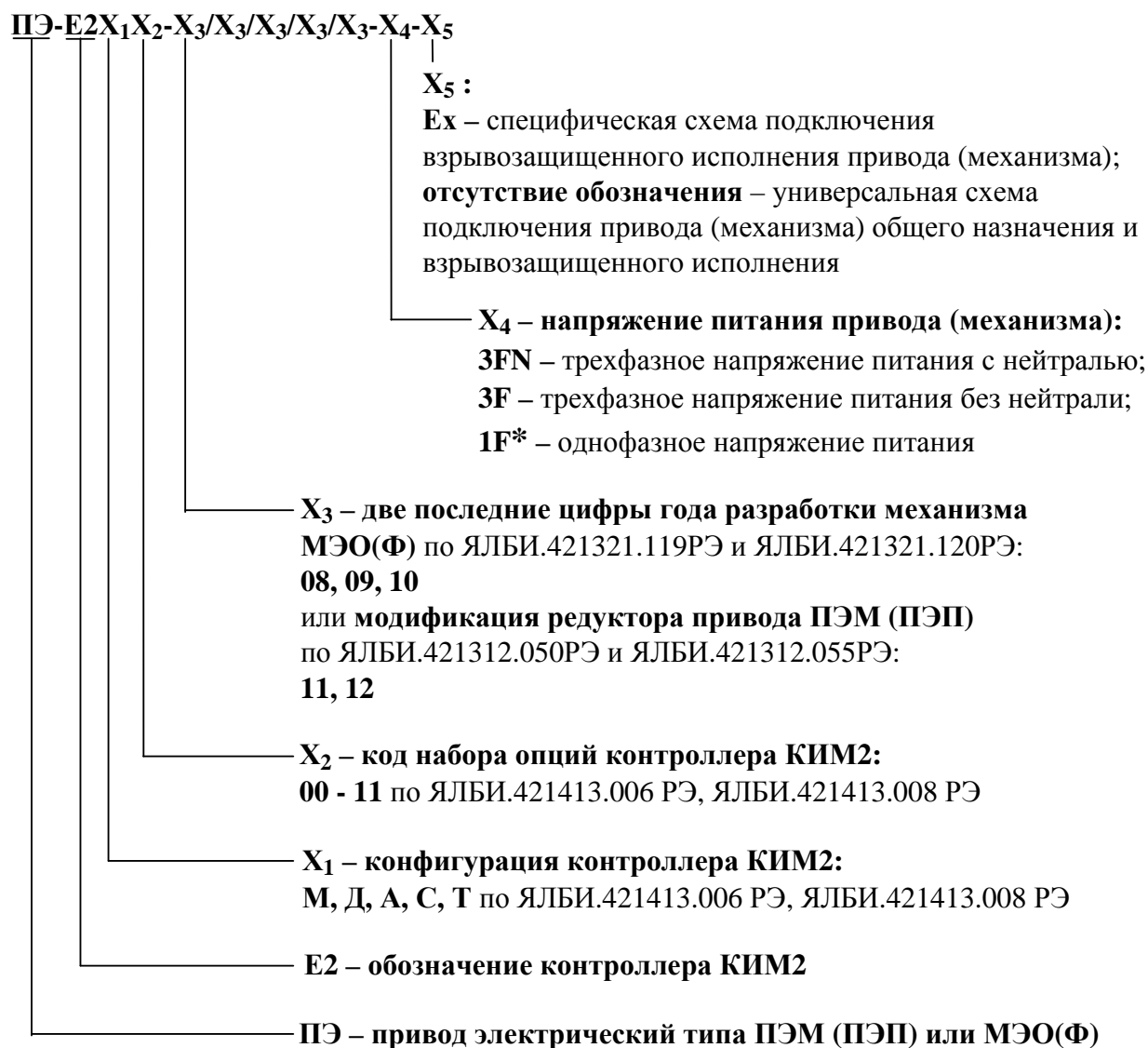


**СХЕМЫ ПОДКЛЮЧЕНИЯ ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫХ ПРИВОДОВ И  
МЕХАНИЗМОВ С КОНТРОЛЛЕРОМ КИМ2  
ЯЛБИ.420006.005Д**

Настоящие схемы подключения интеллектуальных приводов и механизмов с контроллером КИМ2 распространяются на приводы и механизмы производства ОАО "АБС ЗЭиМ Автоматизация", в состав которых входит контроллер исполнительного механизма КИМ2 ЯЛБИ.421413.006 общего назначения и контроллер исполнительного механизма взрывозащищенный КИМ2 ЯЛБИ.421413.008.

Обозначение схемы подключения и соответствующее ему обозначение документа приведено в таблице 1 – для трехфазного напряжения питания, в таблице 2 – для однофазного напряжения питания.

Структура обозначения схемы подключения приведена на рисунке 1.



\* Ограниченный перечень приводов (механизмов).

Необходимо уточнение на предприятии-изготовителе.

Рисунок 1

Таблица 1 – Схемы подключения с трехфазным напряжением питания

Обозначение документа	Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Номер листа
<b>Дистанционное дискретное управление запорной арматурой</b>			
ЯЛБИ.420006.005-00Д	ПЭ-Е2М00-08/09/10/11/12-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - входные дискретные сигналы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "АВАРИЯ"; - выходные дискретные сигналы "ОТКРЫТО", "ЗАКРЫТО", "М1", "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"	11
<b>Дистанционное дискретное управление запорно-регулирующей арматурой с контролем положения по выходному аналоговому сигналу</b>			
ЯЛБИ.420006.005-01Д	ПЭ-Е2Д00-08/09/10/11/12-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - входные дискретные сигналы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "АВАРИЯ"; - выходные дискретные сигналы "ОТКРЫТО", "ЗАКРЫТО", "М1", "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - выходной аналоговый сигнал "ПОЛОЖЕНИЕ"	12
	ПЭ-Е2Д02-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 02: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	
ЯЛБИ.420006.005-02Д	ПЭ-Е2Д08-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 08: - выходные дискретные сигналы "М2", "М3"; - вход резервного питания 24 В	13
ЯЛБИ.420006.005-03Д	ПЭ-Е2Д09-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 09: - выходные дискретные сигналы "М2", "М3"	14
ЯЛБИ.420006.005-04Д	ПЭ-Е2Д10-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 10: - вход резервного питания 24 В	15
	ПЭ-Е2Д11-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 11: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	



Продолжение таблицы 1

Обозначение документа	Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Номер листа
<b>Дистанционное аналоговое или дискретное управление запорно-регулирующей арматурой с заданием положения и контролем положения по выходному аналоговому сигналу (ПОЗИЦИОНЕР)</b>			
ЯЛБИ.420006.005-05Д	ПЭ-Е2А00-08/09/10/11/12-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - входной аналоговый сигнал "ЗАДАНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ"; - входные дискретные сигналы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "АВАРИЯ", "АктДУ/СТОП"; - выходные дискретные сигналы "ОТКРЫТО", "ЗАКРЫТО", "М1", "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - выходной аналоговый сигнал "ПОЛОЖЕНИЕ"	16
	ПЭ-Е2А02-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 02: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	
ЯЛБИ.420006.005-06Д	ПЭ-Е2А01-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 01: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	17
	ПЭ-Е2А03-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 03: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	
ЯЛБИ.420006.005-07Д	ПЭ-Е2А08-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 08: - выходные дискретные сигналы "М2", "М3"; - вход резервного питания 24 В	18
ЯЛБИ.420006.005-08Д	ПЭ-Е2А09-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 09: - выходные дискретные сигналы "М2", "М3"	19
ЯЛБИ.420006.005-09Д	ПЭ-Е2А10-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 10: - вход резервного питания 24 В	20
	ПЭ-Е2А11-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 11: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	
<b>Дистанционное управление запорно-регулирующей арматурой по цифровому интерфейсу RS-485</b>			
ЯЛБИ.420006.005-10Д	ПЭ-Е2С00-08/09/10/11/12-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	21
	ПЭ-Е2С02-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 02: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	



Продолжение таблицы 1

Обозначение документа	Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Номер листа
ЯЛБИ.420006.005-11Д	ПЭ-Е2С01-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 01: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	22
	ПЭ-Е2С03-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 03: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	
ЯЛБИ.420006.005-12Д	ПЭ-Е2С04-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 04: - интерфейс "Profibus-1"	23
	ПЭ-Е2С05-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 05: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	
ЯЛБИ.420006.005-13Д	ПЭ-Е2С06-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"	24
	ПЭ-Е2С07-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 07: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	
ЯЛБИ.420006.005-14Д	ПЭ-Е2С10-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 10: - вход резервного питания 24 В	25
	ПЭ-Е2С11-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 11: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	



Окончание таблицы 1

Обозначение документа	Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Номер листа
<b>Дистанционное управление запорно-регулирующей арматурой дискретными сигналами или по цифровому интерфейсу RS-485 с контролем положения по выходному аналоговому сигналу</b>			
ЯЛБИ.420006.005-15Д	ПЭ-Е2Т00-08/09/10/11/12-3FN	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - входной аналоговый сигнал "ЗАДАНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ"; - входные дискретные сигналы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "АВАРИЯ", "АктДУ/СТОП"; - выходные дискретные сигналы "ОТКРЫТО", "ЗАКРЫТО", "М1", "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - выходной аналоговый сигнал "ПОЛОЖЕНИЕ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	26
	ПЭ-Е2Т02-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 02: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	
ЯЛБИ.420006.005-16Д	ПЭ-Е2Т01-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 01: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	27
	ПЭ-Е2Т03-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 03: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	
ЯЛБИ.420006.005-17Д	ПЭ-Е2Т10-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 10: - вход резервного питания 24 В	28
	ПЭ-Е2Т11-08/09/10/11/12-3FN	Дополнительные опции – код набора опций 11: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	
<p><b>Примечания</b></p> <p>1 "М1", "М2", "М3" – многофункциональные программируемые дискретные выходы.</p> <p>2 <b>Все конфигурации по умолчанию содержат в своем составе:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- бесконтактный реверсивный тиристорный пускатель;</li> <li>- абсолютный бесконтактный цифровой датчик положения;</li> <li>- электронный цифровой датчик момента;</li> <li>- символьный дисплей LED;</li> <li>- изолированный отсек с клеммной колодкой или разъемами для подключения кабелей питания и управления;</li> <li>- пульт местного управления (ПМУ) с местными кнопками для управления и настройки приводом и с трехпозиционным селектором (переключателем) "МЕСТ – 0 (настройка-выключено) – ДИСТ" с фиксацией во всех трех положениях;</li> <li>- внутренний гальванически развязанный нестабилизированный источник питания = 24 В, 50 мА для питания внешних цепей;</li> <li>- узел контроля токов и напряжения питающей сети;</li> <li>- терморегулируемый нагревательный элемент.</li> </ul>			



Открытое Акционерное Общество  
**АБС ЭЗИМ Автоматизация**

ЯЛБИ.420006.005Д

Таблица 2 – Схемы подключения с однофазным напряжением питания

Обозначение документа	Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Номер листа
<b>Дистанционное дискретное управление запорной арматурой</b>			
ЯЛБИ.420006.005-18Д	ПЭ-Е2М00-08/09/10/11/12-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - входные дискретные сигналы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "АВАРИЯ"; - выходные дискретные сигналы "ОТКРЫТО", "ЗАКРЫТО", "М1", "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"	29
<b>Дистанционное дискретное управление запорно-регулирующей арматурой с контролем положения по выходному аналоговому сигналу</b>			
ЯЛБИ.420006.005-19Д	ПЭ-Е2Д00-08/09/10/11/12-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - входные дискретные сигналы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "АВАРИЯ"; - выходные дискретные сигналы "ОТКРЫТО", "ЗАКРЫТО", "М1", "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - выходной аналоговый сигнал "ПОЛОЖЕНИЕ"	30
	ПЭ-Е2Д02-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 02: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	
ЯЛБИ.420006.005-20Д	ПЭ-Е2Д08-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 08: - выходные дискретные сигналы "М2", "М3"; - вход резервного питания 24 В	31
ЯЛБИ.420006.005-21Д	ПЭ-Е2Д09-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 09: - выходные дискретные сигналы "М2", "М3"	32
ЯЛБИ.420006.005-022Д	ПЭ-Е2Д10-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 10: - вход резервного питания 24 В	33
	ПЭ-Е2Д11-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 11: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	



Продолжение таблицы 2

Обозначение документа	Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Номер листа
<b>Дистанционное аналоговое или дискретное управление запорно-регулирующей арматурой с заданием положения и контролем положения по выходному аналоговому сигналу (ПОЗИЦИОНЕР)</b>			
ЯЛБИ.420006.005-23Д	ПЭ-Е2А00-08/09/10/11/12-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - входной аналоговый сигнал "ЗАДАНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ"; - входные дискретные сигналы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "АВАРИЯ", "АктДУ/СТОП"; - выходные дискретные сигналы "ОТКРЫТО", "ЗАКРЫТО", "М1", "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - выходной аналоговый сигнал "ПОЛОЖЕНИЕ"	34
	ПЭ-Е2А02-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 02: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	
ЯЛБИ.420006.005-24Д	ПЭ-Е2А01-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 01: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	35
	ПЭ-Е2А03-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 03: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	
ЯЛБИ.420006.005-25Д	ПЭ-Е2А08-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 08: - выходные дискретные сигналы "М2", "М3"; - вход резервного питания 24 В	36
ЯЛБИ.420006.005-26Д	ПЭ-Е2А09-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 09: - выходные дискретные сигналы "М2", "М3"	37
ЯЛБИ.420006.005-27Д	ПЭ-Е2А10-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 10: - вход резервного питания 24 В	38
	ПЭ-Е2А11-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 11: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	
<b>Дистанционное управление запорно-регулирующей арматурой по цифровому интерфейсу RS-485</b>			
ЯЛБИ.420006.005-28Д	ПЭ-Е2С00-08/09/10/11/12-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	39
	ПЭ-Е2С02-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 02: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	





Продолжение таблицы 2

Обозначение документа	Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Номер листа
ЯЛБИ.420006.005-29Д	ПЭ-Е2С01-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 01: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	40
	ПЭ-Е2С03-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 03: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	
ЯЛБИ.420006.005-30Д	ПЭ-Е2С04-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 04: - интерфейс "Profibus-1"	41
	ПЭ-Е2С05-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 05: - интерфейс "Profibus-1"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	
ЯЛБИ.420006.005-31Д	ПЭ-Е2С06-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 06: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"	42
	ПЭ-Е2С07-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 07: - интерфейс "Profibus-1"; - интерфейс "Profibus-2"; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	
ЯЛБИ.420006.005-32Д	ПЭ-Е2С10-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 10: - вход резервного питания 24 В	43
	ПЭ-Е2С11-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 11: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	



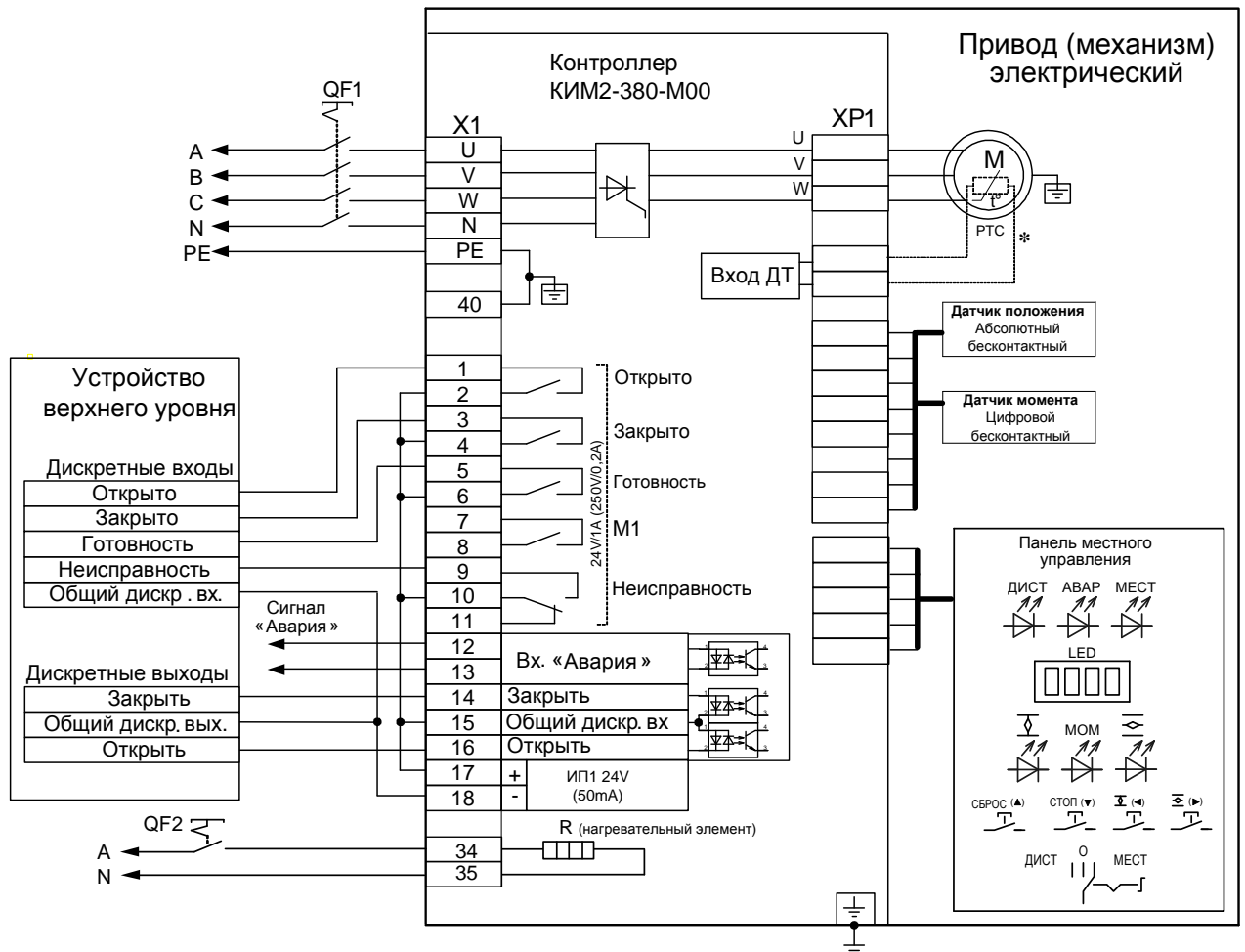
Окончание таблицы 2

Обозначение документа	Обозначение схемы подключения	Конфигурация и дополнительные опции	Номер листа
<b>Дистанционное управление запорно-регулирующей арматурой дискретными сигналами или по цифровому интерфейсу RS-485 с контролем положения по выходному аналоговому сигналу</b>			
ЯЛБИ.420006.005-33Д	ПЭ-Е2Т00-08/09/10/11/12-1F	Базовая конфигурация – код набора опций 00: - входной аналоговый сигнал "ЗАДАНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ"; - входные дискретные сигналы "ОТКРЫТЬ", "ЗАКРЫТЬ", "АВАРИЯ", "АктДУ/СТОП"; - выходные дискретные сигналы "ОТКРЫТО", "ЗАКРЫТО", "М1", "ГОТОВНОСТЬ", "НЕИСПРАВНОСТЬ"; - выходной аналоговый сигнал "ПОЛОЖЕНИЕ"; - интерфейс "RS-485-1" (протокол Modbus RTU)	44
	ПЭ-Е2Т02-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 02: - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	
ЯЛБИ.420006.005-34Д	ПЭ-Е2Т01-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 01: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU)	45
	ПЭ-Е2Т03-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 03: - интерфейс "RS-485-2" (протокол Modbus RTU); - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	
ЯЛБИ.420006.005-35Д	ПЭ-Е2Т10-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 10: - вход резервного питания 24 В	46
	ПЭ-Е2Т11-08/09/10/11/12-1F	Дополнительные опции – код набора опций 11: - вход резервного питания 24 В; - беспроводной интерфейс "Bluetooth"	
<p><b>Примечания</b>            1 "М1", "М2", "М3" – многофункциональные программируемые дискретные выходы.            2 <b>Все конфигурации по умолчанию содержат в своем составе:</b>            - бесконтактный реверсивный тиристорный пускатель;            - абсолютный бесконтактный цифровой датчик положения;            - электронный цифровой датчик момента;            - символьный дисплей LED;            - изолированный отсек с клеммной колодкой или разъемами для подключения кабелей питания и управления;            - пульт местного управления (ПМУ) с местными кнопками для управления и настройки приводом и с трехпозиционным селектором (переключателем) "МЕСТ – 0 (настройка-выключено) – ДИСТ" с фиксацией во всех трех положениях;            - внутренний гальванически развязанный нестабилизированный источник питания = 24 В, 50 мА для питания внешних цепей;            - узел контроля токов и напряжения питающей сети;            - терморегулируемый нагревательный элемент.</p>			



