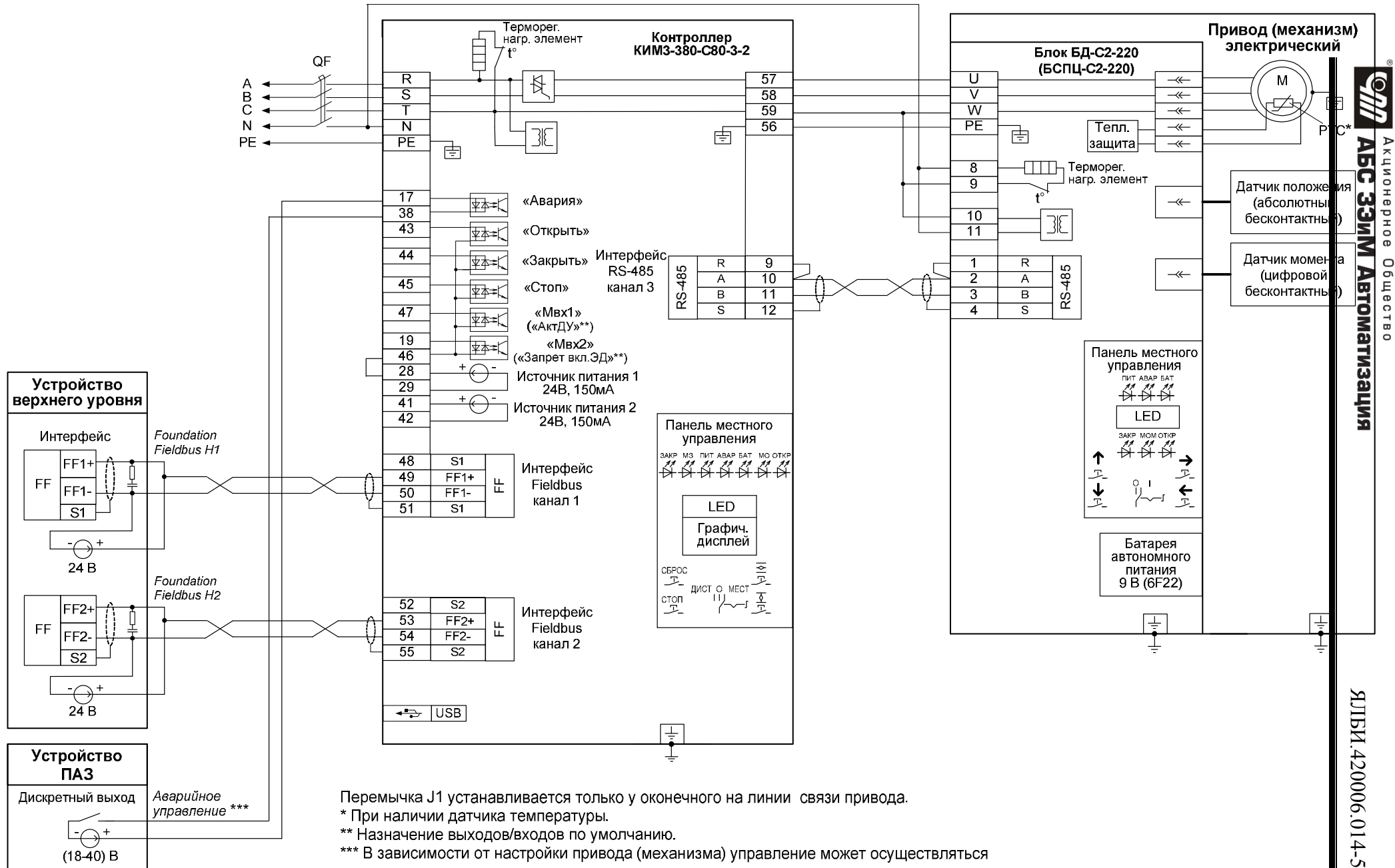
Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

**При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС70-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

***Назначение выходов/входов по умолчанию.

****В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

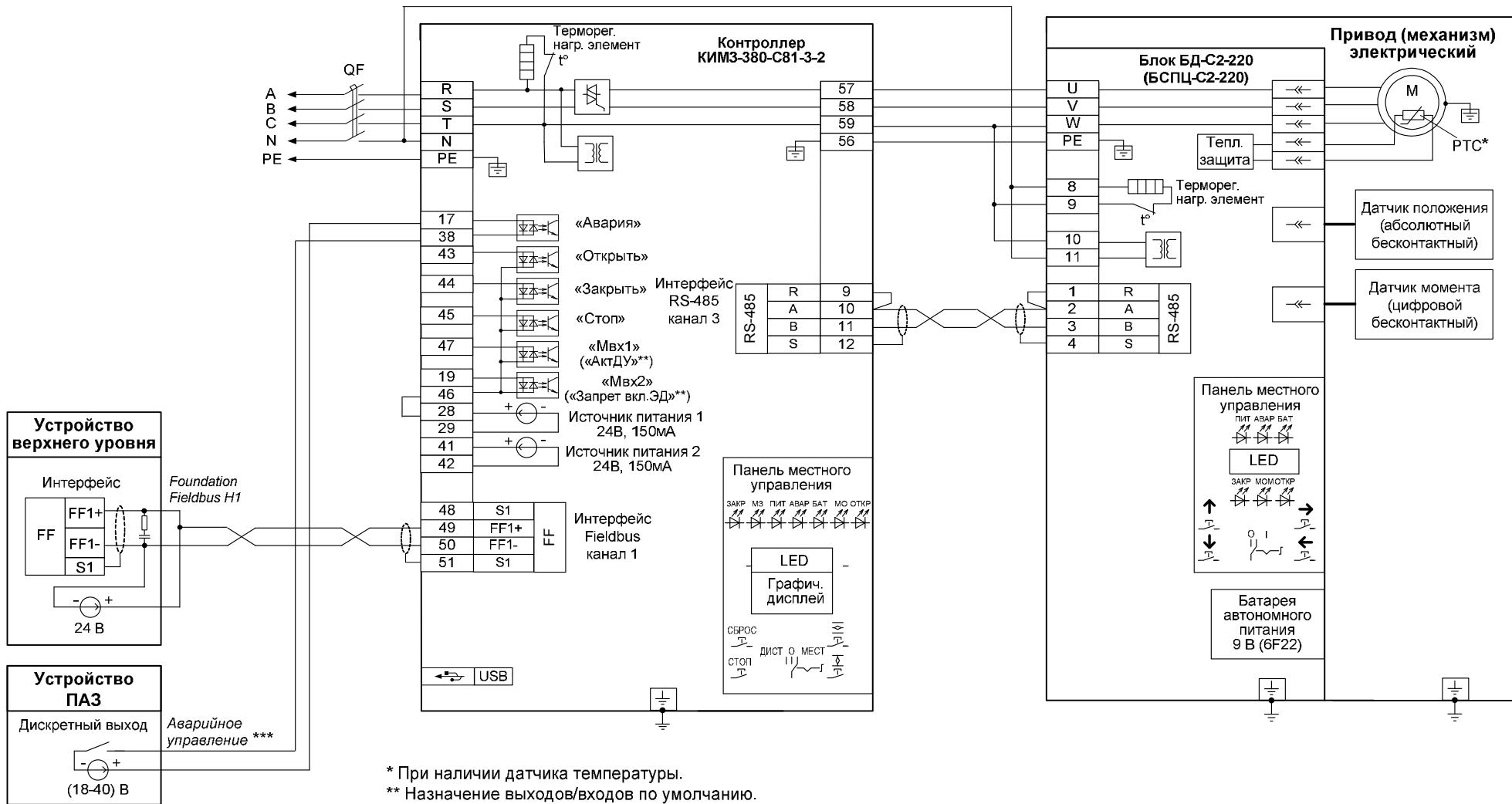


Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** Назначение выходов/входов по умолчанию.

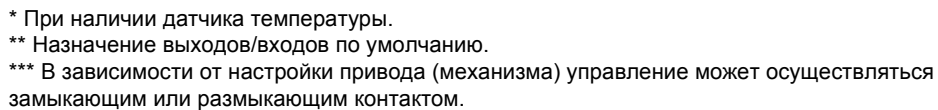
*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

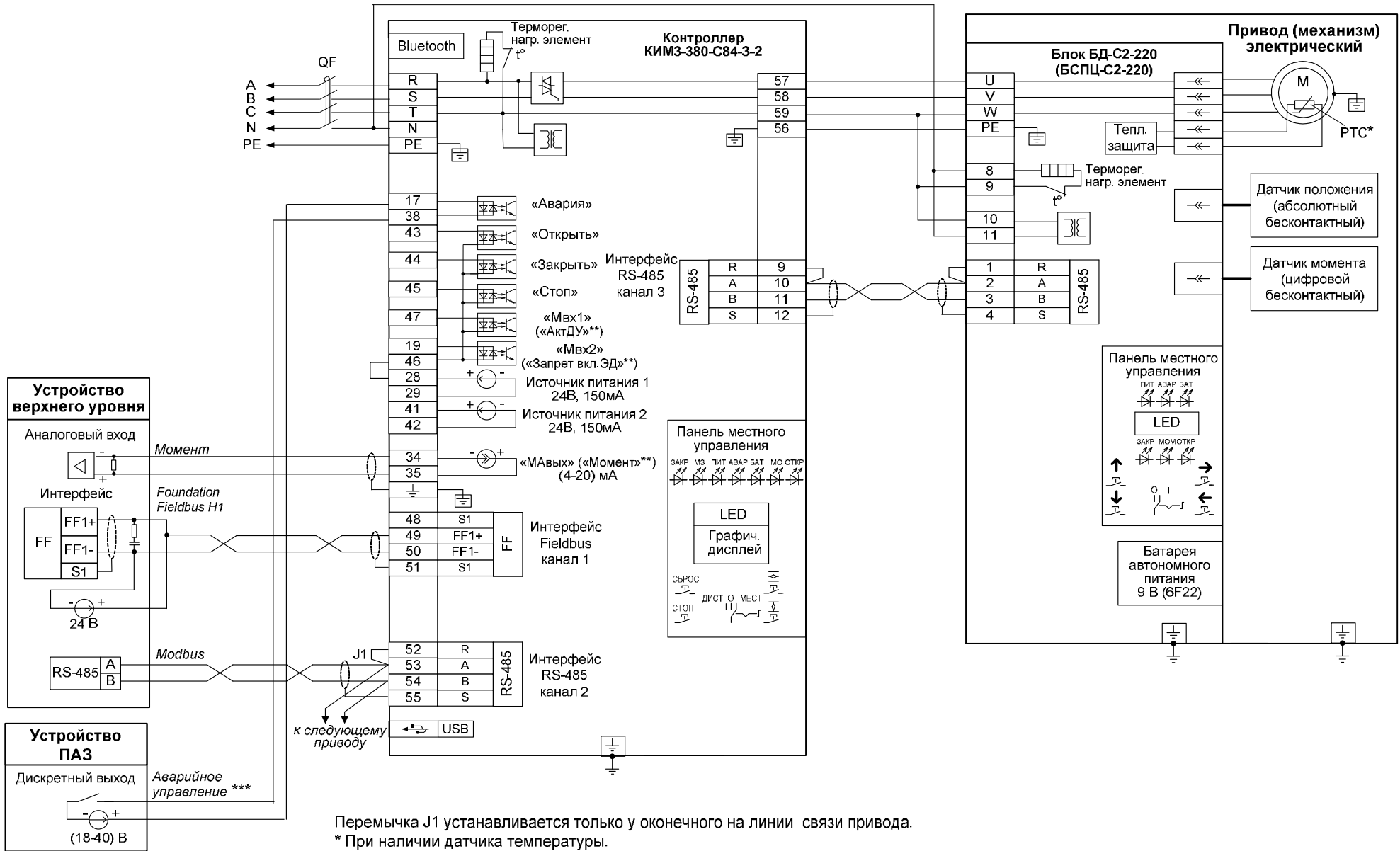


* При наличии датчика температуры.

** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



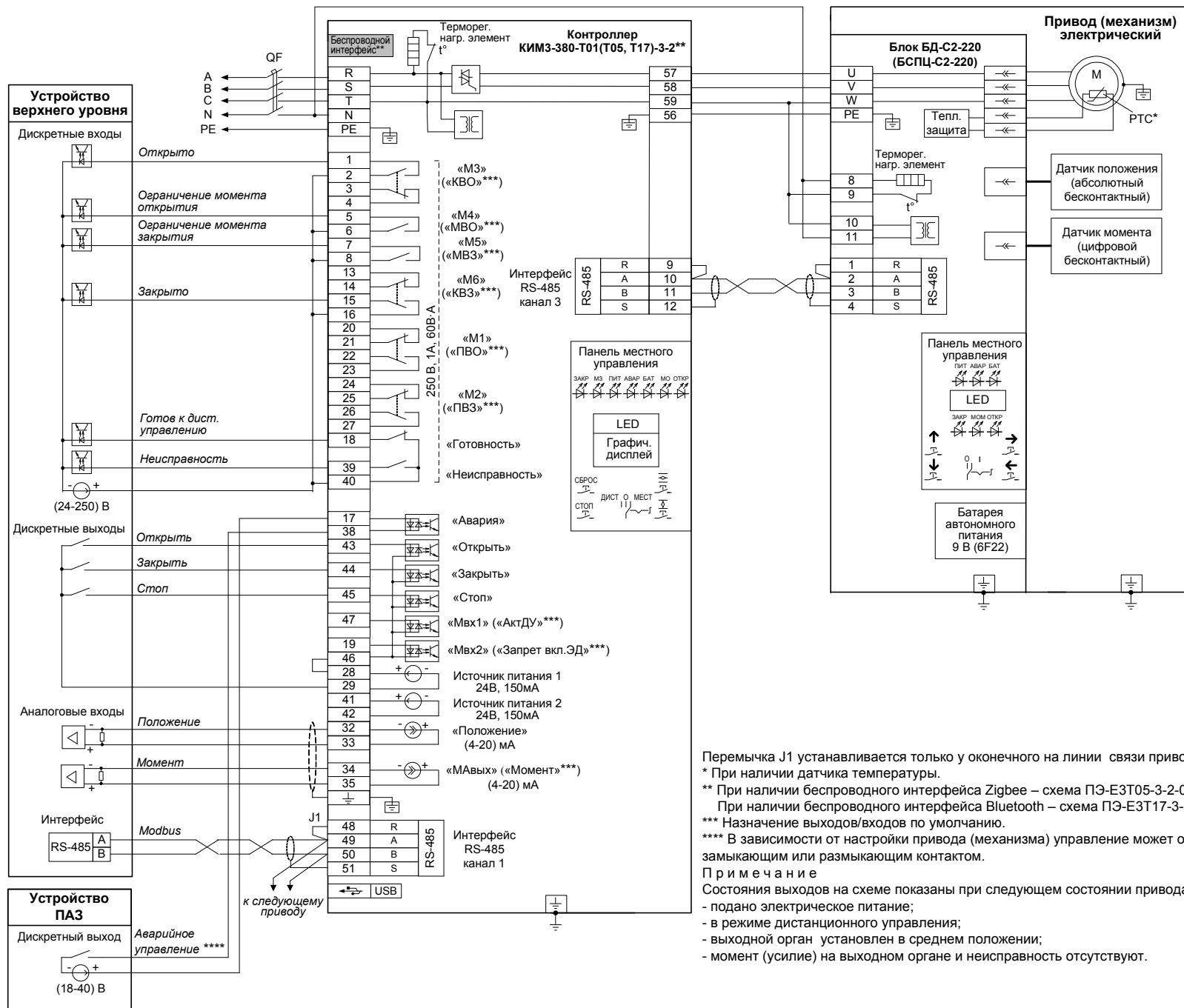


Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т05-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т17-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

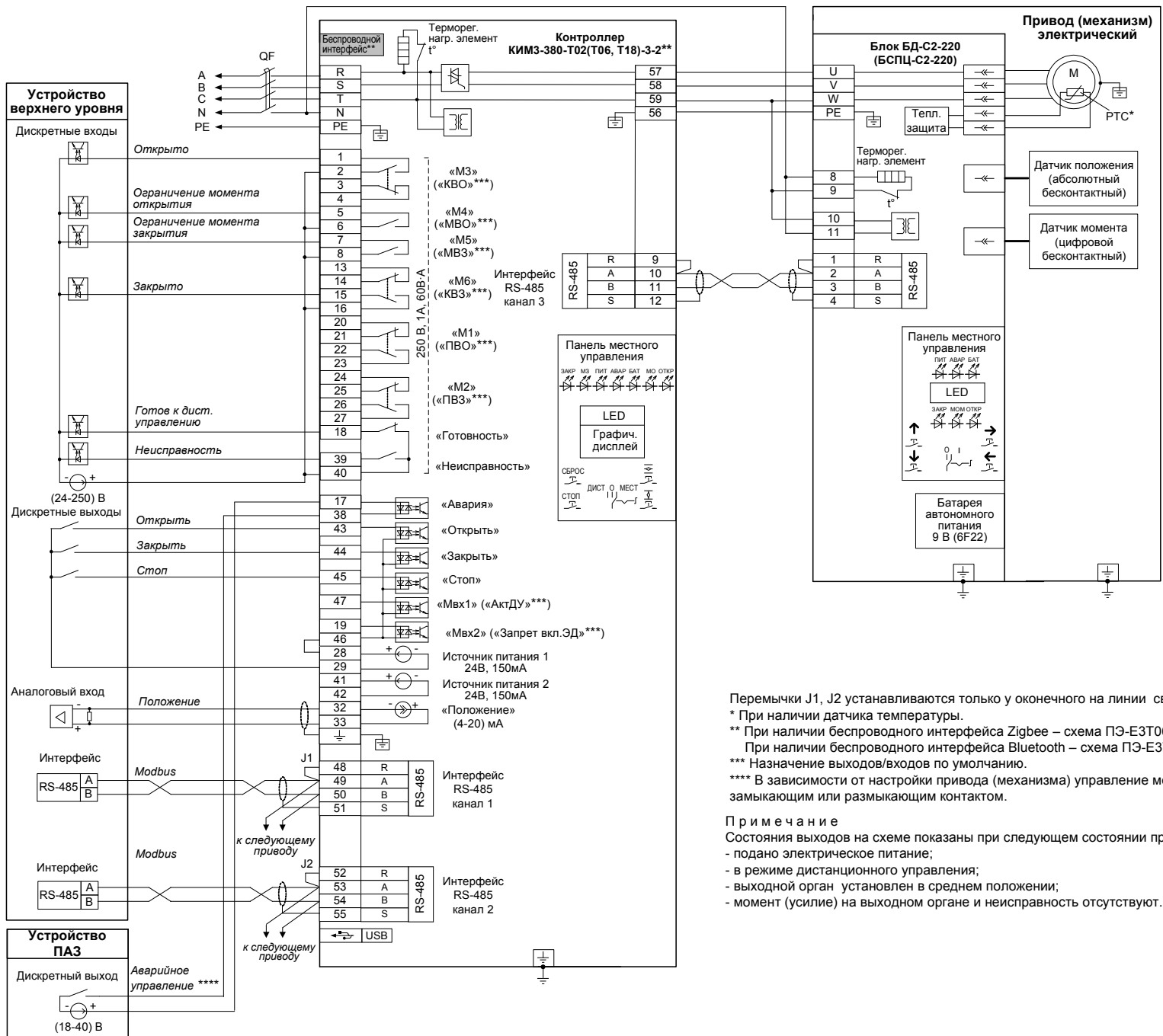
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗТ06-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗТ18-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

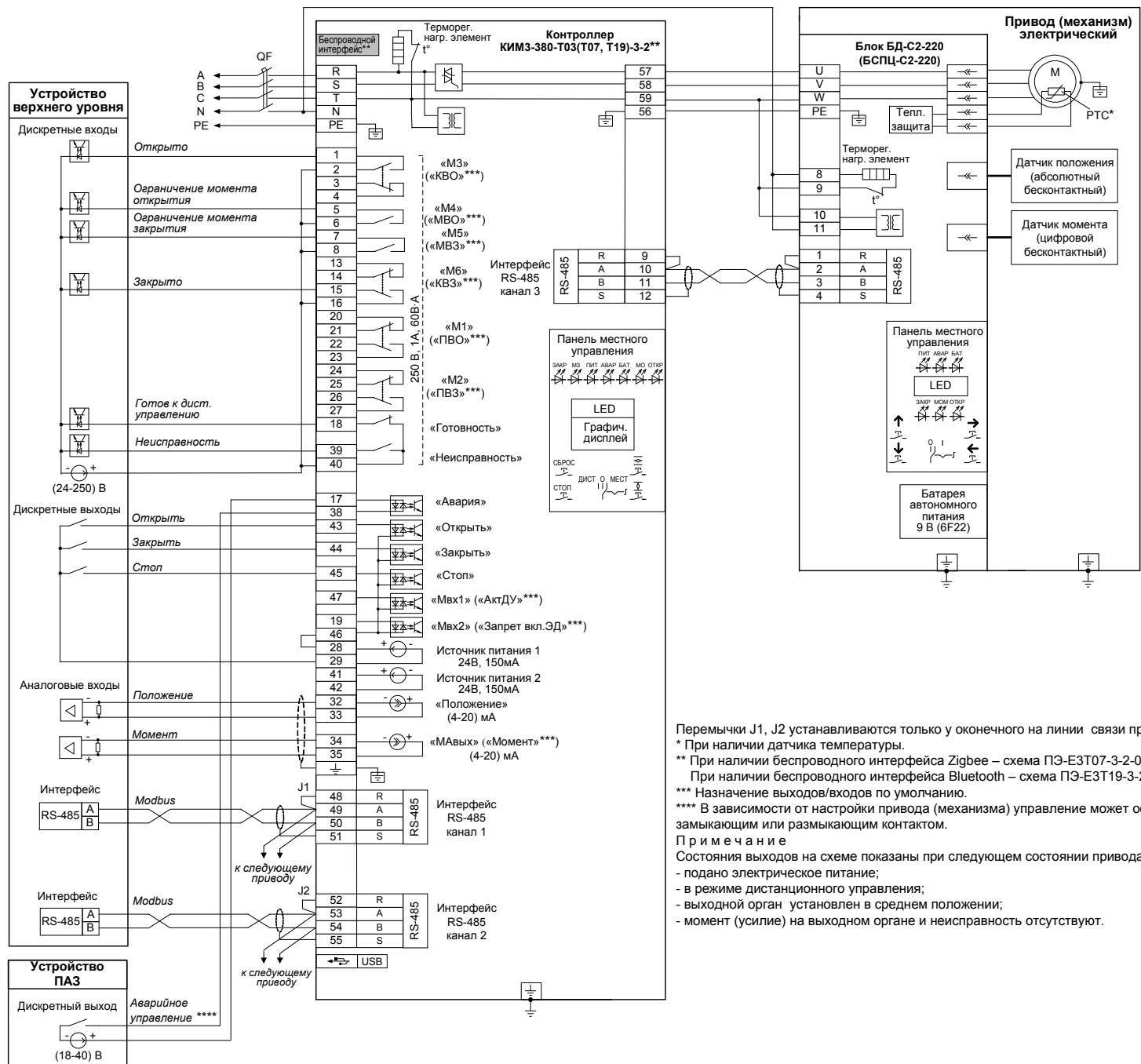
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗТ07-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗТ19-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

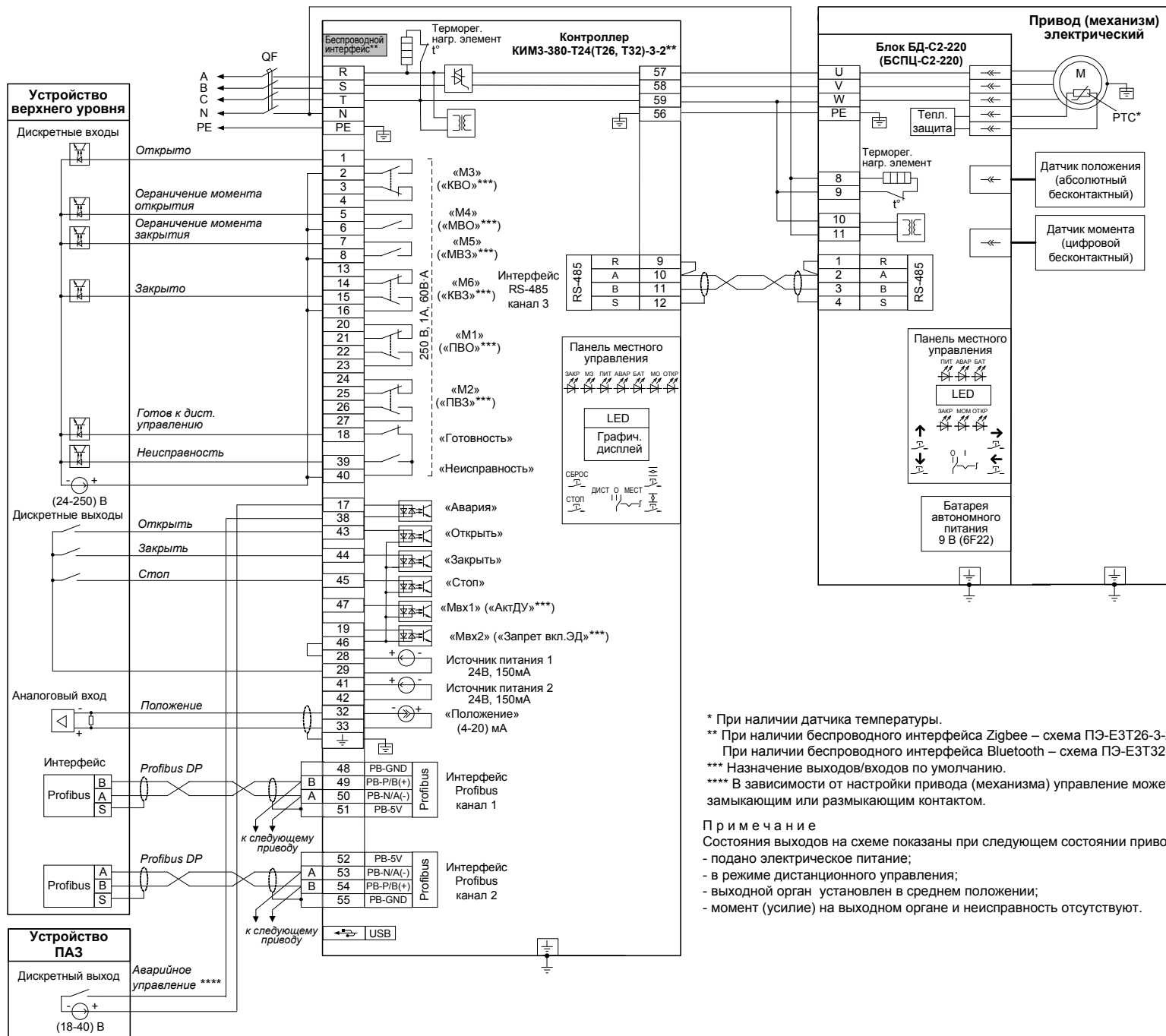
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т26-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т32-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

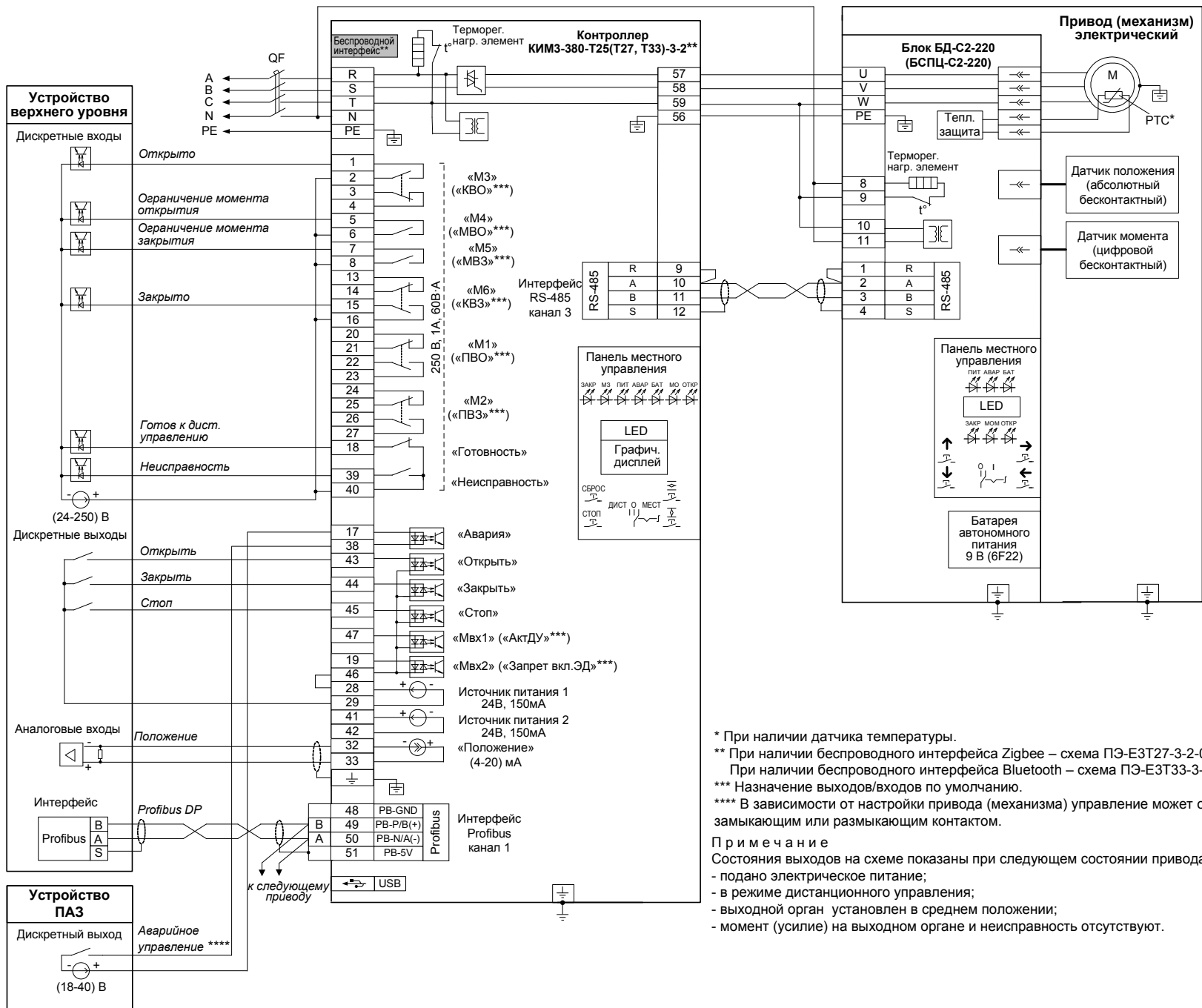
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т27-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т33-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

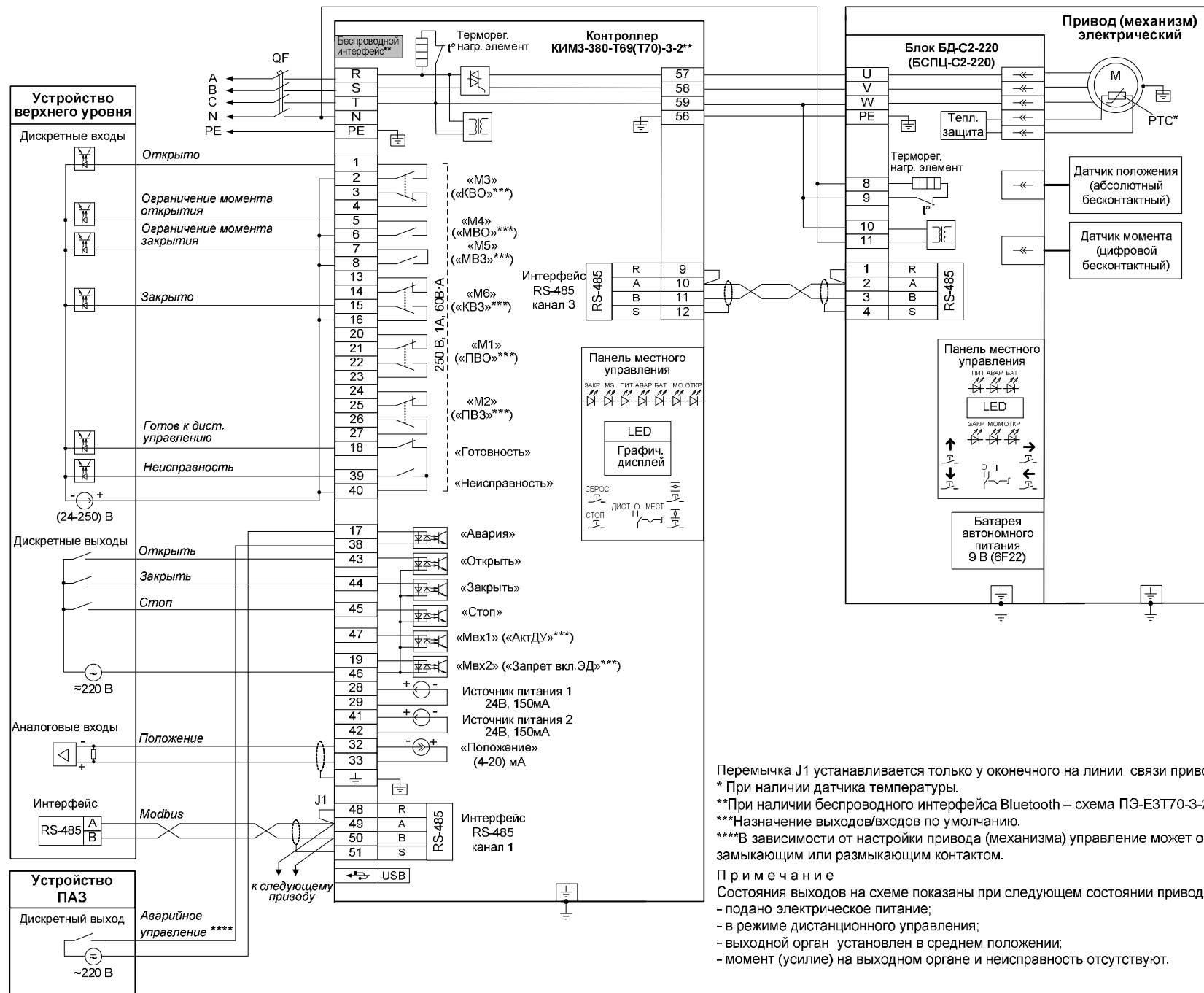
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Переключатель J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

**При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т70-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

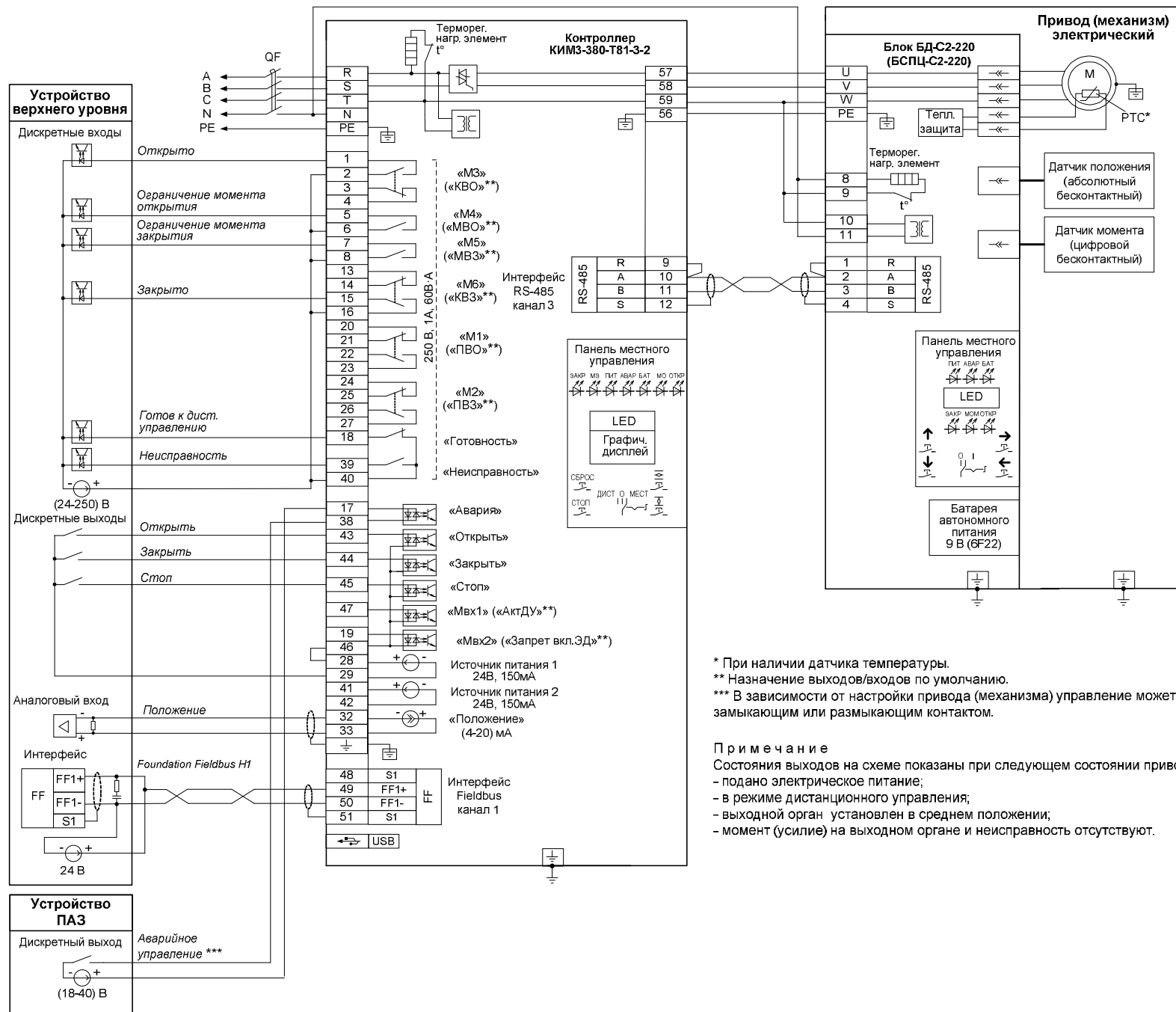
***Назначение выходов/входов по умолчанию.

