

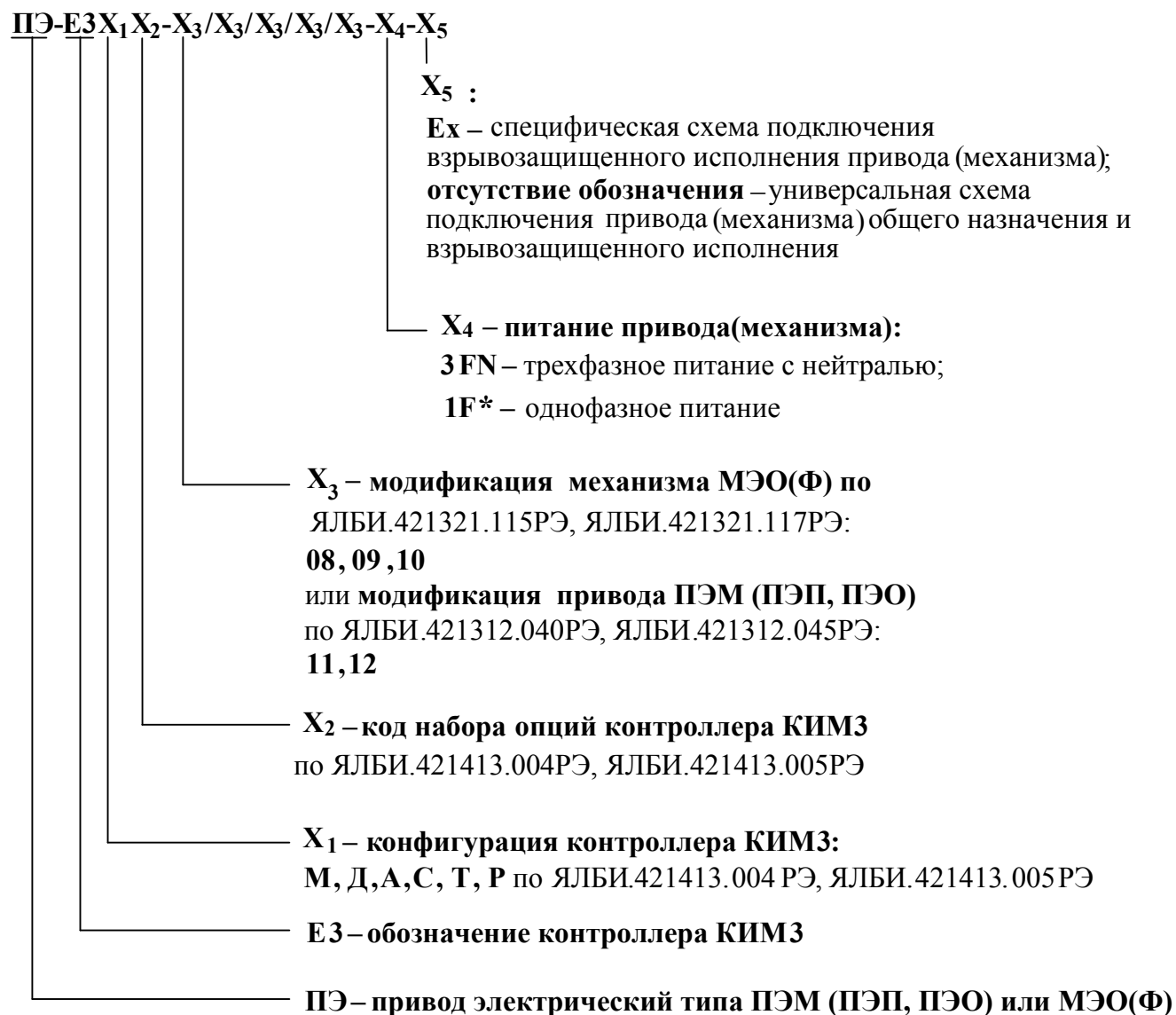
**СХЕМЫ ПОДКЛЮЧЕНИЯ ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫХ ПРИВОДОВ И
МЕХАНИЗМОВ С КОНТРОЛЛЕРОМ КИМЗ**

ЯЛБИ.420006.004Д

Настоящие схемы подключения интеллектуальных приводов и механизмов с контроллером КИМЗ распространяются на приводы и механизмы производства АО "АБС ЗЭиМ Автоматизация" общепромышленного и взрывозащищенного исполнений, в состав которых входят контроллеры исполнительного механизма КИМЗ ЯЛБИ.421413.004 и ЯЛБИ.421413.005.

Обозначение схемы подключения и соответствующее ему обозначение документа приведено в таблице 1 – для трехфазного напряжения питания, в таблице 2 – для однофазного напряжения питания.

Структура обозначения схемы подключения приведена на рисунке 1.



* Ограниченный перечень приводов (механизмов).

Необходимо уточнение на предприятии-изготовителе.

Рисунок 1

Таблица 1 – Схемы подключения с трехфазным напряжением питания

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
Дистанционное дискретное управление запорной арматурой (конфигурация М)			
ПЭ-ЕЗМ00-08/09/10/11/12-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - входные дискретные сигналы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"); - выходные дискретные сигналы "КВО", "КВЗ", "МВО", "МВЗ", "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"	ЯЛБИ.420006.004-00Д	49
ПЭ-ЕЗМ69-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В "	ЯЛБИ.420006.004-95Д	142
Дистанционное дискретное управление запорно-регулирующей арматурой с контролем положения по выходному аналоговому сигналу (конфигурация Д)			
ПЭ-ЕЗД00-08/09/10/11/12-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - входные дискретные сигналы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"); - выходные дискретные сигналы "КВО", "КВЗ", "МВО", "МВЗ", "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - выходной аналоговый сигнал "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.004-01Д	50
ПЭ-ЕЗД04-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗД16-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗД01-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 01: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"	ЯЛБИ.420006.004-02Д	51
ПЭ-ЕЗД05-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 05: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗД17-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 17: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗД08-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 08: - вход резервного питания 24 В	ЯЛБИ.420006.004-03Д	52
ПЭ-ЕЗД12-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 12: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗД20-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 20: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗД09-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 09: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В	ЯЛБИ.420006.004-04Д	53
ПЭ-ЕЗД13-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 13: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗД21-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 21: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗД69-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В "	ЯЛБИ.420006.004-96Д	143
ПЭ-ЕЗД70-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
Дистанционное аналоговое или дискретное управление запорно-регулирующей арматурой с заданием положения и контролем положения по выходному аналоговому сигналу (ПОЗИЦИОНЕР) (конфигурация А)			
ПЭ-ЕЗА00-08/09/10/11/12-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - входной аналоговый сигнал "ЗАДАНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ"; - входные дискретные сигналы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"); - выходные дискретные сигналы "КВО", "КВЗ", "МВО", "МВЗ", "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - выходной аналоговый сигнал "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.004-05Д	54
ПЭ-ЕЗА04-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА16-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА01-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 01: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"	ЯЛБИ.420006.004-06Д	55
ПЭ-ЕЗА05-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 05: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА17-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 17: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА02-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-07Д	56
ПЭ-ЕЗА06-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА18-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Акционерное Общество
АБС ЗЭИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.004 Д

Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗА03-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 03: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-08Д	57
ПЭ-ЕЗА07-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 07: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА19-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 19: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА08-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 08: - вход резервного питания 24 В	ЯЛБИ.420006.004-09Д	58
ПЭ-ЕЗА12-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 12: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА20-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 20: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА09-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 09: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В	ЯЛБИ.420006.004-10Д	59
ПЭ-ЕЗА13-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 13: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА21-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 21: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗА10-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 10: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-11Д	60
ПЭ-ЕЗА14-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 14: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА22-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 22: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА11-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 11: - вход резервного питания 24 В; - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-12Д	61
ПЭ-ЕЗА15-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 15: - вход резервного питания 24 В; - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU) - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА23-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 23: - вход резервного питания 24 В; - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU) - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА24-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 24: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"		
ПЭ-ЕЗА26-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 26: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"	ЯЛБИ.420006.004-123Д	62
ПЭ-ЕЗА32-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 32: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗА25-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс "Profibus-1"	ЯЛБИ.420006.004-94Д	63
ПЭ-ЕЗА27-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА33-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 33: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	ЯЛБИ.420006.004-170Д	217
ПЭ-ЕЗА28-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 28: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"	ЯЛБИ.420006.004-124Д	64
ПЭ-ЕЗА30-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 30: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА34-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 34: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗА29-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 29: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"	ЯЛБИ.420006.004-125Д	65
ПЭ-ЕЗА31-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 31: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА35-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 35: - вход резервного питания 24 В; - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	ЯЛБИ.420006.004-174Д	221
ПЭ-ЕЗА36-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 36: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-13Д	170
ПЭ-ЕЗА38-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 38: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА44-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 44: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА37-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 37: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)		
ПЭ-ЕЗА39-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 39: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"	ЯЛБИ.420006.004-14Д	141
ПЭ-ЕЗА45-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 45: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-Е3А40-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 40: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - вход резервного питания 24 В	ЯЛБИ.420006.004-15Д	171
ПЭ-Е3А42-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 42: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-Е3А46-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 46: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-Е3А41-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 41: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - вход резервного питания 24 В	ЯЛБИ.420006.004-16Д	172
ПЭ-Е3А43-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 42: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-Е3А47-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 46: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-Е3А69-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В		
ПЭ-Е3А70-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	ЯЛБИ.420006.004-97Д	144



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗА81-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 81: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.004-98Д	145
ПЭ-ЕЗА82-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 82: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.004-131Д	178
ПЭ-ЕЗА84-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 84: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.004-132Д	179
ПЭ-ЕЗА90-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 90: - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-133Д	180
ПЭ-ЕЗА91-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 91: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-115Д	162
ПЭ-ЕЗА92-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 92: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-116Д	163
ПЭ-ЕЗА94-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 94: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-134Д	181
ПЭ-ЕЗА95-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 95: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-164Д	211



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
Дистанционное управление запорно-регулирующей арматурой по цифровому интерфейсу RS-485 (конфигурация С)			
ПЭ-ЕЗС00-08/09/10/11/12-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - входные дискретные сигналы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-17Д	66
ПЭ-ЕЗС04-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС16-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС02-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-19Д	67
ПЭ-ЕЗС06-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС18-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС08-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 08: - вход резервного питания 24 В		
ПЭ-ЕЗС12-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 12: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "ZigBee"	ЯЛБИ.420006.004-20Д	68
ПЭ-ЕЗС20-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 20: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС10-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 10: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)		
ПЭ-ЕЗС14-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 14: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"	ЯЛБИ.420006.004-21Д	69
ПЭ-ЕЗС22-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 22: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Акционерное Общество
АБС ЗЭИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.004 Д

Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗС24-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 24: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"	ЯЛБИ.420006.004-22Д	70
ПЭ-ЕЗС26-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 26: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС32-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 32: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС25-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс "Profibus-1"	ЯЛБИ.420006.004-23Д	71
ПЭ-ЕЗС27-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС28-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 28: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"	ЯЛБИ.420006.004-24Д	72
ПЭ-ЕЗС30-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 30: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС34-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 34: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗС29-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 29: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"	ЯЛБИ.420006.004-25Д	73
ПЭ-ЕЗС31-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 31: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС69-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В "	ЯЛБИ.420006.004-99Д	146
ПЭ-ЕЗС70-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В ; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС80-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 80: - беспроводной интерфейс "Bluetooth ; - интерфейс "Fieldbus -1"; - интерфейс "Fieldbus -2"	ЯЛБИ.420006.004-100Д	147
ПЭ-ЕЗС81-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 81: - беспроводной интерфейс "Bluetooth ; - интерфейс " Fieldbus -1"	ЯЛБИ.420006.004-101Д	148
ПЭ-ЕЗС82-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 82: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.004-135Д	182
ПЭ-ЕЗС84-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 84: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.004-136Д	183



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
Дистанционное управление запорно-регулирующей арматурой дискретными сигналами или по цифровому интерфейсу RS-485 с контролем положения по выходному аналоговому сигналу (конфигурация Т)			
ПЭ-ЕЗТ00-08/09/10/11/12-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - входные дискретные сигналы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"); - выходные дискретные сигналы "КВО", "КВЗ", "МВО", "МВЗ", "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - выходной аналоговый сигнал "ПОЛОЖЕНИЕ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-26Д	74
ПЭ-ЕЗТ04-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ16-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ01-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 01: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"	ЯЛБИ.420006.004-27Д	75
ПЭ-ЕЗТ05-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 05: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ17-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 17: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ02-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-28Д	76
ПЭ-ЕЗТ06-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ18-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Акционерное Общество
АБС ЗЭИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.004 Д

Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗТ03-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 03: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-29Д	77
ПЭ-ЕЗТ07-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 07: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ19-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 19: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ08-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 08: - вход резервного питания 24 В	ЯЛБИ.420006.004-30Д	78
ПЭ-ЕЗТ12-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 12: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ20-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 20: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ09-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 09: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В	ЯЛБИ.420006.004-31Д	79
ПЭ-ЕЗТ13-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 13: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ21-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 21: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗТ10-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 10: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-32Д	80
ПЭ-ЕЗТ14-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 14: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ22-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 22: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ11-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 11: - вход резервного питания 24 В; - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-33Д	81
ПЭ-ЕЗТ15-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 15: - вход резервного питания 24 В; - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ23-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 23: - вход резервного питания 24 В; - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ24-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 24: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"		
ПЭ-ЕЗТ26-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 26: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"	ЯЛБИ.420006.004-126Д	173
ПЭ-ЕЗТ32-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 32: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗТ25-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс " Profibus-1"	ЯЛБИ.420006.004-92Д	82
ПЭ-ЕЗТ27-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс " Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ33-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 33: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс " Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	ЯЛБИ.420006.004-171Д	218
ПЭ-ЕЗТ28-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 28: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"	ЯЛБИ.420006.004-127Д	174
ПЭ-ЕЗТ30-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 30: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ34-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 34: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ29-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 29: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1";	ЯЛБИ.420006.004-128Д	175
ПЭ-ЕЗТ31-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 31: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ35-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 35: - вход резервного питания 24 В; - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	ЯЛБИ.420006.004-175Д	222
ПЭ-ЕЗТ69-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.004-102Д	149
ПЭ-ЕЗТ70-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗТ81-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 81: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "Fieldbus -1"	ЯЛБИ.420006.004-103Д	150
ПЭ-ЕЗТ82-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 82: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - дискретные входы 220 В; - интерфейс "Fieldbus-1" - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	ЯЛБИ.420006.004-137Д	184
ПЭ-ЕЗТ84-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 84: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.004-138Д	185
ПЭ-ЕЗТ90-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 90: - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-139Д	186
ПЭ-ЕЗТ91-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 91: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-129Д	176
ПЭ-ЕЗТ92-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 92: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-130Д	177
ПЭ-ЕЗТ94-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 94: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-140Д	187
ПЭ-ЕЗТ95-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 95: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-165Д	212



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
Дистанционное управление регулирующей арматурой с функцией локального ПИД-регулятора (конфигурация Р)			
ПЭ-ЕЗР00-08/09/10/11/12-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - входной аналоговый сигнал "ЗАДАНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ"; - входной аналоговый сигнал "AIN3"; - входной аналоговый сигнал "AINT1", "AINT2"; - входной частотный сигнал "FIN"; - входные дискретные сигналы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"); - выходные дискретные сигналы "КВО", "КВЗ", "МВО", "МВЗ", "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - выходной аналоговый сигнал "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.004-34Д	83
ПЭ-ЕЗР04-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР16-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР01-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 01: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"	ЯЛБИ.420006.004-35Д	84
ПЭ-ЕЗР05-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 05: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР17-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 17: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР02-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)		
ПЭ-ЕЗР06-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"	ЯЛБИ.420006.004-36Д	85
ПЭ-ЕЗР18-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Акционерное Общество
АБС ЗЭИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.004 Д

Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР03-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 03: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-37Д	86
ПЭ-ЕЗР07-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 06: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР19-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 18: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР08-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 08: - вход резервного питания 24 В	ЯЛБИ.420006.004-38Д	87
ПЭ-ЕЗР12-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 12: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР20-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 20: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР09-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 09: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В	ЯЛБИ.420006.004-39Д	88
ПЭ-ЕЗР13-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 13: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР21-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 21: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР10-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 10: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-40Д	89
ПЭ-ЕЗР14-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 14: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР22-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 22: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР11-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 11: - вход резервного питания 24 В; - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-41Д	90
ПЭ-ЕЗР15-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 15: - вход резервного питания 24 В; - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР23-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 23: - вход резервного питания 24 В; - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР36-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 36: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-42Д	91
ПЭ-ЕЗР38-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 38: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР44-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 44: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР37-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 37: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-43Д	92
ПЭ-ЕЗР39-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 39: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР45-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 45: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР40-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 40: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-44Д	93
ПЭ-ЕЗР42-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 42: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР46-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 46: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР41-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 41: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)		
ПЭ-ЕЗР43-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 43: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"	ЯЛБИ.420006.004-45Д	94
ПЭ-ЕЗР47-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 47: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР69-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В		
ПЭ-ЕЗР70-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	ЯЛБИ.420006.004-104Д	151
ПЭ-ЕЗР90-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 90: - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-141Д	188
ПЭ-ЕЗР91-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 91: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-117Д	164
ПЭ-ЕЗР92-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 92: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-118Д	165
ПЭ-ЕЗР94-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 94: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-142Д	189



Окончание таблицы 1

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР95-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 95: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-166Д	213
<p>Примечания</p> <p>1 "M1", "M2" – многофункциональные программируемые дискретные выходы.</p> <p>2 Все конфигурации по умолчанию содержат в своем составе:</p> <ul style="list-style-type: none"> - бесконтактный реверсивный тиристорный пускатель; - абсолютный бесконтактный цифровой датчик положения; - электронный цифровой датчик момента; - два дисплея: графический (OLED дисплей для исполнения общего назначения и вакуумно-люминисцентный дисплей для взрывозащищенного исполнения) и символьный LED; - изолированный отсек с клеммной колодкой для подключения кабелей питания и управления; - пульт местного управления (ПМУ) с местными кнопками для управления и настройки с трехпозиционным селектором (переключателем) "МЕСТ – 0 (настройка-выключено) – ДИСТ" с фиксацией во всех трех положениях; - два внутренних гальванически развязанных нестабилизированных источника питания = 24 В, 150 мА для питания внешних цепей; - батарея автономного питания для индикации положения (момента или усилия) при отсутствии основного питания на символьном LED дисплее; - узел контроля токов питающей сети; - терморегулируемый нагревательный элемент; - USB – интерфейс для настройки с помощью персонального компьютера (программное обеспечение "Конфигуратор"); - архив событий (журнал работы и неисправностей, полное время работы, количество пусков, значения крутящего момента, токов и др.). 			



Таблица 2 – Схемы подключения с однофазным напряжением питания

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
Дистанционное дискретное управление запорной арматурой (конфигурация М)			
ПЭ-ЕЗМ00-08/09/10/11/12-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - входные дискретные сигналы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"); - выходные дискретные сигналы "КВО", "КВЗ", "МВО", "МВЗ", "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"	ЯЛБИ.420006.004-46Д	95
ПЭ-ЕЗМ69-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.004-105Д	152
Дистанционное дискретное управление запорно-регулирующей арматурой с контролем положения по выходному аналоговому сигналу (конфигурация Д)			
ПЭ-ЕЗД00-08/09/10/11/12-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - входные дискретные сигналы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"); - выходные дискретные сигналы "КВО", "КВЗ", "МВО", "МВЗ", "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - выходной аналоговый сигнал "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.004-47Д	96
ПЭ-ЕЗД04-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗД16-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗД01-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 01: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"	ЯЛБИ.420006.004-48Д	97
ПЭ-ЕЗД05-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 05: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗД17-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 17: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗД08-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 08: - вход резервного питания 24 В	ЯЛБИ.420006.004-49Д	98
ПЭ-ЕЗД12-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 12: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗД20-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 20: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗД09-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 09: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В	ЯЛБИ.420006.004-50Д	99
ПЭ-ЕЗД13-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 13: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗД21-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 21: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗД69-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В	ЯЛБИ.420006.004-106Д	153
ПЭ-ЕЗД70-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
Дистанционное аналоговое или дискретное управление запорно-регулирующей арматурой с заданием положения и контролем положения по выходному аналоговому сигналу (ПОЗИЦИОНЕР)			
ПЭ-ЕЗА00-08/09/10/11/12-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - входной аналоговый сигнал "ЗАДАНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ"; - входные дискретные сигналы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"); - выходные дискретные сигналы "КВО", "КВЗ", "МВО", "МВЗ", "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - выходной аналоговый сигнал "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.004-51Д	100
ПЭ-ЕЗА04-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА16-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА01-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 01: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"	ЯЛБИ.420006.004-52Д	101
ПЭ-ЕЗА05-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 05: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА17-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 17: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА02-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-53Д	102
ПЭ-ЕЗА06-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА18-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Акционерное Общество
АБС ЗЭИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.004 Д

Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-Е3А03-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 03: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-54Д	103
ПЭ-Е3А07-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 07: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-Е3А19-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 19: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-Е3А08-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 08: - вход резервного питания 24 В	ЯЛБИ.420006.004-55Д	104
ПЭ-Е3А12-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 12: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-Е3А20-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 20: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-Е3А09-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 09: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В	ЯЛБИ.420006.004-56Д	105
ПЭ-Е3А13-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 13: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-Е3А21-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 21: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Акционерное Общество
АБС ЗЭИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.004 Д

Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗА10-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 10: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-57Д	106
ПЭ-ЕЗА14-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 14: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА22-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 22: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА11-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 11: - вход резервного питания 24 В; - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-58Д	107
ПЭ-ЕЗА15-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 15: - вход резервного питания 24 В; - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU) - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА23-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 23: - вход резервного питания 24 В; - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU) - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА24-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 24: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"		
ПЭ-ЕЗА26-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 26: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"	ЯЛБИ.420006.004-163Д	108
ПЭ-ЕЗА32-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 32: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗА25-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс "Profibus-1"	ЯЛБИ.420006.004-143Д	109
ПЭ-ЕЗА27-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА33-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 33: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	ЯЛБИ.420006.004-172Д	219
ПЭ-ЕЗА28-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 28: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"	ЯЛБИ.420006.004-144Д	110
ПЭ-ЕЗА30-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 30: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА34-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 34: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗА29-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 29: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - вход резервного питания 24 В	ЯЛБИ.420006.004-145Д	111
ПЭ-ЕЗА31-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 31: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА35-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 35: - вход резервного питания 24 В; - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	ЯЛБИ.420006.004-176Д	223
ПЭ-ЕЗА36-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 36: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-59Д	190
ПЭ-ЕЗА38-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 38: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА44-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 44: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА37-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 37: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)		
ПЭ-ЕЗА39-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 39: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"	ЯЛБИ.420006.004-60Д	191
ПЭ-ЕЗА45-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 45: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗА40-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 40: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - вход резервного питания 24 В	ЯЛБИ.420006.004-61Д	192
ПЭ-ЕЗА42-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 42: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА46-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 46: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА41-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 41: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - вход резервного питания 24 В	ЯЛБИ.420006.004-62Д	193
ПЭ-ЕЗА43-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 43: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗА47-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 47: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗА69-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В "	ЯЛБИ.420006.004-107Д	154
ПЭ-ЕЗА70-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Акционерное Общество
АБС ЗЭИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.004 Д

Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗА81-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 81: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.004-108Д	155
ПЭ-ЕЗА82-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 82: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - дискретные входы 220 В; - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.004-146Д	194
ПЭ-ЕЗА84-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 84: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.004-147Д	195
ПЭ-ЕЗА90-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 90: - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-148Д	196
ПЭ-ЕЗА91-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 91: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-119Д	166
ПЭ-ЕЗА92-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 92: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-120Д	167
ПЭ-ЕЗА94-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 94: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-149Д	197
ПЭ-ЕЗА95-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 95: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-167Д	214



Акционерное Общество
АБС ЗЭИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.004 Д

Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
Дистанционное управление запорно-регулирующей арматурой по цифровому интерфейсу RS-485 (конфигурация С)			
ПЭ-ЕЗС00-08/09/10/11/12-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - входные дискретные сигналы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"); - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-63Д	112
ПЭ-ЕЗС04-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС16-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС02-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-65Д	113
ПЭ-ЕЗС06-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС18-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС08-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 08: - вход резервного питания 24 В		
ПЭ-ЕЗС12-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 12: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "ZigBee"	ЯЛБИ.420006.004-66Д	114
ПЭ-ЕЗС20-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 20: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС10-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 10: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)		
ПЭ-ЕЗС14-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 14: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"	ЯЛБИ.420006.004-67Д	115
ПЭ-ЕЗС22-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 22: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Акционерное Общество
АБС ЗЭИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.004 Д

Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗС24-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 24: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"	ЯЛБИ.420006.004-68Д	116
ПЭ-ЕЗС26-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 26: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС32-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 32: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС25-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс "Profibus-1"	ЯЛБИ.420006.004-69Д	117
ПЭ-ЕЗС27-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС28-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 28: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"	ЯЛБИ.420006.004-70Д	118
ПЭ-ЕЗС30-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 30: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС34-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 34: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗС29-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 29: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"	ЯЛБИ.420006.004-71Д	119
ПЭ-ЕЗС31-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 31: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗС69-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В "	ЯЛБИ.420006.004-109Д	156
ПЭ-ЕЗС70-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗС80-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 80: - беспроводной интерфейс "Bluetooth ; - интерфейс " Fieldbus -1"; - интерфейс " Fieldbus -2"	ЯЛБИ.420006.004-110Д	157
ПЭ-ЕЗС81-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 81: - беспроводной интерфейс "Bluetooth ; - интерфейс " Fieldbus -1"	ЯЛБИ.420006.004-111Д	158
ПЭ-ЕЗС82-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 82: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.004-150Д	198
ПЭ-ЕЗС84-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 84: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.004-151Д	199



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
Дистанционное управление запорно-регулирующей арматурой дискретными сигналами или по цифровому интерфейсу RS-485 с контролем положения по выходному аналоговому сигналу (конфигурация Т)			
ПЭ-ЕЗТ00-08/09/10/11/12-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - входные дискретные сигналы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"); - выходные дискретные сигналы "КВО", "КВЗ", "МВО", "МВЗ", "М1" ("ПВО"), "М2" ("ПВЗ"), "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - выходной аналоговый сигнал "ПОЛОЖЕНИЕ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-72Д	120
ПЭ-ЕЗТ04-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ16-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ01-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 01: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"	ЯЛБИ.420006.004-73Д	121
ПЭ-ЕЗТ05-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 05: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ17-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 17: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ02-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-74Д	122
ПЭ-ЕЗТ06-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ18-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Акционерное Общество
АБС ЗЭИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.004 Д

Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗТ03-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 03: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-75Д	123
ПЭ-ЕЗТ07-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 07: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ19-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 19: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ08-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 08: - вход резервного питания 24 В	ЯЛБИ.420006.004-76Д	124
ПЭ-ЕЗТ12-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 12: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ20-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 20: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ09-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 09: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В	ЯЛБИ.420006.004-77Д	125
ПЭ-ЕЗТ13-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 13: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ21-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 21: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ10-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 10: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-78Д	126
ПЭ-ЕЗТ14-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 14: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ22-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 22: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗТ11-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 11: - вход резервного питания 24 В; - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-79Д	127
ПЭ-ЕЗТ15-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 15: - вход резервного питания 24 В; - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ23-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 23: - вход резервного питания 24 В; - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ24-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 24: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"	ЯЛБИ.420006.004-152Д	200
ПЭ-ЕЗТ26-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 26: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ32-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 32: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ25-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 25: - интерфейс " Profibus-1"	ЯЛБИ.420006.004-93Д	128
ПЭ-ЕЗТ27-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 27: - интерфейс " Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ33-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 33: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс " Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	ЯЛБИ.420006.004-173Д	220



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗТ28-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 28: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"	ЯЛБИ.420006.004-153Д	201
ПЭ-ЕЗТ30-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 30: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ34-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 34: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ29-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 29: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1";	ЯЛБИ.420006.004-154Д	202
ПЭ-ЕЗТ31-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 31: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗТ35-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 35: - вход резервного питания 24 В; - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	ЯЛБИ.420006.004-177Д	224
ПЭ-ЕЗТ69-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В "	ЯЛБИ.420006.004-112Д	159
ПЭ-ЕЗТ70-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗТ81-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 81: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "Fieldbus -1"	ЯЛБИ.420006.004-113Д	160
ПЭ-ЕЗТ82-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 82: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - дискретные входы 220 В; - интерфейс "Fieldbus-1" - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	ЯЛБИ.420006.004-155Д	203



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗТ84-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 84: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "Fieldbus-1"	ЯЛБИ.420006.004-156Д	204
ПЭ-ЕЗТ90-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 90: - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-157Д	205
ПЭ-ЕЗТ91-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 91: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-158Д	206
ПЭ-ЕЗТ92-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 92: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-159Д	207
ПЭ-ЕЗТ94-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 94: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-160Д	208
ПЭ-ЕЗТ95-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 95: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-168Д	215



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
Дистанционное управление регулирующей арматурой с функцией локального ПИД-регулятора (конфигурация Р)			
ПЭ-ЕЗР00-08/09/10/11/12-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - входной аналоговый сигнал "ЗАДАНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ"; - входной аналоговый сигнал "AIN3"; - входной аналоговый сигнал "AINT1", "AINT2"; - входной частотный сигнал "FIN"; - входные дискретные сигналы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "СТОП", "АВАРИЯ", "Мвх1" ("АктДУ"); - выходные дискретные сигналы "КВО", "КВЗ", "МВО", "МВЗ", "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - выходной аналоговый сигнал "ПОЛОЖЕНИЕ"	ЯЛБИ.420006.004-80Д	129
ПЭ-ЕЗР04-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 04: - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР16-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 16: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР01-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 01: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"	ЯЛБИ.420006.004-81Д	130
ПЭ-ЕЗР05-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 05: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР17-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 17: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР02-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 02: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-82Д	131
ПЭ-ЕЗР06-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР18-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 18: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Акционерное Общество
АБС ЗЭИМ Автоматизация

ЯЛБИ.420006.004 Д

Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР03-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 03: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-83Д	132
ПЭ-ЕЗР07-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 07: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР19-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 19: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР08-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 08: - вход резервного питания 24 В	ЯЛБИ.420006.004-84Д	133
ПЭ-ЕЗР12-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 12: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР20-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 20: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР09-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 09: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В	ЯЛБИ.420006.004-85Д	134
ПЭ-ЕЗР13-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 13: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР21-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 21: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР10-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 10: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-86Д	135
ПЭ-ЕЗР14-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 14: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР22-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 22: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР11-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 11: - вход резервного питания 24 В; - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-87Д	136
ПЭ-ЕЗР15-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 15: - вход резервного питания 24 В; - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР23-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 23: - вход резервного питания 24 В; - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР36-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 36: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-88Д	137
ПЭ-ЕЗР38-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 38: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР44-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 44: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР37-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 37: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-89Д	138
ПЭ-ЕЗР39-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 39: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР45-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 45: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР40-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 40: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	ЯЛБИ.420006.004-90Д	139
ПЭ-ЕЗР42-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 42: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"		
ПЭ-ЕЗР46-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 46: - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		



Продолжение таблицы 2

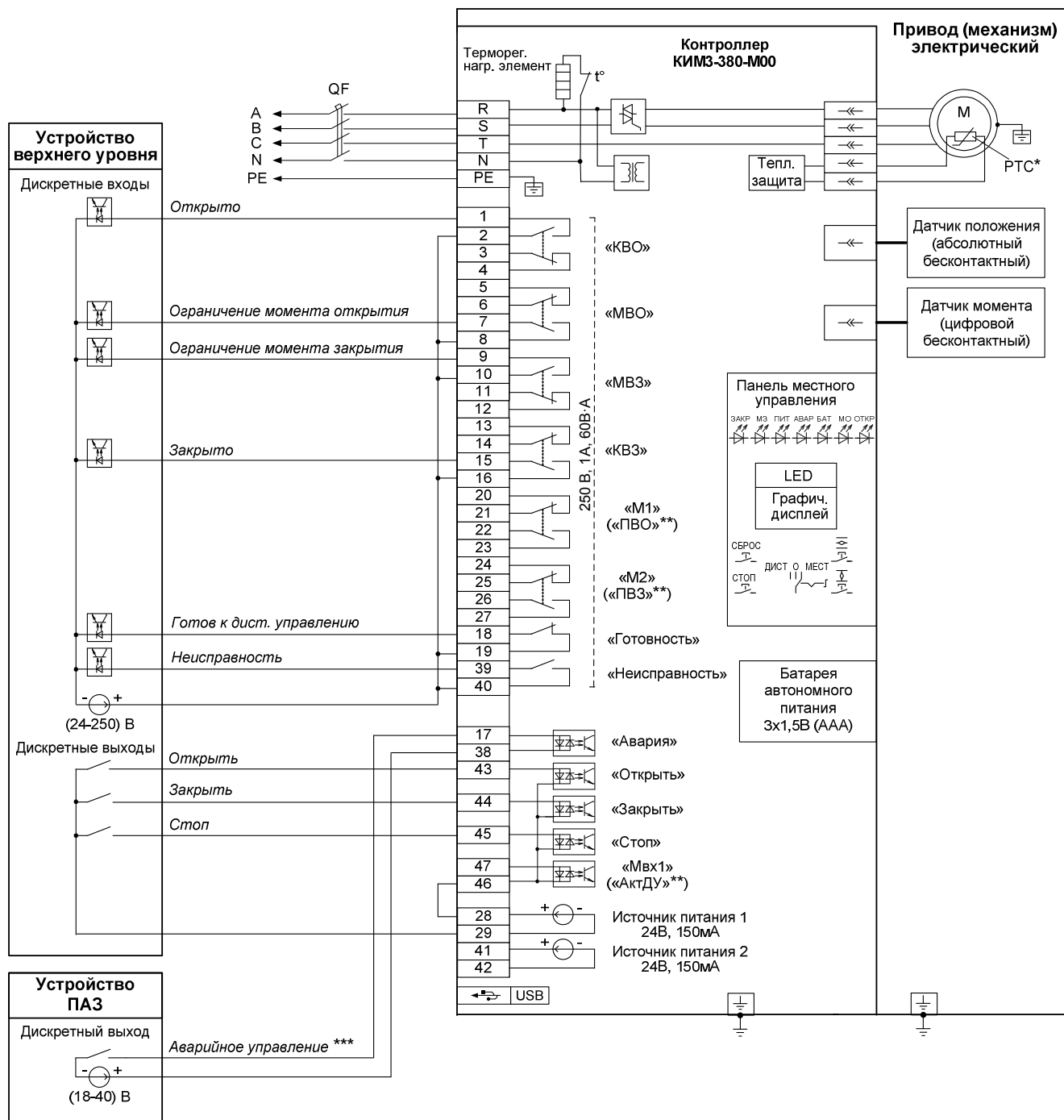
Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР41-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 41: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)		
ПЭ-ЕЗР43-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 43: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "ZigBee"	ЯЛБИ.420006.004-91Д	140
ПЭ-ЕЗР47-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 47: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU); - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"		
ПЭ-ЕЗР69-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 69: - дискретные входы 220 В		
ПЭ-ЕЗР70-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 70: - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	ЯЛБИ.420006.004-114Д	161
ПЭ-ЕЗР90-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 90: - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-161Д	209
ПЭ-ЕЗР91-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 91: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-121Д	168
ПЭ-ЕЗР92-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 92: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - дискретные входы 220 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-122Д	169
ПЭ-ЕЗР94-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 94: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-162Д	210



Окончание таблицы 2

Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Обозначение документа	Номер листа
ПЭ-ЕЗР95-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 95: - выходной аналоговый сигнал "МОМЕНТ"; - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"; - интерфейс "HART"	ЯЛБИ.420006.004-169Д	216
<p>Примечания</p> <p>1 "M1", "M2" – многофункциональные программируемые дискретные выходы.</p> <p>2 Все конфигурации по умолчанию содержат в своем составе:</p> <ul style="list-style-type: none"> - бесконтактный реверсивный тиристорный пускатель; - абсолютный бесконтактный цифровой датчик положения; - электронный цифровой датчик момента; - два дисплея: графический (OLED дисплей для исполнения общего назначения и вакуумно-люминисцентный дисплей для взрывозащищенного исполнения) и символьный LED; - изолированный отсек с клеммной колодкой для подключения кабелей питания и управления; - пульт местного управления (ПМУ) с местными кнопками для управления и настройки с трехпозиционным селектором (переключателем) "МЕСТ – 0 (настройка-выключено) – ДИСТ" с фиксацией во всех трех положениях; - два внутренних гальванически развязанных нестабилизированных источника питания = 24 В, 150 мА для питания внешних цепей; - батарея автономного питания для индикации положения (момента или усилия) при отсутствии основного питания на символьном LED дисплее; - узел контроля токов питающей сети; - терморегулируемый нагревательный элемент; - USB – интерфейс для настройки с помощью персонального компьютера (программное обеспечение "Конфигуратор"); - архив событий (журнал работы и неисправностей, полное время работы, количество пусков, значения крутящего момента, токов и др.). 			





* При наличии датчика температуры.

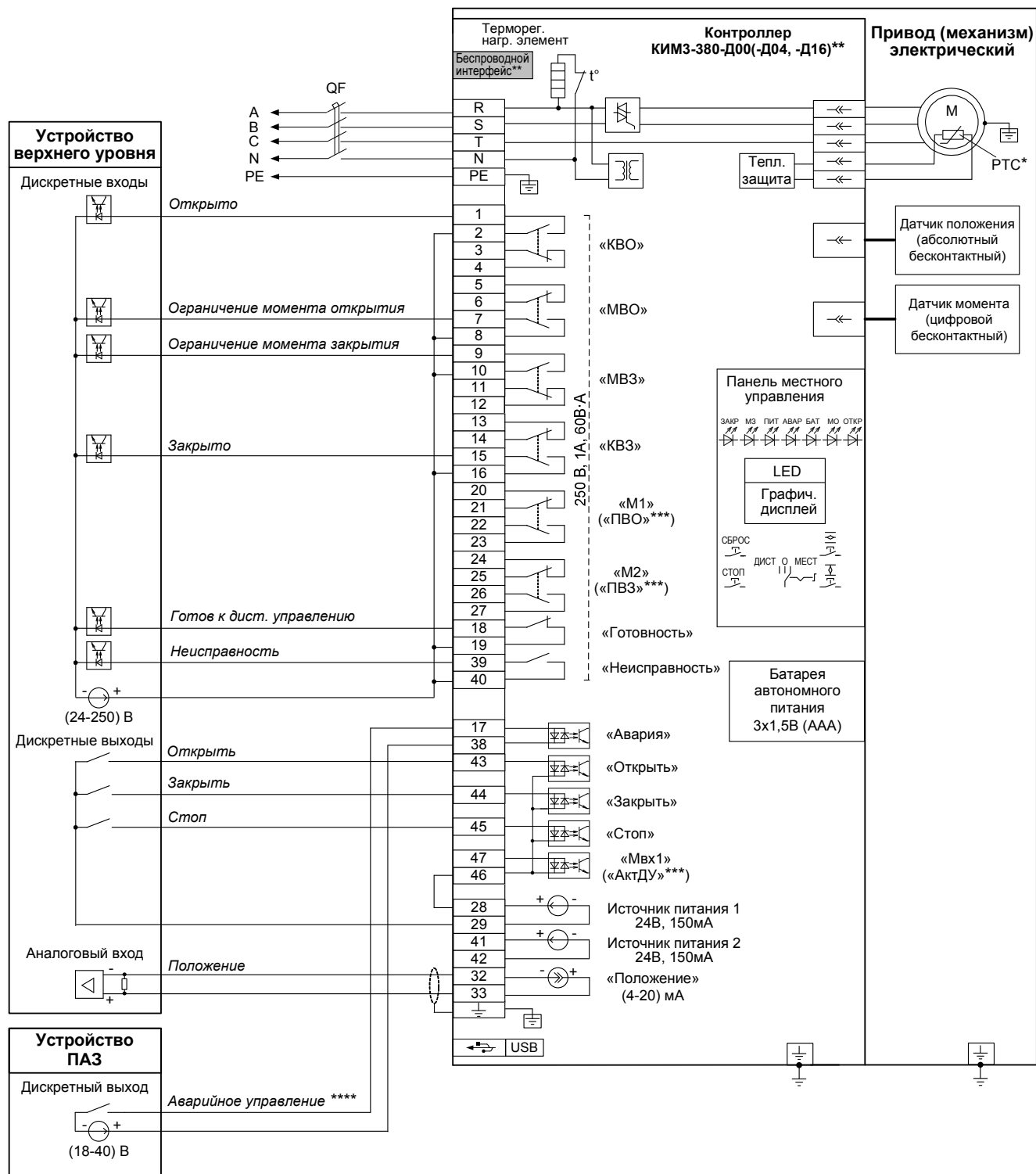
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗД04-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД16-08/09/10/11/12-3FN.

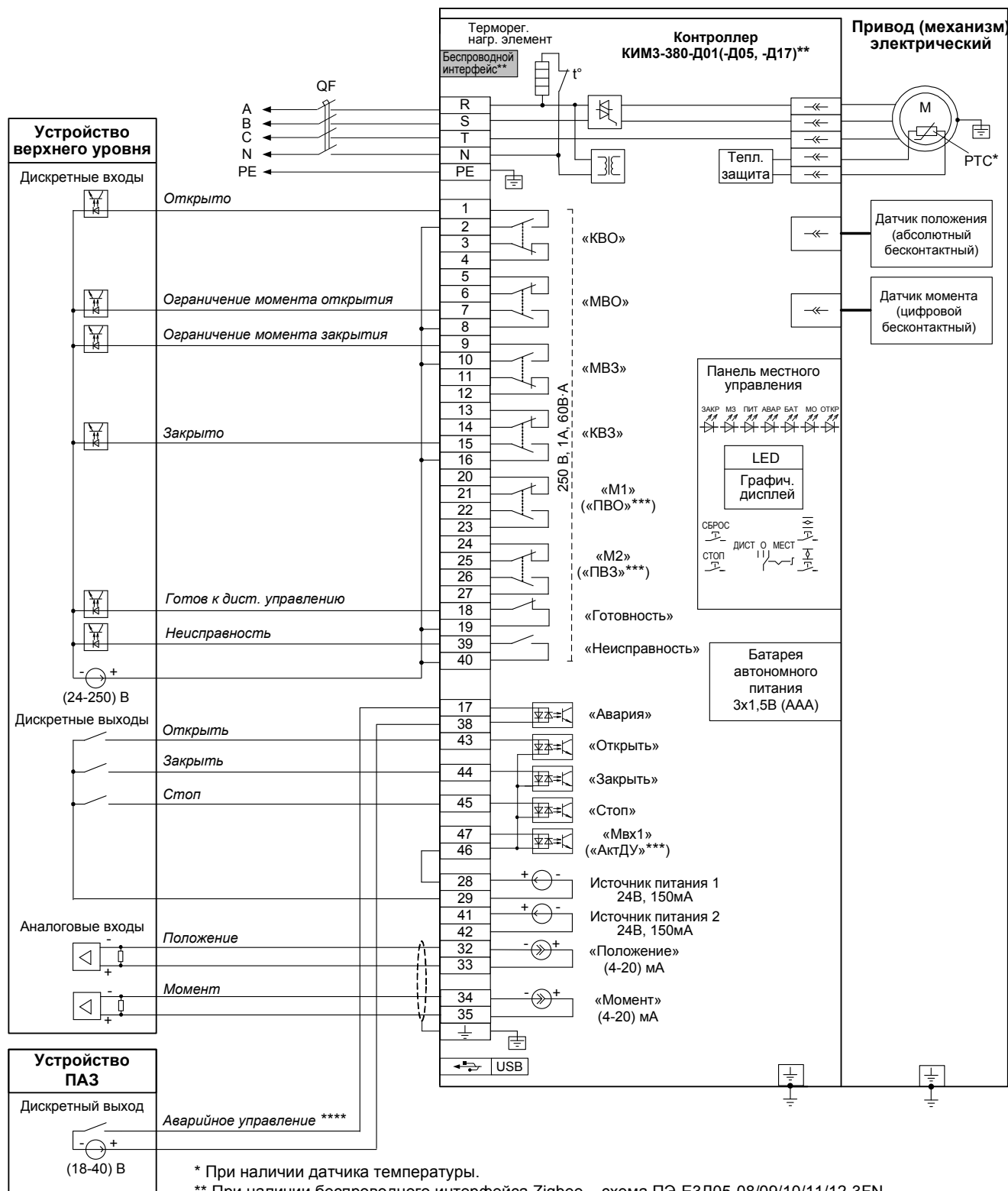
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗД05-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД17-08/09/10/11/12-3FN.

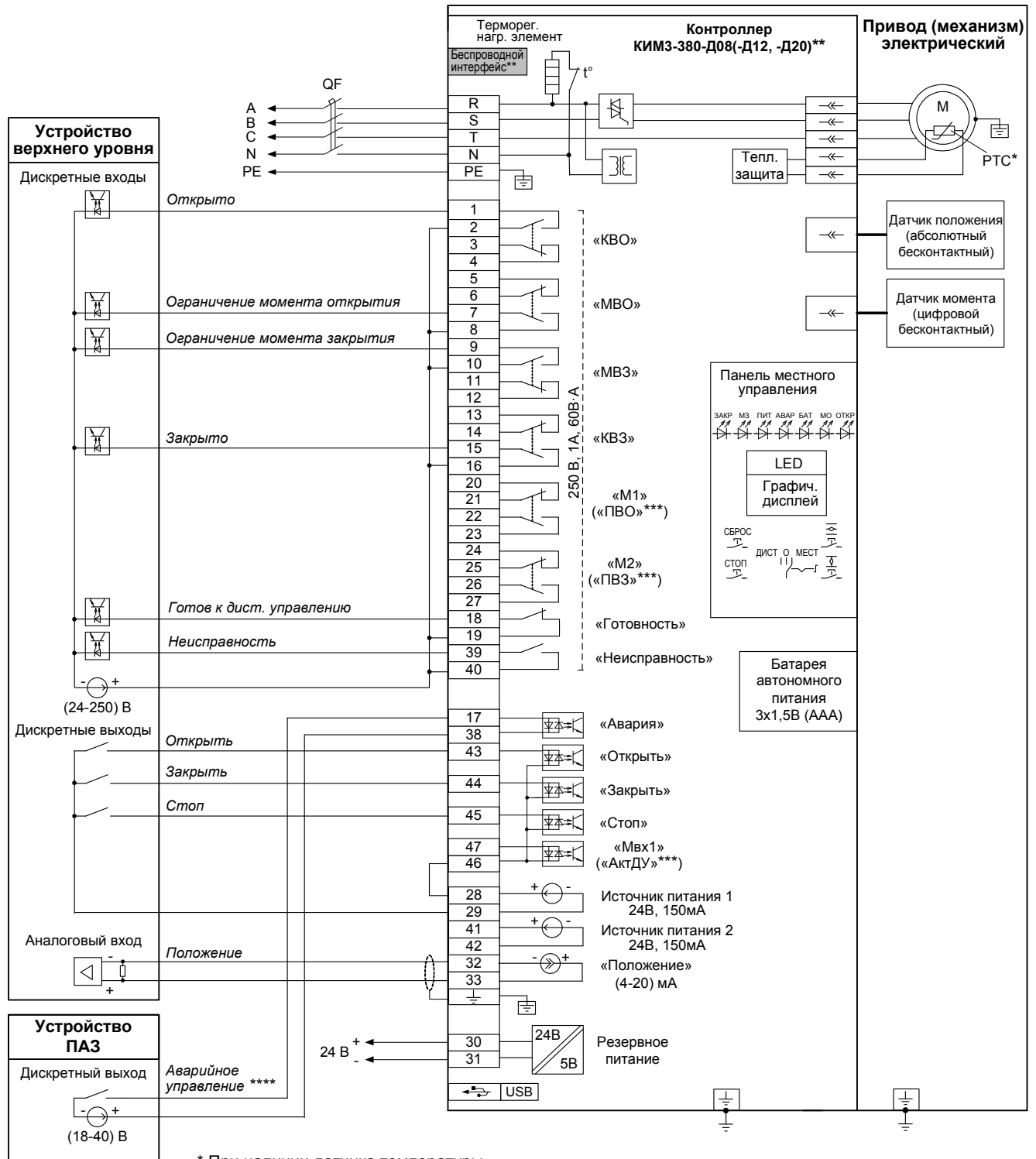
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗД12-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД20-08/09/10/11/12-3FN.

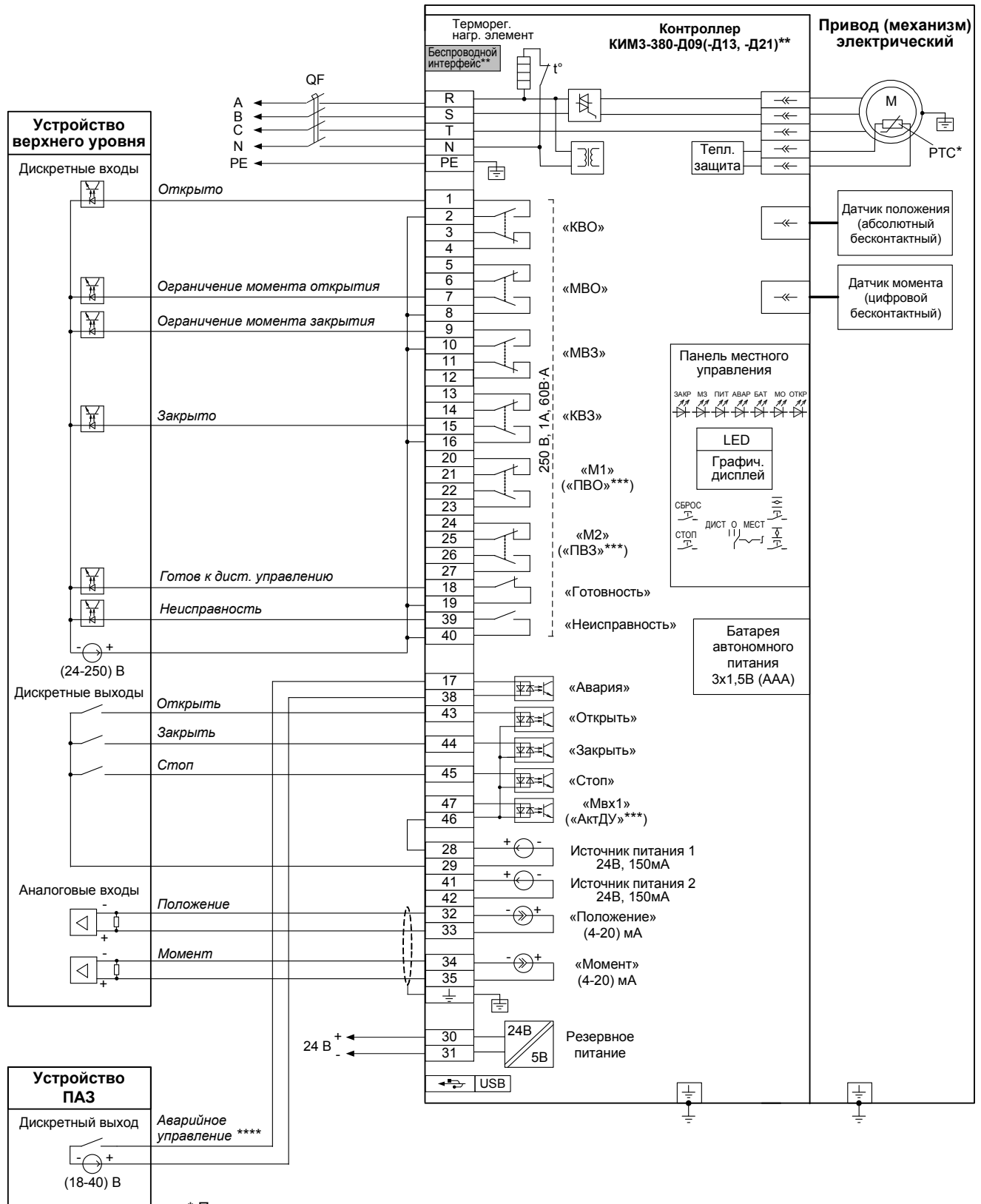
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗД13-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД21-08/09/10/11/12-3FN.

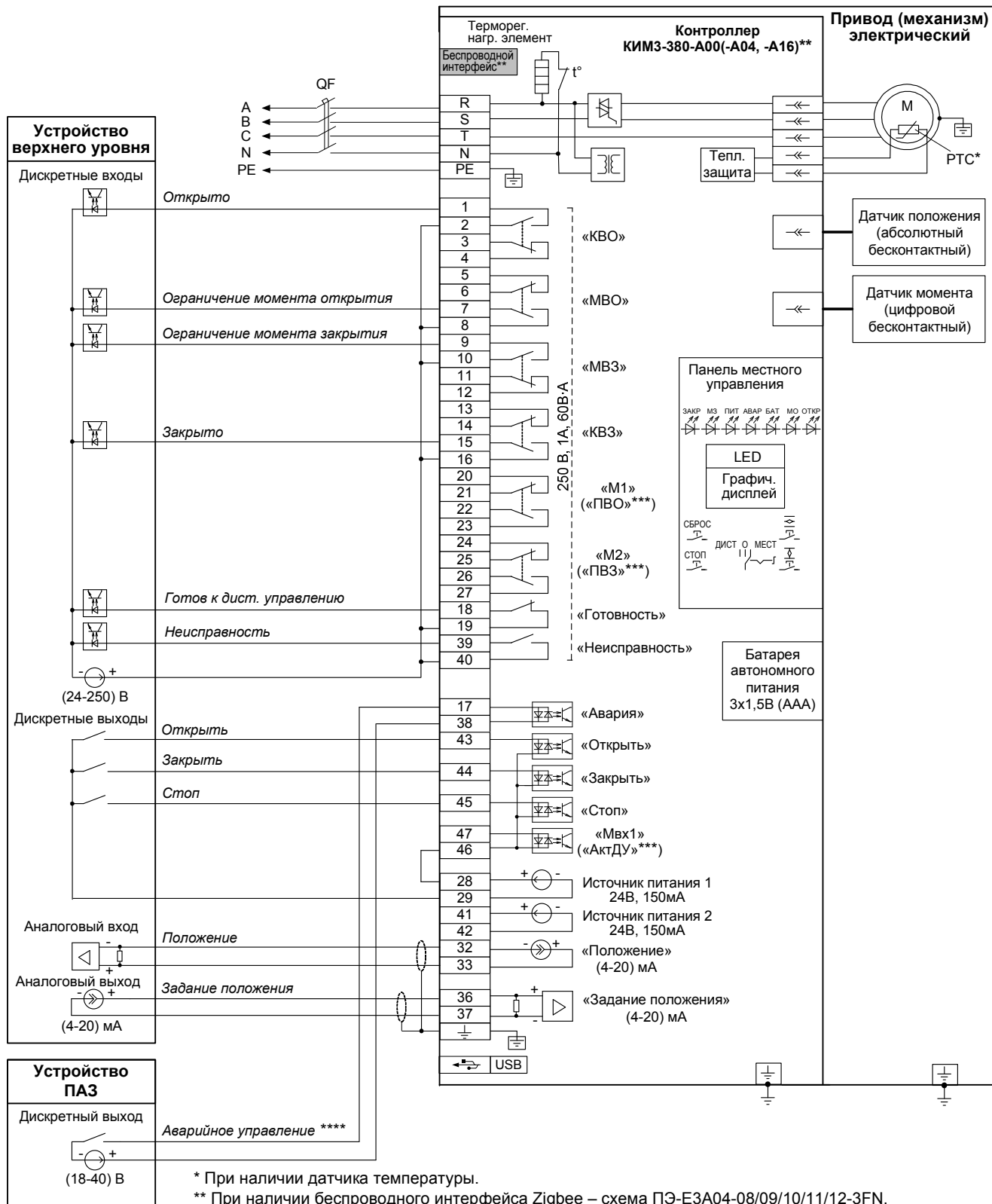
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А04-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А16-08/09/10/11/12-3FN.

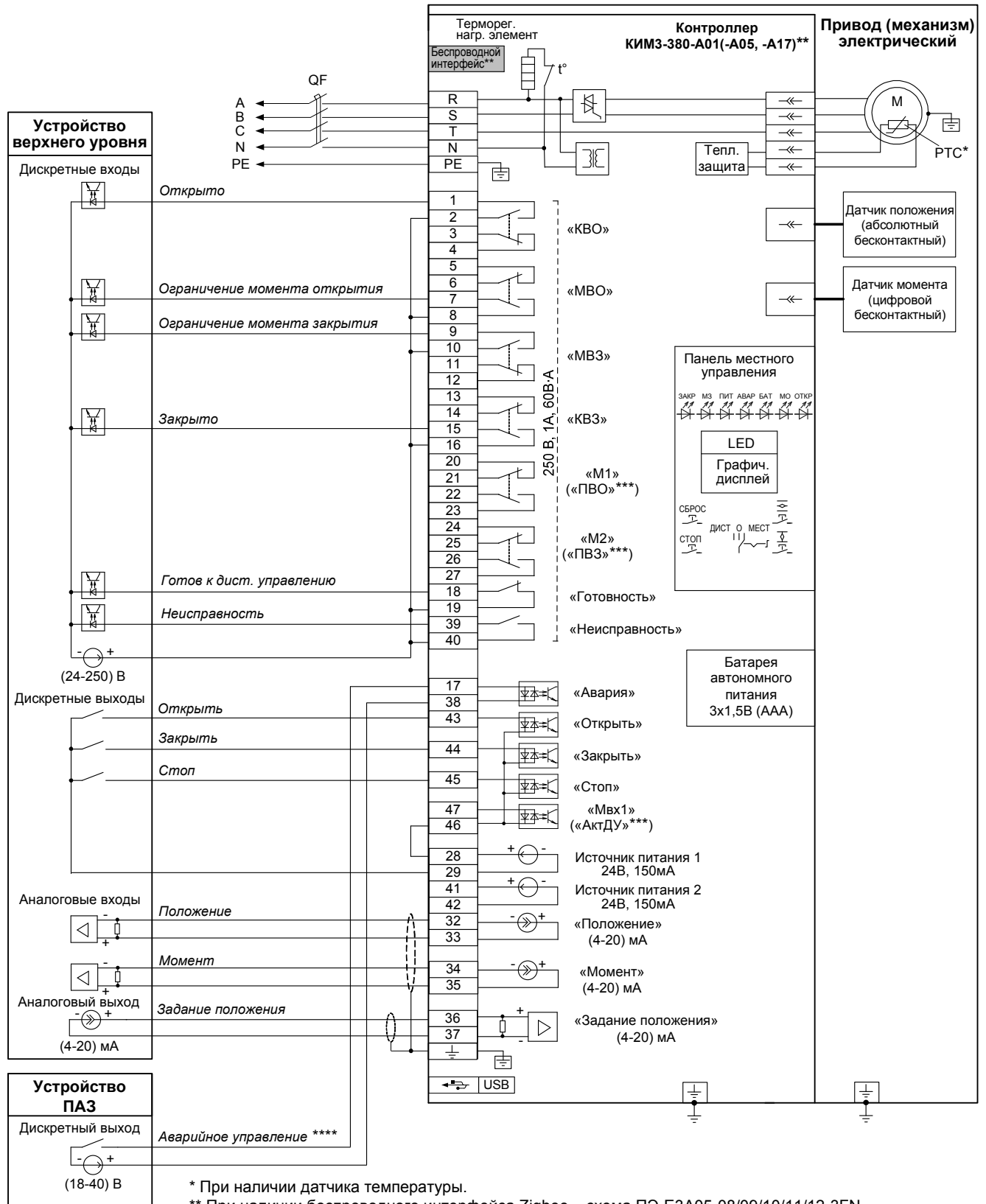
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А05-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А17-08/09/10/11/12-3FN.

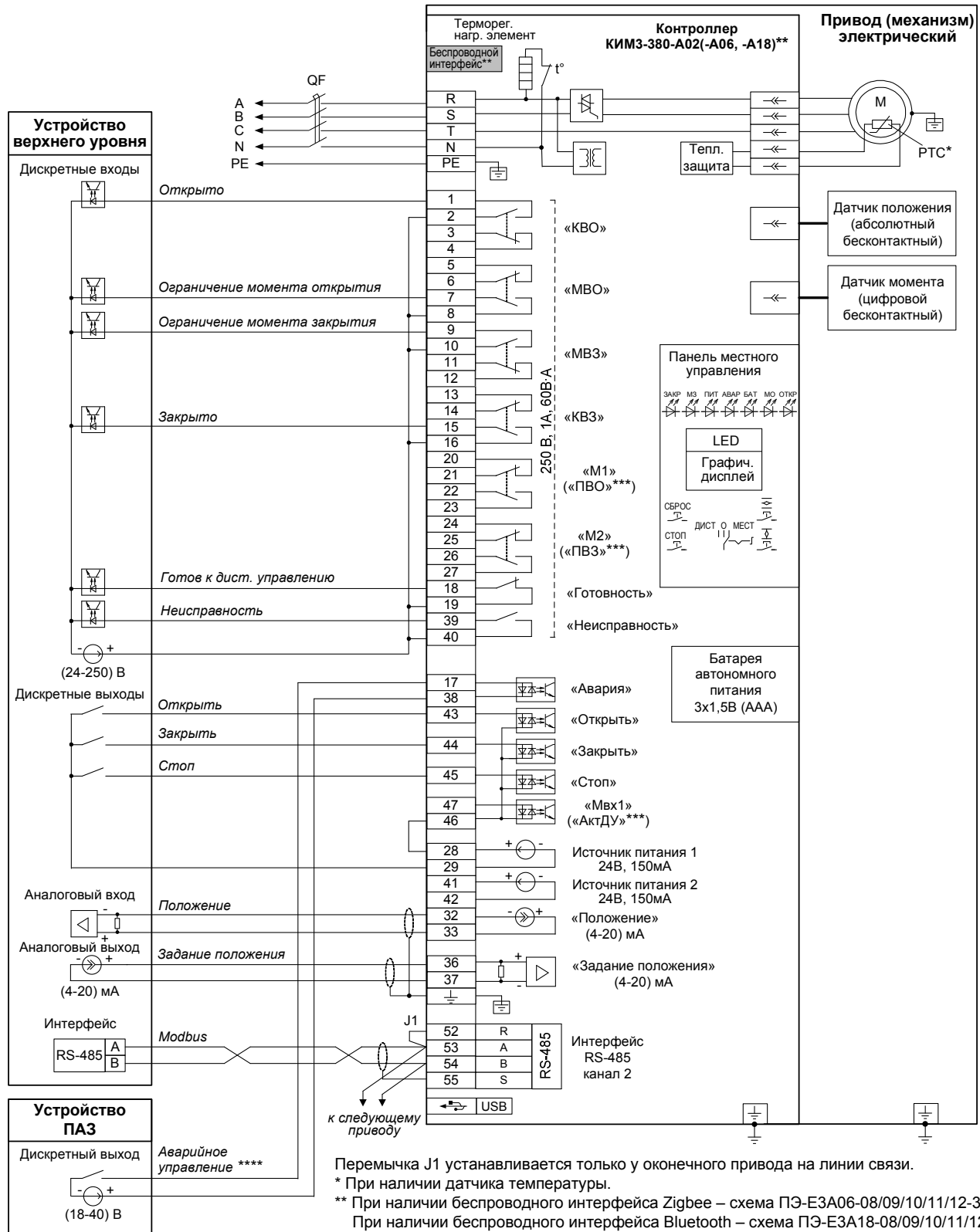
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Э3А06-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Э3А18-08/09/10/11/12-3FN.

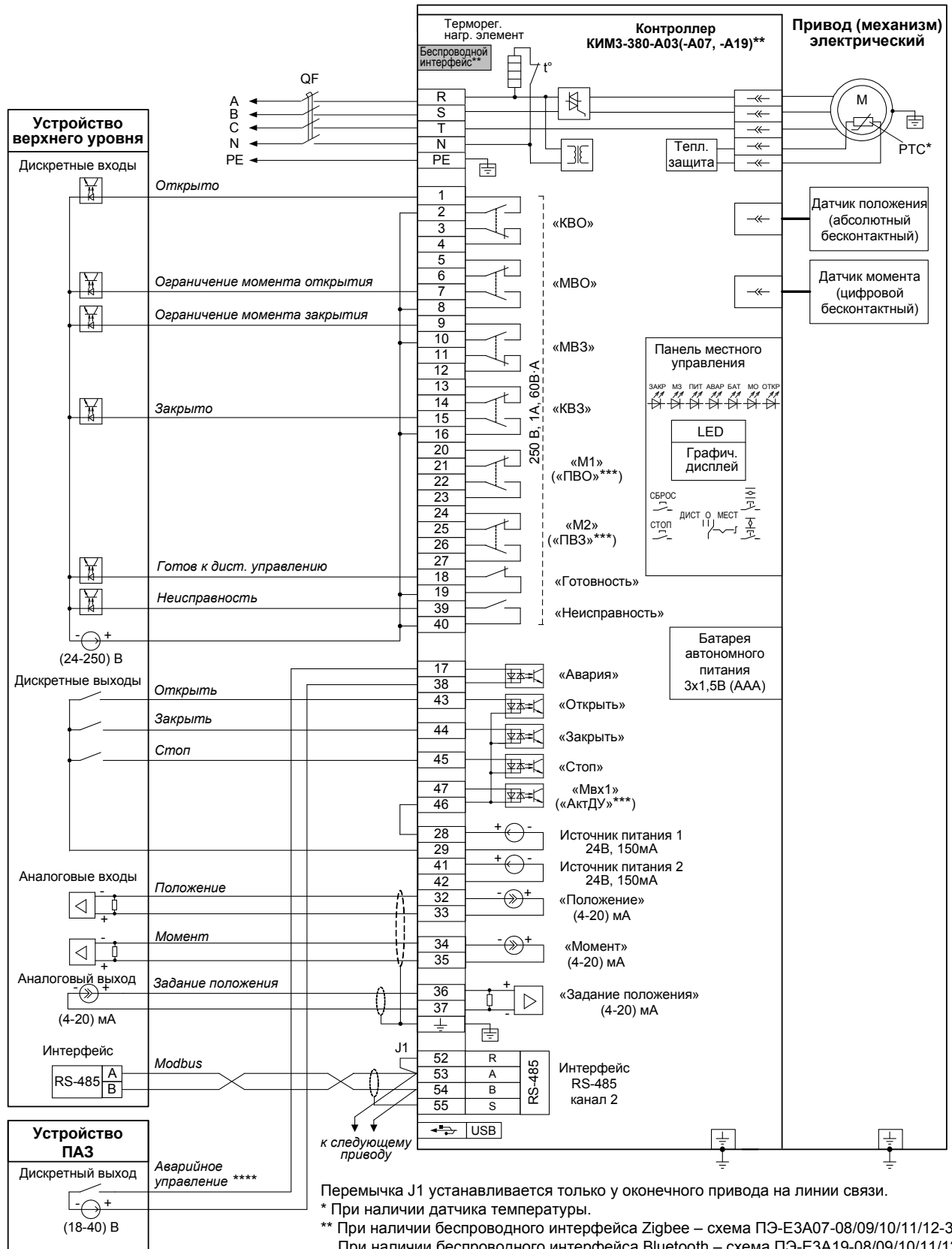
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Переключатель J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А07-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А19-08/09/10/11/12-3FN.

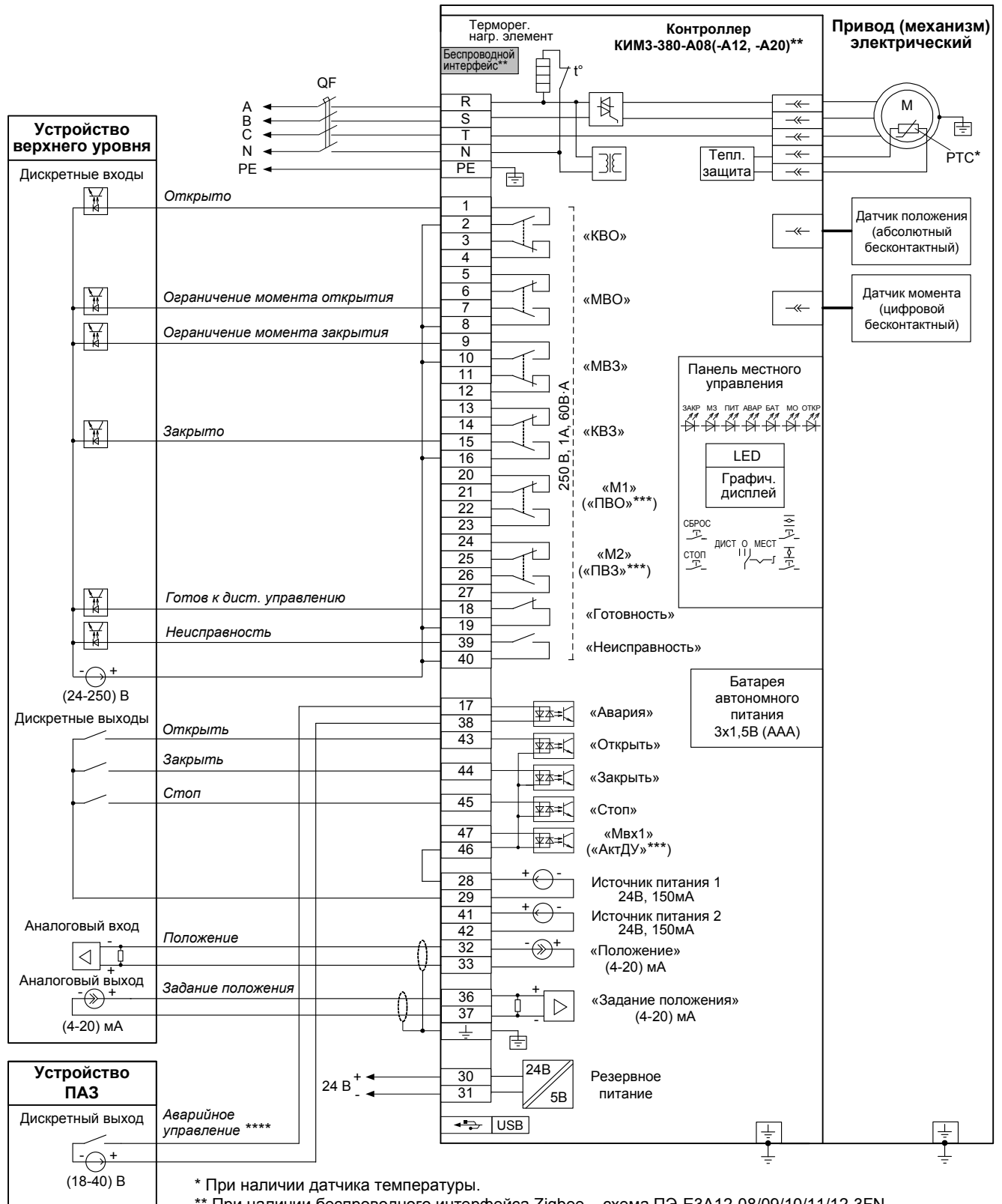
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.

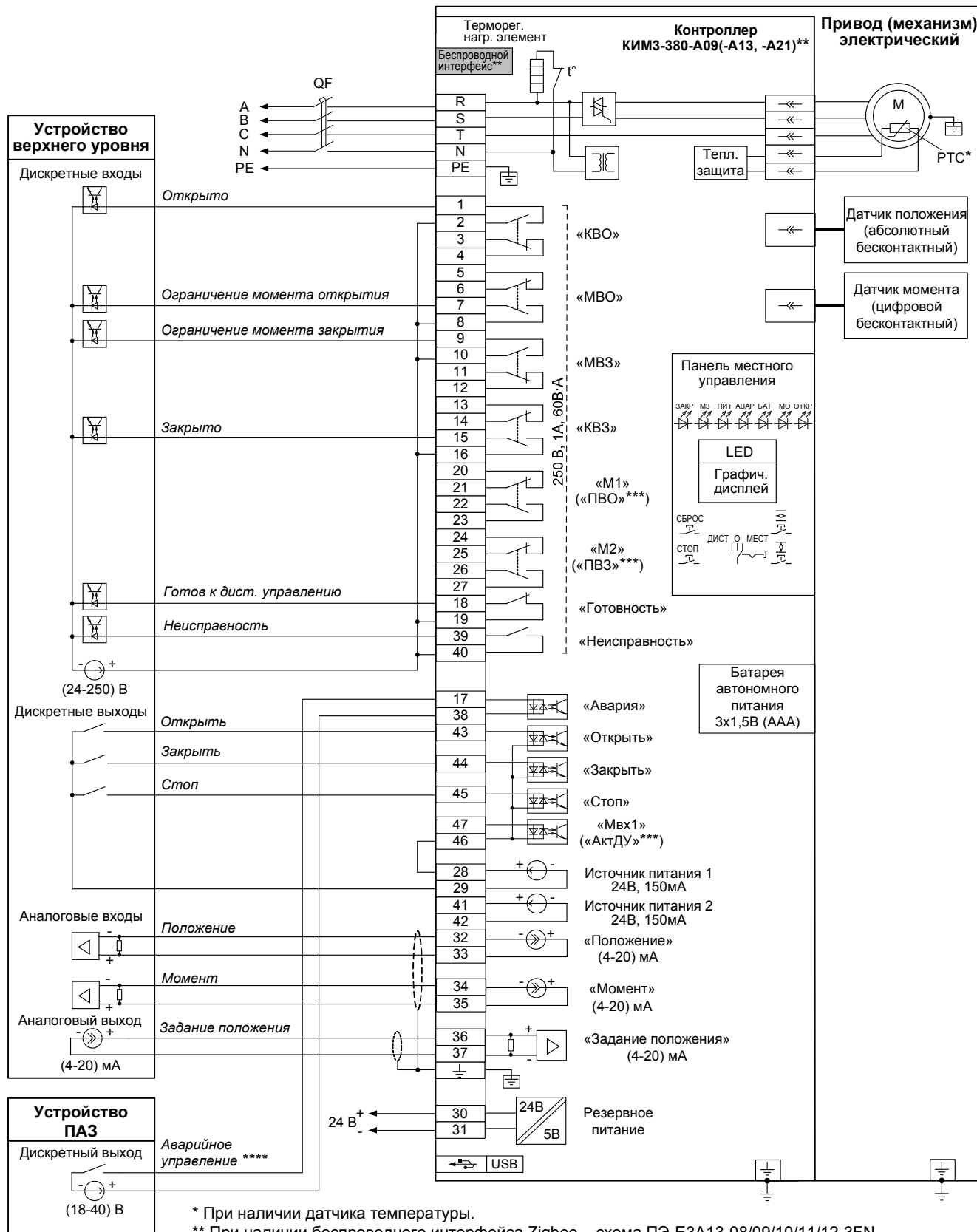


* При наличии датчика температуры.
 ** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А12-08/09/10/11/12-3FN.
 При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А20-08/09/10/11/12-3FN.
 *** Назначение выходов/входа по умолчанию.
 **** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗА13-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗА21-08/09/10/11/12-3FN.

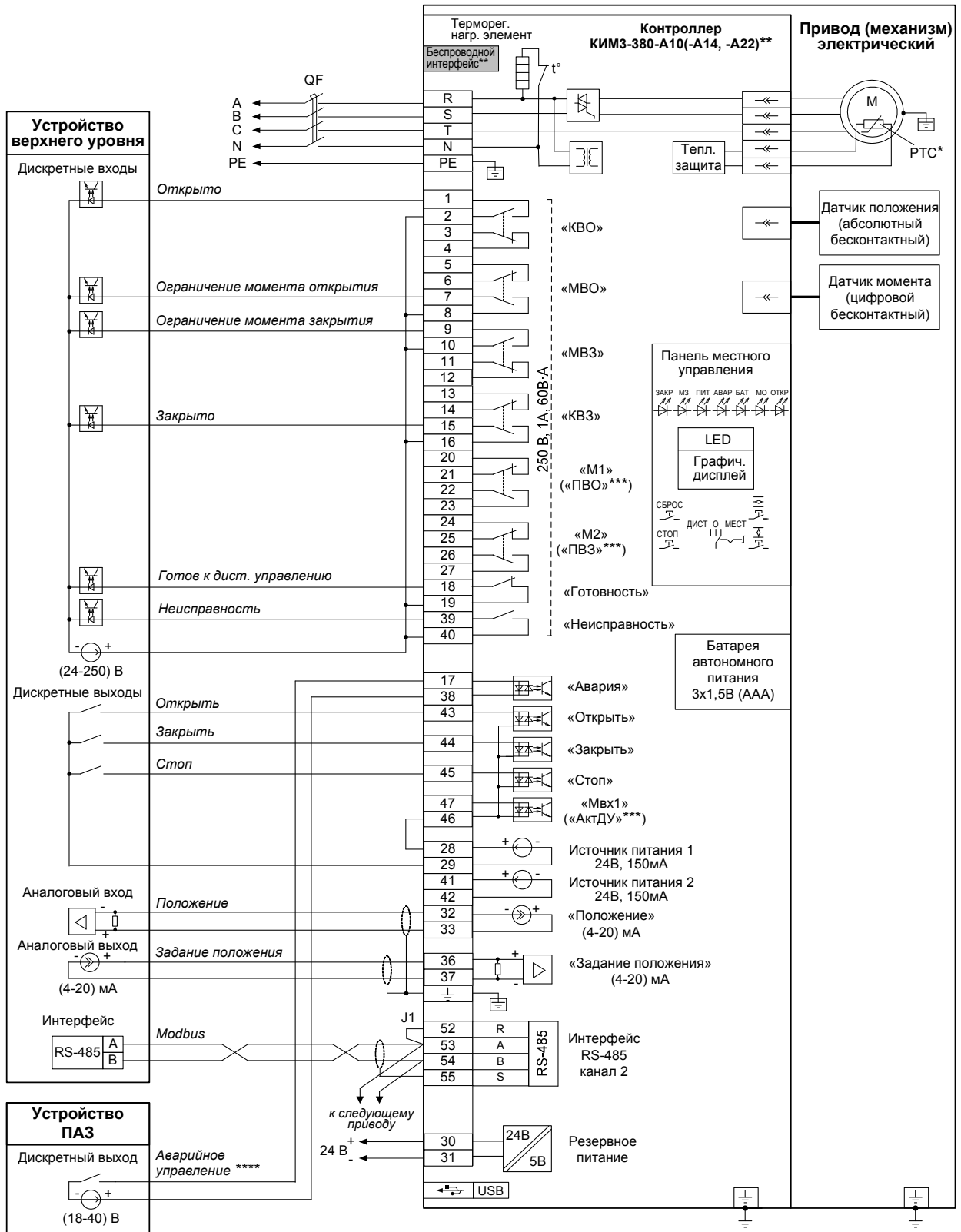
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗА14-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗА22-08/09/10/11/12-3FN.

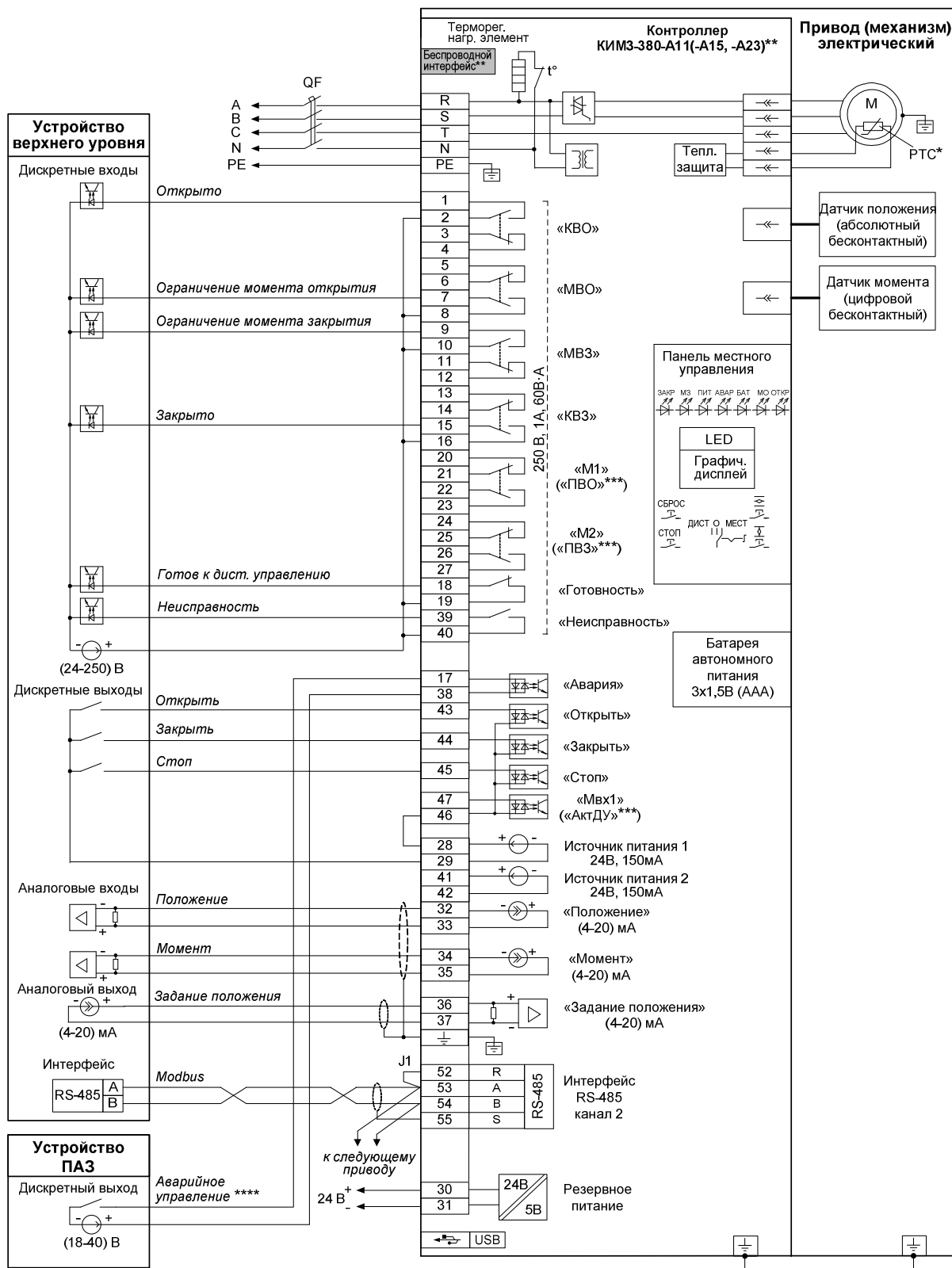
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Переключатель J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗА15-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗА23-08/09/10/11/12-3FN.

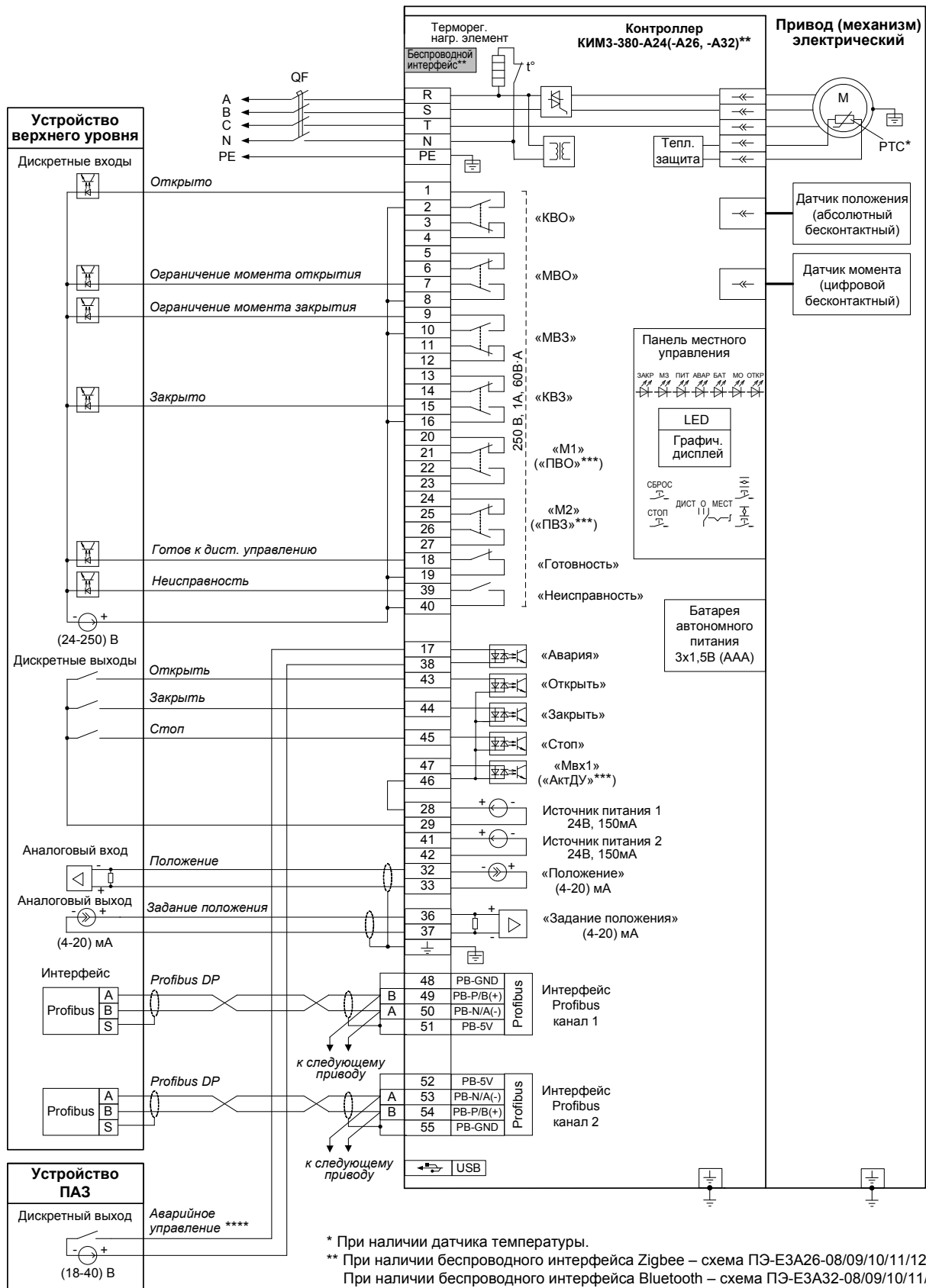
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А26-08/09/10/11/12-3FN.
При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А32-08/09/10/11/12-3FN.