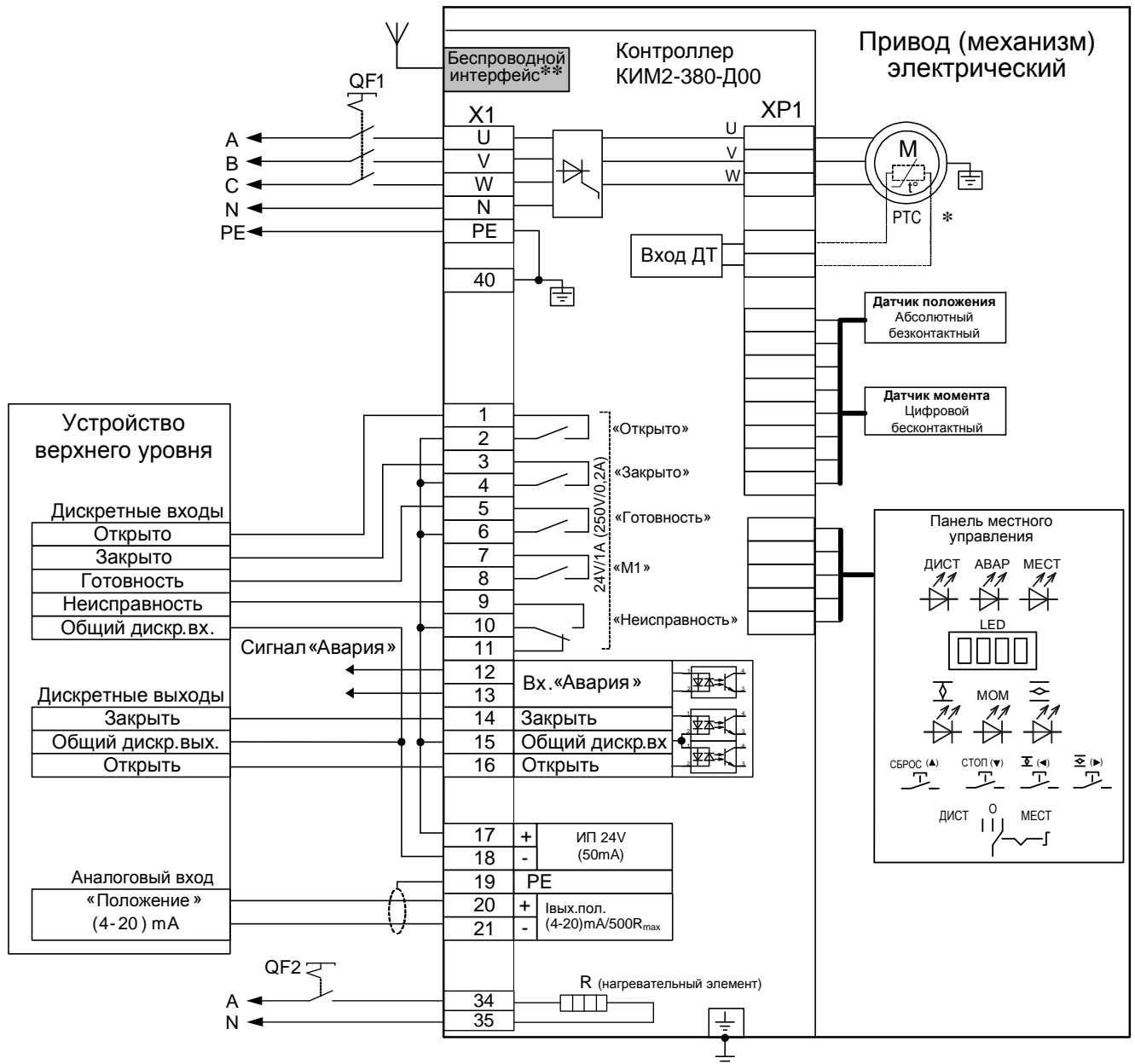
Открытое Акционерное Общество  
**АБС ЗИМ Автоматизация**

ЯЛБИ.420006.005Д



\* При наличии датчика температуры

- П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):
- питание на контроллер подано;
  - привод (механизм) находится в режиме местного управления;
  - выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
  - момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.

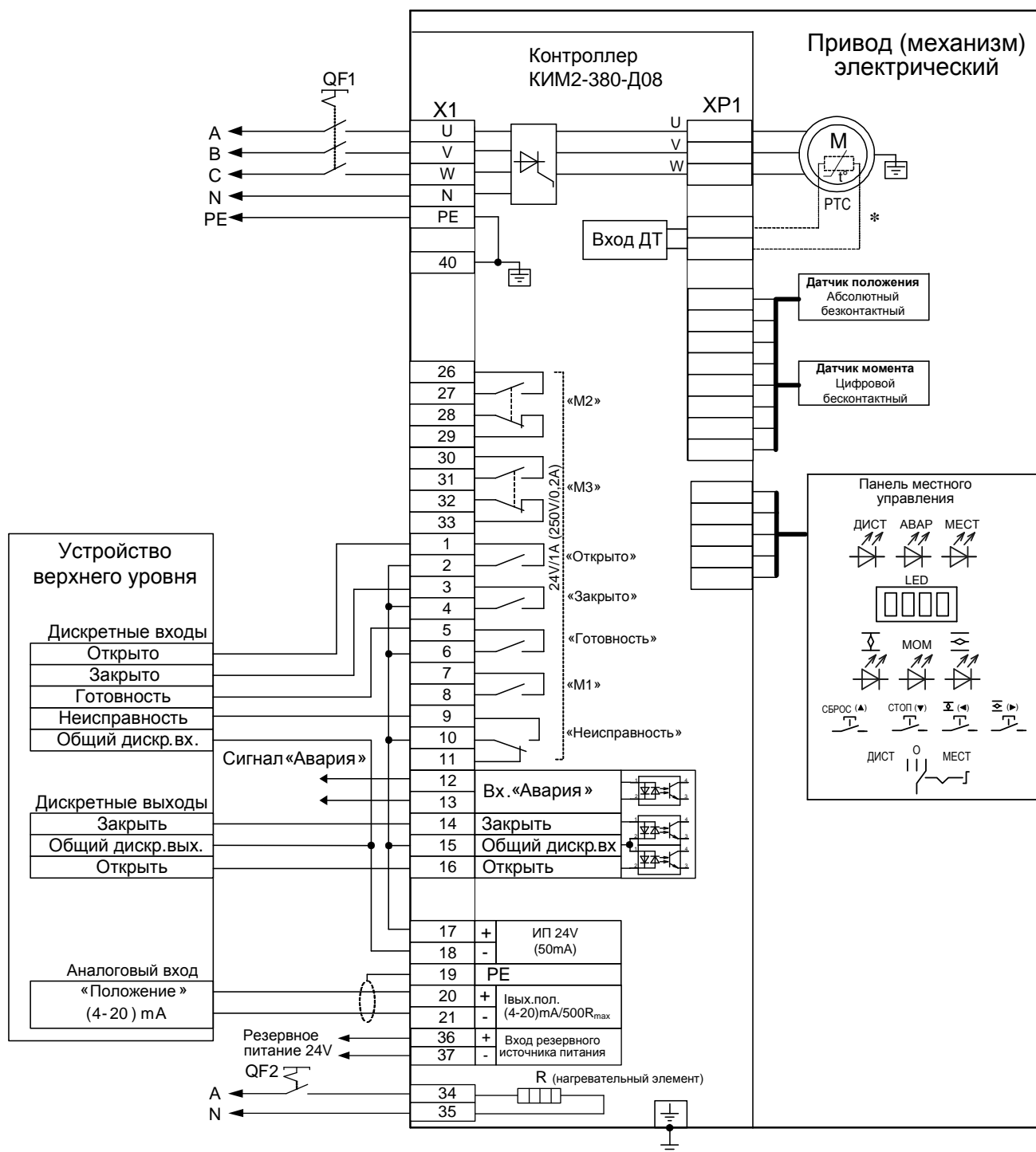


\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-Е2Д02-08/09/10/11/12-3FN.

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

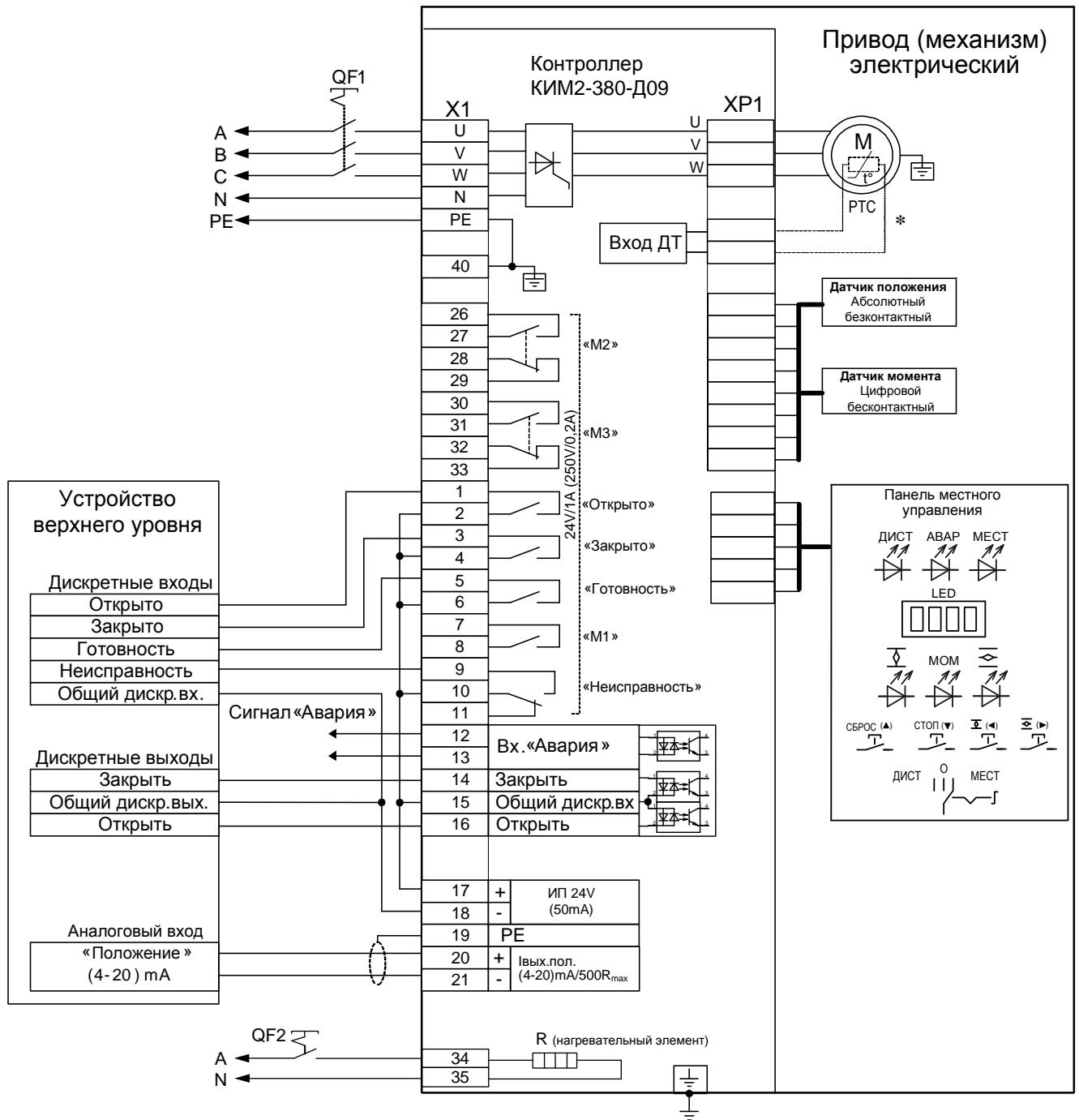
- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

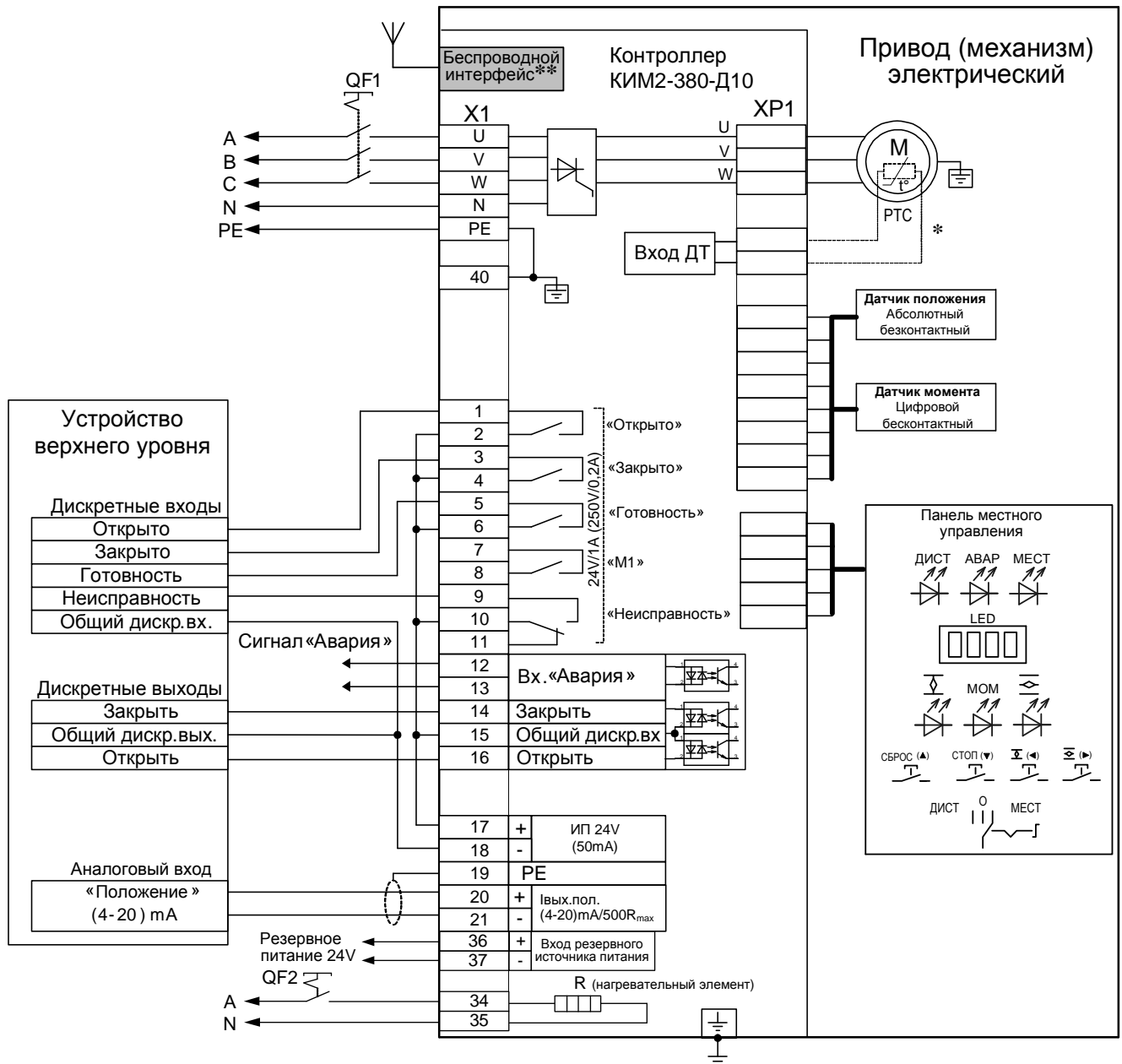
- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.