****В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

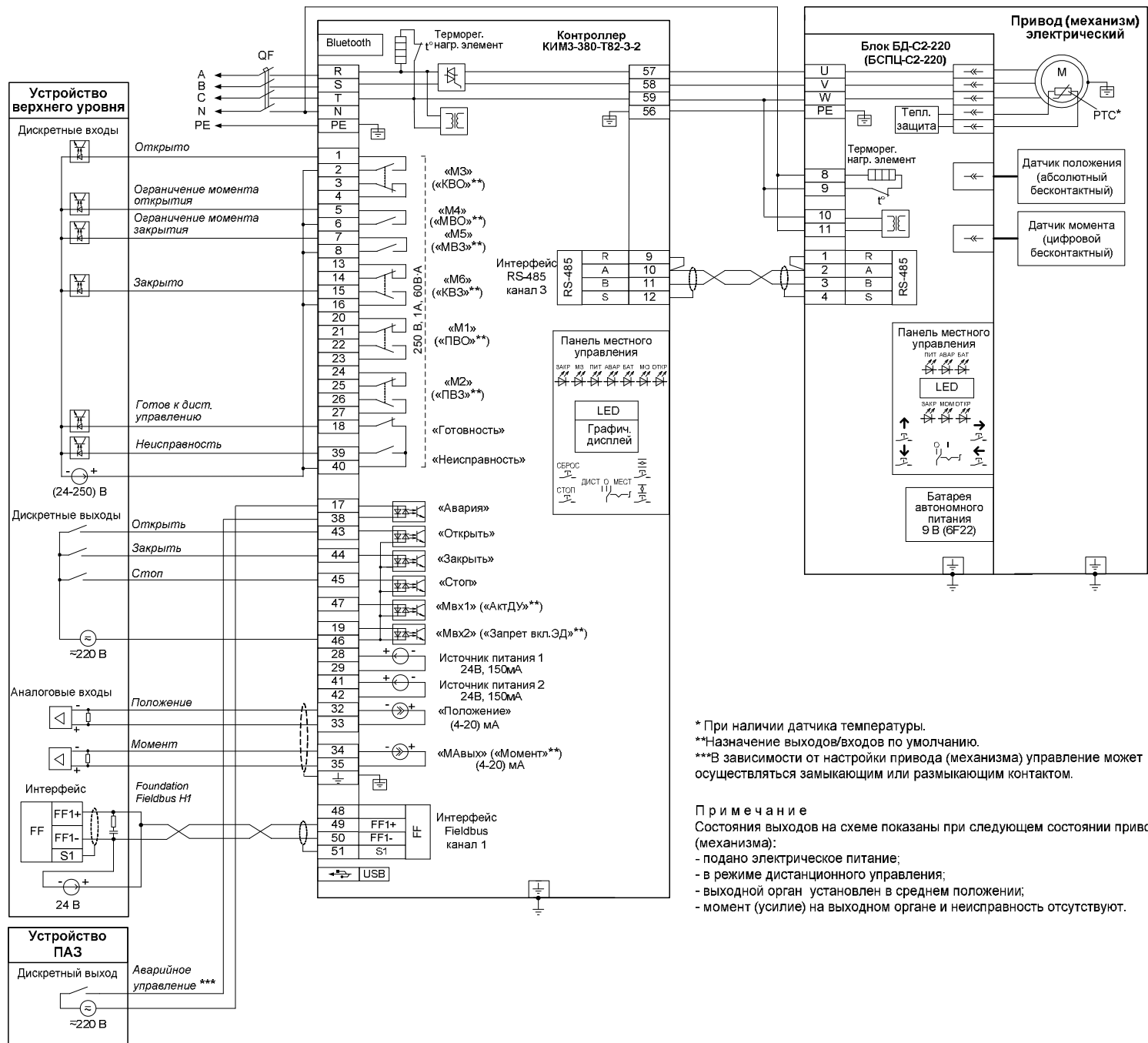
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

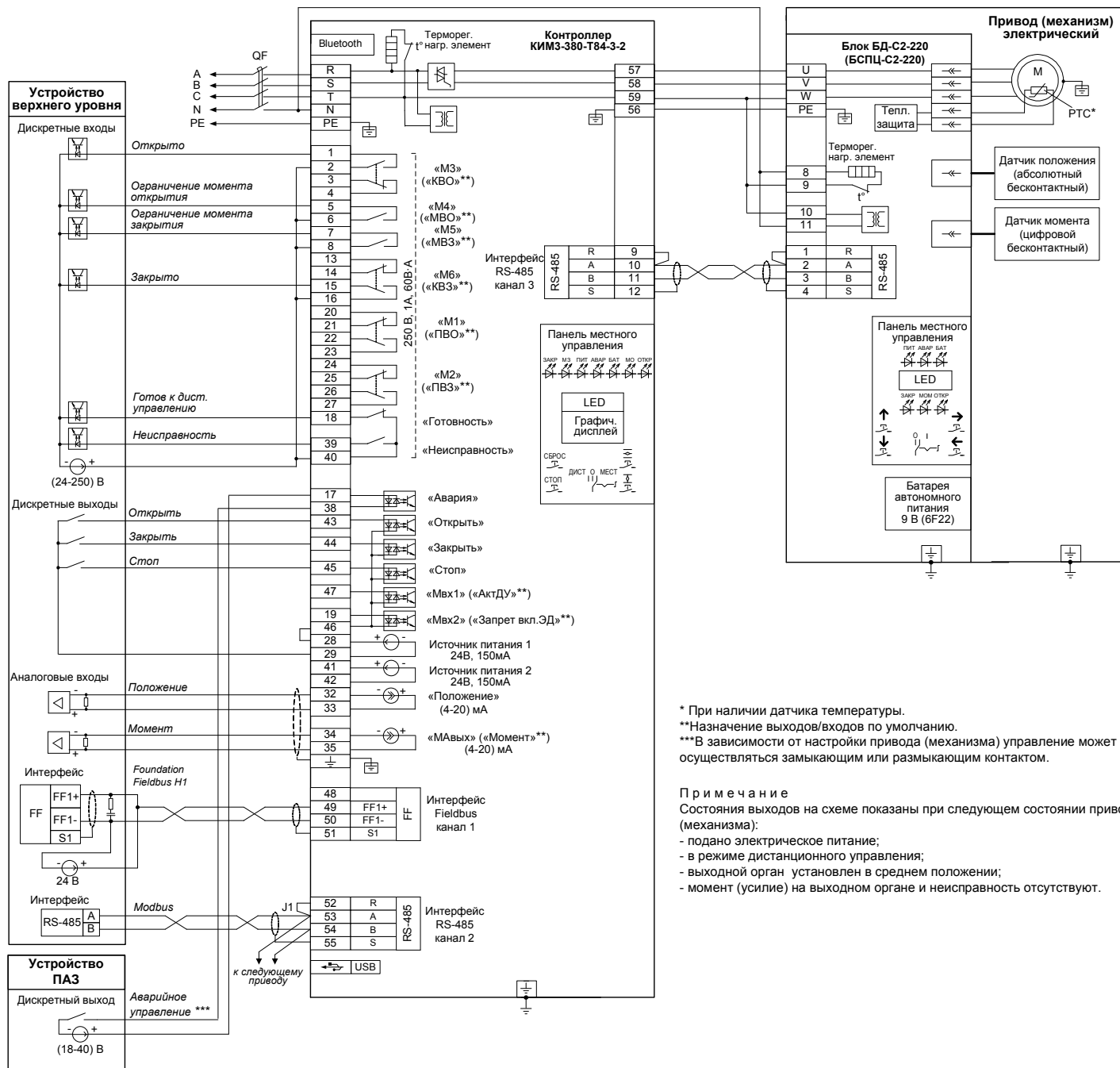
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

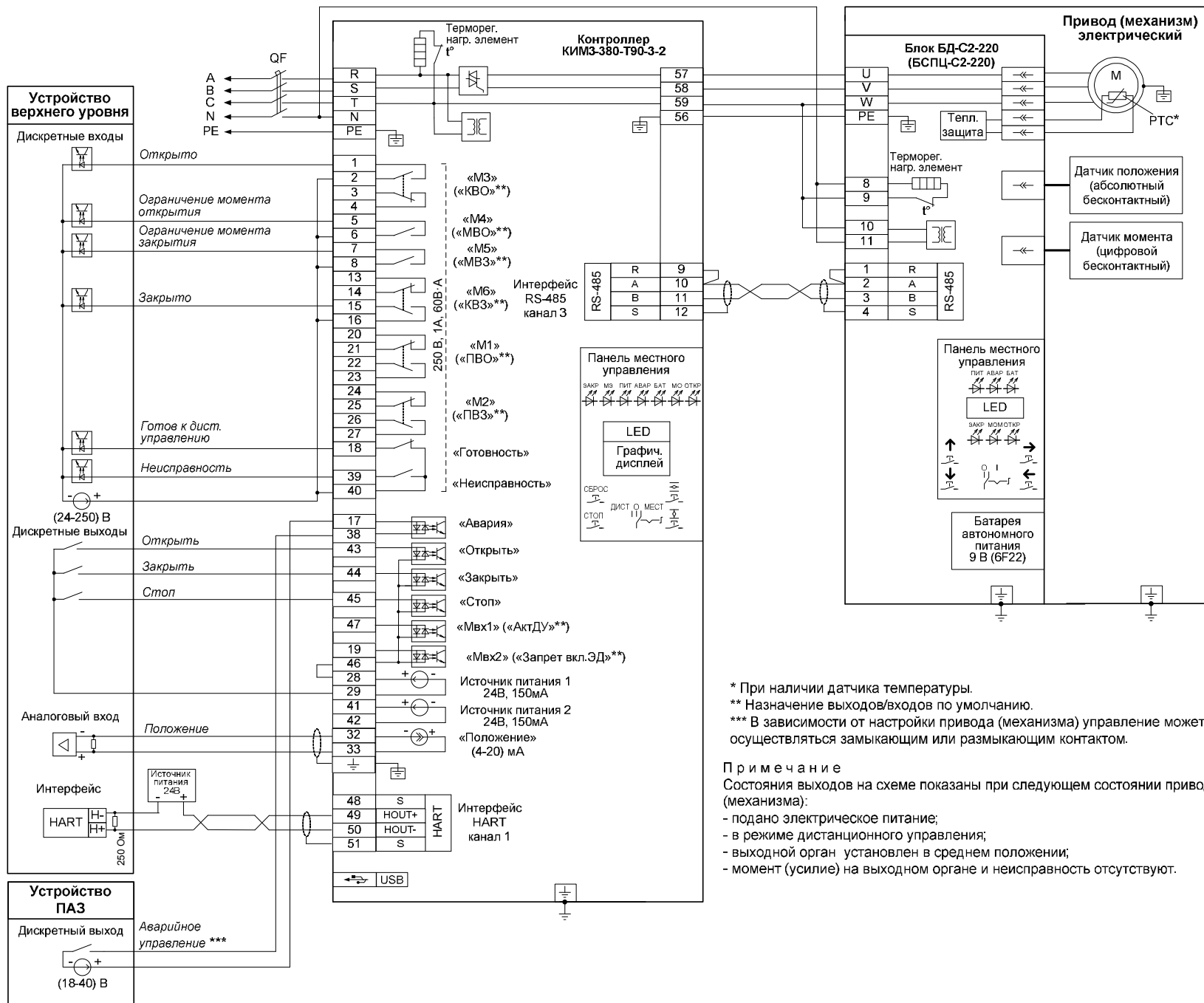
**Назначение выходов/входов по умолчанию.

***В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

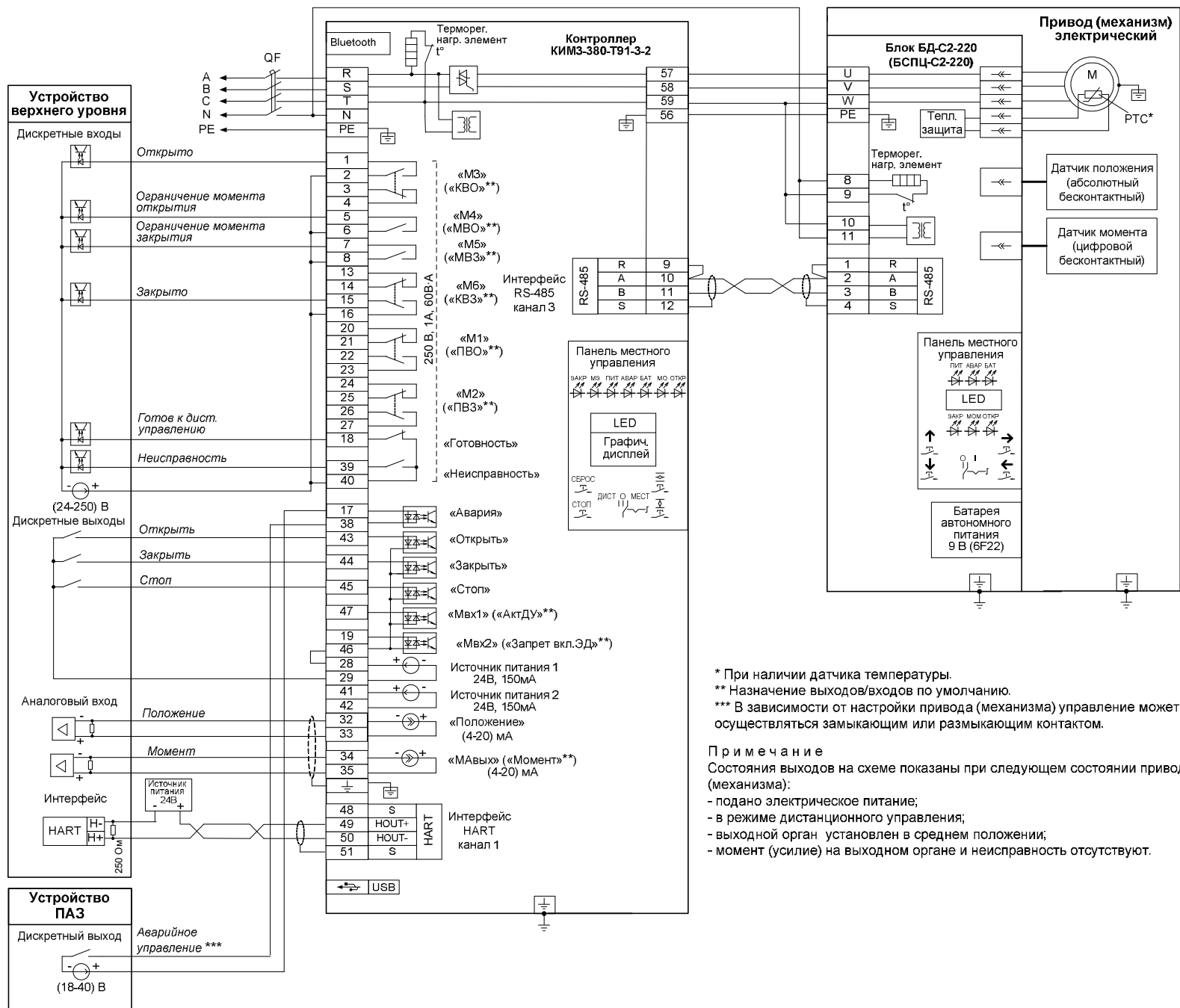
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

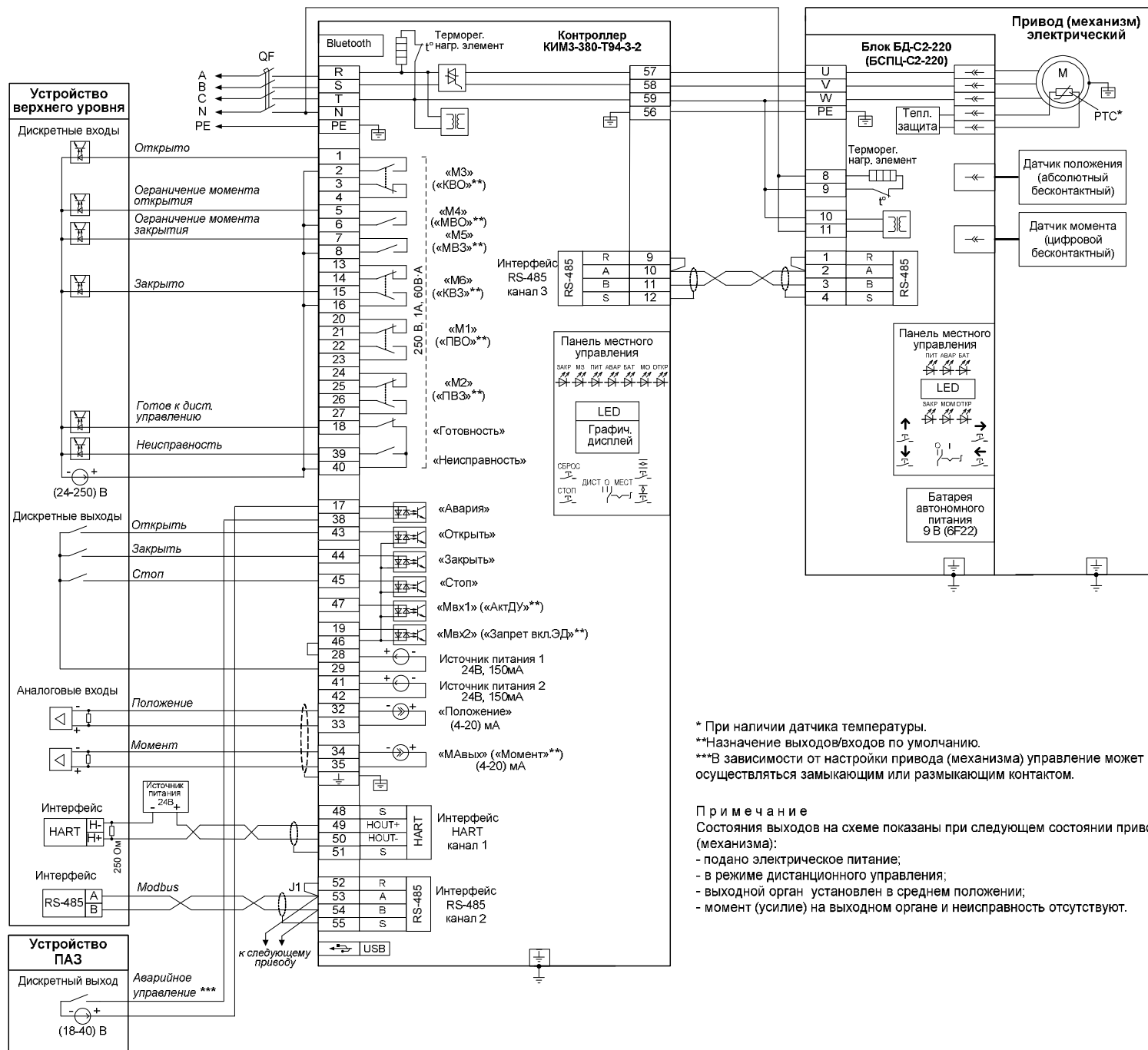
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.
 ** Назначение выходов/входов по умолчанию.
 *** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

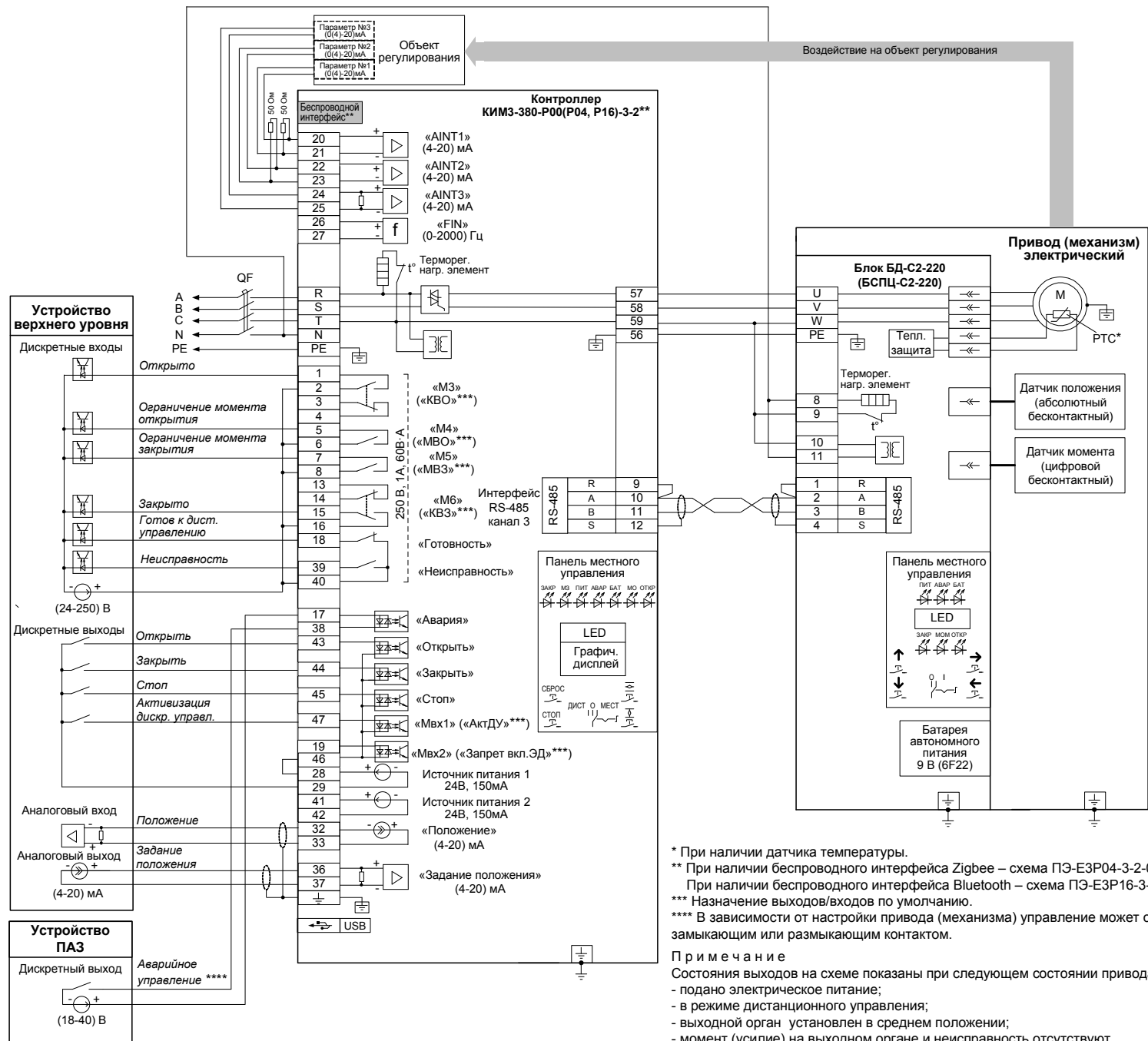
**Назначение выходов/входов по умолчанию.

***В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР04-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР16-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

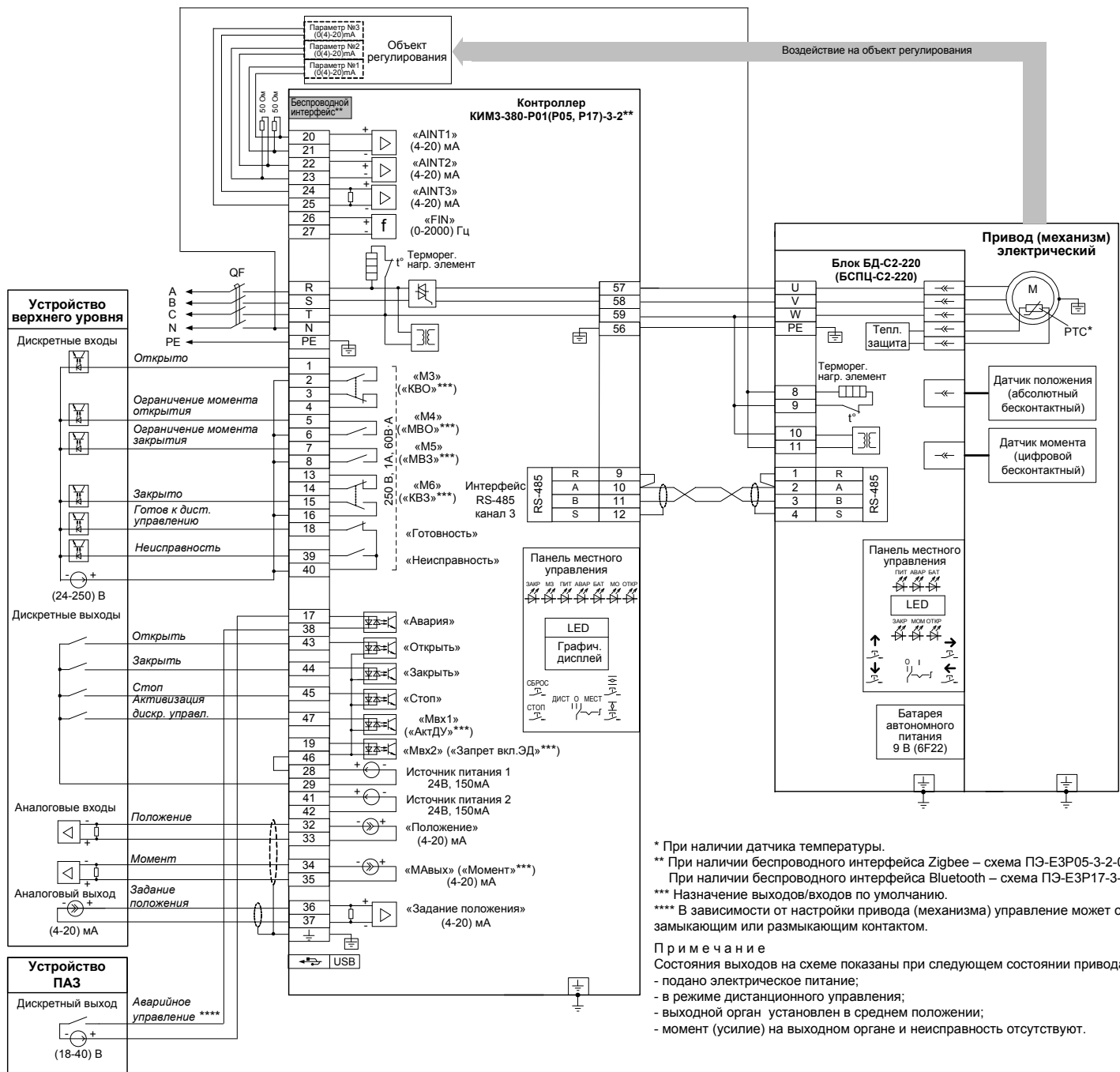
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР05-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР17-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

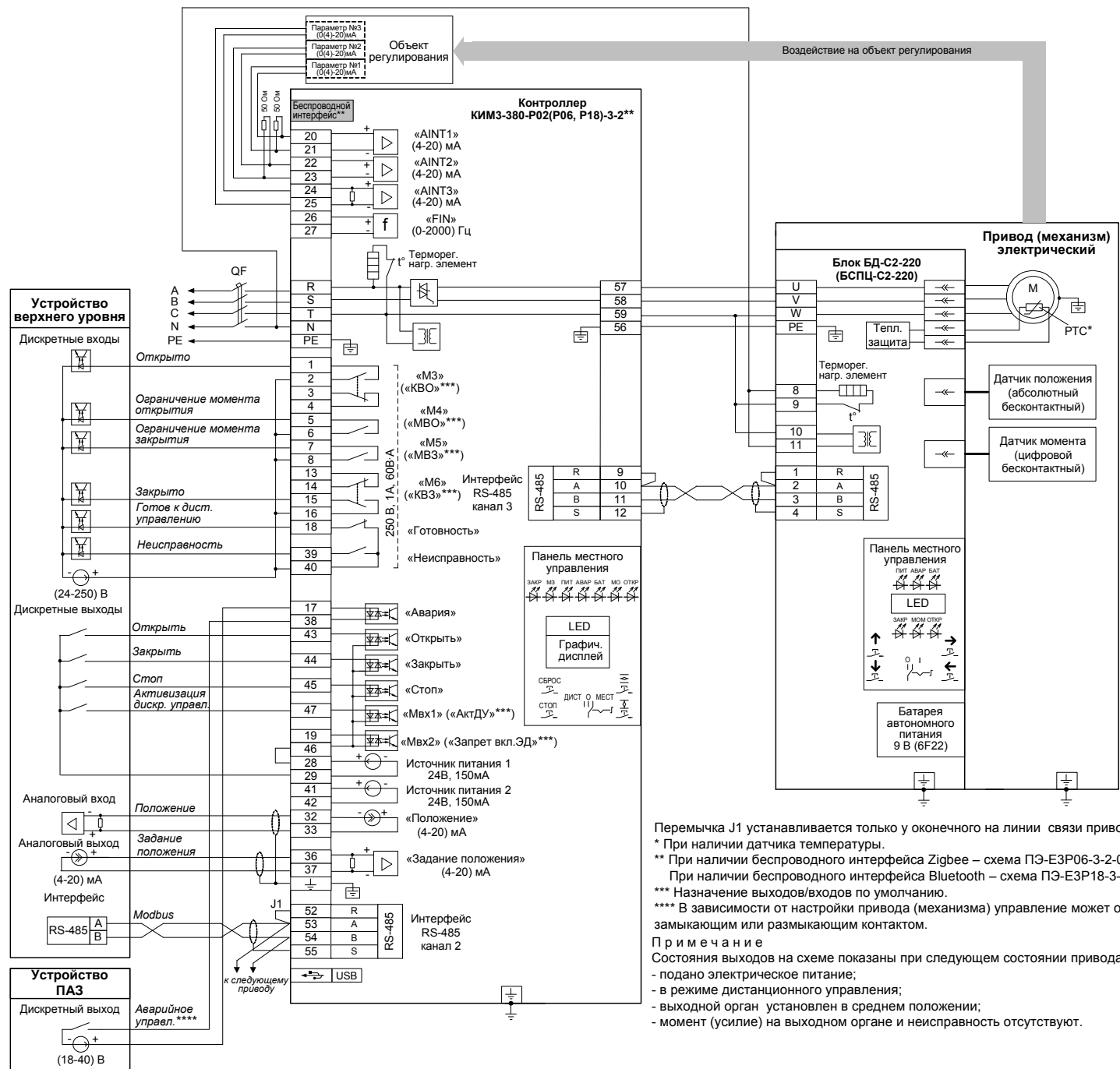
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Переключатель J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР06-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР18-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

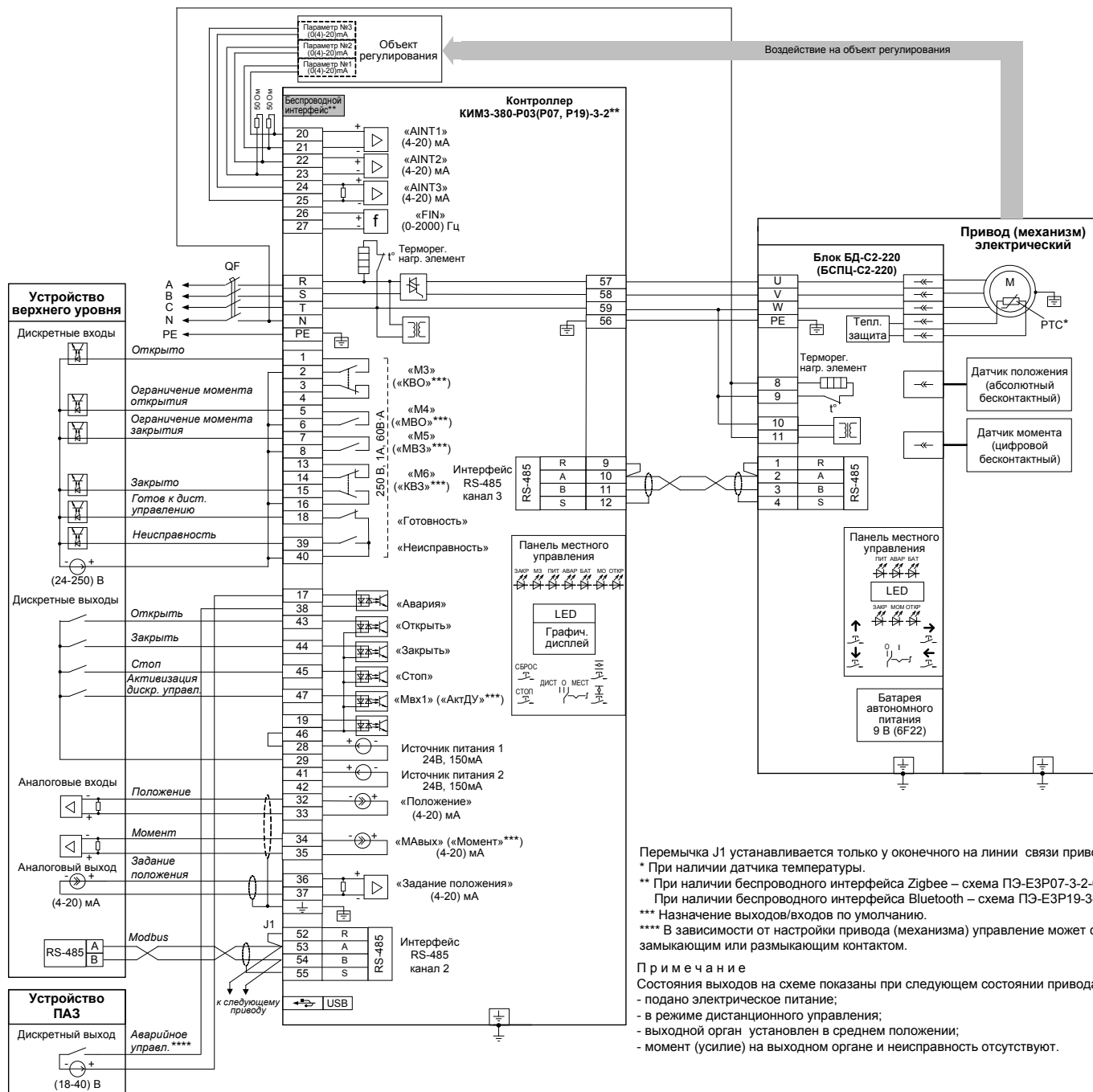
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР07-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР19-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

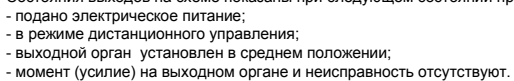
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

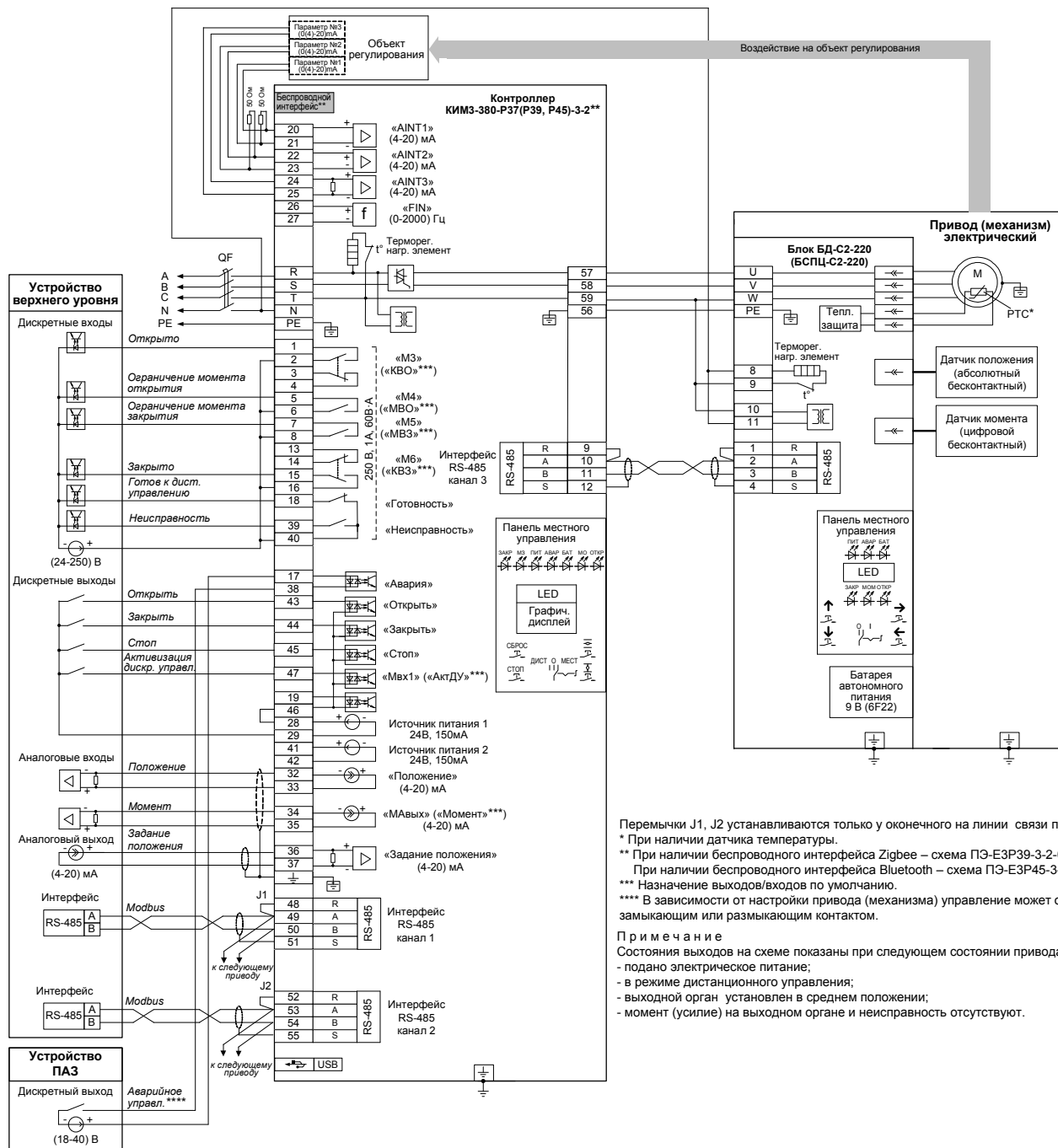
**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.





Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР39-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР45-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

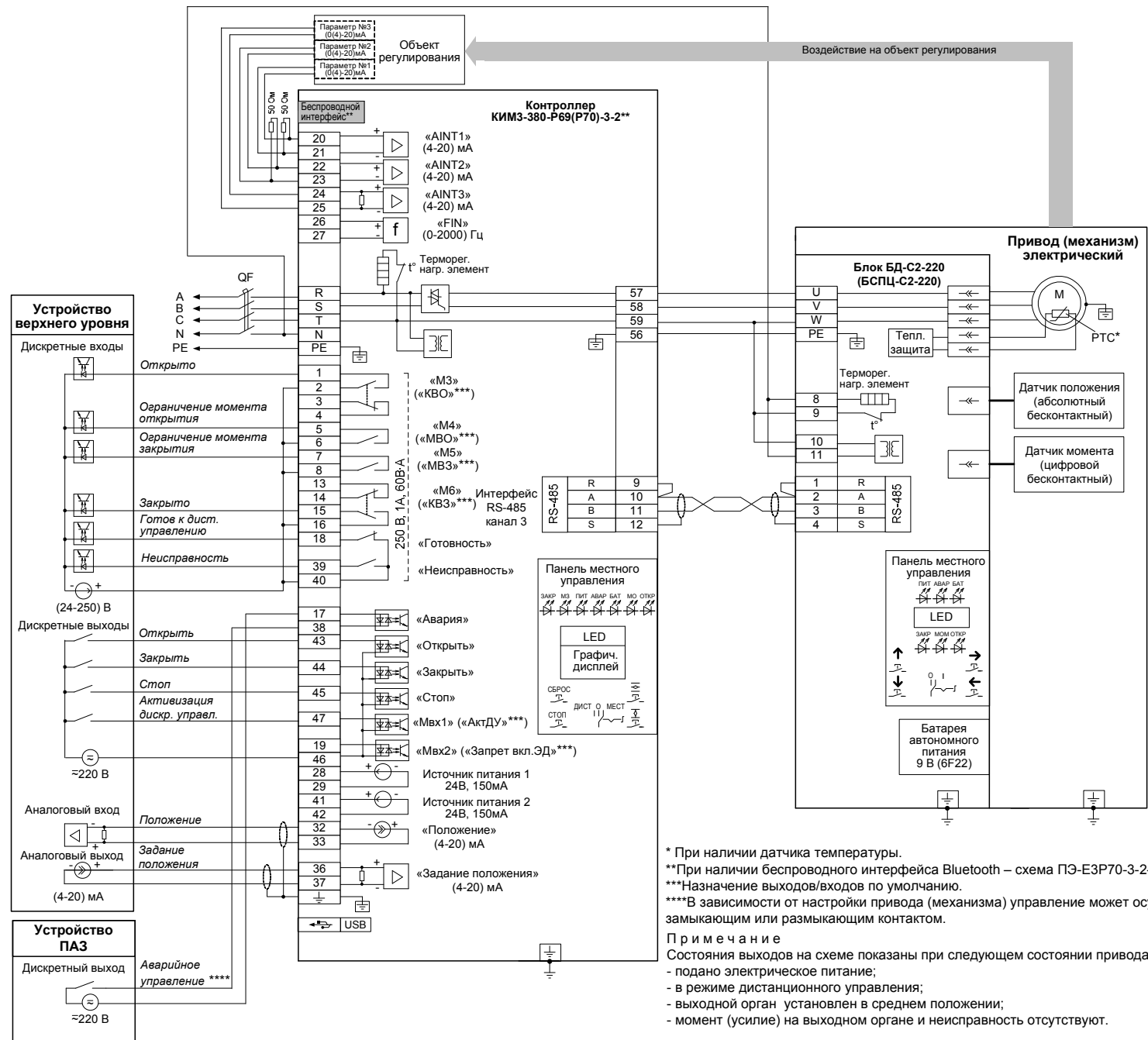
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

**При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР70-3-2-08/09/10/11/12/15-3FN.

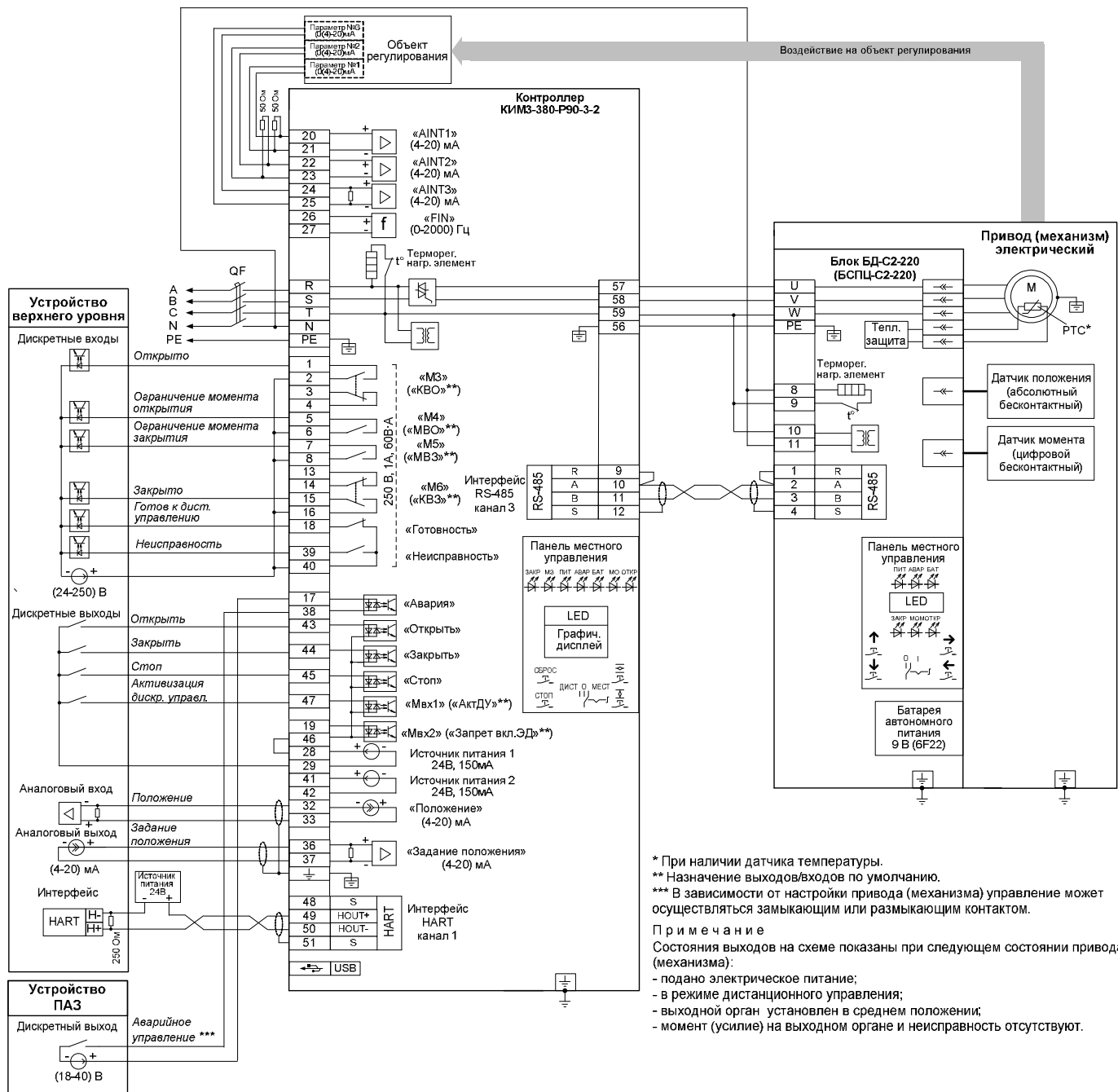
***Назначение выходов/входов по умолчанию.

****В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

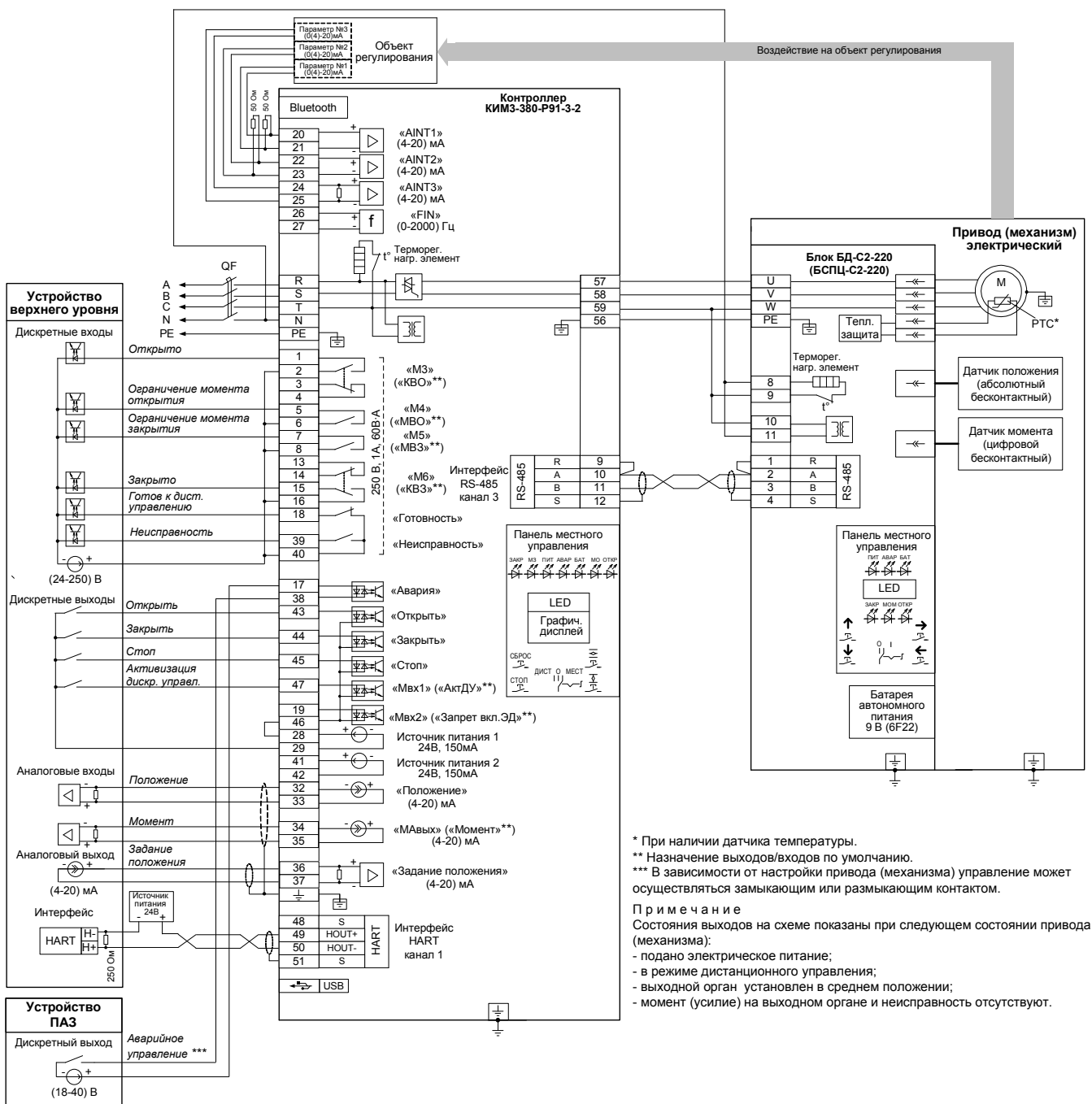
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

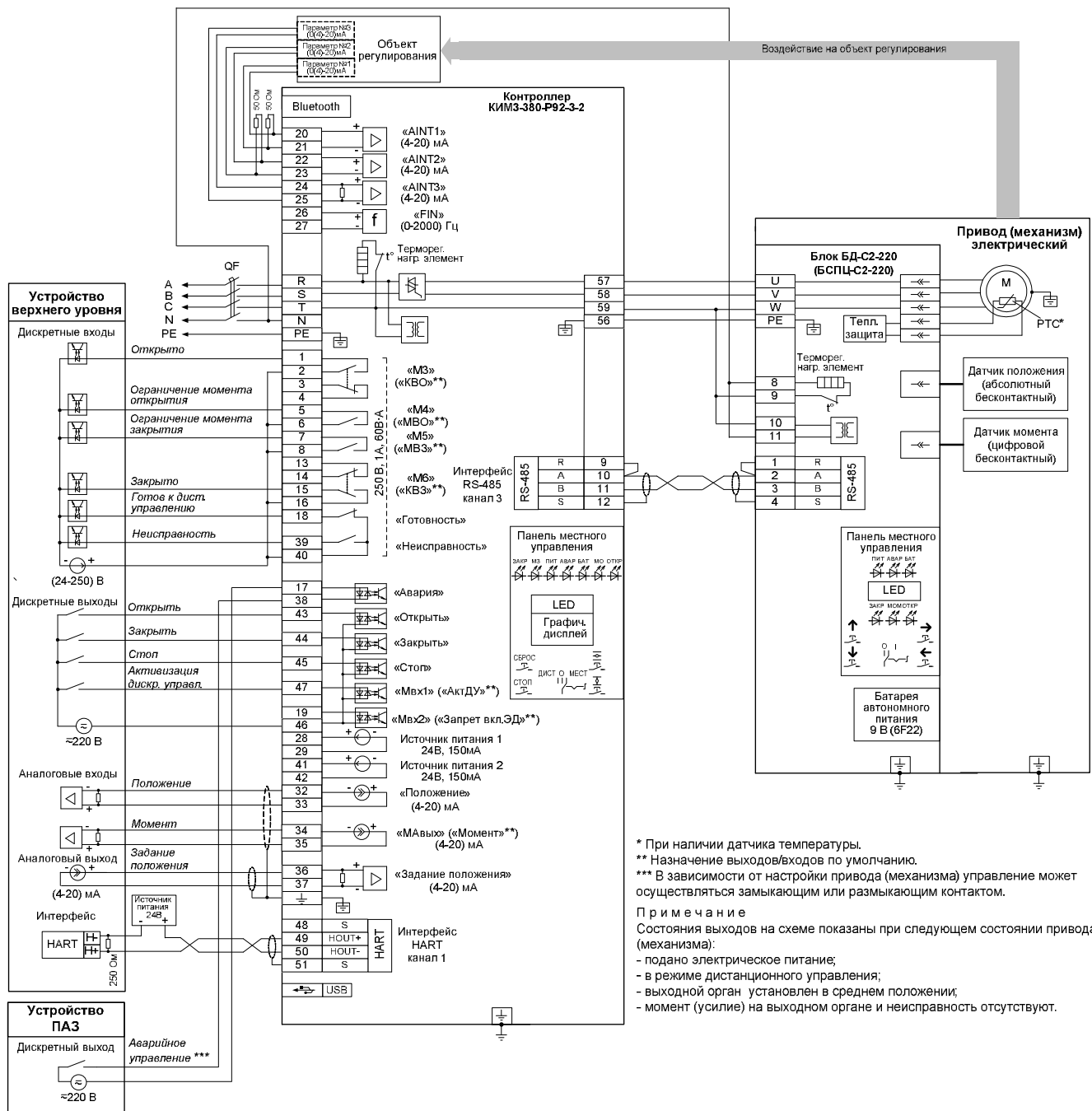
- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

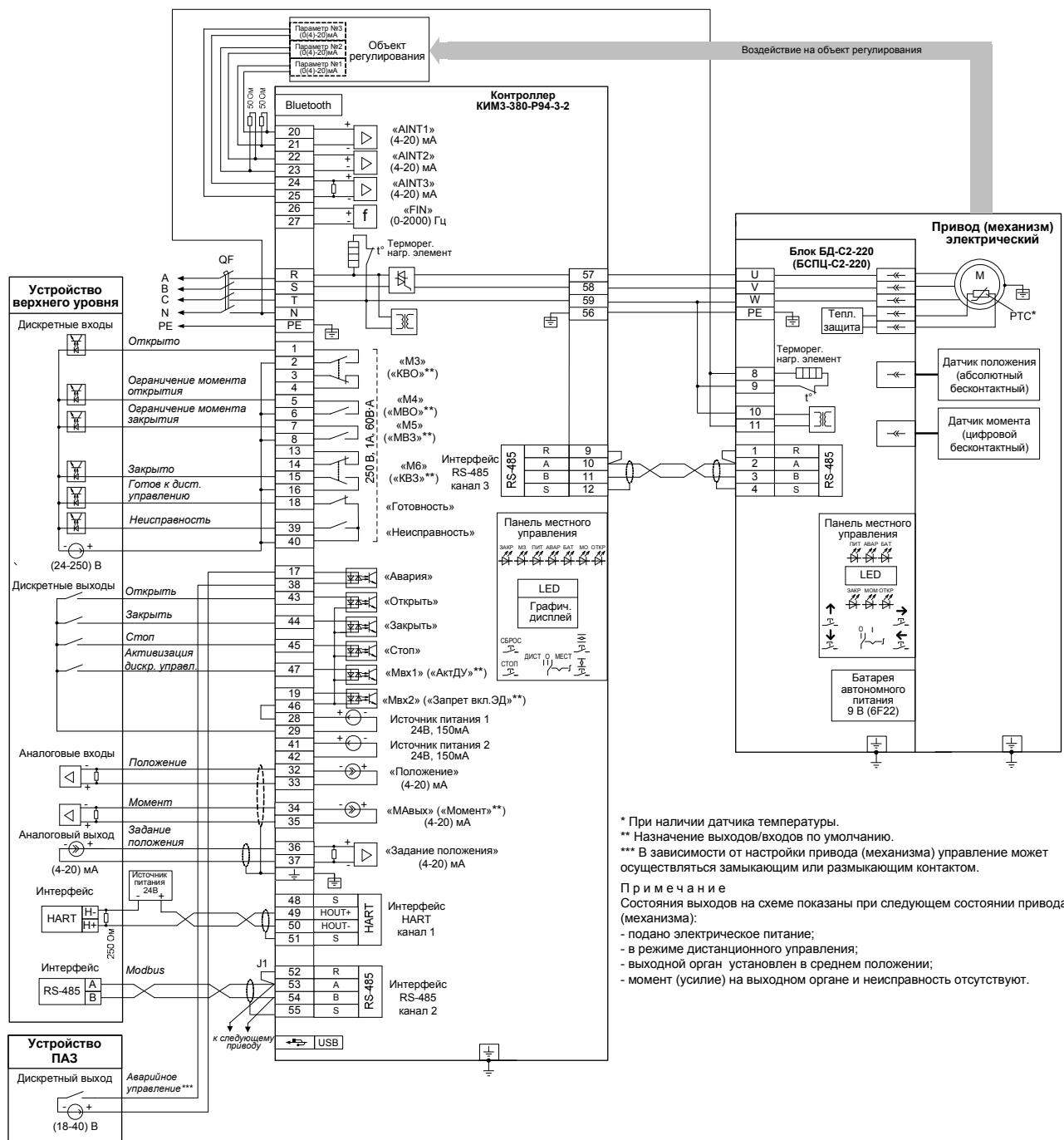
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

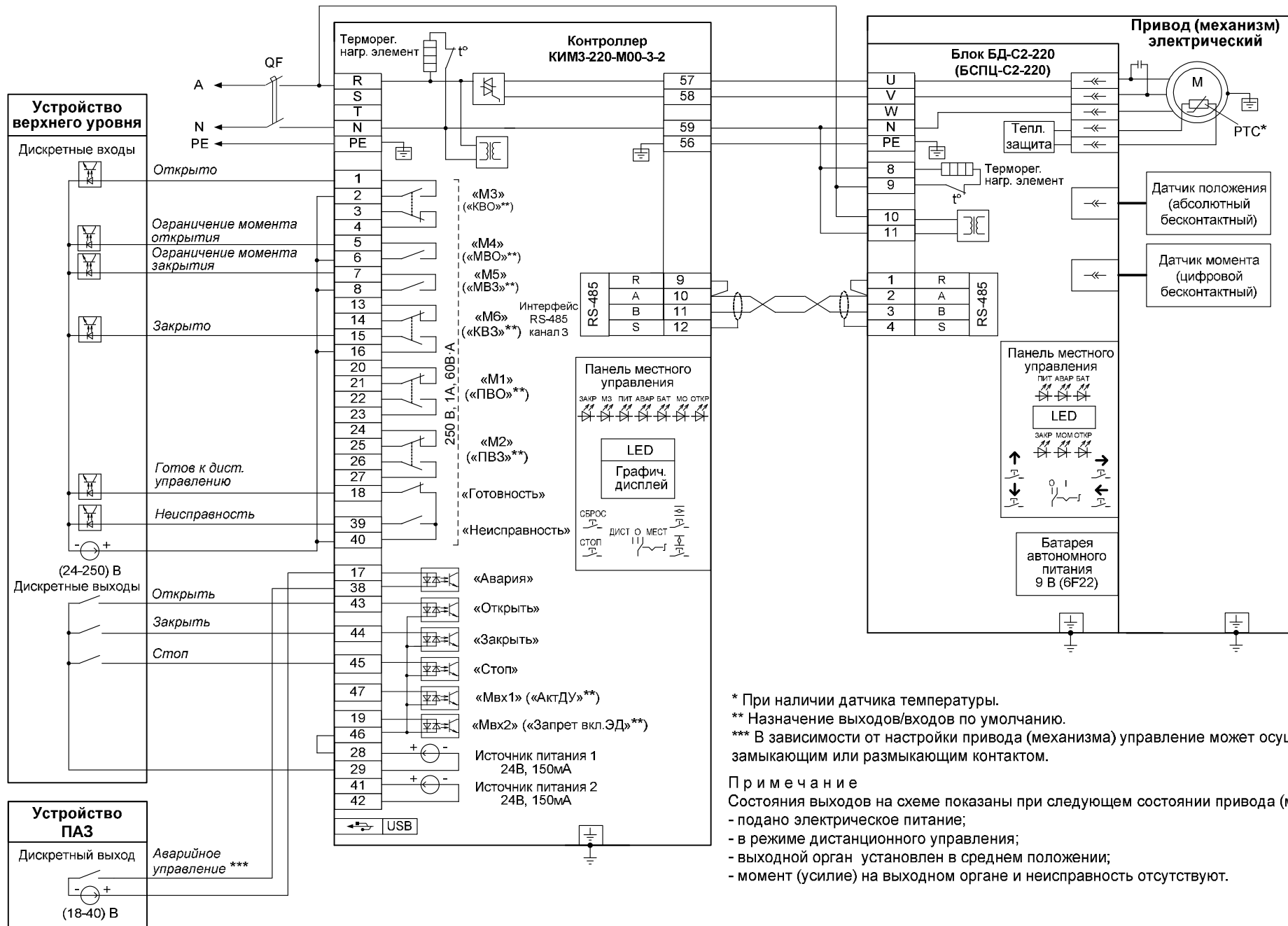
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.
 ** Назначение выходов/входов по умолчанию.
 *** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

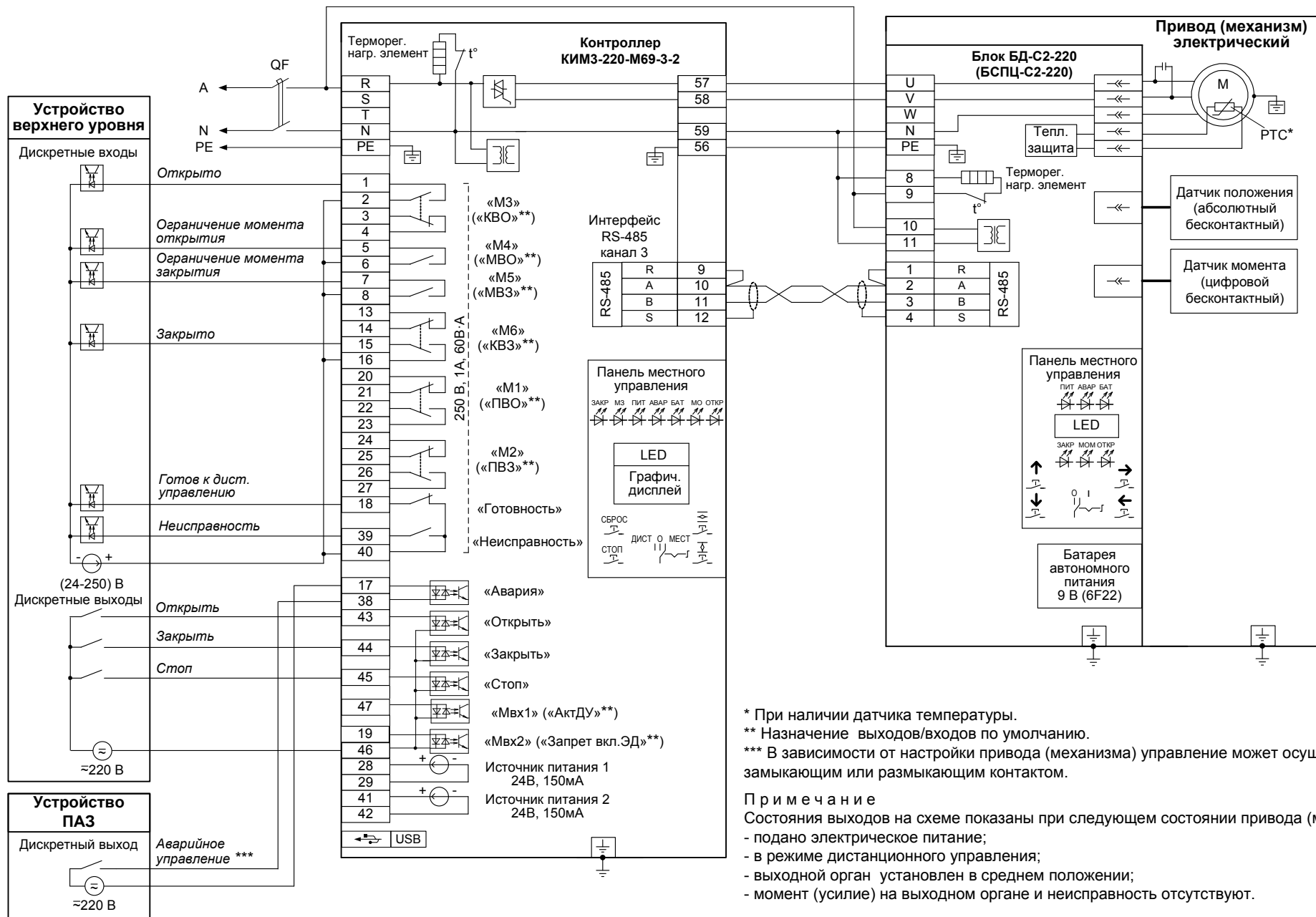
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

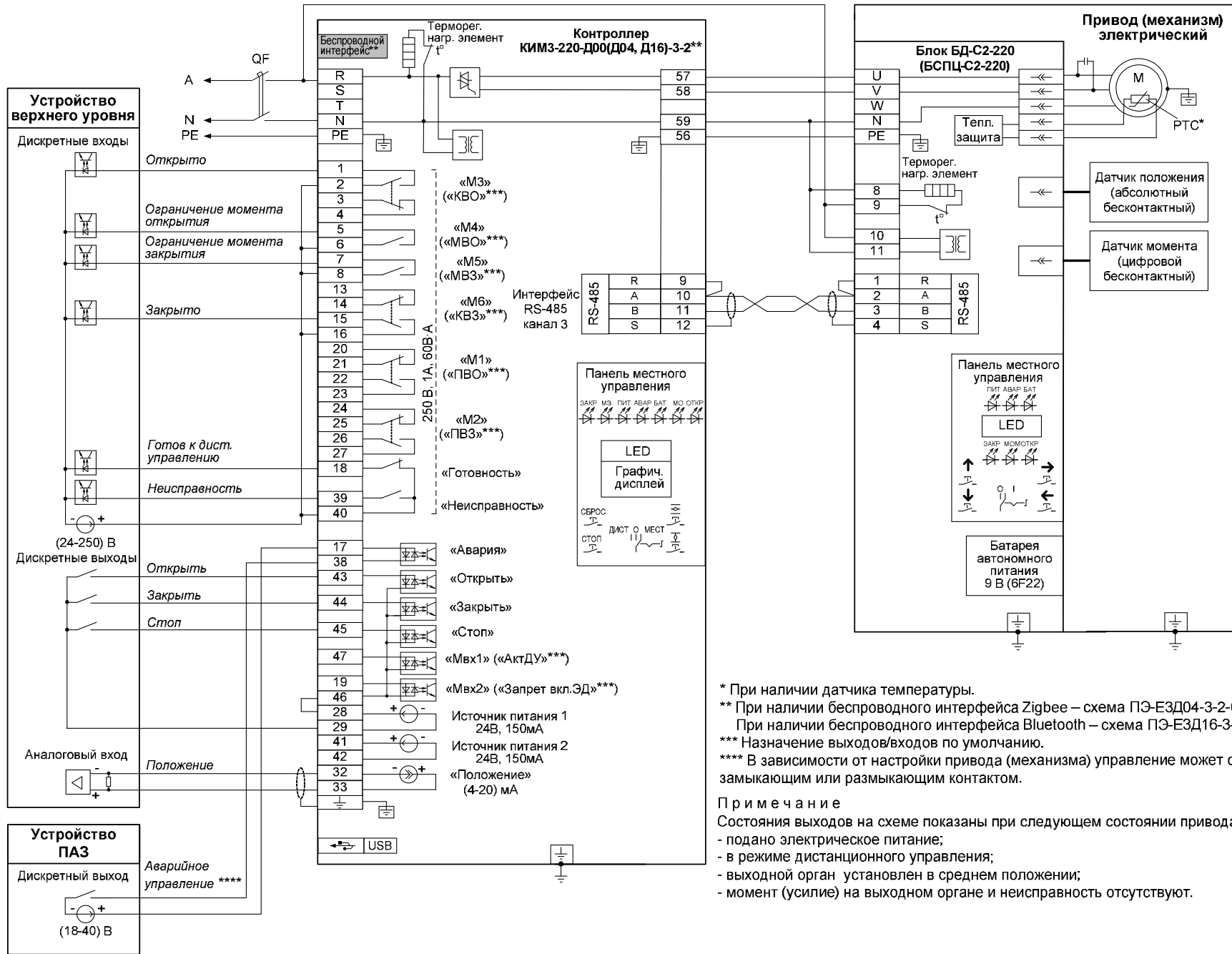
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗД04-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД16-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