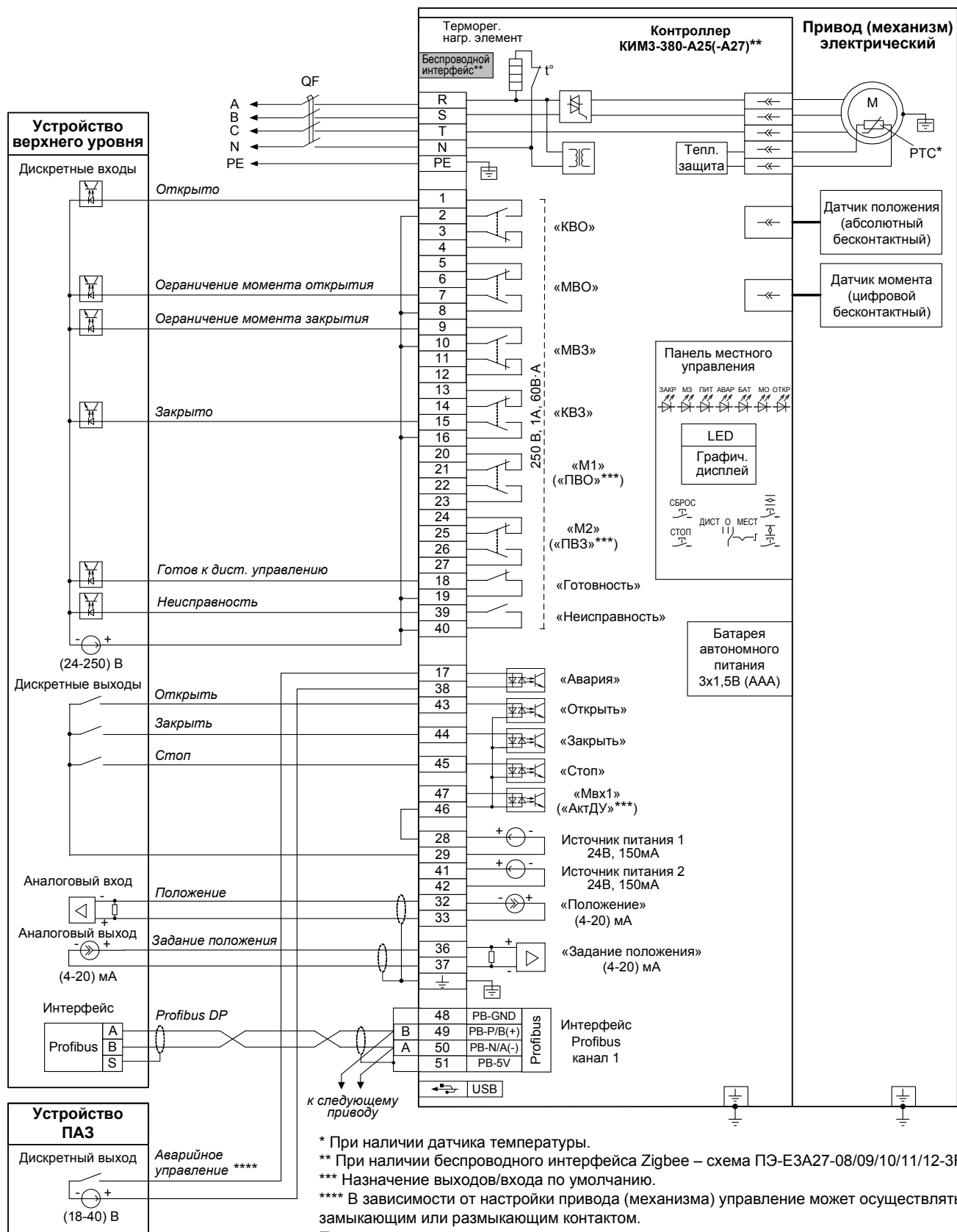
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-E3A27-08/09/10/11/12-3FN.

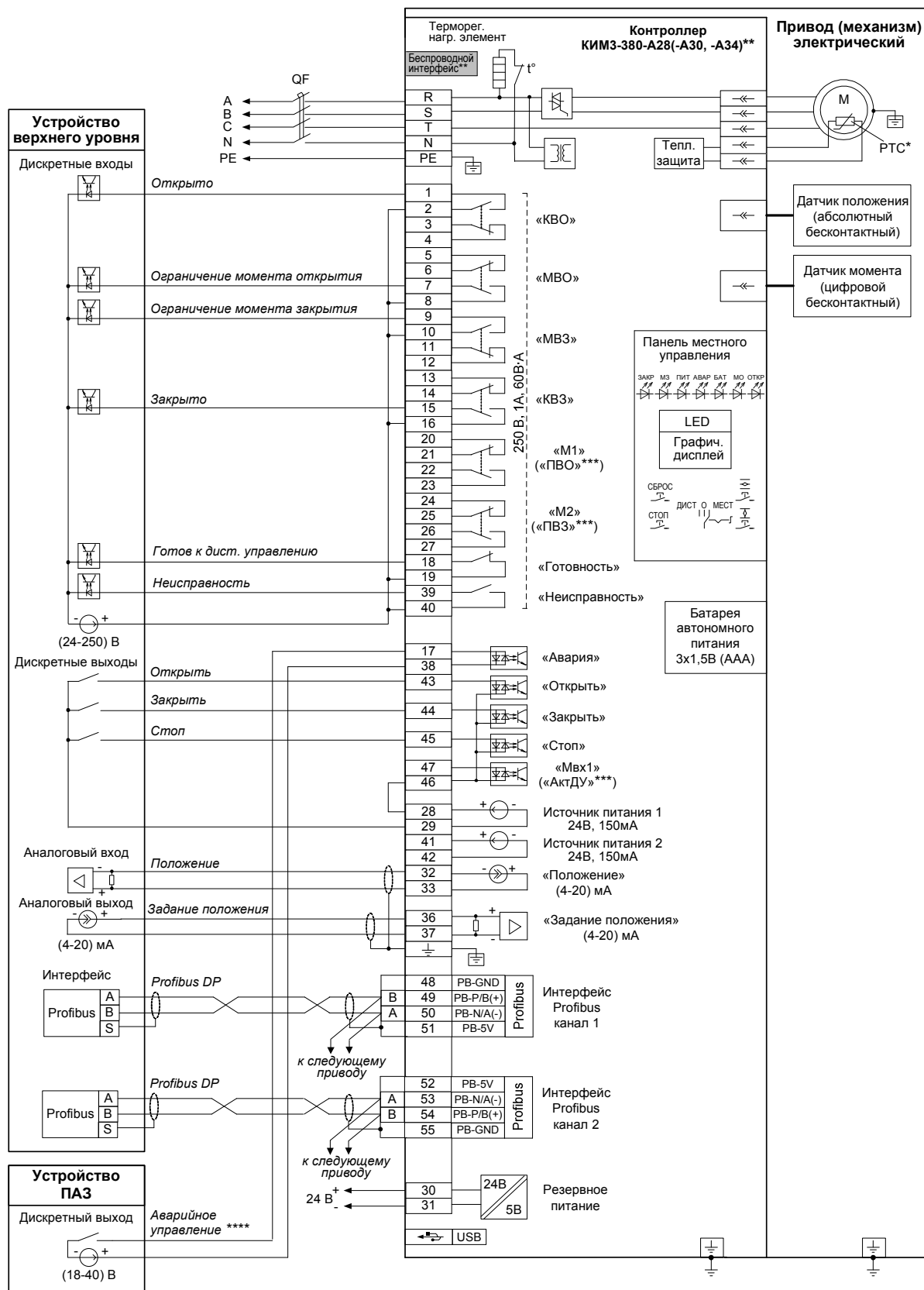
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

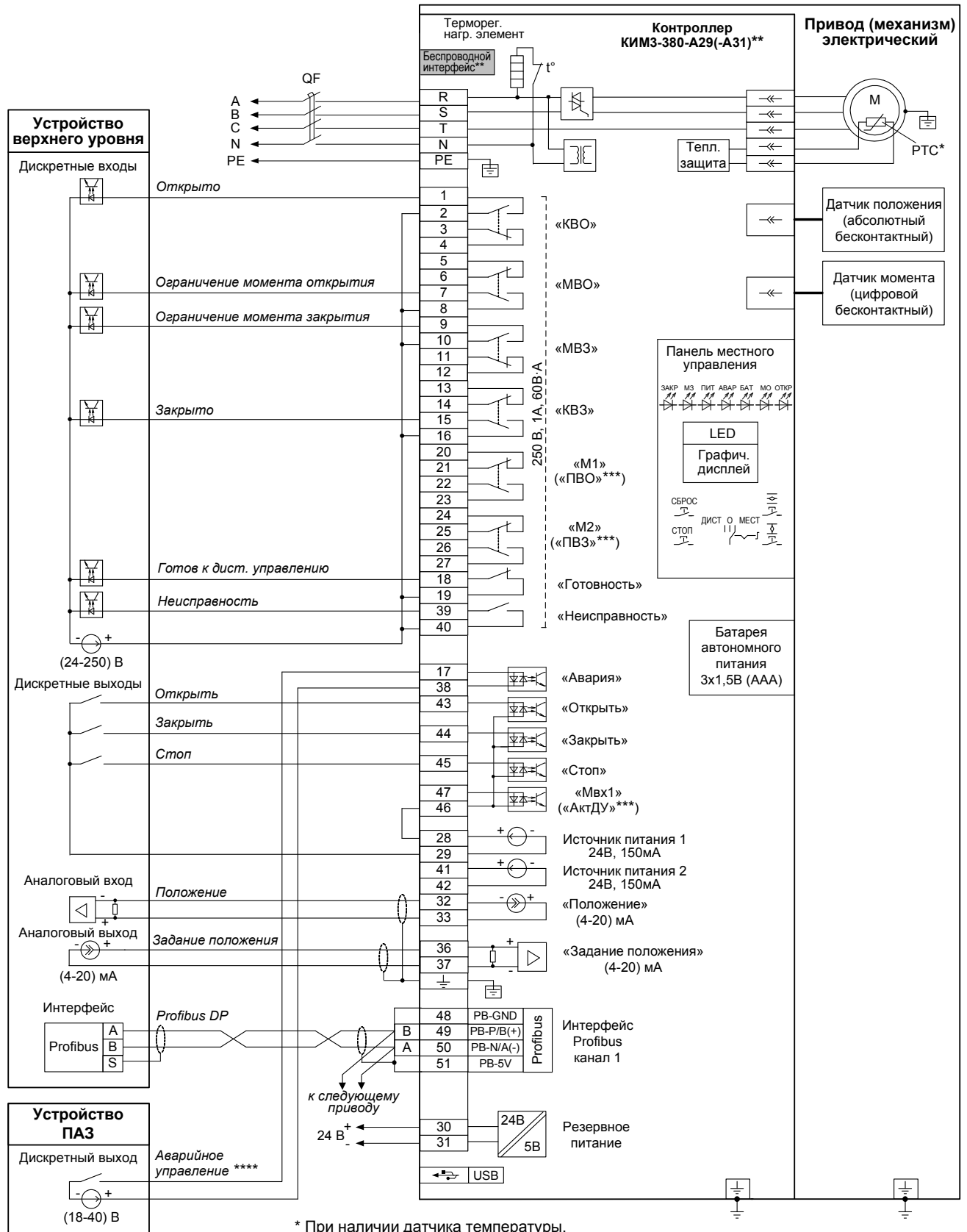
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.
 ** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А30-08/09/10/11/12-3FN.
 При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А34-08/09/10/11/12-3FN.
 *** Назначение выходов/входа по умолчанию.
 **** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводной интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А31-08/09/10/11/12-3FN.

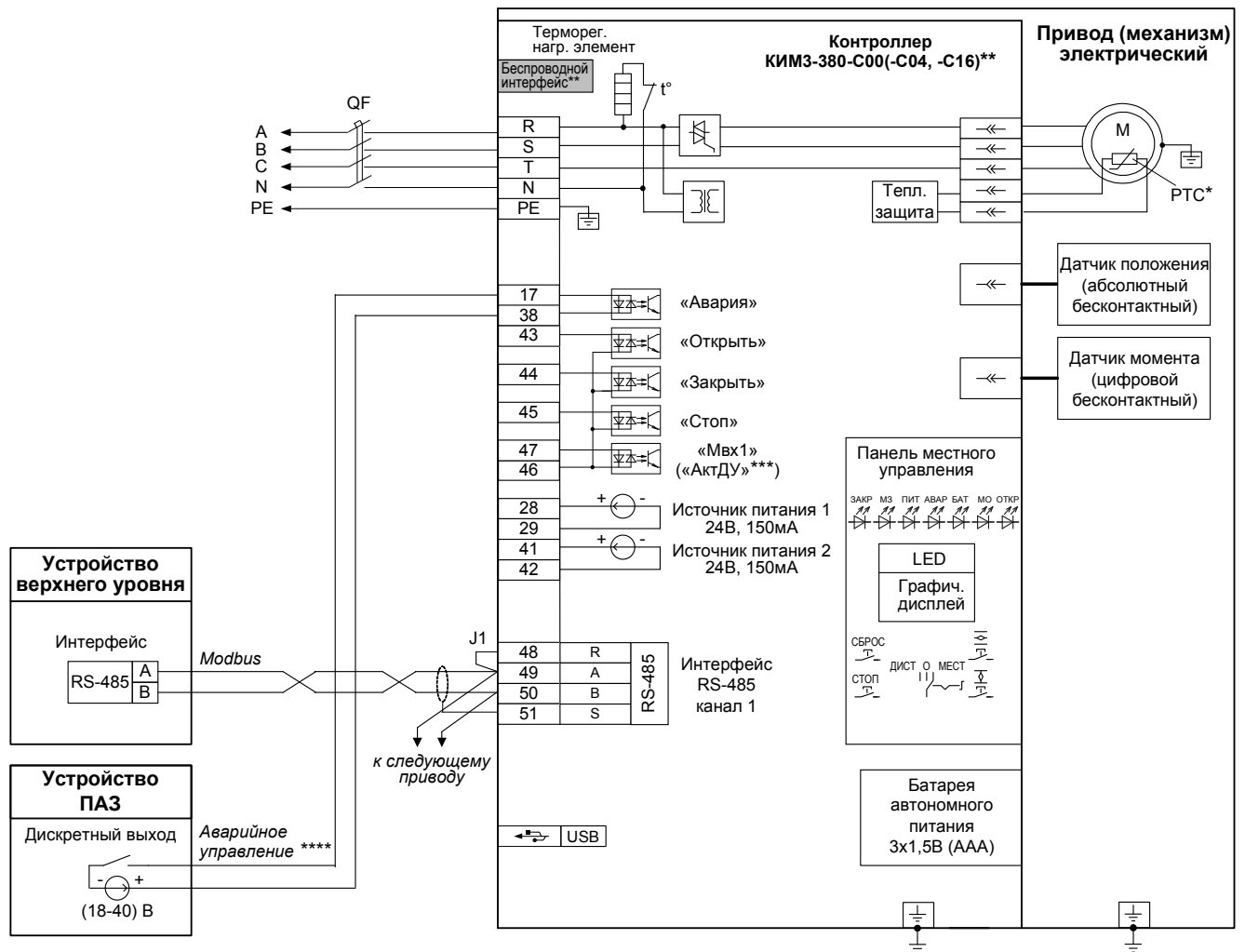
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

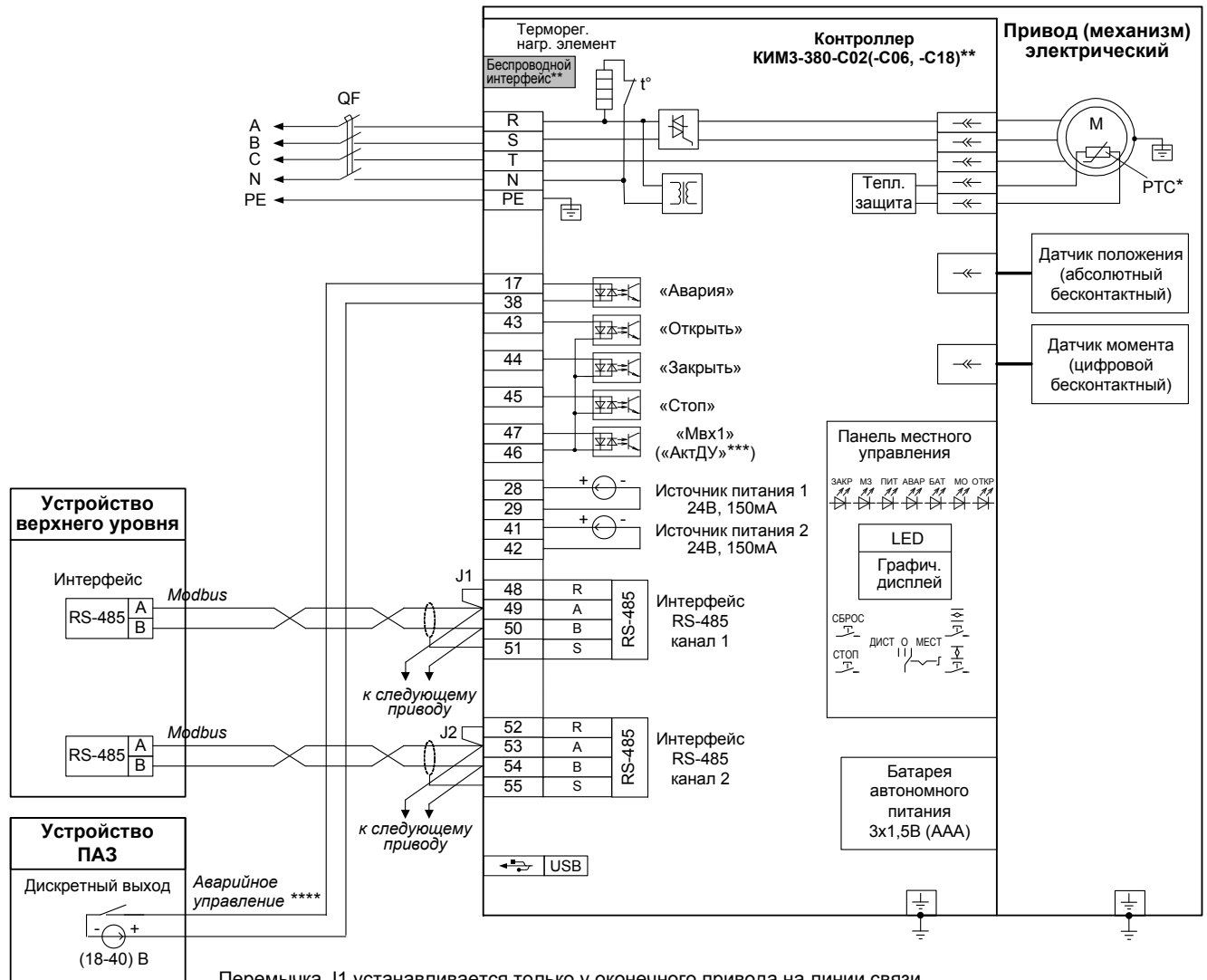
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС04-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС16-08/09/10/11/12-3FN.

*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

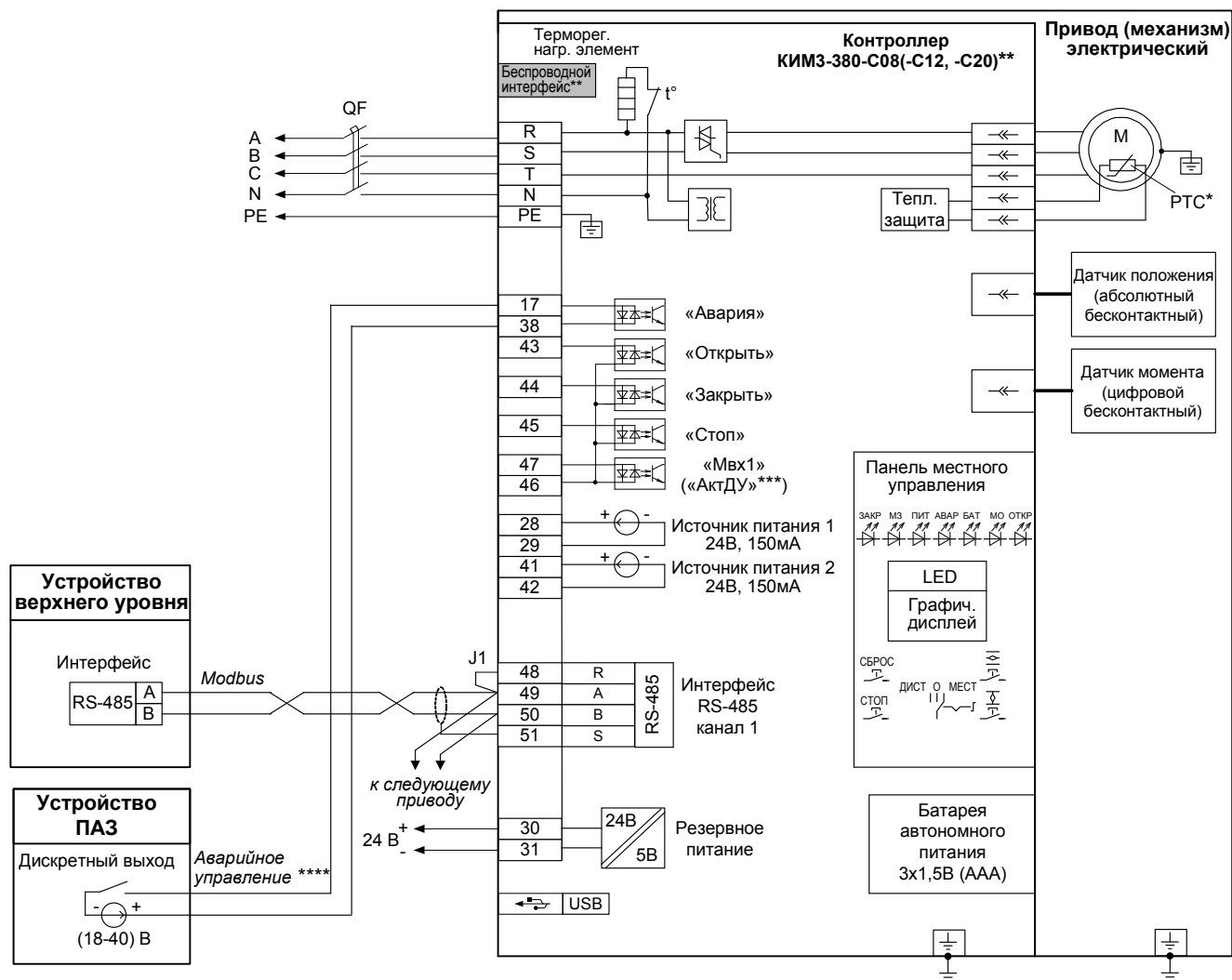
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС06-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС18-08/09/10/11/12-3FN.

*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

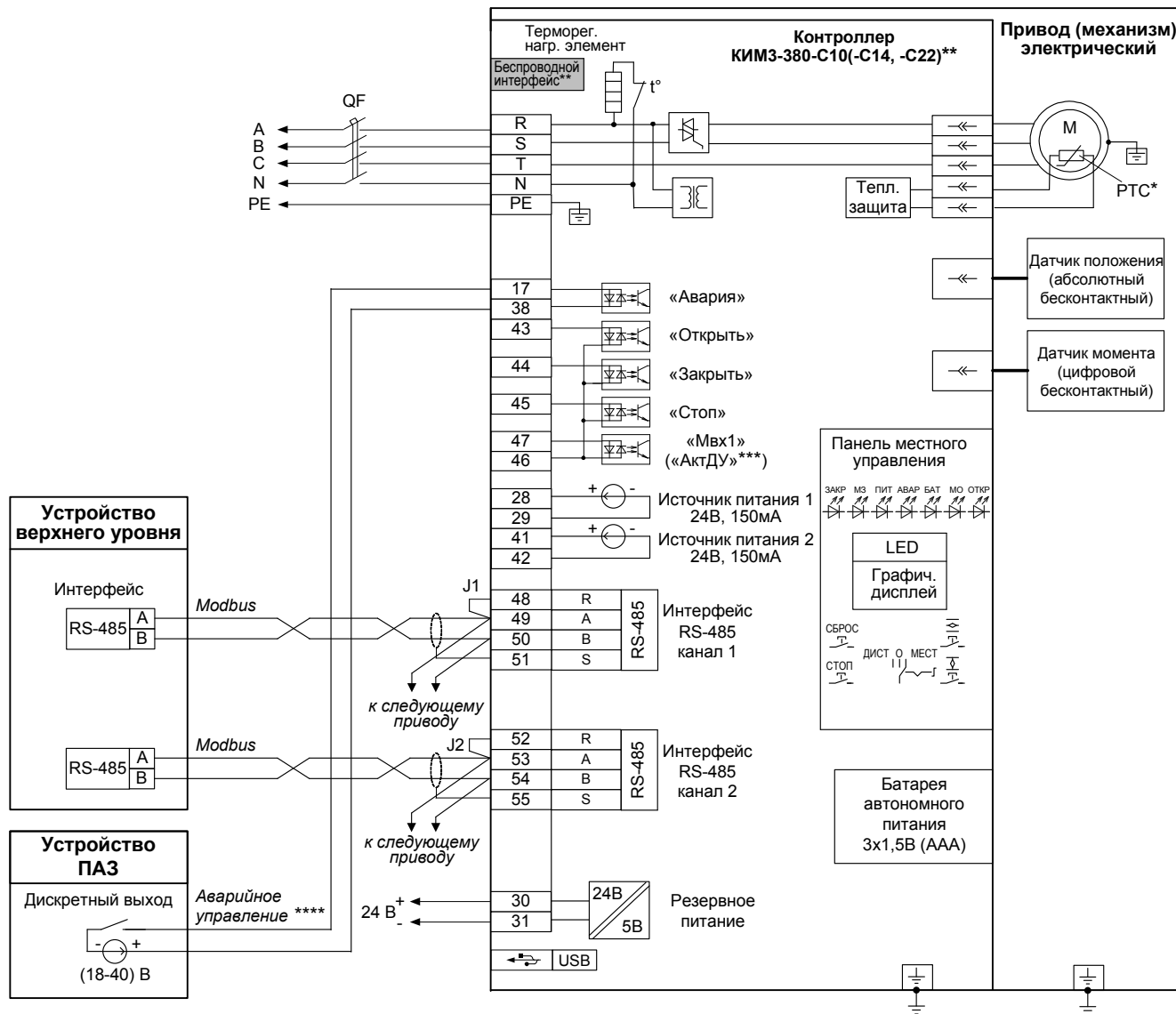
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС12-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС20-08/09/10/11/12-3FN.

*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

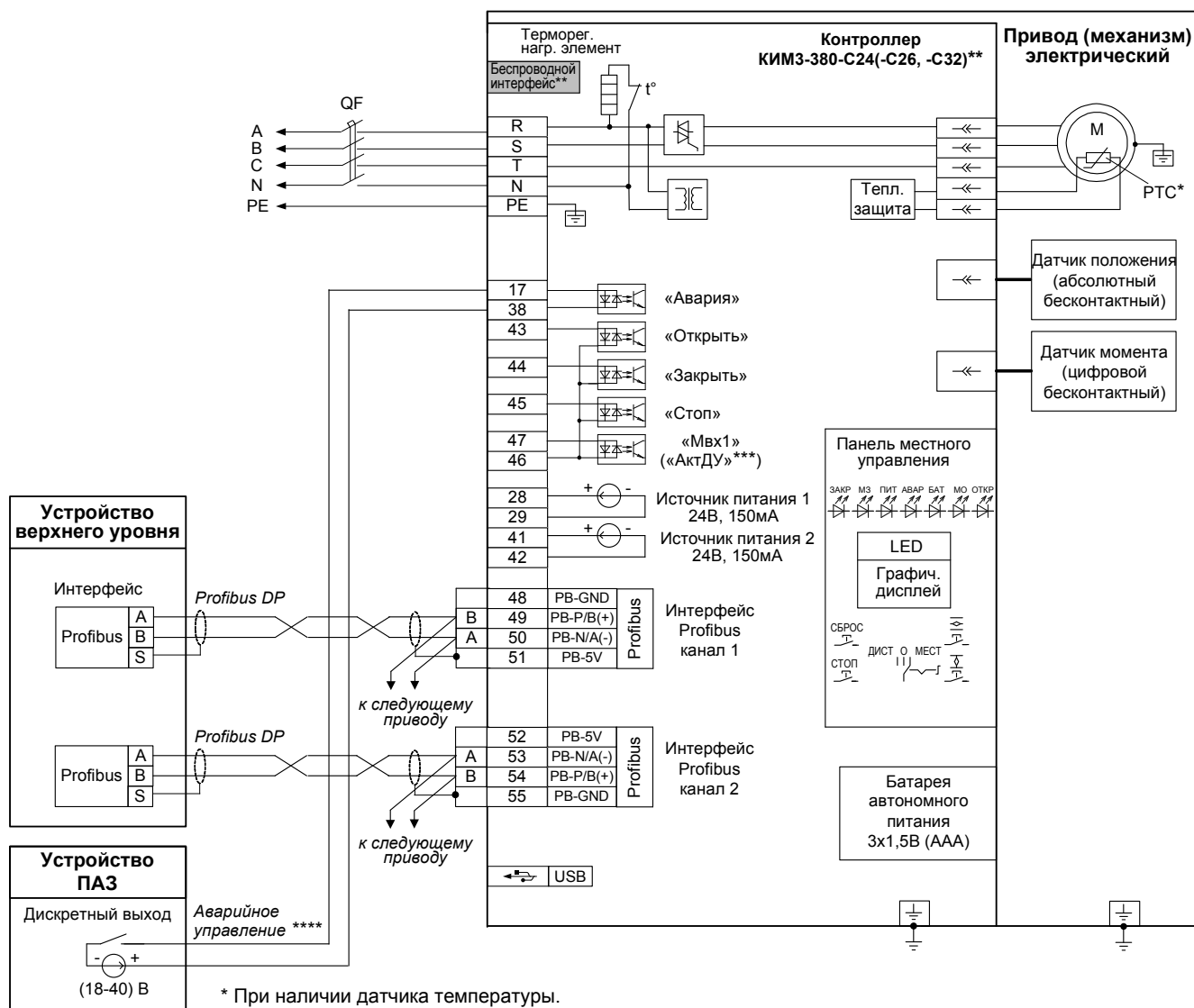
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС14-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС22-08/09/10/11/12-3FN.

*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



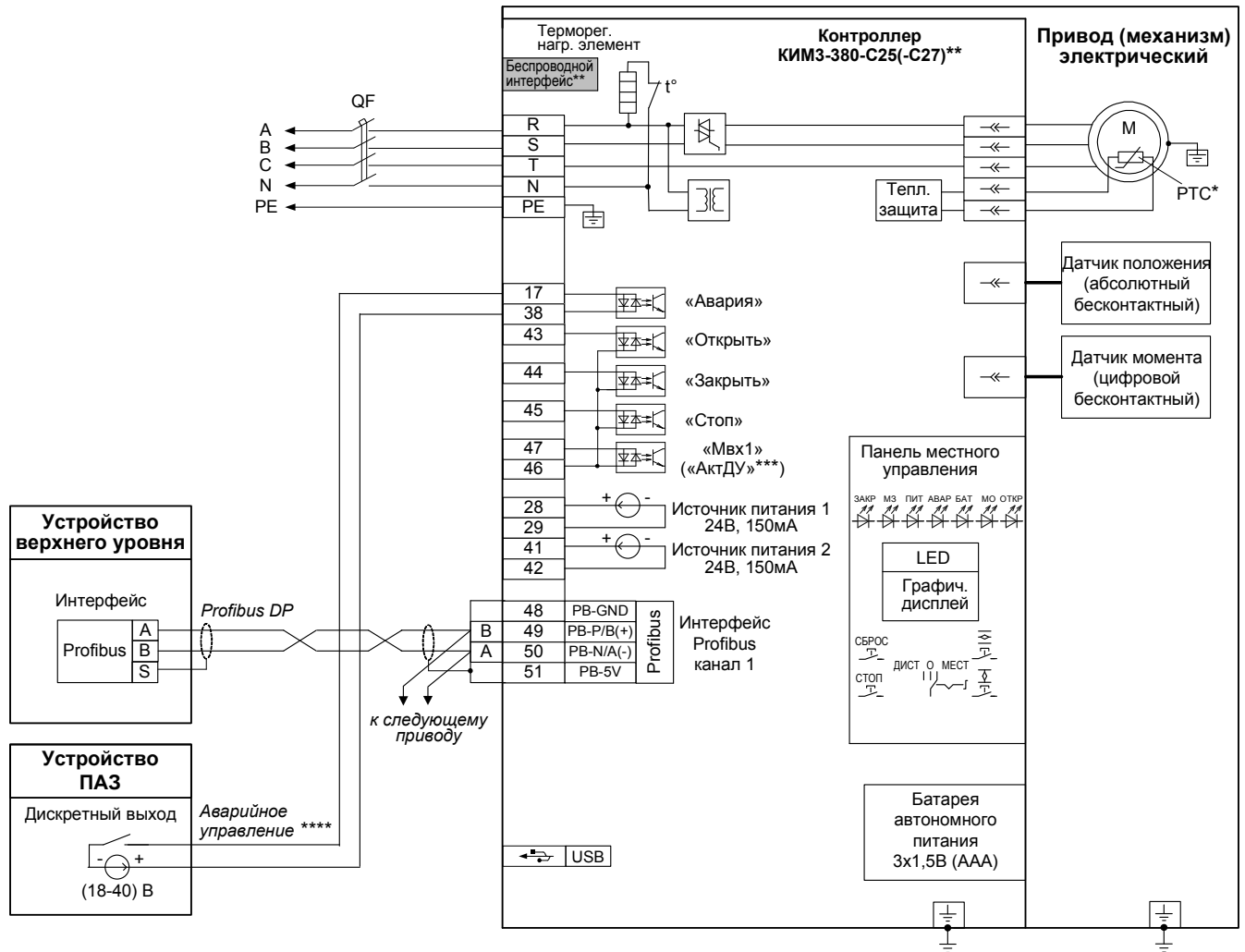
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3С26-08/09/10/11/12-3FN.

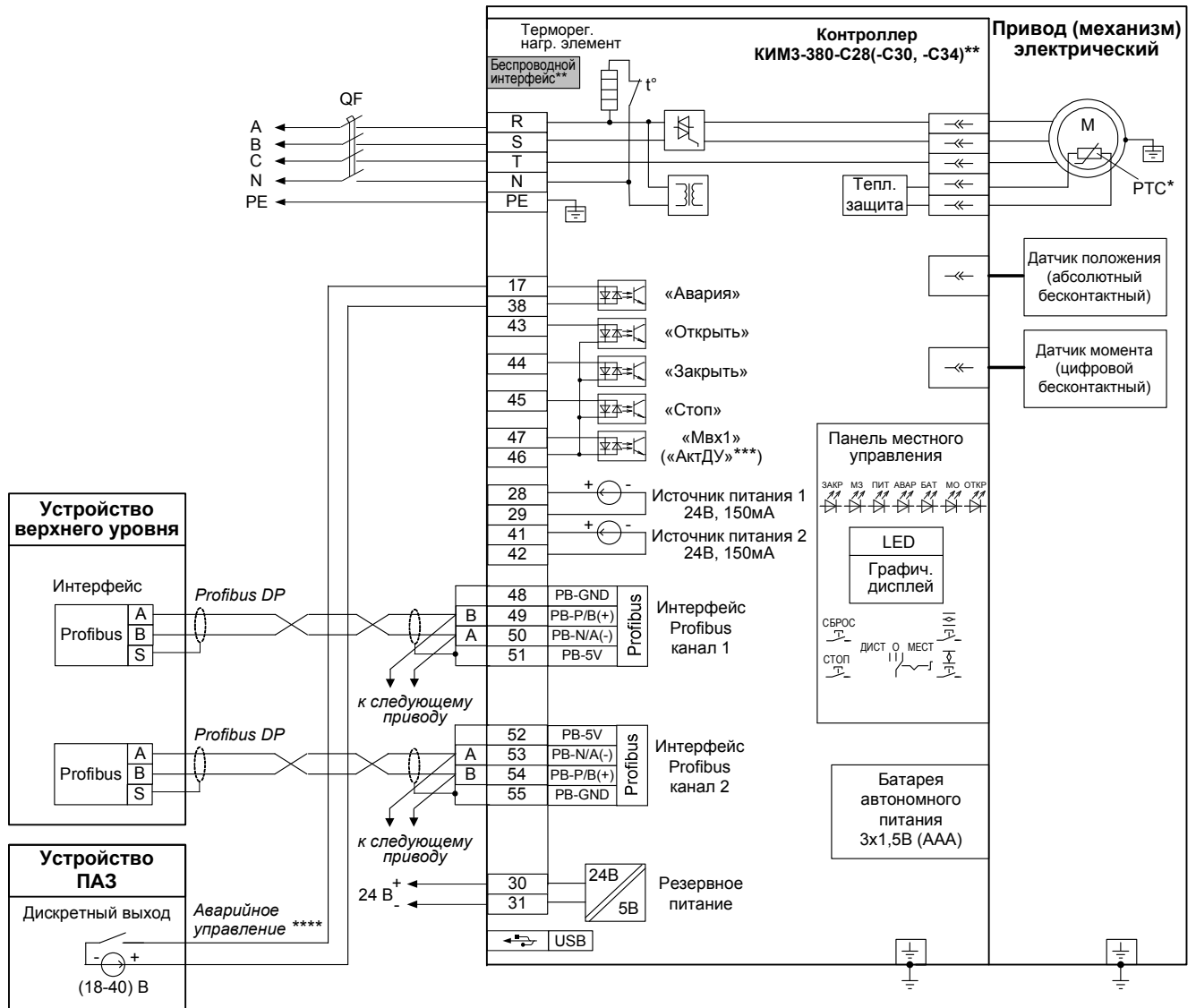
При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3С32-08/09/10/11/12-3FN.

*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



- * При наличии датчика температуры.
- ** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3С27-08/09/10/11/12-3FN.
- *** Назначение выходов/входа по умолчанию.
- **** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



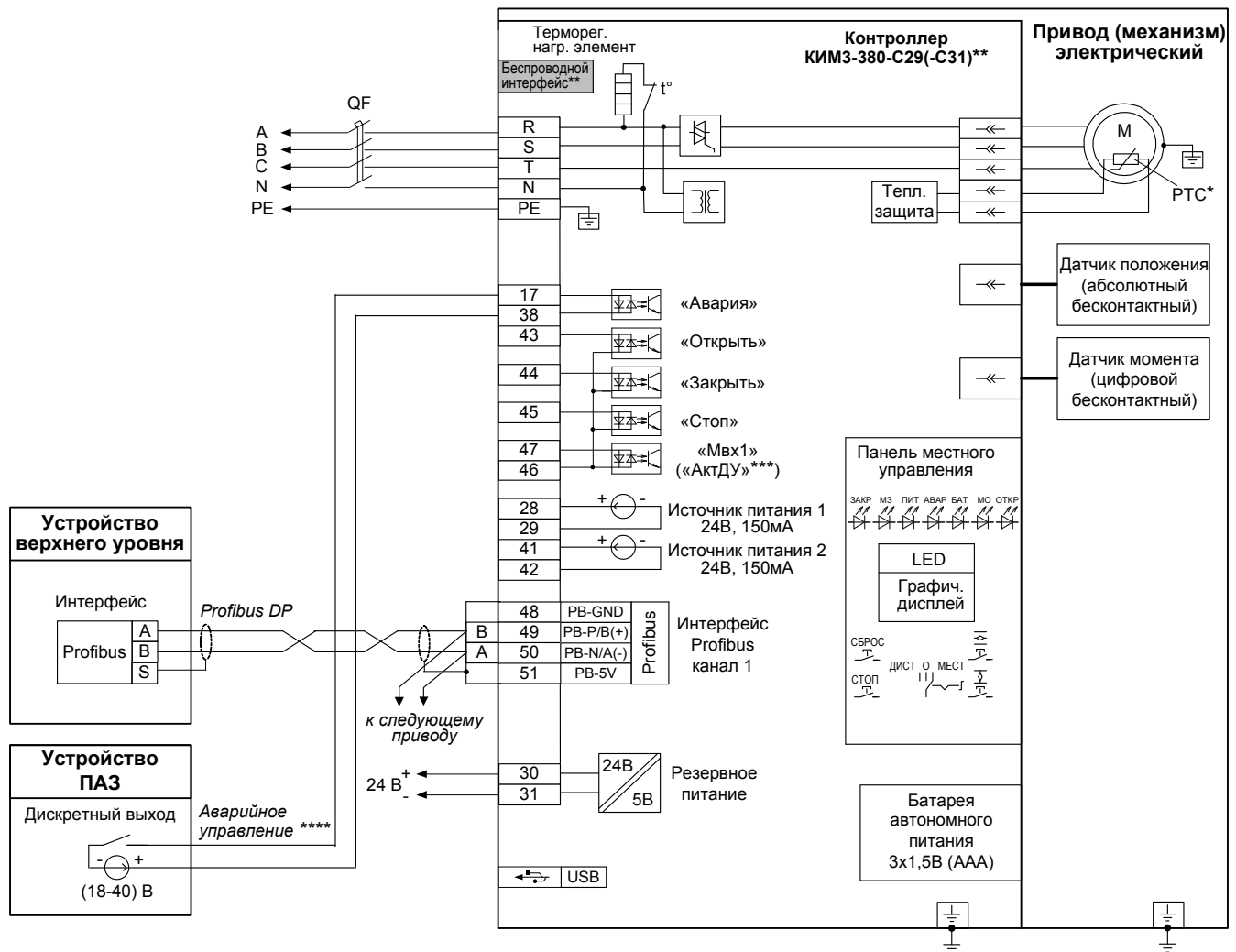
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС30-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС34-08/09/10/11/12-3FN.

*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

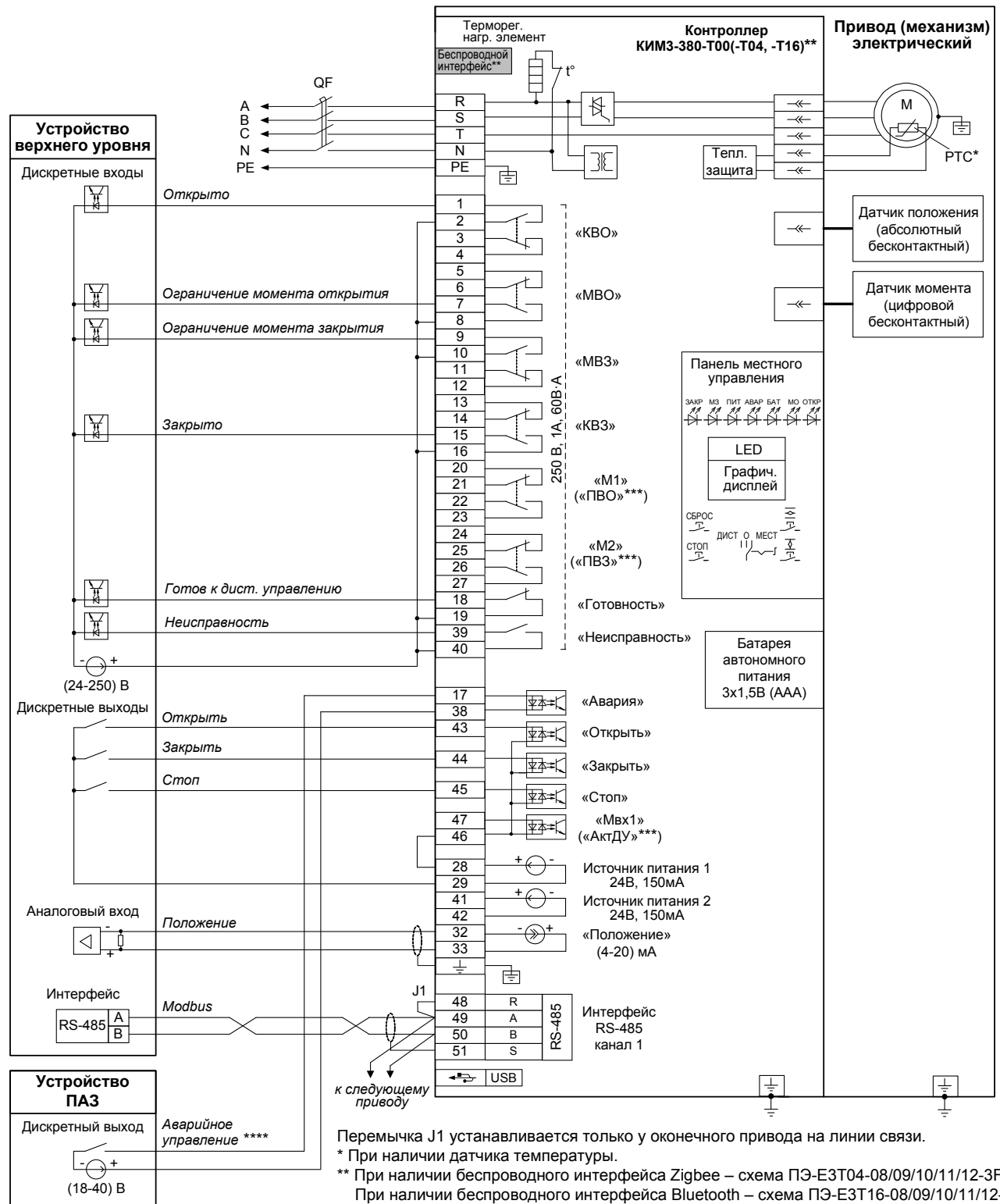


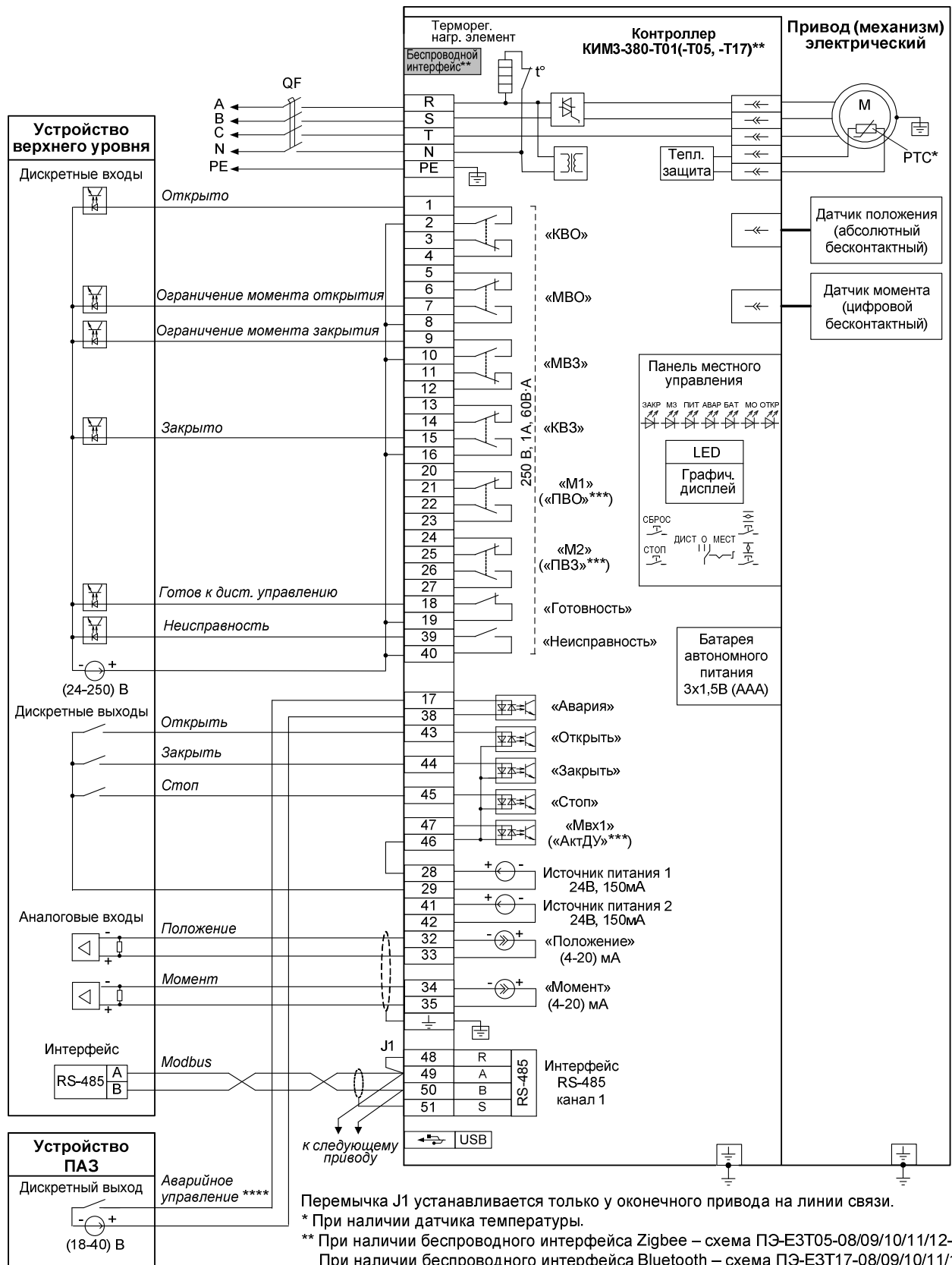
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС31-08/09/10/11/12-3FN.

*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.





Переключатель J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗТ05-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗТ17-08/09/10/11/12-3FN.

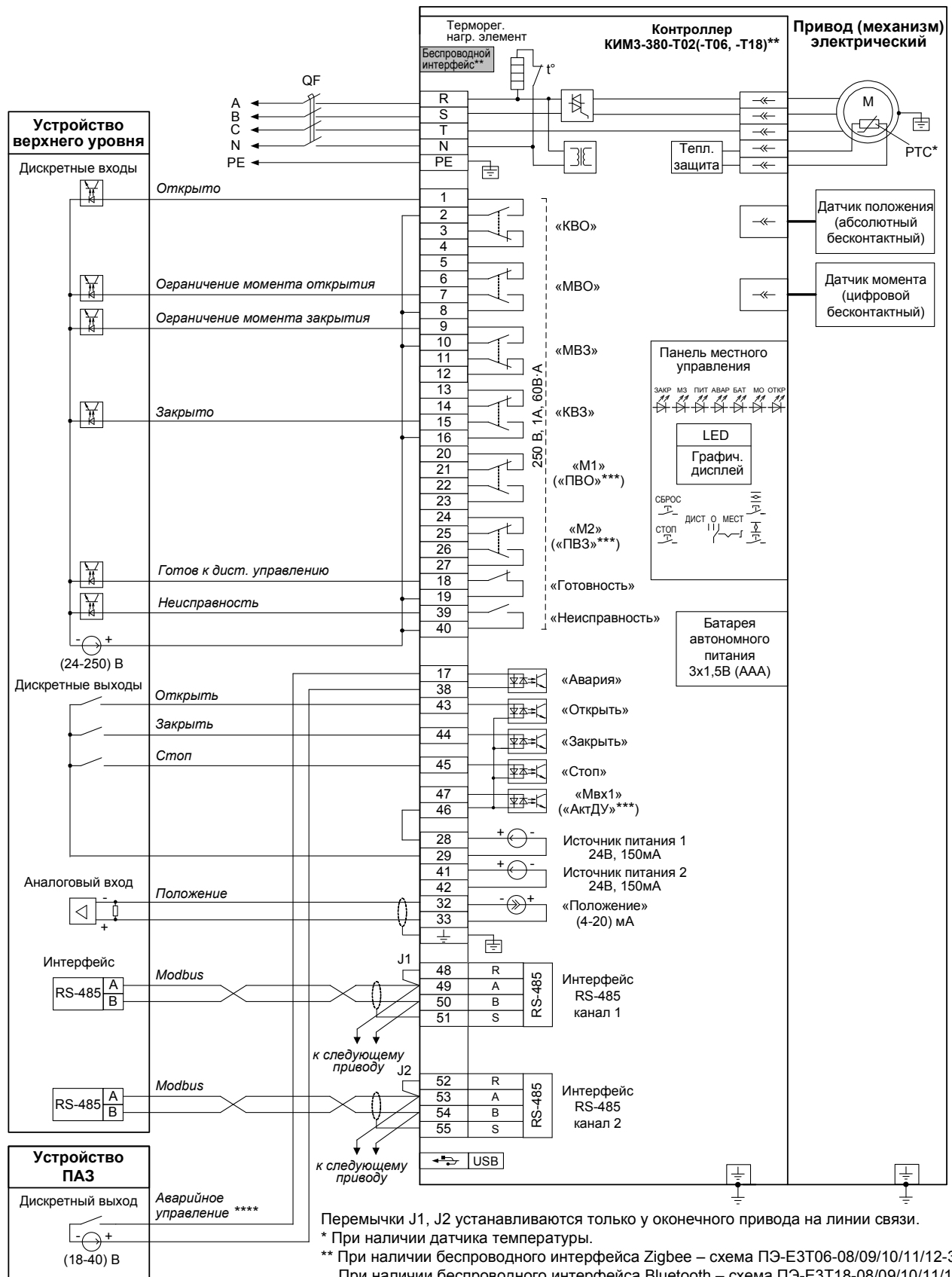
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

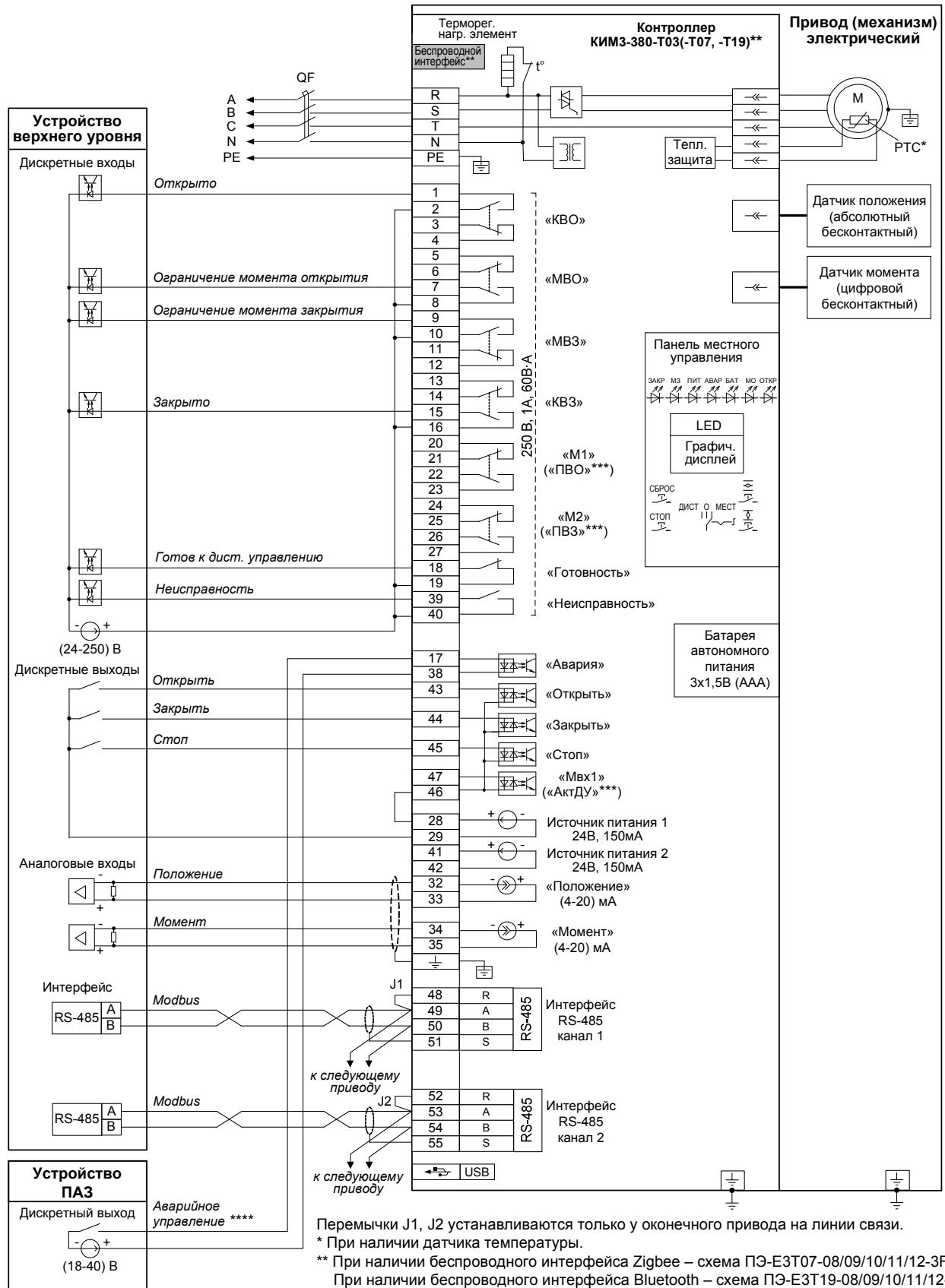
- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.

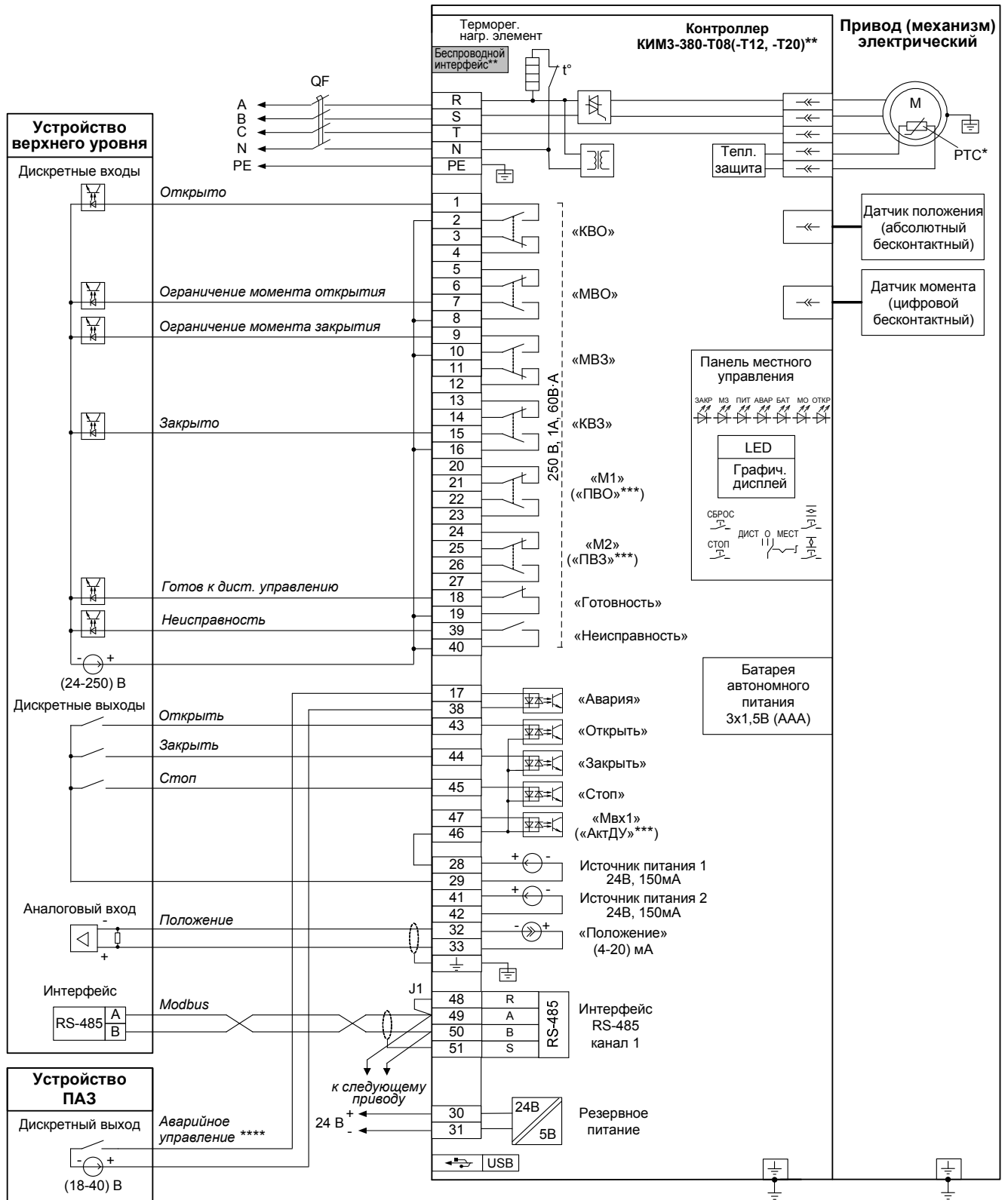


Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.





Переключатель J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗТ12-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗТ20-08/09/10/11/12-3FN.

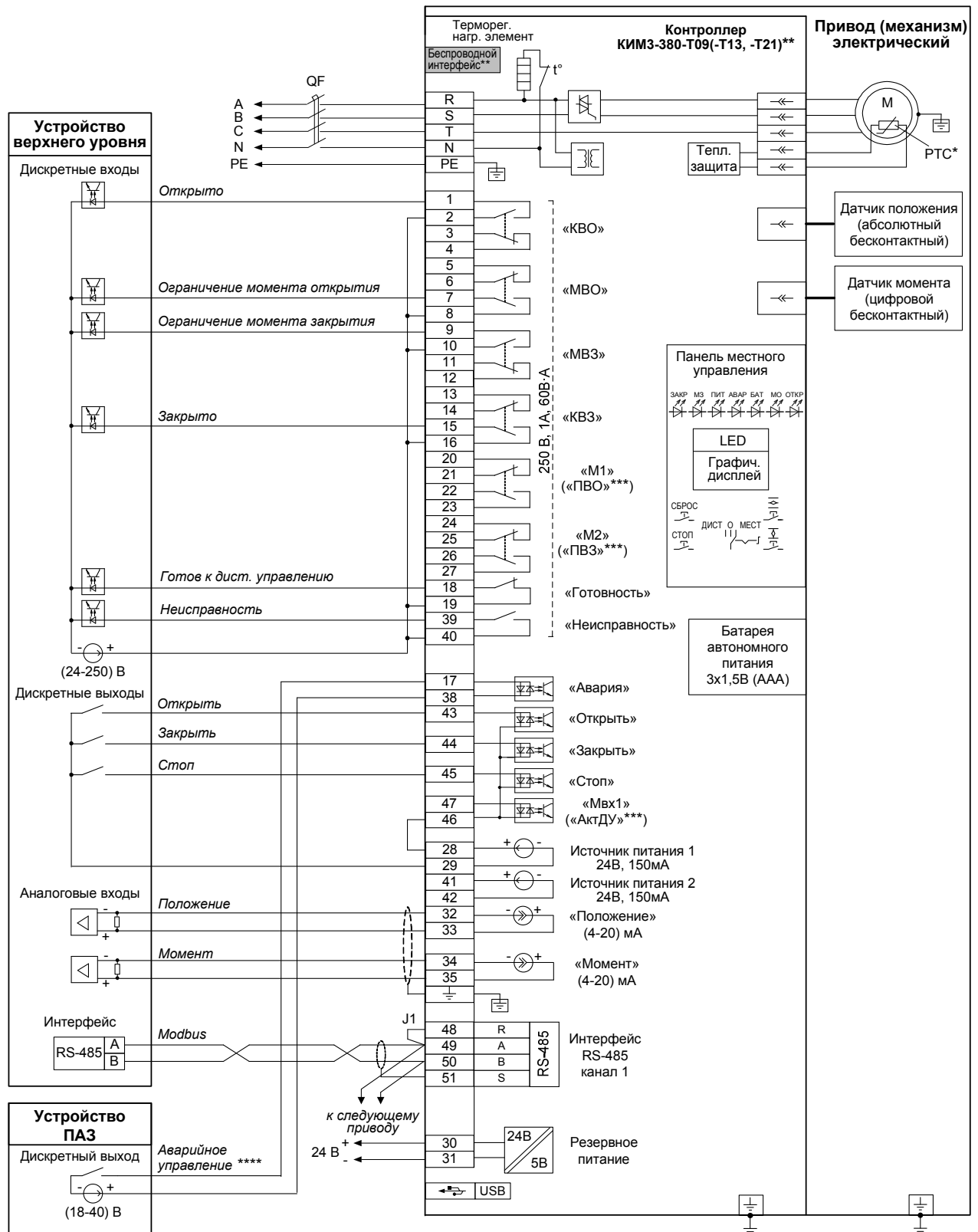
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Переключатель J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т13-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т21-08/09/10/11/12-3FN.

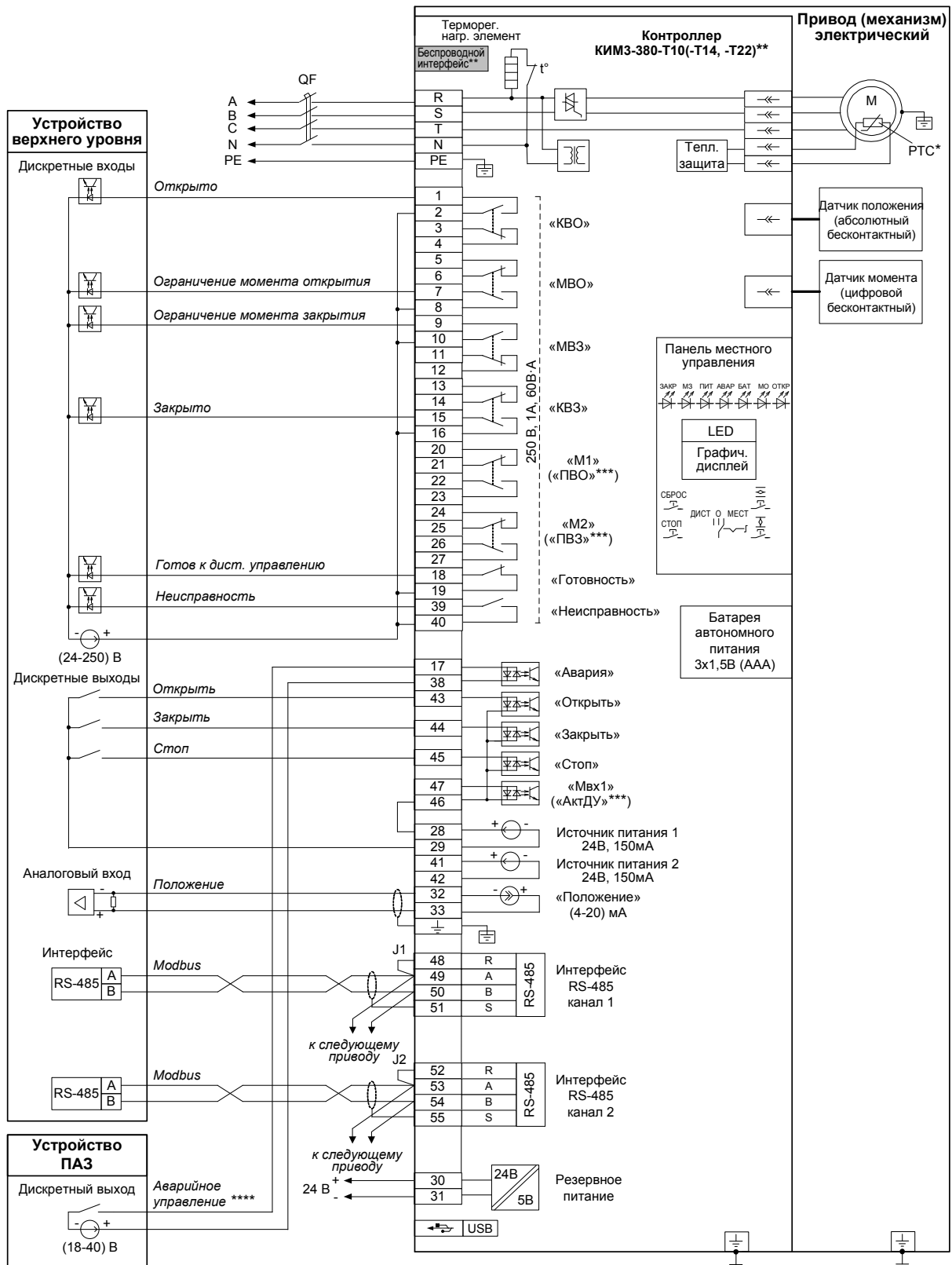
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗТ14-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗТ22-08/09/10/11/12-3FN.

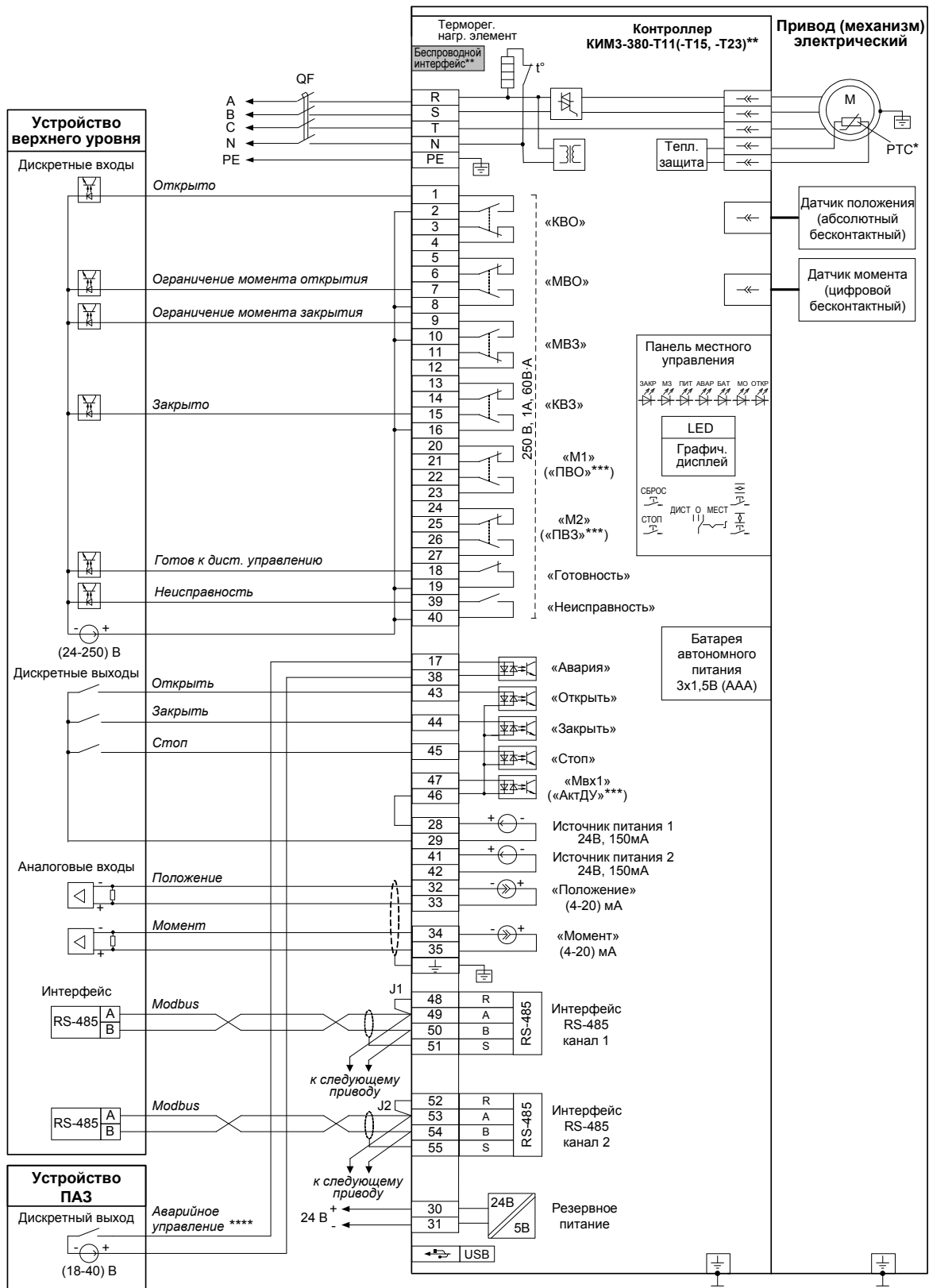
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т15-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т23-08/09/10/11/12-3FN.

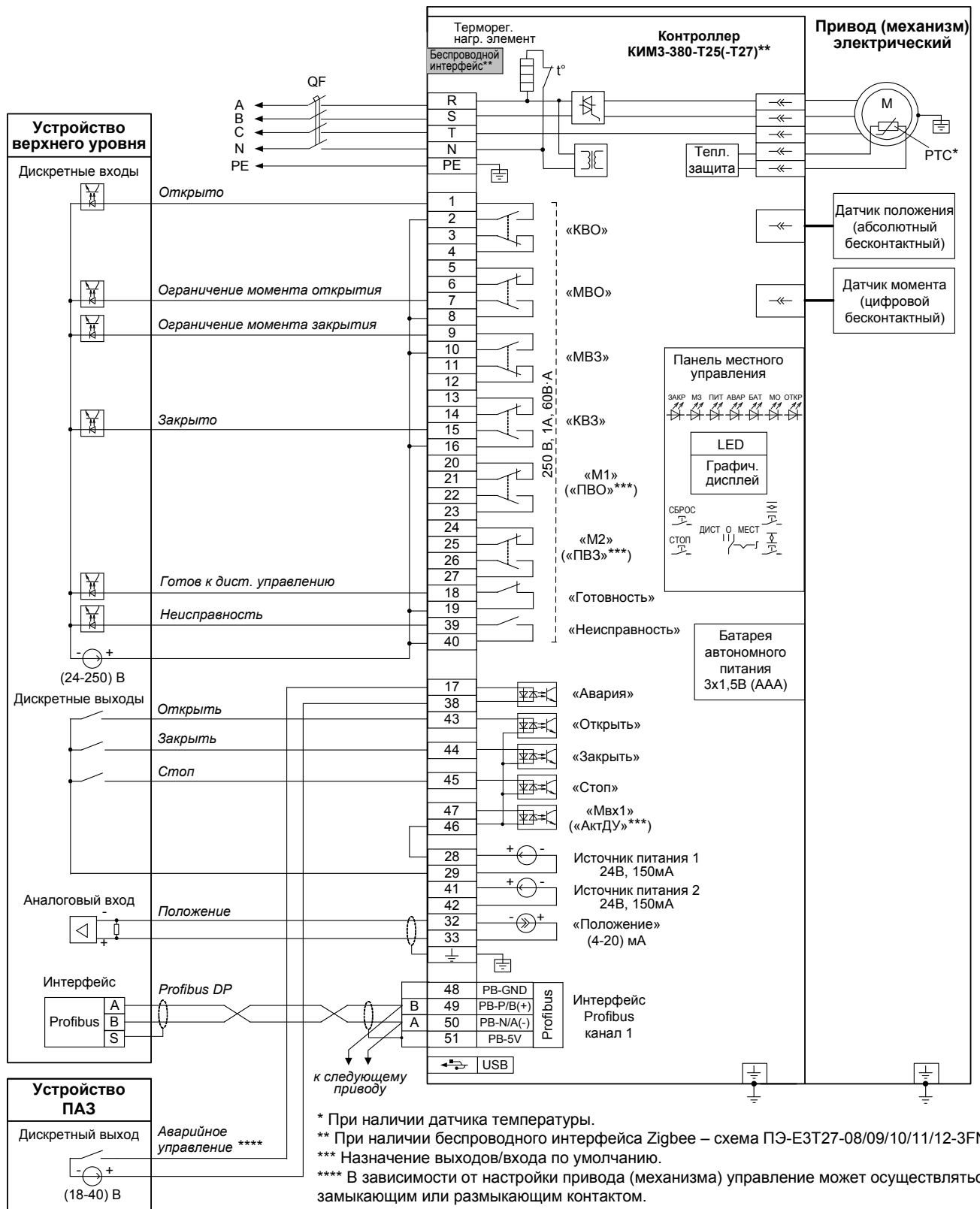
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

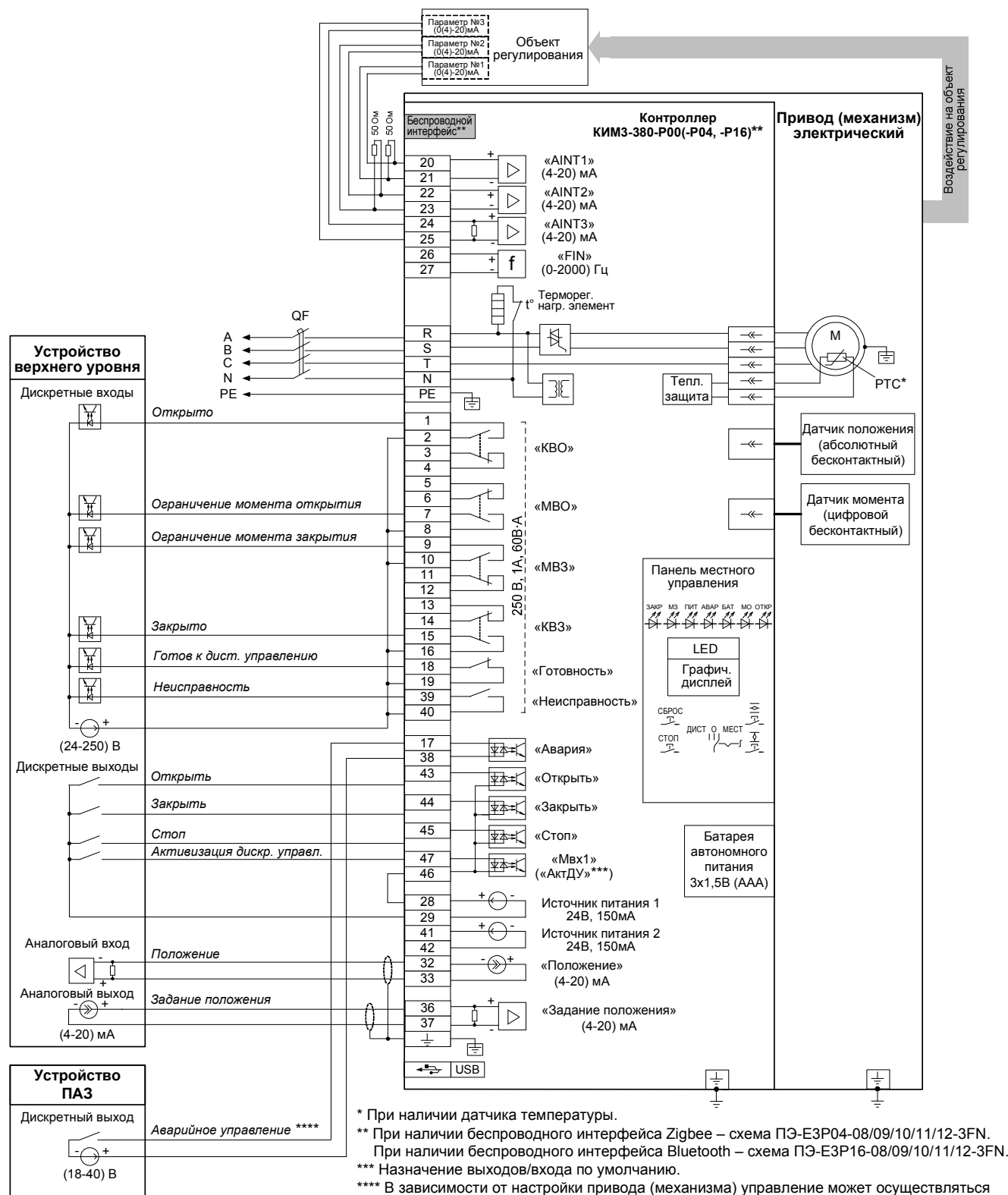
**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

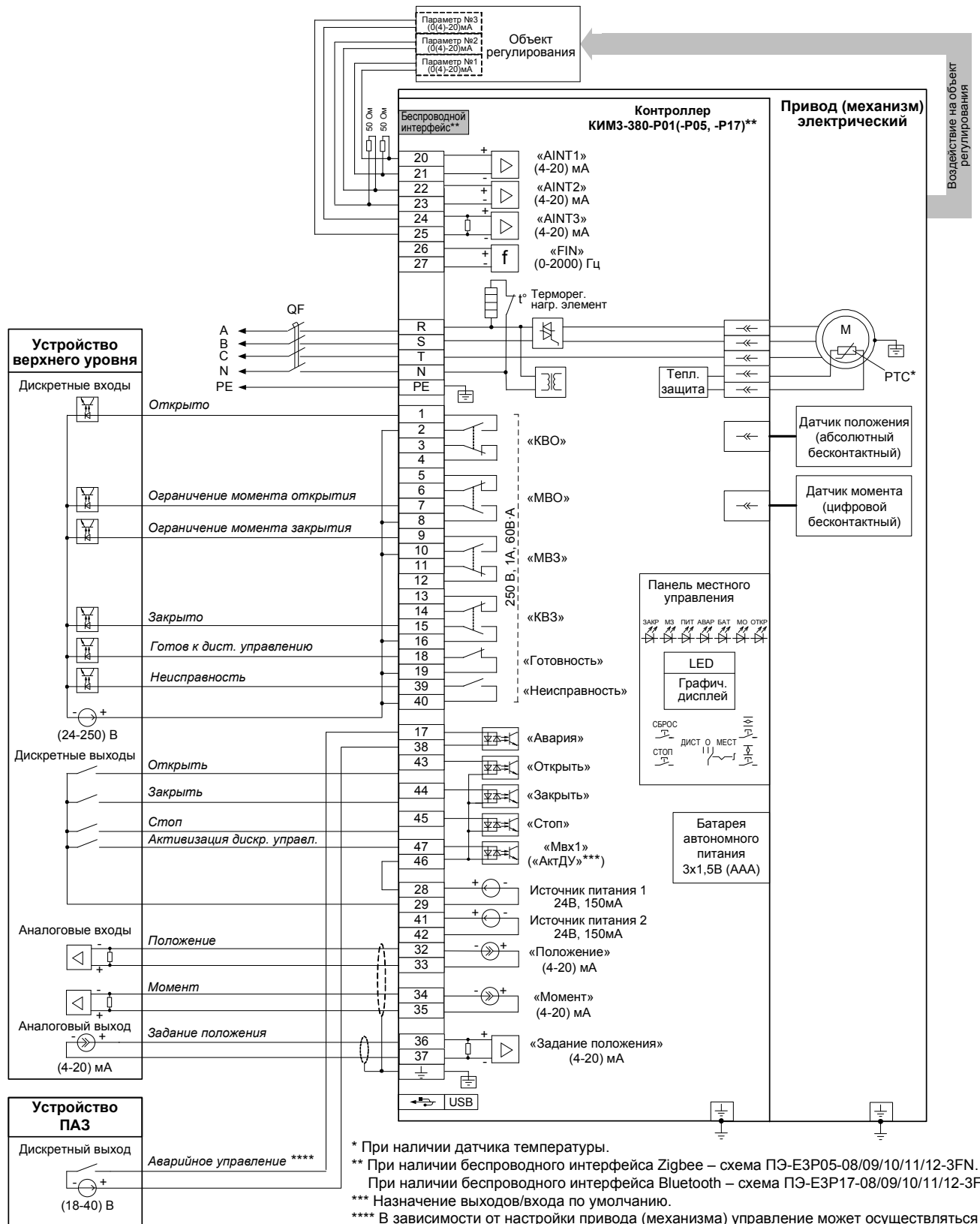
- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.





* При наличии датчика температуры.
** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР04-08/09/10/11/12-3FN.
При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР16-08/09/10/11/12-3FN.
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.
**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР05-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР17-08/09/10/11/12-3FN.

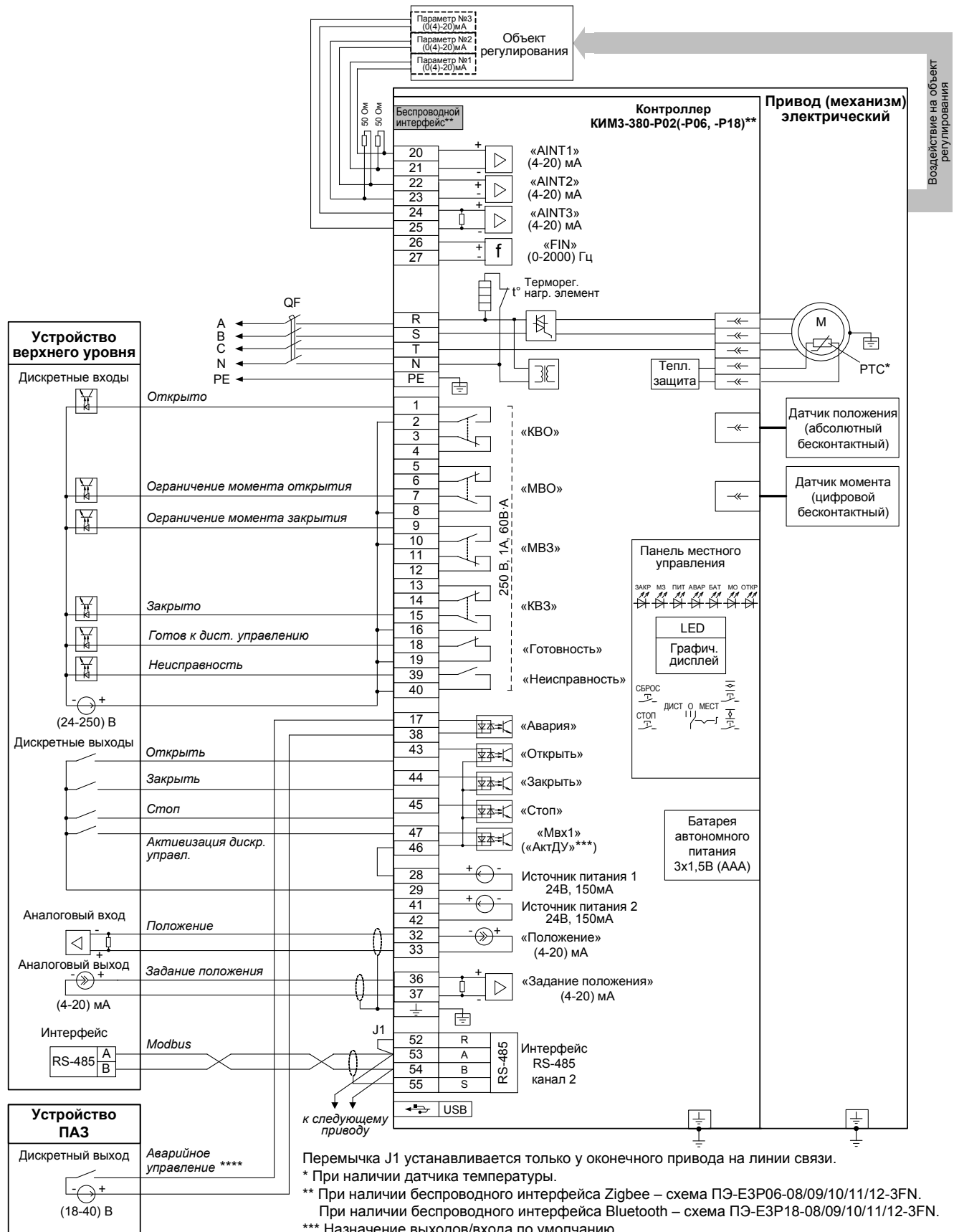
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-E3P06-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-E3P18-08/09/10/11/12-3FN.