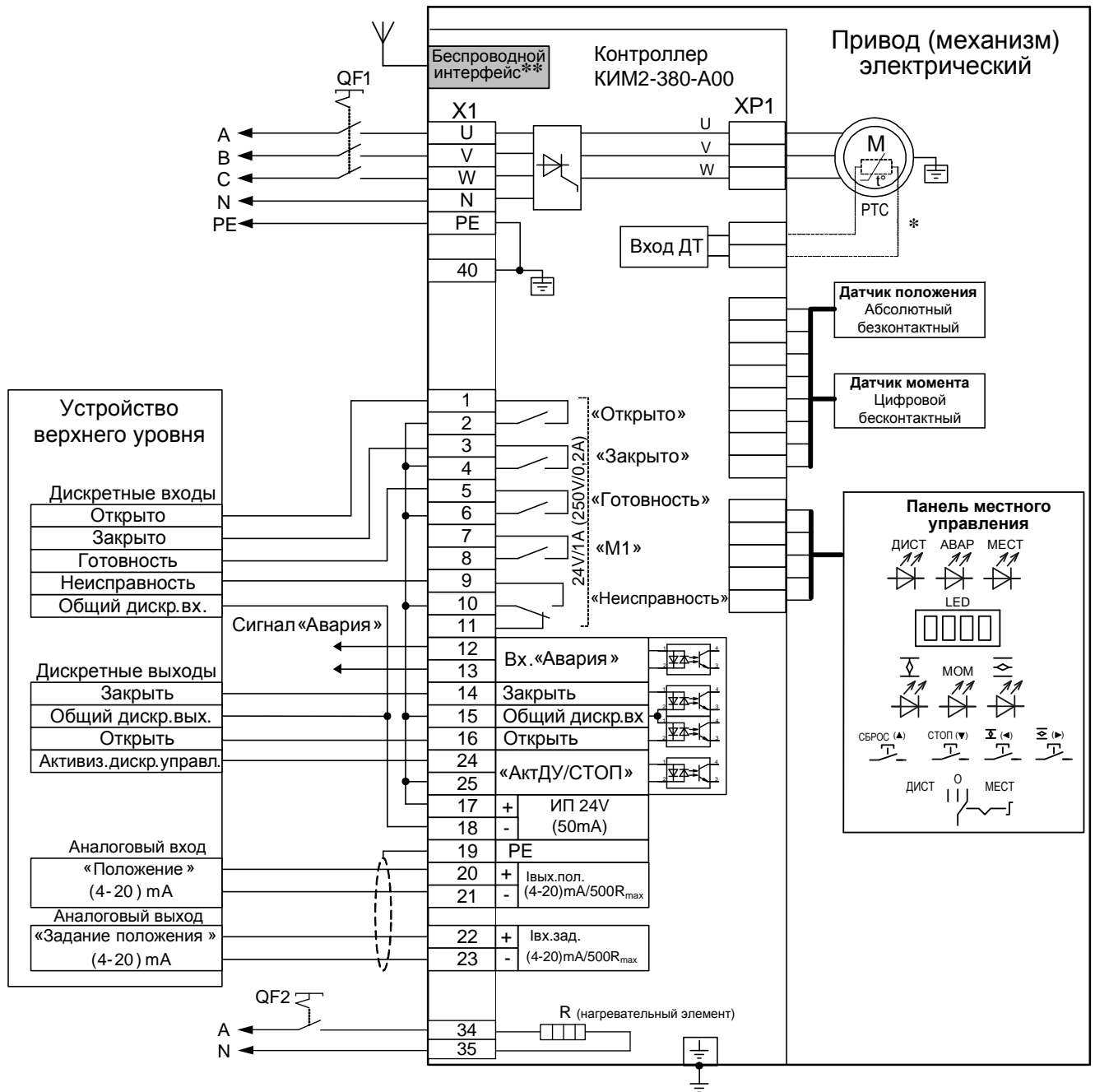


\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-Е2Д11-08/09/10/11/12-3FN.

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.



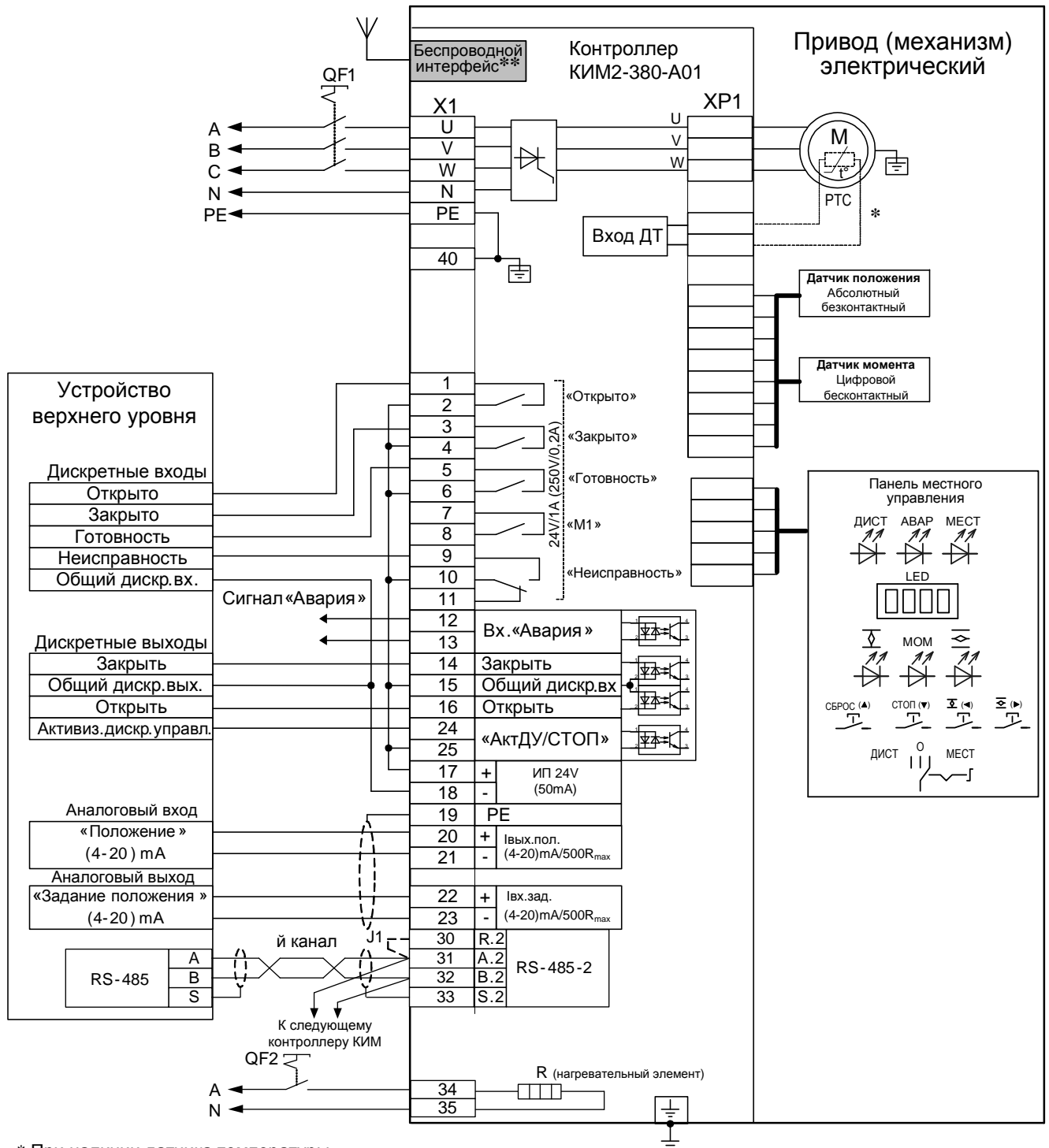
\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-Е2А02-08/09/10/11/12-3FN.

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.





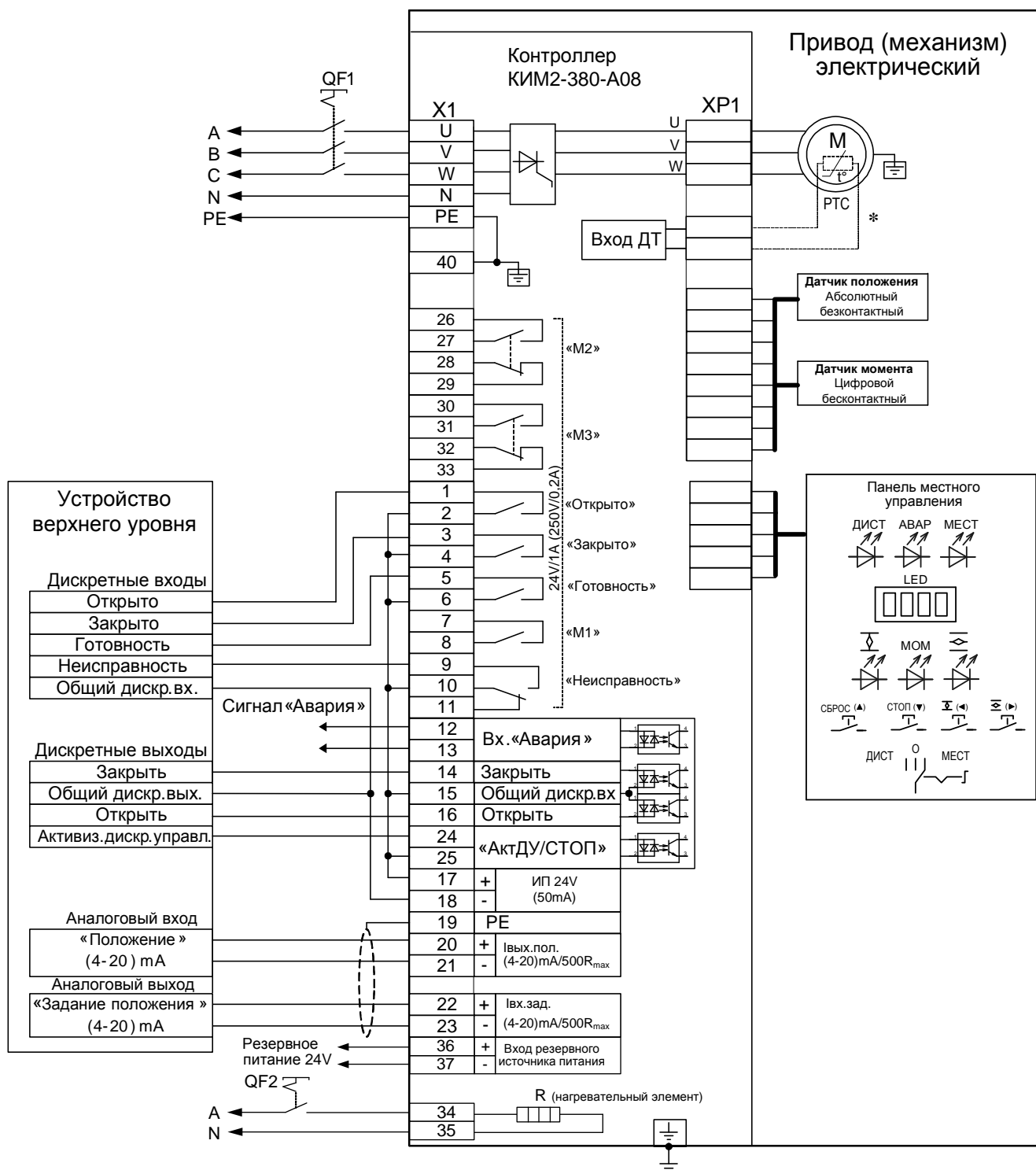
\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-Е2А03-08/09/10/11/12-3FN.

Перемычка J1 устанавливается только у оконечного контроллера.

**П р и м е ч а н и е** – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

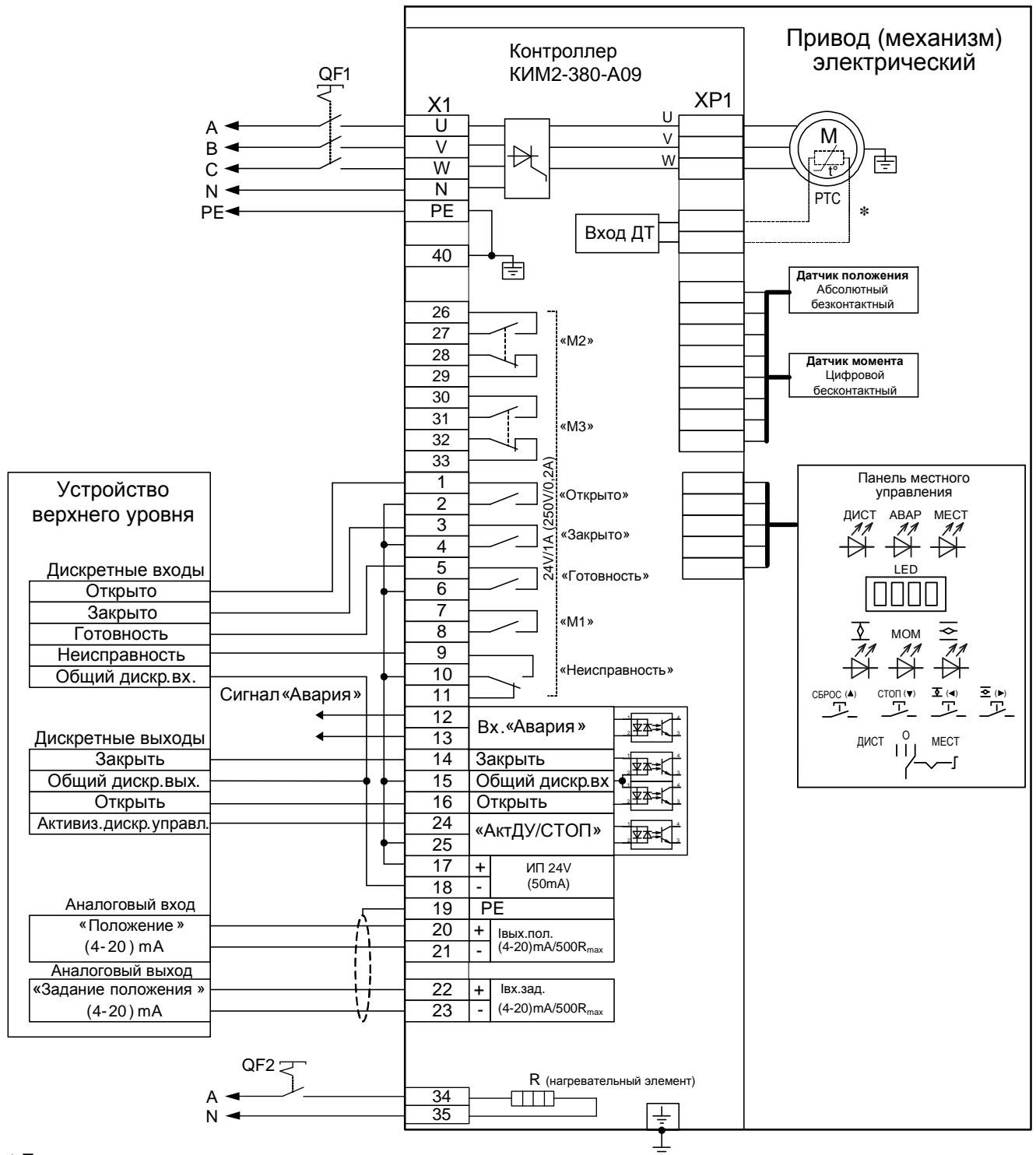
- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

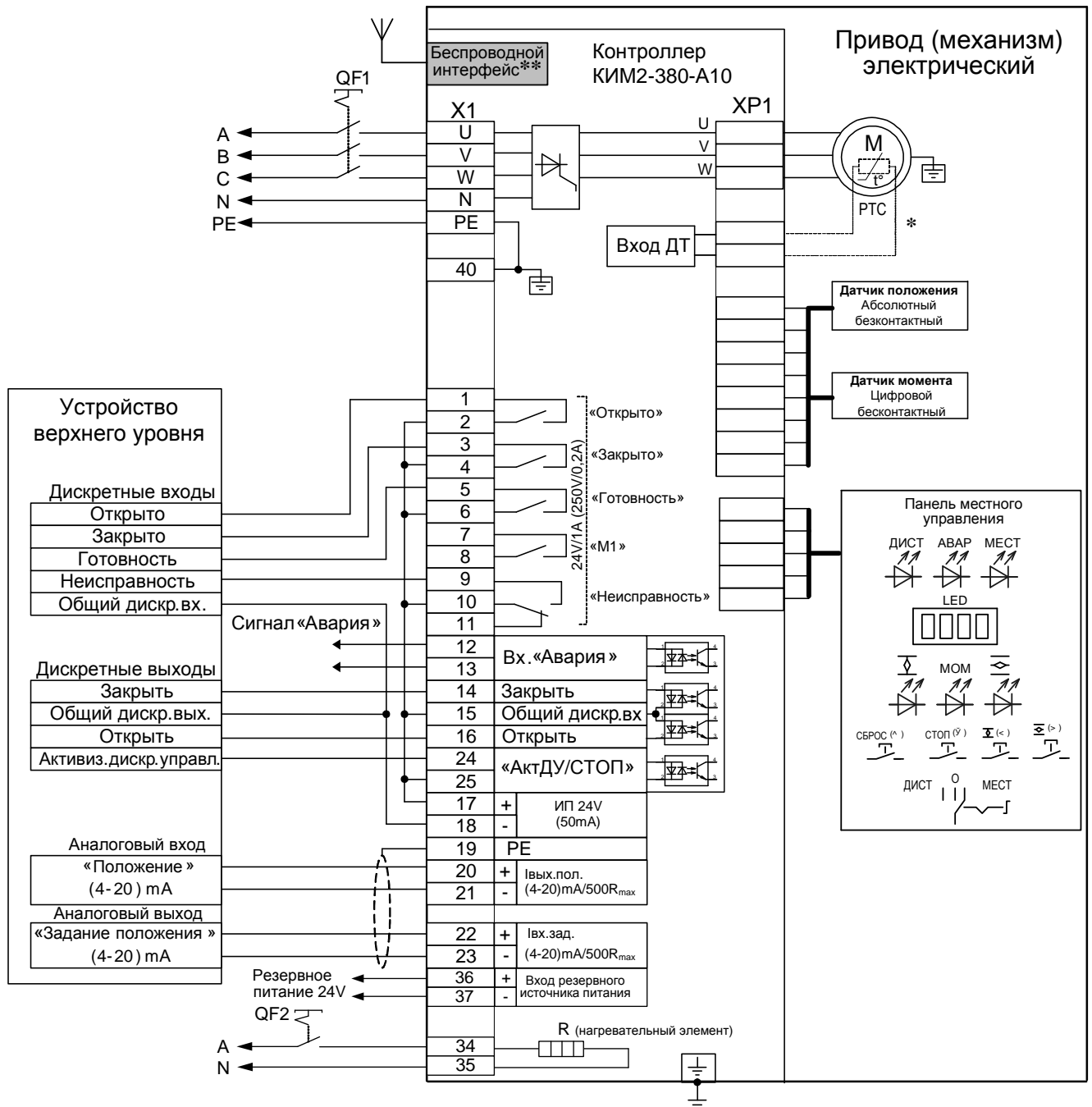
- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.