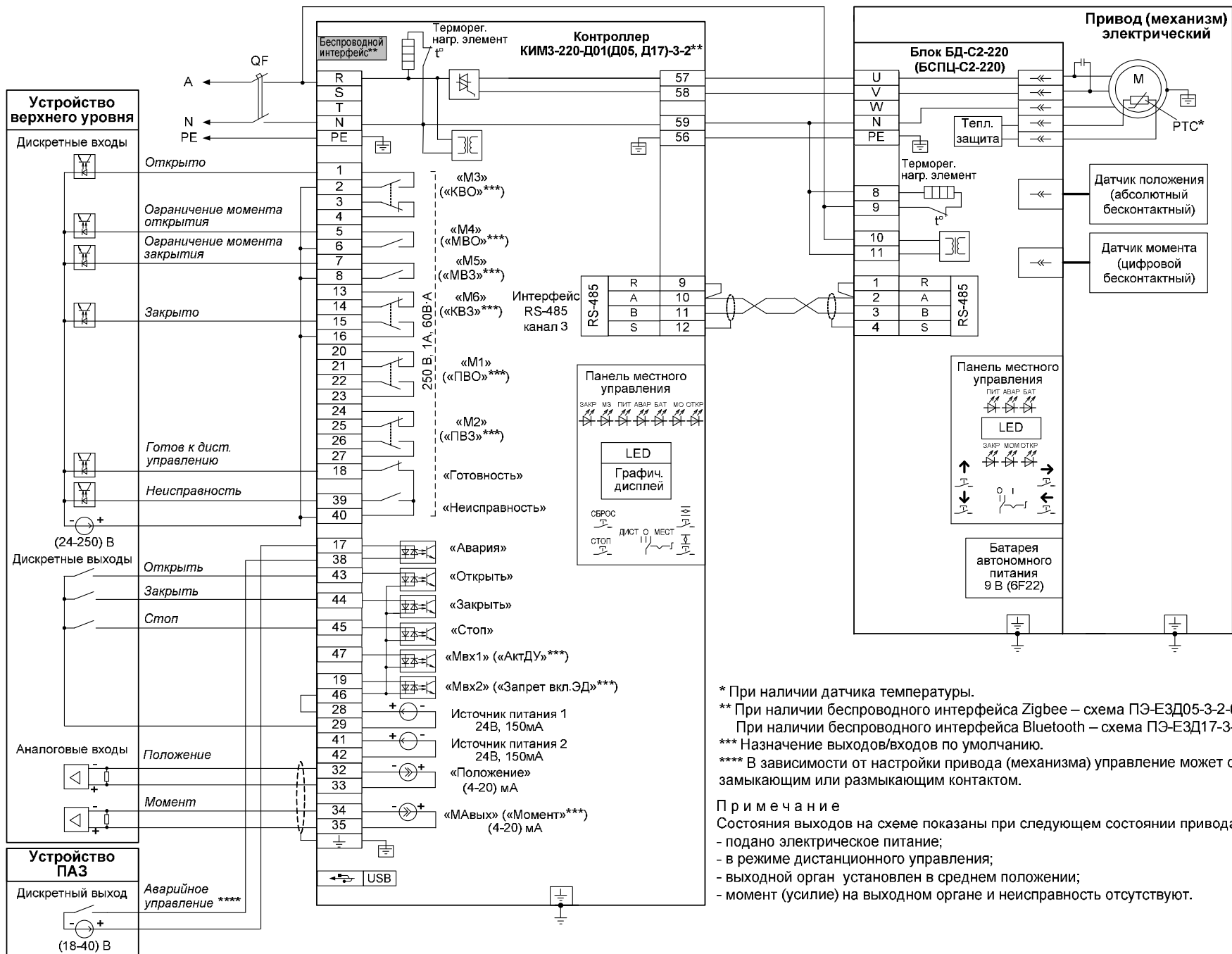
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗД05-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД17-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

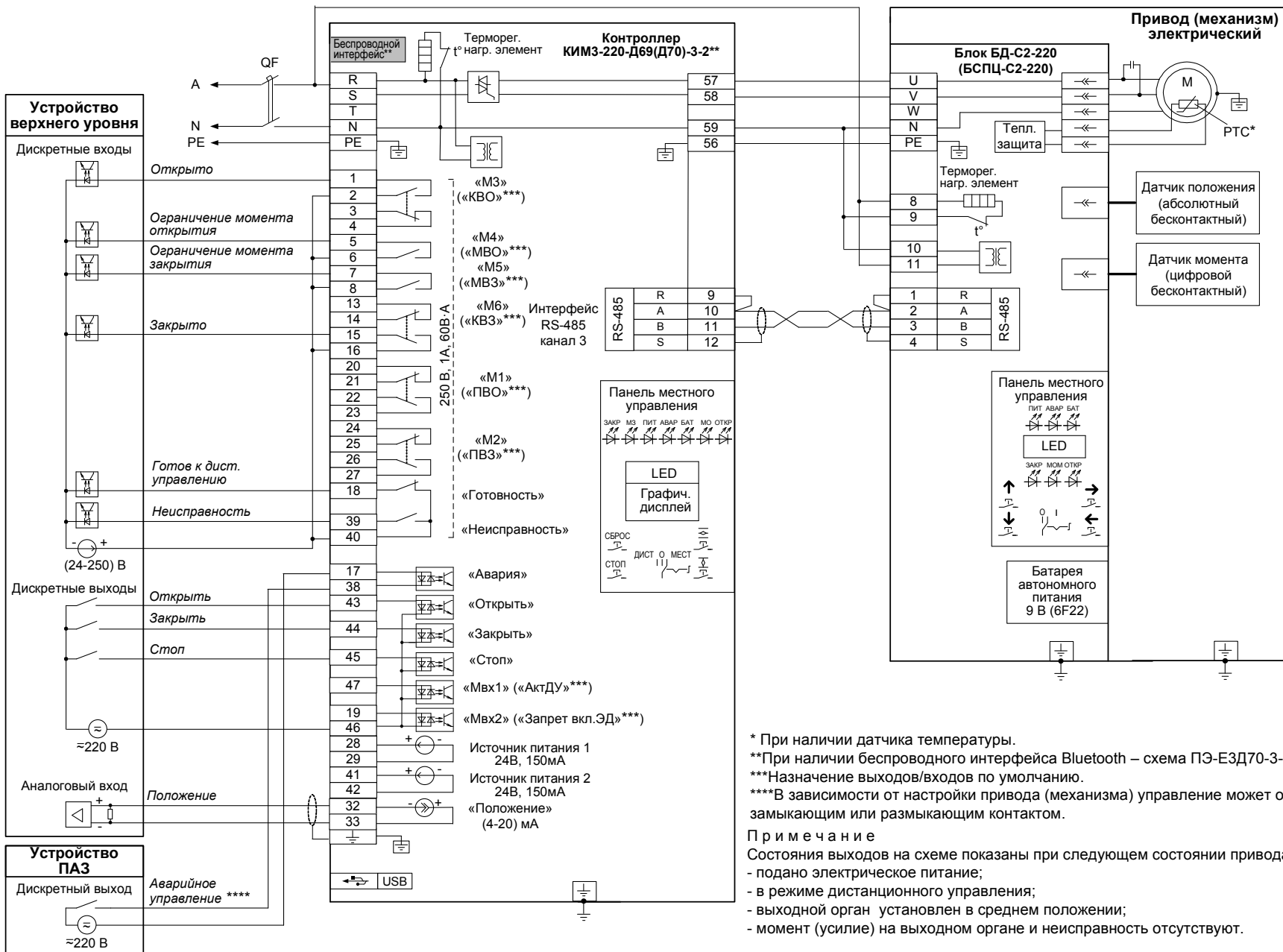
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

**При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД70-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

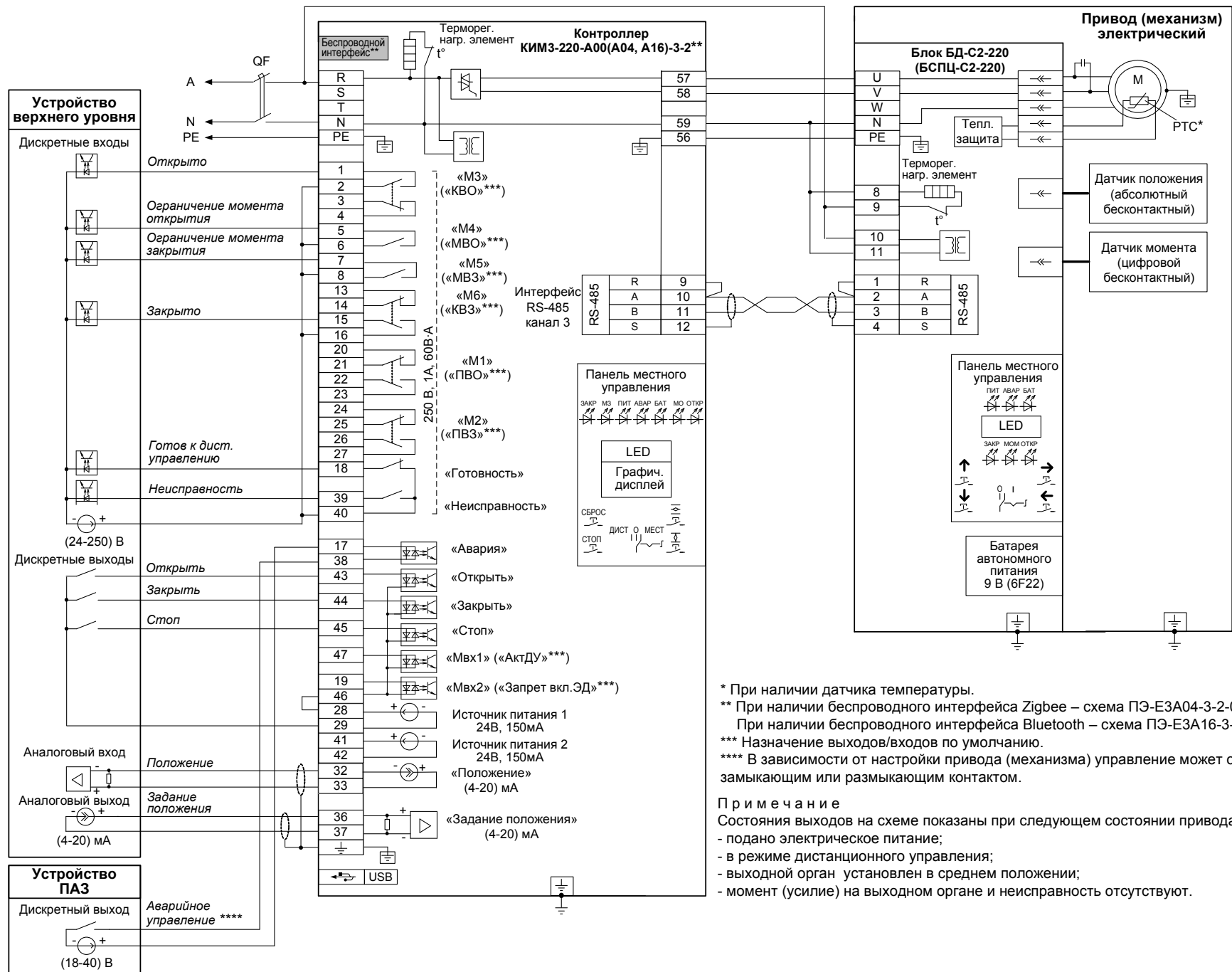
***Назначение выходов/входов по умолчанию.

****В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А04-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А16-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

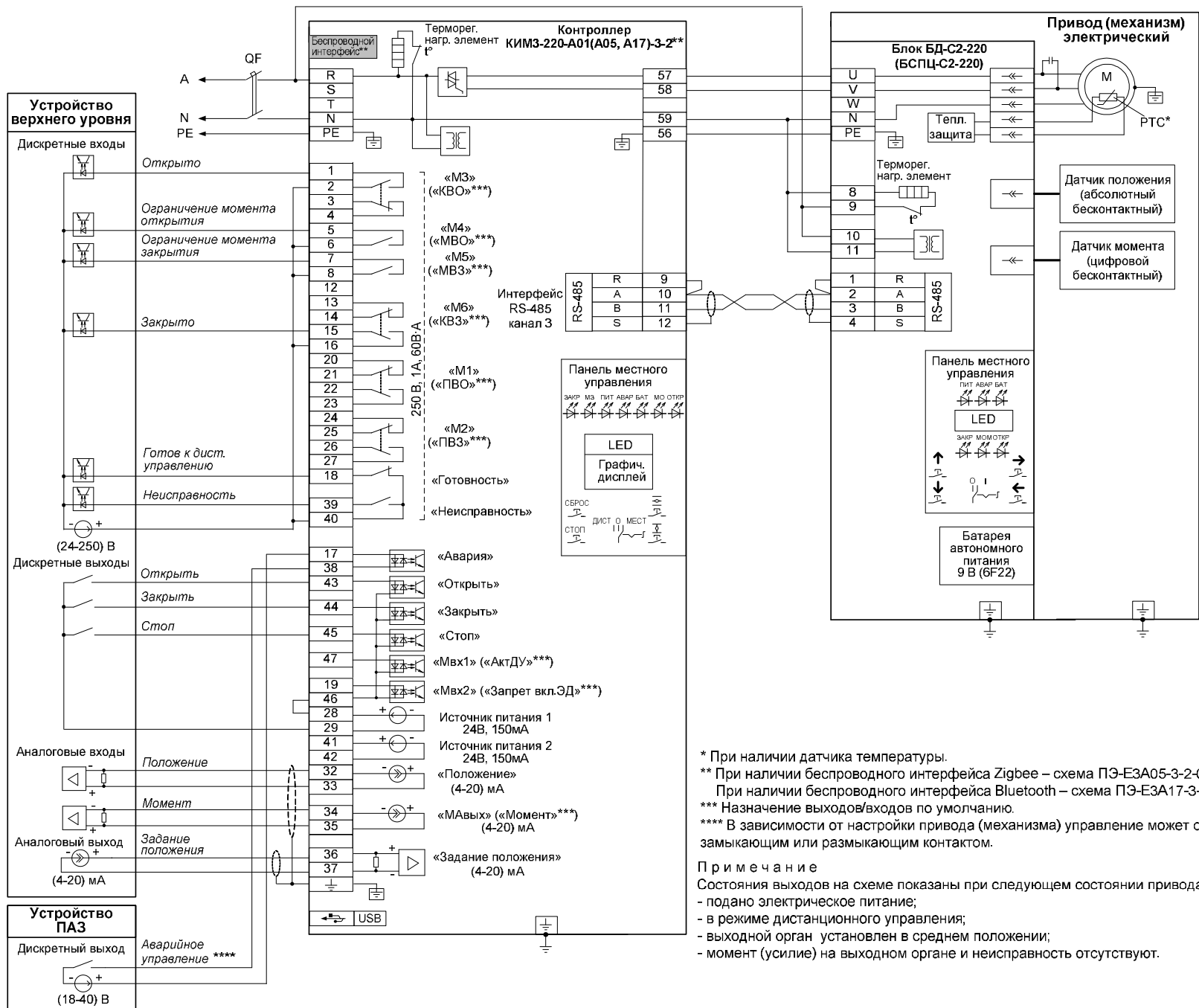
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А05-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А17-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

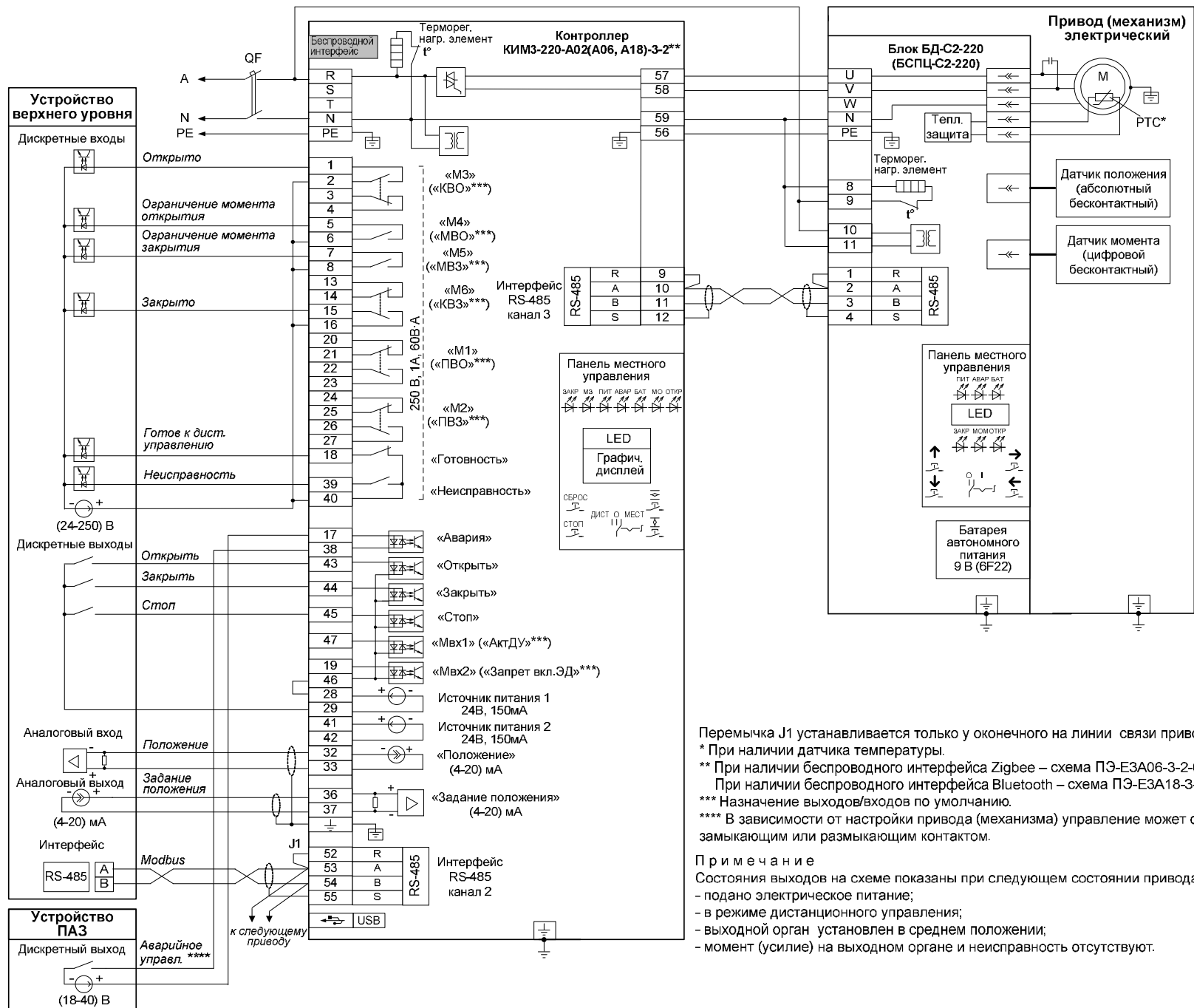
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А06-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А18-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

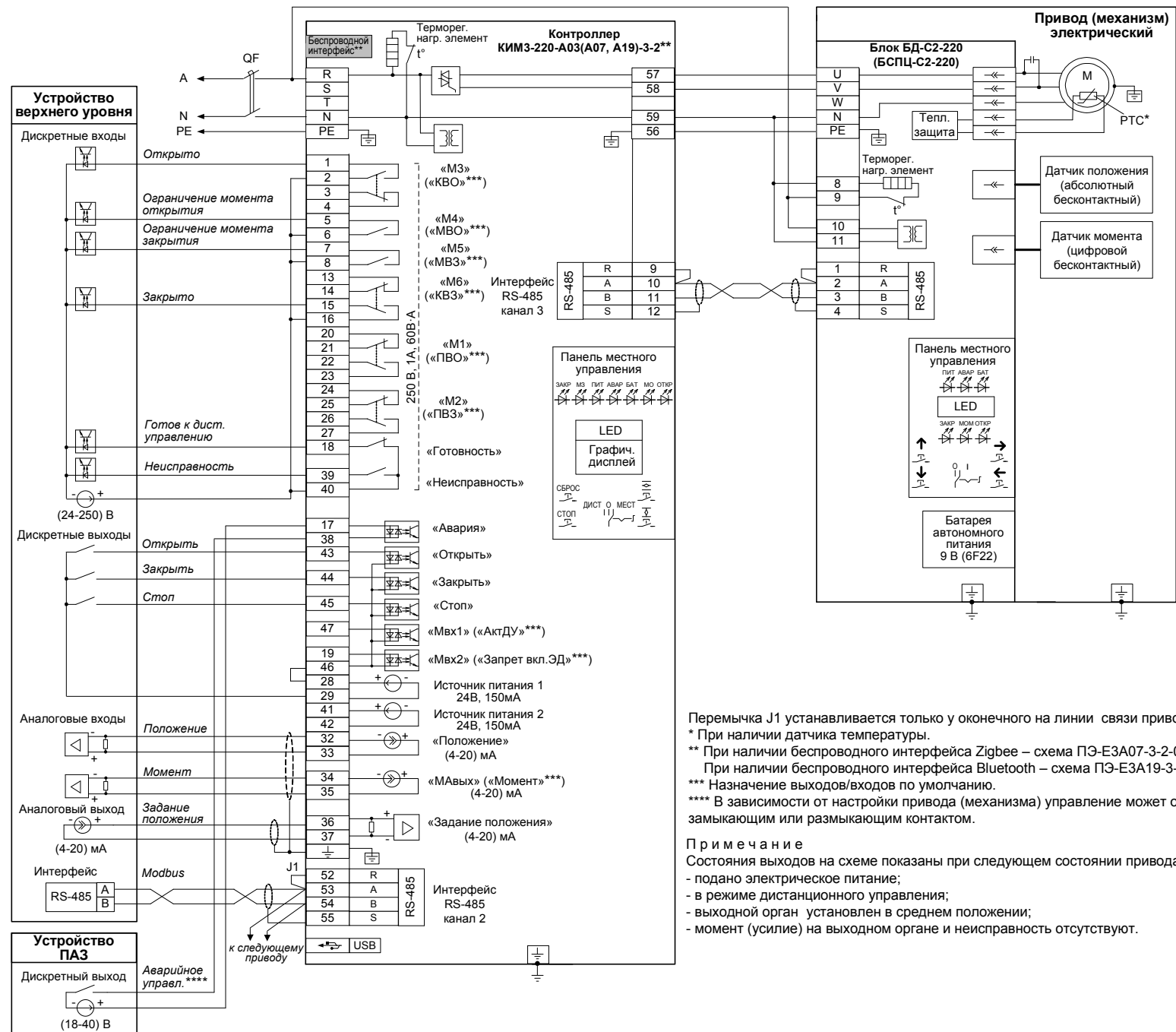
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А07-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А19-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

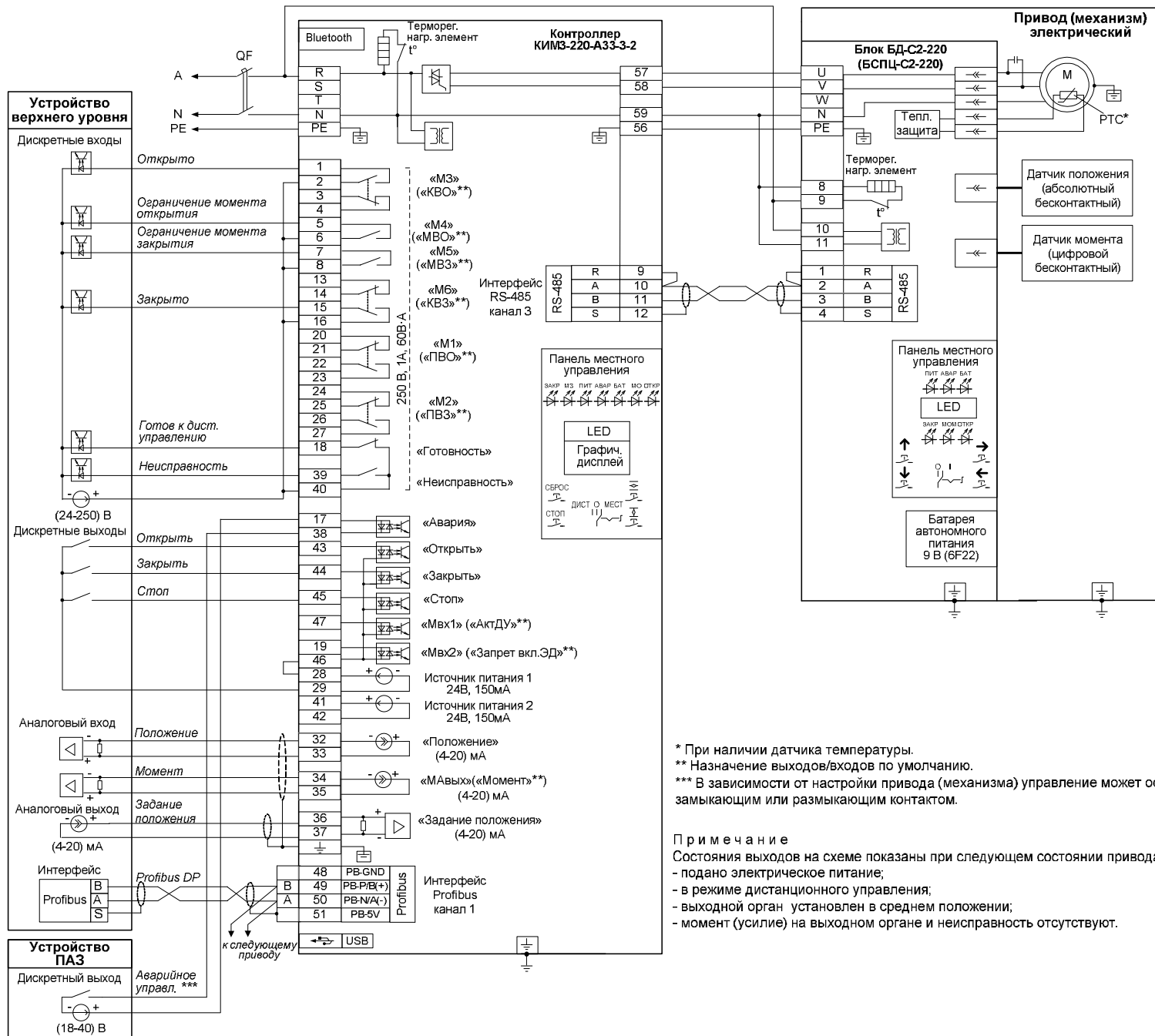
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

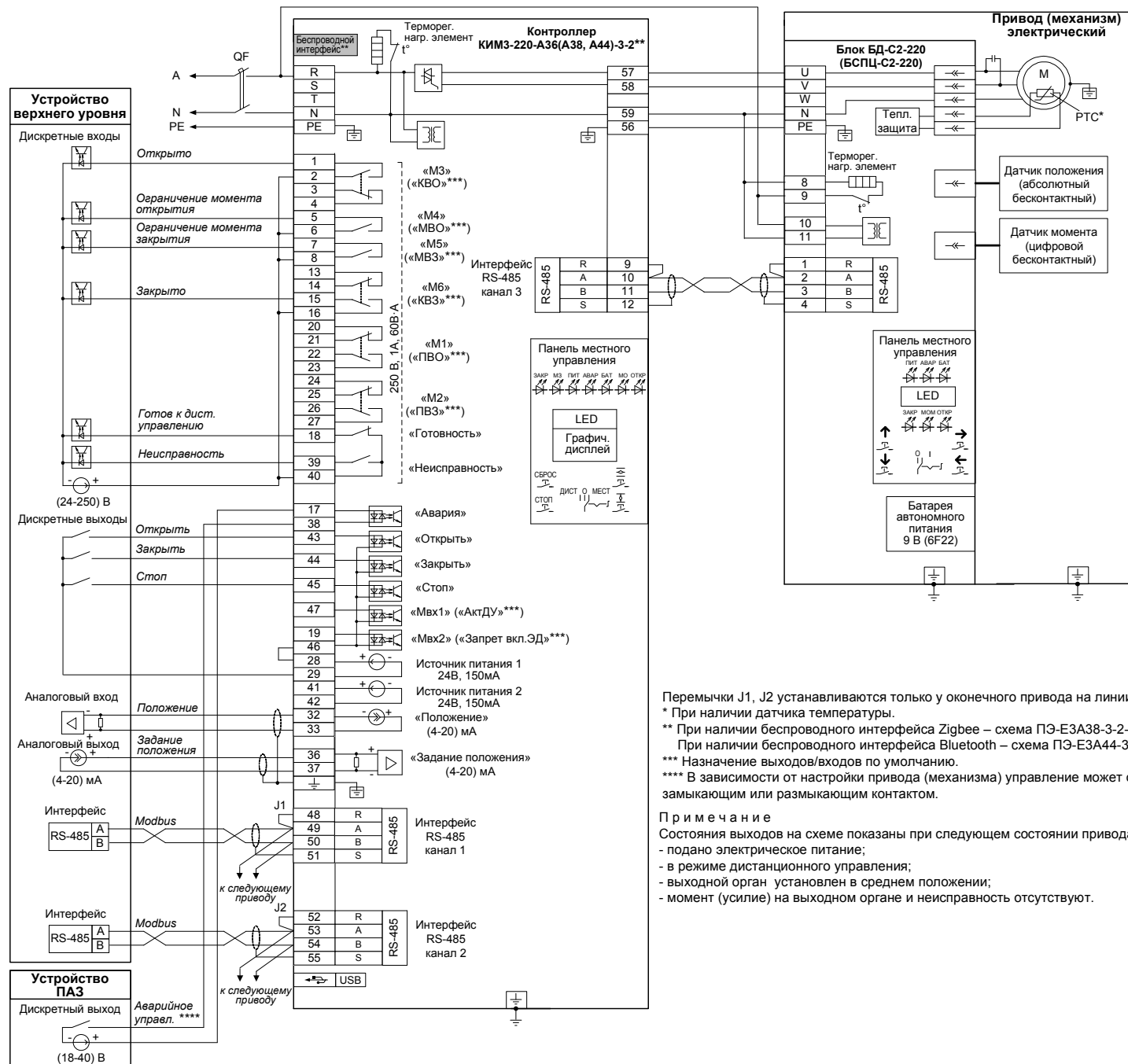
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А38-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А44-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

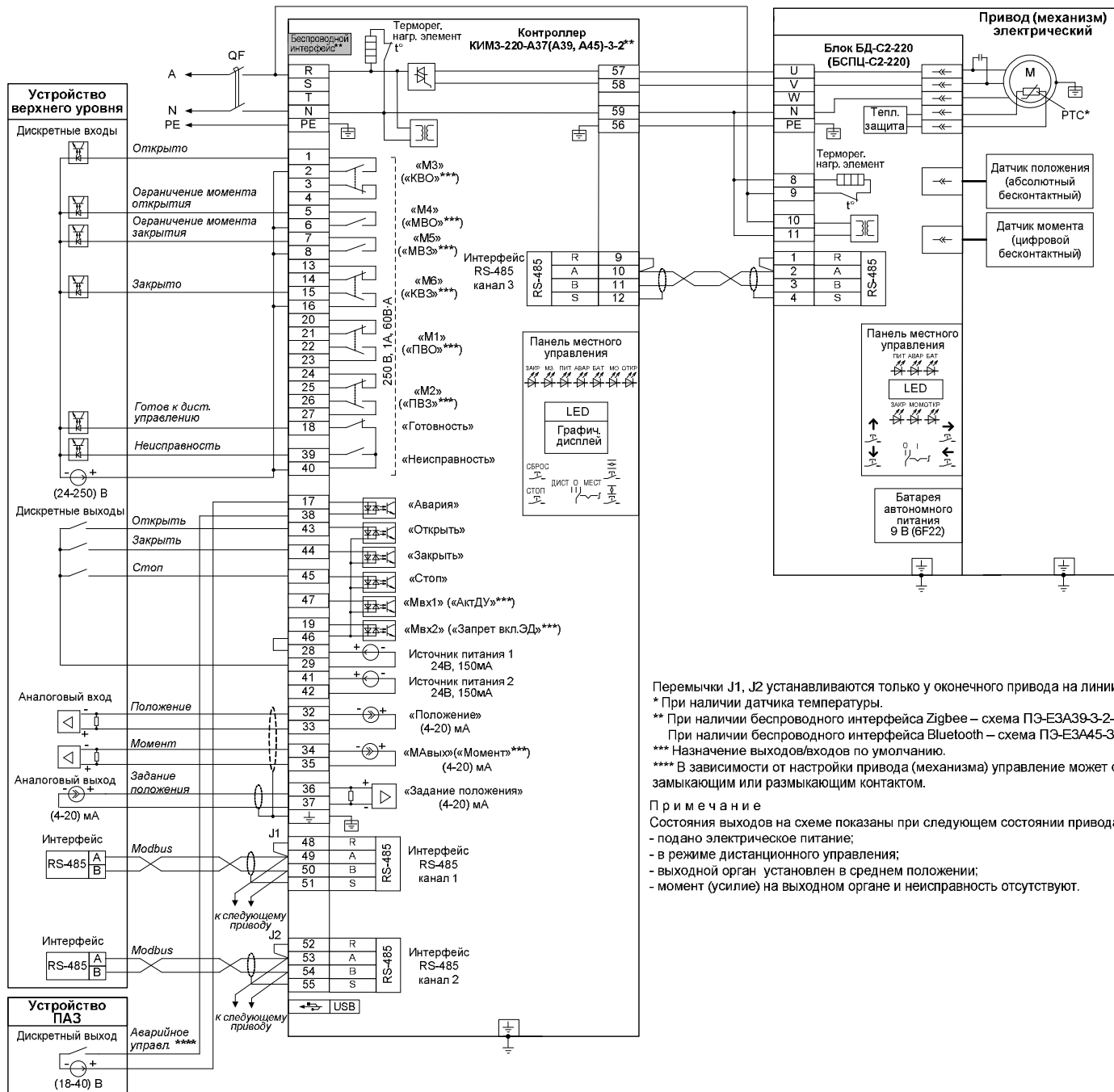
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А39-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А45-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

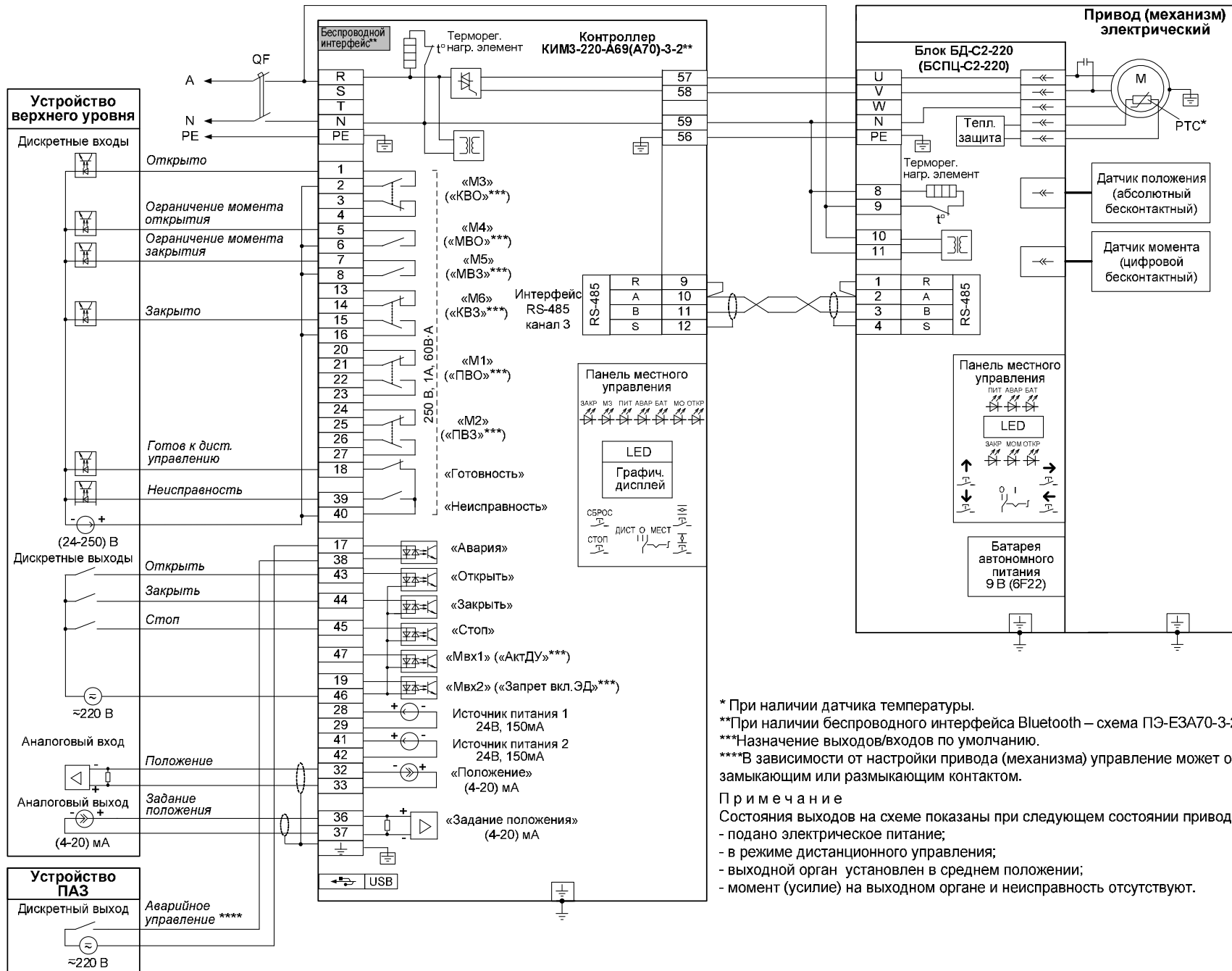
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А70-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