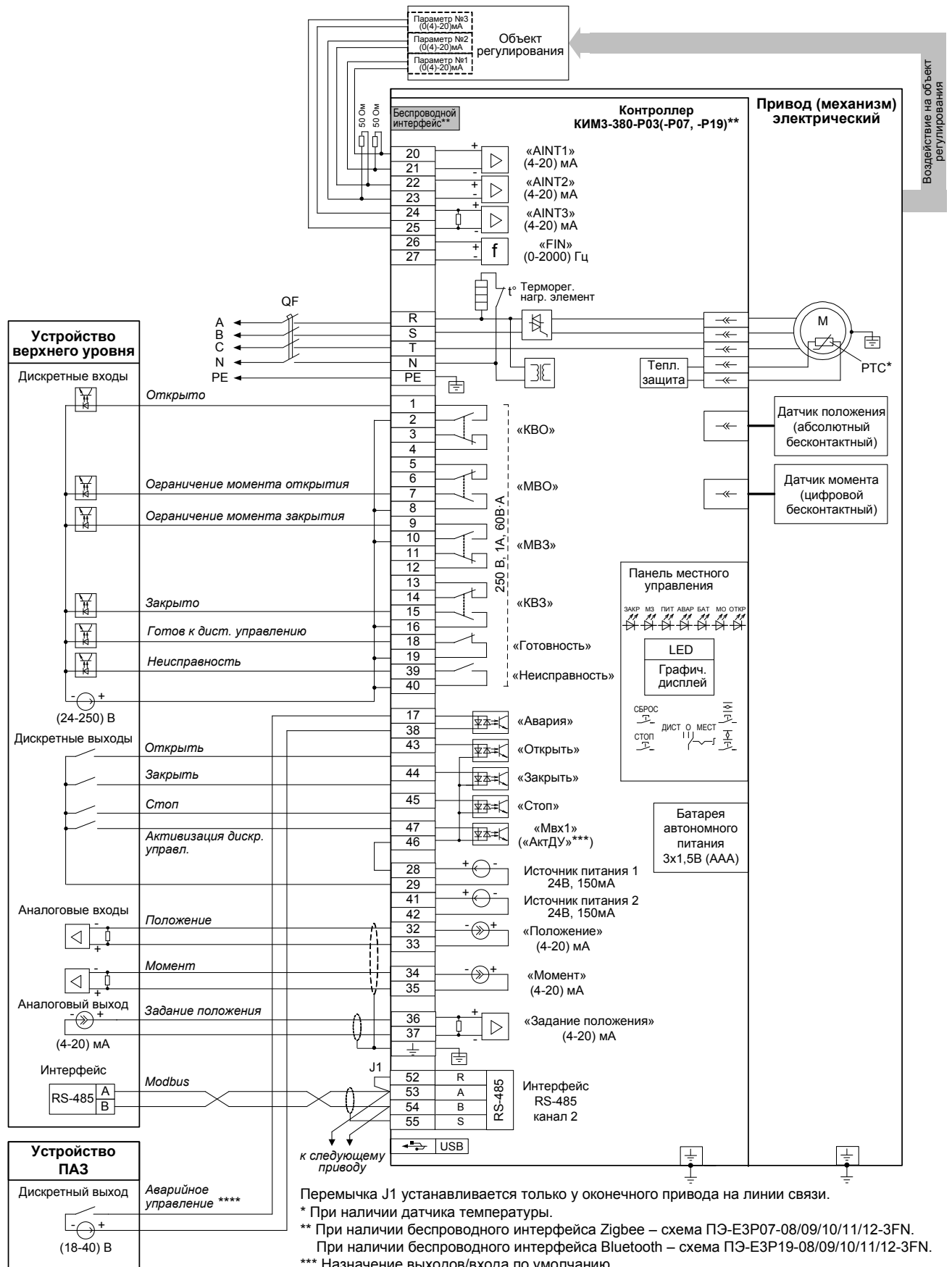
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР07-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР19-08/09/10/11/12-3FN.

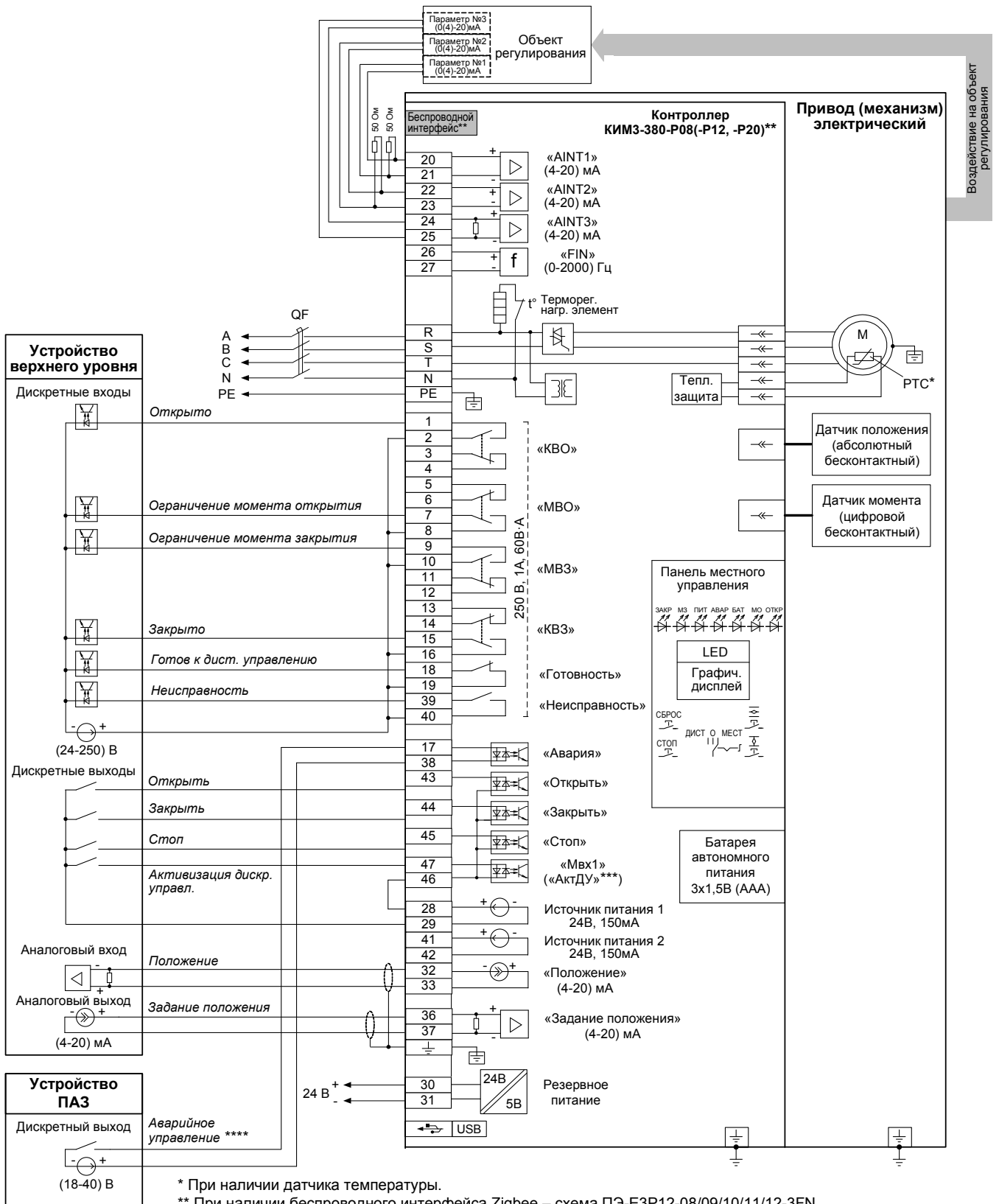
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР12-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР20-08/09/10/11/12-3FN.

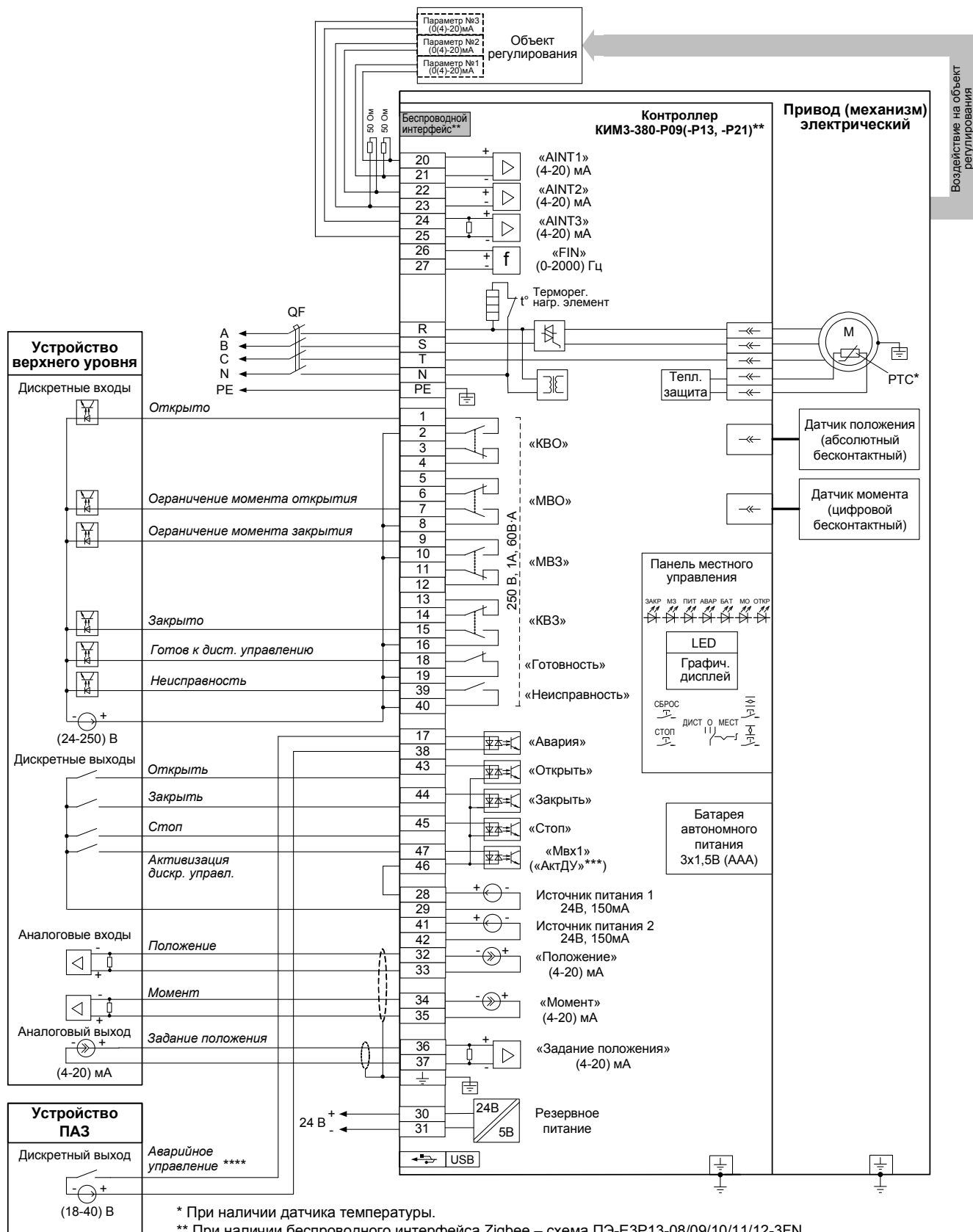
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР13-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР21-08/09/10/11/12-3FN.

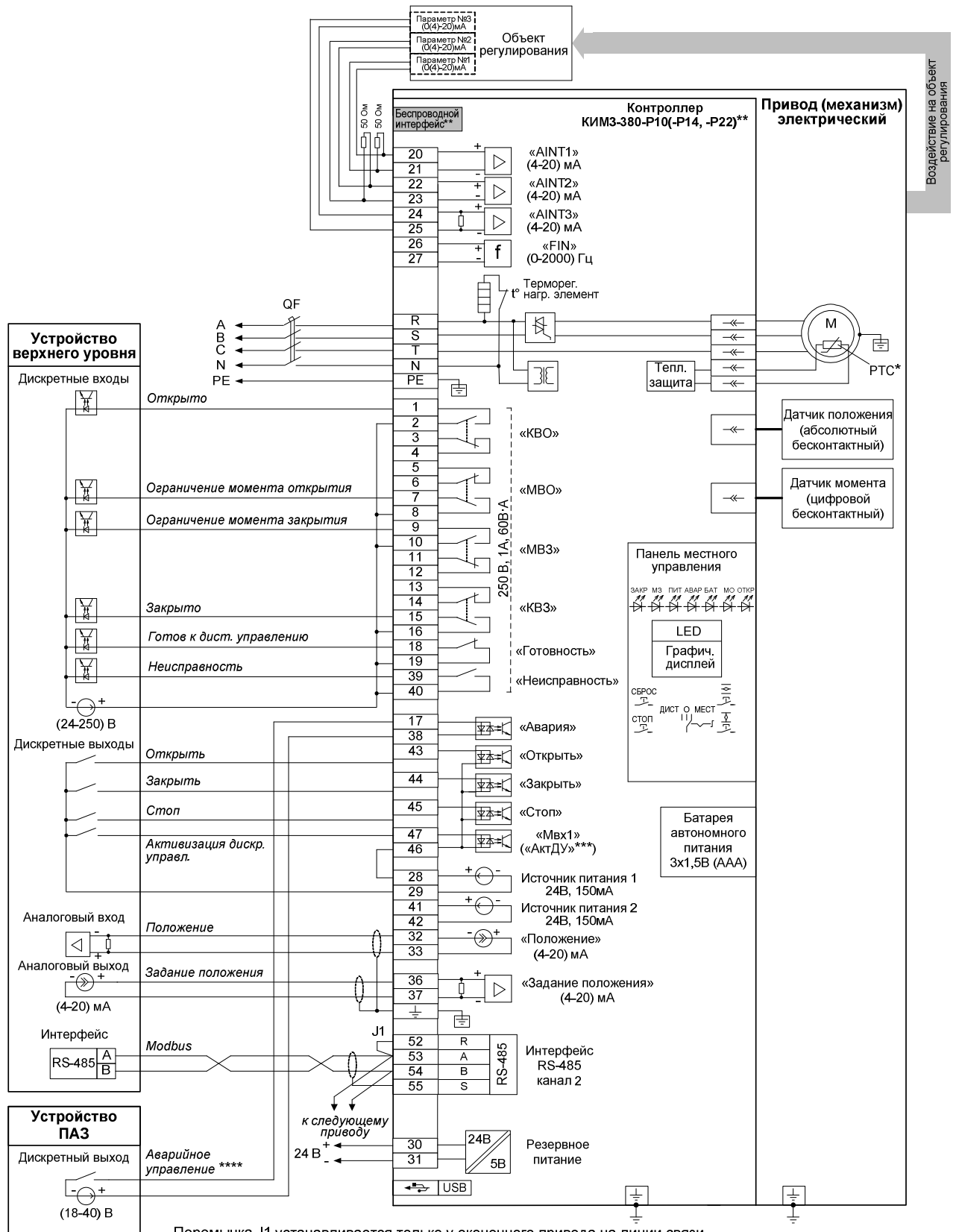
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР14-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР22-08/09/10/11/12-3FN.

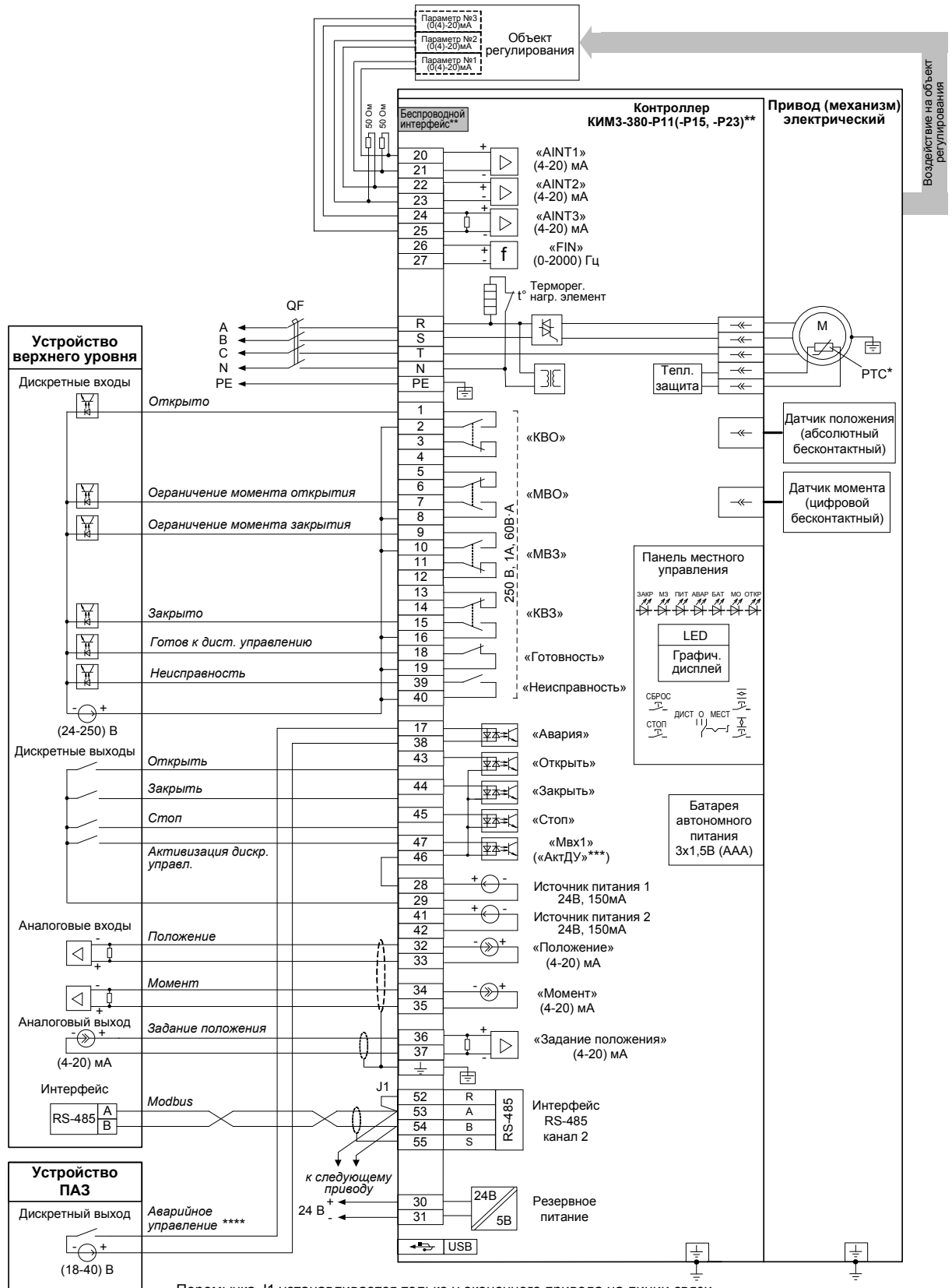
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР15-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР23-08/09/10/11/12-3FN.

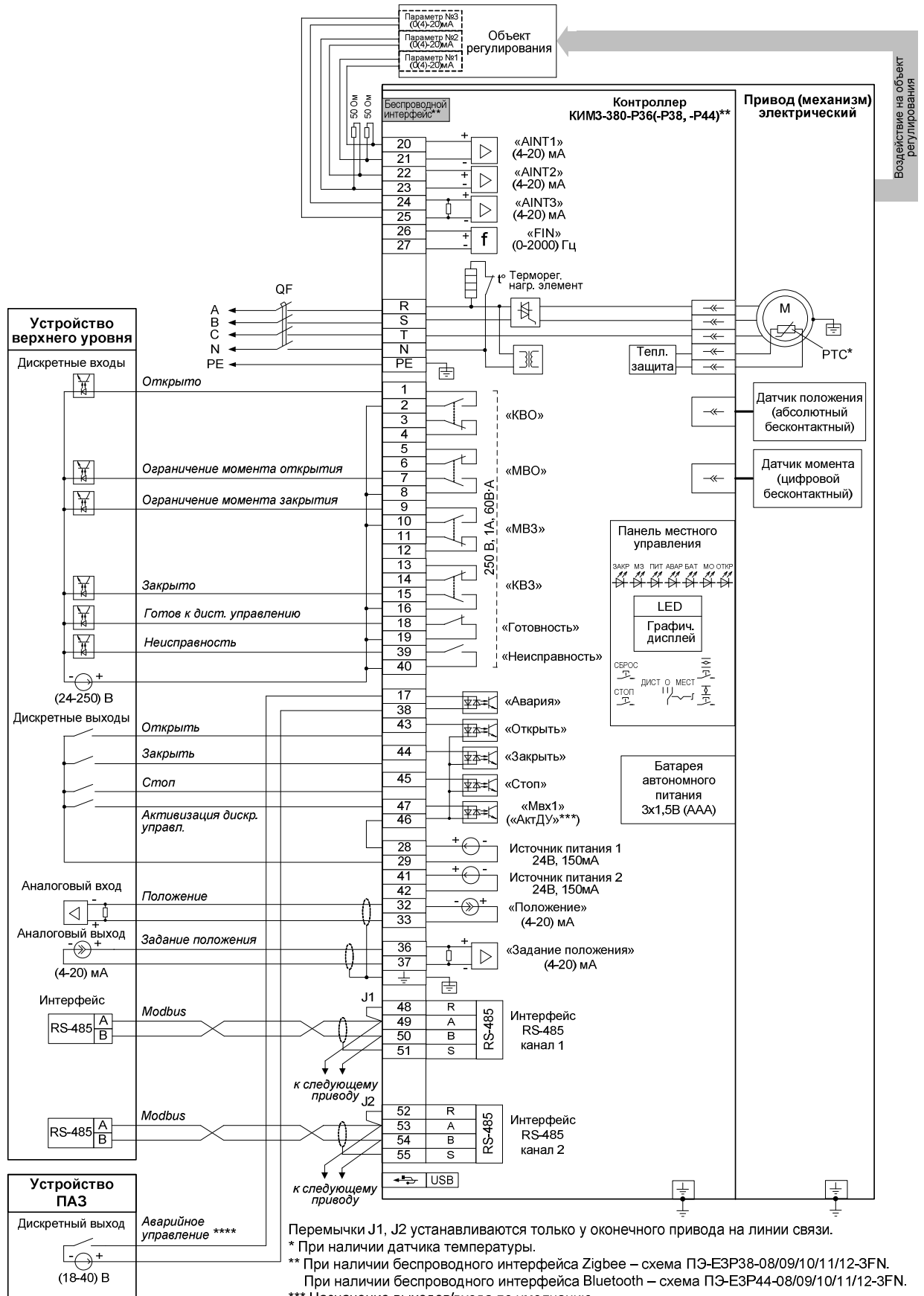
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

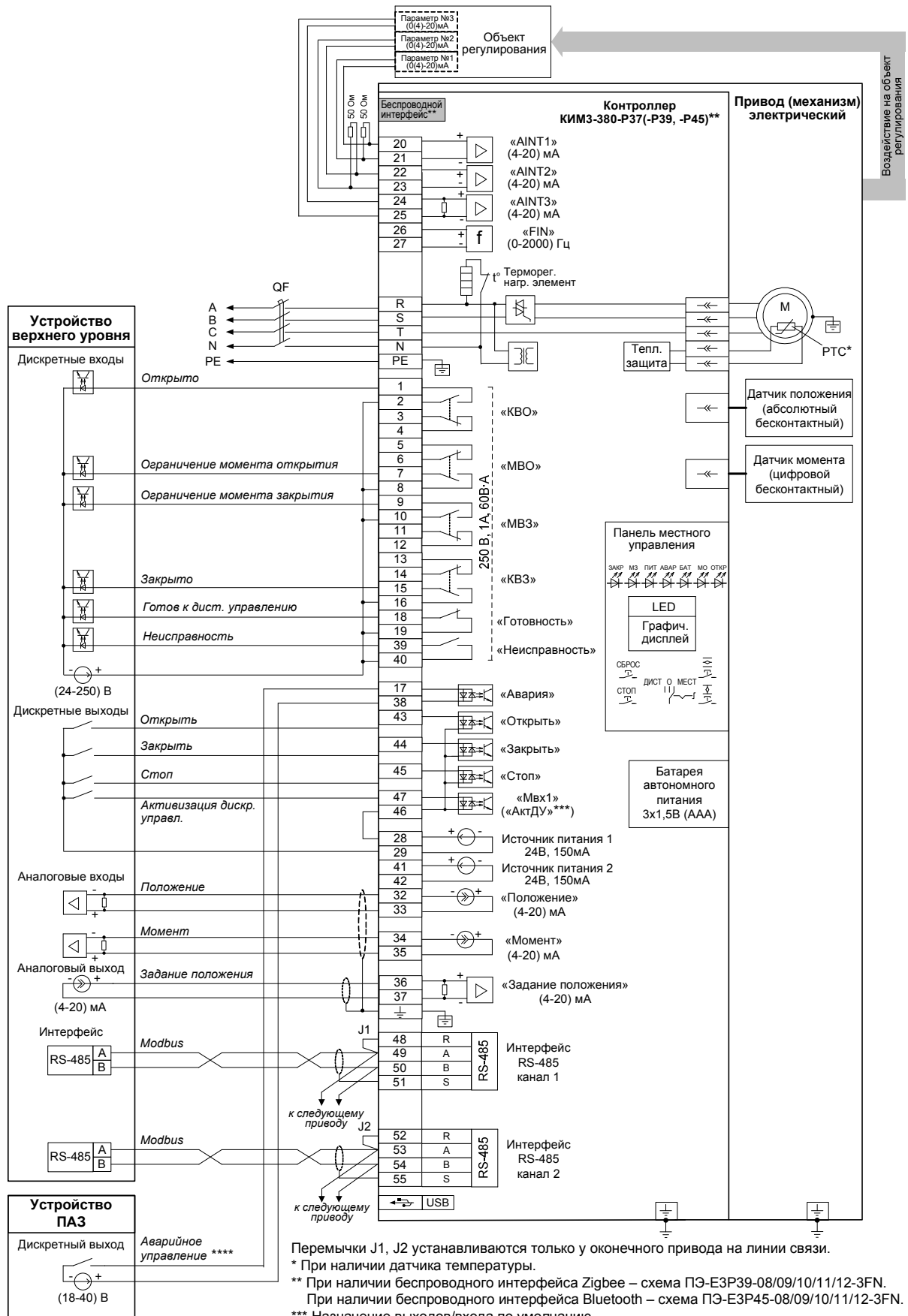
**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.





Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР39-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР45-08/09/10/11/12-3FN.

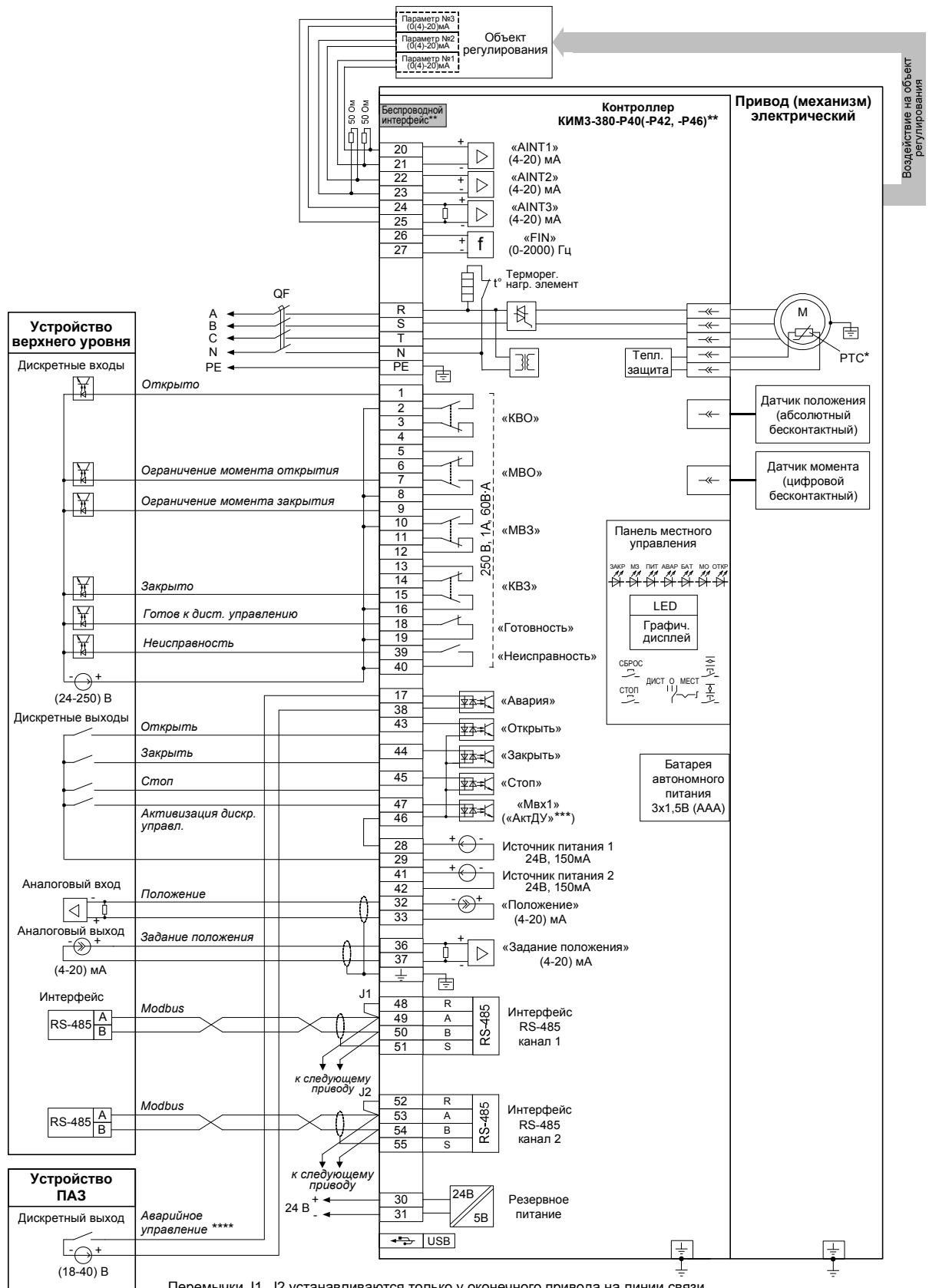
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР42-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР46-08/09/10/11/12-3FN.

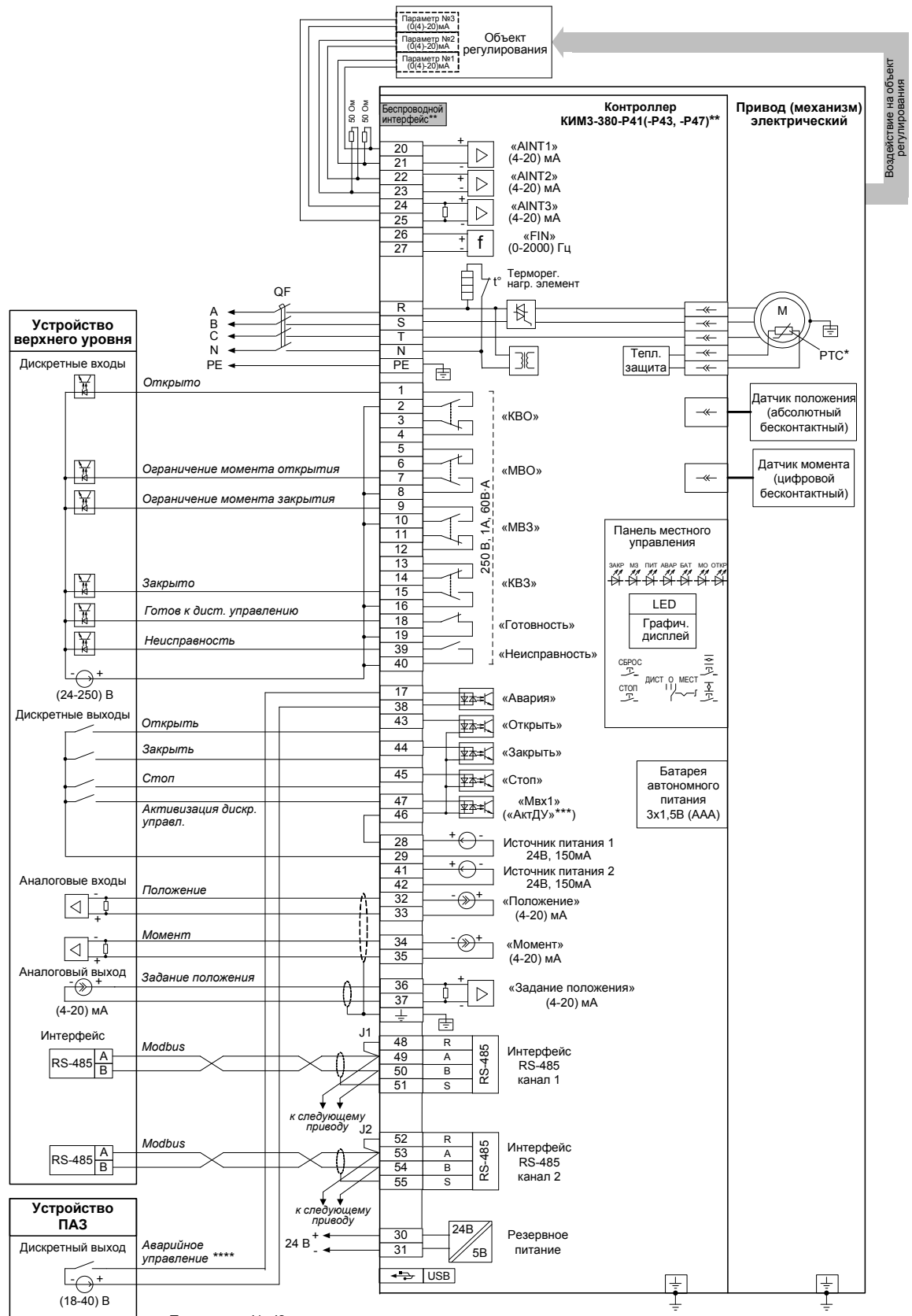
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР43-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР47-08/09/10/11/12-3FN.

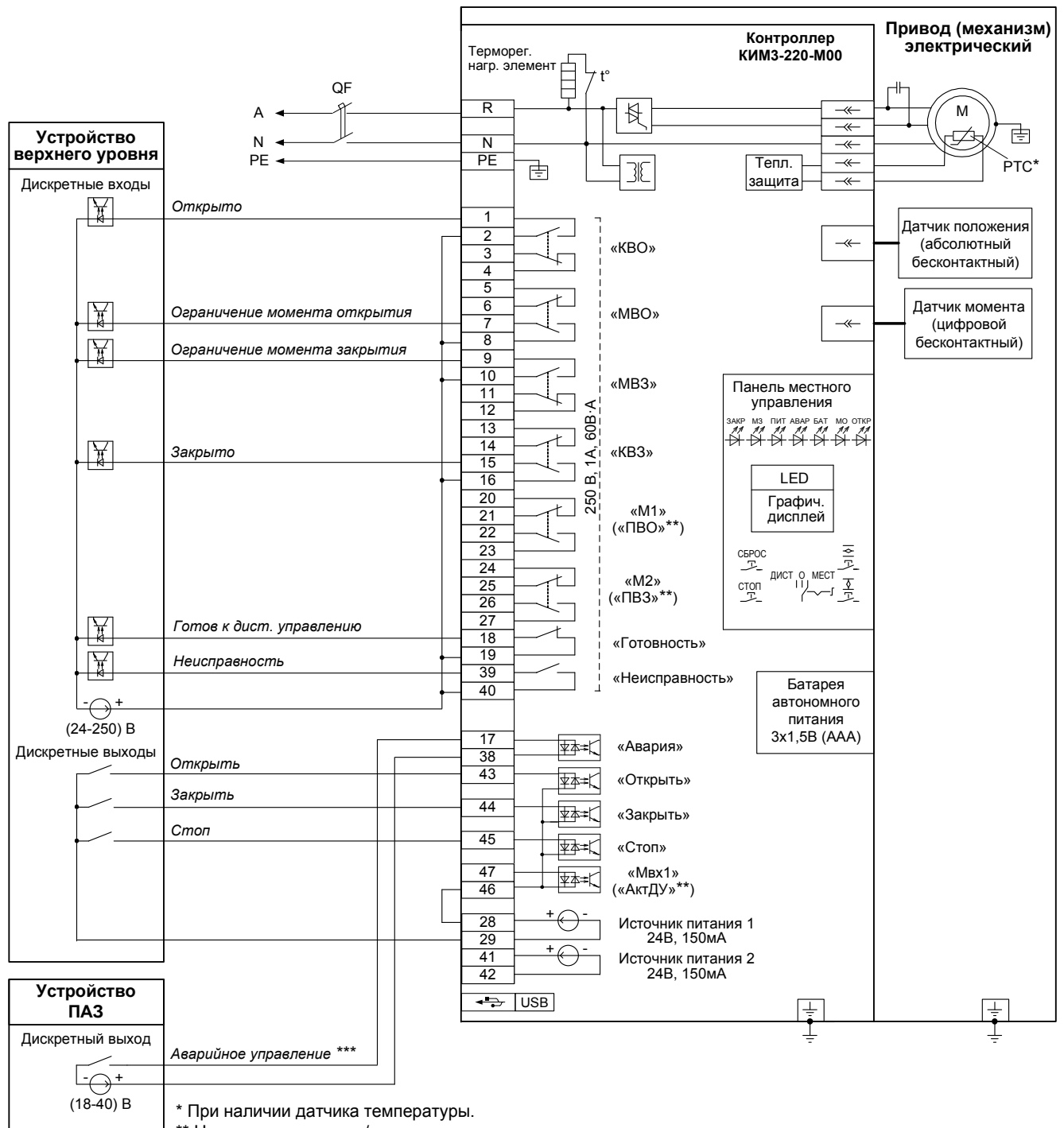
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

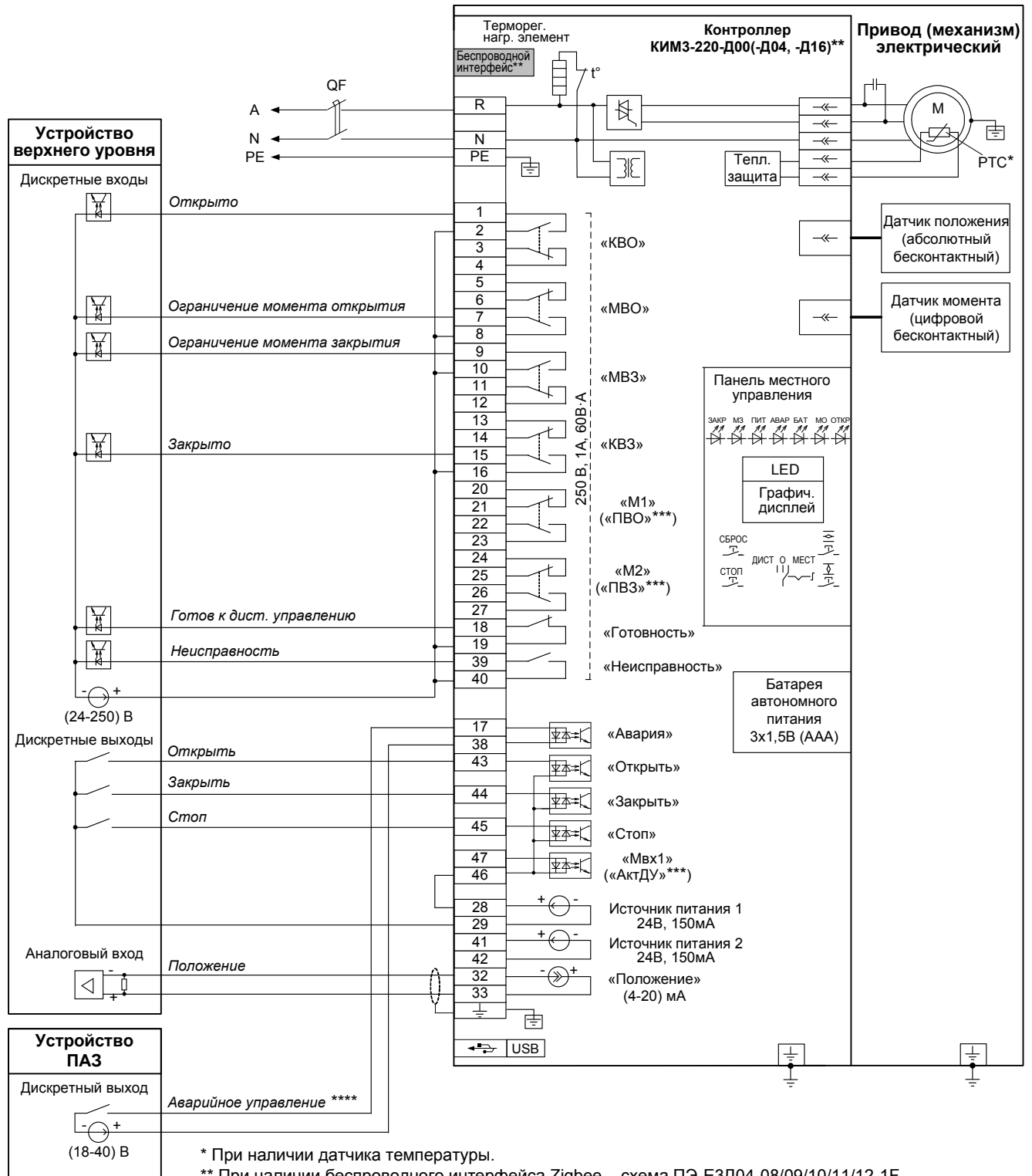
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗД04-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД16-08/09/10/11/12-1F.

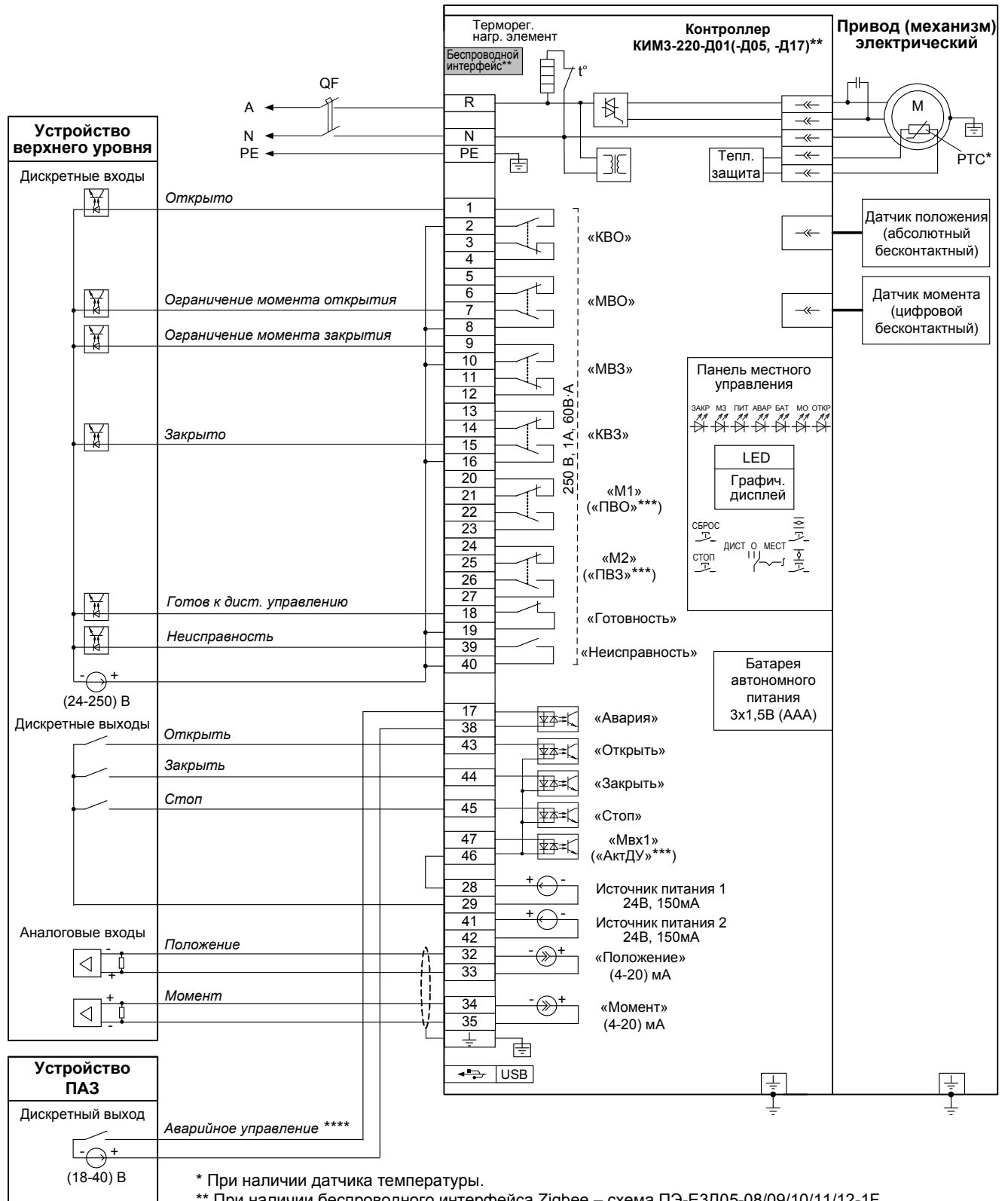
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗД05-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД17-08/09/10/11/12-1F.

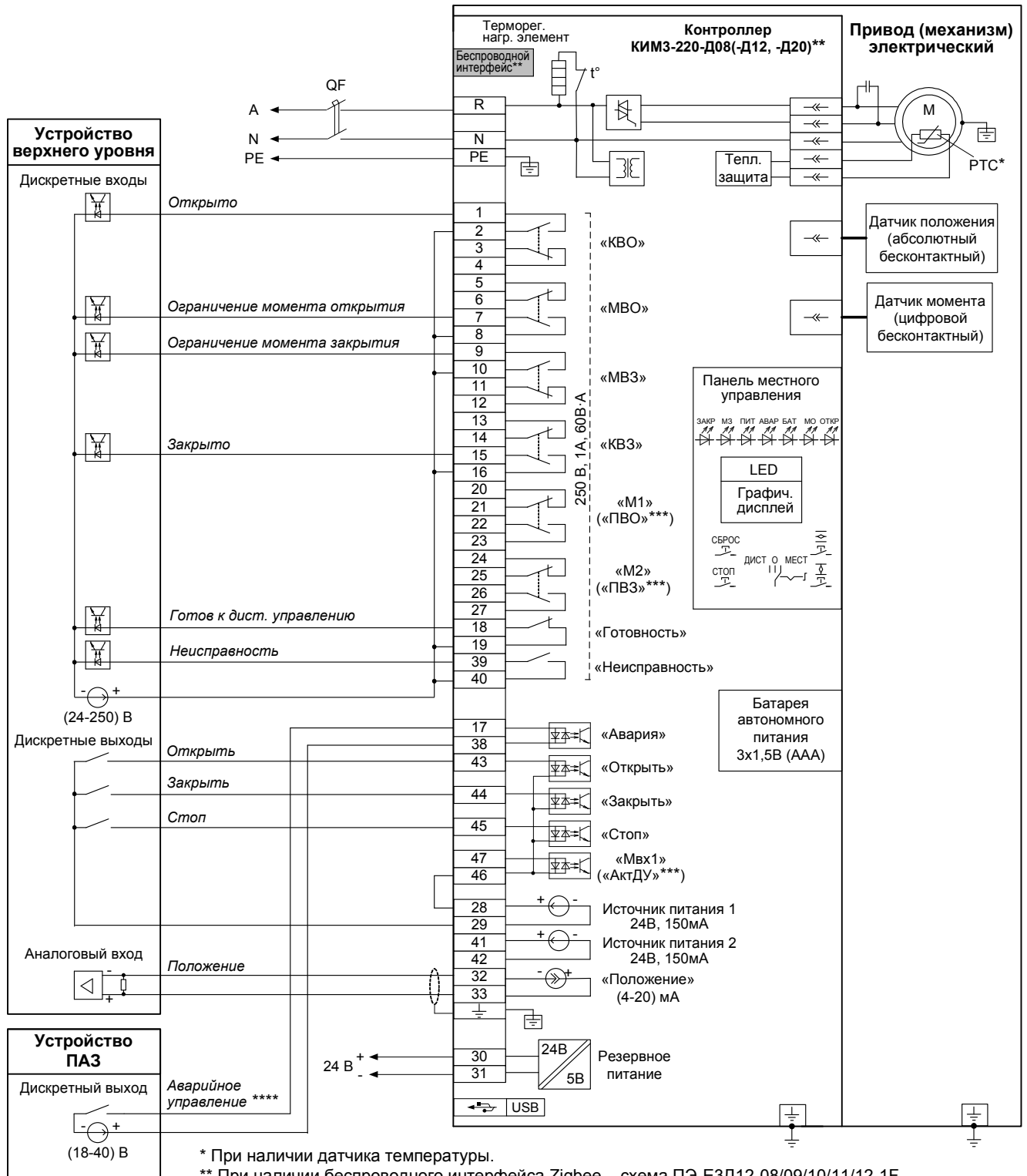
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗД12-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД20-08/09/10/11/12-1F.

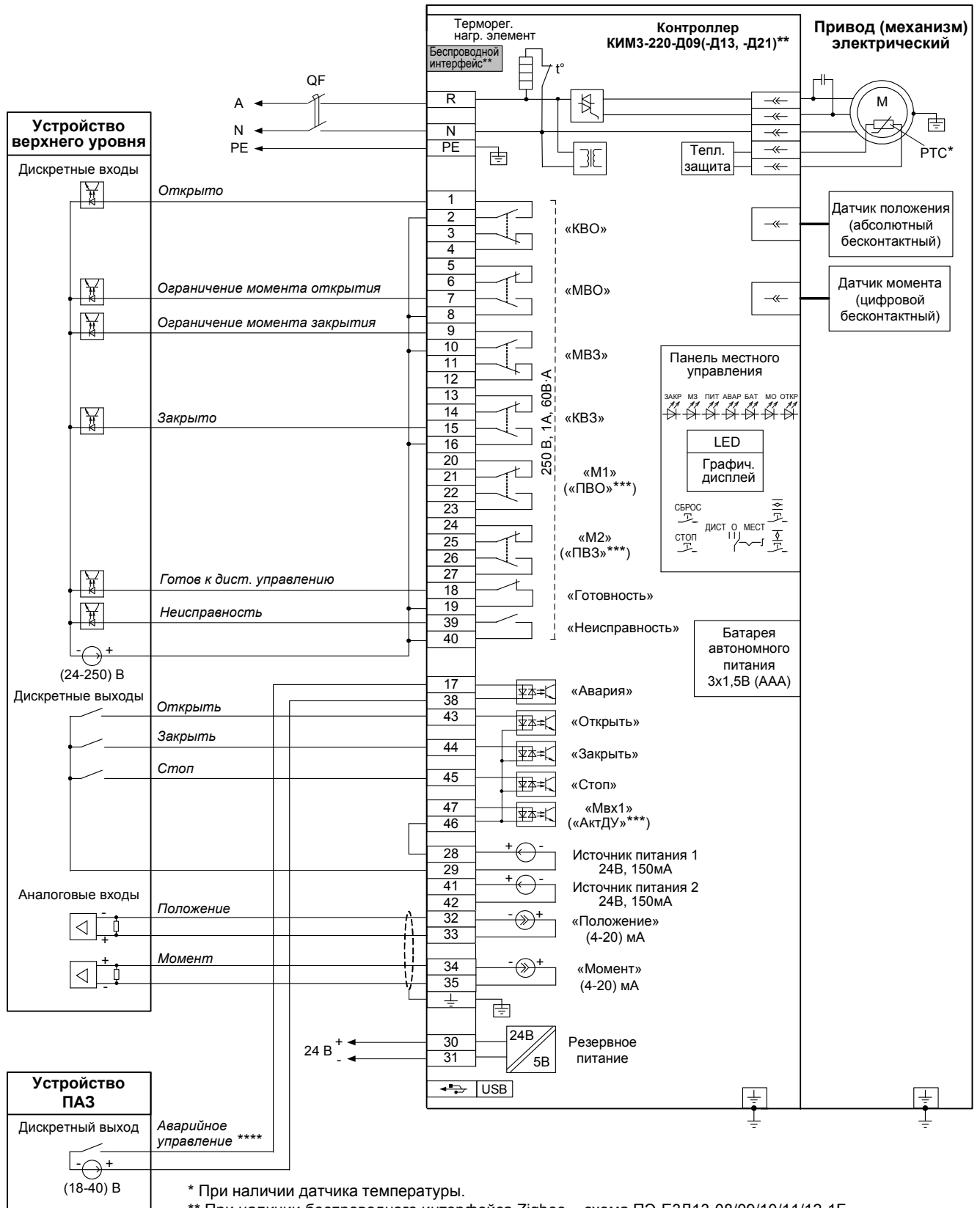
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗД13-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД21-08/09/10/11/12-1F.

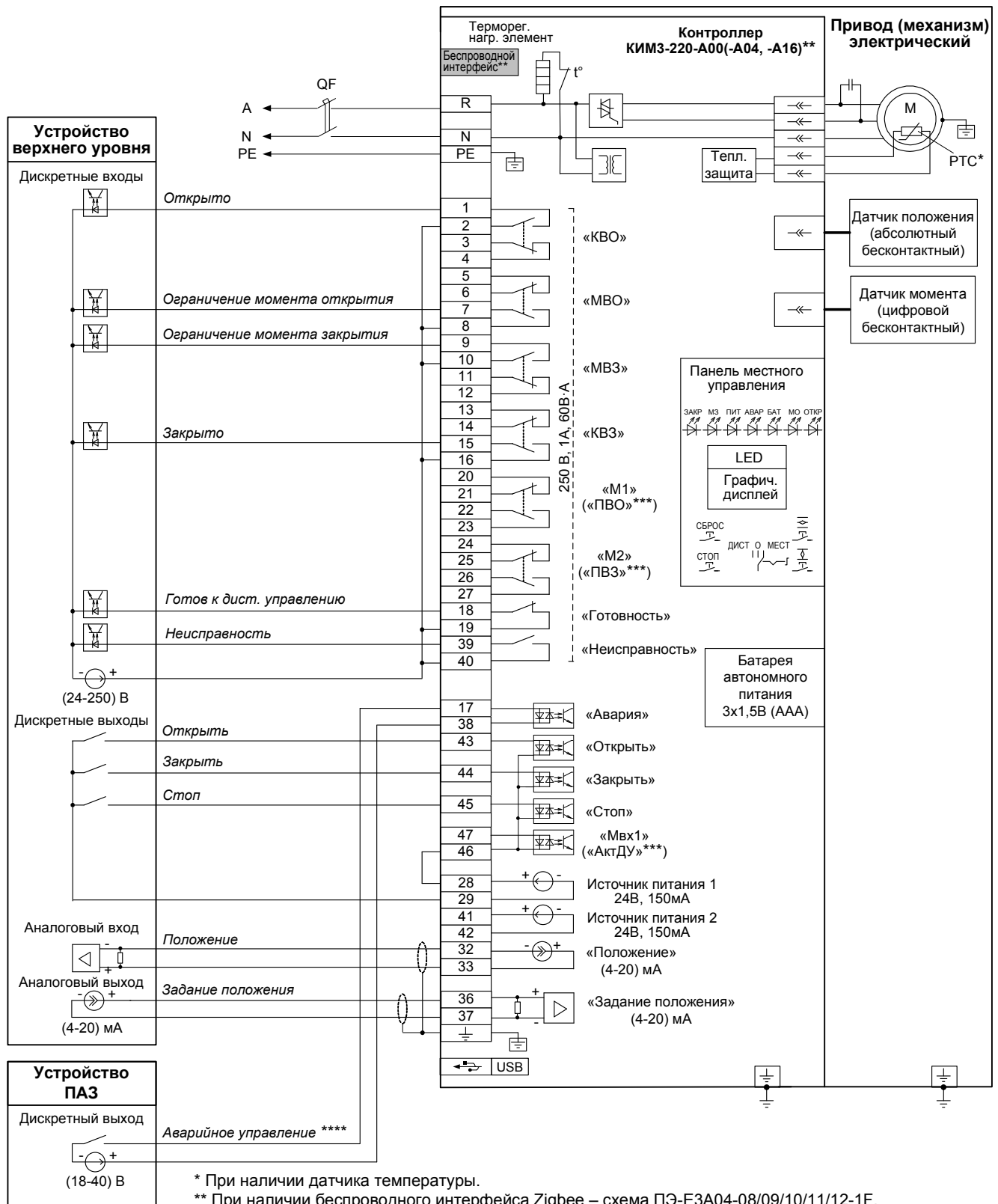
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А04-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А16-08/09/10/11/12-1F.

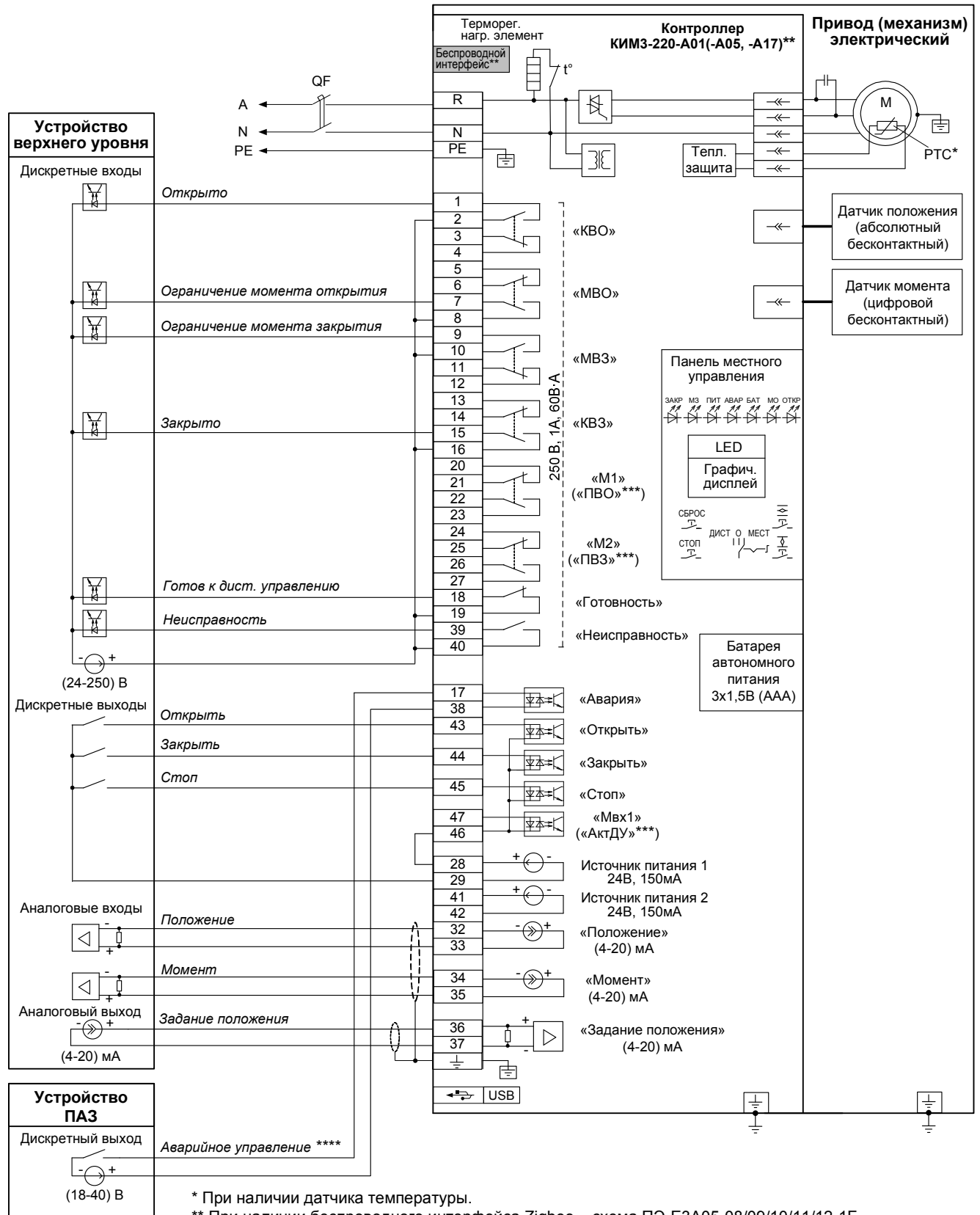
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А05-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А17-08/09/10/11/12-1F.

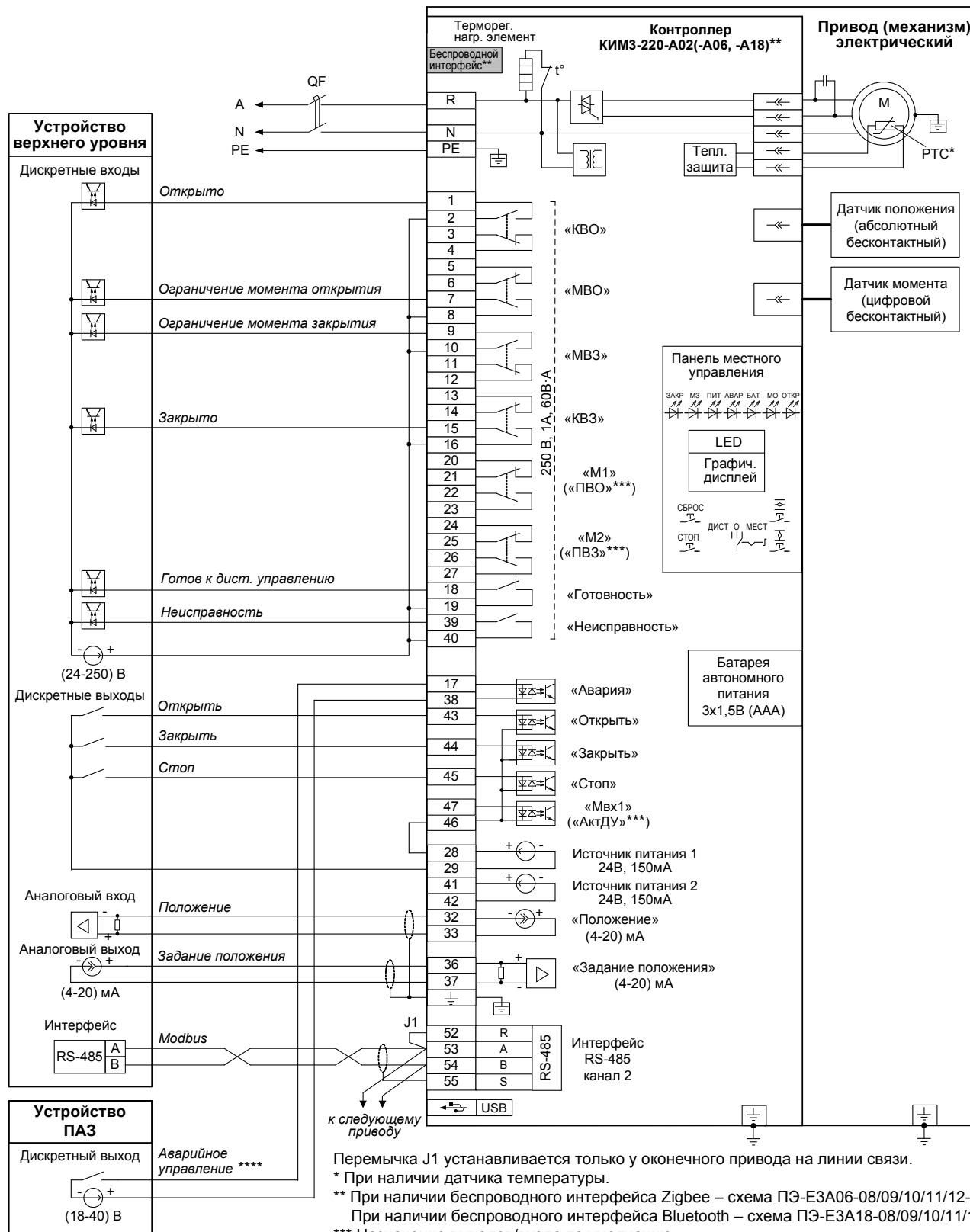
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

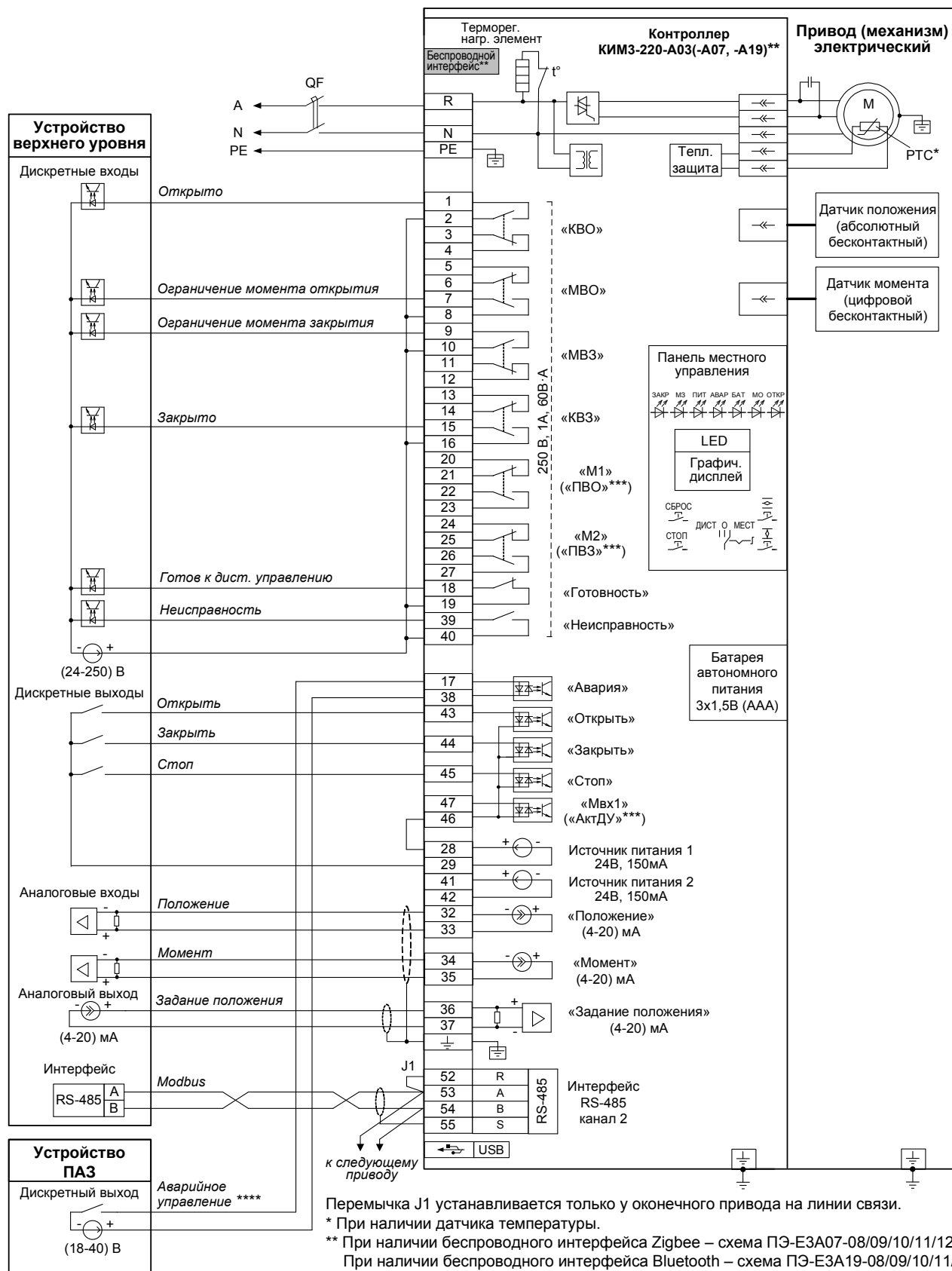
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

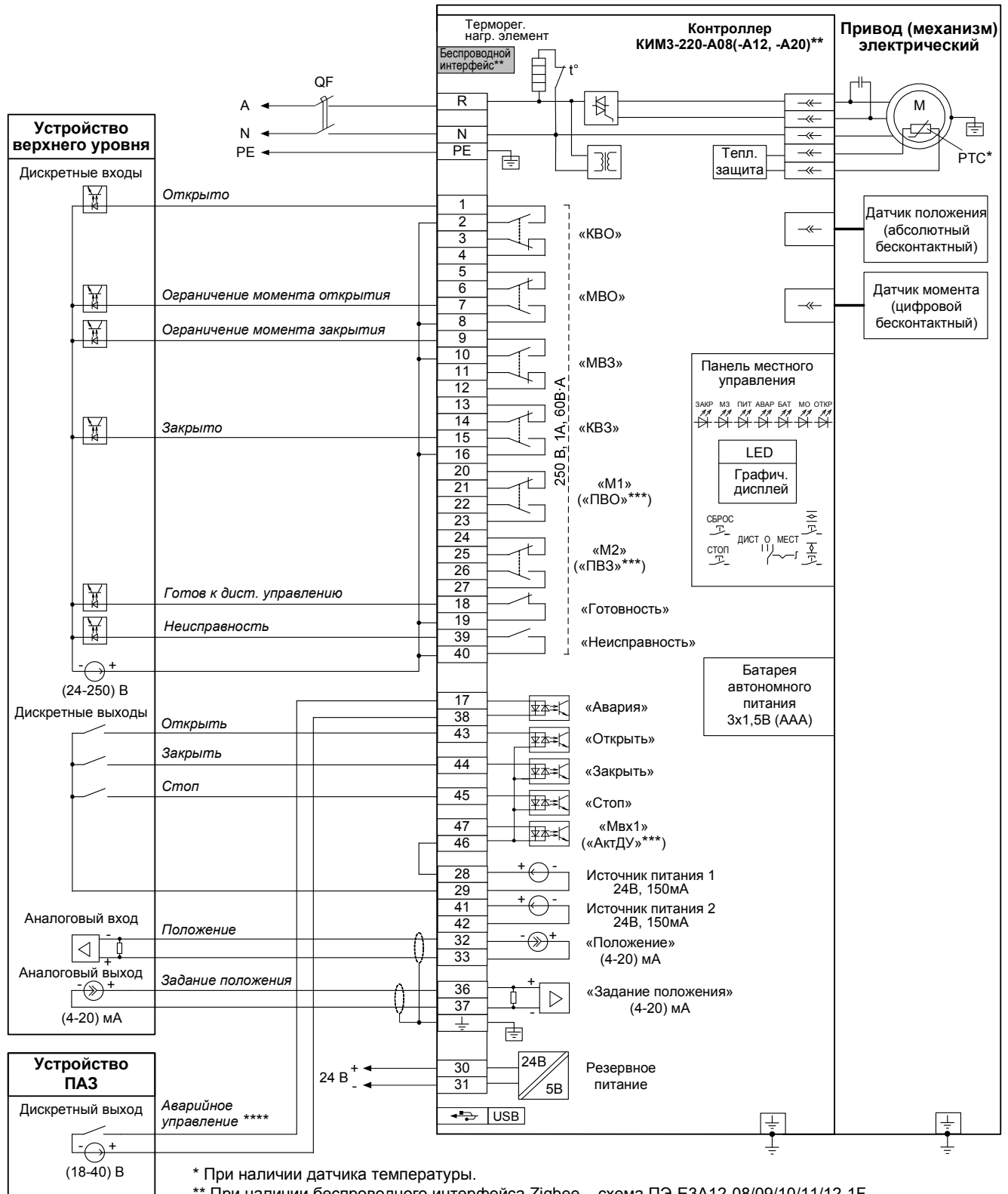
- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Переключатель J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.
 * При наличии датчика температуры.
 ** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А06-08/09/10/11/12-1F.
 При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А18-08/09/10/11/12-1F.
 *** Назначение выходов/входа по умолчанию.
 **** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.





* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А12-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А20-08/09/10/11/12-1F.

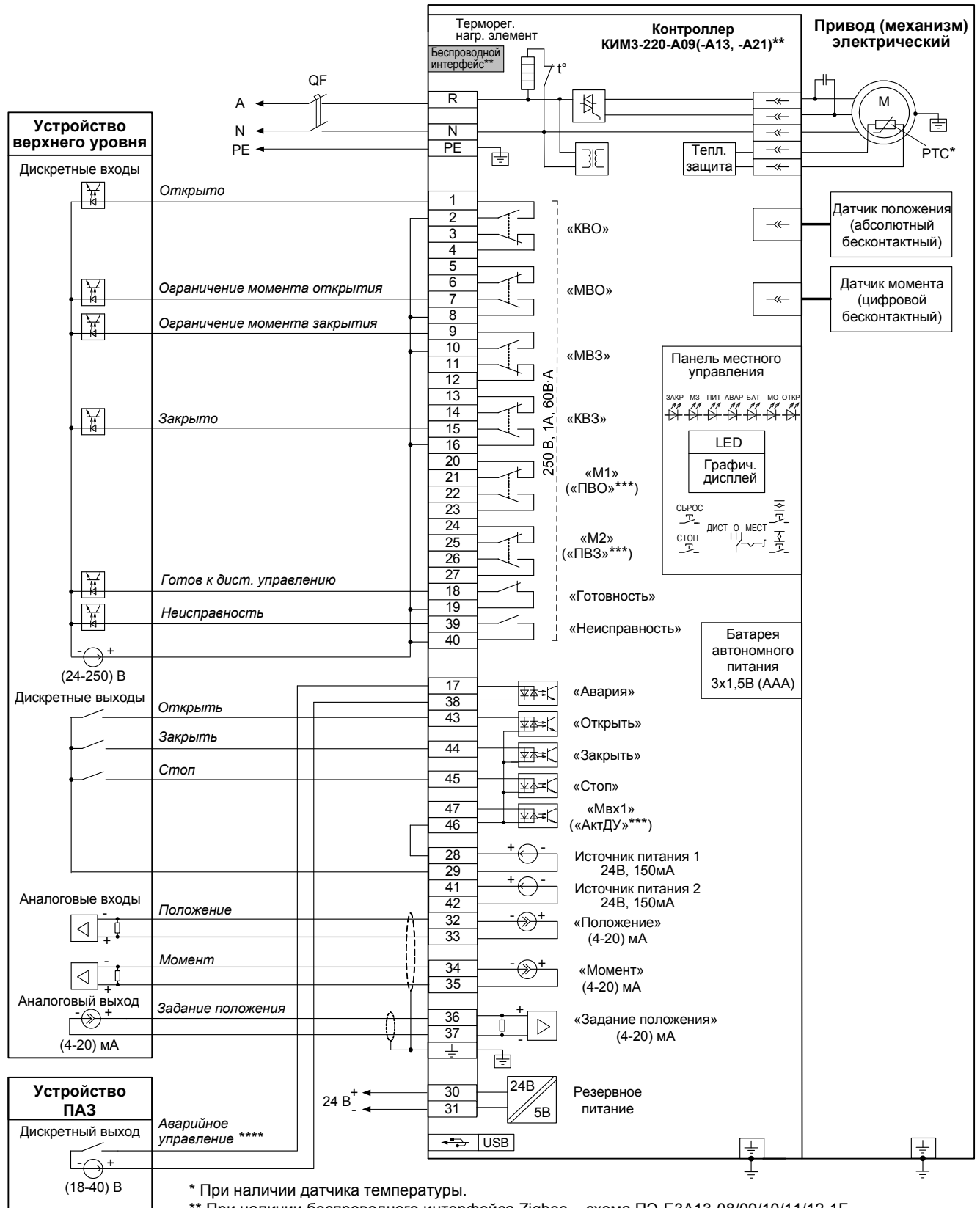
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

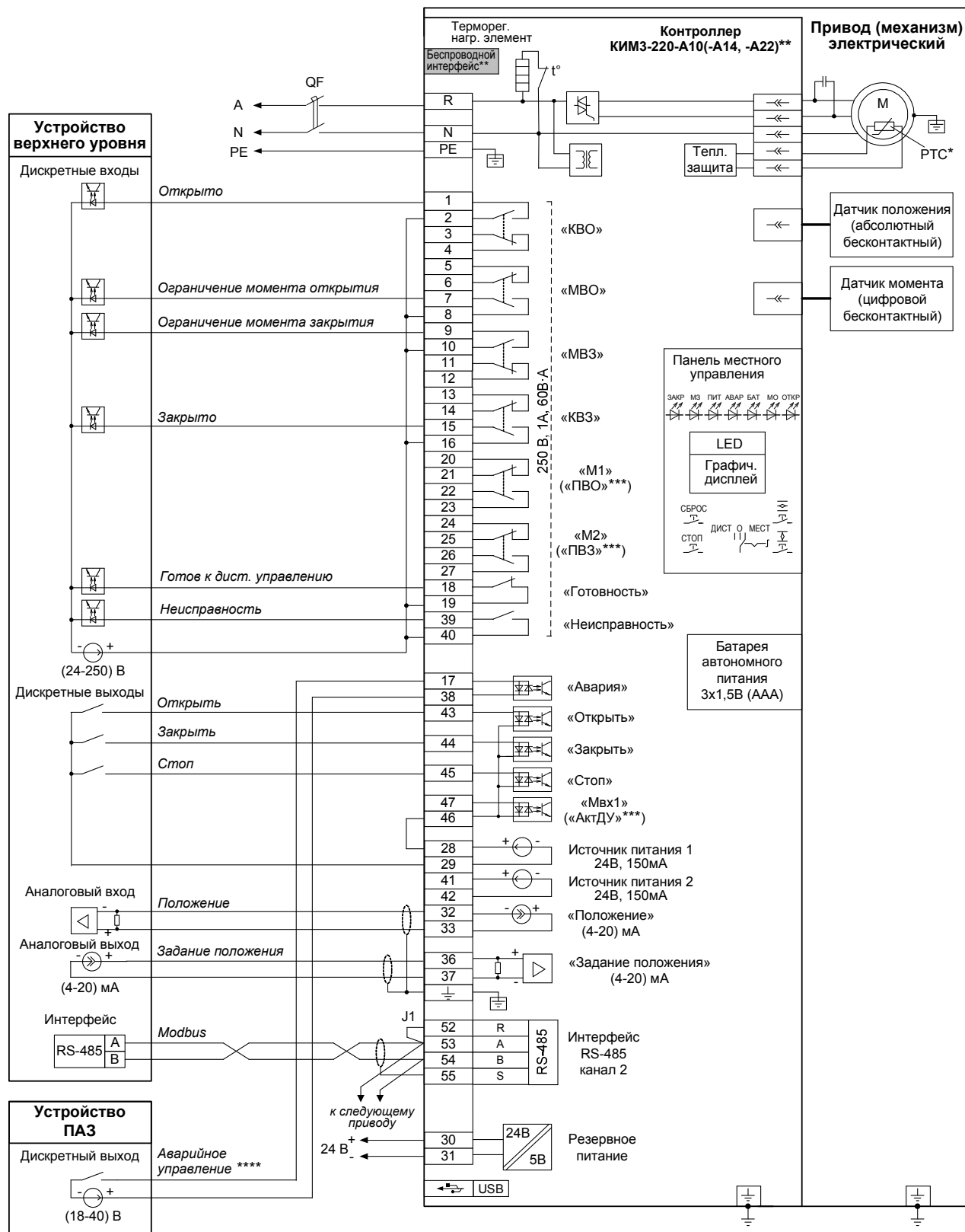
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



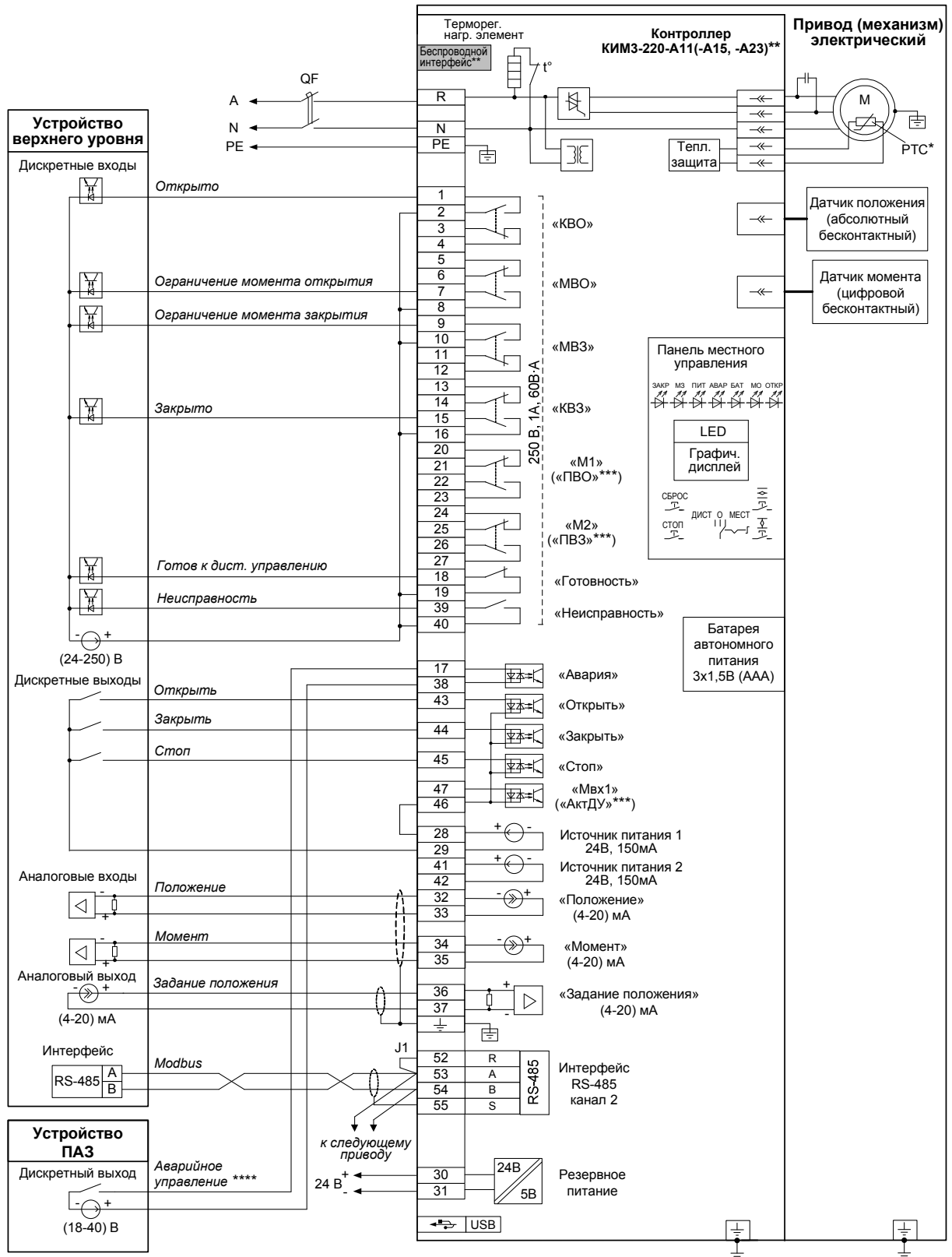
* При наличии датчика температуры.
 ** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А13-08/09/10/11/12-1F.
 При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А21-08/09/10/11/12-1F.
 *** Назначение выходов/входа по умолчанию.
 **** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.
 * При наличии датчика температуры.
 ** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А14-08/09/10/11/12-1F.
 При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А22-08/09/10/11/12-1F.
 *** Назначение выходов/входа по умолчанию.
 **** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А15-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А23-08/09/10/11/12-1F.

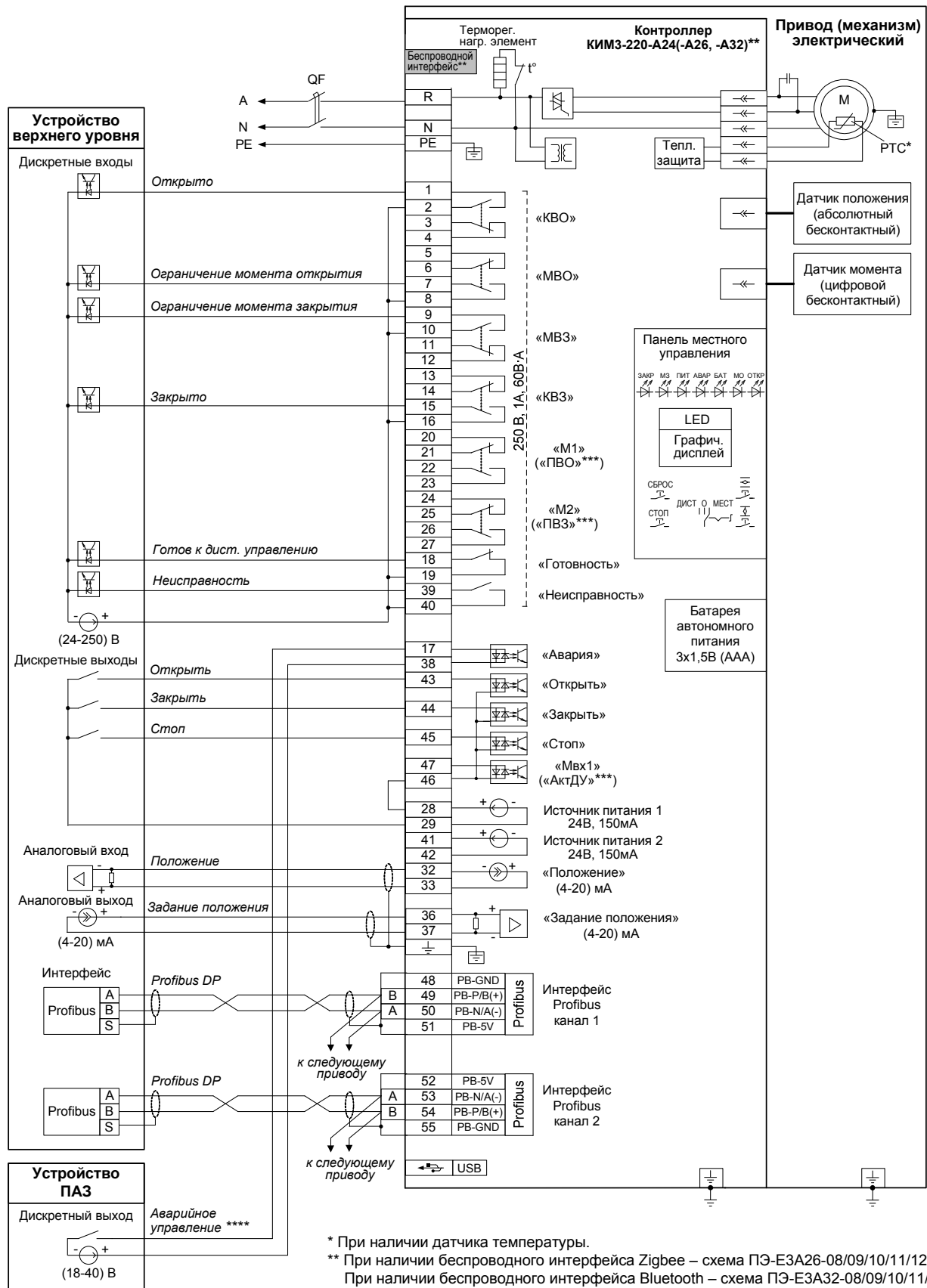
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А26-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А32-08/09/10/11/12-1F.