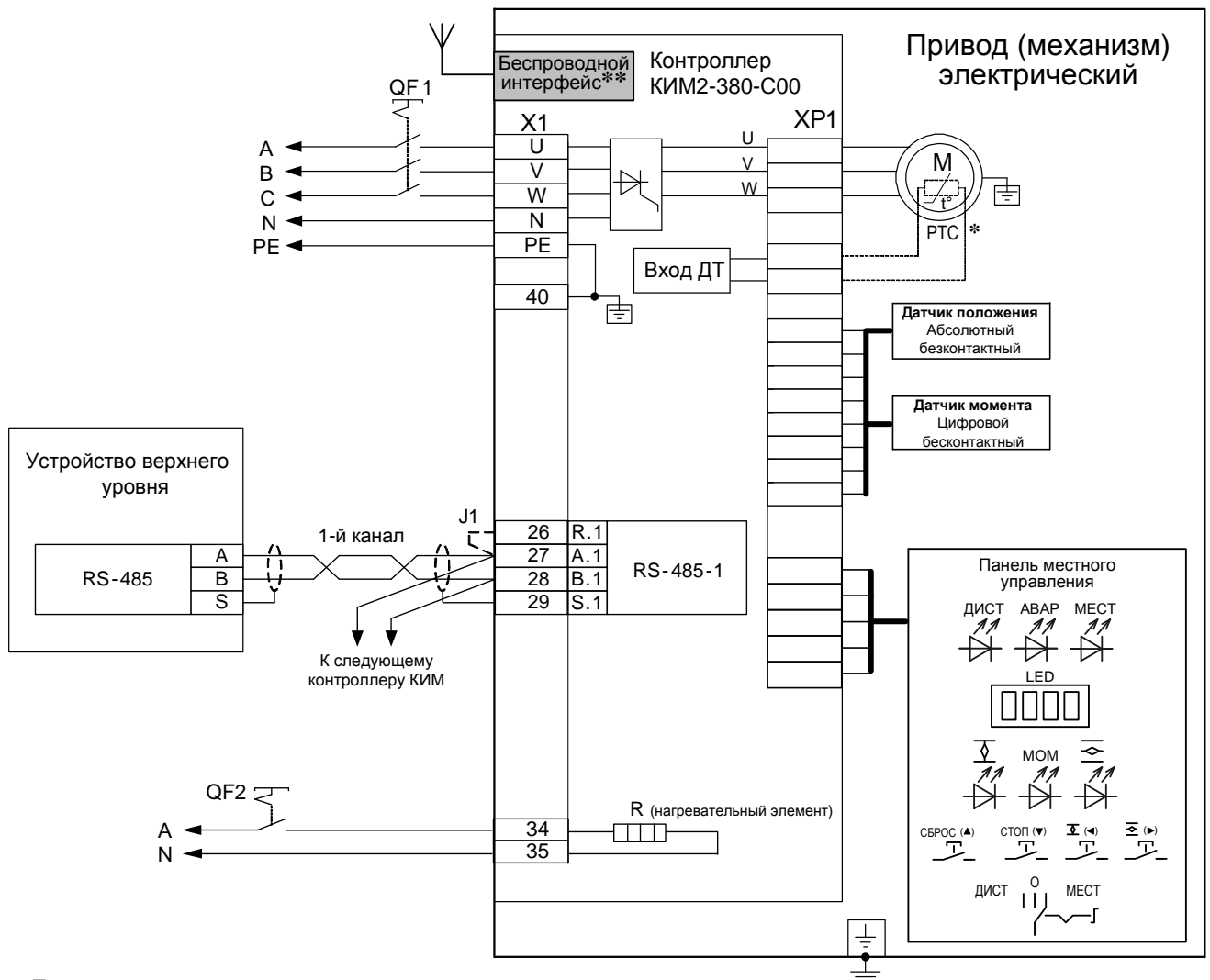


\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-Е2А11-08/09/10/11/12-3FN.

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

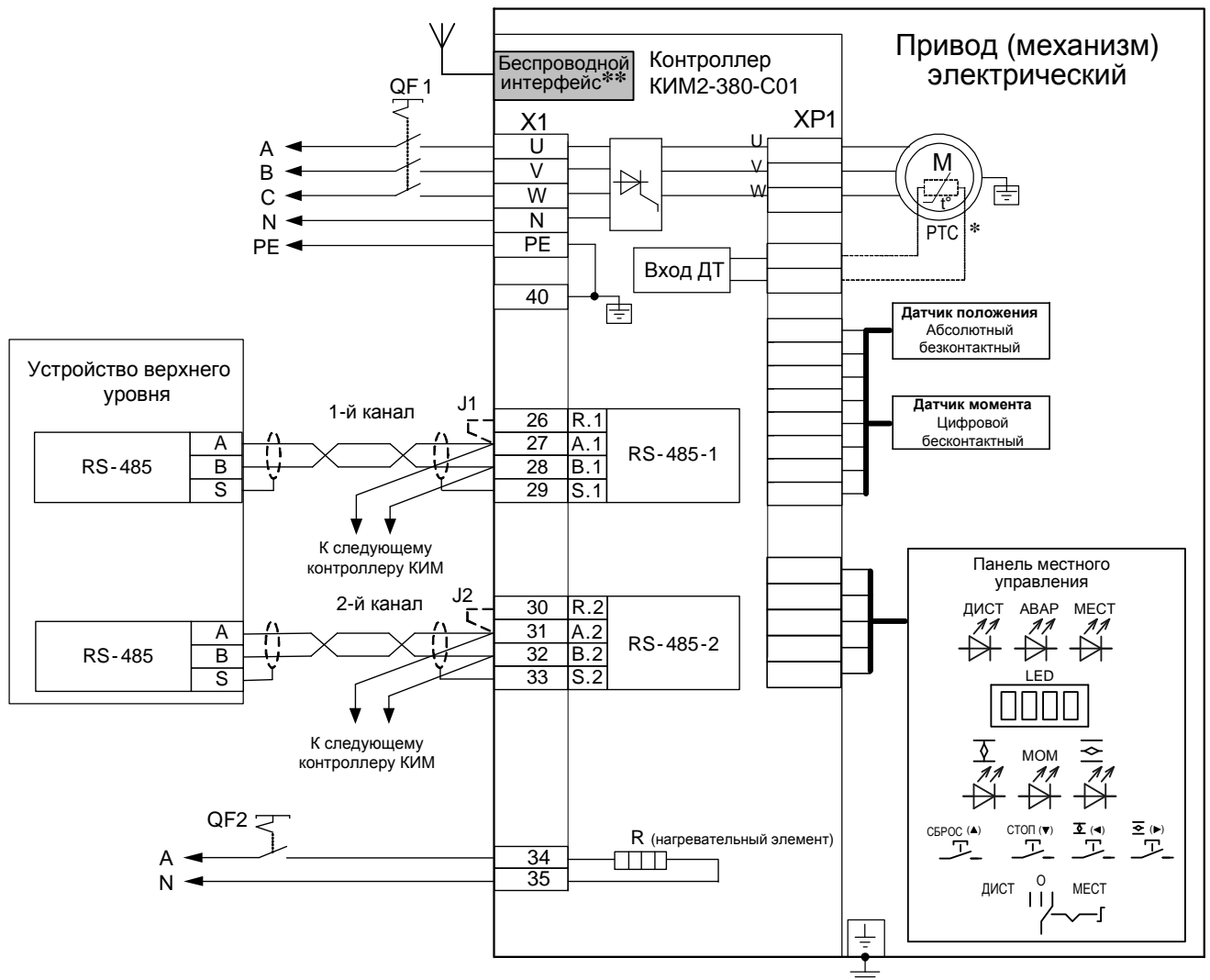
- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-Е2С02-08/09/10/11/12-3FN.

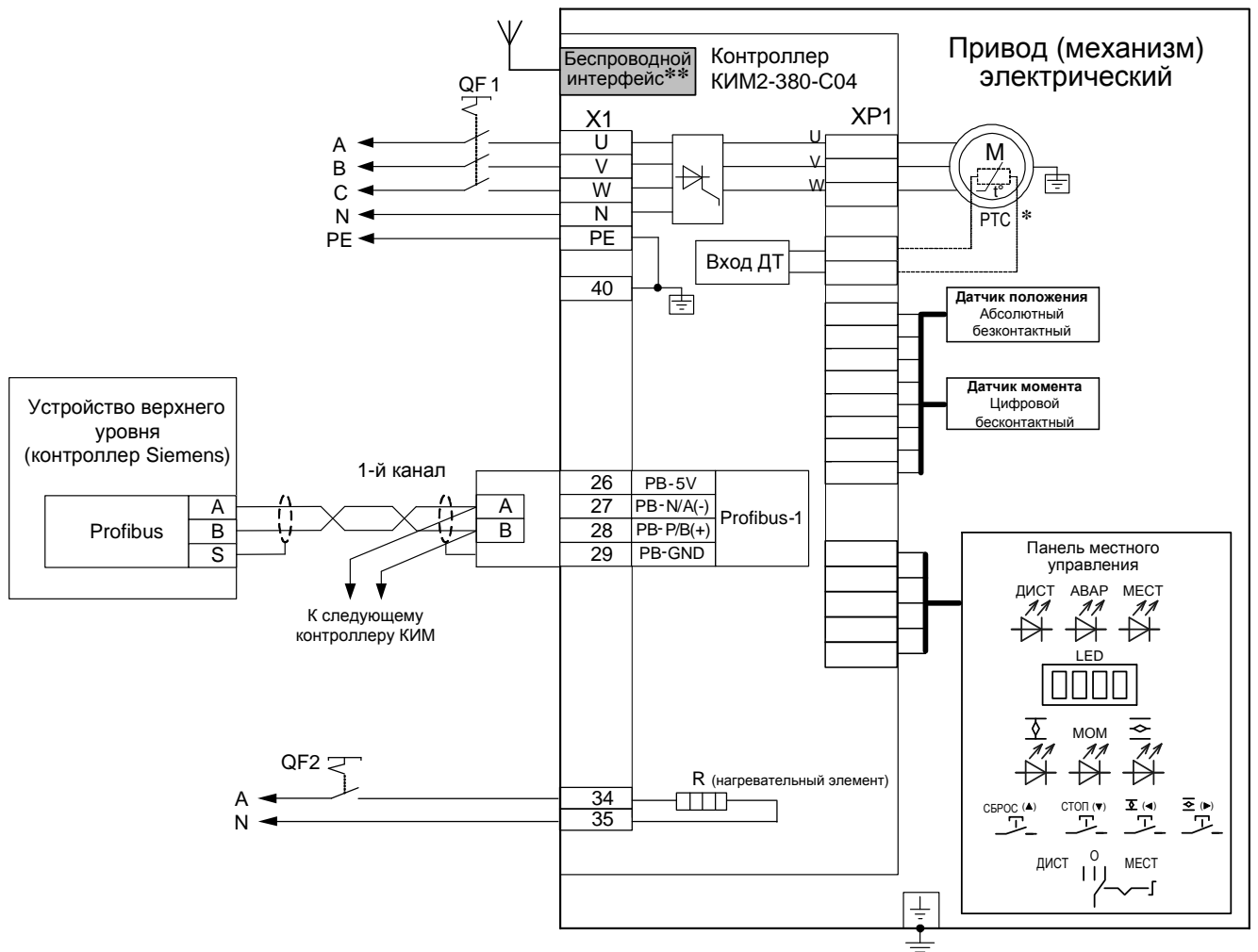
Переключатель J1 устанавливается только у оконечного контроллера.



\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-Е2С03-08/09/10/11/12-3FN.

Переключки J1, J2 устанавливаются только у оконечного контроллера

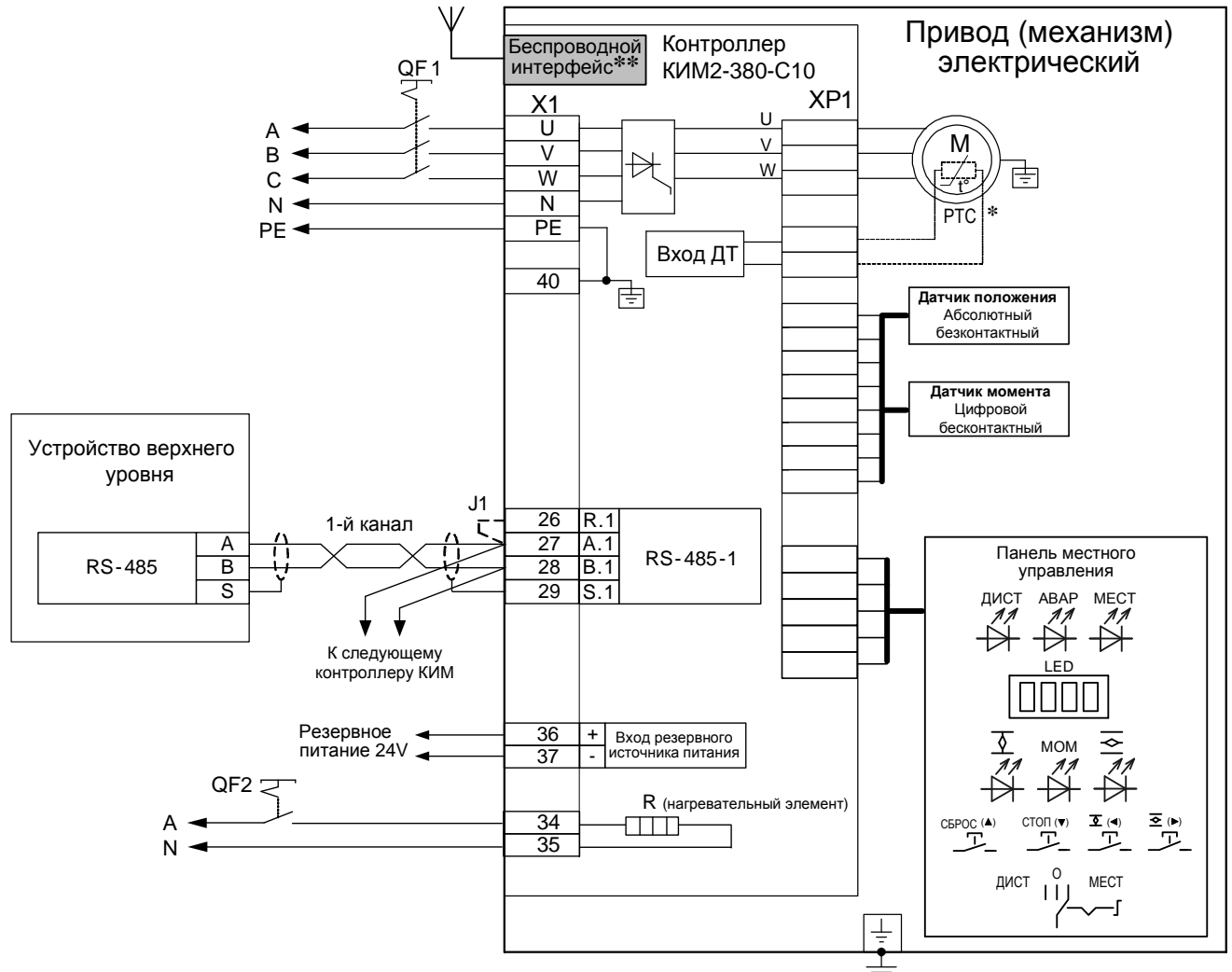


\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-Е2С05-08/09/10/11/12-3FN.



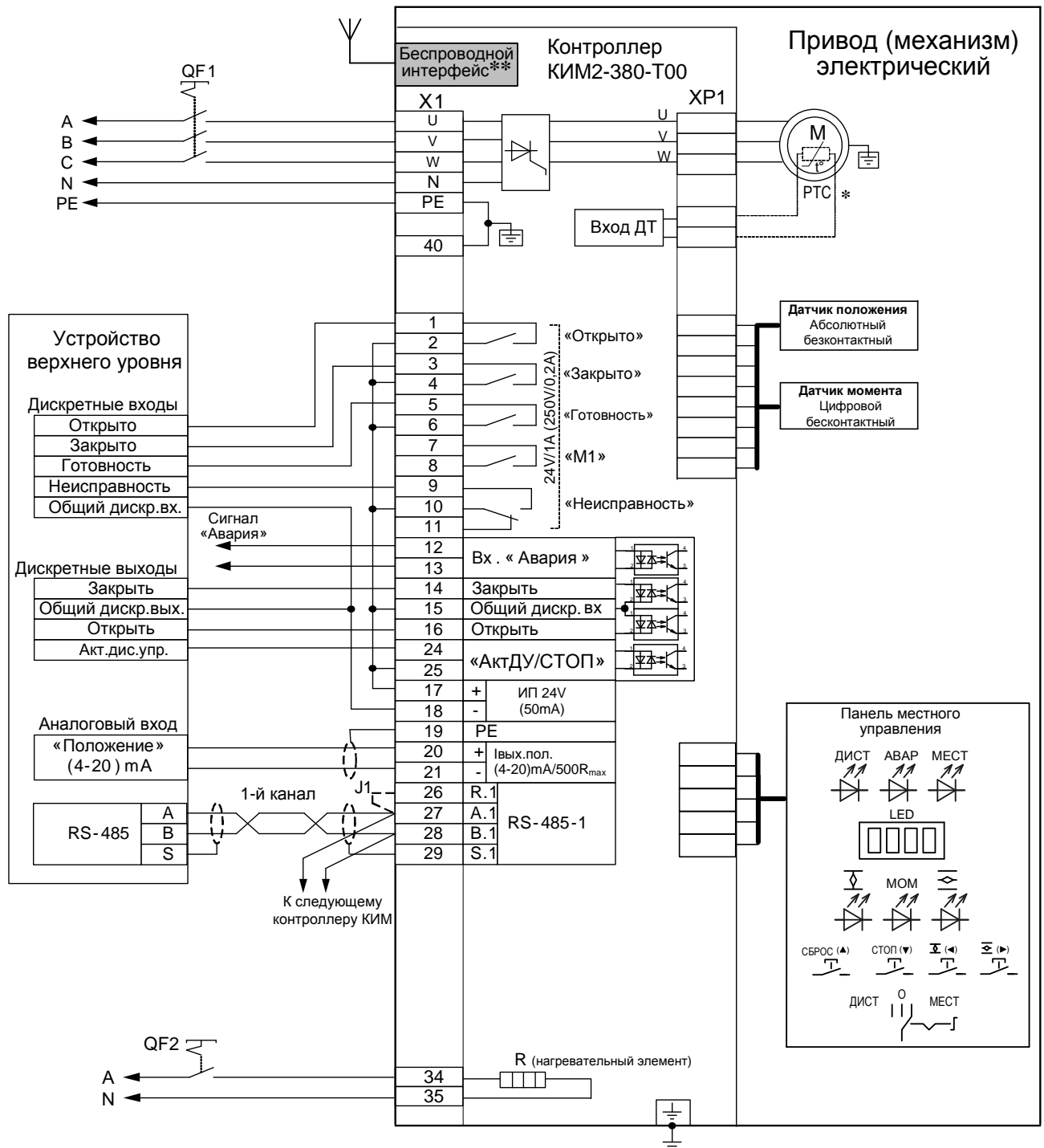




\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-Е2С11-08/09/10/11/12-3FN.

Переключатель J1 устанавливается только у оконечного контроллера.