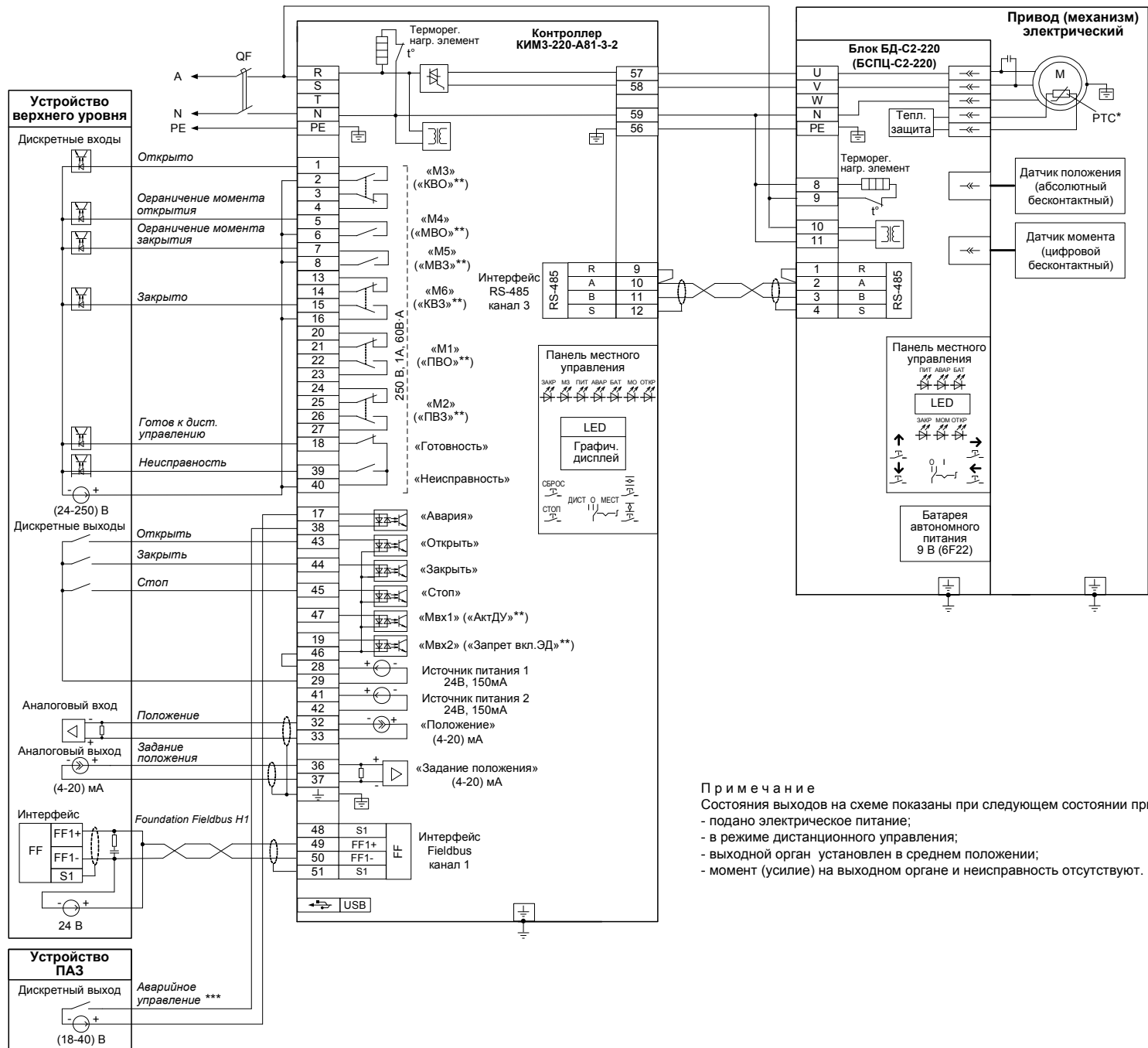
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

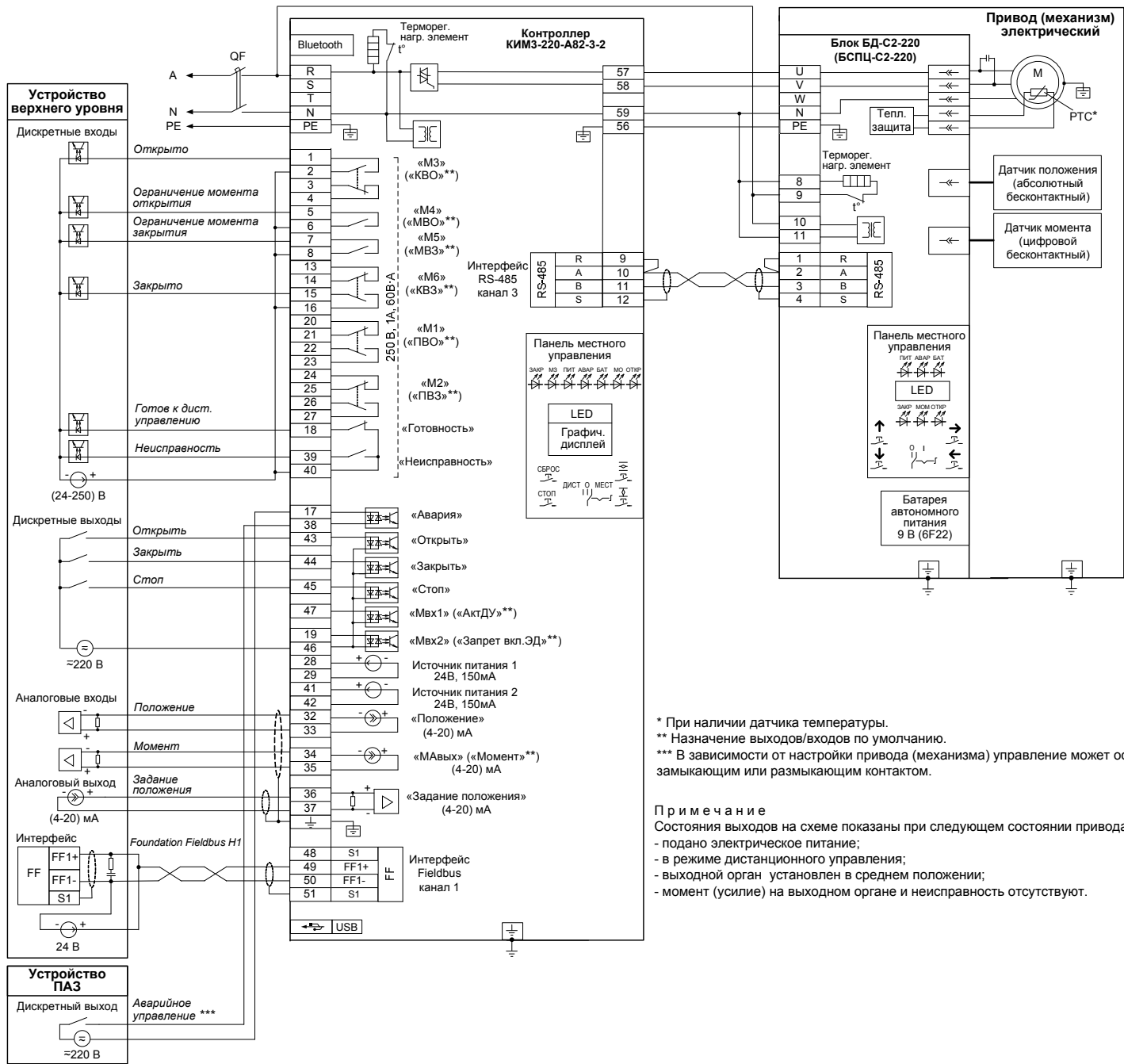
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Примечание
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

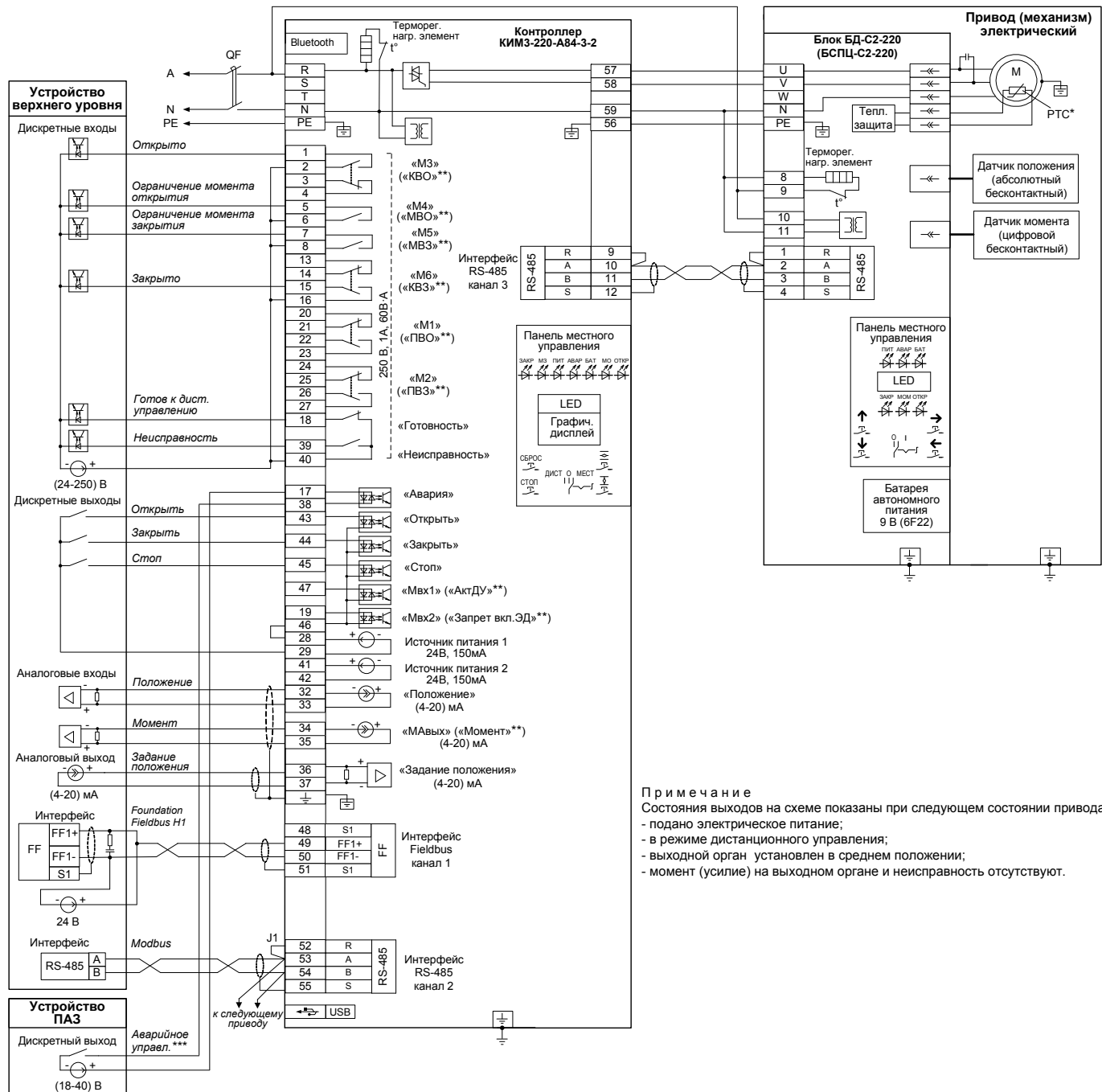
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

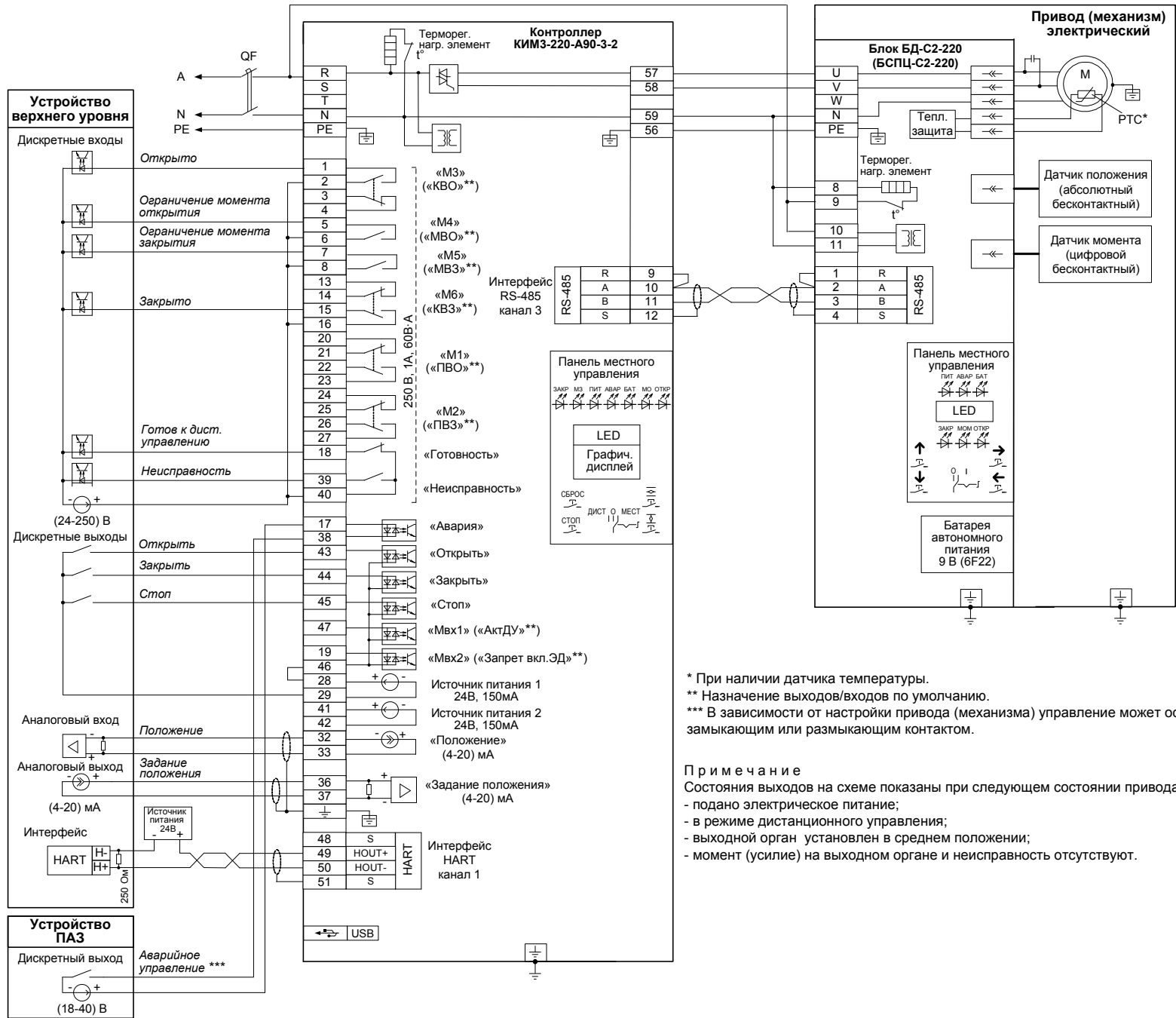
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Примечание
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

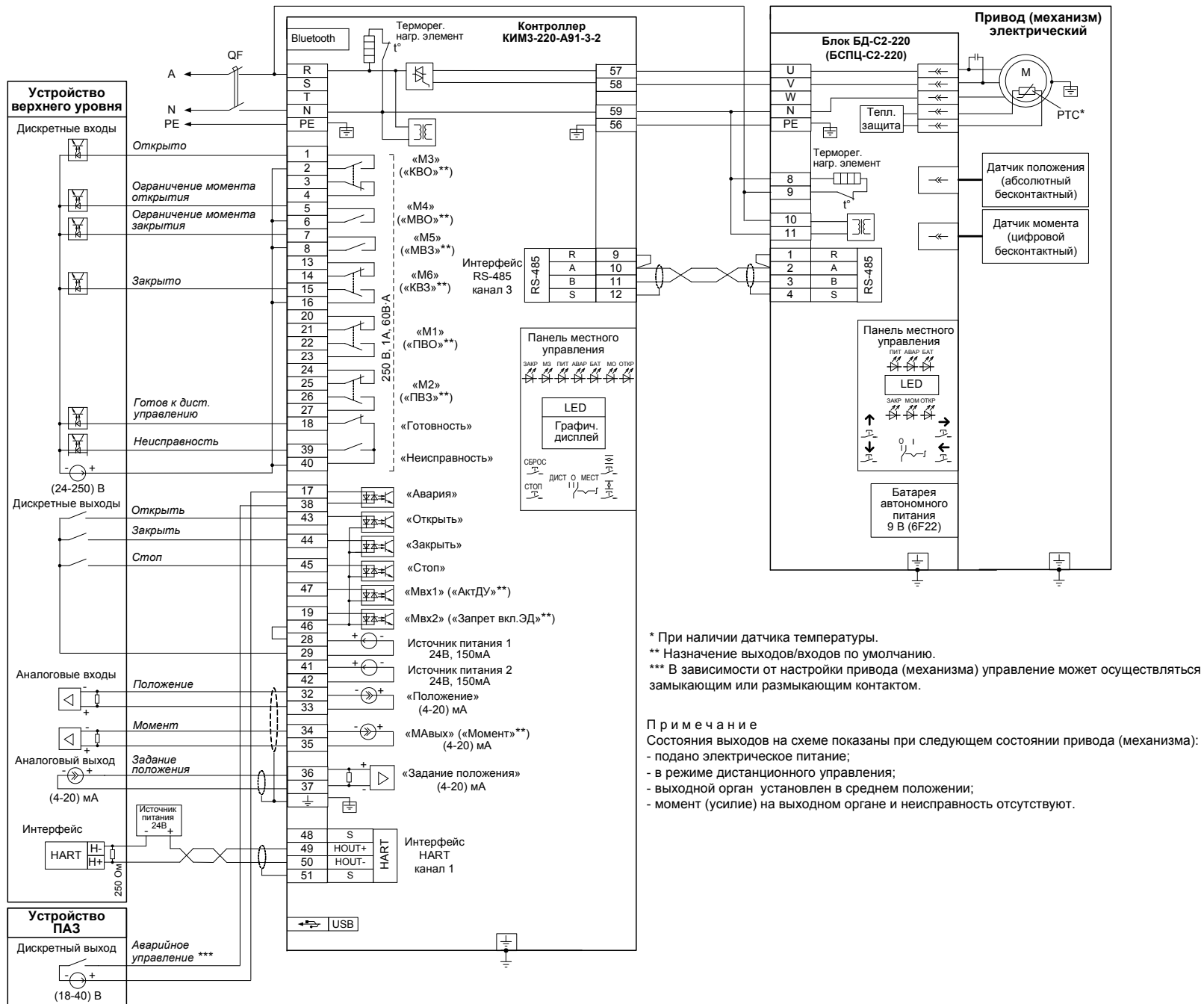
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

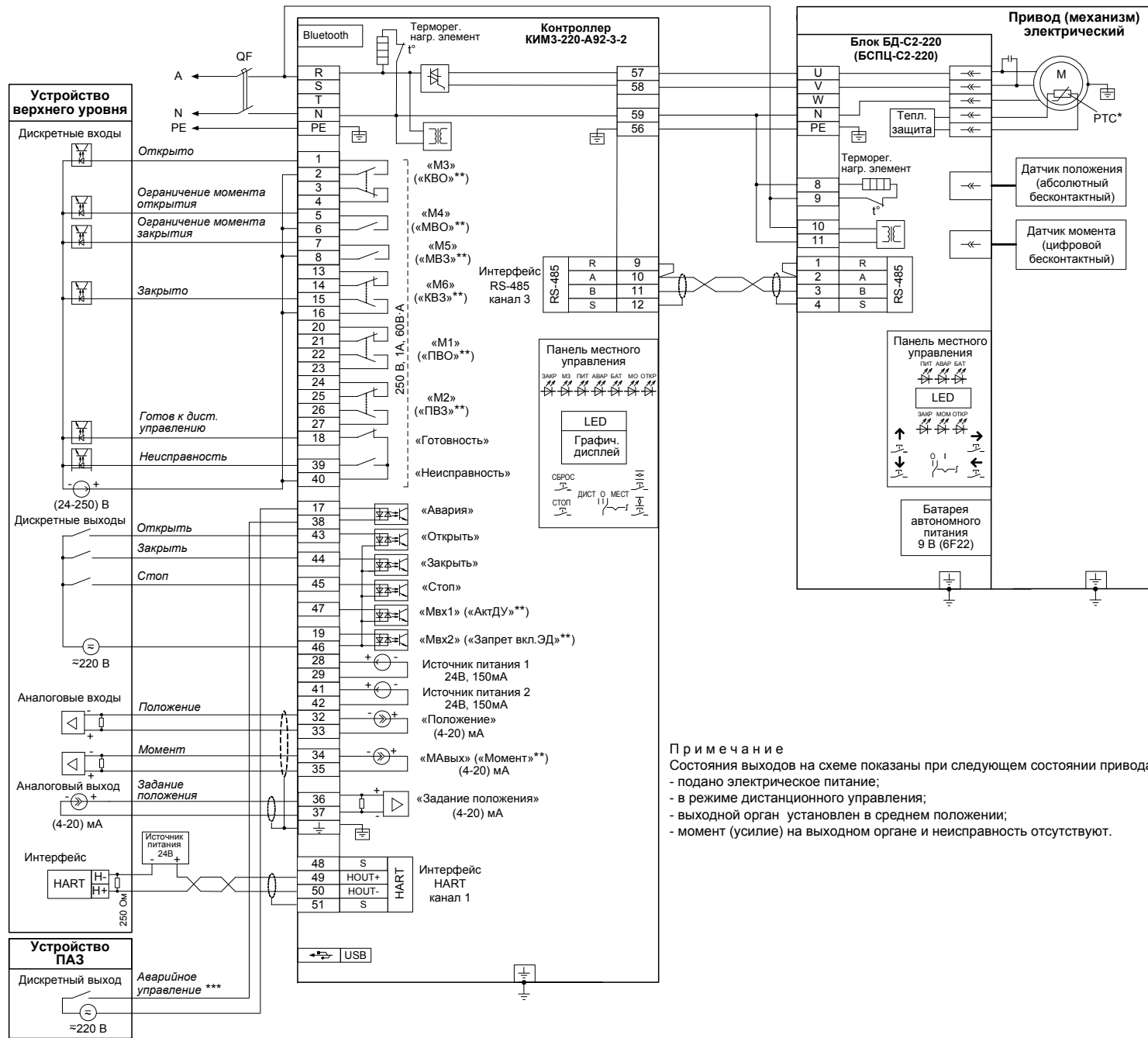
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

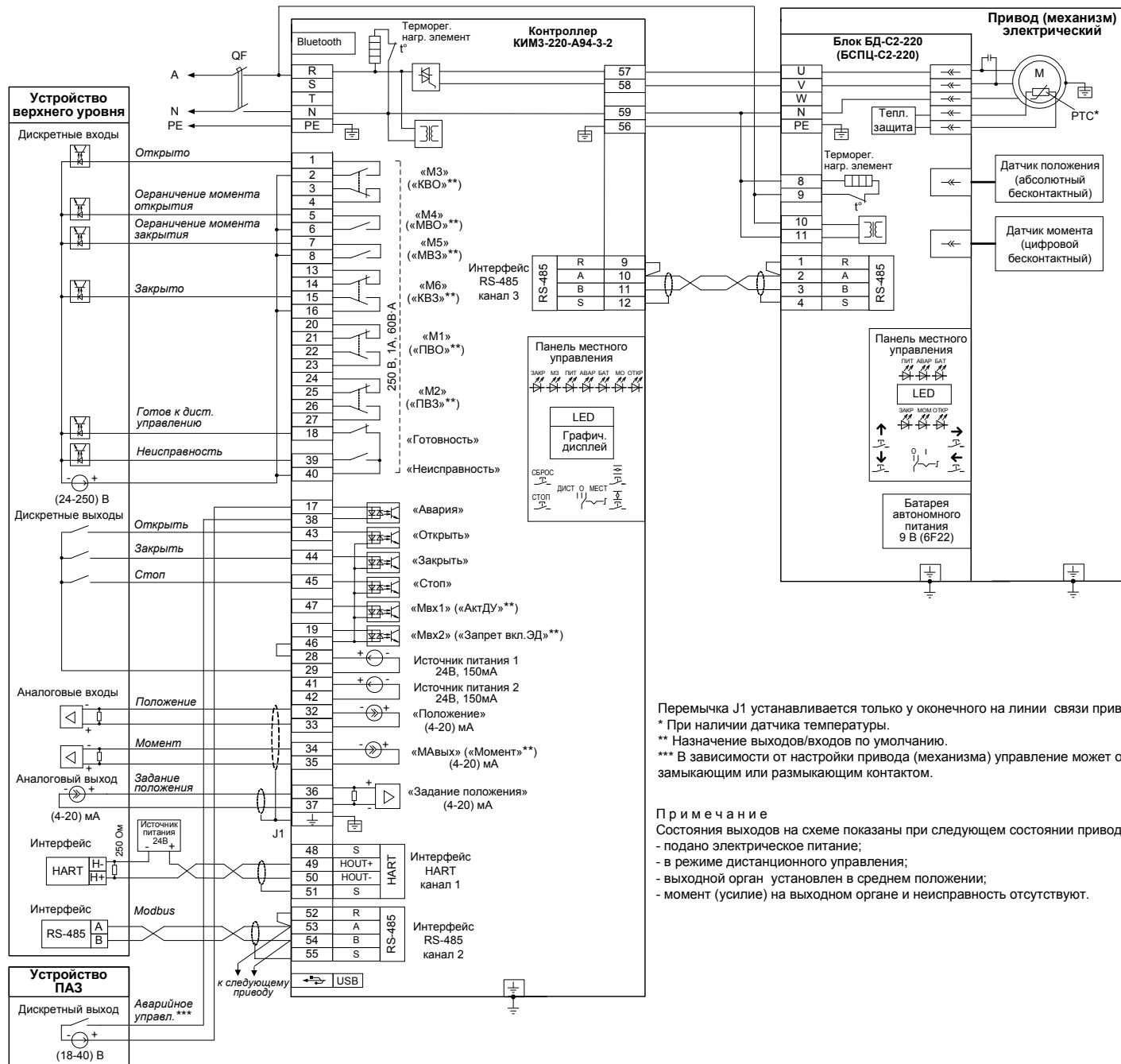
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Примечание
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

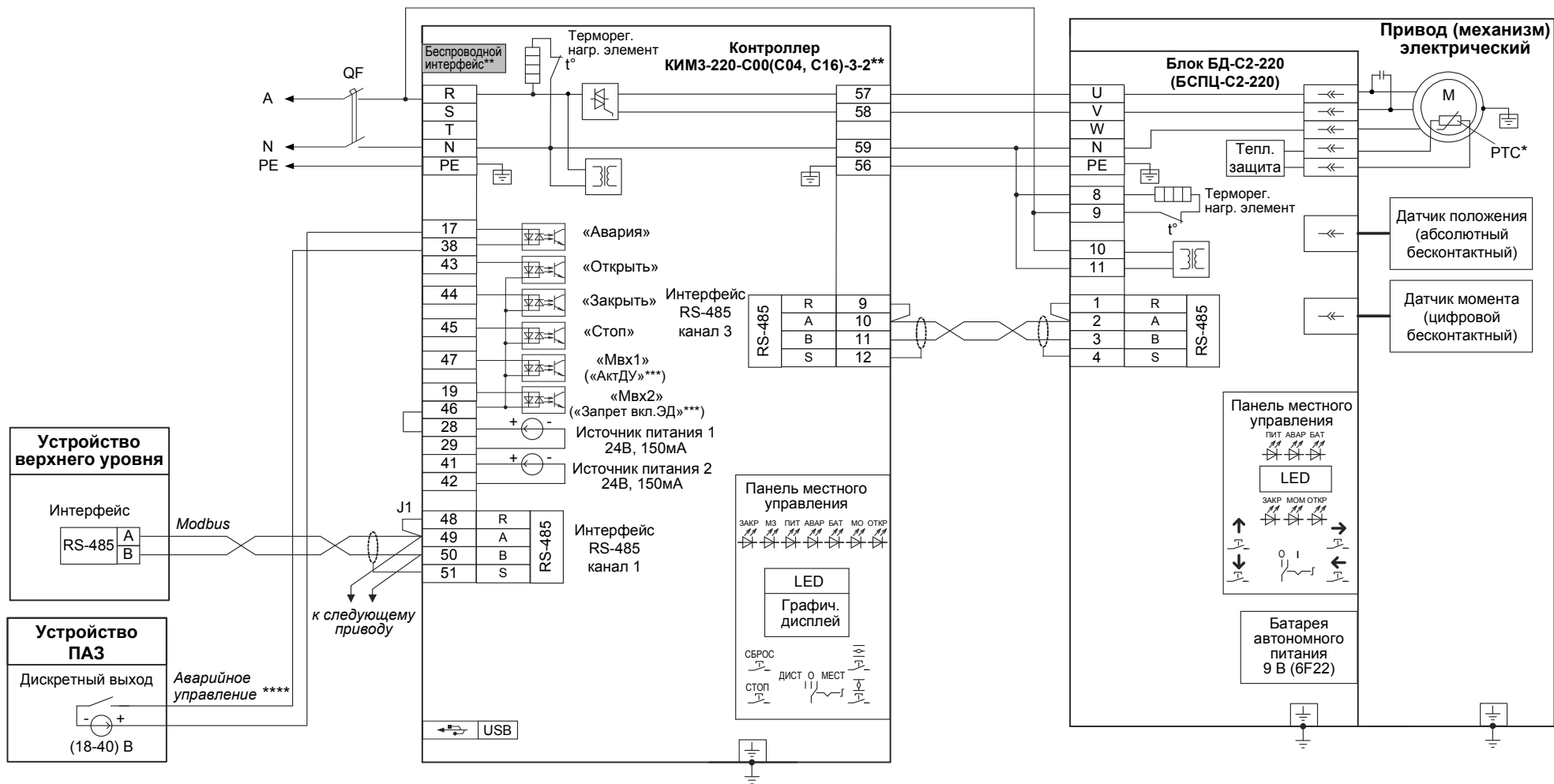
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

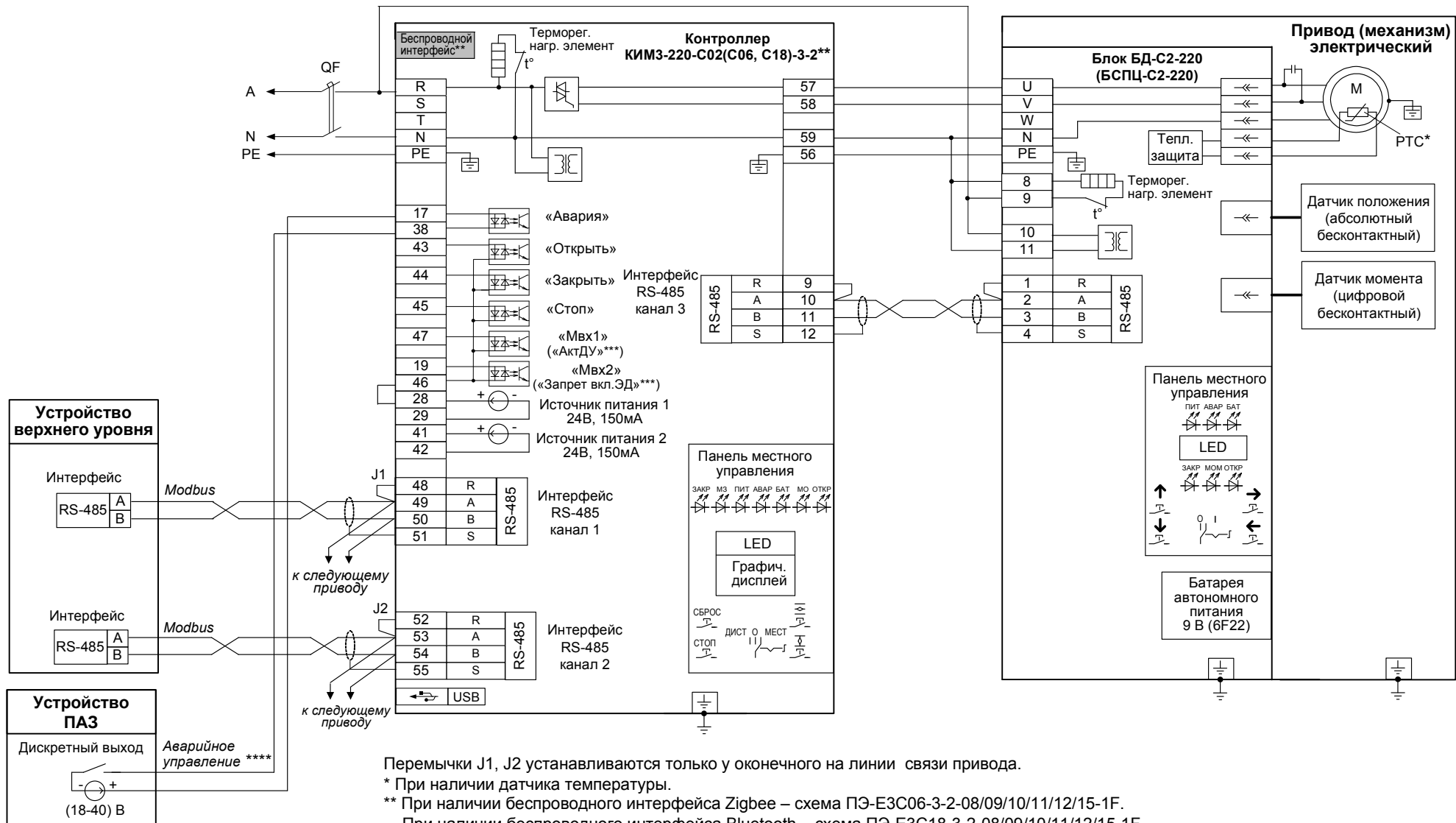
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС04-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС16-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного на линии связи привода.