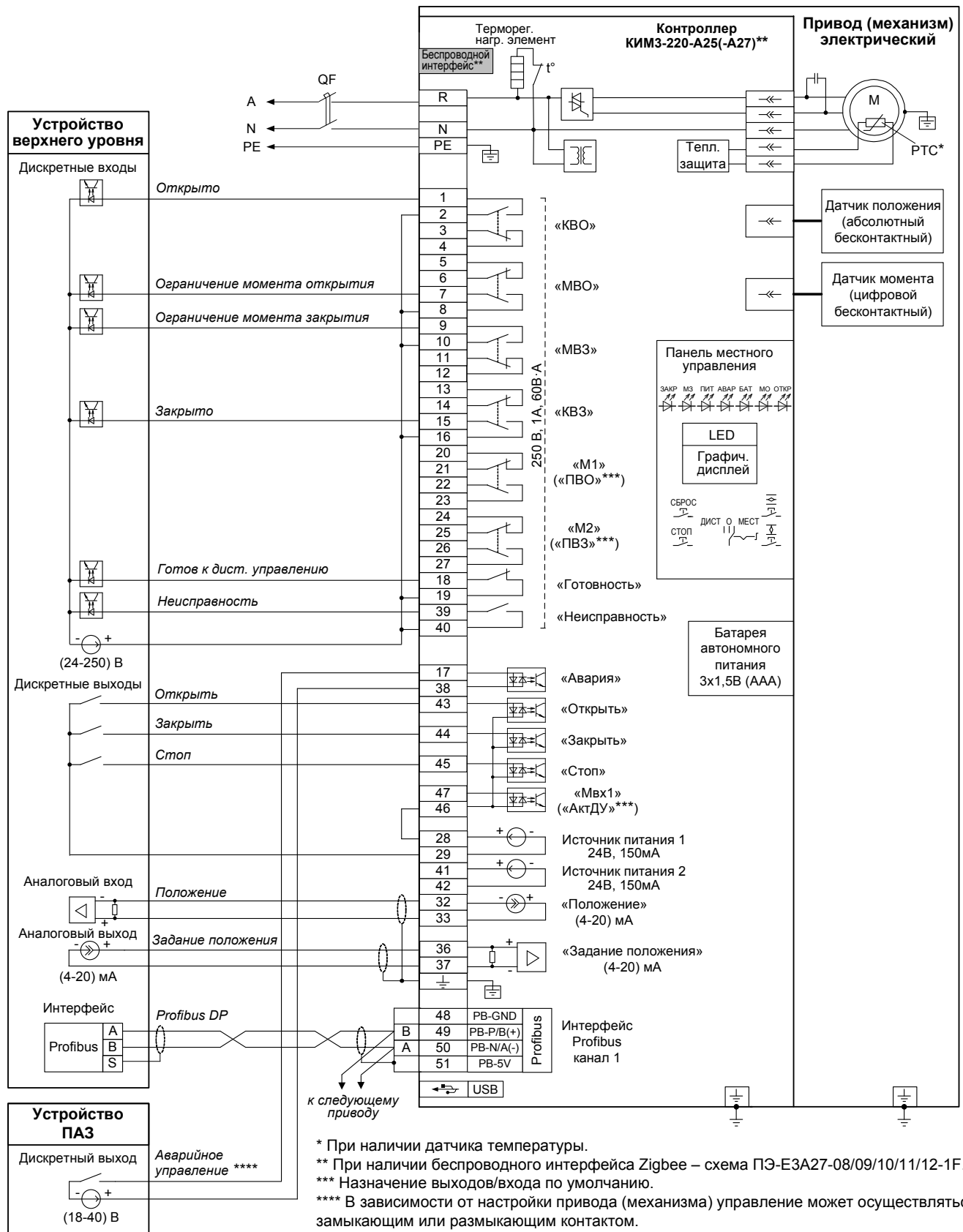
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-E3A27-08/09/10/11/12-1F.

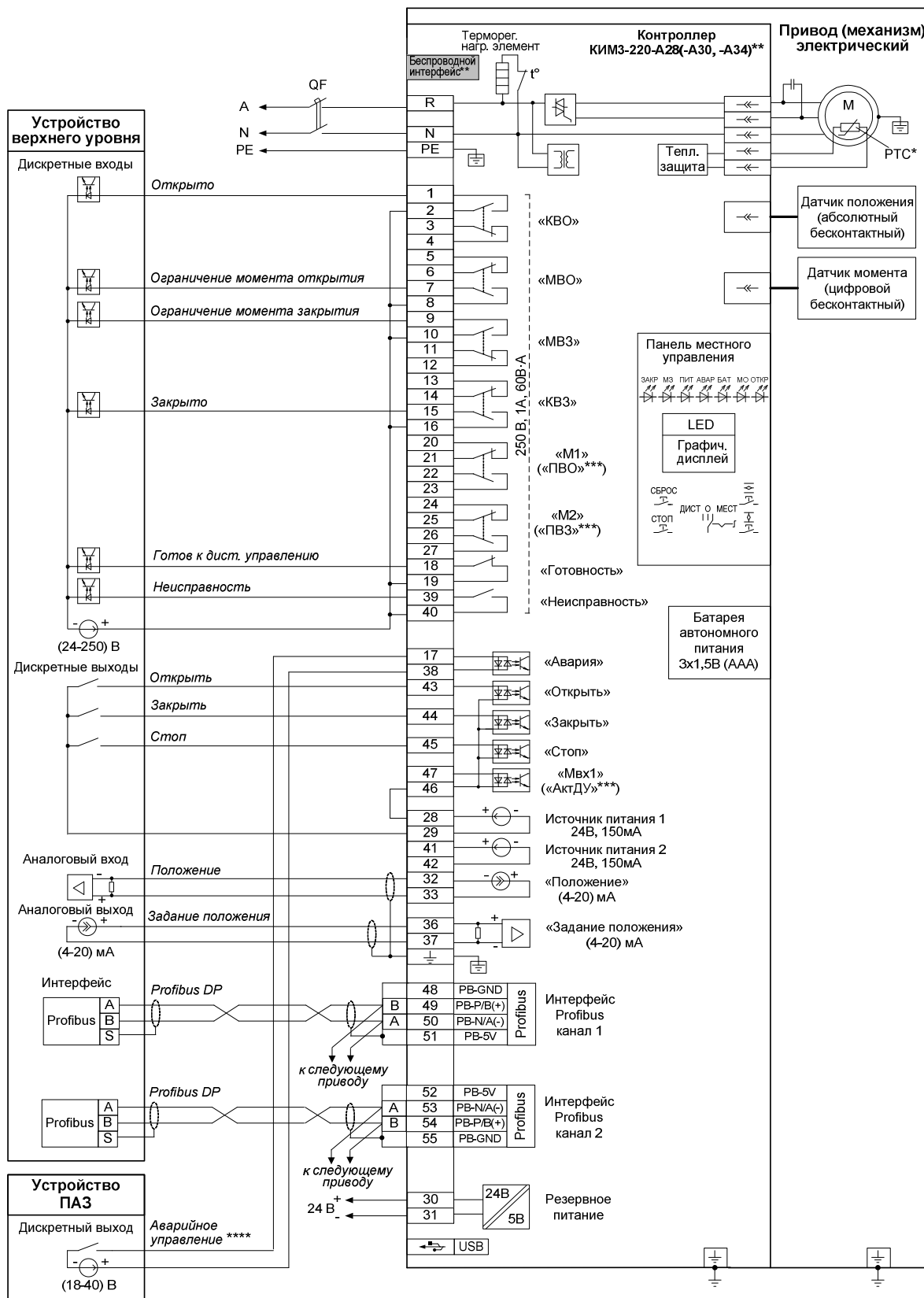
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

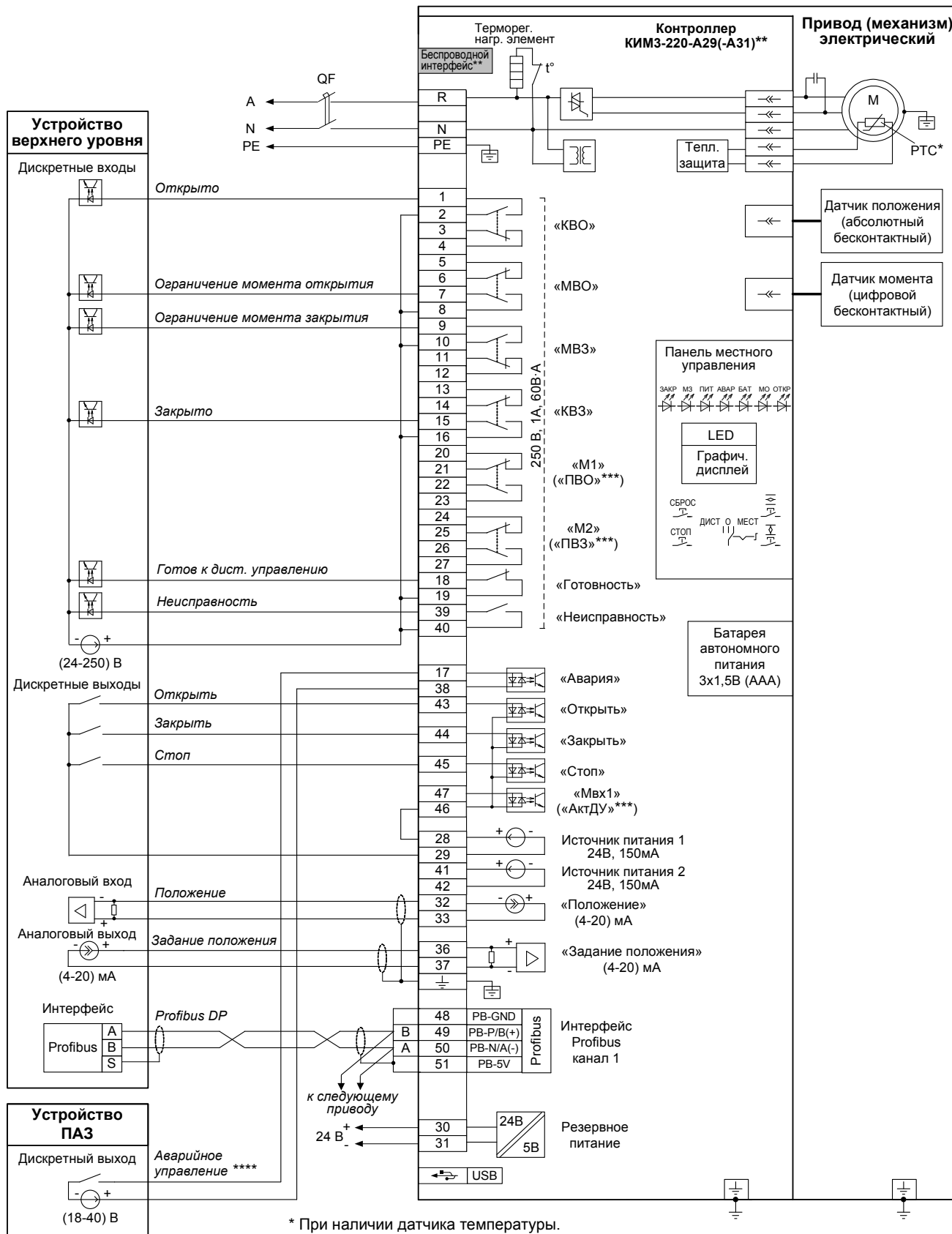
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.
 ** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А30-08/09/10/11/12-1F.
 При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А34-08/09/10/11/12-1F.
 *** Назначение выходов/входа по умолчанию.
 **** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А31-08/09/10/11/12-1F.

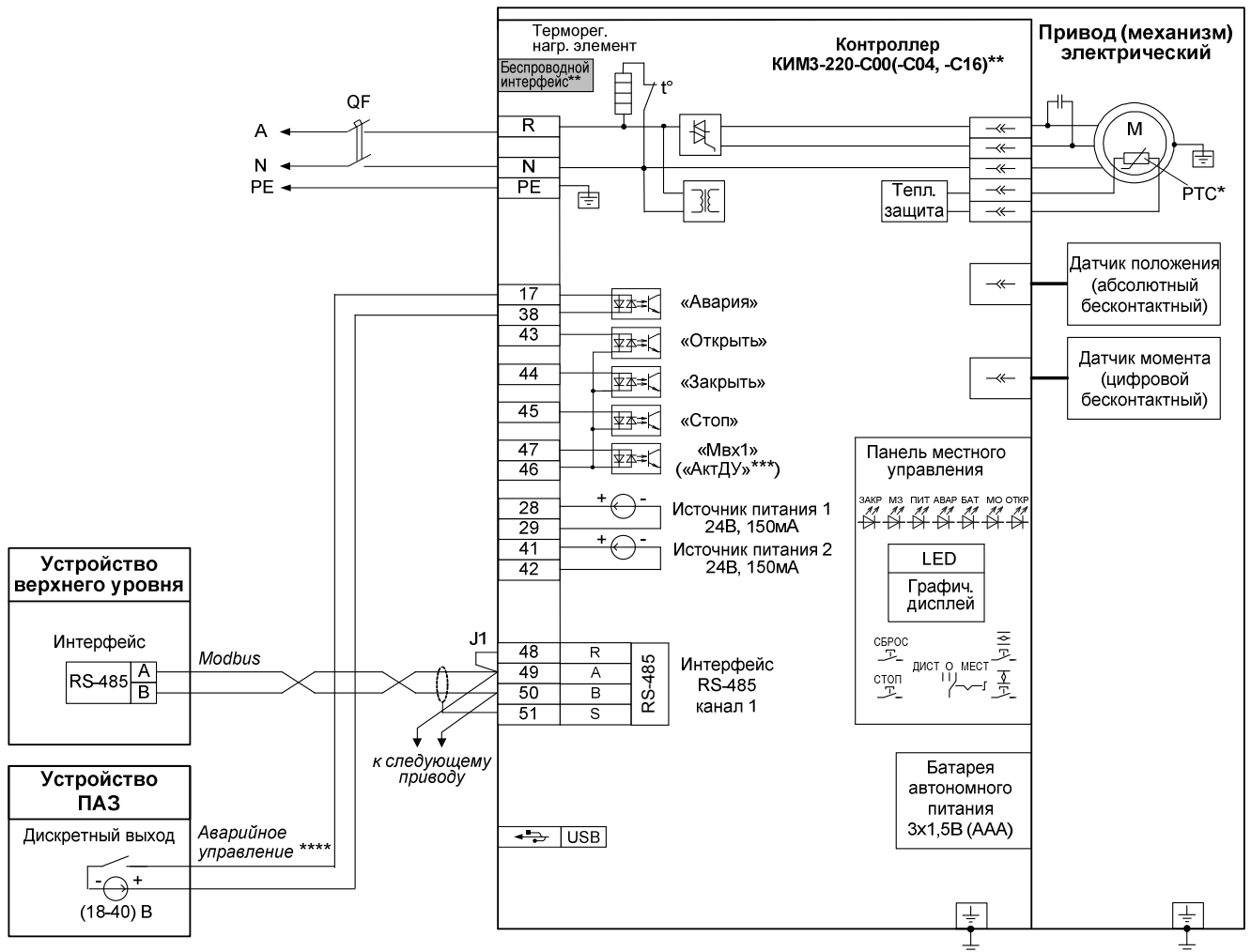
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

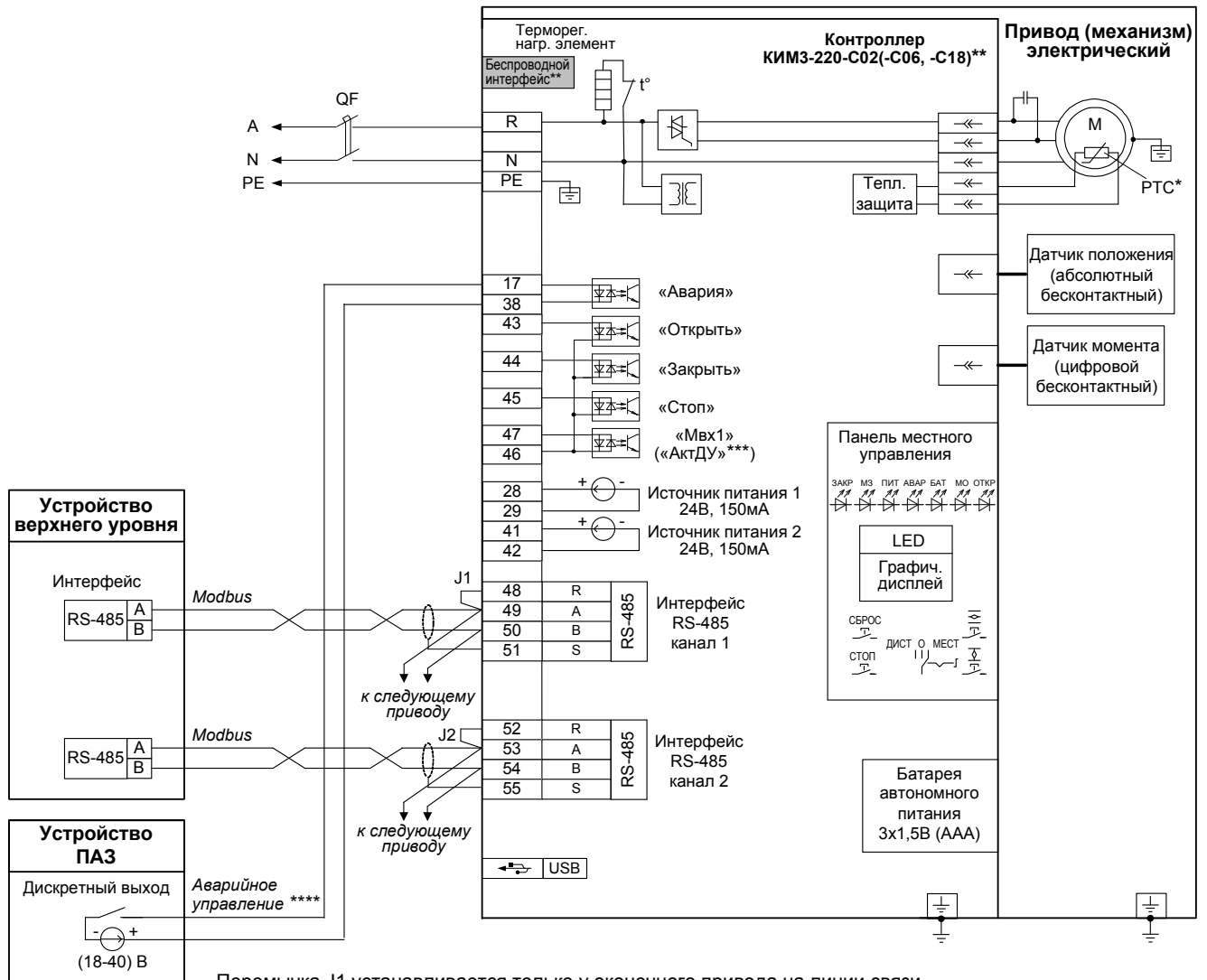
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС04-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС16-08/09/10/11/12-1F.

*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

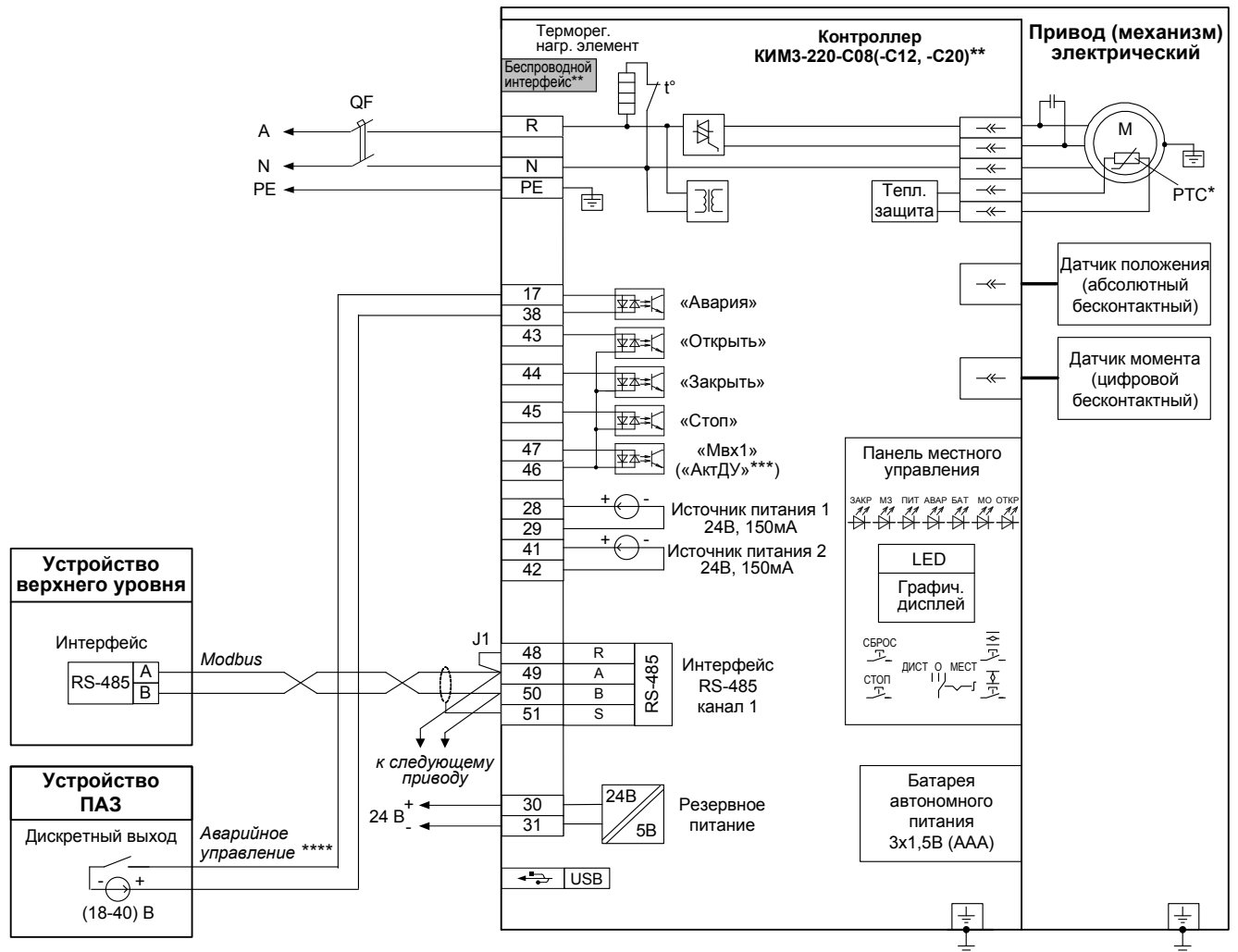
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС06-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС18-08/09/10/11/12-1F.

*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

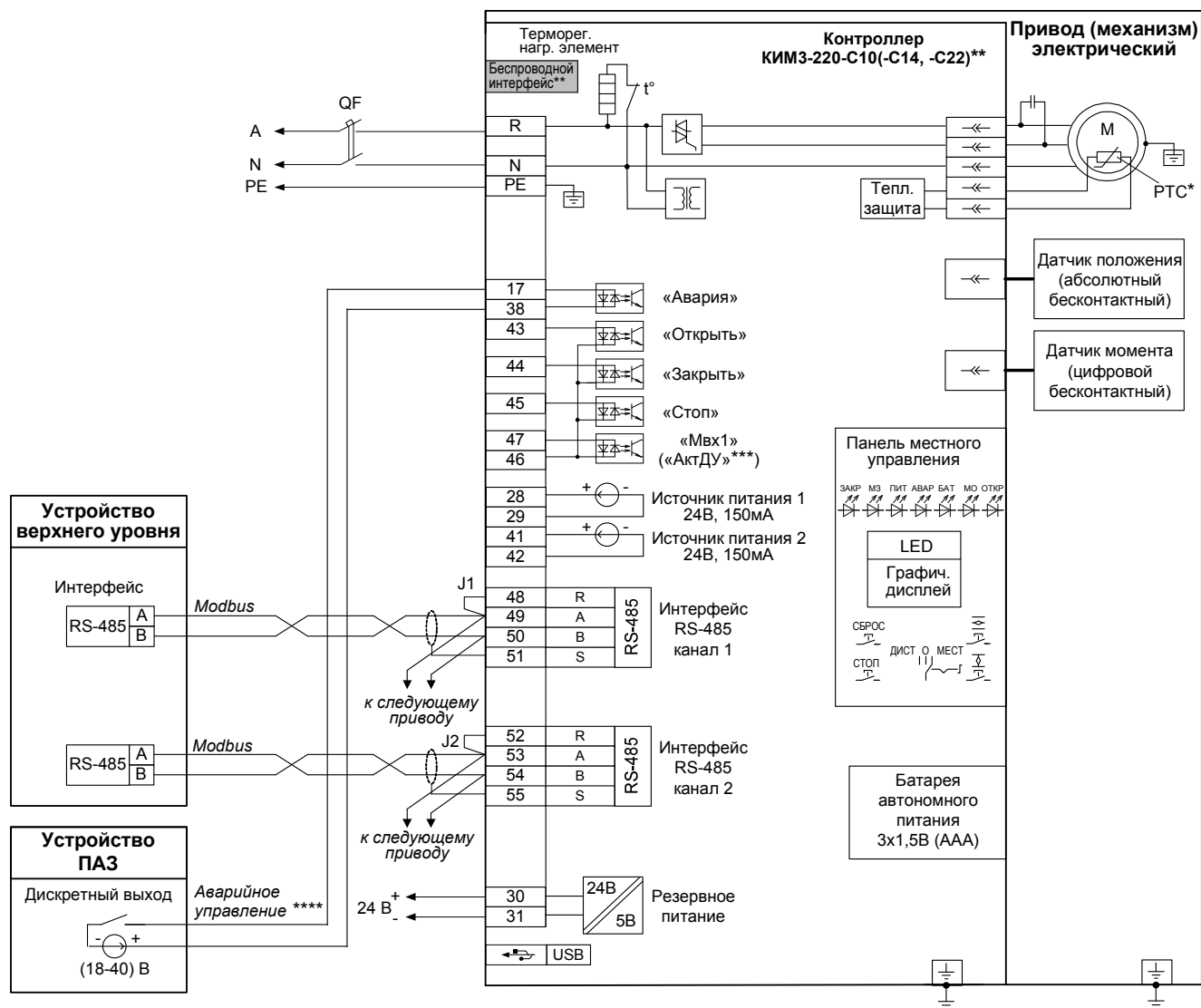
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС12-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС20-08/09/10/11/12-1F.

*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

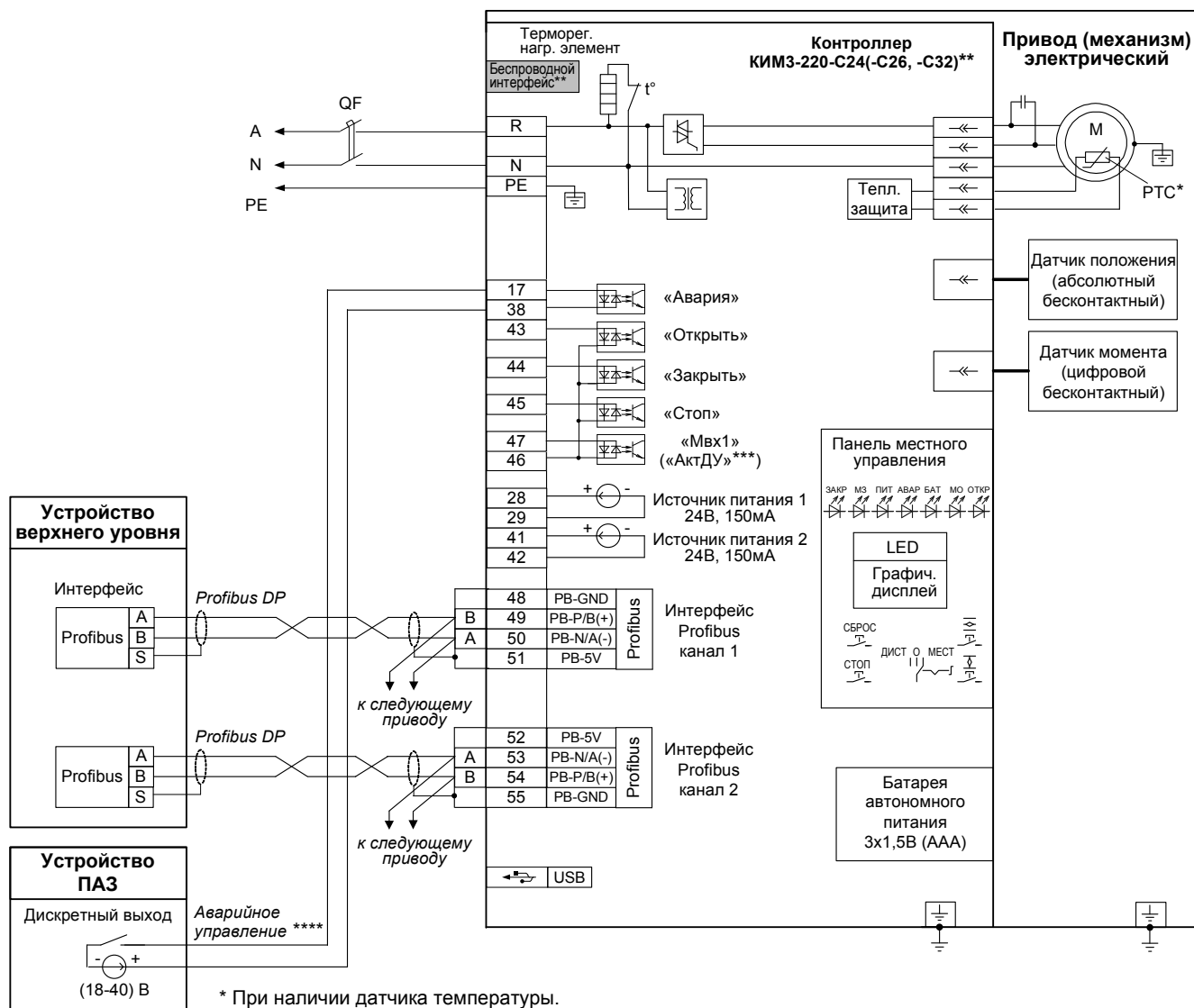
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС14-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС22-08/09/10/11/12-1F.

*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



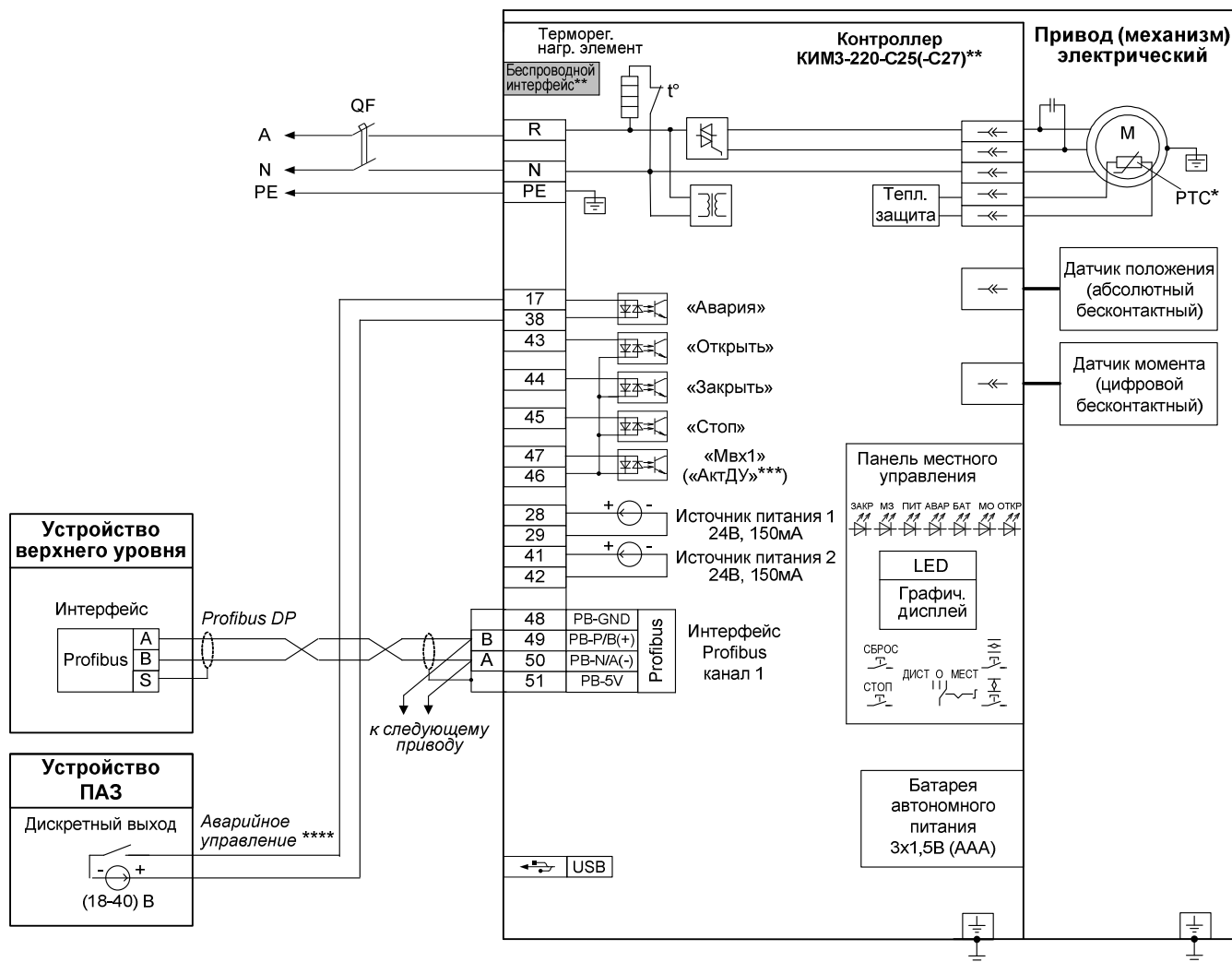
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3С26-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3С32-08/09/10/11/12-1F.

*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

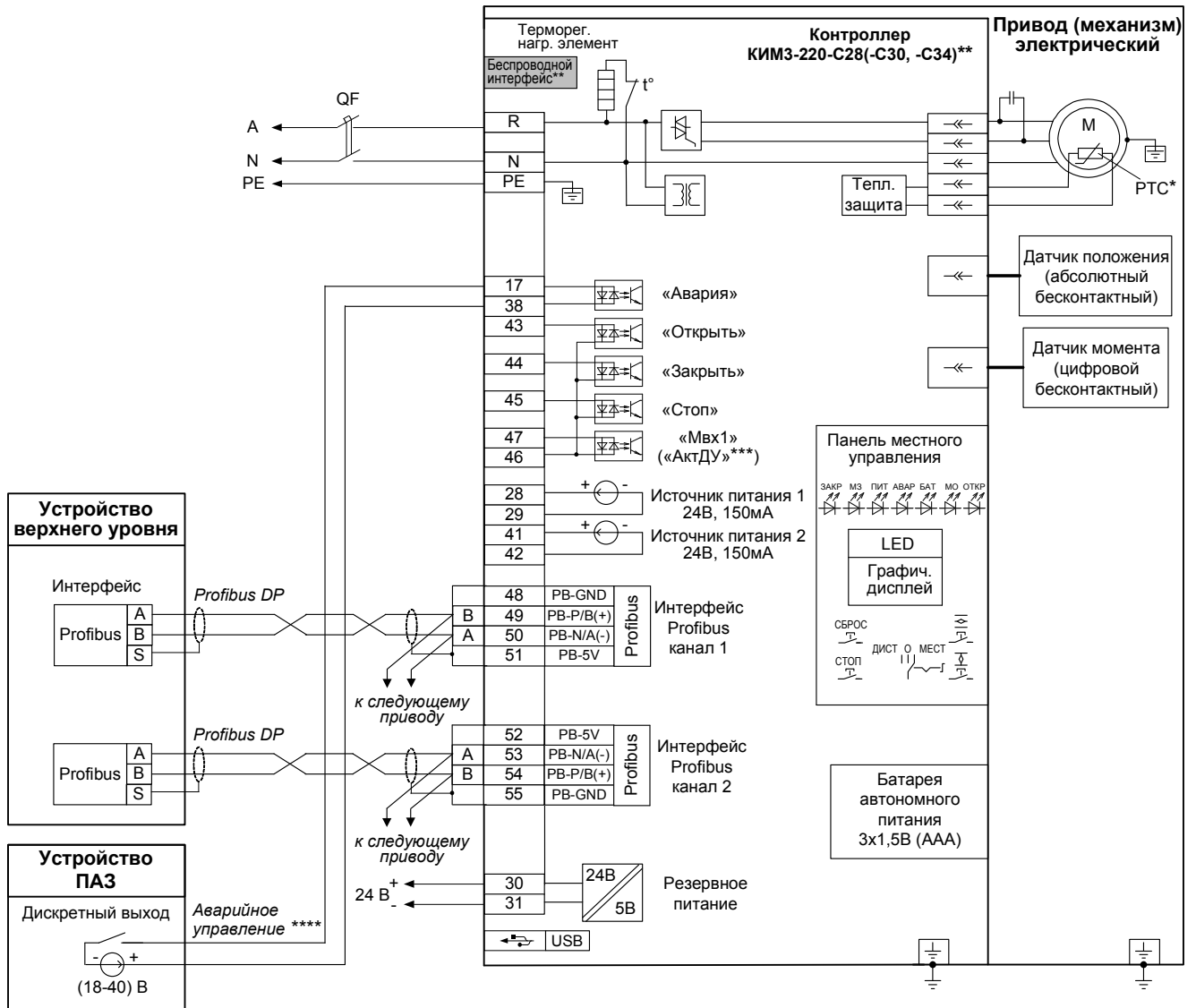


* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС27-08/09/10/11/12-1F.

*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



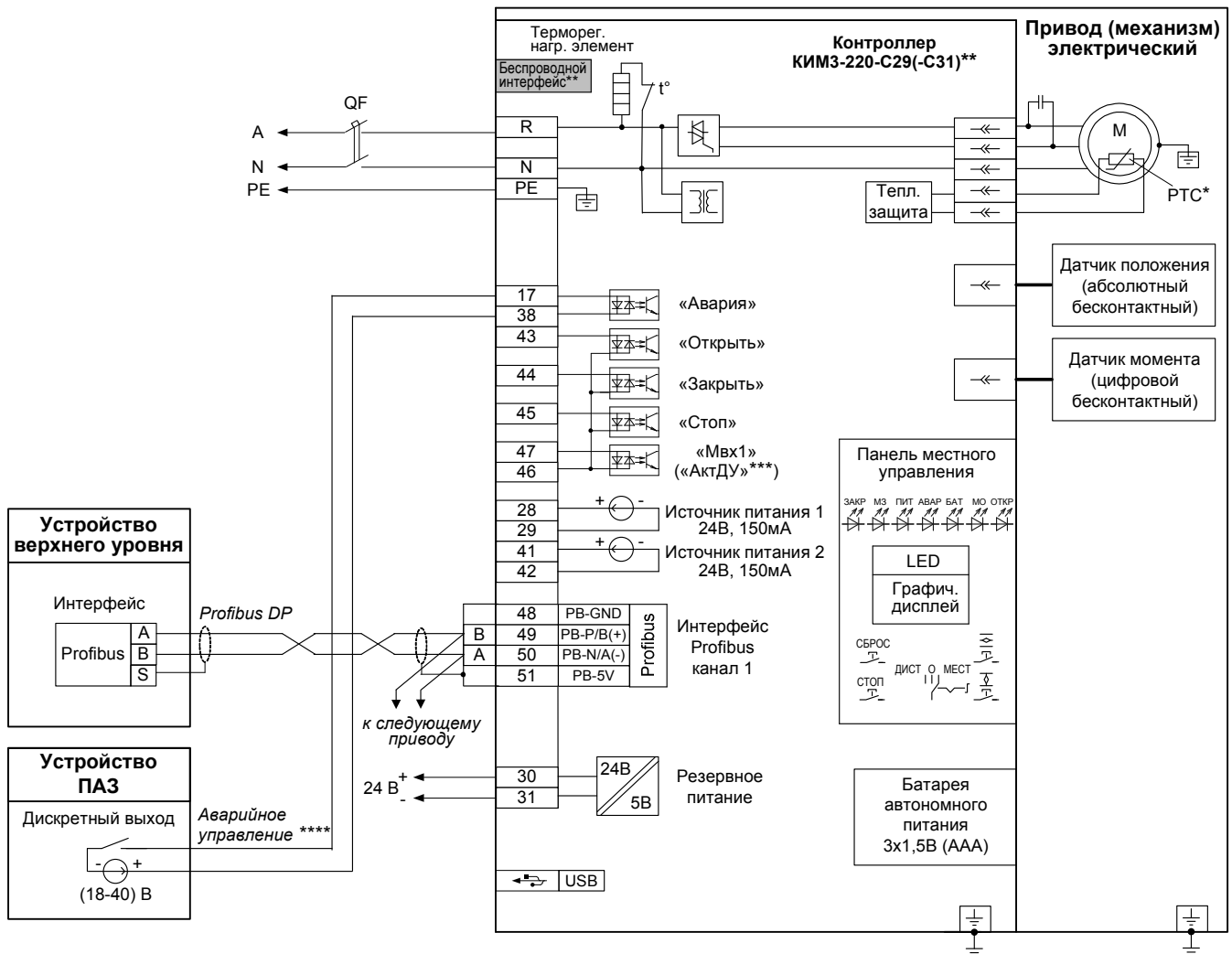
* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3С30-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3С34-08/09/10/11/12-1F.

*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

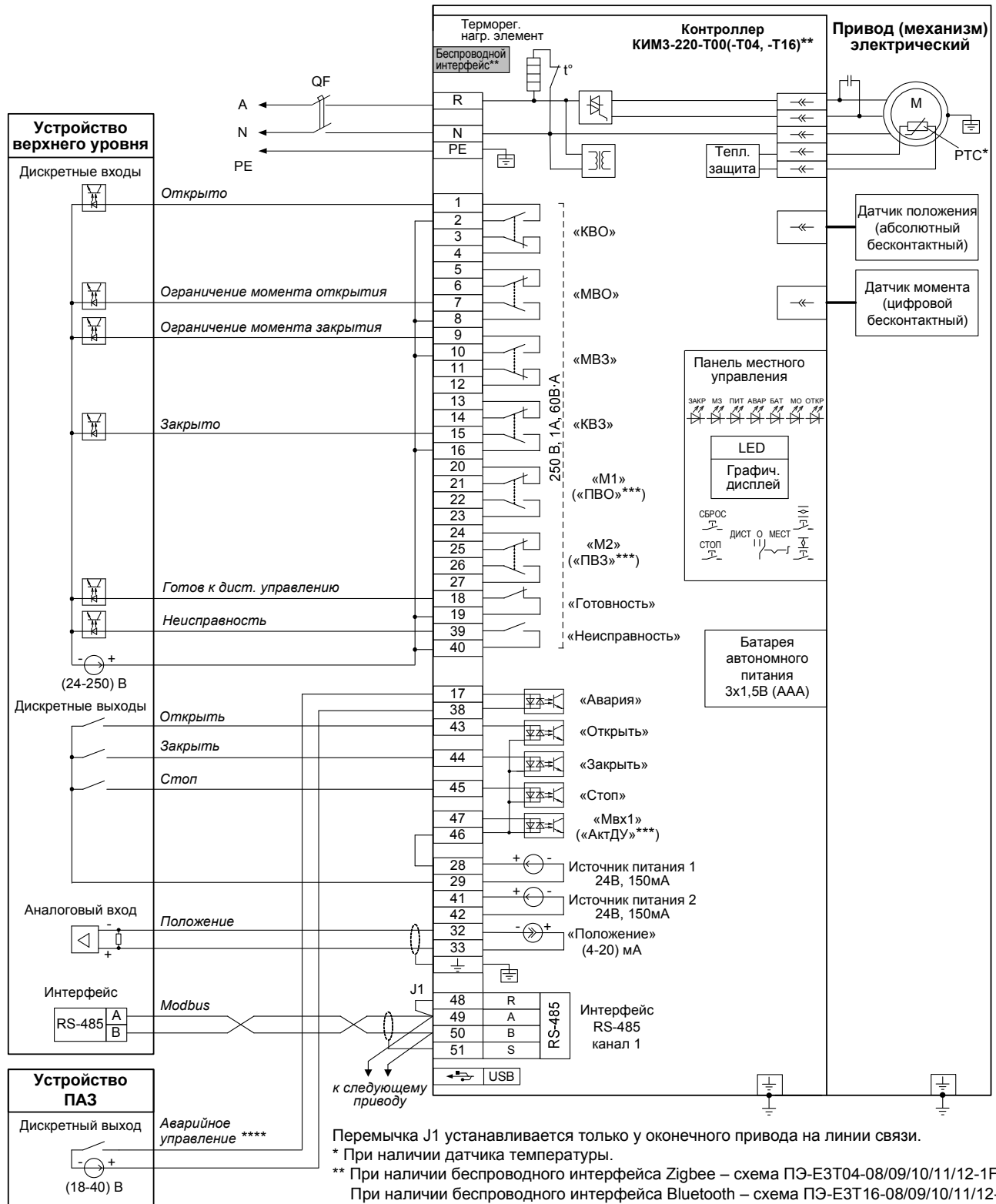


* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗС31-08/09/10/11/12-1F.

*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЭЗТ04-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЭЗТ16-08/09/10/11/12-1F.

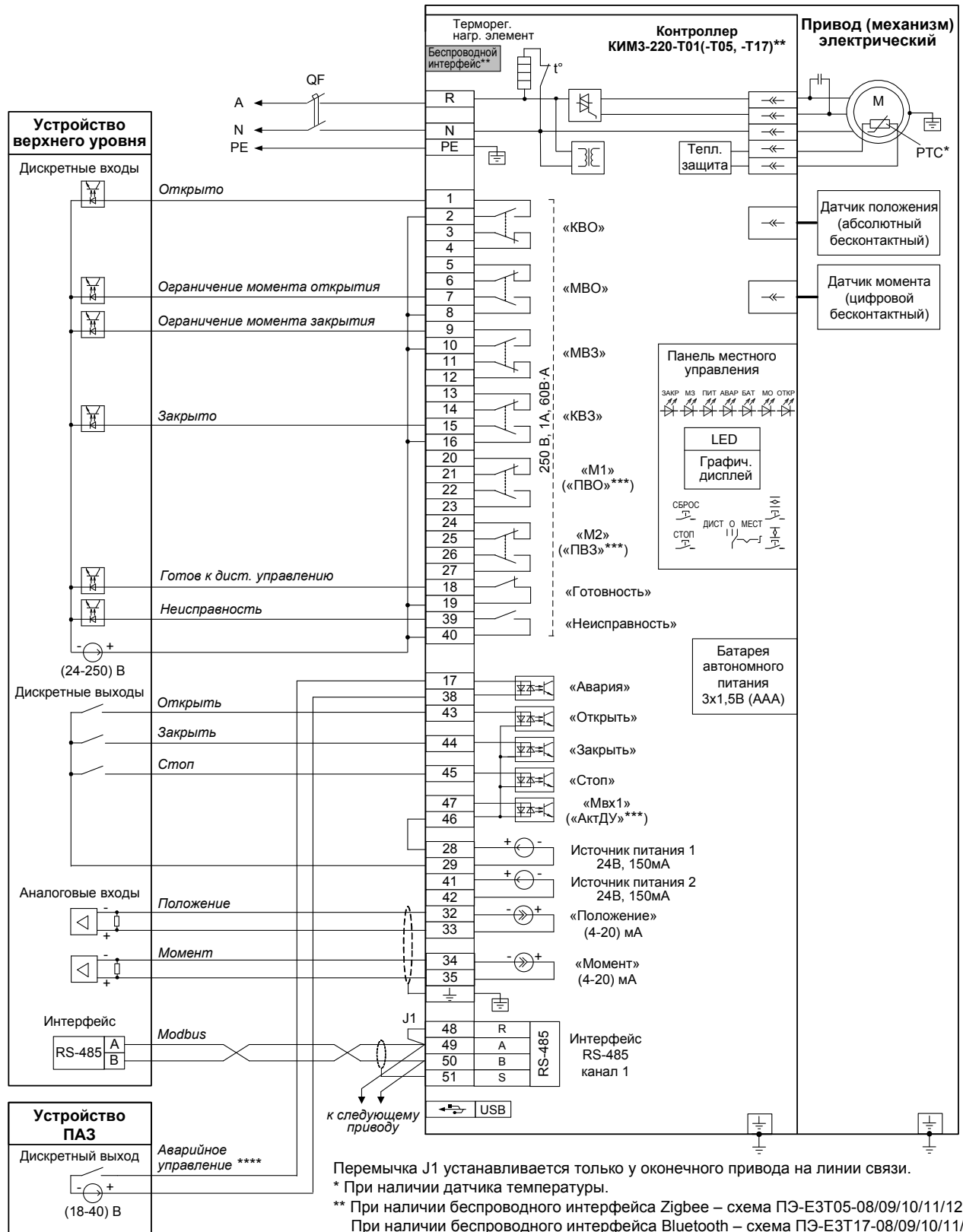
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т05-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т17-08/09/10/11/12-1F.

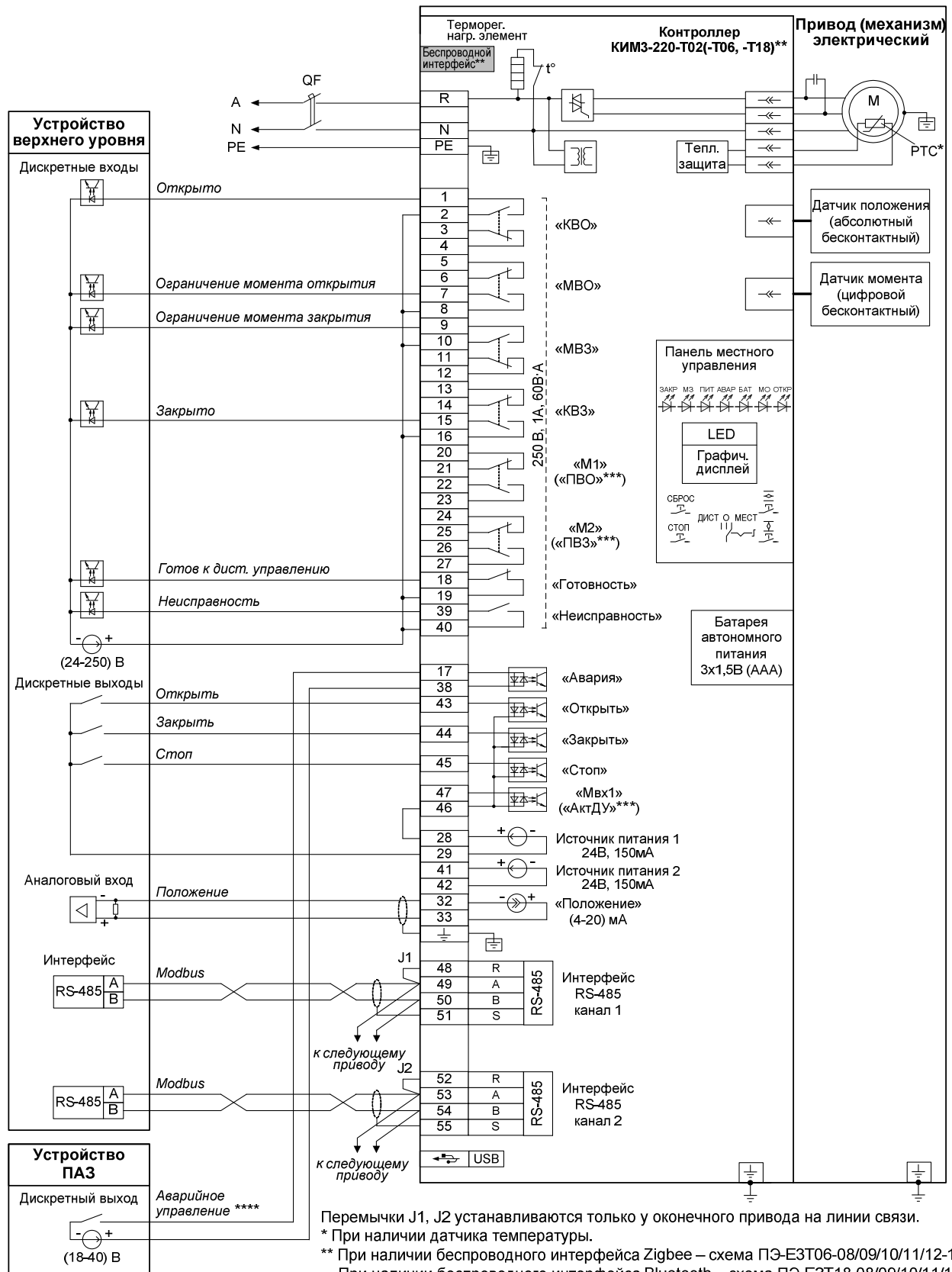
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗТ06-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗТ18-08/09/10/11/12-1F.

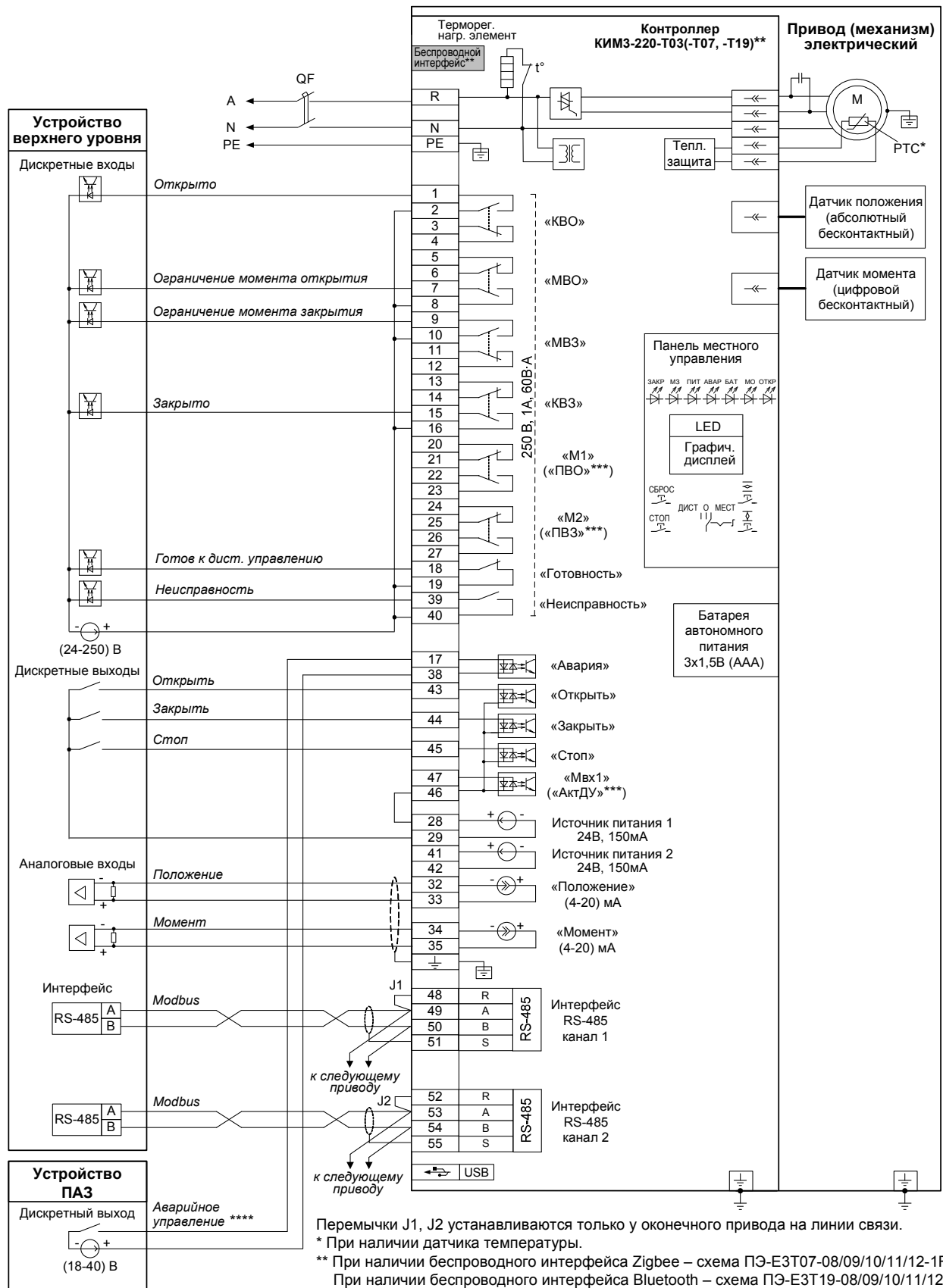
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗТ07-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗТ19-08/09/10/11/12-1F.

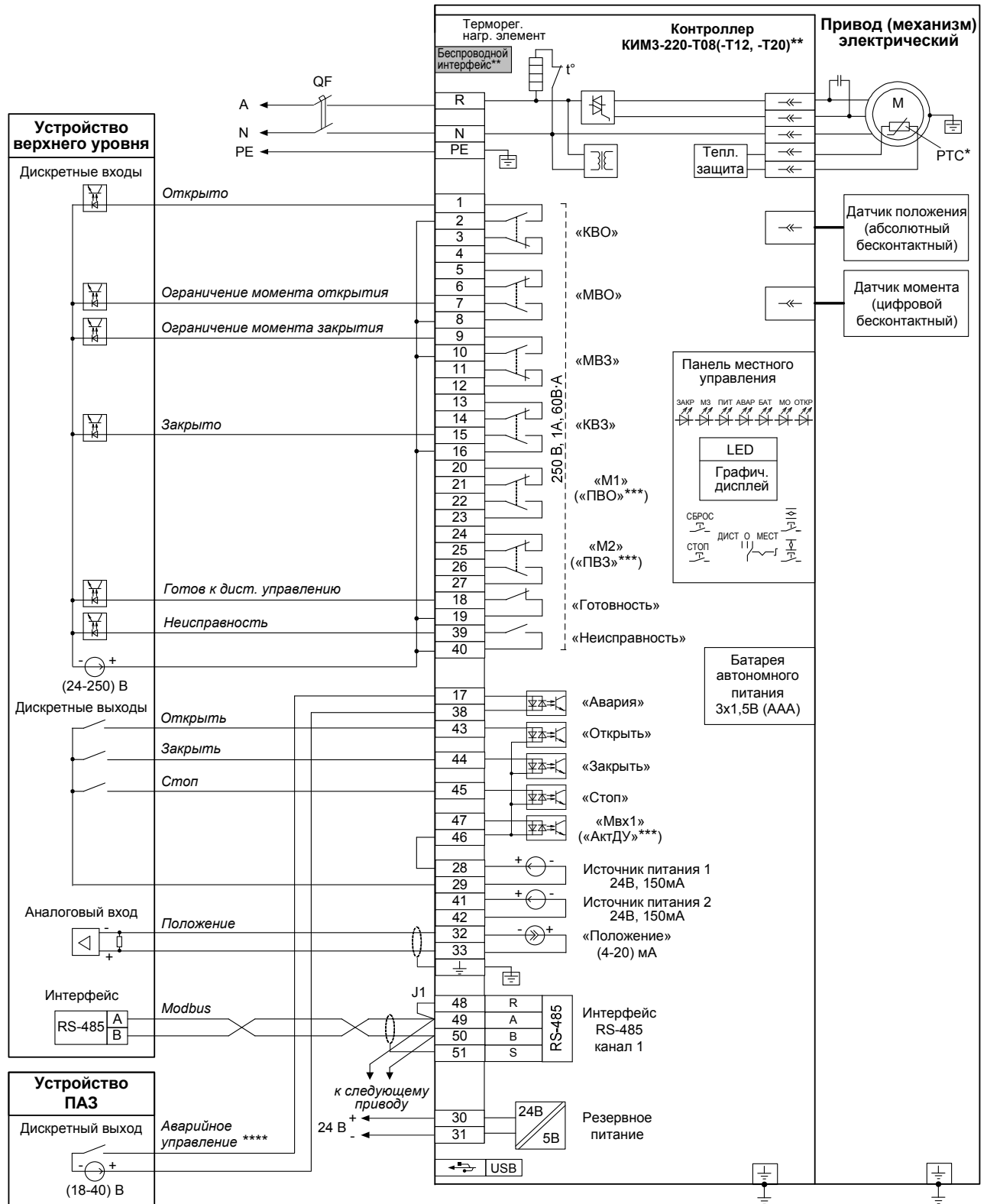
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т12-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т20-08/09/10/11/12-1F.

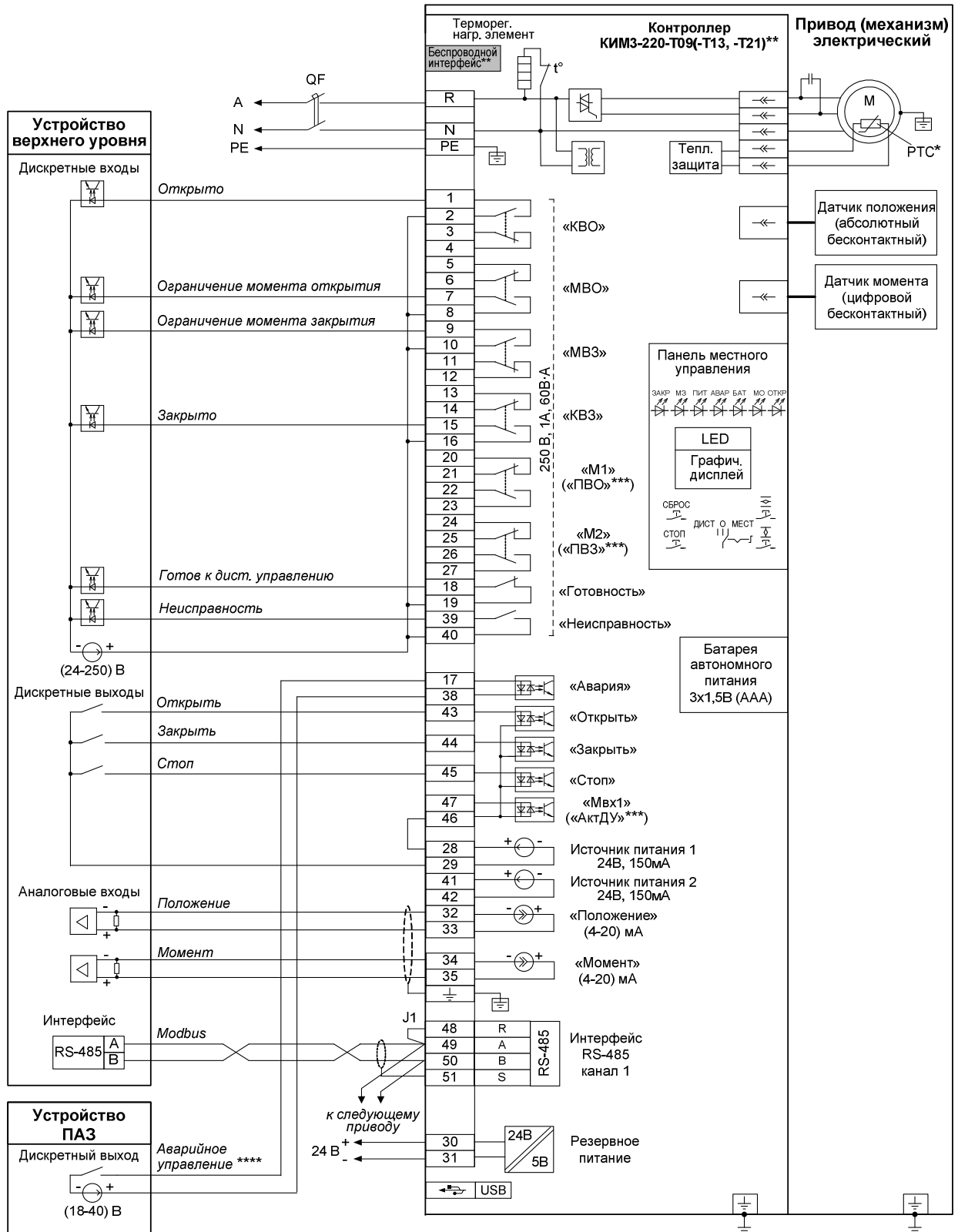
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗТ13-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗТ21-08/09/10/11/12-1F.

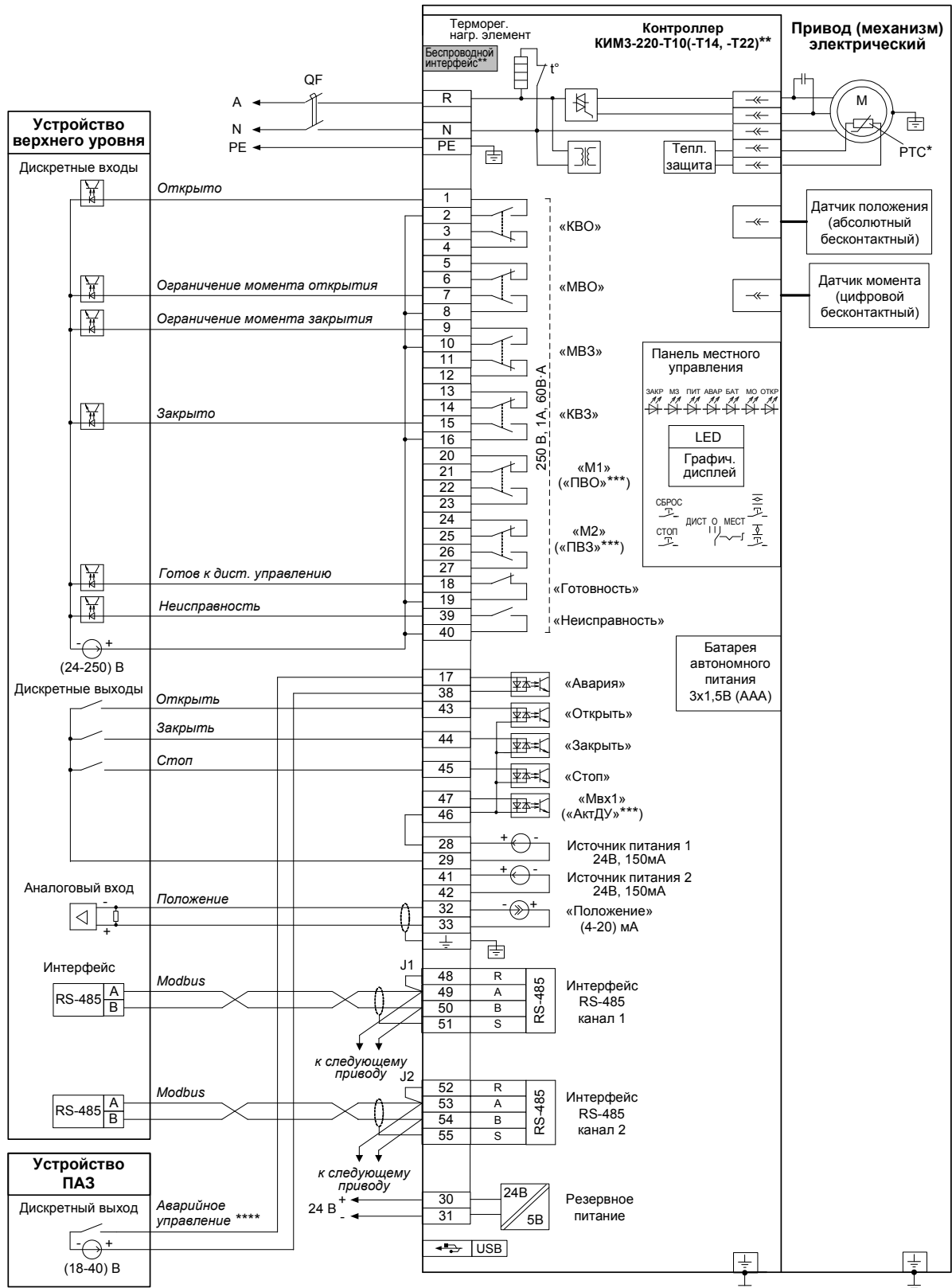
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗТ14-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗТ22-08/09/10/11/12-1F.

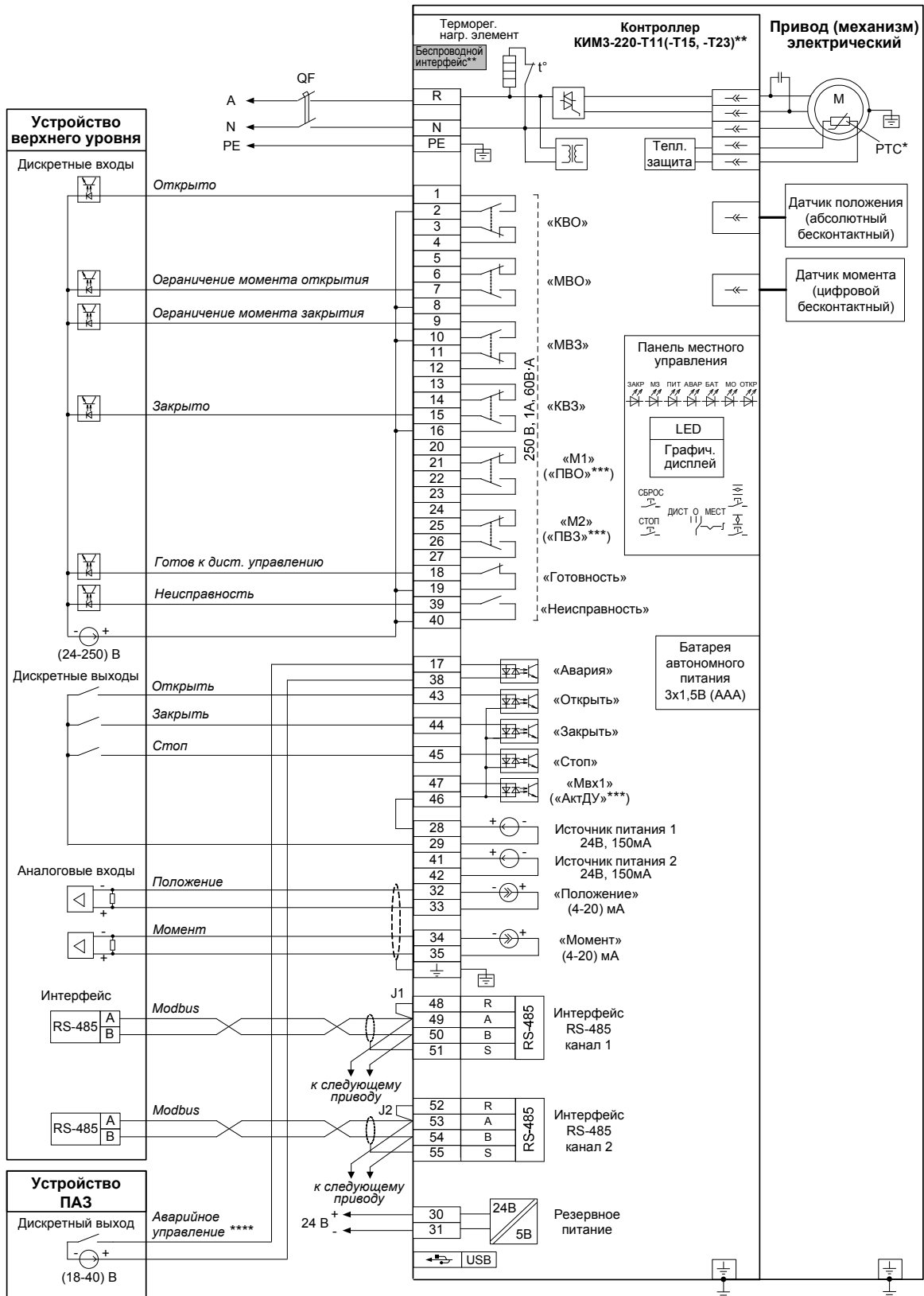
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗТ15-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗТ23-08/09/10/11/12-1F.

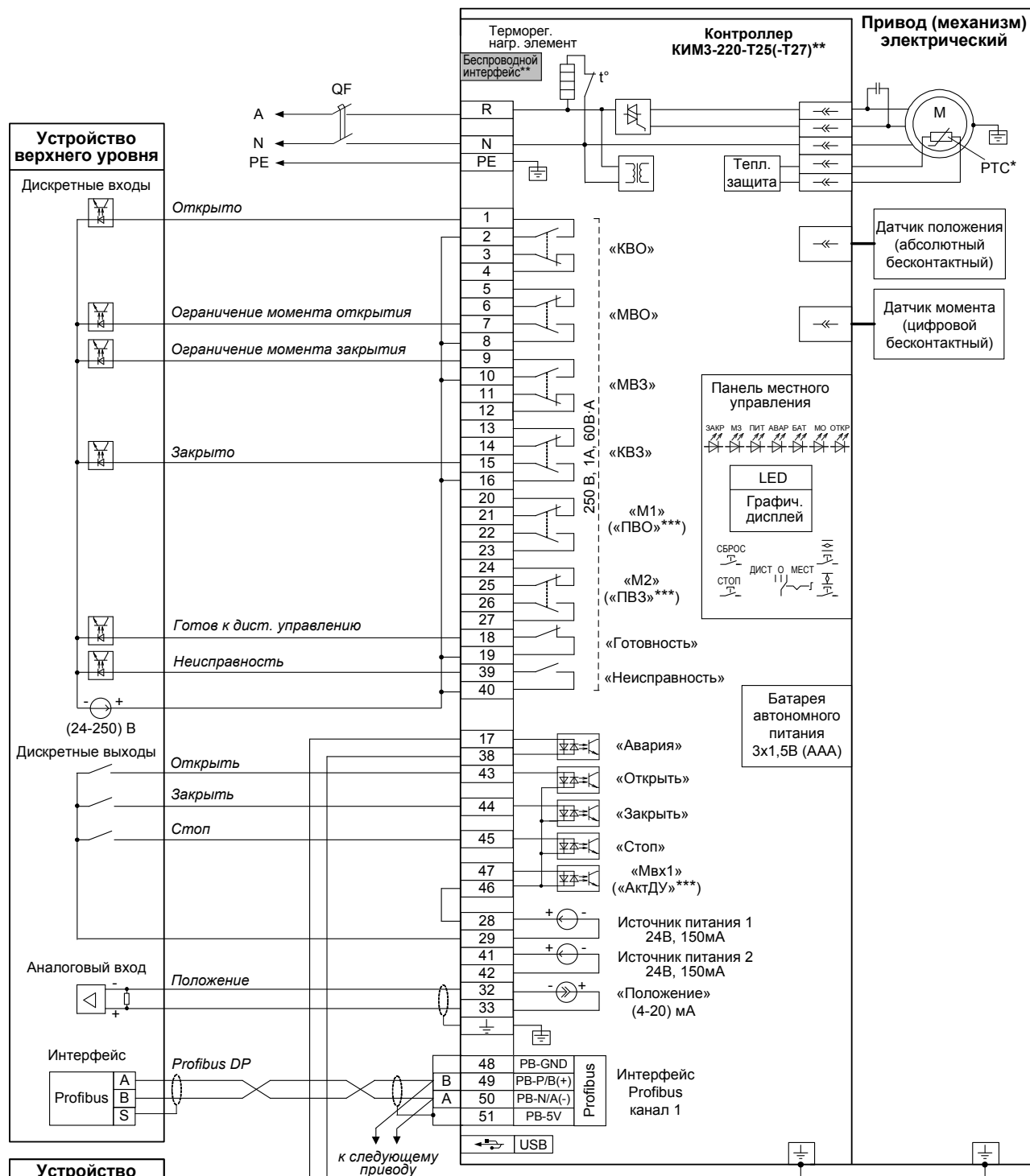
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

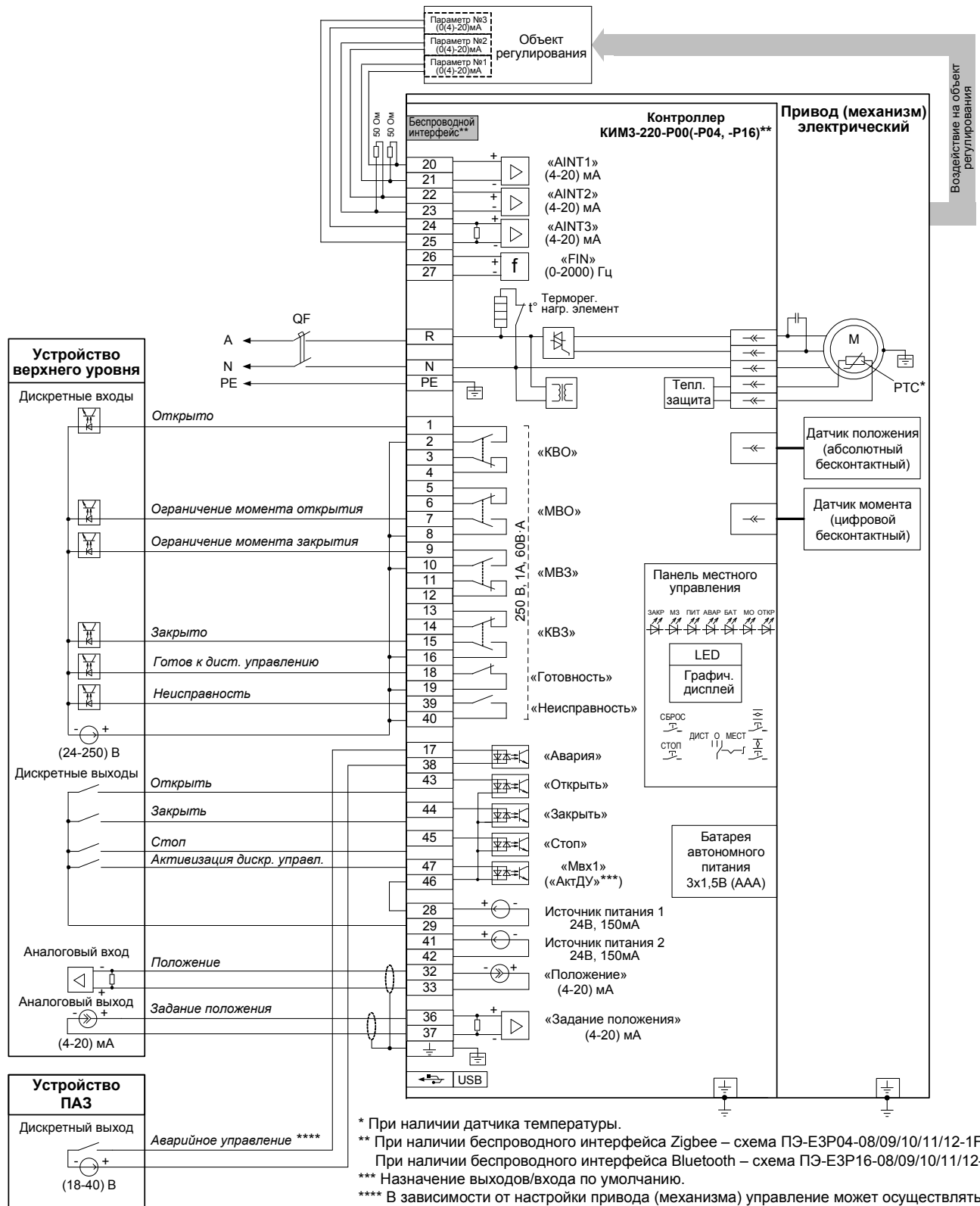
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.
 ** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗТ27-08/09/10/11/12-1F.
 *** Назначение выходов/входа по умолчанию.
 **** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР04-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР16-08/09/10/11/12-1F.

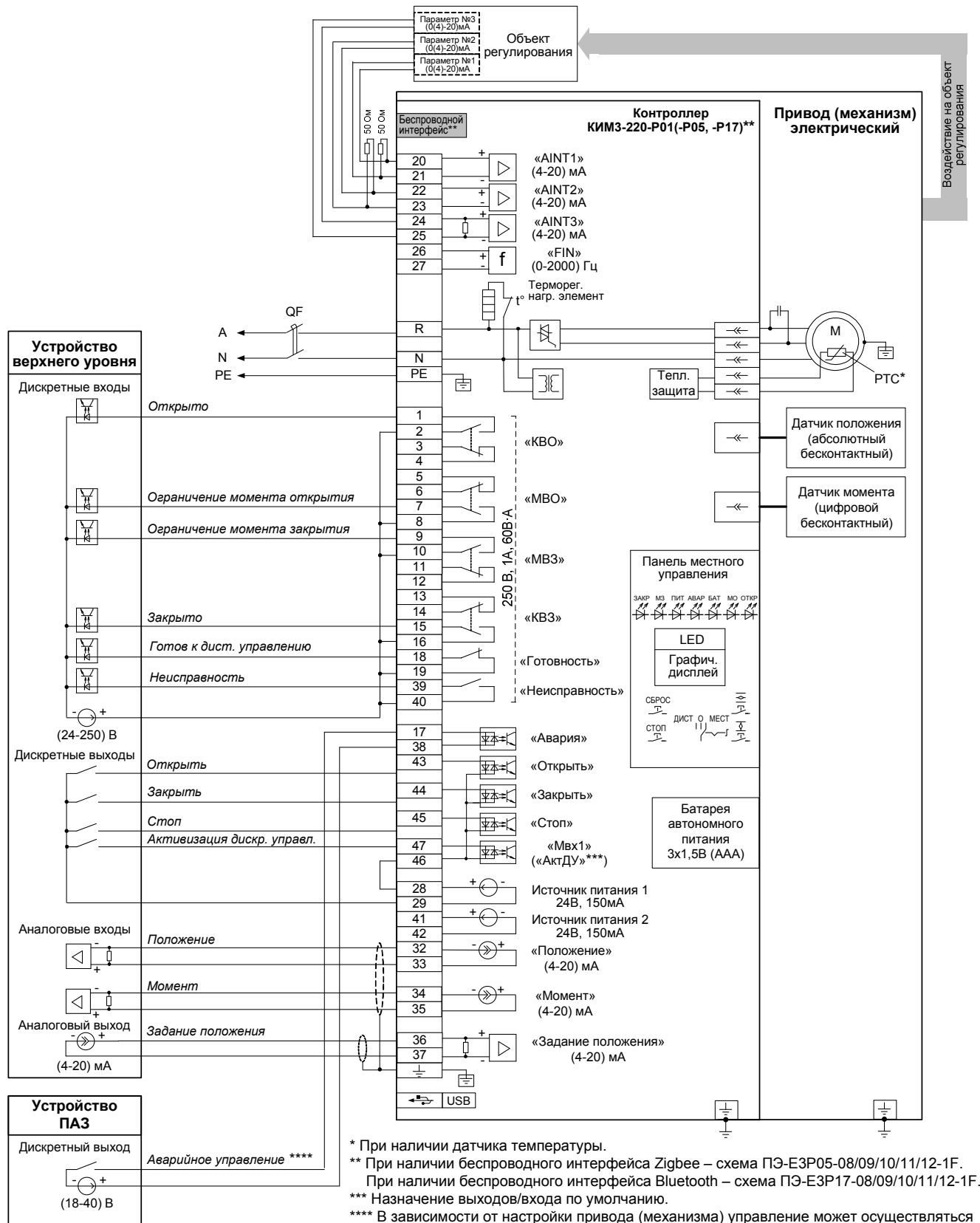
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР05-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР17-08/09/10/11/12-1F.

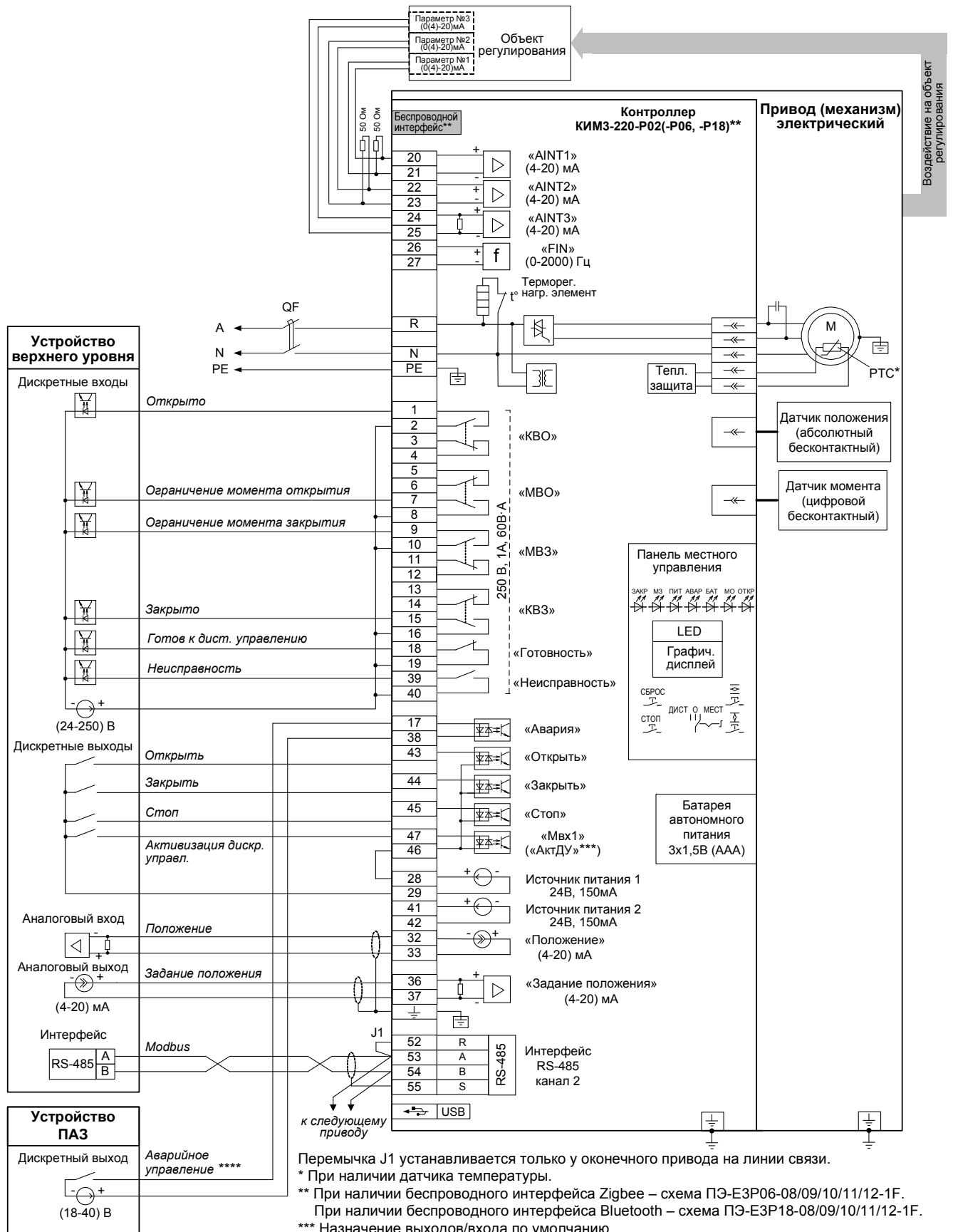
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

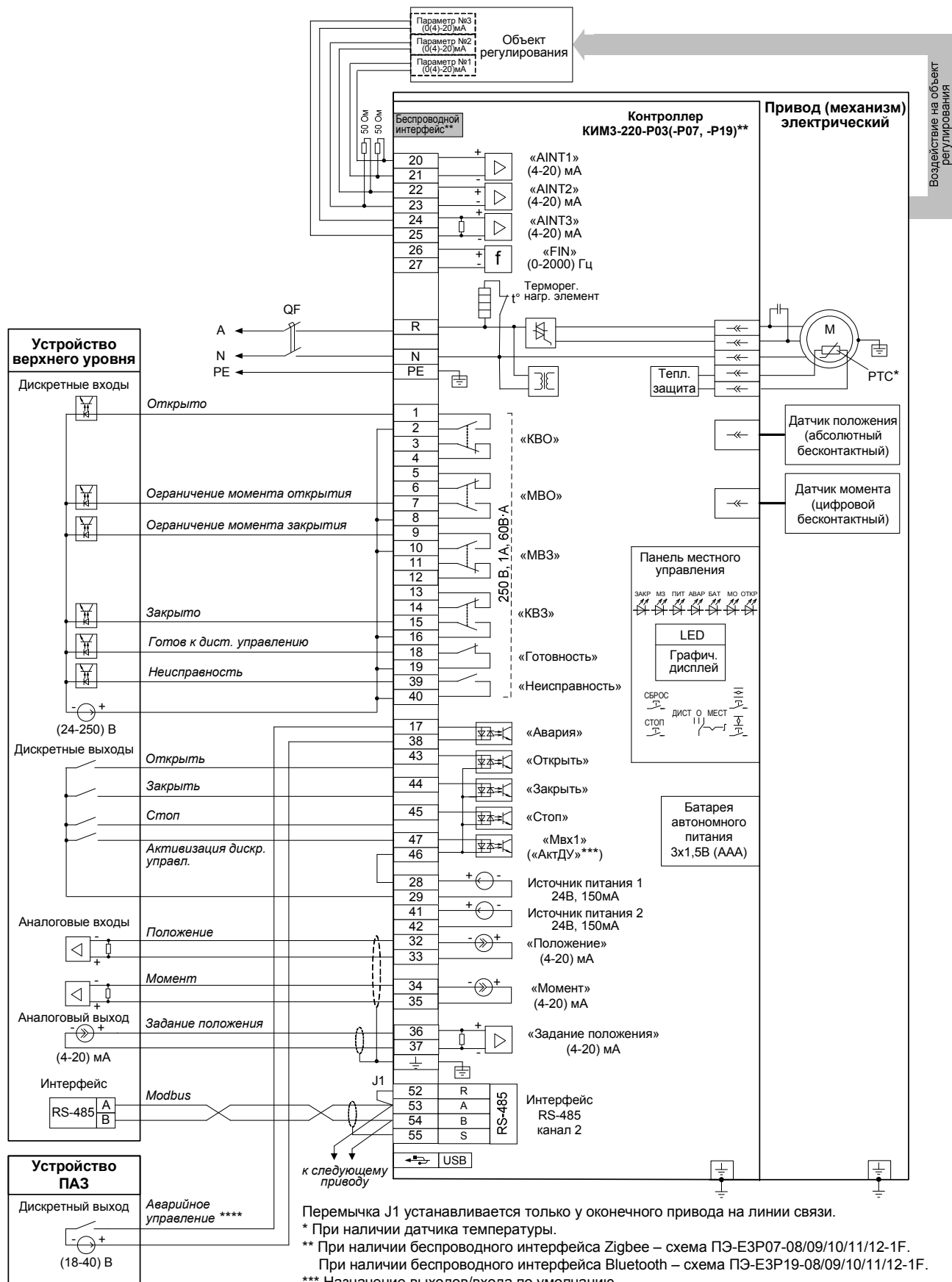
- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Переключка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР07-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР19-08/09/10/11/12-1F.