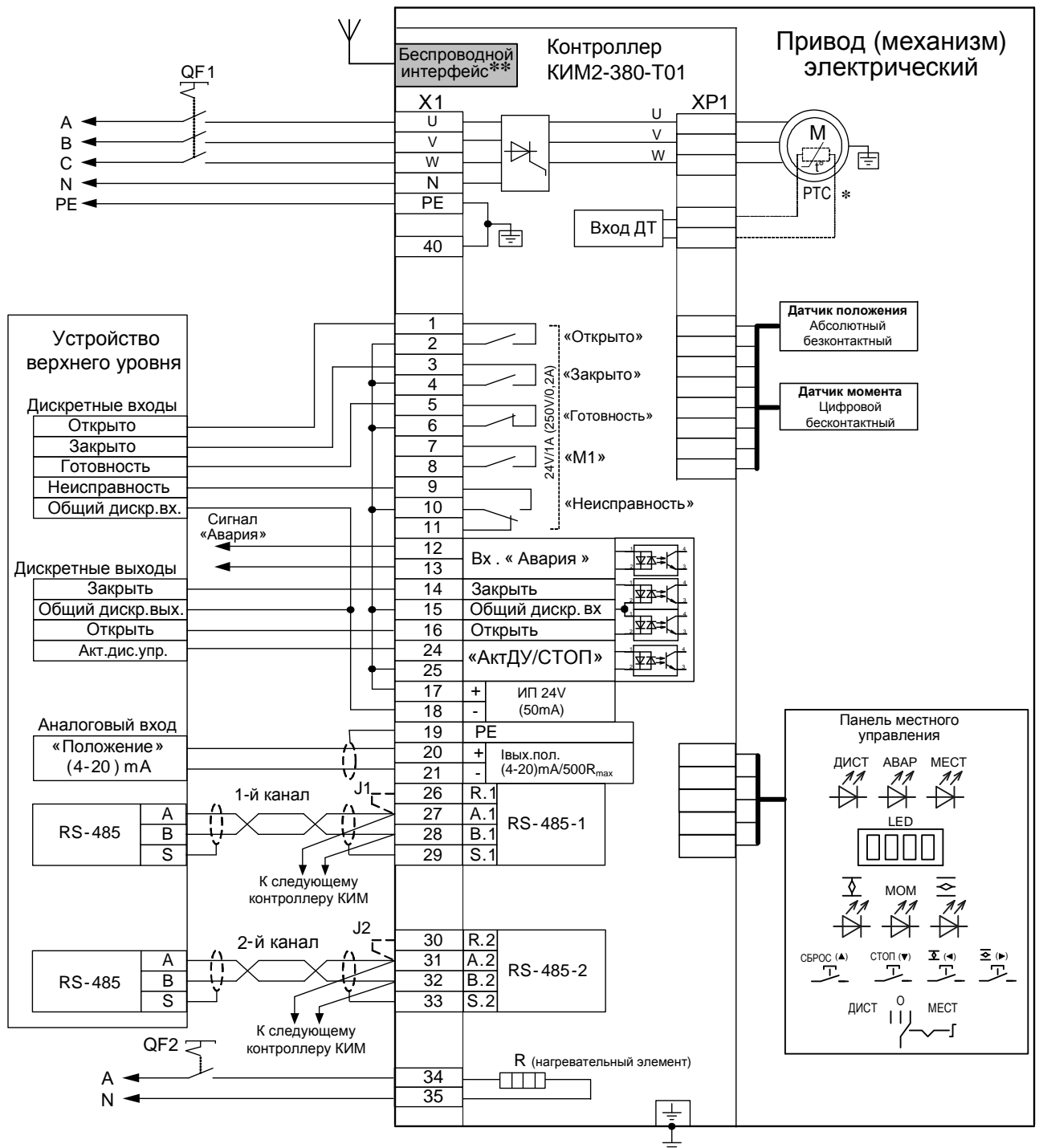
\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-Е2Т02-08/09/10/11/12-3FN.

Переключатель J1 устанавливается только у оконечного контроллера.

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.



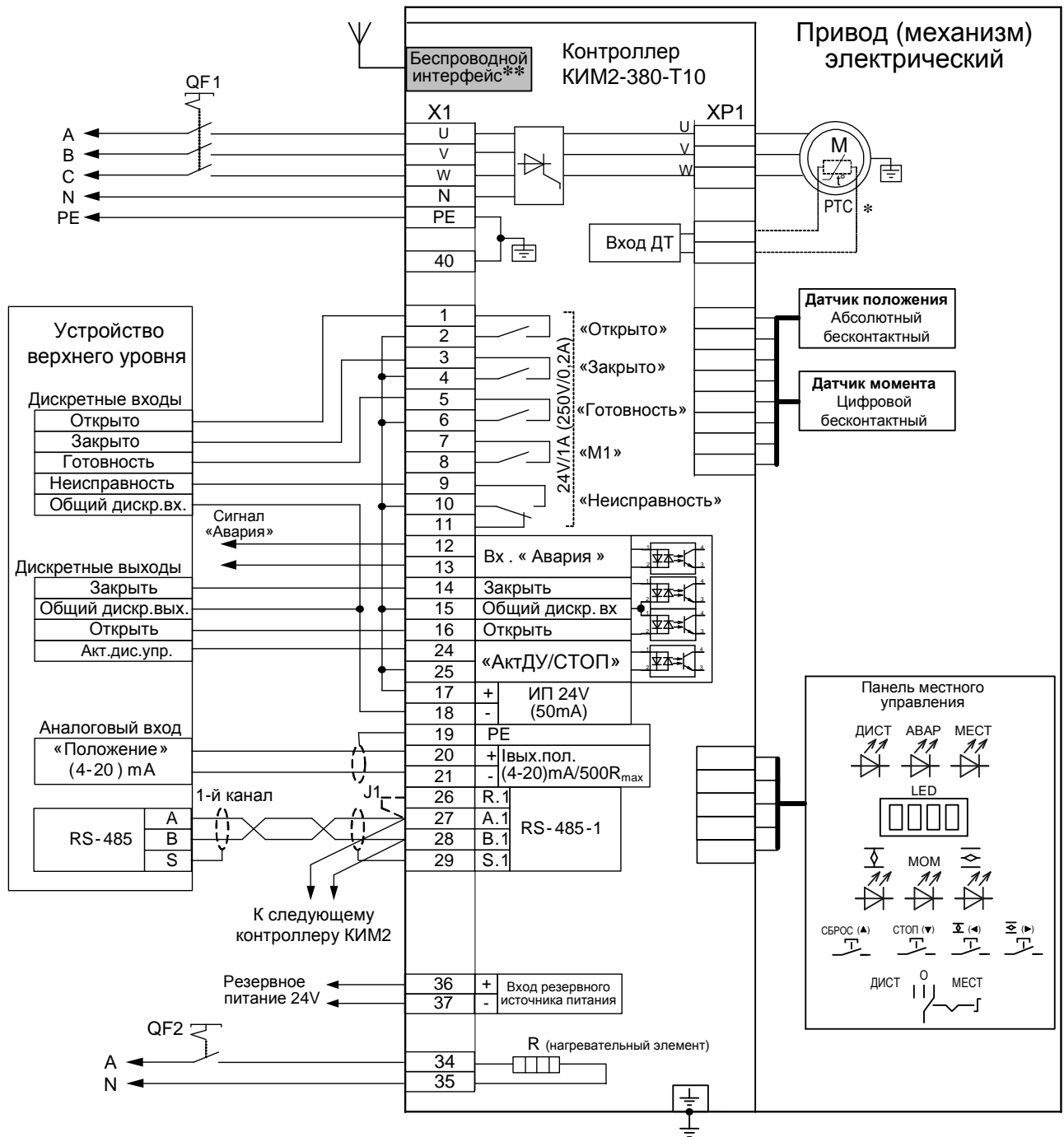
\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-Е2Т03-08/09/10/11/12-3FN.

Переключки J1, J2 устанавливаются только у оконечного контроллера.

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.



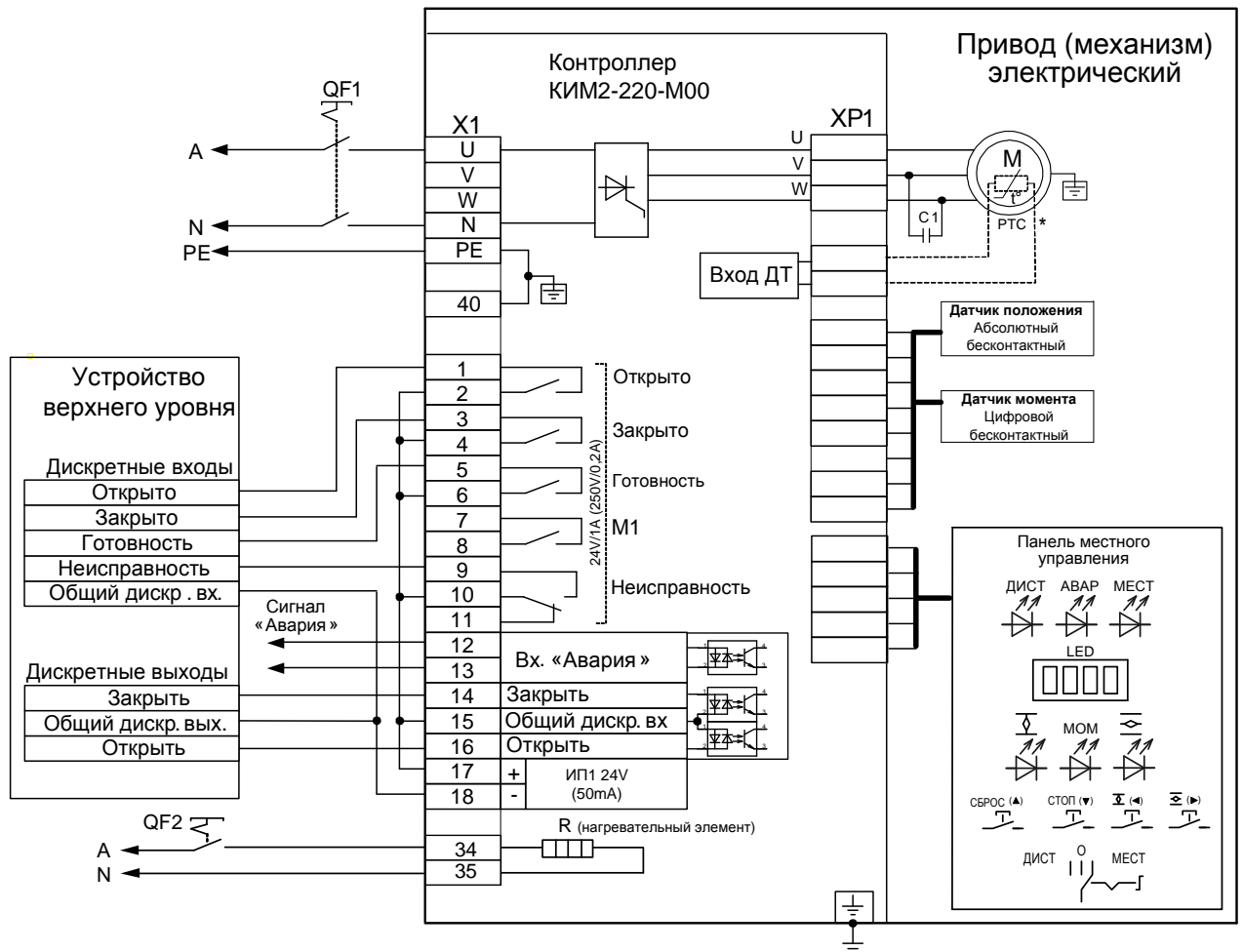
\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-Е2Т11-08/09/10/11/12-3FN.

Переключатель J1 устанавливается только у оконечного контроллера.

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

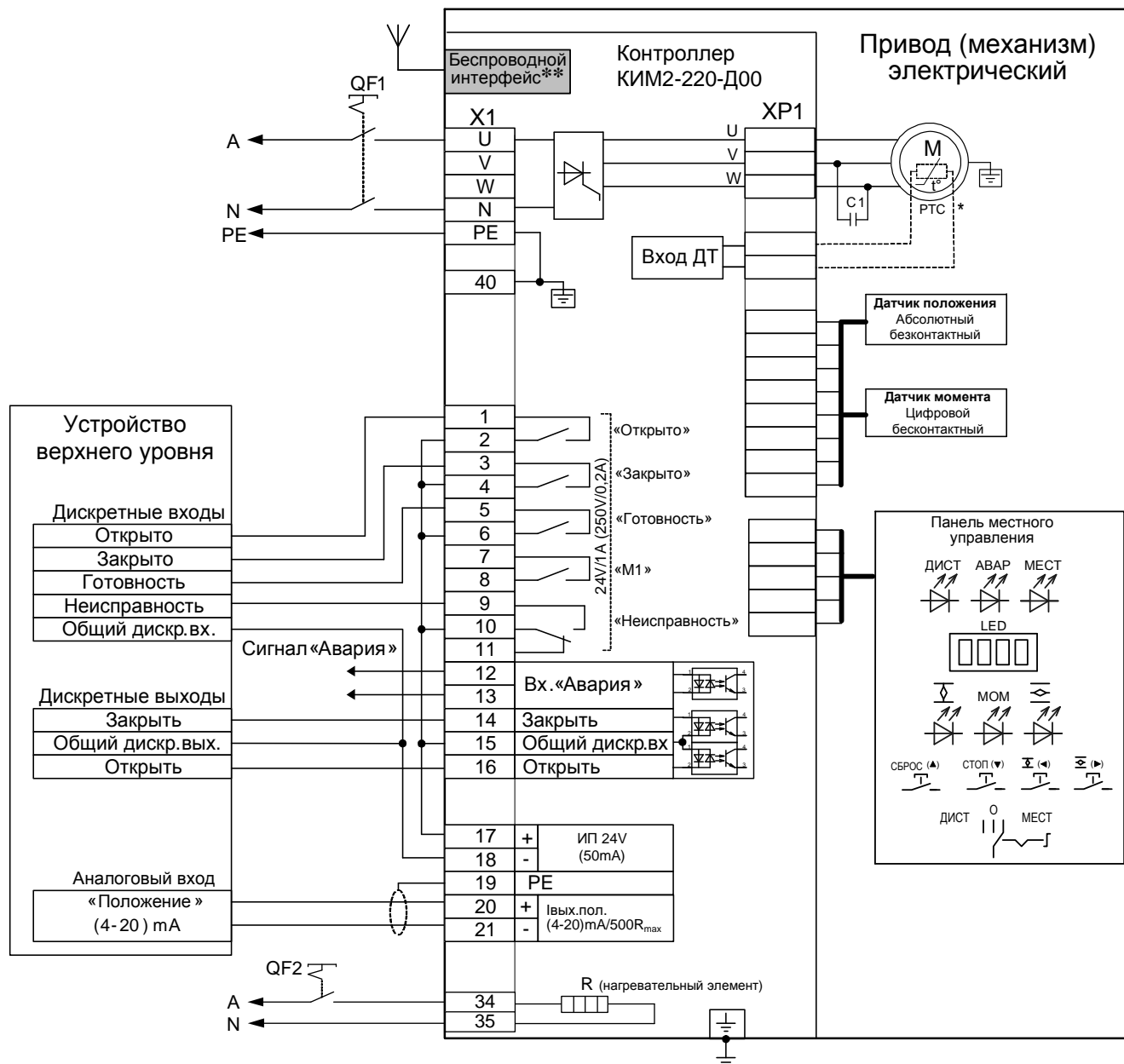
- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.

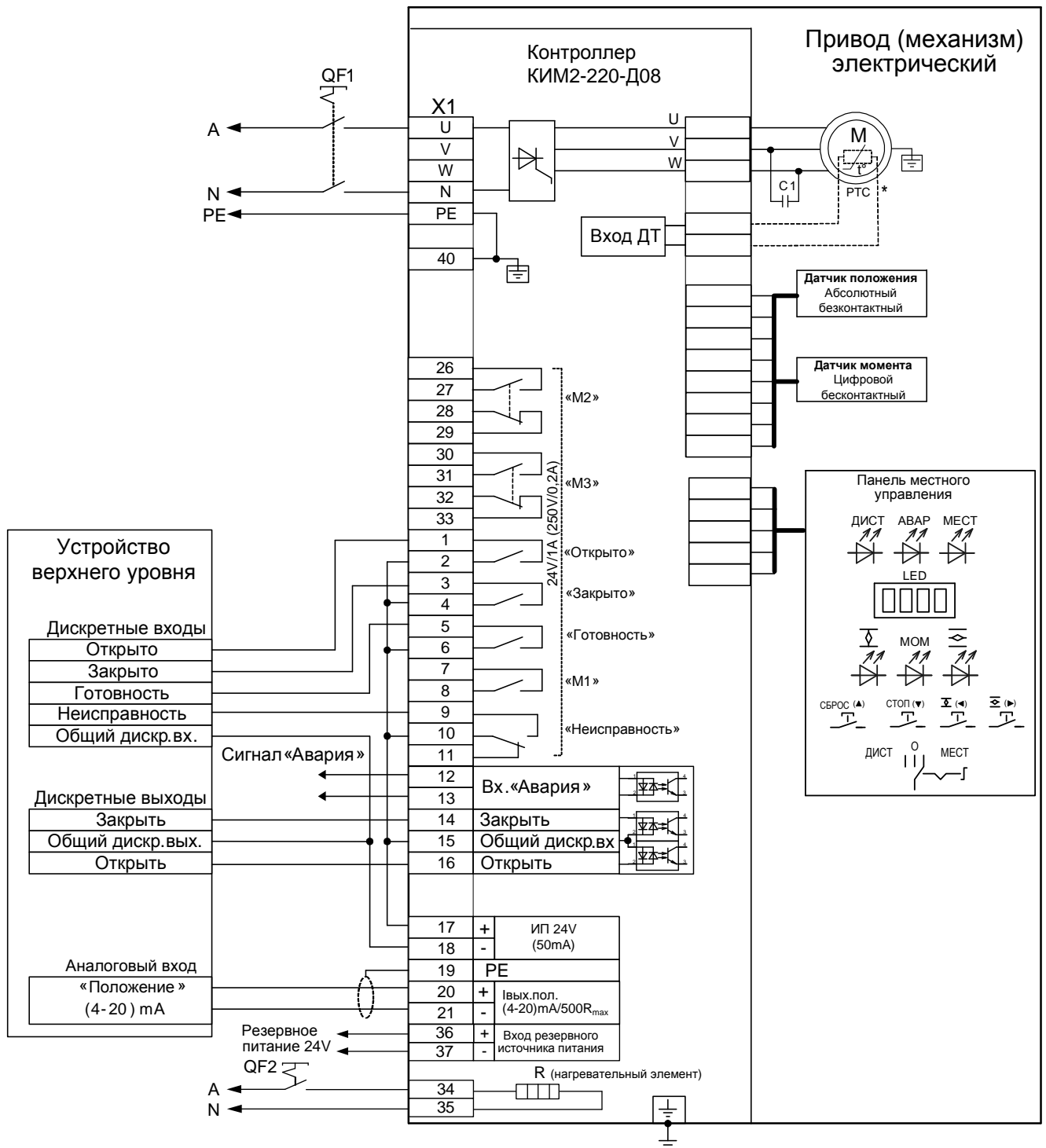


\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-Е2Д02-08/09/10/11/12-3FN.