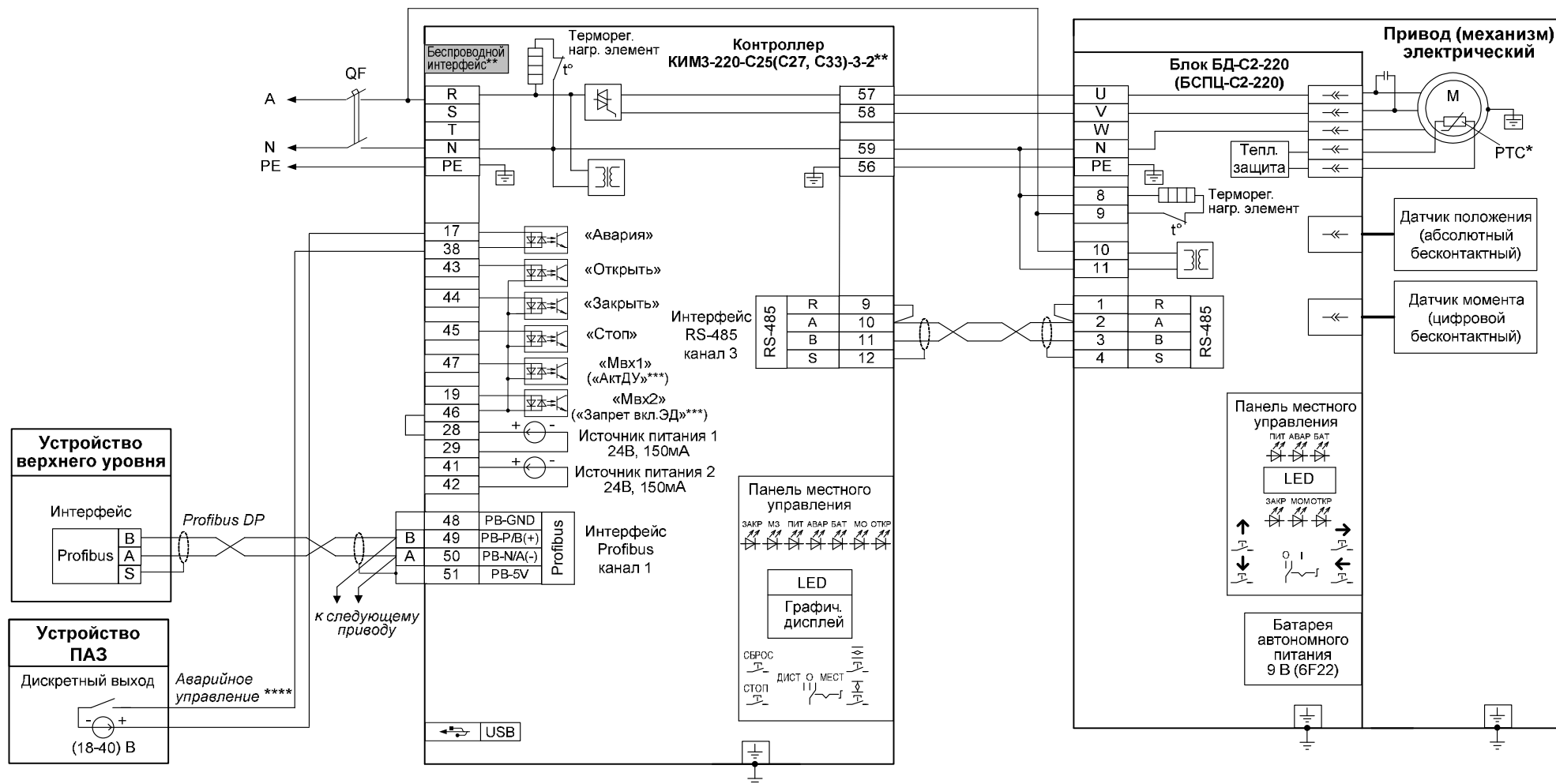
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС06-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС18-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

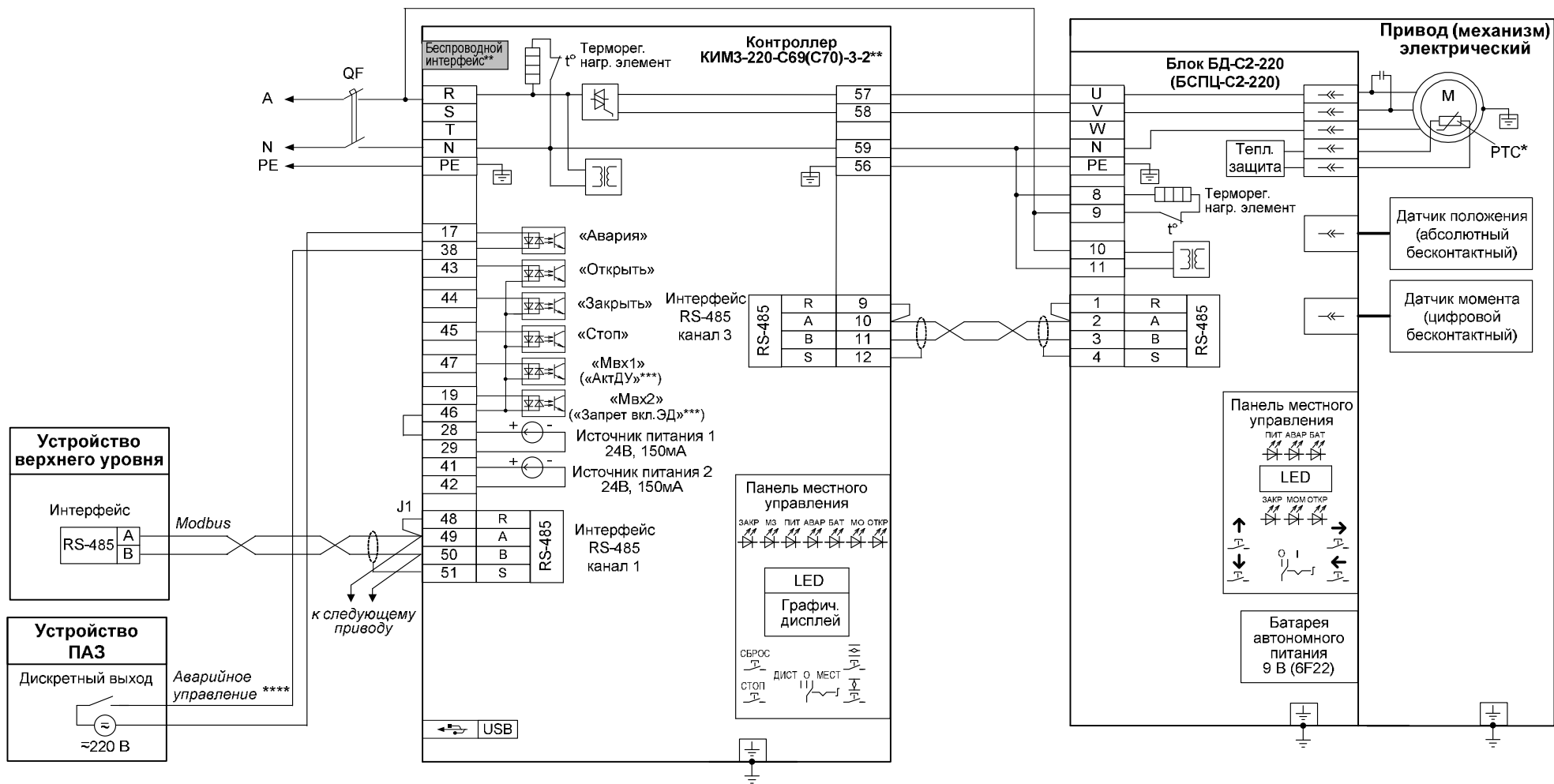


* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС27-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.
При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС33-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



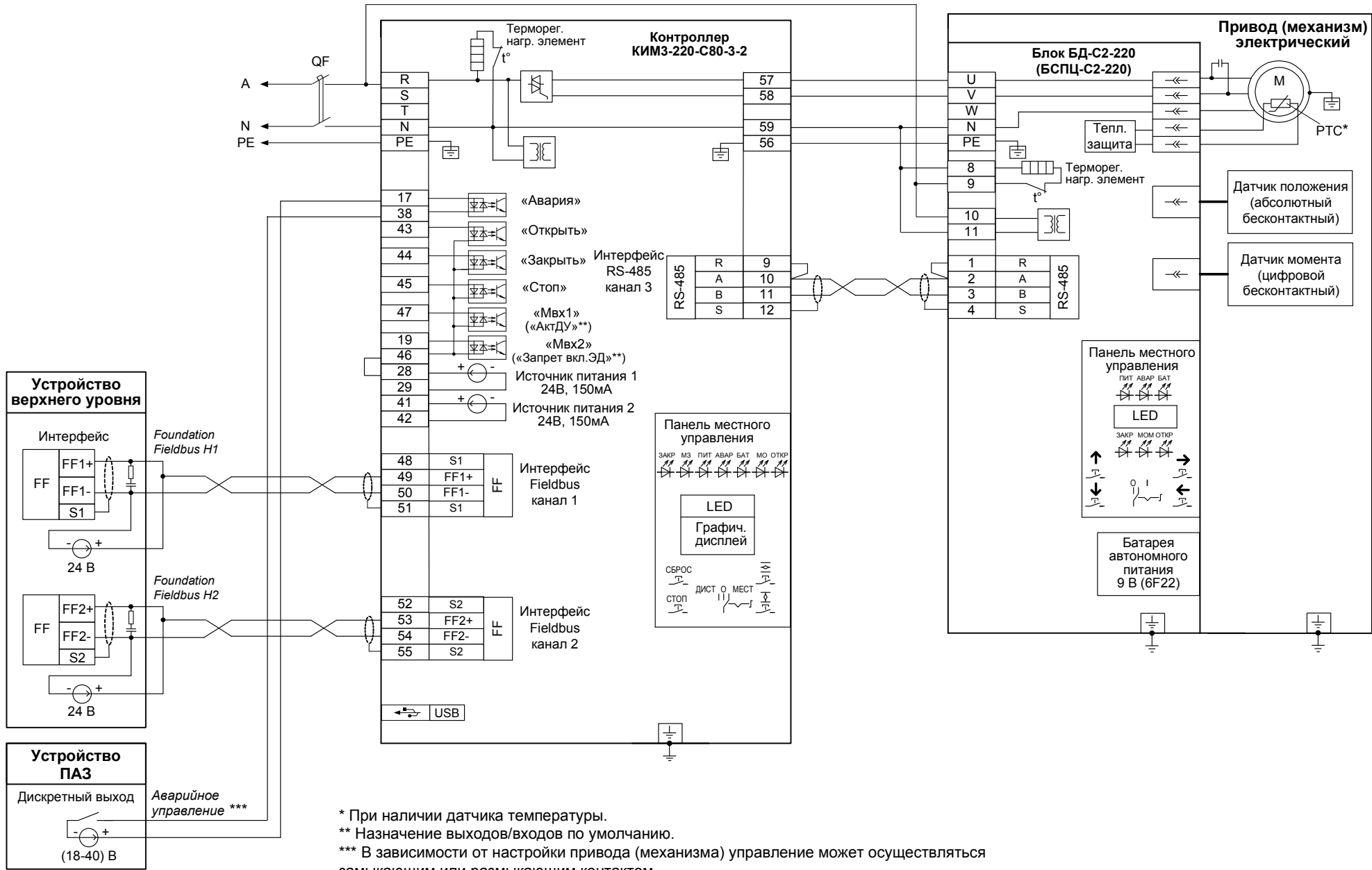
Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

**При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС70-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

***Назначение выходов/входов по умолчанию.

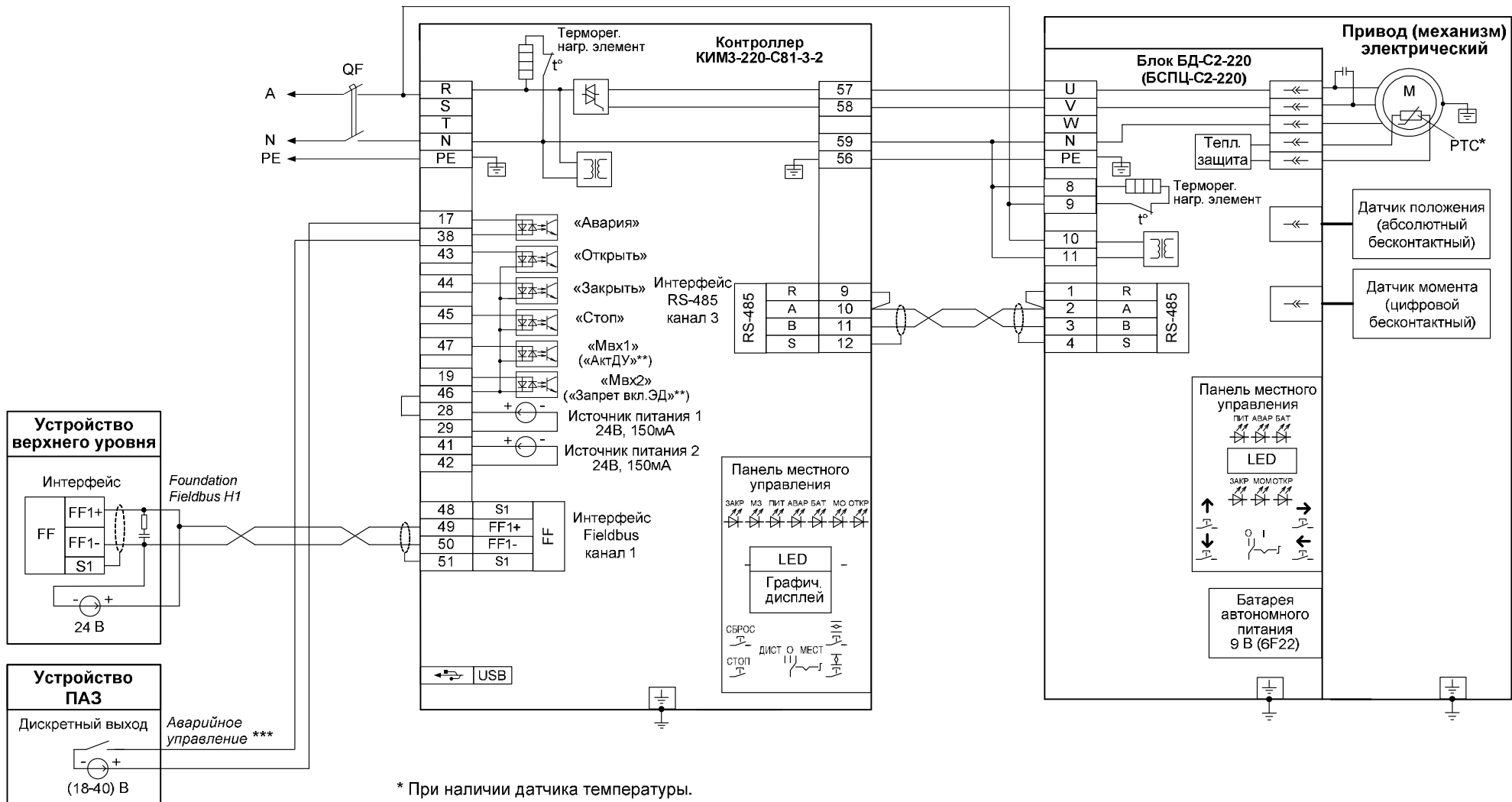
****В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



* При наличии датчика температуры.

** Назначение выходов/входов по умолчанию.

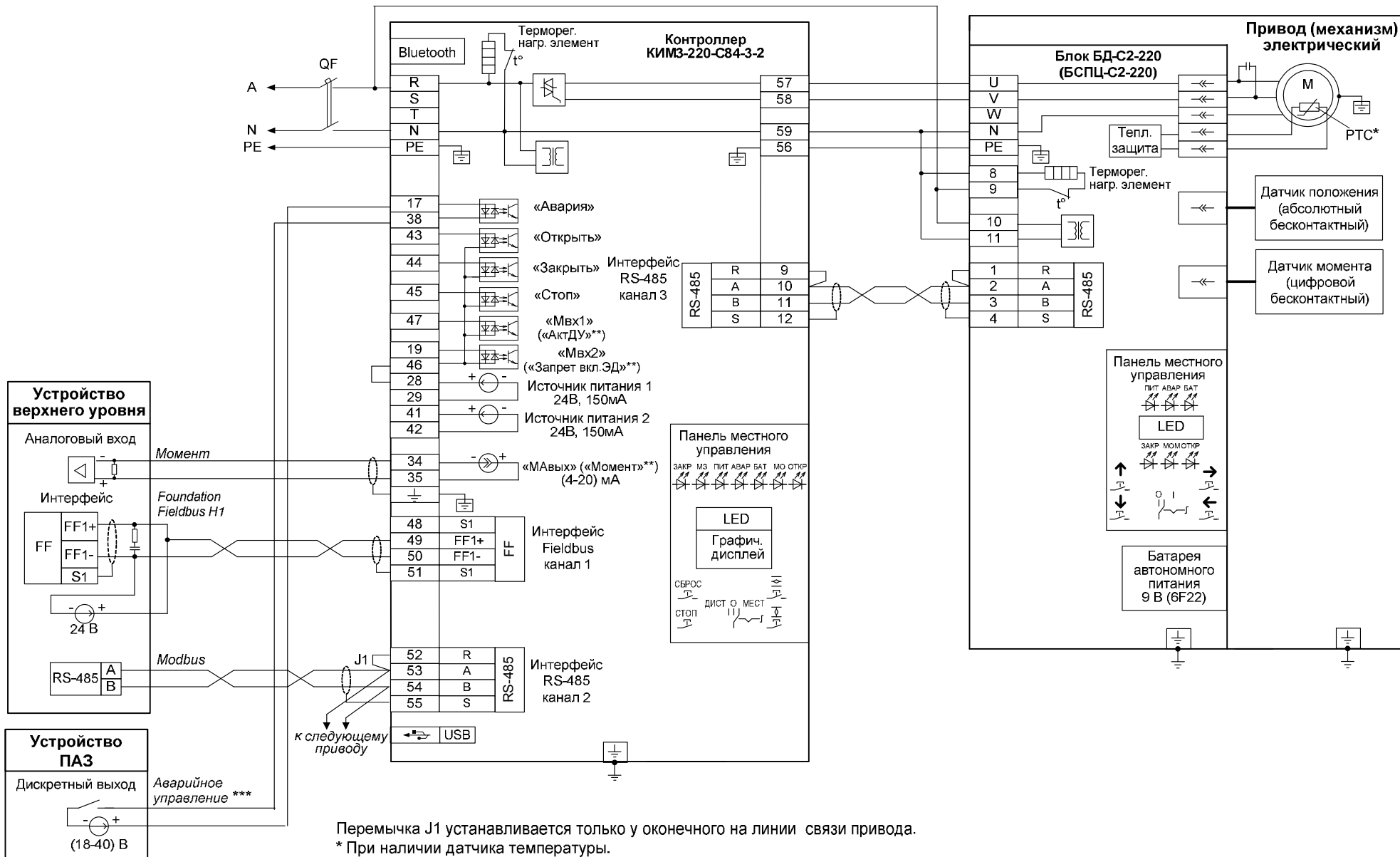
*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



* При наличии датчика температуры.

** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

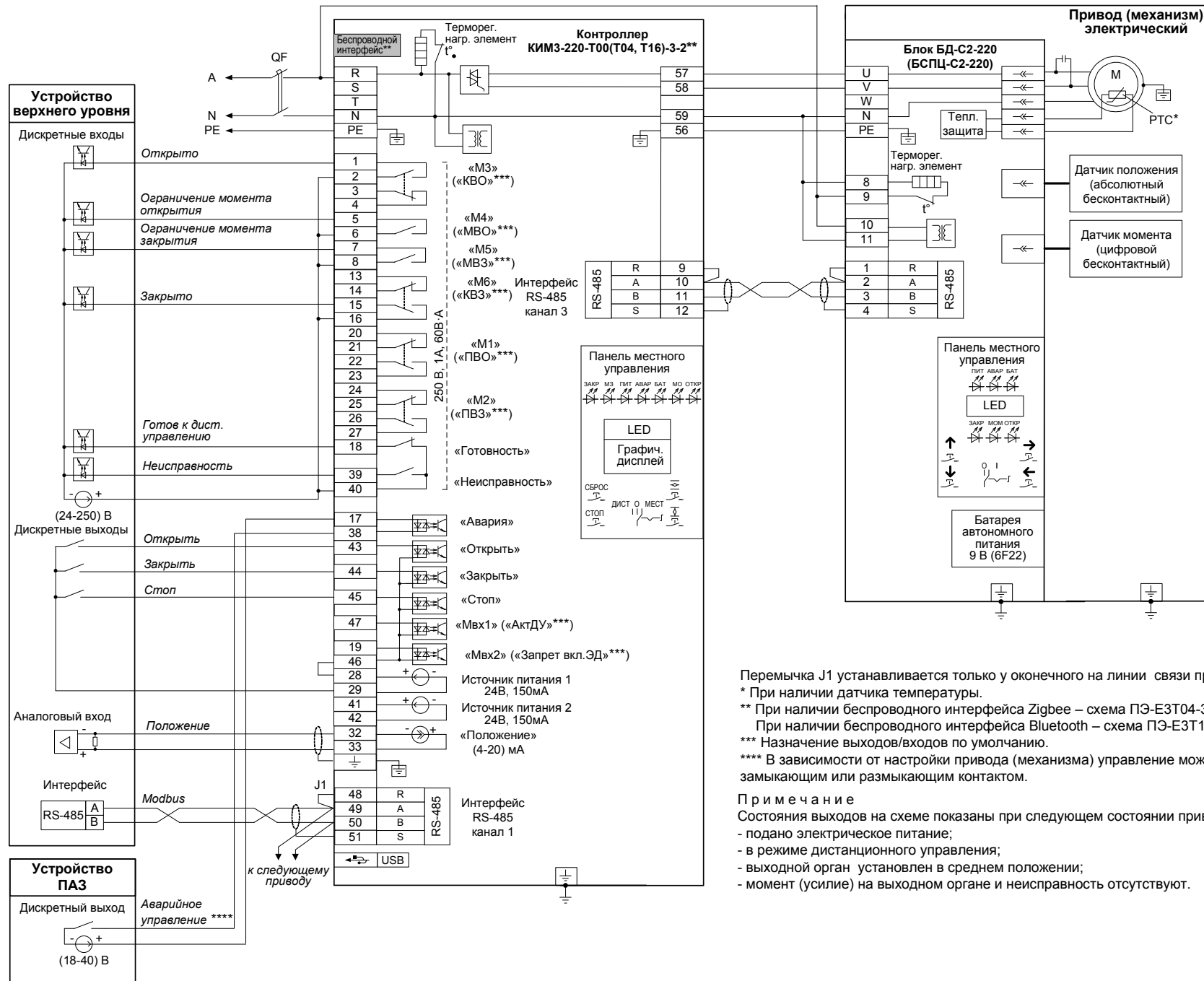


Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т04-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т16-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

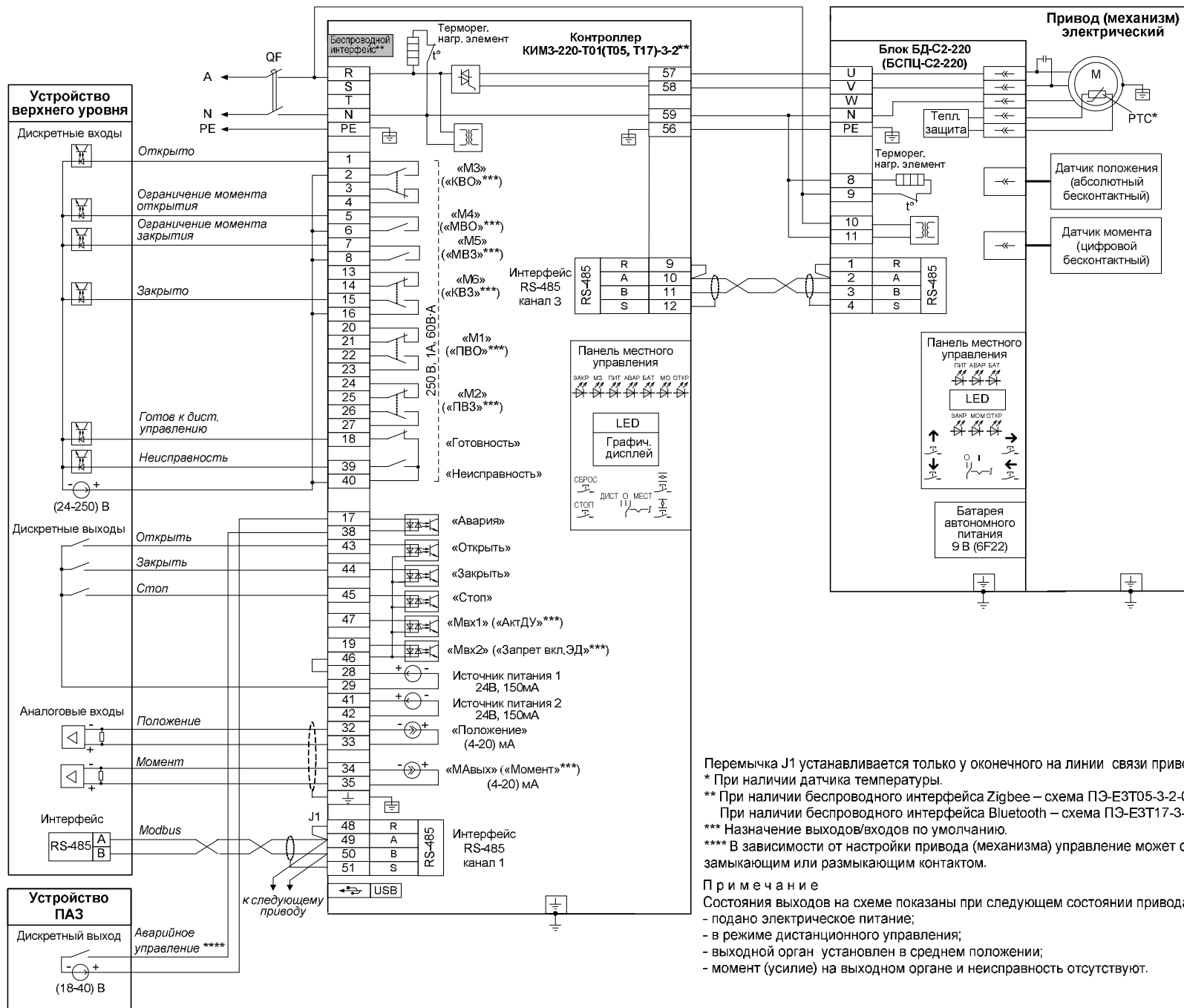
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗТ05-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗТ17-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

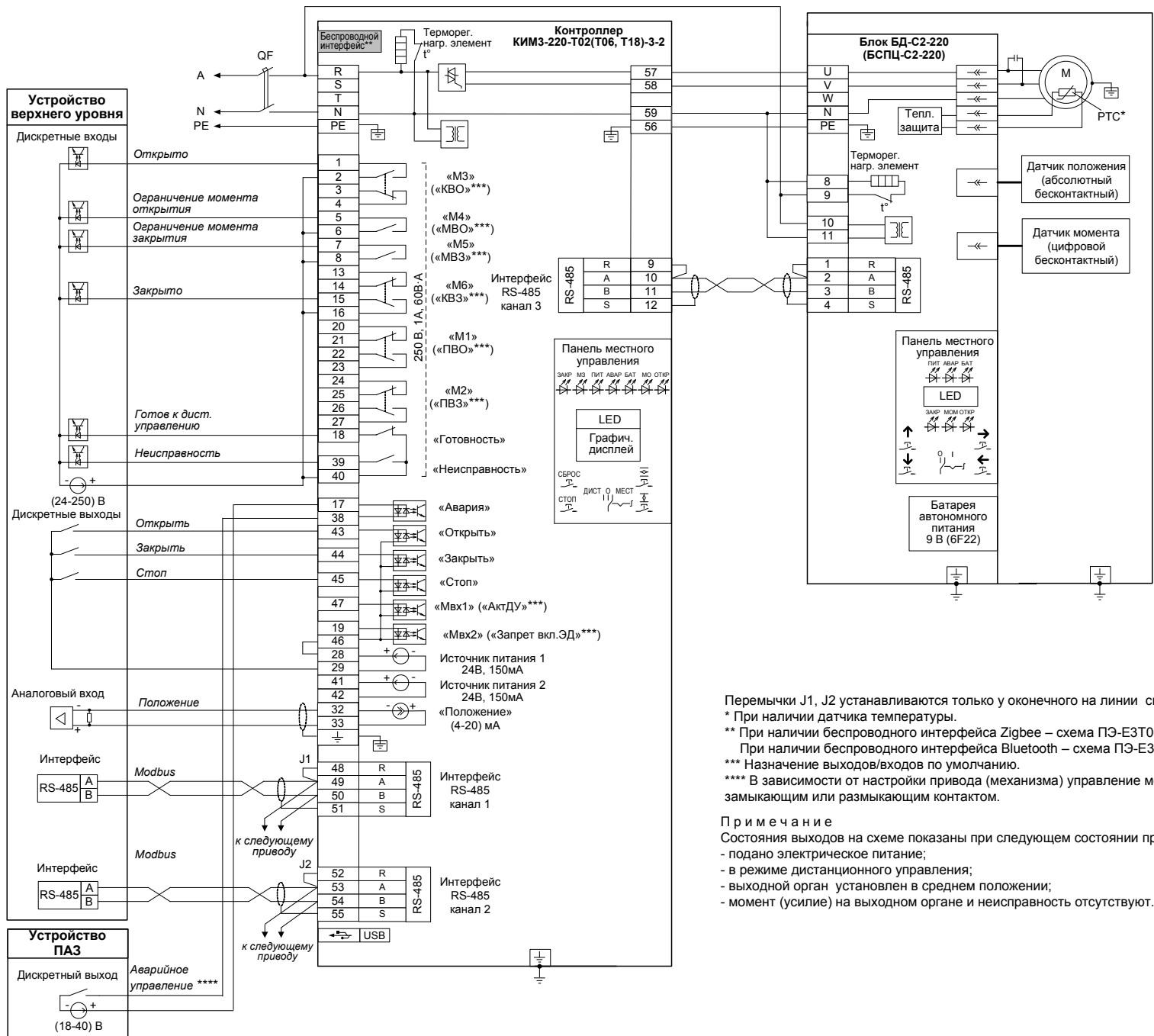
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗТ06-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗТ18-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

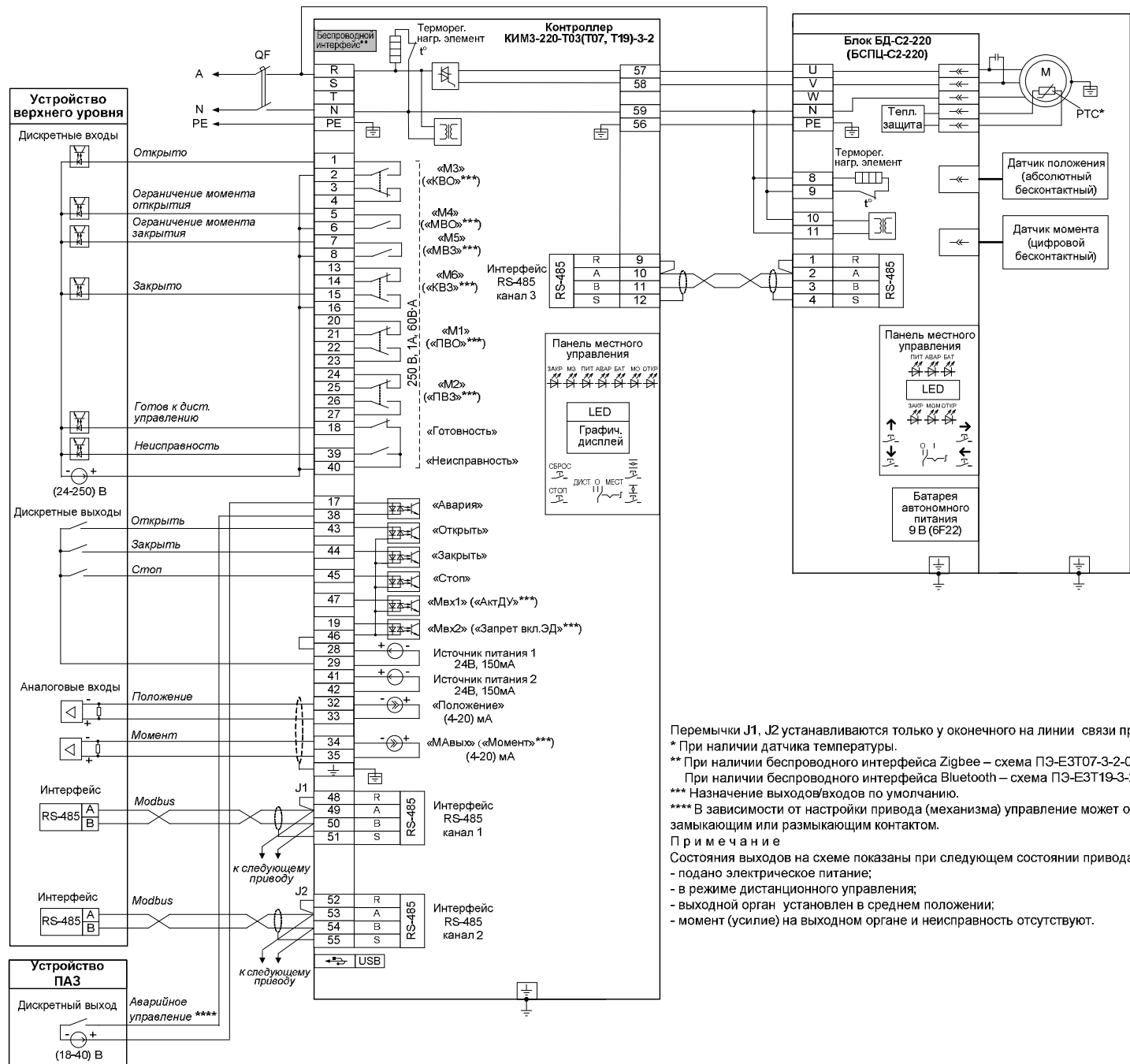
**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.





Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т07-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т19-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

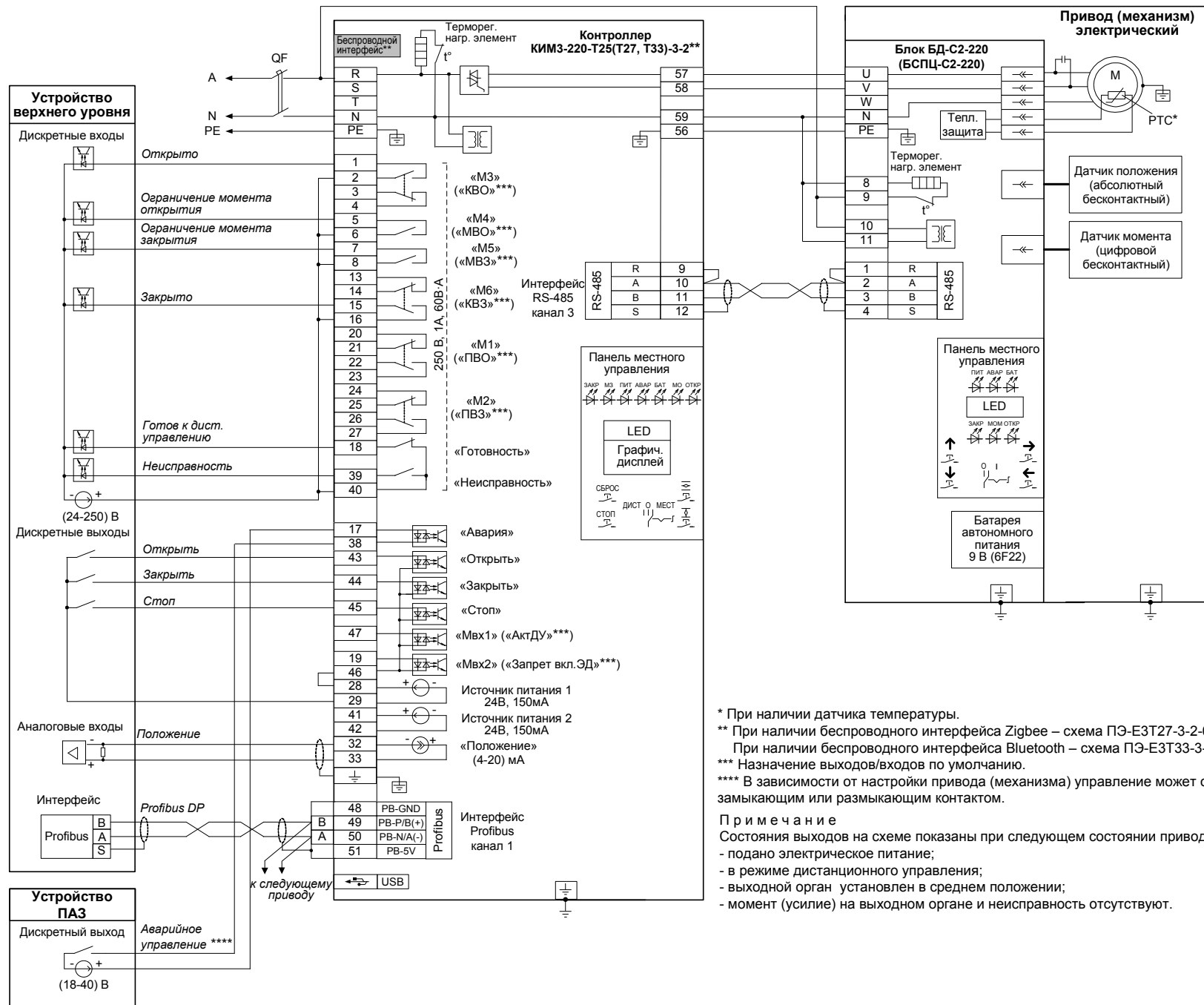
**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.