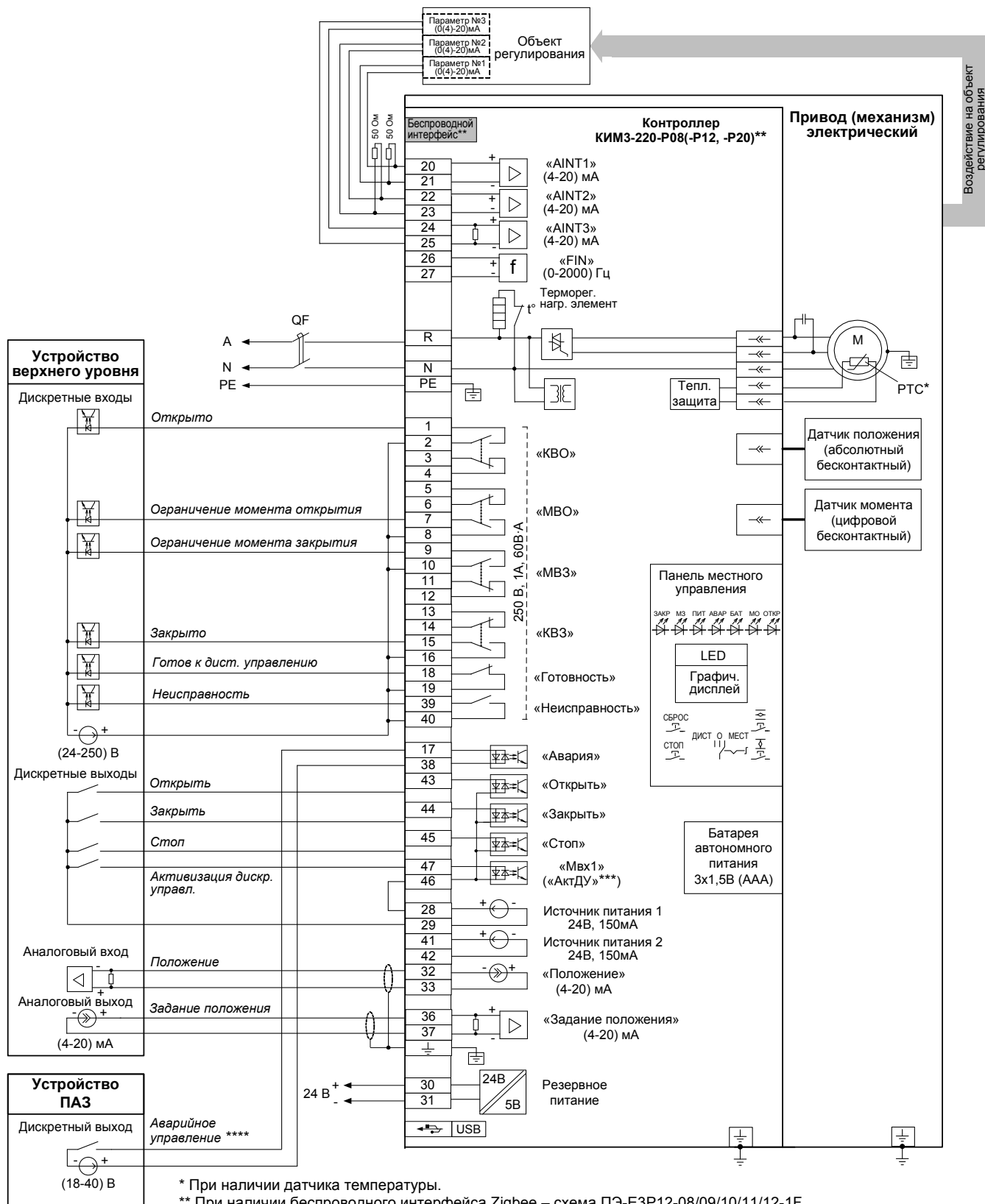
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР12-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР20-08/09/10/11/12-1F.

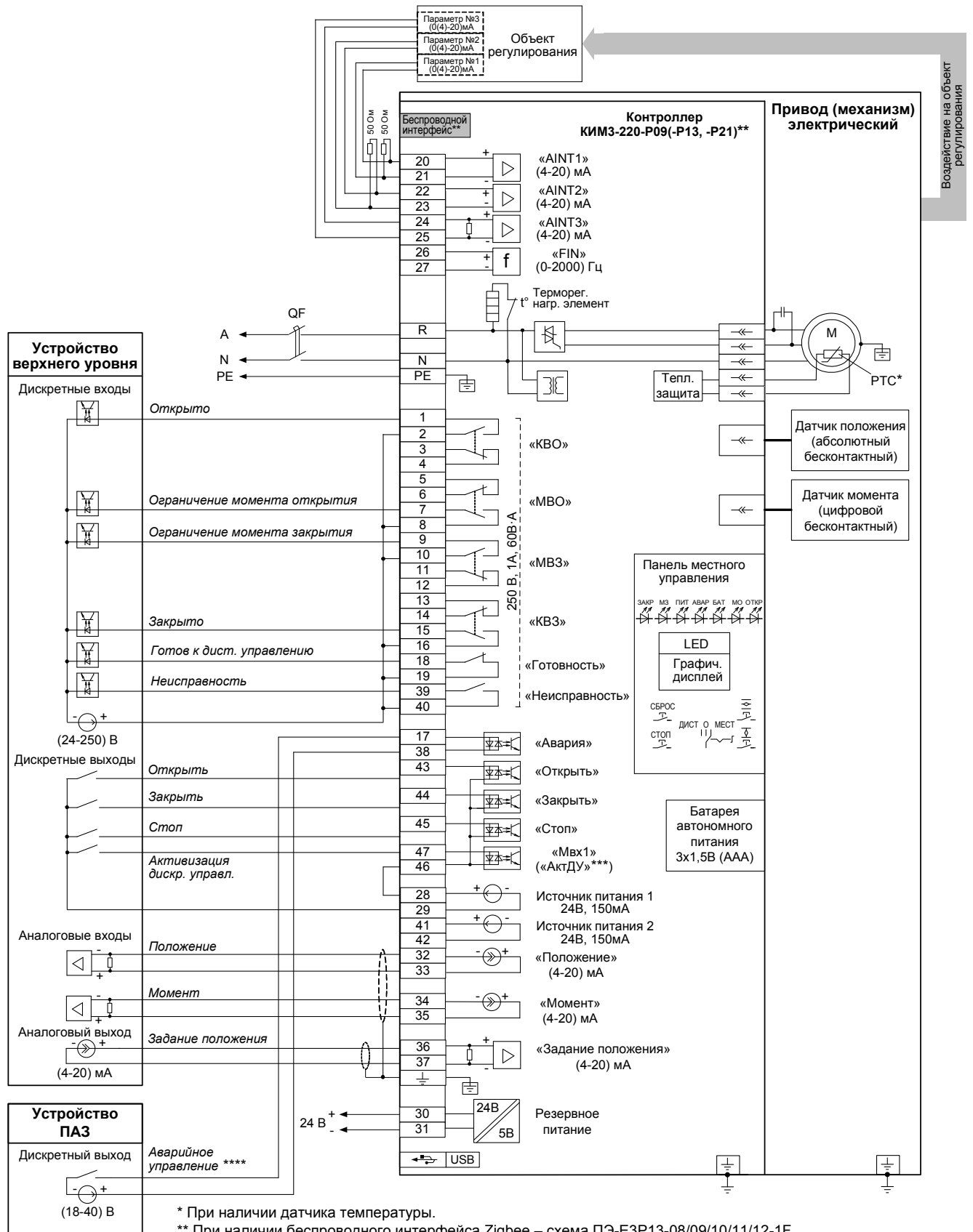
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР13-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР21-08/09/10/11/12-1F.

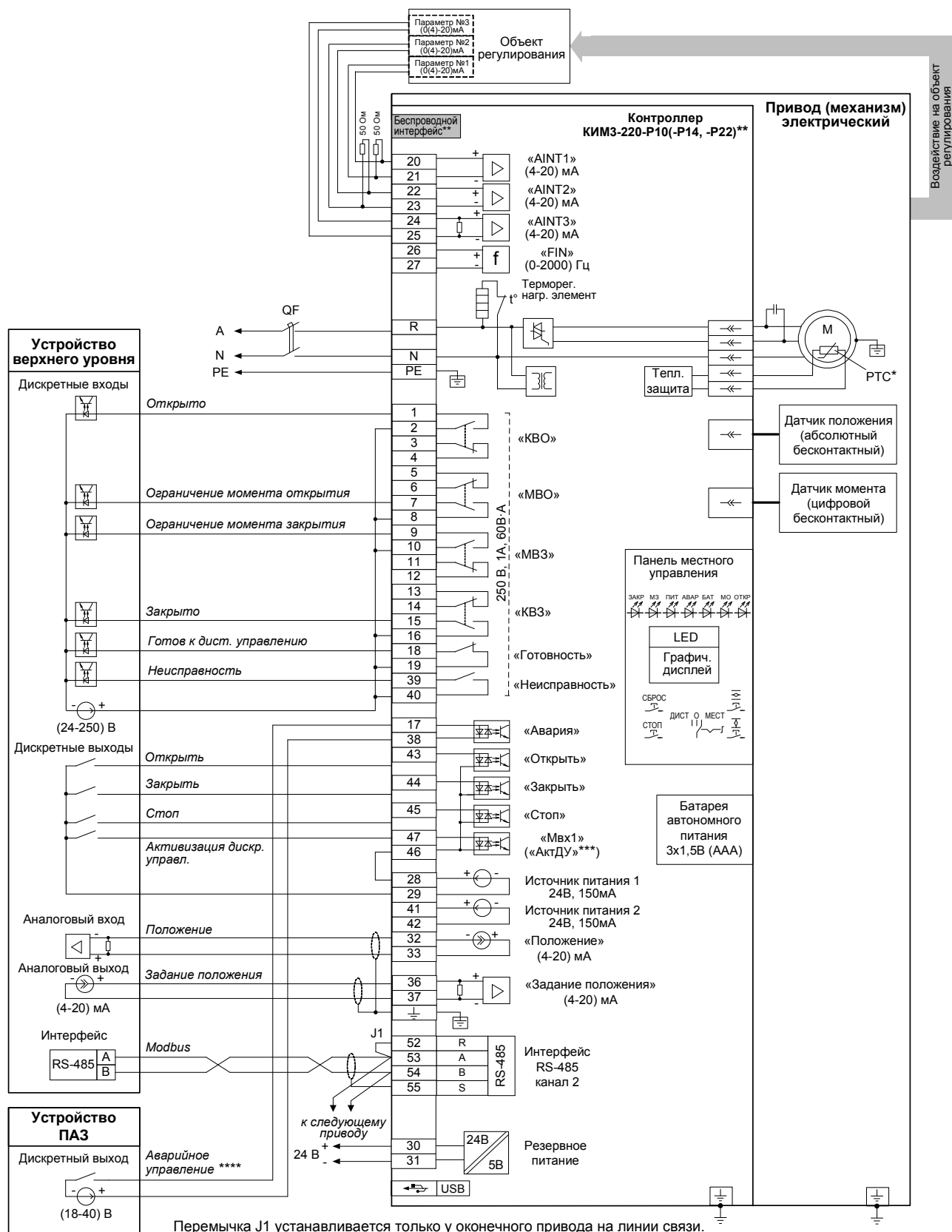
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР14-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР22-08/09/10/11/12-1F.

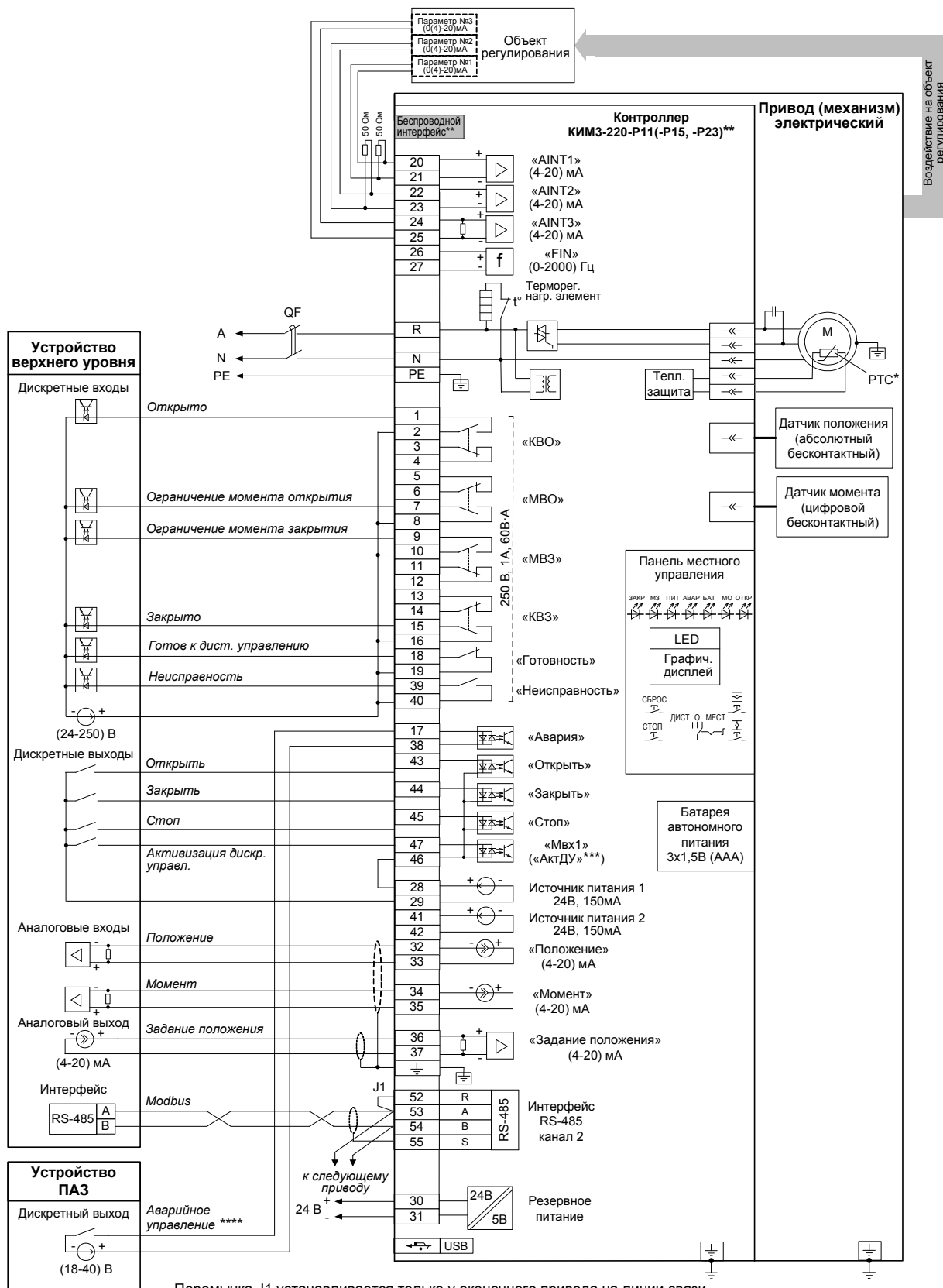
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР15-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР23-08/09/10/11/12-1F.

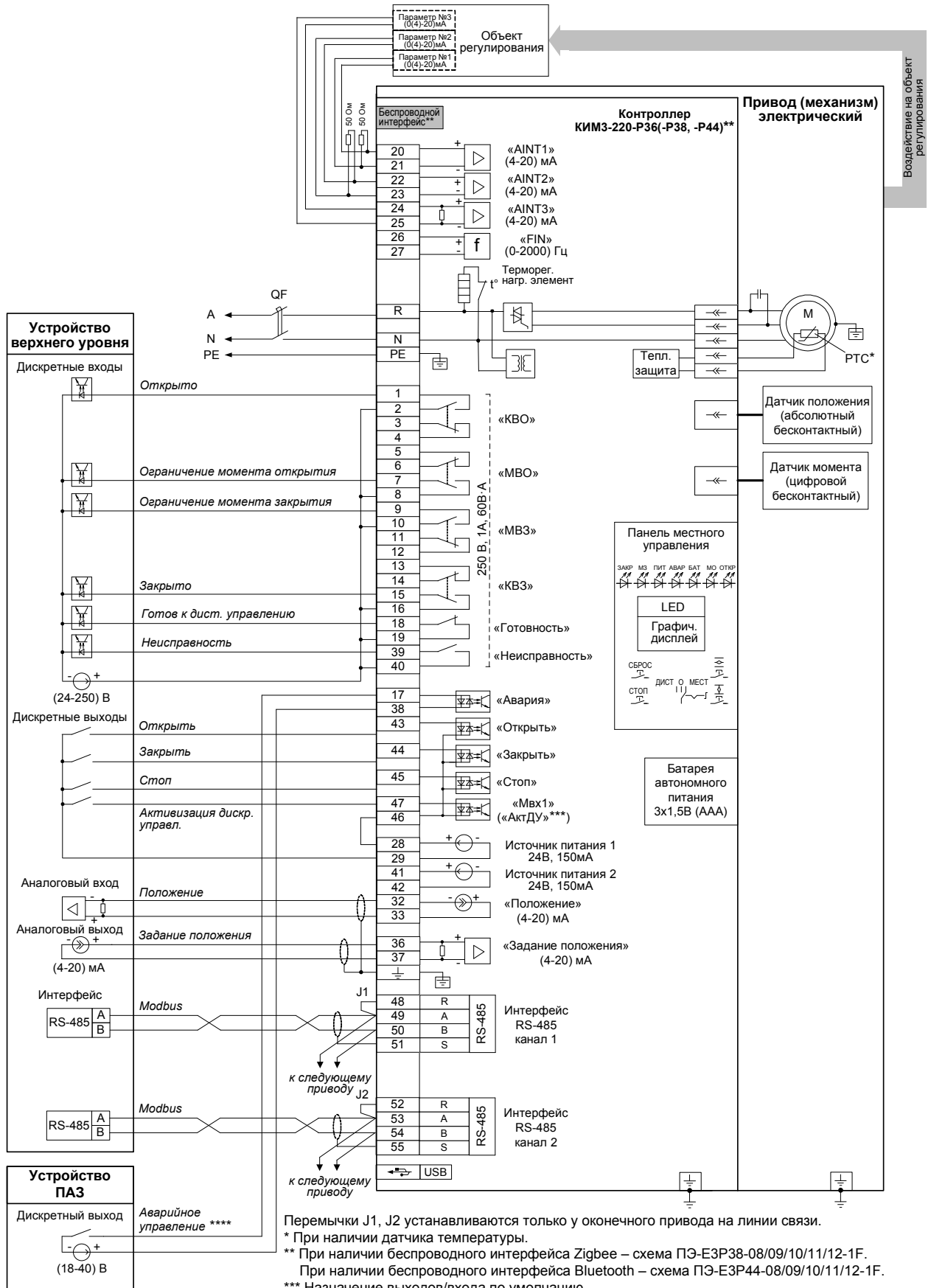
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

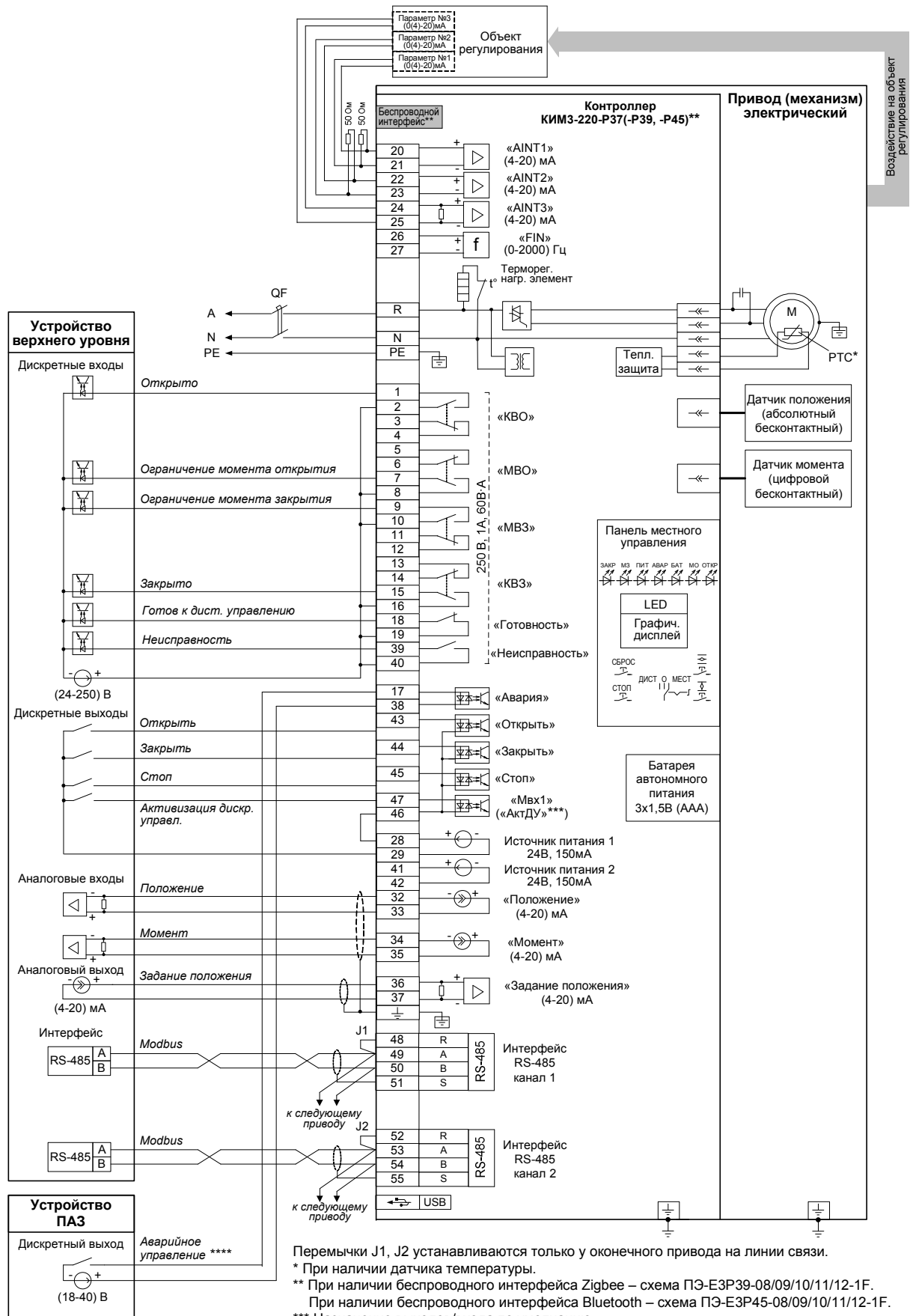
- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Примечание

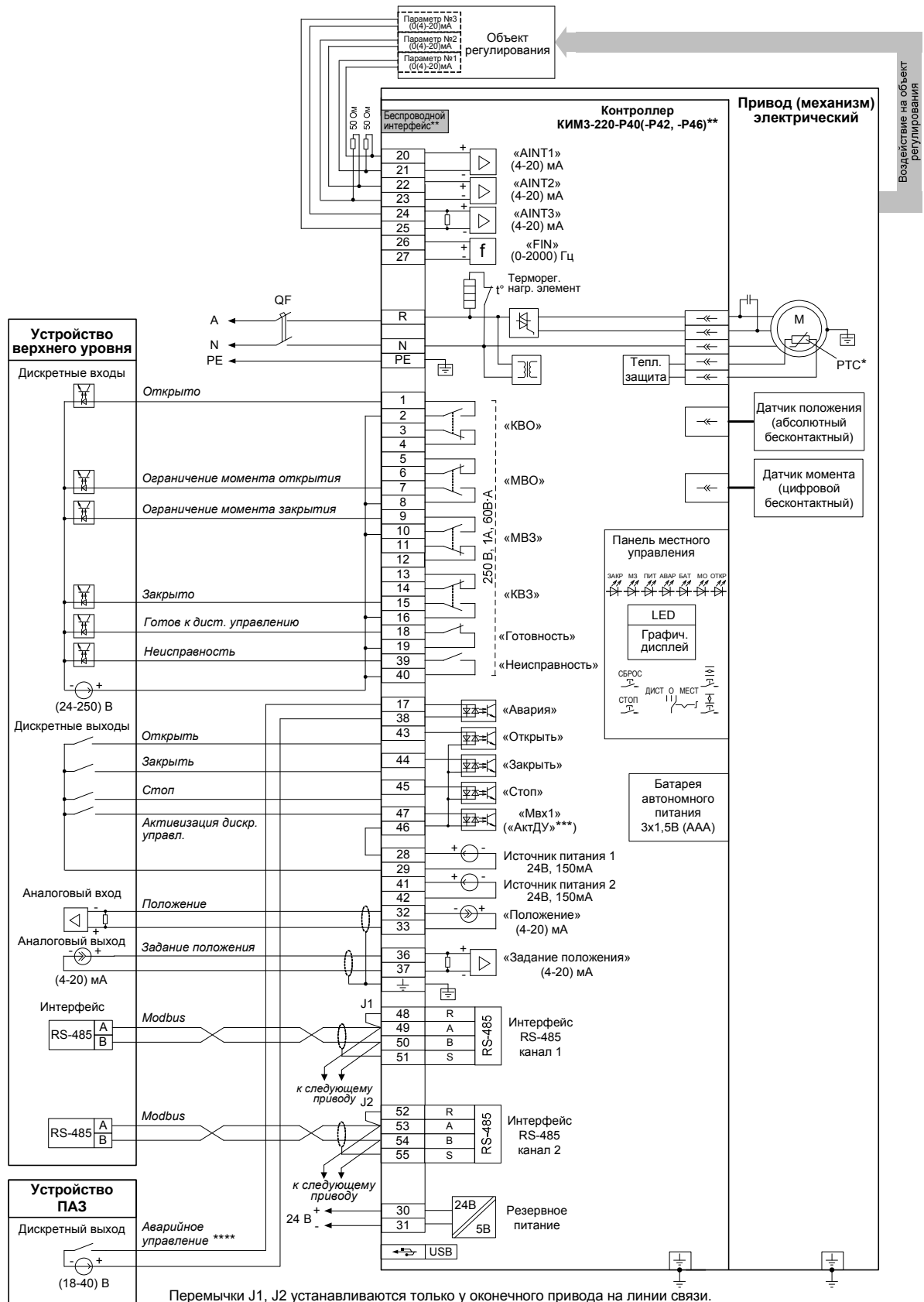
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.
 * При наличии датчика температуры.
 ** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР39-08/09/10/11/12-1F.
 При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР45-08/09/10/11/12-1F.
 *** Назначение выходов/входа по умолчанию.
 **** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР42-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР46-08/09/10/11/12-1F.

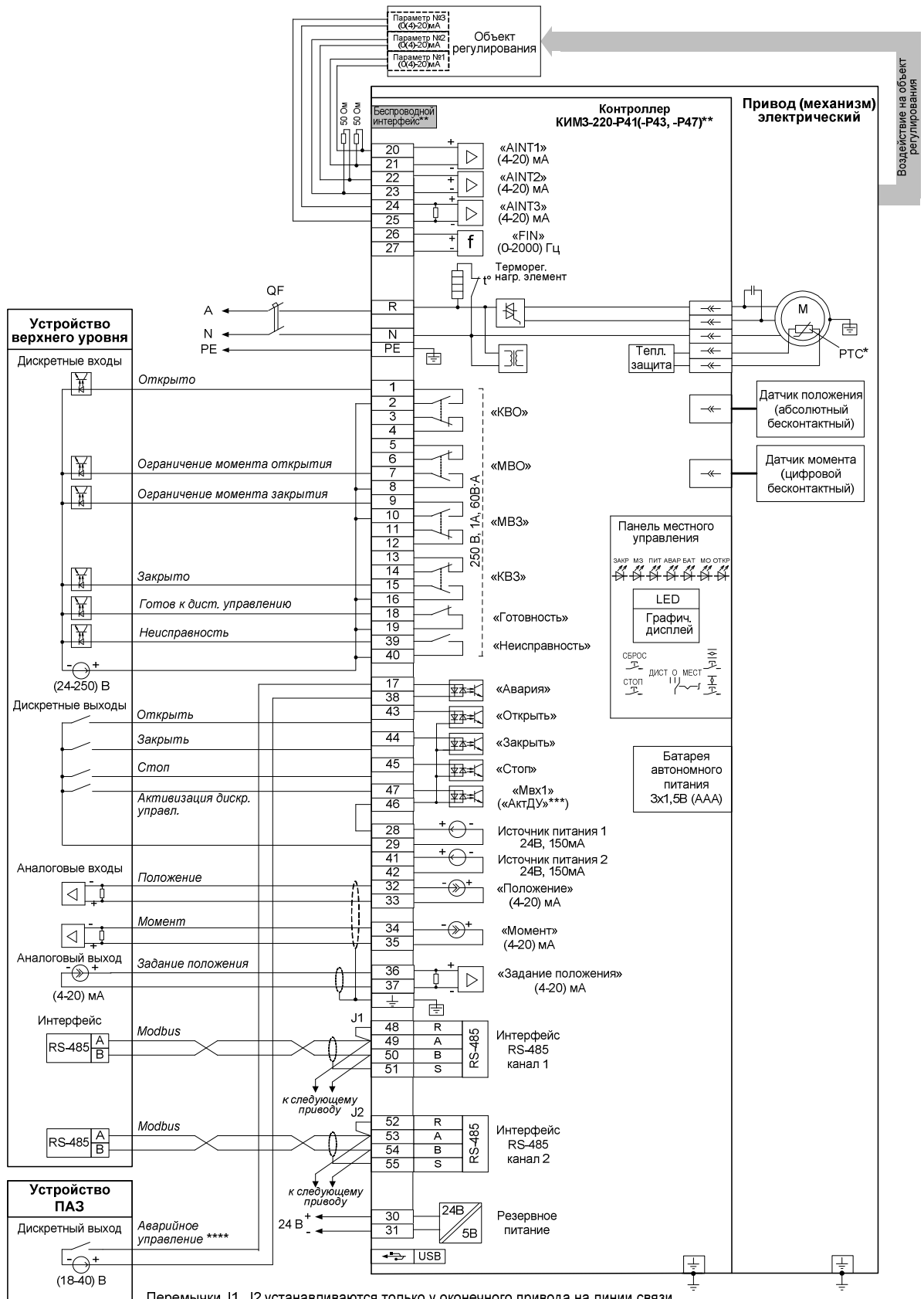
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗР43-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР47-08/09/10/11/12-1F.

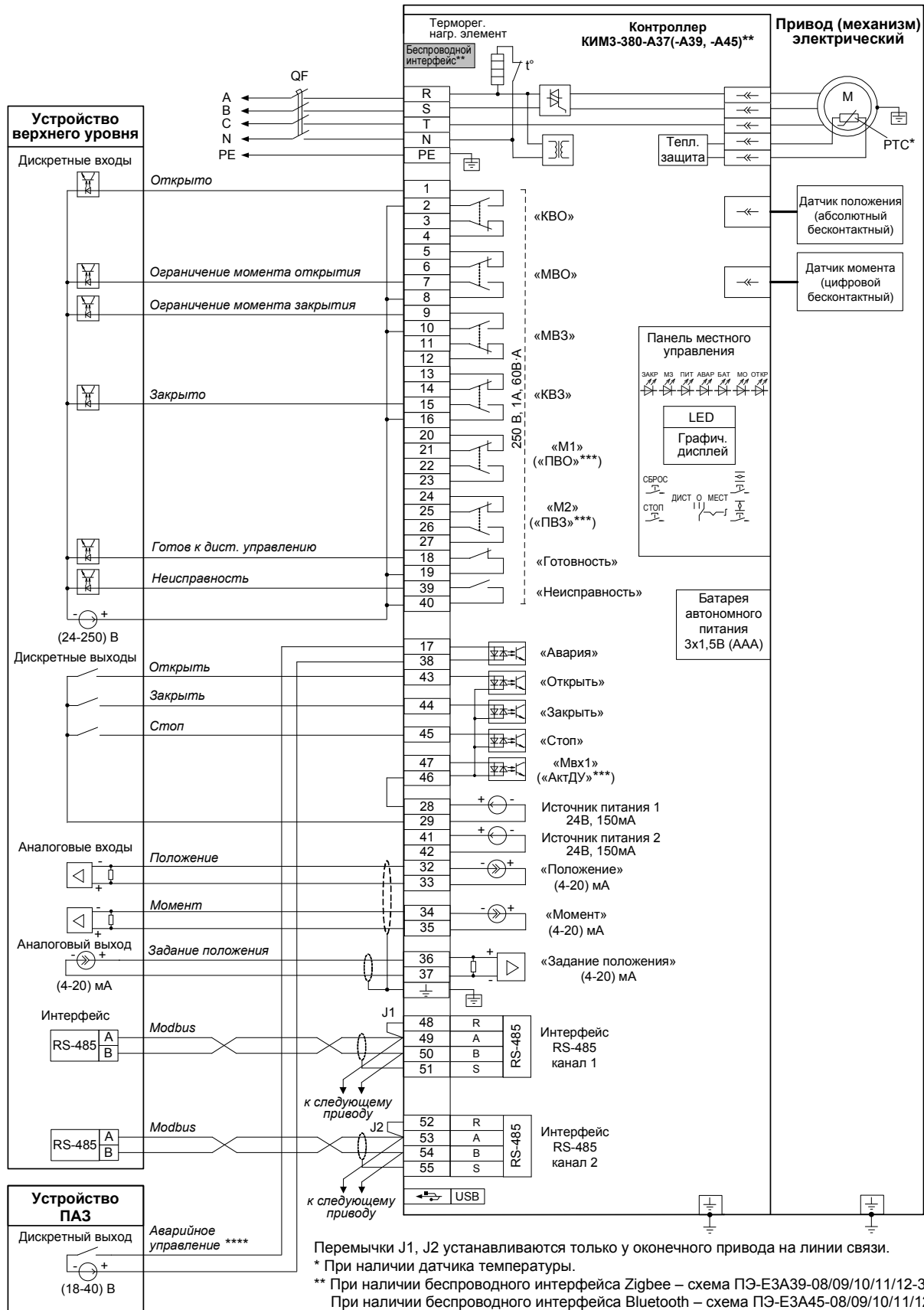
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А39-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А45-08/09/10/11/12-3FN.

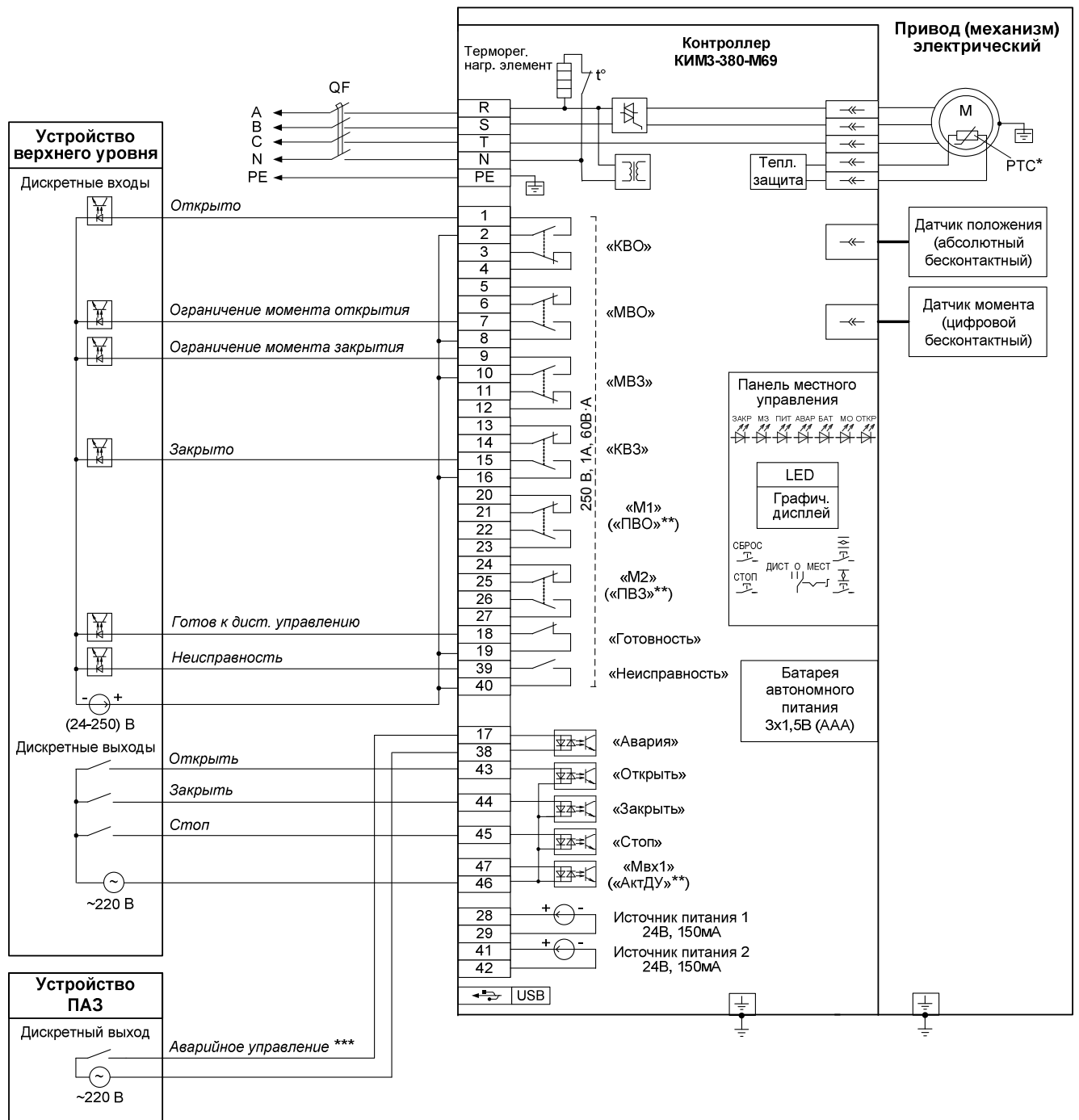
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

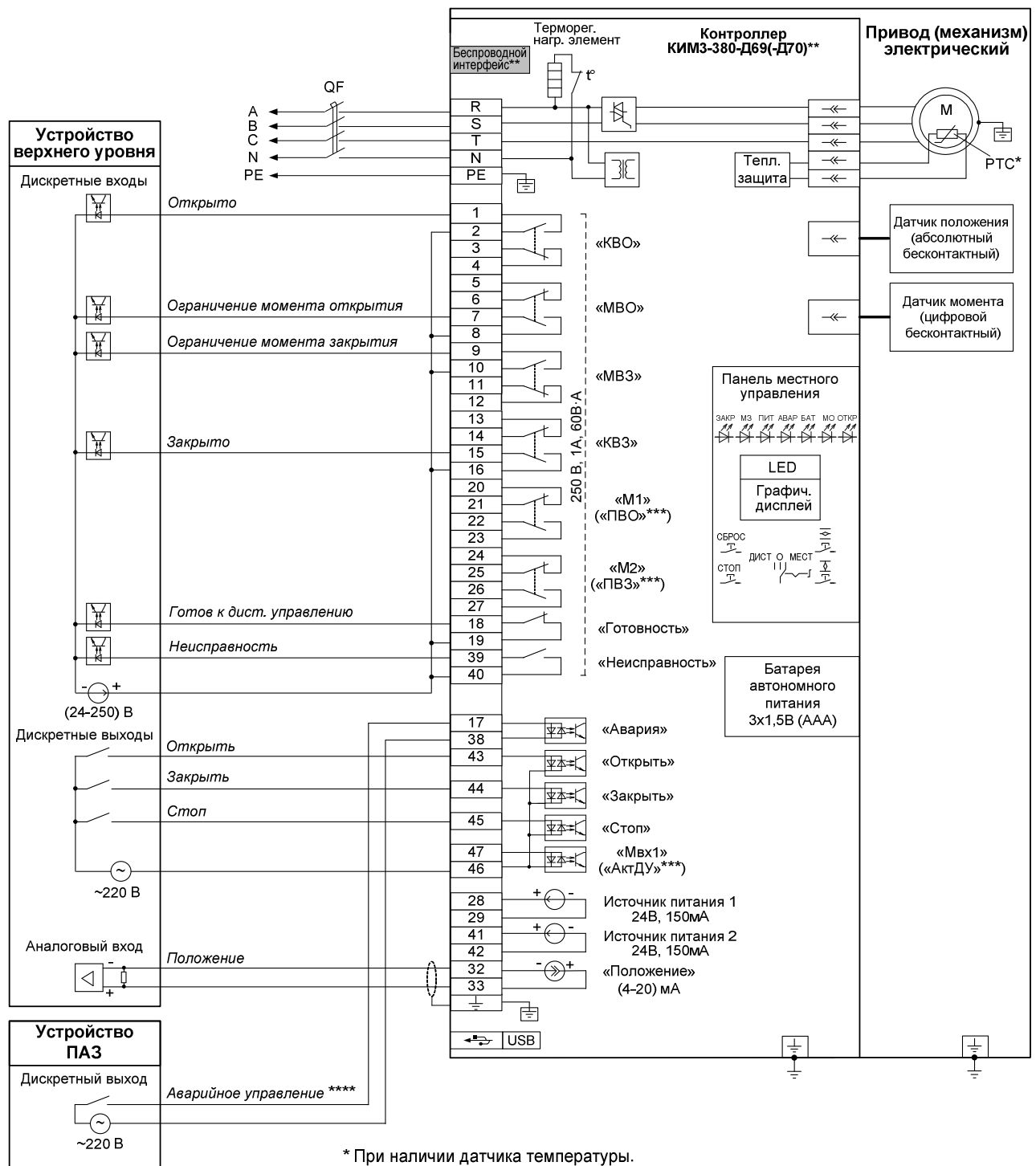
- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.
 ** Назначение выходов/входа по умолчанию.
 *** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

**При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД70-08/09/10/11/12-3FN.

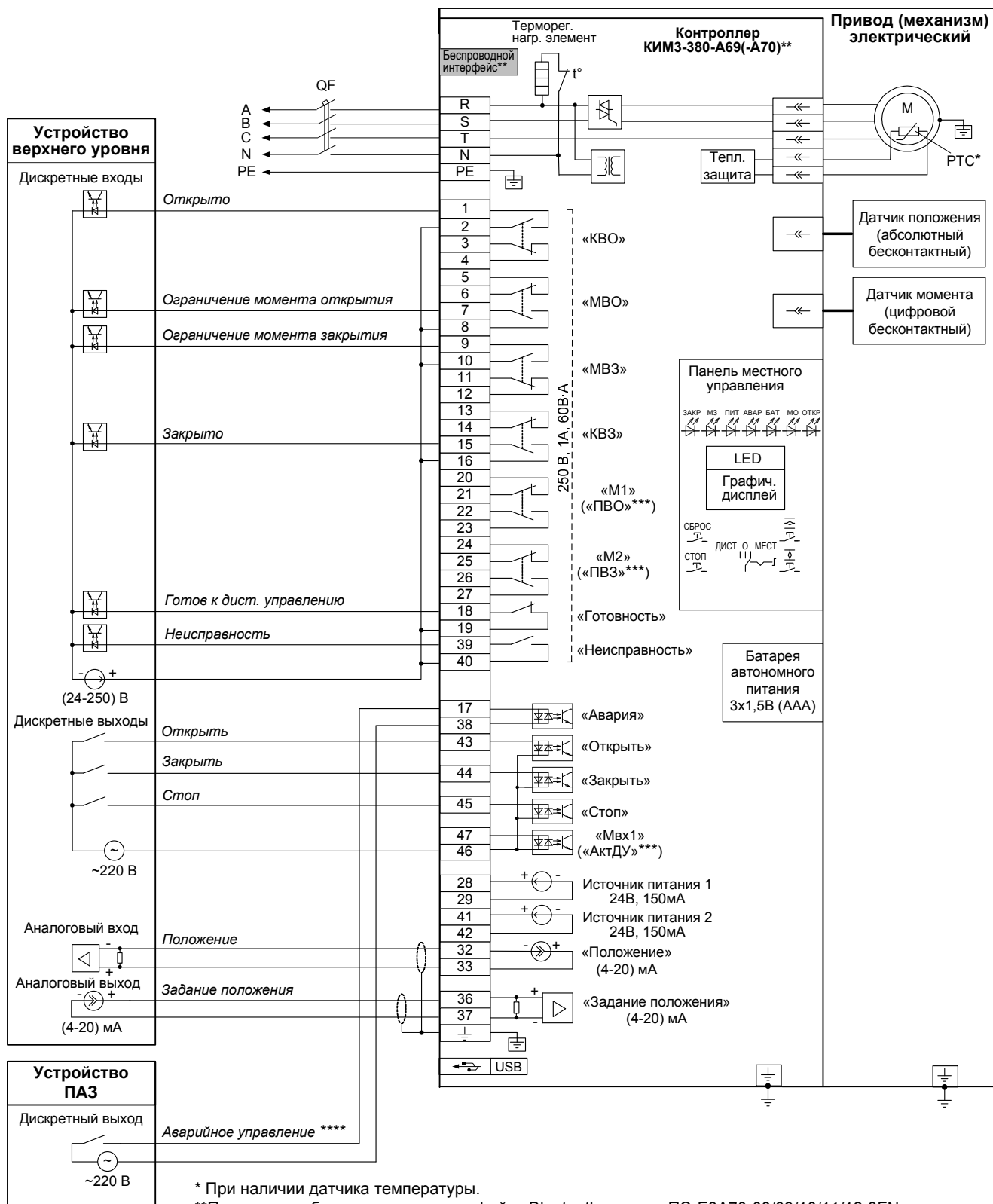
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

**При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А70-08/09/10/11/12-3FN.

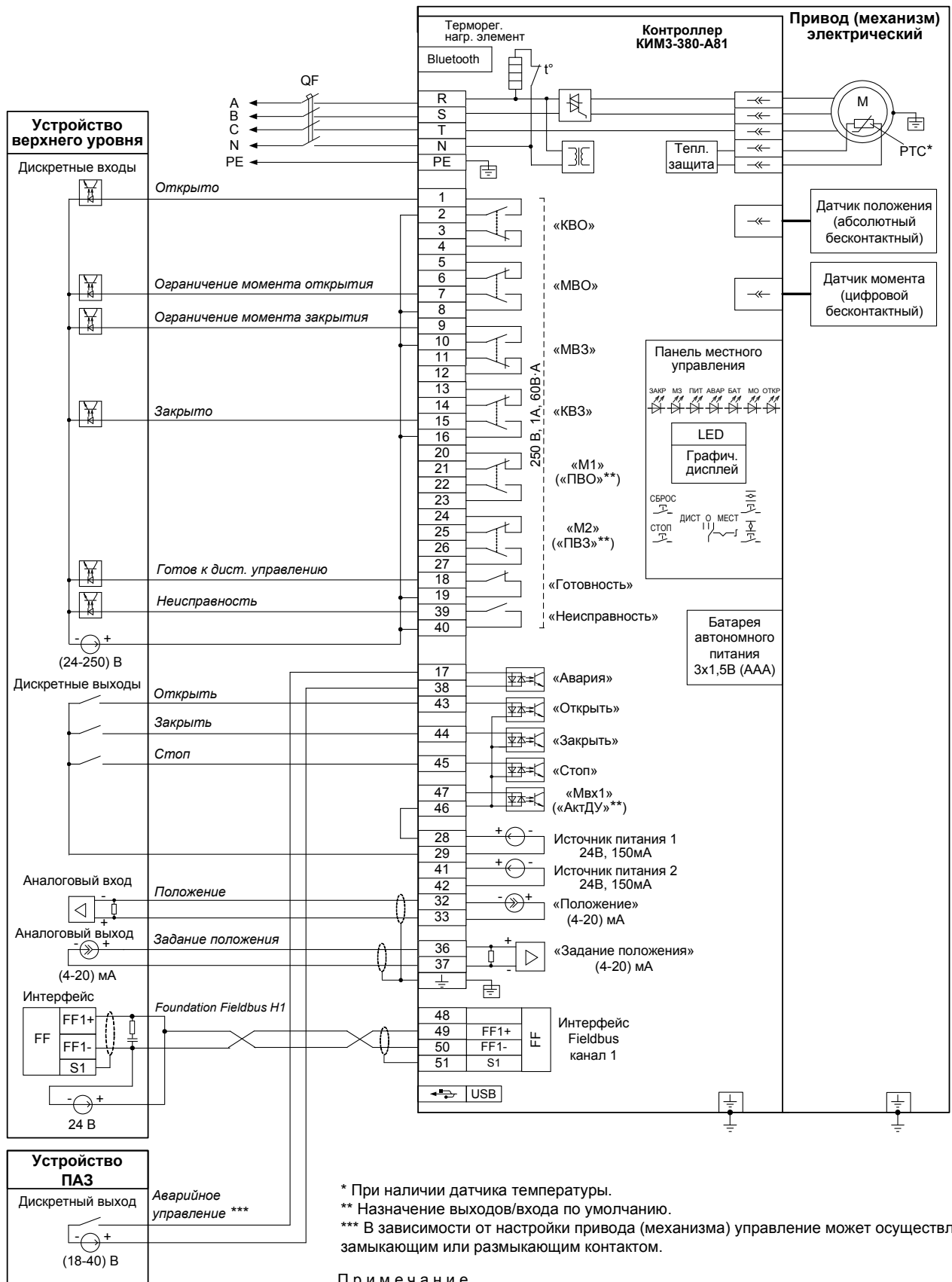
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

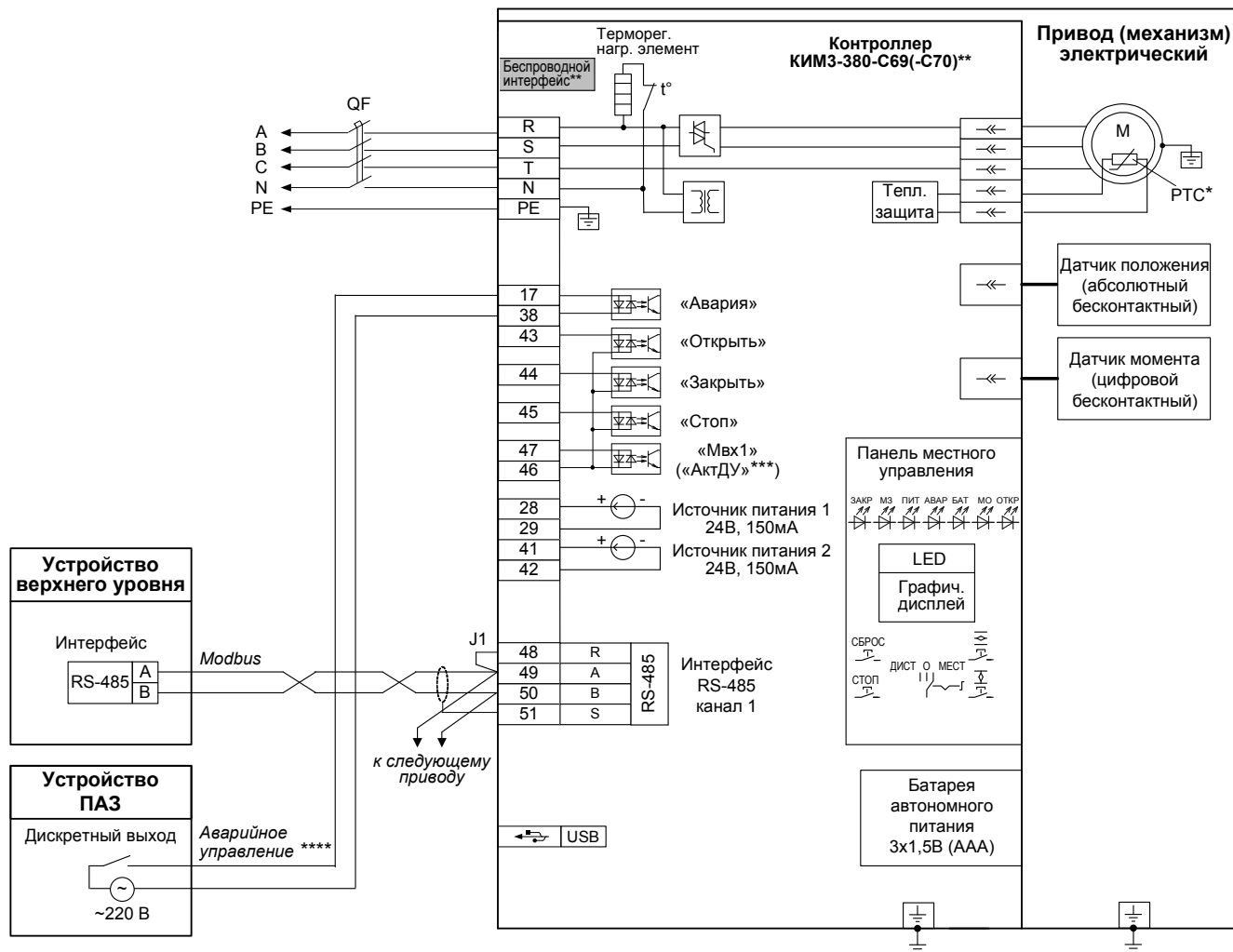
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



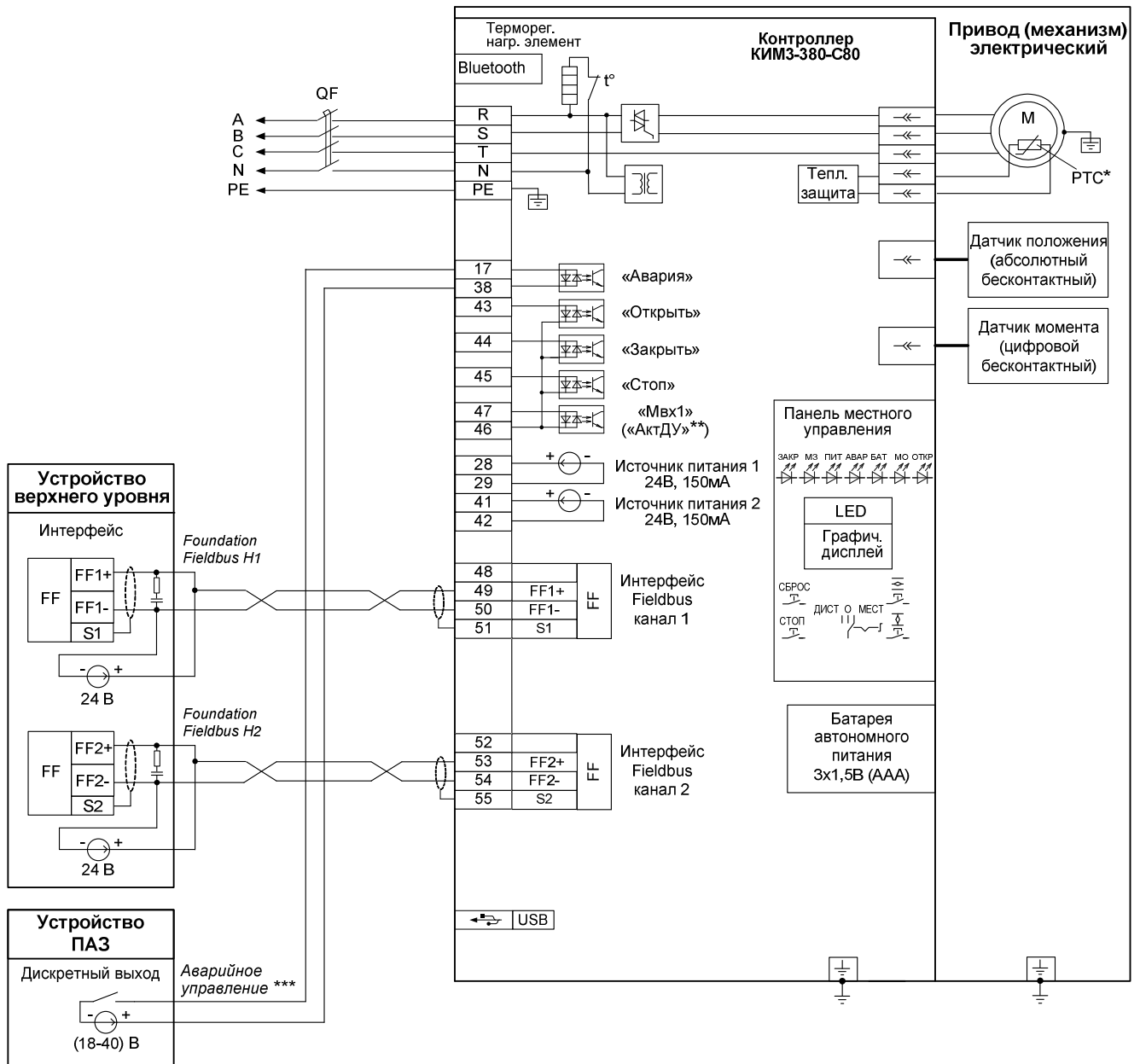
Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

**При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС70-08/09/10/11/12-3FN.

*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

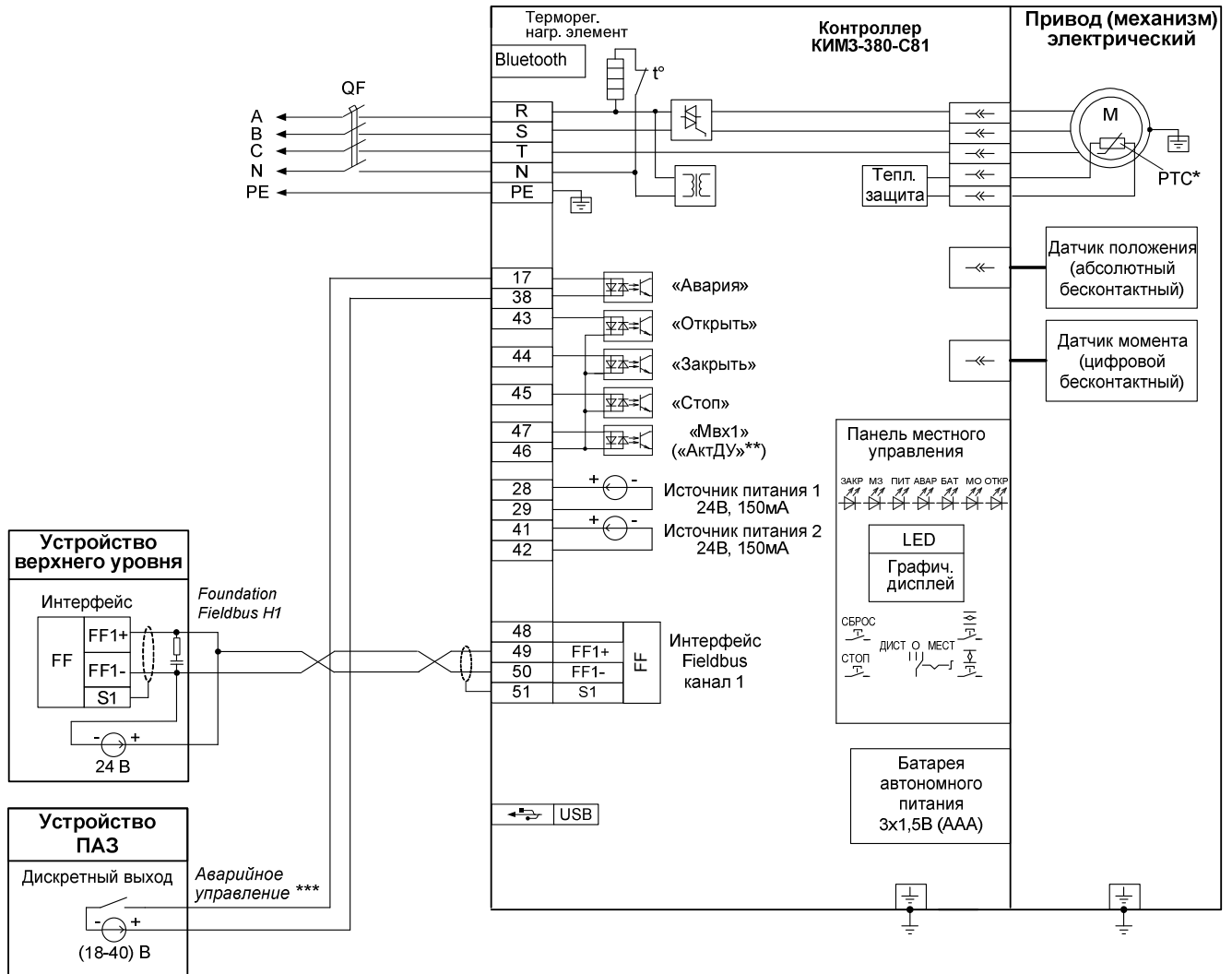
**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



* При наличии датчика температуры.

** Назначение выходов/входа по умолчанию.

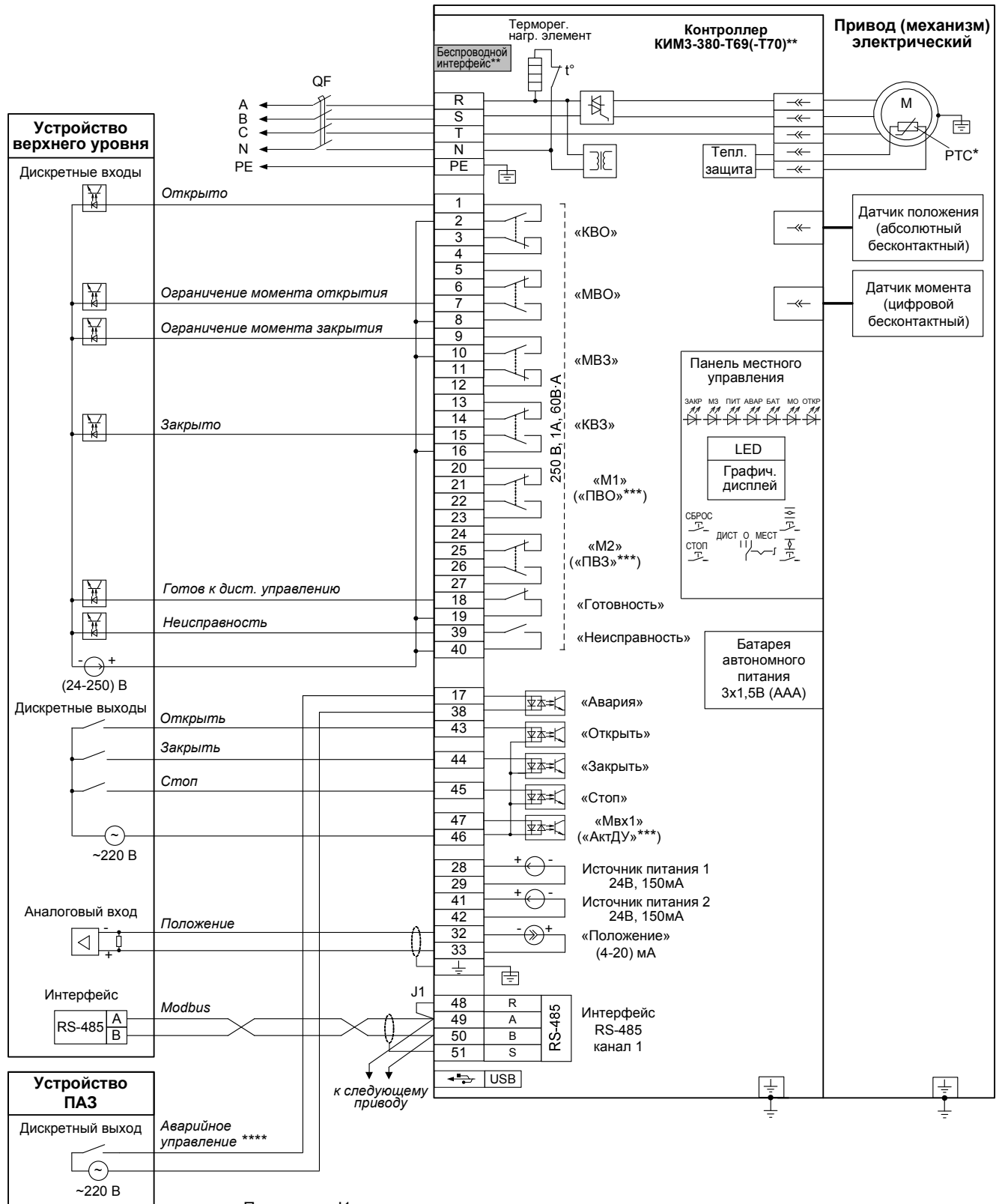
*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



* При наличии датчика температуры.

** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЭЗТ70-08/09/10/11/12-3FN.

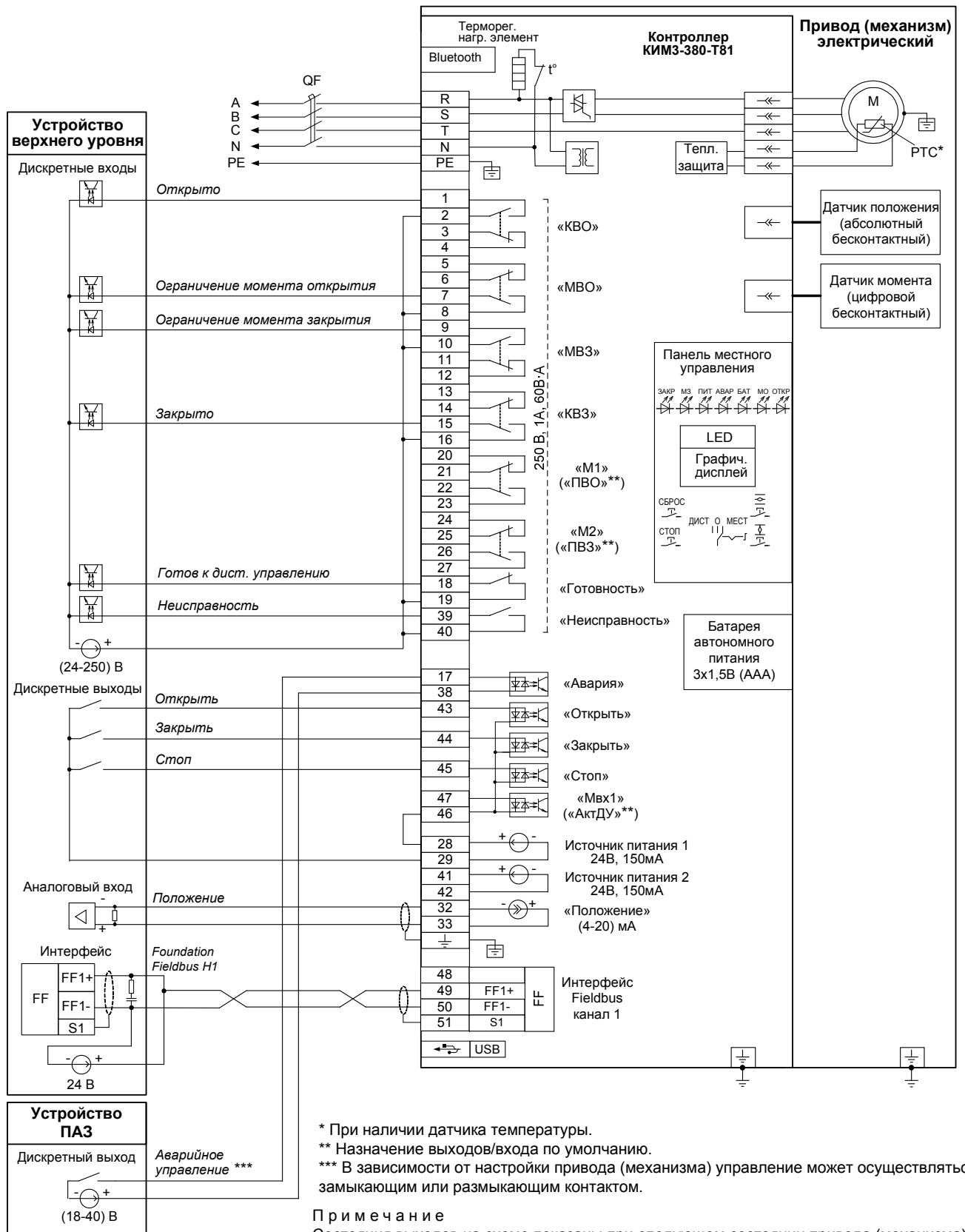
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

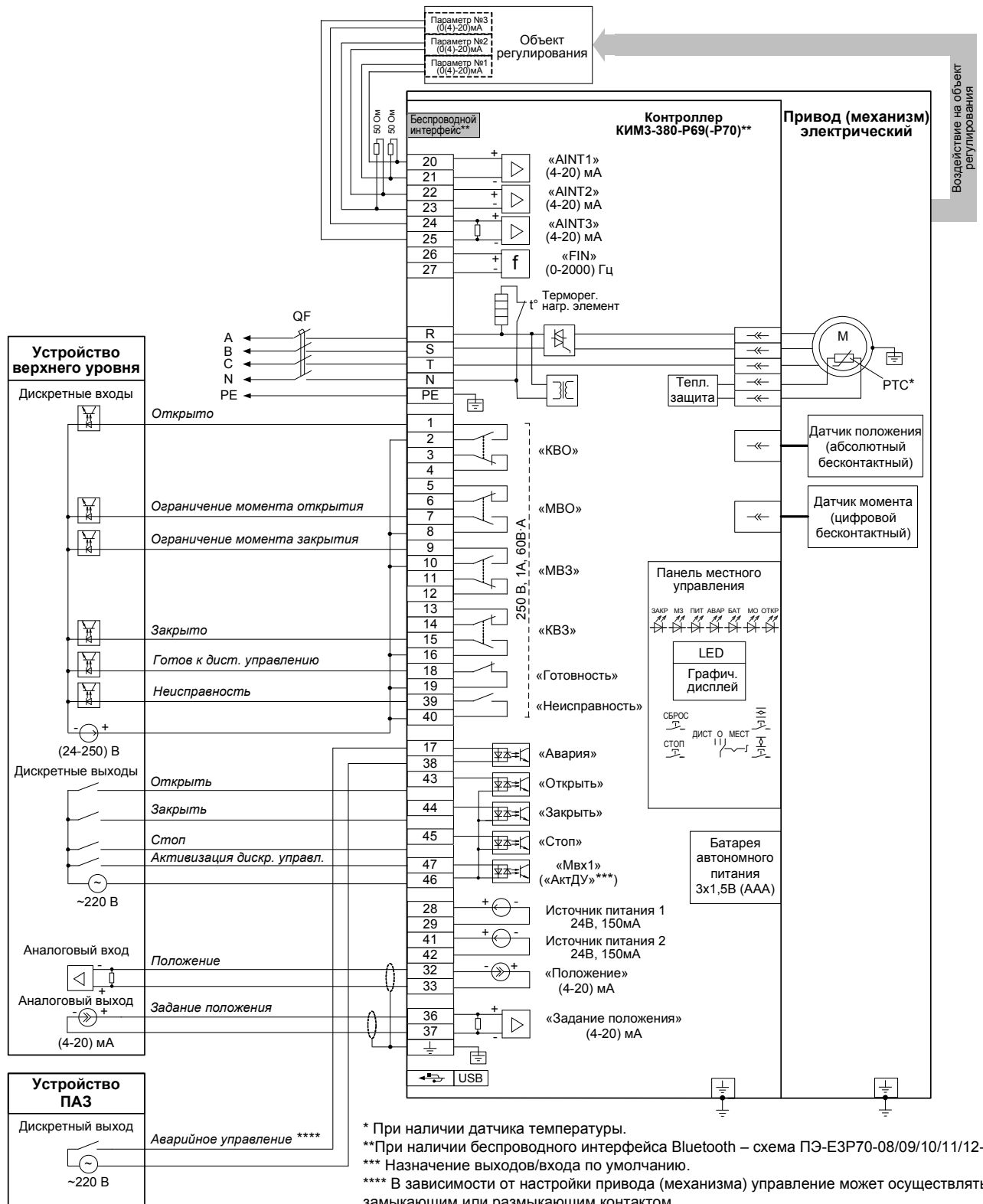
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР70-08/09/10/11/12-3FN.

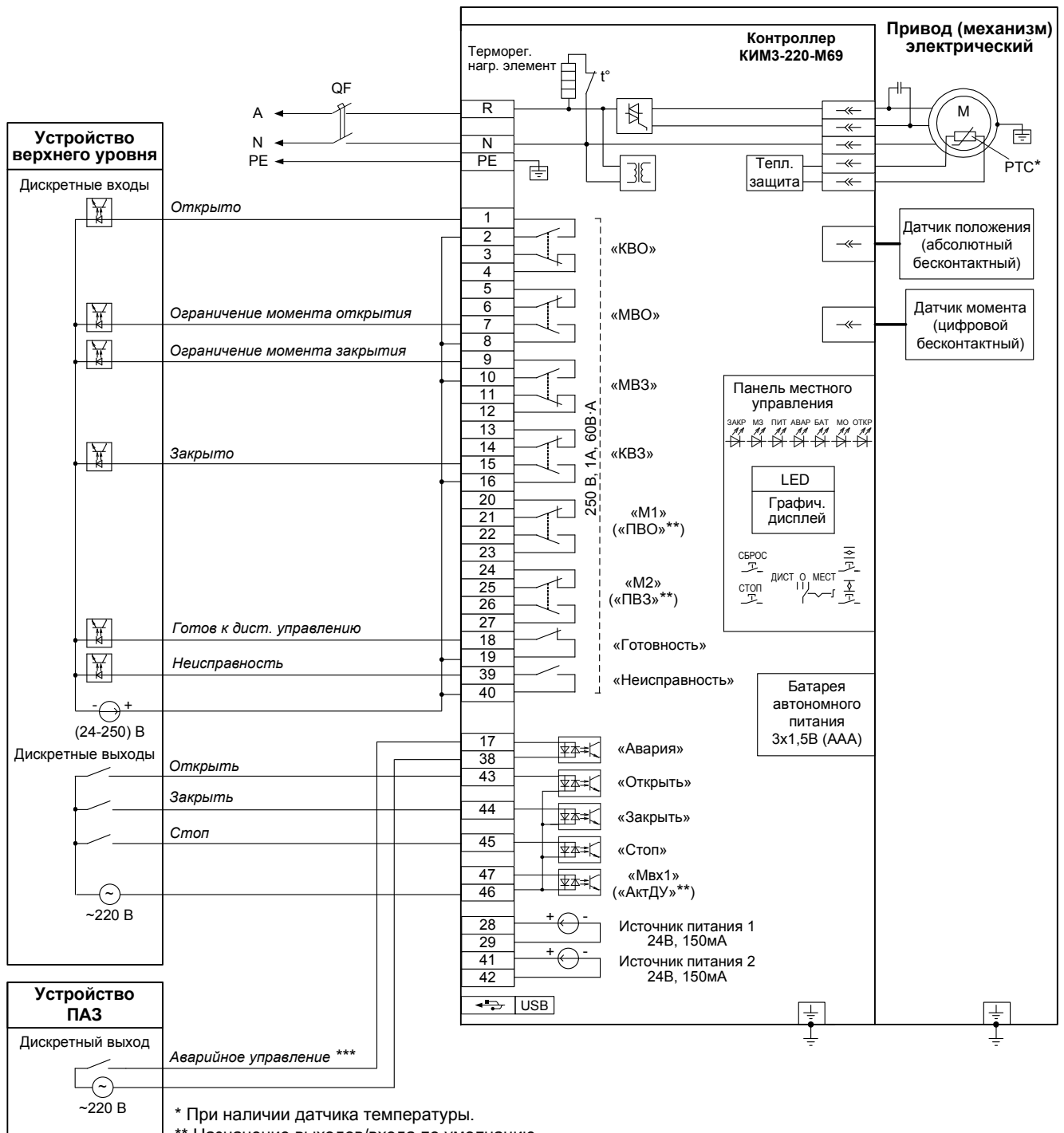
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

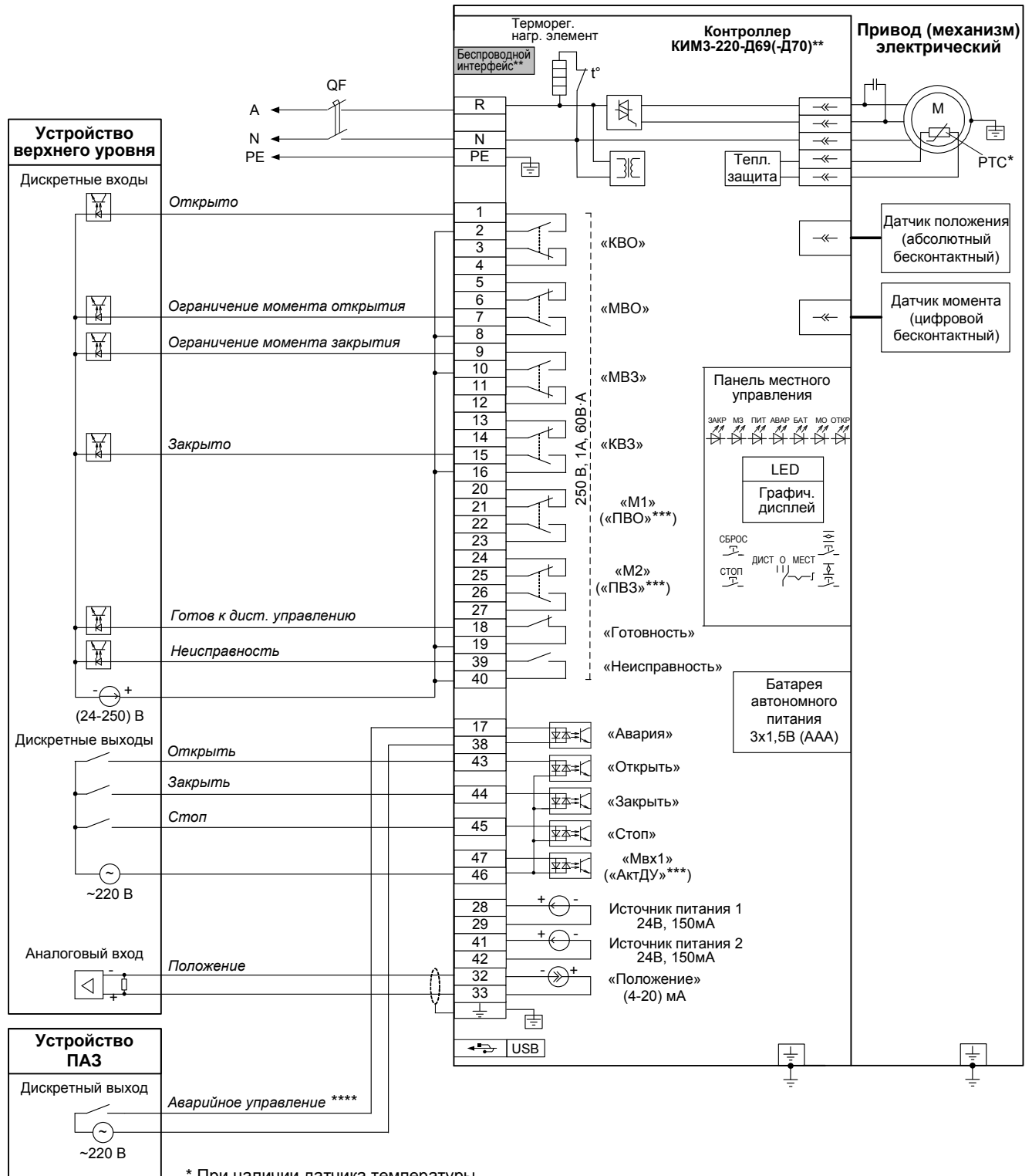
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗД70-08/09/10/11/12-1F.