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

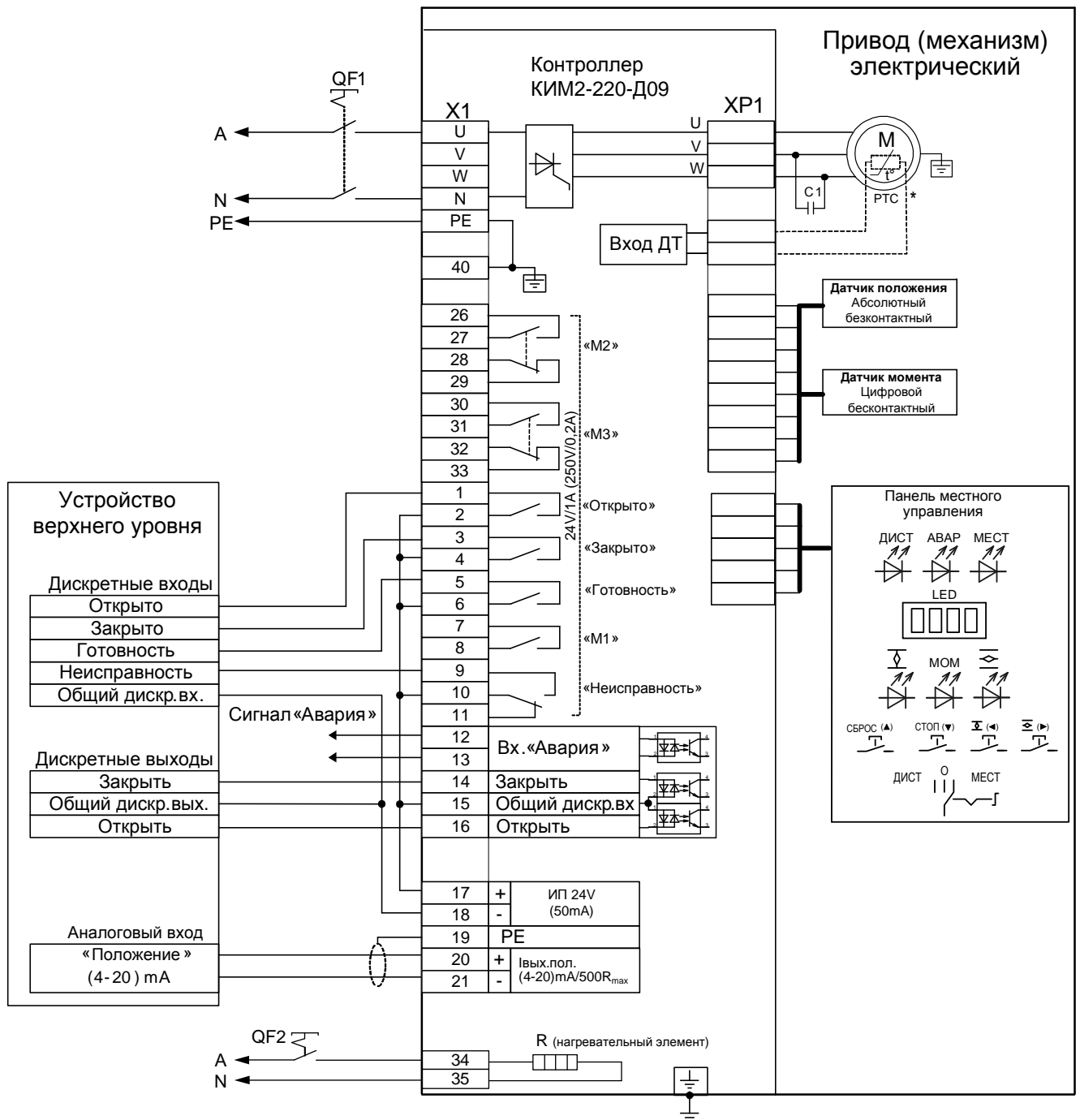
- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.

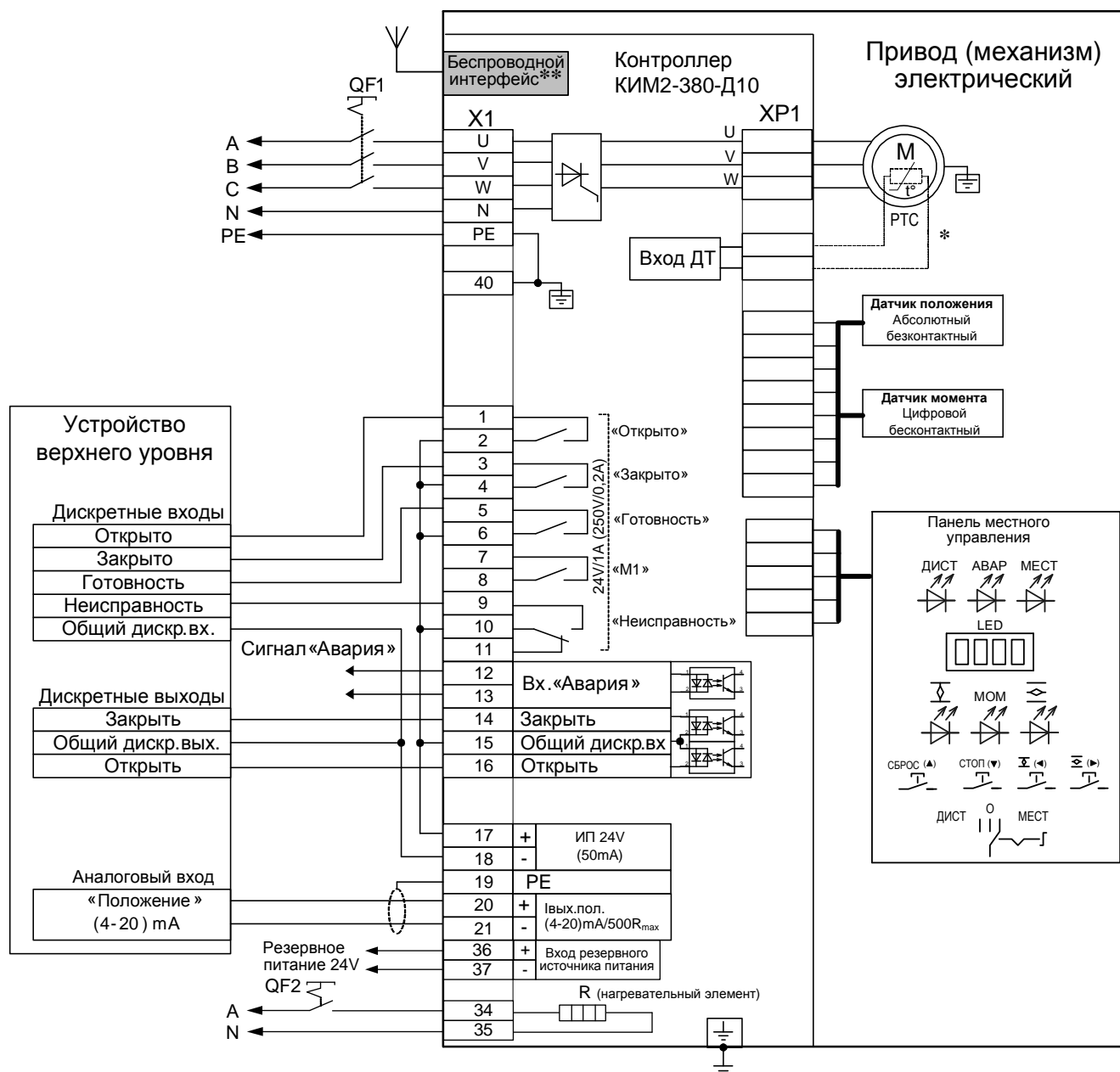


\* При наличии датчика температуры.

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.



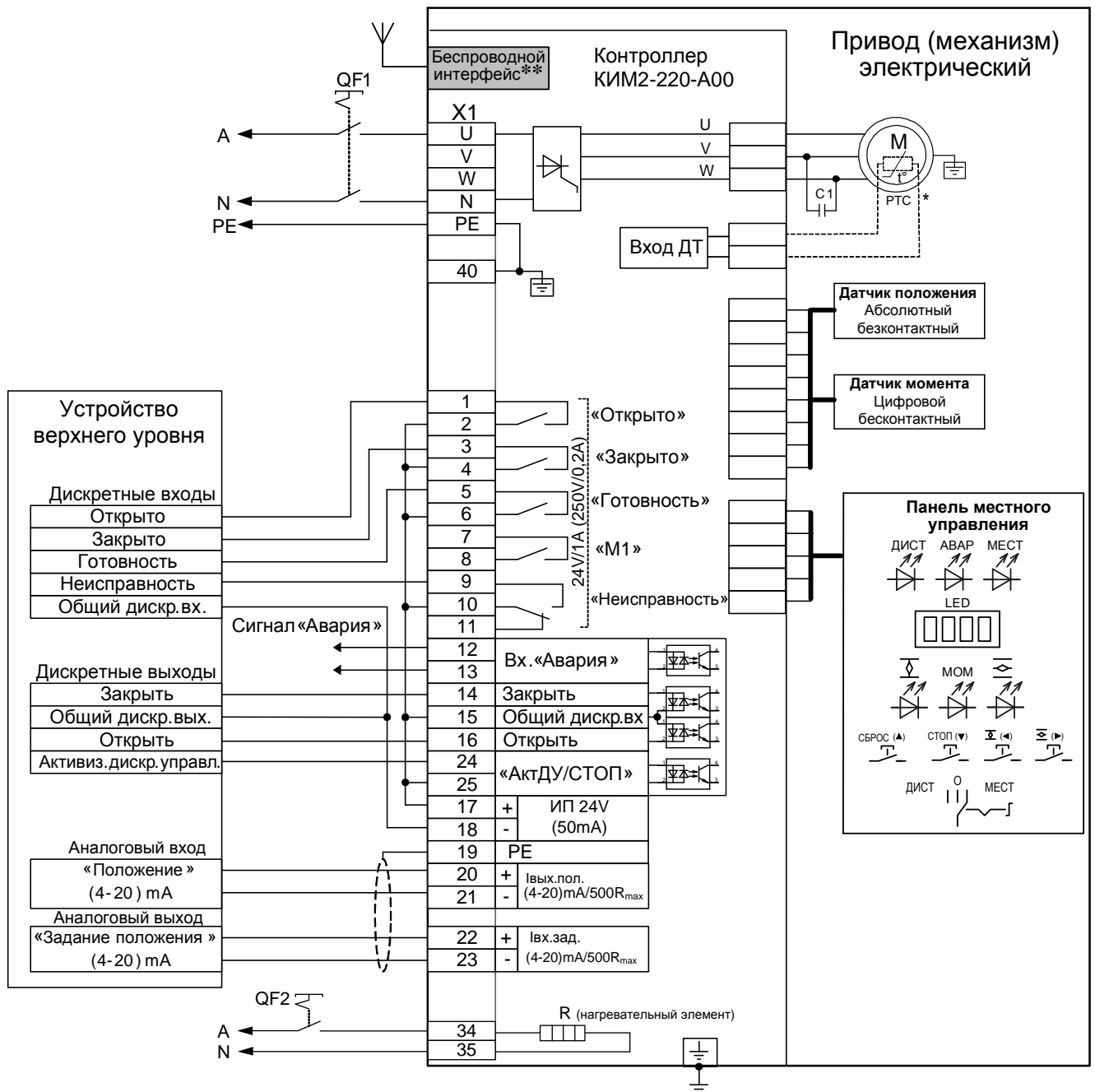


\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-Е2Д11-08/09/10/11/12-3FN.

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.

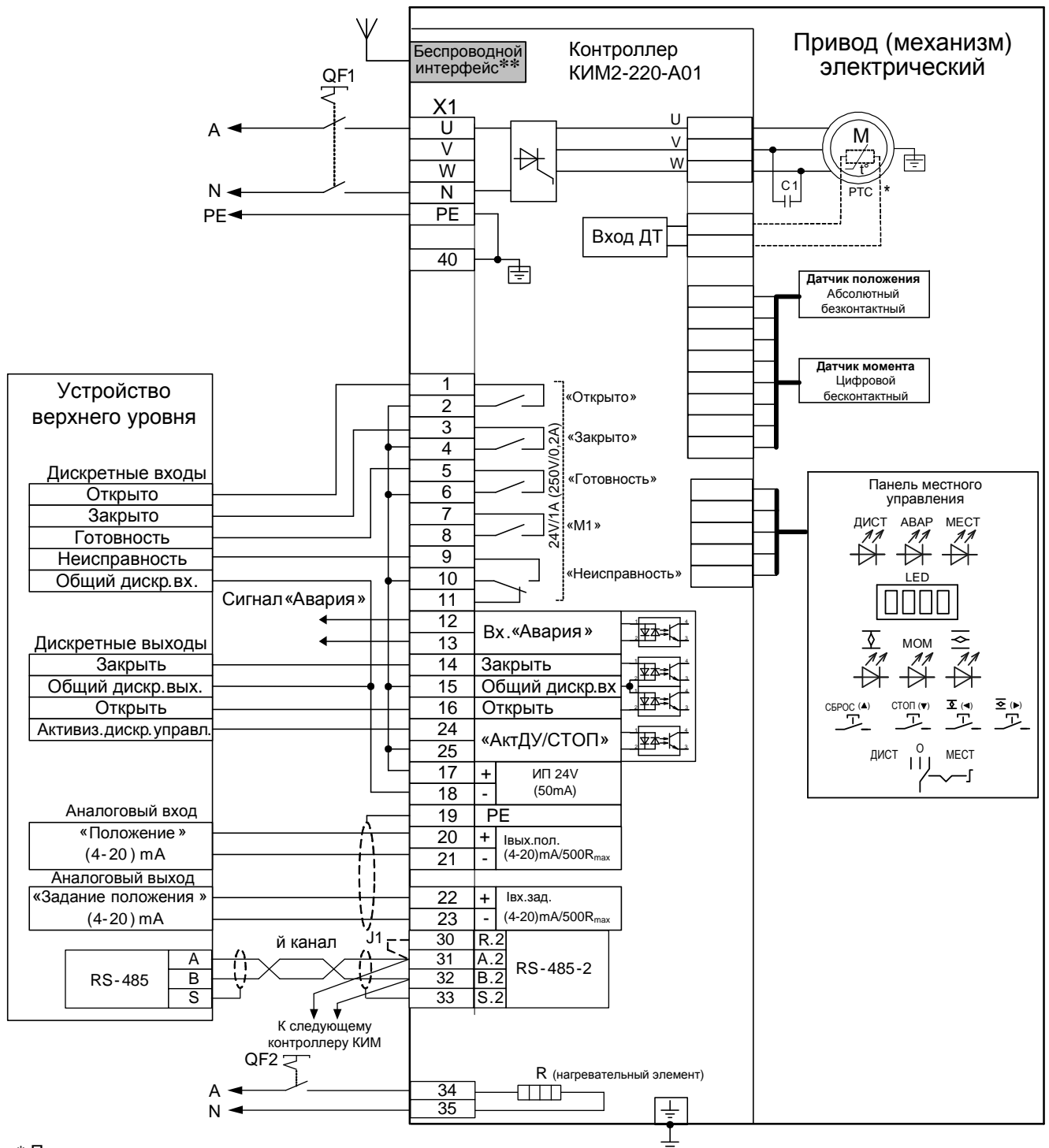


\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-Е2А02-08/09/10/11/12-3FN.

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.



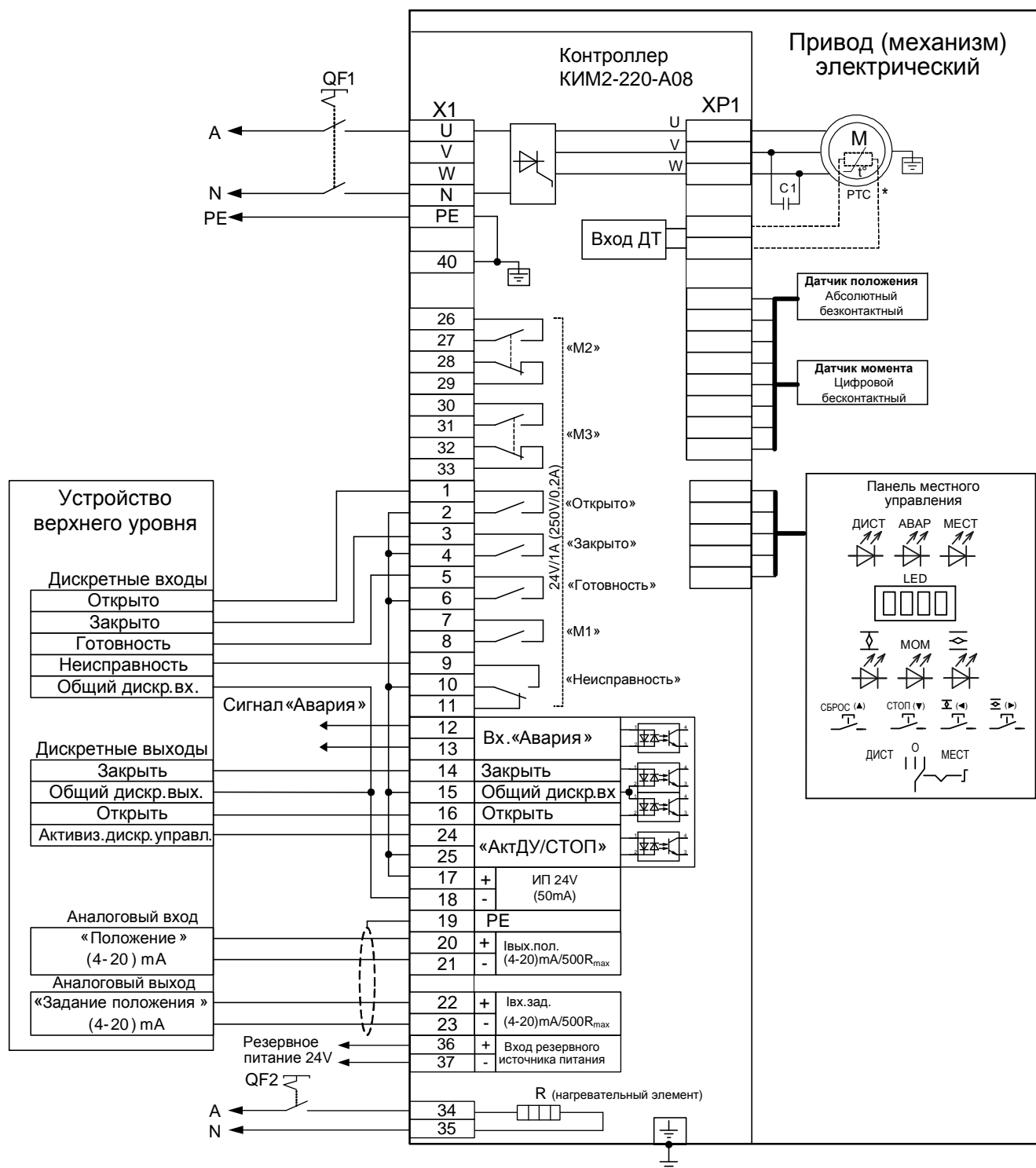
\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-Е2А03-08/09/10/11/12-3FN.

Перемычка J1 устанавливается только у оконечного контроллера.