Примечание
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т27-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т33-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

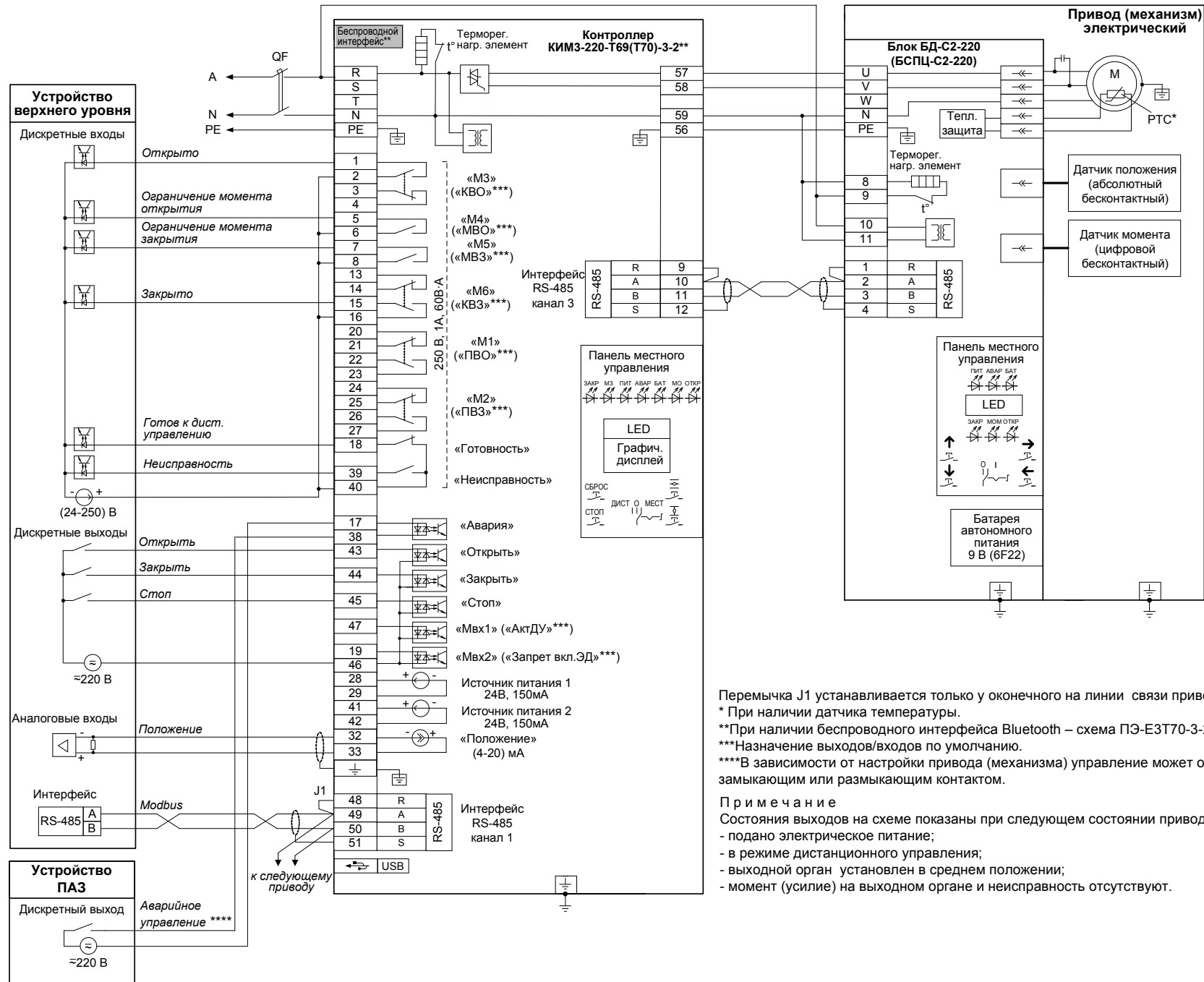
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

**При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т70-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

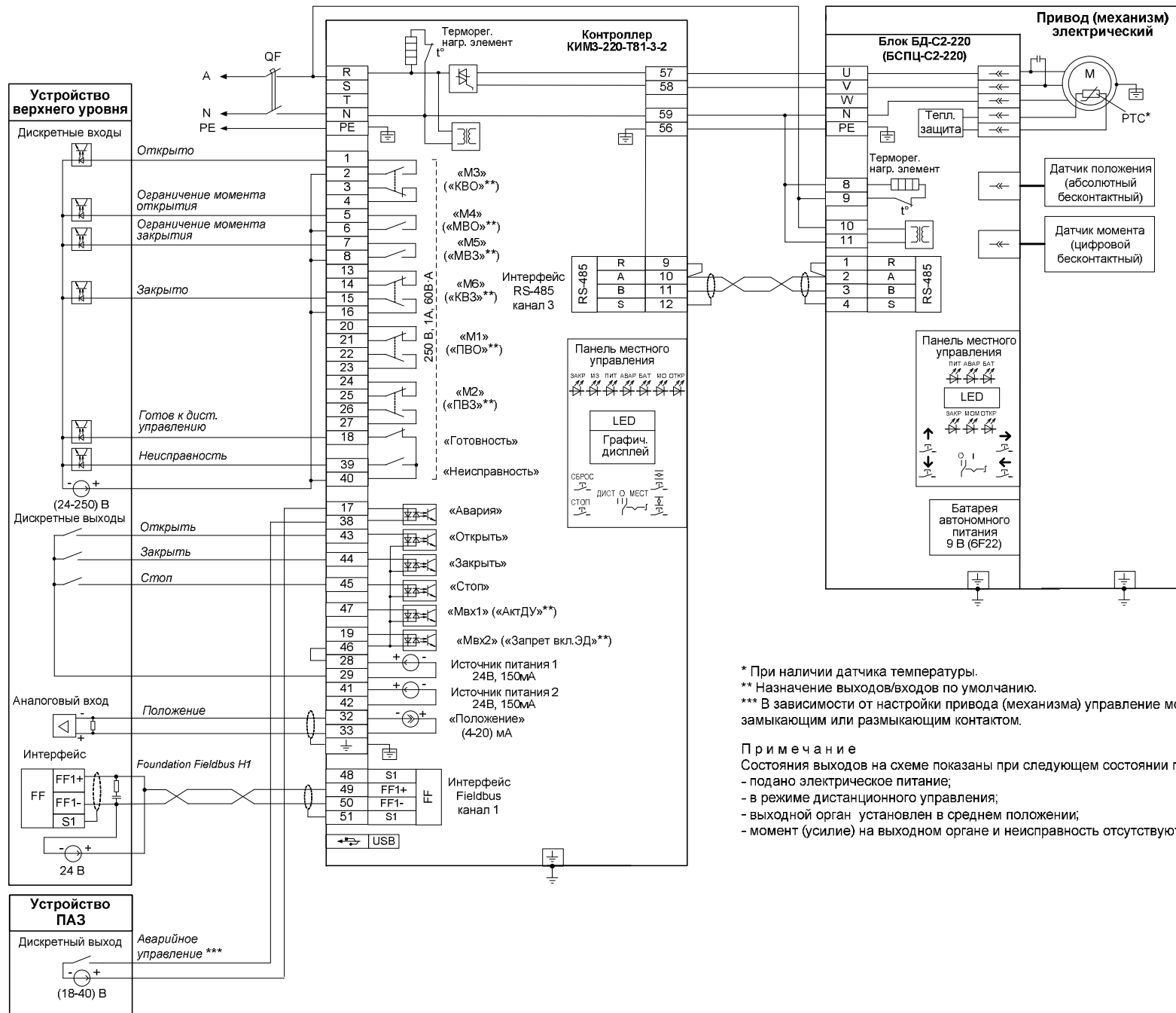
***Назначение выходов/входов по умолчанию.

****В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

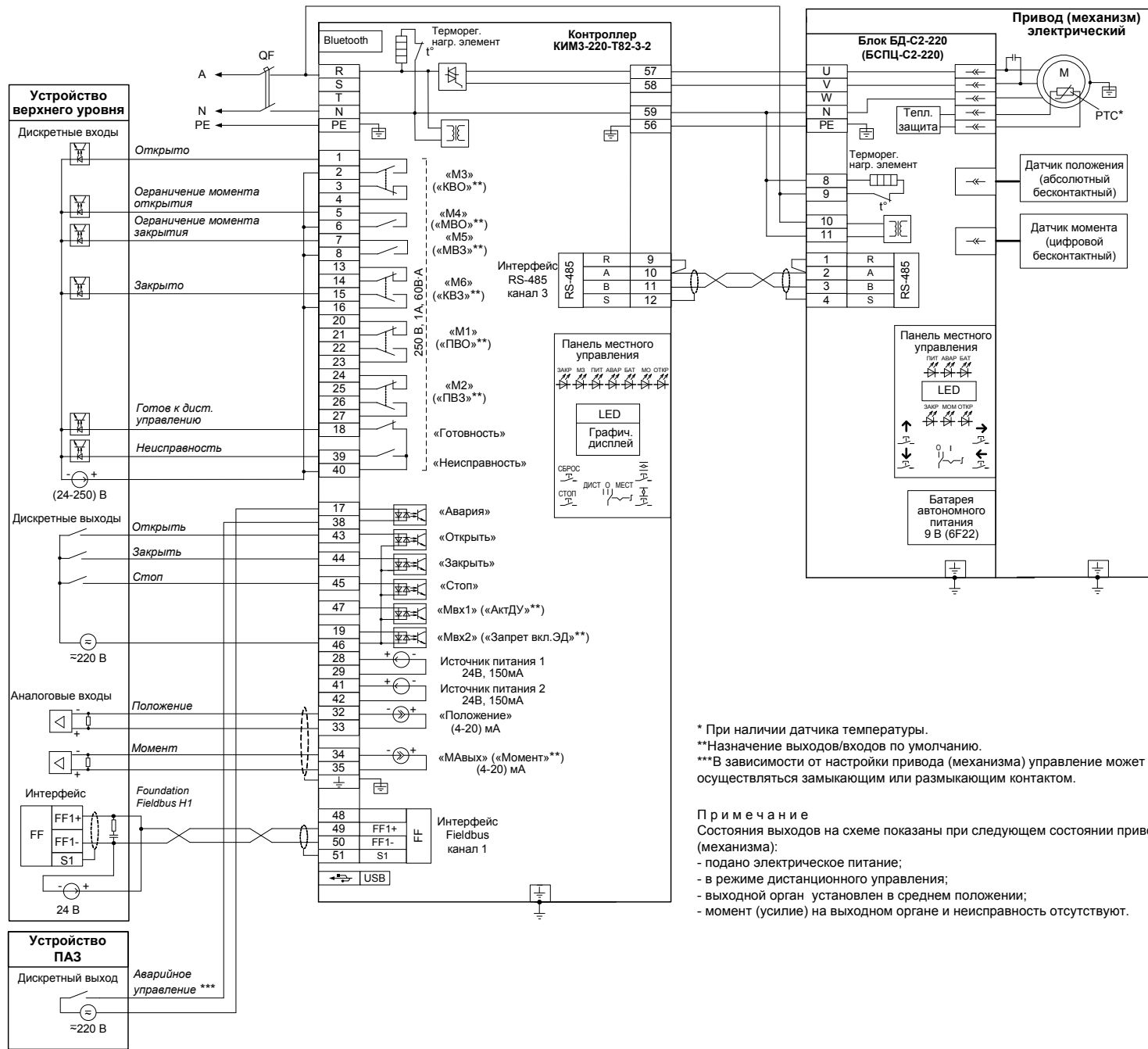
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

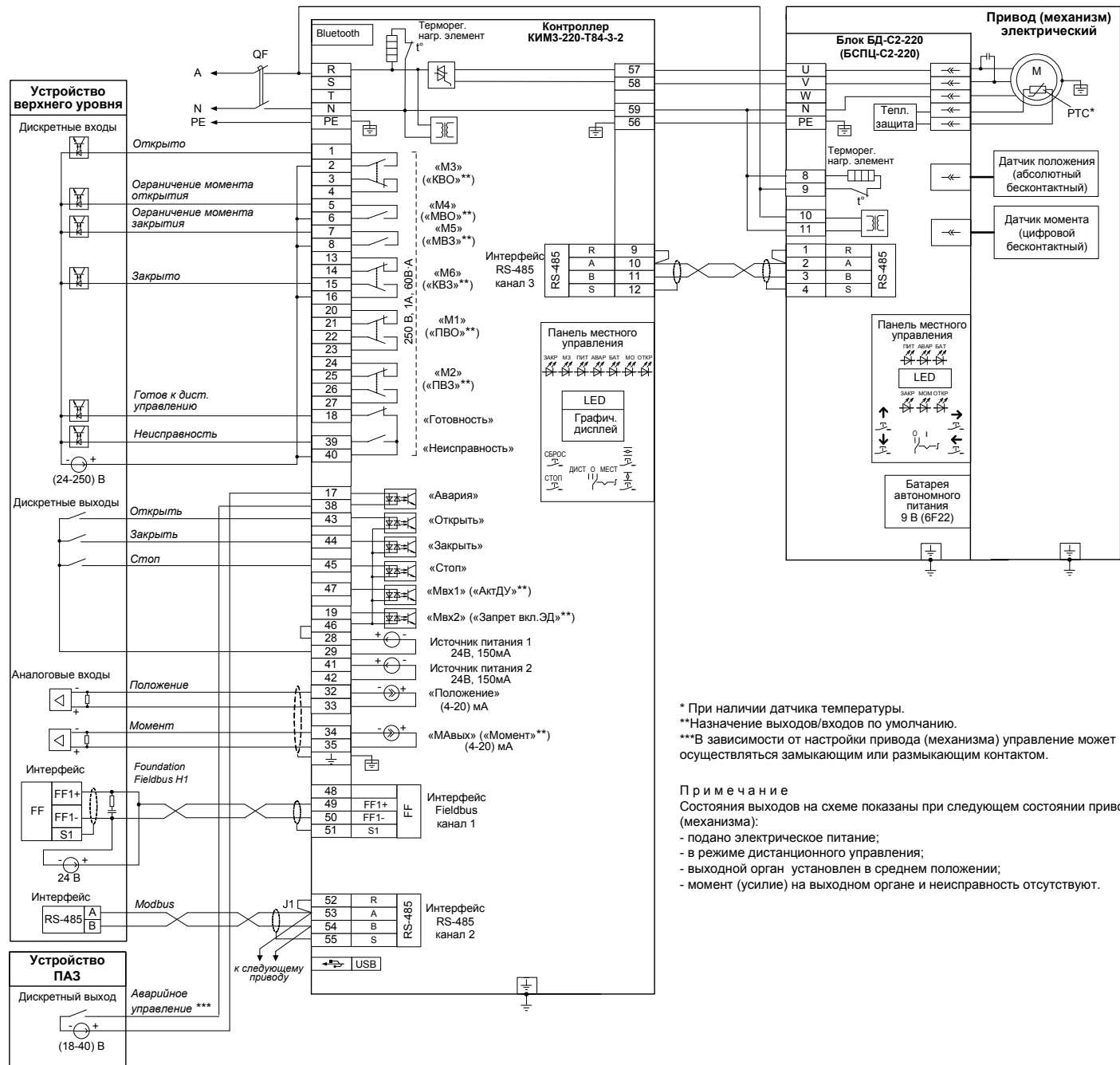
**Назначение выходов/входов по умолчанию.

***В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

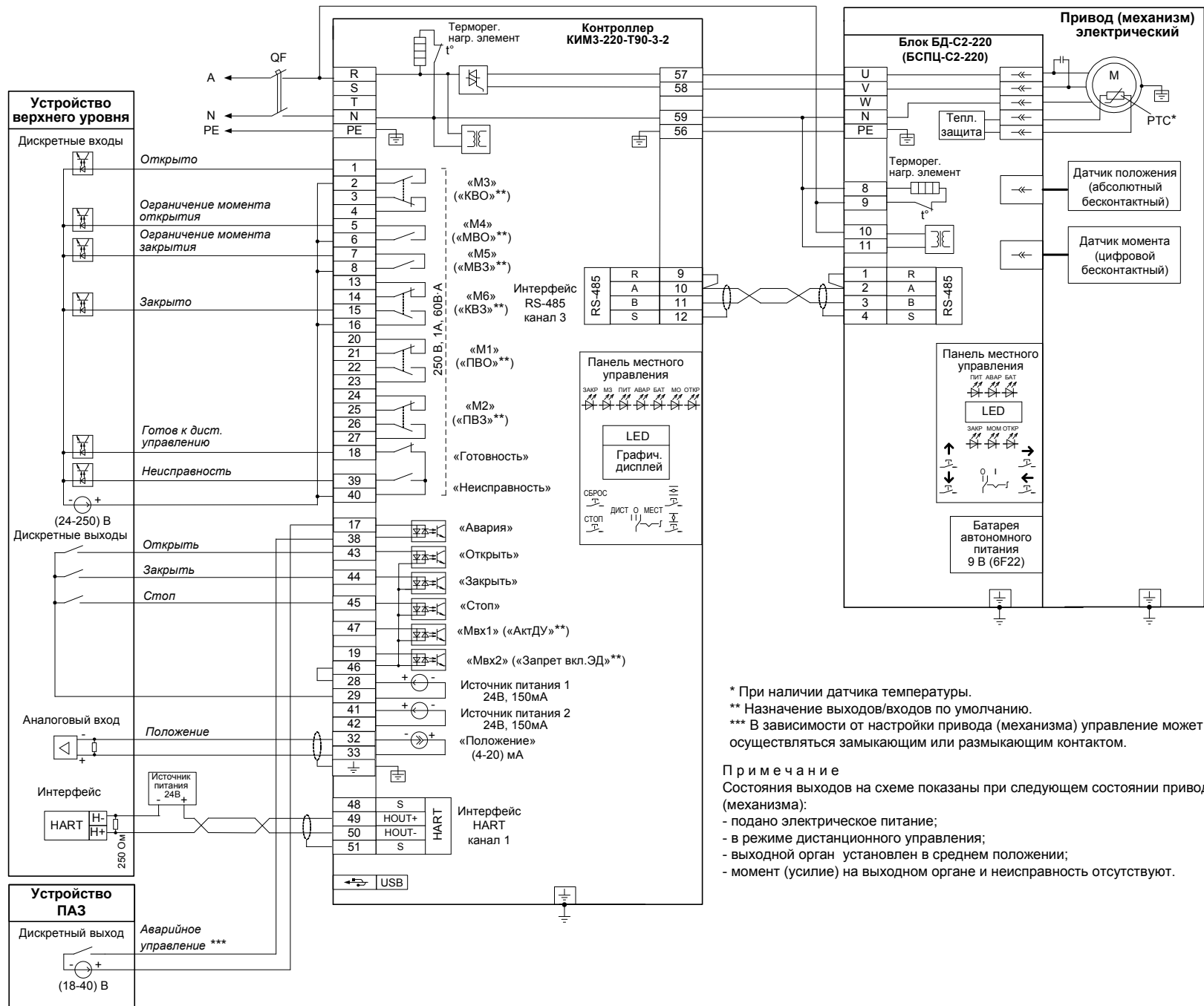
**Назначение выходов/входов по умолчанию.

***В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

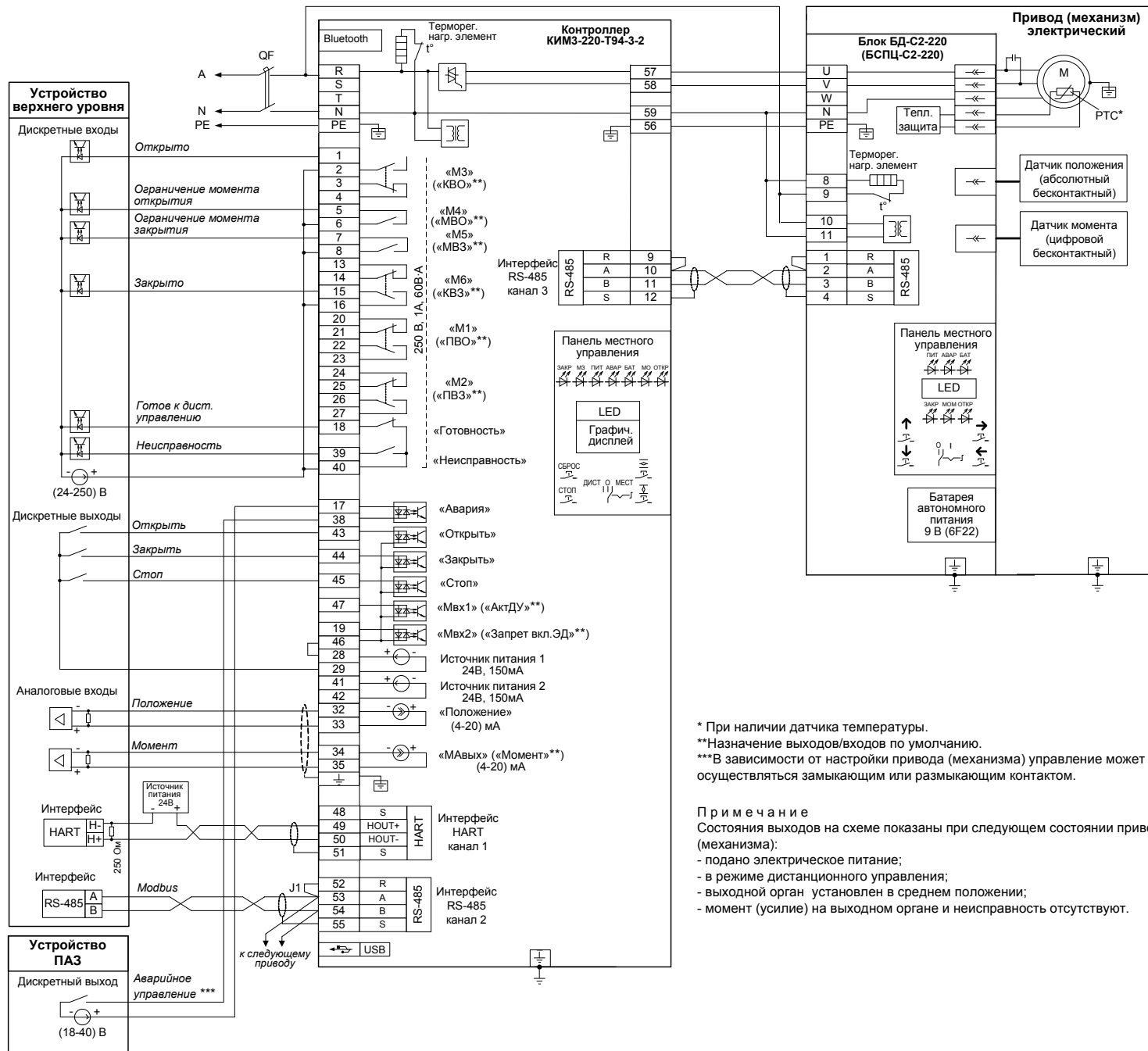
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

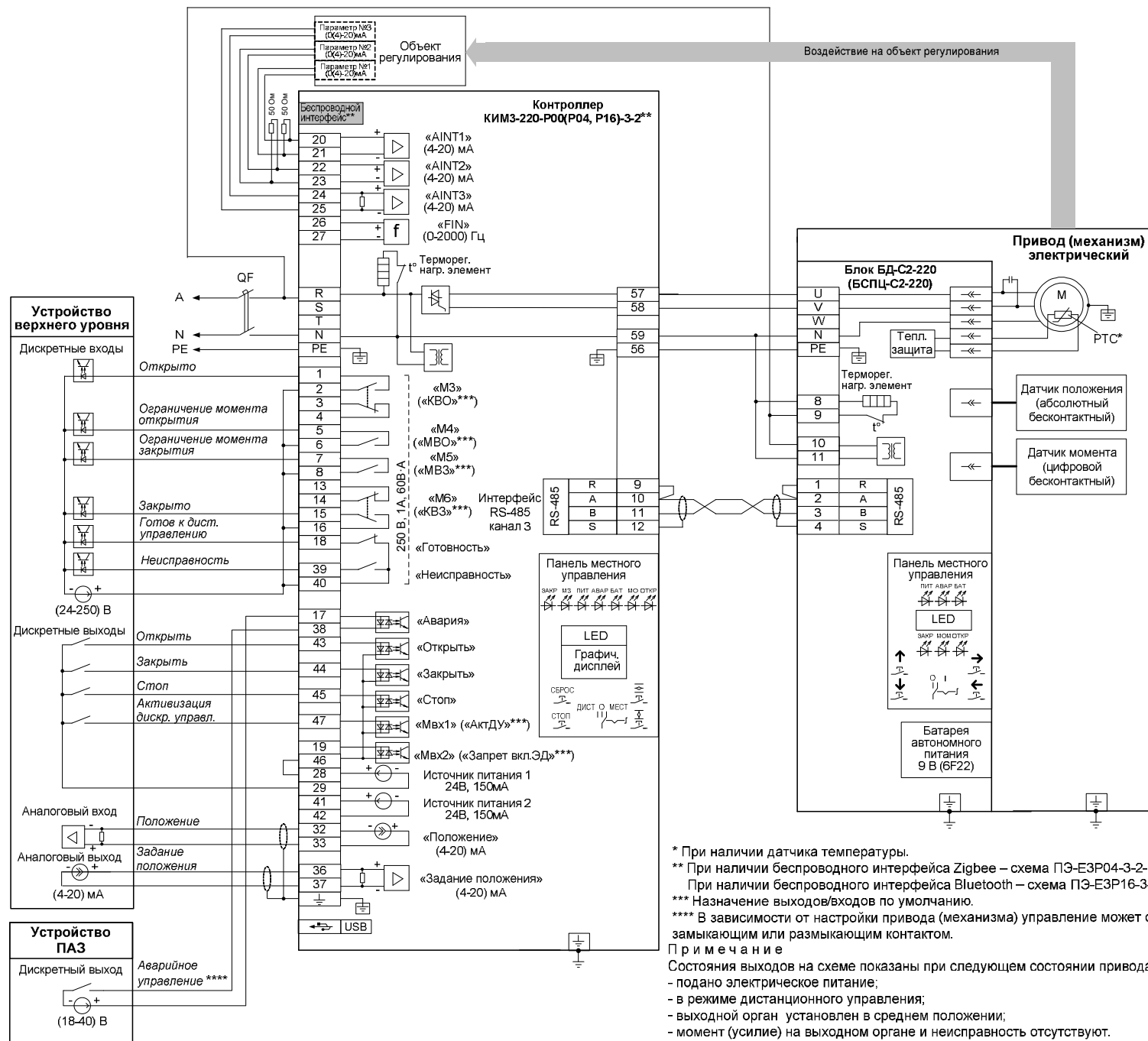
**Назначение выходов/входов по умолчанию.

***В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР04-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР16-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

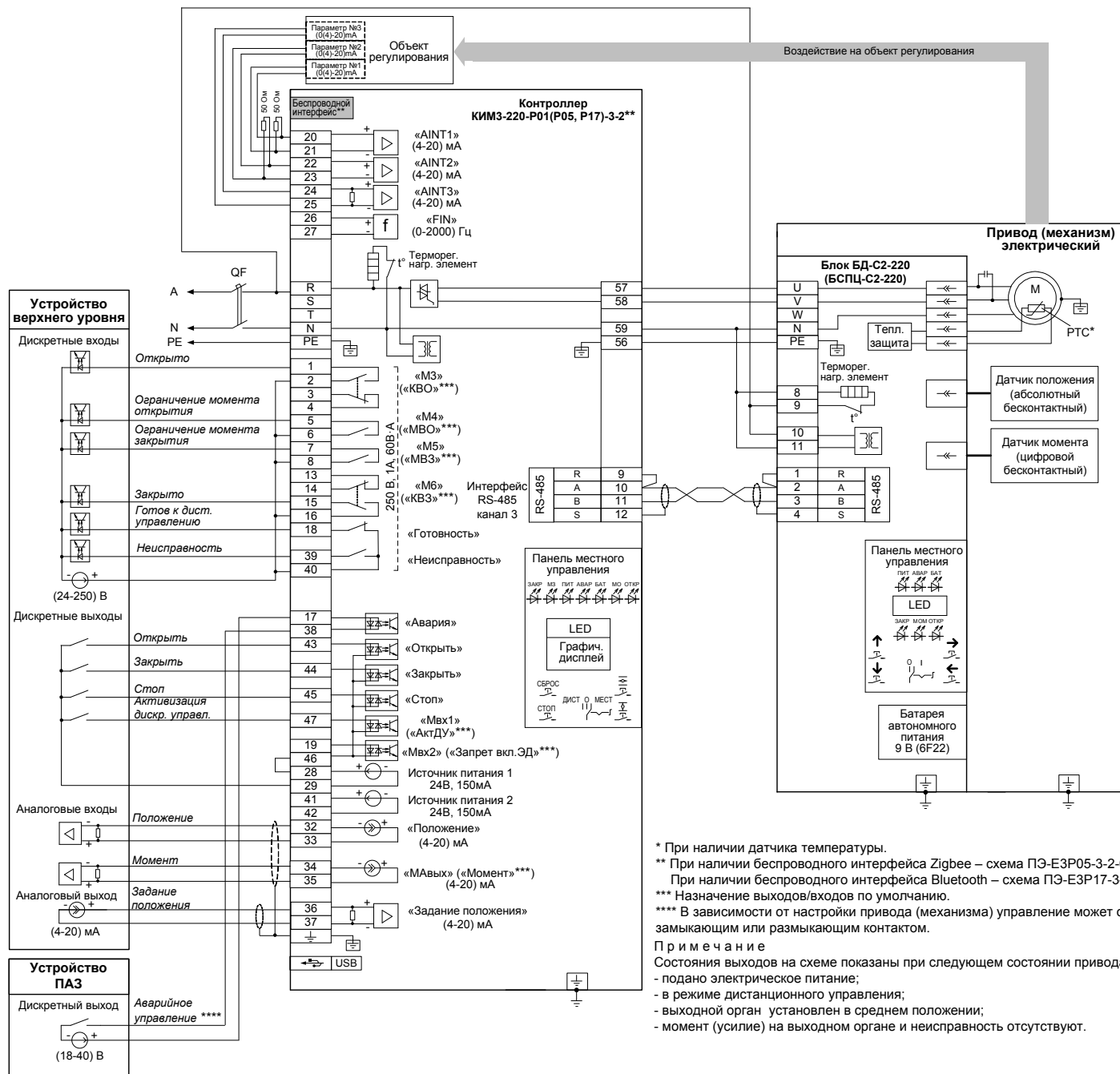
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР05-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР17-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

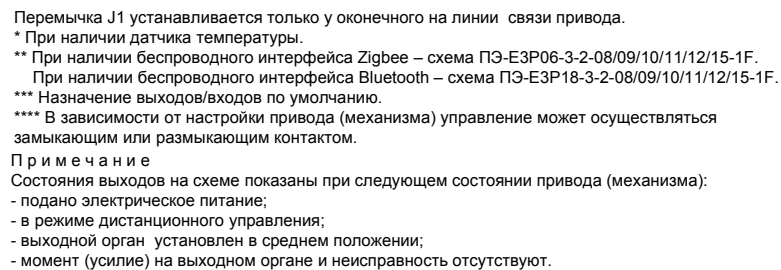
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

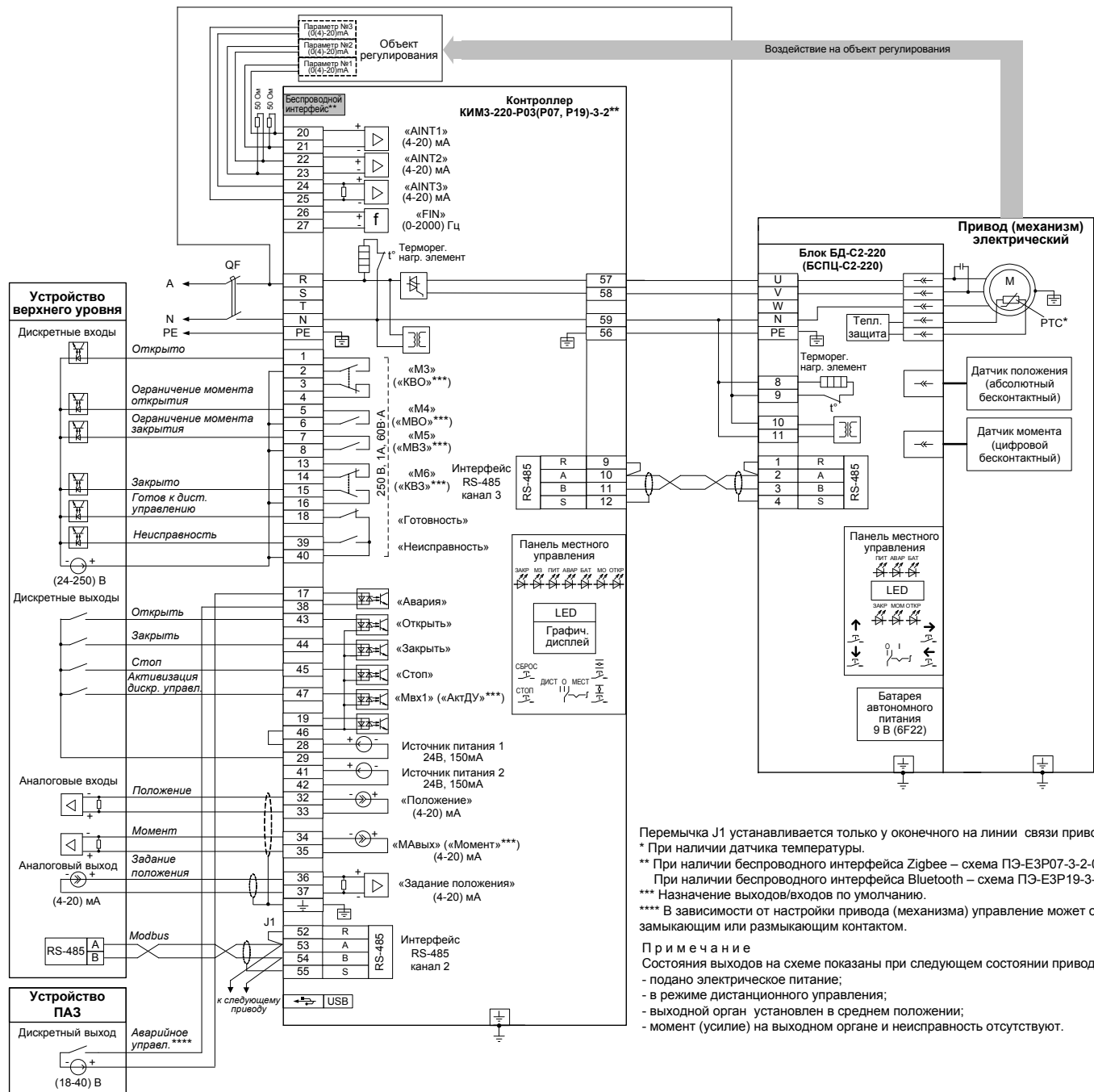
**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.





Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР07-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР19-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

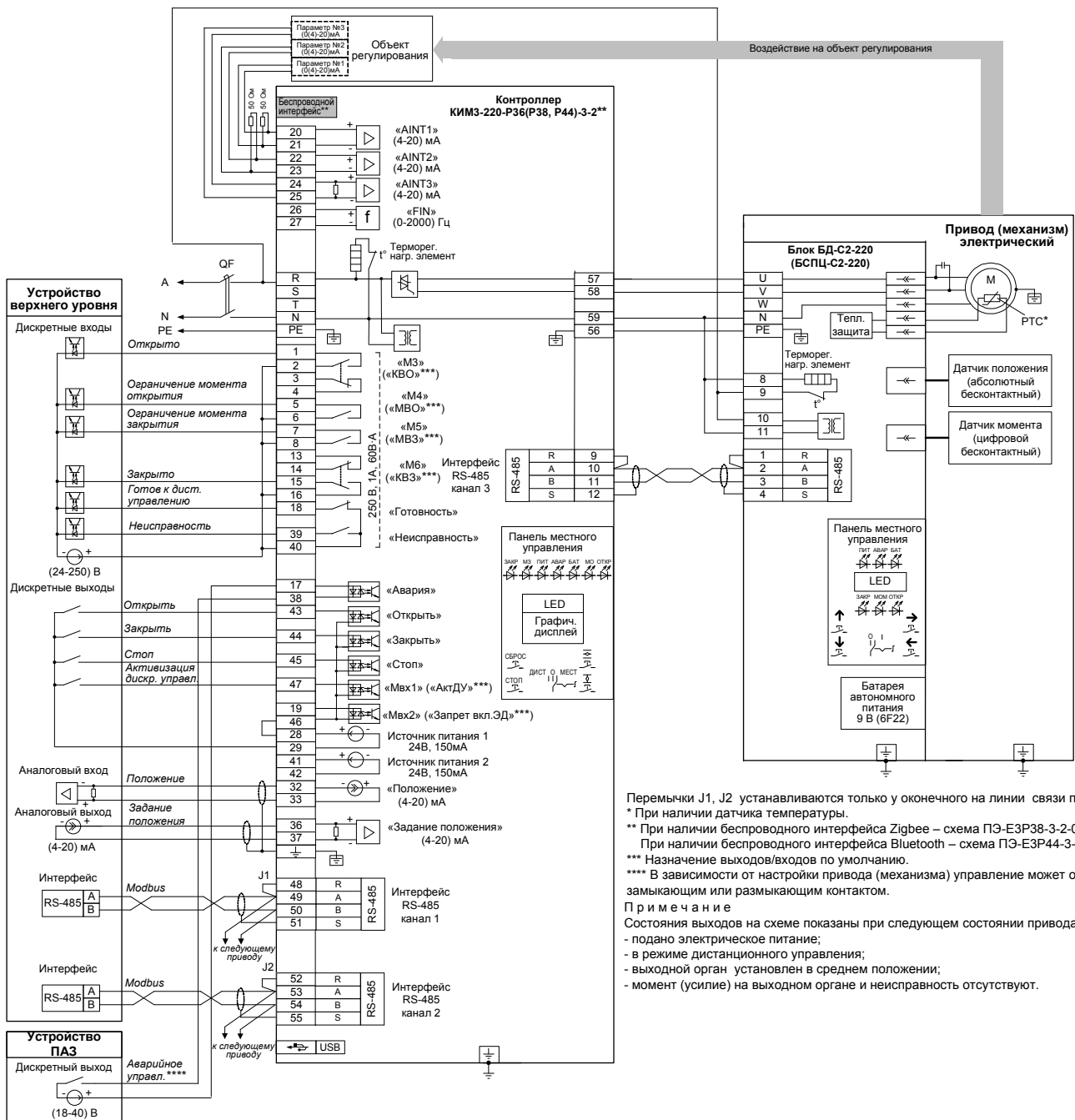
*** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

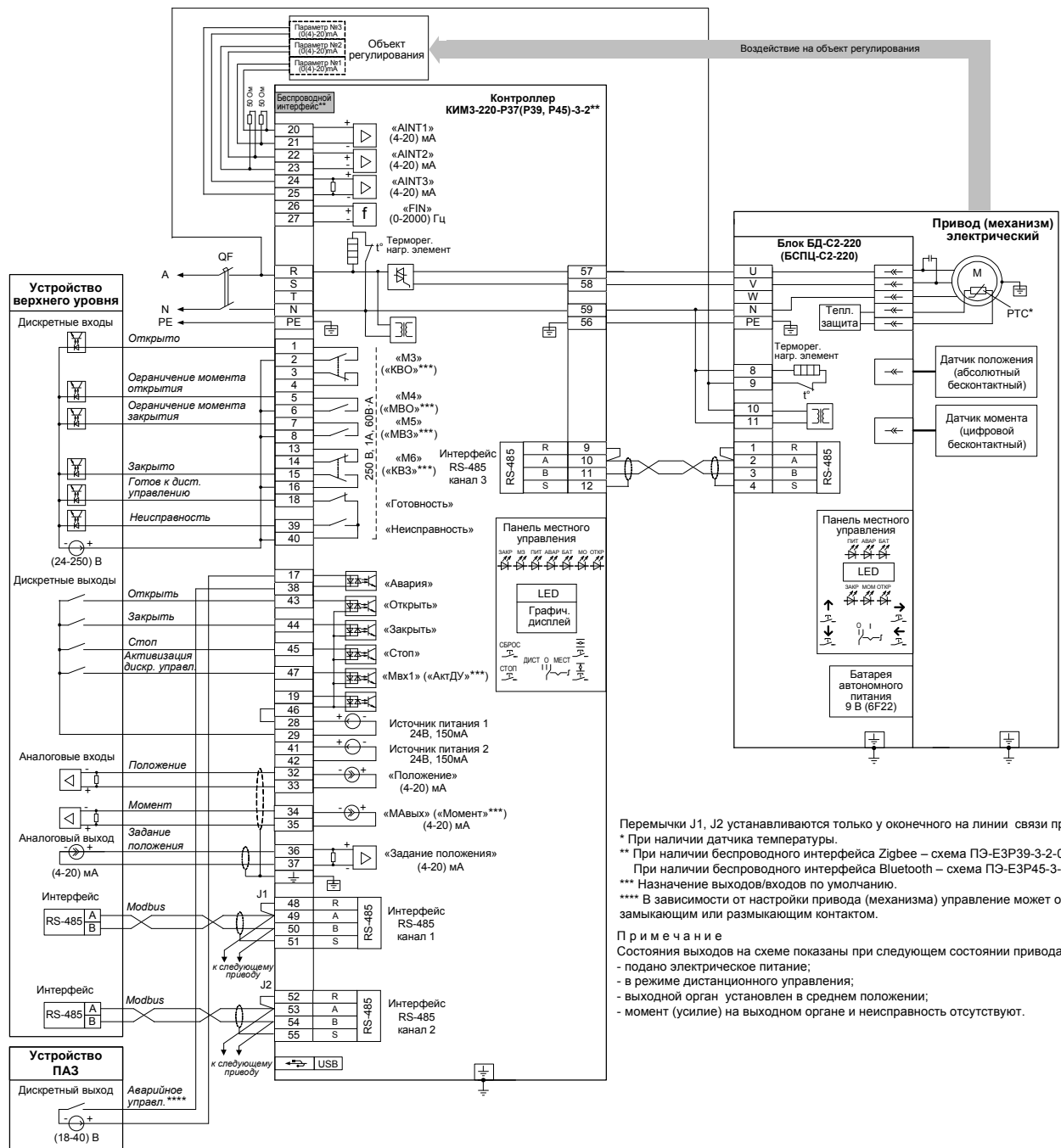
Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного на линии связи привода.

** При наличии датчика температуры.

*** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР39-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР45-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

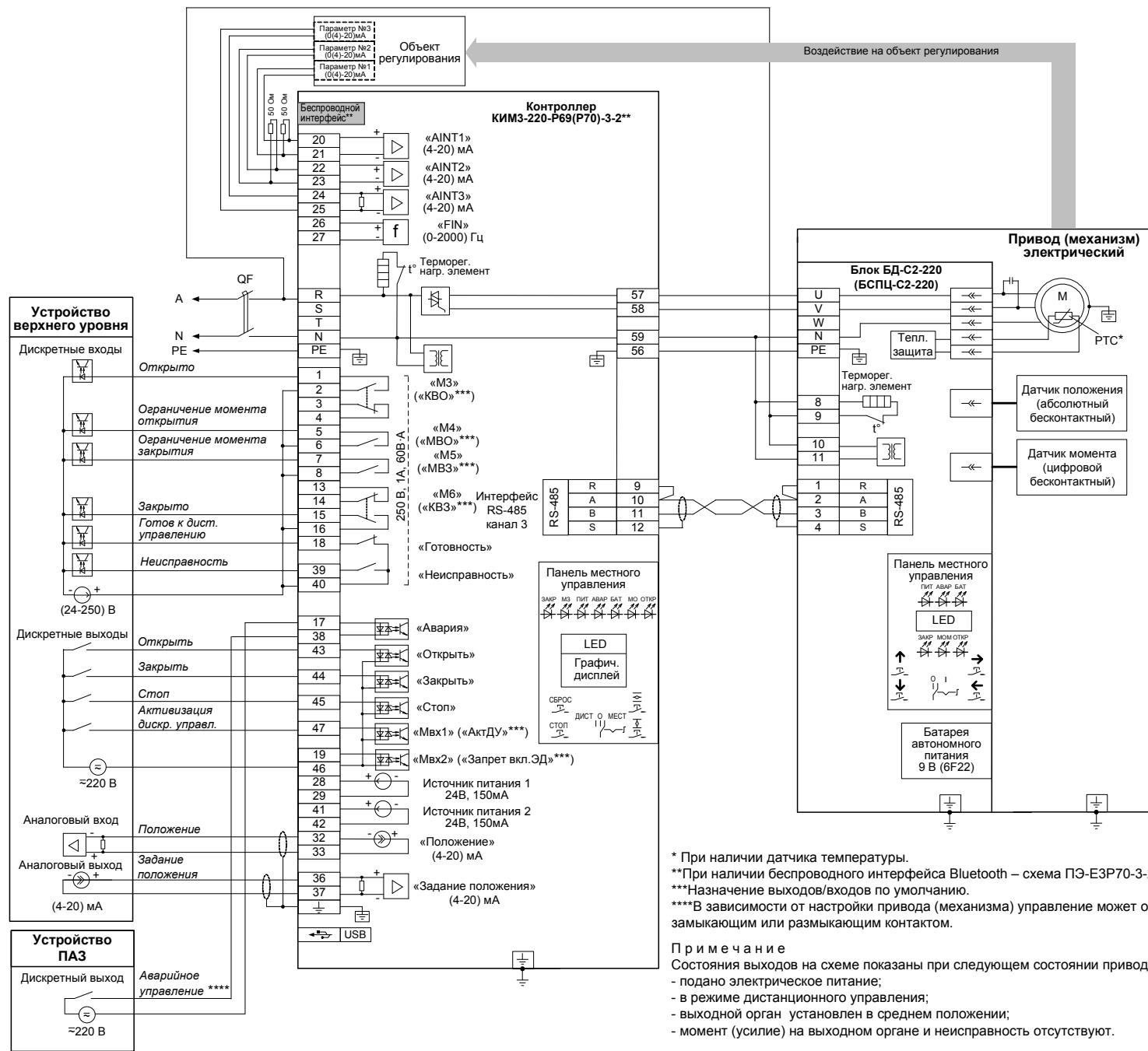
**** Назначение выходов/входов по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

**При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР70-3-2-08/09/10/11/12/15-1F.

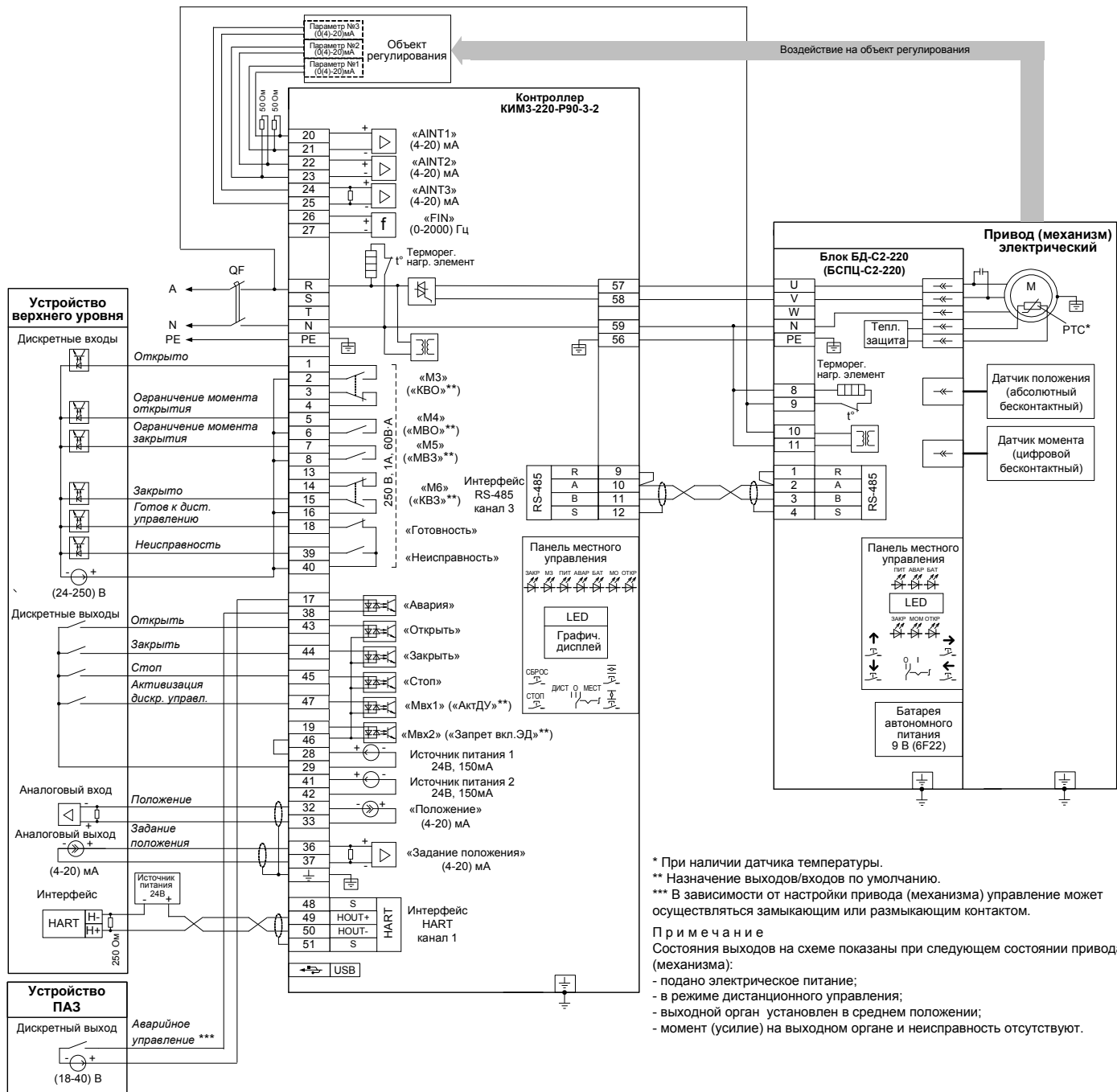
***Назначение выходов/входов по умолчанию.

****В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

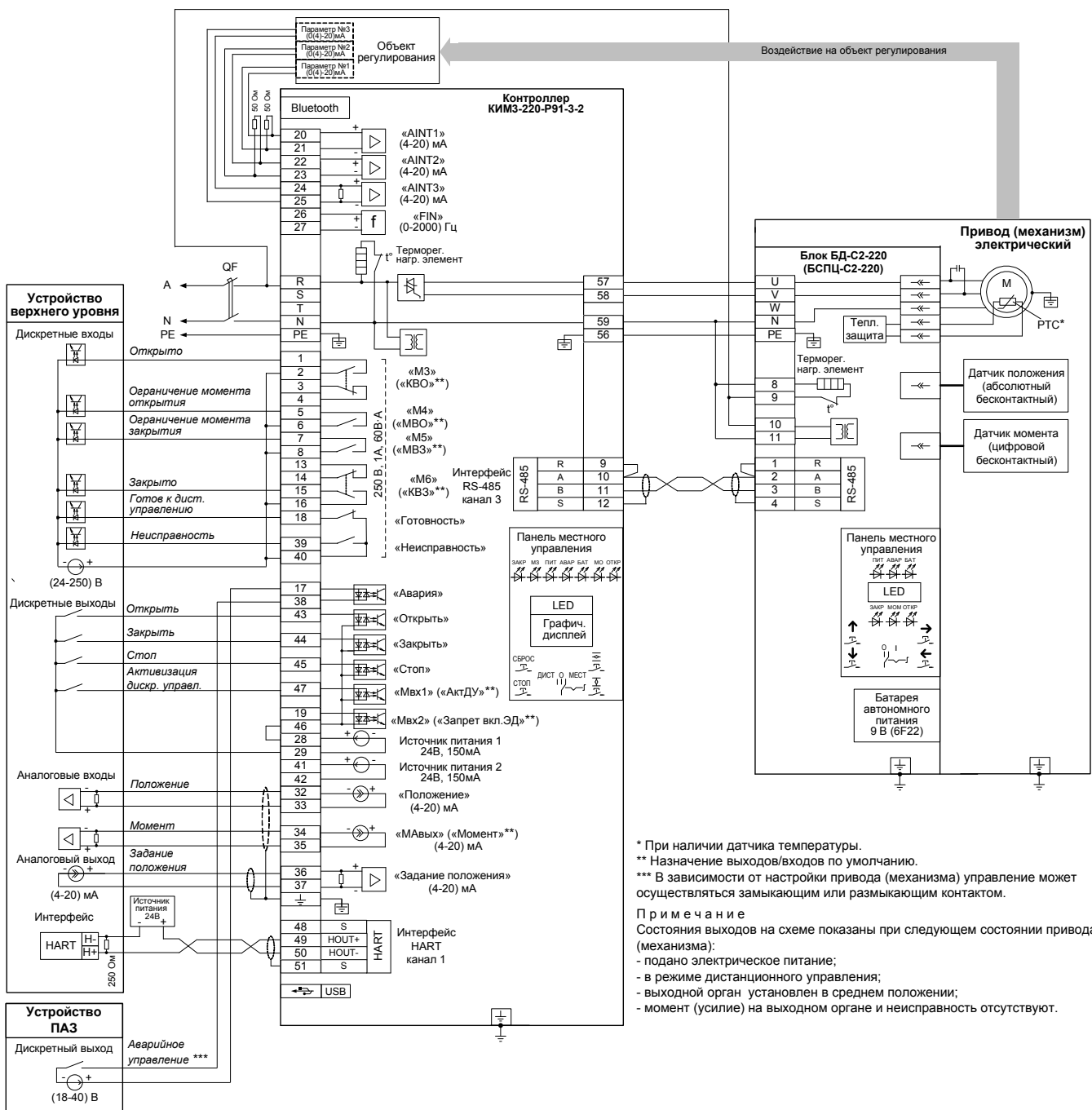
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

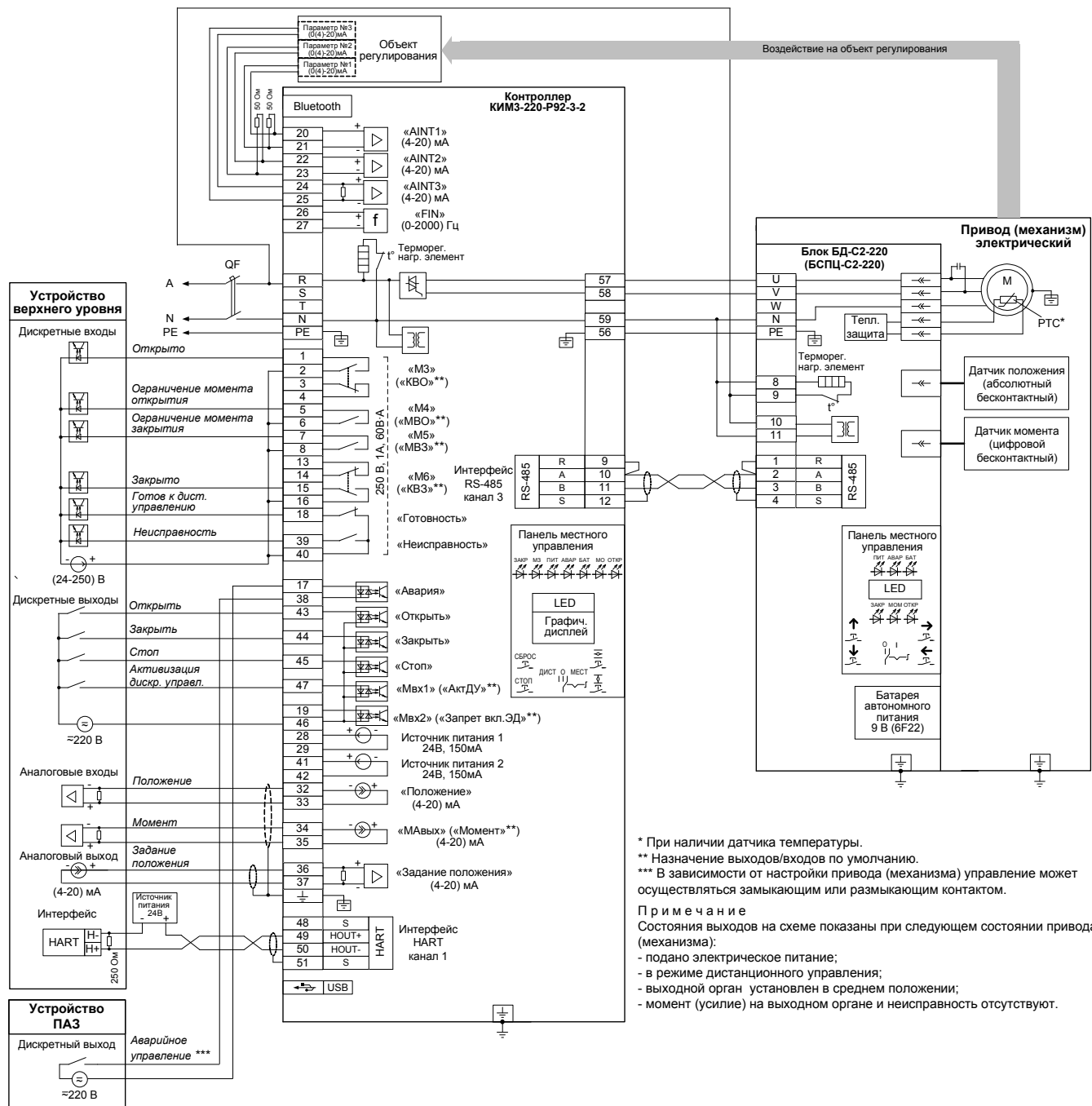
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

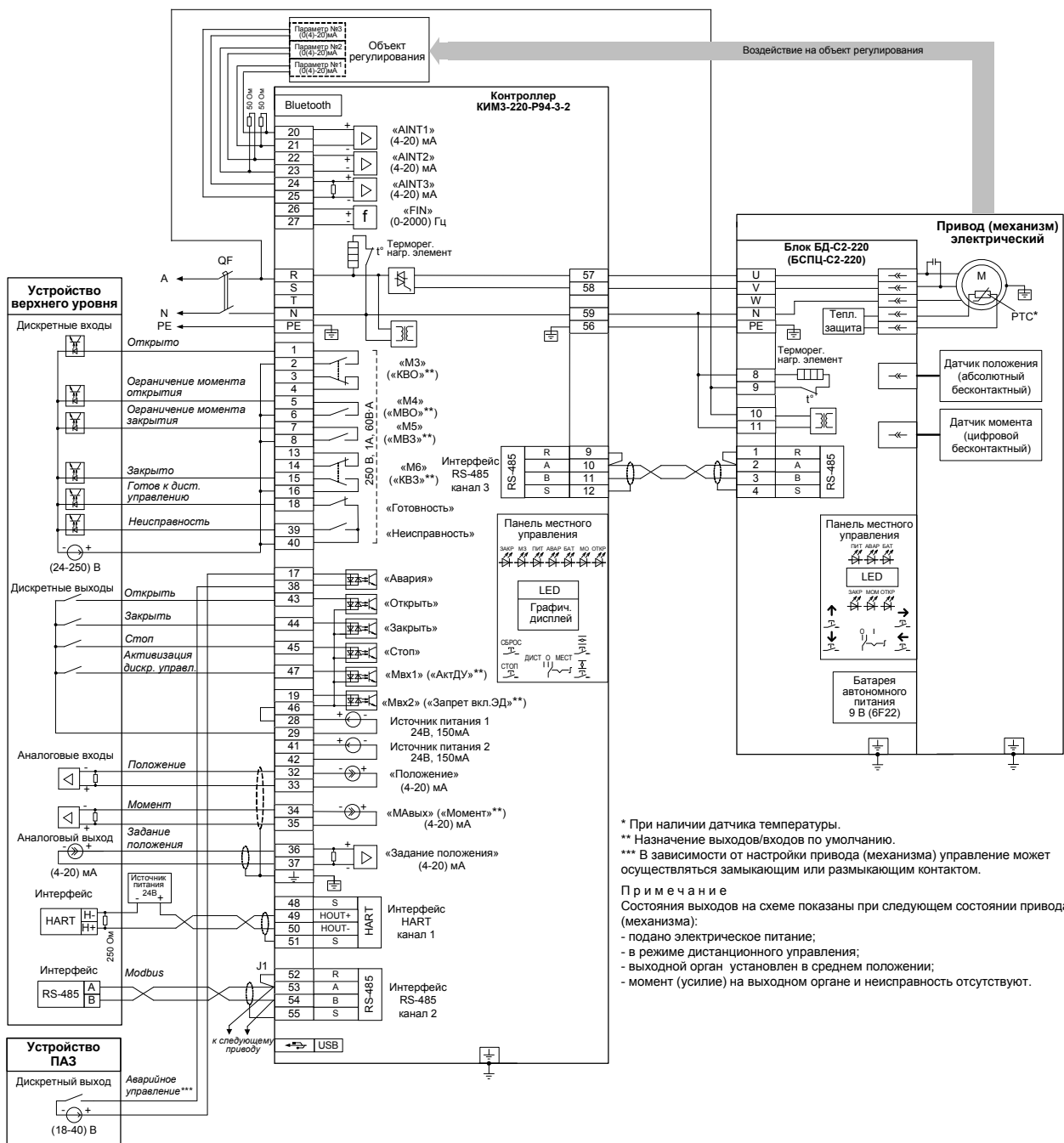
** Назначение выходов/входов по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

**** Назначение выходов/входов по умолчанию.**

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

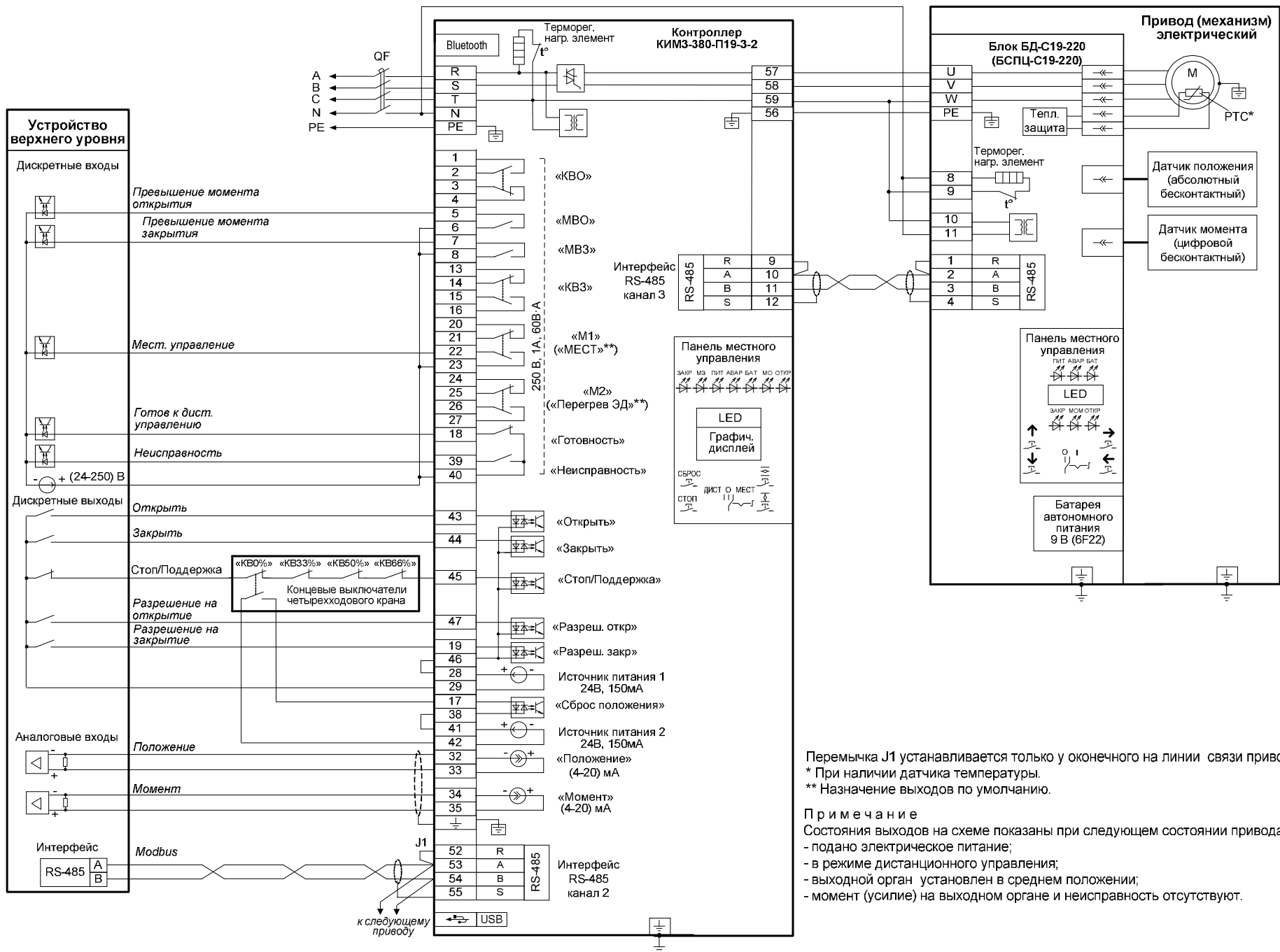
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;

- в режиме дистанционного управления;

- выходной орган установлен в среднем положении;

- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

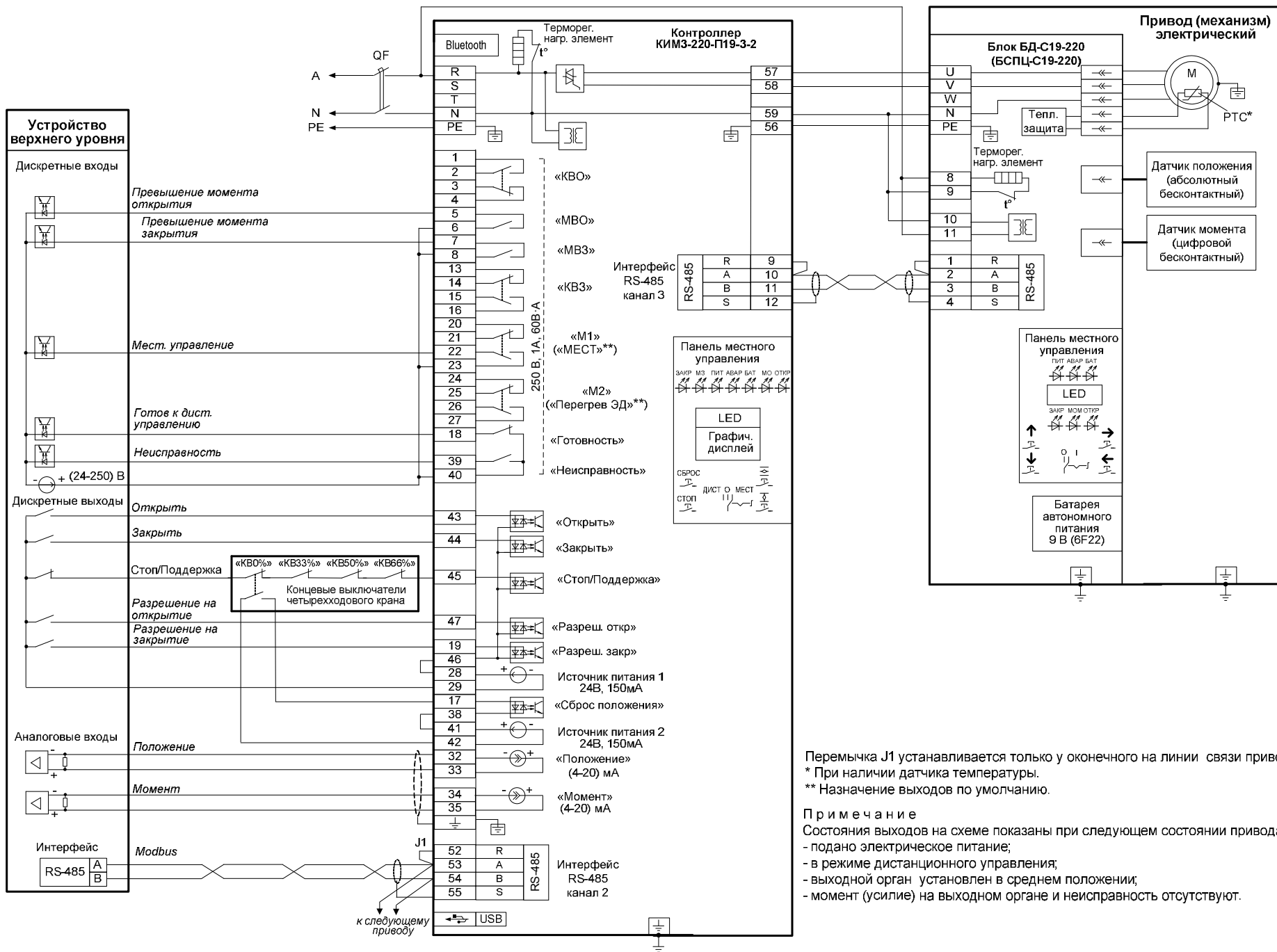
* При наличии датчика температуры.

** Назначение выходов по умолчанию.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** Назначение выходов по умолчанию.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.

АО "АБС ЗЭиМ Автоматизация"
428003, Россия,
Чувашская Республика-Чувашия,
г. Чебоксары, пр-кт. И.Я. Яковлева, д.1
тел.: (8352) 30-51-48, 30-52-21
www.abs-zeim.ru