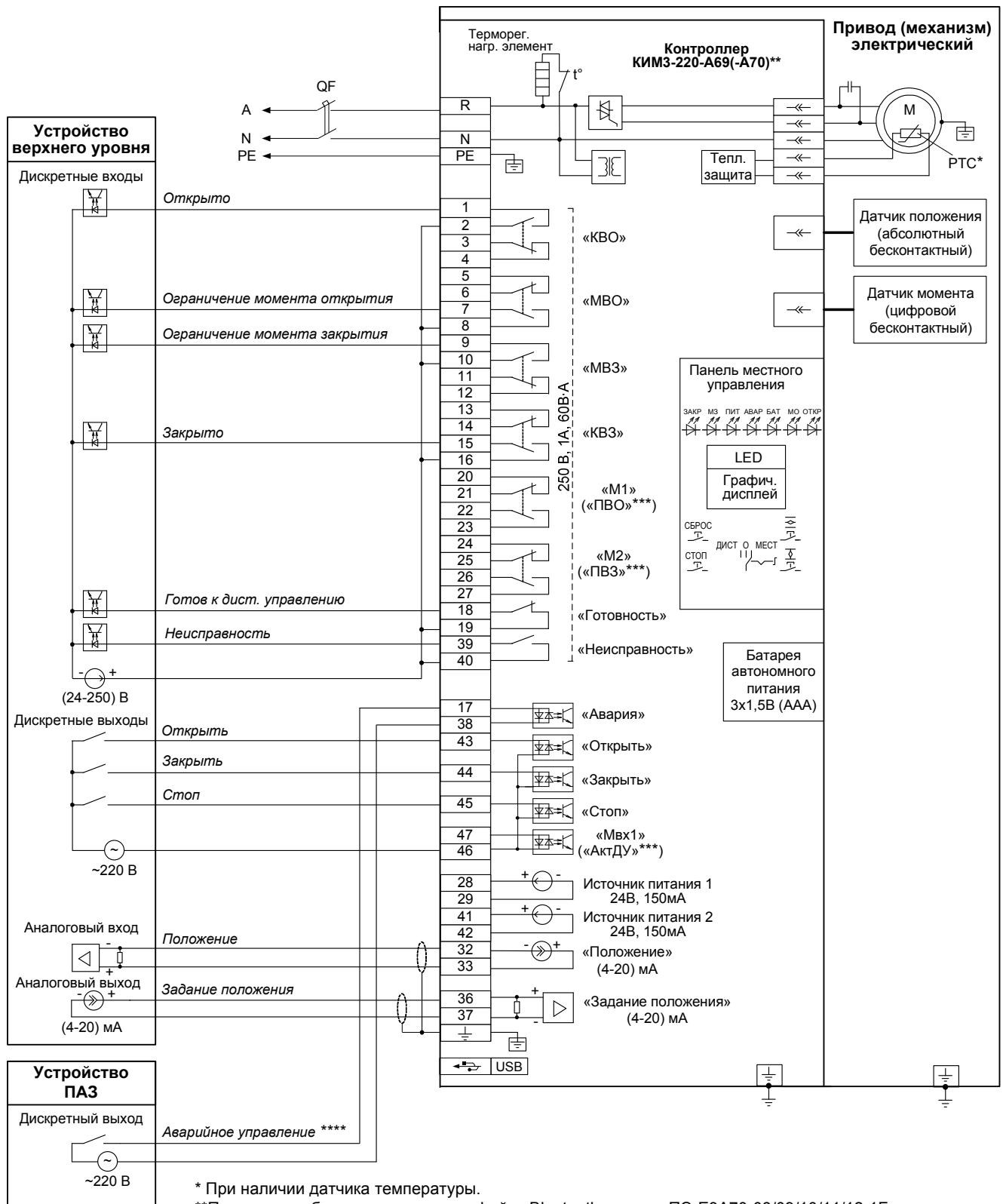
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

**При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А70-08/09/10/11/12-1F.

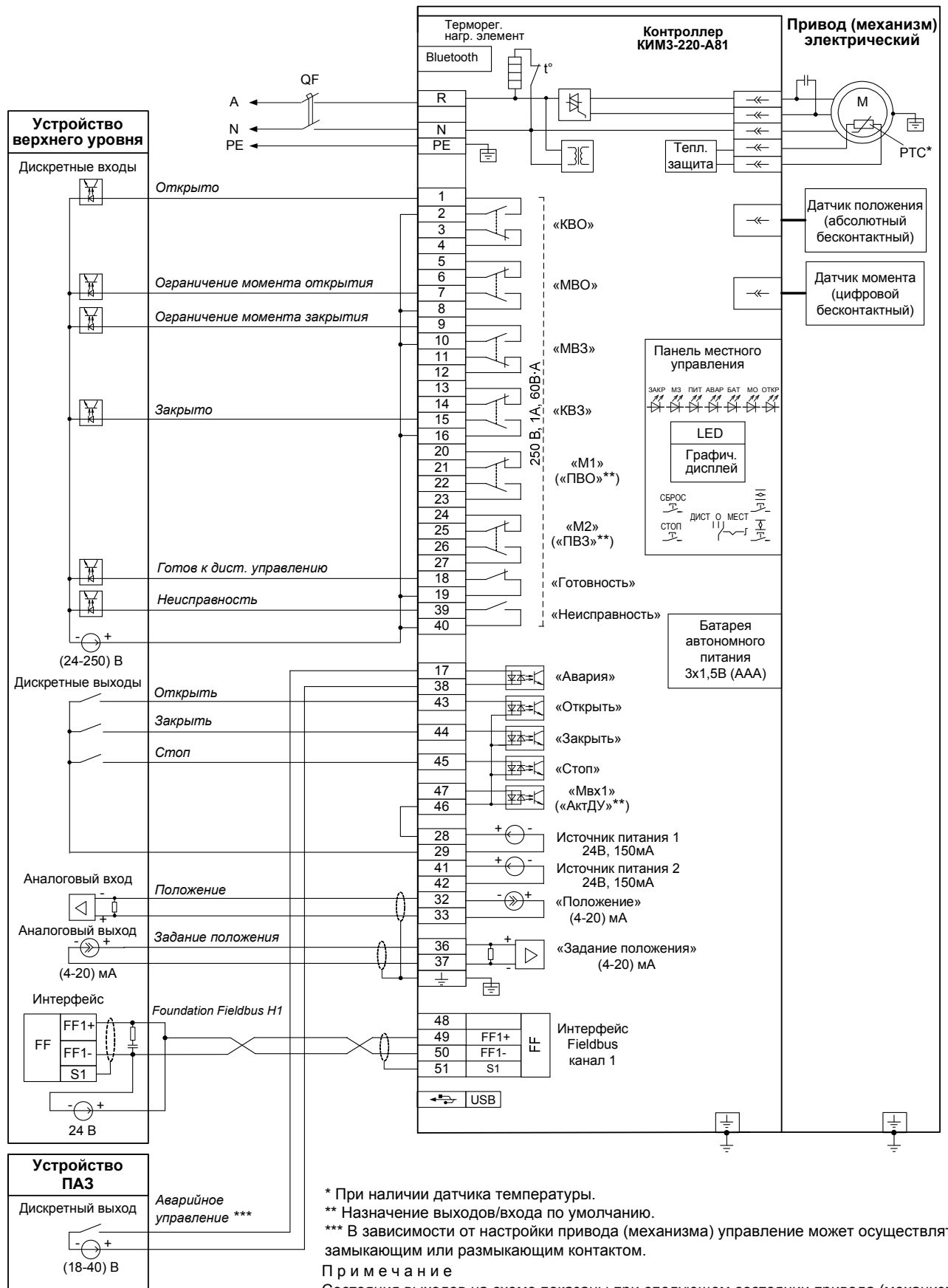
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

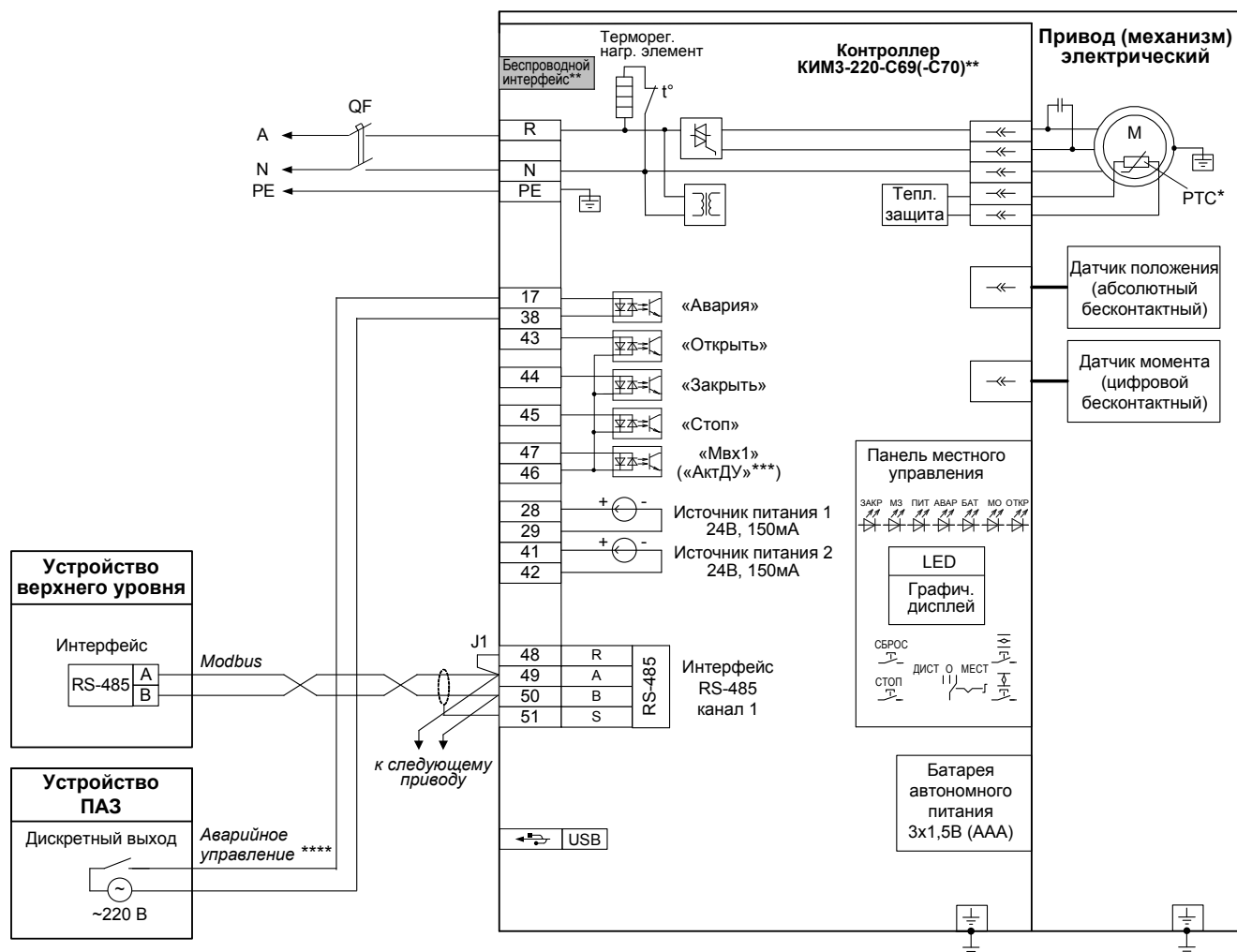
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



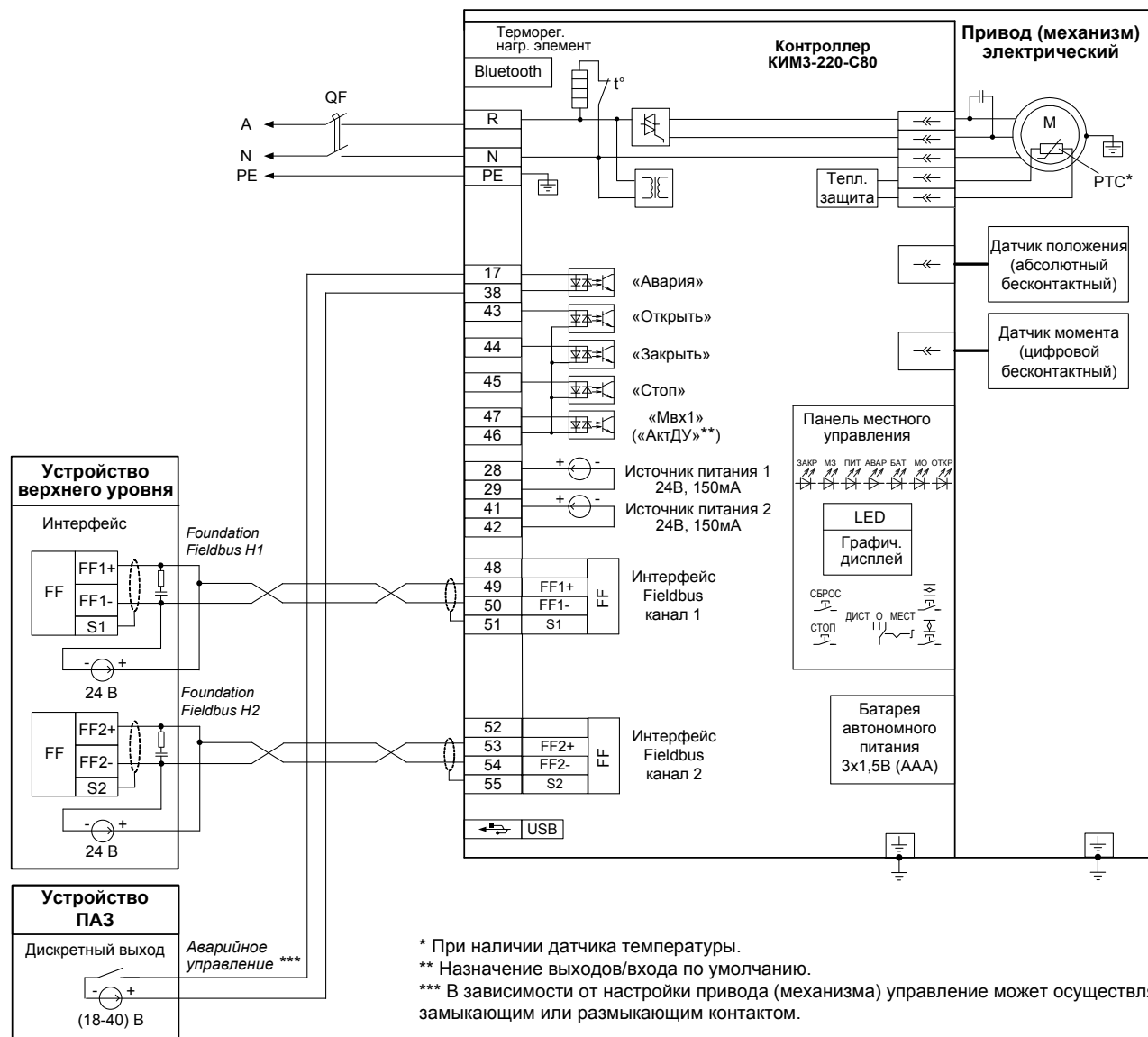
Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

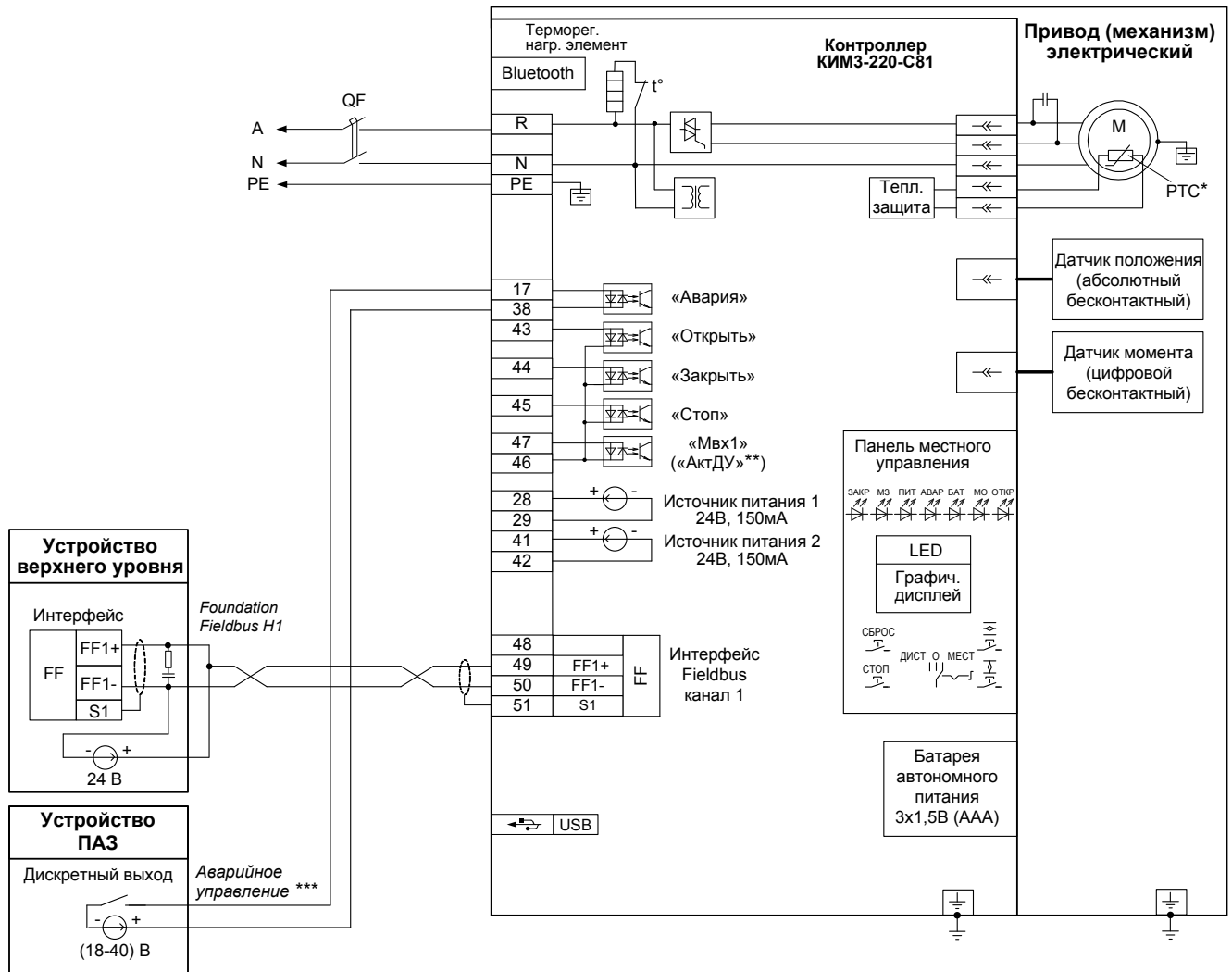
** При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗС70-08/09/10/11/12-1F.

*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



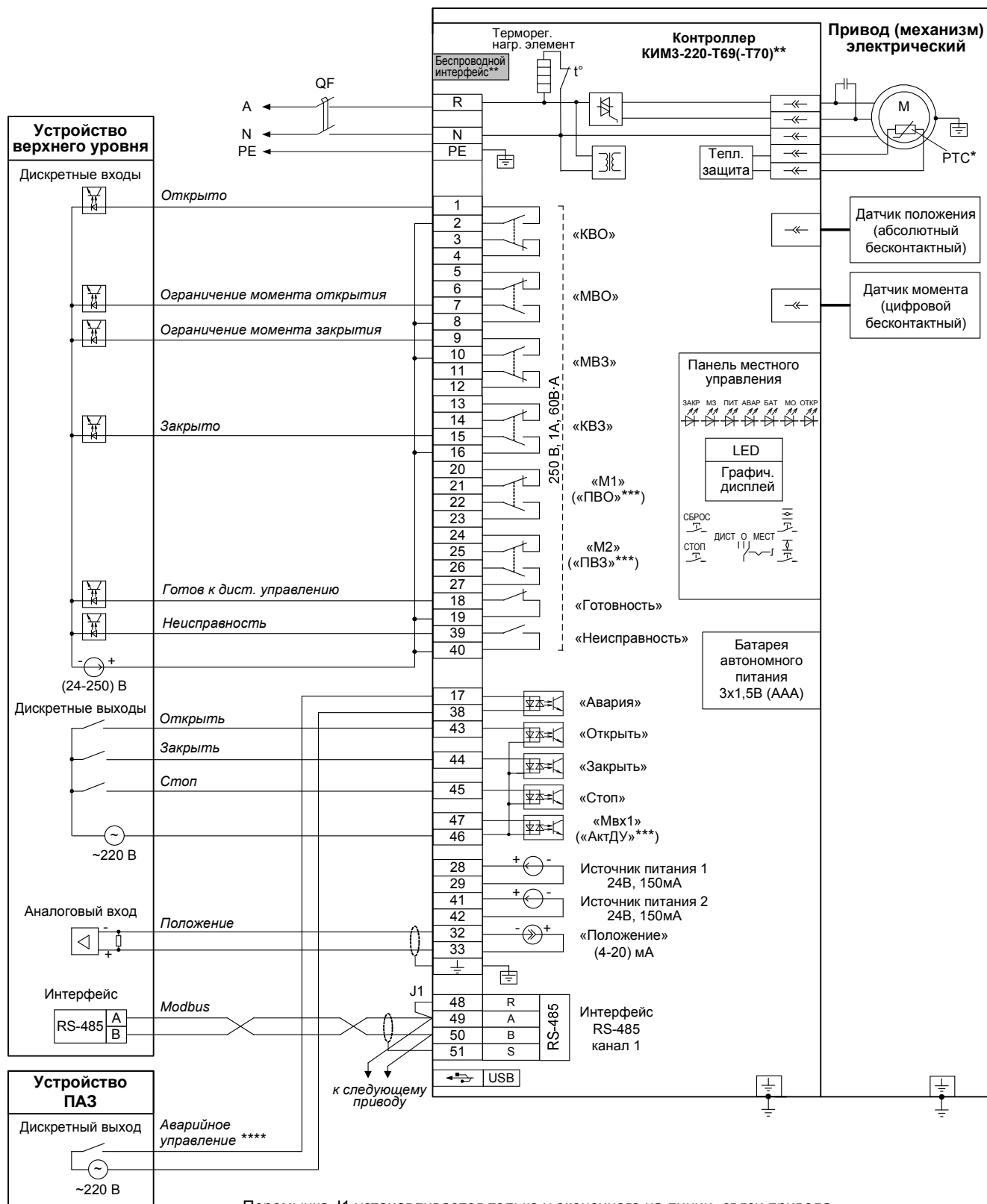
* При наличии датчика температуры.
 ** Назначение выходов/входа по умолчанию.
 *** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



* При наличии датчика температуры.

** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Э3Т70-08/09/10/11/12-1F.

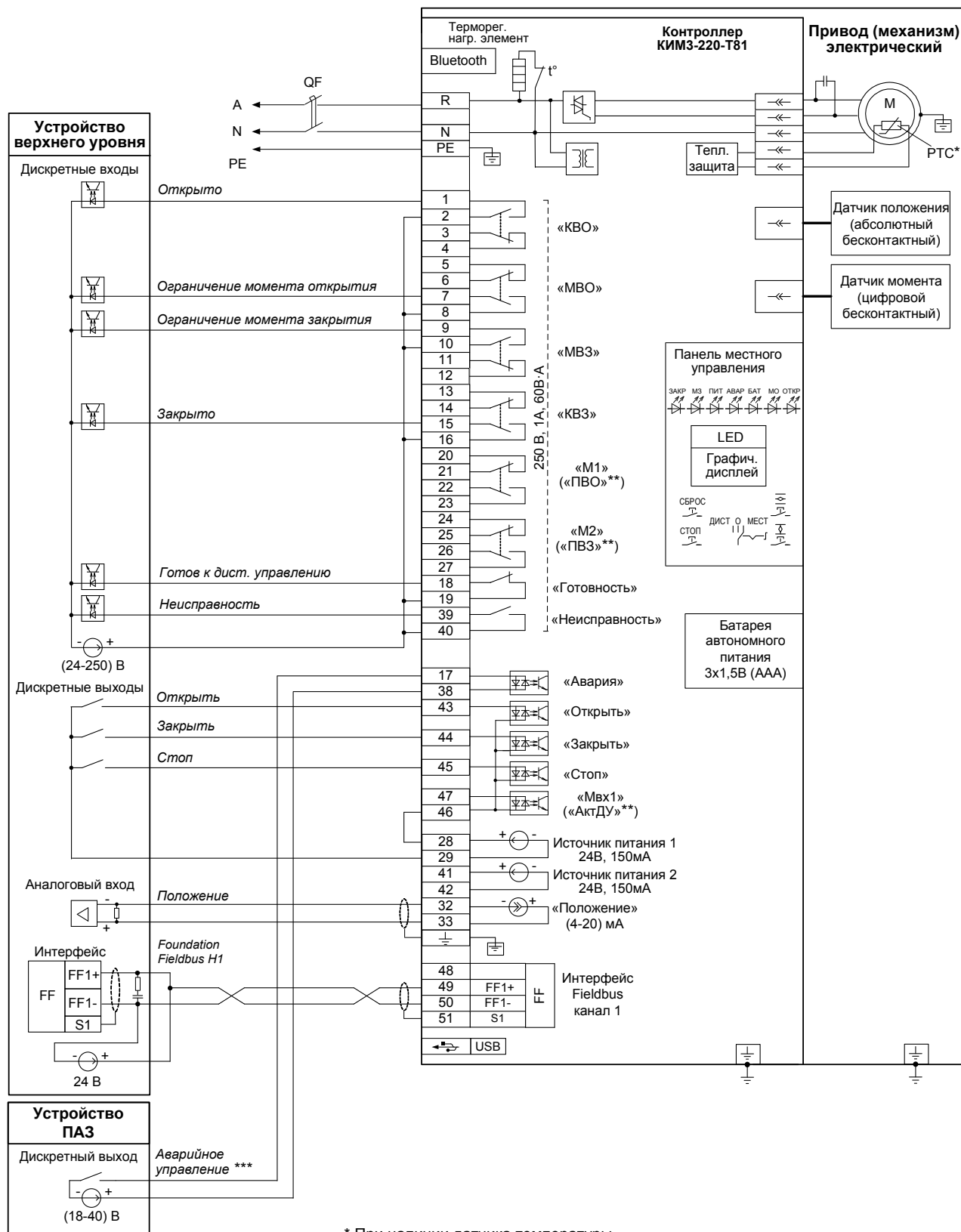
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



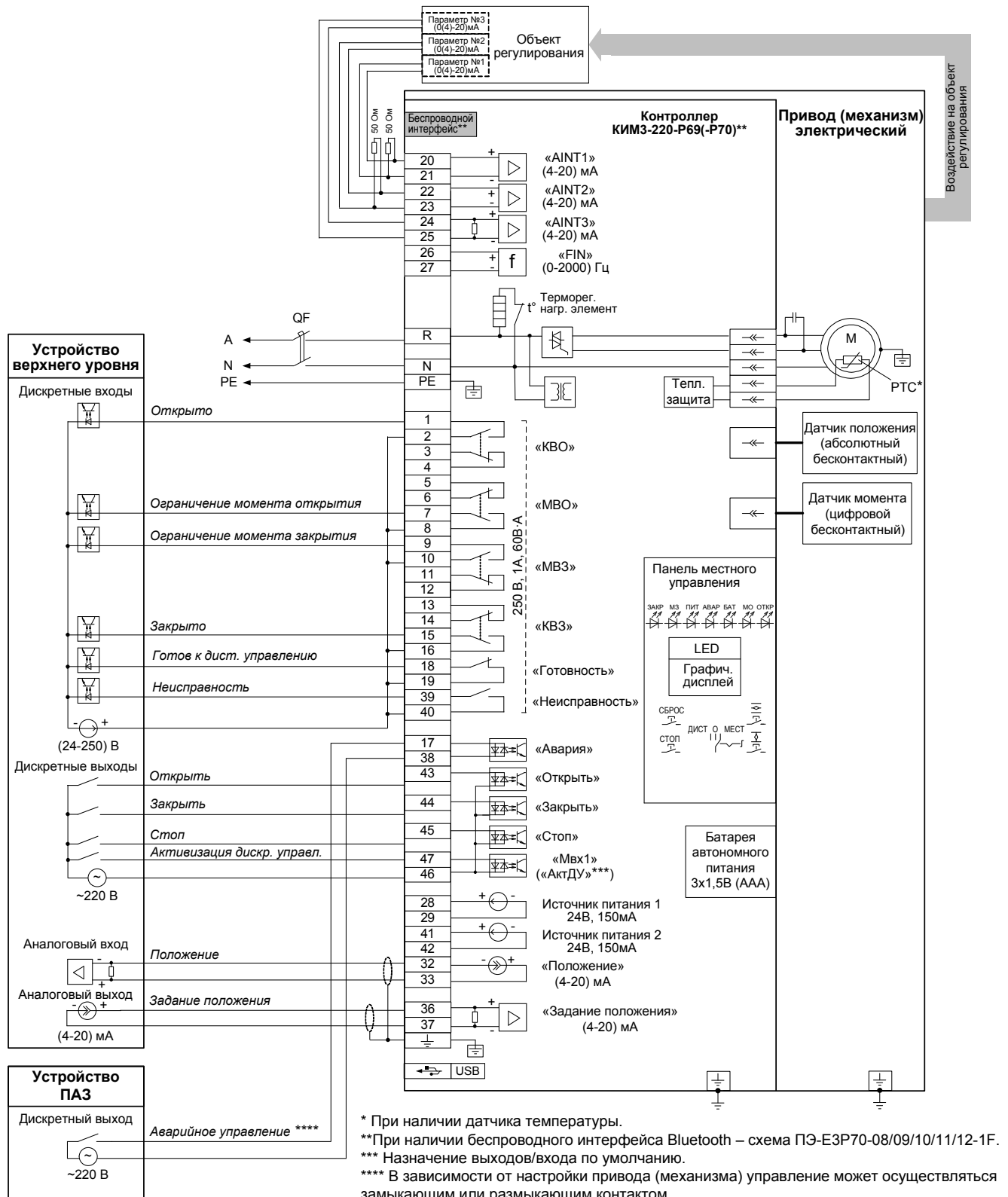
* При наличии датчика температуры.

** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

**При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗР70-08/09/10/11/12-1F.

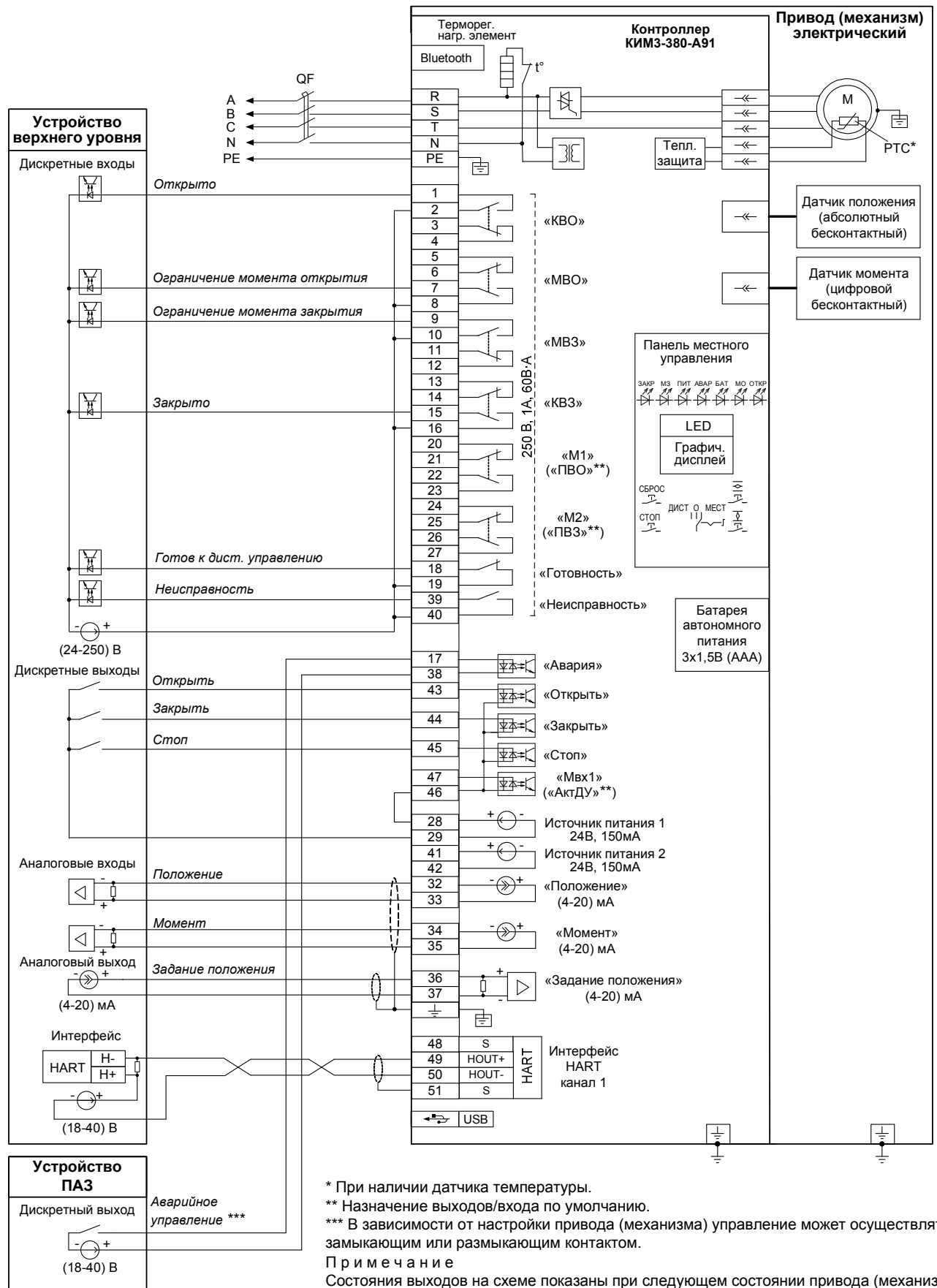
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

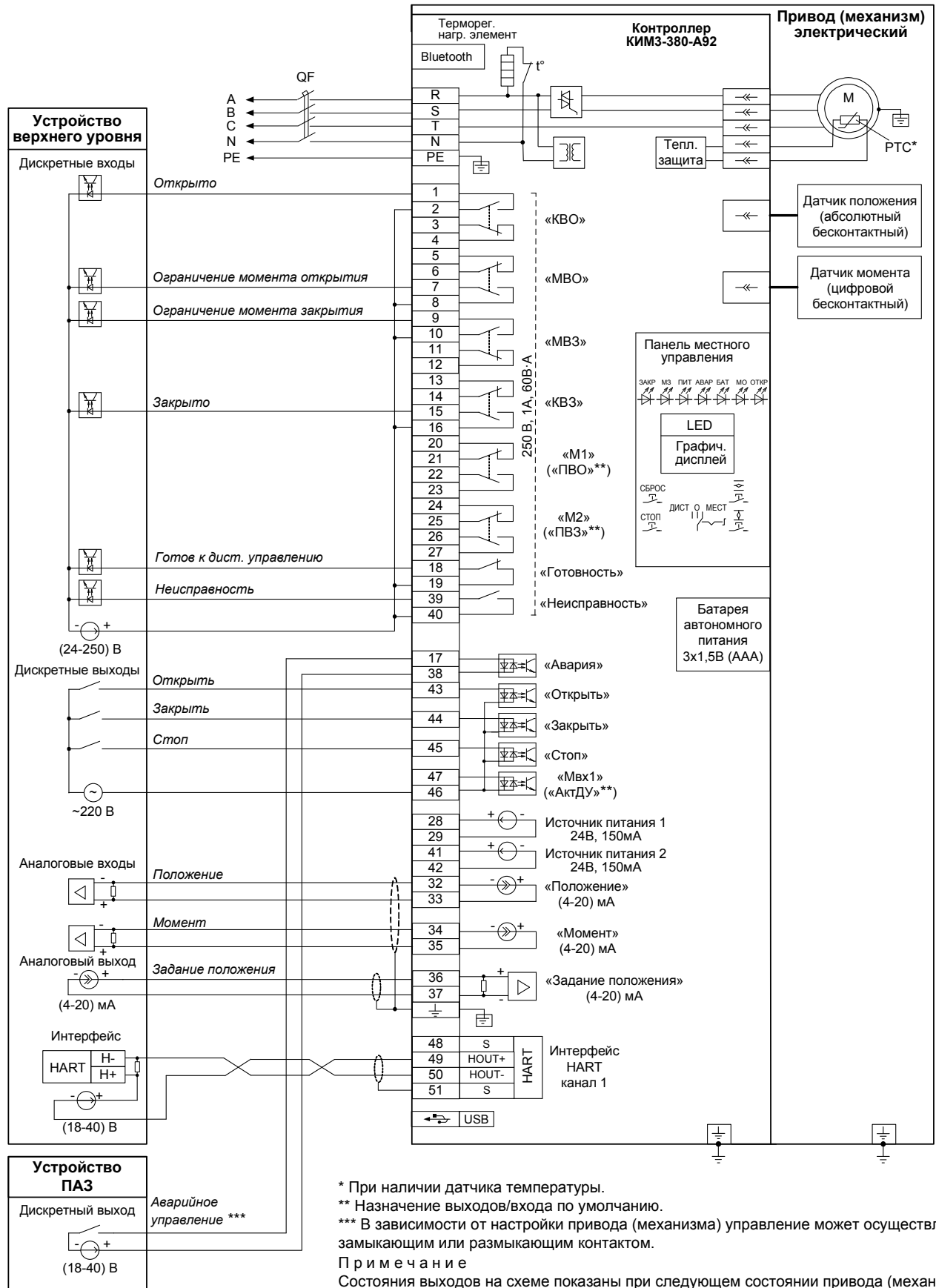
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

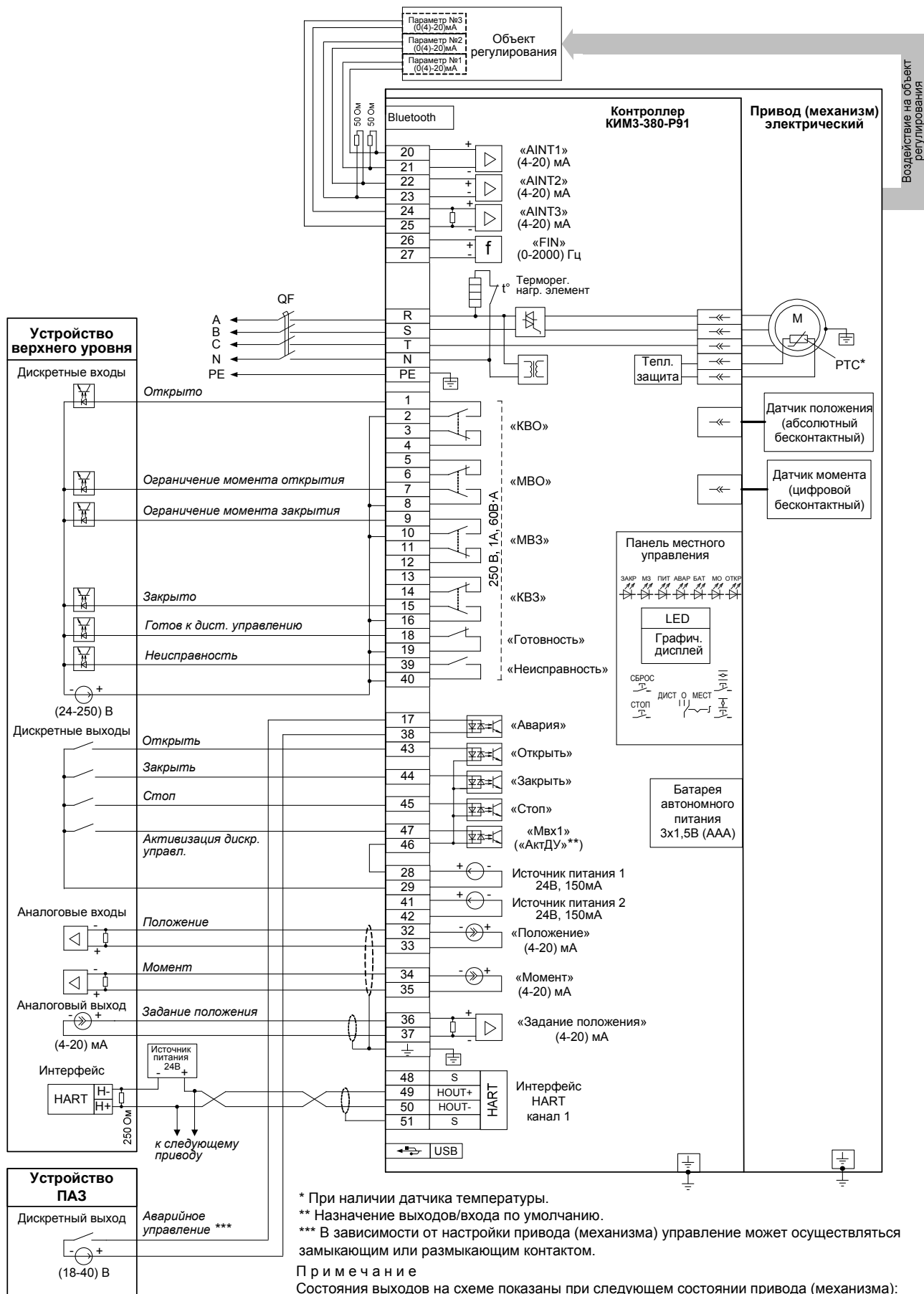
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

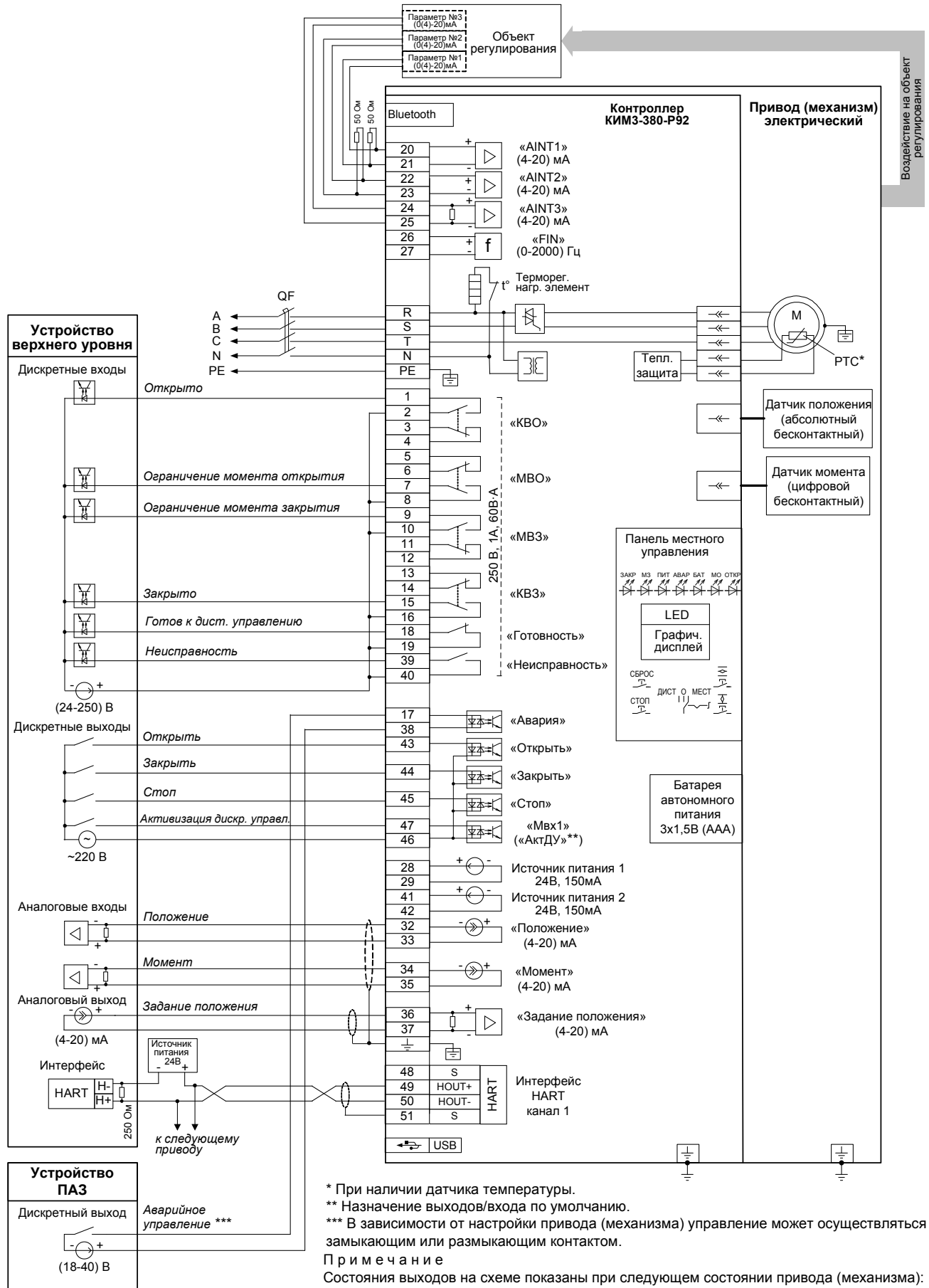
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.
 ** Назначение выходов/входа по умолчанию.
 *** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

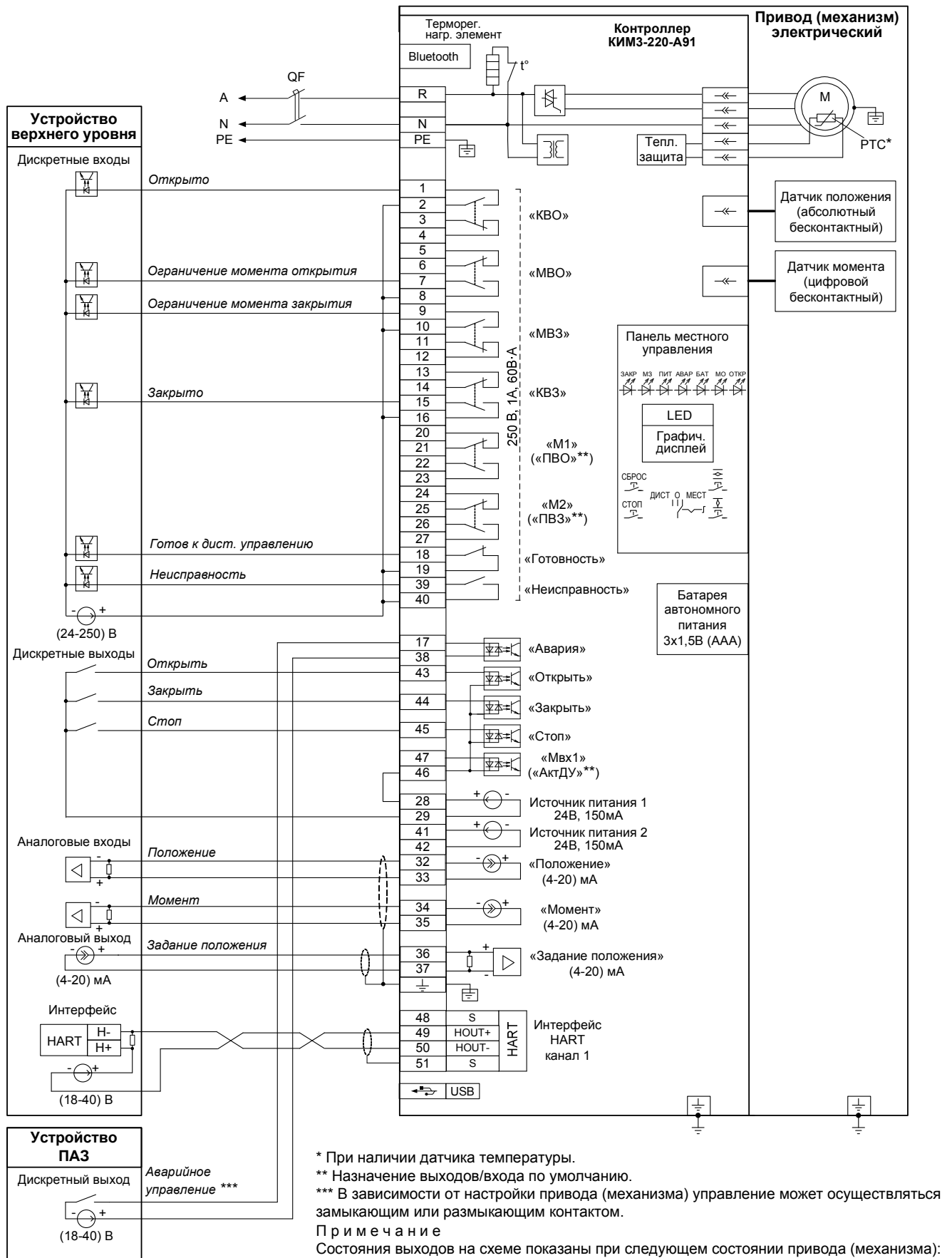
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

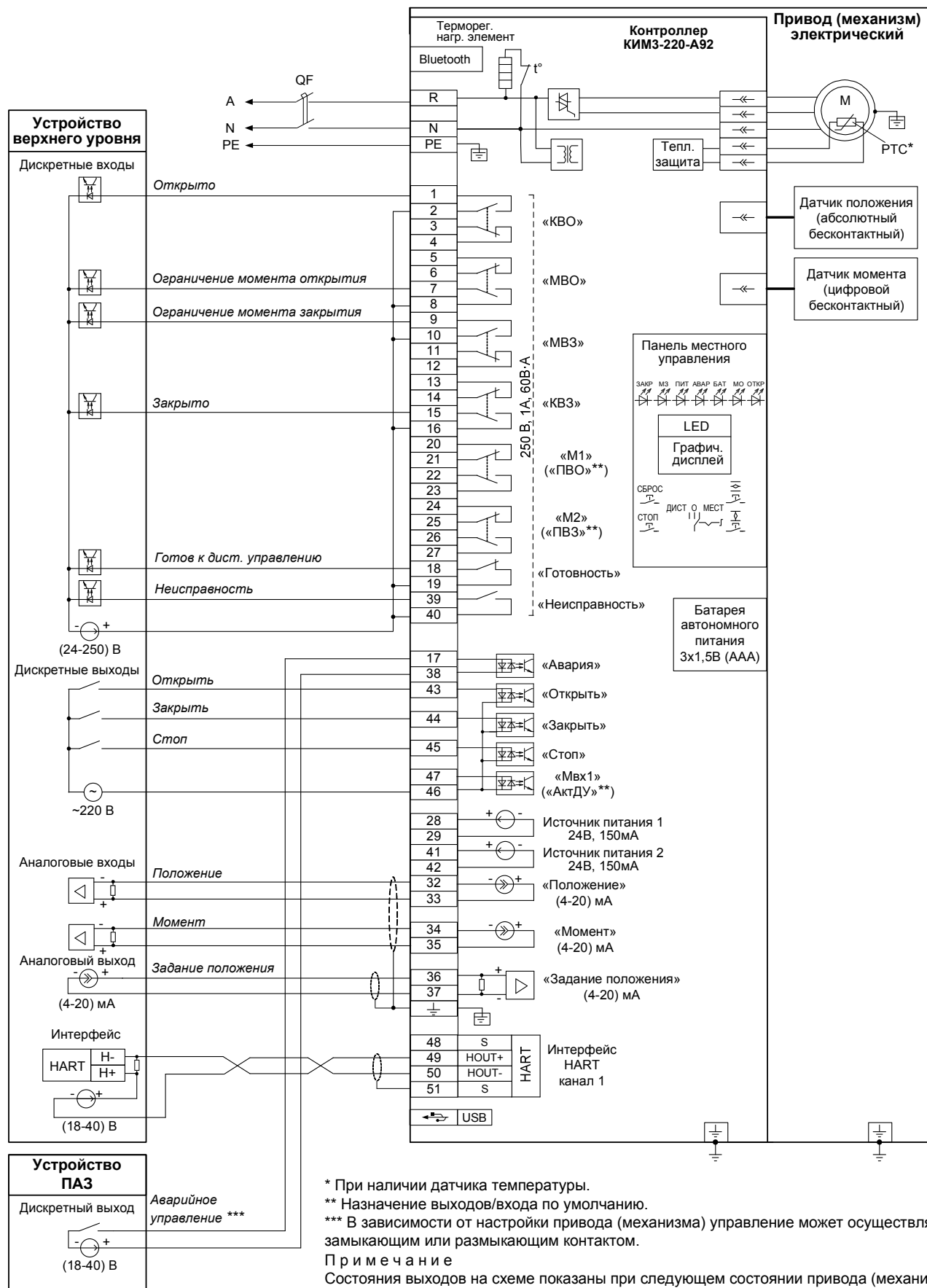
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

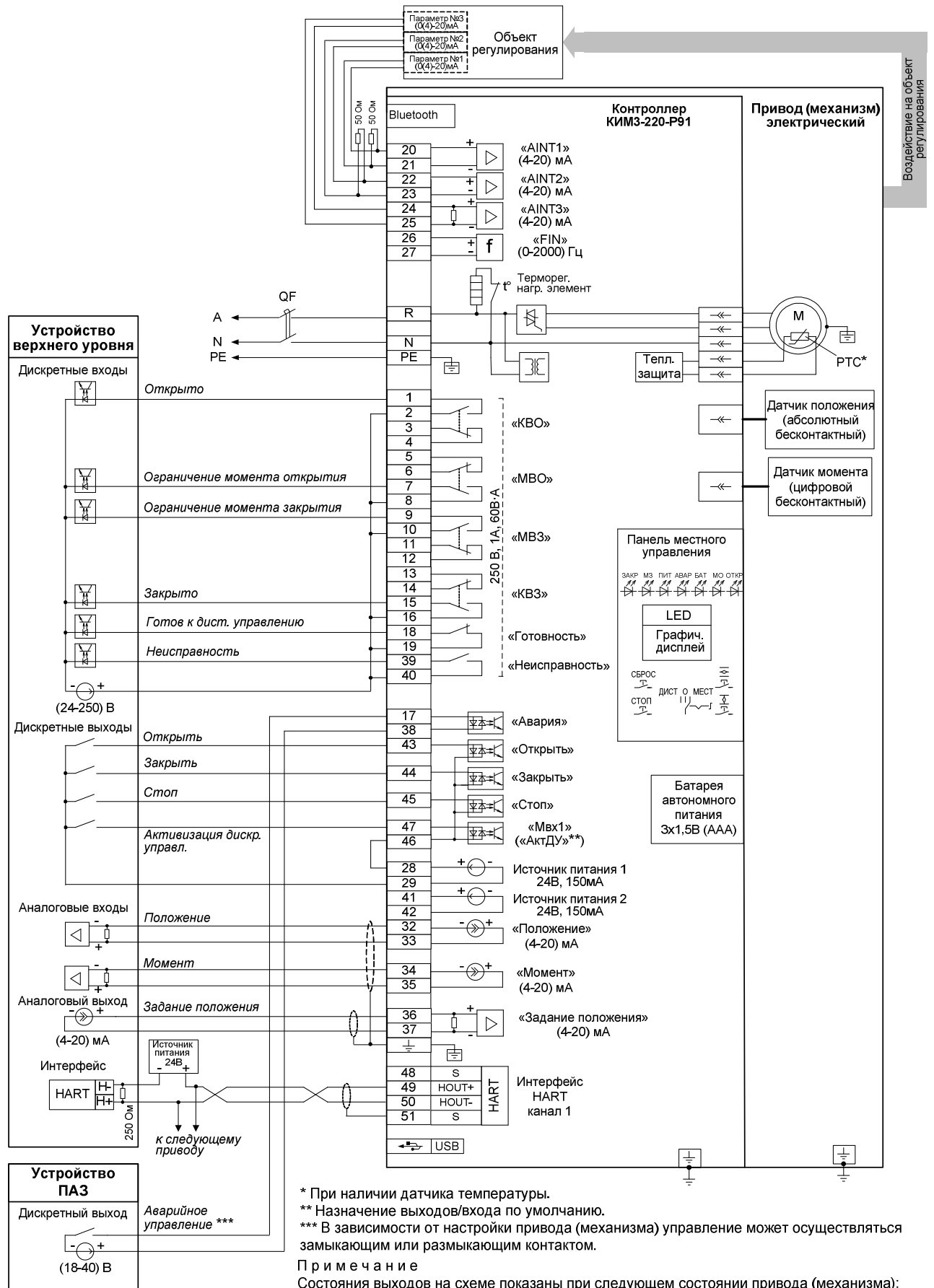
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.
 ** Назначение выходов/входа по умолчанию.
 *** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

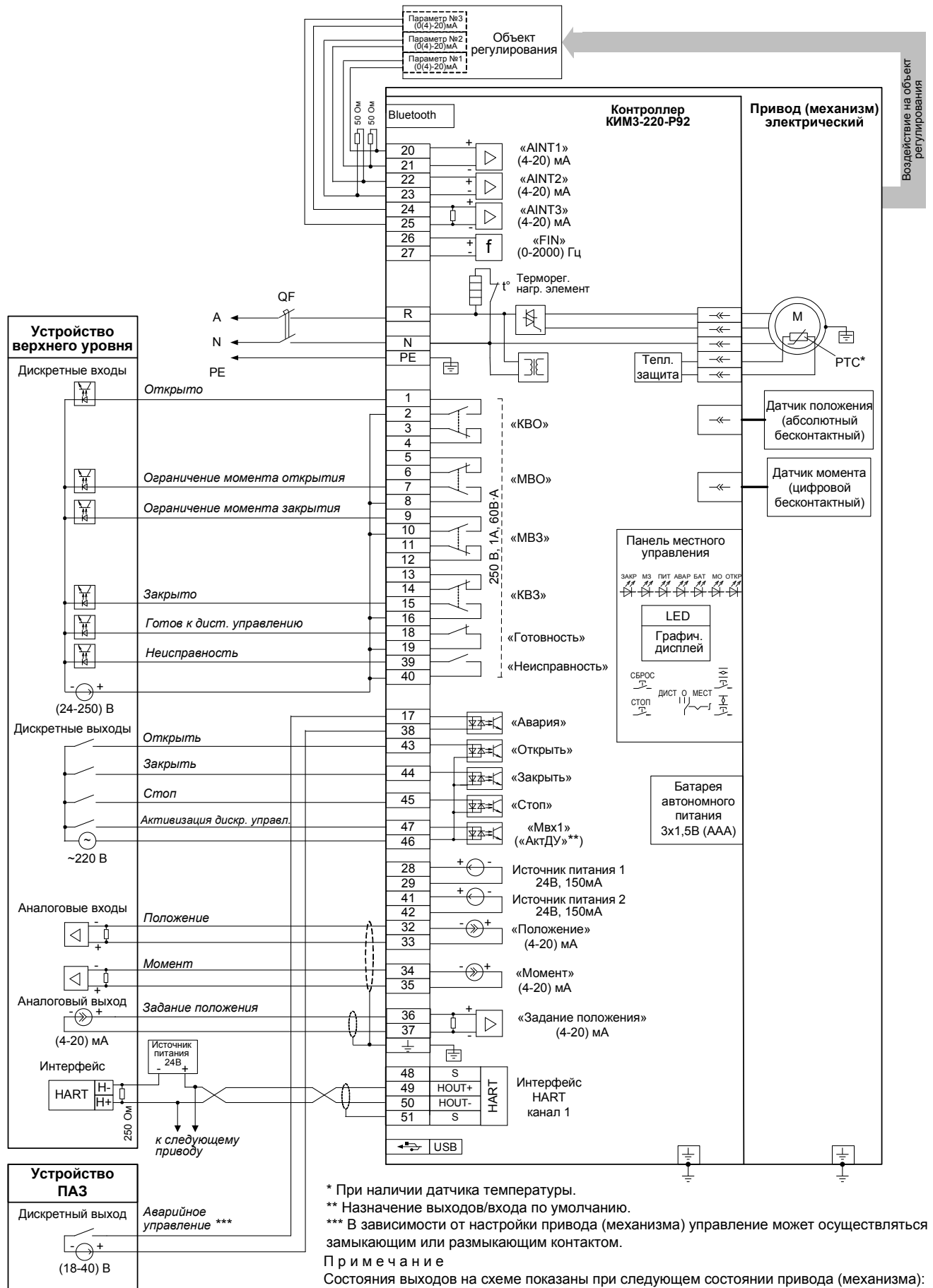
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

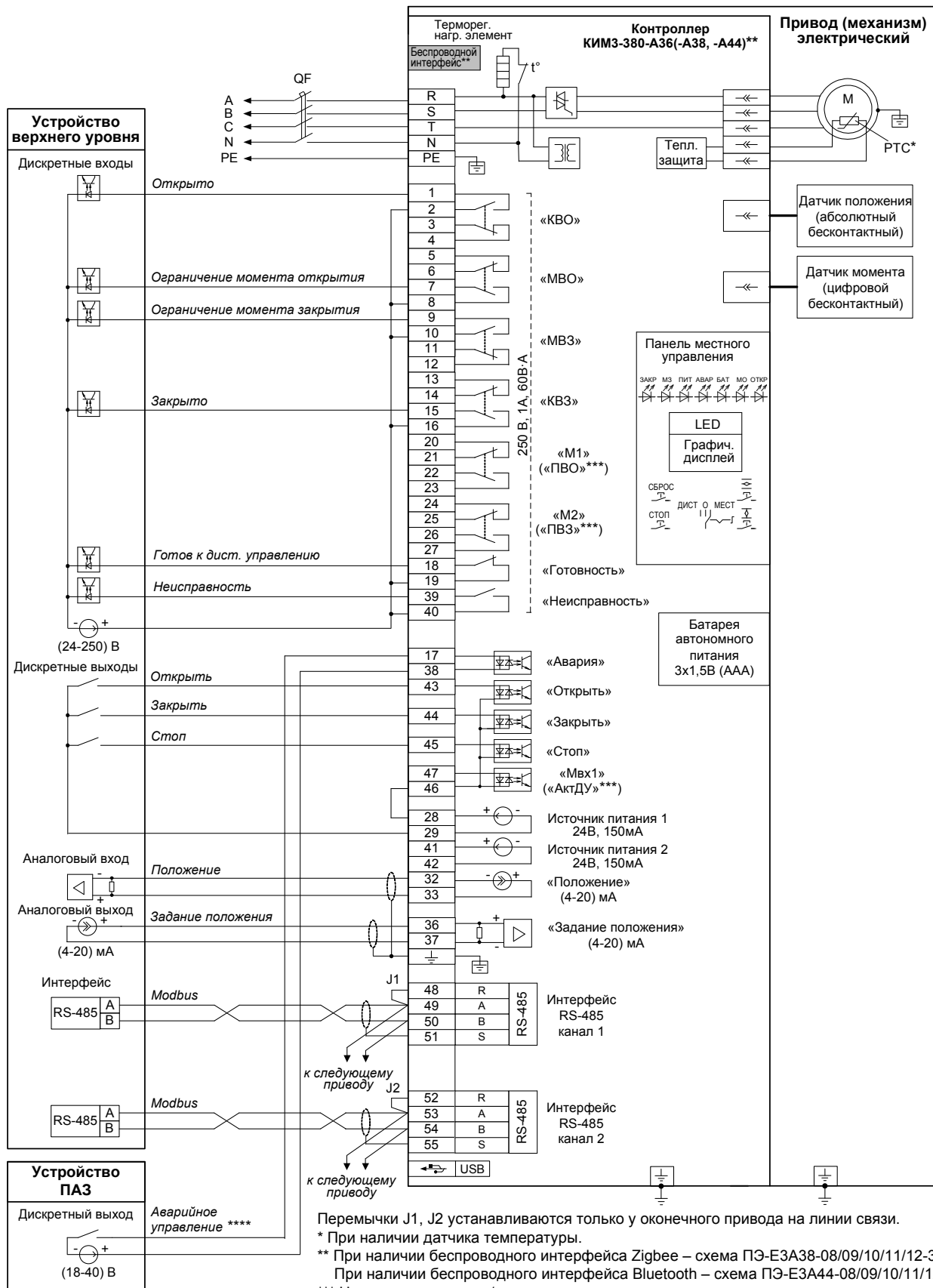
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Переключки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А38-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А44-08/09/10/11/12-3FN.

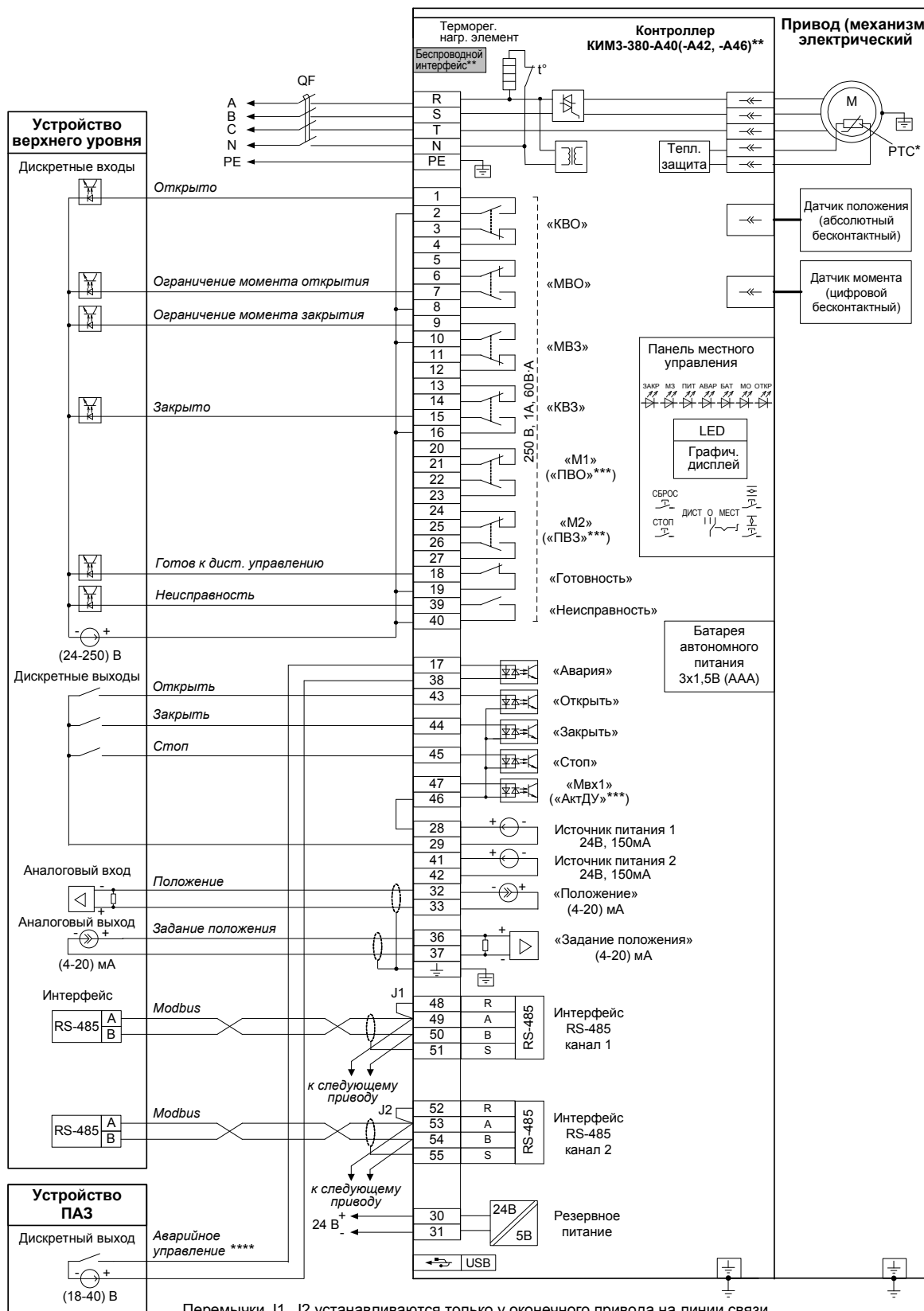
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А42-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А46-08/09/10/11/12-3FN.

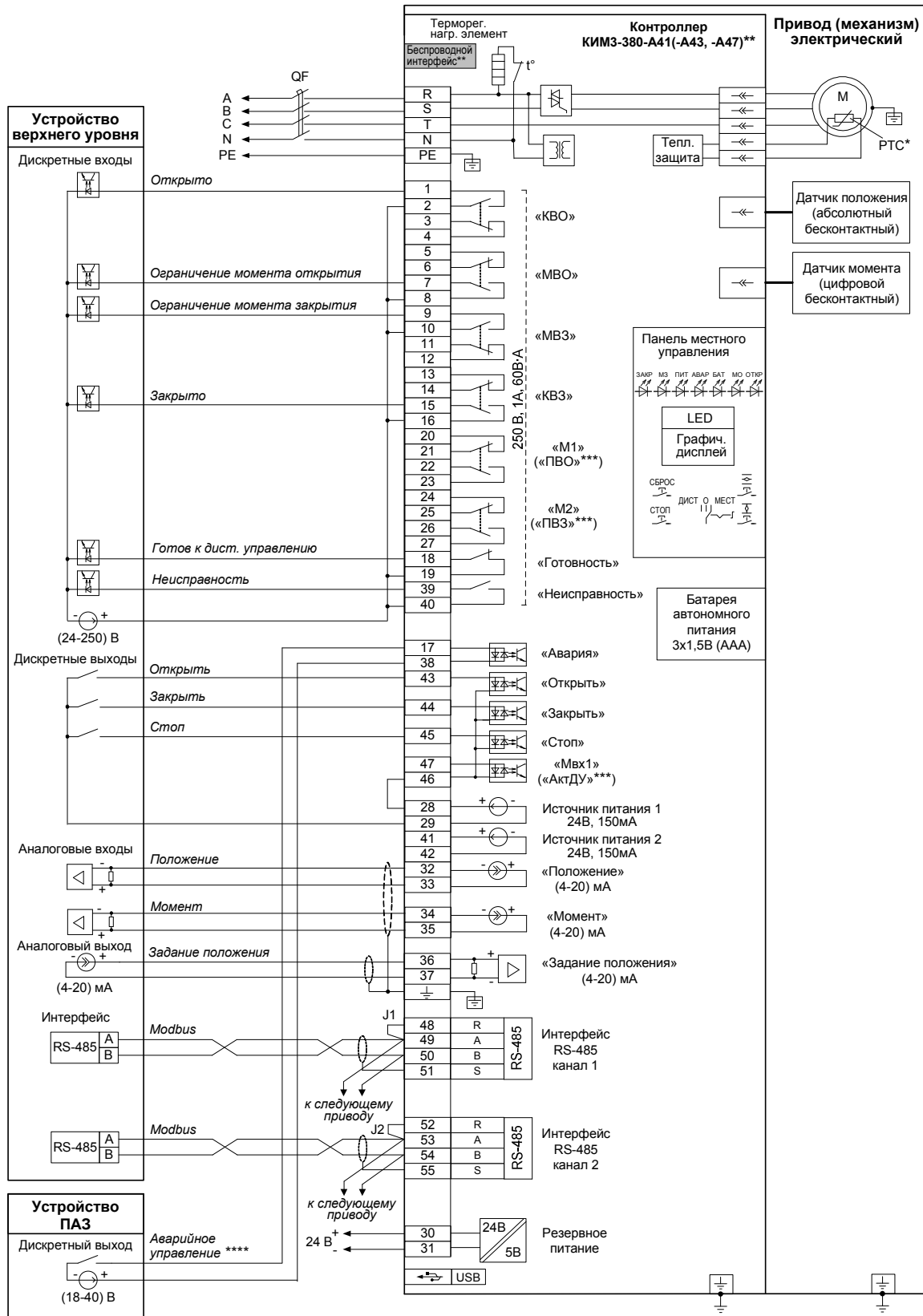
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А43-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А47-08/09/10/11/12-3FN.

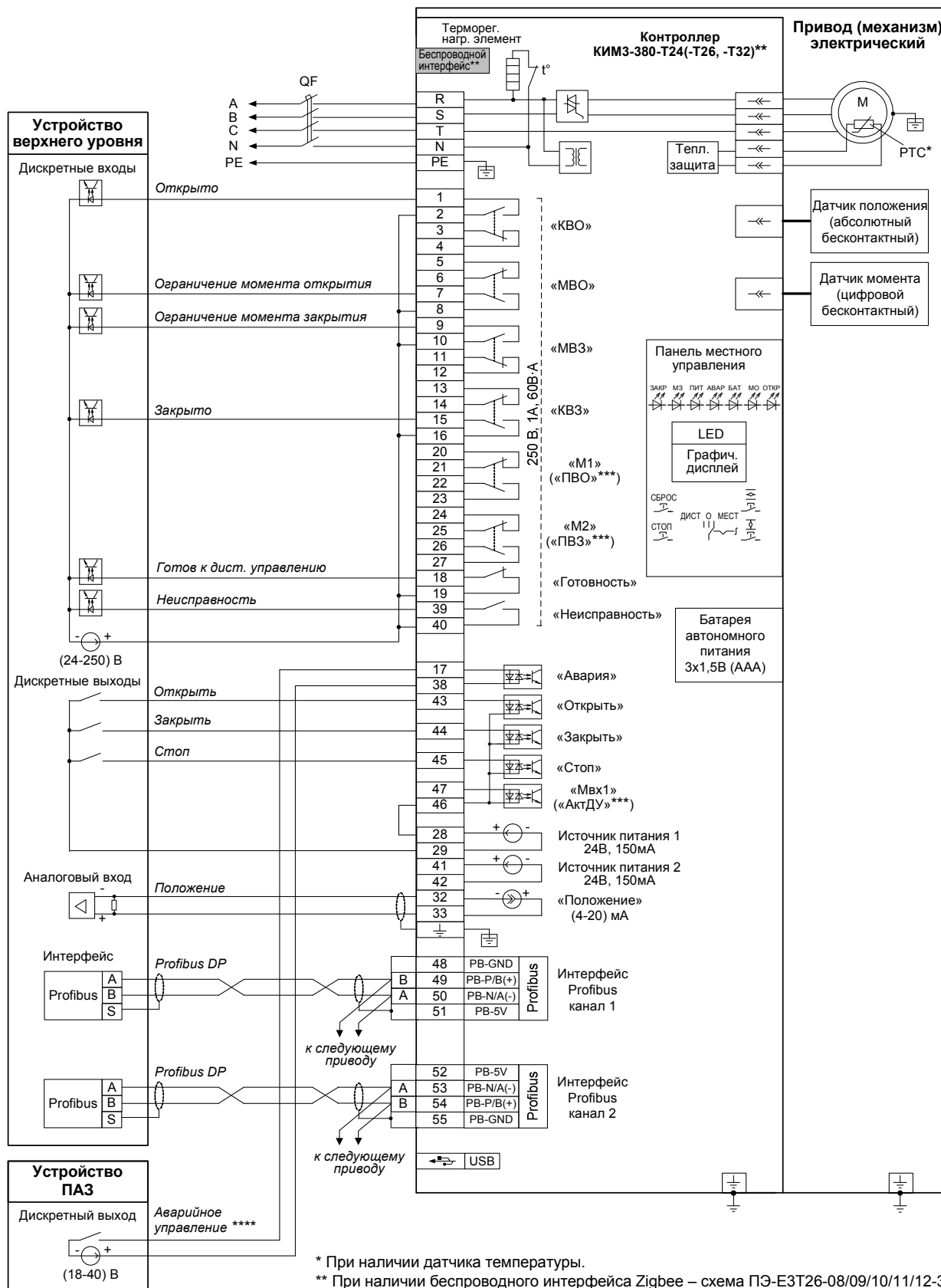
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗТ26-08/09/10/11/12-3FN.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗТ32-08/09/10/11/12-3FN.

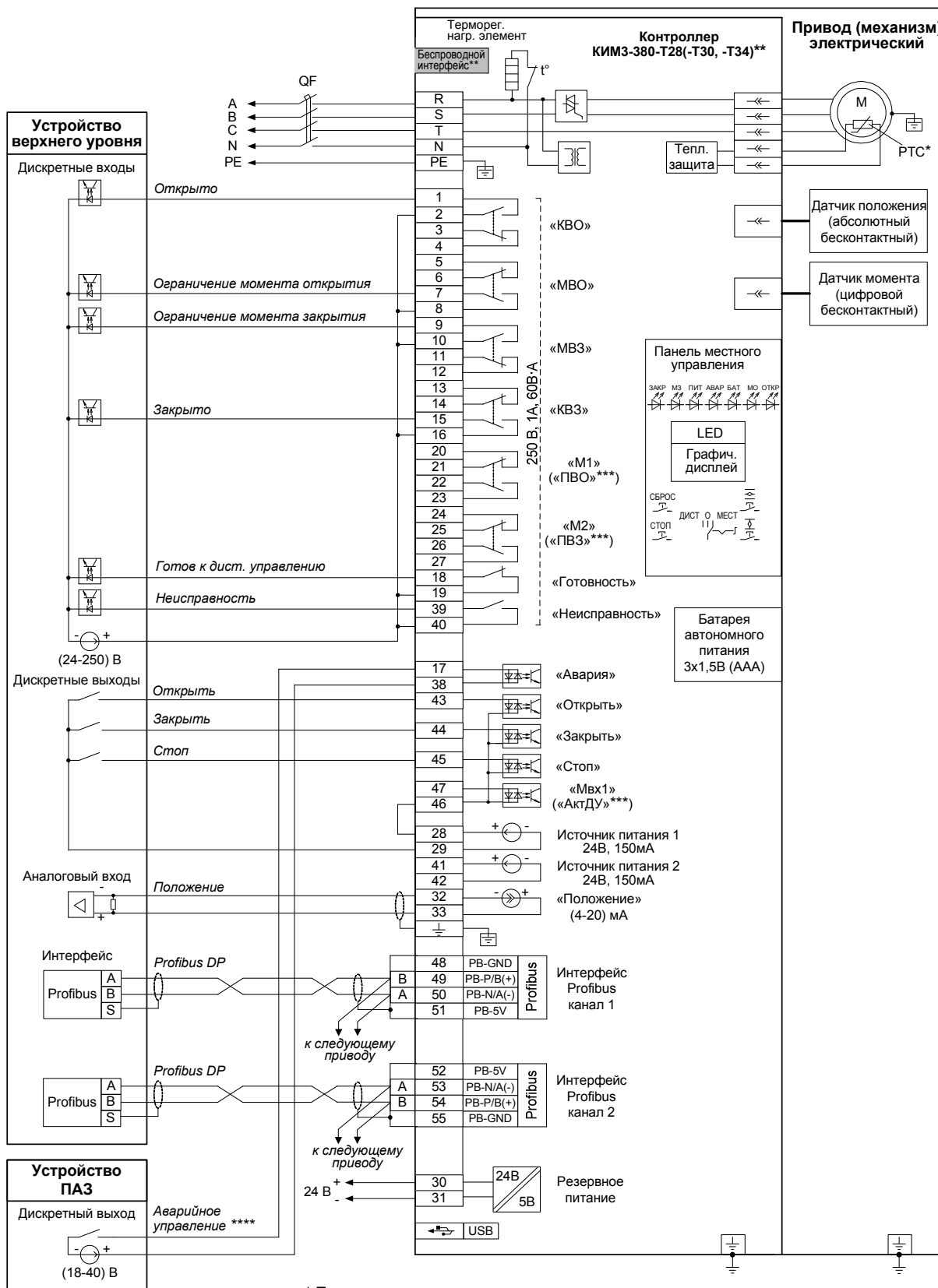
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

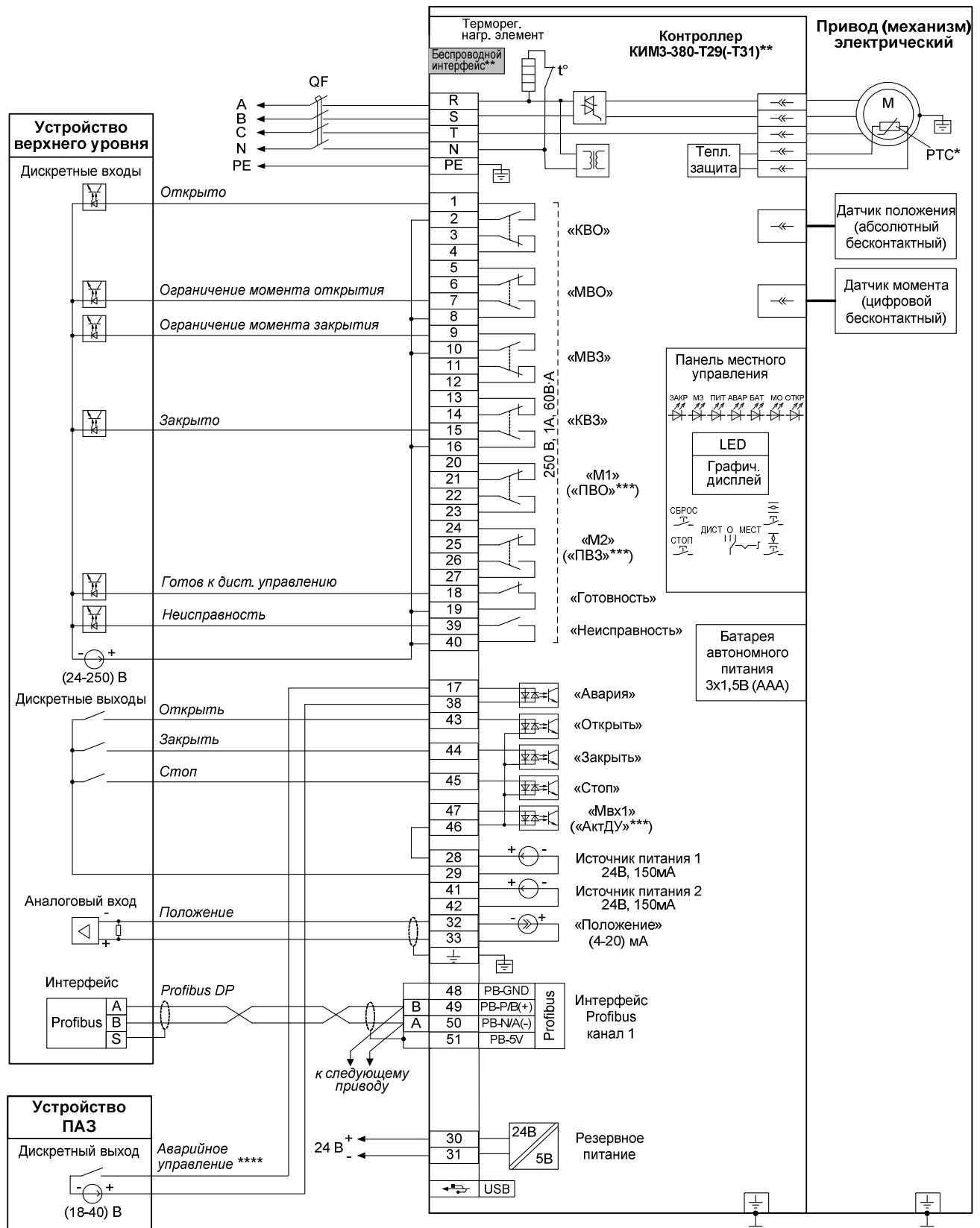
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



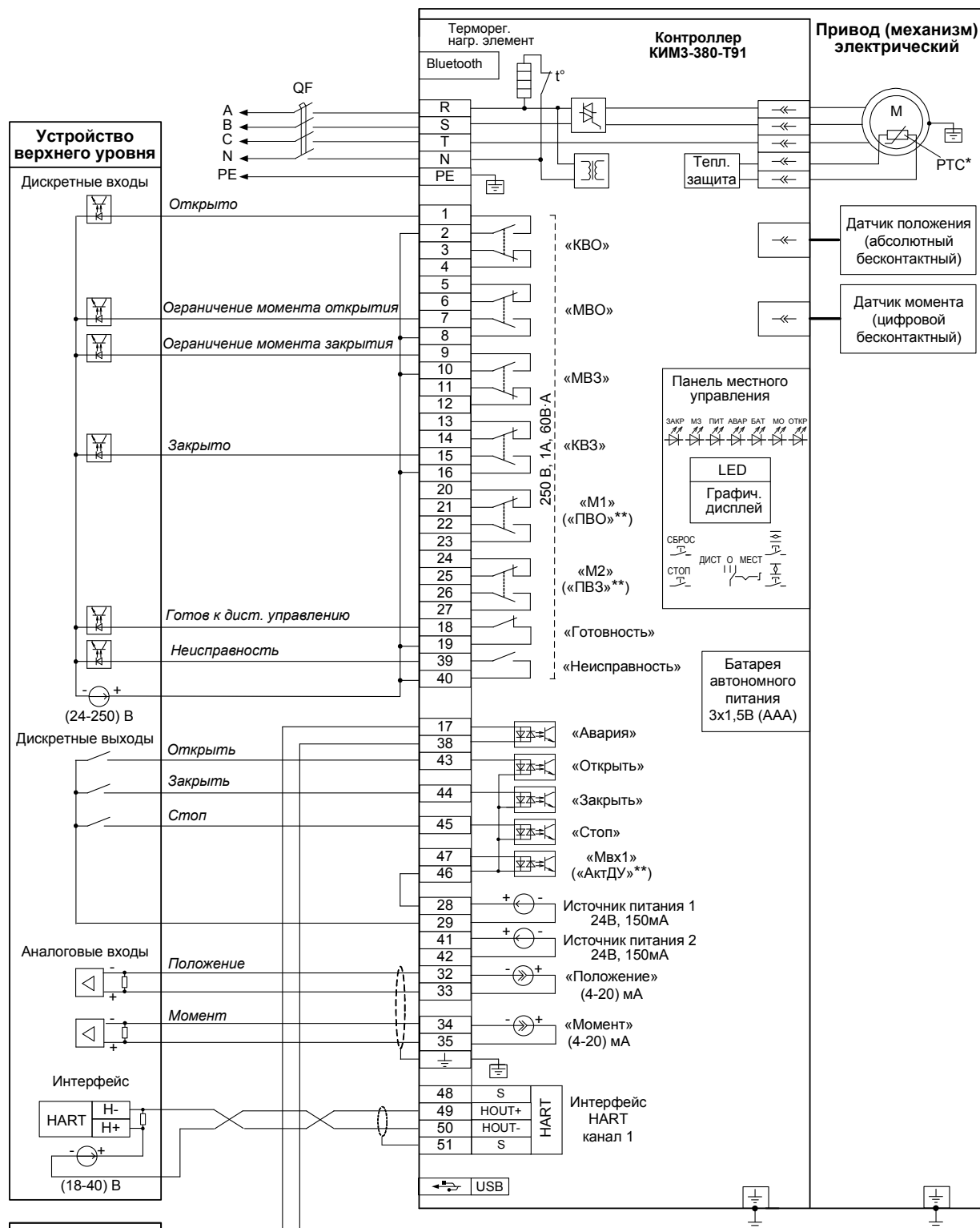
* При наличии датчика температуры.
 ** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т30-08/09/10/11/12-3FN.
 При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т34-08/09/10/11/12-3FN.
 *** Назначение выходов/входа по умолчанию.
 **** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.
 ** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗТ31-08/09/10/11/12-3FN.
 *** Назначение выходов/входа по умолчанию.
 **** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

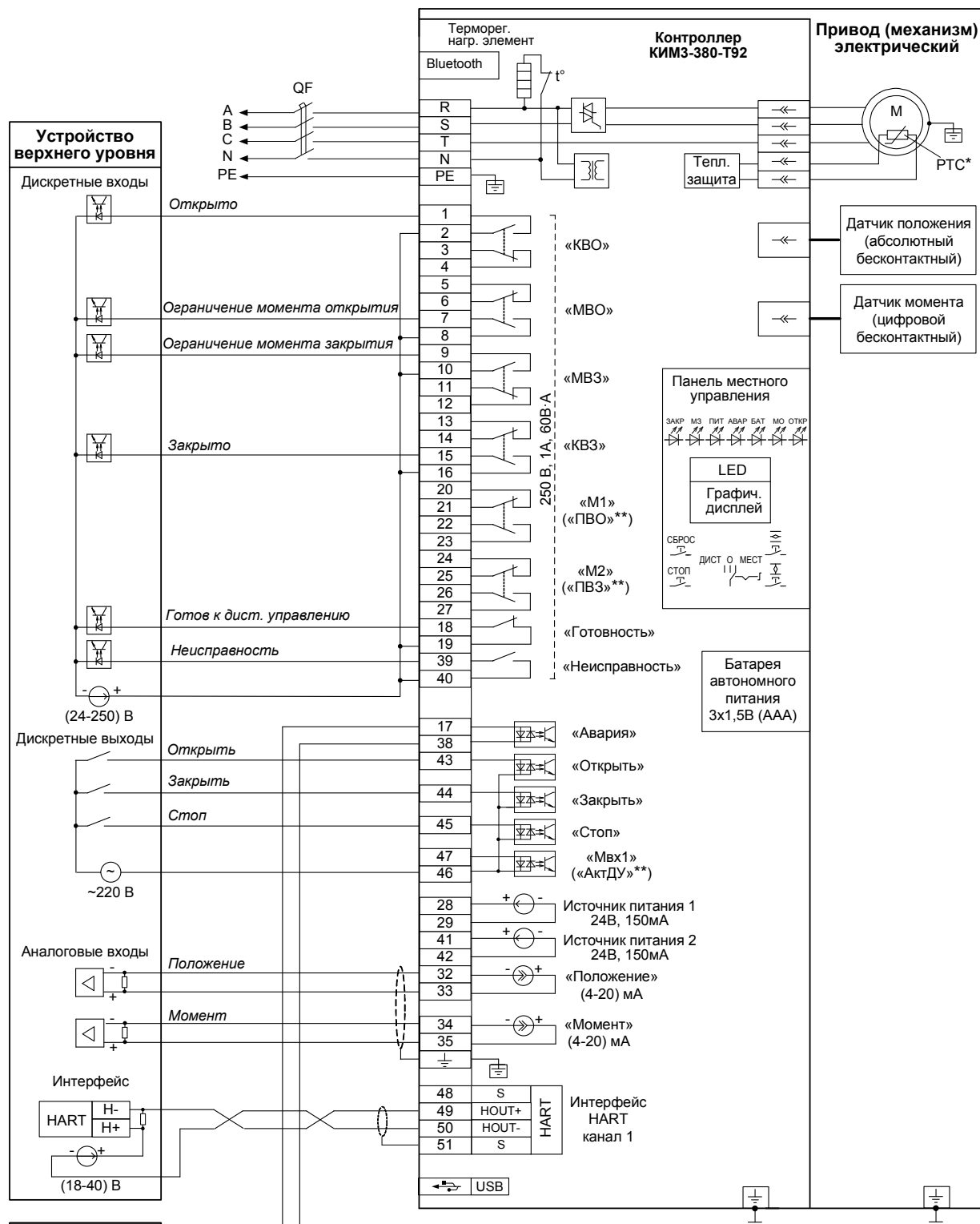
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

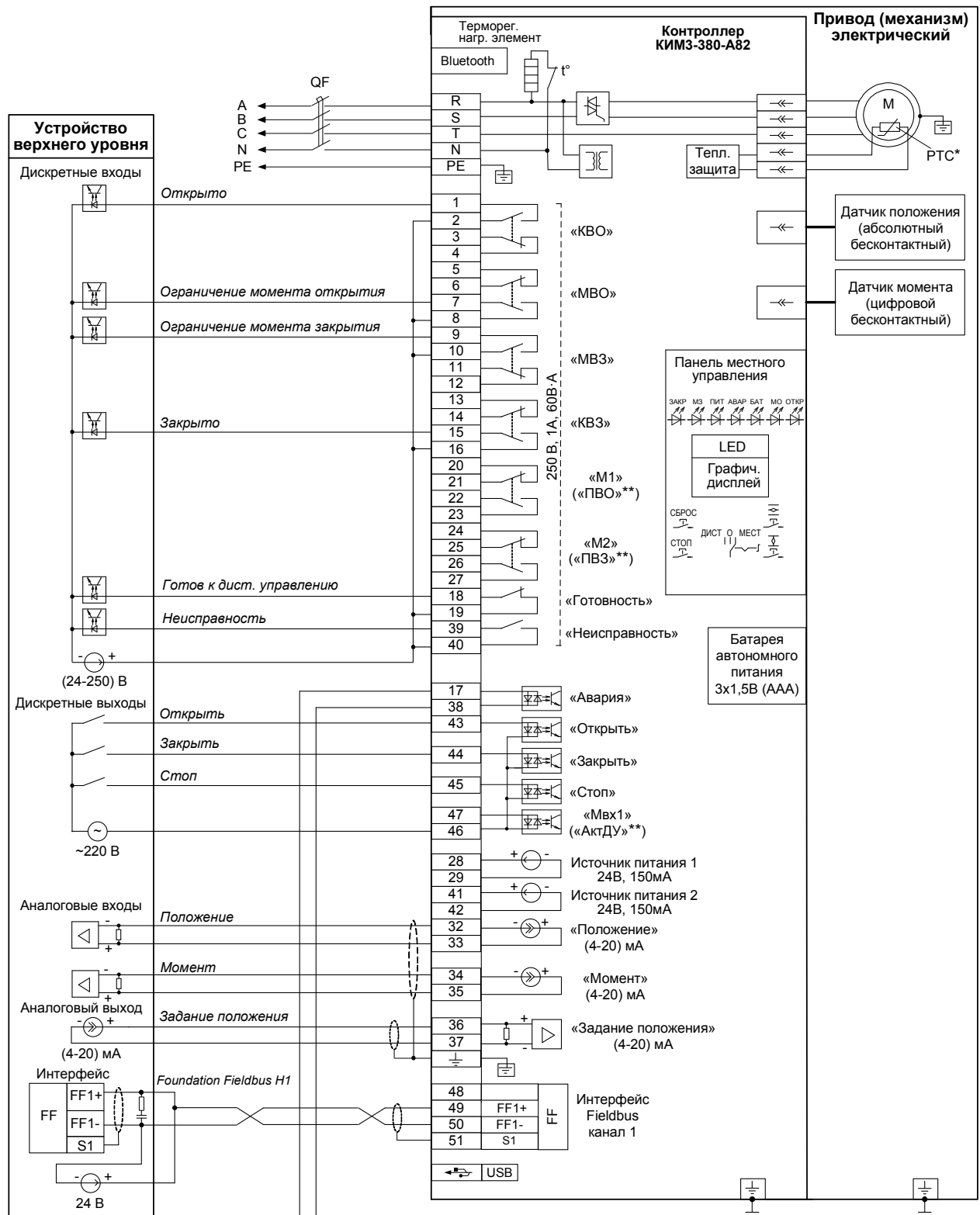
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.
 ** Назначение выходов/входа по умолчанию.
 *** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

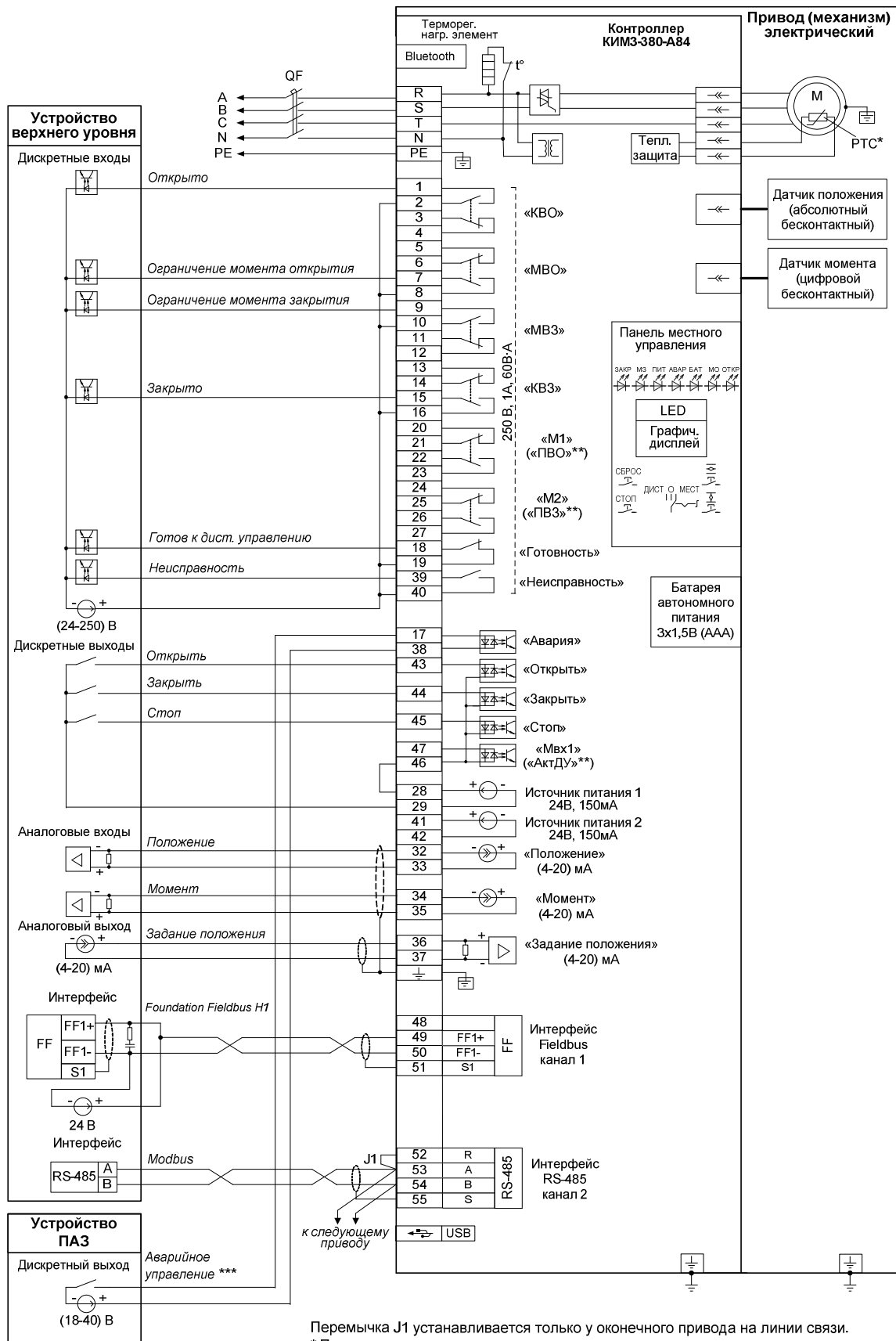
Примечание
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.
 ** Назначение выходов/входа по умолчанию.
 *** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Переключатель J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

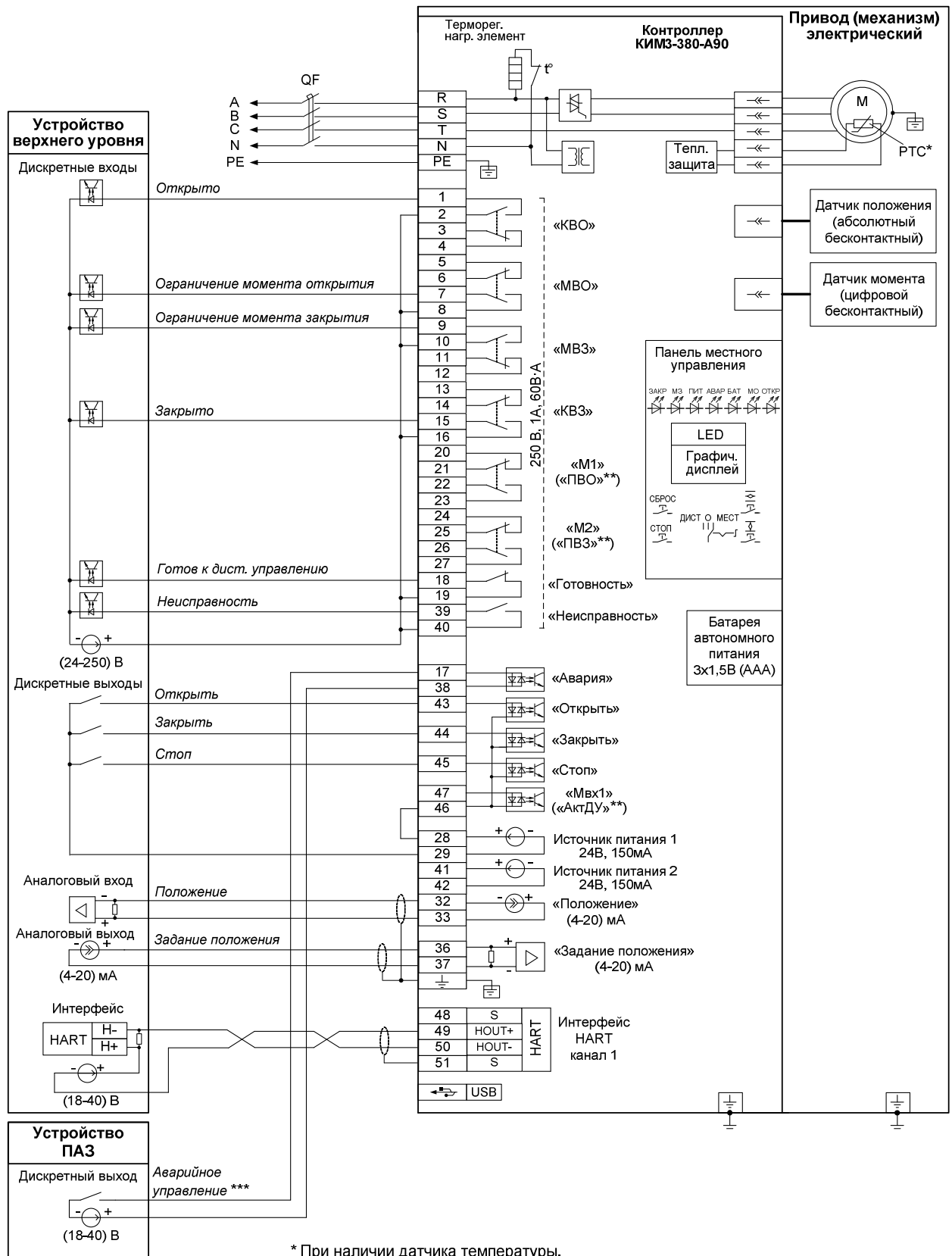
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



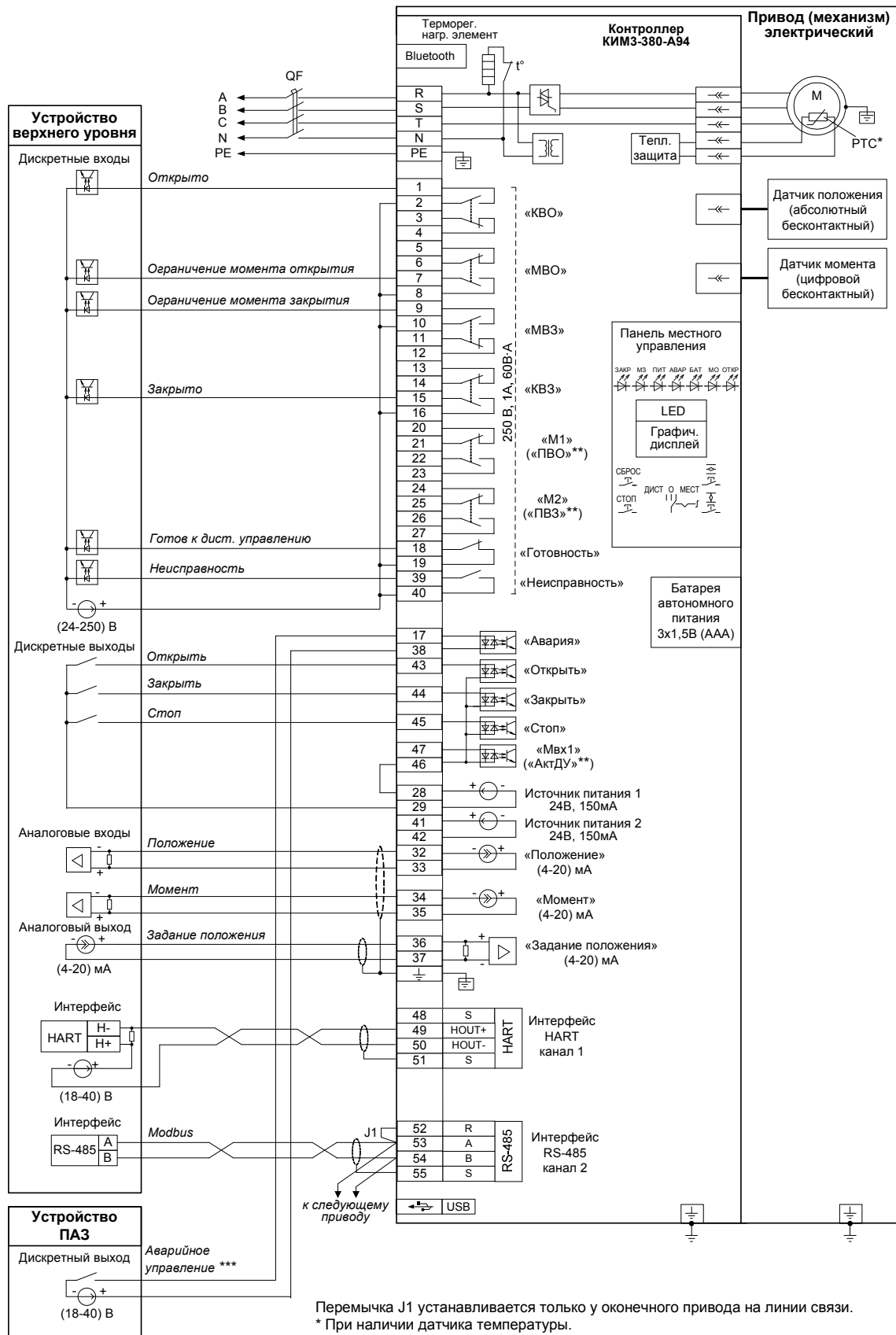
* При наличии датчика температуры.

** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Переключатель J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

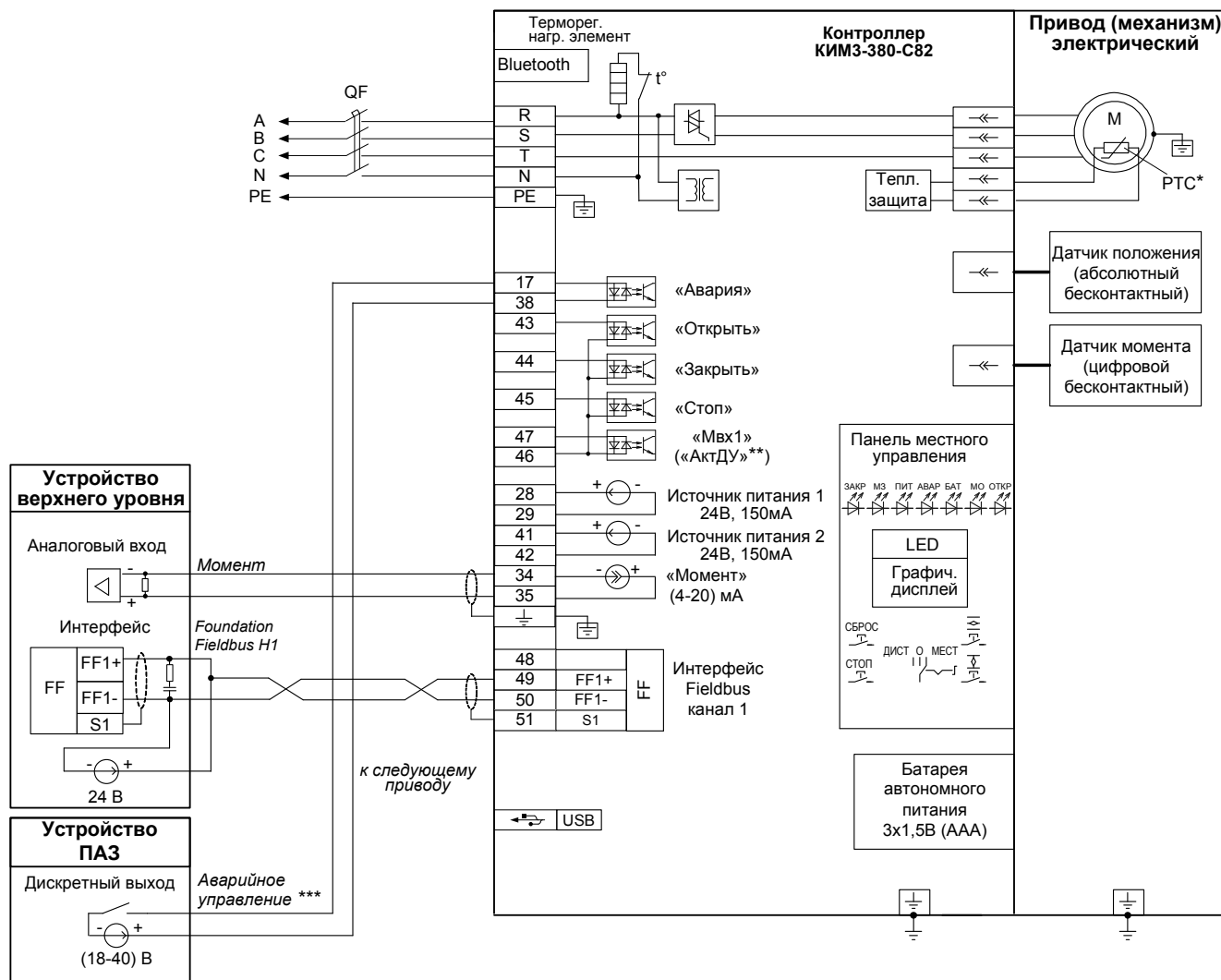
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

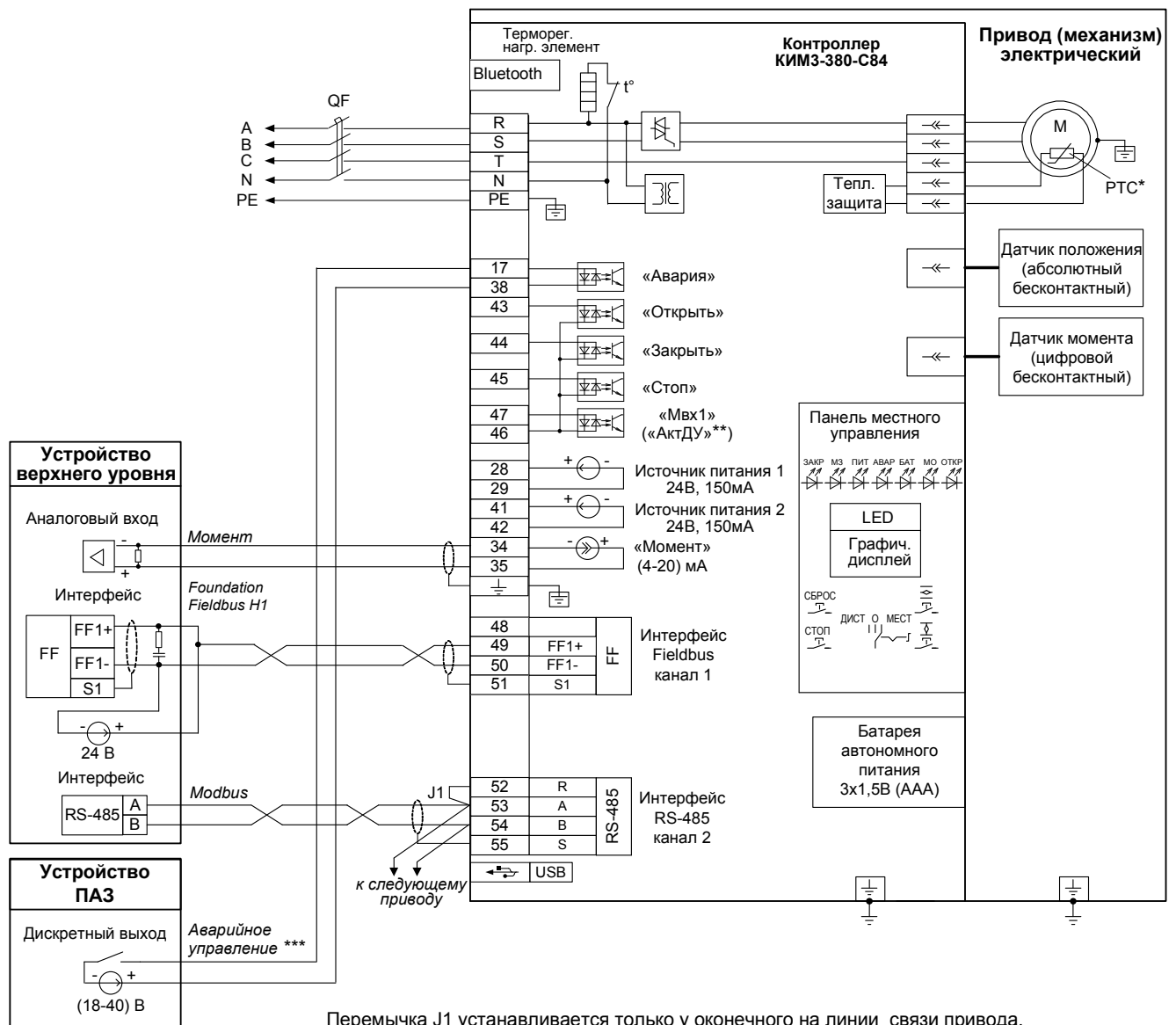
Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



- * При наличии датчика температуры.
- ** Назначение выходов/входа по умолчанию.
- *** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

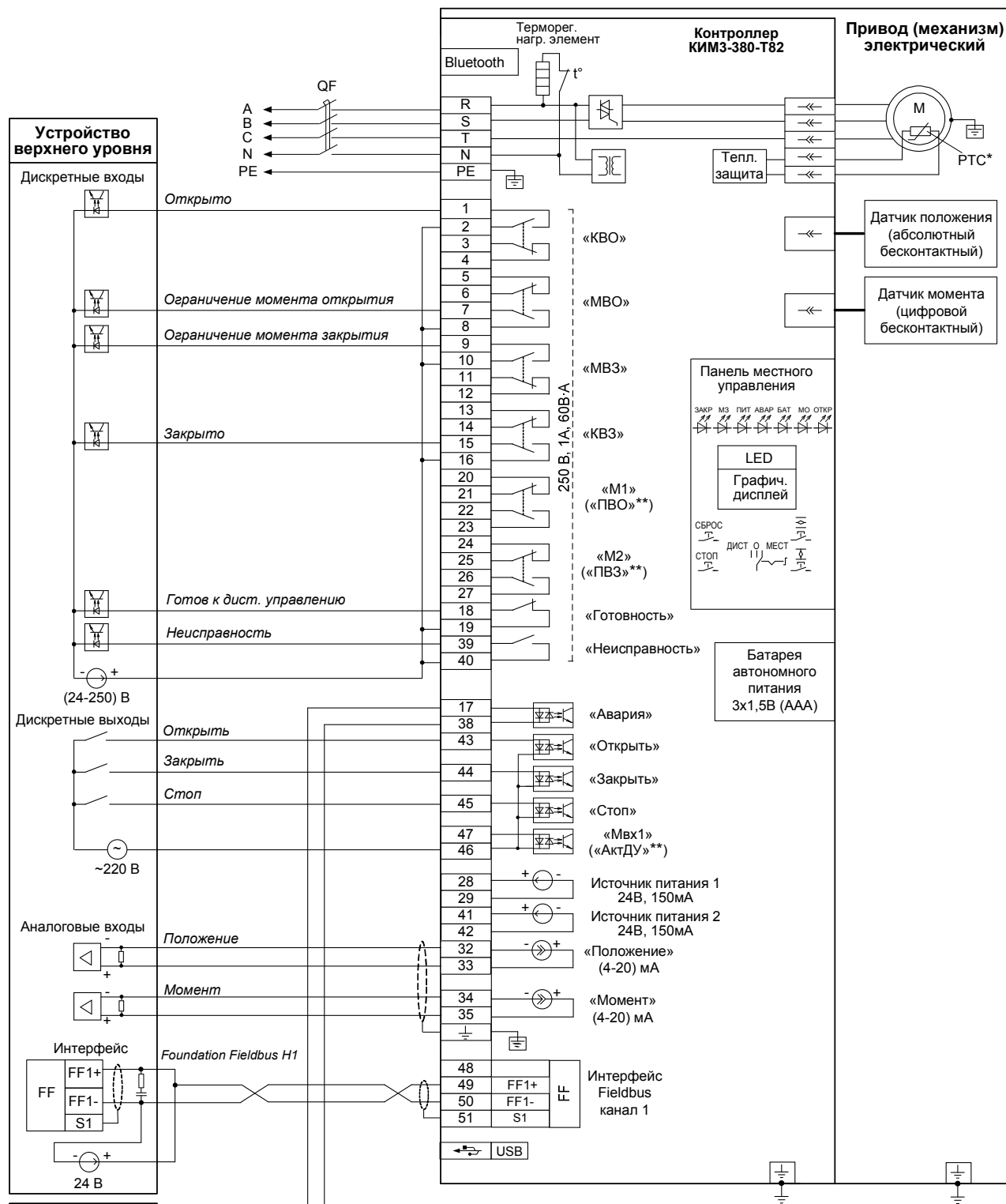


Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



* При наличии датчика температуры.

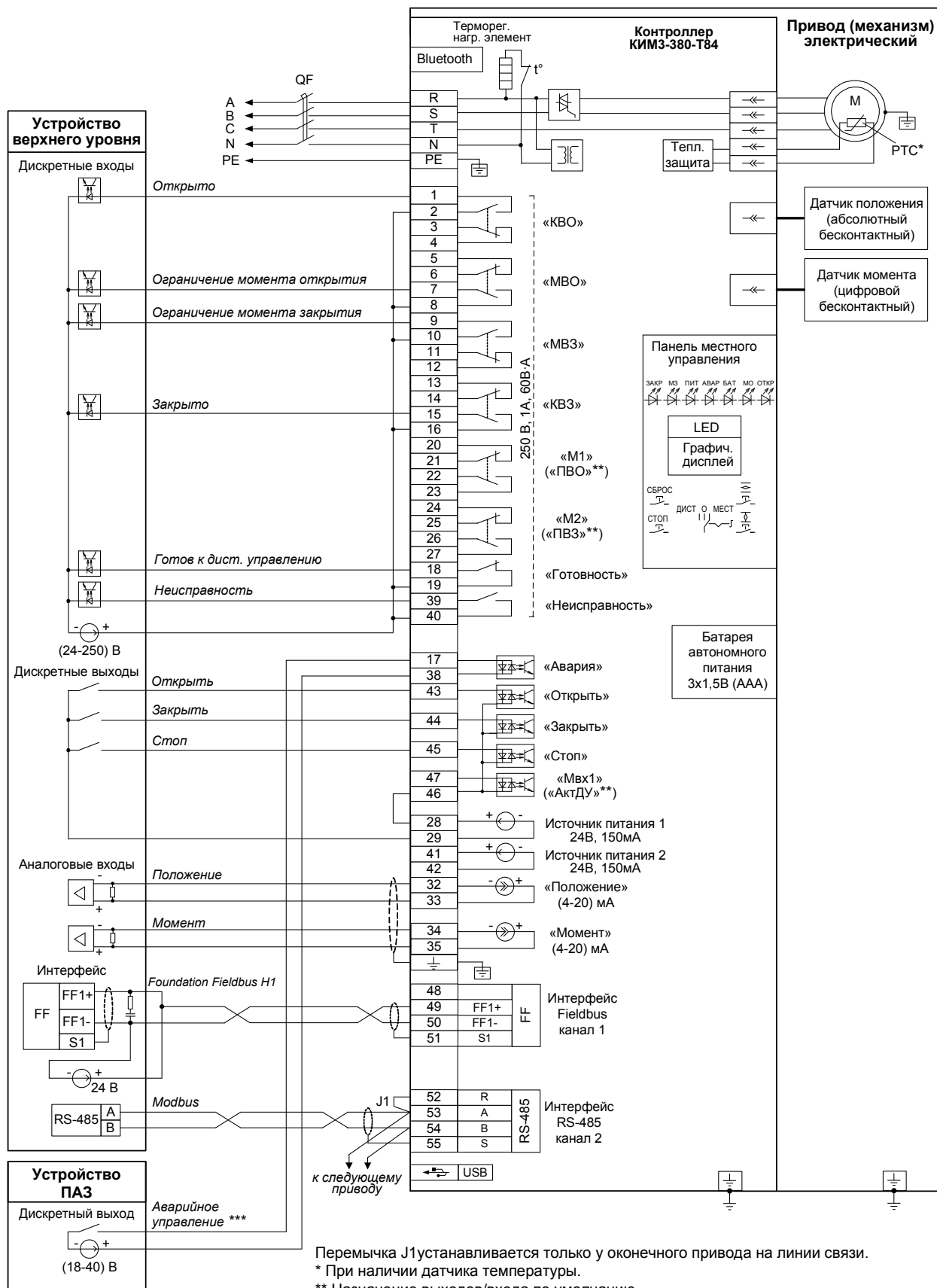
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

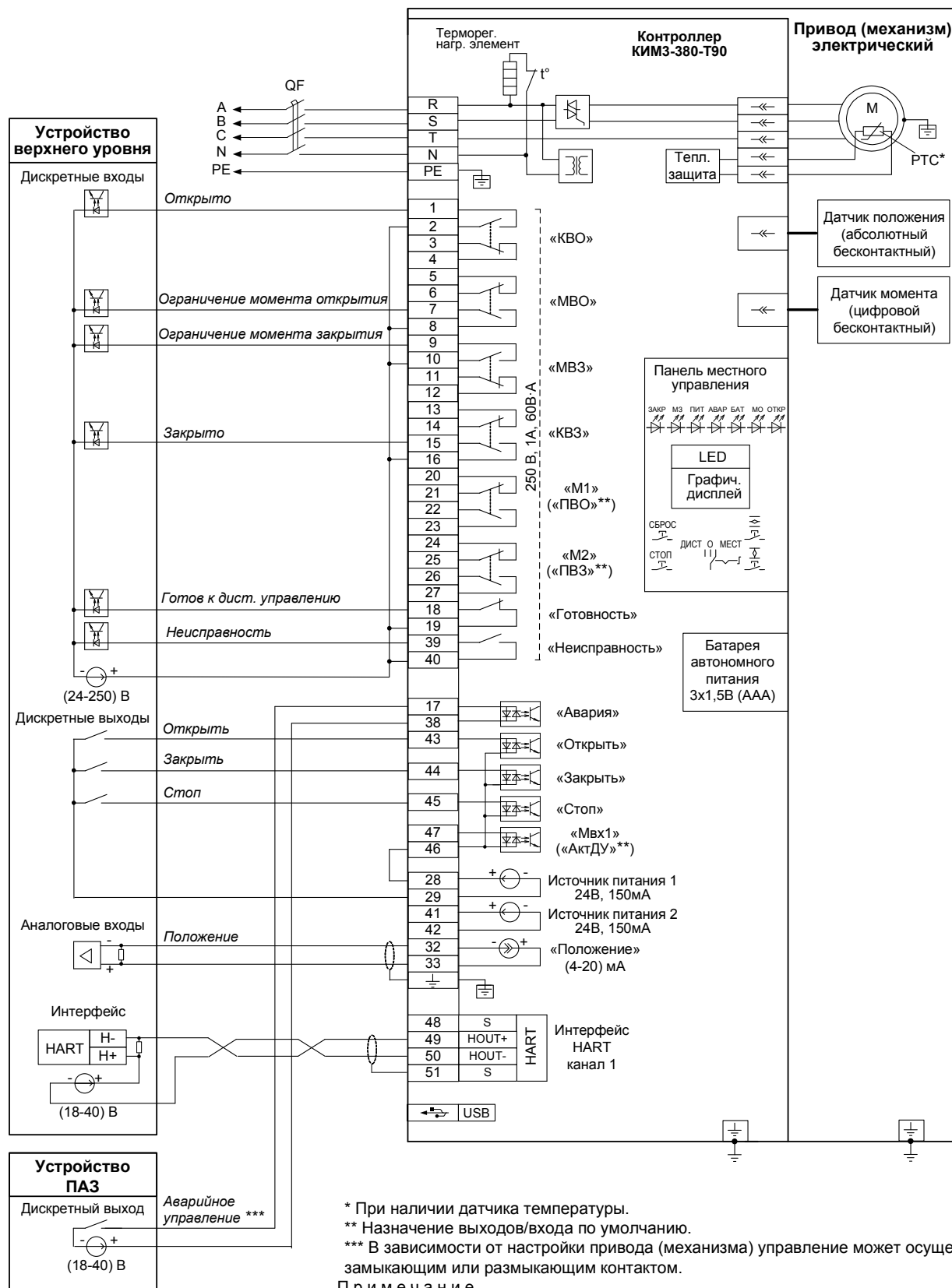
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

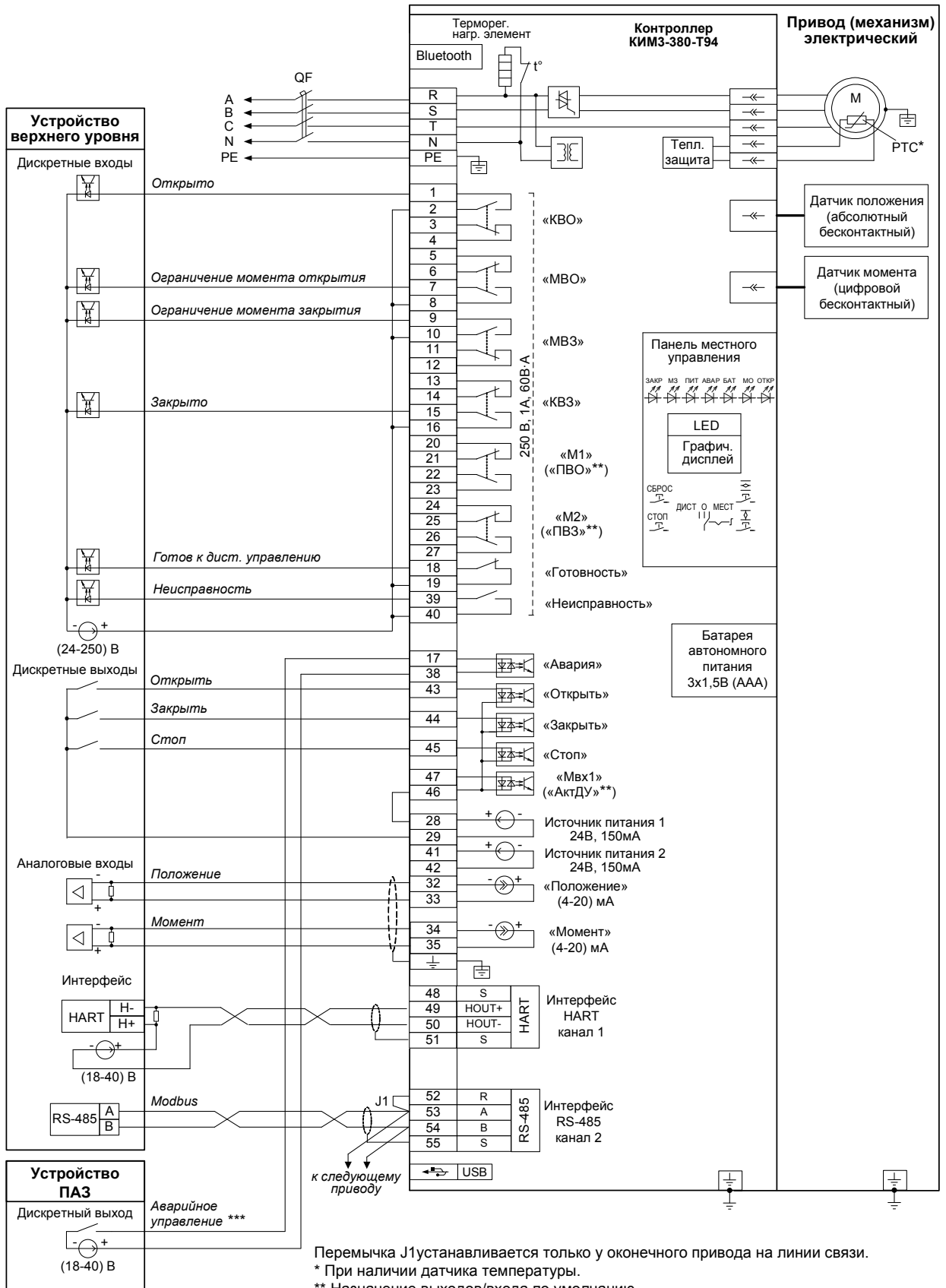
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

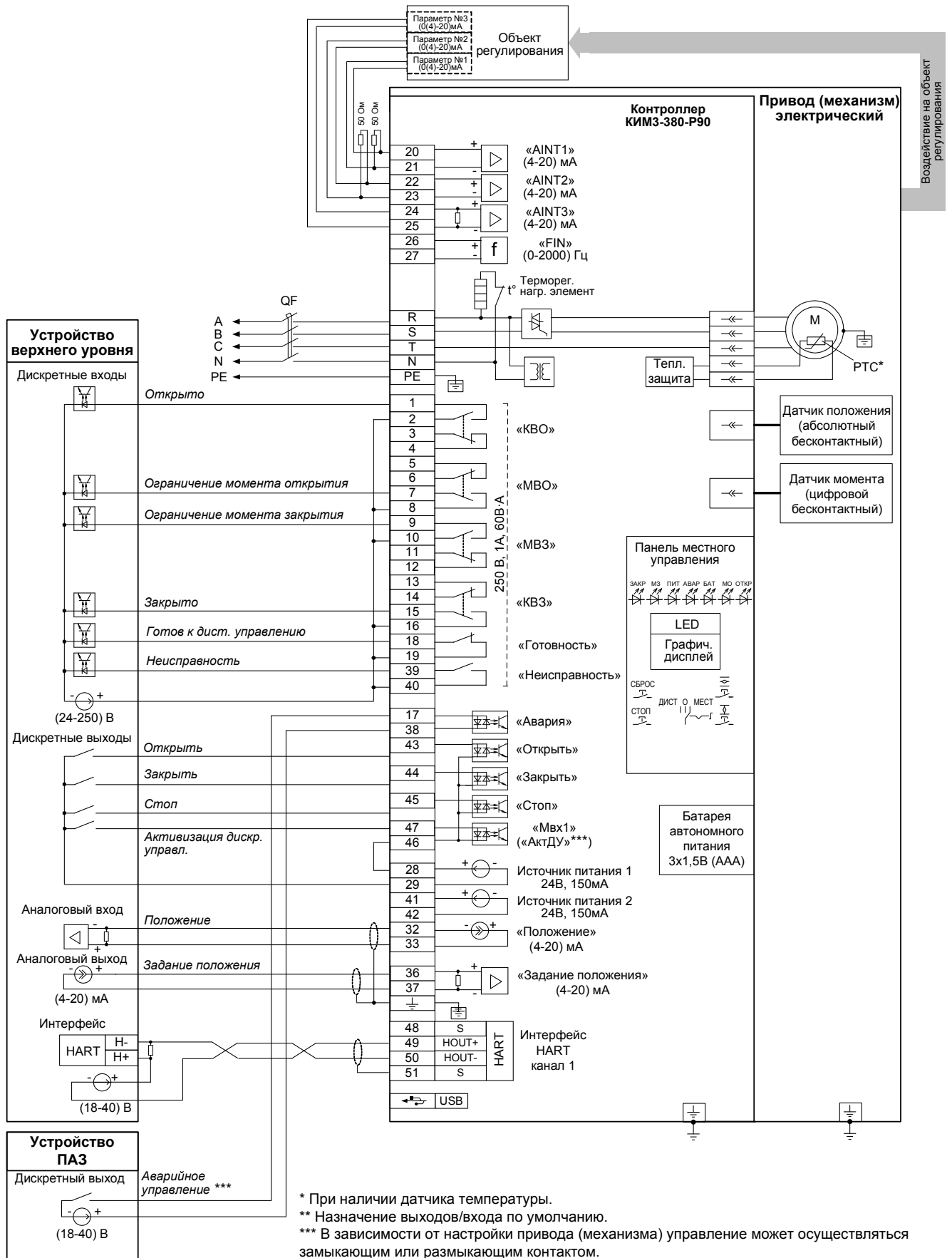
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

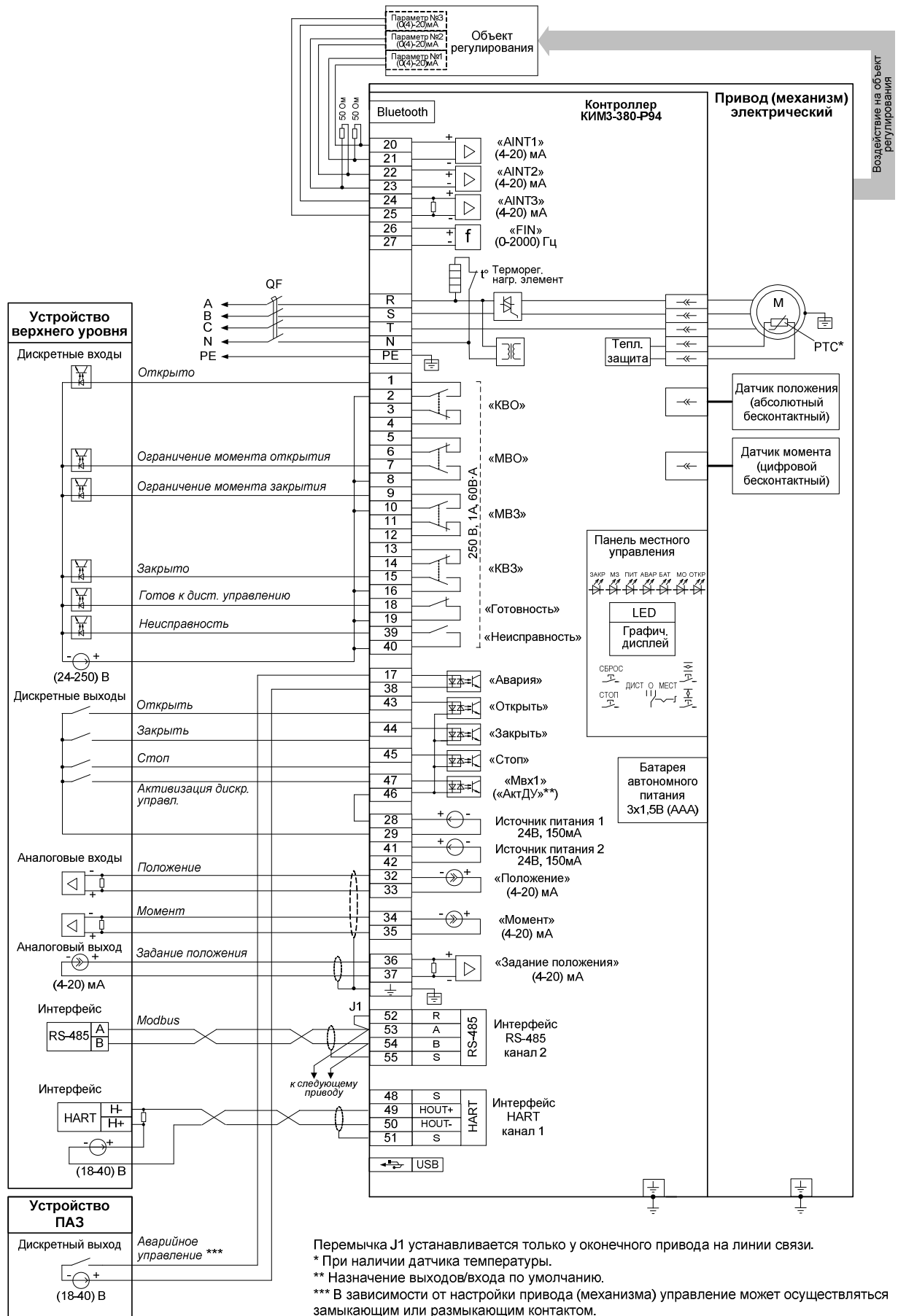
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

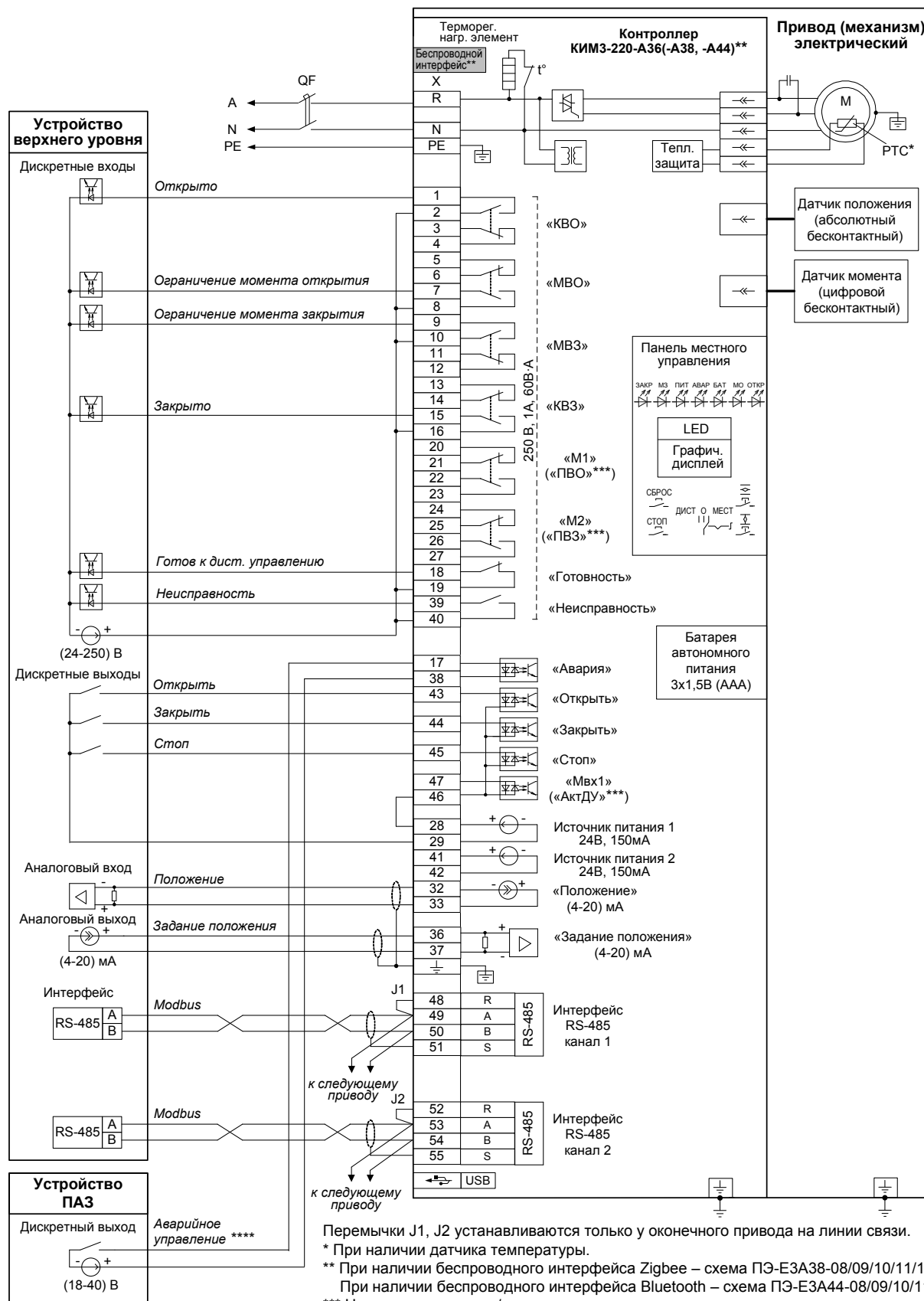
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

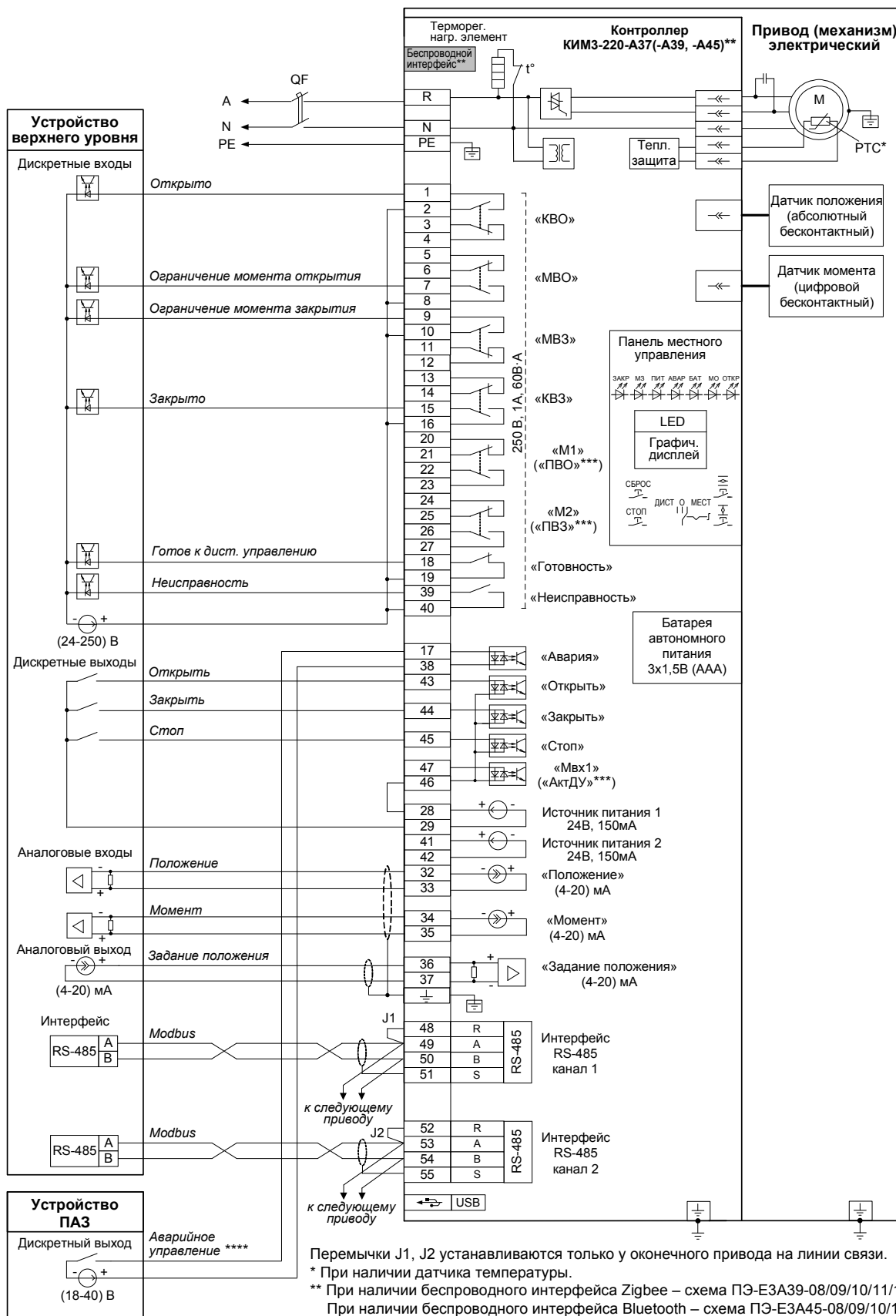
- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.
 * При наличии датчика температуры.
 ** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А38-08/09/10/11/12-1F.
 При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А44-08/09/10/11/12-1F.
 *** Назначение выходов/входа по умолчанию.
 **** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А39-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А45-08/09/10/11/12-1F.

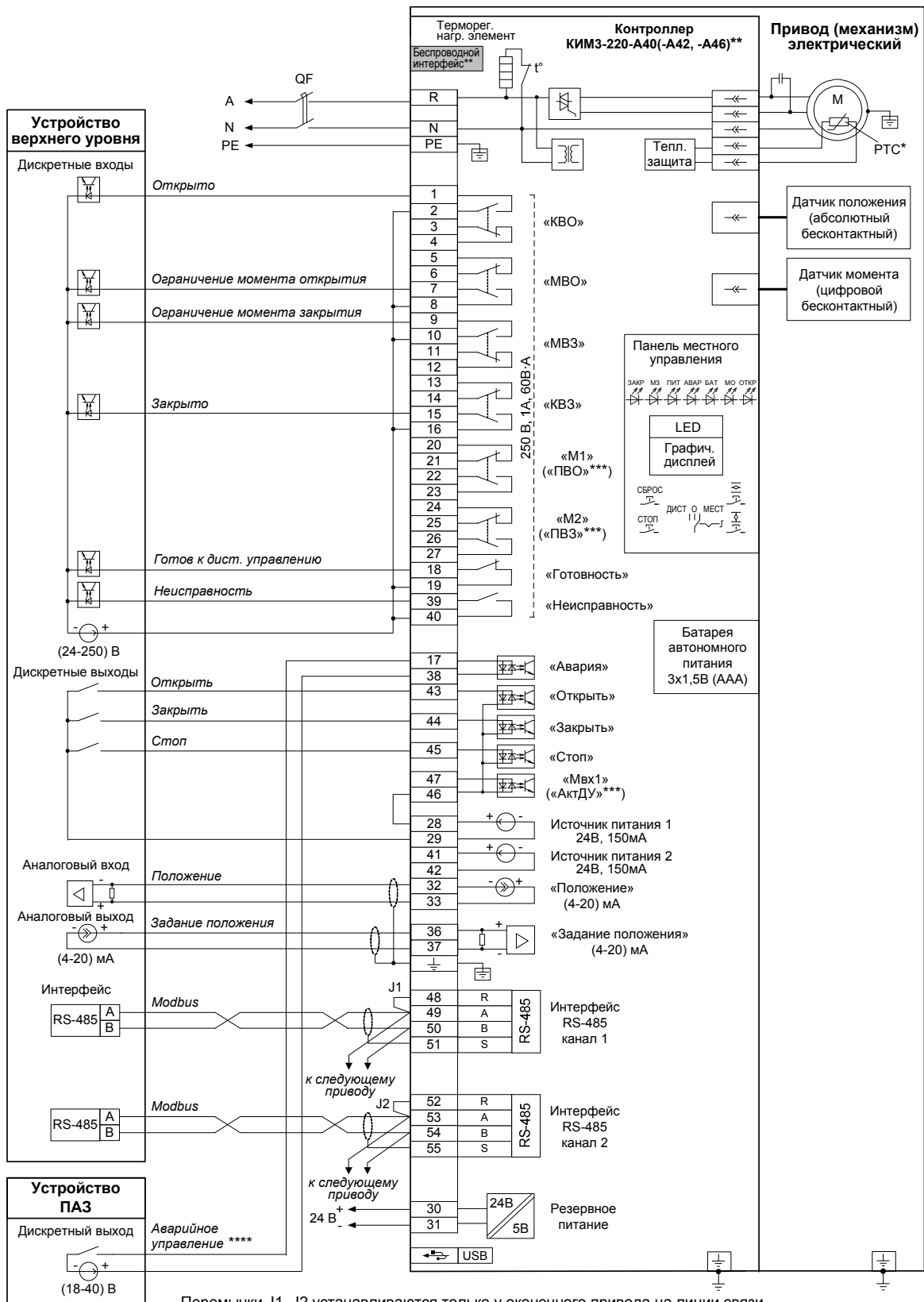
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А42-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А46-08/09/10/11/12-1F.

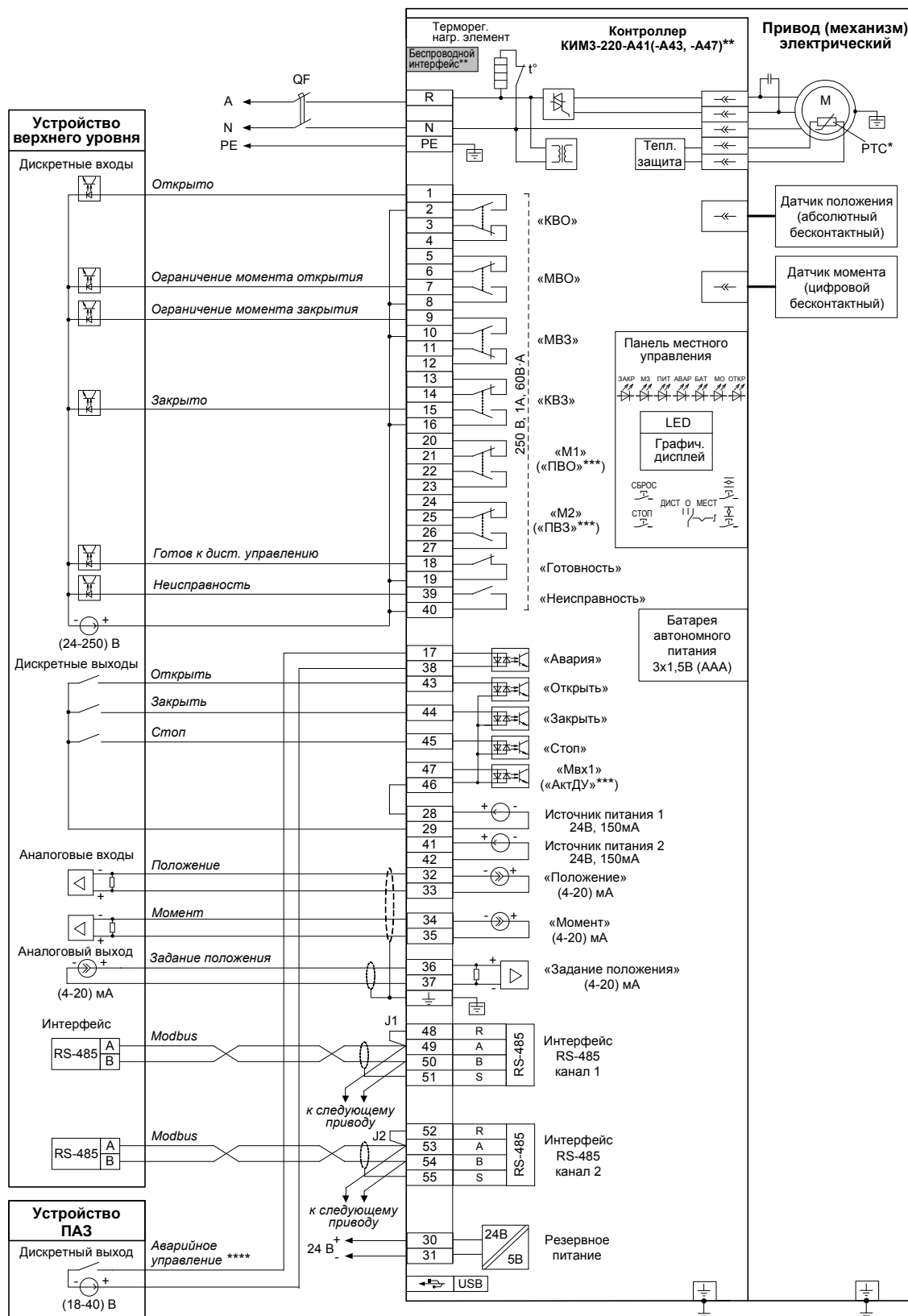
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычки J1, J2 устанавливаются только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3А43-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3А47-08/09/10/11/12-1F.

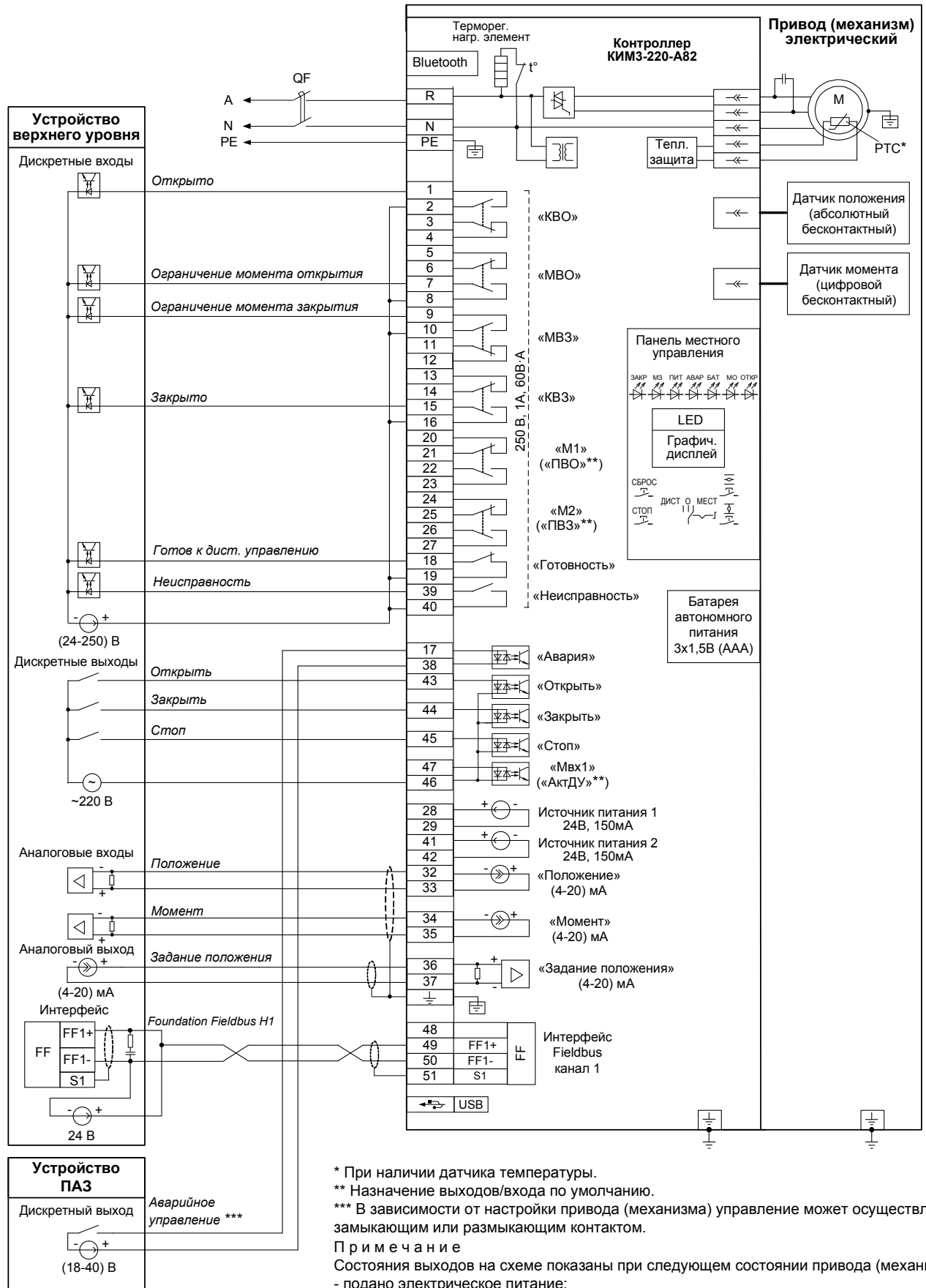
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

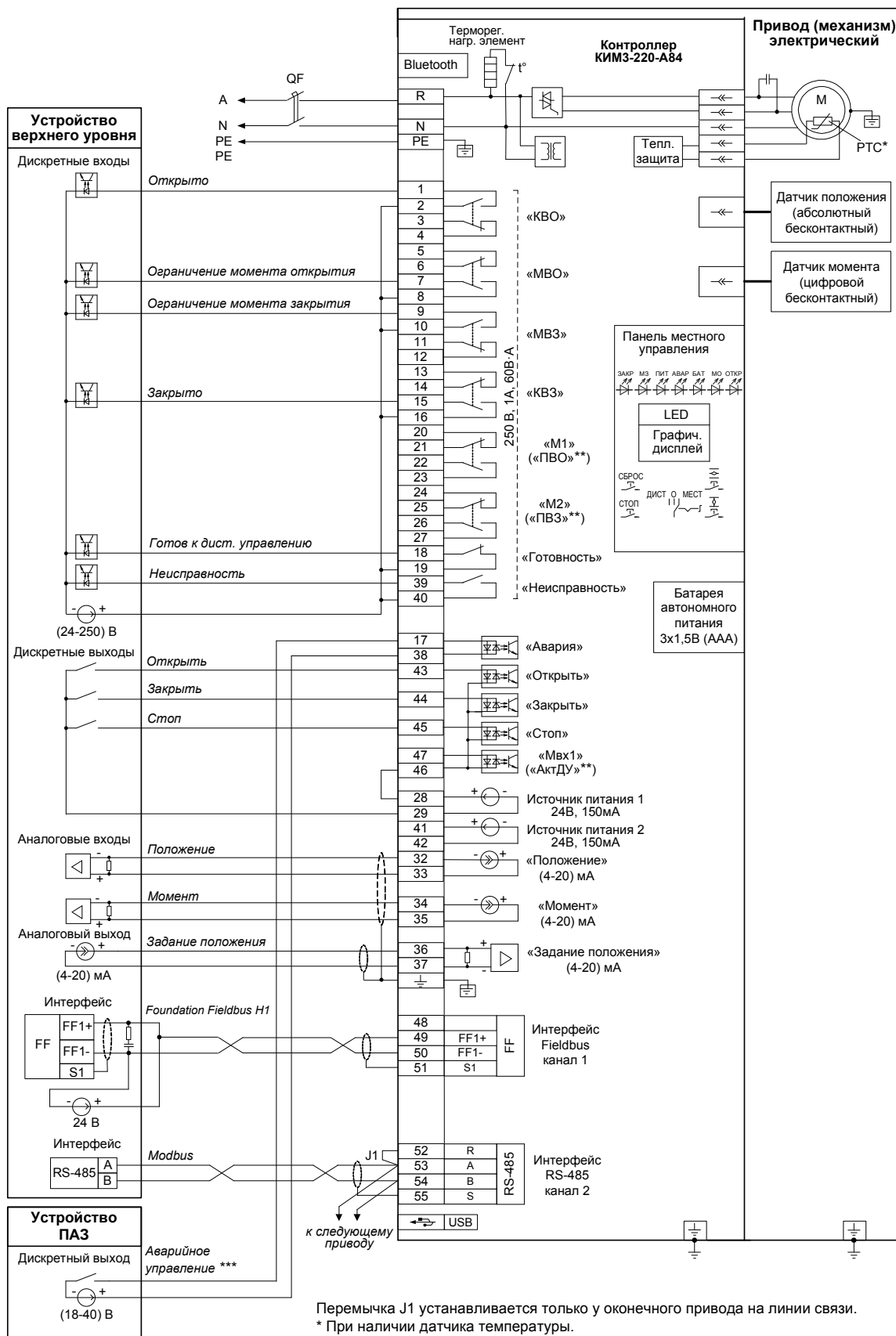
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

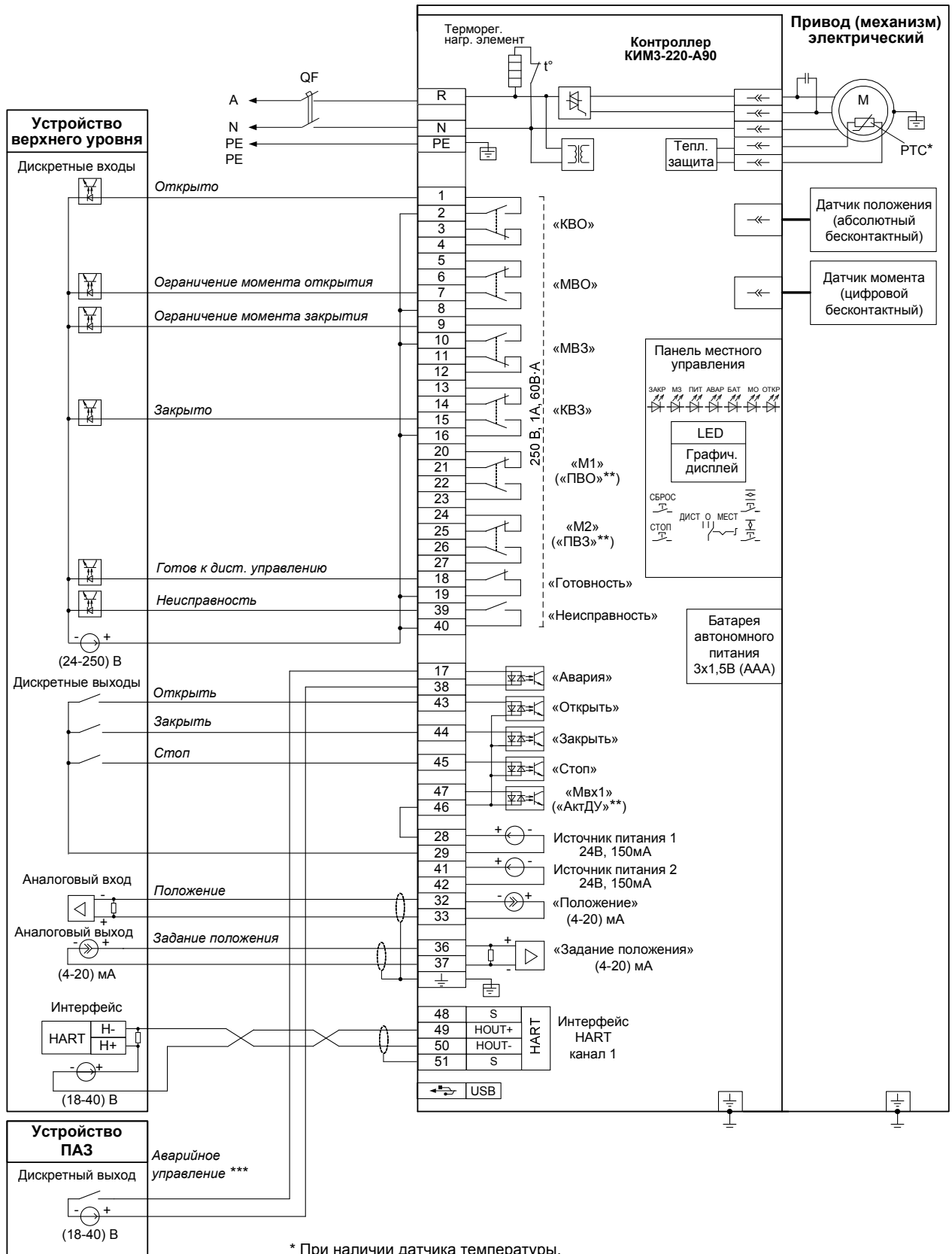
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

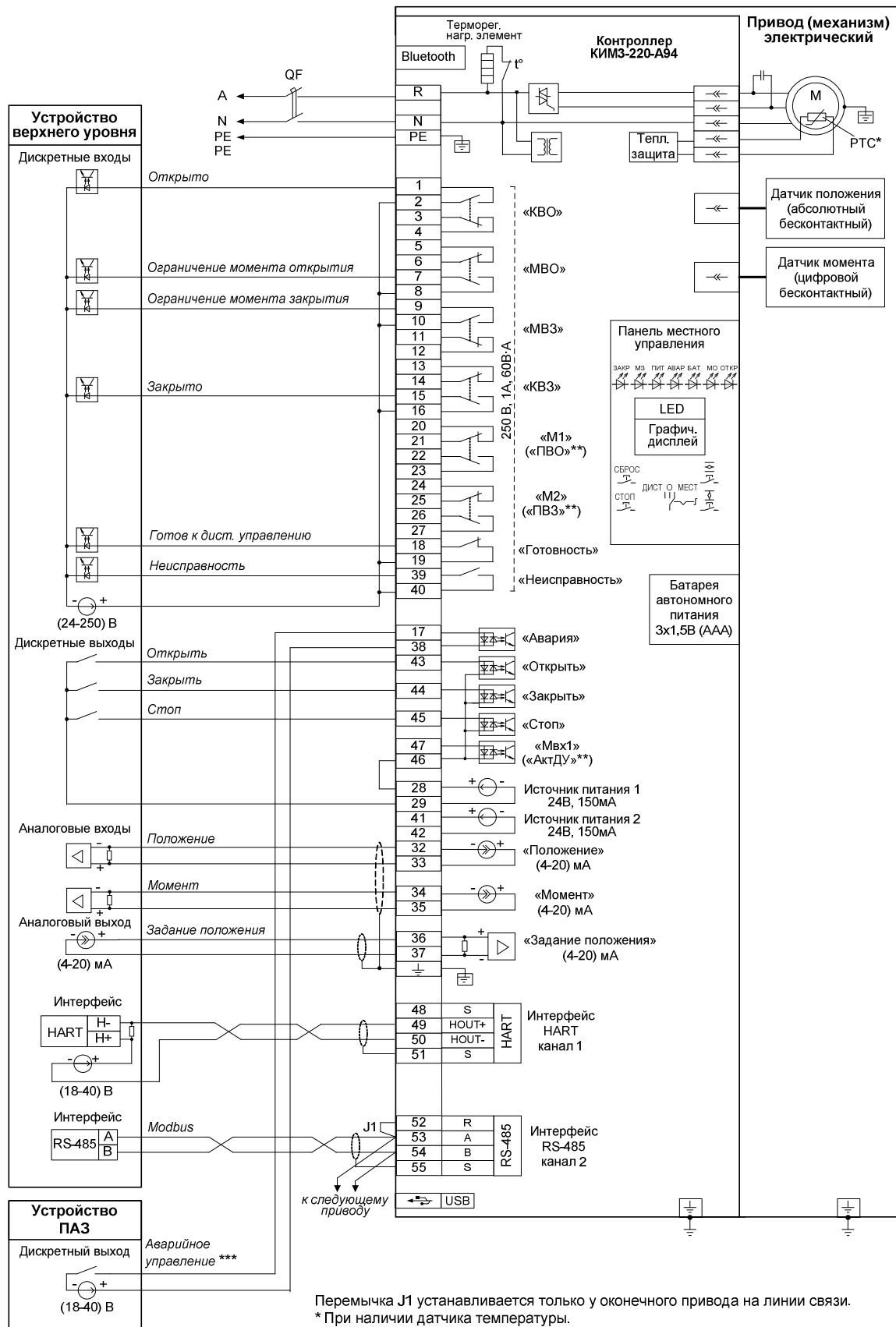
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

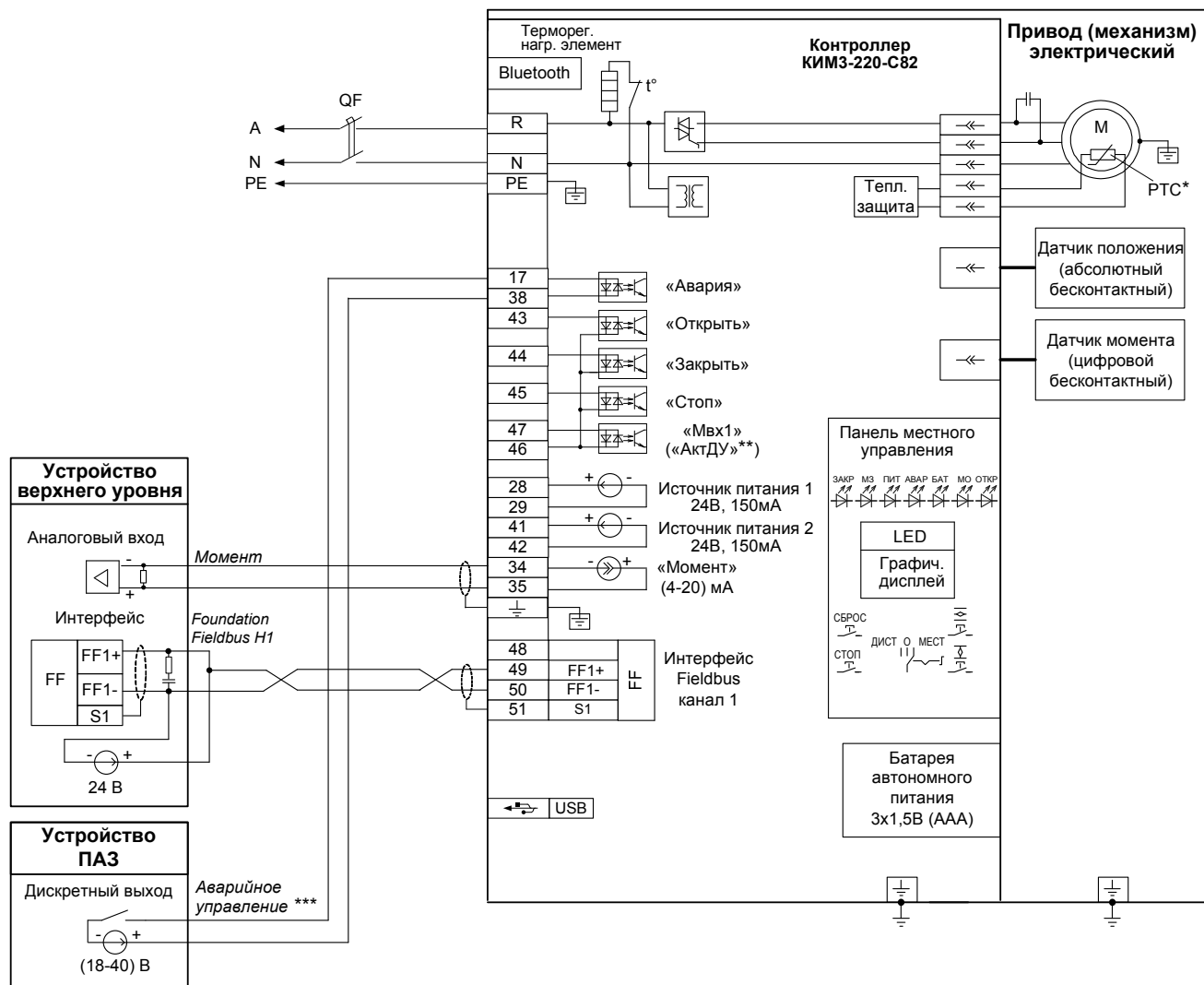
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

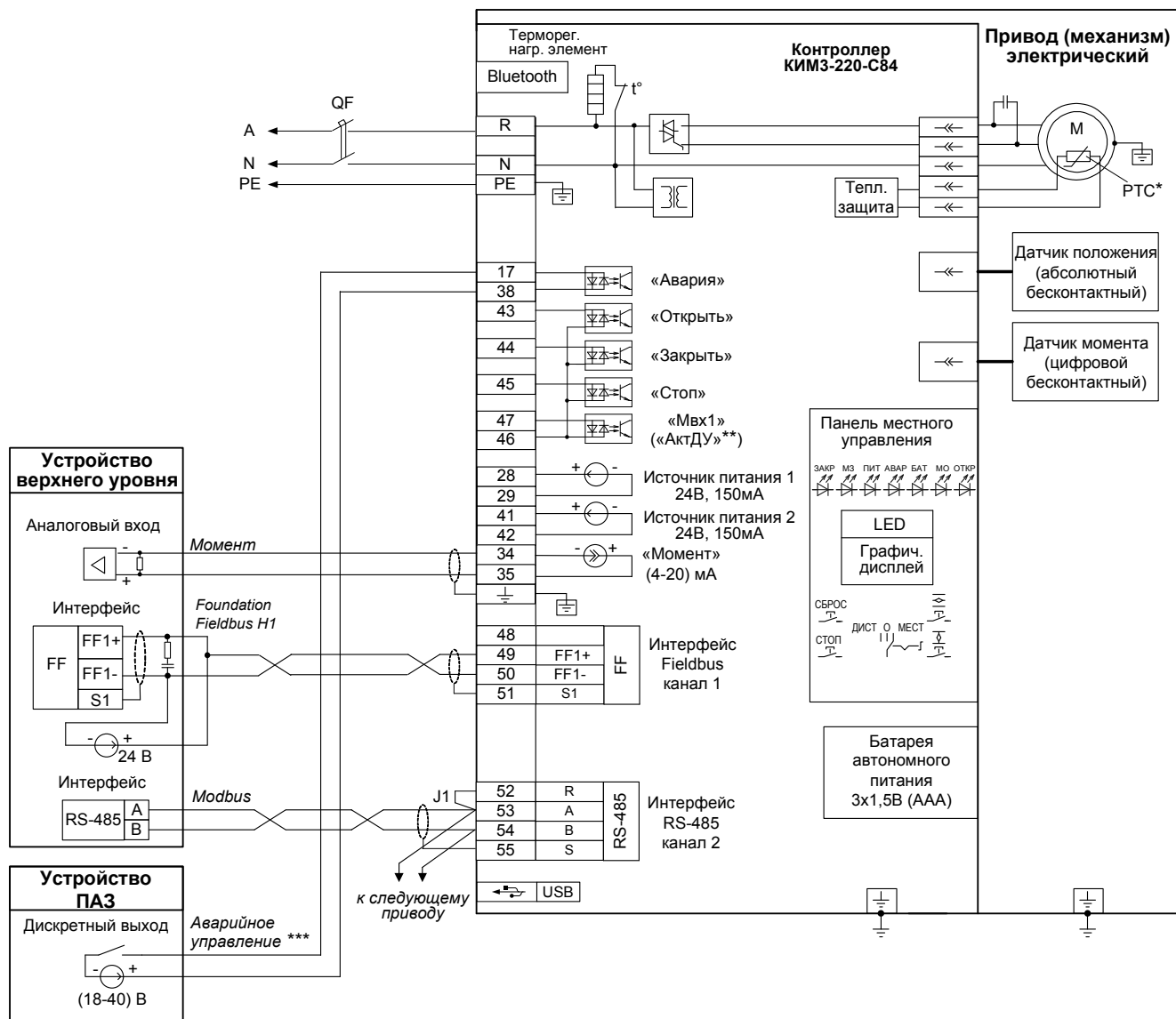
Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



- * При наличии датчика температуры.
- ** Назначение выходов/входа по умолчанию.
- *** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

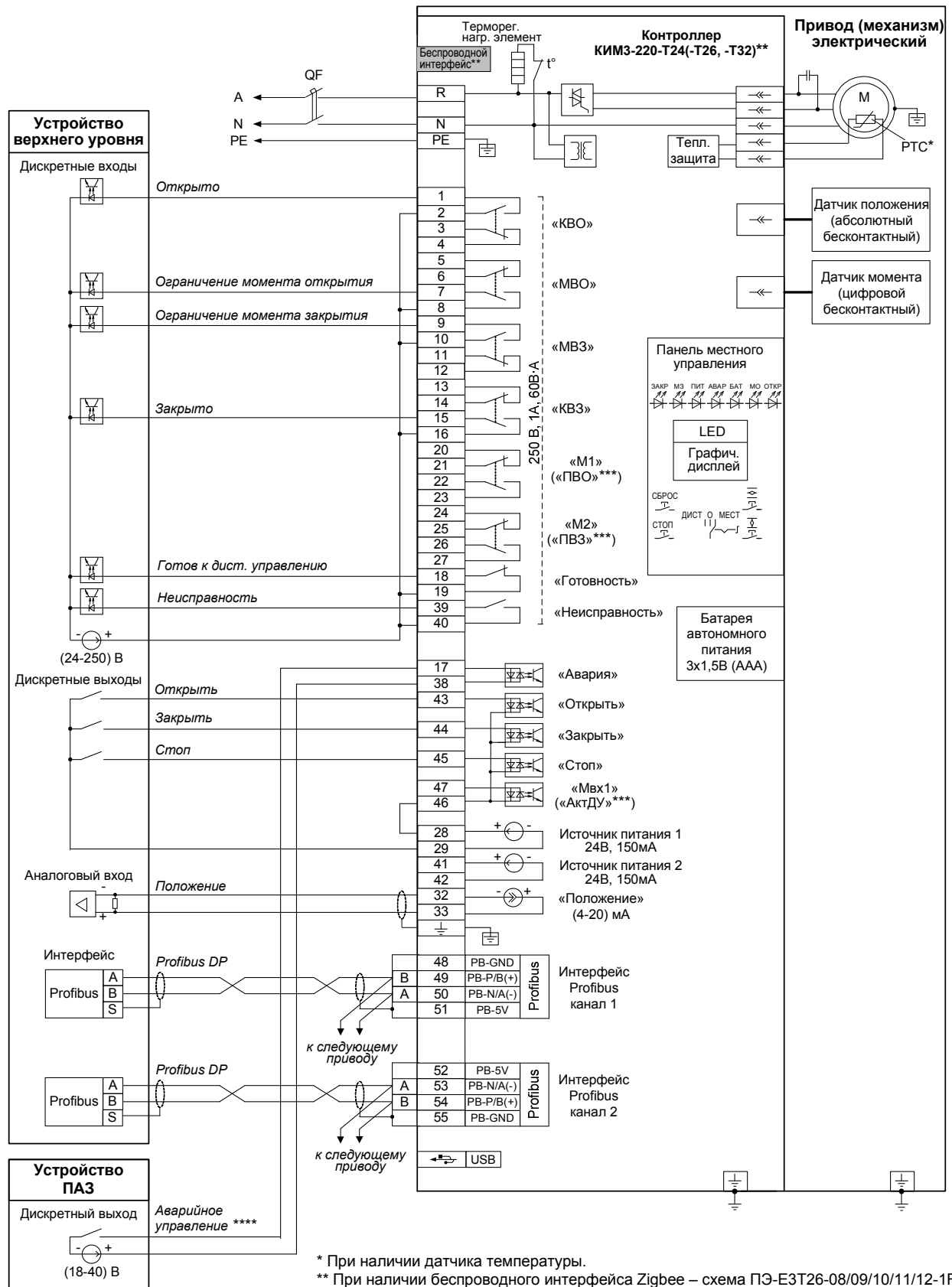


Перемычка J1 устанавливается только у оконечного на линии связи привода.

* При наличии датчика температуры.

** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-ЕЗТ26-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-ЕЗТ32-08/09/10/11/12-1F.

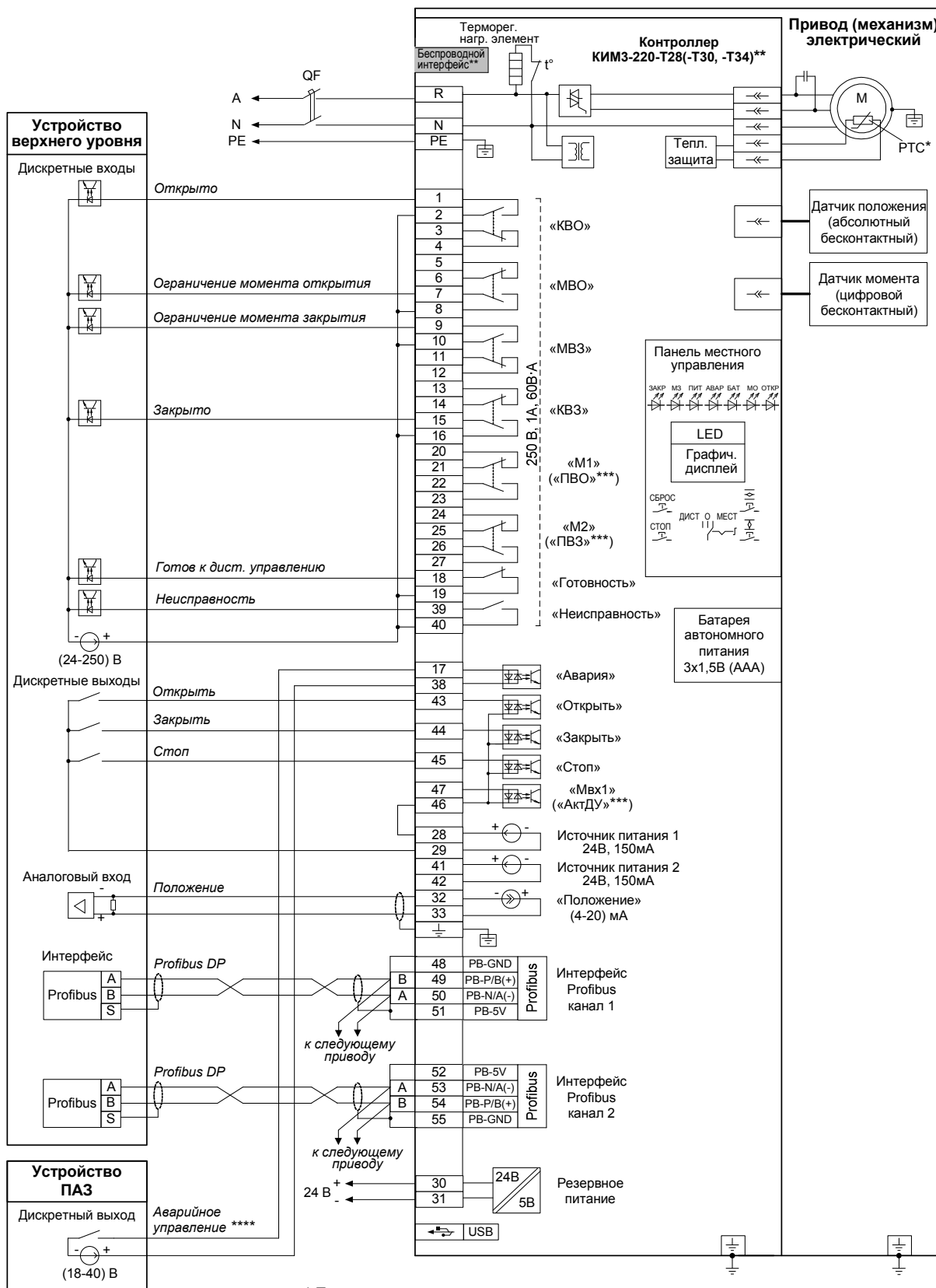
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т30-08/09/10/11/12-1F.