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

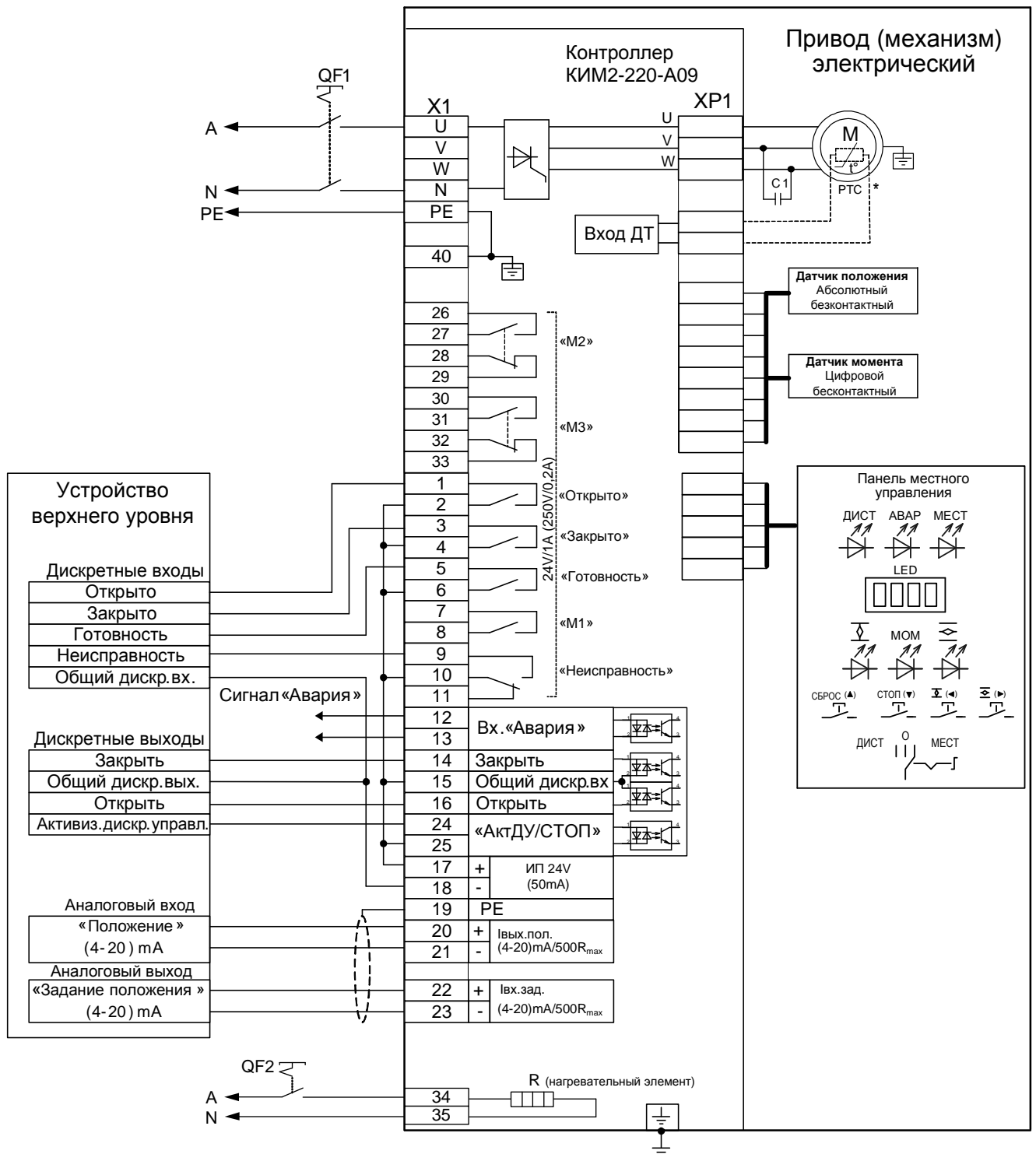
- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

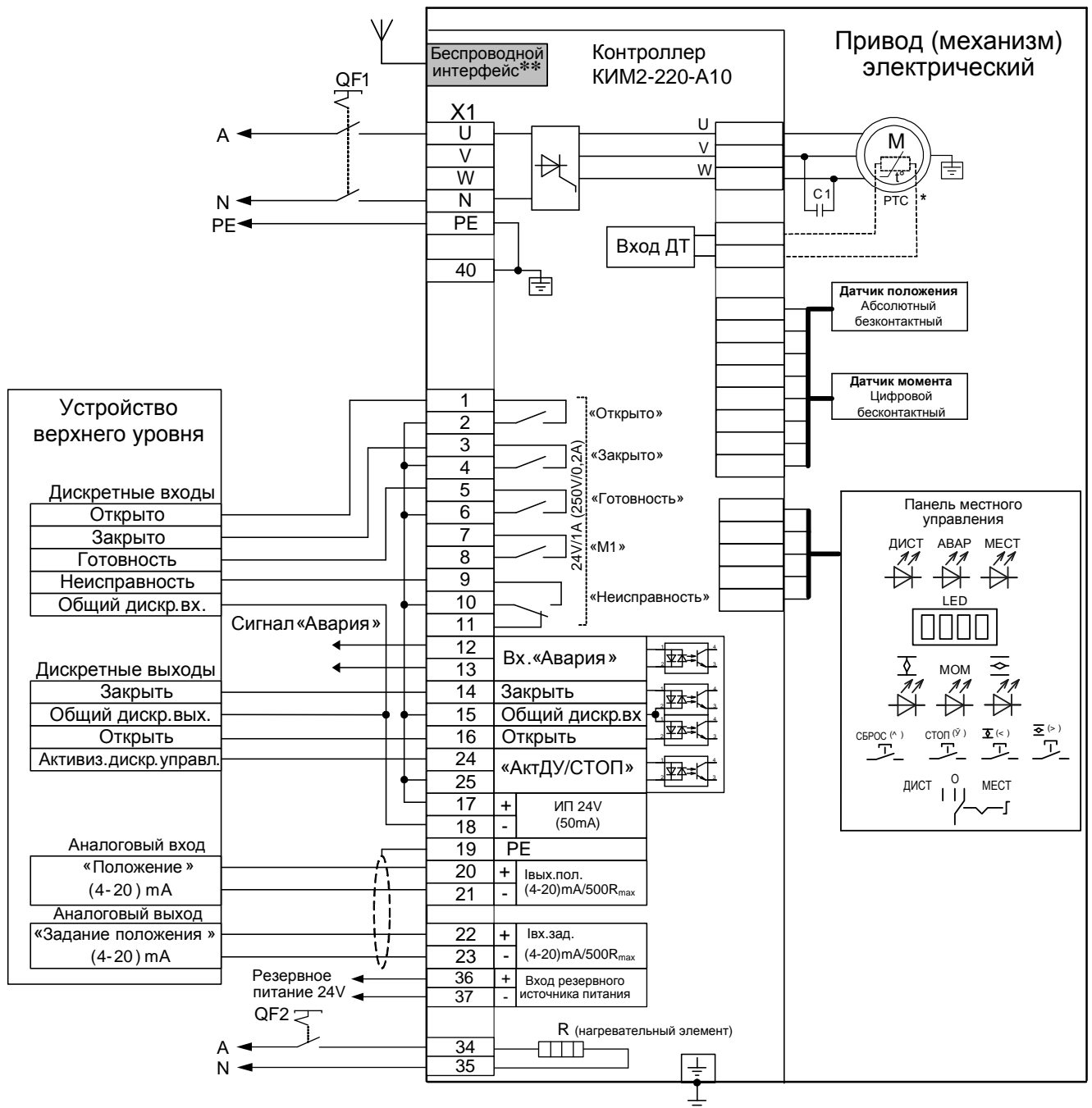
- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.

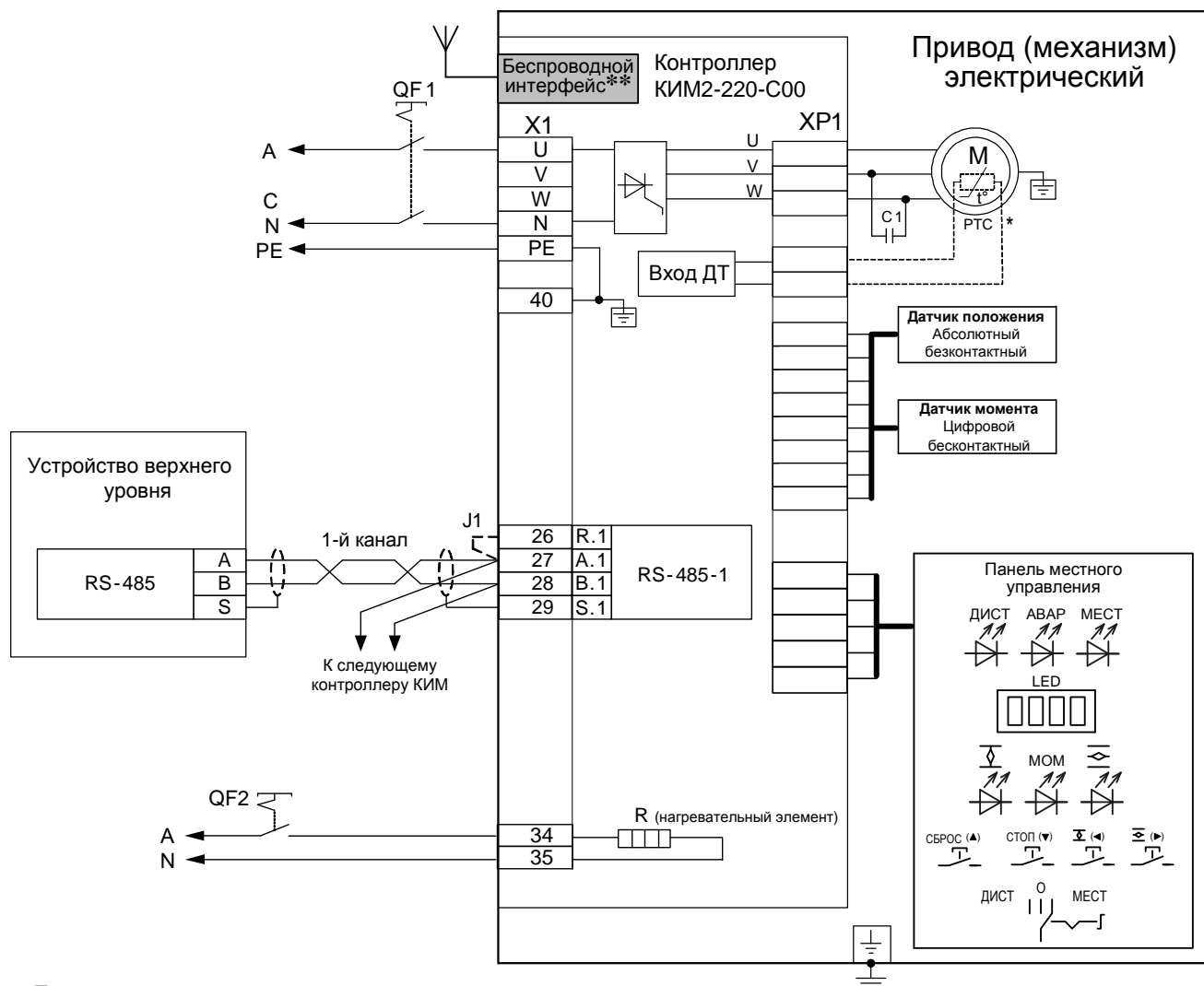


\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-Е2А11-08/09/10/11/12-3FN.

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

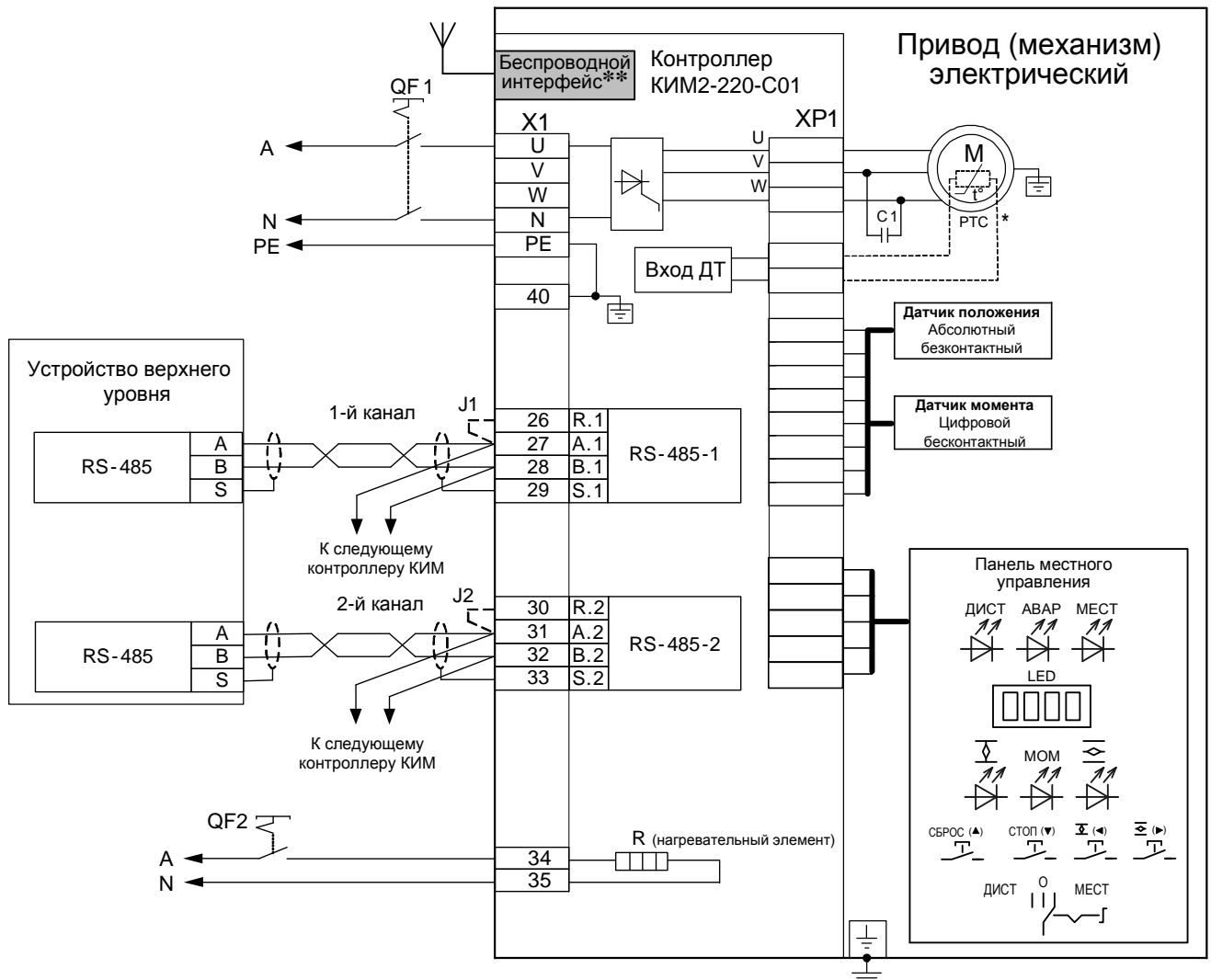
- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-Е2С02-08/09/10/11/12-3FN.

Перемычка J1 устанавливается только у оконечного контроллера.

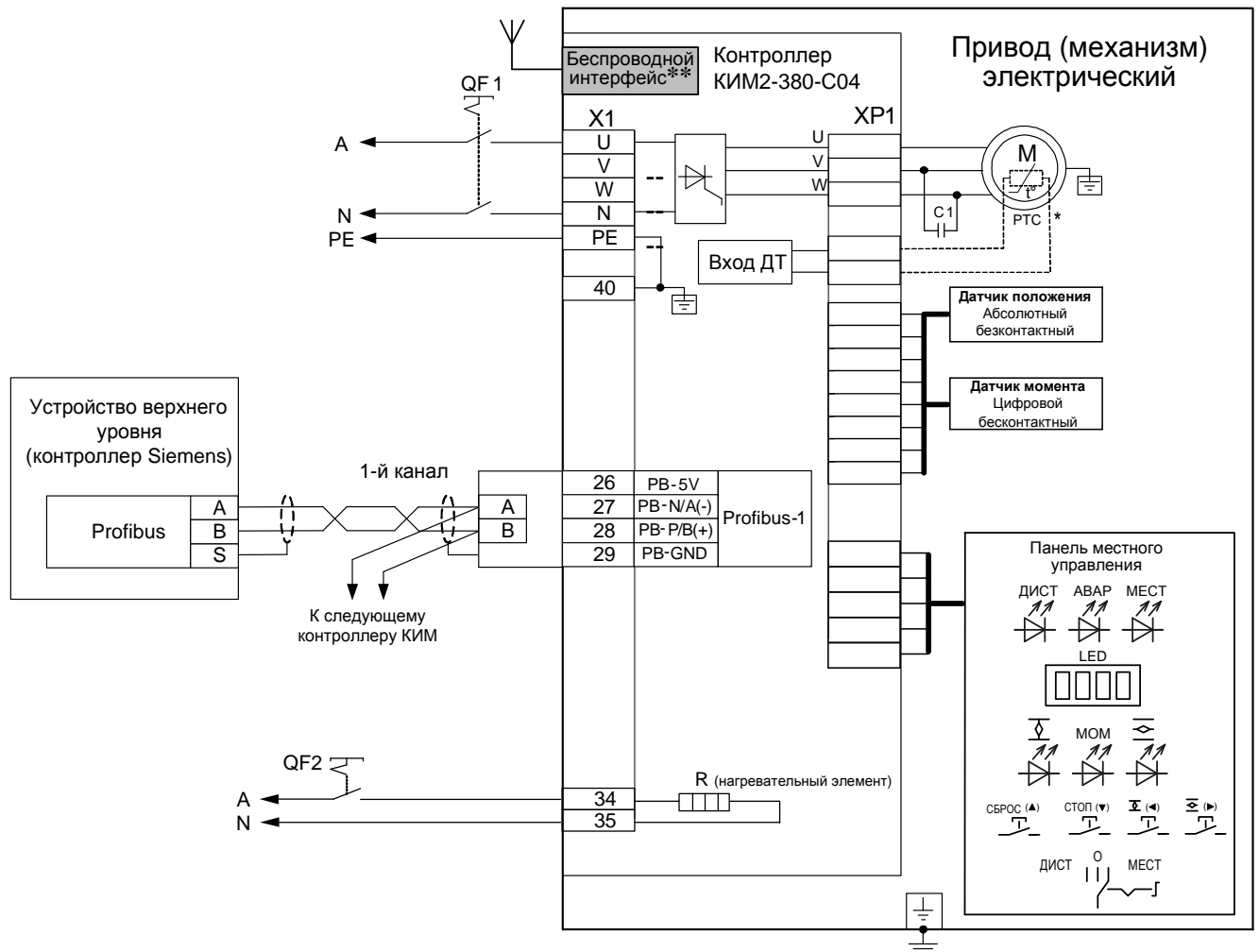


\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-E2C03-08/09/10/11/12-3FN.