При наличии беспроводного интерфейса Bluetooth – схема ПЭ-Е3Т34-08/09/10/11/12-1F.

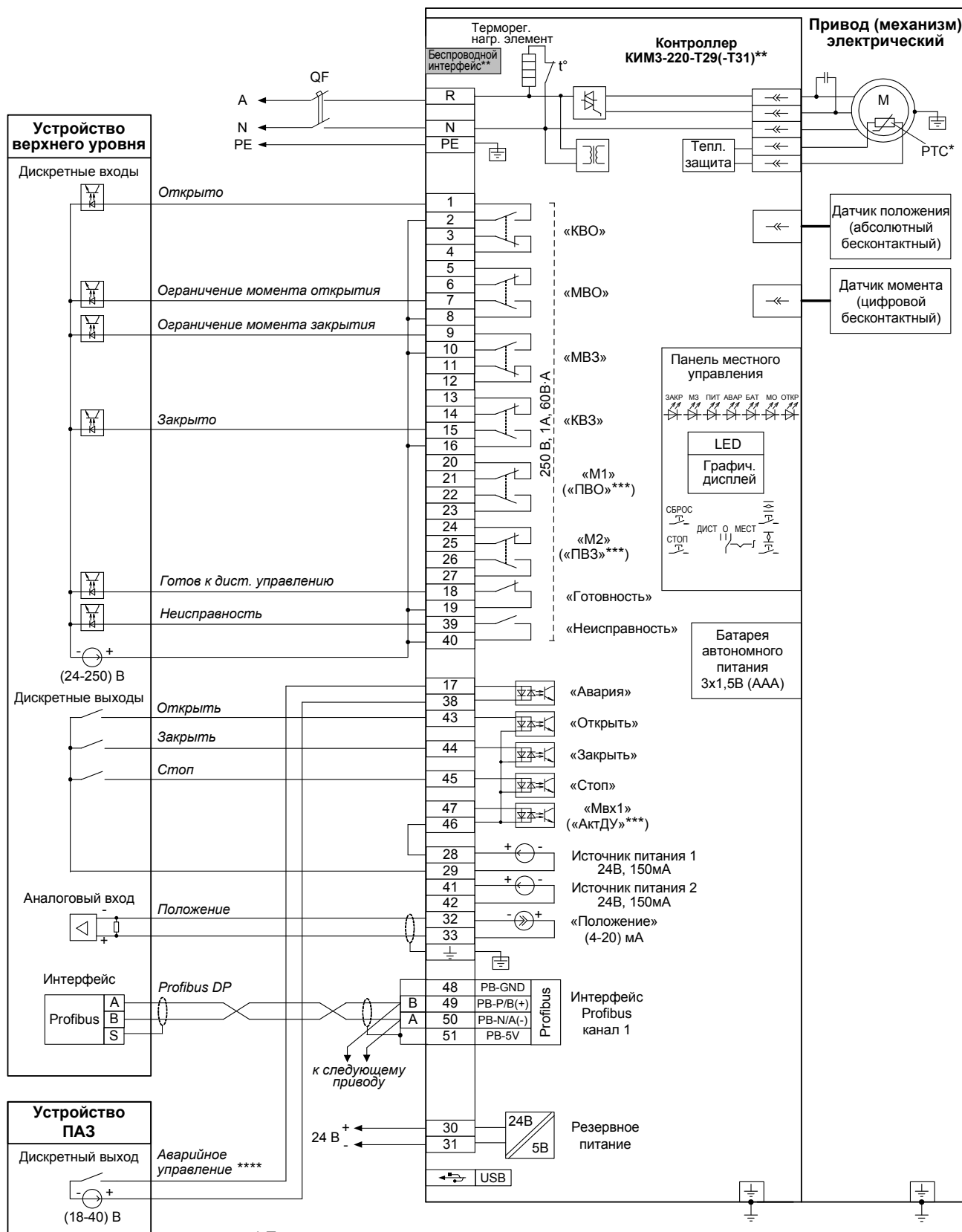
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

** При наличии беспроводного интерфейса Zigbee – схема ПЭ-Е3Т31-08/09/10/11/12-1F.

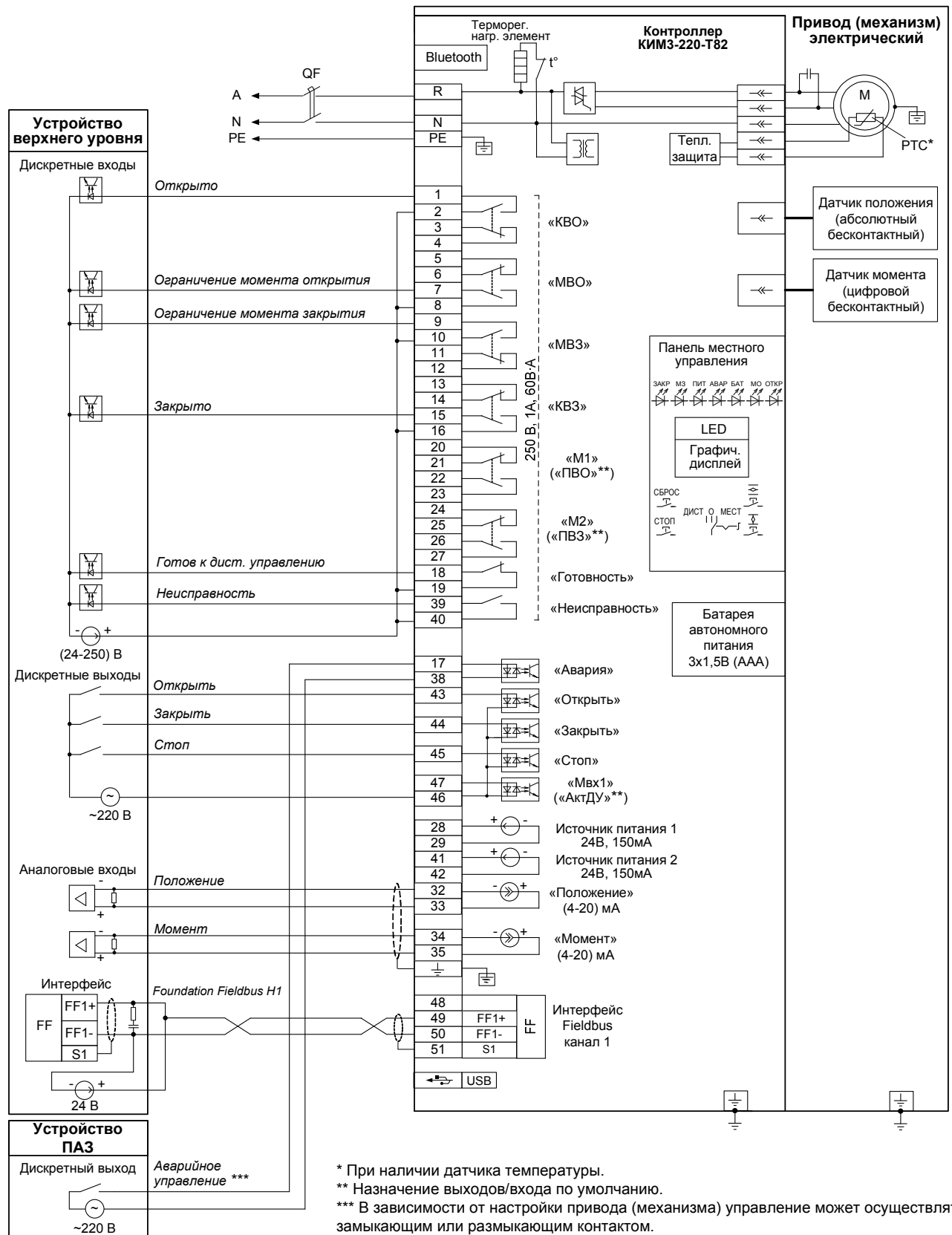
*** Назначение выходов/входа по умолчанию.

**** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

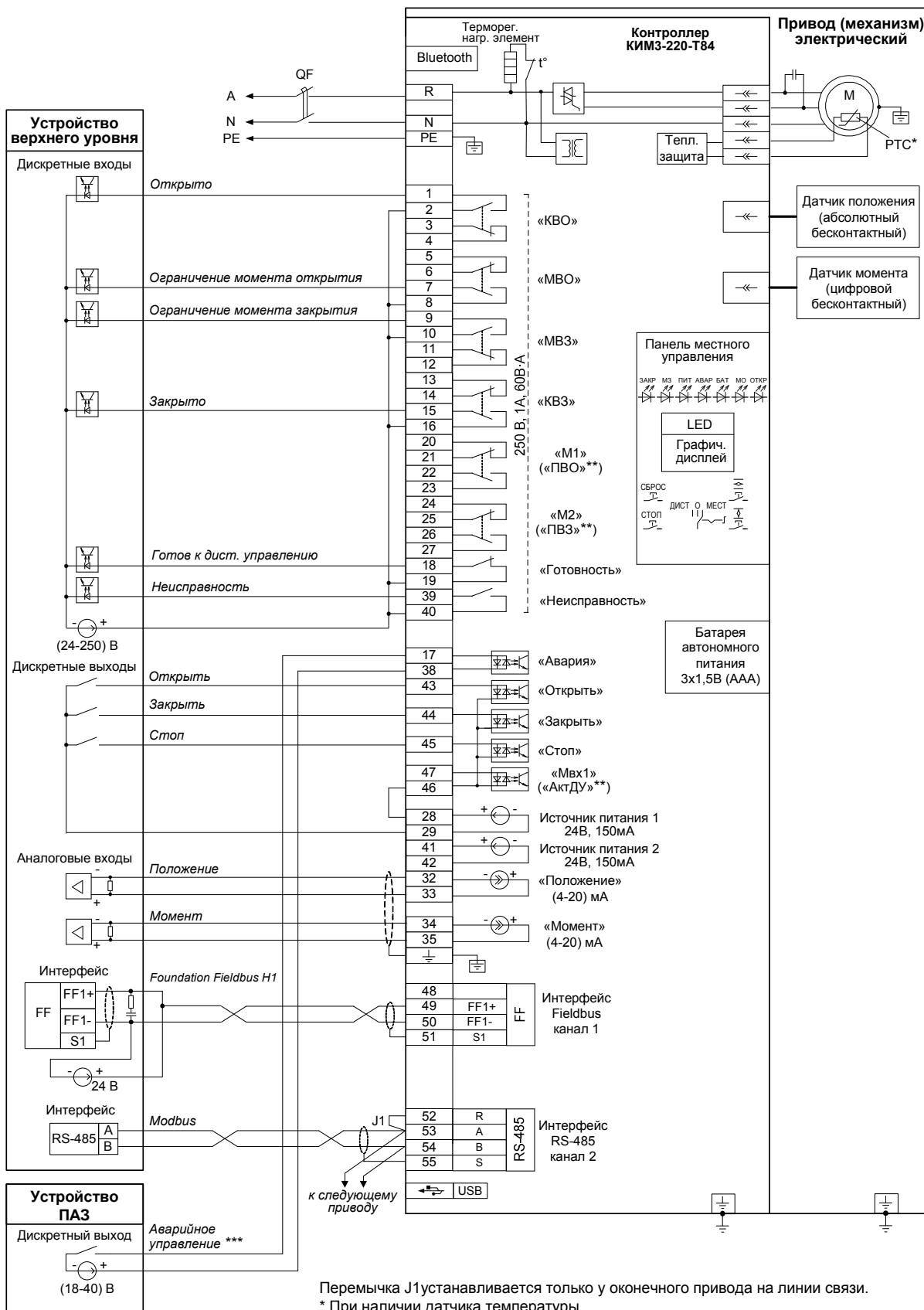
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Переключатель J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

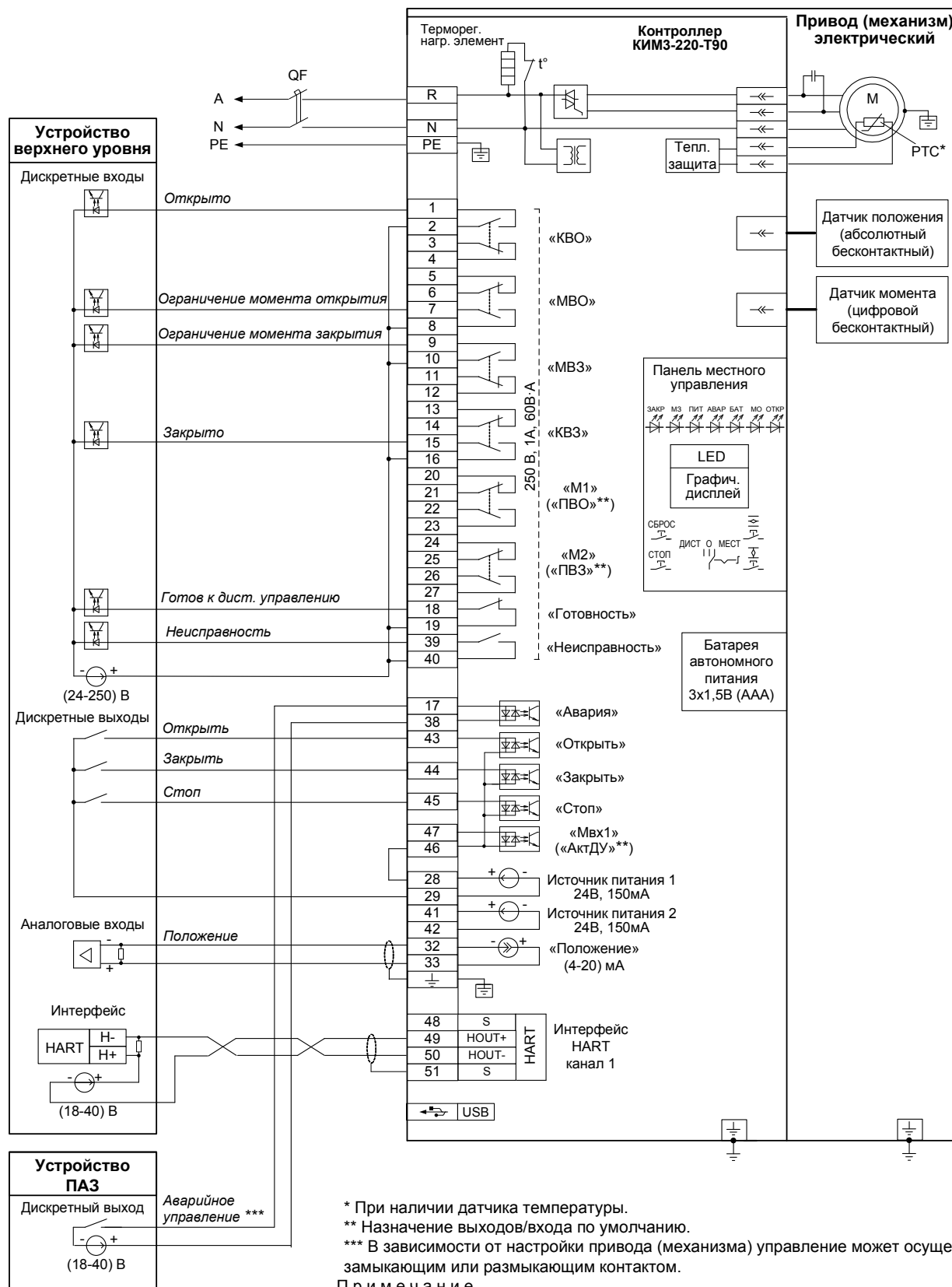
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

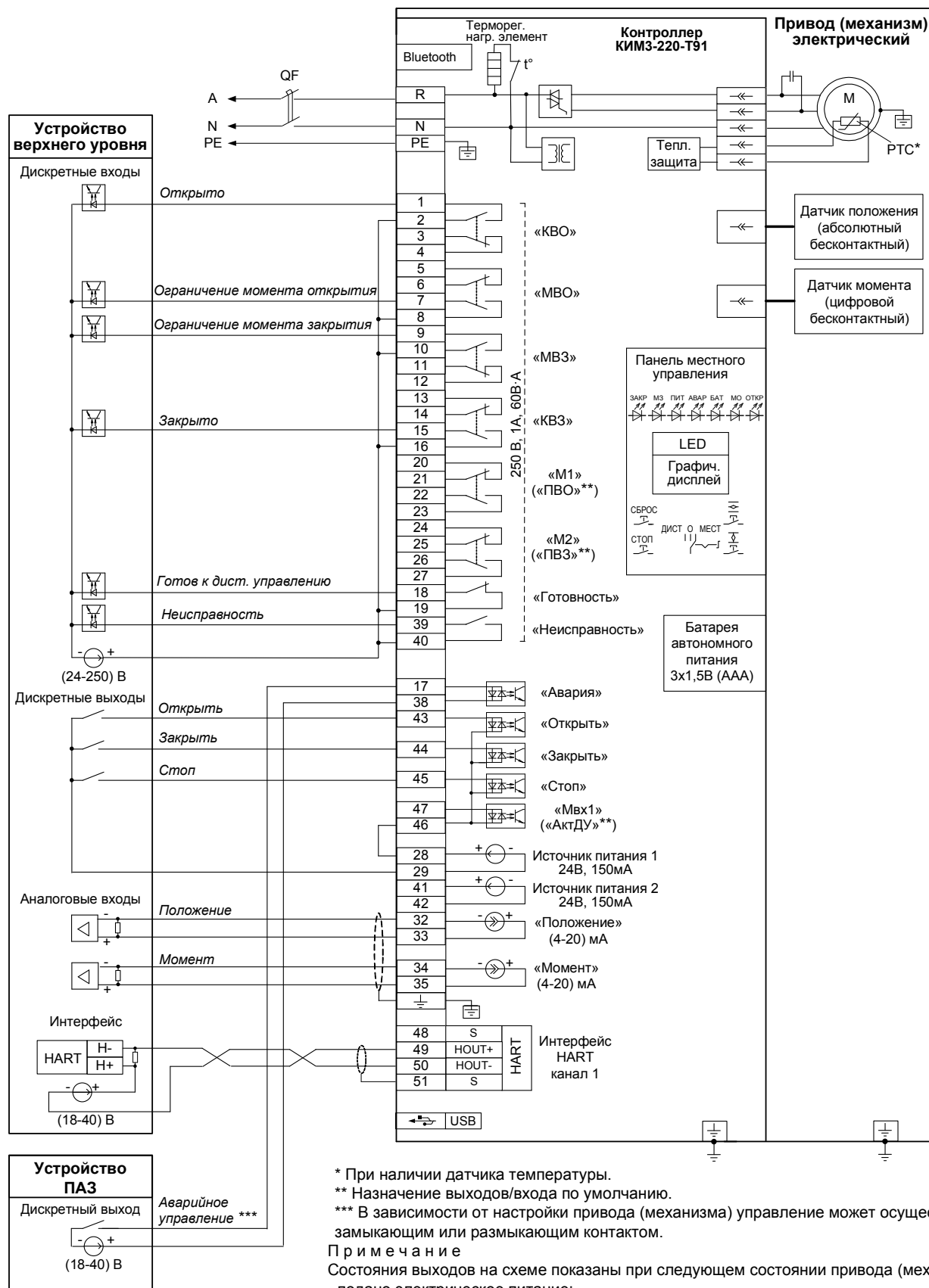
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

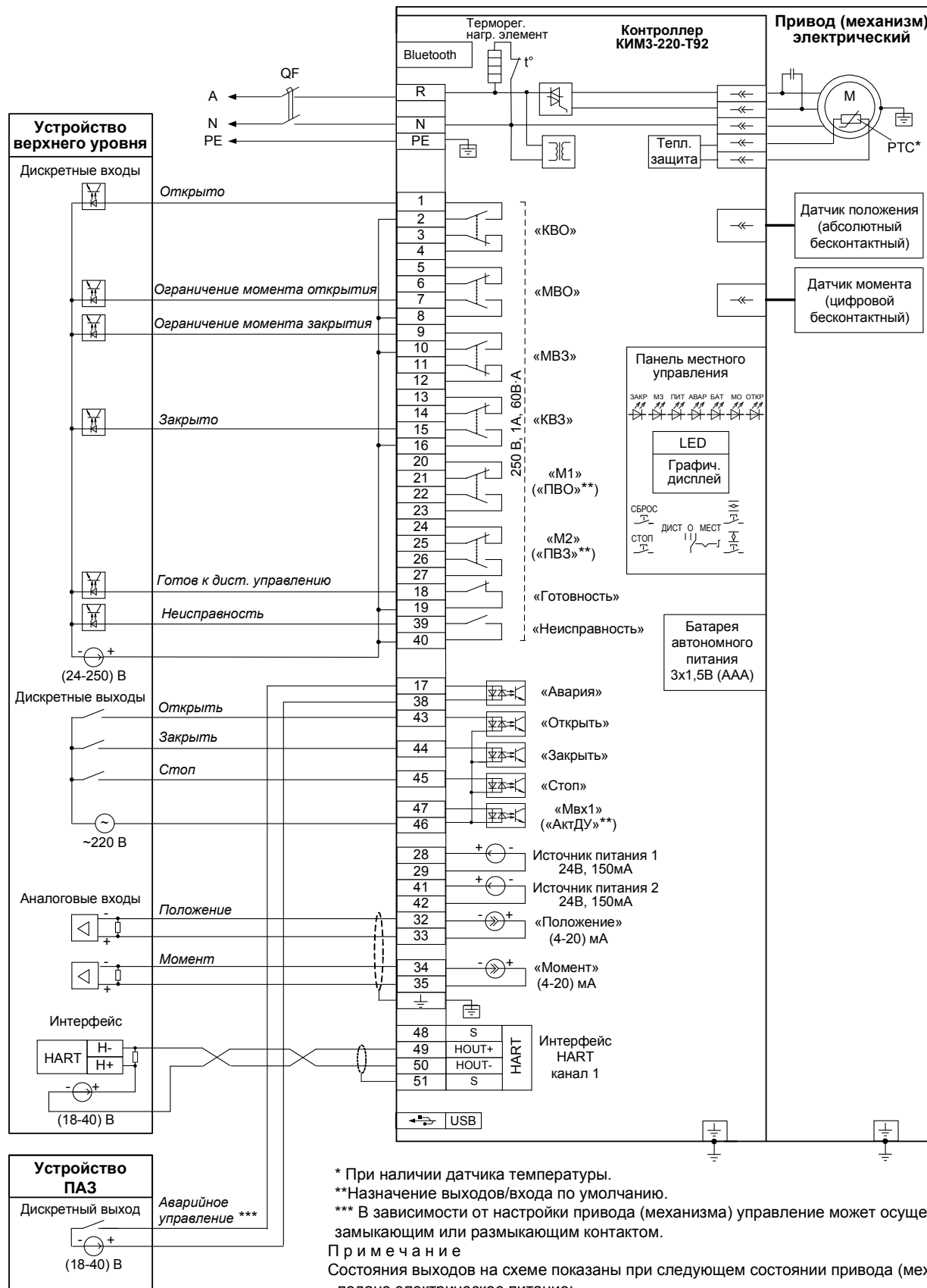
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

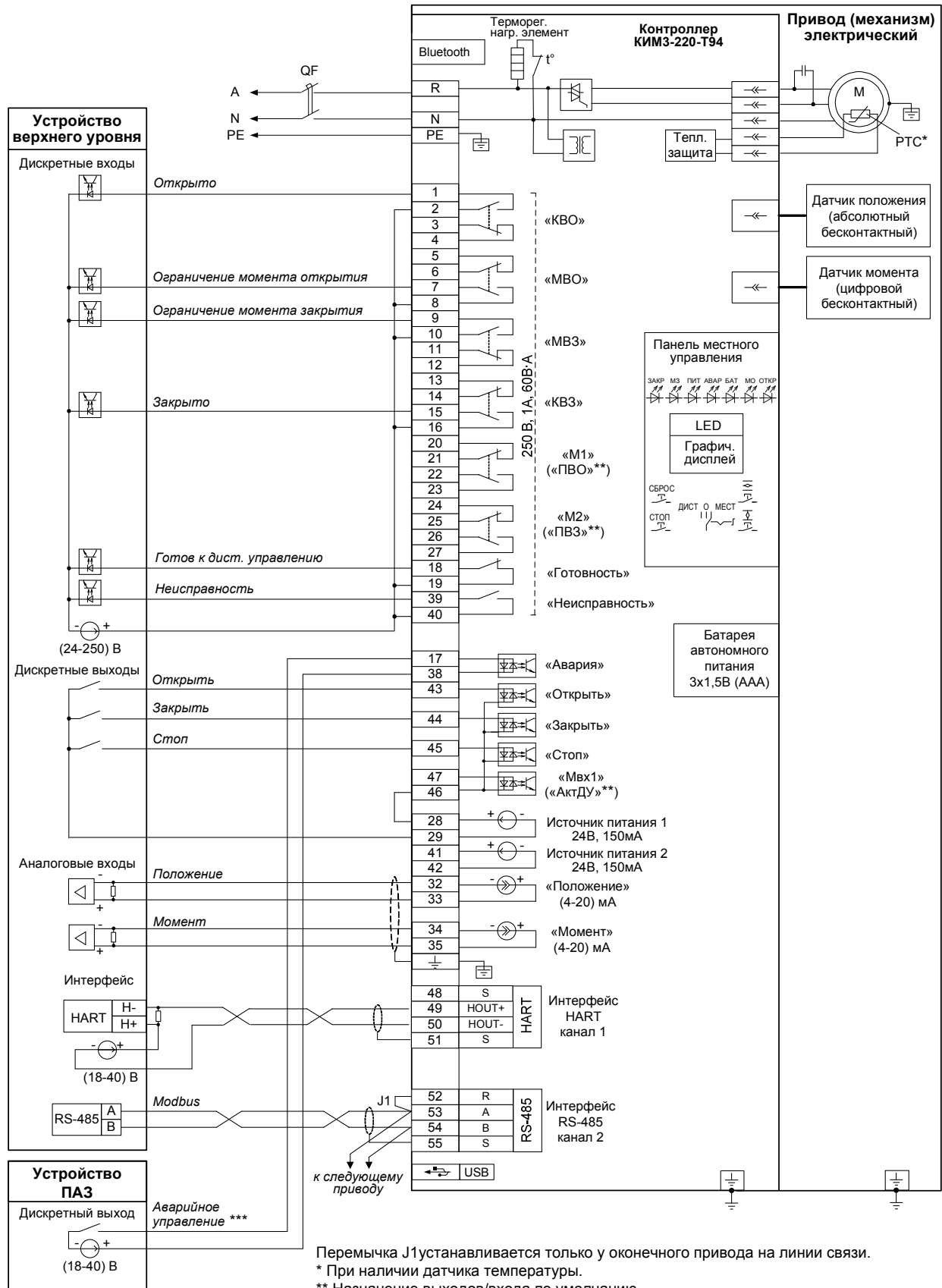
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

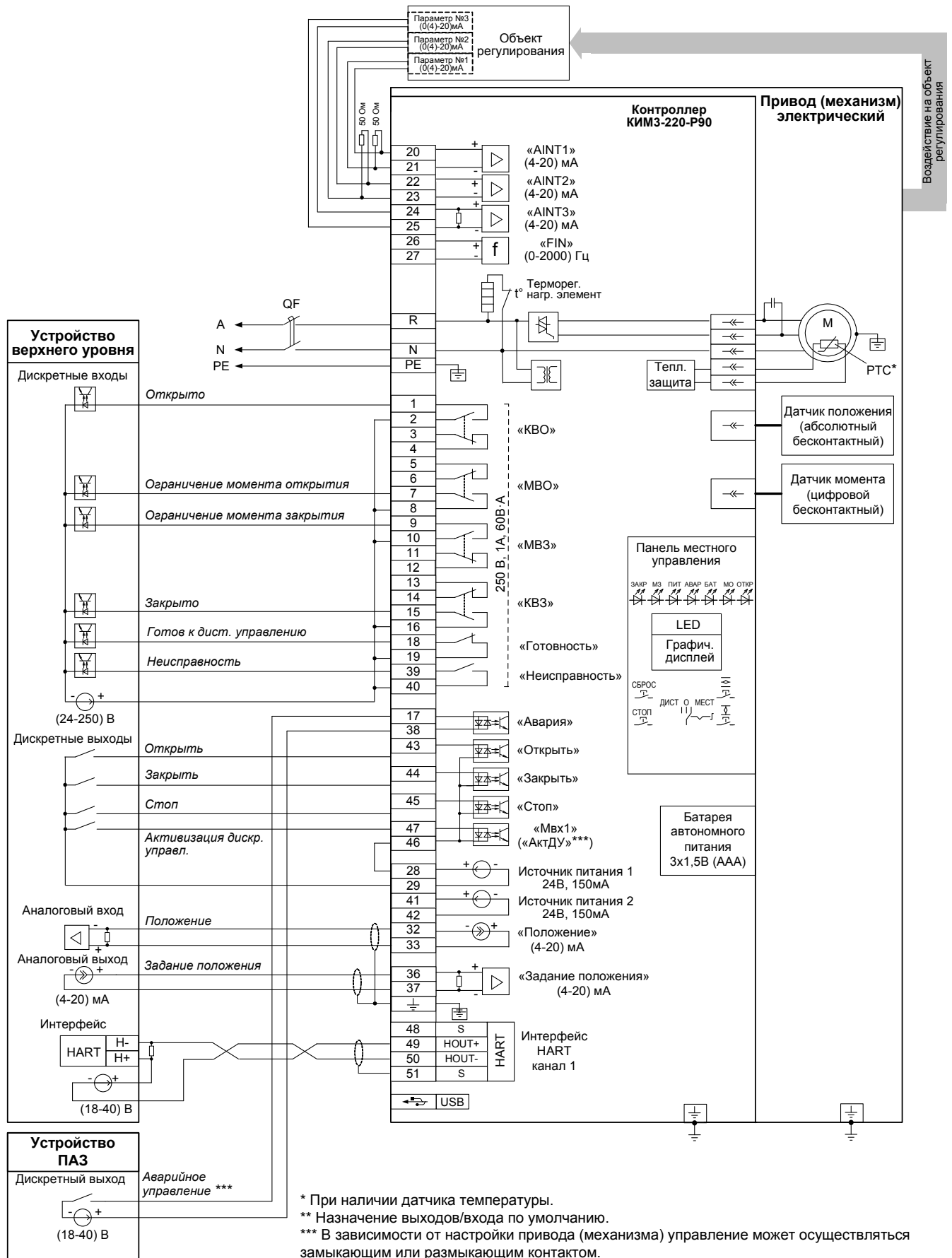
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

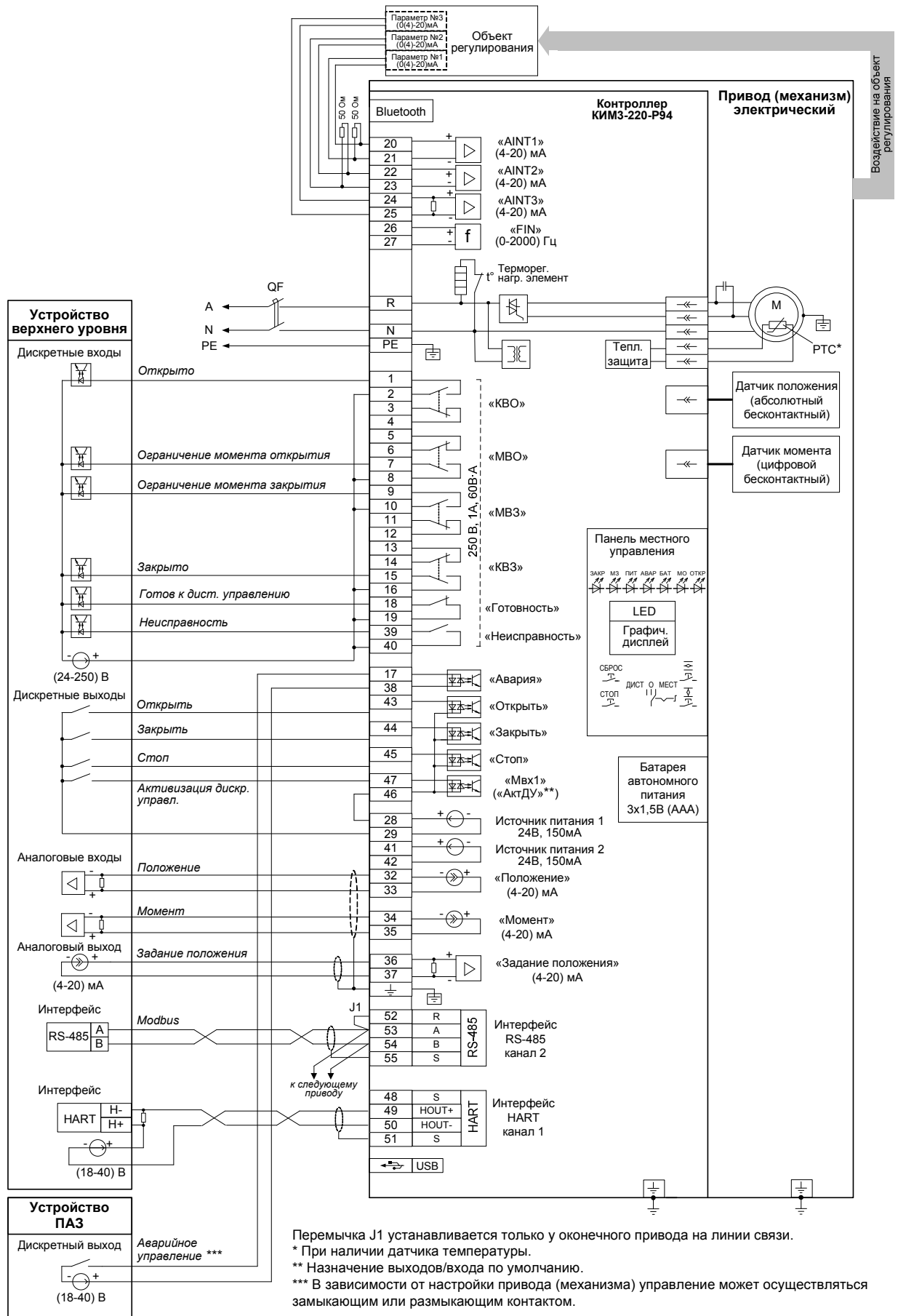
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.
 ** Назначение выходов/входа по умолчанию.
 *** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



Перемычка J1 устанавливается только у оконечного привода на линии связи.

* При наличии датчика температуры.

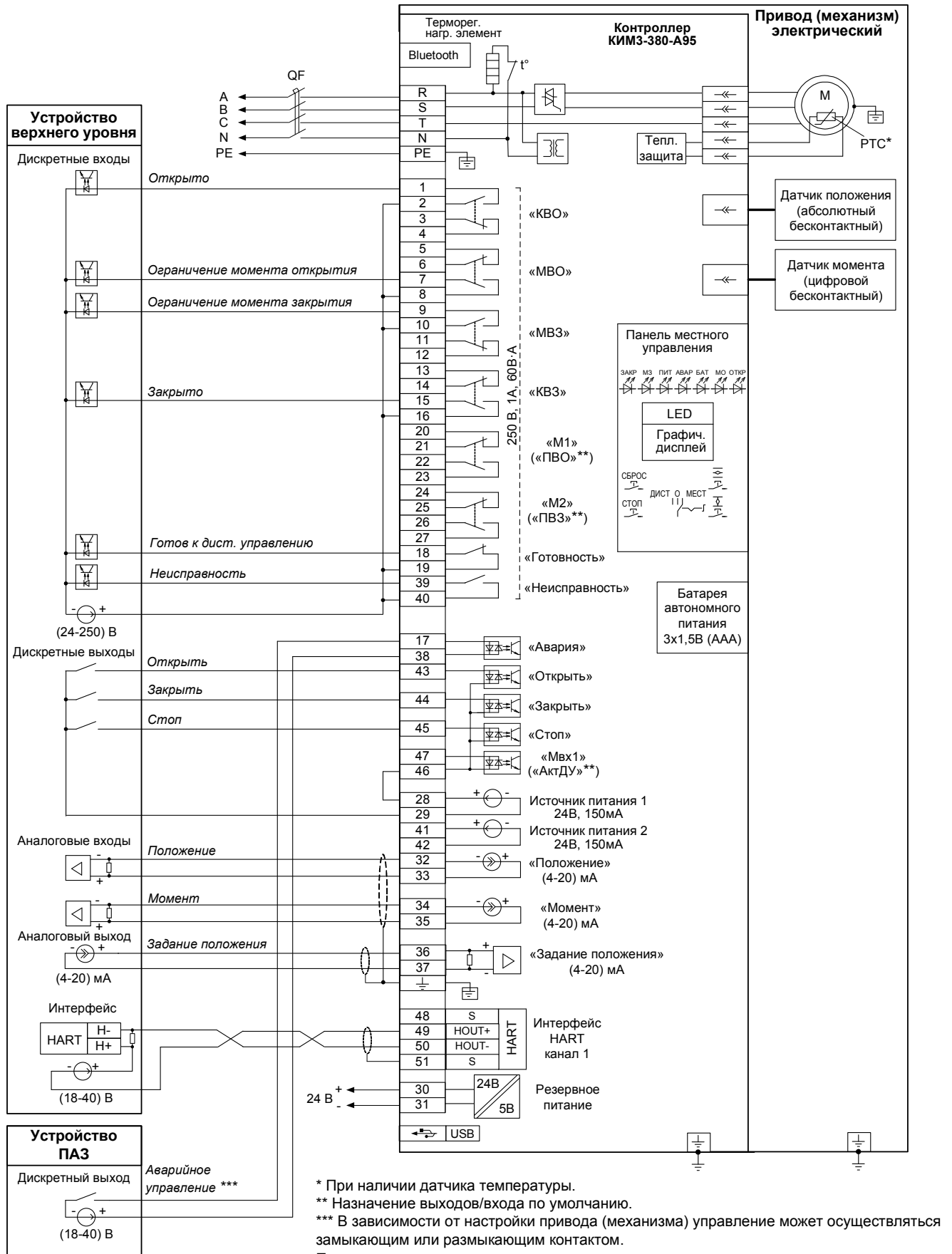
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

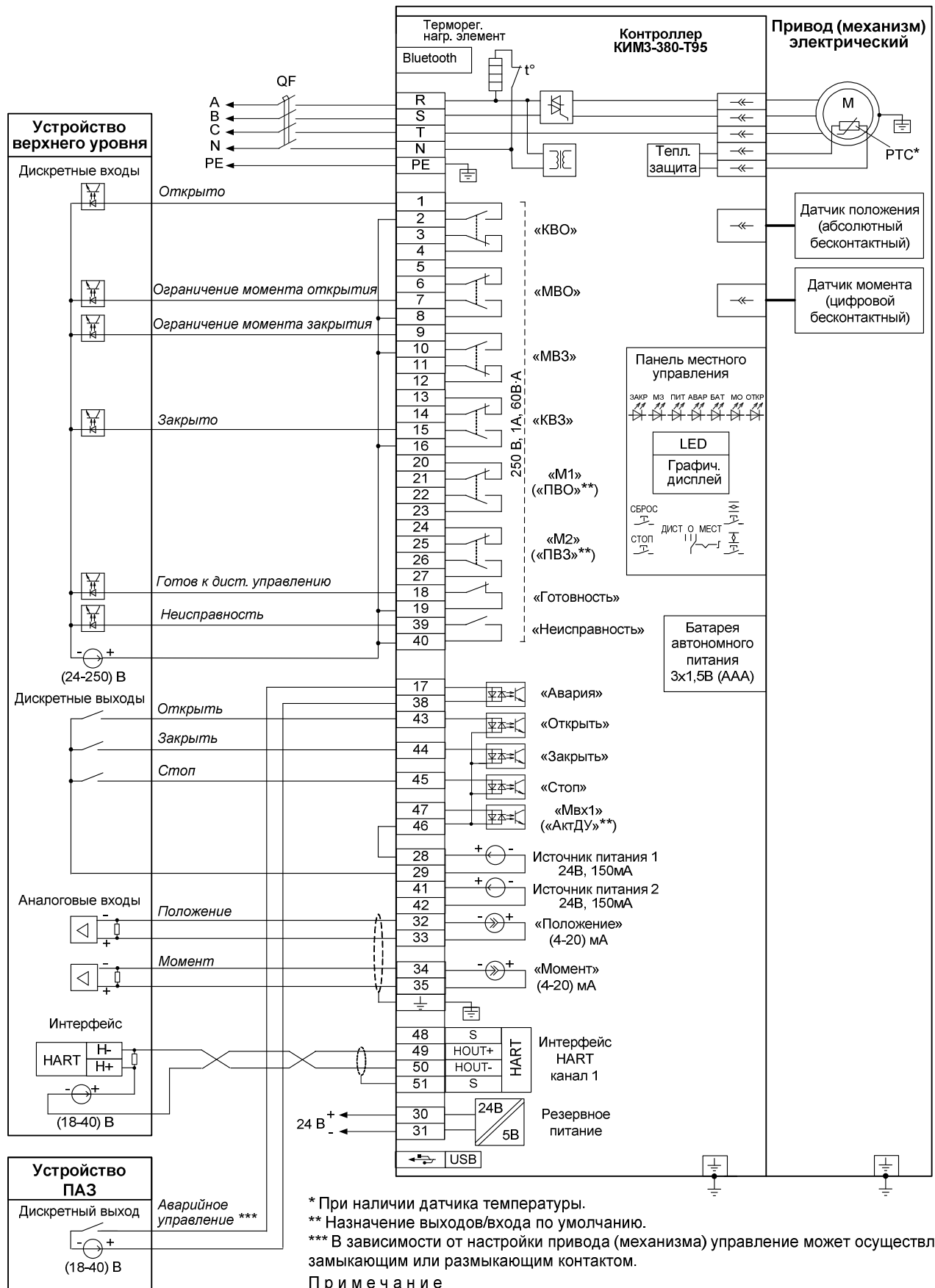
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

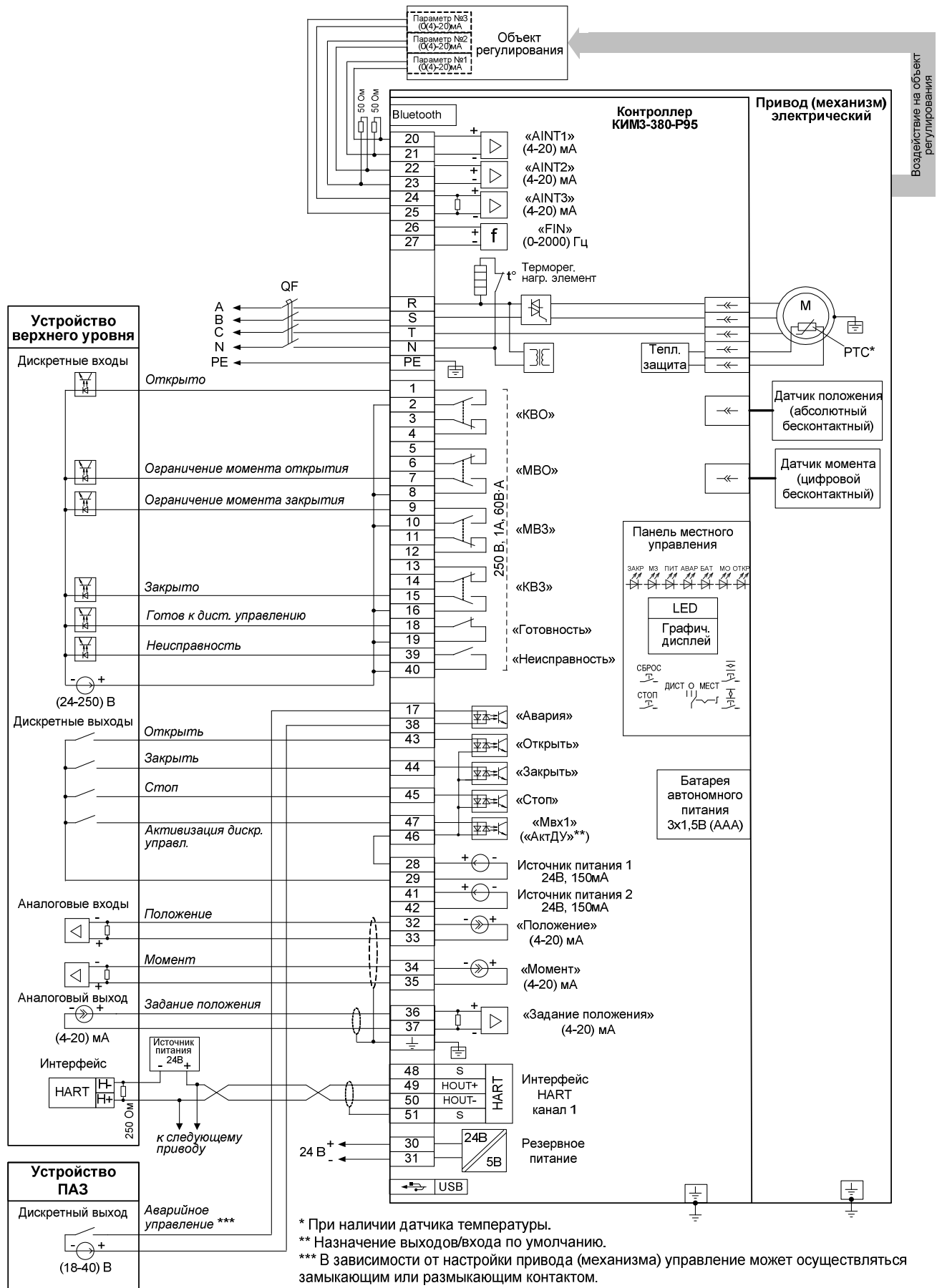
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

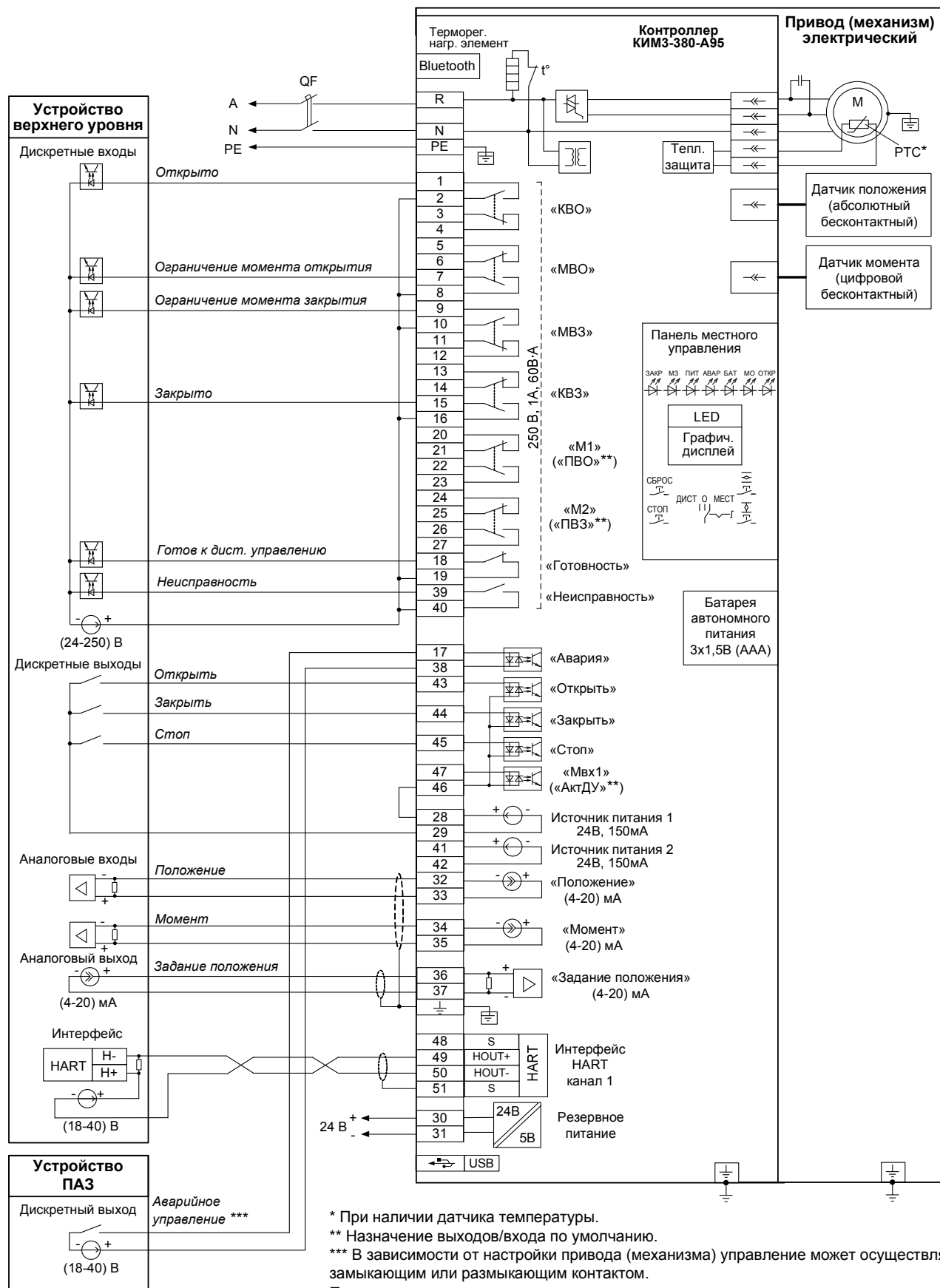
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

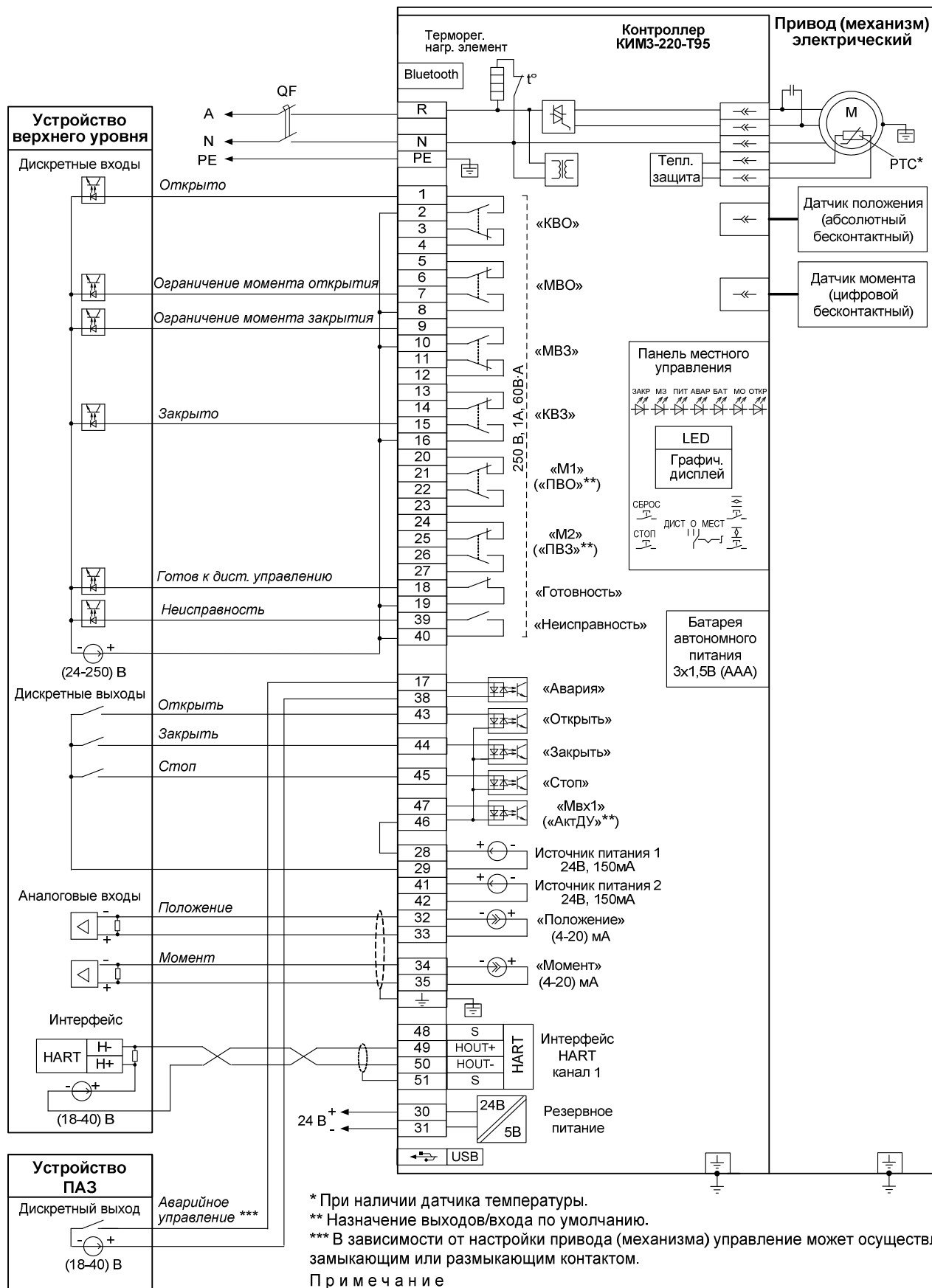
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

П р и м е ч а н и е

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

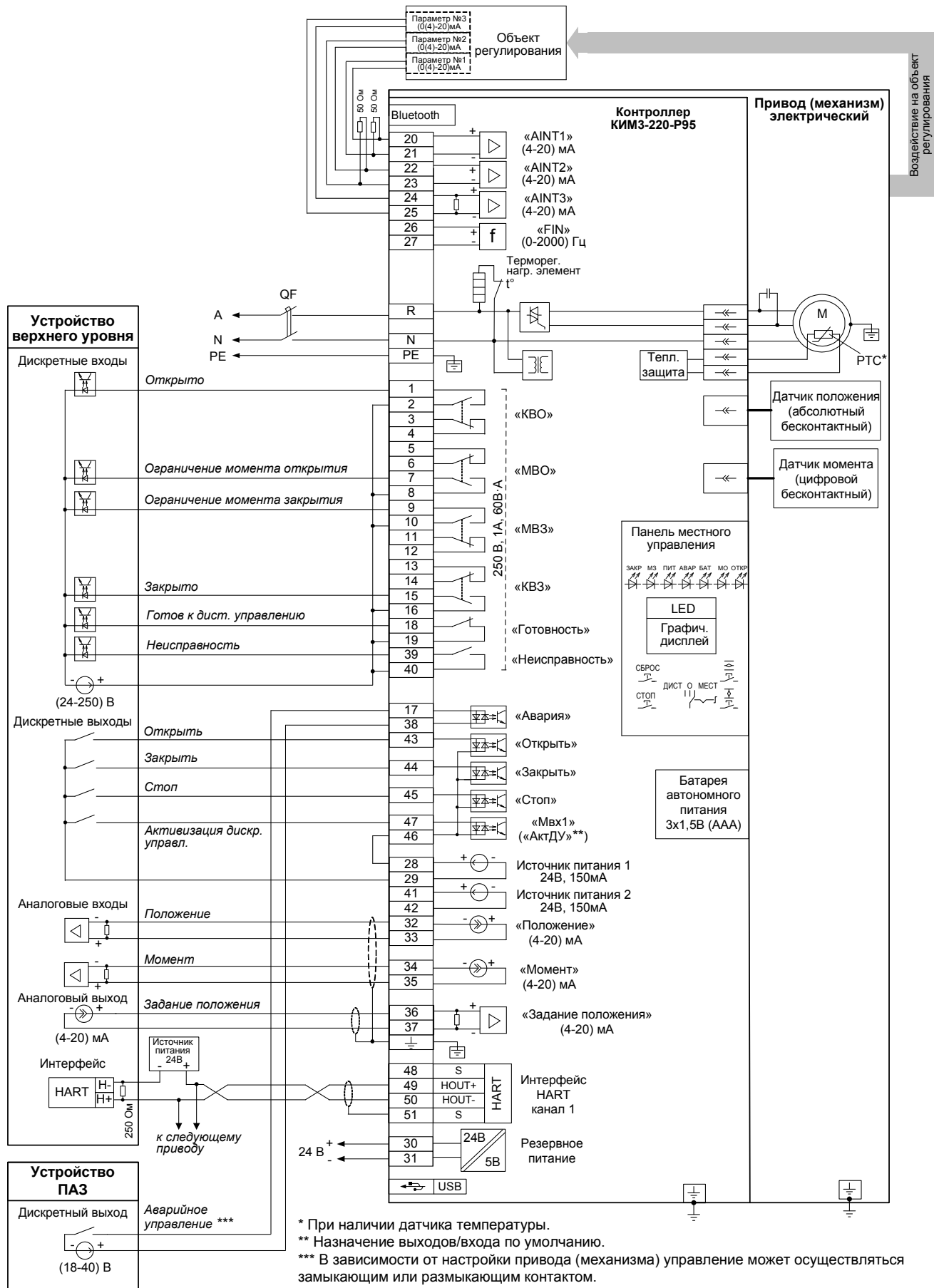
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

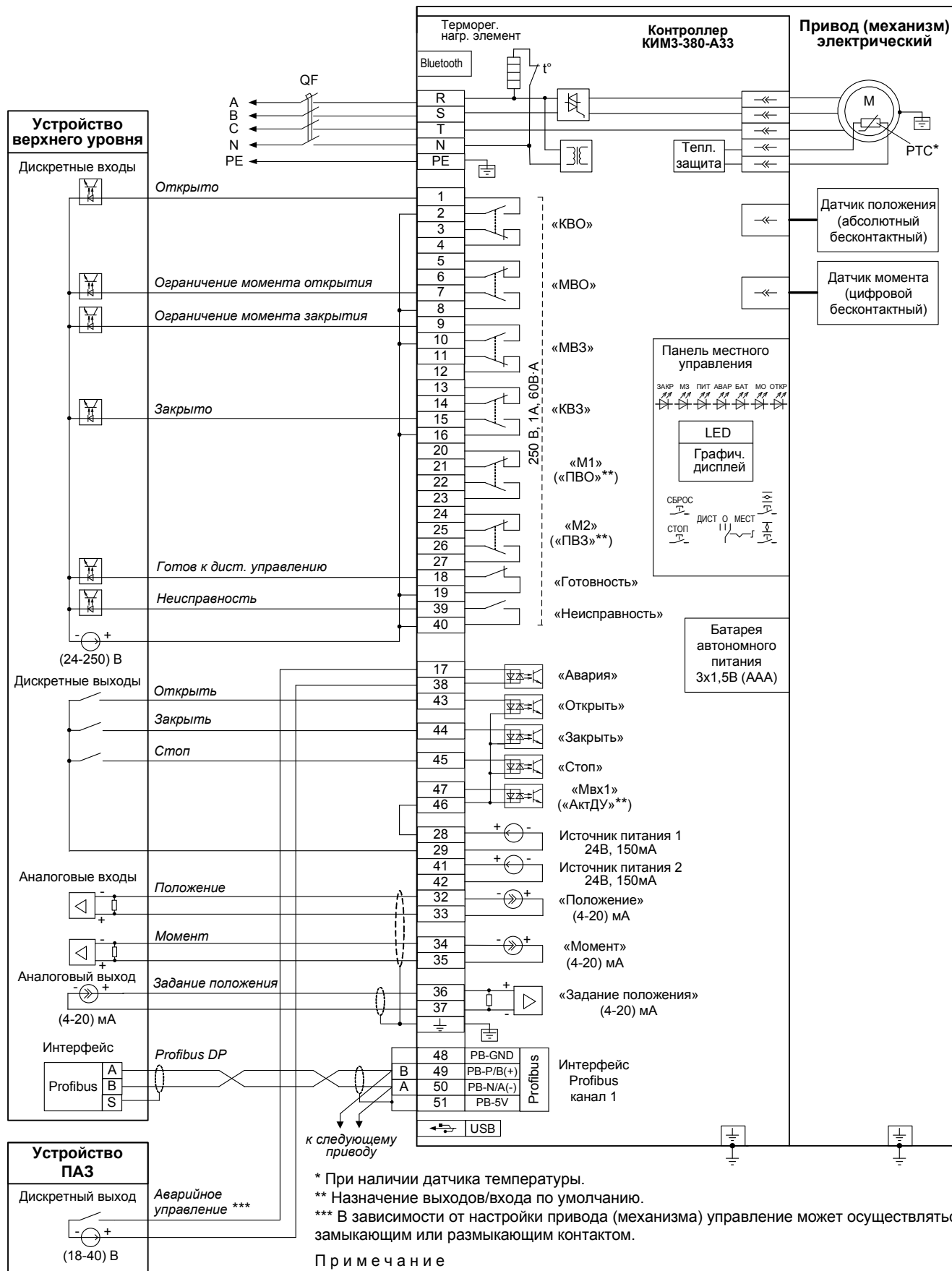
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

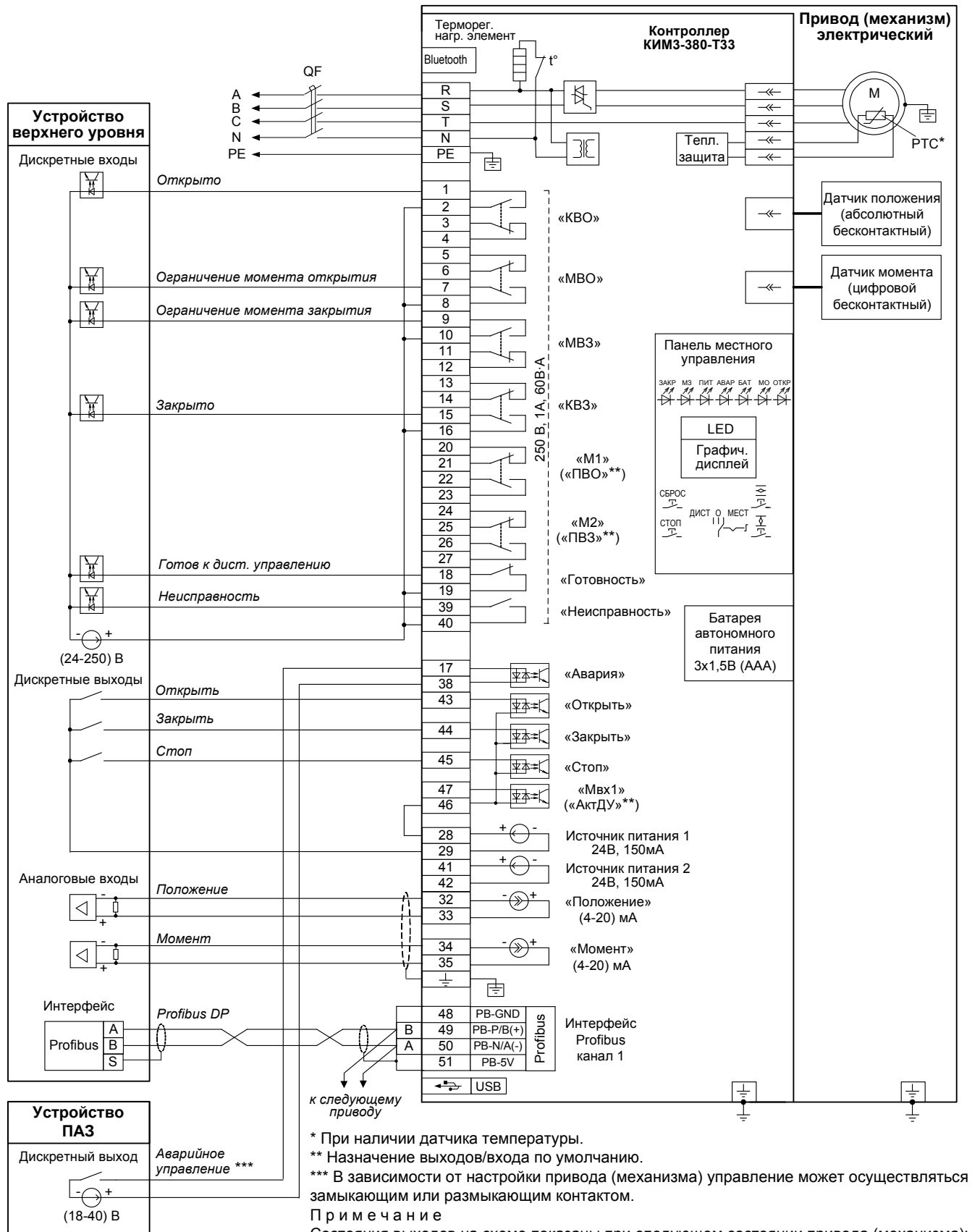
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

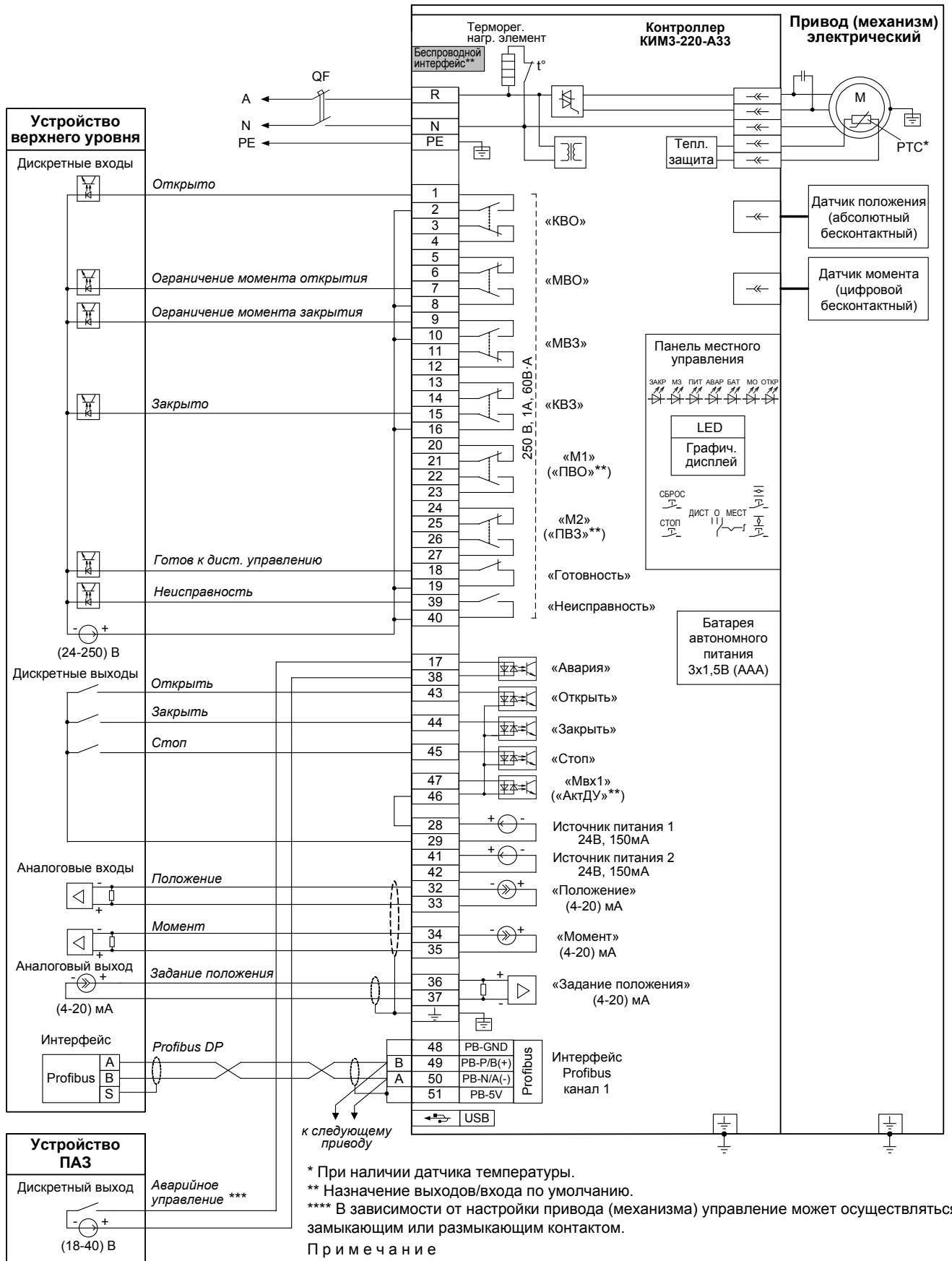
*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

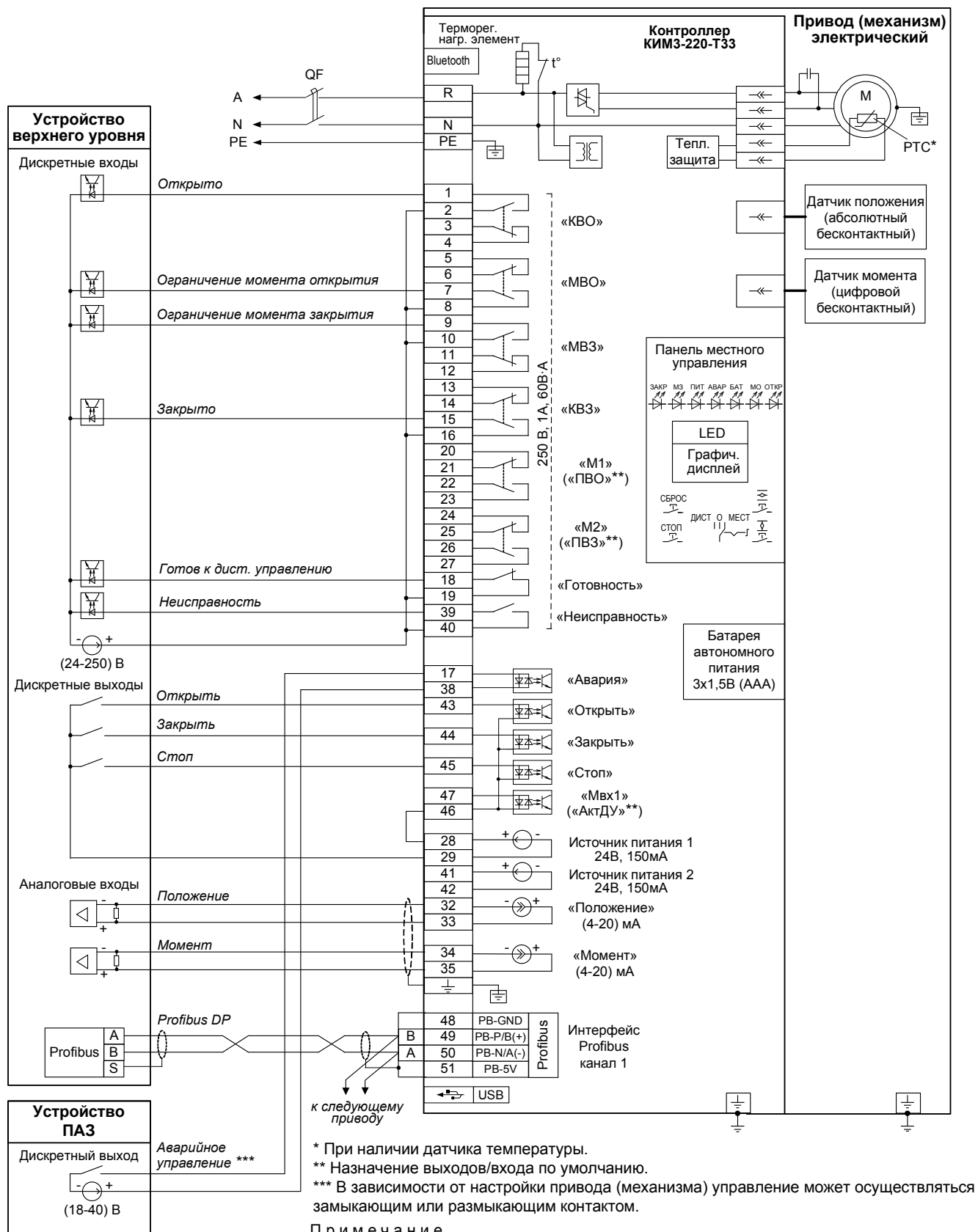
Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



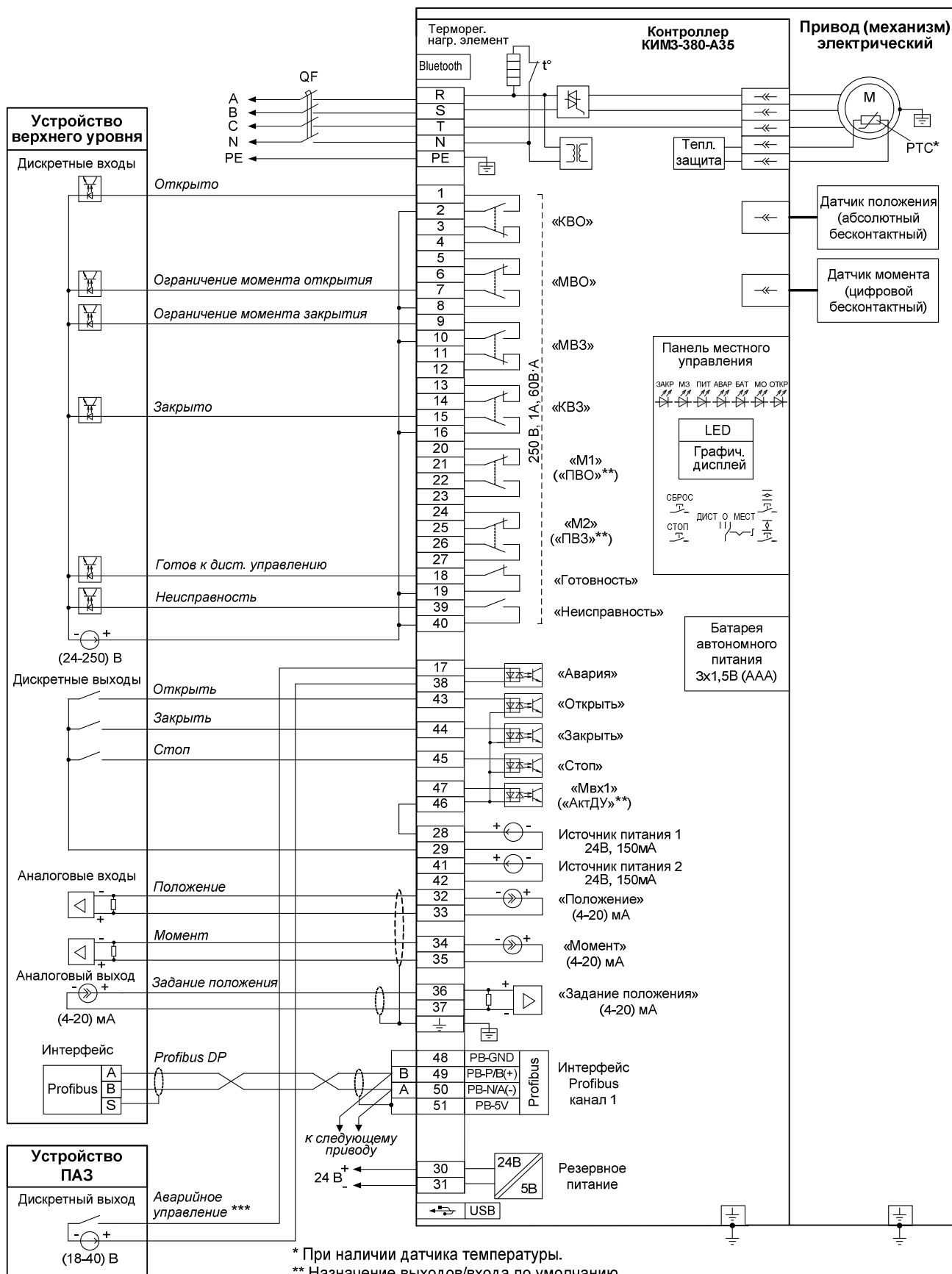


П р и м е ч а н и е
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



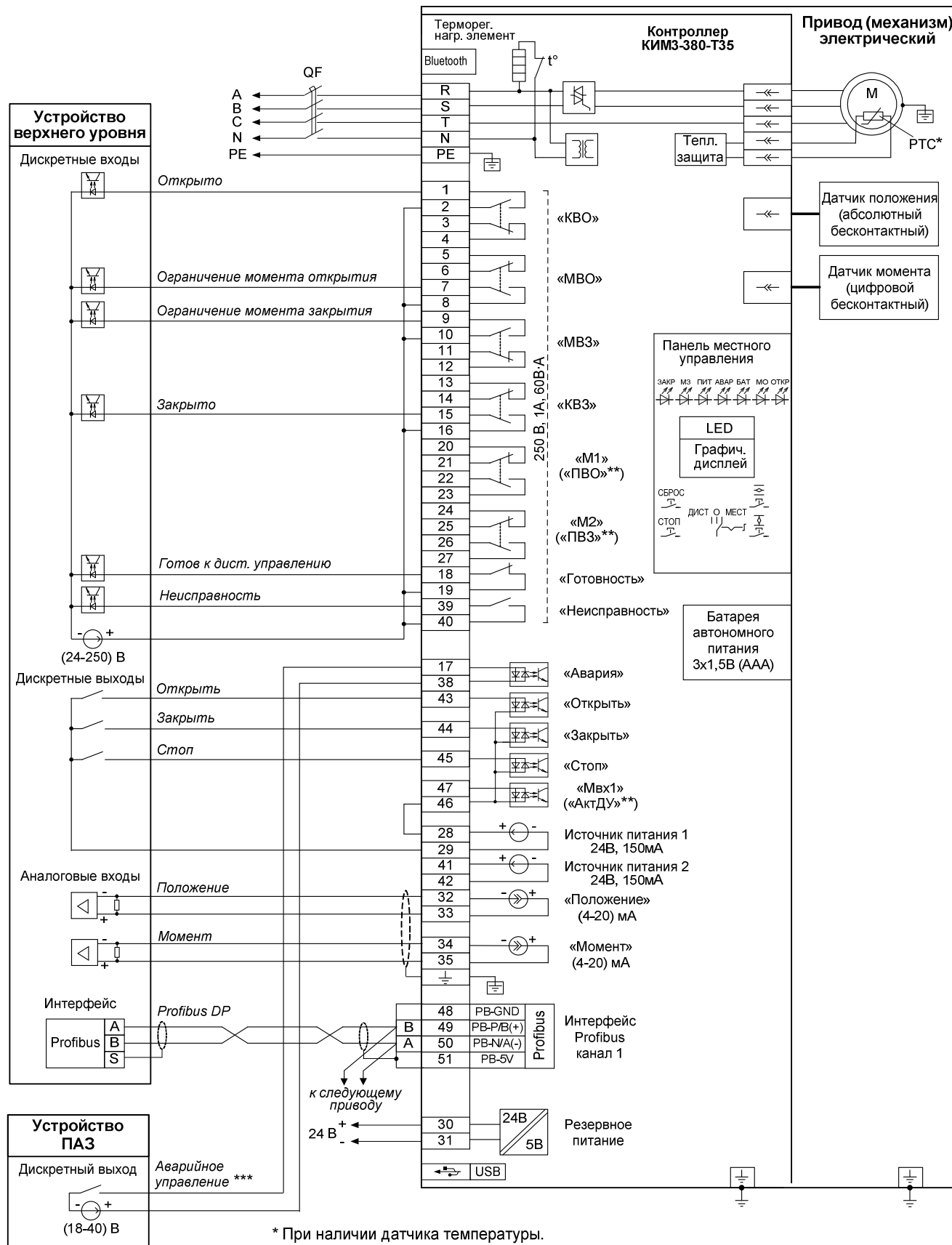
Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



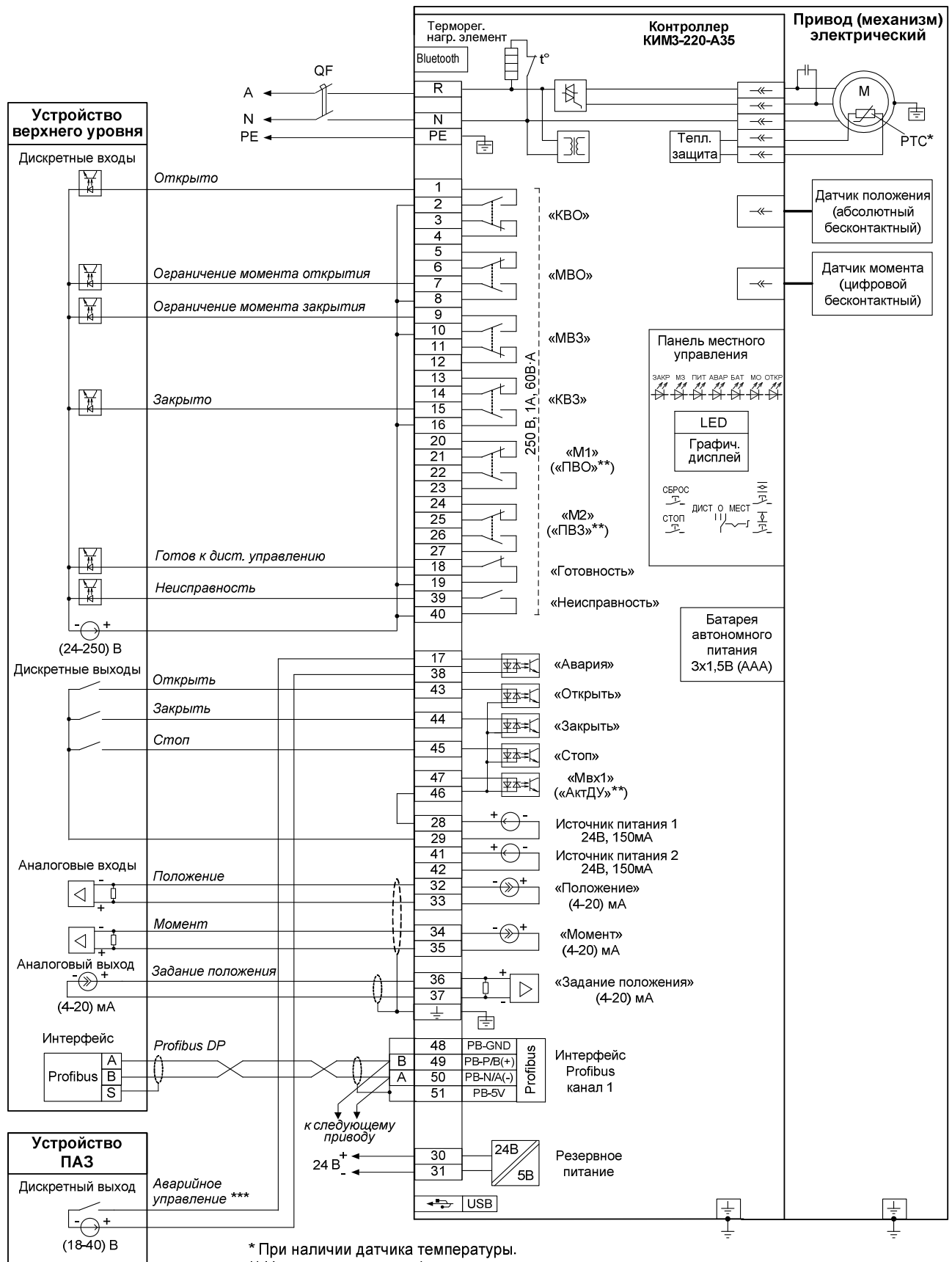
* При наличии датчика температуры.
 ** Назначение выходов/входа по умолчанию.
 *** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.
 ** Назначение выходов/входа по умолчанию.
 *** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание
 Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):
 - подано электрическое питание;
 - в режиме дистанционного управления;
 - выходной орган установлен в среднем положении;
 - момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.

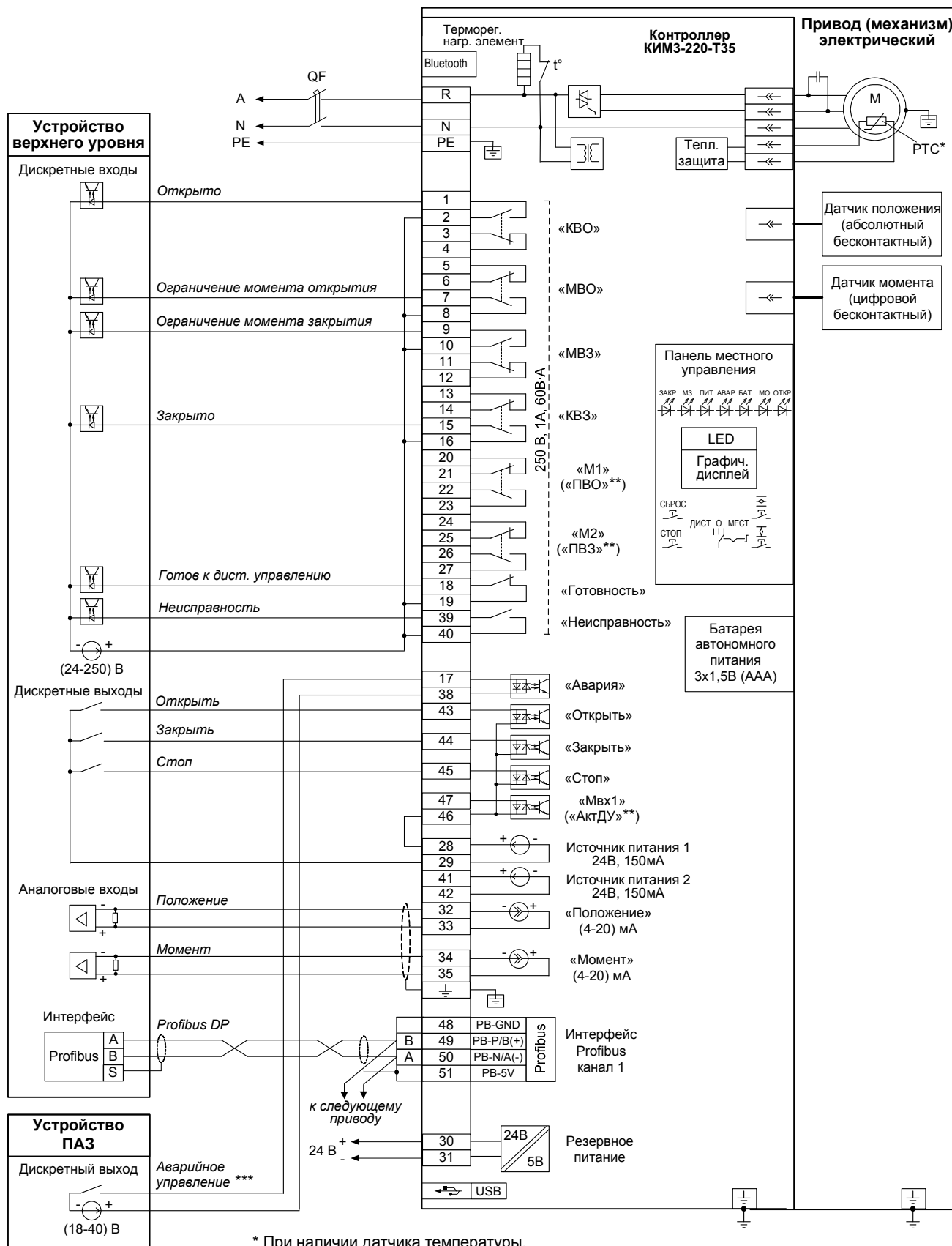
** Назначение выходов/входа по умолчанию.

*** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.



* При наличии датчика температуры.
 ** Назначение выходов/входа по умолчанию.
 *** В зависимости от настройки привода (механизма) управление может осуществляться замыкающим или размыкающим контактом.

Примечание

Состояния выходов на схеме показаны при следующем состоянии привода (механизма):

- подано электрическое питание;
- в режиме дистанционного управления;
- выходной орган установлен в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе и неисправность отсутствуют.

АО "АБС ЗЭиМ Автоматизация"

428020, Россия,

Чувашская Республика,

г. Чебоксары, пр. И. Яковлева, 1

тел.: (8352) 30-51-48, 30-52-21

www.abs-zeim.ru