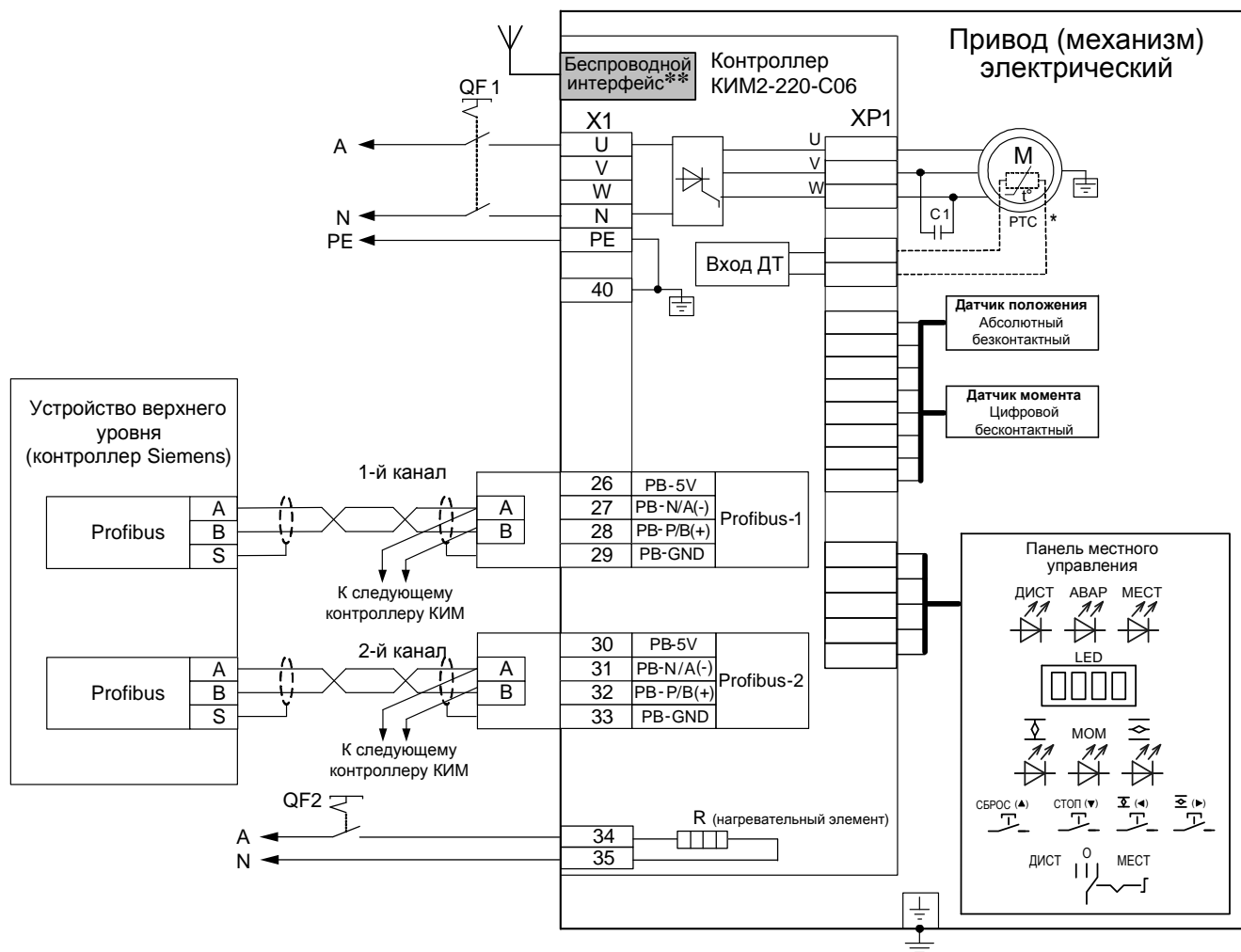
Переключки J1, J2 устанавливаются только у оконечного контроллера





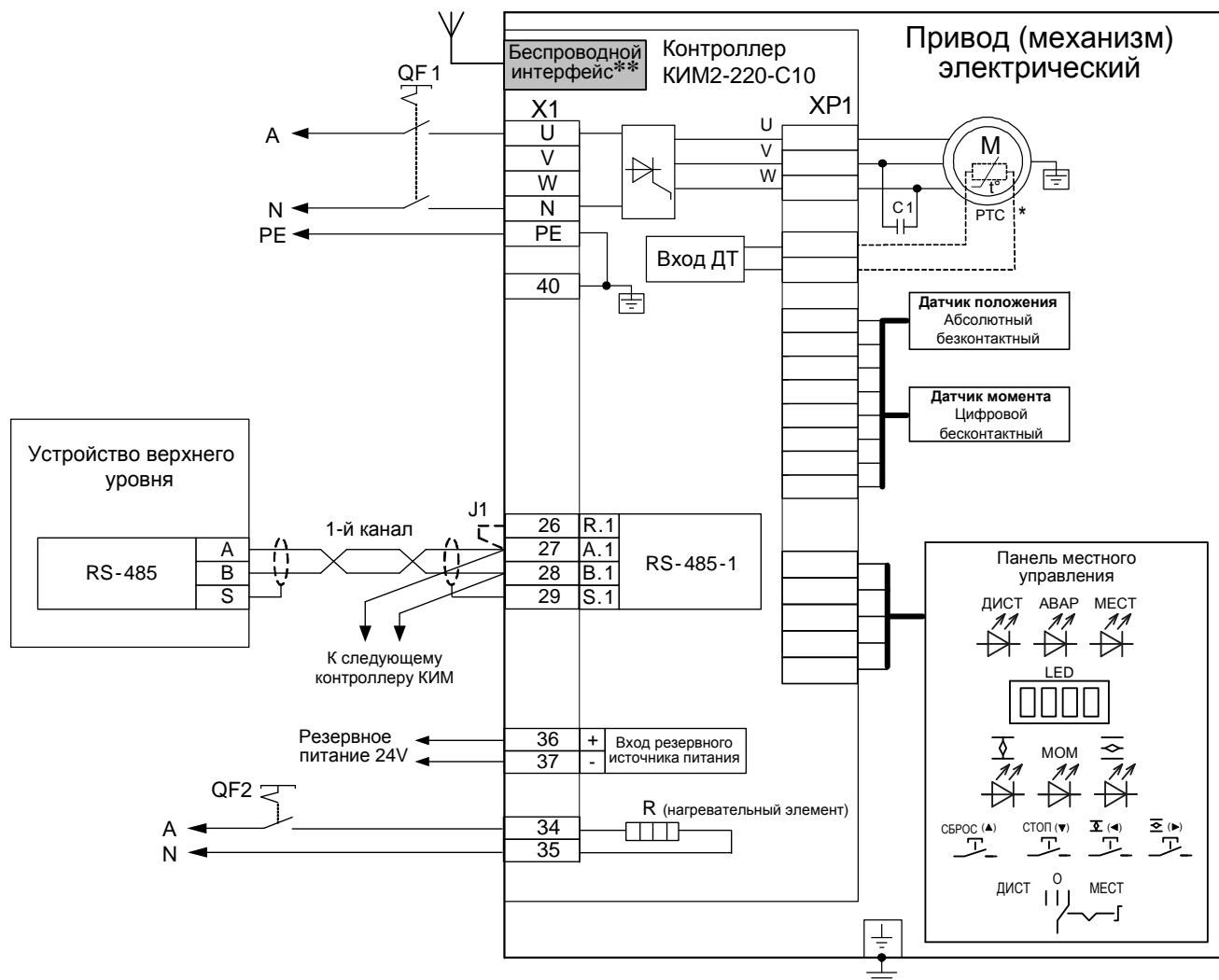
\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-Е2С05-08/09/10/11/12-3FN.



\* При наличии датчика температуры.

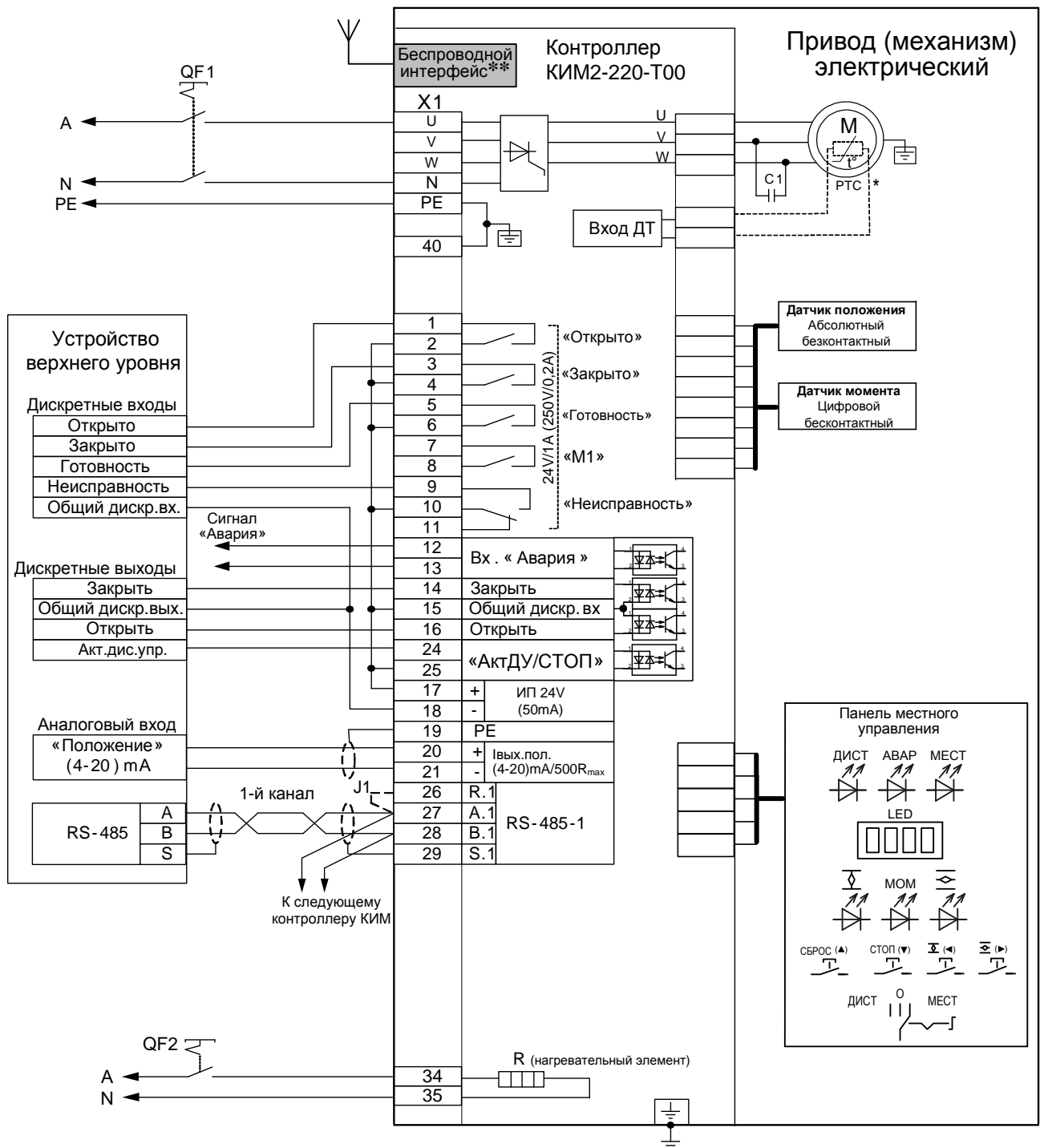
\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-Е2С07-08/09/10/11/12-3FN.



\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-E2C11-08/09/10/11/12-3FN.

Перемычка J1 устанавливается только у оконечного контроллера.



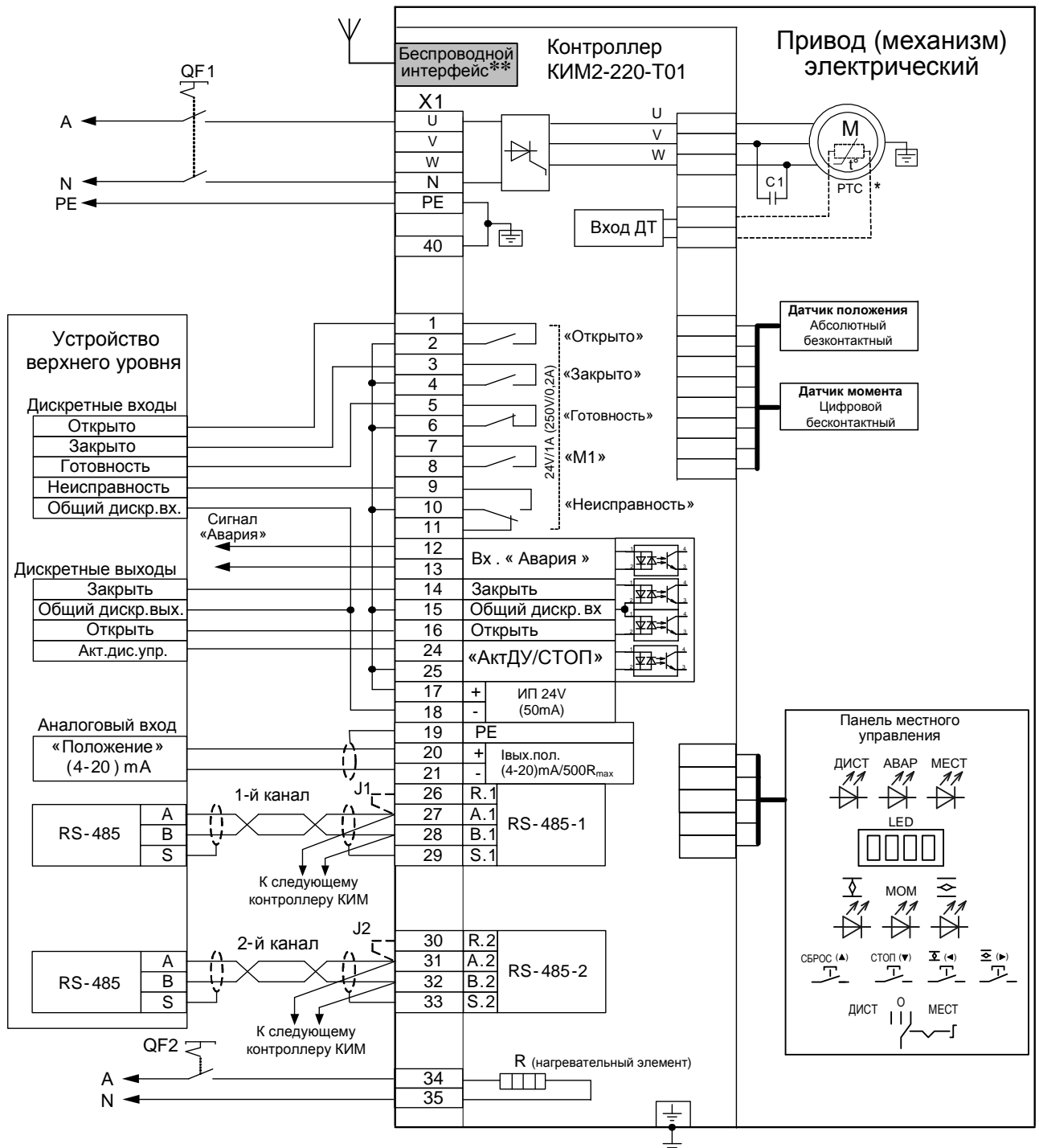
\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-Е2Т02-08/09/10/11/12-3FN.

Переключатель J1 устанавливается только у оконечного контроллера.

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.



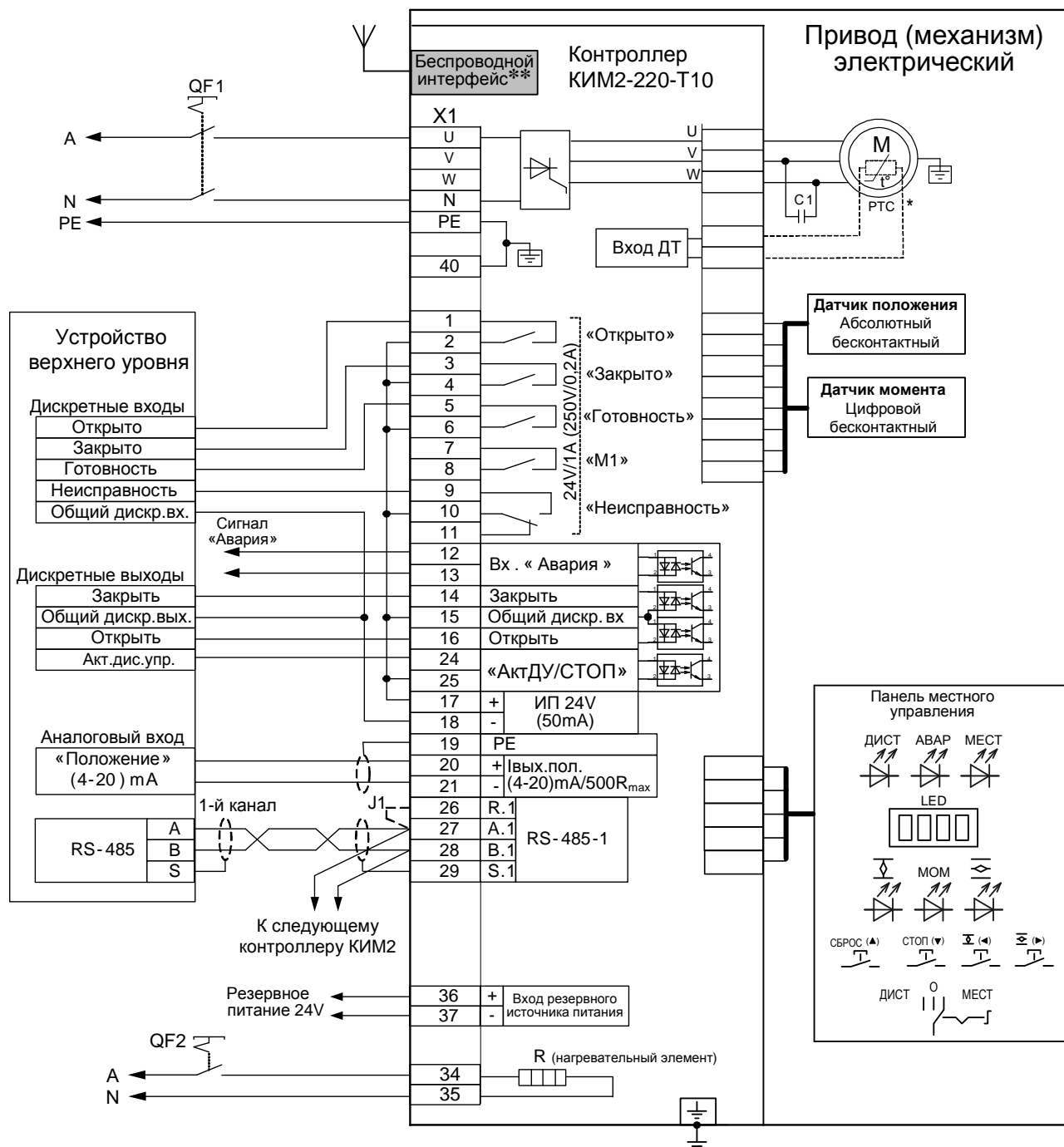
\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-Е2Т03-08/09/10/11/12-3FN.

Переключки J1, J2 устанавливается только у оконечного контроллера.

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.



\* При наличии датчика температуры.

\*\* Беспроводной интерфейс Bluetooth – схема ПЭ-Е2Т11-08/09/10/11/12-3FN.

Переключатель J1 устанавливается только у оконечного контроллера.

П р и м е ч а н и е – За нормальное состояние принято следующее состояние контроллера и привода (механизма):

- питание на контроллер подано;
- привод (механизм) находится в режиме местного управления;
- выходной орган привода (механизма) находится в среднем положении;
- момент (усилие) на выходном органе привода (механизма) и неисправность отсутствуют.

ОАО "АБС ЗЭиМ Автоматизация"

428020, Россия,

Чувашская Республика,

г. Чебоксары, пр. И. Яковлева, 1

тел.: (8352) 30-51-48, 30-52-21

[www.abs-zeim.ru](http://www.abs-zeim.ru)